نوشته: ان. وی. کوپچنوا

آی. ای. مارون ترجمه: حمید سربازی آزاد

مقدمه مترجم

یکی از دروس جالب در دوره کارشناسی رشته های علوم و مهندسی درس «محاسبات عددی» یا «آنالیز عددی» است. اساتید این درس معمولاً از کتب مختلف که هر یک در مبحثی خاص مناسب هستند برای ارائه مطالب مورد نظر در برنامه این درس استفاده میکنند و به جرات می توان گفت که قریب به اتفاق کتابهای موجود در این زمینه به تنهایی کامل و جامع نیستند.

کتاب حاضر ترجمه کتابی به نام Computational Mathematics میباشد که نویسندگانش آن را در کمال ایجاز و زیبایی تالیف و تدوین کردهاند. آهنگ موزون و ترتیب و ترکیب موجز ارائه مطالب کتاب که ملغمهای از مبانی تئوریک مباحث، روشها و مثالهای کار بردی است، هر شخص آشنا به آنالیز عددی را مجذوب میکند. علاوه بر این کتاب موجود شامل تمامی مباحث مورد نظر در سیلابس درس «محاسبات عددی» و یا «آنالیز عددی» میباشد و به زعم مترجم مناسبترین کتاب درسی برای تدریس این دروس میباشد.

امیداست که این ترجمه بتواند زیبائیها و نقاط قوت این کتاب را به طالبانش بنمایاند و مدرسین و دانشجویان مربوطه را به کار آید.

در انتها بر خود لازم میدانم که از تمامی عزیزانی که به هر صورت ممکن در آماده شدن و چاپ این کتاب موثر بودهاند صمیمانه تشکر و قدردانی کنم.

حمید سربازی آزاد دی_آذر ماه ۱۳۷۴

پیشگفتار مؤلفان

استفاده موثر از تکنیکهای مدرن کامپیوتری بدون بکارگیری ماهرانه تقریب و آنالیز عددی (که رشد قابل توجهی در رویآوردن به این روشها درمحاسبات تقریبی دیده شده) میسر نمیباشد.

ریاضیات محاسباتی به عنوان یک درس در برنامه رشتههای مهندسی و علوم اقتصادی و دانشگاهی جایگاهی در حال گسترش پیدا کرده و همراه آن نیز نیاز به کتابهای درسی در این زمینه فزونی یافته و یک نیاز مبرم به راهنمایی برای حل مسائل در زمینه ریاضیات محاسباتی محسوس است.

کتاب حاضر کوششی در جهت تدارک چنین راهنمایی است. کتاب ساختاری به صورت ذیل دارد: هر بخش با یک مقدمه تئوریک خلاصه برای تعریف مسئله، ارائه فرمولهای کاربردی، روشهای محاسبات، برآورد خطا و مقایسه بین روشهای مختلف مطرح شده، از نقطه نظر پیچیدگی، درجه دقت قابل دسترسی، و سهولت حل آنها با یک کامپیوتر شروع می شود. در ادامه با حل مشروح یک مسئله نمونه، مراحل مختلف الگوریتم های مربوطه نشان داده می شوند. در پایان بخش، مسائلی به عنوان تمرین برای خواننده در نظر گرفته شده است که پاسخ بیشتر این مسائل نیز در دسترس می باشد.

برای تفهیم بهتر موضوع، بیشتر مسائل حل شده طوری انتخاب شدهاند که محاسبات آنها خسته کننده نباشد. پیشنهاد میشود که در وحله اول و برای مطالعه گروهی کامپیوترهای رومیزی مورد استفاده قرار گیرند.

این کتاب در ابتدا برای دانشجویان مهندسی در نظر بود، اما برای دانشجویان اقتصاد، مهندسین فارغ التحصیل و برای دانشجویان دورههای ارشد و دانش پژوهان علوم کاربردی نیز می تواند مفید واقع شود. به نظر ما مطالب کتاب از محدوده سیلابس ریاضیات محاسباتی فراتر نرفته است.

مولفان این مجال را جهت ادای تشکر و سپاس عمیق از خ. ل. اسمولتسکی و آی. ام. استزین برای خواندن نسخه اولیه کتاب مغتنم میشمارند. راهنماییها و نقطه نظرات این عزیزان در بهبود کتاب بسیار موثر بود. همچنین از ل. ز. رامشسکی برای ویرایش نسخه اولیه و نقش او در نگارش فصل های اول و ششم صمیمانه

قدردانی میکنیم.

ما نیز معتقدیم که چنین کارهایی خالی از اشتباه نیستند به خصوص که این کتاب اولین راهنمای تدریس منتشر شده از این دست، در کشور ماست. از این رو ما پذیرای عقاید و انتقادات خوانندگان که می بایستی به آدرس:

117071, MOSCOW

V-71, Leninsky prospect, 15, "Nauka" publishers main Editoral office for physico-Mathematical Literature.

فرستاده شوند مى باشيم.

مؤلفان

۱_ محاسبات تقریبی و برآورد خطای محاسبات

۱-۱_ اعداد تقریبی و خطای مطلق و نسبی آنها

در انجام محاسبات قاعدتا ما با مقادیر تقریبی کمیتها سر و کار داریم یعنی با اعداد تقریبی. دادههای اولیه معمولا خود دارای مقداری خطا هستند که این خطا در جریان محاسبات تحت تأثیر خطاهای گرد کردن، بکارگیری فورمول های تقریبی و ... بیشتر می شود.

یک برآورد مناسب از خطا ما را قادر میسازد تا دقت مورد نیاز در انجام محاسبات بینابینی برای رسیدن به نتیجه نهایی و مطلوب را مشخص کنیم.

خطای یک عدد تقریبی a یعنی اختلاف a-a مابین عدد و مقدار واقعیاش a معمولاً مشخص نیست. برآورد خطای یک عدد تقریبی a، یعنی برقرار کردن یک نامساوی به صورت

$$|a - a_{\cdot}| \le \Delta_a \tag{1-1}$$

عدد Δa خطای مطلق عدد تقریبی a نامیده می شود (گاهی اوقات آنرا خطای مطلق حد می گویند). خطای مطلق حد یک عدد تقریبی هر عدد ناکوچکتر از خطای مطلق آن عدد است. بنابراین می توان گفت که هر عدد بزرگ تر از خطای مطلق حد یک عدد تقریبی مفروض را می توان خطای مطلق حد آن عدد نیز خواند. در عمل بهتر است برای Δa کوچکترین عدد ممکن که نامساوی (۱-۱) را برقرار کند در نظر گرفته شود. هنگام ارائه خطای مطلق می بایستی دو یا سه رقم با ارزش داده شود (در شمارش ارقام ارزشمند از صفرهای سمت چپ صرف نظر می شود، برای مثال عدد α ۱۰°° می پنچ رقم ارزشمند دارد). در یک عدد تقریبی α نمی بایست ارقامی را که به خطای مطلقش Δa گرد شده اند را نگه داشت.

حل۔ طبق فرض $m \circ \Lambda = \Delta_a = \circ \circ \Lambda$ و $\Delta_b = \circ \circ \circ \Lambda$ بنابراین مقادیر حدّی مساحت برابرند با:

$$(a + \circ / \circ \mathsf{1})(b + \circ / \circ \mathsf{1}) = \mathsf{T} \circ / \mathsf{AT\Delta} \mathsf{T} \ m^{\mathsf{T}},$$

$$(a - \circ / \circ \mathsf{1})(b - \circ / \circ \mathsf{1}) = \mathsf{T} \circ / \mathsf{F\Delta} \circ \mathsf{T} \ m^{\mathsf{T}},$$

با توجه به این مقادیر و مقدار محاسبه شده S می توانیم نامساوی زیر را تشکیل دهیم:

$$|S-S_{\cdot}| \leq \circ , \circ 9.79$$

که با توجه به آن می توان نتیجه گرفت که خطای مطلق S برابر 7 ۹ ۲۶ 8 9 می باشد. در اینجا می توانیم مقدار $\Delta_S=^{9}$ را گرد کنیم. برای نمونه مثل 7 ۹۳ 8 9 9 یا 7 8 (خطای مطلق را معمولاً به اعداد بزرگتر گرد می کنند!)، که در این صورت مقدار مساحت را می توان به صورت مقدار $S=^{7}$ را ۴۳ $S=^{7}$ و یا حتی $S=^{7}$ $S=^{7}$ نوشت.

مثال ۱-۲- یک کامپیوتر برای کار با اعداد فقط با سه رقم معنی دار طراحی شده است. با چه دقتی میتوان اعداد π و $\frac{1}{2}$ را در آن ذخیره کرد؟

حل۔ فرض کنید $a=\pi/1$ ۳/۱۹۹۲... (به جای $\pi\simeq\pi/1$ ۴۱۵۹۲... فرض کنید $\pi\simeq\pi/1$ ۴ می توان با عدد $\pi\simeq\pi/1$ ۴ می توان با عدد کرد.

 $\Delta_b=\circ$ ره و کنید $\Delta_b=\circ$ ره و امی توان با عدد $\Delta_b=\circ$ ره و امی توان با عدد $\Delta_b=\circ$ ره و کنید فرض کنید فرض کنید برآورد کرد.

(a قدر مطلق a باندازه عدد تقریبی a برابر با نسبت خطای مطلق عدد Δ_a به اندازه عدد تقریبی a باندینی:

$$\delta_a = \frac{\Delta_a}{|a|}, \quad a \neq 0 \tag{Y-1}$$

خطای نسبی معمولاً به صورت درصد و با دو یا سه رقم بیان می شود. گاهی اوقات خطای نسبی با نسبت a تعریف می شود که a مقدار واقعی عدد (امّا نامعلوم) مورد نظر است. اگر خطای نسبی عدد $\frac{\Delta a}{|a|}$ بیشتر از پنج درصد نباشد، آنگاه اختلاف میان نسبتهای $\frac{\Delta a}{|a|}$ و $\frac{\Delta a}{|a|}$ فقط در رقم دوم خطا است که قابل اغماض است.

مثال -7 را بدست آورید. S در مثال -1 را بدست آورید.

 $\delta_S=rac{\circ,\circ \mathfrak{A} \Upsilon S}{\mathfrak{T}^\circ, V \mathfrak{T} \Upsilon S}=\circ,\circ \circ \mathfrak{T} \Delta S=\circ,\circ \circ \mathfrak{T} S=\mathfrak{T}^\circ, V \mathfrak{T} \Upsilon S$ حل۔ داریم $S=\mathfrak{T}^\circ, V \mathfrak{T} \Upsilon S=\mathfrak{T}^\circ, V \mathfrak{T} \Upsilon S=\mathfrak{T}^\circ, \mathcal{T} S=\mathfrak{T}^\circ$ داریم $S=\mathfrak{T}^\circ, \mathcal{T} S=\mathfrak{T}^\circ, \mathcal{T} S=\mathfrak{T}^\circ$ داریم $S=\mathfrak{T}^\circ, \mathcal{T} S=\mathfrak{T}^\circ, \mathcal{T} S=\mathfrak{T}^\circ$ در داریم $S=\mathfrak{T}^\circ, \mathcal{T} S=\mathfrak{T}^\circ, \mathcal{T} S=\mathfrak{$

در بیشتر کاربردهای علمی و فنی دقت اعداد تقریبی معمولاً با خطای نسبی آنها بیان میگردد. خطای نسبی یک عدد تقریبی، با تعداد ارقام صحیح آن در ارتباط است. شمارش تعداد ارقام صحیح، از اولین رقم ارزشمند عدد تا اولین رقم ارزشمند خطای مطلق عدد انجام میگیرد. برای مثال عدد ۲۰/۷۴۲۶ و با خطای مطلق ۹۲۶ میلید که ارقام با خطای مطلق ۹۲۶ میلید. $\Delta_S = 0$ دارای سه رقم صحیح میباشد (۷ و 0 و 0)، یعنی تا موقعیتی که ارقام مشکوک شروع می شوند.

بطور تقریبی باید دانست که وجود تنها یک رقم صحیح در عدد متناظر با خطای نسبی ای از درجه % ۱۰، وجود دو رقم صحیح متناظر با خطای نسبی ای از درجه % ۱، وجود سه رقم صحیح متناظر با خطای نسبی ای از درجه % ۱ % و ... می باشد.

در جداول ریاضی تمام اعداد به ارقام صحیحشان گرد می شوند یعنی تمام ارقام مشخص شده، ارقام صحیح هستند و خطای مطلق بیشتر از نصف واحد آخرین رقم حفظ شده نیست. برای مثال اگر یک جدول، مقدار e = 7/2 نیست.

در نتایج نهایی محاسبات، در تمامی ارقام عدد، تنها یک رقم مشکوک ذکر می شود و در محاسبات بینابینی ما معمولاً برای اعداد دو یا سه رقم مشکوک را نگه می داریم که گرد کردن آن خطایی بوجود نمی آورد.

مثال ۱-۱. را با ارقام صحیحش گرد کنید. $S= {
m Y}^{\circ}, {
m Y}^{\circ}, {
m Y}^{\circ}$ عدد داده شده ${
m Y}^{\circ}, {
m Y}^{\circ}, {
m Y}^{\circ}$ در مثال ۱-۱ را با ارقام صحیحش گرد کنید.

حل- چون عدد S سه رقم صحیح دارد می توان آن را به صورت $S=1^\circ$ نوشت. به هر حال در $\Delta_S=0^\circ$ و مقدار حذف شده ۴۲۶ 0° در عملیات گرد کردن می بایستی به خطای مطلق ۹۲۶ 0° در عملیات گرد کردن می بایستی به خطای مطلق بدست آمده ۱۳۶ $\Delta_S=0$ و رقم سوم عدد $\Delta_S=0$ (که مشکوک است) می توانیم عدد $\Delta_S=0$ را تا دو رقم گرد کنیم، یعنی:

$$S = \Upsilon \setminus (\Delta_S = \circ , \Upsilon \Upsilon < \circ , \Delta)$$

این مثال نشان می دهد که گرد کردن نتایج محاسبات تا ارقام صحیح همیشه مفید نیست.

توجه. مطابق باکار بردهای استاندارد، ما نیز در اینجا از روش گرد کردن ذیل استفاده میکنیم: اگر اولین رقم حذف شده بزرگتر یا مساوی ۵ است، یکی به آخرین رقم به جای مانده اضافه میکنیم.

_____ مسائل ____

۱_ اعداد زیر را تا سه رقم با ارزش گرد کنید و خطای مطلق Δ و نسبی δ اعداد تقریبی بدست آمده را بدست آور بد.

$$\delta=\circ$$
 ۱۳۲۶۷ (ب $\delta=\circ$ ۱۳۲۶۷ , $a=$ ۱۳۲۶۷ (الف

$$\delta = 1 \, {}^\circ \%$$
 , $a = {}^\circ {}_/ {}^{\Lambda 9} {}^\circ {}_{}$ ت $\delta = 1 \%$, $a = {}^{\Gamma} {}^{\Delta} {}_/ {}^{V} {}^{\Gamma} {}_{}} {}_{$

$$\delta=$$
 ۱% , $a=$ ۲۳۲/۴۴ (ث

۳ در اندازه گیری چند زاویه اعداد زیر بدست آمدهاند:

خطای نسبی اعداد $lpha_1$ ، $lpha_2$ مرا با فرض خطای مطلق اندازه گیری $lpha_1$ بدست آورید.

۴_ تعداد ارقام صحیح در عدد X که همراه خطای مطلقش آمده را بدست آورید:

$$\Delta_x = {}^{\circ}/1 \times 1 {}^{\circ} {}^{-7}$$
 $(x = {}^{\circ}/1 \times 1 {}^{\circ})$ ب $\Delta_x = {}^{\circ}/1 \times 1 {}^{\circ} {}^{-7}$ $(x = {}^{\circ}/1 \times 1 {}^{\circ})$

$$\Delta_x = \circ$$
ر ۱ ، $x = \Upsilon$ ۱۳/۴۸۱ ن م $\Delta_x = \circ$ ر ۲۷ × ۱ \circ $^{-1}$ ، $x = \Upsilon$ ۸/۲۵۴۳ پ پ

$$\Delta_x = {}^{\circ}/{}^{1} \times {}^{1}{}^{\circ} {}^{-7} \cdot x = {}^{1}{}^{1}/{}^{\circ} {}^{\circ} {}^{1} {}^{1} \qquad (5.2)$$

$$\Delta_x = {}^{\circ}{}_{\prime} {}^{1} \times {}^{1} {}^{\circ} {}^{-1} {}^{\circ} {}^{\circ} x = {}^{\circ}{}_{\prime} {}^{\circ} {}^{\circ} {}^{\circ} {}^{\bullet} {}^{\bullet} {}^{\bullet} \qquad ({}_{\overline{\zeta}} \quad \Delta_x = {}^{\circ}{}_{\prime} {}^{1} \Delta \times {}^{1} {}^{\circ} {}^{-1} {}^{\circ} {}^{\circ} x = {}^{\circ}{}_{\prime} {}^{\circ} {}^{\bullet} {}^{\bullet} {}^{\bullet} {}^{\bullet} \qquad ({}_{\overline{\zeta}} \quad \Delta_x = {}^{\circ}{}_{\prime} {}^{\bullet} {}^{\bullet} {}^{\bullet} {}^{\bullet})$$

$$\Delta_x={}^\circ$$
رک \times ۱۰ $^{-7}$ ، $x=-{}^\circ$ ر۲۱۱۳ (ع $\Delta_x={}^\circ$ ر۲ × ۱۰ $^{-7}$ ، $x=-{}^\circ$ ر۲۸۵ (خ که همراه خطای نسبی) ش آمده را بدست آورید.

$$\delta_a=\circ$$
ر \times ۱ \circ $^{-1},a=\circ$ ر \times ۱ \times $^{-7},a=$ ۱ \times ۱ \times الف الف کا کا در خواند کا د

$$\delta_a = {}^{\circ}{}_{\prime} \delta \times {}^{\circ}{}^{-7}, a = {}^{\circ}{}_{\prime}{}^{\circ}{}^{7}$$
ت $\delta_a = {}^{\circ}{}_{\prime} {}^{\circ}{}_{\prime}, a = {}^{7}{}_{\prime}{}^{7}{}_{\prime} \delta {}_{\prime}$

$$\delta_a=\circ$$
ر ۱%, $a=9$ ر ۳۵۹۸ (ج. $\delta_a=\circ$ ر ۱۵۹۸ (خ. $\delta_a=\circ$ ر ۱۵۹۸) (خ. $\delta_a=\circ$

$$\delta_a = \text{1\%}, a = \text{FATF1} \qquad \qquad (\ \, \delta_a = \text{1°\%}, a = \text{11fot} \ \, \text{(}_{\mbox{ξ}}$$

$$\delta_a=1\%, a=1\%, 4$$
7% (5 $\delta_a=1\%, a=\Delta 1 1/\Lambda$

۱_۲_ جمع و تفریق اعداد تقریبی

۱_۲_۱ خطای مطلق جمع جبری چند عدد تقریبی برابر مجموع خطای مطلق آن ها است. اگر

$$S = a_1 + a_7 + \dots + a_n$$

در نتیجه:

$$\Delta_S = \Delta_{a_1} + \Delta_{a_1} + \dots + \Delta_{a_n} \tag{(7-1)}$$

اگر تعداد جملات زیاد باشند خطای مطلق مجموع بدست آمده توسط فرمول (۱-۳) افزایش یافته و بسیار بزرگ می گردد.

اگر در میان جملات، عددی وجود داشته باشد که خطای مطلقش به طور قابل ملاحظهای بیشتر از خطای مطلق دیگر جملات باشد، آنگاه خطای مطلق حاصل جمع را میتوان با این بزرگترین خطا برابرگرفت. در این مورد بهتر است که هر چه بیشتر تعداد ارقام موجود در این جمله را که دارای بزرگترین خطای مطلق است، حفظ کنیم.

حالا اجازه بدهید نشان دهیم که چطور اعداد تقریبی جمع شده و خطاحاصلجمع برآورد میشود.

$$S = \mathcal{S} \circ \mathbf{Y} \cdot \mathbf{Y}$$

حال خطای ۰/۰۵ ناشی از گرد کردن را به خطای مطلق یاد شده ۰/۱۰ میافزاییم. در نتیجه حاصل می شود:

$$\Delta_S=\circ$$
۱۵ يا $\Delta_S=\circ$ ۲

توجه کنید که در این مثال اگر خطای تمامی جملات را به حساب میآوردیم (طبق فرمول ۱-۳) محاسبات پر زحمت تری لازم بود، بدون اینکه در دقت نتیجه حاصل شده موثر باشد.

۲_ اگر جملات هم علامت باشند، خطای نسبی مجموع آنها δ_S بیشتر از ماکزیمم خطای نسبی هر یک از جملات نیست.

$$\min \delta_{a_k} \leq \delta_S \leq \max \delta_{a_k} \quad (a_k > \circ, k = 1, 7, 7, \ldots, n)$$

مثال ۱-۶- خطای نسبی مجموع اعداد در مثال ۱-۵ را برآورد کنید و آن را با خطای نسبی هر یک از جملات مقاسه کنید.

حل خطای نسبی مجموع S برابر است با:

$$\delta_S = \frac{\circ / \circ}{\mathfrak{F} \circ \mathfrak{T} / \mathfrak{T} \Delta} = \circ / \circ \circ \circ \%$$

و برای هر یک از عملوندها داریم:

$$\begin{array}{lll} \frac{\circ / \Delta}{\Gamma F \Lambda} = \circ / 1 \Delta \%; & \frac{\circ / \Delta}{1 \Lambda \Gamma F} = \circ / \circ \Upsilon Y \%; & \frac{\circ \Delta}{\Gamma F \Delta F} = \circ / \circ 1 \Delta \%; \\ \frac{\circ / \Delta}{1 \Upsilon \Gamma \Delta T} = \circ / \circ \Upsilon \Upsilon \%; & \frac{\circ / \Delta}{1 \Upsilon V \Delta} = \circ / \circ \Gamma F \%; & \frac{\circ / \Delta}{1 \Upsilon V} = \circ / \circ \Delta F \%; \\ \frac{\circ / \Delta}{\Lambda F \Lambda} = \circ / \circ \Delta \Lambda \%; & \frac{\circ / \Delta}{1 \Upsilon \Gamma} = \circ / \circ \Gamma F \%; & \frac{\circ / \Delta}{\Gamma \Delta F} = \circ / \circ 1 \Delta \%; \end{array}$$

می بینیم که بیشترین مقدار موثر در حاصل جمع را جملات ۳۴۵/۴ و ۲۳۵/۲ با خطاهای نسبی ۱۵% ۰٬۰ و ۲۳۵/۲ با خطاهای نسبی مجموع بین این دو قرار گرفته است.

۳_ خطای نسبی تفریق دو عدد مختلف العلامه بیشتر از خطای نسبی هر یک از دو عدد است، بخصوص اگر آن اعداد تقریباً برابر باشند (یعنی اختلاف آن ها در مقایسه با خودشان کوچک باشد). بدین سبب هنگام تفریق اعداد تقریباً برابر، دقت از دست می رود که می بایستی هنگام انتخاب روش محاسبه در نظر گرفته شود.

مثال ۷-۷۔ اعداد ۱/۱۳۷ a=1/1۳۷ و a=1/1۳۷ با خطای مطلق ۱۱ a=1/1۳۷ موجودند. خطای اختلاف آن ها a=1/1۳۷ را برآورد کنید.

حل_ داريم:

$$C=\circ , \circ \mathit{FF}, \ \Delta_c=\Delta_a+\Delta_b=\circ , \circ \mathit{TT}, \ \delta_c=\frac{\mathit{TT}}{\mathit{FF}}=\mathit{T}\mathit{\Delta} \%$$

 $\delta_a \simeq \delta_b \simeq 1\%$ می بینیم که نتیجه نهایی رقم صحیحی ندارد، با اینکه خود اعداد دارای خطای نسبی میباشند.

مثال ۱-۸- به کمک جداول چهار رقمی توابع مثلثاتی مقدار $^{\circ}$ ۱ حاسبه کرده، خطای نتیجه را برآورد کنید.

حل با برداشت مستقیم مقدار °۱ cos از جدول بدست می آوریم:

$$a=\cos \lambda^{\circ}={}^{\circ}/{}^{\circ} {}^{\circ} {}^{\wedge} {}^{\wedge} {}^{\wedge} {}^{\wedge} , \; \Delta_a={}^{\circ}/{}^{\circ} {}^{\circ} {}^{\circ} {}^{\circ} {}^{\wedge} {}^{\wedge} {}^{\wedge}$$

و

$$b = 1 - \cos 1^{\circ} = {^{\circ}}/{^{\circ}} {^{\circ}} {^{$$

که خطای نسبی $70\% = \frac{\delta/2}{V} = \delta_b$ را بدست می دهد.

از همان جداول بدست مي آوريم:

و در نتیجه

بنابراین این تعویض فرمول، محاسبه b را با دو رقم صحیح امکان پذیر کرد و خطای نسبی آن را بیش از $^{\circ}$ برابر تقلیل داد!

____ مسائل ____

۱_ مجموع اعداد تقریبی را بدست آورده و خطای آن را مشخص کنید:

الف) ۱۸۷۲ + ۳۲۱ + ۱۴۵ ر « (تمام ارقام صحیح هستند)

ب) ۱۹۳/۱ + ۱۹۳۸ + ۳۰/۰ (تمام ارقام صحیح هستند)

پ) ۳۴۵۶۷ (مام ارقام صحیح هستند) ۳۹۸٫۵ – ۲۲٫۲۸ (تمام ارقام صحیح

۱_۳_ ضرب و تقسیم اعداد تقریبی

۱_ وقتی اعداد تقریبی را ضرب و تقسیم میکنیم، خطای نسبی آنها (نه مطلق) جمع میشوند. خطای نسبی عبارت

$$r = \frac{a_1 a_1 \dots a_m}{b_1 b_2 \dots b_m} \tag{f-1}$$

با مقدار

$$\delta_r = \delta_{a_1} + \delta_{a_2} + \dots \delta_{a_m} + \delta_{b_1} + \delta_{b_2} + \dots + \delta_{b_n} \tag{0-1}$$

برآورد می شود.

اگر عدد m+n خیلی بزرگ باشد، به کارگیری برآورد آماری که در آن جبران جزئی خطاهای مختلف العلامه در نظر گرفته می شوند، مناسب تر است. اگر تمام اعداد a_i و a_i عبارت a_i و a_i بایر می شود با: دارای خطای نسبی نزدیک به هم باشند، خطای نسبی عبارت a_i بایر می شود با:

$$\delta_r = \sqrt{\mathbf{r}(n+m)^\delta} \qquad (n+m > 1^\circ) \tag{9-1}$$

اگر خطای نسبی یکی از اعداد a_i و b_j و بصورت قابل ملاحظهای بیشتر از دیگر اعداد باشد، خطای نسبی عبارت (۲-۱) با این خطای بزرگ تر قابل مقایسه است. در نظر گرفتن ارقام ارزشمند بیشتر در اعدادی که خطای نسبی بزرگ تری دارند اقدام مناسبی است.

۲_ خطای نسبی عبارت (۱-۴) به کمک رابطه زیر محاسبه می شود:

$$\Delta_r = |r|\delta_r$$

اجازه بدهید نشان دهیم که چطور اعداد تقریبی ضرب و تقسیم میشوند و خطای نتیجه نهایی برآورد میگردد.

مثال ۱-۹- عبارت $\frac{r_0 + r_0 + r_0 + r_0 + r_0}{V/1946 \times r_0 + r_0}$ را محاسبه کنید. فرض کنید تمام اعداد با ارقام صحیح داده شده اند، یعنی خطای مطلق آن ها بیشتر از نصف واحد کم ارزشترین رقم موجود نیست.

حل بزرگترین خطای نسبی به عدد a = 7/7 متعلق است که شامل فقط دو رقم صحیح است (در مقایسه با چهار یا پنج رقم صحیح اعداد دیگر):

$$\delta_a = \frac{\circ, \Delta}{r \, r} = 1, 8\%$$

بنابراین می توانیم خطای نسبی نتیجه نهایی را برابر با $\delta_r = 1/8$ در نظر بگیریم، یعنی نتیجه بیش از دو رقم صحیح نیست. چون ارزش اعداد داده شده کوچک هستند ما می توانیم یک رقم اضافی در محاسبات نگدداریم و تمام اعداد را تا سه رقم گرد کنیم:

$$r = \frac{\mathsf{r_/r} \times \mathsf{rdv} \times \mathsf{\cdot_/} \cdot \mathsf{fhl}}{\mathsf{v_/lq} \times \mathsf{rf_/f}} = \mathsf{\cdot_/rrl}$$

(این نتیجه را می توانستیم با یک رویه تعدیلی نیز بدست آوریم چون دقت بالایی لازم نیست). خطای مطلق نتیجه با استفاده از خطای نسبی قابل محاسبه است و مقدار عددی آن برابر است با:

$$\Delta_r = r\delta_r = {}^{\circ}$$
, $771 \times {}^{\circ}$, $99 \times {}^{\circ}$

با گرد کردن نتیجه تا ارقام صحیح و حذف رقم اضافی بدست میآوریم:

$$r = {^{\circ}}/{^{\mathsf{T}}}{^{\mathsf{T}}}$$

 $\Delta_r < ^{\circ}$ ۱، مطلق مطلق مطلق م

_____ مسائل ____

۱ـ حاصل ضرب اعداد تقریبی زیر را یافته و خطای آن را بدست آورید (فرض کنید که تمامی ارقام اعداد
 داده شده صحیح هستند):

 $^{\circ}$ ر $^{\circ}$ ۲ × ۱۶٫۵ (پ $^{\circ}$ ۲۵٫۱ × ۱٫۷۴۳ (پ $^{\circ}$ $^{\circ}$ $^{\circ}$ الف

 8 ت) 8 8 9

الف) ۲۱۶/۴ (پ ۵٫۶۸۴/۵٫۰۳۲ ب ۱۴۴/۱٫۲ (سا

ت ۷۲۶/۶۷۶/۸۲۹ ث ۷۵۴/۹۳۶۷/۳۶٫۵ ش ۷۲۶/۶۷۶/۸۲۹ ت

۳_ اضلاع مستطیلی برابر با ۱m ، m ، m و ۱m ، m و ۱m هستند مساحت مستطیل را حساب کنید.

۴_ اضلاع زاویه قائمه یک مثلث قائمالزاویه برابر با ۱۲٬۱۰ \pm ° ۱۲٬۱۰ و ۲۵٬۲۱ \pm ° ۱۲٬۱۰ هستند. تانژانت زاویه مقابل ضلع اول را پیدا کنید.

 Δ با اندازه گیری شعاع R در یک دایره، با دقت Δcm نتیجه ۱۲cm حاصل شده است. خطای نسبی و مطلق در محاسبه مساحت دایره را پیدا کنید.

 9 ـ هر ضلع اندازه گیری شده از یک مکعب، با دقت 9 ۲ cm برابر است با 0 است. خطای نسبی و مطلق در محاسبه حجم مکعب را پیدا کنید.

۷_ ارتفاع h و شعاع R در یک استوانه با مقطع دایره با دقت 0 / 0 اندازه گیری شده است. خطای نسبی حد در محاسبه حجم استوانه چیست؟

۱-۲_ خطاهای محاسبه مقدار یک تابع

۱ ـ توابع یک متغیره: خطای مطلق یک تابع مشتق پذیر y=f(x) برای یک خطای به اندازه کافی کوچک آرگومان Δ_x برابر است با:

$$\Delta_y = |f'(x)| \Delta_x \tag{Y-1}$$

 $f'(x) \neq 0$ برای

اگر مقدار تابع f(x) مثبت باشد، خطای نسبی به روش زیر برآورد می شود:

$$\delta_y = \frac{|f'(x)|}{|f(x)|} \Delta_x = |[\ln f(x)]'| \Delta_x \tag{A-1}$$

در موارد خاص و برای توابع مقدماتی پایه، قواعد زیر را بدست می آوریم.

الف) تابع توان $y=x^a$ خطای مطلق تابع برابر با

$$\Delta_y = ax^{a-1}\Delta_x \tag{1-1}$$

است. خطای نسبی تابع توان برابربا

$$\delta_{u} = |a|\delta_{X} \tag{1.9-1}$$

است. برای مثال، خطای نسبی مجذور x^{v} دو برابر خطای نسبی x میباشد، خطای نسبی ریشه دوم x نصف خطای نسبی x میباشد، خطای نسبی x برابر خطای نسبی خود x است.

ب) تابع نمایی $y=a^x$ نمایی برابر با خطای مطلق تابع نمایی برابر با

$$\Delta_y = a^x \ln a \Delta_x \tag{1.1-1}$$

می باشد. خطای نسبی تابع نمایی برابر با

$$\delta_y = \Delta x \ln a \tag{17-1}$$

می باشد. در این مورد خطای نسبی تابع متناسب با خطای نسبی آرگومان است. بنابراین برای تابع $y=e^x$ خواهیم داشت:

$$\delta_y = \Delta_x \tag{1T-1}$$

پ) تابع لگاریتم $y=\ln x$ خطای مطلق لگاریتم طبیعی یک عدد برابر با خطای نسبی خود عدد ...

$$\Delta_y = \frac{1}{x} \Delta_x = \delta_x \tag{15-1}$$

برای تابع لگاریتم جامع $y=\log~x$ داریم:

$$\Delta_y = {}^{\circ} {}^{\prime} \mathsf{TFT} \delta_x \tag{10-1}$$

که از آنجا نتیجه می شود که وقتی با اعداد با m رقم صحیح سر و کار داریم می بایستی جداول لگاریتمی m+1 رقمی مورد استفاده قرارگیرند.

ت) توابع مثلثاتی. خطای مطلق سینوس و کسینوس از خطای مطلق آرگومان بیشتر نیست:

$$\Delta_{\sin x} = |\cos x| \Delta_x \le \Delta_x, \Delta_{\cos x} = |\sin x| \Delta_x \le \Delta_x \tag{19-1}$$

خطای مطلق تانژانت و کتانژانت همیشه از خطای مطلق آرگومان بیشتر است.

$$\Delta_{\tan x} = (\mathbf{1} + \tan^{\mathsf{T}} x) \Delta_x \ge \Delta_x, \Delta_{\cot x} = (\mathbf{1} + \cot^{\mathsf{T}} x) \Delta_x \ge \Delta_x \tag{Y-1}$$

مثال ۱-۱۰ قطر دایره ای با دقت 1mm اندازه گیری شده ومقدار $1mm \wedge d = 0$ بدست آمده است. مساحت دایره را محاسبه کنید.

حل۔ مساحت دایرہ برابر $S=\frac{\pi d^{\intercal}}{r}$ میباشد. چون عدد π با هر دقت لازم در دسترس است، خطای محاسبه مساحت از خطای محاسبه d^{\intercal} برست میآید. خطای نسبی d^{\intercal} برابر است با:

$$\delta_{d^{\intercal}} = \Upsilon \delta_{d} = \Upsilon \times \frac{1}{\Lambda \Upsilon \Upsilon} = \circ, \Upsilon \Upsilon \%$$

 π برایاینکه، هنگام گرد کردن عدد π ، خطای نسبی

$$\delta_S = \delta(\frac{\pi}{\mathbf{F}}) + \mathbf{Y}\delta_d$$

افزایش پیدا نکند، عدد π میبایستی حداقل با چهار رقم صحیح در نظر گرفته شود، هر چند پنج رقم مطمئن تر است. بنابراین داریم:

$$S = \frac{\text{7/1919}}{\text{9}} \times \text{9/AFY} \ m^{\text{9}} = \text{9/9ADF} \times \text{9/99} \ m^{\text{9}} = \text{9/0D9A} \ m^{\text{9}}$$

خطای مطلق نتیجه برابر است با

$$\Delta_S = S\delta_S = {}^{\circ}{}_{\prime}\delta\delta V \times {}^{\circ}{}_{\prime}{}^{\circ}{}_{\circ} \Upsilon \Upsilon = {}^{\circ}{}_{\prime}{}^{\circ}{}_{\circ} \Upsilon \Upsilon$$

پس ازگرد کردن نتیجه تا سه رقم (با حذف رقم اضافی) داریم :

$$S = {}^{\circ}{}_{\prime} \delta \delta \forall m^{\dagger}$$
 , $\Delta_S = {}^{\circ}{}_{\prime} {}^{\circ} {}^{\circ} \Upsilon$

مثال ۱۱ـ۱۱ و خطای $x=10^\circ$ ۲۰ و خطای $x=10^\circ$ با دقت ۱۰ اندازه گیری شده است. محاسبه کنید $x=10^\circ$ و خطای مطلق آن را.

حل ابتدا با استفاده از فرمول (۱-۱۶) خطای نسبی $\sin x$ را محاسبه می کنیم. برای این منظور ۱۰ را بر حسب رادیان نشان می دهیم: را دیان ۲۹۱ \circ \circ \circ \circ \circ \circ \circ \circ \circ و محاسبه می کنیم

$$\Delta_{\sin x} = \cos x \Delta_x = \cos t \Delta^{\circ} t^{\circ} \times (\cos t \Delta) = (\cos t \Delta)^{\circ} t^{\circ} \times (\cos t \Delta)$$

بنابراین، برای محاسبه $\sin x$ می بایستی از جداول مثلثاتی چهار رقمی استفاده کنیم، که خواهیم داشت:

$$\sin x = \sin \Upsilon \Delta^{\circ} \Upsilon {\circ}' = {\circ}_{\prime} \Upsilon \Upsilon \Upsilon \Upsilon$$

۲_ توابع چند متغیره. خطای مطلق یک تابع مشتق پذیر $y=f(x_1,x_7,\dots,x_n)$ از خطاهای کوچک X_n,\dots,X_n برای آرگومانهای X_n,\dots,X_n تشکیل شده و با رابطه زیر برآورد میگردد:

$$\Delta_y = \sum_{i=1}^n |\frac{\partial f}{\partial x_i}| \Delta_{x_i} \tag{1A-1}$$

اگر مقدار تابع مثبت باشد، خطای نسبی با فرمول

$$\delta_y = \sum_{i=1}^n \frac{1}{f} \left| \frac{\partial f}{\partial x_i} \right| \Delta_{x_i} = \sum_{i=1}^n \left| \frac{\partial \ln f}{\partial x_i} \right| \Delta_{x_i}$$
 (19-1)

برآورد می شود.

مثال ۱-۱۲ـ مقدار تابع $u=xy^{7}z^{7}$ را برای مقادیر ۲۰/۱ x=y=0 و ۵۲ و y=0 با خطاهای مطلق y=0 ، ۱۲. y=0 ، ۱۲ و ۱۶ و ۱۶ y=0 محاسبه کنید.

حل ـ در اینجا خطای نسیبی آرگومان ها برابرند با:

$$\delta_x = \frac{\mathbf{r}}{\mathbf{r} \mathbf{v} \mathbf{1}} = \frac{\mathbf{v}}{\mathbf{1}} \mathbf{1} \mathbf{0}, \ \delta_y = \frac{\mathbf{1}}{\mathbf{1}} \mathbf{0} \mathbf{0} \mathbf{0}, \ \delta_z = \frac{\mathbf{1}}{\mathbf{p}} \mathbf{0} \mathbf{0} \mathbf{0} \mathbf{0} \mathbf{0} \mathbf{0}$$

و خطای نسبی تابع برابر است با

$$\delta_u = \delta_x + \Upsilon \delta_u + \Upsilon \delta_z = \Upsilon_I \Lambda \%$$

چون مقدار محاسبه شده تابع نمی بایستی بیشتر از دو یا سه رقم داشته باشد لذا:

$$u = \lambda \circ 1 \times 1 \circ {}^{r}$$

(در اینجا نوشتن ۱۰۰۰ ۸۰ صحیح نیست، زیرا معنی دیگر خواهد داشت!)

در این مورد خطای مطلق برابر است با:

$$\Delta_u = u\delta_u = \lambda \cdot 1 \times 1 \cdot \nabla \times 1 \cdot \nabla = \nabla \cdot \times 1 \cdot \nabla$$

در این مورد بهتر است که نتیجه نهایی را تا دو رقم گرد کنیم:

$$u = \Lambda_{I}^{\circ} \times \Lambda^{\circ \delta}$$
 , $\Delta_{u} = {}^{\circ}_{I} \Upsilon \times \Lambda^{\circ \delta}$

مثال ۱۳-۱ مقدار $z = \ln(1^{\circ}/7 + \sqrt{f/f})$ را محاسبه کنید. توجه داشته باشید که تمام ارقام اعداد تقریبی $x = 1^{\circ}/7$ و $x = 1^{\circ}/7$ و صحیح هستند.

حل۔ عدد y دارای خطای نسبی $1/7\% = \frac{\delta_y}{77} = \delta_y = \frac{\delta_y}{77} = 1/3$ و بنابراین \sqrt{y} دارای خطای نسبی 8/7% میباشد که میبایستی با سه رقم نشان داده شود:

$$\sqrt{y} = \sqrt{f/f} = f/1$$
°

خطای مطلق این جذر برابر با ۱۳ ° ، ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° میباشد. خطای مطلق حاصل جمع ۱۲٫۴ $x+\sqrt{y}=1$ ° ، $x+\sqrt{y}=$

با استفاده از فرمول (۱-۱۳)، ما می دانیم که خطای مطلق لگاریتم طبیعی همین مقدار است، یعنی $z = \ln(1^\circ/7 + 7/1^\circ) = ln(1^\circ/7 + 7/1^\circ)$.

در اینجا نتیجه سه رقم صحیح دارد و گرد کردن تا ارقام صحیح به صلاح نیست زیرا در این مورد لازم است Δ که در مقدار Δ خطای گرد کردن نیز لحاظ شود:

$$z = \Upsilon_{/} \Delta \Upsilon$$
 , $\Delta_z = {}^{\circ}{}_{/}{}^{\circ} {}^{\circ} \Lambda$

____ مسائل ____

 $y = \sin x$ با خطای مطلق Δx اندازه گیری شده اند. خطای مطلق و نسبی توابع x اندازه گیری شده اند. با استفاده از جداول مثلثاتی مقادیر توابع را پیدا کرده و فقط $y = \cos x$ ارقام صحیح را در نتیجه نهایی نگهدارید.

$$\Delta_x = \mathsf{\Delta}''$$
 , $x = \mathsf{fh}^\circ\mathsf{ff'm}''$ (ب $\Delta_x = \mathsf{I'}$, $x = \mathsf{II}^\circ\mathsf{fo'}$ (لف)

$$\Delta_x = {}^{\circ}{}_{\prime}{}^{\circ}{}^{}^{\circ}{}^{\circ}{}^{\circ}{}^{\circ}{}^{\circ}{}^{\circ}{}^{\circ}{}^{\circ}{}^{\circ}{}^{\circ}{}^{\circ}$$

$$\Delta_x = {}^{\circ}/1 \times 1 {}^{\circ} - {}^{\circ}$$
 , $x = 1/110$ (ج. $\Delta_x = {}^{\circ}/0 \times 1 {}^{\circ} - {}^{\circ}$, $x = {}^{\circ}/40$ (غ

۲_ مقادیر توابع زیر را برای مقادیر x داده شده محاسبه و خطای نسبی و مطلق نتایج را مشخص کنید. $\overline{}$

$$\sqrt{ exttt{T}}pprox 1/4$$
 الف $x=\sqrt{ exttt{T}}$ برای $y=x^{ exttt{T}}\sin x$ با قرار دادن $y=x^{ exttt{T}}\sin x$

$$\pipprox \pi$$
برای $x=\pi$ با قرار دادن ۱۴۲ $y=x\ln x$ ب

$$\sqrt{ au} pprox 1/4$$
برای $x = \sqrt{ au}$ با قرار دادن $y = e^x \cos x$ (پ

۳ـ مقادیرتوابع زیر را برای مقادیر متغیرهای داده شده محاسبه کنید. خطای مطلق و نسبی نتایج را با در نظر گرفتن این نکته که تمامی ارقام دادههای اولیه صحیح هستند، مشخص کنید:

$$x_{\mathsf{r}} = \mathsf{N}_{\mathsf{r}} \mathsf{NTT}$$
 ، $x_{\mathsf{r}} = \mathsf{o}_{\mathsf{r}} \mathsf{NY}$ ، $u = \ln(x_{\mathsf{r}} + x_{\mathsf{r}}^{\mathsf{r}})$ (لف

$$x_{\mathsf{T}} = \mathsf{I}_{\mathsf{I}}\mathsf{ITT}$$
 $x_{\mathsf{T}} = \mathsf{e}_{\mathsf{I}}\mathsf{ITT}$ $x_{\mathsf{I}} = \mathsf{T}_{\mathsf{I}}\mathsf{TA}$ $u = \frac{x_{\mathsf{I}} + x_{\mathsf{T}}^{\mathsf{T}}}{x_{\mathsf{T}}}$ (ب

 $x_{\mathsf{T}} = {}^{\circ}/{}^{\mathsf{T}}$ $(x_{\mathsf{T}} = \mathsf{T})$

۴_ خطای نسبی محاسبه مساحت کل یک مخروط ناقص را بدست آورید، در صورتیکه شعاع مقطعهای $r=1 \ V/ \ Cm$ همای $r=1 \ Cm$ اندازه گیری شده به ترتیب برابر با $r=1 \ Cm$ اندازه گیری شده به ترتیب برابر با $r=1 \ Cm$ با باشند.

۱-۵ بدست آوردن خطای مجاز آرگومان ها با توجه به خطای مجاز یک تابع

 $f'(x) \neq 0$ این مسئله برای تابع یک متغیره y = f(x) تنها یک حل یکتا دارد، اگر تابع مشتق پذیر بوده و y = f(x) باشد. در این صورت:

$$\Delta_x = \frac{1}{|f'(x)|} \Delta_y$$

برای تابع چند متغیره $y = f(x_1, x_1, \dots, x_n)$ مسئله موقعی قابل حل است که چند محدودیت دیگر لحاظ شود. برای مثال اگر مقدار یکی از آرگومانها خیلی مشکل تر از دیگر آرگومانها اندازه گیری شود و یا خیلی دقیقتر محاسبه گردد، آنگاه خطای این آرگومان اصلی (مبنا) را می توان خطای تابع دانست. اگر مقدار تمامی آرگومانها به طور مشابه و با هر دقتی قابل دستیابی باشد، آنگاه اصل تأثیر یکسان (principle) معمولاً بکار گرفته می شود. با در نظر گرفتن اینکه در فرمول (۱-۱۸) تمام جملات

$$\Delta_{x_i} = \frac{\Delta_y}{n \left| \frac{\partial f}{\partial x} \right|} (i = 1, 1, \dots, n) \tag{Y - 1}$$

حاصل مي شود.

برابرند، فرمول $\left| \frac{\partial f}{\partial x_{z}} \right| \Delta_{x_{i}}$

در عمل ما اغلب با مسائلی معمولی سر و کار داریم. موردی که در بالا تشریح شد از مسائل مشکل میباشد. اجازه بدهید که برای تشریح بهتر به چند مثال بپردازیم.

مثال ۱۴-۱ زاویه x (در ربع اول) با چه دقتی میبایستی اندازه گیری شود تا مقدار $\sin x$ با پنج رقم صحیح بدست آید؟

حل- اگر بدانیم زاویه $x > 9^\circ$ است و در نتیجه $x > 9^\circ$ ، آنگاه لازم است که $x > 0^\circ$ را طوری بدست آوریم که نامساوی $x > 9^\circ$ را برقرار سازد. بدین منظور با توجه به فرمول (۱-۱۶) کافی است که داشته باشیم $x > 9^\circ$ را برقرار سازه گیری زاویه x با دقت $x > 9^\circ$ انجام گیرد. علاوه بر این اگر بدانیم $x > 9^\circ$ و در نتیجه $x > 9^\circ$ آنگاه استفاده از فرمول (۱-۲۰) مناسب خواهد بود،

که از آنجا داریم

$$\Delta_x = \frac{1}{\cos x} \Delta_{\sin x} > 7 \times 0.00 \times 10^{-3} = 10^{-3}$$

یعنی کافیست که x با دقت x'' اندازه گیری شود.

امّا اگر $x < 9^\circ$ ، مثلاً $x < 9^\circ$ ، مثلاً $x < 9^\circ$ آنگاه $x < 9^\circ$ آنگاه $x < 9^\circ$ و با داشتن $x < 9^\circ$ و با داشتن $x < 9^\circ$ مثلاً $x < 9^\circ$ مثلاً $x < 9^\circ$ برقرار می شود و بدین منظور می بایستی زاویه x با دقت $x < 9^\circ$ با دقت $x < 9^\circ$ نامساوی $x < 9^\circ$ با دقت $x < 9^\circ$ برقرار می شود و بدین منظور می بایستی زاویه $x < 9^\circ$ با دقت $x < 9^\circ$ با دول ب

مثال ۱-۵۵ با چه دقتی می بایستی شعاع R و ارتفاع H یک ظرف استوانه ای در دست باشد تا حجم آن با دقت 1 بدست آید؟

حل در فرمول $V = \pi R^\intercal H$ عدد π با هر تعداد رقم صحیح در دسترس است، پس خطای ناشی از آثیری در نتیجه نخواهد داشت. بنابراین می توانیم در نظر بگیریم که $\delta_V = \Upsilon \delta_R + \delta_H$ اگر ما بتوانیم با هر دقتی R و H را بدست آوریم آنگاه اصل تأثیر یکسان می تواند مورد استفاده قرار بگیرد، که از آنجا سهم هر یک از جملات $\tau \delta_R$ و $\tau \delta_R$ یکسان و برابر $\tau \delta_R$ می باشد. بنابراین بر طبق این اصل می بایستی شعاع با خطای نسبی $\tau \delta_R$ و ارتفاع با خطای نسبی $\tau \delta_R$ و ارتفاع با خطای نسبی $\tau \delta_R$ و از شرمه ما خلاف این را مشاهده می کنیم (هنگامی که شعاع یک ظرف استوانه با دقت کمتری نسبت به ارتفاع آن بدست آید). برای مثال اگر شعاع با دقتی برابر نصف دقت ارتفاع بدست آید، خواهیم داشت $\tau \delta_R$

$$\forall \delta_R + \delta_H = \Delta \delta_H = 1\%$$

بدست مي آوريم:

$$\delta = \gamma \%, \delta_R = \gamma \%$$

تا اینجا عدد π بکار گرفته شده، در تمامی موارد با خطای نسبی از درجه $^{\circ}$ ۱ $^{\circ}$ در دست بوده است که تأثیر این خطا در نتیجه نهایی قابل چشم پوشی است. بدین ترتیب ما می توانیم $\pi = \pi/1$ $\pi = \pi/1$ بگیریم که خطای نسبی که خطای نسبی $\pi = \pi/1$ $\pi = \pi/1$ و از مقدار $\pi = \pi/1$ با خطای نسبی $\pi = \pi/1$ استفاده کنیم.

مثال ۱-۱۶. خطای مطلق مجاز مقادیر تقریبی ۱۵٫۲ x=1 و y=0 و طوری پیدا کنید که امکان یافتن مقدار تابع y=9 y=1 با دقت دو رقم اعشار ممکن باشد.

حل بدست مى آورىم:

$$\begin{split} u &= \mathit{Fx}^\intercal (\log x - \sin \mathsf{T} y) = \mathit{F}(\mathsf{N} \Delta_{\mathit{I}} \mathsf{T})^\intercal (\log \mathsf{N} \Delta_{\mathit{I}} \mathsf{T} - \sin \mathsf{N} \mathsf{N} \mathsf{F}^\circ) = \mathsf{TY} \mathsf{N}_{\mathit{I}} \mathsf{A} \\ &\frac{\partial u}{\partial x} = \mathsf{N} \mathsf{T} x (\log x - \sin \mathsf{T} y) + \mathit{F} x \log = \mathsf{N} \mathsf{A}_{\mathit{I}} \Delta \mathsf{F} \\ &\frac{\partial u}{\partial y} = - \mathsf{N} \mathsf{T} x^\intercal \cos \mathsf{T} y = \mathsf{N} \mathsf{TY}_{\mathit{I}} \mathsf{Y} \end{split}$$

با فرض $\Delta_u = ^{\circ} / ^{\circ} \circ \Delta_u$ و با توجه به اصل تأثیر یکسان، با استفاده از فرمول (۱-۲۱) بدست می آوریم:

$$\begin{split} \Delta_x &= \frac{\Delta_u}{\mathsf{r} |\frac{\partial u}{\partial x}|} = \frac{\circ, \circ \circ \Delta}{\mathsf{r} \times \mathsf{A} \mathsf{A} \mathsf{A} \mathsf{T}} = \circ, \mathsf{r} \mathsf{A} \times \mathsf{N} \circ^{-\mathsf{f}}, \\ \Delta_y &= \frac{\Delta_u}{\mathsf{r} |\frac{\partial u}{\partial y}|} = \cdot \frac{\circ, \circ \circ \Delta}{\mathsf{r} \times \mathsf{N} \mathsf{Y} \mathsf{V} \mathsf{V} \mathsf{V}} = \circ, \mathsf{r} \mathsf{r} \times \mathsf{N} \circ^{-\Delta} = \circ, \mathsf{r} \mathsf{A}'' \end{split}$$

_____ مسائل ____

۱_ با چه دقتی عدد تقریبی x می بایستی در دسترس باشد تا مقدار $\sin x$ با تعداد ارقام صحیح مشخص شده توسط عدد m بدست آبد؟

$$m={\mathfrak k}$$
 , $x={\mathfrak k}$ (ب $m={\mathfrak k}$, $x={\mathfrak k}$ (الف

 $m=\mathsf{r}$, $x=\circ_{\mathsf{r}}\circ\mathsf{V}$ ۵ (ث $m=\mathsf{r}$, $x=\mathsf{r}_{\mathsf{r}}\circ\mathsf{A}$ ث $m=\mathsf{r}$, $x=\mathsf{r}\circ_{\mathsf{r}}\mathsf{V}$ ۵ (ب

۲_ با توجه به مقادیر $\sin x$ اخذ شده از جدول توابع مثلثاتی پنج رقمی، زاویههای x با چه دقتی بدست آمدهاند؟

$$x=$$
 ۴۴° (پ $x=$ ۱۵° ۳۰' (ب $x=$ ۲° ۱' (الف)

$$x=$$
 ۸۷° (ج $x=$ ۶۵°۲۳′ (ت $x=$ ۵۰° ۱۸′ (ت

xـ با چه دقتی می توان عدد x را با استفاده از لگاریتم آن (با استفاده از جدول لگاریتم پنج رقمی) بدست آوریم اگر x در دامنه مشخص شده باشد.

$$\mathsf{TD} < x < \mathsf{f}^{\circ}$$
 (ت $\mathsf{T}^{\circ} \circ < x < \mathsf{f}^{\circ} \circ$ الف

$$\Delta \circ \circ \circ < x < 9 \circ \circ \circ$$
 (ث $T_1 Y \Delta < x < T_1 Y A$ (ت $\lambda \Delta < x < \lambda A$) (ت

 $^{\circ}$ ۱ با چه تعداد رقم صحیح می بایستی آرگومان x بدست آید تا دقت مقادیر توابع داده شده برابر $^{-4}$ ۱ $^{\circ}$ $^{\circ}$ $^{\circ}$ $^{\circ}$ $^{\circ}$ اشد.

$$x = \sqrt{Y}, y = x^{\mathsf{T}} \sin x$$
 (الف

$$x = \sqrt{7}, y = e^x \cos x$$
 ($y = \pi, y = x \ln x$ ($y = \pi$

 $x^{\mathsf{T}} - \mathbf{T} x + \log_{\mathsf{T}} = 0$ مشخص باشند تا جملات ثابت معادله $x^{\mathsf{T}} - \mathbf{T} x + \log_{\mathsf{T}} = 0$ مشخص باشند تا ریشه ها با دقت چهار رقم صحیح بدست آیند؟

ع خطای مطلق مجاز آرگومانها را طوری پیدا کنید که محاسبه مقادیر توابع داده شده با چهار رقم صحیح ممکن باشد.

$$x_{1} = 1/17714, x_{1} = 9/1971, u = \ln(x_{1} + x_{1}^{7})$$
 (الف

$$x_{\mathsf{T}} = 1$$
ر ۱۳۲۱۴, $x_{\mathsf{T}} = \circ$ ر ۹۳۲۲۱, $x_{\mathsf{T}} = \mathsf{T}$ ر ۲۸۳۵, $u = \frac{x_{\mathsf{T}} + x_{\mathsf{T}}^{\mathsf{T}}}{x_{\mathsf{T}}}$ (ب

 $x_{\text{T}} = ^{\circ}/\Lambda$ ۴۵۴۲, $x_{\text{T}} = ^{1}/\Im$ ۳۵۲۱, $x_{\text{T}} = ^{1}/\Im$ ۳۵۲۱, $x_{\text{T}} = ^{1}/\Im$ ۳۷ پ پیچش یک میله (باسطح مقطع مربع مستطیل) با فرمول ۷ رابطه یانگ در پیچش یک میله (باسطح مقطع مربع مستطیل) با

$$E = \frac{1}{4} \frac{l^{r}P}{d^{r}b^{S}}$$

بیان می شود، که در آن ℓ طول میله، d و d به ترتیب عرض و طول مقطع میله، S قوس و P مقدار بار است. با چه دقتی می بایست طول ℓ و قوس d اندازهگیری شود تا خطای d از d بیشتر نشود. فرض کنید d با دقت d و d با دقت d د رست هستند.

۲_ محاسبه مقادیر توابع

هنگام استفاده از ماشینهای محاسب جهت محاسبه توابعی که با فرمول مشخص شده اند، شکل فرمول مورد استفاده کم اهمیت نیست. عباراتی که از نظر ریاضی هم ارزند، با در نظر گرفتن محاسبات تقریبی معادل نخواهند بود. می دانیم که عملیات اساسی بیشتر کامپیوترها جمع، تفریق، ضرب و تقسیم است، در نتیجه نیاز به پرداختن به حل مسائل ریاضی طی مراحلی که از این عملیات تشکیل شده اند افزایش می بابد. با توجه به محدودیت حجم حافظه هر ماشین، لازم است که عملیات را به مرحله های تکراری شکسته و یک الگوریتم مناسب انتخاب کنیم. در این فصل برخی از تکنیک های کاربردی و مرسوم در کاهش حجم محاسبه بعضی از توابع را به مرحله های تکراری متشکل از عملیات اصلی خواهیم دید.

۲_۱_ محاسبه مقدار یک چند جملهای _ روش هُرنر ۱

فرض کنید یک چند جملهای از درجه n به شکل زیر داریم:

$$P(x) = a \cdot x^n + a_1 x^{n-1} + \dots + a_n$$

 $x=\xi$ که ضرایب چند جملهای را برای $(k=\circ,1,\ldots,n)a_k$ که ضرایب که مقدار این چند جملهای را برای بدست آوریم:

$$P(\xi) = a \cdot \xi^n + a_1 \xi^{n-1} + \dots + a_n \tag{1-7}$$

¹⁾ Horner

محاسبه $P(\xi)$ به طریقه زیر بسیار متداول است. فرمول (-1) را به صورت زیر نشان می دهیم:

$$P(\xi) = (\dots(((a_{\cdot}\xi + a_{\cdot})\xi + a_{\cdot})\xi + a_{\cdot})\xi + \dots + a_n).$$

با معرفي اعداد

 $b_n = P(\xi)$ خواهیم داشت

بدین ترتیب محاسبه مقدار چند جملهای P(x) برای $x=\xi$ به تکرارهایی از عملیات اصلی به صورت زیر منجر می شود:

$$c_k = b_{k-1}\xi$$
, $b_k = a_k + c_k$ $(k = 1, 7, ..., n)$

به راحتی مشاهده می گردد که اعداد aه عداد $b_n = 0$ ، $b_n = 0$ ضرایب چند جملهای Q(x) هستند که خارج قسمت تقسیم چند جملهای P(x) بر دو جملهای $x - \xi$ می باشد و D(x) باقیمانده این تقسیم است. بنابراین فرمولهای D(x) ما را قادر می سازند که بدون انجام عمل تقسیم ضرایب، خارج قسمت D(x) و همچنین باقیمانده D(x) را پیدا کنیم. اعداد D(x) معمولاً به کمک روش هرنر بدست می آیند.

برای محاسبه مقدار چند جملهای $P_n(x)$ با روش هرنر، لازم است که n عمل ضرب و n-k عمل جمع انجام گیرد، که در آن k تعداد ضرایب a_i برابر با صفر میباشد. اگر $a_i=n$ باشد آنگاه n-1 عمل ضرب لازم است. ثابت شده است که برای محاسبه چند جملهای هایی به شکل عمومی، ارائه روشی که تعداد عملیات لازم در آن کمتر از روش هرنر باشد، غیر ممکن است.

مثال ۱ـ۱x = -1رای x = -1مقدار چند جملهای

$$P(x) = x^{\mathsf{Y}} - \mathsf{Y}x^{\mathsf{P}} + x^{\mathsf{D}} - \mathsf{Y}x^{\mathsf{F}} + \mathsf{F}x^{\mathsf{T}} - x^{\mathsf{T}} + \mathsf{P}x - \mathsf{Y}$$

را محاسبه كنيد.

محاسبه مقادير توابع

بنا براین

$$P(-1, \delta) = -\lambda \lambda / \Upsilon 1 \lambda \delta$$

_____ مسائل ____

را برای خرایب $P(\mathsf{۳, ۲۵})$ مقروض است. مقدار $P(x) = a_{\circ}x^{\mathsf{f}} + a_{\mathsf{1}}x^{\mathsf{7}} + a_{\mathsf{7}}x^{\mathsf{7}} + a_{\mathsf{7}}x + a_{\mathsf{6}}$ مفروض است. مقدار $P(\mathsf{۳, ۲۵})$ برای ضرایب $a_{\mathsf{7}}, \ldots, a_{\mathsf{7}}, a_{\mathsf{6}}$ برای ضرایب $a_{\mathsf{7}}, \ldots, a_{\mathsf{7}}, a_{\mathsf{6}}$ در جدول $P(\mathsf{7, 10})$ بدست آورید.

 $(i=\circ,1,7,7,1)$ ضرایب (۱-۲ ضرایب

	a.	a_{λ}	a_{7}	$a_{\tt Y}$	$a_{\mathfrak{k}}$
(a)	٧,٥۴	۱۱٫۰۸	٣/٨٢	۰,۴۴	,41
(b)	9,89	17,89	14,89	۰ / ۷ ٩	,94
(c)	17,48	14,80	14/19	1,84	-1,47
(d)	10,80	۱۷٫۵۸	۲۱٫۷	۲,٧٨	1,84
(e)	۲/٧٩	9,10	14,10	۵٫۳۸	٧,٢۴
(f)	٣,۴۵	- ۲ , ۹ ۱	٣,٧٩	-۶٬۷۵	- ۲, ۳ ۸
(g)	4,49	۵٫۳۸	- ۲, 18	٧,٣١	4,00
(h)	1,84	-٧,٧۵	4,08	-9,79	٥/٧٩

۲_ چند جملهای $P(x) = {}^{\circ}$ ۲۲۲ $x^{0} - {}^{\circ}$ ۲۲۷ $x^{0} - {}^{\circ}$ ۲۲۷ $x^{0} - {}^{\circ}$ ۲۲۷ $x^{0} - {}^{\circ}$ ۸۲ $x^{0} - {}^{\circ}$ ۸۲ $x^{0} - {}^{\circ}$ مفروض است. مقدار $P(\xi)$ را برای $P(\xi)$ ۲۰ برای $P(\xi)$ بیدا کنید.

۲-۲_ محاسبه برخی از توابع مثلثاتی به کمک سری توان

این بخش به محاسبه توابع مثلثاتی از طریق مجموع سری مکلورن ۱ آنها اختصاص دارد:

$$f(x) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{F^{(k)}(\circ)}{k!} x^k \tag{T-T}$$

¹⁾ Maclaurin

با در نظر گرفتن مجموع چند جمله اول سری مکلورن به فرمول تقریبی زیر می رسیم:

$$f(x) \approx P_n(x)$$

 $P_n(x) = \sum_{k=0}^n \frac{f^{(k)}(\cdot)}{k!} x^k$ که در آن

در اینجا باقیمانده سری f(x) سری $f(x) = f(x) - P_n(x)$ نشاندهنده خطای تقریب مقدار f(x) توسط مقدار $P_n(x)$ می باشد. برآورد باقیمانده ما را قادر خواهد ساخت که تعداد جملات لازم یعنی درجه چند جملهای $P_n(x)$ را مشخص کنیم.

توجه چون محاسبه دقیق خطا، کاری پر زحمت و طاقت فرساست، در عمل برای حصول دقت مورد نظر تمامی محاسبات بینابینی با یک یا دو رقم اضافی انجام می گیرد.

۱_ محاسبه مقادیر توابع نمایی. برای یک تابع نمایی بسط زیر را داریم:

$$e^x = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{x^k}{k!} \qquad (-\infty < x < \infty) \tag{f-7}$$

انجام محاسبات با رهنوشت تکراری زیر متداول است:

$$e^x = \sum_{k=0}^{\infty} u_k$$
, $u_k = \frac{x}{k} u_{k-1}$, $S_k = S_{k-1} + u_k (k = 1, 7, \dots, n)$.

که در آن $u_\circ=u_\circ=u_\circ=u_\circ$ هستند. عدد $\frac{s_*}{k!}=\frac{s_*}{k!}$ نتیجه تقریب مورد نظر برای e^x میباشد. برای باقیمانده سری می توان از برآورد زیر استفاده کرد ([۱۲] را ببینید):

$$|R_n(x)| < |u_n| \quad for \quad \circ < \mathsf{Y}|x| \le n$$

بنابراین به محض اینکه اندازه آخرین جمله u_k محاسبه شده از سری، کوچکتر از خطای مجاز از پیش مشخص شده arepsilon باشد، ما میتوانیم به فرآیند جمع کردن خاتمه دهیم.

$$|u_n|تنها اگر)$$

اگر اندازه x بزرگ تر باشد، محاسبه دنباله (۲-۲) مشکل خواهد بود. در چنین مواردی رویه معمول به این صورت است: x را به صورت یک جمع نشان می دهیم:

$$x = E(x) + q$$

که در آن E(x) بخش صحیح x و q بخش کسری است E(x) ... بنابراین:

$$e^x = e^{E(x)}.e^q$$

محاسبه مقادير توابع

عامل اول $e^{E(x)}$ به کمک ضرب به صورت زیر قابل محاسبه است:

$$e^{E(x)} = \underbrace{e \dots e}_{\omega, \kappa E(x)}, \quad E(x) > \circ$$
اگرہ $e^{E(x)} = \underbrace{\frac{1}{e} \dots \frac{1}{e}}_{j \downarrow E(x)}, \quad E(x) < \circ$ اگرہ

عامل دوم به کمک بسط توان محاسبه می شود:

$$e^q = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{q^n}{n!}$$

این دنباله برای $q < 1 \circ g$ به سرعت همگرا می شود، چون

$$\circ \le R_n(q) < \frac{1}{n!n} q^{n+1}$$

مثال ۲ـ۲ـ مقدار \sqrt{e} را با دقت $1 \circ - 0$ بدست آورید.

حل با استفاده از فرمول

$$e^{\frac{1}{7}} = \sum_{k=0}^{n} u_k + R_n(\frac{1}{7}) \tag{0-7}$$

که در آن $u_{\circ}=1$ با دو رقم اضافی محاسبه $(k=1,1,1,\ldots,n)u_k=\frac{u_{k-1}}{7k}$ ، $u_{\circ}=1$ که در آن $u_{\circ}=1$ میکنیم، که متوالیاً خواهیم داشت:

$$\begin{array}{c} u_{\circ} = 1, \\ u_{1} = \frac{u_{\circ}}{1} = \circ / \delta \circ \circ \circ \circ \circ \circ, \\ u_{7} = \frac{u_{1}}{1} = \circ / 17\delta \circ \circ \circ \circ, \\ u_{7} = \frac{u_{7}}{5} = \circ / \circ 7 \circ \Lambda T T T, \\ u_{7} = \frac{u_{7}}{4} = \circ / \circ \circ 7 \circ \circ 7 T, \\ u_{8} = \frac{u_{7}}{1} = \circ / \circ \circ \circ 7 T \circ \circ T, \\ u_{9} = \frac{u_{9}}{1} = \circ / \circ \circ \circ 7 T \vee, \\ u_{9} = \frac{u_{5}}{1} = \circ / \circ \circ \circ 1 \times, \\ S_{9} = 1/5 f \Lambda Y T Y T. \end{array}$$

با گرد كردن مجموع تا پنج رقم اعشار خواهيم داشت:

$$\sqrt{e} = 1.84847.$$

برای محاسبه مقدار تابع نمایی $a^x(a>\circ)$ از فرمول $a^x=e^{x\ln a}$ استفاده می شود.

۲_ محاسبه مقادیر سینوس و کسینوس. برای محاسبه $\sin x$ و $\cos x$ بسط دنباله توان زیر بکار گرفته می شود:

$$\sin x = \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k \frac{x^{7k+1}}{(7k+1)!} (-\infty < x < \infty), \tag{9-7}$$

$$\cos x = \sum_{k=1}^{\infty} (-1)^k \frac{x^{\gamma_k}}{(\gamma_k)!} (-\infty < x < \infty). \tag{Y-Y}$$

برای مقادیر بزرگ x دنباله های (۲-۲) و (۷-۲) به کندی متقارب می شوند. امّا با در نظر گرفتن خاصیت تناوبی $\sin x$ و فرمول های کاهش محاسبات برای توابع مثلثاتی، به سادگی می فهمیم که کافیست که بدانیم چطور $\sin x$ و $\cos x$ را در بازه $\cos x$ و محاسبه کنیم.

در اینجا ما می توانیم از فرمولهای تکرار زیر استفاده کنیم:

$$\sin x = \sum_{k=1}^{n} u_k + R_n(x),
 u_1 = x, \quad u_{k+1} = -\frac{x^{\mathsf{T}}}{\mathsf{T}_k(\mathsf{T}_{k+1})} u_k \ (k = 1, \mathsf{T}, \dots, n-1);$$

$$\cos x = \sum_{k=1}^{n} v_k + R_n(x),
v_1 = l, \quad v_{k+1} = -\frac{x^{\mathsf{T}}}{(\mathsf{T}(k-1)\mathsf{T}k)} v_k \ (k = 1, \mathsf{T}, \dots, n-1).$$

چون در بازه $(\circ , \frac{\pi}{\mathfrak{f}})$ دنباله $(\circ , \frac{\pi}{\mathfrak{f}})$ یک دنباله متناوب با مقادیر جملات نزولی یکنواخت می باشد برای عبارت $|R_n| \leq \frac{|x|^{\mathfrak{f} + 1}}{(\mathfrak{f} + 1)!} = |u_{n+1}|$ تقریب $|R_n|$ معتبر است.

بطور مشابه برای دنباله (۲-۲)داریم $|V_{n+1}| \leq |V_{n+1}|$. بنابراین فرآیند محاسبه x $\sin x$ و $\cos x$ به محض برقراری نامساوی $\cos x$ در آن a خطای مجاز مشخص شده می باشد، خاتمه می باید.

مثال ۲-۲_ مقدار /sin ۲۳°۵۴ را با دقت ۱۰^{-۴} محاسبه کنید.

حل آرگومان را بر حسب رادیان و با یک رقم اضافی نشان میدهیم:

$$x = arc$$
 $TT^{\circ}\Delta T' = {\circ}_{/}T Y Y Y$

با استفاده از فرمول (۲-۸) بدست میآوریم:

$$\begin{aligned} u_{1} &= x = + \circ / \text{FIVIF}, \\ u_{7} &= - \frac{x^{7}u_{1}}{7/7} = - \circ / \circ \text{ITIO}, \\ u_{7} &= - \frac{x^{7}u_{7}}{7/2} = + \circ / \circ \circ \circ \text{III}, \\ u_{7} &= - \frac{x^{7}u_{7}}{7/2} = - \circ / \circ \circ \circ \circ \circ \cdot \cdot \end{aligned}$$

محاسبه مقادير توابع

سرانجام پس از گرد کردن نتیجه نهایی تا چهار رقم اعشار خواهیم داشت:

$$\sin \Upsilon \Upsilon^{\circ} \Delta \Upsilon' = \circ {}_{\prime} \Upsilon \circ \Delta \Upsilon$$

مثال ۲-۲_ مقدار ۲۴٬ ۲۴ cos ۱۷° را با دقت ۱۰ - ۱۰ محاسبه کنید.

حل x=arc۱۷° ۲۴' داریم: x=arc۱۷° ۲۴' داریم:

$$v_1 = 1/\circ \circ \circ \circ \circ$$

$$v_7 = -\frac{x^7}{1/7}v_1 = -\circ/\circ f f 1 1 f,$$

$$v_7 = -\frac{x^7}{7/7}v_7 = +\circ/\circ \circ f \Delta f,$$

$$v_7 = -\frac{x^7}{2/7}v_7 = -\circ/\circ \circ \circ \circ 1.$$

 $\cos 10^{\circ} \Upsilon^{\circ} = ^{\circ} / 90^{\circ} \Upsilon^{\circ}$ از اینرو

٣_ محاسبه مقادير سينوس هذلولي وكسينوس هذلولي. از بسطهاي سرى توان:

$$\sinh x = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{x^{\forall k-1}}{(\forall k-1)!} \quad (-\infty < x < \infty), \tag{1.5-7}$$

$$\cosh x = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{x^{\gamma_k}}{(\gamma_k)!} \quad (-\infty < x < \infty)$$
 (1)-7)

و رهنوشت تكراري زير استفاده ميكنيم:

$$\begin{aligned}
\cosh x &= \sum_{k=\cdot}^{n} v_k + R_n^*, \\
v_{\cdot} &= 1, \quad v_{k+1} = -\frac{x^{\mathsf{T}}}{(\mathsf{T}k+1)(\mathsf{T}k+\mathsf{T})} v_k.
\end{aligned} \right} \tag{17-T}$$

برای $|x| \leq |x| \leq n$ تقریبهای $|u_n| < \frac{1}{7} |u_n|$ و $|x| < \frac{1}{7} |u_n|$ را ببینید).

مثال ۲ـ۵ـ مقدار ۱٬۴ sinh ۱٬۴ را با دقت ۱۰^{-۶} محاسبه کنید.

حل با استفاده از فرمول (۲-۱۲) بدست می آوریم:

$$u_{1} = \frac{x^{\mathsf{T}}}{\mathsf{T} \times \mathsf{T}} u_{1} = \frac{x^{\mathsf{T}}}{\mathsf{T}} u_{1} = \frac{x^{\mathsf{T}}}{\mathsf{T}}$$

از اینرو ۱ ۴۳۰ ۱/۹ = ۱/۴ sinh از

۴_ محاسبه مقادیر یک تابع لگاریتمی. از بسط دنباله توان بر حسب $\frac{z-1}{z+2}$ استفاده میکنیم:

$$\ln z = - \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{\mathbf{r}k - 1} \left(\frac{1-z}{1+z} \right)^{\mathbf{r}k - 1} \quad (\circ < z < \infty)$$

فرض کنیم z عدد مثبتی است. آن را به صورت $z=\mathsf{T}^mz$ نشان می دهیم که در آن z عدد صحیح است و $z=\mathsf{T}^mz$ با در نظر گرفتن $z=\frac{1-z}{1+z}$ داریم:

$$\ln x = \ln \mathsf{Y}^m z = m \ln \mathsf{Y} + \ln z = m \ln \mathsf{Y} - \mathsf{Y} \sum_{k=1}^{\infty} \frac{\mathsf{Y}}{\mathsf{Y}k - \mathsf{Y}} \mathsf{Y}^{\mathsf{Y}k - \mathsf{Y}}$$

:که در آن $\frac{1}{\pi} \leq \xi \leq \frac{1}{\pi}$ با قرار دادن

$$u_k = \frac{\xi^{\Upsilon k - \Upsilon}}{\Upsilon k - \Upsilon} \quad (k = \Upsilon, \Upsilon, \dots, n)$$

به رهنوشت تکراری زیر میرسیم:

$$\left. \begin{array}{l} \ln x = m \ln \mathsf{Y} - \mathsf{Y} \sum_{k=1}^{n} u_k + R_n \\ u_1 = \xi, u_{k+1} = \frac{(\mathsf{Y}k - 1)\xi^{\mathsf{Y}}}{\mathsf{Y}k + 1} u_k \end{array} \right\} \tag{14-7}$$

فرآیند جمع به محض اینکه نامساوی $u_n < \mathfrak{r}^{arepsilon}$ برقرار شد خاتمه مییابد که در آن arepsilon خطای مجاز است $u_n < \mathfrak{r}^{arepsilon}$ را ببینید).

مثال ۲-۶_ مقدار ۵ ln را با دقت ۶۰- ۱۰ پیدا کنید.

محاسبه مقادير توابع هادير توابع

حل۔ محاسبات را با دو رقم اضافی انجام می دھیم. با دانستن $78.7 \times 70 = 0$ داریم $78.7 \circ 20 = 0$ داریم 2 = 0 داری

با استفاده از فرمول (۲-۱۴) خواهیم داشت:

_____ مسائل ____

۱_ با استفاده از بسط دنباله توان، جداولی از مقادیر توابع زیر با دقت arepsilon مشخص شده را تشکیل دهید.

الف
$$e^x$$
, $x = {}^{\circ}/{}^{\circ}{}^{\circ} + {}^{\circ}/{}^{\circ}{}^{\circ} \mathsf{T} k$ $(k = {}^{\circ}, 1, \ldots, 14), \varepsilon = 1, -\delta$

ب)
$$e, x = 7/2 \circ \circ + \circ / \circ \circ 7k \quad (k = \circ, 1, ..., 14), \varepsilon = 1 \circ -4$$

$$e^{-x}$$
, $x = \sqrt{r} + \sqrt{r} +$

ث)
$$e^{x^{\mathsf{T}}}$$
, $x = {}^{\circ}{}_{\mathsf{I}}\Delta {}^{\circ} + {}^{\circ}{}_{\mathsf{I}}{}^{\circ}\mathsf{T}k$ $(k = {}^{\circ}, \mathsf{I}, \ldots, \mathsf{I}\Delta), \varepsilon = \mathsf{I}^{\circ}{}^{-\Delta},$

$$\varepsilon^{-x'}, \quad x = \mathsf{I}_{\mathsf{I}} \mathsf{T}^{\circ} + \mathsf{I}_{\mathsf{I}} \mathsf{T}^{\circ} + \mathsf{I}_{\mathsf{I}} \mathsf{T}^{\circ} \mathsf{I}^{k} \quad (k = \mathsf{I}_{\mathsf{I}}, \mathsf{I}_{\mathsf{I}}, \mathsf{I}_{\mathsf{I}}, \mathsf{I}_{\mathsf{I}}), \varepsilon = \mathsf{I}_{\mathsf{I}} \mathsf{I}^{-\delta},$$

$$\varepsilon$$
) $\frac{1}{\sqrt{\pi}}e^{-x^{\tau}/7}$, $x = \sqrt{4} + \frac{1}{2} \sqrt{\pi} k \ (k = 0, 1, ..., 10)$, $\varepsilon = 10^{-4}$,

$$x = 7.5$$
 f $\delta + \circ ... \circ \delta k \ (k = \circ, 1, ..., 1\delta).$

 $1 \circ - 0$ با استفاده از بسط دنباله های $x \sin x$ و $\cos x$ بصورت توانی جداول مقادیر توابع زیر را با دقت $\sin x$ تشکیل دهید.

الف
$$\sin x$$
, $x = {^{\circ}}{_{/}} \mathsf{T} \mathsf{T} \Delta + {^{\circ}}{_{/}} {^{\circ}} \circ \Delta k$ $(k = {^{\circ}}, 1, \dots, 1\Delta),$

$$\sin x$$
, $x = \frac{1}{\sqrt{2}} + \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} + \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{1}{$

ت)
$$\cos x$$
, $x = \frac{1}{\sqrt{2}} + \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \frac$

ث
$$\frac{\sin x}{x}$$
, $x = {}^{\circ}/{}^{\circ} + {}^{\circ}/{}^{\circ} \setminus k \ (k = {}^{\circ}, 1, \dots, 10),$

$$(x) \frac{\cos x}{x}, \quad x = {\circ}/{10} + {\circ}/{10} + {\circ}/{10}$$
 $(k = {\circ}, 1, \dots, 10),$

arepsilon با استفاده از بسط دنبالههای x $\sinh x$ و $\sinh x$ بصورت توانی جداول مقادیر توابع زیر را با دقت تشکیل دهید.

الف
$$\sinh x, \quad x=\circ$$
 ر ۲۳ + \circ ر ۱ k $\quad (k=\circ,1,\ldots,1\delta)$ $\quad \varepsilon=1\circ^{-\delta}, \quad x=7$ ر $\kappa=1$ ($\kappa=1$) $\kappa=1$

۳-۲ برخی از تقریبهای چند جملهای

محاسبه توسط سری تیلور فقط برای مقادیر کوچک $|x-x_0|$ سرعت تقارب راضی کننده ای دارد. از اینرو اغلب لازم است که یک چند جملهای تقریبی از درجه نسبتاً پایین و با دقت کافی را، برای تمامی نقاط یک بازه مشخص انتخاب کنیم. در این مورد از بسط توابع به کمک چند جملهای های چبیشف در یک بازه مشخص استفاده می کنیم. در ذیل چند مثال از چنین بسط هایی به همراه بازه به کار گرفته شده و خطای مطلق متناظر آورده شده است ([۲۵] را ببینید). مقدار یک چند جملهای بوسیله روش هرنر قابل محاسبه است.

۱_ محاسبه مقادیر یک تابع نمایی دربازه[۱ و ۱-]. بدین منظور تقریب چند جملهای زیر مورد استفاده قرار میگیرد:

$$e^x \approx \sum_{k=\circ}^{\mathbf{Y}} a_k x^k (|x| \le \mathbf{1}), \varepsilon = \mathbf{T} \times \mathbf{1}^{\circ -\mathbf{Y}}$$
 (10-T)

$$\begin{split} a_{\circ} &= \circ / \mathfrak{I} \mathfrak{I} \mathfrak{I} \mathfrak{I} \mathfrak{I}, \ a_{1} &= 1 / \circ \circ \circ \circ \circ \circ, \ a_{7} &= \circ / \Delta \circ \circ \circ \circ \mathfrak{F}, \ a_{7} &= \circ / 18888 \mathsf{YF}, \\ a_{7} &= \circ / \circ \circ \mathsf{I} \mathsf{I} \mathsf{F} \mathsf{T} \Delta \circ, \ a_{\Delta} &= \circ / \circ \circ \mathsf{A} \mathsf{T} \mathsf{I} \mathsf{I} \mathsf{A}, \ a_{S} &= \circ / \circ \circ \mathsf{I} \mathsf{F} \mathsf{T} \mathsf{T}, \ a_{V} &= \circ / \circ \circ \mathsf{T} \circ \mathsf{F} \circ. \end{split}$$

۲_ محاسبه مقادیر یک تابع لگاریتمی. فرمول زیر مورد استفاده قرار میگیرد:

$$\ln(1+x) \approx \sum_{k=1}^{V} a_k x^k (\circ \le x \le 1), \quad \varepsilon = 7/7 \times 10^{-V}$$
 (19-7)

$$\begin{split} a_1 &= \circ_/ \mathfrak{q} \mathfrak{q} \mathfrak{q} \mathfrak{q} \wedge \mathfrak{q} \wedge \mathfrak{q} , & a_7 &= - \circ_/ \mathfrak{q} \mathfrak{q} \mathfrak{q} \vee \mathfrak{q} \wedge \mathfrak{q} , & a_7 &= \circ_/ \mathfrak{q} \mathfrak{q} \wedge \mathfrak{q} \wedge$$

¹⁾ Chebyshev

محاسبه مقادير توابع

۳_ محاسبه مقادیر توابع مثلثاتی. از تقریبهای چند جملهای زیر استفاده میگردد:

$$\sin x \approx \sum_{k=-\infty}^{\mathfrak{r}} a_{\mathsf{Y}k+1} x^{\mathsf{Y}k+1} \quad (|x| \leq \pi/\mathsf{Y}), \quad \varepsilon = \mathsf{F} \times \mathsf{N}^{\mathsf{o}-\mathsf{q}} \tag{NV-Y}$$

$$\begin{split} a_1 &= \text{$1/\circ$} \circ \circ \circ \circ \circ \circ \circ \text{1}, & a_7 &= -\circ \text{,} \text{1PPPPPAN$}, & a_{\delta} &= \circ \text{,} \circ \circ \text{1TT° VS}, \\ a_7 &= -\circ \text{,} \circ \circ \circ \text{1N} \circ \text{Y}, & a_{\delta} &= \circ \text{,} \circ \circ \circ \circ \text{1PPPPPAN$}, \end{split}$$

مثال ۷-۲ بدست آورید. مثال ۷-۲ بدست آورید. مثال ۱۰-۴ بدست آورید.

 $x = ^{\circ}/^{0}$ محاسبه را با توجه به فرمول (۲-۱۵) و با استفاده از روش هرنر (بخش ۱-۱ را ببینید) برای $x = ^{\circ}/^{0}$ انجام می دهیم (جدول ۲-۲ را ببینید).

جدول ۲-۲) روش هرنر برای حند جملهای (۲-۱۵)

	<u>, </u>	7. 7.7 U 33 ·	<u> </u>
°,°°° ۲° ۴°	°/°° 1449	°/°° & TT9 A	۰/۰۴۱۶۳۵۰
+	° / ° ° ° 1 ° ′ °	۰,۰۰۰۷۷۰۶	۰,۰۰۴۵۵۰۲
°/°°° ۲° ۴°	۰/۰۰۱۵۴۱۳	°/°°¶1°°°	۰/۰۴۶۱۸۵۲

0,1888844	۰,۵۰۰۰۶۳	1,	∘,٩٩٩٩٩٩٨ <u>∘,۵</u>
·/· ٢٣· ٩ ٢۶	·/·94XX··	·/۲۹۷۴۴۳۱	·/84XYY18
·/\A¶Y۶··	۰٫۵۹۴۸۸۶۳	1,7974471	$\frac{1/88AYYY8=P(\cdot, 0)}{}$

باگرد کردن نتیجه تا شش رقم بدست میآوریم: ۱٫۶۴۸۷۲۱ $e^{\frac{1}{4}}pprox 1/۶۴۸۷۲۱$ رمثال ۱ بخش ۲_۲ را ببینید).

مثال ۲ـ۸ـ به کمک تقریب چند جملهای مقدار ۰٫۵ sin را با دقت ۱۰ ^{−۸} پیدا کنید.

حل محاسبه را با توجه به فرمول (۲-۱۷) و با استفاده از روش هرنر برای x = 0.0 انجام می دهیم. امّا چند جملهای فرمول (۲-۱۷) تنها شامل توان های فرد x است که بهتر است آن را به صورت زیر بازنویسی کنیم:

$$\sum_{k=\circ}^{\mathfrak{f}} a_{\mathsf{f}k+\mathsf{f}} x^{\mathsf{f}k+\mathsf{f}} = (a_{\mathsf{f}} + a_{\mathsf{f}} x^{\mathsf{f}} + a_{\mathsf{f}} x^{\mathsf{f}} + a_{\mathsf{f}} x^{\mathsf{f}} + a_{\mathsf{f}} x^{\mathsf{f}}) x$$

و روش هرنر را برای چند جملهای

$$P(\xi) = a_1 + a_7 \xi + a_0 \xi^{\dagger} + a_7 \xi^{\dagger} + a_5 \xi^{\dagger}, \quad \xi = x^{\dagger} = {}^{\circ}/{}^{\dagger} \Delta$$
 (Y \cdot - \tau)

بکار بگیریم. محاسبه مقدار $P(\circ, \Upsilon \circ)$ در جدول $\Upsilon \circ \Upsilon$ آمده است. با ضرب مقدار بدست آمده بکار بگیریم. $P(\circ, \Upsilon \circ) = x \circ P(\circ, \Upsilon \circ) = x \circ P(\circ, \Upsilon \circ)$ در $P(\circ, \Upsilon \circ) = x \circ P(\circ, \Upsilon \circ)$

sin °, ∆ ≈ °, 47947004

جدول ۲-۳) روش هرنر برای چند جملهای (۲-۲۰)

+°,°°°°° ۲۶° ۸	_ · / · · · \ 1 	۰٫۰۰ ۸۳۳۳۰ ۷۵	_°,\۶۶۶۶۶۵٨٩	· · · · · · · · · ۲ · , ۲۵
	۰,۰۰۰۰۰۶۵۲	_ ° , ° ° ° ° ° ° 9 7 9 °	°,°° ۲° ۷° ۹ ۲۸	/-41144910
·/···· ۲۶·۸	-0,00019440	°/° ° A TATY	_°,18484881	°/904401°4Y=
				$\underline{=P(\circ,\Upsilon\Delta)}$

____ مسائل ____

دهید. x مقادیر توابع زیر را با دقت arepsilon برای مقادیر داده شده x تشکیل دهید.

 $x = {}^{\circ}{}_{/}{}^{\circ} \Delta \Delta + {}^{\circ}{}_{/}{}^{\circ} {}^{\circ} Tk \quad (k = {}^{\circ}{}_{,} 1, \dots, 1\Delta)$

محاسبه مقادير توابع

ب) $\cos x$ برای همان مقادیر x در الف $\cot x$ برای همان مقایر x در الف

۲-۲_ استفاده از کسرهای دنبالهدار برای محاسبه مقادیر توابع عالی ا

۱ـ تعاریف مقدماتی. رشته های $a_1, a_2, \dots, a_n, \dots, b_n, \dots, b_n, \dots, b_n, \dots$ و در نظر بگیرید. عبارتی به شکل:

$$a_{\cdot} + \frac{b_{\cdot}}{a_{\cdot} + \frac{b_{\cdot}}{a_{\cdot} + \frac{b_{\cdot}}{a_{\cdot} + \frac{b_{\cdot}}{a_{\cdot} + \cdots}}}} = [a_{\cdot}; \frac{b_{\cdot}}{a_{\cdot}}, \frac{b_{\cdot}}{a_{\cdot}}, \frac{b_{\cdot}}{a_{\cdot}}, \frac{b_{\cdot}}{a_{\cdot}}, \dots]$$
 (٢١-٢)

یک کسر دنباله دار برای رشته های داده شده $\{a_k\}_{k=1}^{\infty}$ و $\{a_k\}_{k=1}^{\infty}$ خوانده می شود. در حالت کلی، اجزای یک کسر دنباله دار $\{a_k\}_{k=1}^{\infty}$ ال اعداد حقیقی، مختلط و یا توابعی از یک یا چند متغیرند. عبارات:

$$a_{\circ} + \frac{b_{1}}{a_{1}}, \quad a_{\circ} + \frac{b_{1}}{a_{1} + \frac{b_{1}}{a_{1}}}, \quad a_{\circ} + \frac{b_{1}}{a_{1} + \frac{b_{1}}{a_{1}}}, \quad \dots, \quad a_{\circ} + \frac{b_{1}}{a_{1} + \frac{b_{1}}{a_{1} + 1}}$$

$$\vdots$$

$$a_{n-1} + \frac{b_{n}}{b_{n}}$$

به ترتیب اولین، دومین، سومین و n امین تقریب کسر دنبالهدار مفروض هستند که معمولاً به صورت $\frac{P_n}{Q_n}, \dots, \frac{P_r}{Q_r}, \frac{P_n}{Q_n}$ ذکر می شوند. وقتی از یک کامپیوتر استفاده می شود، تقریبهای متوالی به راحتی به کمک روش هرنر برای تقسیم بدست می آیند:

رشته عملیات مشخص شده براحتی قابل برنامه سازی است. برای صورت و مخرج تقریبهای متوالی، فرمولهای تکرار زیر را داریم:

$$P_n = a_n P_{n-1} + b_n P_{n-1}, \quad Q_n = a_n Q_{n-1} + b_n Q_{n-1} \quad (n = 1, 1, ...),$$

¹⁾ Transcendental

 $Q_{\circ} = \mathsf{N}$ و $P_{\circ} = a_{\circ}$ ، $Q_{-\mathsf{N}} = \circ$ ، $P_{-\mathsf{N}} = \mathsf{N}$ که در آن

 $n o \infty$ وقتی $\frac{P_n}{Q_n}$ وقتی A برای تقریب برای تقریب خوانده می شود، اگر یک حد مشخص A برای تقریب خوانده می شود، اگر یک حد مشخص موجود باشد:

$$A = \lim \frac{P_n}{Q_n}$$
$$n \to \infty$$

عدد بدست آمده A مقدار این کسر است. اگر حد موجود نباشد کسر دنبالهدار (۲۱-۲) را متباعد (نا متقارب) میگوییم. برای کسر دنبالهدار متقارب مقدار $\frac{P_n}{Q_n}$ ، مقدار تقریبی آن کسر است.

به کسر دنبالهدار. از بسط: e^x به کسر

$$e^x = \left[{ \circ ,\frac{1}{1},\,\,\frac{-\mathsf{T} x}{\mathsf{T} + x},\,\,\frac{x^\mathsf{T}}{\mathsf{F}},\,\,\frac{x^\mathsf{T}}{1 \circ },\,\,\ldots ,\,\,\frac{x^\mathsf{T}}{\mathsf{T} n + \mathsf{T}},\,\,\ldots } \right] \tag{TT-T}$$

که به ازای هر مقدارx متقارب می شود استفاده می کنیم. از این فرمول تقریب های متوالی را بدست می آوریم:

$$\begin{array}{l} \frac{P_{\rm t}}{Q_{\rm t}} = \frac{1}{\rm t}, \ \frac{P_{\rm t}}{Q_{\rm t}} = \frac{{\rm t} + x}{{\rm t} - x}, \ \frac{P_{\rm t}}{Q_{\rm t}} = \frac{{\rm t} {\rm t} + {\rm f} x + x^{\rm t}}{{\rm t} - {\rm f} x + x^{\rm t}}, \\ \frac{P_{\rm t}}{Q_{\rm t}} = \frac{{\rm t} {\rm t} \circ + {\rm f} \circ x + {\rm t} {\rm t} x^{\rm t} + x^{\rm t}}{{\rm t} {\rm t} - {\rm f} \circ x + {\rm t} {\rm t} x^{\rm t} - x^{\rm t}}, \\ \frac{P_{\rm b}}{Q_{\rm b}} = \frac{{\rm t} {\rm f} {\rm b} \circ + {\rm h} {\rm f} \circ x + {\rm t} {\rm h} \circ x^{\rm t} + {\rm t} \circ x^{\rm t} + x^{\rm t}}{{\rm t} {\rm f} {\rm h} \circ - {\rm h} {\rm f} \circ x + {\rm t} {\rm h} \circ x^{\rm t} - {\rm t} \circ x^{\rm t} + x^{\rm t}}. \end{array}$$

مثال ۹-۲ با استفاده از بسط e^x به یک کسر دنباله دار مقدار $\frac{1}{2}$ را با دقت ۱۰-۵ محاسبه کنید.

حل محاسبه کنیم: x=-1 اجازه دهید که تقریب چهارم و پنجم را برای

$$\frac{P_{\rm t}}{Q_{\rm t}} = \frac{{\rm Y}^{\circ} \cdot - {\rm F}^{\circ} \cdot + {\rm Y}^{\prime} - {\rm Y}}{{\rm Y}^{\circ} \cdot + {\rm F}^{\circ} \cdot + {\rm Y}^{\prime} + {\rm Y}} = \frac{{\rm Y}^{\circ}}{{\rm Y}^{\circ} {\rm Y}} \approx \circ {\rm /} {\rm T} {\rm F} {\rm V} {\rm A} {\rm Y} {\rm F},$$

$$\frac{P_{\rm b}}{Q_{\rm b}} = \frac{{\rm Y}^{\circ} {\rm A}^{\circ} - {\rm A}^{\circ} {\rm F}^{\circ} + {\rm Y} {\rm A}^{\circ} - {\rm Y}^{\circ} + {\rm Y}}{{\rm Y}^{\circ} {\rm A}^{\circ} + {\rm A}^{\circ} {\rm F}^{\circ} + {\rm Y} {\rm A}^{\circ} + {\rm Y}^{\circ} + {\rm Y}^{\circ}} = \frac{{\rm Y}^{\circ} \cdot {\rm A}}{{\rm Y} {\rm Y} {\rm Y}} \approx \circ {\rm /} {\rm T} {\rm F} {\rm Y} {\rm A} {\rm Y} {\rm Y}.$$

با مقایسه تقریبهای بدست آمده، متوجه میشویم که پنج رقم از آنها مطابق هستند. بنابراین میتوانیم بنویسیم: $e^{-1} pprox \circ \gamma$ ۳۶۷۸۸.

ی بسط x به کسر دنیاله دار. بسط زیر برای an x موجود است: an x

$$\tan x = \left[\circ, \frac{x}{1}, -\frac{x^{\mathsf{T}}}{\mathsf{T}}, -\frac{x^{\mathsf{T}}}{2}, \dots, -\frac{x^{\mathsf{T}}}{\mathsf{T}n+1}, \dots \right] \tag{TT-T}$$

این بسط برای کلیه نقاط پیوستگی an x معتبر است. تقریبهای اولیه بصورت زیر هستند:

$$\begin{array}{ll} \frac{P_{\rm f}}{Q_{\rm i}} = \frac{x}{\rm i}, & \frac{P_{\rm f}}{Q_{\rm f}} = \frac{{\rm i} \circ \Delta x - {\rm i} \circ x^{\rm f}}{{\rm i} \circ \Delta - {\rm f} \delta x^{\rm f} + x^{\rm f}}, \\ \frac{P_{\rm f}}{Q_{\rm f}} = \frac{{\rm i} x}{{\rm f} - x^{\rm f}}, & \frac{P_{\rm d}}{Q_{\rm d}} = \frac{{\rm i} {\rm f} \delta x - {\rm i} \circ \Delta x^{\rm f} + x^{\rm d}}{{\rm i} {\rm f} \delta - {\rm f} {\rm f} \circ x^{\rm f} + {\rm i} \delta x^{\rm f}}, \\ \frac{P_{\rm f}}{Q_{\rm f}} = \frac{{\rm i} \Delta x - x^{\rm f}}{{\rm i} \Delta - {\rm f} x^{\rm f}}, & \end{array}$$

¹⁾ divergent

محاسبه مقادير توابع

_____ مسائل __

ده از بسط به کسر دنباله دار، جدول مقادیر توابع زیر را با دقت ε تشکیل دهید. $(k = \circ, 1, 7, \dots, 10) \quad x = \circ, 100 + \circ, \circ 000 \quad e^x \quad ($ الف) $\varepsilon = 10^{-7}, \quad (k = \circ, 1, 7, \dots, 10) \quad x = \circ, 70 + \circ, 000 \quad x = 000 \quad x$

۲_۵_ استفاده از روش تکرار برای تقریب مقادیر یک تابع

هر تابع y=f(x) را می توان به صورت دیگری به طور ضمنی نمایش داد:

$$f(x,y) = 0 (\Upsilon F - \Upsilon)$$

اغلب حل معادله (۲-۲) بر حسب y به کمک روش تکرار منجر به عملیات مشابه می شود که براحتی توسط یک کامپیوتر قابل اجراست. بنابراین، استفاده از این روش آشکارا مناسب و مفید است. یکی از فرآیند های تکراری ممکن، برای محاسبه y(x) می تواند به صورت زیر باشد:

فرض کنید y_n تقریبی از y باشد. با استفاده از فرمول لاگرانژ $^{\prime}$ داریم:

$$F(x, y_n) = F(x, y_n) - F(x, y) = (y_n - y)F'_y(x, \bar{y}_n)$$

که در آن $ar{y}_n$ مقداری مابین y و y است. بنابراین:

$$y = y_n - \frac{F(x, y_n)}{F'_y(x, \bar{y}_n)}$$

که مقدار \overline{y}_n برای ما مشخص نیست. با در نظر گرفتن تقریب $y_n pprox y_n$ فرمول زیر برای محاسبه $y pprox y_{n+1}$

$$y_{n+1} = y_n - \frac{F(x, y_n)}{F'_y(x, y_n)} \quad (n = \circ, 1, \Upsilon, \dots)$$
 (T δ - Υ)

فرآیند تکرار معرفی شده همان روش نیوتن است ([۱۲] را ببینید) که برای تابع z=f(x,y) موجود باشند و در به کار رفته است. بنابراین به طور کلی می توان گفت که اگر $F'_y(x,y)$ و $F'_y(x,y)$ موجود باشند و در فاصلهای که ریشه y(x) قرار دارد تغییر علامت ندهند، این فرمول متقارب می شود.

y(x) تقریب اولیه $y_{\circ}(x)$ طوری انتخاب می شود که محاسبه آن راحت باشد و تا حد ممکن به مقدار واقعی $y_{\circ}(x)$ نزدیک باشد. فرآیند تکرار تا وقتی تکرار می شود که دو تقریب متوالی y_{n+1} با دقت مشخص شده و مورد نظر مطابق باشند. آنگاه ما تقریباً خواهیم داشت: $y(x) \approx y_{n+1}$

¹⁾ Lagrange

ار میدهیم: $y=rac{\lambda}{x}$ ($x>\circ$) محاسبه مقادیر وارون. فرض کنید $y=rac{\lambda}{x}$

$$F(x,y) \equiv x - \frac{1}{y} = 0$$

با استفاده از فرمول (۲-۲۵) داریم:

$$y_{n+1} = y_n(\mathsf{Y} - xy_n) \tag{YS-Y}$$

بنابراین ما به یک فرآیند تکراری بدون تقسیم، دست پیدا کرده ایم. مقدار اولیه y معمولاً به روش زیر تعیین میگردد. فرض کنید آرگومان x به صورت دودویی نوشته شود:

$$x = \mathsf{T}^m x$$

که در آن m یک عدد صحیح است و $x_1 < 1$ $\frac{1}{2} \leq x_1$ آنگاه قرار دهید $y_* = x_1$ با چنین انتخابی برای مقدار اولیه y_* فرآیند تکرار سریعتر متقارب می شود ([۱۲] را ببینید).

توجه چون تقسیم $\frac{a}{b}$ برابر حاصل ضرب a و $\frac{\lambda}{b}$ است، ما می توانیم عمل تقسیم را در کامپیوترهایی که قادر به انجام تقسیم نیستند، در دو مرحله انجام دهیم:

(اوارون مقسوم عليه $y=rac{1}{b}$ (وارون مقسوم عليه)

a خرب y در مقسوم (۲)

مثال ۲ــ۰۱ . به کمک فرمول (۲-۲۶) مقدار تابع $\frac{1}{x}=y$ را برای ۵x=0 با دقت x=0 بدست آورید.

حل $y_\circ= \mathsf{Y}^{-\mathsf{Y}}=\frac{1}{\lambda}$ می نویسیم و قرار می دهیم $x=\mathsf{Y}^{-\mathsf{Y}}=x$. حال با توجه به فرمول (۲-۲۵) داریم:

$$\begin{split} y_{1} &= \frac{1}{\Lambda} (\Upsilon - \frac{\Delta}{\Lambda}) = \frac{11}{97} = \frac{1}{97} (\Upsilon - \frac{\Delta\Delta}{97}) = \frac{\Lambda \cdot \Upsilon}{797} = \frac{1}{97} (\Upsilon - \frac{\Delta\Delta}{97}) = \frac{\Lambda \cdot \Upsilon}{7949} = \frac{1}{97} (\Upsilon - \frac{\Delta\Delta}{97}) = \frac{\Lambda \cdot \Upsilon}{7949} = \frac{1}{97} (\Upsilon - \frac{\Delta\Delta}{97}) = \frac{\Lambda \cdot \Upsilon}{7949} = \frac{1}{97} (\Upsilon - \frac{\Delta\Delta}{97}) = \frac{\Lambda \cdot \Upsilon}{7949} = \frac{1}{97} (\Upsilon - \frac{\Delta\Delta}{97}) = \frac{1}{97} (\Upsilon - \frac{\Delta}{97}) = \frac{$$

می بینیم که در اینجا تقریب سوم مقدار ۱۹۹۹y(x)pprox y(x) pprox y(x) را با دقت y(x) بدست داده است.

 $F(x,y) \equiv 0$ این معادله را به صورت $y = \sqrt{x} \; (x > \circ)$ کنید ($x > \circ$) کنید ($x > \circ$) این معادله را به صورت y = 0 داریم: y = 0 می نویسیم. با استفاده از فرمول (x > 0) داریم:

$$y_{n+1} = \frac{1}{r}(y_n + \frac{x}{y_n}) \quad (n = \circ, 1, r, \dots)$$
 (۲۷-۲)

محاسبه مقادير توابع _____ مقادير توابع

که همان فرمول هِرو\ است (فرآیند هرو). اگر آرگومان x به صورت دودویی نوشته شود:

$$x = \mathsf{T}^m x$$

که در آن m یک عدد صحیح است و $x_1 < x_2 < x_3$ ، آنگاه معمولاً می نویسیم $y_* = \mathsf{T}^{E(m/\mathsf{T})}$ که در آن m یک عدد صحیح عدد m/T است.

فرآیند تکرار به کمک فرمول هرو بسادگی توسط یک کامپیوتر دارای دستور تقسیم قابل اجراست. در این مورد فرآیند تکرار برای هر انتخاب $y_{\circ}>0$ مقارب میگردد (در این مثال به سادگی دیده می شود که شرایط ذکر شده برای تقارب برقرارند، زیرا $y_{\circ}=y_{\circ}=y_{\circ}$ و $y_{\circ}=y_{\circ}=y_{\circ}$.

اگر ۱ $x\leq x\leq 1$ باشد آنگاه می توانیم مقدار $y_*=ax+b$ را به عنوان تقریب اولیه در نظر بگیریم. خبرایب مربوطه a و b در جدول ۲-۴ آمدهاند.

جدول ۲-۴) ضرایب تقریب اولیه در فرمول هرو (۲-۲۷)

Inte	rval	a	b
(°,° 1;	·/· ٢)	4/1	۰ / ۰ ۶ ۰
(°,° ۲ ;	· / · ٣)	٣/٢	۰ / ۰ ۷۸
(° /° ٣;	\circ $/$ \circ \wedge $)$	۲/۲	۰/۱۱۰
(°,° \);	۰/۱۸)	1,4	۰/۱۷۴
(°/\A;	۰ ، ۳ ۰)	۱٫۰	۰/۲۴۷
(° , ٣ ° ;	· /۶·)	۸/ ۰	۰ ٫ ۳ ۰ ۴
(°,۶°;	1, • •)	۶ر ۰	۰,۴۰۹

با چنین انتخابی برای تقریب اولیه y، دومین تقریب یعنی y۲ مقدار \sqrt{x} را با هشت رقم اعشار بدست می دهد. برای محاسبه y۱ مقدار y1 می توان تنها با سه رقم اعشار در نظر گرفت.

مثال ۱۰-۲ مقدار $\sqrt{\mathbf{v}}$ را با دقت \mathbf{v}^{-0} حساب کنید.

حل۔ در اینجا $\frac{\mathsf{v}}{\mathsf{v}} \times \mathsf{v} = \mathsf{v} = \mathsf{v}$. از اینرو تقریب اولیه چنین بدست می آید:

$$y_{\cdot \cdot} = \mathbf{r}^{E(\mathbf{r}/\mathbf{r})} = \mathbf{r}$$

¹⁾ Hero

با توجه به فرمول (۲-۲۷)، به ترتیب خواهیم داشت:

$$\begin{aligned} y_{1} &= \frac{1}{7} (\Upsilon + \frac{7}{7}) = \Upsilon_{7} \vee \Delta \circ \circ \circ, \\ y_{7} &= \frac{1}{7} (\frac{11}{7} + \frac{7\Lambda}{11}) = \Upsilon_{7} \times \Upsilon \vee \Upsilon, \\ y_{7} &= \frac{1}{7} (\frac{\Upsilon \Upsilon \Upsilon}{\Lambda \Lambda} + \frac{919}{\Upsilon \Upsilon \Upsilon}) = \Upsilon_{7} \times \Upsilon \Delta \vee \Delta, \\ y_{7} &= \frac{1}{7} (\Upsilon_{7} \times \Upsilon \Delta \vee \Delta - \frac{V}{\Upsilon_{7} \times \Upsilon \Delta \vee \Delta}) = \Upsilon_{7} \times \Upsilon \Delta \vee \Delta. \end{aligned}$$

چون مقادیر $y_{ au}$ و $y_{ au}$ با پنج رقم اعشار مطابق هستند می توان نتیجه گرفت:

$$\sqrt{V} \approx 7,840V$$

توجه اگر محاسبات توسط کامپیوتری که در مجموعه دستورات آن عمل تقسیم وجود ندارد انجام گیرد، ما می توانیم از دیگر فرمولهای تکرار مانند:

$$y_{n+1} = y_n(\frac{\mathbf{r}}{\mathbf{r}} - \frac{y_n^{\mathbf{r}}}{\mathbf{r}x}) \quad (n = \circ, 1, \mathbf{r}, \dots)$$
 (TA-T)

استفاده کنیم. طبق این فرمول یافتن یک جذر منجر به یک محاسبه وارون $\frac{1}{7x}$ و سپس یک فرآیند تکرار می شود، که در تمام مراحل آن تنها از دستورات ضرب و تفریق استفاده می شود. فرمول (۲-۲۸) از معادله اولیه ای به صورت $\frac{1}{x} = \frac{1}{x} - \frac{1}{x} = x$ نتیجه شده است.

 $y o \sqrt{x}$. فرمول تکرار برای محاسبه وارون ریشه دوم. در اینجا داریم $y o \sqrt{x}$. فرمول تکرار برای محاسبه وارون ریشه دوم به شکل زیر است:

$$y_{n+1} = \frac{r}{r} y_n - \frac{1}{r} x y_n^r \quad (n = \circ, 1, 1, \dots)$$
 (۲۹-۲)

این فرمول با تبدیل معادله اولیه $\frac{1}{\sqrt{x}}$ به شکل $x=\frac{1}{y^{\intercal}}-x=0$ بدست می آید. به عنوان $\frac{1}{y^{\intercal}}=x$ بدر آن $x=\sqrt{x}$ بدست می آید. به عنوان تقریب اولیه ما معمولاً $y_{\circ}=\sqrt{x}=\sqrt{x}$ و $x=\sqrt{x}$ در آن $x=\sqrt{x}$ و $x=\sqrt{x}$ در آن $x=\sqrt{x}$ در آن بخا نیز یک فرآیند تکرار بدون تقسیم داریم.

۴_ محاسبه ریشه سوم. در اینجا داریم $y=\sqrt[r]{x}$ برای معادله $y=\sqrt[r]{x}$ برای معادله $F(x,y)\equiv y^{r}-x=0$ فرمول تکراری برای محاسبه ریشه سوم به شکل

$$y_{n+1} = \frac{1}{r} \left(\frac{\mathsf{Y}y_n^{\mathsf{r}} + x}{y_{\perp}^{\mathsf{r}}} \right) \tag{ro-Y}$$

است مے آبد.

تقریب اولیه $y^{\circ}=\mathsf{T}^{E(m/\mathsf{T})}$ است که در آن $x=\mathsf{T}^mx_1$ بوده و m یک عدد صحیح است و $y^{\circ}=\mathsf{T}^{E(m/\mathsf{T})}$

محاسبه مقادير توابع _____

مثال ۱۰-۲۰ مقدار $\sqrt[7]{0}$ را با دقت $-\infty$ حساب کنید.

حل۔ در اینجا $\frac{\Delta}{\lambda} \times \Upsilon^{\mathsf{T}} \times \Delta = 1$ است. تقریب اولیه برابر است با

$$y_{\cdot \cdot} = \mathbf{r}^{E(\mathbf{r}/\mathbf{r})} = \mathbf{r}$$

و اولین تقریب $v_1 = \frac{1}{1} = \frac{1}{1} = \frac{1}{1} = \frac{1}{1} = \frac{1}{1} = \frac{1}{1}$ آمده است. بنابراین $v_1 = \frac{1}{1} = \frac{1}{1} = \frac{1}{1}$ آمده است. بنابراین $v_2 = \frac{1}{1} = \frac{1}{1}$

جدول $\sqrt[r]{0}$ محاسبه $\sqrt[r]{0}$ محاسبه

ے محاسبہ ریشہ Pام. فرض کنید $y=\sqrt[p]{x}$ کہ در آن x>0 و $y=\sqrt[p]{x}$ عدد صحیح بزرگتر از صفر است. با بکار بستن فرمول (۲-۲۵) برای معادلہ $y=\sqrt[p]{x}$ خواهیم داشت:

$$y_{n+1} = y_n \left[\left(1 + \frac{1}{P} \right) - \frac{y_n^P}{Px} \right] \tag{T 1-T}$$

 $y_{\circ}^{P} < (P+1)x$ فرآیند تکرار متقارب می شود اگر تقریب اولیه $y_{\circ} > \circ$ طوری انتخاب شود که

 $(70_{-})^{2}$ و مول نیوتن برای محاسبه ریشه Pام. قرار می دهیم $y=\sqrt[p]{x}$ با استفاده از فرمول ($y=\sqrt[p]{x}$ نتیجه می گیریم: $y=\sqrt[p]{x}$ نتیجه می گیریم:

$$y_{n+1} = \frac{1}{P}[(P-1)y_n + \frac{x}{y_n^{P-1}}] \tag{TT-T}$$

تنها کافیست که تقریب اولیه y یک یا دو رقم با ارزش داشته باشد. لازم به ذکر است که فرمول نیوتن برای P=T به فرمول هرو منجر می شود.

مثال ۱۳-۲ مقدار $y=\sqrt[4]{1707}$ را با دقت $y=\sqrt[4]{1707}$ محاسبه کنید.

حل۔ تقریب اولیہ را
$$9 = 9$$
 میگیریم. با استفادہ از فرمول (۲-۲۱) به ترتیب محاسبه میکنیم: $y_1 = 9[(1+\frac{1}{7}) - \frac{9^7}{7\times 7777777}] = 0,99197750$, $y_7 = 0,99197770$, $y_7 = 0,99197770$

 $.\sqrt[4]{\text{TYYTTF}} \approx 0.991897$.

_____ مسائل

$$(k = ^{\circ}, ^{1}, ^{1}, \dots, ^{1})$$
 $x = ^{n} + ^{n}k$, $\frac{1}{x}$ (الف

ب)
$$\frac{\lambda}{x^{\gamma}}$$
 برای مقادیر x در الف

$$\psi$$
) برای مقادیر x در الف برای مقادیر x

$$(k=\circ,1,7,\ldots,1\Delta)$$
 $x=\circ,\circ,\lor+\circ,\circ,\lnot k,$ $\frac{x}{1+x}$ (ت

۲_ با استفاده از روش تکرار جدول مقادیر توابع زیر را با دقت
$$^{-\,0}$$
 تشکیل دهید.

$$(k = \circ, 1, 1, \ldots, 10)$$
 $x = 1 + k$, \sqrt{x} (الف

$$(k = \circ, 1, 7, \dots, 10)$$
 $x = 7 + k$ $, x\sqrt{x}$ (ب

$$(k = \circ, 1, 7, \dots, 10)$$
 $x = \circ, 7 + \circ, \circ 7k$ $\sqrt{1 + x^7}$

ت
$$x$$
 برای مقادیر x در پ $\sqrt{x^{7}+1}/x$ (ت

۳_ با استفاده از روش تکرار جدول مقادیر توابع زیر را با دقت ^{۳ – ۱۰} تشکیل دهید.

$$(k = \circ, 1, 1, \ldots, 10)$$
 $x = T + Tk, \frac{1}{\sqrt{x}}$ (لف

$$(k = \circ, 1, 1, \dots, 10)$$
 $x = \circ, 1 + \circ, \circ 1k, 1/\sqrt{1+x^{1}}$ (ب

$$(k = \circ, 1, 1, \ldots, 10)$$
 $x = 7/1 + \circ/\circ 0k, (7x + 1)/\sqrt{x}$

$$(k = \circ, 1, 1, \ldots, 10)$$
 $x = 1, 1 + \circ, \circ 1, 1 / \sqrt{x(x+1)}$ (ت

۴_ با استفاده از روش تکرار جداول مقادیر توابع زیر را با دقت ^{۶ – ۱}۰ تشکیل دهید.

$$(k = \circ, 1, 1, \ldots, 10)$$
 $x = 1 + k, \sqrt[r]{x}$ (الف

ب)
$$\frac{1}{\sqrt[7]{x}}$$
، برای مقادیر x در الف.

۵_ با استفاده از روش تکرار جداول مقادیر توابع زیر را با دقت ^{۶– ۱}۰ تشکیل دهید.

$$(k = \circ, 1, \Upsilon, \ldots, 1\Delta)$$
 $x = \circ, \circ \Delta + \circ, \circ \Upsilon k, \sqrt[\tau]{x}$ (لف

ب)
$$\sqrt[q]{x}$$
 برای مقادیر x در الف.

پ)
$$\sqrt[x]{x}$$
 برای مقادیر x در الف.

ت)
$$\sqrt[3]{x}$$
 برای مقادیر x در الف.

۳۔ حل عددی دستگاههای معادلات جبری خطی

٣-١_ مفاهيم اوليه

فرض کنید که یک دستگاه جبری خطی با n معادله و n مجهول داریم:

$$a_{11}x_{1} + a_{11}x_{1} + \cdots + a_{1n}x_{n} = b_{1},$$

$$a_{11}x_{1} + a_{11}x_{1} + \cdots + a_{1n}x_{n} = b_{1},$$

$$\vdots$$

$$a_{n1}x_{1} + a_{n1}x_{1} + \cdots + a_{nn}x_{n} = b_{n},$$

$$(1-7)$$

و یا به شکل ماتریسی
$$Ax=b$$

که در آن

$$A = (a_{ij}) = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{11} & \dots & a_{1n} \\ a_{11} & a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

ماتریس ضرایب است و

$$b = \begin{pmatrix} b_{1} \\ b_{7} \\ \dots \\ b_{n} \end{pmatrix}, \quad x = \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{7} \\ \dots \\ x_{n} \end{pmatrix}$$

نیز بردارهای جملات ثابت و مجهولها هستند.

اگر ماتریس A تکین $^{\prime}$ نباشد یعنی

$$\det A = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{17} & \dots & a_{1n} \\ a_{71} & a_{77} & \dots & a_{7n} \\ & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n7} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix} \neq {}^{\circ},$$

آنگاه دستگاه (۱-۳) یک جواب یکتا دارد. در این مورد حل دستگاه (۱-۳) از نقطه نظر تئوری کار مشکلی نیست. مقادیر مجهول $(i=1,1,\ldots,n)x_i$ را میتوان با بکار گیری قاعده کرامر ۲ محاسبه کرد:

$$x_i = \frac{\det A_i}{\det A}$$

که در آن ماتریس A_i از جایگزینی ستون iام ماتریس A با بردار ثابت a_i بدست آمده است.

امًا طبق این روش حل دستگاه خطی n مجهولی به محاسبه n+1 دترمینان رتبه n منجر می شود که عملیات طاقت فرسایی است. بخصوص وقتی که عدد n خیلی بزرگ باشد.

روشهای حل دستگاههای معادلات خطی مورد استفاده بطور کلی به دو دسته دقیق و تکراری تقسیم می شوند.

روشهای دقیق روشهایی هستند که محاسبات در آنها بطور دقیق و کامل انجام میگیرد (بدون گرد کردن) و به مقادیر دقیق مجهولات می رسند. چون در کار بردهای معمول گرد کردن اجتناب ناپذیر است، نتایج هر یک از روشهای دقیق، تقریبی بوده و برآورد خطای ریشهها لازم است. نمونههایی از روشهای دقیق، روش گوس^۳، روش ریشه دوم و ... می باشند.

روشهای تکراری روشهایی هستند که محاسبات در آنها بدون گرد کردن انجام شده و دستیابی به ریشههای یک دستگاه فقط با دقت از پیش تعیین شده ممکن است. حل دقیق یک دستگاه در اینگونه روشها بطور تئوریک نتیجه یک فرآیند بی پایان است. این گروه شامل روشهای تکرار ساده، روش سیدل 7 ، روش تخفیف و دیگر روشهاست. هیچیک از این روشها بطور حتم برای یک دسته کاملا مشخص از دستگاههای معادلات خطی متقارب نمی شوند.

¹⁾ Non Singular 2) Cramer 3) gauss 4) Seidel 5) relaxation

۲_۲ روش گوس

بیشتر تکنیکهای معمول برای حل دستگاههای معادلات جبری خطی با الگوریتمی برای حذف متوالی مجهولات انجام می شوند. این روش (الگوریتم)، روش گوس خوانده می شود. اجازه بدهید یکی از آنها را ببینیم (روش تقسیم واحد ۱).

برای سادگی ما خود را به یک دستگاه چهار معادله چهار مجهولی محدود میکنیم:

$$a_{1} \cdot x_{1} + a_{1} \cdot x_{1} + a_{1} \cdot x_{1} + a_{1} \cdot x_{1} = a_{10},$$

$$a_{1} \cdot x_{1} + a_{1} \cdot x_{1} + a_{1} \cdot x_{1} + a_{1} \cdot x_{1} = a_{10},$$

$$a_{1} \cdot x_{1} + a_{1} \cdot x_{1} + a_{1} \cdot x_{1} + a_{1} \cdot x_{1} + a_{1} \cdot x_{1} = a_{10},$$

$$a_{1} \cdot x_{1} + a_{1} \cdot x_{1} + a_{1} \cdot x_{1} + a_{1} \cdot x_{1} + a_{1} \cdot x_{1} = a_{10}.$$

$$(Y-Y)$$

فرض کنیم $lpha < a_{11} \neq a_{11}$ (عنصر کلیدی). با تقسیم معادله اول دستگاه (۳-۳) بر a_{11} داریم:

$$x_1 + b_1 r x_1 + b_1 r x_2 + b_1 r x_3 = b_1 a \tag{f-r}$$

که در آن

$$b_{\lambda j} = \frac{a_{\lambda j}}{a_{\lambda \lambda}} \quad (j = \Upsilon, \Upsilon, \Upsilon, \Delta)$$

با استفاده از معادله (۴-۳) به راحتی می توان مجهول x_1 را از معادلات دوم، سوم و چهارم دستگاه (۳-۳) حذف کرد. بدین منظور معادله (۴-۳) را در a_{11} و a_{11} فررب کرده و حاصل را از معادله دوم، سوم و چهارم دستگاه کم می کنیم. نهایتاً ما دستگاهی شامل سه معادله داریم:

$$\left. \begin{array}{l} a_{11}^{(1)} x_{1} + a_{11}^{(1)} x_{7} + a_{11}^{(1)} x_{7} = a_{10}^{(1)}, \\ a_{11}^{(1)} x_{1} + a_{11}^{(1)} x_{7} + a_{11}^{(1)} x_{7} = a_{10}^{(1)}, \\ a_{11}^{(1)} x_{1} + a_{11}^{(1)} x_{7} + a_{11}^{(1)} x_{7} = a_{10}^{(1)}, \end{array} \right\}$$

$$\left. \begin{array}{l} (0-7) \end{array} \right.$$

که در آن ضرائب $a_{ij}^{(1)}$ با فرمول

$$a_{ij}^{(\mathsf{Y})} = a_{ij} - a_{i\mathsf{Y}} b_{\mathsf{Y}j} \ (i = \mathsf{Y}, \mathsf{Y}, \mathsf{Y}; \quad j = \mathsf{Y}, \mathsf{Y}, \mathsf{Y}, \Delta) \tag{$\mathit{S-Y}$}$$

محاسبه شدهاند. حالا با تقسیم معادله اول دستگاه (۵-۳) بر عنصر کلیدی $a_{\gamma\gamma}^{(1)}$ معادله (۷-۳) را بدست می آوریم:

$$x_{1} + b_{11}^{(1)} x_{1} + b_{11}^{(1)} x_{1} + b_{11}^{(1)} x_{1} = b_{10}^{(1)}$$
 (Y-T)

¹⁾ unique division

$$a_{r,j}^{(1)} = r, r, \delta) \ b_{r,j}^{(1)} = a_{r,j}^{(1)} / a_{r,r}^{(1)}$$
 که در آن

با حذف x_1 به همان روش که x_1 را حذف کردیم به دستگاه معادلات زیر می رسیم:

$$\left. \begin{array}{l} a_{\mathbf{r}\mathbf{r}}^{(\mathbf{r})}x_{\mathbf{r}} + a_{\mathbf{r}\mathbf{r}}^{(\mathbf{r})}x_{\mathbf{r}} = a_{\mathbf{r}\mathbf{d}}^{(\mathbf{r})}, \\ a_{\mathbf{r}\mathbf{r}}^{(\mathbf{r})}x_{\mathbf{r}} + a_{\mathbf{r}\mathbf{r}}^{(\mathbf{r})}x_{\mathbf{r}} = a_{\mathbf{r}\mathbf{d}}^{(\mathbf{r})}, \end{array} \right\}$$
 (A-T)

که در آن

$$a_{ii}^{(\Upsilon)} = a_{ij}^{(\Upsilon)} - a_{i\Upsilon}^{(\Upsilon)} b_{\Upsilon i}^{(\Upsilon)} \quad (i = \Upsilon, \Upsilon; \quad j = \Upsilon, \Upsilon, \Delta). \tag{9-8}$$

با تقسیم معادله اول از دستگاه (۸-۳) بر عنصر کلیدی $a_{\eta \eta}^{(7)}$ بدست می آوریم:

$$x_{\mathsf{T}} + b_{\mathsf{T}\mathsf{S}}^{(\mathsf{T})} x_{\mathsf{F}} = b_{\mathsf{T}\mathsf{D}}^{(\mathsf{T})} \tag{1.5-T}$$

 $b_{{f r}j}^{({f r})}=a_{{f r}j}^{({f r})}/a_{{f r}{f r}}^{({f r})}~(j={f r},{f \Delta})$ که در آن

حال با استفاده از این معادله، $x_{\rm f}=a_{\rm f0}^{(\rm T)}$ را از معادله دوم دستگاه (۸-۳) حذف میکنیم و معادله $x_{\rm f}=a_{\rm f0}^{(\rm T)}$ را بدست میآوریم که در آن

$$a_{\mathrm{f}j}^{(\mathrm{T})} = a_{\mathrm{f}j}^{(\mathrm{T})} - a_{\mathrm{f}\mathrm{T}}^{(\mathrm{T})}b_{\mathrm{T}j}^{(\mathrm{T})} \quad (j = \mathrm{F}, \Delta) \tag{11-T}$$

بنابراین ما دستگاه (۳-۳) را به یک دستگاه معادل با ماتریس مثلثی تقلیل داریم:

كه از آنجا به ترتيب بدست مي آوريم:

$$\left. \begin{array}{l} x_{\mathrm{f}} = a_{\mathrm{f}\,0}^{(\mathrm{f})}/a_{\mathrm{f}\,\mathrm{f}}^{(\mathrm{f})}, \quad x_{\mathrm{f}} = b_{\mathrm{f}\,0}^{(\mathrm{f})} - b_{\mathrm{f}\,\mathrm{f}}^{(\mathrm{f})}x_{\mathrm{f}}, \\ x_{\mathrm{f}} = b_{\mathrm{f}\,0}^{(\mathrm{f})} - b_{\mathrm{f}\,\mathrm{f}}^{(\mathrm{f})}x_{\mathrm{f}} - b_{\mathrm{f}\,\mathrm{f}}^{(\mathrm{f})}x_{\mathrm{f}}, \\ x_{\mathrm{f}} = b_{\mathrm{f}\,0} - b_{\mathrm{f}\,\mathrm{f}}x_{\mathrm{f}} - b_{\mathrm{f}\,\mathrm{f}}x_{\mathrm{f}} - b_{\mathrm{f}\,\mathrm{f}}x_{\mathrm{f}}. \end{array} \right\}$$

از اینرو فرآیند حل از دو رویه تشکیل می شود:

الف) رویه پیشروی ۱، یعنی تقلیل دستگاه (۳-۳) به شکل مثلثی (۳-۲۱).

ب) رویه پسروی ۲، یعنی پیدا کردن مقادیر مجهولها با فرمولهای (۳-۱۳).

همانطور که مشاهده می شود، رویه تشریح شده در بالا تنها موقعی بکار می رود که تمامی عناصر کلیدی مخالف صفر باشند. اگر یکی از آنها صفر بود، کافی است که جای معادلات را در دستگاه مورد نظر عوض مخالف صفر باشند. اگر یکی از آنها صفر بود، کافی است که جای معادلات را در دستگاه مورد نظر عوض مخالف صفر باشند. اگر یکی از آنها صفر بود، کافی است که جای معادلات را در دستگاه مورد نظر عوض مخالف صفر باشند. اگر یکی از آنها صفر بود، کافی است که جای معادلات را در دستگاه مورد نظر عوض مخالف صفر باشند. اگر یکی از آنها صفر بود، کافی است که بود نظر عوض مخالف می از آنها صفر بود، کافی است که بود نظر عوض مخالف می از آنها صفر بود، کافی است که بود نظر عوض مخالف صفر باشند. اگر یکی از آنها صفر بود، کافی است که بود نظر باشند باشند از آنها صفر بود، کافی است که بود باشند باش

کنیم تا عنصر کلیدی غیر صفر ساخته شود (البته با فرض اینکه ماتریس A تکین است). تعداد عملیات حسابی مورد نیاز برای اجرای روش گوس توسط فرمول زیر بدست می آید ([۲] و [۲۲] را ببینید):

$$N = \frac{\operatorname{Y} n(n+1)(n+1)}{\operatorname{Y}} + n(n-1)$$

که در آن n تعداد مجهولات است.

بنابراین زمان لازم برای اجرای عملیات حسابی جهت حل دستگاه معادلات جبری خطی با روش گوس متناسب با مجذور تعداد مجهولات است.

مثال ۱-۳ با استفاده از روش گوس دستگاه معادلات زیر را حل کنید.

$$\begin{cases}
Y_{1} \circ x_{1} + Y_{2} \circ x_{7} - Y_{2} \wedge x_{7} + Y_{2} \circ x_{7} + Y_{2} \circ x_{7} + Y_{2} \circ x_{7} - X_{2} \wedge x_{7} + Y_{2} \wedge x$$

حل۔ رویه پیشروی:

با تقسیم معادله اول دستگاه (۱۴-۳) به $a_{11}=a_{11}$ داریم:

$$x_1 + \circ \wedge \Delta x_7 - \circ \wedge \Delta x_7 + \circ \wedge \Delta x_7 = 1/7\Delta$$

از اینرو $a_{1j}^{(1)}=0$ از اینرو $a_{1j}^{(1)}=0$ محاسبه شده و دستگاه (۵-۳) تشکیل می شود. برای $a_{1j}^{(1)}=0$ محاسبه شده و دستگاه (۵-۳) تشکیل می شود.

$$\begin{split} a_{\Upsilon\Upsilon}^{(1)} &= a_{\Upsilon\Upsilon} - a_{\Upsilon 1} b_{1\Upsilon} = {\circ}_{\prime} \Delta - {\circ}_{\prime} {f} \times {\circ}_{\prime} \Delta = {\circ}_{\prime} {f}, \\ a_{\Upsilon\Upsilon}^{(1)} &= a_{\Upsilon\Upsilon} - a_{\Upsilon 1} b_{1\Upsilon} = {f} + {\circ}_{\prime} {f} \times {\circ}_{\prime} {\circ} \Delta = {f}_{\prime} {\circ} {f}, \\ a_{\Upsilon f}^{(1)} &= a_{\Upsilon f} - a_{\Upsilon 1} b_{1 f} = - \lambda_{\prime} \Delta - {\circ}_{\prime} {f} \times {\circ}_{\prime} \Delta = - \lambda_{\prime} {f}, \\ a_{\Upsilon A}^{(1)} &= a_{\Upsilon A} - a_{\Upsilon 1} b_{1 A} = {f}_{1 A} - {\circ}_{\prime} {f} \times {f}_{1 A} = {f}_{1 A} {f}_{1 A} - {f}_{1 A} {f}_{1 A} = {f}_{1 A} {f}_{1 A} - {f}_{1 A} {f}_{1 A} = {f}_{1 A} {f}_{1 A} - {f}_{1 A} {f}_{1 A} = {f}_{1 A} {f}_{1 A} - {f}_{1 A} {f}_{1 A} = {f}_{1 A} {f}_{1 A} - {f}_{1 A} {f}_{1 A} = {f}_{1 A} {f}_{1 A} - {f}_{1 A} {f}_{1 A} - {f}_{1 A} {f}_{1 A} = {f}_{1 A} {f}_{1 A} - {f}_{1 A} {f}_{1 A} = {f}_{1 A} {f}_{1 A} - {f}_{1 A} {f}_{1 A} = {f}_{1 A} {f}_{1 A} - {f}_{1 A} {f}_{1 A} = {f}_{1 A} {f}_{1 A} - {f}_{1 A} {f}_{1 A} = {f}_{1 A} {f}_{1 A} - {f}_{1 A} {f}_{1 A} = {f}_{1 A} {f}_{1 A} - {f}_{1 A} {f}_{1 A} = {f}_{1 A} {f}_{1 A} - {f}_{1 A} {f}_{1 A} = {f}_{1 A} {f}_{1 A} - {f}_{1 A} {f}_{1 A} = {f}_{1 A} {f}_{1 A} - {f}_{1 A} {f}_{1 A} = {f}_{1 A} {f}_{1 A} - {f}_{$$

برای r, r محاسبات به طریق مشابه انجام میگیرد. بنابراین ما دستگاهی با سه مجهول بدست میآوریم:

با تقسیم معادله اول از دستگاه حاصله بر
$$a_{
m YY}^{(1)}=\circ$$
 می $a_{
m YY}^{(1)}=\circ$

$$x_{\mathsf{f}} + \mathsf{N}_{\mathsf{f}} \mathsf{f} \circ x_{\mathsf{f}} - \mathsf{f}_{\mathsf{f}} \circ \circ x_{\mathsf{f}} = \mathsf{f}_{\mathsf{f}} \mathsf{f} \circ \mathsf{f}_{\mathsf{f}}$$

که در آن
$$b_{10}^{(1)}=1$$
 $b_{10}^{(1)}=-1$ و $b_{10}^{(1)}=1$ $b_{10}^{(1)}=1$. $b_{10}^{(1)}=1$ و $b_{10}^{(1)}=1$. $b_{10}^{(1)}=1$ را تشکیل می دهیم. برای $a_{ij}^{(1)}=1$ داریم:

$$\begin{split} a_{\mathsf{TT}}^{(\mathsf{T})} &= a_{\mathsf{TT}}^{(\mathsf{I})} - a_{\mathsf{TT}}^{(\mathsf{I})} b_{\mathsf{TT}}^{(\mathsf{I})} = \mathsf{I}_{\mathsf{I}^{\circ}} \mathsf{I} \Delta + \mathsf{I}_{\mathsf{I}} \mathsf{I} \Delta \times \mathsf{IT}_{\mathsf{I}^{\mathsf{T}^{\circ}}} = \mathsf{I}_{\mathsf{I}^{\mathsf{F}^{\mathsf{T}^{\circ}}}} \mathsf{I}_{\mathsf{I}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\circ}}}} = \mathsf{I}_{\mathsf{I}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\circ}}}} \mathsf{I}_{\mathsf{I}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\circ}}}} = \mathsf{I}_{\mathsf{I}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\circ}}}} \mathsf{I}_{\mathsf{I}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\circ}}}} = \mathsf{I}_{\mathsf{I}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\circ}}}} \mathsf{I}_{\mathsf{I}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\circ}}}} = \mathsf{I}_{\mathsf{I}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\circ}}}}} \mathsf{I}_{\mathsf{I}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\circ}}}}} = \mathsf{I}_{\mathsf{I}^{\mathsf{F}}^{\mathsf{F}}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}^{\mathsf{F}$$

برای $i=\mathfrak{r}$ نیز محاسبات به طریق مشابه انجام می شود و یک دستگاه با دو مجهول بدست می آید:

$$\begin{aligned} \mathsf{V}_{\mathsf{F}} \mathsf{F} \mathsf{F} \Delta x_{\mathsf{T}} - \mathsf{F} \mathsf{A}_{\mathsf{F}} \mathsf{F} &\circ x_{\mathsf{F}} = \mathsf{V} \mathsf{V}_{\mathsf{F}} \Delta \mathsf{V} \Delta, \\ \mathsf{F}_{\mathsf{F}} \Delta \mathsf{V} &\circ x_{\mathsf{F}} - \mathsf{V} &\circ_{\mathsf{F}} \mathsf{F} = \mathsf{F} \mathsf{A}_{\mathsf{F}} \mathsf{A}_{\mathsf{F}} \mathsf{V} &\circ_{\mathsf{F}} \end{aligned}$$

با تقسیم معادله اول از این دستگاه بر ۱۶٬۴۲۵ می $a_{ t m T}^{(t 1)} = 1$ ، بدست می آوریم:

$$x_{\mathsf{T}} - 1/\mathsf{Y}\mathsf{T}\mathsf{T}\mathsf{A}x_{\mathsf{F}} = \mathsf{F}/\mathsf{Y}\mathsf{T}\mathsf{T}\mathsf{A}$$

$$b^{(7)}_{r0}=$$
۴٫۷۲۲۹۸ و $b^{(7)}_{rf}=-$ ۱٫۷۲۲۹۸ که در آن میکنیم: میکنیم: میکنیم از فرمول (۱۱-۳) ضرایب $a^{(7)}_{fj}$ را پیدا میکنیم:

$$\begin{split} a_{\rm ff}^{\rm (T)} &= a_{\rm ff}^{\rm (T)} - a_{\rm fT}^{\rm (T)} b_{\rm Tf}^{\rm (T)} = - \, {\rm log} \, {\rm log} \, + \, {\rm fon} \, {\rm log} \, \times \, {\rm log} \, {\rm than} \, {\rm log} \, + \, {\rm log} \,$$

و یک معادله یک مجهولی بدست می آوریم ۱/۱۱۹۹۸ $x_{\rm f} = -$ ۱/۱۱۹۹۸ معادل به صورت زیر است:

$$\left. \begin{array}{rcl} x_1 + \circ_{1} \Delta x_7 - \circ_{1} \circ \Delta x_7 + \circ_{1} \circ \Delta x_7 &= 1/7\Delta, \\ x_7 + 17/7 \circ x_7 - 79/9 \circ x_7 &= 71/7 \circ, \\ x_7 - 1/779 \wedge x_7 &= 7/779 \wedge, \\ 1/119 \wedge x_7 &= -1/1199 \wedge. \end{array} \right\}$$

در اینجا مرحله پیشروی خاتمه می یابد.

رویه پسروی:

از دستگاه (۳-۱۵) خواهیم داشت:

$$\begin{split} x_{\mathrm{f}} &= -1/\circ \circ \circ \circ \circ, \\ x_{\mathrm{T}} &= \mathrm{f}/\mathrm{V}\,\mathrm{T}\,\mathrm{f}\,\mathrm{A} - 1/\mathrm{V}\,\mathrm{T}\,\mathrm{f}\,\mathrm{A} = \mathrm{F}/\circ \circ \circ \circ \circ, \\ x_{\mathrm{T}} &= \mathrm{V}\,\mathrm{1}/\mathrm{T}\,\circ - 1\,\mathrm{F}/\mathrm{f}\,\circ \times \mathrm{F} + \mathrm{T}\,\mathrm{f}/\circ = \mathrm{T}/\circ \circ \circ \circ \circ, \\ x_{\mathrm{1}} &= 1/\mathrm{F}\,\Delta - \circ/\Delta \times \mathrm{T} + \circ/\circ\Delta \times \mathrm{F} + \circ/\Delta = 1/\circ \circ \circ \circ \circ. \end{split}$$

چون ما مصون از خطا نیستیم، تمامی محاسبات می بایستی وارسی شده باشد. یکی از ساده ترین روش های وارسی بر مبنای این حقیقت است که افزایش مقادیر تمام مجهولات به اندازه یک واحد هم ارز با جایگزینی دستگاه (۳-۳) با یک دستگاه آزمایشی است که در آن جملات ثابت برابر با مجموع تمامی ضرائب سطر متناظر هستند. برای مثال

$$a_{19} = a_{11} + a_{17} + a_{17} + a_{17} + a_{10}$$

با حل همزمان (موازی) دستگاه آزمایشی و دستگاه مفروض، ما امکان وارسی هر عمل در عملیات حل دستگاه داده شده در خواهیم داشت (همانطورکه در روشهای تشریح شده در ذیل نشان داده خواهد شد).

۳-۳ روش فشرده گوس و بهبود کروت دولیتل ۲

۱- روش فشرده گوس. اگر محاسبه روی یک کامپیوتر اصلی به روش تقسیم واحد انجام گیرد، در آن صورت بیشتر وقت صرف ضبط نتایج بینابینی میشود. روش فشرده گوس ([۲] را ببینید) منجر به یک روش صرفه جویانه در ضبط می گردد. اجازه دهید مراحل انجام این روش را برای دستگاه (۳-۳) ببینیم. تمامی نتایج محاسبات در جدول ۳-۲ نشان داده شده است.

این جدول به ترتیب زیر پر میشود:

رویه پیشروی:

(۱) ضرایب دستگاه داده شده را در چهار سطر و پنج ستون در بخش I جدول (۱-۳) وارد میکنیم.

(۲) تمامی ضرایب سطر را جمع زده و مجموع را در ستون \sum (ستون وارسی) وارد میکنیم. برای مثال $a_{NS} = \sum_{j=1}^{N} a_{Nj}$

(۳) تمامی اعداد سطر اول را بر a_{11} تقسیم کرده و نتایج $b_{ij}=\frac{a_{1j}}{a_{11}}$ را در سطر پنجم بخش I وارد می کنیم. (۴) مقدار $\sum_{j=1}^{\delta}b_{1j}$ را محاسبه و یک وارسی انجام می دهیم. اگر محاسبات با یک تعداد از ارقام دهدهی ثابت انجام شده باشد آنگاه اعداد $b_{1j}=b_{1j}$ نمی بایستی بیشتر از یک واحد در آخرین رقم باقیمانده اختلاف داشته باشد در غیر این صورت عملیات (۳) را وارسی می کنیم.

¹⁾ Caussian Compact Scheme 2) Crout-Doolittle

جدول ۲-۳) روش فشرده گوس

			، حوس	-5,	روس	, , ,	جدول
	i	a_{i}	a_i r	a_i r	a_i r	$a_{i\delta}$	$=a_{i}$ 9
I	١	a_{11}	a_{17}	a_{17}	a_{14}	ana	$\sum a_{1j} = a_{19}$
	۲	a_{71}	a_{77}	a ۲۳	a_{11}	$a_{7\delta}$	$\sum a_{1j}=a_{19}$
	٣	a_{r_1}	a_{rr}	arr	a_{rr}	a r δ	$\sum a_{\mathtt{T}j} = a_{\mathtt{T}\mathtt{S}}$
	۴	a_{f1}	a_{ff}	a_{rr}	a_{ff}	a_{40}	$\sum a_{{\mathfrak k} j} = a_{{\mathfrak k} {\mathfrak s}}$
		١	b_{17}	b ۱۳	b_{17}	$b_{1\Delta}$	$a_{19}/a_{11}=b_{19}$
II	٢		$a_{ au au}^{(1)}$	$a_{ t t t t t t t t}^{(1)}$	$a_{ t f}^{(1)}$	$a_{70}^{(1)}$	$a_{ au_{arrho}}^{(oldsymbol{\gamma})}$
	٣		$a_{\mathtt{rr}}^{(\mathtt{1})}$	$a_{ t t t t t t t t}^{(1)}$	$a_{\mathtt{rf}}^{(1)}$	$a_{r_0}^{(1)}$	$a^{()}_{rs}$
	۴		$a_{ t f t}^{(1)}$	$a_{ t f t f}^{(1)}$	$a_{ exttt{f}}^{(1)}$	$a_{\mathfrak{fd}}^{(1)}$	$a^{({\scriptscriptstyle 1} {\scriptscriptstyle 1})}_{{\scriptscriptstyle rac{F}{F}}}$
			١	$b_{17}^{(1)}$	$b_{ exttt{f}}^{(exttt{1})}$	$b_{1\Delta}^{(1)}$	$a_{\mathrm{TS}}^{(\mathrm{N})}/a_{\mathrm{TT}}^{(\mathrm{N})}=b_{\mathrm{TS}}^{(\mathrm{N})}$
III	٣			$a_{\mathtt{TT}}^{(\mathtt{T})}$	$a_{rr}^{(r)}$	$a_{r\delta}^{(r)}$	$a^{(r)}_{rs}$
	۴			$a_{ t f t f}^{(t f)}$	$a_{\rm ff}^{(m f)}$	$a_{\mathfrak{f} \mathfrak{d}}^{(\mathfrak{f})}$	$a^{({ t Y})}_{{ t f} { t F}}$
				١	$b_{\mathtt{rr}}^{(\mathtt{r})}$	$b_{r \delta}^{(r)}$	$a_{rs}^{(r)}/a_{rr}^{(r)}=b_{rs}^{(r)}$
IV	۴				$a_{\mathrm{ff}}^{(\mathrm{T})}$	$a_{\mathfrak{f}\mathfrak{d}}^{(\mathfrak{r})}$	$a^{(r)}_{rs}$
V					١	$x_{\mathfrak{k}}$	$ar{x}_{ extsf{f}}$
				١		$x_{\tt T}$	$ar{x}_{ extsf{ iny T}}$
			١			x_{7}	$ar{x}$ Y
		١				x_1	$ar{x}_{1}$

(۵) با استفاده از فرمول (۳-۶) ضرایب

$$a_{ij}^{(1)}(i=\mathsf{T},\mathsf{T},\mathsf{F};\ j=\mathsf{T},\mathsf{T},\mathsf{F},\Delta,\mathcal{S})$$

را محاسبه میکنیم. بطور معمول در کامپیوترهای مورد استفاده امکان محاسبه فرمول (۳-۹) بدون نیاز به ضبط حاصل ضرب $a_{ij}b_{\lambda j}$ موجود میباشد.

نتایج در سه سطر اول بخش II جدول وارد می شود.

 $a_{is}^{(1)}$ یک وارسی انجام میدهیم. مجموع عناصر هر سطر $\sum_{j=1}^{\delta} a_{ij}^{(1)}(i=1,1,1) = \sum_{j=1}^{\delta} a_{ij}^{(1)}(i=1,1,1)$ بیشتر از یک واحد در آخرین رقم باقیمانده اختلاف داشته باشند (اگر تمامی محاسبات با تعداد ارقام دهدهی ثابتی انجام شده باشد).

(۷) تمام عناصر سطر اول بخش II را بر $a_{\gamma\gamma}^{(1)}$ تقسیم و نتایج را در سطر چهارم بخش II وارد میکنیم. (۸) مثل مرحله (۴) وارسی میکنیم.

را محاسبه میکنیم. نتایج را در $(\mathfrak{q}-\mathfrak{p})$ با استفاده از فرمول $(\mathfrak{q}-\mathfrak{p})$ مقادیر $(\mathfrak{q}-\mathfrak{p})$ مقادیر $(\mathfrak{q}-\mathfrak{p})$ مقادیر $(\mathfrak{q}-\mathfrak{p})$ مقادیر $(\mathfrak{q}-\mathfrak{p})$ مقادیر دو سطر اول بخش $(\mathfrak{q}-\mathfrak{p})$ وارد میکنیم.

(۱۰) مثل مرحله (۶) وارسی میکنیم.

(۱۱) عناصر سطر اول بخش III را بر $a_{\gamma\gamma}^{(\gamma)}$ تقسیم و اعداد $a_{\gamma\gamma}^{(\gamma)}/a_{\gamma\gamma}^{(\gamma)}=a_{\gamma\gamma}^{(\gamma)}/a_{\gamma\gamma}^{(\gamma)}$ تقسیم و اعداد را در سطر سوم بخش III وارد میکنیم.

(۱۲) یک وارسی انجام میدهیم.

مقادیر $a_{{
m F}j}^{({
m T})}=a_{{
m F}j}^{({
m T})}-a_{{
m F}{
m F}}^{({
m T})}$ را محاسبه و نتایج را در بخش IV وارد میکنیم.

رویه پسروی:

(۱) مقدار واحد را در بخش V همانطور که در جدول $^{-1}$ مشخص شده وارد می کنیم.

را مقدار $a_{
m F}^{(
m T)}/a_{
m F}^{(
m T)}$ را محاسبه میکنیم. $x_{
m F}=a_{
m F}^{(
m T)}/a_{
m F}^{(
m T)}$

(۳) برای محاسبه مقادیر x_1 ، x_1 و x_2 فقط از سطرهایی از بخش های x_1 ا x_1 استفاده می کنیم که شامل مقدار واحد هستند (در ابتدای آخرین سطر). بنابراین برای محاسبه x_1 و x_2 را در x_3 ضرب و حاصل را از a_1 می کاهیم. مقادیر واحد وارد شده در بخش a_2 به ما در یافتن ضرایب متناظر برای a_2 a_3 می کاهیم. مقادیر واحد وارد شده در بخش a_2 به ما در یافتن ضرایب a_3 می کاهیم. در سطر مشخص شده (شامل مقدار واحد) کمک می کنند. بنابراین a_2 a_3 با برای a_4 را در سطر مشخص شده (شامل مقدار واحد) کمک می کنند.

(۴) مقدار x_1 را با عناصر مورد نظر در سطر مشخص شده در بخش II محاسبه میکنیم:

$$x_{\mathsf{f}} = b_{\mathsf{f}\Delta}^{(\mathsf{f})} - b_{\mathsf{f}\mathsf{f}}^{(\mathsf{f})} x_{\mathsf{f}} - b_{\mathsf{f}\mathsf{f}}^{(\mathsf{f})} x_{\mathsf{f}}$$

مقدار x_1 را با عناصر مورد نظر در سطر مشخص شده در بخش I محاسبه میکنیم:

$$x_1 = b_{10} - b_{11}x_1 - b_{12}x_2 - b_{13}x_3$$

در روش همراه با وارسی، رویه پسروی به طریقه مشابه انجام می گیرد. جوابهای این روش می بایستی با جوابهای دیگر روشها یکی اختلاف داشته باشد (با دقت یک واحد در آخرین رقم باقیمانده):

$$\bar{x}_i = x_i + \mathsf{V} \ (i = \mathsf{V}, \mathsf{Y}, \mathsf{Y}, \mathsf{Y}).$$

این وارسی به کمک ستون کر انجام میگیرد. برای دستگاههایی با تعداد مجهول دلخواه، روش فشرده گوس به همین ترتیب انجام می شود.

این روش می تواند بخصوص در حل همزمان چندین دستگاه که تنها در ستون جملات ثابت با هم متفاوتند (و فضای حافظه را اشغال میکنند) مفید باشد.

مثال ۲-۲ دستگاه (۳-۱۴) را به کمک روش فشرده گوس حل کنید.

حل چون تمام محاسبات در بخش ۳_۲ انجام شده، اجازه دهید ما تنها چگونگی پر کردن جدول به همراه وارسی محاسبات را نشان دهیم.

رویه پیشروی:

(۱) ضرایب a_{ij} برای i=1,7,7,4,6,5 و i=1,7,7,4,6 و ارد می کنیم.

جدول ۳-۲) روش فشرده گوس برای دستگاه (۳-۱۴)

			(11 1)	برای دستان	ِش فشر د ه دوس	جدول ۱ ۱ رو	
	i	a_{i}	a_i r	a_{i} r	a_{i} r	$a_{i \delta}$	$\sum = a_{i}$ 9
I	١	۲/۰	۱/۰	-°/\	١,٠	۲,۷	9,9
	۲	۰,۴	٥ , ٥	۴,۰	۸٫۵	۲١/٩	١٨,٣
	٣	۰٫۳	- \ _/ °	۱,۰	۵,۲	- ₹/٩	۱,۶
	۴	۱,۰	۰ / ۲	۲,۵	- \ _/ ∘	٩,٩	۱۲/۶
		١	۰ ۵۰ ۰	۰°،۰۵	۰٫۵۰	1,40	٣,٣٠
II	۲		۰٫۳۰	4/° T	- λ,Υ∘	۲۱,۳۶	18,91
	٣		-1,10	۱/۰ ۱۵	۵,۰۵	-۴٫۳۰۵	۰ /۶ ۱۰
	۴		۰۰/۳۰	7,00	– ۱٫۵°	٨٫۵۵	۹,۳۰۰
			١	۱۳/۴۰	- ۲۹ /°°	٧١/٢٠	۵۶٫۶۰
III	٣			18,880	− ۲۸,۳°°	٧٧,۵٧۵	۶۵,۷۰۰
	۴			۶٫۵۷۰	- ۱ °,۲°°	79/9 No	۲۶,۲ ۸ ۰
				١	- 1,YYY9A	4,47791	۴,۰۰۰۰
IV	۴				1/11991	-1,11994	0
V					١	-1,	°/°°°°
				١		٣,٠٠٠٠	4,
			١			7,0000	٣,٠٠٠٠
		١				1,	۲,۰۰۰۰

(۲) مجموع ضرایب سطر را محاسبه میکنیم. بدین ترتیب برای i=1 داریم:

$$\sum_{j=1}^{\delta} a_{ij} = \mathsf{Y}_{,^{\circ}} + \mathsf{Y}_{,^{\circ}} - {}^{\circ}_{,^{1}} \mathsf{Y} + \mathsf{Y}_{,^{\circ}} + \mathsf{Y}_{,^{1}} \mathsf{Y} = \mathscr{S}_{,^{\circ}} \mathsf{Y}$$

نتیجه را در سطر اول ستون \sum وارد می کنیم و همینطور برای سطرهای دیگر همین کار را انجام می دهیم. (۳) عناصر سطر اول را بر $a_{11} = r_{10}$ تقسیم کرده، نتیجه را در سطر پنجم در بخش I وارد می کنیم. (۴) وارسی: با محاسبه مجموع پنج عدد اول بدست آمده در مرحله (۳) عدد r_{10} حاصل می شود که بطور کامل با عدد بدست آمده در ستون \sum مطابقت دارد.

ه. اعداد II وارد میکنیم. $(i=\mathsf{T},\mathsf{T},\mathsf{f};\ j=\mathsf{T},\mathsf{T},\mathsf{f},\mathsf{d},\mathsf{f})a^{(1)}_{ij}$ اعداد $\sum_{j=\mathsf{T}}^{\mathsf{d}}a^{(1)}_{ij}=i$ داریم: ضرایب بدست آمده در هر سطر را جمع میکنیم. بنابراین برای $i=\mathsf{T}$ داریم: ضرایب بدست آمده در هر سطر را جمع میکنیم.

مى بينيم كه نتيجه با عدد وارسى مطابقت مىكند.

(۷) عناصر سطر اول بخش آخر این بخش وارد $a_{\gamma\gamma}^{(1)}={}^{\circ}{}_{/}$ تقسیم میکنیم. نتیجه را در سطر آخر این بخش وارد میکنیم.

 $1 + b_{\Upsilon \Upsilon}^{(1)} + b_{\Upsilon \Upsilon}^{(1)} + b_{\Upsilon \Delta}^{(1)} = \Delta \mathcal{F} / \mathcal{F} \circ = b_{\Upsilon S}^{(1)}$ (۸)

ا اعداد $a_{ii}^{(\gamma)}$ اعداد $a_{ii}^{(\gamma)}$ اعداد $a_{ii}^{(\gamma)}$ وارد می کنیم. (4)

داریم $i=\mathfrak{r}$ وارسی: برای $i=\mathfrak{r}$ داریم $a_{\mathsf{r}\mathsf{r}}^{(\mathsf{r})}+a_{\mathsf{r}\mathsf{r}}^{(\mathsf{r})}+a_{\mathsf{r}\mathsf{d}}^{(\mathsf{r})}=\mathfrak{S}$ و برای $i=\mathfrak{r}$ داریم $a_{\mathsf{r}\mathsf{r}}^{(\mathsf{r})}+a_{\mathsf{r}\mathsf{d}}^{(\mathsf{r})}=\mathfrak{S}$ و برای $a_{\mathsf{r}\mathsf{r}}^{(\mathsf{r})}+a_{\mathsf{r}\mathsf{d}}^{(\mathsf{r})}=\mathfrak{S}$ داریم $a_{\mathsf{r}\mathsf{r}}^{(\mathsf{r})}+a_{\mathsf{r}\mathsf{d}}^{(\mathsf{r})}=\mathfrak{S}$

وارد IV عناصر سطر اول بخش III را بر ۱۶/۴۲۵ $a_{rr}^{(7)}=18/۴۲۵$ تقسیم میکنیم. نتیجه را در بخش IV وارد

 $a_{r,r}^{(r)} + b_{r,r}^{(r)} + b_{r,r}^{(r)} = r_{r,r} \circ \circ \circ \circ = b_{r,r}^{(r)}$ (۱۲) وارسی:

مقدار $a_{\mathfrak{f}_j}^{(\mathfrak{r})}(j=\mathfrak{k},\mathfrak{d},\mathfrak{s})$ را محاسبه میکنیم. نتیجه را در بخش IV وارد میکنیم.

 $a^{(r)}_{\mathfrak{f}\mathfrak{f}}+a^{(r)}_{\mathfrak{f}\mathfrak{d}}=\circ=a^{(r)}_{\mathfrak{f}\mathfrak{f}}$ وارسی: (۱۴)

رویه پسروی:

طی مراحل اشاره شده (۱) تا (۵) در رویه پسروی، مقدار مجهولات را بدست می آوریم:

$$x_{\mathsf{f}} = -1/\cdots$$
; $x_{\mathsf{f}} = \mathsf{f}/\cdots$; $x_{\mathsf{f}} = \mathsf{f}/\cdots$; $x_{\mathsf{f}} = \mathsf{f}/\cdots$; $x_{\mathsf{f}} = \mathsf{f}/\cdots$

و جواب دستگاه وارسی میشود:

$$\bar{x}_{\mathsf{f}} = {}^{\circ}{}_{\mathsf{f}} {}^{\circ}{}^{$$

مقایسه جوابهای بدست آمده نشان میدهد که در محاسبات خطایی وجود نداشته است.

۲_ بهبود کروت_دولیتل. تمامی محاسبات در این روش در یک جدول وارد می شوند (جدول ۳-۳). برای سادگی، اجازه دهید که مراحل پر کردن جدول در این روش را برای یک دستگاه معادلات چهار مجهولی شرح دهیم. این جدول به ترتیب زیر پر می شود.

جدول ۳-۳) روش محاسبات کروت_دولیتل

	جدول ۱-۱) روش محاسبات دروت_دولیتل											
	i١	a_i r	a_i r	a_i r	$a_{i \Delta}$	$\sum = a_{i}$ ۶						
I	a_{11}	a_{17}	a_{17}	a_{14}	ana	$a_{NP} = \sum a_{Nj}$						
	a_{71}	a_{77}	a ۲۳	a_{77}	a_{70}	$a_{ { m YP}} = \sum a_{ { m Y}j}$						
	a_{r_1}	$a_{ t r t r}$	$a_{ t T t T}$	$a_{\mathtt{TF}}$	$a_{\texttt{T0}}$	$a_{ t TS} = \sum a_{ t Tj}$						
	a_{f1}	a_{ff}	$a_{ t f t f}$	a_{ff}	$a_{ m FO}$	$a_{ ext{ff}} = \sum a_{ ext{f}j}$						
II	m_{71}											
	m_{71}											
	m_{f1}											
III		$a_{ au au}^{(1)}$	$a_{ au au}^{(1)}$	$a_{rr}^{(1)}$	$a_{10}^{(1)}$	$a_{79}^{(1)}$						
IV		$m_{ t r t}$										
		m۴۲										
V			$a_{ t TT}^{(t T)}$	$a_{\mathtt{Tf}}^{(\mathtt{T})}$	$a_{ra}^{(r)}$	$a_{rs}^{(r)}$						
VI			$m_{ m fT}$									
VII				$a_{\rm ff}^{(r)}$	$a_{\rm FD}^{(\rm T)}$	$a_{ extit{f} extit{F}}^{(extit{T})}$						
VIII				١	$x_{\mathfrak{k}}$	$ar{x}$ ۴						
			١		$x_{\mathtt{r}}$	$ar{x}_{ t Y}$						
		١			x_{7}	$ar{x}$ ۲						
	١				x_1	$ar{x}$ (

رویه پیشروی:

- (۱) ضرایب دستگاه a_{ij} برای a_{ij} برای i=1,1,1,1,1,1 و i=1,1,1,1,1,1 و ارد میکنیم.
- $(i=1,7,7,1)a_{i}$ مضرایب هر سطر را جمع زده و نتیجه را در ستون \sum وارد میکنیم، یعنی مقادیر (۲)
 - اعداد $m_{i1}=rac{a_{i1}}{a_{11}}$ را برای $m_{i1}=i=1$ محاسبه و نتیجه را در بخش $m_{i1}=rac{a_{i1}}{a_{11}}$
- قرای برای $a_{rj}^{(1)} = a_{rj} m_{r1}a_{1j}$ فرمول $j = r, r, f, \delta, \delta$ معاسبه و نتیجه را در بخش $a_{rj}^{(1)} = a_{rj} m_{r1}a_{1j}$ معاسبه و نتیجه را در بخش $a_{rj}^{(1)} = a_{rj} a_{rj}$ معاسبه و نتیجه را در بخش $a_{rj}^{(1)} = a_{rj} a_{rj}$
- در بخش III وارد می کنیم. (۵) وارسی: مجموع $\sum_{j=1}^{\alpha} a_{\gamma j}^{(1)}$ نمی بایستی با $a_{\gamma j}^{(1)}$ بیشتر از یک واحد در آخرین رقم باقیمانده تفاوت داشته باشد (اگر محاسبات با تعداد ارقام دهدهی ثابت انجام شده باشد).
- (۶) اعداد $m_{i\Upsilon}$ را برای $m_{i\Upsilon}=\frac{(a_{i\Upsilon}-m_{i\uparrow}a_{\Upsilon\Upsilon})}{a_{\Upsilon\Upsilon}^{(1)}}$ به کمک فرمول $m_{i\Upsilon}=m_{i\Upsilon}$ پیدا کرده و نتیجه را در بخش i=1 وارد میکنیم.
- محاسبه $a_{\mathtt{r}j}^{(\mathtt{r})}=a_{\mathtt{r}j}-m_{\mathtt{r}\mathtt{l}}a_{\mathtt{l}j}-m_{\mathtt{r}\mathtt{r}\mathtt{r}}a_{\mathtt{r}j}^{(\mathtt{l})}$ محاسبه (۷) ضرایب $a_{\mathtt{r}j}^{(\mathtt{r})}=(a_{\mathtt{r}j}-a_{\mathtt{r}j})$ محاسبه

و در بخش V وارد میکنیم. $\sum_{j=r}^{\delta}a_{rj}^{(7)}$ مقایسه میکنیم. (۸) وارسی: مقدار $\sum_{j=r}^{\delta}a_{rj}^{(7)}$

(۹) عدد VI وارد می کنیم. $m_{\rm FF} = (a_{\rm FF} - m_{\rm F1} a_{
m NF} - m_{\rm F7} a_{
m FF}^{(1)} / a_{
m FF}^{(1)})$ عدد ا $a_{\mathfrak{r}_{i}}^{(\mathsf{r})} = a_{\mathfrak{r}_{j}} - m_{\mathfrak{r}_{1}} a_{\mathfrak{r}_{j}} - m_{\mathfrak{r}_{1}} a_{\mathfrak{r}_{j}}^{(\mathfrak{r})} - m_{\mathfrak{r}_{1}} a_{\mathfrak{r}_{j}}^{(\mathfrak{r})}$ ضرایب $a_{\mathfrak{r}_{j}}^{(\mathsf{r})}$ به کمک فرمول $j = \mathfrak{r}, \Delta, \mathfrak{s}$ با نامی $a_{\mathfrak{r}_{j}}^{(\mathsf{r})}$ نامی خرایب (۱۰) یافته و در بخش VII وارد میکنیم.

. مجموع $a_{\rm FS}^{({
m T})}+a_{\rm FS}^{({
m T})}$ مقایسه میکنیم. وارسی: مجموع معرفت $a_{\rm FS}^{({
m T})}+a_{\rm FS}^{({
m T})}$

حال به ترتیب مقادیر مجهولات x_{T} ، x_{T}

$$\begin{array}{rcl} a_{\mathfrak{f}\mathfrak{f}}^{(\mathsf{r})}x_{\mathfrak{f}} & = & a_{\mathfrak{f}\delta}^{(\mathsf{r})}, \\ a_{\mathfrak{r}\mathfrak{r}}^{(\mathsf{r})}x_{\mathfrak{r}} + a_{\mathfrak{r}\mathfrak{f}}^{(\mathsf{r})}x_{\mathfrak{f}} & = & a_{\mathfrak{r}\delta}^{(\mathsf{r})}, \\ a_{\mathfrak{r}\mathfrak{f}}^{(\mathsf{r})}x_{\mathfrak{f}} + a_{\mathfrak{r}\mathfrak{r}}^{(\mathsf{r})}x_{\mathfrak{f}} + a_{\mathfrak{r}\mathfrak{f}}^{(\mathsf{r})}x_{\mathfrak{f}} & = & a_{\mathfrak{f}\delta}^{(\mathsf{r})}, \\ a_{\mathfrak{f}\mathfrak{f}}^{(\mathsf{r})}x_{\mathfrak{f}} + a_{\mathfrak{f}\mathfrak{f}}x_{\mathfrak{f}} + a_{\mathfrak{f}\mathfrak{f}}x_{\mathfrak{f}} + a_{\mathfrak{f}\mathfrak{f}}x_{\mathfrak{f}} & = & a_{\mathfrak{f}\delta}^{(\mathsf{r})}, \end{array}$$

به کمک این فرمول ها محاسبات بدون نیاز به ضبط نتایج بینابینی انجام میگیرد. نتایج نهایی در بخش VIII در جدول وارد می شوند و به موازات آن جوابهای دستگاه وارسی نیز وارد جدول می شوند. وارسی همانند آنچه در صفحه ۵۲ دیدیم انجام *می*گیرد.

تعداد عملیات حسابی در هر دو روش (جدول ۱-۳ و ۳-۳) برابرند، بنابراین حجم عملیات یکسانی در مراحل مختلف خواهیم داشت امّا ضبط نتایج بینابینی محاسبات بطور قابل ملاحظهای کاهش مییابد که البته بسيار مهم است، بخصوص وقتى كه محاسبات توسط يك كامپيوتر معمولي انجام ميشود.

_____ مسائل ____

دستگاههای زیر را به کمک هر دو روش گوس و بهبود کروت_دویتل حل کنید. محاسبات را با پنج رقم اعشار انجام دهید.

$$A = \begin{pmatrix} \mathbf{r}_{/}\mathbf{r} & -\mathbf{1}_{/}\Delta & \circ_{/}\Delta \\ \mathbf{1}_{/}\mathbf{r} & \mathbf{r}_{/}\Delta & -\mathbf{1}_{/}\circ \\ \mathbf{1}_{/}\circ & \mathbf{r}_{/}\mathbf{1} & -\mathbf{1}_{/}\Delta \end{pmatrix}, \ b = \begin{pmatrix} \circ_{/}\mathbf{q} \circ \\ \mathbf{1}_{/}\Delta\Delta \\ \mathbf{r}_{/}\circ \mathbf{A} \end{pmatrix}.$$

$$\downarrow A = \begin{pmatrix} \mathbf{1}_{/}\Delta & -\circ_{/}\mathbf{r} & \circ_{/}\mathbf{1} \\ -\circ_{/}\mathbf{1} & \mathbf{1}_{/}\Delta & -\circ_{/}\mathbf{1} \\ -\circ_{/}\mathbf{r} & \circ_{/}\mathbf{r} & -\circ_{/}\Delta \end{pmatrix}, \ b = \begin{pmatrix} \circ_{/}\mathbf{r} \\ \circ_{/}\mathbf{A} \\ \circ_{/}\mathbf{r} \end{pmatrix}.$$

$$\downarrow A = \begin{pmatrix} \mathbf{r}_{/}\mathbf{1} & -\mathbf{r}_{/}\Delta & -\mathbf{r}_{/}\circ \\ \mathbf{r}_{/}\circ & \mathbf{r}_{/}\Delta & \mathbf{r}_{/}\mathbf{r} \\ -\mathbf{r}_{/}\circ & \mathbf{r}_{/}\Delta & \mathbf{r}_{/}\Delta \end{pmatrix}, \ b = \begin{pmatrix} \mathbf{1}\mathbf{q}_{/}\circ \mathbf{r} \\ \mathbf{r}_{/}\mathbf{r} \mathbf{1} \\ -\mathbf{1}\mathbf{n}_{/}\mathbf{r}\Delta \end{pmatrix}.$$

۲-۳ روش عناصر اصلی ۱

دستگاه معادلات زیر را در نظر بگیرید:

$$\left.\begin{array}{l} a_{11}x_{1}+a_{17}x_{7}+\cdots+a_{1n}x_{n}=a_{1,n+1,}\\ \\ a_{71}x_{1}+a_{77}x_{7}+\cdots+a_{7n}x_{n}=a_{7,n+1,}\\ \\ \dots\\ a_{n1}x_{1}+a_{n7}x_{7}+\cdots+a_{nn}x_{n}=a_{n,n+1,} \end{array}\right\}$$

اجازه دهید که ماتریس مربع افزوده که شامل ضرایب دستگاه است را بنویسیم:

$$M = \begin{pmatrix} a_{11} \dots a_{1q} \dots a_{1n} a_{1,n+1} \\ \dots & \dots & \dots \\ a_{p1} \dots a_{pq} \dots a_{pn} a_{p,n+1} \\ \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} \dots a_{nq} \dots a_{nn} a_{n,n+1} \end{pmatrix}.$$

یک عنصر a_{pq} (از ماتریس M و غیر متعلق به ستون جملات ثابت $((q \neq n+1)$ غیر صفر (معمولاً از نظر عددی بزرگترین) را انتخاب کنید. این عنصر را عنصر اصلی میخوانیم. جملات:

$$m_i = \frac{a_{iq}}{a_{nq}}$$

را برای تمامی $P \neq P$ محاسبه کنید. سطر Pام از ماتریس که شامل عنصر اصلی است، سطر اصلی خوانده می شود. حال عملیات زیر را انجام دهید: از هر سطر غیر اصلی iام سطر اصلی ضرب شده در آن در سطر به صورت جمله به جمله بکاهید. بدین ترتیب ما یک ماتریس جدید بدست می آوریم که در آن تمام عناصر ستون pام (بجز a_{pq}) برابر صفرند. با حذف این ستون و عنصر اصلی به ماتریس جدید M_1 تمام عناصر ستون آن یکی کمتر است. این عملیات را برای ماتریس m_1 تکرار کنید و ماتریس m_2 را بدست آورید و به همین ترتیب ادامه دهید.

بنابراین ما یک سری ماتریس بدست می آوریم:

$$M_1, M_7, M_7, \ldots, M_{n-1}$$

که آخرین آنها یک ماتریس سطری دو جملهای است. این ماتریس خود یک سطر اصلی است. حال با ادغام تمامی سطرهای اصلی با شروع از آخرین سطر اصلی یک دستگاه تشکیل می شود. با جایگزینی مناسب آنها یک ماتریس مثلثی معادل با ماتریس اولیه را تشکیل می دهیم. در اینجا مرحله محاسبات که

¹⁾ Principal elements

رویه پیشروی خوانده می شود پایان می یابد. با حل دستگاه متناظر با ماتریس ضرایب بدست آمده، مرحله به مرحله مقادیر مجهولات $(i=1,1,\ldots,n)$ را می یابیم. این مرحله را رویه پسروی می گوییم. تمامی نتایج محاسبات تشریح شده در بالا می توانند در یک جدول قرار گیرند که مشابه با روش گوس می تواند همراه با یک وارسی مناسب در هر مرحله از محاسبات باشد.

عنصر اصلی طوری انتخاب می گردد که اعداد m_i هر چه کوچکتر شوند و در نتیجه خطای محاسبات کاهش یابد. بنابراین هنگام بکار بستن روش گوس توسط یک کامپیوتر معمولاً روشی همراه با عنصر اصلی منتخب بکار گرفته می شود (روش گوس همراه با عنصر اصلی منتخب).

توجه اگر تعداد معادلات دستگاه زیاد باشد انتخاب عنصر اصلی کاری مشکل خواهد بود. به همین خاطر در نظر گرفتن سطر اول به عنوان یک سطر اصلی و بزرگترین عنصر عددی این سطر به عنوان عنصر اصلی، در عمل بسیار متداول است.

مثال ۲-۳- با استفاده از روش گوس به همراه عنصر اصلی منتخب، دستگاه زیر را حل کنید.

حل۔ به راحتی می توان نتایج تمامی محاسبات را در یک جدول (جدول ۳-۴) به صورت زیر وارد کرد: رویه پیشروی:

(۱) ضرایب دستگاه را در بخش I جدول وارد میکنیم.

$$a_{ij}(i = 1, \Upsilon, \Upsilon, \Upsilon, \Upsilon; j = 1, \Upsilon, \Upsilon, \Upsilon, \Delta)$$

وارد میکنیم. $\sum = a_{is}$ وارد میکنیم.

 $(p=\mathfrak{k},q=\mathfrak{k})a_{\mathfrak{k}\mathfrak{k}}=1/191$ عنصر اصلی را انتخاب میکنیم. در دستگاه مورد نظر ضریب $a_{\mathfrak{k}\mathfrak{k}}=1/191$ عنصر اصلی است. زیر آن خط میکشیم.

ر با بدست می آوریم. بدین منظور عناصر ستون a_{it} را بر a_{it} تقسیم کرده و a_{it} اعداد m_i اعداد m_i در بخش m_i وارد میکنیم.

$$\begin{split} m_{\text{I}} &= \frac{a_{\text{IF}}}{a_{\text{FF}}} = \frac{\circ, \text{IFR} \circ \circ}{\text{I/TFYI} \circ} = \circ, \text{INYOI}; \quad m_{\text{I}} = \frac{a_{\text{FF}}}{a_{\text{FF}}} = \frac{\circ, \text{INYI} \circ}{\text{I/TFYI} \circ} = \circ, \text{IFYFF}; \\ m_{\text{I}} &= \frac{a_{\text{FF}}}{a_{\text{FF}}} = \frac{\circ, \text{IYI} \circ}{\text{I/TFYI} \circ} = \circ, \text{IYITY}. \end{split}$$

			ی مسحب	با عمصر اصله	روش دوس ب	جدول ۱ - ۱۱		
	i	m_i	a_i	a_i r	a_{i} r	a_i r	$a_{i \delta}$	$\sum = a_{i}$ ۶
I	١	·/11709	1,11810	۰/۱۲۵۴۰	·/1٣٩٧·	0/14900	1,04410	٣/ ۰ ٧٧٣ ٠
	۲	۰,۱۴۷۶۶	۰/۱۵۸۲۰	1,18400	۰/۱۷۶۸۰	۰/۱۸۲۱۰	1,84410	۳٫۳۳۷۶۰
	٣	·/ 179 TT	۰/۱۹۶۸۰	۰/۲۰۷۱۰	1,71810	۰/۲۲۷۱۰	1,44410	7,09490
	۴		۰,۲۳۶۸۰	۰/۲۴۷۱۰	۰٫۲۵۶۸۰	<u>1, 787 1 °</u>	1,14410	۳,۸۵۴۹۰
II	١	۰,۰۹۳۵۳	1/0 1110	·/· 9574	۰٫۱۰۹۵۰		1,77990	7,87899
	۲	۰/۱۱۸۶۲	·/17٣7٣	1/18101	۰/۱۳۸۸۸		1,77479	7,45441
	٣		0,10489	۰/۱۶۲۸۱	1,14.44		1,41804	7,90 891
III	١	°/° ٧٢٩ ۶	1/0 4271	۰ / ۰ ۸ ۱ ۱ ۱			1,19449	7, 40 147
	۲		0/10497	1,1114.			1, 4 . 5 . 4	7,47801
IV	١		1, . 9919				1,10944	7,14080
V	١		١				1,04009	7,04009
	۲			١			·/9.859.V	1,91894
	٣				١		٥ - ٩ ٣٥ - ٥	1,9800
	۴					١	۰ ۸ ۸ ۱ ۳۰	۱٫۸۸۱۳۰

جدول ۳-۳) روش گوس با عنصر اصلی منتخب

(۵) ضرایب ماتریس جدید را محاسبه میکنیم. از هر سطر (i=1,7,7)i سطر اصلی ضرب شده در عنصر متناظر m_i را کم میکنیم. در نتیجه برای i=1 داریم:

$$\begin{split} a_{11}^{(1)} &= a_{11} - m_1 a_{f1} = 1/11 f 1^\circ - \circ/11 V \Delta 1 \times \circ/7 T f \lambda^\circ = 1/\circ \lambda \lambda T \Delta, \\ a_{11}^{(1)} &= a_{11} - m_1 a_{f1} = \circ/11 \Delta f \circ - \circ/11 V \Delta 1 \times \circ/7 f V 1^\circ = \circ/\circ 1 f T f, \\ a_{11}^{(1)} &= a_{11} - m_1 a_{f1} = \circ/11 V V \circ - \circ/11 V \Delta 1 \times \circ/7 \Delta f \lambda^\circ = \circ/10 \Lambda \Delta^\circ, \\ a_{11}^{(1)} &= \circ, \\ a_{12}^{(1)} &= a_{12} - m_1 a_{f2} = 1/\Delta f V 1^\circ - \circ/11 V \Delta 1 \times 1/\lambda f V 1^\circ = 1/T f 1^\circ, \\ a_{12}^{(1)} &= a_{12} - m_1 a_{f2} = T/\circ V V T^\circ - \circ/11 V \Delta 1 \times T/\lambda \Delta f 1^\circ = T/f T T 1^\circ. \end{split}$$

برای i=1 به همین صورت عمل می شود. نتایج را در بخش II وارد می کنیم. در اینجا سطر اصلی و ستون a_{i} نوشته نمی شوند، چون برابر با صفر هستند.

وارسی: حاصل جمع $\sum_{j=1}^{\delta} a_{ij}^{(1)}$ را یافته و آن را با $a_{is}^{(1)}$ مقایسه میکنیم. برای نمونه

$$\sum_{j=1}^{\delta} a_{1j} = \mathsf{T}_{/} \mathsf{F} \mathsf{TTPP} = a_{19}^{(1)}$$

و به همین صورت برای بقیه سطرها عمل میکنیم.

است. $a_{\eta \eta}^{(1)} = 1/4 \circ VV$ عنصر اصلی را انتخاب کرده زیر آن خط میکشیم. در اینجا $a_{\eta \eta}^{(1)} = a_{\eta \eta}^{(1)}$ عنصر اصلی است. $a_{i\eta}^{(1)}$ تقسیم میکنیم تا مقادیر (۸)

دست آیند.

(۹) ضرایب $a_{ij}^{(7)}$ را محاسبه میکنیم. بدین منظور از هر سطر i=1,7)، سطر اصلی ضرب شده در m_i متناظر را کم میکنیم. در نتیجه برای i=1 داریم:

$$\begin{split} a_{11}^{(1)} &= a_{11}^{(1)} - m_1^{(1)} a_{\text{T1}}^{(1)} = 1/\circ \text{AATD} - \circ/\circ \text{ATDT} \times \circ/ \text{1DFTS} = 1/\circ \text{YTA1}, \\ a_{11}^{(T)} &= a_{11}^{(1)} - m_1^{(1)} a_{\text{T1}}^{(1)} = \circ/\circ \text{1SFTF} - \circ/\circ \text{1TDT} \times \circ/ \text{1SFTA1} = \circ/\circ \text{A111}, \\ a_{11}^{(T)} &= a_{11}^{(1)} - m_1^{(1)} a_{\text{TD}}^{(1)} = \circ, \\ a_{10}^{(T)} &= a_{10}^{(1)} - m_1^{(1)} a_{\text{TD}}^{(1)} = 1/\text{TT11} - \circ/\circ \text{1TDT} \times 1/\text{F1S} \circ \text{F} = 1/\text{11YFS}, \\ a_{12}^{(T)} &= a_{12}^{(1)} - m_1^{(1)} a_{\text{TS}}^{(1)} = 1/\text{STT11} - \circ/\circ \text{1TDT} \times 1/\text{1SF} \circ \text{F} = 1/\text{11YFS}, \\ a_{12}^{(T)} &= a_{12}^{(T)} - m_1^{(1)} a_{\text{TS}}^{(T)} = 1/\text{STT11} - o/\circ \text{1TDT} \times 1/\text{1SF} \circ \text{TTA} = 1/\text{TDTTA}. \end{split}$$

برای i=1 محاسبات به طور مشابه انجام میگیرد. نتایج را در بخش III وارد کرده و ستون های a_{i} و a_{i} را خالی میگذاریم.

وارسی: مجموع $\sum_{j=1}^{\delta} a_{ij} (i=1,1)$ میایستی با a_{is} مطابق باشد، که این شرط برقرار است.

منصر اصلی را انتخاب و زیر آن خط میکشیم. $a_{\gamma\gamma}^{(\gamma)}=\gamma,\gamma$ ۱٬۱۱۷۰ عنصر اصلی است. $a_{\gamma\gamma}^{(\gamma)}=\gamma$

ورده، نتیجه را در ستون m_i در بخش $m_i^{(\uparrow)}=rac{a_{17}^{(\uparrow)}}{a_{17}^{(\uparrow)}}=rac{a_{17}^{(\uparrow)}}{a_{17}^{(\uparrow)}}=rac{a_{17}^{(\uparrow)}}{a_{17}^{(\uparrow)}}=m_i$ ورد میکنیم.

(۱۳) از سطر اول به صورت جمله به جمله، سطر دوم (اصلی) ضرب شده در $m_{\chi}^{(\Upsilon)}$ را می کاهیم. خواهیم داشت:

$$\begin{split} a_{11}^{(\mathsf{r})} &= a_{11}^{(\mathsf{r})} - m_{1}^{(\mathsf{r})} a_{\mathsf{T}1}^{(\mathsf{r})} = 1/\circ \mathsf{YTA1} - \circ /1\circ \mathsf{F1T} \times \circ /\circ \mathsf{YT19} = 1/\circ \mathsf{F119}, \\ a_{11}^{(\mathsf{r})} &= a_{11}^{(\mathsf{r})} - m_{1}^{(\mathsf{r})} a_{\mathsf{T}1}^{(\mathsf{r})} = \circ, \\ a_{10}^{(\mathsf{r})} &= a_{10}^{(\mathsf{r})} - m_{1}^{(\mathsf{r})} a_{\mathsf{T}0}^{(\mathsf{r})} = 1/114\mathsf{YF9} - \circ /\circ \mathsf{YT19} \times 1/\mathsf{T}\circ \mathsf{FT1} = 1/104\mathsf{F19}, \\ a_{12}^{(\mathsf{r})} &= a_{12}^{(\mathsf{r})} - m_{1}^{(\mathsf{r})} a_{\mathsf{T}0}^{(\mathsf{r})} = \mathsf{T}/\mathsf{T04}\mathsf{TTA} - \circ /\circ \mathsf{YT19} \times \mathsf{T}/\mathsf{FTT0} \cdot \mathsf{T} = \mathsf{T}/\mathsf{104}\mathsf{S}\circ. \end{split}$$

نتیجه را در بخش IV وارد میکنیم.

$$a_{11}^{(r)}+a_{10}^{(r)}=$$
 ۱٬۰۶۶۱۶ + ۱٬۱۰۹۴۴ = ۲٬۱۷۵۶۰ $=a_{19}^{(r)}$ (۱۴) وارسی:

(١٥) با استخراج سطرهای اصلی هر بخش، یک دستگاه معادل با دستگاه اولیه خواهیم داشت:

رویه پسروی:

IV نتایج محاسبات انجام شده در رویه پسروی در بخش IV وارد میگردد. به ترتیب بدست میآوریم:

$$\begin{split} x_1 &= 1/1^\circ \mathfrak{Iff}/1/^\circ \mathfrak{FF} \mathfrak{IF} = 1/^\circ \mathfrak{F}^\circ \Delta \mathfrak{I}, \\ x_7 &= (1/7^\circ \mathfrak{FF}\mathfrak{I} - \circ/1^\circ \mathfrak{F}\mathfrak{I} \times 1/1^\circ \mathfrak{F}^\circ \Delta \mathfrak{I})/1/11 \mathfrak{V}^\circ = \circ/\mathfrak{I} \lambda \mathfrak{F} \mathfrak{I} \mathfrak{V}, \\ x_7 &= (1/7^\circ \mathfrak{FF}\mathfrak{I} - \circ/1\Delta \mathfrak{FF} \mathfrak{F} \times 1/^\circ \mathfrak{F}^\circ \Delta \mathfrak{I} - \circ/1\mathfrak{F} \mathfrak{I} \Lambda 1 \times \circ/\mathfrak{I} \lambda \mathfrak{F} \mathfrak{I} \mathfrak{V})/1/1\mathfrak{V}^\circ \mathfrak{V} \mathfrak{V} = \\ &= \circ/\mathfrak{I} \mathfrak{F} \Delta \circ \Delta, \\ x_7 &= (1/\lambda \mathfrak{F} \mathfrak{V})^\circ - \circ/1\mathfrak{F} \mathfrak{I} \lambda 0 \times 1/^\circ \mathfrak{F}^\circ \Delta \mathfrak{I} - \circ/1\mathfrak{F} \mathfrak{V} 1 \times \circ/1\mathfrak{I} \lambda \mathfrak{F} \mathfrak{V} 1 - \circ/1\mathfrak{I} \mathfrak{F} \lambda 0 \times 1/1\mathfrak{F} \lambda$$

رویه پسروی به کمک ستون ∑ به همان روش که در صفحه ۵۲ آمده است، انجام می شود.

م ...ا۶۱

۱ ـ دستگاههای زیر را به کمک هر دو روش گوس همراه با عنصر اصلی منتخب و روش گوس معمولی حل کنید. تمامی محاسبات را با ۵ رقم اعشار انجام دهید. مقادیر بدست آمده را با مقادیر واقعی مشخص شده مقایسه کنید.

(الف
$$A = \begin{pmatrix} \circ / 1 \delta & \mathsf{r} / 1 \mathsf{1} & \mathsf{r} \circ / \mathsf{r} \delta \\ \circ / \mathsf{r} \mathsf{r} & \mathsf{1} / \mathsf{r} \mathsf{1} & \mathsf{r} / \mathsf{r} \delta \\ \mathsf{r} / \mathsf{r} & \mathsf{1} / \mathsf{r} \mathsf{r} & \mathsf{r} / \mathsf{r} \delta \\ \mathsf{r} / \mathsf{r} & \mathsf{1} / \mathsf{r} & \mathsf{r} / \mathsf{r} \delta \end{pmatrix}, \ b = \begin{pmatrix} -\mathsf{r} \mathsf{r} / \mathsf{r} \mathsf{r} \\ \mathsf{r} / \mathsf{r} & \mathsf{r} \\ \mathsf{r} / \mathsf{r} & \mathsf{r} \end{pmatrix},$$

$$x = \begin{pmatrix} \mathsf{r} \\ \mathsf{r} \\ \mathsf{r} \\ \mathsf{r} \end{pmatrix},$$

$$A = \begin{pmatrix} \circ / 1 \delta & \circ / \mathsf{r} \mathsf{r} & \mathsf{1} \circ \circ / \mathsf{r} \mathsf{r} \\ \mathsf{r} / \mathsf{r} & \mathsf{r} / \mathsf{r} & \mathsf{r} / \mathsf{r} \mathsf{r} \\ \mathsf{r} / \mathsf{r} & \mathsf{r} / \mathsf{r} & \mathsf{r} / \mathsf{r} & \mathsf{r} / \mathsf{r} \end{pmatrix}, \ b = \begin{pmatrix} -\mathsf{r} \mathsf{r} \mathsf{r} / \mathsf{r} \mathsf{r} \\ \mathsf{r} / \mathsf{r} & \mathsf{r} \\ \mathsf{r} / \mathsf{r} & \mathsf{r} \\ \mathsf{r} / \mathsf{r} & \mathsf{r} / \mathsf{r} & \mathsf{r} \end{pmatrix},$$

$$x = \left(\begin{array}{c} \mathbf{r} \\ \mathbf{l} \\ -\mathbf{r} \end{array}\right),$$

۲_ دستگاه زیر را به کمک (الف) روش گوس معمولی و (ب) روش گوس همراه با عنصر اصلی منتخب حل کنید. تمامی محاسبات را با چهار رقم اعشار انجام دهید.

$$x + \Delta \mathsf{T} \mathsf{T} y = \mathsf{FTV},$$

$$\Delta \mathsf{T} \mathsf{T} x + \mathsf{FT} \circ \mathsf{A} y = \mathsf{TT} \Delta \mathsf{I}.$$

برای دستگاههای زیر مقادیر مجهولات را با تعداد رقم اعشار مشخص شده m، با روش گوس همراه با عنصر اصلی منتخب بدست آورید.

۳_۵_ روش چالستکی^۱

یک دستگاه از معادلات خطی را که به صورت ماتریسی زیر نوشته شده است را در نظر بگیرید:

$$Ax = b$$
,

و $(i,\;j)=$ که در آن $A=(a_{ij})$ یک ماتریس مربع است $A=(a_{ij})$ و

$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \dots \\ x_n \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} a_{1,n+1} \\ \dots \\ a_{n,n+1} \end{pmatrix}$$

ردارهای ستونی هستند.

ماتریس A را به صورت یک ضرب A=BC نشان می دهیم که در آن

$$B = \begin{pmatrix} b_{11} & \circ & \circ & \dots & \circ \\ b_{11} & b_{11} & \circ & \dots & \circ \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ b_{n1} & b_{n1} & b_{n1} & \dots & b_{nn} \end{pmatrix}, \quad C = \begin{pmatrix} 1 & c_{11} & \dots & c_{1n} \\ \circ & 1 & \dots & c_{1n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \circ & \circ & \dots & 1 \end{pmatrix}.$$

سیس ضرایب b_{ij} و c_{ij} را با فرمولهای زیر محاسبه می کنیم:

$$b_{i} = a_{i},$$

$$b_{ij} = a_{ij} - \sum_{k=1}^{j-1} b_{ik} c_{kj} \quad (i \ge j > 1)$$

¹⁾ Khaletsky

و

$$\begin{array}{l} c_{1j} = \frac{a_{1j}}{b_{1i}}, \\ c_{ij} = \frac{1}{b_{ii}}(a_{ij} - \sum_{k=1}^{i-1} b_{ik}c_{kj}) \quad (1 < i < j). \end{array}$$

که از آنجا بردار x را می توان از دنباله معادلات

$$B_y = b$$
 , $C_x = y$ $(\Upsilon \circ - \Upsilon)$

بدست آورد.

چون ماتریسهای B و C مثلثی هستند، دستگاه (۳-۲۰) به راحتی حل می شود، بدین صورت که:

$$y_{1} = a_{1,n+1}/b_{11},$$

$$y_{i} = (a_{i,n+1} - \sum_{k=1}^{i-1} b_{ik}y_{k})/b_{ii} \quad (i > 1)$$

$$(11-7)$$

9

$$x_n = y_n,$$

$$x_i = y_i - \sum_{k=i+1}^n c_{ik} x_k \quad (i < n).$$

از فرمولهای ($\mathbf{7}$ - $\mathbf{7}$) مشخص است که اعداد y_i با کمترین هزینه به همراه ضرایب C_{ij} قابل محاسبهاند. این روش به عنوان روش چالتسکی شناخته شده است. این روش از وارسی سادهای مثل جمع استفاده میکند.

روش چالتسکی برای محاسبه ماشینی مناسب است چون در این روش عملیات «انباشت» در (۳-۱۸) و (۳-۳) را می توان بدون ضبط نتایج بینابینی انجام داد.

مثال ۳-۴ دستگاه زیر را حل کنید.

$$\begin{aligned} & \mathbf{T}x_1 + x_7 - x_7 + \mathbf{T}x_7 = \mathbf{F}, \\ & -\Delta x_1 + x_7 + \mathbf{T}x_7 - \mathbf{F}x_7 = -\mathbf{1}\mathbf{T}, \\ & \mathbf{T}x_1 + x_7 - x_7 = \mathbf{1}, \\ & x_1 - \Delta x_7 + \mathbf{T}x_7 - \mathbf{T}x_7 = \mathbf{T}. \end{aligned}$$

حل نتایج محاسبات را در جدول ۳-۵ نوشته ایم که شامل دو قسمت است:

(۱) نیمه سمت چپ که چگونگی ضبط نتایج محاسبات را نشان میدهد.

(٢) نیمه سمت راست که در آن نتایج محاسبات با توجه به روش تشریح شده وارد شدهاند.

این جدول به ترتیب زیر پر می شود:

(۱) ضرایب دستگاه، جملات ثابت و مجموعهای وارسی را در بخش I جدول $^{-0}$ وارد میکنیم.

	جدول ٣-٥) روش چالتسكى												
	x_1	x_{7}	$x_{\tt T}$	$x_{\mathfrak{f}}$		\sum	x_1	x_{7}	$x_{\tt T}$	$x_{\mathfrak{f}}$		\sum	
I	a_{11}	a_{17}	a_{17}	a_{17}	a_{10}	a_{19}	٣	١	– ١	۲	۶	11	
	a_{71}	a_{77}	a_{77}	a_{77}	$a_{7\delta}$	a ۲۶	<u>-</u> ۵	١	٣	_ f	-11	— ١ ٧	
	a_{r_1}	a_{rr}	$a_{\tt TT}$	a_{rr}	a_{70}	ar s	۲	0	١	– ١	١	٣	
	a_{f1}	$a_{\rm FY}$	$a_{\tt fT}$	a_{ff}	$a_{F D}$	$a_{\mathfrak{f}\mathfrak{f}}$	١	<u>-</u> ۵	٣	-٣	٣	-1	
III					$y_{{}^{}}$	x_1					۲	١	
					y ۲	x_{7}					۵۷ر。 –	- \	
					y_{r}	x_{r}					۸٫۷۵	۲	
					$y_{\mathfrak{k}}$	$x_{\mathfrak{f}}$					٣	٣	

(۲) عناصر ستون x_1 را از بخش I به بخش IIمنتقل میکنیم چون x_1 عناصر سطر اول بخش I را بر محاسبه میکنیم. بدین منظور تمامی عناصر سطر اول بخش I را بر عنصر سطر اول بخش I را بر عنصر I تقسیم میکنیم (یعنی بر ۳). داریم:

$$c_{17} = \frac{1}{r} = \circ , \text{TTTTT}, \quad c_{17} = -\frac{1}{r} = - \circ , \text{TTTTT}, \quad c_{17} = \frac{r}{r} = \circ , \text{FFFFFV},$$

$$c_{10} = \frac{9}{7} = 7$$
, $c_{19} = \frac{11}{7} = 7,99999$.

(۴) ستون x_1 از بخش II را از سطر دوم پر میکنیم. با استفاده از فرمولهای (-۱۸-۱)، b_{j1} را بدست می آوریم:

$$\begin{split} b_{\text{TY}} &= a_{\text{TY}} - b_{\text{T}} c_{\text{TY}} = \text{$1 - (-\Delta \times \frac{1}{\Gamma})$} = \frac{\Lambda}{\Gamma} = \text{$7/\$\$\$\$\$\Y}, \\ b_{\text{TY}} &= a_{\text{TY}} - b_{\text{T}} c_{\text{YY}} = ^{\circ} - \text{$7 \times \frac{1}{\Gamma}$} = -\frac{7}{\Gamma} = -^{\circ}/\$\$\$\$\$\$Y, \\ b_{\text{TY}} &= a_{\text{TY}} - b_{\text{T}} c_{\text{YY}} = -\Delta - \text{$1 \times \frac{1}{\Gamma}$} = -\frac{1/\$}{\Gamma} = -\Delta/\text{TTTTT}. \end{split}$$

(۱۹-۳) سطر دوم از بخش II را با بدست آوردن C_{rj} برای C_{rj} برای iI با استفاده از فرمول های (۱۹-۳) پر میکنیم:

$$\begin{split} c_{\text{TT}} &= \frac{1}{b_{\text{TT}}}(a_{\text{TT}} - b_{\text{T}}) c_{\text{TT}}) = \frac{r}{\Lambda}(\text{T} - \Delta \times \frac{1}{r}) = \frac{1}{r} = \circ, \Delta, \\ c_{\text{TF}} &= \frac{1}{b_{\text{TT}}}(a_{\text{TF}} - b_{\text{T}}) c_{\text{TF}}) = \frac{r}{\Lambda}(-\text{T} - (-\Delta) \times \frac{r}{r}) = -\frac{1}{r} = -\circ, \text{T}\Delta, \\ c_{\text{T}\Delta} &= \frac{1}{b_{\text{TT}}}(a_{\text{T}\Delta} - b_{\text{T}}) c_{\text{T}\Delta}) = \frac{r}{\Lambda}(-\text{TT} - (-\Delta) \times \text{T}) = -\frac{r}{r} = -\circ, \text{T}\Delta, \\ c_{\text{TS}} &= \frac{1}{b_{\text{TT}}}(a_{\text{TS}} - b_{\text{T}}) c_{\text{TS}}) = \frac{r}{\Lambda}(-\text{TY} - (-\Delta) \times \frac{11}{r}) = \frac{1}{r} = \circ, \Delta. \end{split}$$

(۶) ستون x را با محاسبه عناصر b و b توسط فرمولهای (۱۸-۳)، پر میکنیم.

(۷) به همین ترتیب ادامه می دهیم تا بخش II کاملاً پر شود. در نتیجه یک شکل پلکانی در بخش II یدید خواهد آمد به صورت: ستون سطر، ستون سطر و ...

(۸) با استفاده از فرمولهای (۳-۲۱) و (۲۲-۳) مقادیر y_i و y_i مقادیر (۲۲-۳) را بدست آورده و در بخش III وارد می کنیم:

$$\begin{split} y_1 &= a_{10}/b_{11} = \mathcal{F}/\mathbb{T} = \mathbb{T}, \\ y_7 &= (a_{70} - b_{71}y_1)/b_{77} = (-1\mathbb{T} + 0 \times \mathbb{T})/\mathbb{T}/\mathcal{F}\mathcal{F}\mathcal{F}\mathcal{F}\mathcal{F} = -\circ, /\sqrt{0}, \\ y_7 &= (a_{70} - b_{71}y_1 - b_{77}y_7)/b_{77} = (1 - \mathbb{T} \times \mathbb{T} - \circ, /\mathcal{F}\mathcal{F}\mathcal{F}\mathcal{F} \vee \times \circ, /\sqrt{0})/\mathbb{T} = -1/\sqrt{0}, \\ y_7 &= (a_{70} - b_{71}y_1 - b_{77}y_7 - b_{77}y_7)/b_{77} = \\ &= (\mathbb{T} - \mathbb{T} - 0, /\mathbb{T}\mathbb{T}\mathbb{T}\mathbb{T} \times \circ, /\sqrt{0} + \mathcal{F} \times 1/\sqrt{0}) = \mathbb{T}, \\ x_7 &= y_7 = \mathbb{T}, \\ x_7 &= y_7 - c_{77}x_7 = -1/\sqrt{0} + 1/\sqrt{0} \times \mathbb{T} = \mathbb{T}, \\ x_7 &= y_7 - c_{77}x_7 - c_{77}x_7 = -\circ, /\sqrt{0} \times \mathbb{T} + \circ, /\sqrt{0} \times \mathbb{T} = -1, \\ x_1 &= y_1 - c_{17}x_7 - c_{17}x_7 - c_{17}x_7 = 0 \end{split}$$

(9) وارسی بینابینی به کمک ستون \int انجام می شود، ستونی که همان عملیات انجام شده روی ستون جملات ثابت روی آن هم انجام شده است.

مسائا

دستگاههای زیر را به روش حالتسکی حل کنید:

1.
$$A = \begin{pmatrix} \mathbf{r}/\Delta & -\mathbf{r}/\circ & \mathbf{r}/\beta \\ -\mathbf{r}/\Delta & \mathbf{r}/\beta & \mathbf{r}/\beta \\ -\beta/\Delta & -\mathbf{r}/\Delta & \mathbf{r}/\pi \end{pmatrix}, \ b = \begin{pmatrix} -\mathbf{r}/\circ \Delta \\ -\mathbf{r}/\beta + \beta \\ -\mathbf{r}/\gamma + \mathbf{r}/\gamma +$$

۳_۶_ روش ریشه دوم

روش ریشه دوم برای حل یک دستگاه خطی به شکل

$$Ax = b (\Upsilon \Upsilon - \Upsilon)$$

بکار گرفته می شود، که در آن $A = [a_{ij}]$ یک ماتریس متقارن است یعنی

$$a_{ij} = a_{ji} \ (i, j = 1, 1, ..., n).$$

این روش در مقایسه با روشهای قبلی که برای حل دستگاهها به شکل عمومی مورد استفاده قرار میگرفتند، بسیار بصرفه تر و مناسبتر است.

در کار بردهای عملی روش ریشه دوم، رویه پیشروی برای پیدا کردن t_{ij} و t_{ij} و پس از آن رویه پسروی برای پیدا کردن مجهولات $(i=n,n-1,\ldots,1)x_i$ انجام می شود.

رویه پیشروی:

اجازه بدهید ماتریس A را به شکل حاصلضرب دو ماتریس مثلثی ترانهاده 7 نشان دهیم:

$$A = T'T \tag{YF-T}$$

که **د**ر آن

$$T = \left(egin{array}{cccc} t_{11} & t_{17} & \dots & t_{1n} \\ & & t_{77} & \dots & t_{7n} \\ & & & \ddots & \ddots \\ & & & \ddots & t_{nn} \end{array}
ight), \quad T' = \left(egin{array}{cccc} t_{11} & \circ & \dots & \circ \\ t_{17} & t_{77} & \dots & \circ \\ & & & \ddots & \ddots \\ t_{1n} & t_{7n} & \dots & t_{nn} \end{array}
ight).$$

با ضرب دو ماتریس T' و T' و برابر قرار دادن ماتریس حاصلضرب با ماتریس A، فرمولهای زیر را برای T' symmetric 2) transposed triangular matrix

محاسبه t_{ij} بدست می آوریم:

$$\begin{aligned} t_{11} &= \sqrt{a_{11}}, & t_{1j} &= \frac{a_{1j}}{t_{11}} & (j > 1), \\ t_{ii} &= \sqrt{a_{ii}} - \sum_{k=1}^{i-1} t_{ki}^{\gamma} & (1 < i \le n), \\ t_{ij} &= \frac{a_{ij} - \sum_{k=1}^{i-1} t_{ki} t_{kj}}{t_{ii}} & (i < j), \\ t_{ij} &= \circ \ at \ i > j. \end{aligned}$$

با پیدا کردن ماتریس T، دستگاه (۳-۲۳) را با دو دستگاه معادل که ماتریسهای مثلثی دارند جایگزین میکنیم:

$$T'y = b$$
 , $Tx = t$ (۲۶-۳)

رویه پسروی:

دستگاههای (۳-۲۶) را بسط می دهیم:

$$t_{1} x_{1} + t_{1} x_{1} + \dots + t_{nn} x_{n} = y_{1},$$

$$t_{1} x_{1} + \dots + t_{1} x_{n} = y_{1},$$

$$\vdots$$

$$t_{nn} x_{n} = y_{n}.$$

$$(YA-T)$$

كه از آنجا به ترتيب بدست مىآوريم:

$$y_1 = \frac{b_1}{t_{11}}, \quad y_i = \frac{b_i - \sum_{k=1}^{i-1} t_{ki} y_k}{t_{ii}} \quad (i > 1),$$
 (۲۹-۳)

$$x_n = \frac{y_n}{t_{n,n}}, \quad x_i = \frac{y_i - \sum_{k=i+1}^n t_{ik} x_k}{t_{ii}} \quad (i < n).$$
 (Y°--Y)

محاسبات همراه با یک رویه وارسی ساده توسط جمع انجام می شود که در آن تمام ضرایب سطر مربوطه در تشکیل مجموع شرکت دارند (مثال ۱-۳ را ببینید).

توجه داشته باشید که با a_{ij} حقیقی ما می توانیم t_{ij} موهومی بدست آوریم. در این مورد نیز به همان صورت قابل اجرا است (مثال T_{-} 7 را ببینید).

روش ریشه دوم در مقایسه با روشهای تشریح شده قبلی در زمان بسیار صرفه جویی می کند چون اولاً این روش تعداد ضربها و تقسیمها را کاهش می دهد (حدود نصف برای n بزرگ) ([۲] را ببینید) و ثانیاً این روش اجازه انباشت شدن مجموع حاصلضربها بدون نیاز به ضبط نتایج بینابینی را می دهد.

مثال ۵-۵- با استفاده از روش ریشه دوم دستگاه معادلات زیر را حل کنید:

$$\left.\begin{array}{l} 1/\circ \circ x_1 + \circ / \mathsf{f} \mathsf{f} x_\mathsf{f} + \circ / \mathsf{d} \mathsf{f} x_\mathsf{f} + \circ / \mathsf{f} \mathsf{f} x_\mathsf{f} = \circ / \mathsf{f}, \\ \circ / \mathsf{f} \mathsf{f} x_1 + 1/\circ \circ x_\mathsf{f} + \circ / \mathsf{f} \mathsf{f} x_\mathsf{f} + \circ / \mathsf{f} \mathsf{f} x_\mathsf{f} = \circ / \mathsf{d}, \\ \circ / \mathsf{d} \mathsf{f} x_1 + \circ / \mathsf{f} \mathsf{f} x_\mathsf{f} + 1/\circ \circ x_\mathsf{f} + \circ / \mathsf{f} \mathsf{f} x_\mathsf{f} = \circ / \mathsf{f}, \\ \circ / \mathsf{f} \mathsf{f} x_1 + \circ / \mathsf{f} \mathsf{f} x_\mathsf{f} + \circ / \mathsf{f} \mathsf{f} x_\mathsf{f} + 1/\circ \circ x_\mathsf{f} = \circ / \mathsf{f}, \end{array}\right\}$$

حل رویه پیشروی:

(۱) ضرایب دستگاه را در بخش I از جدول $^{8-8}$ وارد میکنیم.

(۲) ضرایب هر سطر را جمع زده و نتیجه را در ستون آخر به عنوان عناصر S_7 ، S_7 ، S_7 و S_7 وارد میکنیم. t_{ij} (۳) ها را پیدا میکنیم. برای این منظور به کمک فرمولهای عمومی (۳–۲۵) فرمولهای محاسبه t_{ij} را برای n=1 می نویسیم:

$$\begin{aligned} t_{11} &= \sqrt{a_{11}}, \quad t_{17} \frac{a_{17}}{\sqrt{a_{11}}}, \quad t_{17} &= \frac{a_{17}}{\sqrt{a_{11}}}, \quad t_{17} &= \frac{a_{17}}{\sqrt{a_{11}}}, \\ t_{17} &= \sqrt{a_{17} - t_{17}^{\gamma}}, \quad t_{17} &= \frac{a_{17} - t_{17}t_{17}}{t_{17}}, \quad t_{17} &= \frac{a_{17} - t_{17}t_{17}}{t_{17}}, \\ t_{77} &= \sqrt{a_{77} - t_{17}^{\gamma}}, \quad t_{77} &= \frac{a_{77} - t_{17}t_{17} - t_{77}t_{17}}{t_{77}}, \\ t_{77} &= \sqrt{a_{77} - t_{17}^{\gamma}} - t_{77}^{\gamma}, \quad t_{77}^{\gamma}. \end{aligned}$$

با استفاده از این فرمولها، به ترتیب بدست می آوریم:

$$t_{11} = 1/\circ \circ, \quad t_{17} = \circ/\text{FT}, \quad t_{17} = \circ/\Delta\text{F}, \quad t_{17} = \circ/\text{FF},$$

$$t_{77} = \sqrt{1/\circ \circ - \circ/\text{FT}} = \sqrt{1/\text{FT} \times \circ/\Delta\Lambda} = \circ/\text{FY} \times \text{FY},$$

$$t_{77} \frac{\circ/\text{FT} - \circ/\text{FT} \times \circ/\Delta\text{F}}{\circ/\text{FY} \times \circ/\Delta\text{F}} = \circ/\text{FY} \cdot \text{FY}, \quad t_{77} = \frac{\circ/\text{FF} - \circ/\text{FT} \times \circ/\text{FF}}{\circ/\text{FY} \times \circ/\Delta\text{F}} = \circ/\text{FY}.$$

و همينطور الي آخر.

با توجه به چگونگی ساختار قسمت چپ جدول ۳-۶ نتایج را در بخش II وارد میکنیم.

(٣	١-٣	گاه (دست	برای	دوم	ريشه	روش	(8-8	جدول

I	a_{11}	a_{17}	anr	a_{14}	b_1	S_{N}	١,٠٠	۰,۴۲	۰/۵۴	۶۶٫ ۰	۰٫۳۰	7,97
		a_{77}	a_{17}	a_{77}	b_{7}	S_{7}	۰/۴۲	۱,۰۰	۰ / ۳۲	0,44	۰ ۵۰ ۰	۲,۶۸
			a_{rr}	a_{rr}	$b_{\tt T}$	S_{7}	۰/۵۴	۰٫٣٢	١,٠٠	۰/۲۲	۰,۷۰	۲,٧٨
				a_{ff}	$b_{\mathfrak{f}}$	S_{f}	۰ ۱۶۶	۰/۴۴	۰/۲۲	۱,۰۰	۰ / ۹ ۰	٣,٢٢
II	t_{11}	t) γ	t ۱۳	t14	y_{N}	σ_{1}	۱,۰۰	۰/۴۲	۰/۵۴	° 188	۰ / ۳۰	7,97
		t ۲۲	t ۲۳	$t_{\Upsilon \Upsilon}$	y_{7}	σγ		۰/۹۰۷۵۲	۰/۱۰۲۷۰	·/17979	۰/۴۱۲۱۱	1,80148
			$t_{ t m}$	$t_{ t r}$	$y_{\tt T}$	σ٣			۰ ۸۳۵۳۷	-°,\\∆7\	۰٫۵۹۳۳۶	1,74840
				t_{ff}	$y_{\mathfrak{k}}$	$\sigma_{\mathfrak{k}}$				۰٫۷۰۵۶۰	1,04094	1,40104
III	x_1	x_{Y}	$x_{\tt T}$	$x_{\mathfrak{k}}$			-1,70771	۰/۰۴۳۴۸	1/0 44 14	1,41771		
	$\bar{x_1}$	$ar{x_{Y}}$	$ar{x_{ t r}}$	$ar{x_{\mathfrak{k}}}$			_°,۲۵۷۷۹	1/04849	7/0 89 18	۲,۴ ۸ ۲۳۸		

(۴) عناصر σ_1 σ_2 و σ_3 را به کمک فرمول های مشابه با فرمول های σ_4 محاسبه میکنیم.

$$\begin{split} \sigma_{\text{I}} &= \frac{S_{\text{I}}}{t_{\text{II}}} = \frac{\text{I}_{\text{I}} \text{A} \text{I}}{\text{I}_{\text{I}} \circ \circ} = \text{I}_{\text{I}} \text{A} \text{I}, \quad \sigma_{\text{I}} = \frac{S_{\text{I}} - a_{\text{I}} \tau \sigma_{\text{I}}}{t_{\text{IT}}} = \frac{\text{I}_{\text{I}} \beta A - \circ_{\text{I}} \Gamma X \times I_{\text{I}} \text{A} \Upsilon}{\circ_{\text{I}} \alpha_{\text{I}} \circ \text{A} \Upsilon} = \text{I}_{\text{I}} \beta \circ_{\text{I}} \text{A} \text{I}_{\text{I}} \sigma_{\text{I}}} \\ \sigma_{\text{I}} &= \frac{S_{\text{I}} - a_{\text{I}} \tau \sigma_{\text{I}} - a_{\text{I}} \tau \sigma_{\text{I}}}{t_{\text{IT}}} = \frac{\text{I}_{\text{I}} \text{V} A - \circ_{\text{I}} \Delta Y \times I_{\text{I}} A \Upsilon}{\circ_{\text{I}} A \Upsilon + \circ_{\text{I}} \Gamma X \times I_{\text{I}} \beta \circ_{\text{I}} \text{A} \Upsilon} = \text{I}_{\text{I}} \Upsilon \text{A} \Upsilon \text{A}$$

رویه پسروی:

ها را بیابید (i=1,1,7,7,1). به کمک فرمول (۳-۲۹) به ترتیب بدست می آوریم: y_i (۵)

$$\begin{split} y_1 &= \frac{b_1}{t_{11}} = \frac{\circ, r}{1, \circ \circ} = \circ, r \circ, \quad y_7 &= \frac{b_7 - t_{17} y_1}{t_{77}} = \frac{\circ, \Delta - \circ, f \uparrow Y \times \circ, r}{\circ, \Lambda \circ V \Delta \Upsilon} = \circ, f \uparrow \uparrow \uparrow \uparrow \uparrow, \\ y_7 &= \frac{b_7 - t_{17} y_1 - t_{77} y_7}{t_{77}} = \frac{\circ, Y - \circ, \Delta f \times \circ, r - \circ, f \circ Y \circ \times \circ, f \uparrow \uparrow \uparrow \uparrow \uparrow}{\circ, \Lambda T \Delta T Y} = \circ, \Delta f T T F, \\ y_7 &= \frac{b_7 - t_{17} y_1 - t_{77} y_7 - t_{77} y_7}{t_{77}} = 1, \circ f \Delta f V. \end{split}$$

مقادیر y_i را در بخش II وارد میکنیم.

(۶) وارسى: مجموع عناصر یک سطر در پنج ستون اول می بایستی با عنصر مربوطه در ستون آخر برابر باشد. این مجموعها را پیدا می کنیم:

$$\begin{split} t_{11} + t_{17} + t_{17} + t_{17} + y_1 &= 7,97, \\ t_{77} + t_{77} + t_{77} + y_7 &= 1,9 \circ 197, \\ t_{77} + t_{77} + y_7 &= 1,7777, \\ t_{77} + y_7 &= 1,70107. \end{split}$$

پس نتایج با مقادیر عناصر ستون آخر مطابقت دارند. حالا ما می توانیم به سراغ محاسبات مرحله بعدی برویم.

بدست x_i (۷) را پیدا میکنیم. با توجه به فرمولهای (۳۰ - ۳۰) ما برای x_i بدست می آوریم:

نتایج را در بخش III وارد میکنیم.

(۸) وارسی: اعداد x_i به کمک فرمول (۳-۳۳) و با تعویض عناصر y_i با i=1,1,2,3 بیدا می شوند. اگر تمام محاسبات درست انجام شده باشند می بایستی $x_i=x_i+1$ باشد.

مقایسه نشان می دهد که مقادیر \bar{x}_i و x_i+1 برای x_i+1 مطابقند و برای i=1,7 تنها به اندازه یک واحد در رقم پنجم اختلاف دارند که قابل قبول است.

مثال ۲-۶- با استفاده از روش ریشه دوم دستگاه معالات زیر را حل کنید:

$$x_{1} + \mathbf{r}x_{7} - \mathbf{r}x_{7} - \mathbf{r}x_{0} = \circ_{1}\delta,$$

$$\mathbf{r}x_{1} + \mathbf{r}x_{7} - \Delta x_{7} + x_{7} - \mathbf{r}x_{0} = \Delta_{1}\mathbf{r},$$

$$-\mathbf{r}x_{1} - \Delta x_{7} + \mathbf{r}x_{7} - \mathbf{r}x_{7} + \mathbf{r}x_{0} = \Delta_{1}\circ,$$

$$x_{7} - \mathbf{r}x_{7} + \Delta x_{7} + \mathbf{r}x_{0} = \mathbf{r}_{1}\delta,$$

$$-\mathbf{r}x_{1} - \mathbf{r}x_{7} + \mathbf{r}x_{7} + \mathbf{r}x_{7} + \mathbf{r}x_{0} = \mathbf{r}_{1}\mathbf{r}.$$

$$(\mathbf{r}\mathbf{r}-\mathbf{r})$$

حل حلی خرایب a_{ij} و جملات ثابت b_i در دستگاه داده شده را در بخش I و ستون آخر جدول V^- وارد میکنیم. با استفاده از فرمولهای V^- (V^-) و V^-) سطر به سطر و متوالیاً ضرایب v_i را محاسبه و جملات ثابت جدید v_i را محاسبه میکنیم و بخش V^- بخش از مقادیر v_i موهومی می شوند، برای مثال:

$$\begin{split} t_{\text{YY}} &= \sqrt{a_{\text{YY}} - t_{\text{YY}}^{\text{Y}}} = \sqrt{\textbf{F} - \textbf{TY}} = i\sqrt{\Delta} = \textbf{Y}_{\text{YYF}}\textbf{Y}i, \\ t_{\text{YY}} &= \frac{a_{\text{YY}} - t_{\text{YY}}t_{\text{YY}}}{t_{\text{YY}}} = \frac{-\Delta - \textbf{T}(-\textbf{Y})}{\textbf{Y}_{\text{YY}}\textbf{Y}i} = -\circ, \textbf{FFYY}i. \end{split}$$

به منظور وارسی، ستون آخر را پر میکنیم. با استفاده از فرمول (۳۰-۳۰) مقادیر مجهولات را پیدا میکنیم. برای مثال:

$$x_{\rm Y} = \frac{y_{\rm Y} - t_{\rm T0} x_{\rm 0} - t_{\rm TF} x_{\rm T}}{t_{\rm TT}} =$$

$$= \frac{-{\rm Y}/{\rm 0}{\rm A} \circ {\rm Y}i - {\rm Y}/{\rm 0}{\rm PO}{\rm T}i \times \circ /{\rm Y}{\rm 1}{\rm Y}{\rm A} - {\rm Y}/\circ {\rm Y}{\rm TO}i \times (-\circ /{\rm A}{\rm T}{\rm T})} {\circ /{\rm A}{\rm TF}i} = -{\rm F}/{\rm A} \circ {\rm Y} {\rm Y}.$$

مقادیر وارسی کننده \bar{x}_i از دستگاه (۲۸-۳) با تعویض y_i با y_i بدست می آیند. مقادیر \bar{x}_i و در بخش الله وارد می کنیم، اگر محاسبات درست باشند مقادیر \bar{x}_i و x_i+1 می بایستی حداکثر فقط در آخرین رقم متفاوت باشند. مقایسه نشان می دهد که این شرط برقرار است.

دستگاه (۳-۳)	دوم برای د	ل ریشه	۳-۷) روشر	جدول

I	a_{11}	a11	a18	a14	a 10	b_{λ}	S_{λ}	١	٣	- ٢	0	<u> </u>	۰٫۵	٥,٥
		arr	arr	arr	a r $_{0}$	bт	Sr	٣	۴	-۵	١	- ٣	0,4	0,4
			arr	a_{r}	a r $_{0}$	b٣	$S_{\tt T}$	<u> </u>	۵–	٣	_7	۲	۵٫۰	۱,۰
				a_{**}	a 40	b۴	$S_{\mathfrak{k}}$	0	١	_7	۵	٣	٧,۵۴	14,0
					$a_{\mathtt{d}\mathtt{d}}$	b۵	$S_{\mathfrak{d}}$	<u> </u>	- ٣	۲	٣	۴	٣,٣	٧/٣
II	t_{11}	t_{17}	t_{17}	t_{18}	t_{10}	$y_{\scriptscriptstyle {\scriptscriptstyle \hspace{0.05cm} {\scriptscriptstyle \hspace{0.05cm} {\scriptscriptstyle \hspace{0.05cm} {\scriptscriptstyle \hspace{0.05cm} {\scriptscriptstyle \hspace{0.05cm} }}}}}$	σ_1	١	٣	-7	0	<u>-</u> ۲	۰,۵	۰/۵
		$t_{ m YY}$	$t_{ m TT}$	t_{YY}	tro	yr	σ r		7,7881i	-°,4447 <i>i</i>	-°,4447 <i>i</i>	-1,7418 <i>i</i>	-1,4441 <i>i</i>	- 1,7441 <i>i</i>
			trr	t_{r}	tro	yr	σ٣			·/1944	7,0 17 <i>0i</i>	1,08081	-V, ۵1 ° Ti	- ٣, 1 ° λ 1 i
				t_{**}	t_{fo}	$y_{\mathfrak{k}}$	σ۴				7/0414	7/7194	-7/7971	7,9849
					$t_{\Delta\Delta}$	y_{δ}	σ۵					°/	°,1847i	°/9109i
III	x_1	xr	x_{r}	$x_{\mathfrak{k}}$	x_{Δ}			-8/· 9 VA	-7,7018	-8/A·11	- °/ \ ٩٩۶	·/\99X		
	\bar{x}_{1}	$ar{x}$ r	$ar{x_{7}}$	$\bar{x_{\mathfrak{f}}}$	$\bar{x_{0}}$			-۵,°9V۳	- 1, T · 1Y	-0/A··۴	۰,۱۰۰۲	1/1991		

مسائل

با استفاده از روش ریشه دوم دستگاههای معادلات زیر را حل کنید. محاسبات می بایستی با ۵ رقم انجام شوند.

$$\begin{array}{lll} \text{1.} & A = \left(\begin{array}{cccc} \textbf{\textit{T}} / \textbf{\textit{1}} & \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{0}} & \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{0}} \\ \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{0}} & \textbf{\textit{T}} / \textbf{\textit{0}} & \textbf{\textit{0}} / \textbf{\textit{0}} \\ \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{0}} & \textbf{\textit{T}} / \textbf{\textit{0}} & \textbf{\textit{0}} / \textbf{\textit{0}} \end{array} \right), \ b = \left(\begin{array}{c} \textbf{\textit{1}} \cdot \textbf{\textit{0}} / \textbf{\textit{0}} \\ \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{1}} \cdot \textbf{\textit{0}} \\ \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{0}} & \textbf{\textit{0}} / \textbf{\textit{0}} \end{array} \right), \ b = \left(\begin{array}{c} \textbf{\textit{1}} \\ \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{1}} \\ \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{0}} / \textbf{\textit{0}} \end{array} \right). \\ \\ \text{T.} \ A = \left(\begin{array}{c} \textbf{\textit{T}} / \textbf{\textit{1}} \textbf{\textit{1}} & \textbf{\textit{0}} \\ \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{1}} \\ \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{1}} \end{pmatrix}, \ \mathbf{\textit{T}} \mathbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{1}} \\ \textbf{\textit{0}} / \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{1}} \end{pmatrix}, \ b = \left(\begin{array}{c} \textbf{\textit{1}} \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{1}} \\ \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{1}} \\ \textbf{\textit{0}} / \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{1}} \end{pmatrix}, \ b = \left(\begin{array}{c} \textbf{\textit{1}} \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{1}} \\ \textbf{\textit{0}} / \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{1}} \end{pmatrix}, \ b = \left(\begin{array}{c} \textbf{\textit{1}} \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{1}} \\ \textbf{\textit{0}} / \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{1}} \end{pmatrix}, \ b = \left(\begin{array}{c} \textbf{\textit{1}} \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{1}} \end{pmatrix}, \ b = \left(\begin{array}{c} \textbf{\textit{1}} \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{1}} \end{pmatrix}, \ b = \left(\begin{array}{c} \textbf{\textit{1}} \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{1}} \end{pmatrix}, \ b = \left(\begin{array}{c} \textbf{\textit{1}} \textbf{\textit{1}} / \textbf{\textit{1}} /$$

$$\textbf{F.} \ \, A = \begin{pmatrix} \delta/\delta & \mathbf{Y} & \hat{\mathbf{F}} & \delta/\delta \\ \mathbf{Y} & \mathbf{Y} & \mathbf{Y} & \delta/\delta & \mathbf{Y} \\ \hat{\mathbf{F}} & \boldsymbol{\Lambda} & \mathbf{Y} & \mathbf{Y} & \delta/\delta \\ \delta/\delta & \mathbf{Y} & \mathbf{Y} & \mathbf{Y} & \delta/\delta & \mathbf{Y} \\ \delta/\delta & \mathbf{Y} & \mathbf{Y} & \mathbf{Y} & \mathbf{Y} & \mathbf{Y} & \mathbf{Y} \\ \delta/\delta & \mathbf{Y} \\ \mathbf{Y} & \mathbf{Y} & \mathbf{Y} & \mathbf{Y} & \mathbf{Y} & \mathbf{Y} & \mathbf{Y}$$

۳_۷_ محاسبه دترمینان

کاربرد روش گوس. اثبات شده است ([۲]، [۱۲] و [۵۴] را ببینید) که دترمینان ماتریس A برابر با حاصل خرب عناصر اصلی مربوط به روش گوس است. یعنی

$$\Delta = \det A = a_{11} a_{11}^{(1)} \dots a_{nm}^{(n-1)} \tag{70-7}$$

در نتیجه برای محاسبه دترمینان $\det A$ در ابتدا ما نیاز به محاسباتی برای انجام رویه پیشروی گوس برای دستگاه x=0 داریم و پس حاصلضرب عناصر اصلی را پیدا میکنیم.

بدین منظور ما از روشی مشابه با روش محاسباتی مورد استفاده برای حل دستگاه معادلات خطی استفاده میکنیم (در اینجا ستون جملات ثابت اضافی و زائد است). روابط وارسی نیز دست نخورده باقی خواهند ماند.

مثال ۷-۷ دترمینان زیر را محاسبه کنید.

$$\Delta = \begin{vmatrix} 7/\circ & 1/\circ & -\circ/1 & 1/\circ \\ \circ/f & \circ/\Delta & f/\circ & -\lambda/\Delta \\ \circ/f & -1/\circ & 1/\circ & \Delta/f \\ 1/\circ & \circ/f & f/\Delta & -1/\circ \end{vmatrix}$$

حل دترمینان داده شده همان دترمینان دستگاه نشان داده شده در مثال ۱-۱ است. با استفاده از این مثال ما حاصلضرب عناصر اصلی را یافته و مقدار دترمینان مورد نظر را بدست می آوریم:

$$\Delta = \Upsilon_{\prime} \circ \times \circ_{\prime} \Upsilon \circ \times \Upsilon_{\prime} \Upsilon \circ \times (-1) \Upsilon \Upsilon \Upsilon \circ \Lambda) = -19,1919$$

مثال ۳ـ۸ـ دترمينان زير را محاسبه كنيد.

$$\Delta = \begin{vmatrix} 1/1181 & 0/1704 & 0/1794 & 0/144 & 0/1$$

حل دترمینان داده شده همان دترمینان دستگاه حل شده در مثال ۳-۳ است، که به کمک روش گوس با عنصر اصلی منتخب حل شده است. با تشکیل حاصلضرب عناصر اصلی، مقدار دترمینان مورد نظر را بدست می آوریم:

 $\Delta = a_{\rm ff} \times a_{\rm ff}^{(1)} \times a_{\rm ff}^{(7)} \times a_{\rm ii}^{(7)} = {\rm i/tfyi} \cdot \times {\rm i/iv} \cdot {\rm yy} \times {\rm i/iiv} \cdot \times {\rm i/iv} \cdot \times {\rm i/$

مثال ۹-۳ دترمینان زیر را محاسبه کنید.

$$\Delta = \begin{vmatrix} 7/\lambda & 7/\lambda & -1/\pi & 0/\pi \\ -1/\pi & 6/\lambda & -1/\pi & 1/\pi \\ 0/\beta & 7/\lambda & -2/\lambda & 7/\pi \\ 0/\lambda & -9/\lambda & 7/\pi & -1/\pi \end{vmatrix}$$

حل اجازه بدهید از روش فشرده گوس استفاده کنیم. عناصر دترمینان را در بخش I جدول $-\Lambda$ وارد میکنیم و تمامی محاسبات لازم برای انجام روش فشرده گوس را انجام می دهیم. نتایج این محاسبات در بخش های II، III و IV در جدول $-\Lambda$ به همراه عناصر اصلی (که زیرشان خط کشیده ایم) آمده اند. ستون Γ جهت وارسی محاسبات مانند حل دستگاه معادلات مورد استفاده قرار می گیرند. با ضرب عناصر اصلی هر بخش در یکدیگر داریم:

$$\Delta = \mathbf{Y}_{\mathbf{1}}\mathbf{A}\times\Delta_{\mathbf{1}}\Delta\circ\circ\times(-\mathbf{Y}_{\mathbf{1}}\circ\mathbf{Y}\mathbf{1}\circ)\times(-\mathbf{1}\mathbf{1}_{\mathbf{1}}\mathbf{F}\mathbf{Y}\mathbf{Y}\mathbf{1}) = \Delta\mathbf{Y}\mathbf{1}_{\mathbf{1}}\mathbf{Y}\mathbf{A}$$

کاربرد روش ریشه دوم. اگر A یک ماتریس متقارن باشد استفاده از روش ریشه دوم برای محاسبه در مینان آن، بسیار مناسب است.

اجازه بدهید ماتریس A را به شکل حاصلضرب دو ماتریس مثلثی دوبدو ترانهاده نشان دهیم:

A = T'T

جدول ۳-۸) محاسبه دترمینال به کمک روش گوس

	a_{i}	a_{i} ۲	a_{i} r	a_i ϵ	Σ
I	- 1,4 - 1,4 °,5 T,0	7, 1 4, 0 7, 1 -8, 0	- \\\ - \\\ - \\\ - \\\ \\\\\\\\\\	°,7° 1,7° 7,4° – 7,1	Ψ/٩ -Ψ/Ψ -°/Υ -۷/Υ
	I	۰,۷۵۰۰	-0,4547	۰/۱۰۲۱	1/89 71
II	۱,۶۵۰۰	-\frac{\delta/\delta\cdots}{\delta/\delta\cdots}\epsilon \\ -\frac{\delta/\delta\cdots}{\delta}\epsilon \\ -\frac{\delta/\delta\cdots}{\delta}\epsilon \\ -\frac{\delta/\delta\cdots}{\delta}\epsilon \\ -\frac{\delta/\delta\cdots}{\delta\cdots}\epsilon \\ -\frac{\delta/\delta\cdots}{\delta\cdots}\e	- 1,40°° 1,440° 1,140°	1,4499 -1,7441	- 1,70° 1 - 1,070Y - 17,074X
		I	-1,0.40	۰/۲۶۱۲	-∘ ,۲۴۳۳
III			$\frac{-7/0790}{-1/1079}$	1,9°44 -0,1918	-1,1747 -14,7949
			I	-∘ ,۶۲۶∧	۰ /۳۷۳۲
				-11/4771	-10/4771

که **د**رآن

$$T = \begin{pmatrix} t_{11} & t_{17} & \dots & t_{1n} \\ \circ & t_{77} & \dots & t_{7n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \circ & \circ & \dots & t_{nn} \end{pmatrix}$$

در نتیجه

$$\det A = \det T' \det T = (\det T)^{\mathsf{Y}} = (t_{\mathsf{NN}} t_{\mathsf{NY}} \dots t_{nn})^{\mathsf{Y}} \tag{$\mathsf{YS-Y}$}$$

اعداد (70-7) بیدا می شوند. $(i=1,7,\ldots,n)$ بیدا می شوند.

مثال ۲-۱۰ دترمینان زیر را محاسبه آ

حل. در مثال ۳ـ۵ دیده می شود که دستگاه داده شده دارای دترمینانی مشابه با دترمینان مورد نظر ماست. آن دستگاه با روش ریشه دوم حل شده و ماتریس مثلثی مربوطه تشکیل شده بود. با کسب عناصر قطری این ماتریس (i=1,1,7,7,1) و به کمک فرمول (۳-۳۶) بدست می آوریم (جدول ۳-۶ را ببینید).

$$\Delta = (1/\circ \circ \times \circ / 1 \circ \mathsf{Y} \Delta \mathsf{T} \times \circ / \mathsf{A} \mathsf{T} \Delta \mathsf{T} \mathsf{Y} \times \circ / \mathsf{Y} \circ \Delta \mathsf{F} \circ)^{\mathsf{T}} = (\circ / \Delta \mathsf{T} \mathsf{F} \mathsf{1} \mathsf{T})^{\mathsf{T}} = \circ / \mathsf{T} \mathsf{A} \mathsf{F} \mathsf{1} \mathsf{T}.$$

با استفاده از روشهای گوس و یا ریشه دوم، دترمینانهای زیر را محاسبه کنید:

 $\alpha = {}^{\circ}$, ${}^{\circ}$ $\Delta \times k$, $k = {}^{\circ}$, ${}^{\circ}$, ${}^{\circ}$, ${}^{\circ}$.

۳ـ۸ـ محاسبه عناصر ماتریس معکوس به کمک روش گوس

ماتریس معکوس یک ماتریس مفروض A ماتریسی مانند A^{-1} است که

$$AA^{-1} = A^{-1}A = E$$

که در آن E یک ماتریس واحد است:

$$E = \begin{pmatrix} & & & & & & & & \\ & & & & & & & & \\ & & & & & & & & \\ & & & & & & & & \\ & & & & & & & & \\ & & & & & & & & \\ & & & & & & & & \\ \end{pmatrix}$$

یک ماتریس مربعی A تکین خوانده می شود اگر دترمینان A صفر نباشد. هر ماتریس تکین یک معکوس دارد.

فرض كنيد يك ماتريس تكين داريم:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{17} & \dots & a_{1n} \\ a_{71} & a_{77} & \dots & a_{7n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n7} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

رای محاسبه عناصر ماتریس معکوس آن

$$A = \begin{pmatrix} x_{11} & x_{17} & \dots & x_{1n} \\ x_{71} & x_{77} & \dots & x_{7n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ x_{n1} & x_{n7} & \dots & x_{nn} \end{pmatrix}$$

ما از رابطه $E=AA^{-1}=$ استفاده می کنیم.

با ضرب ماتریس های A و A^{-1} و برابر قرار دادن هر عنصر از ماتریس حاصل با عنصر متناظر در ماتریس A^{-1} با براین A^{-1} معادله A^{-1} مجهولی با مجهولات A^{-1} با براین A^{-1} معادله A^{-1} مجهولی با مجهولات A^{-1} با براین با براین A^{-1} معادله A^{-1} مجهولی با مجهولات A^{-1} با براین با براین A^{-1} معادله A^{-1} مجهولی با مجهولات A^{-1} با براین با براین با براین با براین A^{-1} معادله A^{-1} مجهولی با مجهولات A^{-1} با براین با

با ضرب جمله به جمله هر سطر از ماتریس A در ستون اول ماتریس A^{-1} و برابر قرار دادن آن با عنصر متناظر در ستون اول از ماتریس E، دستگاه زیر را خواهیم داشت:

$$a_{1\backslash 1}x_{1\backslash 1} + a_{1\backslash 1}x_{1\backslash 1} + a_{1\backslash 1}x_{1\backslash 1} + \cdots + a_{1\backslash n}x_{1\backslash n} = 1,$$

$$a_{1\backslash 1}x_{1\backslash 1} + a_{1\backslash 1}x_{1\backslash 1} + a_{1\backslash 1}x_{1\backslash 1} + a_{1\backslash 1}x_{1\backslash 1} + \cdots + a_{1\backslash n}x_{1\backslash n} = 0,$$

$$\vdots$$

$$a_{n\backslash 1}x_{1\backslash 1} + a_{n\backslash 1}x_{1\backslash 1} + a_{n\backslash 1}x_{1\backslash 1} + \cdots + a_{n\backslash n}x_{n\backslash 1} = 0,$$

$$(\text{TY-T})$$

بطور مشابه با ضرب جمله به جمله سطرهای ماتریس A در ستون دوم از ماتریس A^{-1} ، دستگاه دیگری تشکیل می شود:

$$a_{1} x_{1} + a_{1} x_{1} + a_{1} x_{1} + a_{1} x_{1} + \cdots + a_{1} x_{n} x_{n} = \circ,$$

$$a_{1} x_{1} + a_{1} x_{1} + a_{1} x_{1} + a_{1} x_{1} + \cdots + a_{1} x_{n} x_{n} = 1,$$

$$\vdots$$

$$a_{n} x_{1} + a_{n} x_{1} + a_{n} x_{1} + a_{n} x_{1} + \cdots + a_{n} x_{n} = \circ,$$

$$(\text{TA-T})$$

و به همین ترتیب برای دیگر ستونهای ماتریس A^{-1} عمل میکنیم.

پس دستگاه n^{γ} معادله n^{γ} مجهولی به دستگاههای n معادله n مجهولی تجزیه شد. تمام این دستگاهها مشابهند و دارای ماتریس A یکسانند و فقط در جملات ثابت متفاوتند. چون در حل یک دستگاه به روش گوس بیشتر محاسبات روی ماتریس ضرایب انجام می گیرد، ما می توانیم با در نظر گرفتن هم زمان n ستون جملات ثابت، حل تمام این دستگاهها را ادغام کنیم.

تمام نتایج محاسبات می تواند در یک جدول قرار گیرد. جدول ۳-۹ روش محاسباتی برای یک ماتریس درجه چهار را نشان میدهد.

توجه- یک ماتریس معکوس را همچنین می توان با روش گوس همراه با عنصر اصلی منتخب محاسبه کرد.

مثال ۱۱-۳ ماتریس معکوس A^{-1} را برای ماتریس A پیدا کنید.

$$A = \begin{pmatrix} 1/\lambda & -7/\lambda & 0/V & -7/V \\ 0/V & 7/V & -7/S & -7/\lambda \\ 0/V & \lambda/V & 1/V & -5/4 \\ 1/A & -5/V & -5/A & -5/V \end{pmatrix}$$
 (79-7)

مورد نظر به شکل زیر است:

حل محاسبات در جدول ۳-۱۰ آمده است. ستون آخر جدول شامل مجموع جملات برای هر سطر است و به منظور وارسی مورد استفاده دارد.

(ل گوس	ے روشر	به کمک	، معكوس	سبه ماتریس	, ۹-۳) محاس	جدول
a_{i}	a_i r	a_{i} r	a_{i}	$a_{i \delta, I}$	$a_{i\delta,II}$	$a_{i \delta, III}$	$a_{i \delta, IV}$
a_{11}	a_{17}	a_{17}	a_{14}	١	0	o	0
a_{71}	a_{77}	a ۲۳	a_{77}	0	١	0	0
a_{r_1}	$a_{\mathtt{TT}}$	$a_{ t TT}$	$a_{\mathtt{TF}}$	0	0	١	0
a_{f1}	$a_{ extsf{ff}}$	$a_{ t f f}$	$a_{\mathfrak{f}\mathfrak{f}}$	0	0	o	١
١	b_{17}	b_{17}	b_{14}	$b_{1\Delta}$	0	o	o
	$a_{ t t t}^{(t)}$	$a_{ au au}^{(oldsymbol{\gamma})}$	$a_{ t f}^{(t)}$	$a_{7\delta}^{(1)}, I$	١	o	o
	$a_{\mathtt{TT}}^{(\mathtt{1})}$	$a_{\mathtt{TT}}^{(\mathtt{1})}$	$a_{\mathtt{Tf}}^{(1)}$	$a_{\mathtt{T}\mathtt{D}}^{(\mathtt{N})}, I$	0	١	0
	$a_{ t f t f}^{(1)}$	$a_{ t f t f}^{(ullet)}$	$a_{ff}^{(1)}$	$a_{ exttt{fd}}^{(exttt{n})}, I$	0	o	١
	١	$b_{ t TT}$	b_{YY}	b ۲۵, I	$b_{ extsf{Y}\Delta}, II$	o	o
		$a_{rr}^{(r)}$	$a_{rr}^{(r)}$	$a_{\mathtt{T}\mathtt{\Delta}}^{(\mathtt{T})}, I$	$a_{\mathtt{T}\mathtt{A}}^{(\mathtt{T})}, II$	١	o
		$a_{ t f t f}^{(t f)}$	$a_{\rm ff}^{(m f)}$	$a_{ exttt{fd}}^{(exttt{f})}, I$	$a_{\mathfrak{f}\mathfrak{d}}^{(\mathfrak{f})}, II$	o	١
		١	b_{rr}	$ba_{ t T \Delta}, I$	$b_{ t Y \Delta}, II$	$b_{ t Y extsf{0}}, III$	o
			$a_{\rm ff}^{(r)}$	$a_{ exttt{fd}}^{(exttt{T})}, I$	$a_{\mathfrak{f}\mathfrak{d}}^{(\mathfrak{r})}, II$	$a_{\mathfrak{r} \mathfrak{d}}^{(\mathfrak{r})}, III$	I
			١	b 40, I	b۴۵, II	b۴۵, III	bto, IV
				x_{f1}	x_{FY}	xrr	x_{ff}
				x_{r_1}	$x_{ t r t r}$	xrr	$x_{ t r}$
				x_{11}	x۲۲	xrr	x_{14}

توجه کنید که عناصر سطرهای ماتریس معکوس به ترتیب عکس بدست میآیند، بنابراین ماتریس معکوس

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} -\circ_{/} \mathsf{T} \mathsf{1} \mathsf{T} \mathsf{1} & -\circ_{/} \mathsf{F} \mathsf{F} \circ \circ \mathsf{T} & \circ_{/} \mathsf{1} \mathsf{F} \mathsf{T} \mathsf{A} & \circ_{/} \mathsf{T} \mathsf{F} \mathsf{1} \mathsf{D} \mathsf{F} \\ -\circ_{/} \circ \mathsf{T} \mathsf{D} \mathsf{T} \mathsf{T} & \circ_{/} \mathsf{1} \mathsf{F} \mathsf{A} \mathsf{T} \mathsf{T} & \circ_{/} \circ \mathsf{1} \mathsf{D} \mathsf{T} \mathsf{T} & -\circ_{/} \circ \mathsf{A} \mathsf{T} \mathsf{F} \\ \circ_{/} \mathsf{T} \mathsf{T} \circ \mathsf{T} \circ & \circ_{/} \circ \mathsf{F} \mathsf{F} \circ \mathsf{V} & -\circ_{/} \circ \circ \mathsf{T} \mathsf{F} \mathsf{F} & -\circ_{/} \mathsf{1} \mathsf{A} \mathsf{A} \mathsf{D} \\ -\circ_{/} \mathsf{T} \mathsf{T} \mathsf{T} \mathsf{F} & -\circ_{/} \mathsf{T} \mathsf{A} \mathsf{A} \mathsf{T} \mathsf{V} & \circ_{/} \circ \mathsf{F} \mathsf{1} \mathsf{T} \mathsf{A} & \circ_{/} \mathsf{1} \mathsf{A} \mathsf{D} \mathsf{1} \mathsf{T} \end{pmatrix}$$

برای وارسی، ماتریس حاصلضرب را تشکیل میدهیم:

عناصر ماتریس معکوس با مقداری خطا بدست آمدهاند که ناشی از گرد کردن در فرآیند محاسبات است. در قسمتهای بعدی ما روشی را برای تصحیح عناصر یک ماتریس معکوس تقریبی ارائه میدهیم (بخش ۱۳-۳ را ببینید).

جدول ۳- ۱۰) محاسبه معکوس ماتریس (۳- ۳۹)

			, 0	0 7 .				
a_{i}	a_i r	a_{i} r	a_i ۴	$a_{i \delta, I}$	$a_{i\delta,II}$	$a_{i\delta,III}$	$a_{i\delta,IV}$	\sum
۱٫۸	۸۱۳_	۰/۲	− ٣,٧	1	0	0	0	- ۴∕°
۰,۷	۲/۱	- ۲ ₁ ۶	− ۲/λ	0	١	o	0	-1,8
٧/٣	٨,١	٧,٧	-4/9	0	0	١	0	17/7
۱؍٩	-4/2	-4/9	-۴,Y	o	o	0	١	- \ \ _/ °
I	-7/11111	۰/۳۸۸۸۹	— T/° ∆∆∆۶	۰/۵۵۵۵۶	0	0	0	<i>-7,</i> 77777
	٣/۵٧٧٧	-7/17/7	-1,78111	_°,٣٨٨٨۵	1	0	0	-0/04440
	۲۳٫۵۱۱۱۰	- 1/1٣٨٩∘	10/10009	-4,0000	0	١	0	79,4777
	-°,7	-0,88XX9	/٧٩۴۴۴	-1,00004	0	o	١	-9, ٧٧٧
	1	- °/∧° ۲۷۹	 ∘ , ٣ ٨ ∘ ۴ ٣	- ∘/\∘ አዖአ	۰٫۲۷۹۵۰	ō	0	- °/°17۴1
		14,48044	19,04997	-1,0°°77	-8,04180	١	0	T9/V1400
		- 0/144°141	- ∘/٩∘۴٣۴	-1/°1894	°/°	o	١	-5,VX1TF
		١	1/07411	-°/° 1409	-∘ ∕41.°¥	۰/۰۵۶۳۸	0	1,54089
			0,4.100	-1,01700	- ۲/° ۹٧∧°	۰/۳۳۱۰۰	1	۳/۰ ۵۴۵۶
			١	- ∘/۲۹۳۱۶	-∘ ,٣٨٨٣٧	۰/۰۶۱۲۸	۰/۱۸۵۱۳	·/0804·
				۰٫۲۳۰۳۰	°,°49° V	-0,00944	۵۸۸۸ ر ۰ –	1,08109
				/- 7077	·/18XYT	۰/۰۱۵۷۳	_ · / · A 9 T ·	1,08018
				/۲۱۱۲۱	-0,48008	·/18714	۰,۲۶۹۵۶	°, V ۶ ۲ ۶۶

_____ مسائل _____

با استفاده از روش گوس ماتریس معکوس ماتریسهای داده شده را بدست آورید:

1.
$$\begin{pmatrix} \lambda_{1} r^{\circ} & 1 & r_{1} r^{\circ} & r_{1} r^{\circ} & 1 & 1 \\ r_{1} r^{\circ} & \lambda_{1} r^{\circ} & \lambda_{1} r^{\circ} & r_{1} r^{\circ} & r_{1} r^{\circ} & r_{1} \\ r_{1} r^{\circ} & \lambda_{1} r^{\circ} & \lambda_{1} r^{\circ} & r_{1} r^{\circ} & r_$$

۳_۹_ روش تکرار ساده

اجازه بدهید دستگاه معادلات خطی

$$Ax = b (\mathfrak{r} \circ - \mathfrak{r})$$

را به صورت زیر بنویسیم:
$$x = Cx + f \tag{٤ -7}$$

که در آن C یک ماتریس و f یک بردار ستونی است.

 $x^{(\circ)}$ با شروع از یک بردار دلخواه

$$x^{(\circ)} = \left(\begin{array}{c} x_{\chi}^{(\circ)} \\ x_{\chi}^{(\circ)} \\ \dots \\ x_{n}^{(\circ)} \end{array} \right),$$

ما یک فرآیند تکرار تعریف میکنیم که در آن:

$$x^{(k+1)} = Cx^{(k)} + f \ (k = \circ, 1, 1, \ldots)$$

ا به طور دقیق و کامل:

با استفاده از فرآیند تکرار ما یک دنباله از بردارهای $x^{(1)}$ $x^{(1)}$ $x^{(1)}$ $x^{(1)}$ و اثبات شده است ([۲]، [۲۲]، [۲۶]، [۵۶]، [۵۶] را ببینید) که اگر عناصر ماتریس $x^{(k)}$ در یکی از شرایط زیر صدق $x^{(k)}$...

$$\sum_{i=1}^{n} |c_{ij}| \le \alpha < 1 \quad (i = 1, 1, \dots, n)$$
 (fr-r)

l

$$\sum_{i=1}^{n} |c_{ij}| \le \beta < 1 \quad (j = 1, 7, \dots, n) \tag{ff-r}$$

آنگاه فرآیند تکرار با هر بردار اولیه $x^{(\circ)}$ به یک جواب دقیق x برای دستگاه متقارب میگردد. یعنی

$$x = \lim x^{(k)}$$
$$k \to \infty$$

از اینرو حل دقیق دستگاه تنها نتیجه یک فرآیند نامتناهی است و هر بردار $x^{(k)}$ از دنباله بردارهای بدست آمده یک حل تقریبی است. خطای این حل تقریبی با یکی از فرمولهای زیر برآورد می شود:

$$|x_i - x_i^{(k)}| \le \frac{\alpha}{1 - \alpha} \max_{j = 1, 1, \dots, n} |x_j^{(k)} - x_j^{(k-1)}|, \tag{\mathbf{F} D-T}$$

اگر شرط (۳-۴۳) برقرار باشد و یا

$$|x_i - x_i^{(k)}| \le \frac{\beta}{1 - \beta} \sum_{j=1}^n |x_j^{(k)} - x_j^{(k-1)}|$$
 (49-7)

اگر شرط (۳-۴۴) برقرار باشد. این تقریبها هنوز هم می توانند به روش زیر دقیقتر می شوند:

$$\max|x_i - x_i^{(k)}| \le \frac{\alpha}{1 - \alpha} \max|x_i^{(k)} - x_i^{(k-1)}| \tag{FV-T}$$

$$\sum_{i=1}^{n} |x_i - x_i^{(k)}| \le \frac{\beta}{1 - \beta} \sum_{i=1}^{n} |x_i^{(k)} - x_i^{(k-1)}|, \tag{fA-$$}$$

فرآیند تکرار وقتی پایان می گیرد که برآورد مشخص شده نشان دهد که دقت مورد نظر بدست آمده است. $x^{(\circ)}=f$ برآورد اولیه $x^{(\circ)}=f$ برآورد اولیه نشان به صورت دلخواه انتخاب شود. در برخی موارد ما می توانیم x را در نظر بگیریم. امّا بسیار مناسبتر است که مقادیر تقریبی مجهولات را (که از روشهای تقریب زدن ساده و کم زحمت بدست آمده اند) به عنوان عناصر بردار $x^{(\circ)}$ در نظر بگیریم.

دستگاه (۳-۴۰) را به روشهای مختلف می توان به شکل (۳-۴۱) درآورد (۲۱]، [۵۴] را ببینید). تنها مهم این است که یکی از شرایط (۳-۴۳) یا (۳-۴۴) برقرار باشد.

اجازه بدهید بررسی را به دو روش از این دسته محدود کنیم. روش اول و گر عناصر قطری ماتریس A صفر نباشند، یعنی

$$a_{ii} \neq \circ \quad (i = 1, \Upsilon, \dots, n)$$

آنگاه می توان دستگاه (۳-۴۰) را به شکل زیر نوشت:

در این مورد عناصر ماتریس C به روش زیر بدست می آیند:

$$C_{ij} = -\frac{a_{ij}}{a_{ii}} \quad (i \neq j), \quad c_{ii} = \circ$$

و آنگاه شرایط (۳-۴۳) و (۳-۴۴) به ترتیب به صورت زیر در می آیند:

$$\sum_{i=1}^{n} \left| \frac{a_{ij}}{a_{ii}} \right| \le \alpha < 1 \quad (i = 1, 7, \dots, n), \tag{$\delta \circ - \Upsilon$}$$

$$i = 1$$

$$i \neq 1$$

$$\sum_{\begin{subarray}{l} i=1\\ i\neq \end{subarray}}^n |\frac{a_{ij}}{a_{ii}}| \leq \beta < \end{subarray} \ (j=1,7,\ldots,n), \end{subarray} \ (\text{distance})$$

نامساویهای (۳-۵۰) و (۳-۵۱) برقرار میگردند اگر عناصر قطری ماتریس A در شرط زیر صدق کنند.

$$|a_{ii}| > \sum_{j \neq 1} |a_{ij}| \quad (i = 1, 1, 1, \dots, n), \tag{2.7-7}$$

یعنی، اگر اندازه ضرایب قطری برای هر معادله دستگاه، از مجموع اندازههای تمامی ضرایب باقی مانده بزرگتر باشد (بدون احتساب ثابت).

روش دوم که در مثال ۲ نشان داده شد به تشریح نیاز ندارد.

بطور کلی می توان گفت، برای هر دستگاه با ماتریس تکین روشهای تکرار متقارب وجود دارد امّا آنها همیشه برای کار بردهای عملی مناسب نیستند. اگر یک روش تکرار متقارب شود، آنگاه نسبت به روشهای شرح داده شده قبلی این مزایا را دارد:

(۱) اگر سرعت تقارب تکرارها کافی باشد یعنی اگر کمتر از n تکرار برای حل یک دستگاه کافی باشد، آنگاه در زمان صرفه جویی شده است چون تعداد عملیات حسابی لازم برای یک تکرار، متناسب با n^{r} است و در نتیجه تعداد کل عملیات حسابی برای مثال در روش گوس متناسب با n^{r} خواهد بود.

(۲) خطای ناشی از گرد کردن در روش تکرار بطور محسوسی کمتر از روش گوس است. از این گذشته روش تکرار خود مصحح است یعنی یک خطای بوجود آمده در محاسبات، تأثیری در نتیجه نهایی ندارد، چون یک تقریب نادرست را می توان به عنوان یک بردار اولیه جدید در نظر گرفت. به همین خاطر روش تکرار اغلب به عنوان دقیقتر کردن مقادیر مجهولات بدست آمده توسط روش گوس مورد استفاده قرار می گیرد (مثال ۱۵–۱۵ را بیبنید).

(۳) روش تکرار به خصوص در حل دستگاههایی که تعداد قابل ملاحظهای از ضرایب آنها صفر هستند ارجح است. چنین دستگاههایی برای مثال در حل معادلات مشتقات جزئی پدید می آیند.

(۴) فرآیند تکرار منجر به اجرای عملیات یکنواخت میگردد که در مقایسه با دیگر روشها روی یک کامپیوتر به راحتی قابل برنامه ریزی است.

مثال ۲-۲۳ با استفاده از روش تکرار ساده دستگاه زیر را حل کنید:

حل دستگاه را به شکل (۴۹-۳) در می آوریم:

$$\begin{split} x_1 &= \frac{1}{\Upsilon^{\circ}/\P} (\Upsilon^{\circ}/\Upsilon^{\circ} - 1/\Upsilon x_{\Upsilon} - \Upsilon/1 x_{\Upsilon} - \circ/\P x_{\Upsilon}), \\ x_Y &= \frac{1}{\Upsilon^{\circ}/\P} (\Upsilon^{\circ}/\Upsilon^{\circ} - 1/\Upsilon x_{1} - 1/\Delta x_{\Upsilon} - \Upsilon/\Delta x_{\Upsilon}), \\ x_{\Upsilon} &= \frac{1}{\Upsilon^{\circ}/\P} (\Upsilon^{\circ}/\Upsilon^{\circ} - \Upsilon/1 x_{1} - 1/\Delta x_{\Upsilon} - 1/\Upsilon^{\circ} x_{\Upsilon}), \\ x_{\Upsilon} &= \frac{1}{\Upsilon^{\circ}/\P} (\Upsilon^{\circ}/\Upsilon^{\circ} - \Upsilon/1 x_{1} - 1/\Delta x_{\Upsilon} - 1/\Upsilon^{\circ} x_{\Upsilon}). \end{split}$$

در اینجا توجه داشته باشید که ضرایب دستگاه بدست آمده شرط (۳-۴۳) را برقرار میسازد. در واقع:

$$\sum_{i=1}^{\mathfrak{f}} |c_{1j}| \approx {}^{\circ}/{}^{\circ} < 1, \quad \sum_{i=1}^{\mathfrak{f}} |c_{1j}| \approx {}^{\circ}/{}^{\circ} < 1,$$

$$\sum_{i=1}^{\mathfrak{f}} |c_{1j}| \approx {}^{\circ}/{}^{\circ} < 1, \quad \sum_{i=1}^{\mathfrak{f}} |c_{1j}| \approx {}^{\circ}/{}^{\circ} < 1.$$

از اینرو، تقارب تکرار تضمین شده است. چون ۲۵ $a=\circ$ دقت تقریب kام با فرمول زیر برآورد میگردد:

$$\frac{a}{1-a} = \frac{1}{r}$$

اجازه بدهید که عناصر ستون جملات ثابت که مقادیرشان تا دو رقم اعشار گرد شدهاند را به عنوان بردار اولیه $x^{(\circ)}$ در نظر بگیریم:

$$x^{(\circ)} = \left(\begin{array}{c} 1/\circ f \\ 1/f \circ \\ 1/f \circ \\ 1/\delta \circ \end{array} \right)$$

ما محاسبات را تا وقتی که مقدار $(x_i^{(k)}-x_i^{(k-1)}|(i=1,1,1,1,1)|$ کمتر از $\varepsilon=1$ شود ادامه k=1 می دهیم. به ترتیب محاسبه می کنیم: برای k=1

$$\begin{split} x_{1}^{(1)} &= \frac{1}{\Gamma \circ \sqrt{4}} (\Gamma 1 / V \circ - 1 / \Delta \mathcal{S} \circ - T / \circ \mathcal{F} \Delta - 1 / T \mathcal{F} \Delta) = \circ / V \Delta, \\ x_{1}^{(1)} &= \frac{1}{\Gamma 1 / T} (\Gamma V / \mathcal{F} \mathcal{S} - 1 / T \mathcal{F} A - T / 1 V \Delta - T / A V \Delta) = \circ / \mathcal{F} \Delta, \\ x_{T}^{(1)} &= \frac{1}{14 / A} (\Gamma A / V \mathcal{S} - T / 1 A \mathcal{F} - 1 / \mathcal{F} \Delta \circ - T / \circ 1 \Delta) = 1 / 1 \mathcal{F}, \\ x_{T}^{(1)} &= \frac{1}{\Gamma T \wedge 1} (\mathcal{F} \mathcal{F} / V \mathcal{T} - \circ / \mathcal{F} \mathcal{S} - T / T \Delta \circ - 1 / A A \Delta) = 1 / T \mathcal{F}; \end{split}$$

k =۲ برای

$$\begin{array}{lll} x_{1}^{(7)} = \frac{19 , 9 f 7}{7 \circ , 4} = \circ , \lambda \operatorname{1o} 9, & x_{T}^{(7)} = \frac{7 T , 9 9 7}{19 , \lambda} = \operatorname{1/7} \operatorname{1V}, \\ x_{T}^{(7)} = \frac{7 \operatorname{1/7} \delta \circ}{1 \operatorname{1/7}} = \operatorname{1/9} \operatorname{1V}, & x_{T}^{(7)} = \frac{6 \operatorname{1/7} \lambda \lambda}{T \operatorname{1/7}} = \operatorname{1/7} \operatorname{VY}; \end{array}$$

 $k = \mathsf{T}$ رای

$$\begin{split} x_{\text{\tiny 1}}^{(\text{\tiny 7})} &= \frac{\text{\tiny 1}\text{\tiny 7}\text{\tiny 7}\text{\tiny 7}\text{\tiny 7}}{\text{\tiny 7}\text{\tiny 7}\text{\tiny 7}}} = \text{\tiny 9}\text{\tiny 7}\text{\tiny 1}\text{\tiny 4}\text{\tiny 4}, \quad x_{\text{\tiny 7}}^{(\text{\tiny 7})} &= \frac{\text{\tiny 7}\text{\tiny 7}\text{\tiny 1}\text{\tiny 7}\text{\tiny 7}\text{\tiny 7}}{\text{\tiny 1}\text{\tiny 7}\text{\tiny 7}}} = \text{\tiny 1}\text{\tiny 1}\text{\tiny 1}\text{\tiny 9}\text{\tiny 2}\text{\tiny 3}}, \\ x_{\text{\tiny 7}}^{(\text{\tiny 7})} &= \frac{\text{\tiny 7}\text{\tiny 1}\text{\tiny 1}\text{\tiny 1}\text{\tiny 7}\text{\tiny 7}\text{\tiny 7}\text{\tiny 7}\text{\tiny 7}}{\text{\tiny 7}\text{\tiny 7}\text{\tiny 7}\text{\tiny 7}}} = \text{\tiny 1}\text{\tiny 7}\text{\tiny 1}\text{\tiny 7}\text{\tiny $7$$$

k =۴ برای

$$\begin{split} x_{\mathbf{1}}^{(\mathbf{f})} &= \frac{\mathbf{1} \mathbf{F}_{\mathbf{1}} \mathbf{V} \mathbf{Y} \mathbf{1} \Delta}{\mathbf{T}_{\mathbf{1},\mathbf{1}} \mathbf{Y}} = \mathbf{1}_{\mathbf{1}} \mathbf{A} \cdot \mathbf{0} \cdot \mathbf{F}, \quad x_{\mathbf{T}}^{(\mathbf{f})} &= \frac{\mathbf{T} \mathbf{T}_{\mathbf{1}} \mathbf{V} \mathbf{V} \cdot \mathbf{T}}{\mathbf{1} \mathbf{1}_{\mathbf{1}} \mathbf{A}} = \mathbf{1}_{\mathbf{1}} \mathbf{T} \cdot \mathbf{0} \cdot \Delta, \\ x_{\mathbf{T}}^{(\mathbf{f})} &= \frac{\mathbf{T} \mathbf{1}_{\mathbf{1}} \mathbf{Y} \mathbf{1}_{\mathbf{1}} \cdot \mathbf{F}}{\mathbf{T}_{\mathbf{1},\mathbf{1}} \mathbf{Y}} = \mathbf{1}_{\mathbf{1}} \mathbf{0} \cdot \mathbf{0} \cdot \Delta, \quad x_{\mathbf{T}}^{(\mathbf{f})} &= \frac{\mathbf{T} \mathbf{F}_{\mathbf{1}} \mathbf{A} \Delta \mathbf{1}_{\mathbf{0}}}{\mathbf{T} \mathbf{T}_{\mathbf{1}} \mathbf{1}} = \mathbf{1}_{\mathbf{1}} \mathbf{F} \cdot \mathbf{0} \cdot \mathbf{T}. \end{split}$$

اندازه اختلاف مقادیر $x_i^{(k)}$ برای ۳= k و ۴= k را محاسبه میکنیم:

$$\begin{split} |x_{\mathbf{Y}}^{(\mathbf{T})} - x_{\mathbf{Y}}^{(\mathbf{F})}| &= \circ_{\mathbf{I}} \circ \circ \mathsf{TF}, \quad |x_{\mathbf{T}}^{(\mathbf{T})} - x_{\mathbf{T}}^{(\mathbf{F})}| &= \circ_{\mathbf{I}} \circ \circ \mathsf{T} \circ, \\ |x_{\mathbf{T}}^{(\mathbf{T})} - x_{\mathbf{T}}^{(\mathbf{F})}| &= \circ_{\mathbf{I}} \circ \circ \mathsf{TA}, \quad |x_{\mathbf{F}}^{(\mathbf{T})} - x_{\mathbf{F}}^{(\mathbf{F})}| &= \circ_{\mathbf{I}} \circ \circ \mathsf{T} \circ. \end{split}$$

چون همه آنها بزرگتر از عدد از پیش مشخص شده $\varepsilon=1^{\circ-7}$ هستند، فرآیند تکرار ادامه می یابد. برای k=0

$$\begin{array}{lll} x_{\rm i}^{(\Delta)} = \frac{{\rm i} F_{\rm i} Y {\rm i} \Lambda \wedge \Lambda}{{\rm i} \cdot {\rm i} \cdot {\rm i}} = \circ , {\rm i} {\rm i} {\rm i} {\rm i} {\rm i}, & x_{\rm i}^{(\Delta)} = \frac{{\rm i} T_{\rm i} Y \Delta \Lambda \wedge {\rm i}}{{\rm i} \cdot {\rm i} \cdot {\rm i}} = {\rm i} , {\rm i} {\rm i} {\rm i} {\rm i}, \\ x_{\rm i}^{(\Delta)} = \frac{{\rm i} Y_{\rm i} I_{\rm i} \Lambda \wedge {\rm i}}{{\rm i} I_{\rm i} I_{\rm i}} = \circ , {\rm i} {\rm i} {\rm i} {\rm i}, & x_{\rm i}^{(\Delta)} = \frac{{\rm i} F_{\rm i} A {\rm i} Y {\rm i} Y {\rm i}}{{\rm i} Y_{\rm i} I_{\rm i}} = {\rm i} , {\rm i} {\rm i} {\rm i} {\rm i}, \\ \end{array}$$

ندازه اختلاف مقادیر $x_i^{(k)}$ را برای ۴ $x_i^{(k)}$ و ۵ $x_i^{(k)}$ بدست می آوریم:

$$\begin{aligned} |x_{\mathbf{Y}}^{(\mathbf{f})} - x_{\mathbf{Y}}^{(\mathbf{d})}| &= \circ, \circ \circ \circ \Delta, \quad |x_{\mathbf{Y}}^{(\mathbf{f})} - x_{\mathbf{Y}}^{(\mathbf{d})}| &= \circ, \circ \circ \circ \mathcal{F}, \\ |x_{\mathbf{Y}}^{(\mathbf{f})} - x_{\mathbf{Y}}^{(\mathbf{d})}| &= \circ, \circ \circ \circ \mathcal{F}, \quad |x_{\mathbf{f}}^{(\mathbf{f})} - x_{\mathbf{f}}^{(\mathbf{d})}| &= \circ, \circ \circ \circ \mathcal{F}. \end{aligned}$$

این مقادیر از عدد arepsilon داده شده کوچکترند، بنابراین ما مقادیر زیر را به عنوان جواب بدست می آوریم:

$$x_1 \approx \frac{1}{2} \sqrt{199}$$
, $x_7 = \frac{1}{2} \sqrt{199}$, $x_7 = \frac{1}{2} \sqrt{199}$, $x_7 = \frac{1}{2} \sqrt{199}$.

طبق برآورد پیشین خطای این مقادیر از $\mathbf{Y} \circ \circ \circ \circ \circ \circ \circ \circ \circ \times \frac{1}{2}$ بیشتر نخواهد بود. برای مقایسه، مقادیر واقعی مجهولات را ارئه میکنیم:

$$x_1 = {}^{\circ}/\Lambda, \quad x_7 = {}^{\prime}/{}^{\circ}, \quad x_7 = {}^{\prime}/7, \quad x_7 = {}^{\prime}/7.$$

مثال ۱۳_۳ دستگاه زیر را حل کنید:

$$\left. \begin{array}{l} 1/\circ \Upsilon x_1 - \circ_{/} \circ \Delta x_7 - \circ_{/} 1 \circ x_7 = \circ_{/} 1 \circ \lambda, \\ - \circ_{/} 1 \cdot 1 x_1 + 1/\circ \Upsilon x_7 - \circ_{/} \circ \Delta x_7 = \circ_{/} \lambda + 1, \\ - \circ_{/} 1 \cdot 1 x_1 - \circ_{/} 1 \cdot 1 x_7 + 1/\circ \Upsilon x_7 = 1/\Upsilon 1 \wedge, \end{array} \right\}$$

$$(\Delta f - T)$$

عملیاتی با سه تکرار انجام دهید. خطای نتیجه بدست آمده را مشخص کنید.

حل ماتریس این دستگاه دارای عناصر قطری نزدیک به یک و دیگر عناصری که بطور قابل ملاحظهای کوچکتر از یک هستند، میباشد. بنابراین برای استفاده از روش تکرار بالطبع دستگاه (۳-۵۴) را به شکل زیر بازنویسی میکنیم:

$$x_{1} = {}^{\circ}/{}^{}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/$$

شرایط تقارب (۳-۴۳) برای دستگاه بدست آمده برقرار هستند. در واقع:

$$\begin{split} \sum_{i=1}^{r} |c_{1j}| &= \circ, \circ \mathsf{T} + \circ, \circ \Delta + \circ, \mathsf{1} \circ = \circ, \mathsf{1} \mathsf{V} < \mathsf{1}, \\ \sum_{i=1}^{r} |c_{7j}| &= \circ, \mathsf{1} \mathsf{1} + \circ, \circ \mathsf{T} + \circ, \circ \Delta = \circ, \mathsf{1} \mathsf{1} < \mathsf{1}, \\ \sum_{i=1}^{r} |c_{7j}| &= \circ, \mathsf{1} \mathsf{1} + \circ, \mathsf{1} \mathsf{T} + \circ, \circ \mathsf{T} = \circ, \mathsf{T} \mathsf{V} < \mathsf{1}. \end{split}$$

ما به عنوان بردار اولیه $x^{(\circ)}$ ، ستون جملات ثابت که عناصرش تا دو رقم اعشار گرد شده، را در نظر میگیریم:

$$x^{(\circ)} = \left[egin{array}{ccc} \circ / \wedge \circ \\ \circ / \wedge \wedge \\ 1 / f \circ \end{array}
ight]$$

حال به ترتیب بدست می آوریم: k=1 برای

$$\begin{split} x_{1}^{(1)} &= \circ_{1} \forall \mathbf{1} \Delta - \circ_{1} \circ \mathbf{1} \mathcal{F} + \circ_{1} \circ \mathbf{f} \mathbf{T} \Delta + \circ_{1} \mathbf{1} \mathbf{f} \circ = \circ_{1} \mathbf{1} \mathcal{F} \mathbf{1} \Delta \approx \circ_{1} \mathbf{1} \mathcal{F} \mathbf{f}, \\ x_{1}^{(1)} &= \circ_{1} \lambda \mathbf{f} \mathbf{1} + \circ_{1} \circ \lambda \lambda - \circ_{1} \circ \mathbf{T} \Delta \Delta + \circ_{1} \circ \mathbf{f} \circ = \circ_{1} \mathbf{1} \lambda \mathbf{1} \Delta \approx \circ_{1} \mathbf{1} \lambda \mathbf{f}, \\ x_{1}^{(1)} &= \mathbf{1}_{1} \mathbf{f} \mathbf{1} \lambda + \circ_{1} \circ \lambda \lambda + \circ_{1} \mathbf{1} \circ \mathbf{f} \circ - \circ_{1} \circ \Delta \mathcal{F} = \mathbf{1}_{1} \Delta \mathbf{f} \mathbf{f}; \end{split}$$

k = 7

$$\begin{split} x_{\rm l}^{(\rm T)} = {}^{\circ}{}_{\rm l} {\rm V} {\rm A} \circ {\rm F} &\approx {}^{\circ}{}_{\rm l} {\rm V} {\rm A}, \quad x_{\rm l}^{(\rm T)} = {\rm I}_{\rm l} \circ \circ {\rm I} {\rm A} {\rm F} \approx {\rm I}_{\rm l} \circ \circ {\rm T}, \\ x_{\rm l}^{(\rm T)} = {\rm I}_{\rm l} {\rm A} {\rm F} \circ {\rm T} {\rm A} \approx {\rm I}_{\rm l} {\rm A} {\rm F} \circ ; \end{split}$$

k =۳ برای

$$x_{\lambda}^{(r)} = {}^{\circ} {}_{\prime} {}^{\dagger} {}^{\lambda} {}^{\circ}, \quad x_{\lambda}^{(r)} = {}^{\dagger} {}_{\prime} {}^{\circ} {}^{\epsilon} {}^{\epsilon}, \quad x_{\lambda}^{(r)} = {}^{\dagger} {}_{\prime} {}^{\Delta} {}^{\epsilon} {}^{\tau}.$$

اختلاف مقادیر مجهولات برای k=7 و k=7 بیشتر از k=7 نیست. بنابراین اگر

$$x_1 \approx 0.9 \text{ A} \cdot 0.$$
 $x_7 \approx 1.00 \text{ F}.$ $x_7 \approx 1.00 \text{ F}.$

به عنوان مقادیر تقریبی مجهولات داده شوند، آنگاه خطای آنها بیشتر از

$$\frac{\circ , \Upsilon Y}{1-\circ , \Upsilon Y} \times \Upsilon \times 1 \circ^{-\Upsilon} < 1 / 1 \times 1 \circ^{-\Upsilon}.$$

خواهد بود.

مسائل

دستگاههای زیر را به کمک روش تکرار ساده حل کنید. فرآیند تکرار را تا وقتی که اختلاف میان دو تقریب متوالی مجهولات $x_i^{(k)}$ کمتر از عدد arepsilon مشخص شده شود، ادامه دهید. در مسائل ۱ و ۲ جواب را با مقادیر واقعی محهولات داده شده مقاسه کنید.

1.
$$A = \begin{pmatrix} 1/{\circ} & 7 & -{\circ}/7 & 0 & -{\circ}/7 & 0 \\ -{\circ}/7 & 1/7 & 1/7 & -{\circ}/7 & 0 \\ -{\circ}/7 & 0 & -{\circ}/7 & 1/7 & 1/7 \end{pmatrix}, b = \begin{pmatrix} 1/{\circ} & 0 & 0 \\ 1/$$

۳_۱۰_ روش سیدل ۱

روش سیدل یک بهبود خاص در روش تکرار ساده است. ایده اصلی این است که در محاسبه k+1 امین تقریب مجهول x_i برای x_i آخرین تقریب های محاسبه شده مجهولات x_i x_i برای x_i آخرین تقریب های محاسبات به کمک روش سیدل با استفاده از فورمول های زیر انجام میگیرند. از اینرو برای دستگاه (۲-۳)، محاسبات به کمک روش سیدل با استفاده از فورمول های زیر انجام میگیرد:

$$x_{\mathbf{i}}^{(k+1)} = c_{\mathbf{i} \mathbf{i}} x_{\mathbf{i}}^{(k)} + c_{\mathbf{i} \mathbf{i}} x_{\mathbf{i}}^{(k)} + \cdots + c_{\mathbf{i} n} x_{n}^{(k)} + f_{\mathbf{i} \mathbf{i}}, \\ x_{\mathbf{i}}^{(k+1)} = c_{\mathbf{i} \mathbf{i}} x_{\mathbf{i}}^{(k+1)} + c_{\mathbf{i} \mathbf{i}} x_{\mathbf{i}}^{(k)} + \cdots + c_{\mathbf{i} n} x_{n}^{(k)} + f_{\mathbf{i} \mathbf{i}}, \\ \vdots \\ x_{n}^{(k+1)} = c_{n \mathbf{i}} x_{\mathbf{i}}^{(k+1)} + c_{n \mathbf{i}} x_{\mathbf{i}}^{(k+1)} + \cdots + c_{n,n-1} x_{n-1}^{k+1} + c_{nn} x_{n}^{(k)} + f_{n}.$$
 (50-7)

توجه کنید که شرایط تقارب بدست آمده (بخش ۹-۳ را ببینید) برای تکرار ساده در بالا برای روش تکرار سیدل نیز معتبر هستند.

معمولاً روش سیدل تقارب بهتری را از روش تکرار ساده بدست میدهد، گرچه بکارگیری آن همیشه مناسب نیست ($\{\Delta^k\}$ را ببینید). به علاوه روش سیدل برای برنامه سازی مناسبتر است، زیرا برای محاسبه $x_i^{(k+1)}$ به ذخیره مقادیر $x_{i-1}^{(k)},\ldots,x_{i-1}^{(k)}$ نیازی نیست. توصیههای ذکر شده برای روش تکرار ساده برای روش سیدل نیز معتبر هستند.

مثال ۱۴_۳ دستگاه (۳-۵۳) را به کمک روش سیدل حل کنید.

حل۔ در مثال ۱۲_۳ دستگاه مورد نظر به شکل (۴۹-۳) تبدیل شده است. بردار اولیه $x^{(\circ)}$ نیز در آنجا انتخاب شده است. با بکارگیری فرآیند سیدل، ما به ترتیب بدست می آوریم: k=1 برای k=1

$$x_{\mathbf{1}}^{(\mathbf{1})} = \frac{\mathbf{1}}{\mathbf{T} \circ \mathbf{1}} (\mathbf{T} \mathbf{1} \mathbf{1} \mathbf{1} \mathbf{1} \mathbf{1} \circ - \mathbf{1} \mathbf{1} \Delta \mathbf{5} \circ - \mathbf{T} \mathbf{1} \circ \mathbf{F} \Delta - \mathbf{1} \mathbf{1} \mathbf{T} \mathbf{1} \Delta) = \circ \mathbf{1} \mathbf{1} \mathbf{1} \mathbf{1}.$$

در محاسبه $x_{\chi}^{(1)}$ ما از مقدار بدست آمده برای $x_{\chi}^{(1)}$ استفاده میکنیم.

$$x_{\rm Y}^{\rm (1)} = \frac{1}{{\rm Yl}_{\rm Y}{\rm Y}}({\rm YV}_{\rm Y}{\rm Y}{\rm Y} - {\rm v}_{\rm Y}{\rm A}{\rm v}{\rm o} - {\rm Y}_{\rm Y}{\rm N}{\rm V}{\rm O} - {\rm Y}_{\rm Y}{\rm A}{\rm V}{\rm O}) = {\rm v}_{\rm Y}{\rm A}{\rm Y}{\rm Y}.$$

در محاسبه $x_{\mathbf{t}}^{(1)}$ ما از مقادیر بدست آمده برای $x_{\mathbf{t}}^{(1)}$ و $x_{\mathbf{t}}^{(1)}$ استفاده میکنیم.

$$x_{\rm T}^{(1)} = \frac{1}{14 {\rm A}} ({\rm YA} {\rm YYS} - {\rm Y} {\rm AYA} - {\rm Y} {\rm YSA} - {\rm Y} {\rm YSA} - {\rm Y} {\rm YS}) = {\rm Y} {\rm YYY}.$$

¹⁾ Seidel

سرانجام با استفاده از
$$x_{\gamma}^{(1)}$$
، $x_{\gamma}^{(1)}$ و $x_{\gamma}^{(1)}$ خواهیم داشت:

$$x_{\mathfrak{f}}^{(1)} = \frac{1}{\mathfrak{r}\mathfrak{r}_{1}}(\mathfrak{f}\mathfrak{q}_{1}\mathfrak{r}\mathfrak{r} - \circ_{1}\mathfrak{r}\mathfrak{r}\Delta - \mathfrak{r}_{1}\mathfrak{r}\mathfrak{r}\Delta - 1_{1}\Delta\mathfrak{r}\circ) = 1_{1}\mathfrak{r}\circ\mathfrak{r}\mathfrak{r}$$

برای k=7 و k=7 محاسبات به روش مشابه انجام میگیرد.

$$k=$$
 ۲ برای

$$\begin{split} x_{\text{\tiny 1}}^{(\text{\tiny 7})} &= \frac{\text{\tiny $1\$/\text{\tiny $7\$/\text{\tiny 9}}}\text{\tiny 7}}{\text{\tiny $7^{\circ}/\text{\tiny 4}}} = \text{\tiny 9}/\text{\tiny A°} \text{\tiny 19}, \quad x_{\text{\tiny 7}}^{(\text{\tiny 7})} &= \frac{\text{\tiny $77/\text{\tiny 7}}\text{\tiny 4}}{\text{\tiny $19/\text{\tiny 4}}} = \text{\tiny $1/\text{\tiny 9}}\text{\tiny 9}, \\ x_{\text{\tiny 7}}^{(\text{\tiny 7})} &= \frac{\text{\tiny $71/\text{\tiny 19}}\text{\tiny 9}}{\text{\tiny $71/\text{\tiny 7}}} = \text{\tiny 9}/\text{\tiny 9}\text{\tiny 9}, \\ x_{\text{\tiny 7}}^{(\text{\tiny 7})} &= \frac{\text{\tiny $78/\text{\tiny 7}}\text{\tiny 9}}{\text{\tiny $71/\text{\tiny 7}}} = \text{\tiny $1/\text{\tiny 7}}\text{\tiny 9}, \\ x_{\text{\tiny 7}}^{(\text{\tiny 7})} &= \frac{\text{\tiny $78/\text{\tiny 7}}\text{\tiny 9}}{\text{\tiny $71/\text{\tiny 7}}} = \text{\tiny $1/\text{\tiny 7}}\text{\tiny 9}, \\ x_{\text{\tiny 7}}^{(\text{\tiny 7})} &= \frac{\text{\tiny $78/\text{\tiny 7}}\text{\tiny 9}}{\text{\tiny $71/\text{\tiny 7}}} = \text{\tiny $1/\text{\tiny 7}}\text{\tiny 9}, \\ x_{\text{\tiny 7}}^{(\text{\tiny 7})} &= \frac{\text{\tiny $78/\text{\tiny 7}}\text{\tiny 9}}{\text{\tiny $71/\text{\tiny 7}}} = \text{\tiny $1/\text{\tiny 7}}\text{\tiny 9}}, \\ x_{\text{\tiny 7}}^{(\text{\tiny 7})} &= \frac{\text{\tiny $78/\text{\tiny 7}}\text{\tiny 9}}{\text{\tiny $78/\text{\tiny 7}}} = \text{\tiny $1/\text{\tiny 7}}\text{\tiny 9}}, \\ x_{\text{\tiny 7}}^{(\text{\tiny 7})} &= \frac{\text{\tiny $78/\text{\tiny 7}}\text{\tiny 9}}{\text{\tiny $78/\text{\tiny 7}}} = \text{\tiny $1/\text{\tiny 7}}\text{\tiny 9}}, \\ x_{\text{\tiny 7}}^{(\text{\tiny 7})} &= \frac{\text{\tiny $78/\text{\tiny 7}}\text{\tiny 9}}{\text{\tiny $78/\text{\tiny 7}}} = \text{\tiny $1/\text{\tiny 7}}\text{\tiny 9}}, \\ x_{\text{\tiny 7}}^{(\text{\tiny 7})}} &= \frac{\text{\tiny $78/\text{\tiny 7}}\text{\tiny 9}}{\text{\tiny $78/\text{\tiny 7}}} = \text{\tiny $1/\text{\tiny 7}}, \\ x_{\text{\tiny 7}}^{(\text{\tiny 7})} &= \frac{\text{\tiny $78/\text{\tiny 7}}\text{\tiny 9}}\text{\tiny 9}}{\text{\tiny $78/\text{\tiny 7}}} = \text{\tiny $1/\text{\tiny 7}}, \\ x_{\text{\tiny 7}}^{(\text{\tiny 7})} &= \frac{\text{\tiny $78/\text{\tiny 7}}\text{\tiny 9}}\text{\tiny 9}}{\text{\tiny $78/\text{\tiny 7}}} = \text{\tiny $1/\text{\tiny 7}}, \\ x_{\text{\tiny 7}}^{(\text{\tiny 7})} &= \frac{\text{\tiny $78/\text{\tiny 7}}\text{\tiny 9}}\text{\tiny 9}}{\text{\tiny $78/\text{\tiny 7}}} = \text{\tiny $1/\text{\tiny 7}}, \\ x_{\text{\tiny 7}}^{(\text{\tiny 7})} &= \frac{\text{\tiny $78/\text{\tiny 7}}\text{\tiny 9}}\text{\tiny 9}}{\text{\tiny $78/\text{\tiny 7}}} = \text{\tiny $1/\text{\tiny 7}}, \\ x_{\text{\tiny 7}}^{(\text{\tiny 7})} &= \frac{\text{\tiny $78/\text{\tiny 7}}\text{\tiny 9}}\text{\tiny $1/\text{\tiny 7}}}, \\ x_{\text{\tiny 7}}^{(\text{\tiny 7})}} &= \frac{\text{\tiny $78/\text{\tiny 7}}\text{\tiny 7}}\text{\tiny 7}}, \\ x_{\text{\tiny 7}}^{(\text{\tiny 7})}} &= \frac{\text{\tiny $78/\text{\tiny 7}}\text{\tiny 7}}, \\ x_{\text{\tiny 7}}^{(\text{\tiny 7})}} &= \frac{\text{\tiny $78/\text{\tiny 7}}\text{\tiny 7}}, \\ x_{\text{\tiny 7}}^{(\text{\tiny 7})}} &= \frac{\text{\tiny $78/\text{\tiny 7}}\text{\tiny 7}}, \\ x_{\text{\tiny 7}}^{(\text{\tiny 7})}} &= \frac{\text{\tiny $78/\text{\tiny 7}}\text{\tiny 7}}, \\ x_{\text{\tiny 7}}^{(\text{\tiny$$

 $k = \mathsf{T}$ برای

$$\begin{array}{lll} x_1^{(r)} = \frac{19, \forall Y \setminus T \setminus T}{1^{\circ}, 1} = ^{\circ}, \Lambda \circ ^{\circ} \circ \circ , & x_{\mathsf{T}}^{(r)} = \frac{\mathsf{TT}, \forall \Delta \Lambda \Lambda \mathsf{FF}}{1^{\circ}, \Lambda} = \mathsf{I}, \mathsf{1999}, \\ x_{\mathsf{T}}^{(r)} = \frac{\mathsf{TI}, \mathsf{T} \circ ^{\circ} \Delta \mathsf{TA}}{\mathsf{TI}, \mathsf{T}} = \mathsf{I}, ^{\circ} \circ ^{\circ} \circ \mathsf{T}, & x_{\mathsf{T}}^{(r)} = \frac{\mathsf{FF}, \mathsf{NT} \mathsf{R} \circ ^{\circ}}{\mathsf{TI}, \mathsf{T}} = \mathsf{I}, \mathsf{F} \circ ^{\circ} \circ ^{\circ}. \end{array}$$

جدول ۱۱-۳ مقادیر مجهولات دستگاه (۳-۵۳) را که نتیجه سومین تکرار بدست آمده به روشهای سیدل و تکرار ساده است، را نشان می دهد. مقادیر دقیق مجهولات نیز آورده شده اند. مقایسه نشان می دهد که در اینجا روش سیدل سریعتر به نتیجه می رسد.

جدول ٣-١١) مقادير مجهولات دستگاه (٣-٥٣)

	x_1	x_{7}	$x_{\tt T}$	$x_{\mathfrak{f}}$
Method of simple iteration	· / Y ¶ Y A	·/ ٩٩ ٧٧	1,1940	1,49.44
Seidel method	۰ ٫۸۰۰۰۶	1, ٢	1/9999	1,40000
Exact values	۰,۸	۱,۰	1/1	1,4

مثال ۱۵_۳ برای دستگاه

$$\begin{cases}
\Re x_1 - x_{\Upsilon} - x_{\Upsilon} = 1 / \gamma \Upsilon, \\
-x_1 + \Re x_{\Upsilon} - x_{\Upsilon} = \Upsilon \Upsilon, \\
-x_1 - x_{\Upsilon} + \Re x_{\Upsilon} = \Upsilon \Upsilon,
\end{cases}$$
(09-7)

مقادیر تقریبی مجهولات بدست آمده به کمک روش گوس با سه رقم با ارزش برابرهستند با:

$$x_1 \approx f_1 f V$$
 $x_1 \approx V_1 f V$ $x_2 \approx f_1 \circ \delta$

 $x_i^{(k+1)}$ با بکارگیری روش سیدل، جواب ها را طوری تصحیح میکنیم که اختلاف مقادیر مجهولات $x_i^{(k)}$ و $x_i^{(k+1)}$ با بکارگیری روش سیدل، جواب ها را طوری تصحیح میکنیم که اختلاف مقادیر مجهولات $x_i^{(k)}$ و ناشند.

حل دستگاه (۳-۵۶) را به شکل زیر می نویسیم:

$$\begin{split} x_{1} &= \frac{1}{5} (11 / 77 + x_{1} + x_{7}), \\ x_{1} &= \frac{1}{5} (77 + x_{1} + x_{7}), \\ x_{2} &= \frac{1}{5} (77 + x_{1} + x_{7}). \end{split}$$

با گرفتن مقادیر بدست آمده از روش گوس به عنوان تقریب اولیه

$$x_{\mathsf{Y}}^{(\circ)} = \mathsf{Y}_{\mathsf{Z}} \mathsf{Y} \mathsf{Y}, \quad x_{\mathsf{Y}}^{(\circ)} = \mathsf{Y}_{\mathsf{Z}} \mathsf{Y} \mathsf{Y}, \quad x_{\mathsf{Y}}^{(\circ)} = \mathsf{Y}_{\mathsf{Z}} \circ \Delta,$$

خواهيم داشت:

k =۱ برای

$$\begin{split} x_{1}^{(1)} &= \frac{1}{9}(11/77 + 19/97) = 9/99997, \\ x_{1}^{(1)} &= \frac{1}{9}(77 + 17/1997) = 9/91999, \\ x_{1}^{(1)} &= \frac{1}{9}(77 + 17/1997) = 9/97999, \\ x_{1}^{(1)} &= \frac{1}{9}(77 + 17/1991) = 9/97999, \end{split}$$

k =۲ برای

$$\begin{split} x_{\mathbf{1}}^{(1)} &= \frac{1}{\mathcal{F}}(\mathbf{1}\mathbf{1}_{\mathbf{1}}\mathbf{T}\mathbf{T} + \mathbf{1}\mathcal{F}_{\mathbf{1}}\mathcal{F}\mathcal{F}\mathbf{1}\mathbf{1}) = \mathbf{f}_{\mathbf{1}}\mathcal{F}\mathcal{F}\mathcal{F}\mathbf{1}\mathbf{1}, \\ x_{\mathbf{T}}^{(1)} &= \frac{1}{\mathcal{F}}(\mathbf{T}\mathbf{T} + \mathbf{1}\mathbf{T}_{\mathbf{1}}\mathbf{Y}\mathbf{1}\mathbf{T}\mathbf{A}\mathbf{Y}) = \mathbf{Y}_{\mathbf{1}}\mathcal{F}\mathbf{1}\mathbf{A}\mathbf{1}\mathbf{Y}, \\ x_{\mathbf{T}}^{(1)} &= \frac{1}{\mathcal{F}}(\mathbf{F}\mathbf{T} + \mathbf{1}\mathbf{T}_{\mathbf{1}}\mathbf{T}\mathbf{A}\mathbf{A}\mathbf{1}\mathcal{F}) = \mathbf{1}_{\mathbf{1}}\mathcal{F}\mathbf{T}\mathbf{1}\mathbf{1}\mathbf{1}\mathbf{1}, \end{split}$$

تقریب بدست آمده خطایی بیشتر از $1^{\circ -6} = 7.0 \times 1^{\circ -6}$ ندارد، چون برای دستگاه بالا شرط (۳–۳) بر قرار شده است (برای $\frac{1}{\alpha} = \frac{1}{2}$).

بنابراین مقادیر زیر جوابهای بدست آمده می باشند:

 $x_1 \approx f_1 999, \quad x_7 \approx V_1 919, \quad x_7 \approx f_1 \circ f_A$

مسائل

دستگاههای ۱ و ۲ را با روشهای تکرار ساده و سیدل حل کنید و سرعت تقارب تکرارها را مقایسه کنید. مقادیر بدست آمده را با مقادیر دقیق مجهولات داده شده مقایسه کنید.

$$\text{1.} \ \ A = \left(\begin{array}{ccc} \mathbf{\hat{r}}, \mathbf{\hat{r}} & \mathbf{\hat{r}}, \mathbf{\hat{r}} & \mathbf{\hat{r}}, \mathbf{\hat{r}} \\ \mathbf{\hat{r}}, \mathbf{\hat{r}} & \Delta_1 \Delta & -\mathbf{\hat{r}}, \Delta \\ \mathbf{\hat{r}}, \mathbf{\hat{r}} & -\mathbf{\hat{r}}, \Delta & \mathbf{\hat{r}}, \mathbf{\hat{r}} \end{array} \right), \ \ b = \left(\begin{array}{c} \mathbf{\hat{r}}, \Delta \Delta \\ \mathbf{\hat{r}}, \Delta \Delta \\ \mathbf{\hat{r}}, \Delta \Delta \end{array} \right), \ \ x = \left(\begin{array}{c} \mathbf{\hat{r}}, \Delta \\ \mathbf{\hat{r}}, \Delta \\ \mathbf{\hat{r}}, \Delta \end{array} \right).$$

$$\mathsf{T.} \ \ A = \left(\begin{array}{cccc} \mathsf{T}_{/} \mathsf{\Lambda} \, \mathsf{T} & \mathsf{I}_{/} \circ \, \mathsf{T} & \circ_{/} \mathsf{Y} \Delta & \circ_{/} \mathsf{\Lambda} \, \mathsf{I} \\ \mathsf{I}_{/} \circ \, \Delta & \mathsf{F}_{/} \Delta \mathsf{T} & \circ_{/} \mathsf{A} \Lambda & \mathsf{I}_{/} \Delta \mathsf{T} \\ \circ_{/} \mathsf{Y} \, \mathsf{T} & \circ_{/} \mathsf{\Lambda} \Delta & \mathsf{F}_{/} \mathsf{Y} \, \mathsf{I} & \circ_{/} \mathsf{\Lambda} \, \mathsf{I} \\ \circ_{/} \mathsf{A} \Lambda & \circ_{/} \mathsf{\Lambda} \, \mathsf{I} & \mathsf{I}_{/} \mathsf{Y} \Lambda & \mathsf{T}_{/} \Delta \circ \end{array} \right), \quad b = \left(\begin{array}{c} \mathsf{I} \Delta_{/} \mathsf{F} \Delta \Delta \\ \mathsf{T} \mathsf{T}_{/} \mathsf{Y} \circ \Delta \\ \mathsf{T} \mathsf{T}_{/} \mathsf{Y} \circ \Delta \\ \mathsf{T} \mathsf{T}_{/} \mathsf{Y} \mathsf{X} \circ \\ \mathsf{I} \mathsf{F}_{/} \mathsf{Y} \mathsf{Y} \circ \Delta \end{array} \right), \quad x = \left(\begin{array}{c} \mathsf{T}_{/} \Delta \\ \mathsf{T}_{/} \circ \\ \mathsf{T}_{/} \circ \\ \mathsf{T}_{/} \circ \\ \mathsf{T}_{/} \circ \end{array} \right).$$

۳_ دستگاه های مسائل ۳ تا ۵ (بخش ۳_۹) را با روش سیدل حل کنید.

۱۱-۳ بکارگیری روش تکرار برای تصحیح عناصر یک ماتریس معکوس

فرض کنید مقادیر عناصر یک ماتریس معکوس A^{-1} برای یک ماتریس A بدست آمدهاند. ماتریسی را با چنین عناصری تعریف میکنیم: $D_\circ pprox A^{-1}$ برای بهبود عناصر ماتریس معکوس فرآیند تکرار زیر را تشکیل می دهیم:

$$F_{k-1} = E - AD_{k-1} \quad (k = 1, \Upsilon, \dots) \tag{6Y-T}$$

$$D_k = D_{k-1}(E + F_{k-1}) \quad (k = 1, 7, \dots) \tag{3A-7}$$

ثابت شده است ($\{7\}$ و $\{7\}$ را ببینید) که اگر ماتریس اولیه D به اندازه کافی به مقدار ماتریس اولیه A^{-1} نزدیک باشد، تکرارها متقارب می شوند.

معمولاً فرآیند تکرار تا وقتی ادامه پیدا میکند که اندازه عناصر ماتریس F_k کوچکتر از عدد مشخص arepsilon شود، آنگاه به صورت تقریبی قرار میدهیم:

$$A^{-1} \approx D_k$$

فرآیند تکرار معرفی شده بسیار مفید است، زیرا روشهای دقیق محاسبه ماتریس معکوس اغلب با خطاهای قابل ملاحظهای در عملیات گرد کردن همراه است و به حجم زیادی از عملیات محاسباتی نیاز دارند.

مثال -18- عناصر ماتریس معکوس تقریبی بدست آمده در مثال ۱ بخش -18 را تصحیح کنید. فرآیند تکرار را تا وقتی که اندازه عناصر ماتریس F_k کوچکتر و یا مساوی -18 هستند، ادامه دهید.

حل با استفاده از روش گوس، معکوس تقریبی ماتریس (۳-۳۹) بدست می آید. اجازه بدهید آن را برای تقریب اولیه D در نظر بگیریم:

$$D_{\circ} = \begin{pmatrix} -\circ, \mathsf{T} \mathsf{N} \mathsf{T} \mathsf{T} & -\circ, \mathsf{f} \mathsf{f} \circ \circ \mathsf{T} & \circ, \mathsf{N} \mathsf{f} \mathsf{T} \mathsf{f} & \circ, \mathsf{T} \mathsf{f} \mathsf{d} \mathsf{f} \\ -\circ, \circ \mathsf{T} \mathsf{d} \mathsf{T} \mathsf{T} & \circ, \mathsf{N} \mathsf{f} \mathsf{V} \mathsf{T} & \circ, \circ \mathsf{N} \mathsf{d} \mathsf{T} \circ \\ -\circ, \mathsf{T} \mathsf{f} \mathsf{T} \mathsf{f} & \circ, \circ \mathsf{f} \mathsf{f} \mathsf{f} & -\circ, \mathsf{N} \mathsf{f} \mathsf{d} \mathsf{d} \\ -\circ, \mathsf{T} \mathsf{f} \mathsf{T} \mathsf{f} \mathsf{f} & -\circ, \mathsf{T} \mathsf{f} \mathsf{d} \mathsf{T} \mathsf{f} \end{pmatrix}.$$

اتریس $F_{\circ}=E-AD$ را بدست می آوریم.

حاصلضرب هAD در صفحه ۷۸ محاسبه شده است. با کاستن آن از ماتریس واحد خواهیم داشت:

عالا ما حاصلضرب $P \cdot F$ را پیدا می کنیم:

$$D \cdot F \cdot = \begin{pmatrix} - \circ / \mathsf{T} \setminus \mathsf{T} \setminus & - \circ / \mathsf{F} \circ \circ \mathsf{T} & \circ / \mathsf{T} \circ \mathsf{T} \wedge \mathsf{T} & \circ / \mathsf{T} \circ \mathsf{T} \wedge \mathsf{T} \\ - \circ / \circ \mathsf{T} \wedge \mathsf{T} \mathsf{T} & \circ / \mathsf{T} \circ \mathsf{T} \wedge \mathsf{T} & \circ / \circ \mathsf{T} \wedge \mathsf{T} \mathsf{T} & \circ / \circ \mathsf{T} \wedge \mathsf{T} \mathsf{T} \\ \circ / \mathsf{T} \circ \mathsf{T} \circ & \circ / \circ \mathsf{T} \circ \mathsf{T} & - \circ / \circ \circ \mathsf{T} \wedge \mathsf{T} & - \circ / \mathsf{T} \wedge \mathsf{T} \wedge \mathsf{T} \end{pmatrix} \times \\ - \circ / \mathsf{T} \wedge \mathsf{T} \cap \mathsf{F} & - \circ / \mathsf{T} \wedge \mathsf{T} \wedge \mathsf{T} \vee & \circ / \circ \circ \mathsf{T} \wedge \mathsf{T} \wedge & \circ / \mathsf{T} \wedge \mathsf{T} \wedge \mathsf{T} \end{pmatrix}$$

$$= 1^{\circ - r} \times \left(\begin{array}{ccccc} 1/19 & 1/89 & \circ/\circ & 1 & -\circ/\pi \\ \circ/19 & \circ/19 & \circ/\circ & 1 & \circ/11 \\ -\circ/\circ & -\circ/\circ & 0 & \circ/\circ & 0 & \circ/11 \\ \circ/\pi & 0 & 0/81 & 0/9\circ & -\circ/79 \end{array}\right).$$

سپس، به کمک فرمول (۳-۵۶) ما برای k=1 بدست می آوریم:

$$D_1 = D_{\circ} + D_{\circ}F_{\circ} = \begin{pmatrix} -\circ / \mathsf{T} \mathsf{N} \mathsf{T} \mathsf{N} & -\circ / \mathsf{F} \mathsf{F} \circ \mathsf{T} & \circ / \mathsf{N} \mathsf{F} \mathsf{N} \mathsf{F} & \circ / \mathsf{T} \mathsf{F} \mathsf{A} \mathsf{D} \mathsf{F} \\ -\circ / \circ \mathsf{T} \mathsf{A} \mathsf{T} \mathsf{T} & \circ / \mathsf{N} \mathsf{A} \mathsf{V} & \circ / \circ \mathsf{N} \mathsf{A} \mathsf{V} & -\circ / \circ \mathsf{A} \mathsf{A} \mathsf{T} \circ \\ \circ / \mathsf{T} \mathsf{T} \circ \mathsf{T} \circ & \circ / \circ \mathsf{F} \mathsf{F} \circ \mathsf{V} & -\circ / \circ \circ \mathsf{A} \mathsf{F} \mathsf{F} & -\circ / \mathsf{N} \mathsf{A} \mathsf{A} \mathsf{D} \\ -\circ / \mathsf{T} \mathsf{A} \mathsf{T} \mathsf{N} \mathsf{F} & -\circ / \mathsf{T} \mathsf{A} \mathsf{A} \mathsf{T} \mathsf{V} & \circ / \circ \mathsf{F} \mathsf{N} \mathsf{T} \mathsf{A} & \circ / \mathsf{N} \mathsf{A} \mathsf{D} \mathsf{T} \end{pmatrix} +$$

$$+ 1^{\circ - 7} \times \left(\begin{array}{ccccc} 1/19 & 1/99 & 0/97 & -0/77 \\ 0/19 & 0/19 & 0/91 & 0/11 \\ -0/99 & -0/99 & 0/99 & 0/11 \\ 0/79 & 0/91 & 0/99 & -0/79 \end{array}\right) =$$

$$= \begin{pmatrix} -\circ, 7 \land \circ 7 & -\circ, 7 \land \lambda \pi 9 & \circ, 1 \land 7 \land 5 & \circ, 7 \land 9 \land 7 \uparrow \\ -\circ, \circ \pi \land 1 \land 9 & \circ, 1 \land \lambda \land 9 & \circ, \circ \land 1 \land 4 \uparrow \\ \circ, 7 \pi \circ 7 \uparrow 9 & \circ, \circ \uparrow \land 1 \land 1 & -\circ, \circ \circ 1 \uparrow \uparrow 7 & -\circ, 1 \land \lambda \land 7 \uparrow 7 \\ -\circ, 7 \uparrow \uparrow \uparrow 7 \lor 7 & \circ, \circ \uparrow \Lambda \uparrow 7 \lor 7 & \circ, \circ \uparrow 1 \uparrow \Lambda & \circ, 1 \land \uparrow \Lambda \uparrow 9 \end{pmatrix}.$$

برای وارسی اینکه آیا دقت از قبل مشخص شده بدست آمده حاصلضرب ماتریسی AD_1 را محاسبه میکنیم:

$$AD_1 = E - 1 \circ {}^{-\delta} imes \left(egin{array}{cccc} 7 & -7 & 1 & 7 \\ \circ & 7 & -1 & \circ \\ 7 & 7 & -\delta & \circ \\ 1 & \circ & \circ & 1 \end{array}
ight).$$

آنگاه

چون بزرگترین عنصر ماتریس F_1 برابر با $0 \times 1^{\circ -0}$ است، می توانیم با دقت مورد نظر بنویسیم:

$$A^{-1} \approx D_{\lambda}$$

_____ مسائل _____

۱_ برای ماتریس

$$A = \left(\begin{array}{cccc} \mathbf{Tf}_{\prime}\mathbf{T1} + \alpha & \mathbf{T}_{\prime}\mathbf{FT} & \mathbf{T}_{\prime}\mathbf{AD} \\ \mathbf{T}_{\prime}\mathbf{T1} & \mathbf{T1}_{\prime}\mathbf{FF} & \mathbf{1}_{\prime}\mathbf{\DeltaT} \\ \mathbf{T}_{\prime}\mathbf{FF} & \mathbf{F}_{\prime}\mathbf{AD} & \mathbf{TA}_{\prime}\mathbf{VT} + \alpha \end{array} \right), \quad \alpha = °, \mathsf{T} \times n, \quad n = °, \mathsf{1}, \dots, \mathsf{1}^{\circ},$$

ماتریس معکوس A^{-1} را بیابید. ماتریس معکوس بدست آمده از مسئله ۵ بخش A^{-1} را به عنوان تقریب اولیه (با گرد کردن عناصر آن تا سه رقم اعشار) در نظر بگیرید. فرآیند تکرار را تا وقتی که اندازه عناصر ماتریس F_k کوچکتر از F_k شوند، ادامه دهید.

۴_ حل عددی دستگاههای معادلات غیر خطی

۱_۲ روش نیوتن برای یک دستگاه دو معادلهای

فرض كنيد يك دستگاه به صورت زير داريم:

$$F(x,y) = \circ$$

$$G(x,y) = \circ$$

مطابق با روش نیوتن تقریبهای متوالی، به کمک فرمولهای زیر محاسبه میشوند:

$$\begin{vmatrix} x_{n+1} = x_n - \frac{1}{J(x_n, y_n)} & F(x_n, y_n) & F'_y(x_n, y_n) \\ G(x_n, y_n) & G'_y(x_n, y_n) \end{vmatrix} = x_n - \frac{\Delta_x^{(n)}}{J(x_n, y_n)},$$

$$y_{n+1} = y_n - \frac{1}{J(x_n, y_n)} \begin{vmatrix} F'_x(x_n, y_n) & F(x_n, y_n) \\ G'_x(x_n, y_n) & G(x_n, y_n) \end{vmatrix} = y_n - \frac{\Delta_y^{(n)}}{J(x_n, y_n)},$$

$$(7-f)$$

که **د**ر آن

$$\Delta_x^{(n)} = \begin{vmatrix} F(x_n, y_n) & F'_y(x_n, y_n) \\ G(x_n, y_n) & G'_y(x_n, y_n) \end{vmatrix}, \quad \Delta_y^{(n)} = \begin{vmatrix} F'_x(x_n, y_n) & F(x_n, y_n) \\ G'_x(x_n, y_n) & G(x_n, y_n) \end{vmatrix},$$

و ژاکوبین

$$J(x,y) = \left| \begin{array}{cc} F_x'(x,y) & F_y'(x,y) \\ G_x'(x,y) & G_y'(x,y) \end{array} \right| \neq \circ.$$

معمولاً تقریبهای اولیه x_0 و y_0 به سختی بدست می آیند. روش نیوتن تنها وقتی موثر است که تقریب اولیه به اندازه کافی به جواب دستگاه نزدیک باشد.

مثال ۲-۱- ریشههای دستگاه زیر را بیابید.

$$\begin{split} F(x,y) &\equiv \mathbf{Y} x^{\mathbf{Y}} - y^{\mathbf{Y}} - \mathbf{Y} = ^{\circ}, \\ G(x,y) &\equiv x y^{\mathbf{Y}} - y - \mathbf{Y} = ^{\circ}. \end{split}$$

حل بطور گرافیکی (از روی نمودار) مقادیر تقریبی $x_\circ = 1/7 = x_\circ = y_\circ$ را بدست می آوریم. با محاسبه ژاکوبین در نقطه (1/7, 1/7) داریم:

$$J(x,y) = \left| egin{array}{ccc} \mathbf{\mathcal{F}}x^{\mathsf{T}} & -\mathbf{T}y \ y^{\mathsf{T}} & \mathbf{\mathcal{T}}xy^{\mathsf{T}} - \mathbf{1} \end{array}
ight|,$$

از فرمول (۲-۲) بدست مي آوريم:

$$x_1 = 1/Y - \frac{1}{9/\sqrt{10}} \begin{vmatrix} -0.7777 & -7.770 \\ 0.19\Delta S & 9.770 \end{vmatrix} = 1/Y + 0.0779 = 1.7779,$$

$$y_1 = 1/Y - \frac{1}{9/\sqrt{10}} \begin{vmatrix} A.577 & -0.7777 \\ F.41 & 0.19\Delta S \end{vmatrix} = 1/Y - 0.0799 = 1.5510,$$

با ادامه این فرآیند با مقادیر کسب شده y_1, x_1 خواهیم داشت:

$$x_{1} = 1.7777, y_{1} = 1.8810$$

و همينطور ادامه ميدهيم.

مثال ۲-۴ دستگاه معادلات زیر را حل کنید:

$$\begin{split} F(x,y) &\equiv \cos(\circ \mbox{, f} y + x^{\mbox{\scriptsize f}}) + x^{\mbox{\scriptsize f}} + y^{\mbox{\scriptsize f}} - \mbox{\ifmmodel{h} \mbox{\scriptsize f}}/\mbox{\ifmmodel{h} \mbox{\scriptsize f}} = \circ \,, \\ G(x,y) &\equiv \mbox{\ifmmodel{h} \mbox{\scriptsize f}}/\mbox{\ifmmodel{h} \mbox{\scriptsize f}}/\mbox{\ifmmodel{h} \mbox{\scriptsize f}} = \circ \,. \end{split}$$

$$x_{\cdot} = 1/0$$
 f, $y_{\cdot} = 0/5$

تقریبهای بعدی از فرمول (۲-۲) بدست می آیند:

$$x_{n+1} = x_n - \frac{\Delta_x^{(n)}}{J(x_n, y_n)},$$

 $y_{n+1} = y_n - \frac{\Delta_y^{(n)}}{J(x_n, y_n)}.$

نتایج محاسبات در جدول زیر آمده است. جواب ۳۸۶۴ $x=1/\circ x$ و ۴۷۱۷۳ است.

(١.	۴_	جدول
١	٠.	- '	0,55

	· • • · · · · · · · · · · · · · · · · ·								
x	1,04	1,0 8184	F_y'	۰/۵۵۸۰۱	۰/۵۶۱۷۲	J	-1,91049	- \/ ٩٩٨٨٩	
y	۰/۴۷	۰/۴۷۱۷۳	G_x	٣/١٢	7/11097	$-\frac{\Delta_x}{J}$	/00 188	°/°°°°	
F	-°/°°° \	°/°°°°	G_y'	-7/81111	-7/87077				
G	°/°° ۸ ٧٩	۰/۰۰۰۰۲	Δx	-0/00 771	۰,۰۰۰۰۱				
F'_x	۰/۰ ۹۳۶۴	۰/۰ ۹۴۸۳	Δy	+0,00744	°/°°°°	$-\frac{\Delta y}{J}$	۰/۰۰۱۷۳	°/°°°°	

مسائا

دستگاههای زیر را توسط روش نیوتن حل کنید. نتایج را با پنج رقم صحیح بدست آورید. تقریبهای اولیه را بطور گرافیکی بیابید.

1.
$$\tan(xy + k) = x^{\dagger}$$
, $\sigma x^{\dagger} + {}^{\dagger}y^{\dagger} = 1$, $\sigma x^{\dagger} + {}^{\dagger}y^{$

7.
$$e^{xy} = x^{\mathsf{Y}} - y + \alpha,$$
 $(x + {}^{\circ}/{}^{\circ})^{\mathsf{Y}} + y = k,$ $x > {}^{\circ}, y > {}^{\circ}, \alpha = {}^{\mathsf{Y}} + {}^{\circ}/{}^{\mathsf{Y}} \times m,$ $x = {}^{\mathsf{Y}}/{}^{\mathsf{Y}} \times m,$

۲_۲_ روش تکرار ساده برای یک دستگاه دو معادلهای

یک دستگاه دو معادله دو مجهولی به شکل زیر مفروض است:

$$F_{\mathsf{Y}}(x,y) = \circ$$

$$F_{\mathsf{Y}}(x,y) = \circ$$

$$(\mathbf{Y} - \mathbf{Y})$$

که لازم است ریشه های حقیقی آن با درجه دقت مشخصی بدست آیند.

فرض کنید دستگاه (۳-۴) فقط می تواند ریشه های مجزا داشته باشد. مقادیر تقریبی این ریشه ها را می توان با رسم منحنی های $F_1(x,y) = \circ g$ و با مشخص کردن نقطه تقاطع پیدا کرد.

برای بکار بستن روش تکرار دستگاه (۴–۳) را به صورت زیر مینویسیم:

$$\left. \begin{array}{l} x = \varphi_{\rm I}(x,y) \\ y = \varphi_{\rm I}(x,y) \end{array} \right\} \tag{f-f}$$

توابع $arphi_1(x,y)$ و توابع تکرار میخوانند. الگوریتم حل، از فرمولهای زیر نتیجه می شود:

که در آن x و y تقریب اولیه هستند.

در همسایگی بسته $x=\xi$ و تنها یک حل $x=\xi$ برای دستگاه $R(\alpha \leq x \leq A, \ b \leq y \leq B)$ تنها و تنها یک حل $x=\xi$ برای دستگاه (۴-۴) وجود دارد اگر

- در R تعریف شده و پیوسته مشتق پذیر باشد. $arphi_1(x,y)$ و $arphi_2(x,y)$ در $arphi_3(x,y)$
- یر باشند. (x) تقریبهای اولیه xو تمامی تقریبهای متوالی (x) باشند. (x) باشند.
 - (۳) نامساوی های زیر در R برقرار باشند:

$$\left| \frac{\partial \varphi_{1}}{\partial x} \right| + \left| \frac{\partial \varphi_{1}}{\partial x} \right| \le q_{1} < 1,
\left| \frac{\partial \varphi_{1}}{\partial y} \right| + \left| \frac{\partial \varphi_{1}}{\partial y} \right| \le q_{1} < 1,$$
(9-4)

در اینصورت فرآیند محاسبه تقریبهای متوالی (۴-۵) به جواب $x=\xi$ و $y=\eta$ متقارب می شود، یعنی

$$\lim x_n = \xi \quad , \quad \lim y_n = \eta$$
$$n \to \infty \qquad \qquad n \to \infty$$

این نتیجه همچنین صادق خواهد بود اگر شرط (۴-۶) با شرط زیر جایگزین شود:

$$\begin{vmatrix} \frac{\partial \varphi_1}{\partial x} \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} \frac{\partial \varphi_1}{\partial x} \end{vmatrix} \le q_1 < 1, \\ \begin{vmatrix} \frac{\partial \varphi_1}{\partial x} \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} \frac{\partial \varphi_1}{\partial y} \end{vmatrix} \le q_1 < 1,$$
 (V-f)

برآورد خطای تقریب nام به کمک نامساوی زیر انجام می شود:

$$|\xi - x_n| + |\eta - y_n| \le \frac{M}{N - M} (|x_n - x_{n-1}| + |y_n - y_{n-1}|),$$

که در آن M بزرگترین عدد در بین اعداد q_1,q_1 در نامساویهای (۴-۶) و (۴-۷) است. تقارب روش تکرار به شرط $\frac{M}{\gamma} < M$ و $M < \frac{M}{\gamma-M}$ به خوبی قابل قبول است، بطوریکه اگر سه رقم اول در دو تقریب متوالی برابر باشند، خطای آخرین تقریب از ۲ ° ° γ ° بیشتر نخواهد بود.

مثال ۳-۴ برای دستگاه $x^{r}+y^{r}-9x+r=\circ$ و $x^{r}-y^{r}-9y+r=\circ$ ریشه های مثبت برای دست آورید.

حل برای بکار بستن روش تکرار دستگاه را به صورت زیر بازنویسی میکنیم:

$$x = \frac{x^{\mathsf{r}} + y^{\mathsf{r}}}{\mathfrak{s}} + \frac{1}{\mathsf{r}} \equiv \varphi_{\mathsf{1}}(x, y), \quad y = \frac{x^{\mathsf{r}} - y^{\mathsf{r}}}{\mathfrak{s}} + \frac{1}{\mathsf{r}} \equiv \varphi_{\mathsf{1}}(x, y).$$

مربع ۱ x_\circ و ۱ $y \le y \le 1$ و در نظر بگیرید. اگر نقطه (x_\circ,y_\circ) در این مربع باشد، در آن صورت داریم:

$$\circ < \varphi_{\uparrow}(x_{\circ}, y_{\circ}) < \uparrow$$
 , $\circ < \varphi_{\uparrow}(x_{\circ}, y_{\circ}) < \uparrow$

چون $\frac{1}{7} < \frac{x}{7} < \frac{y}{7} <$

$$\begin{split} |\frac{\partial \varphi_1}{\partial x}| + |\frac{\partial \varphi_1}{\partial y}| &= \frac{x^{\mathsf{T}}}{\mathsf{T}} + \frac{y^{\mathsf{T}}}{\mathsf{T}} < \frac{\mathsf{T}\Delta/\mathsf{T}\mathcal{P} + \mathsf{1}/\mathsf{P}}{\mathsf{T}} = \frac{\mathsf{T}\mathsf{F}}{\mathsf{Y}\mathsf{T}} < \mathsf{1}, \\ |\frac{\partial \varphi_{\mathsf{T}}}{\partial x}| + |\frac{\partial \varphi_{\mathsf{T}}}{\partial y}| &= \frac{x^{\mathsf{T}}}{\mathsf{T}} + |-\frac{y^{\mathsf{T}}}{\mathsf{T}}| < \frac{\mathsf{T}\mathsf{F}}{\mathsf{Y}\mathsf{T}} < \mathsf{1}. \end{split}$$

در نتیجه جواب یکتا در چهار ضلعی مشخص شده قرار دارد و آن را می توان به کمک روش تکرار بدست آورد. با در نظر گرفتن $y = \frac{1}{2} \ v = \frac{1}{2}$ داریم:

$$\begin{array}{ll} x_1 = \frac{1}{\Upsilon} + \frac{1/\Lambda + 1/\Lambda}{\S} = \circ , \Delta \Upsilon \Upsilon, & x_7 = \frac{1}{\Upsilon} + \frac{\circ , 19 \% \Delta}{\S} = \circ , \Delta \Upsilon \Upsilon, \\ y_1 = \frac{1}{\Upsilon} + \frac{1/\Lambda - 1/\Lambda}{\S} = \circ , \Upsilon \Upsilon \Upsilon, & y_7 = \frac{1}{\Upsilon} + \frac{\circ , 17 \Upsilon \Upsilon}{\S} = \circ , \Upsilon \Delta \Upsilon. \end{array}$$

با ادامه این فرآیند خواهیم داشت:

$$x_{\rm T}={}^{\circ}{}_{\prime}{}^{\circ}{}^{\rm TT}, \quad x_{\rm T}={}^{\circ}{}_{\prime}{}^{\circ}{}^{\rm TT}, \quad y_{\rm T}={}^{\circ}{}_{\prime}{}^{\rm TD}$$

چون در اینجا $0 < r < \frac{r_{\rm f}}{r_{\rm f}} < r_{\rm f}$ ، پس همسانی سه رقم اول بدین معنی است که دقت لازم حاصل شده است. بنابراین ما می توانیم بنویسیم:

$$\xi = \circ / \Delta T T$$
 , $\eta = \circ / T \Delta T$

توجه بجای فرآیند تکرار تشریح شده (۴-۵)، گاهی اوقات از فرآیند سیدل به روش مشابه استفاده می شود:

$$x_{n+1} = \varphi_1(x_n, y_n), \quad y_{n+1} = \varphi_1(x_{n+1}, y_n)$$

ایجاد توابع تکراری برای دستگاه (۴-۳). ما می توانیم روش زیر را برای تبدیل دستگاه معادلات (۴-۳) به صورت (۴-۴) توصیه کنیم (به شرط برقراری شرط (۴-۶)).

قرار مىدھىم:

$$\varphi_{\mathsf{Y}}(x,y) = x + \alpha F_{\mathsf{Y}}(x,y) + \beta F_{\mathsf{Y}}(x,y),$$

$$\varphi_{\mathsf{Y}}(x,y) = y + \gamma F_{\mathsf{Y}}(x,y) + \delta F_{\mathsf{Y}}(x,y) \quad (\alpha\delta \neq \beta\gamma)$$

 $\delta, \gamma, \beta, \alpha$ را به عنوان جوابهای تقریبی دستگاه معادلات زیر بدست می آوریم:

$$\begin{array}{l} \mathbf{1} + \alpha \frac{\partial F_{1}(x..y.)}{\partial x} + \beta \frac{\partial F_{1}(x..y.)}{\partial x} = \circ \,, \\ \alpha \frac{\partial F_{1}(x..y.)}{\partial y} + \beta \frac{\partial F_{1}(x..y.)}{\partial y} = \circ \,, \\ \gamma \frac{\partial F_{1}(x..y.)}{\partial x} + \delta \frac{\partial F_{1}(x..y.)}{\partial x} = \circ \,, \\ \mathbf{1} + \gamma \frac{\partial F_{1}(x..y.)}{\partial y} + \delta \frac{\partial F_{1}(x..y.)}{\partial y} = \circ \,. \end{array} \right\}$$

با چنین انتخابی برای پارامترها، شرط (۴-۶) برقرار میگردد اگر مشتقات جزیی $F_1(x,y)$ و $F_2(x,y)$ در همسایگی $F_3(x,y)$ اختلاف زیادی نداشته باشند.

مثال ۴-۴۔ توابع تکرار مناسب $\varphi_1(x,y)$ و $\varphi_1(x,y)$ برای دستگاه معادلات

$$\begin{cases} x^{\dagger} + y^{\dagger} - 1 = 0 \\ x^{\dagger} - y = 0 \end{cases}$$

را انتخاب کنید (برای ۸، $x_\circ = x_\circ$ و ۵۵، $y_\circ = x_\circ$).

حلـ توابع ۴٫ ، ۶٫ را به صورت زیر در نظر میگیریم:

$$\varphi_{\mathsf{Y}}(x,y) = x + \alpha(x^{\mathsf{Y}} + y^{\mathsf{Y}} - \mathsf{Y}) + \beta(x^{\mathsf{Y}} - y),$$

$$\varphi_{\mathsf{Y}}(x,y) = x + \gamma(x^{\mathsf{Y}} + y^{\mathsf{Y}} - \mathsf{Y}) + \delta(x^{\mathsf{Y}} - y).$$

که پارامترهای $\delta,\gamma,\beta,\alpha$ از دستگاه (۴–۸) بدست می آیند. داریم:

$$\begin{array}{lll} \frac{\partial F_{\rm i}}{\partial x} = {\rm Y}x, & \frac{\partial F_{\rm i}(x_{\rm i},y_{\rm i})}{\partial x} = {\rm I/F}, & \frac{\partial F_{\rm i}}{\partial y} = {\rm Y}y, & \frac{\partial F_{\rm i}(x_{\rm i},y_{\rm i})}{\partial y} = {\rm I/I}, \\ \frac{\partial F_{\rm f}}{\partial x} = {\rm Y}x^{\rm f}, & \frac{\partial F_{\rm f}(x_{\rm i},y_{\rm i})}{\partial x} = {\rm I/I}, & \frac{\partial F_{\rm f}}{\partial y} = -{\rm I}, & \frac{\partial F_{\rm f}(x_{\rm i},y_{\rm i})}{\partial y} = -{\rm I}. \end{array}$$

۱۰۱

که در نتیجه دستگاه زیر بدست می آید:

$$\begin{split} \mathbf{1} + \mathbf{1} & \mathbf{1} \boldsymbol{\beta} \boldsymbol{\alpha} + \mathbf{1} & \mathbf{1} \boldsymbol{\gamma} \boldsymbol{\beta} = {}^{\circ} \,, \\ & \mathbf{1} & \mathbf{1} \boldsymbol{\alpha} - \boldsymbol{\beta} = {}^{\circ} \,, \\ & \mathbf{1} & \mathbf{1} \boldsymbol{\beta} \boldsymbol{\gamma} + \mathbf{1} & \mathbf{1} \boldsymbol{\gamma} \boldsymbol{\delta} = {}^{\circ} \,, \\ & \mathbf{1} + \mathbf{1} & \mathbf{1} \boldsymbol{\gamma} - \boldsymbol{\delta} = {}^{\circ} \,. \end{split}$$

با حل این دستگاه، خواهیم داشت

$$\alpha \approx -\circ / r$$
, $\gamma \approx -\circ / \delta$, $\beta \approx -/\circ r$, $\delta \approx \circ / r$

بنابراين

$$\begin{split} \varphi_{\mathsf{I}}(x,y) &= x - {}^{\circ}{}_{\mathsf{I}} \mathsf{T}(x^{\mathsf{T}} + y^{\mathsf{T}} - \mathsf{I}) - {}^{\circ}{}_{\mathsf{I}} \mathsf{T}(x^{\mathsf{T}} - y), \\ \varphi_{\mathsf{I}}(x,y) &= y - {}^{\circ}{}_{\mathsf{I}} \Delta(x^{\mathsf{T}} + y^{\mathsf{T}} - \mathsf{I}) + {}^{\circ}{}_{\mathsf{I}} \mathsf{T}(x^{\mathsf{T}} - y). \end{split}$$

_____ مسائل ____

۱_ برای دستگاه

$$\mathbf{T}x^{\mathbf{T}} - xy - \mathbf{\Delta}x + \mathbf{T} = \mathbf{0}, \quad x + \mathbf{T} \log x - y^{\mathbf{T}} = \mathbf{0}$$

ریشههای مثبت را با چهار رقم صحیح پیدا کنید.

در مسائل ۲ و ۳ ریشههای قرار گرفته در دامنه محدود شده با خطوط ۰٫۵ y=x و y=y=0 و با بدست آورید.

$$\mathsf{Y}. \quad \mathsf{T} x^{\mathsf{T}} - xy - y^{\mathsf{T}} + \mathsf{T} x - \mathsf{T} y + \mathsf{P} = \circ, \quad y - x - \mathsf{V} = \circ.$$

$$\begin{split} \mathbf{r}. & \alpha x^{\mathbf{r}} - y^{\mathbf{r}} - \mathbf{1} = °, \\ & xy^{\mathbf{r}} - y - \mathbf{f} = °, \ \alpha = \mathbf{1} + °/ \Delta \times k \ (k = °, \mathbf{1}, \ldots, \Delta). \end{split}$$

در مسائل ۴ و ۵ دستگاههای معادلات را حل کنید. نتایج می بایست با پنج رقم صحیح بدست آیند.

$$f. \quad x^{\mathsf{T}}y^{\mathsf{T}} - \mathsf{T}x^{\mathsf{T}} - \mathsf{P}y + \mathsf{A} = \circ, \quad x^{\mathsf{T}} - \mathsf{P}y + \mathsf{T} = \circ.$$

$$\delta$$
. $\sin x - y = \sqrt{r}$, $\cos y - x = -\frac{1}{2}$

بسط روش نیوتن برای دستگاههای n معادله n مجهولی -

یک دستگاه معادلات غیر خطی (با توابع حقیقی در سمت چپ معادلات) را در نظر بگیرید:

$$f_{\mathsf{Y}}(x_{\mathsf{Y}}, x_{\mathsf{Y}}, \dots, x_{n}) = \circ,$$

$$f_{\mathsf{Y}}(x_{\mathsf{Y}}, x_{\mathsf{Y}}, \dots, x_{n}) = \circ,$$

$$\vdots$$

$$f_{n}(x_{\mathsf{Y}}, x_{\mathsf{Y}}, \dots, x_{n}) = \circ,$$

$$(9-4)$$

این دستگاه را می توان به صورت خیلی فشرده بیان کرد. تمامی آرگومانهای x_n, \dots, x_7, x_1 را می توان به صورت یک بردار n بعدی نوشت.

$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

بطور مشابه، تمامی توابع $f_n,\dots,f_{\mathsf{Y}},f_{\mathsf{N}}$ نیز تشکیل یک بردار n بعدی می دهند (بردار توابع):

$$f = \left(\begin{array}{c} f_{\mathsf{N}} \\ f_{\mathsf{T}} \\ \vdots \\ f_{n} \end{array}\right)$$

بنابراین دستگاه (۴-۹) به صورت مختصر

$$f(x) = \circ \tag{1.-4}$$

نوشته می شود. دستگاه (۴-۱۰) بروش تقریب های متوالی قابل حل است.

فرض کنید تقریب Pام یکی از رشته های مجزای (x_1,x_1,\ldots,x_n) از معادله برداری (x_1,x_2,\ldots,x_n) پیدا شده است:

$$x^{(p)} = (x_1^{(p)}, x_1^{(p)}, \dots, x_n^{(p)})$$

حال می توان ریشه دقیق معادله را به صورت

$$x = x^{(p)} + \varepsilon^{(p)} \tag{11-f}$$

۱۰۳

نشان داد که در آن $(\varepsilon_1^{(p)}, \varepsilon_1^{(p)}, \varepsilon_1^{(p)}, \varepsilon_1^{(p)}, \ldots, \varepsilon_n^{(p)})$ خطای ریشه است. اجازه دهید ماتریس ژاکوبی دستگاه توابع f_n, \ldots, f_1, f_1 متناظر با متغیرهای x_n, \ldots, x_1, x_1 را تعریف کنیم:

$$W(x) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1} & \frac{\partial f_1}{\partial x_2} & \cdots & \frac{\partial f_1}{\partial x_n} \\ \frac{\partial f_1}{\partial x_1} & \frac{\partial f_2}{\partial x_2} & \cdots & \frac{\partial f_2}{\partial x_n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial f_n}{\partial x_1} & \frac{\partial f_n}{\partial x_2} & \cdots & \frac{\partial f_n}{\partial x_n} \end{pmatrix} = (\frac{\partial f_i}{\partial x_j}).$$

اگر این ماتریس تکین باشد یعنی $\psi(x)
eq 0$ باشد، آنگاه مقدار خطای $\varepsilon^{(p)}$ به صورت زیر بدست می آید:

$$\varepsilon^{(p)} = -W^{-1}(x^{(p)})f(x^{(p)})$$
 (17-4)

که در آن $W^{-1}(x^{(p)})$ معکوس ماتریس ژاکوبی است. بنابراین تقریبهای متوالی توسط فرمول

$$x^{(p+1)} = x^{(p)} - W^{-1}(x^{(p)}) f(x^{(p)}) \quad (p = \circ, 1, 1, \dots) \tag{1T-f}$$

بدست می آیند. در این روش می توان یک مقدار نامناسب را به عنوان تقریب اولیه ریشه در نظر گرفت. شرایط تقارب روش نیوتن توسط ال.بی.کانترویچ (و ای.ام.آستروسکی بررسی شده است ([۱۶]و [۳۴] را ببینید).

مثال ۵ــــ با استفاده از روش نیوتن حل دستگاه معادلات زیر را تقریب بزنید. از تقریبهای اولیه $x_\circ=y_\circ=z_\circ=\circ$ شروع کنید.

$$x^{\mathsf{T}} + y^{\mathsf{T}} + z^{\mathsf{T}} = \mathsf{T}, \quad \mathsf{T} x^{\mathsf{T}} + y^{\mathsf{T}} - \mathsf{T} z = \circ, \quad \mathsf{T} x^{\mathsf{T}} - \mathsf{T} y + z^{\mathsf{T}} = \circ,$$

حل_ داريم:

$$f(x) = \left(\begin{array}{ccc} x^{\mathsf{Y}} + & y^{\mathsf{Y}} + z^{\mathsf{Y}} - \mathsf{Y} \\ & \mathsf{Y}x^{\mathsf{Y}} + & y^{\mathsf{Y}} - \mathsf{Y}z \\ & \mathsf{Y}x^{\mathsf{Y}} - \mathsf{Y}y & + & z^{\mathsf{Y}} \end{array} \right),$$

که از آنجا

$$f(x^{(\circ)}) = \begin{pmatrix} \circ, \mathsf{T} \Delta + \circ, \mathsf{T} \Delta + \circ, \mathsf{T} \Delta - \mathsf{T} \\ \circ, \Delta \circ + \circ, \mathsf{T} \Delta - \mathsf{T}, \circ \circ \\ \circ, \mathsf{Y} \Delta - \mathsf{T}, \circ \circ + \circ, \mathsf{T} \Delta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\circ, \mathsf{T} \Delta \\ -\mathsf{T}, \mathsf{T} \Delta \\ -\mathsf{T}, \circ \circ \end{pmatrix}.$$

¹⁾ L.B. Kantorovich 2) A.M. Ostrowski

ماتریس ژاکوبی را تشکیل میدهیم:

$$W(x) = \left(\begin{array}{ccc} \mathbf{f} x & \mathbf{f} y & \mathbf{f} z \\ \mathbf{f} x & \mathbf{f} y & -\mathbf{f} \\ \mathbf{f} x & -\mathbf{f} & \mathbf{f} z \end{array} \right).$$

يس داريم:

و

$$\det W(x^{(\circ)}) = \left| \begin{array}{ccc} \mathbf{1} & \mathbf{1} & \mathbf{1} \\ \mathbf{7} & \mathbf{1} & -\mathbf{9} \\ \mathbf{7} & -\mathbf{9} & \mathbf{1} \end{array} \right| = -\mathbf{9} \circ .$$

ماتریس معکوس را پیدا میکنیم:

$$W^{-1}(x^{(\circ)}) = -\frac{1}{\varphi_{\circ}} \begin{pmatrix} -1\delta & -\delta & -\delta \\ -1 & -7 & \varphi \\ -1 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\varphi}{\Lambda} & \frac{1}{\Lambda} & \frac{1}{\Lambda} \\ \frac{\varphi}{\Upsilon_{\circ}} & \frac{1}{\Upsilon_{\circ}} & -\frac{\varphi}{\Upsilon_{\circ}} \\ \frac{1}{\Upsilon_{\circ}} & -\frac{\varphi}{\Upsilon_{\circ}} & \frac{1}{\Upsilon_{\circ}} \end{pmatrix}$$

با استفاده از فرمول (۴-۱۳)، اولین تقریب را بدست می آوریم:

$$\begin{split} x^{(1)} &= x^{(\circ)} - W^{-1}(x^{(\circ)}) f(x^{(\circ)}) = \\ &= \begin{pmatrix} \circ , \delta \\ \circ , \delta \\ \circ , \delta \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \frac{r}{\lambda} & \frac{1}{\lambda} & \frac{1}{\lambda} \\ \frac{r}{\gamma_{\circ}} & \frac{1}{\gamma_{\circ}} & -\frac{r}{\gamma_{\circ}} \\ \frac{11}{\gamma_{\circ}} & -\frac{r}{\gamma_{\circ}} & \frac{1}{\gamma_{\circ}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -\circ , \mathsf{T}\delta \\ -1 , \mathsf{T}\delta \\ -1 , \circ \circ \end{pmatrix} = \\ \begin{pmatrix} \circ , \delta \\ \circ , \delta \\ \circ , \delta \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \circ , \mathsf{TY}\delta \\ \circ \\ -\circ , \mathsf{TT}\delta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \circ , \mathsf{AY}\delta \\ \circ , \delta \circ \circ \\ \circ , \mathsf{TY}\delta \end{pmatrix}. \end{split}$$

حال تقریب دوم $x^{(7)}$ را محاسبه میکنیم:

$$f(x^{(1)} = \left(\begin{array}{c} {}^{\circ} {}_{/} \Lambda V \Delta^{7} + {}^{\circ} {}_{/} \Delta {}^{\circ} {}^{\circ} + {}^{\circ} {}_{/} \Gamma V \Delta^{7} - 1 \\ {}^{7} X + {}^{\circ} {}_{/} \Lambda V \Delta^{7} + {}^{\circ} {}_{/} \Delta {}^{\circ} {}^{\circ} - {}^{7} X + {}^{\circ} {}_{/} \Gamma V \Delta^{7} \\ {}^{7} X + {}^{\circ} {}_{/} \Lambda V \Delta^{7} - {}^{7} X + {}^{\circ} {}_{/} \Delta {}^{\circ} {}^{\circ} + {}^{\circ} {}_{/} \Gamma V \Delta^{7} \end{array} \right) = \left(\begin{array}{c} {}^{\circ} {}_{/} 1 \Delta {}^{\circ} \Gamma \Delta \\ {}^{\circ} {}_{/} \Gamma \Lambda 1 \Gamma \Delta \\ {}^{\circ} {}_{/} \Gamma 1 \Gamma \Delta \\ {}^{\circ} {}_{/} \Gamma 1 \Gamma \Delta \\ {}^{\circ} {}_{/} \Gamma 1 \Gamma$$

۱۰۵

$$W(x^{(1)}) \left(\begin{array}{cccc} \mathsf{T} \times \circ_{\prime} \mathsf{AV\Delta} & \mathsf{T} \times \circ_{\prime} \Delta \circ \circ & \mathsf{T} \times \circ_{\prime} \mathsf{TV\Delta} \\ \mathsf{F} \times \circ_{\prime} \mathsf{AV\Delta} & \mathsf{T} \times \circ_{\prime} \Delta \circ \circ & -\mathsf{F} \\ \mathsf{F} \times \circ_{\prime} \mathsf{AV\Delta} & -\mathsf{F} & \mathsf{T} \times \circ_{\prime} \mathsf{TV\Delta} \end{array} \right) = \left(\begin{array}{cccc} \mathsf{1}_{\prime} \mathsf{V} \Delta \circ & \mathsf{1} & \circ_{\prime} \mathsf{V} \Delta \circ \\ \mathsf{T}_{\prime} \Delta \circ \circ & \mathsf{1} & -\mathsf{F} \\ \mathsf{D}_{\prime} \mathsf{T} \Delta \circ & -\mathsf{F} & \circ_{\prime} \mathsf{V} \Delta \circ \end{array} \right).$$

ر نتيجه

$$\det W(x^{(1)}) = \left| \begin{array}{cccc} 1/\mathsf{V} \Delta \circ & 1 & \circ/\mathsf{V} \Delta \circ \\ \mathbb{Z}/\Delta \circ & 1 & -\mathfrak{k} \\ \Delta/\mathsf{V} \Delta \circ & -\mathfrak{k} & \circ/\mathsf{V} \Delta \circ \end{array} \right| = \left| \begin{array}{cccc} 1/\mathsf{V} \Delta \circ & 1 & \circ/\mathsf{V} \Delta \circ \\ 1/\mathsf{V} \Delta \circ & \circ & -\mathfrak{k}/\mathsf{V} \Delta \circ \\ 1/\mathsf{V}/\mathsf{V} \Delta \circ & \circ & \mathbb{Z}/\mathsf{V} \Delta \circ \end{array} \right| = -\mathfrak{F} \mathfrak{k}/\mathsf{V} \Delta \circ ,$$

$$W^{-1}(x^{(1)}) = -\frac{1}{9 \, \mathrm{f}_1 \mathrm{V} \Delta^{\circ}} \left(\begin{array}{ccc} -1 \Delta_1 \mathrm{f} \Delta & -\mathrm{f}_1 \mathrm{V} \Delta & -\mathrm{f}_1 \mathrm{V} \Delta \\ -\mathrm{f}_1 \mathrm{f} \mathrm{f} \Delta & -\mathrm{f}_1 \mathrm{f} \mathrm{f} \Delta^{\circ} & \mathrm{f}_1 \mathrm{f} \mathrm{f} \Delta \\ -1 \mathrm{f}_1 \mathrm{f} \Delta & 1 \mathrm{f}_1 \mathrm{f} \Delta & -\mathrm{f}_1 \mathrm{V} \Delta \end{array} \right).$$

به كمك فرمول (۴-۱۳) بدست مى آوريم:

$$\begin{aligned} x^{(\uparrow)} &= x^{(1)} - W^{-1}(x^{(1)}) f(x^{(1)}) = \\ &= \begin{pmatrix} \circ , \wedge \vee \Delta \\ \circ , \wedge \circ \circ \\ \circ , \wedge \vee \vee \Delta \end{pmatrix} + \frac{1}{\beta \uparrow, \vee \Delta} \begin{pmatrix} -1 \Delta, \uparrow \Delta \\ -1 \gamma, \beta \uparrow \Delta \\ -1 \gamma, \gamma \Delta \end{pmatrix} - \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \wedge \Delta \uparrow \Delta \\ -1 \gamma, \gamma \Delta \\ -1 \gamma, \gamma \Delta \end{pmatrix} - \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \wedge \Delta \uparrow \Delta \\ \circ , \wedge \vee \wedge \wedge \lambda \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \circ , \wedge \lambda \Delta \uparrow \Delta \\ \circ , \wedge \vee \wedge \wedge \lambda \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \circ , \wedge \lambda \Delta \uparrow \Delta \\ \circ , \wedge \wedge \wedge \wedge \lambda \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \circ , \wedge \lambda \Delta \uparrow \Delta \\ \circ , \wedge \wedge \wedge \wedge \lambda \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \circ , \wedge \lambda \Delta \uparrow \Delta \\ \circ , \wedge \wedge \wedge \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \wedge \lambda \Delta \uparrow \Delta \\ \circ , \wedge \wedge \wedge \lambda \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \circ , \wedge \lambda \Delta \uparrow \Delta \\ \circ , \wedge \wedge \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \wedge \lambda \Delta \uparrow \Delta \\ \circ , \wedge \wedge \lambda \Delta \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \lambda \Delta \uparrow \Delta \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \lambda \Delta \uparrow \Delta \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \lambda \Delta \uparrow \Delta \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \lambda \Delta \uparrow \Delta \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \lambda \Delta \uparrow \Delta \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \lambda \Delta \uparrow \Delta \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \lambda \Delta \uparrow \Delta \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \lambda \Delta \uparrow \Delta \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \lambda \Delta \uparrow \Delta \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \lambda \Delta \uparrow \Delta \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \lambda \Delta \uparrow \Delta \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \lambda \Delta \uparrow \Delta \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \lambda \Delta \uparrow \Delta \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \lambda \Delta \uparrow \Delta \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \lambda \Delta \uparrow \Delta \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \lambda \Delta \uparrow \Delta \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \lambda \Delta \uparrow \Delta \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \lambda \Delta \uparrow \Delta \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \lambda \Delta \uparrow \Delta \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \lambda \Delta \uparrow \Delta \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \lambda \Delta \lambda \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \lambda \Delta \lambda \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \lambda \Delta \lambda \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \lambda \Delta \lambda \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \lambda \Delta \lambda \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \lambda \Delta \lambda \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \lambda \Delta \lambda \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \lambda \Delta \lambda \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \circ , \lambda \Delta \lambda \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \bullet , \lambda \Delta \lambda \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \bullet , \lambda \Delta \lambda \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \bullet , \lambda \Delta \lambda \\ \circ , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \bullet , \lambda \Delta \lambda \\ \bullet , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \bullet , \lambda \Delta \lambda \\ \bullet , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \bullet , \lambda \Delta \lambda \\ \bullet , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{\gamma, \gamma} \begin{pmatrix} \bullet , \lambda \Delta \lambda \\ \bullet , \lambda \Delta \wedge \lambda \end{pmatrix} + \frac{1}{$$

تقریبهای بعدی به روش مشابه محاسبه می شوند.

با قناعت به تقریب سوم داریم

$$x = {\circ}/{\text{VADT}}, \quad y = {\circ}/{\text{PAP}}, \quad z = {\circ}/{\text{MPAP}}$$

۴_۴ به کار بستن روش تکرار برای دستگاههای n معادله n مجهولی

فرض كنيد دستگاه معادلات غير خطى مفروض شكل خاص زير را داشته باشد:

که در آن توابع $(x_1^*, x_1^*, \dots, x_n^*)$ حقیقی هستند و در همسایگی ω یک پاسخ مجزای $(x_1^*, x_1^*, \dots, x_n^*)$ این دستگاه، تعریف شده و پیوسته هستند. به عبارت دیگر به صورت بسیار مختصر

$$x = \varphi(x) \tag{10-f}$$

که در آن

$$\varphi(x) = \begin{pmatrix} \varphi_{\mathsf{Y}}(x) \\ \varphi_{\mathsf{Y}}(x) \\ \vdots \\ \varphi_{n}(x) \end{pmatrix}, x = \begin{pmatrix} x_{\mathsf{Y}} \\ x_{\mathsf{Y}} \\ \vdots \\ x_{n} \end{pmatrix}$$

بردار ریشه معمولاً به کمک روش تکرار پیدا می شود:

$$x^{(p+1)} = \varphi(x^{(p)}) \quad (p = \circ, 1, 1, \ldots) \tag{19-4}$$

اگریک دستگاه از معادلات به صورت کلی زیر داده شده باشد

$$f(x) = 0 () \forall Y - Y)$$

که در آن f(x) بردار تابع تعریف شده و پیوسته در همسایگی ω ریشه مجزای x^* میباشد. حل آن را به شکل معادل زیر می ϕ نویسیم:

$$x = \varphi(x) \tag{1A-f}$$

که در آن $\varphi(x)$ یک تابع تکرار برداری است که به صورت زیر تعریف می شود:

$$\varphi(x) = x + \Lambda f(x)$$

ماتریس Λ به صورت زیر انتخاب می شود (رهنوشت صفحه $exttt{T} \cdot exttt{N}$ را نگاه کنید).

$$\Lambda = -W^{-1}(x^{(\circ)})$$

۱۰۷

در اینجا فرض میکنیم که $W(^{(\circ)})$ یک ماتریس تکین است. $\varphi(x)$ با جانشین ساختن $\varphi(x)$ در (۴–۱۶) فرمول تکرار زیر بدست می آوریم:

$$x^{(p+1)} = x^{(p)} + \Lambda f(x^{(p)})$$
 (19-4)

_____ مسائل _____

دستگاههای معادلات زیر را به کمک روش تکرار حل کنید.

$$x = \log \frac{y}{z} + 1,$$

$$1. \quad y = {}^{\circ}{}_{/}{}^{\mathsf{Y}} + z^{\mathsf{Y}} - {}^{\mathsf{Y}} x^{\mathsf{Y}},$$

$$z = {}^{\mathsf{Y}} + \frac{xy}{{}^{\mathsf{Y}^{\circ}}}$$

$$x + x^{\mathsf{Y}} - {}^{\mathsf{Y}} yz = {}^{\circ}{}_{/}{}^{\mathsf{Y}},$$

$$z + z^{\mathsf{Y}} + {}^{\mathsf{Y}} xz = -{}^{\circ}{}_{/}{}^{\mathsf{Y}},$$

$$z + z^{\mathsf{Y}} + {}^{\mathsf{Y}} xy = {}^{\circ}{}_{/}{}^{\mathsf{Y}},$$

$$x + z^{\mathsf{Y}} + {}^{\mathsf{Y}} xy = {}^{\circ}{}_{/}{}^{\mathsf{Y}},$$

۵۔ درونیابی توابع

۵_۱_ معرفی مسئله درونیابی

فرض کنید یک تابع y=f(x) به صورت جدولی داده شده است:

$$y_{\cdot} = f(x_{\cdot}), \quad y_{1} = f(x_{1}), \quad \dots, \quad y_{n} = f(x_{n})$$

مسئله درونیابی معمولاً به صورت زیر بیان میشود:

 $(i=\circ,1,1,\dots,n)x_i$ چند جملهای P(x)=P(x)=P(x) از درجه نابزرگتر از P(x)=P(x) را که مقادیر آن در نقاط $P(x_i)=y_i$ با مقادیر تابع داده شده برابر است را پیدا کنید، یعنی $P(x_i)=y_i$

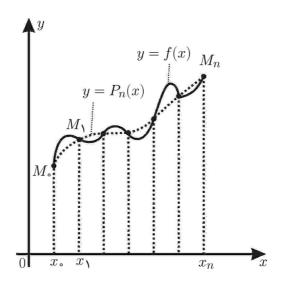
از نظر هندسی، بدین معنی است که یک منحنی جبری به شکل $y=a_{\circ}x^n+a_{1}x^{n-1}+\cdots+a_{n}$ که از نظر هندسی، بدین معنی است که یک منحنی جبری به شکل $M_i(x_i,y_i) (i=\circ,1,\ldots,n)$.

با چنین تعریفی مسئله درونیابی را میتوان «مشابه سازی» خواند.

چند جملهای P(x) را نقاط چشمه ($i=\circ,1,\ldots,n$ را نقاط چشمه میخوانند (نقاط دروزیابی).

¹⁾ Mesh

۱۰۹



شکل ۵-۱

همچنین اثبات شده است ([۱]، [۱۱] و [۵۸] را ببینید) که طبق تعریف بالا مسئله درون یابی همیشه یک جواب یکتا دارد. فرمولهای درون یابی معمولاً هنگامی مورد استفاده قرار میگیرند که بخواهیم مقادیر نامعین f(x) برای آرگومان با مقدار میانی (میان نقاط مشخص) را بدست آوریم. ما بین درون یابی در بازه مشخص (وقتی که مقدار x بین x و x است) و برون یابی (وقتی x خارج از بازه x است) تفاوت قائل می شویم.

در برآورد خطای نتایج می بایستی علاوه بر خطای روش درون یابی (خطای جملات باقیمانده)، خطای گرد کردن در محاسبات را نیز در نظر داشت.

۵-۲_ درون یابی با نقاط متساوی الفاصله: فرمول های درون یابی اول و دوم نیوتن.

نقاط درون یابی را متساوی الفاصله گوییم اگر

$$x_{i+1}-x_i=\Delta_{x_i}=h=$$
مقدار ثابت $(i=\circ,1,\ldots,n-1)$

عبارات زیر تفاضل محدود تابع y=f(x) خوانده می شوند:

$$\Delta y_i = y_{i+1} - y_i$$
 تفاضلات محدود درجه اول $\Delta^{\mathsf{r}} y_i = \Delta y_{i+1} - \Delta y_i$ تفاضلات محدود درجه دوم $\Delta^k y_i = \Delta^{k-1} y_{i+1} + \Delta^{k-1} y_i$ تفاضلات محدود درجه $\Delta^k y_i = \Delta^{k-1} y_{i+1} + \Delta^{k-1} y_i$ تفاضلات محدود درجه $\Delta^k y_i = \Delta^{k-1} y_{i+1} + \Delta^{k-1} y_i$

درونیابی توابع

جدول ۵-۱ نشان دهنده یک جدول تفاضلات محدود برای n=0 می باشد.

۱ ـ فرمول درون یابی اول نیوتن به شکل زیر است:

$$y(x) = P_n(x) =$$

$$= y_{\circ} + q\Delta y_{\circ} + \frac{q(q-1)}{1}\Delta^{\mathsf{T}}y_{\circ} + \dots + \frac{q(q-1)\dots(q-n+1)}{n!}\Delta^n y_{\circ},$$

$$(1-\Delta)$$

که در آن $\frac{x-x}{h}=q$. توجه داشته باشید که این فرمول از بالاترین سطر افقی جدول ۵-۱ استفاده میکند. زیر عناصر این سطر در جدول خط کشیده شده است. جمله باقیمانده $R_n(x)$ فرمول (۱-۵) به صورت زیر است ([۱]، [۱۲] را ببینید):

$$R_n(x) = h^{n+1} \frac{q(q-1)\dots(q-n)}{(n+1)!} f^{(n+1)}(\xi)$$
 (Y- δ)

که در آن ξ یک نقطه داخل کوچکترین بازه شامل تمام نقاط x و نقطه x میباشد. وقتی یک نقطه اضافی x وجود داشته باشد، ما از یک فرمول تقریب بسیار مناسبتر برای محاسبات کاربردی استفاده میکنیم ([۱۲] را ببینید).

$$R_n(x) \approx \frac{\Delta^{n+1} y}{(n+1)!} q(q-1) \dots (q-n).$$
 (٣-٥)

جدول ۵-۱) جدول تفاضلات محدود

x	y	Δy	$\Delta^{f} y$	$\Delta^{r} y$	$\Delta^{\mathfrak{k}} y$
x.	y.	Δy .	$\Delta^{Y}y.$	$\Delta^{r} y$.	$\Delta^{\dagger}y$.
x_1	y_{N}	$\Delta y_{ m N}$	$\Delta^{r} y_{N}$	$\Delta^{r} y_{N}$	$\Delta^{\mathfrak{r}} y_{\mathfrak{l}}$
x_{7}	yr	Δy r	$\Delta^{ Y} y_{ Y}$	$\Delta^{r} y_{f}$	
$x_{\tt Y}$	$y_{\tt T}$	$\Delta y_{ t r}$	$\Delta^{T} y_{T}$		
$x_{\mathfrak{k}}$	$y_{\mathfrak{f}}$	$\Delta y_{ m f}$			
x_{δ}	y_{δ}				

به عنوان مثال آخرین فرمول برای موردی که تابع به صورت آزمایشی و تجربی بدست آمده، مفید میباشد. عدد n طوری انتخاب می شود که تفاضل های $\Delta_{y_{i}}^{n}$ مقداری ثابت باشند (مثال ۵-۱ را ببینید).

فرمول (۱-۵) برای درون یابی و برون یابی نقاط x نزدیک به ابتدای جدول (x) مورد استفاده قرار میگیرد. برای n=1 و n=1 موارد خاصی خواهیم داشت:

الف _ درون یابی خطی (درجه اول)

$$y(x) = y_{\circ} + q\Delta y_{\circ} \tag{f-d}$$

ب ـ درونیابی درجه دوم

$$y(x) = y_{\circ} + q\Delta y_{\circ} + \frac{q(q-1)}{\Upsilon!}\Delta^{\Upsilon}y_{\circ} \tag{Δ-$}$$

مثال ۱۰۵ میال ۱۰۵ م

 $y = \log x$ جدول ۵-۲) مقادیر و تفاضلات تابع

	_			
x	y	Δy	$\Delta^{\intercal}y$	$\Delta^{r} y$
1000	٣,٠٠٠٠٠	47714	-478	٨
1. 1.	٣/٠٠ ۴٣٢١۴	47711	-414	٩
١٠٢٠	٣,٠٠ ٨۶٠ ٠ ٢	47770	-4.1	٨
١٠٣٠	۳٫۰ ۱۲۸۳۷۲	41951	-4.1	
1040	۳٫۰ ۱۷۰ ۳۳۳	41090		
۱۰۵۰	7/0 711149			

حل یک جدول تفاضلی (جدول ۵-۲) تشکیل می دهیم (با نوشتن تفاضلات تا هفت رقم اعشار). می بینیم که سومین تفاضلات عملاً ثابت هستند. بنابراین کافی است که مقدار n=n را در فرمول (۵-۱) در نظر بگیریم:

$$y(x) = y_{\circ} + q\Delta y_{\circ} + \frac{q(q-1)}{\mathsf{r}!} \Delta^{\mathsf{r}} y_{\circ} \frac{q(q-1)(q-\mathsf{r})}{\mathsf{r}!} \Delta^{\mathsf{r}} y_{\circ}.$$

برای $x = 1 \circ \cdot 1$ داریم $x = 1 \circ \cdot 1$ بنابراین

$$\begin{split} \log 1 \circ \circ 1 &= r_{1} \circ \circ \circ \circ \circ \circ \circ + \circ_{1} 1 \times \circ_{1} \circ \circ \mathsf{frr1} \mathsf{f} + \frac{\circ_{1} 1 \times \circ_{1} \mathsf{q}}{\mathsf{r}} \circ_{1} \circ \circ \circ \circ \mathsf{frf} \mathsf{f} + \\ &+ \frac{\circ_{1} 1 \times \circ_{1} \mathsf{q} \times 1 \circ_{1} \mathsf{q}}{\mathsf{r}} \circ_{1} \circ \circ \circ \circ \circ \circ \mathsf{h} = r_{1} \circ \circ \circ \mathsf{frf} \mathsf{h}. \end{split}$$

حال جمله باقیمانده را برآورد میکنیم. با فرمول (۵-۲) برای n=r خواهیم داشت:

$$R_{\mathsf{T}}(x) = \frac{h^{\mathsf{f}} q(q-\mathsf{1})(q-\mathsf{T})(q-\mathsf{T})}{\mathsf{f}!} f^{(\mathsf{f})}(\xi)$$

که در آن $\mathfrak{F}(x) = -rac{ au!}{x^{\dag}}\log e$ ما است. چون $F(x) = \log x$ که در آن $\mathfrak{F}(x) = -rac{ au!}{x^{\dag}}\log e$ که در آن

$$|f^{(\dagger)}(\xi)| < \frac{r!}{(1 \circ \circ \circ)^{\dagger}} \log e$$

درونيابي توابع

برای ۱۰ h=0 و q=0 نهایتاً خواهیم داشت:

$$|R_{\mathsf{T}}(\mathsf{N}\circ\mathsf{N})| < \frac{\circ_{\mathsf{I}}\mathsf{N}\times\circ_{\mathsf{I}}\mathsf{N}\times\mathsf{N}_{\mathsf{I}}\mathsf{N}\times\mathsf{N}_{\mathsf{I}}\mathsf{N}\times\mathsf{N}\circ^{\mathsf{F}}\log e}{\mathsf{F}\times(\mathsf{N}\circ\circ\circ)^{\mathsf{F}}} \approx \circ_{\mathsf{I}}\mathsf{D}\times\mathsf{N}\circ^{-\mathsf{F}}.$$

بنابراین جمله باقیمانده می تواند تنها در رقم نهم اعشار موثر باشد. توجه کنید که مقدار بدست آمده برای log ۱۰۰۱ با مقدار آن در جدول هفت رقمی لگاریتمی مطابقت دارد.

مثال ۲-۵. با داشتن جدول مقادیر تابع $y=\frac{1}{x}$ (جدول ۵-۳)، مقدار $\frac{1}{7/710}$ را با استفاده از درونیابی خطی بیابید.

حل۔ داریم ۲۸ \circ γ \circ γ و ۲۸ \circ γ و ۲۸ \circ γ و ۲۸ \circ γ و از فرمول (۵-۴) پیدا میکنیم:

$$\frac{1}{7/\sqrt{1}} = 0.770$$

 $R_1(x) = n$ حال جمله باقیمانده را برآورد میکنیم. بوسیله فرمول (۵-۲) برای n = n داریم: n = n در آن در آن n = n در آن د

يس $f''(x) = \frac{7}{x^7}$ پس f(x) = 1/x چون

$$|R_1(\Upsilon_{\ell}\Upsilon \setminus \Lambda)| < \frac{(\circ_{\ell}\circ\Upsilon)^{\Upsilon} \times \circ_{\ell} \Lambda \times \circ_{\ell} \Lambda}{(\Upsilon_{\ell}\Upsilon)^{\Upsilon}} \approx \circ_{\ell}\Upsilon \times 1 \circ^{-\delta}.$$

از اینرو، جمله باقیمانده می تواند فقط در رقم ششم اعشار موثر باشد.

مثال $e^{r,\delta \Lambda}$ و $e^{r,\delta \Lambda}$ و $e^{r,\delta \Lambda}$ مقادیر $y=e^x$ (جدول e^{-t})، مقادیر $e^{r,\delta \Lambda}$ و $e^{r,\delta \Lambda}$ و ابه کمک فرمول درونیابی درجه دوم پیدا کنید.

حل تفاضلات را تا رتبه دوم محاسبه میکنیم (جدول ۴-۵ را ببینید).

 $y=rac{1}{x}$ جدول ۳-۵) مقادیر تفاضلات تابع

x	y	Δy
۲/۷۰	۰ ٫۳۷۰ ۴	— ۲۸
۲/۷۲	۰ ٫٣۶۷۶	- 79
7,44	۰ /۳۶۵۰	

y = fx	برای تابع	محدود	تفاضلات	(4-0	جدول
--------	-----------	-------	---------	------	------

x	y	Δy	$\Delta^{\intercal}y$
۳٫۶۰	T8,091	1/477	٩۵
٣,۶۵	۳۸,۴۷۵	1/977	١٠٢
٣,٧٠	40,444	Y/° Y4	
٣,٧٥	47,071		

$$e^{\mathbf{r},\mathbf{r}\,\mathbf{r}} = \mathbf{r}\,\mathbf{r},\mathbf{d}\,\mathbf{q}\,\mathbf{q} + \mathbf{e}\,\mathbf{f}\,\mathbf{x}\,\mathbf{q}\,\mathbf{q} - \frac{\mathbf{e}\,\mathbf{f}\,\mathbf{x}\,\mathbf{e}\,\mathbf{g}\,\mathbf{r}}{\mathbf{r}}\,\mathbf{e}\,\mathbf{g}\,\mathbf{q}\,\mathbf{g} = \mathbf{r}\,\mathbf{q}\,\mathbf{g}\,\mathbf{r}\,\mathbf{q}\,\mathbf{q}.$$

رای n=1 حمله باقیمانده به صورت زیر است:

$$R_{\mathsf{Y}}(x) = \frac{h^{\mathsf{Y}}q(q-\mathsf{Y})(q-\mathsf{Y})}{\mathsf{Y}!}f'''(\xi).$$

یون $f'''(x) = e^x$ ، خواهیم داشت: $f'''(x) = e^x$

$$|R_{\mathsf{T}}(\mathsf{T/FT})| < \frac{(\circ, \circ \Delta)^{\mathsf{T}} \times \circ, \mathsf{T} \times \circ, \mathsf{F} \times \mathsf{1/F}}{\mathsf{F}} e^{\mathsf{T/F} \circ} \approx \circ, \mathsf{T} \times \mathsf{1} \circ^{-\mathsf{T}}.$$

از اینرو، می بینیم که تمام ارقام پاسخ با ارزش هستند.
برای
$$x=\pi/\Delta \Lambda$$
 پیدا میکنیم $\pi/\alpha - 0 = \frac{\tau^2 - \alpha}{\delta} = 0$ و از فرمول (۵-۵) بدست می آوریم:

$$e^{\mathbf{r}_{\text{,}}\Delta\Lambda} = \mathbf{r}_{\text{,}}\Delta\Lambda\Lambda - \circ_{\text{,}}\mathbf{f}_{\text{,}} \times \mathbf{1}_{\text{,}}\Lambda\mathbf{Y}\mathbf{Y} + \frac{\circ_{\text{,}}\mathbf{f}_{\text{,}} \times \mathbf{1}_{\text{,}}\mathbf{f}_{\text{,}}}{\mathbf{f}_{\text{,}}} \circ_{\text{,}}\circ \mathbf{1}\Delta = \mathbf{r}_{\text{,}}\Delta\mathbf{Y}\mathbf{f}_{\text{.}}.$$

برای برآورد جمله باقیمانده داریم ۳٫۷ $\xi < 7$ ، بنابراین

$$|R_{\mathsf{Y}}(\mathsf{Y}_{\mathsf{J}}\Delta\mathsf{A})| < \frac{(\circ,\circ\Delta)^{\mathsf{Y}} \times \circ,{}^{\mathsf{Y}} \times \mathsf{Y}_{\mathsf{J}}{}^{\mathsf{Y}} \times \mathsf{Y}_{\mathsf{J}}{}^{\mathsf{Y}}}{\mathsf{c}} e^{\mathsf{Y}_{\mathsf{J}}{}^{\mathsf{Y}} \circ} \approx \mathsf{Y}_{\mathsf{c}}^{-\mathsf{Y}}.$$

با مقایسه جملات باقیمانده برای x=7/6 و x=7/6 و x=7/6 میبینیم که برونیابی برای x=7/6 به یک نتيجه با دقت كمتر منجر شده است.

۲ ـ فرمول درون یا بی دوم نیوتن. این فرمول به شکل زیر است:

$$y(x) = P_n(x) = y_n + q\Delta y_{n-1} + \frac{q(q+1)}{\mathsf{Y}!} \Delta^{\mathsf{Y}} y_{n-\mathsf{Y}} + \dots \\ \dots + \frac{q(q+1)\dots(q+n-1)}{n!} \Delta^n y_{\circ}, \tag{\mathcal{F}-$0}$$

درون یابی توابع

که در آن $\frac{x-x_n}{n}$. این فرمول از آخرین سطر تفاضلات (سطر مایل) استفاده میکند (جدول ۱-۵ را ببینید). جمله باقیمانده $R_n(x)$ فرمول (۶-۵) به شکل زیر است ([۱] و [۱۴] را ببینید):

$$R_n(x) = h^{n+1} \frac{q(q+1)\dots(q+n)}{(n+1)!} f^{(n+1)}(\xi), \tag{Y-\Delta}$$

که در آن ξ یک نقطه مفروض در کوچکترین بازه شامل نقاط $(i=\circ,1,1,\dots,n)x_i$ و x میباشد. فرمول (۵-۶) برای درون یابی و برون یابی نقاط x نزدیک به انتهای جدول یعنی x_n مناسب میباشد.

 $\sin \Delta \theta^*$ با استفاده از جدول مقادیر تابع $y=\sin x$ (جدول ۵-۵ را ببینید) مقدار $\sin \Delta \theta^*$ و $\sin \Delta \theta^*$ را بیدا کرده و خطای نتایج را مشخص کنید.

 $y = \sin x$ جدول ۵-۵) مقادیر و تفاضلات تابع

	C.		•	
x	y	Δy	$\Delta^{r} y$	$\Delta^{r} y$
۳۰°	۰ ، ۵ ۰ ۰ ۰	٧٣۶	-44	− ۵
۳۵°	۰/۵۷۳۶	897	-49	− ۵
۴۰.	۰/۶۴۲۸	848	-5٣	− ٣
40°	۰٫۷۰۷۱	۵۸۹	− ۵٧	
٥٠٠	۰٫۷۶۶۰	۵۳۲		
۵۵°	۰/۸۱۹۲			

حل با تشکیل یک جدول تفاضلی (جدول ۵-۵) می بینیم که تفاضلات سوم عملاً ثابت می شوند. بنابراین کافی است که چهار جمله را در فرمول (۵-۶) در نظر بگیریم. برای محاسبه $\sin \Delta \theta$ داریم: $q = \frac{\Delta \theta - \Delta \theta}{\Delta \theta}$ و از فرمول (۵-۶) بدست می آوریم:

$$\begin{split} \sin \Delta \mathfrak{f}^{\circ} &= {}^{\circ}/\Lambda \, \mathsf{NRT} + (-{}^{\circ}/\mathsf{T}) {}^{\circ}/{}^{\circ} \Delta \mathsf{TT} - \\ &- \frac{(-{}^{\circ}/\mathsf{T}) \times {}^{\circ}/\Lambda}{\mathsf{T}} {}^{\circ}/{}^{\circ} \times {}^{\circ} \wedge \Delta \mathsf{V} - \frac{({}^{\circ}/\mathsf{T}) \times {}^{\circ}/\Lambda \times \mathsf{N}/\Lambda}{\mathsf{F}} {}^{\circ}/{}^{\circ} \wedge {}^{\circ} \wedge \mathsf{T} = {}^{\circ}/\Lambda {}^{\circ} \, \mathsf{R} {}^{\circ} \mathsf{T}. \end{split}$$

برای n=7 جمله باقیمانده به شکل زیر است (فرمول (۵-۷) را ببینید):

$$R_{\rm T}(x) = h^{\rm F} \frac{q(q+{\rm N})(q+{\rm T})(q+{\rm T})}{{\rm F}!} f^{({\rm F})}(\xi).$$

در این مورد ۸۷۳
$$f^{(7)}(\xi)=\sin \xi \leq 1$$
 و ۲ $f^{(7)}(\xi)=\sin \xi \leq 1$ از اینرو

$$|R_{\mathsf{T}}(\Delta \mathsf{T}^{\circ})| \leq \frac{(\circ, \circ \mathsf{A} \mathsf{Y})^{\mathsf{T}} \times \circ, \mathsf{T} \times \circ, \mathsf{A} \times \mathsf{Y}, \mathsf{A} \times \mathsf{T}, \mathsf{A}}{\mathsf{T}^{\mathsf{T}}} \approx \circ, \mathsf{T} \times \mathsf{Y}^{\circ} - \mathsf{A}$$

می بینیم که جمله باقیمانده تنها در رقم پنجم اعشار موثر است. بنابراین ما نتیجه نهایی ۹۰ م/۰ = °۰/۸ می بینیم که جمله باقیمانده تنها در رقم پنجم اعشار موثر است. بنابراین ما نتیجه نهایی دارد. را داریم. مقدار بدست آمده با مقدار کسب شده از جدول سینوس کاملاً مطابقت دارد.

حالا اجازه دهید که °sin ۵۶ را پیدا کنیم. در این مورد

$$q = \frac{\Delta \mathcal{F}^{\circ} - \Delta \Delta^{\circ}}{\Delta^{\circ}} = {\circ}_{/} \mathsf{Y}$$

و از فرمول (۵-۶) بدست مي آوريم:

برای ۲/ $q=\circ$ و ۸۷۳ $q=\circ$ جمله باقیمانده به طریق زیر برآورد میگردد:

$$|R_{\mathsf{T}}(\Delta \mathsf{F}^{\circ})| \leq \frac{(\circ, \circ \mathsf{A} \mathsf{Y})^{\mathsf{F}} \times \circ, \mathsf{T} \times \mathsf{I}, \mathsf{T} \times \mathsf{T}, \mathsf{T} \times \mathsf{T}, \mathsf{T}}{\mathsf{T}^{\mathsf{F}}} \approx \circ, \mathsf{F} \times \mathsf{I} \circ^{-\Delta}$$

بنابراین، جمله باقیمانده تنها در رقم پنجم می تواند موثر باشد. از اینرو:

$$\sin \Delta S^{\circ} = {^{\circ}}/{\Lambda} \Upsilon^{\bullet} \Lambda$$

_____ مسائل _____

x و با استفاده از فرمول درونیابی خطی مقدار e^x و با استفاده از فرمول درونیابی خطی مقدار e^x و برای مقادیر در زیر محاسبه کرده و برآورد جمله R_1 و بدست آورید.

x	e^x
·/01 ·/01 ·/07 ·/04 ·/06 ·/09 ·/04	\$ \ \ \ \$ \ \ \$ \ \$ \ \ \$ \\ \$ \\\ \$ \\\ \$ \\ \$ \\ \$ \\ \$ \\ \$ \\\ \$ \\ \$ \\ \$ \\ \\ \$ \\ \$ \\ \$ \\ \\ \$ \\ \$ \\ \\ \$ \\ \$ \\ \\ \\ \$ \\ \\ \\ \$ \\\ \\ \\ \\ \\\ \
۰٫۶۰	1/171/

۲_ با جدول مقادیر تابع $y=\sin x$ و با استفاده از فرمولهای اول و دوم نیوتن برای $y=\sin x$ (دروزیابی درجه دوم)، مقدار $\sin x$ را برای مقادیر x زیر محاسبه کرده و برآورد جمله باقیمانده x را بدست آورید.

درونیابی توابع

x	$\sin x$
\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\	·/41\\ ·/47\ ·/47\ ·/47\ ·/47\ ·/47\ ·/44\

1,840	پ)	1/111	ب)	1,101	الف)
1,809	ج)	1,081	ث)	1,471	ت)
1/979	خ)	1/149	ح)	1,488	چ)
۲/۲۱۸	(J	۲/۱۷۳	ذ)	۲/ ۰ ۳۱	د)
7,441	س)	7,484	ژ)	۲,۳۱۳	ز)

۳ با داشتن جدول سینوس با فواصل (1°) ، بیشترین خطای درونیابی خطی (R_{1}) چقدر است

۴_ با داشتن جدولی از مقادیر لگاریتم طبیعی برای اعداد ۱ تا ۱۰ با فواصل $0 \circ 0 \circ 0$ ، بیشترین خطای درونیابی خطی (R_1) چقدر است؟

۵- با داشتن یک جدول از مقادیر انتگرال احتمال x=0 تا x=0 تا x=0 با فواصل x=0 با فواصل x=0 با داشتن یک جدول از مقادیر انتگرال احتمال x=0 چیست؟

 θ ے توابع g(x) ، f(x) و g(x) بوسیله جداول θ - θ ، θ - θ داده شدهاند. با استفاده از فرمول های درون یابی درجه اول و دوم نیوتن مقادیر این توابع را برای آرگومان های با مقدار زیر بدست آورید.

ر ۵-۶)	جدول
--------	------

جدول ۱۵ ۱۷		
x	f(x)	
\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\	·/0 · > Y Y Y Y Y Y Y Y Y Y Y Y Y Y Y Y Y Y	
1,50	·/4004·	

جدول ۵-۷)

x	g(x)
\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\	·/0907 ·/9770 ·/477 ·/479 ·/479 ·/479 1/7197 1/7197 1/6199

جدول ۵-۸)

x	h(x)
·/· \ ·/ \ ·/ \ ·/ \ ·/ \ ·/ \ ·/ \ ·/	7

$$h(x)$$
 برای تابع $g(x)$ برای تابع $g(x$

۵-۳_ فرمولهای درون یابی گوس، استرلینگ و بسل ۲

۱ ـ فرمولهای درون یابی گوس. فرمول درون یابی اول گوس (درون یابی پیشرونده) به شکل زیر است:

$$P(x) = y_{\circ} + q\Delta y_{\circ} + \frac{q(q-1)}{\mathsf{r}!} \Delta^{\mathsf{r}} y_{-1} + \frac{(q+1)q(q-1)}{\mathsf{r}!} \Delta^{\mathsf{r}} y_{-1} + \\ + \frac{(q+1)q(q-1)(q-1)}{\mathsf{r}!} \Delta^{\mathsf{r}} y_{-1} + \frac{(q+1)(q+1)q(q-1)(q-1)}{\delta!} \Delta^{\delta} y_{-1} + \dots \\ \dots + \frac{(q+n-1)\dots(q-n+1)}{(\mathsf{r}n-1)!} \Delta^{\mathsf{r}n-1} y_{-(n-1)} + \frac{(q+n-1)\dots(q-n)}{(\mathsf{r}n)!} \Delta^{\mathsf{r}n} y_{-n},$$

$$(\land - \delta)$$

که در آن $q=\frac{x-x}{h}$ ، تفاضلات $\Delta^g y_{-1}$ ، $\Delta^g y_{-1}$ ، مورد استفاده در این فرمول سطر شکسته پایین در جدول ۹-۵ را تشکیل می دهند.

فرمول دوم درون یابی گوس (درون یابی پسرونده) به شکل زیر نوشته می شود:

$$\begin{split} P(x) &= y_{\circ} + q\Delta y_{-1} + \frac{(q+1)q}{\mathsf{Y}!}\Delta^{\mathsf{Y}}y_{-1} + \frac{(q+1)q(q-1)}{\mathsf{Y}!}\Delta^{\mathsf{Y}}y_{-\mathsf{Y}} + \\ &+ \frac{(q+\mathsf{Y})(q+1)q(q-1)}{\mathsf{Y}!}\Delta^{\mathsf{Y}}y_{-\mathsf{Y}} + \dots + \frac{(q+n-1)\dots(q-n+1)}{(\mathsf{Y}n-1)!}\Delta^{\mathsf{Y}n-1}y_{-n} + \\ &+ \frac{(q+n)(q+n-1)\dots(q-n+1)}{(\mathsf{Y}n)!}\Delta^{\mathsf{Y}n}y_{-n} \end{split} \tag{9-0}$$

که در آن $q = \frac{x-x}{h}$... مورد ... $q = \frac{x-x}{h}$... $q = \frac{x-x}{h}$... مورد استفاده در این فرمول سطر شکسته بالا در جدول ۹-۵ را تشکیل می دهند. جمله باقیمانده فرمول (۸-۵) و $q = \frac{x-x}{h}$... مورد $q = \frac{x-x}{h}$... مو

$$R_{\uparrow n} = \frac{h^{\uparrow n+1} f^{(\uparrow n+1)}(\xi)}{(\uparrow n+1)!} q(q^{\uparrow} - 1^{\uparrow}) (q^{\uparrow} - 1^{\uparrow}) \dots (q^{\uparrow} - n^{\uparrow}), \qquad (1 \circ - \delta)$$

که در آن ξ یک نقطه واقع در بازهای است که تمام نقاط $(i=\circ,\pm 1,\pm 7,\dots,\pm n)x_i$ و نقطه x ط شامل می شود.

¹⁾ Stirling 2) Bessel

درون یابی توابع

فرمول های گوس برای درونیابی در اواسط جدول (نزدیک به x) مورد استفاده قرار می گیرند. فرمول اول برای x < x و فرمول دوم برای x < x به کار می رود.

مثال ۵ـ۵ـ با استفاده از جدول مقادير تابع $y=e^{x^{'}}$ (جدول ۵-۵۰) مقدار $e^{1/17}$ و بيابيد.

حل با تشکیل یک جدول تفاضلی (جدول ۵-۱۰) می بینیم که تفاضلات سوم عملاً ثابت می شوند. بنابراین کافیست که مقدار n=n را در فرمول های (۵-۸) و (۵-۹) قرار دهیم. برای محاسبه $e^{1/1۷}$ و زمول (۵-۸) برای q=n و $e^{1/10}$ برای محاسبه $e^{1/10}$ و نفوی (۵-۸) برای $e^{1/10}$

$$\begin{split} e^{\text{1/1Y}} &= y_{\circ} + q\Delta y_{\circ} + \frac{q(q-1)}{\text{Y!}}\Delta^{\text{Y}}y_{-1} + \frac{q(q-1)(q+1)}{\text{Y!}}\Delta^{\text{Y}}y_{-1} = \\ &= \text{Y/10AY} + \text{9/F} \times \text{9/1914} + \frac{\text{9/F} \times (-\text{9/9}) \times \text{1/F}}{\text{Y}} \text{9/9} \cdot \text{/9} \cdot \text{9/9} + \\ &+ \frac{\text{9/F} \times (-\text{9/9}) \times \text{1/F}}{\text{F}} \text{9/9} \cdot \text{9/9} \cdot \text{9/9} \cdot \text{9/9} \cdot \text{1/F} \cdot \text{9/9} \cdot \text{9$$

برای محاسبه $e^{1/17}$ ما از فرمول (۹-۵) برای n=7 و n=7 و n=7 و $q=\frac{1/17-1/10}{0.00}$ ما از فرمول (۹-۵)

$$\begin{split} e^{\text{1/1T}} &= y_{\circ} + q\Delta y_{-\text{1}} + \frac{(q+\text{1})q}{\text{1!}}\Delta^{\text{T}}y_{-\text{1}} + \frac{(q+\text{1})q(q-\text{1})}{\text{1!}}\Delta^{\text{T}}y_{-\text{T}} = \\ &= \text{1/10AT} - \text{1/1}\times \text{1/2} + \frac{\text{1/1}}{\text{1/2}}\Delta^{\text{T}}y_{-\text{T}} - \frac{\text{1/1}}{\text{1/2}}\text{1/2} + \frac{\text{1/2}}{\text{1/2}}\text{1/2} + \frac{\text{1/2}}{\text{1/2}} + \frac{\text{1/2}}{\text{1/2}}\text{1/2} + \frac{\text{1/2}}{\text{1/2}} + \frac{\text{1/2}}{\text{1/2}}\text{1/2} + \frac{\text{1/2}}{\text{1/2}} + \frac{\text{1/2}}{\text{1/2}} +$$

جدول ۵-۹) جدول تفاضلات مثلثي

				- 0) .			
x	y	Δy	$\Delta^\intercal y$	$\Delta^{r} y$	$\Delta^{\mathfrak{k}} y$	$\Delta^{\mathfrak{d}} y$	$\Delta^{\mathfrak{s}} y$
$x_{-\mathfrak{k}}$	y_r	$\Delta y_{-\mathfrak{k}}$					
x_r	yr		$\Delta^{r} y_{-r}$	Λ"" =			
x_r	yr	Δy_{-1}	$\Delta^{r}y_{-r}$ $\Delta^{r}y_{-r}$	$\Delta^{T} y_{-F}$ $\Delta^{T} y_{-T}$	$\Delta^{f} y_{-f}$	$\Delta^{\mathtt{D}} y_{-\mathtt{f}}$	
x_\	y_{-1}	-9-1	$\Delta^{r} y_{-r}$	— <i>3</i> —1	$\Delta^{f} y_{-r}$	g	$\Delta^{F} y_{-F}$
		Δy_{-1}		$\Delta^{r} y_{-r}$	$\overline{}$	$\Delta^{\mathrm{D}}y_{-\mathrm{T}}$	
x.	y.		$\Delta^{Y}y_{-N}$		$\Delta extit{8} extit{f} y_{- extit{1}}$		$\Delta^{\mathfrak{s}} y_{-\mathfrak{r}}$
		Δy .		$\Delta^{\mathfrak{k}}y_{-1}$		$\Delta^{\mathrm{a}}y_{-\mathrm{f}}$	
x_1	$y_{^{ee}}$	Δ	$\Delta^\intercal y$.	$\Delta^{r} y$.	$\Delta^{r} y_{-1}$ $\Delta^{r} y_{\circ}$	$\Delta^{\delta}y_{-1}$	$\Delta^{arphi}y_{-1}$
x_{7}	yr	Δy_{N}	$\Delta^\intercal y_{ m 1}$	$\Delta^{r}y_{1}$ $\Delta^{r}y_{1}$	$\Delta^{\mathfrak{r}}y$.	Δy_{-1}	
x_{r}	$y_{\tt T}$	Δy r	$\Delta^{ Y} y_{ Y}$	$\Delta^{r}y_{1}$			
		$\Delta y_{ t r}$	— 91				
$x_{\mathfrak{k}}$	$y_{\mathfrak{k}}$						

۲- فرمول درون یابی استرلینگ. با محاسبه میانگین حسابی دو فرمول درون یابی اول و دوم گوس این فرمول را بدست می آوریم:

$$P(x) = y_{\circ} + q \frac{\Delta_{y-1} + \Delta y_{\circ}}{r} + \frac{q^{r}}{r} \Delta^{r} y_{-1} + \frac{q^{r}(q^{r} - 1^{r})}{r!} \Delta^{r} y_{-1} + \frac{q(q^{r} - 1^{r})}{r!} \Delta^{r} y_{-1} + \frac{q^{r}(q^{r} - 1^{r})}{r!} \Delta^{r} y_{-1} + \frac{q^{r}(q^{r} - 1^{r})}{r!} \Delta^{r} y_{-1} + \frac{q^{r}(q^{r} - 1^{r})}{r!} \Delta^{r} y_{-1} + \cdots + \frac{q(q^{r} - 1^{r})(q^{r} - r^{r})}{\delta!} \Delta^{r} y_{-1} + \cdots + \frac{q(q^{r} - 1^{r})(q^{r} - r^{r}) \dots [q^{r} - (n - 1)^{r}]}{(r^{r} - 1)!} \frac{\Delta^{r} y_{-1} + \Delta^{r} y_{-1} + \Delta^{r} y_{-1} + \cdots + \Delta^{r} y_{-1}}{r} + \frac{q^{r}(q^{r} - 1^{r}) \dots [q^{r} - (n - 1)^{r}]}{(r^{r} - 1)!} \Delta^{r} y_{-n},$$

$$(11-\delta)$$

که در آن $\frac{x-x}{h}=q$. جمله باقیمانده این فرمول به همان شکل (۵-۱۰) است. این فرمول برای دروزیابی در اواسط جدول و برای مقادیر q نزدیک به صفر کار برد دارد و در کابردهای عملی برای مقادیر $|q| \leq \gamma$ استفاده می شود.

مثال ۵ــ9ــ با استفاده از جدول مقادیر تابع $y=\sin h x$ (جدول ۵-۱۱) مقدار $\sin h$ ۱/۴۱۷۱۰ را بدست آورید.

 $y=e^x$ جدول ۱۰-۵) مقادیر و تفاضلات تابع

i	x_i	y_i	Δy	$\Delta^{T} y$	$\Delta^{r} y$
-٣	١,٠٠	۲,٧١٨٣			
<u> </u>	۱٬۰۵	7,1044	1898	٧١	۴
-1	1/10	٣/٠٠۴٢	1040	۷۵	۱ ۴
0	۱/۱۰	<u> 7,1017</u>	1819	<u> </u>	<u>+</u> <u>+</u>
١	1, 7 °	۳/۳۲۰۱		۸٣	
۲	1,70	٣,49.٣	14.4	٨٨	۵
٣	۱٫۳۰	7,8898	179.		

درون یابی توابع

	$y = \sin nx$ جدول ۱۱۲۵ مفادیر و مفاصلات نابع												
i	x_i	y_i	Δy	$\Delta^{\intercal}y$	$\Delta^{r} y$	$\Delta^{\mathfrak{k}}y$							
-4	۱,۰	1,1401.	1.C 16.1										
_٣	1,1	1,77080	18.40	١٣٣۶									
_ ٢	1,1	1,0.948	١٧٣٨١	1011	۱۷۵	14							
_ \	1,7	, 1,89.171	1881	١٧٠٠	١٨٩	۱۷							
			70097	19.5	۲۰۶	19							
	1,4	1,90480	77491		770								
١	1,0	7,17971	74579	7171	745	۲۱							
۲	1,8	7,74004	۲۷۰۰۶	۲۳۷۷	771	۲۵							
٣	١,٧	7,84088		7841	' ' '								
۴	١,٨	7,98714	79800										

 $y=\sin hx$ جدول ۱۱-۵) مقادیر و تفاضلات تابع

حل یک جدول تفاضلی تشکیل می دهیم (جدول ۵-۱۱). با توجه به اینکه تفاضلات چهارم عملاً ثابت شده اند، ما مقدار n=1 را در فرمول (۱۱-۵) قرار می دهیم:

$$\begin{split} y(x) &= y_{\circ} + q \frac{\Delta y_{-1} + \Delta y_{\circ}}{\mathsf{r}} + \frac{q}{\mathsf{r}} \Delta^{\mathsf{r}} y_{-1} + \\ &\quad + \frac{q(q^{\mathsf{r}} - \mathsf{1})}{\mathsf{r}!} \frac{\Delta^{\mathsf{r}} y_{-\mathsf{r}} + \Delta^{\mathsf{r}} y_{-1}}{\mathsf{r}} + \frac{q^{\mathsf{r}} (q^{\mathsf{r}} - \mathsf{1})}{\mathsf{r}!} \Delta^{\mathsf{r}} y_{-\mathsf{r}}. \end{split}$$

برای x = 1/4171 داریم:

$$q = \frac{1/f \vee 1 \vee 1 \circ - 1/f}{\circ / 1} = \circ / \vee 1 \circ$$

بنابراين

$$\begin{split} &\sinh 1/f \, 1 \, \forall \, 1 \circ = 1/f \circ f \, f \circ + \circ / 1 \, \forall \, 1 \circ \times \frac{\circ / f \circ \Delta f \, f + \circ / f \, f \, f \, A}{f} + \\ &+ \frac{(\circ / 1 \, \forall \, 1)^{\tau}}{f} \times \circ / \circ \, 1 \, f \circ \, \mathcal{F} + \frac{\circ / 1 \, \forall \, 1 \circ ((\circ / 1 \, \forall \, 1)^{\tau} - 1)}{f!} \times \frac{\circ / \circ \circ \, f \circ \, \mathcal{F} + \circ / \circ \circ \, f \, f \, A}{f} + \\ &+ \frac{(\circ / 1 \, \forall \, 1)^{\tau} \times ((\circ / 1 \, \forall \, 1)^{\tau} - 1)}{f!} \times \circ / \circ \circ \circ \, 1 \, f = 1/f \circ \, f \, f \circ + \circ / 1 \, \forall \, 1 \circ \times \circ / f \, 1 \, \Delta \, f \, A + \\ &+ \circ / \circ \, 1 \, f \, f \, f \, \times \circ / \circ \circ \, 1 \, f \circ \, \mathcal{F} - \circ / \circ \, f \, f \, f \, Y \, \times \circ / \circ \circ \, f \, 1 \, \Delta - \circ / \circ \circ \circ \, 1 \, 1 \, A \times \circ / \circ \circ \circ \, 1 \, f = 1/f \, f \, 1 \, f \, Y \, \mathcal{F}. \end{split}$$

با مقایسه نتیجه بدست آمده با مقدار متناظر تابع $y=\sin hx$ بدست آمده از جدول پنج رقمی می بینیم که تمام ارقام نتیجه صحیح می باشد.

۳۔ فرمول درون یابی بسل. این فرمول به شکل زیر است:

$$\begin{split} P(x) &= \frac{y \cdot + y_1}{\mathsf{Y}} + (q - \frac{\mathsf{Y}}{\mathsf{Y}}) \Delta y_{\circ} + \frac{q(q - \mathsf{Y})}{\mathsf{Y}} \frac{\Delta^{\mathsf{Y}} y_{-1} + \Delta^{\mathsf{Y}} y_{\circ}}{\mathsf{Y}} + \\ &+ \frac{(q - \circ_{\mathsf{Y}} \Delta) q(q - \mathsf{Y})}{\mathsf{Y}!} \Delta^{\mathsf{Y}} y_{-1} + \frac{q(q - \mathsf{Y}) (q + \mathsf{Y}) (q - \mathsf{Y})}{\mathsf{Y}!} \frac{\Delta^{\mathsf{Y}} y_{-1} + \Delta^{\mathsf{Y}} y_{-1}}{\mathsf{Y}} + \\ &+ \frac{(q - \circ_{\mathsf{Y}} \Delta) q(q - \mathsf{Y}) (q + \mathsf{Y}) (q - \mathsf{Y})}{\Delta!} \frac{\Delta^{\mathsf{Y}} y_{-1} + \Delta^{\mathsf{Y}} y_{-1}}{\mathsf{Y}} + \dots \\ &+ \frac{q(q - \mathsf{Y}) (q + \mathsf{Y}) (q - \mathsf{Y}) (q + \mathsf{Y}) (q - \mathsf{Y})}{\Delta!} \frac{\Delta^{\mathsf{Y}} y_{-1} + \Delta^{\mathsf{Y}} y_{-1}}{\mathsf{Y}} + \dots \\ &\cdots + \frac{q(q - \mathsf{Y}) (q + \mathsf{Y}) (q - \mathsf{Y}) (q + \mathsf{Y}) \dots (q - n) (q + n - \mathsf{Y})}{(\mathsf{Y} n)!} \frac{\Delta^{\mathsf{Y}} n_{y - n} + \Delta^{\mathsf{Y}} n_{y - n + \mathsf{Y}}}{\mathsf{Y}} + \\ &+ \frac{(q - \circ_{\mathsf{Y}} \Delta) q(q - \mathsf{Y}) (q + \mathsf{Y}) (q - \mathsf{Y}) (q + \mathsf{Y}) \dots (q - n) (q + n - \mathsf{Y})}{(\mathsf{Y} n + \mathsf{Y})!} \Delta^{\mathsf{Y}} n_{y - \mathsf{Y}}, \end{split}$$

 $q = \frac{x-x}{h}$ که در آن

جمله باقیمانده را می توان به صورت زیر نوشت ([۱] و [۱۴] را ببینید):

$$R_n(x) = \frac{h^{\mathsf{T} n + \mathsf{T}}}{(\mathsf{T} n + \mathsf{T})!} f^{(\mathsf{T} n + \mathsf{T})}(\xi) q(q^{\mathsf{T}} - \mathsf{T}^{\mathsf{T}}) (q^{\mathsf{T}} - \mathsf{T}^{\mathsf{T}}) \dots (q^{\mathsf{T}} - n^{\mathsf{T}}) (q - n - \mathsf{T}) \quad (\mathsf{T} - \Delta)$$

که در آن ξ بین x_*-nh و x_*+nh قرار دارد.

فرمول بسل برای درون یابی در اواسط جدول برای مقادیر p نزدیک به 0, مناسب است و در کابردهای عملی برای مقادیر 0, 0 0 0 0 0 0 0 به کار گرفته می شود. فرمول برای 0, 0 0 0 شکل ساده ای دارد زیرا تمام جملات شامل تفاضلات فرد حذف می شوند. این مورد خاص فرمول درون یابی بسل را فرمول درون یابی بسل را فرمول درون یابی نیمه ها (Halves) می خوانند. این فرمول برای تشکیل جداول با فواصل کوچک مورد استفاده است. جمله باقیمانده برای 0, 0 و برابر است با ([۱۹] را ببینید):

$$R_n(x) = \frac{(-1)^{n+1} h^{r_{n+1}}}{(r_{n+1})!} f^{(r_{n+1})}(\xi) \frac{[1 \times r \times \delta \dots (r_{n+1})]^r}{r^{r_{n+1}}}.$$
 (14-5)

مثال $-\mathbf{v}$ با استفاده از جدول $-\mathbf{v}$ مقدار $+\mathbf{v}$ $\sin h$ را بدست آورید.

حل چون q نزدیک به 0/° است، از فرمول بسل استفاده می کنیم. با محدود کردن محاسبه تا پنج جمله اول داریم:

$$\begin{array}{l} y(x) = \frac{y_{\cdot} + y_{\cdot}}{\mathsf{Y}} + (q - \circ \mathsf{/} \Delta) \Delta y_{\cdot} + \frac{q(q - \mathsf{1})}{\mathsf{Y}} \frac{\Delta^{\mathsf{T}} y_{-1} + \Delta^{\mathsf{T}} y_{\cdot}}{\mathsf{Y}} + \\ + \frac{(q - \circ \mathsf{/} \Delta) q(q - \mathsf{1})}{\mathsf{Y}!} \Delta^{\mathsf{T}} y_{-1} + \frac{q(q - \mathsf{1}) (q + \mathsf{1}) (q - \mathsf{1})}{\mathsf{Y}!} \frac{\Delta^{\mathsf{T}} y_{-1} + \Delta^{\mathsf{T}} y_{-1}}{\mathsf{Y}} \end{array}$$

عبارات زير را جداگانه محاسبه ميكنيم:

$$\frac{\frac{q(q-1)}{Y}=-\circ, \mathsf{NYFYA}, \ \frac{(q-\circ, \mathsf{A})\,q(q-1)}{Y!}=-\circ, \circ \circ \mathsf{AY},}{\frac{q(q^\mathsf{T}-1)(q-\mathsf{T})}{\mathsf{F}!}=\circ, \circ \mathsf{YYYA}.}$$

درون يابي توابع

و سرانجام بدست مي آوريم:

با مقايسه نتيجه حاصله با مقدار متناظر بدست آمده از جدول مي بينيم كه تمام ارقام نتيجه صحيح هستند.

توجه- همانطورکه در مثالهای قبل مشاهده می شود (مثالهای ۵_۵ تا ۵_۷)، که در فرمولهای درون یابی گوس، استرلینگ و بسل جملات بسیار سریعتر از فرمولهای نیوتن کوچک می شوند و جمله آخر معمولاً هیچ تأثیری در نتیجه نهایی ندارد.

____ مسائل ____

در مسائل ۱ تا ۳ فرمولهای درونیابی گوس، استرلینگ و بسل را بکار بندید.

ا مقادیر تابع f(x) (جدول ۵-۶) را برای مقادیر x زیر بیابید.

1/00 (الف 1/00 (ش 1/00 (ت 1/00 (ت 1/00 (ب 1/00 (الف 1/00 (الف 1/00 (د 1/00 (ن 1/00 (

 $(\hat{\omega})$ ۱/۵۴۶۱۲ (ط $(\hat{\omega})$ ۱/۵۴۶۲۱ (ض $(\hat{\omega})$ ۱/۵۴۶۲۱ (ص $(\hat{\omega})$ ۱/۵۴۹۲۱)

رید. x ایر بای مقادیر x زیر بدست آورید. y را برای مقادیر x زیر بدست آورید.

الف 1/0000 (ج 1/0000 (ث 1/0000 (ت 1/0000 (ت 1/0000 (ب 1/00000 (ب 1/0000 (ب 1/00000 (ب 1

۳_ مقادیر تابع h(x) (جدول ۵-۸) را برای مقادیر x زیر بیابید.

۰٫۲۶۹۲۱, (ټ ،۲۶۶۲۹, (ټ ،۲۶۹۲۱, (پ ،۲۵۳۵۸۱, (ب ،۲۵۰۵۵ (الف ،۲۲۶۹۲۱, (الف ،۲۲۷۳۲۱, (خ ،۲۷۳۲۱, (خ ،۲۷۳۲۱, (خ ،۲۲۷۳۲۱, (خ ،۲۲۸۳۲۱) (خ ،۲۲۸۳۲۱, (خ ،۲۲۸۳۲۱, ۱) د ،۲۲۸۳۲۱ (خ ،۲۲۸۳۲۲ (خ ،۲۲۸۳۲۱ (خ ،۲۲۸۳۲۱ (خ ،۲۲۸۳۲۱ (خ ،۲۲۸۳۲ (خ ،۲۲۸۳۲۱ (خ ،۲۲۸۳۲۱ (خ ،۲۲۸۳۲۱ (خ ،۲۲۸۳۲۱ (خ ،۲۲۸۳۲۲ (خ ،۲۲۸۳۲ (خ ،۲۲۸۳۲ (خ ،۲۲۲۲ (خ ،۲۲۸۳۲ (خ ،۲۲۸۳۲ (خ ،۲۲۸۳۲ (خ ،۲۲۲۲ (خ ،۲۲۸۳۲ (خ ،۲۲۲۲ (خ ،۲۲۲۲ (خ ،۲۲۲۲ (خ ،۲۲۲ (خ ،۲۲ (خ ،۲۲۲ (خ ،۲۲۲ (خ ،۲۲ (خ ،

، ۲۱۶۱۸, (ر ۱۳۹۰, ۱۳۰ ۱۴۱۳, (ز ۱۳۹۰) « (ز ۱۳۹۰) « (ز ۱۳۹۰) « (ز ۱۳۹۰) « (ز

، ۲۲۲۸۲، (ط ، ۲۳۳۲۱، (ض ،۲۳۳۲۱، (ص ،۲۲۶۹۲، ش

fـ با استفاده از فرمول بسل جدول مقادیر تابع f(x) را دو برابر دقیقتر کنید (یعنی بین هر دو سطر یک سطر وارد کنید):

	(پ)		(ب)	(الف)		
x	f(x)	x	f(x)	x	f(x)	
7, ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° °	1,04 · 9 1,440 1,4141 7,644 7,7441 7,0184 7,408 7,404 7,701 7,701 7,701 7,701 7,701	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	Y P P \ W Y P Y Y Y P P Y Y P P Y P P P P A P P Y, Y Y P P Y, Y Y P P	° / 8 ° / 8 ° / 8 ° / 9 ° / 9 *	·/47/4 ·/4/17 ·/4/4 ·/4/4 ·/4/	

۵-۴_ فرمول درون یابی لاگرانژا_ روش ایتکن ۲

فرض کنید که $y_i = f(x_i)$ نقاط مشخص شده دلخواهی هستند و $y_i = f(x_i)$ مقادیر تابع فرض کنید که $y_i = f(x_i)$ نقاط است. چند جملهای درجه i زیر که مقادیر i در آن نقاط است. چند جملهای درجه i و i را ببینید): جمله لاگرانژ گویند ([۱]، [۱۱]، [۱۲] و [۵۸] را ببینید):

$$L_n(x) = \sum_{i=0}^n y_i \frac{(x-x_0)(x-x_1)\dots(x-x_{i-1})(x-x_{i+1})\dots(x-x_n)}{(x_i-x_0)(x_i-x_1)\dots(x_i-x_{i-1})(x_i-x_{i+1})\dots(x_i-x_n)}.$$
(10-0)

جمله باقیمانده برابر است با:

$$R_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} (x - x_{\bullet})(x - x_{\bullet}) \dots (x - x_n), \qquad (19-\Delta)$$

که در آن ξ نقطهای در کوچکترین بازه شامل تمام نقاط درونیابی $(i=\circ,1,\ldots,n)x_i$ و نقطه x است. عبارت

$$L_i^{(n)}(x) = \frac{(x - x_\circ)(x - x_1)\dots(x - x_{i-1})(x - x_{i+1})\dots(x - x_n)}{(x_i - x_\circ)(x_i - x_1)\dots(x_i - x_{i-1})(x_i - x_{i+1})\dots(x_i - x_n)}. \quad (Y-\Delta)$$

را ضرایب لاگرانژ گویند.

¹⁾ Lagrange 2) Aitken

درون یابی توابع

برای محاسبه $L_i^{(n)}(x)$ استفاده از تفاضل هایی به شکل زیر مناسب میباشد (زیر تفاضل های واقع بر قطر اصلی خط کشمده شده است).

 $\Pi_{n+1}(x)$ اگر حاصلضرب عناصر سطر iام را با D_i مشخص کنیم و حاصلضرب عناصر قطر اصلی را با D_i با گر حاصلضرب عناصر عناصر سطر D_i از D_i با آنگاه خواهیم داشت:

$$L_i^{(n)}(x) = \frac{\Pi_{n+1}(x)}{D_i} \quad (i = \circ, 1, \dots, n)$$
 (19-5)

گاهی اوقات مناسب است که برای کاهش حجم محاسبات از این خاصیت که ضرایب لاگرانژ تحت یک جانشینی خطی تغییر نمیکنند استفاده کنیم. یعنی اگر x_i at_i+b $(i=\circ,1,\ldots,n)$ و x=at+b رفیص تغییر نمیکنند استفاده کنیم. یعنی اگر متساوی الفاصله درونیابی بسیار ساده می بود اگر جداول خرایب لاگرانژ مورد استفاده قرار می گرفت.

اگر پیدا کردن عبارات عمومی $L_n(x)$ مدنظر نباشد و تنها مقادیر آنها را برای x بخواهیم و مقادیر تابع برای نقاط به تعداد کافی زیاد در دست باشد، آنگاه بکارگیری روش درونیابی ایتکن مناسب میباشد ([۱] را ببینید). طبق این روش چند جملهای ها به ترتیب زیر محاسبه می شوند:

$$L_{i,i+1}(x) = \frac{1}{x_{i+1}-x_i} \begin{vmatrix} y_i & x_i - x \\ y_{i+1} & x_{i+1} - x \end{vmatrix}.$$

$$L_{i,i+1,i+1}(x) = \frac{1}{x_{i+1}-x_i} \begin{vmatrix} L_{i,i+1}(x) & x_i - x \\ L_{i+1,i+1}(x) & x_{i+1} - x \end{vmatrix},$$

$$L_{i,i+1,i+1}(x) = \frac{1}{x_{i+1}-x_i} \begin{vmatrix} L_{i,i+1,i+1}(x) & x_i - x \\ L_{i+1,i+1}(x) & x_{i+1} - x \end{vmatrix}, \dots$$

چند جملهای درون یابی درجه n که مقادیر y_i را در نقاط $(i=\circ,1,\ldots,n)$ بدست می دهد به صورت زیر است:

$$L_{\text{N...n}}(x) = \frac{1}{x_n - x_{\text{o}}} \begin{vmatrix} L_{\text{N...}(n-1)} & (x)x_{\text{o}} - x \\ L_{\text{N...n}}(x) & x_n - x \end{vmatrix}$$

رای راحتی کار معمولاً نتیجه محاسبات بالا را در جدولی میآورند.

جدول ۵-۱۲) روش درونیایی ایتکن

		<u> </u>	ررن یا بی	- 0-20	U)-".	
x_i	y_i	$x_i - x$	$L_{i-1,i}$	$L_{i-1,i-1,i}$	$L_{i-\mathbf{Y},i-\mathbf{Y},i-\mathbf{Y},i}$	
$x_1 \\ x_7$	-	$x_{\circ} - x$ $x_{\uparrow} - x$ $x_{\uparrow} - x$ $x_{\tau} - x$	$L_{NY}(x)$	$L_{ ilde{ imes} ext{NY}}(x) \ L_{ ilde{ imes} ext{YY}}(x)$	L_{\circ}) yy (x)	
$x_{\mathbf{f}}$	$y_{\mathfrak{f}}$	$x_{f}-x$		$L_{YFF}(x)$	$L_{NYMF}(x)$	

در مورد روش ایتکن محاسبات آنقدر ادامه پیدا میکند تا مقادیر متوالی $L_{{}^{\circ}1...n(x)}$ و $L_{{}^{\circ}1...n(x)}$ و امکان وارسی با دقت مورد نظر مطابق شوند. این روش به راحتی توسط کامپیوتر قابل پیاده سازی بوده و امکان وارسی اتوماتیک دقت محاسبه را نیز دارد.

مثال $-\Lambda$ چند جملهای درونیابی لاگرانژ را برای تابع f(x) داده شده با جدول زیر را پیدا کنید.

i	0	١	۲	٣
x_i	0	۰,۱	۰٫۳	٥؍٥
y_i	۵ر ۰ –	0	۰/۲	١

حل۔ توسط فرمول (۱۷-۵) برای n=n عبارات $L_i^{(r)}(x)$ توسط فرمول (۱۷-۵) برای می آوریم:

$$\begin{split} L_{\circ}^{(\mathbf{r})}(x) &= \frac{(x-\circ,\mathbf{t})(x-\circ,\mathbf{r})(x-\circ,\mathbf{d})}{(-\circ,\mathbf{t})(-\circ,\mathbf{d})} = -\frac{x^{\mathbf{r}}-\circ,\mathbf{t}x^{\mathbf{r}}+\circ,\mathbf{t}\mathbf{r}x-\circ,\circ,\mathbf{t}}{\circ,\circ,\mathbf{t}},\\ L_{\mathbf{t}}^{(\mathbf{r})}(x) &= \frac{x(x-\circ,\mathbf{t})(x-\circ,\mathbf{d})}{\circ,\mathbf{r}\times\circ,\mathbf{r}(-\circ,\mathbf{t})} = -\frac{x^{\mathbf{r}}-\circ,\mathbf{f}x^{\mathbf{r}}+\circ,\mathbf{r}\mathbf{r}x-\circ,\circ,\mathbf{t}}{\circ,\circ,\mathbf{t}},\\ L_{\mathbf{t}}^{(\mathbf{r})}(x) &= \frac{x(x-\circ,\mathbf{t})(x-\circ,\mathbf{d})}{\circ,\mathbf{d}\times\circ,\mathbf{f}\times\circ,\mathbf{t}} = \frac{x^{\mathbf{r}}-\circ,\mathbf{f}x^{\mathbf{r}}+\circ,\circ,\mathbf{t}x}{\circ,\circ,\mathbf{t}},\\ L_{\mathbf{t}}^{(\mathbf{r})}(x) &= \frac{x(x-\circ,\mathbf{t})(x-\circ,\mathbf{t})}{\circ,\mathbf{d}\times\circ,\mathbf{f}\times\circ,\mathbf{t}} = \frac{x^{\mathbf{r}}-\circ,\mathbf{f}x^{\mathbf{r}}+\circ,\circ,\mathbf{r}x}{\circ,\circ,\mathbf{t}} \end{split}$$

(در اینجا نیازی نیست که $L_{\chi}^{(\mathsf{T})}(x)$ محاسبه شود چون $y_{\chi}=0$). یس چند جملهای مطلوب به شکل زیر خواهد بود:

$$\begin{split} L_{\mathsf{T}}(x) &= L_{\circ}^{(\mathsf{T})}(x)y_{\circ} + L_{\mathsf{Y}}^{(\mathsf{T})}(x)y_{\mathsf{Y}} + L_{\mathsf{Y}}^{(\mathsf{T})}(x)y_{\mathsf{T}} = \\ &= \frac{\mathsf{Y}\mathsf{Y}\mathsf{D}}{\mathsf{T}}x^{\mathsf{T}} - \mathsf{T}\circ x^{\mathsf{T}} + \frac{\mathsf{Y}\mathsf{T}}{\mathsf{Y}\mathsf{T}}x - \circ \mathsf{D}. \end{split}$$

مثال ۹-۵ تابع y=f(x) در جدول زیر داده شده است:

x	۰٬۰۵	۰٬۱۵	۰/۲۰	٥٦٢٥	٥٦٨٥	۰/۴۰	۰ ۵۰	۵۵٫ ۰
y	۰/۹۵۱۲	۰ ٫۸۶۰ ۷	۰٫۸۱۸۷	۰,۷۷۸۸	۰٫۷۰۴۷	۰,۶۷۰۳	۰ ٫۶ ۰ ۶ ۵	۰/۵۷۶۹

مقدار $f(\circ, 40)$ را بیابید.

درون يابي توابع

حل برای سادگی محاسبات قرار می دهیم: $x=\circ \circ \circ 0$. آنگاه مقادیر متغیر جدید t متناظر با نقاط درون یابی برابر با ۲، ۳، ۴، ۵، ۷، ۸، ۱۰ و ۲۱ خواهند شد. بدین ترتیب برای $x=\circ \circ 0$ داریم $x=\circ \circ 0$ با استفاده از خاصیت ثبات ضرایب لاگرانژ در تغییرات خطی، مقدار $L_i^{(n)}(t)$ را به جای $L_i^{(n)}(x)$ محاسبه می کنیم (به جدول بعدی نگاه کنید).

از اینرو بدست می آوریم:

مثال ۵-۰۱- با چه دقتی امکان محاسبه ۰/۵ ۱n توسط فرمول لاگرانژ و با در دست داشتن مقادیر امثال ۱۰ مثال ۱ مثال

:حل جمله باقیمانده فرمول لاگرانژ برای $n={\tt T}$ به شکل زیر است $R_{\tt T}(x)=rac{f^{({\tt T})}(\xi)}{{\tt F}!}(x-x_{\tt S})(x-x_{\tt T})(x-x_{\tt T}).$

جدول ۵-۱۳) محاسبه ضرایب لاگرانژ

i					$ \begin{array}{c} -t_j \\ \neq j) \end{array} $				D_i	y_i	$\frac{y_i}{D_i}$
۰	٨	<u> </u>	-٣	-4	_۶	-Y	- \	— \ °	-YY۵Y۶°	۰/۹۵۱۲	-°,° \٣\ × \° -*
١	۲	۶	-1	- ٢	-4	-۵	-Y	_ \	۲ ۶۸۸°	۰ ٫۸۶۰ ۷	∘,٣٢° ۲ × 1° ⁻ *
۲	٣	١	۵	-1	-٣	_ f	− ۶	_Y	-γ۵۶∘	۰/۸۱۸۷	- 1/0 X T 9 × 10 - F
٣	۴	٢	١	۴	- ٢	-٣	-0	− ۶	۵۷۶۰	۰/۲۷۸۸	1, TO T · × 1 · - F
۴	۶	۴	٣	٢	٢	-1	-٣	-4	-7408	۰,۷۰۴۷	-7/° ٣9° × 1° -*
۵	٧	۵	۴	٣	١	١	<u> </u>	_ r	7070	۰ /۶۷۰ ۳	7,8099 × 1° ⁻⁴
۶	٩	٧	۶	۵	٣	٢	-1	-1	11740	۰ ٫۶۰۶۵	·/۵٣۴1 × 1··-
٧	١٠	٨	٧	۶	۴	٣	١	<u> </u>	- 1 0840	۰/۵۷۶۹	-°/° V 10 × 1° -*
	$\Pi(t) = \mathtt{TAF} \circ$							$S = \sum_{i=1}^{N}$	$\sum_{i} \frac{y_i}{D_i} = \lambda$,89° 4 × 1° ⁻⁴	

مثال ۱۱۵ه شده است: $y=\sqrt[7]{x}$ به صورت جدولی داده شده است:

x	۱,۰	١,١	١/٣	1,0	1,8
y	1,	1/0 87	1/091	1,140	۱/۱۷۰

با بکارگیری روش ایتکن مقدار ۱/۱۵ آر را بدست آورید.

حل مقادیر تابع داده شده و محاسبه تفاضلات x=1/10 برای x=1/10 را در جدول وارد میکنیم. سپس به ترتیب بدست می آوریم:

جدول ۵-۱۴) روش ایتکن برای مثال ۵-۱۱

			3. 0 	22	
i	x	y	$x_i - x$	$L_{i-1,i}$	$L_{i-1,i-1,i}$
· / ۲ 7 9	1,1	° ° ° ° ° ° ° ° ° \ ° ° \ Y °	-°,10 -°,00 °,10 °,70 °,70	1,044 1,000	١/٠ ٤٧

مقادیر بدست آمده را در حدول ۵-۱۴ وارد کرده و آنگاه محاسبه میکنیم:

$$L_{\circ, 1Y} = \frac{1}{\circ, 7} \left| \begin{array}{cc} 1/\circ f \lambda & -\circ/10 \\ 1/\circ f V & \circ/10 \end{array} \right| = 1/\circ f \lambda.$$

مقادیر $L_{\circ 17}$ و $L_{\circ 17}$ تا رقم سوم مطابق هستند. پس همین جا متوقف می شویم. بنابراین خواهیم داشت: $V_{\circ 17} = V_{\circ 17}$ با دقت $V_{\circ 17} = V_{\circ 17}$.

درون یابی توابع

_____ مسائل _

۱_ چند جملهای با کمترین درجه که شامل مقادیر مشخص شده در نقاط داده شده هستند را پیدا کنید.

	x	y		x	y	<u>-</u>	x	y
(الف	1,40 1,79 1,14	7,14 4,10 0,80	(ب	٠ ٢ ۵	۲ ۳ 17 147	(پ	° 1/0 7/4 8/1	1,40 7,14 4,80 4,11
(ت	x \\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\	y \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\	– (ث	x -7 -7 -7 -7 -7 -7 -7 -7 -7 -7 -7 -7 -7	y	(ج		<i>y s s s</i>

۲_ یک جدول از مقادیر تابعی به صورت زیر داده شده است:

x	1,00	1,04	1,09	1,80	1,88	۱٫۷۰
y	٣,٨٧٣	7,974	۳/۹۵۰	4,000	4,084	4/178

با استفاده از فرمول لاگرانژ مقادیر تابع را در نقاط مشخص شده بدست آورید:

الف) ۱٫۵۲ ب) ۱٫۵۸ پ ۱٫۵۸ ت) ۱٫۶۷ ث

۳_ یک جدول از مقادیر تابعی داده شده است:

	\boldsymbol{x}	۲,۰	۲٫۳	۲,۵	٣,٠	٣,٥	۳٫۸	۴,۰
Ī	y	0,141	8,177	۶٫۳۰۰	8,894	٧,0 ۴٧	٧, ۲۴٣	٧,٣۶٨

با استفاده از فرمول لاگرانژ مقادیر تابع را در نقاط مشخص شده بدست آورید:

۴_ با دانستن مقادیر $\sin x$ برای $\sin x$ برای π برای π برای π برای π برای π برای π برآورد کنید. π برآورد کنید.

ے با دانستن مقادیر $x = \frac{\Pi}{\delta}$ برای $x = \frac{\pi}{\delta}$ مقدار $x = \frac{\pi}{\delta}$ مقدار $x = \frac{\pi}{\delta}$ بیدا کردہ و خطا را برای $x = \frac{\pi}{\delta}$ برآورد کنید.

۶_ با استفاده از روش ایتکن مقادیر تابعهایی که به صورت جدولی (در زیر) مشخص شدهاند را در نقاط
 داده شده بدست آورید.



مقدار (y(۵)؟	x	0	۲	٣	۶	٧	٩	1.
ישגור ויין פיי	y	۶۵۸ ۵۰۳	V . 4 9 9 9	٧٢٩ ٠٠٠	1.4 201	۸۳۰ ۵۸۴	114 728	پ،

۷_ تابع f(x) به صورت جدولی در زیر داده شده است:

x	۱,۰۰	۱,۰ ۸	1/18	۰۲،۲۰	1,77	1,41	1,48	
f(x)	1,14010	1,00 104	1,78891	1,00949	١٨٢١٧٣٠	1,77791	1,78440	

با استفاده از روش درون یابی ایتکن و با دقت $^{-\,\circ}$ مقادیر تابع را برای xهای زیر بدست آورید: الف) ۱/۱۳۴ ب) ۱/۱۳۹ پ) ۱/۱۳۹ ت) ۱/۱۸۹ ث) ۱/۱۷۹ ج) ۱/۱۷۸ چ) ۱/۱۸۲ ح) ۱/۱۹۷ خ) ۱/۱۸۵ د) ۱/۱۹۲ خ) ۱/۱۷۵ خ) ۱/۱۹۵ خ) ۱/۱۷۵ خ

۵_۵ درون یابی معکوس

فرض کنید که یک تابع y=f(x) را به صورت جدولی در اختیار داریم. مسئله درون یابی معکوس یعنی یافتن یک مقدار آرگومان x برای یک مقدار داده شده تابع y. فرض میکنیم که تابع f(x) در بازه مورد نظر یکنوا است، بنابراین مسئله یک جواب یکتا دارد. در این مورد مسئله مستقیماً با استفاده از چند جمله ای درون یابی لاگرانژ حل می شود. بدین منظور کافی است که متغیر y را به عنوان متغیری مستقل در نظر گرفته و یک فرمول برای x به عنوان یک تابع بر حسب y بنویسیم:

$$x = \sum_{i=1}^{n} x_{i} \frac{(y - y_{\circ})(y - y_{1}) \dots (y - y_{i-1})(y - y_{i+1}) \dots (y - y_{n})}{(y_{i} - y_{\circ})(y_{i} - y_{1}) \dots (y_{i} - y_{i-1})(y_{i} - y_{i+1}) \dots (y_{i} - y_{n})}$$
 (Y \cdot - \delta')

y که در آن $(i=\circ,1,\ldots,n)$ نیز جمله باقیمانده را می توان با عوض کردن x و y در آن $(i=\circ,1,\ldots,n)$ در جمله باقیمانده فرمول لاگرانژ بدست آورد.

¹⁾ Monotonic

درون یابی توابع

مثال ۱۲-۵ تابع y=f(x) به صورت جدولی داده شده است، مقدار x متناظر با y=0 را بیابید.

x	١٠	۱۵	۱۷	۲۰
y	٣	٧	11	۱۷

حل در این مورد فرمول درون یابی لاگرانژ به صورت زیر است:

$$x(y) = \sum_{i=0}^{r} x_i L_i^{(r)}(y)$$

که در آن $L_i^{(\mathsf{r})}(y)$ ضرایب لاگرانژ هستند. برای y=1 داریم:

$$\begin{split} x(\, 1 \circ \,) &= 1 \circ \frac{(1 \circ - \mathbf{Y})(1 \circ - 1\mathbf{Y})(1 \circ - 1\mathbf{Y})}{(\mathbf{T} - \mathbf{Y})(\mathbf{T} - 1\mathbf{Y})(\mathbf{T} - 1\mathbf{Y})} + 1 \Delta \frac{(1 \circ - \mathbf{T})(1 \circ - 1\mathbf{Y})(1 \circ - 1\mathbf{Y})}{(\mathbf{Y} - \mathbf{Y})(1 \circ - 1\mathbf{Y})(1 \circ - 1\mathbf{Y})} + \\ &+ 1 \mathbf{Y} \frac{(1 \circ - \mathbf{T})(1 \circ - \mathbf{Y})(1 \circ - 1\mathbf{Y})}{(11 - \mathbf{T})(11 - \mathbf{Y})(11 - 1\mathbf{Y})} + \mathbf{Y} \circ \frac{(1 \circ - \mathbf{T})(1 \circ - \mathbf{Y})(1 \circ - 1\mathbf{Y})}{(1\mathbf{Y} - \mathbf{Y})(1\mathbf{Y} - \mathbf{Y})(1 \cdot \mathbf{Y} - 1\mathbf{Y})} = \\ &= -\frac{1\Delta}{\mathbf{T}\mathbf{Y}} + \frac{1\mathbf{Y}\mathbf{Y}}{\mathbf{Y}\mathbf{T}} + \frac{1\mathbf{Y}\mathbf{Y} + \mathbf{Y}}{\mathbf{Y}\mathbf{F}} - \frac{1}{\mathbf{Y}} = \frac{\mathbf{Y}\mathbf{T}}{\mathbf{Y}} + \frac{\mathbf{X}\mathbf{Y}\mathbf{T}}{\mathbf{Y}\mathbf{F}} - \frac{1}{\mathbf{Y}} = 1\mathbf{Y}/\mathbf{Y}\mathbf{T}. \end{split}$$

در این مورد، به هرحال، روش ایتکن (بخش ۵-۴ را ببینید) بسیار مناسب تر می باشد.

روشهای تکرار. اگریک تابع y = f(x) با جدولی شامل نقاط متساوی الفاصله داده شود، آنگاه ما برای آن یکی از فرمولهای درون یابی را می نویسیم، برای مثال فرمول درون یابی اول نیوتن:

$$y = y_{\circ} + \frac{\Delta y_{\circ}}{\mathsf{N}!} q + \frac{\Delta^{\mathsf{Y}} y_{\circ}}{\mathsf{Y}!} q(q - \mathsf{N}) + \dots + \frac{\Delta^{n} y_{\circ}}{n!} q(q - \mathsf{N}) \dots (q - n + \mathsf{N}) \quad (\mathsf{YN-\Delta})$$

با در نظر گرفتن عبارت آخر به عنوان یک تابع بر حسب q و با استفاده از مقادیر y داده شده، محاسبه میکنیم:

$$x = x \cdot + qh$$

اگر تعداد نقاط زیاد باشد، آنگاه یک معادله درجه بالا بدست خواهیم آورد که بهتر است با روش تکرار حل شود. بدین منظور معادله (۵-۲۱) را بازنویسی میکنیم:

$$q = \varphi(q) = \frac{y - y}{\Delta y} - \frac{\Delta^{\mathsf{r}} y}{\mathsf{r}! \Delta y} q(q - \mathsf{l}) - \cdots - \frac{\Delta^{n} y}{n! \Delta y} q(q - \mathsf{l}) \dots (q - n + \mathsf{l}).$$

ما مقدار تقریب اولیه را $q_m=\varphi(q_{m-1})$ در نظر میگیریم و از فرآیند تکرار $q_m=\varphi(q_{m-1})$ استفاده میکنیم. در اغلب موارد فرآیند تکرار برای یک فاصله به اندازه کافی کوچک $h=x_{i+1}-x_i$ متقارب می شود و به مقدار ریشه همگرا میگردد. یعنی

$$q = \lim_{m \to \infty} q_m$$

۱۳۱

شرط تقارب، برقراری نامساوی $\alpha < 1 \leq |\varphi'(q)| = 1$ است. در واقع فرآیند تکرار تا هنگامی ادامه می یابد که مقادیر متوالی q_{m+1} با دقت مورد نظر مطابق شوند و آنگاه می توان در نظر گرفت:

$$q \approx q_{m+1}$$

 (x_{\circ},x_{1}) تنها در بازه f(x) تنها در بازه درون یابی معکوس لازم است که تابع f(x) تنها در بازه در بازه $y_{\circ} < y < y_{1}$ و یا $y_{\circ} < y > y_{2}$ خواهد بود. به هرحال نقاط مورد استفاده توسط فرمول درون یابی می توانند در بازه یکنوایی تابع f(x) واقع باشند.

مثال ۱۵–۱۷. با استفاده از جدول مقادیر تابع $y=\sin hx$ (جدول ۱۵–۱۵ با ببینید) مقدار x را برای $\sin hx=0$ با بیابید.

 $y = \sin hx$ جدول ۱۵_۵) مقادیر تابع

		C. •		
x	y	Δy	$\Delta^{\intercal}y$	$\Delta^{r} y$
۲, ۲	4,404	1,009	۰/۲۲۰	۰,۰۵۴
۲,۴	0,499	1,779	۰/۲۷۴	۰,۰۴۳
7,8	9,990	۱٫۵۰۳	۰٫۳۱۷	
۲/۸	۸, ۱۹۸	1/110		
٣/٠	۱۰٫۰۱۸			

حل _ چند جملهای درون یابی اول نیوتن را تشکیل میدهیم. برای راحتی خودمان تا تفاضل سوم را در نظر میگیر به که عملاً مقدارشان ثابت شده است:

$$y = y_{\circ} + \Delta y_{\circ} q + \frac{\Delta^{\mathsf{Y}} y_{\circ}}{\mathsf{Y}} q(q - \mathsf{V}) + \frac{\Delta^{\mathsf{Y}} y_{\circ}}{\mathsf{Y}} q(q - \mathsf{V}) (q - \mathsf{Y}).$$

قرار می دهیم $x_\circ = 7$ زیرا مقدار داده شده y = 0 بین $y_\circ = 4$ و $y_\circ = 4$ قرار میگیرد. در این مورد تابع تکرار به شکل زیر است:

$$\varphi(q) = \frac{y - y_{\circ}}{\Delta y_{\circ}} - \frac{\Delta^{\mathsf{r}} y_{\circ}}{\mathsf{r} \Delta y_{\circ}} q(q - \mathsf{V}) - \frac{\Delta^{\mathsf{r}} y_{\circ}}{\mathsf{r} \Delta y_{\circ}} q(q - \mathsf{V})(q - \mathsf{V}).$$

با فرض ۴٬۴۵۷ با نقریب اولیه را بدست می آوریم: $y_{\circ} = f_{\circ} f_{\circ}$

$$q_{\circ} = \frac{\Delta - f_{\prime}f\Delta V}{V_{\prime} \circ f} = \circ_{\prime}\Delta TA$$

درون يابي توابع

سپس به ترتیب بدست می آوریم:

$$\begin{split} q_{1} &= \frac{y-y_{-}}{\Delta y_{-}} - \frac{\Delta^{\mathsf{T}}y_{-}}{\mathsf{T}\Delta y_{-}} q_{\circ}(q_{\circ} - 1) - \frac{\Delta^{\mathsf{T}}y_{-}}{\mathsf{F}\Delta y_{-}} q_{\circ}(q_{\circ} - 1)(q_{\circ} - \mathsf{T}) = \\ &= \circ , \delta \mathsf{T} \mathsf{A} + \frac{\circ , \delta \mathsf{T} \mathsf{A} \times \circ , \mathsf{F} \mathsf{F} \mathsf{T}}{\mathsf{T}} \times \frac{\circ , \mathsf{T} \mathsf{T} \circ}{\mathsf{V}_{/\circ} \circ \mathsf{A}} - \frac{\circ , \delta \mathsf{T} \mathsf{A} \times \circ , \mathsf{F} \mathsf{F} \mathsf{T}}{\mathsf{F}} \times \frac{\circ , \circ \delta \mathsf{T}}{\mathsf{V}_{/\circ} \circ \mathsf{A}} = \circ , \delta \mathsf{F} \mathsf{T}, \\ q_{\mathsf{T}} &= \frac{y-y_{-}}{\Delta y_{-}} - \frac{\Delta^{\mathsf{T}}y_{-}}{\mathsf{T}\Delta y_{-}} q_{1}(q_{1} - 1) - \frac{\Delta^{\mathsf{T}}y_{-}}{\mathsf{F}\Delta y_{-}} q_{1}(q_{1} - 1)(q_{1} - \mathsf{T}) = \\ &= \circ , \delta \mathsf{T} \mathsf{A} + \frac{\circ , \delta \mathsf{F} \mathsf{F} \mathsf{F} \times \circ , \mathsf{F} \mathsf{T}\Delta \mathsf{F}}{\mathsf{T}} \times \frac{\circ , \mathsf{T} \mathsf{T} \circ}{\mathsf{T}} \times \frac{\circ , \mathsf{T} \mathsf{T} \circ}{\mathsf{V}_{/\circ} \circ \mathsf{A}} - \frac{\circ , \delta \mathsf{F} \mathsf{F} \mathsf{F} \times \circ , \mathsf{F} \mathsf{T}\Delta \mathsf{F} \times \mathsf{V}_{/\mathsf{F}} \mathsf{T}\Delta \mathsf{F}}{\mathsf{F}} \times \frac{\circ , \circ \delta \mathsf{F}}{\mathsf{V}_{/\circ} \circ \mathsf{A}} = \circ , \delta \mathsf{F} \mathsf{F}. \end{split}$$

از اینرو، با سه رقم اعشار دقت داریم:

$$q = {^\circ}/{\delta} {\mathcal F}^{\mathsf F}$$

$$x = {^\mathsf F}/{^\mathsf F} + {^\circ}/{\delta} {\mathcal F}^{\mathsf F} \times {^\circ}/{^\mathsf F} = {^\mathsf F}/{^\mathsf F} + {^\circ}/{^\mathsf F}/{^\mathsf F} = {^\mathsf F}/{^\mathsf F}/{^\mathsf F}$$

مثال ۱۴-۵ در جدول زیر مقادیر انتگرال احتمال داده شده است (جدول ۵-۱۶).

جدول ۵-۱۶) مقادير انتگرال احتمال

	للحرال احتمال	۱۱ معادیر از	دول ۵ /	جد	
x	y	Δy	Δ ^{r}y	$\Delta^{r} y$	$\Delta^{\mathfrak{r}}$
٥٦٢٥	۰/۴۷۵۴۸۱۸	4			
۰,۴۶	۰,۴۸۴۶۵۵۵	91 777	- 140	-11	١
۰,۴۷	·/4977407	9. 747	- ۸۵۱		
۰,۴۸	·/۵· ۲۷۴۹۸	90 048	- & \$ \	− \ ∘	۲
Ť	°/0118818	۵۸۱ م	_	− ∧	
Ť		11 718	,,,,,		
۰٫۵۰	0/0704999				

$$y = \frac{7}{\sqrt{\pi}} \int_{\circ}^{x} e^{-z^{7}} dz.$$

مقدار xی را که انتگرال برابر $\frac{1}{7}$ می شود را پیدا کنید.

 $x_{\circ} = \circ$ /۴۷ همانطور که در جدول دیده می شود، نزدیکترین مقدار x متناظر با مقدار $y = \frac{1}{2}$ نقطه y = 0 نقطه y = 0 نقطه y = 0 است. بنابراین، در اینجا بکارگیری فرمول بسل مناسب است:

$$\begin{split} y &= \frac{y_{\circ} + y_{1}}{\mathsf{r}} + (q - \frac{\mathsf{r}}{\mathsf{r}}) \Delta y_{\circ} + \frac{q(q - \mathsf{r})}{\mathsf{r}} \frac{\Delta^{\mathsf{r}} y_{-1} + \Delta^{\mathsf{r}} y_{\circ}}{\mathsf{r}} + \\ &\quad + \frac{(q - \mathsf{r}) / \mathsf{r}) q(q - \mathsf{r})}{\mathsf{r}!} \Delta^{\mathsf{r}} y_{-1}. \end{split} \tag{r}$$

در این مورد $y=\circ / \delta$ و $h=\circ / \circ \setminus x_\circ = y$ هستند.

برای راحتی محاسبه از جانشینی $q=p+\circ /\delta$ استفاده میکنیم که از آنجا $q=p+\circ /\delta$ نتیجه می شود. حال فرمول (۵-۲۲) به صورت زیر در می آید:

$$\circ {}_{/} \Delta = \frac{y_{\circ} + y_{1}}{\mathsf{r}} + p \Delta y_{\circ} + \frac{p^{\mathsf{r}} - \circ {}_{/} \mathsf{r} \Delta}{\mathsf{r}} \frac{\Delta^{\mathsf{r}} y_{-1} + \Delta^{\mathsf{r}} y_{\circ}}{\mathsf{r}} + \frac{p(p^{\mathsf{r}} - \circ {}_{/} \mathsf{r} \Delta)}{\mathsf{r}!} \Delta^{\mathsf{r}} y_{-1}.$$

با جدا کردن جملات شامل p داریم:

$$p=rac{1}{\Delta y_{\cdot}}(-rac{y_{\cdot}+y_{\cdot}}{1}+\circ,\delta)-rac{p^{\mathtt{t}}-\circ,\delta}{1}rac{\Delta^{\mathtt{t}}y_{-1}+\Delta^{\mathtt{t}}y_{\cdot}}{1}-\frac{p(p^{\mathtt{t}}-\circ,\mathsf{t}\delta)}{2}rac{\Delta^{\mathtt{t}}y_{-1}+\Delta^{\mathtt{t}}y_{\cdot}}{2}-\frac{p(p^{\mathtt{t}}-\circ,\mathsf{t}\delta)}{2}rac{\Delta^{\mathtt{t}}y_{-1}}{2}=\varphi(p).$$

به عنوان تقریب اولیه داریم:

$$\begin{split} p_{\circ} &= \frac{1}{\Delta y_{\circ}} (\circ / \Delta - \frac{y_{\circ} + y_{1}}{Y}) = \\ &= \frac{1}{\circ / \circ \circ \P \circ \circ \P \circ} (\circ / \Delta - \frac{\circ / \P \cdot \P \vee \P \wedge Y + \circ / \Delta \circ \Upsilon \vee \Psi \cap \P \wedge}{Y}) = \circ / \Pi \cdot \P \circ \Upsilon \Psi. \end{split}$$

سپس بتريتب بدست مي آوريم:

$$\begin{split} p_{1} &= p_{\circ} - \frac{p_{1}^{\mathsf{T}} - \circ_{1} \mathsf{T} \Delta}{\mathsf{T}} \frac{\Delta^{\mathsf{T}} y_{-1} + \Delta^{\mathsf{T}} y_{-}}{\mathsf{T} \Delta y_{-}} - \frac{p_{\circ} (p_{1}^{\mathsf{T}} - \circ_{1} \mathsf{T} \Delta)}{\mathsf{F}} \frac{\Delta^{\mathsf{T}} y_{-1}}{\Delta y_{-}} = \\ &= \circ_{\circ} \mathsf{I} \mathsf{I} \mathsf{F} \mathsf{F} \mathsf{T} \mathsf{T} + \mathsf{F}_{1} \mathsf{Y} \Delta \mathsf{T} \times \mathsf{I} \circ^{-\mathsf{T}} [(\circ_{\circ} \mathsf{I} \mathsf{I} \mathsf{F} \mathsf{F} \mathsf{T} \mathsf{T})^{\mathsf{T}} - \circ_{\circ} \mathsf{T} \Delta] + \\ &+ \mathsf{I}_{1} \mathsf{A} \Delta \times \mathsf{I} \circ^{-\Delta} \times \circ_{\circ} \mathsf{I} \mathsf{I} \mathsf{F} \mathsf{F} \mathsf{T} \mathsf{T} [(\circ_{\circ} \mathsf{I} \mathsf{I} \mathsf{F} \mathsf{F} \mathsf{T} \mathsf{T})^{\mathsf{T}} - \circ_{\circ} \mathsf{T} \Delta] \times (-\circ_{\circ} \circ \circ \circ \circ \mathsf{I} \mathsf{A} \Delta) = \\ &= \circ_{\circ} \mathsf{I} \mathsf{I} \mathsf{F} \mathsf{F} \mathsf{T} \mathsf{T} - \circ_{\circ} \circ \circ \circ \mathsf{I} \circ \mathsf{A} - \circ_{\circ} \circ \circ \circ \circ \circ \mathsf{I} = \circ_{\circ} \mathsf{I} \mathsf{I} \mathsf{T} \mathsf{F} \mathsf{I} \mathsf{F}, \\ p_{\mathsf{T}} &= p_{\circ} - \frac{p_{1}^{\mathsf{T}} - \circ_{1} \mathsf{T} \Delta}{\mathsf{T}} \frac{\Delta^{\mathsf{T}} y_{-1} + \Delta^{\mathsf{T}} y_{\circ}}{\mathsf{T} \Delta y_{\circ}} - \frac{p_{1} (p_{1}^{\mathsf{T}} - \circ_{1} \mathsf{T} \Delta)}{\mathsf{F}} \frac{\Delta^{\mathsf{T}} y_{-1}}{\Delta y_{\circ}} = \circ_{\circ} \mathsf{I} \mathsf{I} \mathsf{T} \mathsf{F} \mathsf{I} \mathsf{T}. \end{split}$$

بنابراین می توانیم بنویسیم (با دقت ۵ رقم اعشار):

$$p \approx 0.19791$$

که از آنجا $q=p+\circ , \delta=\circ , \delta$ و $q=p+\circ , \delta=\circ , \delta$ و $q=p+\circ , \delta=\circ , \delta$ که مقدار مطلوب $q=p+\circ , \delta=\circ , \delta=\circ$ با دقت که از آنجا که مقدار مطلوب $q=p+\circ , \delta=\circ , \delta=\circ , \delta=\circ$

_____ مسائل _____

ا با استفاده از جداول مقادیر توابع زیر، مقدار آرگومان x متناظر با مقادیر y داده شده را بیابید. x

درون یابی توابع

در مسائل ۲ تا ۴ جداول مقادیر توابع یکنواختی داده شدهاند. با بکارگیری یکی از روشهای درونیابی معکوس شرح داده شده، مقادیر x متناظر با مقادیر y مشخص شده را پیدا کنید.

۲

x	١,٠٠	۱٫۰۵	1,10	1,10	1, 7 °	1,70
y	۲,۰۰۰۰	۲٫۰۰۲۳۸	7,00909	7/0 1904	7/0 88 18	۲,۰۵۰۰۰

الف) ۲٫۰۰۱۳۰ ب) ۱۹۴۰۰۰٫۲ پ) ۳۷۳۰۰٫۳ ت ۲٫۰۰۱۳۰ در۲ ت ۲٫۰۰۲۸۸ در۲ چ) ۲٫۰۲۸۸۸ در۲ ح) ۲۸۸۸۲۰۰٫۲ ح) ۲٫۰۲۸۸۸ خ) د ۲٫۰۴۶۱۰ د) ۲٫۰۴۶۱۰ د)

_٣

a	۰ ۵ ۰	۵۵٫ ۰	۰ ٫۶۰	۰ ٫۶۵	۰ ۷ ۷ ۰
y	7,70	۲, ۱۲۰ ۶۸	7,0 7884	1,98098	1/911404

الف) ۲٫۰۸۸۰۸ ب) ۲٫۱۴۱۱۱ ب) ۲٫۰۸۳۸۸ ت) ۲٫۹۳۳۷۹ م) ۱٫۹۳۳۷۹ خ) ۱٫۹۳۳۷۹ خ)

_4

x	١,٠٠	۱,۱۰	1,10	1, 4 °	1,70	1 ,٣°
y	1,88411	1,74198	1,11871	1,18401	1,10000	1,0 4149

الف) ۱٫۲۷۱۵۳ ب) ۱٫۲۱۵۷۷ پ) ۱٫۹۹۱۹ ت ۱٫۱۷۶۶۱ ث) ۱٫۱۵۹۸۸ ث ج) ۱٫۰۱۶۸۴ چ) ۱٫۱۱۴۶۱ ح) ۲٫۰۸۸۳۶ د) ۱٫۰۶۹۱۳ ث

در مسائل Δ تا Y مقادیر توابع غیر یکنوا در جداولی ارائه شدهاند. با استفاده از یکی از فرمول های درونیابی، مقادیر x متاظر با مقادیر y داده شده را به ترتیب بدست آورید.

_2

α	۰٬۰۵	۰/۱۰	۰٫۱۵	۰,۲۰
y	0/01944	0/94147	1,14449	1,10980

الف) ۵۷۷۶۹ (پ ۰٫۸۱۳۱۵ (ب ۰٫۵۷۷۶۹ الف)

۔۶

x	۱,۱۰	1,10	1, 4 °	1,70	۱٫۳۰	1,70
y	0/91909	·/ 19 T · V	·/AYTTT	۰/۸۶۲۵۰	۰٫۸۵۹۲۳	۰/۸۶۳۲۴

¹⁾ Non-monotonic

_٧

\boldsymbol{x}	۰ / ۰ ۵	۰/۱۰	۰/۱۵	۰,۲۰
y	۰/۴۸۱۹۳	۰/۸۵۱۴۷	1/01999	·/949To

الف) ۷۸۳۷۸۷ ، ب) ۷۹۷۷۸ ، پ) ۸۱۷۱۸ ،

۵-۶_ یافتن ریشه یک معادله با درونیابی معکوس

فرض كنيد مي خواهيم معادله زير را حل كنيم:

$$f(x) = 0$$

بدین منظور تابع y=f(x) و در نظر گرفته و یک جدول از مقادیر نزدیک به صفر آن را تشکیل می دهیم (با انتخاب تعدادی نقطه، بسته به دقت مورد انتظار برای ریشه). نقاط همسایهای مثل x و x و در نظر میگیریم که: x و x باشد و آنگاه با استفاده از درونیابی معکوس مقدار x برای y=0 و با بدست می آوریم. در این مورد استفاده از روش ایتکن نیز مناسب می باشد.

مثال ۱۵ـ۵ $e^{-x} - x = 0$ را حل کنید. مثال ۱۵ـ۵ مثال

حل این معادله در بازه ($^{\circ}$, $^{\circ}$) تنها یک ریشه دارد. یک جدول از مقادیر تابع $y=e^{-x}-x$ با فاصله $^{\circ}$ $^{\circ}$ $^{\circ}$ و در بازه مشخص شده تشکیل می دهیم:

x	e^{-x}	$y = e^{-x} - x$
۰٫۵۰	۰,۶۰۶۵۳	۰,۱۰۶۵۳
۰ ،۵۵	0,04890	۰ / ۰ ۲۶۹۵
۰٫۶۰	0/04441	۰°،۵۱۱۹
٥٦٦٥	۰٫۵۲۲۰۵	۵۹۷۲۱٬۰
۰,۷۰	۰,۴۹۶۵۸	-0,70747

درونيابي توابع

همانطور که از جدول مشاهده می شود، وقتی که از نقطه ۰٫۵۵ $x=\circ$ به نقطه $x=\circ$ /۵ می گذریم $x=\circ$ علامت می دهد. مقادیر ۰٫۵۵ $x=\circ$ و $x=\circ$ /۵ و ۱٫۵۰ و ۱٫۵۰ و ۱٫۵۰ و ۱٫۵۰ و ۱٫۵۰ می دهیم.

نتایج محاسبات در جدول زیر آمده است:

j	$y_i = e^{-x_i} - x_i$	$\circ - y_i$	x_i	$P_{^{\circ},i}(^{\circ})$	$P_{\circ, 1, i}(\circ)$
٥	۰/۰۲۶۹۵	-°,° 7890	٥٥/ ٥		
١	-°,°∆\\٩	۰/۰۵۱۱۹	۰٫۶۰	۰,۵۶۷۲۴۵	
۲	۰,۱۰۶۵۳	-0,1090	۰۵۰	·/055977	0,084144
٣	-0/17798	۰/۱۲۷۹۵	۰٫۶۵	·/08744	۰/۵۶۷۱۴۲

ارقام دو تقریب آخر ریشه یعنی ۵۶۷۱۴۴ موره و ۵۶۷۱۴۲ مکان $^{-0}$ ا مکان $^{-0}$ مطابقند. بنابراین ۵۶۷۱۴۴ را می توان جواب مسئله دانست (با دقت $^{-0}$ ۱).

_____ مسائل

در مسئله های ۱ تا ۱۵ به کمک درون یابی معکوس (با دقت ε از پیش مشخص شده) ریشه معادله را در بازه [a,b] پیدا کنید.

$$1. x^{\dagger} + Inx = \circ, \quad \varepsilon = 1 \circ - \circ, \quad a = \circ \wedge, \quad b = 1.$$

Y.
$$x^{\mathsf{Y}} - \log(x + \mathsf{Y}) = {}^{\circ}, \quad \varepsilon = \mathsf{N}^{\circ} - {}^{\mathsf{Y}}, \quad a = {}^{\circ} {}_{\mathsf{I}} \Delta, \quad b = \mathsf{N}.$$

$$\forall x \cdot x^{\dagger} + Inx - f = \circ, \quad \varepsilon = 1 \circ f, \quad a = 1 \land 0, \quad b = 1$$

$$f(x-1)^{r} - \alpha \Delta e^{x} = \alpha, \quad \varepsilon = 1^{s-\Delta}, \quad a = \alpha f, \quad b = \alpha f.$$

$$\delta \cdot (x-1)^{r} - e^{-x} = \circ, \quad \varepsilon = 1 \circ \delta, \quad a = 1/r, \quad b = 1/\delta.$$

$$\mathcal{S}$$
. $x^{\mathsf{r}} - \sin x = \circ$, $\varepsilon = \mathsf{N}^{\mathsf{o} - \mathsf{f}}$, $a = \circ$, $b = \mathsf{N}$.

$$\forall x \cdot \forall x - \cos x = \circ, \quad \varepsilon = \vee \circ^{-\dagger}, \quad a = \circ, \quad b = \circ \wedge \delta.$$

$$A. x^{\dagger} - \sin x = \circ, \quad \varepsilon = 1 \circ - {}^{\dagger}, \quad a = \circ / \Delta, \quad b = 1.$$

$$A. x - \cos x = \circ, \quad \varepsilon = 1 \circ - ^{\dagger}, \quad a = \circ / \Delta, \quad b = 1$$

$$1 \cdot x^{\dagger} - \cos \pi x = \cdot, \quad \varepsilon = 1 \cdot f, \quad a = \cdot, \quad b = \cdot \Delta.$$

11.
$$\sqrt{x} - \cos(\pi x/\Upsilon) = \circ$$
, $\varepsilon = 1 \circ -\delta$, $a = \circ / \Upsilon$, $b = \circ / \Upsilon$.

$$\forall \mathsf{Y}.\ \sqrt{x} - \mathsf{Y}\cos(\pi x/\mathsf{Y}) = \circ,\ \varepsilon = \mathsf{Y} \circ \mathsf{Y},\ a = \circ \mathsf{Y},\ b = \circ \mathsf{A}.$$

$$\mathsf{NT}.\ x^{\mathsf{T}} - \cot(\pi x/\mathsf{T}) = \circ, \quad \varepsilon = \mathsf{N} \circ {}^{-\delta}, \quad a = \circ \mathsf{A}, \quad b = \circ \mathsf{A}.$$

$$\mathsf{Nf.}\ x^{\mathsf{T}} - \mathsf{cos}^{\mathsf{T}} \pi x = \circ, \quad \varepsilon = \mathsf{N}^{\circ - \delta}, \quad a = \circ \mathsf{T}, \quad b = \circ \mathsf{T}.$$

$$\lambda \Delta \cdot x^{\dagger} - \sin \pi x = \circ, \quad \varepsilon = \lambda \circ - \delta, \quad a = \circ \lambda \Delta, \quad b = \circ \lambda \Delta.$$

۱۶_ کوچکترین ریشه مثبت معادله $an mx - ax = \circ$ را با دقت $\varepsilon = 1 \circ ^{-r}$ برای مقادیر پارامترهای زیر، پیدا کنید.

ردیف\ پارامتر	١	۲	٣	۴	۵	۶	٧	٨	٩	١٠
m	١,١	1,1	۲۸۳	1,4	۱٫۵	1,8	1,1	۱٫۸	1/9	۲/۰
a	۲	٣	۴	۵	۶	۲	٣	۴	۵	۶

۱۷ ـ کوچکترین ریشه مثبت معادله $ax=\infty$ ax=0 را با دقت ax=0 برای مقادیر پارامترهای زیر پیدا کنید:

ردیف\ پارامتر	١	۲	٣	۴	۵	۶	٧	٨	٩	١.
m	١,١	١,٢	١٧٣	1,4	1,0	۱٫۶	1,7	١,٨	١, ٩	۲/۰
a	٢	٣	۴	۵	۲	٣	۴	۵	۶	٧

۱۸ ـ کوچکترین ریشه مثبت معادله $x = x = \sin kx - b$ را با دقت x = x = -1 برای مقادیر پارامترهای زیر پیدا کنید:

ردیف\ پارامتر	١	۲	٣	۴	۵	۶	٧	٨	٩	١.
b	1,1	1,1	١٧٣	1,4	١/٥	1,8	1,1	۱٫۸	۲,۰	۲/۱
k	۲	۲	۲	۲	۲	٣	٣	٣	٣	٣

در مسائل ۱۹ الی ۲۷ ریشه های جبری معادلات را در بازه [a,b] با دقت $^{-9}$ پیدا کنید:

$$\mathsf{NA}.\ x^{\mathsf{F}} + \mathsf{F} x^{\mathsf{F}} - \mathsf{A} = \circ, \ a = \mathsf{N}, \ b = \mathsf{F}.$$

$$\mathbf{Y} \circ . \ x^{\mathbf{f}} - \mathbf{f} x^{\mathbf{T}} + \mathbf{f} x^{\mathbf{T}} - \mathbf{f} = \circ, \ a = -\mathbf{I}, \ b = \circ.$$

$$\mathsf{TI.}\ x^{\mathsf{f}} + \mathsf{T} x^{\mathsf{T}} + \mathsf{f} x^{\mathsf{T}} + x - \mathsf{T} = ^{\circ}, \ a = ^{\circ}, \ b = \mathsf{I}.$$

$$\text{YY. } x^{\mathsf{F}} - \mathsf{N} \circ x^{\mathsf{Y}} - \mathsf{N} \mathscr{F} x + \Delta = \circ, \quad a = \circ, \quad b = \mathsf{N}.$$

$$\mathsf{YT.}\ x^{\mathsf{F}} - x^{\mathsf{T}} - \mathsf{A}x^{\mathsf{T}} + \mathsf{N} \cdot x - \mathsf{N} \cdot = \cdot, \ a = -\mathsf{F}, \ b = -\mathsf{T}.$$

$$YY$$
. $x^{Y} - Y x^{Y} + Y Y x - A = \circ$, $a = Y$. $b = Y$.

$$\mathsf{Y}\Delta.\ x^\mathsf{f} - \mathsf{T}x^\mathsf{f} + \mathsf{f}x - \mathsf{T} = \circ,\ a = -\mathsf{T},\ b = -\mathsf{T}.$$

$$\mathsf{Y} \mathsf{F}. \ x^{\mathsf{F}} - x^{\mathsf{F}} - \mathsf{Y} x^{\mathsf{F}} - \mathsf{A} x - \mathsf{F} = \circ, \quad a = \mathsf{F}, \quad b = \mathsf{F}.$$

$$\mathsf{TY}.\ x^{\mathsf{f}} - \mathsf{T} x^{\mathsf{T}} + \mathsf{T} x^{\mathsf{T}} - \mathsf{T} = ^{\circ}, \quad a = \mathsf{I}, \quad b = \mathsf{T}.$$

۶_ دیفرانسیلگیری عددی

۹-۱_ فرمولهای دیفرانسیلگیری عددی

$$f'(x) \approx P'_n(x)$$

برای مثال اگر ما نقاط $x_{\mathsf{f}}, x_{\mathsf{T}}, x_{\mathsf{f}}, x_{\mathsf{T}}, x_{\mathsf{t}}, x_{\mathsf{t}}$ را انتخاب و چند جملهای درونیابی اول نیوتن را بکار بگیریم (بخش T_{L} را ببینید) آنگاه فرمولی را به شکل زیر برای دیفرانسیلگیری عدد بدست می آوریم:

$$\begin{split} f'(x) &\approx \frac{1}{h} (\Delta y_{\circ} + \frac{\mathbf{r}_{q} - \mathbf{1}}{\mathbf{r}} \Delta^{\mathbf{r}} y_{\circ} + \frac{\mathbf{r}_{q}^{\mathbf{r}} - \mathbf{r}_{q} + \mathbf{1}}{\mathbf{r}} \Delta^{\mathbf{r}} y_{\circ} + \\ &+ \frac{\mathbf{r}_{q}^{\mathbf{r}} - \mathbf{q}_{q}^{\mathbf{r}} + \mathbf{1} \mathbf{1}_{q} - \mathbf{r}}{\mathbf{1}_{\mathbf{r}}} \Delta^{\mathbf{r}} y_{\circ}), \end{split} \tag{1-8}$$

 $q = \frac{x-x}{b}$ که در آن

$$\begin{split} f'(x) &\approx \frac{\mathbf{1}}{h} (\frac{\Delta y_{-1} + \Delta y_{-}}{\mathbf{r}} + q \Delta^{\mathbf{r}} y_{-1} + \frac{\mathbf{r} q^{\mathbf{r}} - \mathbf{1}}{\mathbf{r}} \cdot \frac{\Delta^{\mathbf{r}} y_{-1} + \Delta^{\mathbf{r}} y_{-1}}{\mathbf{r}} + \\ &+ \frac{\mathbf{r} q^{\mathbf{r}} - q}{\mathbf{1} \mathbf{r}} \Delta^{\mathbf{r}} y_{-1}), \end{split} \tag{Y-8}$$

 $q = \frac{x - x}{h}$ که در آن

فرمولهای دیفرانسیلگیری عددی معمولاً برای پیدا کردن مشتق در نقاط x_i به کارگرفته می شوند. چون در این مورد هر نقطه را می توان به عنوان اولین نقطه فرض کرد، تمامی فرمولها برای نقطه x_i نوشته شده اند که معادل با جایگزینی مقدار q=0 در فرمول نوع q=0) یا q=0 است. بدین ترتیب دیفرانسیلگیری از چند جمله ای های درون یا بی نیوتن به فرمول های زیر منجر می شود:

$$y'_{\circ} = f'(x_{\circ}) \approx \frac{1}{h} (\Delta y_{\circ} - \frac{1}{r} \Delta^{\mathsf{r}} y_{\circ} + \frac{1}{r} \Delta^{\mathsf{r}} y_{\circ} - \dots + (-1)^{n-1} \frac{1}{n} \Delta^{n} y_{\circ}), \qquad (\mathsf{r} - \mathsf{r})$$

$$y'_{\circ} = f'(x_{\circ}) \approx \frac{1}{h} (\Delta y_{-1} - \frac{1}{\mathbf{r}} \Delta^{\mathbf{r}} y_{-\mathbf{r}} + \frac{1}{\mathbf{r}} \Delta^{\mathbf{r}} y_{-\mathbf{r}} + \dots + \frac{1}{n} \Delta^{n} y_{-n}). \tag{F-S}$$

که اولی برای سطرهای ابتدایی جدول و دومی برای سطرهای انتهایی بکارگرفته می شود. برای اواسط جدول معمولاً از فرمول دیفرانسیل گرفتن از چند جملهای درون یابی استرلینگ، استفاده می شود:

$$y'_{\circ} = f'(x) \approx \frac{1}{h} \left(\frac{\Delta y_{-1} + \Delta y_{-}}{r} - \frac{1}{\xi} \frac{\Delta^{r} y_{-1} + \Delta^{r} y_{-1}}{r} + \frac{1}{r} \frac{\Delta^{\delta} y_{-1} + \Delta^{\delta} y_{-1}}{r} + \dots \right).$$

$$(\delta - \xi)$$

این فرمول برای محاسبه مناسب تر است و دقت بالاتری در مقایسه با فرمولهای ((8-7)) و ((8-7)) دارد. توجه داشته باشید که در استفاده از فرمولهای ((8-7)) تا ((8-6)) ما عملیات را با فرض صحت نسبی در رفتار تفاضلات محدود شروع می کنیم (مثال (8-1)) و (8-1) را ببینید). هر زمان که صحت جدول تفاضلی نقض شود یک بررسی خاص در رفتار تابع انجام می گیرد.

در بعضی موارد (مثلاً هنگام انجام محاسبات توسط یک کامپیوتر) بسیار مناسب است که مشتقات را بر حسب جملاتی از تفاضلات محدود یک تابع بیان نکنیم و مستقیماً بر حسب مقادیر داده شده تابع بیان کنیم. در اینجا بعضی از این روشها که بسیار مورد استفاده هستند را بررسی میکنیم.

با در نظر گرفتن تنها جمله اول در فرمول (۶-۵) داریم:

$$y_{\circ}' \approx \frac{\Delta y_{-1} + \Delta y_{\circ}}{\Upsilon h} = \frac{y_{1} - y_{-1}}{\Upsilon h} \tag{9-9}$$

با در نظر گرفتن دو جمله اول در همان فرمول داریم:

$$y'_{\cdot} = \frac{\Delta y_{-1} + \Delta y_{\cdot}}{\Upsilon h} - \frac{\Delta^{\Upsilon} y_{-\Upsilon} + \Delta^{\Upsilon} y_{-1}}{\Upsilon h} = \frac{y_{-\Upsilon} - \Lambda y_{-1} + \Lambda y_{1} - y_{\Upsilon}}{\Upsilon h} \tag{Y-S}$$

دیفرانسیلگیری عددی

و بطور مشابه از فرمول (۶-۳) بدست میآوریم:

$$y'_{\circ} \approx \frac{1}{h}(\Delta y_{\circ} - \frac{1}{7}\Delta^{\mathsf{T}}y_{\circ}) = \frac{-\mathsf{T}y_{\circ} + \mathsf{T}y_{\circ} - y_{\mathsf{T}}}{\mathsf{T}h},$$

$$y'_{\circ} \approx \frac{1}{h}(\Delta y_{\circ} - \frac{1}{7}\Delta^{\mathsf{T}}y_{\circ} + \frac{1}{7}\Delta^{\mathsf{T}}y_{\circ})$$

$$= \frac{-11y_{\circ} + 1\lambda y_{\circ} - 1y_{\mathsf{T}} + \mathsf{T}y_{\mathsf{T}}}{\mathsf{S}h},$$

$$y'_{\circ} \approx \frac{1}{h}(\Delta y_{\circ} - \frac{1}{7}\Delta^{\mathsf{T}}y_{\circ} + \frac{1}{7}\Delta^{\mathsf{T}}y_{\circ} - \frac{1}{7}\Delta^{\mathsf{T}}y_{\circ}) =$$

$$= \frac{-\mathsf{T}\Delta y_{\circ} + \mathsf{T}\lambda y_{\circ} - \mathsf{T}y_{\mathsf{T}} + 1y_{\mathsf{T}} - \mathsf{T}y_{\mathsf{T}}}{\mathsf{T}h}.$$

$$(\lambda - \mathcal{S})$$

فرمول های تقریبی محاسبه مشتق دوم به کمک دیفرانسیلگیری مجدد از چند جملهای های درون یا بی بدست می آیند. بنابراین با دوبار دیفرانسیلگیری از چند جملهای درون یا بی استرلینگ (برای q=0) داریم:

$$y''_{\circ} = f''(x_{\circ}) \approx \frac{1}{h^{\mathsf{T}}} (\Delta^{\mathsf{T}} y_{-\mathsf{T}} - \frac{1}{\mathsf{T}} \Delta^{\mathsf{T}} y_{-\mathsf{T}} + \frac{1}{\mathsf{T}_{\circ}} \Delta^{\mathsf{S}} y_{-\mathsf{T}} + \dots) \tag{9-8}$$

برای سطرهای ابتدایی و انتهایی جدول ما از فرمولهایی که از چند جملهایهای درونیابی نیوتن بدست می آیند استفاده میکنیم:

$$y''_{\circ} = f''(x_{\circ}) \approx \frac{1}{h^{\dagger}} (\Delta^{\dagger} y_{\circ} - \Delta^{\dagger} y_{\circ} + \frac{11}{15} \Delta^{\dagger} y_{\circ} - \frac{\delta}{5} \Delta^{\delta} y_{\circ} + \dots)$$
 (10-5)

$$y_{\circ}'' = f''(x_{\circ}) \approx \frac{1}{h^{\mathsf{T}}} (\Delta^{\mathsf{T}} y_{-\mathsf{T}} + \Delta^{\mathsf{T}} y_{-\mathsf{T}} + \frac{1}{1\mathsf{T}} \Delta^{\mathsf{T}} y_{-\mathsf{T}} + \frac{\Delta}{\mathsf{F}} \Delta^{\mathsf{D}} y_{-\mathsf{D}} + \dots) \tag{1.59}$$

این فرمول ها برای محاسبه کمتر مناسبند و دقت پایین تری نسبت به فرمول (۹-۴) دارند.

گاهی اوقات دیفرانسیلگیری مجدد با استفاده از فرمولهایی که مستقیماً مشتق دوم را بر حسب مقادیر تابع بیان میکنند انجام می شود. در اینجا ما خود را تنها به معرفی فرمولی که بسیار مورد استفاده قرار می گیرد، محدود میکنیم:

$$y''_{\circ} \approx \frac{\Delta^{\mathsf{T}} y_{-\mathsf{I}}}{h^{\mathsf{T}}} = \frac{y_{-\mathsf{I}} - \mathsf{T} y_{\circ} + y_{\mathsf{I}}}{h^{\mathsf{T}}} \tag{17-9}$$

توجه کنید که با افزایش درجه مشتق دقت دیفرانسیلگیری عددی به شدت کاهش مییابد. بنابراین در کاربردهای عملی فرمولهای دیفرانسیلگیری عددی به ندرت برای محاسبات مشتقات با درجه بزرگتر از ۲ استفاده می شوند.

مثال ۱-۶ دو ستون اول جدول ۱-۶ مقادیر تابع $y=\sinh x$ را با فواصل a=0 نشان a=0 نشان a=0 بیابید. مقادیر مشتقات a=0 را در نقاط a=0 بیابید.

۱۴۱

لبا	توالی (م	و تقاصلات م	y = sin	n + x	دير نابع	١١مفاذ	۔ول <i>۲</i> –
	x	y	Δy	$\Delta^{ \mathrm{T}} y$	$\Delta^{r} y$	$\Delta^{\mathfrak{r}} y$	
	°/°°	。/。。。。。	١٠ ٠ ١٧				
	۰٬۰۵	۰/۱۰۰۱۷	1. 117	١٠٠	۱۰۱		
		۰/۲۰ ۱۳۴	۱۰ ۳۱۸	۲۰۱	, ,	٣	
	۰٬۱۵	۰/۳۰۴۵۲	1. 578	۳۰۵	١٠٧	٣	
	۰٫۲۰	۰/۴۱۰۷۵	11 . ٣۵	417			
	٥٦٢٥	۰/۲۵۱۱۰	' ' ' '				

جدول ۱-۶) مقادیر تابع y=sinh ۲x مقادیر تابع y=sinh ۲x

حل جدول تفاضلی (جدول ۱-۶ را ببینید) را تشکیل داده و آن را تنها تا تفاضلات مرتبه چهارم ادامه می دهیم زیرا تفاضلات مرتبه های بالاتر عملاً برای فواصل مورد نظر برابر صفر هستند. برای دیفرانسیلگیری عددی در نقطه x = x = x استفاده می کنیم:

$$\begin{split} y'|_{x={}^{\circ},{}^{\circ}} &\approx \frac{1}{\hbar}(\Delta y_{\circ} - \frac{1}{7}\Delta^{\mathsf{T}}y_{\circ} + \frac{1}{7}\Delta^{\mathsf{T}}y_{\circ} - \frac{1}{7}\Delta^{\mathsf{F}}y_{\circ}) = \\ &= \mathsf{T} \circ (\circ, \mathsf{1} \circ \circ \mathsf{1} \mathsf{Y} - \circ, \circ \circ \circ \circ \circ + \circ, \circ \circ \circ \mathsf{T} \mathsf{F} - \circ, \circ \circ \circ \circ \mathsf{1}) = \mathsf{T} / \circ \circ \circ \circ , \\ y''|_{x={}^{\circ},{}^{\circ}} &\approx \frac{1}{\hbar^{\mathsf{T}}}(\Delta^{\mathsf{T}}y_{\circ} - \Delta^{\mathsf{T}}y_{\circ} + \frac{11}{17}\Delta^{\mathsf{F}}y_{\circ}) = \\ &= \mathsf{F} \circ \circ (\circ, \circ \circ \mathsf{1} \circ \circ - \circ, \circ \circ \mathsf{1} \circ \mathsf{1} + \circ, \circ \circ \circ \mathsf{T}) = \circ, \circ \circ \mathsf{A}. \end{split}$$

برای دیفرانسیلگیری عددی در نقطه $x=\circ$ از فرمولهای (۶-۵) و (۹-۶) با $x_\circ=\circ$ استفاده میکنیم:

 $h=\circ \circ \circ \Upsilon$ را با فواصل $y=J_\circ(x)$ مثال $y=J_\circ(x)$ بخشی از جدول هفت رقمی تابع بسل $y=J_\circ(x)$ نشان می دهد.

مشتقات y' و y'' را در نقطه $x=1/\circ \circ x$ محاسبه کنید، اگر بدانیم که با چنین فاصلهای (در مجاورت نقطه y'' و نقطه ($x=1/\circ \circ x$) تفاضلات از مرتبه بالاتر از سه صحیح نخواهند بود.

دیفرانسیلگیری عددی

جدول ۲-۶) جدول مثال ۲-۶

x	· /98	۰/۹۸	1,00	1/0 ٢	1/04
y	·/٧٨٢۵٣۶١	·/VV٣٩٣٣٢	·/Y&019YY	·/VD۶٣٣٢1	·/V۴V٣٩·

حل چون طبق فرض تفاضلات بالاتر از رتبه سوم صحیح نیستند، از مزیت فرمولهای (۶-۷) و (۶-۱۲) بهره میگیریم:

$$\begin{array}{l} y'|_{x=1,\circ\circ}\approx\frac{\circ,\forall \mathsf{AYOTF1-A}\times\circ,\forall \mathsf{VTTTTY+A}\times\circ,\forall \mathsf{ASTTY1-o},\forall \mathsf{YTTTTo}}{\mathsf{TT},\circ,\circ\mathsf{T}}=\\ &=\frac{\circ,\circ\mathsf{T\Delta1TY1-A}\times\circ,\circ\mathsf{VYF}\cdot\mathsf{TT}}{\circ,\mathsf{TT}}=-\circ,\mathsf{TF}\circ\circ\mathsf{TT},\\ y''|_{x=1,\circ\circ}\approx\frac{\circ,\forall \mathsf{VTTTTT-Y}\times\circ,\forall \mathsf{YSD1TYV+o},\forall \mathsf{ASTTY1}}{\circ,\circ\mathsf{TT}}=\frac{-\circ,\circ\circ\circ\mathsf{TTo}\,\mathsf{T}}{\circ,\circ\circ\mathsf{T}}=-\circ,\mathsf{TT\DeltaT}. \end{array}$$

در اینجا برای مقایسه مقادیر دقیق مشتقات $y'=-J_1(x)$ و $y'=-J_1(x)$ را در نقاط مورد نظر آوردهایم: $y''=-\circ$ /۴۴ \circ $y''=-\circ$ $y''=-\circ$ برای $y''=-\circ$ برای $y''=-\circ$ برای $y''=-\circ$

____ مسائل __

۱_ یک جدول از مقادیر تابع y = f(x) داده شده است (جدول y = 0).

جدول ۶-۳) جدول مسئله ۱

			O) .		O) .		
x	y	x	y	x	y	x	y
۱,۰	1,7881	1/1	1,8787	1, 1	1,4977	١٨٣	1,4598
1,4	1,0084	۱٫۵	1,8484	1,8	١٧٥٠٠	1,1	1,1840
١,٨	1,919	١/٩	7,1777	۲,۰	7,779	۲/۱	7,4458
۲/۲	7,8891	۲٫۳	7/1798	۲, ۴	7,0 497	۲/۵	٣,٢٨٩٨
۲,۶	٣,۵۵٣٣	۲,۷	7/1414	۲/۸	4,1077	۲/٩	4,00 77
٣/٠	4,11.						

الف) یک جدول از مقادیر مشتق y' در نقاط $(k=\circ,1,\ldots,18)x=1/7+\circ/1k$ تشکیل دهید. ب) یک جدول از مقادیر مشتق دوم y'' در نقاط $(k=\circ,1,\ldots,18)x=1/7+\circ/1k$ تشکیل دهید.

ج) به کمک فرمولهای درونیابی نیوتن مقادیر مشتقات y' را در نقاط x=1، x=1، ۱٫۱ و x=1 بیابید.

د) مقادیر مشتق y'' را در نقاط x=1 و x=1 و پیدا کنید.

۲_ یک جدول از مقادیر تابع y=f(x) رجدول (4-7) داده شده است.

الف) یک جدول از مقادیر مشتق y' را در نقاط $(k=\circ,1,\ldots,1)x=\circ$

ب) یک جدول از مقادیر مشتق دوم y'' را در نقاط $(k=\circ,1,\ldots,17)x=\circ/\Lambda+\circ/17$ تشکیل دهید.

ج) با استفاده از فرمولهای درون یابی نیوتن مقادیر مشتق y' را در نقاط x' = x' ، x' = x' و x' = x' بیابید.

		١	جدول مسئله	. (4-5	جدول ع		
x	y	x	y	x	y	x	y
۰,۴	0/4000	۰ ۶٫	1,4141	۰/۸	7,8111	۱,۰	٣,٩٩٨٣
1/1	0,4490	1,4	٧/٠ ٣٧١	1,8	۸,٧٨٢۶	۱٫۸	10/8988
۲/۰	17,7940	۲/۲	10,0979	۲,۴	17,8098	۲,۶	۲۰,۳۶۴۷
۲/۸	77/TA · A	٣/٠	78,8119	٣,٢	٣٠,٢٩٤٥	٣,۴	۳۴,۲۴۷۹
٣,۶	۳۸,۵۷۴۱	٣/٨	47,701				

د) مقادیر مشتق y'' را در نقاط x' x=0 ، x' و x' بیابید.

ع-۲_ خطاهای ناشی از دیفرانسیلگیری عددی

دو نوع خطا در طول فرآیند دیفرانسیلگیری عددی یک تابع y=f(x) که به صورت جدولی داده شده، وجود دارد.

 $P_n(x)$ الف) خطای برش ناشی از جایگزینی تابع f(x) با چند جملهای درونیابی

 y_i ب خطاهای گرد کردن ناشی از بدست آوردن نادقیق مقادیر اولیه

خطاهای برش برای فرمولهای (۳-۶) و (۴-۶) با مقدار $h^n|f^{n+1}(\xi)|$ با مقدار (۴-۶) برآورد می شود که در آن x_- برآورد کم کار برد است زیرا ما معمولاً در بازه x_- بر برای برآورد کم کار برد است زیرا ما معمولاً برش استفاده کرد.

فرض می کنیم در تابع مورد نظر اجزایی که به سرعت تغییر می کنند (یعنی جملاتی که دوره تناوب آنها بزرگتر از مقدار فاصله h نباشند). تحت این شرایط کوچک بودن تفاضلات، گواه این حقیقت است که با انتخاب چند جمله ای درون یابی مناسب به اندازه کافی به تابع f(x) نزدیک می شویم. اگر تفاضلات مرتبه m کمتر از مقدار خطای گرد کردن اختلاف داشته باشند (جدول α - α را ببینید) آنها را عملاً ثابت فرض می کنیم. تفاضلات مرتبه های بالاتر در فرمول های دیفرانسیل گیری عددی مورد استفاده نیستند و فقط برای اینکه خطای برش رقم کم ارزش مقادیر α تقسیم شده بر α بیشتر نشود، در نظر گرفته می شوند.

جدول -6) اثر خطای مطلق ε مقادیر y_i مقادیر نها

تفاضل	Δy_i	$\Delta^{\intercal} y_i$	$\Delta^{r} y_i$	 $\Delta^k y_i$
خطای مطلق	Υ ε	$\mathbf{r}_{arepsilon}$	Λε	 $Y^k arepsilon$

دیفرانسیلگیری عددی

امّا اگر فرمول زودتر از آنچه در بالا آمده برش داده شود (که غالباً رخ میدهد) آنگاه جملات نادقیق برای برآورد خطای گرد کردن مورد استفاده قرار میگیرند. برای مثال اگر تفاضلات مرتبه سوم به اندازه کافی آرام تغییر کنند آنگاه خطای برش فرمول (۶-۶) بطور تقریبی با فرمول $\frac{1-V-r+\Delta^T y-1}{r}$ برآورد می شود و اگر تفاضلات مرتبه چهارم به اندازه کافی آرام تغییر کنند آنگاه خطای برش فرمول (۶-۲) بطور تقریبی با مقدار تفاضلات مرتبه چهارم به اندازه کافی آرام تغییر کنند آنگاه خطای برش فرمول (۶-۲) بطور تقریبی با مقدار $\frac{1}{2}$ برآورد می شود.

لازم است توجه داشته باشیم که اثر فاصله محاسبه h بطور مستقیم و نمایی در تمامی فرمول های برآورد خطای برش ظاهر میگردد، بنابراین با کاهش فاصله h خطای برش علی القاعده کاهش می یابد.

خطای گرد کردن بطور معکوس با فاصله محاسباتی h در فرمولهای مشتق اول، با h^{γ} برای مشتق دوم و ... بستگی دارد. بنابراین با کاهش h خطای گرد کردن افزایش مییابد. برای برآورد خطای گرد کردن مجموعه قاعدههای آمده در فصل 1 مورد استفاده قرار می گیرند. برای مثال اگر خطای مطلق مقادیر اولیه y_i بیشتر از z نباشند آنگاه خطای مطلق گرد کردن فرمولهای z (۶-۶)، (۶-۶) و z به ترتیب بیشتر از مقادیر z بیشتر از z نباشند آنگاه خطای مطلق گرد کردن فرمولهای (۶-۶)، (۶-۶) و z به ترتیب بیشتر از مقادیر z بیشتر از میشوند.

برای فرمول های از نوع (۱ـ۸) خطاهای گرد کردن کمی بزرگتر هستند و به ترتیب برابرند با: $\frac{3}{4}$ $\frac{3}{4}$ $\frac{3}{4}$ $\frac{3}{4}$ $\frac{3}{4}$ $\frac{7}{4}$ $\frac{3}{4}$ $\frac{7}{4}$ $\frac{3}{4}$ $\frac{7}{4}$ $\frac{3}{4}$ $\frac{7}{4}$ $\frac{3}{4}$ $\frac{7}{4}$ $\frac{7}{4}$

در اینجا می بایست توجه کرد که خطا گرد کردن به سرعت با افزایش مرتبه مشتق افزایش می یابد.

مثال ۲-۶ خطای محاسبه مشتقات در مثال ۱-۶ را با فرض اینکه تمامی ارقام مقادیر y_i صحیح هستند (یعنی خطای مقادیر y_i کمتر از y_i کمتر از $z=\circ$ ۸ هستند (یعنی خطای مقادیر z

حل در مثال ۱-۶ در فرمول مورد استفاده برای دیفرانسیل گیری عددی تمامی تفاضلات را تا درجه چهارم در نظر گرفته بودیم. بنابراین خطاهای برش به کمک تفاضلات درجه پنجم که بیشتر از ۱۰-۵ نیستند، برآورد می شوند (جدول ۱۰-۶ را ببینید). مقدار این برآورد به فرمول مورد استفاده در دیفرانسیل گیری عددی نیز بستگی دارد: در نقطه $x = \infty$ فرمول نیوتن استفاده شده بود، در نقطه $x = \infty$ فرمول استرلینگ مورد استفاده قرار گرفته بود. نتیجه محاسبات به همراه خطاهای گرد کردن در جدول ۱۰-۶ آورده شده است. این جدول نشان می دهد که خطاهای گرد کردن بطور قابل ملاحظهای از خطاهای برش بیشتر است، بطور یکه خطای کل دیفرانسیل گیری عددی، بیشتر ناشی از خطاهای گرد کردن است (البته مقایسه با خطاهای واقعی آمده در بخش ۱-۶ نشان می دهد که آن مقادیر کمی از مقادیر خطاهای پیش برآورد در اینجا هستند).

حاسبه برای مثال ۶-۳	جدول ۶-۶) خطاهای ه
---------------------	--------------------

مشتق	نقطه	خطای برش	خطای گرد کردن
y'	$x = ^{\circ} / ^{\circ}$	$\frac{1}{\delta h} \Delta^{\delta} y = f \times 10^{-\delta}$	$1 \circ imes rac{arepsilon}{h} = 1 \circ {}^{- au}$
	x = 0.71	$\frac{1}{\mathrm{T} \cdot h} \Delta^{\Delta} y < \mathrm{Const.} \times 10^{-\Delta}$	$\frac{r}{r} \times \frac{\varepsilon}{h} = 1/\Delta \times 1^{\circ -r}$
y''	$x = ^{\circ} / ^{\circ}$	$\frac{\Delta}{8} \frac{1}{h^{\tau}} \Delta^{\Delta} y < r \times 10^{-7}$	extstyle ext
	x = 0.71	$\frac{1}{17} \frac{1}{h^{\tau}} \Delta^{\tau} y < 1 \circ - T$	$\mathbf{f} imes rac{arepsilon}{h^{T}} = \mathbf{A} imes 1 \circ {}^{-T}$

برای کمتر کردن خطاهای گرد کردن می توان برای h مقدار بزرگتری را انتخاب کرد.

_____ مسائل ____

خطاهای محاسبه مشتقات، در مسائل ۱ (الف)، (ب) و ۲ (الف)، (ب) بخش -1 را برآورد کنید. فرض کنید تمام مقادیر y_i جدول با ارقام صحیح داده شدهاند.

۳-۶ انتخاب یک بازه بهینه دیفرانسیلگیری عددی

خطای کل در محاسبه یک مشتق را می توان مجموع دو خطای برش و گرد کردن دانست. چون با کاهش فاصله h خطای برش کاهش یافته و خطای گرد کردن افزایش پیدا می کند، پس یک فاصله بهینه محاسباتی (یعنی اینکه هر فرمول دیفرانسیل گیری عددی، فاصله بهینه مربوط به خود را دارد) وجود دارد. از اینرو برای فرمول (۶-۶) خطای برش بیشتر از

$$\frac{h^{\mathsf{T}}}{\hat{\mathbf{F}}} M_{\mathsf{T}} = \frac{h^{\mathsf{T}}}{\hat{\mathbf{F}}} \max |f'''(x)|$$
$$(x_{-1}, x_1)$$

نخواهد بود و خطای گرد کردن با مقدار زیر برآورد می شود:

$$\frac{\mathrm{Y}\varepsilon}{\mathrm{Y}h} = \frac{\varepsilon}{h}$$

که در آن arepsilon خطای مطلق مقادیر اولیه تابع y_i است. خطای کل با مقدار

$$\frac{h^{\mathsf{Y}}}{\mathsf{S}}M_{\mathsf{Y}}+\frac{\varepsilon}{h}$$

برآورد می شود که مقدارش کمینه می شود اگر

$$(\frac{h^{\mathsf{T}}}{\mathsf{S}}M_{\mathsf{T}}+\frac{\varepsilon}{h})'=\frac{h}{\mathsf{T}}M_{\mathsf{T}}-\frac{\varepsilon}{h^{\mathsf{T}}}=\,\circ$$

دیفرانسیلگیری عددی

یعنی اگر $\frac{r_{\epsilon}}{M_{\tau}}$ که فاصله بهینه محاسباتی برای فرمول (۶-۶) را بدست می دهد. بسیار مناسب است که فرمول بدست آمده را به شکل زیر بنویسیم:

$$\frac{h^{\mathsf{T}}}{\mathfrak{S}}M_{\mathsf{T}} = \frac{\mathsf{T}}{\mathsf{T}}\frac{\varepsilon}{h} \tag{1T-9}$$

$$\frac{1}{\mathfrak{S}h}|\Delta^{\mathsf{T}}y| \approx \frac{1}{\mathfrak{T}}\frac{\varepsilon}{h} \tag{14-8}$$

که به سادگی تفسیر می شود: فاصله بهینه برای فرمول (۶-۶) فاصلهای است که در آن خطای برش تقریباً نصف خطای گرد کردن شود (خطای کل از $\frac{3}{6}$ بیشتر نمی شود).

فاصله بهینه برای دیگر فرمول های دیفرانسیلگیری عددی به طریق مشابه بدست می آید. برای فرمول (۶-۷) فاصله بهینه هنگامی حاصل می شود که خطای برش $|\Delta^{\mathsf{T}}y|$ تقریباً برابر با یک سوم خطای گرد کردن خواهد شد. تحت این شرایط خطای کل بیشتر از $\frac{3}{\hbar}$ نخواهد شد. برای فرمول (۶-۱۲) فاصله بهینه هنگامی حاصل می شود که خطای برش $|\nabla^{\mathsf{T}}y|$ تقریباً برابر با خطای گرد کردن $|\nabla^{\mathsf{T}}y|$ باشد که کل خطا بیشتر از $|\nabla^{\mathsf{T}}y|$ نمیشود.

در فرمول های بالا مقادیر $|\Delta^{\mathfrak{r}}y|$ ، $|\Delta^{\mathfrak{r}}y|$ و $|\Delta^{\mathfrak{r}}y|$ نشان دهنده مقادیر میانگین (برای یک ناحیه داده شده از جدول) قدر مطلق تفاضلات از یک مرتبه مشخص هستند.

مثال ۴-۶ اجازه دهید، تغییر خطای محاسبه یک مشتق را با کاهش فاصله h برای تابع $y=e^x$ که در آن $y'=e^x$ است را بررسی کنیم.

 $\varepsilon={}^{\circ}/0\times 1{}^{\circ}{}^{-6}$ یک جدول چهار رقمی از مقادیر تابع e^x را در نظر بگیرید که دارای خطای مطلق e^x با قرار دادن می باشد. از فرمول ساده دیفرانسیلگیری عددی (۶-۶) با کاهش فاصله e^x از ۲۰٬۱ با قرار دادن e^x با قرار دادن e^x استفاده می کنیم.

محاسبات در جدول ۶-۷ آمده است، که در آن از رهنوشتهای زیر استفاده شده است (برای اختصار):

$$\frac{y_{1}-y_{-1}}{7h}=D_{h}y.$$

همانطور که در جدول دیده می شود، با کاهش فاصله h از $1/\degree$ به $7\degree/\degree$ قدر مطلق خطای دیفرانسیل گیری عدد کاهش می یابد (از $7\degree \degree \degree/\degree$ به $1\degree \degree/\degree$)، که به دنبال آن با کاهش بیشتر فاصله $19\degree/\degree$ با افزایش آن مواجه هستیم (تا $77\degree/\degree$ برای $19\degree/\degree$). این بدان معنی است که برای فاصله $19\degree/\degree$ نقش اصلی را خطاهای گرد کردن بازی می کنند. در اینجا فاصله بهینه برای دیفرانسیل گیری عددی به راحتی توسط فرمول خطاهای گرد کردن بازی می کنند.

$$h_{opt} = \sqrt[r]{\frac{\mathrm{r}\varepsilon}{M_{\mathrm{r}}}} = \sqrt[r]{\frac{\circ / \circ \circ \circ \mathrm{10}}{\mathrm{r}/\mathrm{0}}} \approx \circ / \circ \mathrm{r0}$$

جدول ۶-۸ نشان دهنده نتایج دیفرانسیلگیری عددی با این فاصله است. مقایسه جدول ۶-۲ و ۶-۸ نشان می دهد که فاصله بهینه h توسط فرمول (۶-۱۳) به سادگی بدست آمده است. در مثال تشریح شده در بالا، کمترین خطا با فاصله $\pi \circ / \circ = h$ حاصل می شود.

	h جدول ۲-۶) دیفرانسیلگیری عددی با فاصله									
	h	= ° / \ °				h :	= °, ° ٩			
x	$y = e^x$	$D_h y$.	خطا		x	$y = e^x$	$D_h y$.	خطا		
1,00 1,10 1,70	7,1017 7,1017 7,49.7	٣,1۶٣٠	_°,°°۴A		1,08 1,10 1,78	7,1219 7,1217 7,7229	٣,1۶۲۲	-°/°°۴°		
	h	= ° / ° Å				h :	= °,° Y			
x	$y = e^x$	$D_h y$.	خطا		x	$y = e^x$	$D_h y$.	خطا		
\/° \/ ° / \0 \/ \\	7,9109 7,1017 7,8717	۳/۱۶۱۳	_°,°°٣\		\\^	7,988Y 7,1017 7,71017	۳/۱۶۰۷	۰°/۰° ۲۵		
	h	= ° , ° ۶				h :	= °, ° ۵			
x	$y = e^x$	$D_h y$.	خطا		x	$y = e^x$	$D_h y$.	خطا		
1/° 9 1/10 1/11	7,9748 7,1011 7,7070	۳,1۶۰۰	_°,°°\A		\/\° \/\۵ \/۲°	7,00 FT 7,1017 7,7701	۳/۱۵۹۰	-°/°°° h		
	h	= ° / ° ۴				h :	۳۰/۰ =			
x	$y = e^x$	$D_h y$.	خطا		x	$y = e^x$	$D_h y$.	خطا		
1/11 1/10 1/19	7,074 7,1017 7,714	۳/۱۵۸۸	_°,°°°9		1,17 1,10 1,14	7,0849 7,1017 7,7044	٣/١۵٨٣	-°/°°°\		
	h	= ° / ° ٢				h :	= °, ° \			
x	$y = e^x$	$D_h y$.	خطا		x	$y = e^x$	$D_h y$.	خطا		
1,17 1,10	7,1017	7/1010	°,°°° Y		1,18 1,10 1,18	7,1017	7/1000	۰,۰۰۳۲		
	$h=\circ$ ر $^\circ$ دیفرانسیلگیری عددی با فاصله ۳۵ $_\circ$									
		x	$y = e^x$		$D_h y$.	Error				
		1/110	7,049							
		1,10	7,1017	٣	,1018	-°/°°°	4			
		1,110	7,770							

مثال ۵ـ۶ـ یک فرمول مناسب و فاصله بهینه دیفرانسیلگیری عددی برای تابع نشان داده شده توسط جدول ۶-۹ را پیدا کنید. مقادیر تابع y با ارقامی تماماً صحیح داده شده اند.

حل۔ در اینجا خطای مطلق مقادیر اولیه تابع بیشتر از $\varepsilon = 0.0 \times 10^{-8}$ نیست. در دیفرانسیل گیری عددی به کمک فرمول (۶-۶)، فاصله بهینه از شرط $\frac{1}{2} \times \sqrt{3} y \approx \frac{1}{2}$ بدست می آید.

چون در جدول ۹-۶ تفاضلات محدود درجه سوم از $^{+} \circ ^{+} \times ^{-} = ^{-} \times ^{+} \circ ^{-} = ^{-} \times ^{+} \circ ^{-} \times ^{+} = ^{-} \times ^{+} \times ^{-} \times ^{-} = ^{-} \times ^{+} \times ^{-} \times ^{+} \times ^{-} \times ^{-} = ^{-} \times ^{+} \times ^{-} \times ^{+} \times ^{-} \times ^{-} \times ^{-} = ^{-} \times ^{+} \times ^{+} \times ^{+} \times ^{-} \times ^{-} \times ^{+} \times ^{-} \times ^{+} \times ^{-} \times ^{+} \times$

x	y	Δy	$\Delta^{T} y$	$\Delta^{r} y$
・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	**************************************		**************************************	

جدول ۶-۹) جدول مثال ۶-۵

برای کاهش خطای کل، فاصله h را افزایش داده و از فرمول دقیقتر (۷-۶) استفاده میکنیم. با دو برابر کردن فاصله h جدول داده ذیل بدست می آید (جدول ۶-۱۰).

 $\Delta^{\mathsf{r}} y \mid \Delta^{\mathsf{r}} y \mid \Delta^{\mathsf{r}} y \mid \Delta^{\mathsf{s}} y \mid \Delta^{\mathsf{d}} y$ Δy 0,4401 ۵۸۲ 1,7 0,8917 - 148 439 - ۱۵۶ 0,0899 - 184 118 1/1 0/01/0 0,0484 7,7 0,0080 - ۱۵۱ 7,4 0,0707 – ۱۳۶ - ۱۱۷

جدول -9) جدول مثال -9 با فاصله h دو برابر

این نتیجه دو یا سه برابر بهتر از نتیجه با فاصله $h=\circ$ / است امّا هنوز امکان افزایش بیشتر فاصله وجود

با افزایش فاصله محاسبات به λ برابر، تفاضلات درجه اول λ برابر، تفاضلات درجه دوم λ^\intercal برابر، ... و تفاضلات درجه پنجم λ^{0} برابر افزایش می یابند. بنابراین فاصله $\pi_{1} = \pi h = \pi h$ ، خطای برشی برابر با $^{+}$ د خطای گرد کردن $^{+}$ ۲٫۵ × ۱۰ $^{-}$ را بدست و خطای گرد کردن $^{+}$ ۲٫۵ × ۲۰ $^{-}$ را بدست مى دهد كه كاملاً قابل قبول است. افزايش بيشتر فاصله به سختى ممكن است به خصوص كه جدول ۱۰-۶ فاقد داده لازم برای پردازش یک جدول از تفاضلات تا درجه پنجم با فاصله * ره میباشد. بنابراین $h=\circ$ به عنوان فاصله بهینه انتخاب می شود. این فاصله برای محاسبه مقادیر مشتقات تنها در نقاط 1/9 ستفاده از فرمول (9-9) مناسب است. در این مورد استفاده از فرمول (9-9) به صورت عبارتی غیر تفاضلی (فاقد جملات تفاضل) مناسب است یعنی به صورت:

$$y' \approx \frac{1}{11}(y_{-1} - \lambda y_{-1} + \lambda y_1 - y_1)$$

که در آن y_i همان y_i است. برای مثال:

$$\begin{split} y'|_{x=1/\mathcal{S}} &\approx \frac{1}{17\times \circ /7} (\circ , \mathsf{FF} \circ \mathsf{I} - \mathsf{A} \times \circ , \mathsf{\Delta} \mathsf{TT} \circ + \mathsf{A} \times \circ , \mathsf{\Delta} \mathsf{A} \mathsf{TT} - \circ , \mathsf{\Delta} \mathsf{\Delta} \mathcal{S} \circ) = \circ , \circ \mathsf{AFF}, \\ y'|_{x=1/\mathcal{V}} &\approx \frac{1}{17\times \circ /7} (\circ , \mathsf{FV} \circ \mathsf{A} - \mathsf{A} \times \circ , \mathsf{\Delta} \mathsf{FIA} + \mathsf{A} \times \circ , \mathsf{\Delta} \mathsf{VFV} - \circ , \mathsf{\Delta} \mathsf{TAA}) = \circ , \circ \mathsf{\Delta} \mathsf{AT}. \end{split}$$

در نقاط x=1/4 و x=7/7 و x=7/7 و x=7/7 ما همچنین می توانیم از فرمول (۶-۷) با فاصله استفاده کنیم که به فاصله بهینه نزدیک بوده و تقریباً به همان دقت منجر می $h_1 = \circ$ / ۲ $h_2 = \circ$ / ۲ موقعیت نزدیک به حدود جدول (حدهای بالا و پایین) ما می توانیم از فرمول (۶-۶) با فاصله $1, \circ = h$ و یا از فرمول نیوتن استفاده کنیم. در خاتمه بار دیگر یادآور می شویم که برآوردهای واقعی معمولاً از پیش برآوردهای بدست آمده بیشتر هستند. از اینرو در مثالی که دیدیم خطای واقعی محاسبه مشتقات، چندین برابر کوچکتر از برآوردهای ذکر شده بود. برای مقایسه اجازه بدهید مقدار مشتق y را در نقطه 1/8 توسط فرمول 1/8 محاسبه کنیم.

خواهيم داشت:

که با مقدار دقیق ۹۹۲ $^{\circ}$ $^{\circ}$ تنها به اندازه $^{+}$ $^{-}$ $^{+}$ اختلاف دارد.

_____ مسائل

فاصله بهینه دیفرانسیلگیری عددی و فرمول مناسب در مسائل ۱ (الف)،۱ (ب)،۲ (الف)،۲ (ب) در بخش -2 داده شدهاند بدست آورید. در مسائل ۱ (ب) در با فرض اینکه تمام مقادیر -2 جدول با ارقام صحیح داده شدهاند بدست آورید. در مسائل ۱ (ب) -2 در با مقدار مشتق -2 را در نقطه -2 به -2 پیدا کنید.

٧_ محاسبه تقریبی انتگرالها

۷-۱_ فرمولهای تربیع با نقاط متساوی الفاصله

با جایگزینی تابع انتگرال با برخی از چند جملهایهای درونیابی، فرمولهای تربیعی به شکل زیر بدست می آید:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \sum_{k=0}^{n} A_{k}f(x_{k}) + R \tag{1-Y}$$

که در آن x_k نقاط منتخب درونیابی، A_k عبارت باقیمانده یا خطای فرمول تریبع هستند. با حذف خطای بستگی دارند و نه به شکل تابع و R عبارت باقیمانده یا خطای فرمول تریبع هستند. با حذف خطای باقیمانده R خطای برش به وجود می آوریم که در فرآیند محاسبه نیز خطاهای گرد کردن به این خطا افزوده می شود. با تقسیم کردن بازه انتگرالی [a,b] به n بخش مساوی توسط نقاط

$$x_i = x_0 + ih \ (i = \circ, 1, ..., n), \ x_0 = a, \ x_n = b, \ h = \frac{b-a}{n}$$

تابع زیر انتگرال را در نقاط x_i محاسبه میکنیم:

$$y_i = f(x) \quad (i = \circ, 1, \dots, n)$$

فرمولهای تربیع برای نقاط متساوی الفاصله، فرمولهای نیوتن کوتز تخوانده می شوند ([۱]، [۱۲] و [۲۱] را ببینید). فرمولهای نیوتن کوتز از نظر درجه چند جملهای درونیابی مورد استفاده متفاوتند. برای خلاصی

از چند جملهای های با درجه بالا تقسیم کردن بازه انتگرالگیری به زیر بازه های مجزا برای به کارگیری فرمول های نیوتن -کوتز از درجه پایین در هر بازه و سپس جمع زدن نتایج بدست آمده، در کاربردها معمول است (که به فرمول های مرکب منجرمی شود). چند فرمول ساده از این گونه در ادامه تشریح می گردد.

۱_ فرمول ذوزنقه ۱

$$\int_{a}^{b} f(x)dx \approx h(\frac{y_{\circ} + y_{n}}{Y} + y_{1} + y_{2} + \dots + y_{n-1}), \tag{Y-Y}$$

که در آن $y_i = f(x_i)$ عبارت باقیمانده به صورت زیر است:

$$R_{\mathsf{N}} = -\frac{nh^{\mathsf{r}}}{\mathsf{N}^{\mathsf{r}}}f''(\xi) = -\frac{(b-a)h^{\mathsf{r}}}{\mathsf{N}^{\mathsf{r}}}f''(\xi), \quad a < \xi < b.$$

اگر تابع زیر انتگرال f(x) یک تابع خطی باشد، فرمول ذوزنقه مقدار دقیق انتگرال را بدست می دهد، زیرا داریم f''(x) = 0 داریم

۲_ فرمول سیمپسون۲

$$\int_{a}^{b} f(x)dx \approx \frac{h}{7} [y_{\circ} + y_{\uparrow m} + \Upsilon(y_{\uparrow} + y_{\uparrow} + \dots + y_{\uparrow m-1}) + + \Upsilon(y_{\downarrow} + y_{\uparrow} + \dots + y_{\uparrow m-1})], \tag{Υ-$Y}$$

که در آن $h = \frac{b-a}{2} = \frac{b-a}{2}$. عبارت باقیمانده به صورت زیر است:

$$R_{\mathsf{Y}} = -\frac{mh^{\mathsf{D}}}{\mathsf{P}^{\mathsf{P}}} f^{(\mathsf{Y})}(\xi) = -\frac{(b-a)h^{\mathsf{P}}}{\mathsf{P}^{\mathsf{P}}} f^{(\mathsf{Y})}(\xi), \ a < \xi < b.$$

فرمول سیمپسون برای چند جملهایهای تا درجه T دقیق است، زیرا در این موارد $f^{(\mathsf{f})}(x) = 0$ است. $n = \mathsf{f}$ توجه کنید که در فرمول سیمپسون تعداد نقاط الزاماً فرد است یعنی n زوج است $n = \mathsf{f}$ است.

٣_ فرمول نيوتن (قاعده سه هشتم)

$$\int_{a}^{b} f(x)dx \approx \frac{\mathbf{r}_{h}}{\mathbf{h}} [y_{\circ} + y_{\mathbf{r}_{m}} + \mathbf{Y}(y_{\mathbf{r}} + y_{\mathbf{s}} + \dots + y_{\mathbf{r}_{m} - \mathbf{r}}) + \\ + \mathbf{Y}(y_{1} + y_{1} + y_{1} + y_{2} + \dots + y_{\mathbf{r}_{m} - \mathbf{r}} + y_{\mathbf{r}_{m} - \mathbf{r}})],$$

$$(\mathbf{f} - \mathbf{V})$$

که در آن $\frac{b-a}{rm}=\frac{b-a}{n}$ عبارت باقیمانده به شکل زیر است:

$$R_{\rm T} = -\frac{{\rm T}mh^{\rm d}}{{\rm A}^{\circ}} f^{({\rm f})}(\xi) = -\frac{(b-a)h^{\rm f}}{{\rm A}^{\circ}} f^{({\rm f})}(\xi), \quad a < \xi < b.$$

¹⁾ Trapezoidal formula 2) Simpson

۱۵۳

توجه کنید که در فرمول (۲-۷) تعداد نقاط الزاماً برابر با m+1 است یعنی m=n. اگر تابع y=f(x) به شکل جدولی داده شده باشد و پیدا کردن مشتقات آن مشکل باشد، آنگاه با فرض عدم وجود جملات عناصر شدیداً متغیر، میتوانیم فرمولهای تقریبی برای محاسبه خطا را با عباراتی از تقاضلات محدود به کار ببریم:

$$R_{\rm N} \approx -\frac{b-a}{{\rm NY}} \overline{\Delta^{\rm Y} y},$$
 (0-Y)

$$R_{\rm Y} \approx -\frac{b-a}{{\rm N} \Lambda^{\circ}} \overline{\Delta^{\rm F} y}, \tag{9-Y}$$

$$R_{\rm Y} \approx -\frac{b-a}{{\rm A}^{\circ}} \overline{\Delta}^{\rm Y} y, \tag{Y-Y} \label{eq:Y-Y-Y-1}$$

که در آن $\overline{\Delta^{\mathfrak r} y}, \overline{\Delta^{\mathfrak r} y}$ نشان دهنده میانگین حسابی مقادیر تفاضلات از درجه مربوطه هستند.

مثال ۱-۷ انتگرال $\int_{\circ}^{1}e^{-x^{\intercal}}dx$ را با قاعده ذوزنقه برای n=1 محاسبه، خطای محاسبه را برآورد کنید.

حل ابتدا عبارت باقیمانده را برآورد میکنیم. بدین منظور مشتق دوم تابع $y=e^{-x^{\dagger}}$ را پیدا میکنیم:

$$y'' = \mathsf{Y}(\mathsf{Y}x^{\mathsf{Y}} - \mathsf{Y})e^{-x^{\mathsf{Y}}}$$

حداکثر اندازه مشتق دوم |y''(x)| در بازه $|x|^{\circ}$ در نقطه $|x|^{\circ}$ است. از اینرو داریم:

$$|R_1| \le \frac{\max |y''(x)|}{Y} |b-a|h^{r} = \frac{r \times (\circ_{1} Y)^{r}}{Y} < \circ_{1} \circ r.$$

برای از بین بردن تأثیر خطای گرد کردن در دقت نتیجه، محاسبات را با یک رقم اضافی انجام میدهیم، یعنی با چهار رقم اعشار. جدول مقادیر زیرانتگرال را تشکیل میدهیم (جدول ۲-۱). با استفاده از فرمول ذوزنقه بدست میآوریم:

و پاسخ نهایی را به سه رقم گرد میکنیم:

$$\int_{a}^{b} e^{-x^{\mathsf{T}}} dx \approx \circ_{\mathsf{T}} \mathsf{Y} \mathsf{F} \mathsf{F}$$

مثال ۲-۷ انتگرال $\int_{0}^{1}e^{x^{\intercal}}dx$ را به کمک فرمول سیمپسون برای n=1 محاسبه و عبارت باقیمانده را برآورد کنید.

	$y=e^{-x^\intercal}$ جدول ۱-۷ مقادیر تابع										
i	xi	x_i^{Y}	y_i	i	x_i	x_i^{Y}	yi				
0	0	o	1,	۶	۰ ۶٫	۰/۳۶	·/ ۶۹ ۷۷				
١	۰٫۱	۰,۰۱	·/ ٩٩ ··	٧	۰,۷	0/49	۰/۶۱۲۶				
۲	۰٫۲	۰,۰۴	°,98° X	٨	۰/۸	0,84	۰/۵۲۷۳				
٣	۰/۳	۰ / ۰ ۹	۰/٩١٣٩	٩	۰ / ۹	۰/۸۱	0,4449				
۴	۰,۴	۰,۱۶	۰٫۸۵۲۱	١٠	۱,۰	١,٠٠	·/٣۶٧ ٩				
۵	٥٫۵	٥٦١٥	۰,۷۷۸۸								
	-	$\frac{1}{7}(y_{\cdot} +$	$y_{10} + \sum$	¬٩ Ji=1	yi =	٧,۴۶١	۲۰				

حل۔ اجازہ دھید عبارت باقیماندہ را برآورد کنیم. مشتق چھارم تابع $y=e^{x^\intercal}$ را پیدا میکنیم:

$$y^{(\dagger)}(x) = f(fx^{\dagger} + Yx^{\dagger} + T)e^{x^{\dagger}}$$

مشتق چهارم $y^{(\mathfrak{f})}(x)$ در بازه $[\,\cdot\,,\,\mathsf{l}\,]$ در نقطه $x=\mathsf{l}$ دارای بزرگترین مقدار است. از اینرو

$$|R_{\mathsf{Y}}| \leq \frac{\Delta \times (\circ, \mathsf{V})^{\Delta}}{\mathsf{A} \circ} \times \mathsf{VF} \times \mathsf{Y}_{\mathsf{V}} \mathsf{VA} \approx \circ_{\mathsf{V}} \circ \circ \circ \mathsf{VA}$$

جدول مقادیر تابع زیر انتگرال را تشکیل داده (جدول ۲-۷) و مقادیر را بر حسب زوج و یا فرد بودن شمارهاش در دو ستون مجزا وارد میکنیم. سطر آخر از جدول نشان دهنده نتایج جمع هر ستون میباشد. حال با بکارگیری فرمول سیمپسون بدست میآوریم:

$$\int_{\circ}^{1} e^{x^{\intercal}} dx \approx \frac{1}{\texttt{T}^{\circ}} (\texttt{T/YIMT} + \texttt{F} \times \texttt{V/TFMD} + \texttt{T} \times \texttt{D/DFFI}) = \texttt{1/FFTFM}$$

جواب نهایی را تا چهار رقم گرد میکنیم:

$$\int_{a}^{b} e^{x^{\dagger}} dx \approx 1,4977$$

مثال ۳-۷ انتگرال $\frac{dx}{1+x}$ را با استفاده از فرمول نیوتن (قاعده سه هشتم) برای $h=\circ /1$ محاسبه و عبارت باقیمانده را برآورد کنید.

حل۔ برای برآورد عبارت باقیماندہ مشتق چھارم تابع زیر انتگرال
$$y=(1+x)^{-1}$$
 را پیدا میکنیم:
$$y^{(\mathfrak{k})}=\Upsilon\mathfrak{k}(1+x)^{-0}$$

در بازه $[\circ\,,\circ\,/8]$ بزرگترین مقدار مشتق چهارم در نقطه $x=\circ$ حاصل می شود. بنابراین

$$|R_{\mathsf{T}}| \leq \frac{9 \times (\circ, \mathsf{I})^{\delta}}{\mathsf{A}^{\circ}} \times \mathsf{T}^{\mathsf{T}} = \mathsf{I}_{\mathsf{I}} \mathsf{A} \times \mathsf{I}^{\circ - \delta}$$

با تشکیل جدولی از مقادیر تابع زیر انتگرال (جدول ۷_۳) مقادیر تابع را در سه ستون مجزا (بسته به شمارهاش) وارد میکنیم. با استفاده از نتایج محاسبات، با فرمول (۷-۴) بدست می آوریم:

$$\int_{\circ}^{\circ, \mathsf{P}} \frac{dx}{\mathsf{I} + x} \approx \frac{\mathsf{T}}{\mathsf{A}} \times \circ, \mathsf{I} \times (\mathsf{I}, \mathsf{P} \mathsf{T} \Delta \circ \circ + \mathsf{I}, \Delta \mathsf{T} \mathsf{A} \mathsf{F} \mathsf{P} + \mathsf{I}, \mathsf{T} \mathsf{Y} \circ \mathsf{I} \mathsf{F}) = \circ, \mathsf{F} \mathsf{Y} \circ \circ \mathsf{I}$$

	$y=e^{x^\intercal}$ مقادیر تابع (۲-۷ جدول										
			Values of $y_i = e^{x_i^{\intercal}}$								
i	xi	x_i^{Y}									
			for $i = \circ, i = \circ$	for even i	for add i						
۰	°/°	°/°°	1,								
١	۰٫۱	۰,۰۱			۱٬۰۱۰۱						
۲	۲۱۰	۰,۰۴		1,0401							
٣	۰٫۳	۰ / ۰ ۹			1,0988						
۴	۰,۴	۰,۱۶		1,1480							
۵	٥٫٥	٥٦١٥			1,7840						
۶	۶٫۶	۰ ٫۳۶		1,4777							
٧	۰٫۷	0,49			1,8878						
٨	۸۱۰	۰,۶۴		1,1980							
٩	۰ / ٩	۰/٨١			1,7479						
١٠	۱,۰	۱,۰۰	۲,٧١٨٣	_							
		Σ	٣,٧١٨٣	0,4441	٧,٢۶٨۵						

مثال ۲-۷ انتگرال f(x) لا با فرمول سیمپسون محاسبه و عبارت باقیمانده را برآورد کنید و تابع زیر انتگرال f(x) با جدول زیر مشخص شده است:

x	٥	۰٫۱	۰٫۲	۰٫۳	۰,۴	٥٧٥	۶٫ ۰	۰,۷	۰/۸
f(x)	١٧٠٠٠٠	۰/۹۹۵۰	·/٩٨·١	۰ /۹۵۵۳	·/9711	·/AYY۶	۰ ۸ ۲۵۳	۰/۷۶۴۸	·/8 9 88

حل۔ با قرار دادن $h=^{\circ}/1$ (فاصله در جدول) داریم $m=^{\circ}/1$ محاسبه مجموع های لازم در جدول $m=^{\circ}/1$ آمده است. با بکارگیری نتایج بدست آمده، با فرمول $m=^{\circ}/1$ بدست می آوریم:

$$\int_{\circ}^{\circ, \wedge} f(x) dx \approx \frac{1}{\mathbf{r}} (\, \text{1/898V} + \mathbf{f} \times \mathbf{r/09TV} + \mathbf{t} \times \mathbf{t/VTS0}) = \circ, \mathbf{v} \, \text{1VTO}$$

برای برآورد خطاها جدولی از تفاضلات محدود برای تابع داده شده تشکیل میدهیم (جدول ۷-۵) و از فرمول (۷-۲) استفاده میکنیم. مقدار میانگین تفاضلات درجه چهارم (در جدول ۷-۵) برابر است با $\overline{\Delta}_y^{\tau}$. بنابراین با استفاده از فرمول (۷-۶) بدست می آوریم:

$$R_{\Upsilon} \approx \frac{{}^{\circ}/{}^{\wedge} \times {}^{\vee} \times {}^{\vee} {}^{\circ}{}^{-}{}^{\dagger}}{{}^{\vee} {}^{\wedge} {}^{\circ}} \approx {}^{\vee} {}^{\circ}{}^{-}{}^{\circ}$$

از اینرو تمام ارقام نتیجه بدست آمده صحیح می باشند.

____ مسائل _

۱ بطور تقریبی و به کمک فرمول ذوزنقه انتگرال $\int_{0}^{1} (\mathbf{r} x^{\intercal} - \mathbf{r} x) dx$ را با $\mathbf{r} = \mathbf{n}$ محاسبه کنید. مقدار دقیق این انتگرال را محاسبه کرده و خطاهای نسبی و مطلق نتیجه را بدست آورید.

۲_ انتگرال $\frac{xdx}{1+x}$ را با استفاده از فرمول سیمپسون با ۱۰ n=1 محاسبه کنید. خطای مطلق Δ نتیجه را با استفاده از فرمول عبارت باقیمانده برآورد کنید.

 ${f c}$ در مسائل زیر بطور تقریبی انتگرال ها را به کمک فرمول مشخص شده محاسبه و عبارت باقیمانده ${f R}$ را برآورد کنید.

 $n=\mathfrak{r}$ انتگرال $\frac{dx}{x}$ با فرمول ذوزنقه برای $1-\mathfrak{r}$

	$y=rac{1}{1+x}$ جدول ۳-۷) مقادیر تابع										
				$y = \frac{1}{1+x_i}$							
i	xi	$1 + x_i$									
٥	°/°	۱,۰	1,								
١	۰,۱	١/٣			·/ ٩ · ٩ · ٩						
۲	۰ / ۲	1,1			·/X٣٣٣٣						
٣	۰٫۳	١/٣		·/V۶٩٢٣							
۴	۰,۴	1,4			·/V1479						
۵	٥؍٥	1,0			· ,8888V						
۶	۶٫ ۰	1,8	۰ /۶ ۲۵۰۰								
		Σ	1,88000	°, V ۶ 9 ۲ ۳	٣/ ١٢٣٣٨						

f(x) مقادیر تابع f(x)

y=f(x) جدول ۵-۷) تفاضلات محدود برای تابع

x	y	Δy	$\Delta^{ \mathrm{f}} y$	$\Delta^{r} y$	$\Delta^{\mathfrak{k}}y$
۰	١,٠٠٠٠	-0∘	– ٩ ٩	0	+۵
۰/۱	۰/۹۹۵۰	-149	-٩٩	۵	<u>-</u> ۴
۰/۲	°/910°1	-741	-94	١	+4
۰/۳	۰/۹۵۵۳	-747	<u>۹۳</u>	۵	+1
۰/۴	·/9711	-470	- ۸ ۸	۶	0
٥ , ۵	۰/۸۷۷۶	-577	- 7 7	۶	
۰ ٫۶	۰/۸۲۵۳	_۶۰۵	_ V ۶		
۰,۷	۰,٧۶۴۸	-811			
۰/٨	°/8 9 8¥				

i	xi	$f(x_i)$					
		$i=\circ i=A$	<i>i</i> فرد	i زوج			
0	0	١,٠٠٠٠					
١	۰/۱		۰/۹۹۵۰				
۲	۰٫۲			۰/۹۸۰۱			
٣	۰٫۳		۰,۹۵۵۳				
۴	۰/۴			۰/۹۲۱۱			
۵	٥٫۵		۰/۸۷۷۶				
۶	۰ ٫۶			۰/۸۵۳			
٧	۰,۷		۰,۷۶۴۸				
<	۰/٨	·/۶ ٩ ۶٧					
	\sum	1,8984	7/0977	7,7780			

n=۱ انتگرال $\sqrt{rac{8}{3}x-\Delta}$ با فرمول ذوزنقه برای $\sqrt{8}x-\Delta$ ۴.

 $\int_{\circ}^{1/7} \ln(1+x^{7}) dx$ انتگرال _0

الف) با استفاده از فرمول ذوزنقه برای ho=n

n=9 با استفاده از فرمول سیمپسون برای

 $\int_{a}^{1} \sin x^{\intercal} dx$ انتگرال -8

الف) با استفاده از فرمول ذوزنقه برای n=1

n=1 با استفاده از فرمول سیمپسون برای n=1

 $\int_{a}^{1} \cos x^{\mathsf{T}} dx$ انتگرال ۷

n=1الف) با استفاده از فرمول ذوزنقه برای n=1

n=1، با استفاده از فرمول سیمپسون برای n=1

 $\int_{\epsilon}^{\Delta/7} \ln x dx$ انتگرال ۸_

الف) با استفاده از فرمول ذوزنقه برای ۶n=8.

ب) با استفاده از فرمول سیمیسون برای n=8

 $\int_{1}^{\pi} \frac{dx}{1+x}$ انتگرال -۹

الف) با استفاده از فرمول ذوزنقه برای n=4

n=4ب با استفاده از فرمول سیمپسون برای n=4

 $n=\mathfrak{r}^\circ$ با استفاده از فرمول قاعده سه هشتم با $\int_{\circ/1}^{1/5}rac{dx}{\sqrt{x}}$ با انتگرال

۲-۷ انتخاب فاصله انتگرالگیری

هدف انتخاب فاصله h برای رسیدن به دقت مشخص شده ε برای محاسبه انتگرال به وسیله یک فرمول انتگرالگیری عددی مشخص است. اجازه دهید که دو روش حل این مسئله را بررسی کنیم:

۱ـ انتخاب فاصله به وسیله برآورد عبارت باقیمانده. فرض کنید میخواهیم یک انتگرال را با دقت ε حساب کنیم. با استفاده از فرمول جمله باقیمانده R متناظر، h را طوری انتخاب میکنیم که نامساوی |R| < |R| برقرار گردد. سپس انتگرال را به وسیله فرمول تقریبی و با فاصله بدست آمده محاسبه میکنیم. تعداد ارقام را آنقدر در نظر میگیریم که خطای گرد کردن از |T| بیشتر نشود.

توجه- مواردی وجود دارد که دو خطای برش و گرد کردن ε ، سهم برابری ندارند. برای مثال اگر محاسبه مقادیر تابع زیر انتگرال منجر به یک عملیات سنگین و مشکل شود امّا بتوان آن را با هر دقت مورد نظر انجام داد آنگاه انتخاب h با شرط ε |R| به راحتی ممکن است. مورد نادر دیگر تابعی است که به صورت تجربی و آزمایشی مشخص شده که دسترسی به یک دقت بالا درمحاسبه مقادیر آن مشکل است.

مثال ۷ـ۵ـ به کمک فرمول سیمپسون انتگرال زیر را با دقت $\varepsilon = 1^{\circ}$ محاسبه کنید.

$$\int_{\pi/\mathfrak{f}}^{\pi/\mathfrak{f}} \frac{\sin x}{x} dx$$

حل = جمله باقیمانده فرمول سیمیسون به شکل زیر است:

$$R = -\frac{h^{\mathfrak{f}}(b-a)}{\mathsf{VA} \circ} f^{(\mathfrak{f})}(\xi) \ , \ a < \xi < b$$

h وا طوری انتخاب میکنیم که نامساوی زیر برقرار گردد:

$$\frac{h^{\mathfrak{f}}(b-a)}{\lambda h^{\mathfrak{o}}} Max_{[a,b]} |f^{(\mathfrak{f})}(x)| < \circ, \delta \times 1^{\mathfrak{o}}$$

مقدار $f^{(\mathfrak{k})}(x)$ را حساب میکنیم:

$$f^{(\mathfrak{f})}(x) = \frac{\sin x}{x} + \mathfrak{f} \frac{\cos x}{x^{\mathfrak{f}}} - \mathfrak{f} \frac{\sin x}{x^{\mathfrak{f}}} - \mathfrak{f} \frac{\cos x}{x^{\mathfrak{f}}} + \mathfrak{f} \frac{\sin x}{x^{\mathfrak{d}}}$$
 در برآورد $|f^{(\mathfrak{f})}(x)|$ در برآورد $|f^{(\mathfrak{f})}(x)|$

مثبت هستند و در این بازه کاهش می یابند. بنابراین آنها در نقطه $\frac{\pi}{2}$ به حداکثر مقدار خود می رسند و

$$|f^{(\mathsf{f})}(x)| \leq \frac{\sin x}{x} (\mathsf{I} - \frac{\mathsf{I}\,\mathsf{f}}{x^{\mathsf{f}}} + \frac{\mathsf{f}\,\mathsf{f}}{x^{\mathsf{f}}}) + \mathsf{f}\frac{\cos x}{x^{\mathsf{f}}} (\frac{\mathsf{f}}{x^{\mathsf{f}}} - \mathsf{I}) < \mathsf{A}\,\mathsf{I}.$$

از اینرو برای بدست آوردن فاصله محاسباتی h، نامساوی زیر را در نظر میگیریم:

$$\frac{h^{\frac{\pi}{r}}}{\lambda h^{\circ}} \times \lambda \lambda < {\circ}_{/} \Delta \times {\circ}^{-r}$$

که از آنجا بدست می آوریم $h^{\mathfrak{f}}<1\mathfrak{f}\times1\mathfrak{f}\times1\mathfrak{f}$ و $h^{\mathfrak{f}}<1\mathfrak{f}\times1\mathfrak{f}$. از سوی دیگر، فاصله می از می آوریم آنجاب شود که تقسیم بازه $[\frac{\pi}{\mathfrak{f}},\frac{\pi}{\mathfrak{f}}]$ به تعدادی زوج از فواصل برابر ممکن باشد. دو شرط ذکر شده با مقادیر زیر برقرار می شوند:

$$h = \frac{\pi}{\mathrm{TF}} = \text{`'/T} < \text{`'/H} \quad , \quad n = \frac{b-a}{h} = \text{F}$$

برای اینکه خطا از $^{-7}$ \times ۱۰ $^{-8}$ بیشتر نشود کافی است که محاسبات را با دقت چهار رقم اعشار انجام دهیم.

یک جدول از مقادیر تابع $\frac{x}{x}$ با ۹۰ ۱۳۰ $^{\circ}$ با $y=\frac{\sin x}{\gamma +}$ (جدول ۶-۶)، که سطر آخر آن شامل مجموع سه ستون آخر است را تشکیل می دهیم. حال با استفاده از فرمول سیمپسون برای n=8 بدست می آوریم:

$$\begin{split} \int_{\pi/\mathfrak{k}}^{\pi/\mathfrak{k}} \frac{\sin x}{x} dx &\approx \frac{h}{\mathfrak{k}} [(y_{\circ} + y_{\mathfrak{k}}) + \mathfrak{k}(y_{\mathfrak{k}} + y_{\mathfrak{k}}) + \mathfrak{k}(y_{\mathfrak{k}} + y_{\mathfrak{k}}) + \mathfrak{k}(y_{\mathfrak{k}} + y_{\mathfrak{k}})] = \\ &= \circ_{/} \circ \mathfrak{kTSTT}(1/\Delta TS\mathfrak{k} + \mathfrak{k} \times \mathfrak{k}/T T \Lambda S + \mathfrak{k} \times 1/\Delta S \mathfrak{k}) = \circ_{/} S 1 1 \Lambda. \end{split}$$

نتیجه نهایی را تا سه رقم اعشار گرد میکنیم:

$$\int_{\pi/\mathfrak{f}}^{\pi/\mathfrak{f}} \frac{\sin x}{x} dx \approx \circ, \text{Fig.}$$

Y۔ محاسبه مضاعف. چون پیدا کردن حداکثر مقدار $|f^{(k)}(x)|$ اغلب به محاسباتی مشکل منجر می شود، روش ذیل در عملیات محاسبه مورد استفاده قرار می گیرد: انتگرال I با استفاده از فرمول تربیع دو بار محاسبه می شود (اولین بار با فاصله I و سپس با فاصله I یعنی با مقدار I دو برابر). با توجه به نتایج محاسبات برای I و I مقایسهای انجام می دهیم. اگر I در I (که در آن I خطای مجاز است)، آنگاه قرار می دهیم:

	$y = \frac{\sin x}{x}$ جدول ۴-۷) مقادیر تابع										
i	x_i^{\cdot}	x_i	$\sin x$	$y_{\circ},y_{ m s}$	y ۲ $_m$	y r $_{m-1}$					
۰	۴۵۰۰۰′	۰,٧٨۵۴	۰,۷۰۷۱	۰,٩٠٠٣							
١	۵۲۰۳۰	0/9188	۰,۷۹۳۴			۰ ۸۶۵۹					
۲	۶۰°۰۰'	1,0447	۰ ٫۸۶۶۰		۰ / ۸ ۲۷ ۰						
٣	۶۷۰۳۰	1,1441	·/9 7 7 9			۰,٧٨۴٢					
۴	۷۵°۰۰′	1,000	۰/۹۶۵۹		° / ٧٣٧٩						
۵	۸۲۰۳۰٬	1,4899	0/9914			٥٦٤٨٨٥					
۶	4. ° ′	۱٬۵۷۰۸	١,٠٠٠٠	۰,۶۳۶۶							
			\sum	1,0789	1,0549	۲,۳۳۸۶					

امًا اگر $arepsilon \geq |I_n - I_{7n}| \geq arepsilon$ باشد، آنگاه محاسبات با فاصله $rac{h}{4}$ تکرار می شود. گاهی اوقات برای فاصله اولیه عددی نزدیک به $\sqrt[m]{arepsilon}$ انتخاب می شود که در آن m=1 برای فرمول ذوزنقه و m=1 برای فرمول سيميسون مى باشد.

این روش بطور وسیعی در محاسبه انتگرالها توسط کامپیوتر بکار گرفته می شود، زیرا ما را قادر می سازد که به همراه وارسى محاسبات مقدار فاصله را براي دقت مورد نظر بطور اتوماتيك انتخاب كنيم. توجه کنید که برای یک برآورد تقریبی خطای برش Δ میتوانیم از اصل رانگ 1 استفاده کنیم، که طبق آن برای فرمول ذوزنقه $|I_n-I_{7n}|$ $lphapprox \Delta = rac{1}{2}$ و برای فرمول سیمپسون $\Deltapprox \Delta = rac{1}{2}$ می باشد.

مثال ۷-۶۔ انتگرال زیر را با فرمول سیمیسون و با دقت $\varepsilon = \pi \times 1^{\circ -1}$ محاسبه کنید.

$$\int_{\cdot}^{\pi} \frac{dx}{x + \cos x}$$

حل بازه $[\circ,\pi]$ را به هشت قسمت تقسیم کرده و مقادیر تابع زیر انتگرال را در نقاط تقسیم بدست می آوریم (جدول ۷-۷). حال انتگرال را به وسیله فرمول سیمپسون ابتدا برای فاصله $rac{\pi}{\hbar}$ حال انتگرال را به وسیله فرمول سیمپسون ابتدا برای فاصله $rac{\pi}{\hbar}$ سپس برای $\frac{\pi}{7}=h=(n=7)$ محاسبه میکنیم.

نتایج محاسبات در جدول زیر (جدول ۷-۷) وارد شده است. اعدادی که در ستون y_i زیرشان خط کشیده m_i شده است، مقادیر y_i مورد استفاده در محاسبه انتگرال با فاصله $rac{\pi}{4}$ است. ستونهای m_i و به ترتیب مشخص کننده ضرایب y_i در فرمول سیمپسون هستند وقتی محاسبات برای فاصله y_i به ترتیب مشخص $\sum m_i'y_i$ و $\sum m_iy_i$ و $\sum m_iy_i$ انجام می شود. سطر آخر از جدول نشان دهنده حاصل جمعهای مربوطه $h=rac{\pi}{\epsilon}$ است.

به وسيله فرمول سيميسون بدست مي آوريم:

¹⁾ Rung

y =	<u>\</u>	مقادير تابع	(٧ - ٧	جدول
	$x + \cos x$	(.)		O) .

i	x_i°	x_i	$\cos x_i$	$x_i + \cos x_i$	y_i	m_i'	m_i
0	°	0	1,	1,	1/0000	١	١
١	۲۲۰۳۰٬	۰/٣٩٢٧	·/9 7 m 9	1,8188	۰/۷۵۹۵	۴	
۲	۴۵°	۰,۷۸۵۴	۰/۷۰۷۱	1,4970	<u>°,8Y°°</u>	۲	۴
٣	۶۷۰۳۰	1,1441	۰/٣٨٢٧	۱,۵۶۰ ۸	°,84°V	۴	
۴	۹۰°	1,040 1	°/°°°°	1,0401	<u>°,</u> 8٣۶۶	۲	۲
۵	۱۱۲°۳۰′	1,9880	-∘ ,٣٨٢٧	۸٬۵۸۰۸	۰/۶۳۲۶	۴	
۶	120.	7,8088	-°,Y°Y1	1,8891	<u>°,6°,64</u>	۲	۴
٧	۱۵۷°۳۰′	7,7429	-0/9779	1/1200	۰٫۵۴۸۰	۴	
٨	۱۸۰°	7,1419	_ \ _/ 。。。。	7,1419	<u>°,4889</u>	١	١
			·		\sum	10,8181	٧,٨۴۵٧

$$h/ = n$$
 و ۱۹۶۲، $n = \pi$ و ۱۹۶۲، $n = \pi$

$$I_{\mathfrak{f}} = {}^{\circ}{}_{\prime} \, {}^{\prime} \, {}$$

$$h/ au=\circ$$
ر ۱۳۰۹، ۱۳۰۹، ۱۳۹۹، میم $h=rac{\pi}{\lambda}=\circ$ ۱۳۰۹، ها د این ا

$$I_{\lambda} = {}^{\circ}{}_{\prime} \setminus \Upsilon {}^{\circ} \cdot \Upsilon {}^{\circ} \times \setminus \Delta_{\prime} \circ \setminus S \setminus S = \Upsilon_{\prime} {}^{\circ} \cdot \Upsilon {}^{\circ} \setminus S = \Gamma_{\prime} {}^{\circ}$$

با مقایسه مقادیر I_{ℓ} و I_{ℓ} خواهیم داشت:

$$|I_{\mathsf{f}}-I_{\mathsf{h}}|=\circ{}_{\mathsf{f}}\circ{}_{\mathsf{f}}{}$$

علاوه بر آن 7 \times 7 \times 7 \times 1 \times 1

$$I_{18} = \circ_{1} \circ 9040 \times 71,7199 = 7.0471$$

مقایسه I_{Λ} و I_{Λ} نتیجه می ϵ هد:

$$|I_{\lambda}-I_{19}|=\circ,\circ\circ$$

با توجه به قاعده رانگ خطای مقدار دقیقتر I_{10} بیشتر از $I_{10} \times 0.00$ $\times 0.000$ نیست. بنابراین مقدار ۱۱۶ با دقت مورد نظر محاسبه شده است. از اینرو

$$\int_{\circ}^{\pi} \frac{dx}{x + \cos x} = \mathsf{T}_{\mathsf{I}} \circ \mathsf{FTT}$$

 $h=rac{\pi}{19}$ جدول ۸-۷ مقادیر تابع $y=rac{1}{x+\cos x}$ با فاصله

i	x_i°	x_i	$\cos x_i$	$x_i + \cos x_i$	y_i	m_i
o	o °	0	1,	١,٠٠٠٠	1,	١
١	11°10′	0/1988	۸ ۰ ۸ ۹ ۸ ۰	1/1441	۰/۸۴۹۵	۴
۲	۲۲°۳۰′	· /٣٩ ٢٧	۰ / ۹ ۲ ۳ ۹	1,8181	۰/۷۵۹۵	۲
٣	۳۳۰۴۵٬	۰/۵۸۹۰	٥/٨٣١٥	1,4700	۰,۷۰۴۰	۴
۴	۴۵°	۰,٧٨٥۴	۰٫۷۰۷۱	1,4970	۰ / ۶۷ ۰ ۰	۲
۵	۶۵°۱۵′	۰/۹۸۱۷	۰,۵۵۵۴	1,0881	۰ ، ۶۵ ۰ ۶	۴
۶	۶۷°۳۰′	1,1741	۰ / ۳۸ ۲۷	۱,۵۶۰۸	°,84°V	۲
٧	۷۸°۴۵′	1,878	۰/۱۹۵۱	1,0890	۰/۶۳۷۱	۴
٨	۹۰°	۱٬۵۷۰۸	0	1,0401	°,8 7 88	۲
٩	1. 1.10	1,4840	-0/1901	1/0419	۰/۶۳۶۱	۴
١٠	117.4.	1,9580	-∘ ,٣٨٢٧	١٧٥٨٠٨	°,8878	۲
11	124.491	7,1099	,0004	1,8040	°/8777	۴
١٢	۱۳۵°	7,8088	-°, V° V \	1,8891	۰,۶۰۶۴	۲
١٣	145.101	7,0070	-0/8810	1/4110	۰٫۵۸۱۰	۴
14	104.4.	7,7429	- °∕47٣4	1/1700	۰/۵۴۸۰	۲
۱۵	1818401	7,9808	-°/910 1	1,9844	۰ / ۵ ۰ ۹ ۰	۴
18	۱۸۰°	7/1419	— \ / • • • •	7,1418	· , 4559	١
					\sum	٣١,٢١۶٩

h ور مسائل ۱ تا π انتگرال ها را توسط فرمول ذوزنقه و با دقت مورد نظر محاسبه کنید. فاصله h را به وسیله برآورد عبارت باقيمانده بدست آوريد.

۱.
$$\int_{\circ}^{1} \frac{dx}{1+x}$$
 با دقت \circ ۱۰ \circ ۲

۱.
$$\int_0^1 \frac{dx}{1+x}$$
 با دقت $\int_0^1 \frac{dx}{1+x}$ ۲. $\int_0^1 \frac{dx}{1+x^7}$ با دقت $\int_0^1 \frac{dx}{1+x^7}$

$$r. \int_{\circ}^{1} \frac{dx}{\sqrt{1+x^{\tau}}}$$
 با دقت $r = -\delta$

در مسائل ۴ تا ۳۳ انتگرال ها را با دقت مشخص شده محاسبه کنید. مقدار h برای کسب دقت لازم را توسط محاسبه مضاعف بدست آورید.

انتگرالهای زیر را به وسیله فرمول ذوزنقه و با دقت ۱۰ - ۱۰ محاسبه کنید:

$$\text{f. } \int_{\circ}^{\chi} \frac{dx}{1+x^{\intercal}}. \quad \text{d. } \int_{\chi}^{\eta} x \log x \ dx. \quad \text{f. } \int_{\chi}^{\eta} \frac{\log x}{x} dx.$$

$$\forall . \int_{\lambda}^{\gamma} \frac{\cos x}{x} dx. \quad \lambda . \int_{x}^{\pi/\gamma} \frac{\cos x}{\lambda + x} dx.$$

انتگرالهای زیر را به وسیله فرمول سیمیسون و با دقت ۱۰-۴ محاسبه کنید:

9.
$$\int_{\circ}^{\circ} f^{\prime} \cos \frac{\pi x^{\prime}}{Y} dx$$
. Ye. $\int_{\circ}^{\circ} \frac{In(1+x)}{1+x^{\prime}} dx$.

11.
$$\int_{\circ}^{1} \frac{a \, r c \tan x}{x} dx$$
. 17. $\int_{\circ}^{\circ} \frac{dx}{\sqrt{(1-x^{\intercal})(1-\circ, \Upsilon \delta x^{\intercal})}}$

$$\mathsf{NF.} \ \int_{\circ}^{\circ/\delta} \frac{dx}{\sqrt{(\mathsf{N}-x^{\dagger})(\mathsf{N}-\circ/\mathsf{Y}\mathsf{D}x^{\dagger})}}. \ \mathsf{NF.} \ \int_{\circ}^{\circ/\delta} \cos \frac{x^{\dagger}}{\mathsf{T}} dx.$$

$$\mathsf{VQ}. \int_{\cdot}^{\mathsf{V}} \frac{In(\mathsf{V}+x^{\mathsf{V}})}{\mathsf{V}+x^{\mathsf{V}}} dx. \quad \mathsf{VP}. \int_{\cdot}^{\mathsf{V}/\mathsf{Q}} \frac{(arc\tan x)^{\mathsf{V}}}{x} dx.$$

$$\begin{array}{lll} \text{9.} & \int_{\circ}^{\circ/7}\cos\frac{\pi x^{\intercal}}{\Upsilon}dx. & \text{1.} & \int_{\circ}^{\wedge}\frac{In(1+x)}{1+x^{\intercal}}dx. \\ \text{11.} & \int_{\circ}^{\wedge}\frac{a\tau c\tan x}{x}dx. & \text{12.} & \int_{\circ}^{\circ/\Delta}\frac{dx}{\sqrt{(1-x^{\intercal})(1-\circ/7\Delta x^{\intercal})}}. \\ \text{12.} & \int_{\circ}^{\circ/\Delta}\frac{dx}{\sqrt{(1-x^{\intercal})(1-\circ/7\Delta x^{\intercal})}}. & \text{12.} & \int_{\circ}^{\circ/\Delta}\frac{(a\tau c\tan x)^{\intercal}}{\chi}dx. \\ \text{12.} & \int_{\circ}^{\wedge}\frac{In(1+x^{\intercal})}{1+x^{\intercal}}dx. & \text{12.} & \int_{\circ}^{\circ/\Delta}\frac{(a\tau c\tan x)^{\intercal}}{x}dx. \\ \text{12.} & \int_{\circ}^{\pi/7}\frac{dx}{\sqrt{1-\circ/7\Delta x^{\intercal}}}. & \text{12.} & \int_{\circ}^{\circ/\Delta}\sqrt{\frac{1-\circ/7\Delta x^{\intercal}}{1-x^{\intercal}}}dx. \end{array}$$

$$11. \int_{\circ}^{\circ/\Delta} \sqrt{\frac{1-\circ/10\sin^{-x}x}{1-x^{7}}} dx.$$

انتگرالهای زیر را به کمک فرمول سیمیسون و با دقت ۳- ۱۰ محاسبه کنید.

Yo.
$$\int_{\circ}^{1} \sqrt{x} \sin x \ dx$$
. Yh. $\int_{\circ}^{1} \sqrt{x} \cos x \ dx$. YY. $\int_{\circ}^{pi} \frac{dx}{1+x+\sqrt{\sin x}}$.

Yr.
$$\int_{\circ}^{\pi/\Upsilon} \frac{dx}{x + \sqrt{\cos x}}$$
. Yr. $\int_{\Upsilon}^{\Upsilon} \frac{dx}{1 + \sqrt{Inx}}$. Yd. $\int_{\circ}^{\pi} \frac{dx}{1 + \sin^{\Upsilon} x}$

$$\begin{array}{lll} \text{TY.} & \int_{\circ}^{\pi/\Upsilon} \frac{dx}{x + \sqrt{\cos x}}. & \text{TY.} & \int_{\Upsilon}^{\Upsilon} \frac{dx}{1 + \sqrt{Inx}}. & \text{TO.} \int_{\circ}^{\pi} \frac{dx}{1 + \sin^{\intercal}x}. \\ \text{TS.} & \int_{\circ}^{\pi/\Upsilon} \frac{dx}{1 + \cos^{\intercal}x}. & \text{TV.} & \int_{\circ}^{1} e^{-\Delta x^{\intercal} + x + \frac{\alpha}{2}} dx. & \text{TA.} & \int_{\circ}^{1} e^{-\Upsilon x^{\intercal} + \Upsilon x + 1} dx. \end{array}$$

$$\text{T1. } \int_{\circ}^{\pi/7} \sqrt{1 - \circ / \Delta \sin^7 x} \ dx.$$

انتگرالهای زیر را به وسیله فرمول سیمیسون و با دقت ۱۰-۴ محاسبه کنید.

TY.
$$I_1 = \int_{\circ}^{\pi/\Upsilon} \frac{\sin ax}{x} dx$$
, $I_{\Upsilon} = \int_{\circ/\delta}^{1/\delta} = \frac{e^{ax}}{x} dx$, $a = \circ/\circ \delta k$, $k = \Upsilon, \Upsilon, \dots, \Upsilon \Upsilon$.

TT.
$$I_{\rm N}=\int_{\circ}^{\rm N}=\frac{e^{-x^{\rm T}}\sin ax}{a+x^{\rm T}}dx, \quad I_{\rm T}=\int_{\circ}^{\rm T}\frac{\sqrt{a+x^{\rm T}}}{{\rm N}+\cos ax}dx, \quad a={\circ}/{\rm O}+{\circ}/{\rm N}k,$$

$$k = \circ, 1, 7, \ldots, 10.$$

۳۴_ مقدار تقریبی انتگرال $\int_{x}^{t}f(x)dx$ را به کمک فرمول سیمیسون و با محاسبه مضاعف بیاید اگر تابع زیر انتگرال f(x) با جدول ۹-۷ مشخص شده باشد. خطای R را با استفاده از قاعده رانگ بدست آورید.

٣۴	مسئله	جدول	(٩-٧	حدول
----	-------	------	------	------

	8,500, (1.1.6,500)					
x	f(x)	x	f(x)		x	f(x)
°/°	1,	۰,۷	۰/۶۱۲۶۳	,	1,4	۰/۱۴۰۸۶
۰٫۱	۰,٩٩٠٠۵	۰٫۸	۰/۵۲۷۲۹	١	۱٫۵	۰,۱۰۵۴۰
۰٫۲	·/98·V9	۰/٩	۰,۴۴۴۸۶	١	1,8	۰/۰۷۷۳۰
۰٫۳	·/9 1898	۱,۰	۰,۳۶۷۸۸	١	٧,٧	۰,۰۵۵۵۸
۰,۴	۰/۸۵۲۱۴	1/1	·/ ۲۹ ۸ ۲۰	١	۸٫۸	۰/۰۳۹۱۶
٥٧٥	۰,۷۷۸۸۰	1, 1	·/۲٣۶٩٣	١,	١/٩	۰,۰۲۷۰۵
۰ ٫۶	·/8978A	1,1	۰/۱۸۴۵۲	١	۰ ۱/	۰/۰۱۸۳۲

۷_۳_ فرمولهای تریبع گوس

در فرمولهای تربیع گوس ضرایب A_i و طولهای $t_i=1,1,\dots,n$ طوری انتخاب می شوند که فرمول برای تمامی چند جمله یها از بزرگترین درجه ممکن دقیق باشد.

اثبات شده است (۱۱] و (۱۲] را ببینید) که چنین اعدادی (t_i,A_i) برای N=N-1 به صورت یکتا بدست می آیند. جدول ۷- ۱۰ شامل مقادیر طول های t_i و ضرایب A_i و همینطور عبارات باقیمانده n=1 برای n=1 می باشد.

جدول \mathbf{v} - ا طول های t_i و ضرایب A_i در فرمول های تربیع گوس

n	t_i	A_i	$R_n(f)$
۴	$-t_1=t_7=\circ$ / Λ ۶۱۱۳۶۳۱۲	$A_1=A_7={}^{\circ}/{}^{\circ}$	$R_{f}(f) \approx \Upsilon_{f} \Lambda \Lambda \times \Upsilon^{-\gamma} f^{(\Lambda)}(\xi)$
	$-t_{\rm r}=t_{\rm r}={\circ}_{\prime}{ m rrqq}{ m All}{ m o}{ m r}{ m r}$	$A_{r}=A_{r}=^{\circ}/$ ۶۵۲۱۴۵۱۵۵	$-1 < \xi < 1$
۵	$-t_1=t_0={}^{\circ}/{}^{\circ}$	$A_1=A_0={}^{\circ}/{}^{}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/$	$R_{\delta}(f) \approx \Lambda_{f} \circ \Lambda \times \Lambda^{\circ - r} f^{\Lambda \circ}(\xi)$
	$-t_{\rm f}=t_{\rm f}=\circ$ / Δ TAFS 9 T $1\circ$	$A_{ m f}=A_{ m f}={}^{\circ}{}_{ m f}$ fyaftafy	$-1 < \xi < 1$
	$t_{ m r}=\circ$	$A_{\tt Y} = {}^{\circ}{}_{/} {\tt \Delta} {\tt FAAAAAAA}$	
٧	$-t_1 = t_Y = \circ/9491 \circ Y917$	$A_1 = A_2 = \circ_1$	$R_{\rm Y}(f) pprox {\rm Y/Y} \times {\rm V} \circ {}^{-{\rm V}\delta} f^{({\rm V}^{\rm F})}(\xi)$
	$-t_{\rm Y}=t_{ m S}={}^{\circ}/{ m VFIDTIIAS}$	$A_{ m f}=A_{ m f}={}^{\circ}{}_{ m f}$ TY94000791	$-1 < \xi < 1$
	$-t_r = t_{\delta} = \circ_{/} f \circ \delta \lambda f \delta \delta \delta$	$A_{\mathtt{r}} = A_{\mathtt{d}} = {}^{\circ}{}_{/}\mathtt{TA} IAT {}^{\circ} {}^{\circ} \mathtt{d} I$	
	$t_{\mathfrak{k}}={}^{\circ}$	$A_{\mathfrak{f}} = {}^{\circ}{}_{/}{\mathfrak{f}}$	

مانع اصلی در بکارگیری فرمول تربیع گوس این است که طولهای t_i و ضرایب A_i ، اغلب اعداد گنگ و نامشخصی هستند. امّا این عیب با دقت بالای آن با تعداد نقاط انتگرالگیری کم (در مقایسه با دیگر

$$x = \frac{b+a}{r} + \frac{b-a}{r}t$$

در نتیجه فرمول گوس به صورت زیر در می آید:

$$\int_a^b f(x)dx = \frac{b-a}{\mathbf{Y}} \sum_{i=1}^n A_i f(x_i) + R_n^*(f) \tag{A-Y} \label{eq:A-Y}$$

که در آن

$$x_i = \frac{b+a}{\mathbf{Y}} + \frac{b-a}{\mathbf{Y}} t_i \tag{9-Y}$$

$$R_n^*(f) = \left(\frac{b-a}{\mathsf{Y}}\right)^{\mathsf{Y}n+\mathsf{Y}} R_n(f) \tag{No-Y}$$

مثال ۷-۷ انتگرال زیر را با فرمول گوس برای n=0 محاسبه کنید:

$$I = \int_{\circ}^{\gamma} \frac{dx}{\gamma + x^{\gamma}} \tag{1.4-y}$$

حل اجازه دهید از تغییر متغیر زیر استفاده کنیم:

$$x = \frac{1}{7} + \frac{1}{7}t$$

که منجر به انتگرال زیر *می*شود:

$$I = \Upsilon \int_{-1}^{1} \frac{dx}{\Upsilon + (t+1)^{\Upsilon}}$$

	جدول ۷-۱۱) محاسبه انتگرال (۷-۱۱) با فرمول گوس					
i	t_i	$f(t_i)$	A_i			
١	,1.5171746	·/ ۲۴9 ۴۵1 · V	٥٨٨٩٢ ٩٣٣١، ٥			
۲	_°/۵٣٨۴۶٩٣١°	0,77770990	·/*٧٨۶٢٨۶٧·			
٣	o	۰,۲	·/۵۶۸۸۸۸۸۹			
۴	°/07148971°	۰/۱۵۷۰۶۲۶۱	·/۴٧٨٢٨۶٧·			
۵	·/9· ۶ 1 V 9 A 4 ۶	0/17100114	٥,٢٣۶٩٢۶٨٨۵			

با مقادیر تابع زیر انتگرال جدولی تشکیل میدهیم (جدول ۲-۱۱) و سیس انتگرال را با فرمول گوس برای محاسبه میکنیم: n = 0

$$I \approx \Upsilon[A_{\lambda}f(t_{\lambda}) + A_{\Upsilon}f(t_{\Upsilon}) + A_{\Upsilon}f(t_{\Upsilon}) + A_{\Delta}f(t_{\Delta})] = \circ / \Upsilon \Lambda \Delta \Upsilon \Lambda \Lambda \Upsilon$$

برای مقایسه مقدار دقیق انتگرال $I=rac{\pi}{r}=\circ$ ۷۸۵۳۹۸۱۶۳ را بدست میآوریم. همانطور که مشاهده می شود درنتیجه بدست آمده تمامی هشت رقم صحیح هستند. توجه کنید که حتی رقم ششم نتیجه محاسبه شده با فرمول سیمیسون در محاسبه این انتگرال $(h = {}^{\circ}/1)$ صحیح نیست.

مثال ۷_۸_ دقت محاسبه انتگرالهای

$$In = \int_{-1}^{1} |x|^n dx (n = 1, \Upsilon, \Upsilon, \dots)$$

را برای فرمولهای ذوزنقه، سیمیسون و گوس (با سه نقطه) مقایسه کنید.

حل۔ با فرمول ذوزنقه با فاصله h=1 داریم: n=1 با فرمول سیمپسون با همان فاصله داریم: $rac{ au}{ au}=(1+\circ+1)=I_npprox rac{ au}{ au}$ با فرمول گوس برای $f(x)=|x|^n$ خواهیم داشت:

$$I_n \approx \frac{\mathtt{D}}{\mathtt{Q}}[f(-\sqrt{\frac{\mathtt{T}}{\mathtt{D}}}) + f(\sqrt{\frac{\mathtt{T}}{\mathtt{D}}})] + \frac{\mathtt{A}}{\mathtt{Q}}f(\mathtt{O}) = \frac{\mathtt{N} \cdot (\mathtt{T}}{\mathtt{D}})^{n/\mathtt{T}}$$

مقدار دقیق انتگرال برابر است با:

$$I_n \approx \Upsilon \int_{\circ}^{\Upsilon} x^n dx = \frac{\Upsilon}{n+\Upsilon}$$

از اینرو برای n=1 فرمول ذوزنقه به مقدار دقیق می رسد، فرمول سیمیسون $\frac{1}{n}$ خطا دارد و فرمول گوس به مقدار ۱۸۶۱ $^{\circ} = \frac{7}{6} \sqrt{\frac{7}{6}}$ با خطای ۱۳۹ $^{\circ}$ می رسد. برای n=1 فرمول های گوس به سیمپسون به مقدار دقیق $\frac{7}{4} = I$ می رسند، در صورتی که فرمول ذوزنقه خطای $\frac{1}{8}$ را خواهد داشت. برای n = n مقدار

دقیق برابر است با $\frac{7}{4} = I$ ، که فرمول گوس نتیجه می دهد ۱۶۴ $^{\circ}$ ، با خطای ۱۶۴ $^{\circ}$ ، فرمول سیمپسون خطای ۱۶۷ر $^\circ = rac{7}{4} - rac{7}{4}$ را خواهد داشت و فرمول ذوزنقه خطای $^\circ$ 0 را دارد یعنی به اندازه $^\circ$ 1% خطا دارد. برای n=1 فرمول گوس مقدار دقیق $\frac{\mathsf{Y}}{\mathsf{A}}=1$ را بدست می دهد، فرمول سیمیسون خطای را بدست می دهد و فرمول ذوزنقه خطای $7/\circ = \frac{7}{6}$ را بدست می دهد و فرمول ذوزنقه خطای $7/\circ = \frac{7}{6}$ را بدست می دهد. این مقایسه نشان می دهد که فرمول ذوزنقه قادر است دقت بالاتری را نسبت به فرمولهای گوس و سیمیسون بدست می دهد اگر مشتق تابع زیر انتگرال پیوسته نباشد. امّا برای توابعی که به تعداد کافی مشتقات پیوسته دارند فرمول گوس بطور قابل ملاحظهای نسبت به فرمول سیمپسون دقیق تر است و از فرمول ذوزنقه بسیار دقیق تر است. این موضوع به خوبی با مثال زیر در مورد انتگرال با سه نقطه نشان داده شده است.

$$I=\int_{-1}^{1}e^{x}dx=e-e^{-1}=$$
 ۲٫۳۵۰۴ با فرمول ذوزنقه بدست می آوریم:
$$^{\circ}_{-1}$$
۱۹۳ با فرمول $I\approx\frac{^{\circ}_{-1}}{7}+1+\frac{^{\prime}_{-1}}{7}=$ ۲٫۵۴۳۱ با فرمول سیمپسون خواهیم داشت: $I\approx\frac{1}{7}(^{\circ}_{-1})$ ۲٫۷۱۸۳ با خطای ۲٫۳۶۲۱ خطای ۲٫۳۶۲۱

با فرمول گوس بدست می آوریم:

 \circ ره \circ ۷ نظای $I \approx \frac{\Delta}{a} (\circ$ ر۴۶۰۹ + ۲٫۱۶۸۶) + $\frac{\Lambda}{a} = 7$ ر۳۴۹۷

_ مسائل _

با استفاده از فرمول گوس انتگرال های زیر را محاسبه و خطا را برآورد کنید (عبارت باقیمانده R را).

1.
$$\int_{1}^{\tau} \frac{dx}{1+x} \ for \ n = \tau.$$

$$\mathsf{Y.} \ \int_{-1}^{1} \frac{dx}{x+\mathsf{Y}} \ for \ n = \Delta.$$

$$\forall . \int_{\circ}^{1} \sqrt{1+x} dx \ for \ n=1$$

انتگرال زیر را با استفاده از فرمول گوس محاسبه کنید:

$$\text{f. } \int_{\circ}^{\mathbf{1}} \frac{dt}{\sqrt{(t^{\mathsf{T}} + \mathbf{1})(\mathbf{T} t^{\mathsf{T}} + \mathbf{f})}} \ , \ n = \mathbf{f}$$

$$\delta. \int_{\cdot}^{1} \frac{\log(1+x)}{1+x^{\tau}} dx , n = \delta$$

$$\begin{array}{l} \text{F. } \int_{0}^{\lambda} \frac{\ln(\lambda+x)}{\lambda+x^{\intercal}} dx \text{ , } n = \text{\P.} \\ \text{V. } \int_{0}^{\lambda} \frac{\ln(\lambda+x)}{x} dx \text{ , } n = \text{\P.} \end{array}$$

$$\forall . \int_{s}^{\sqrt{\frac{In(1+x)}{x}}} dx , n = \mathbf{f}$$

$$\text{A. } I = \int_{\circ}^{1} \frac{e^{ax^{\intercal}} dx}{\sqrt{+\sin ax}}, \ n = \emptyset, \ a = \circ / \emptyset + \circ / \Upsilon \times k, \ k = \circ, 1, \dots, 1 \circ.$$

1.
$$I = \int_{\circ}^{\pi/\Upsilon} \sqrt{\Upsilon - ax} \cos ax dx$$
, $n = 0$, $a = \circ / 0 + \circ / \Upsilon \times k$, $k = \circ , 1, \ldots, 1\%$.

۲-۷_ انتگرالگیری به کمک دنباله توان

انتگرال معین زیر را در نظر بگیرید:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx \tag{1Y-Y}$$

اجازه دهید تابع زیر انتگرال f(x) را به یک دنباله توان بسط دهیم:

$$f(x) = \sum_{k=0}^{\infty} c_k x^k$$

که در بازه (-R, R) متقارب است (که شامل بازه انتگرالگیری است).

با بكارگیری اصل انتگرالگیری جمله به جمله از دنباله توان ([۵۵] را ببینید)، می توانیم انتگرال (۱۲-۷) را به صورت یک دنباله عددی نشان دهیم:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \sum_{k=s}^{\infty} \frac{c_k}{k+1} (b^{k+1} - a^{k+1})$$
 (1T-Y)

اگر دنباله (۷-۱۳) با سرعت کافی متقارب شود آنگاه ما می توانیم بطور تقریبی انتگرال معین را به کمک مجموع جزیی دنباله

$$\int_{a}^{b} f(x)dx \approx \sum_{k=0}^{N} \frac{c_k}{k+1} (b^{k+1} - a^{k+1}) \tag{14-Y}$$

محاسبه کنیم. خطای نتیجه نهایی از خطاهای زیر تشکیل می شود:

(۱) خطای ناشی از جایگزینی دنباله با مجموع جزیی: این خطا (خطای برش) برابر باقیمانده سری است.

(۲) خطای ناشی از گرد کردن محاسبه مجموع (۷-۱۴).

برای یک دنباله متناوب با جملات نزولی یکنوا (از نظر قدر مطلق)، قدر مطلق عبارت باقیمانده دنباله از قدر مطلق اولین جملات به حساب نیامده از دنباله بیشتر نیست (مثالهای - و - را ببینید). در دیگر موارد برای برآورد عبارت باقیمانده یک دنباله، ما معمولاً از دنبالههای عددی که عبارت باقیمانده آنها به راحتی برآورد می شوند استفاده می کنیم (مثال - ۱۱ را ببینید).

مثال ۹-۷ مثال به دنباله توان و استفاده از هفت جمله بسط تابع زیر انتگرال به دنباله توان و استفاده از هفت جمله بسط محاسبه و خطا را برآورد کنید.

حل_ داريم:

$$e^{-x^{\dagger}} = 1 - x^{\dagger} + \frac{x^{\dagger}}{2!} - \frac{x^{\flat}}{2!} + \dots + (-1)^n \frac{x^{n}}{n!} + \dots$$

این دنباله برای هر x متقارب است. با انتگرالگیری جمله به جمله از هفت جمله اول بدست می آوریم:

$$\int_{\circ}^{1} e^{-x^{\mathsf{T}}} dx \approx \left[x - \frac{x^{\mathsf{T}}}{\mathsf{T}} + \frac{x^{\mathsf{D}}}{\mathsf{D} \times \mathsf{T}!} - \frac{x^{\mathsf{V}}}{\mathsf{V} \times \mathsf{T}!} + \frac{x^{\mathsf{T}}}{\mathsf{T} \times \mathsf{T}!} - \frac{x^{\mathsf{V}}}{\mathsf{V} \times \mathsf{T}!} + \frac{x^{\mathsf{T}}}{\mathsf{V} \times \mathsf{T}!} \right]_{\circ}^{\mathsf{V}} = \\ = \mathsf{V} - \frac{\mathsf{V}}{\mathsf{V}} + \frac{\mathsf{V}}{\mathsf{V} \circ} - \frac{\mathsf{V}}{\mathsf{V} \mathsf{V}} + \frac{\mathsf{V}}{\mathsf{V} \times \mathsf{T}!} - \frac{\mathsf{V}}{\mathsf{V} \mathsf{V} \times \mathsf{T}!} + \frac{\mathsf{V}}{\mathsf{V} \times \mathsf{T}!} \right]_{\circ}^{\mathsf{V}} = (\mathsf{V} \mathsf{D} - \mathsf{V})$$

با برآورد باقیمانده دنباله بدست می آوریم: $|R_V| \leq \frac{x^{10}}{10 \times V!}|^{1} = \frac{1}{V05^{0.0}} < 1/0 \times 1^{0.0}$ با برآورد باقیمانده دنباله بدست می آوریم: ما مجموع (۱۵-۷) را با ۵ رقم اعشار (با یک رقم اضافی) محاسبه می کنیم. نهایتاً بدست می آوریم: $\int_0^1 e^{-x^{\tau}} dx = 0.$ ۷۴۶۸ که تمام ارقام آن صحیح است.

مثال ۷-۱۰ انتگرال $\sin(x^{\mathsf{Y}})dx$ را با دقت ۱۰-۴ به کمک بسط تابع زیر انتگرال به دنباله $I=\int_{\circ}^{\frac{\pi}{\mathsf{Y}}}\sin(x^{\mathsf{Y}})dx$ توان محاسبه کنید.

حل تابع f(x) را به یک دنباله توان بسط می دهیم:

$$\sin(x^{\mathsf{r}}) = x^{\mathsf{r}} - \frac{x^{\mathsf{p}}}{\mathsf{r}!} + \frac{x^{\mathsf{r}}}{\mathsf{o}!} - \frac{x^{\mathsf{r}}}{\mathsf{v}!} + \dots$$

این دنباله برای هر مقدار x متقارب است. انتگرال این دنباله را جمله به جمله در بازه $^{\circ}$ تا $^{\pi}$ میگیریم:

$$I = \left[\frac{x^{\mathsf{r}}}{\mathsf{r}} - \frac{x^{\mathsf{v}}}{\mathsf{v} \times \mathsf{r}!} + \frac{x^{\mathsf{v}}}{\mathsf{v} \times \mathsf{o}!} - \frac{x^{\mathsf{v}}}{\mathsf{v} \wedge \mathsf{v}!} + \dots\right]^{\pi/\mathfrak{r}}_{\circ} =$$

$$= \frac{\mathsf{v}}{\mathsf{r}} \left(\frac{\pi}{\mathsf{r}}\right)^{\mathsf{r}} - \frac{\mathsf{v}}{\mathsf{v} \times \mathsf{r}!} \left(\frac{\pi}{\mathsf{r}}\right)^{\mathsf{v}} + \frac{\mathsf{v}}{\mathsf{v} \times \mathsf{o}!} \left(\frac{\pi}{\mathsf{r}}\right)^{\mathsf{v}} - \frac{\mathsf{v}}{\mathsf{v} \wedge \mathsf{v}!} \left(\frac{\pi}{\mathsf{r}}\right)^{\mathsf{v}} + \dots$$

چون دنباله عددی حاصل شده، یک دنباله متناوب است، کافیست که تعدادی از جملات را در نظر بگیریم که جملات بلافاصله بعدی از ^{۴- ۱}۰ کوچکتر باشند. این شرط با جمله سوم برقرار می شود زیرا:

$$\frac{\pi''}{\mathsf{II} \times \Delta! \times \mathsf{F''}} < \frac{(\circ, \mathsf{YAS})''}{\mathsf{ITF} \circ} = \frac{\circ, \circ \Delta \mathsf{I}}{\mathsf{ITF} \circ} < \mathsf{F} \times \mathsf{I} \circ^{-\Delta}$$

مجموع دو جمله اول را پیدا میکنیم. محاسبات را با پنج رقم اعشار انجام داده، جواب نهایی را گرد میکنیم:

$$I = \frac{\pi^{\mathsf{Y}}}{\mathsf{Y} \times \mathsf{Y}^{\mathsf{Y}}} - \frac{\pi^{\mathsf{Y}}}{\mathsf{Y} \times \mathsf{Y}! \times \mathsf{Y}!} = \frac{\mathsf{Y}}{\mathsf{Y}} (\circ \mathsf{Y} \mathsf{Y} \mathsf{A} \mathsf{A} \mathsf{Y} \circ)^{\mathsf{Y}} [\mathsf{Y} - \frac{(\circ \mathsf{Y} \mathsf{A} \mathsf{A} \mathsf{Y} \circ)^{\mathsf{Y}}}{\mathsf{Y}^{\mathsf{Y}}}] = \circ \mathsf{Y} \mathsf{A} \mathsf{A} \mathsf{Y} \mathsf{Y}.$$

مثال ۱۱-۷ انتگرال میرا $\varepsilon=1$ و با دقت $\varepsilon=1$ محاسبه کنید. $I=\int_{0}^{\pi/\Delta} \frac{dx}{1-x^{0}}$ محاسبه کنید.

حل تابع $\frac{1}{1-x^0}$ تابع می دهیم:

$$\frac{1}{1-x^{\delta}} = 1 + x^{\delta} + x^{1 \circ} + x^{1 \delta} + \dots + x^{\delta n - \delta} + \dots$$

دامنه تقارب این دنباله بازه (1,1) است. بازه انتگرالگیری در این بازه قرار دارد، بنابراین دنباله نوشته شده در بالا، به صورت جمله به جمله قابل انتگرالگیری است. با انتگرالگیری در بازه [0,0,0] بدست می آوریم:

$$I = \left[x + \frac{x^{\ell}}{\ell} + \frac{x^{11}}{11} + \frac{x^{1\ell}}{1\ell} + \dots + \frac{x^{\delta n - \ell}}{\delta n - \ell} + \dots \right]_{\circ}^{1/\ell} =$$

$$= \frac{1}{\ell} + \frac{1}{\ell \times \ell^{\ell}} + \frac{1}{11 \times \ell^{11}} + \frac{1}{1\ell \times \ell^{1\ell}} + \dots + \frac{1}{(\Delta n - \ell)\ell^{\delta n - \ell}} + \dots$$

چون جمله سوم از $^{+}$ ۱۰ کوچکتر است، ما مجموع دو جمله اول را به عنوان مقدار تقریبی انتگرال در نظر گرفته و مجموع جملات به حساب نیامده را برآورد میکنیم (باقیمانده دنباله یعنی R_{7} را):

$$R_{\mathsf{f}} = \frac{1}{11 \times \mathsf{f}^{\mathsf{f} \mathsf{f}}} + \frac{1}{19 \times \mathsf{f}^{\mathsf{f} \mathsf{g}}} + \frac{1}{\mathsf{f} \mathsf{f} \times \mathsf{f}^{\mathsf{f} \mathsf{f}}} + \dots + \frac{1}{(\Delta n - \mathsf{f}) \mathsf{f}^{\Delta n - \mathsf{f}}} + \dots$$

در تمامی جملات (از جمله دوم به بعد) ضرایب ۱۶، ۲۱ و... را با مقدار ۱۱ جایگزین میکنیم. سپس بدست می آوریم:

$$R_{7} < \frac{1}{11 \times 7^{11}} + \frac{1}{11 \times 7^{15}} + \dots + \frac{1}{11 \times 7^{5n-7}} + \dots = \frac{1}{11 \times 7^{11}} \times \frac{1}{1 - \frac{1}{7^{5}}} = \frac{1}{11 \times 7^{5} \times 7^{7}} = \frac{1}{71 \times 7^{5}} < \frac{1}{7} \times 1^{5-7}.$$

از اینرو مجموع دو جمله اول از دنباله انتگرالگیری شده، مقدار انتگرال را با دقت مورد نظر بدست میدهد:

$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{dx}{1-x^{\delta}} \approx \frac{1}{Y} + \frac{1}{9 \times Y^{\delta}} = 0.00 \text{ TS}$$

مسائا

در مسائل ۱ تا ۴ انتگرال ها را به وسیله بسط تابع زیر انتگرال به دنبال توان و در نظر گرفتن سه جمله از این بسط محاسبه کنید. خطای R را برآورد کنید.

$$\begin{array}{lll} \mathbf{1} & \int_{\cdot}^{\cdot,\uparrow} \frac{\ln(\mathbf{1}+x)}{x} dx & \mathbf{1} & \int_{\cdot}^{\uparrow} \cos(x^{\mathbf{1}}) dx \\ \mathbf{1} & \int_{\cdot}^{\cdot,\uparrow} \mathbf{1} \frac{\ln(\mathbf{1}+x)}{x} dx & \mathbf{1} & \int_{\cdot}^{\cdot,\uparrow} \mathbf{1} x^{\mathbf{1}} \sqrt{\mathbf{1}+x^{\mathbf{1}}} dx. \end{array}$$

انتگرالهای زیر را با دقت مورد نظر ε محاسبه کنید:

$$\begin{array}{lll} \mathbf{\Delta}_{-} \int_{\circ}^{\mathbf{Y}} \frac{\sin x}{x} dx, & \varepsilon = \mathbf{N} \circ ^{-\mathbf{\Delta}}. & \mathbf{F}_{-} \int_{\circ}^{\pi} \frac{\sin x}{x} dx, & \varepsilon = \mathbf{N} \circ ^{\mathbf{Y}}. \\ \mathbf{Y}_{-} \int_{\circ}^{\mathbf{N}} \frac{\ln (\mathbf{N} + \sqrt{x})}{\sqrt[4]{x}} dx, & \varepsilon = \mathbf{N} \circ ^{-\mathbf{Y}}. & \end{array}$$

را با دقت
$$1 \circ - \delta$$
 را محاسبه کنید. $\arcsin \circ / \mathsf{T} = \int_{\circ}^{\circ / \mathsf{T}} rac{dx}{\sqrt{1-x^{\mathsf{T}}}}$ انتگرال

با بسط تابع زیر انتگرال به یک دنباله، انتگرالهای زیر را با دقت ^{۳ - ۱} محاسبه کنید:

$$\begin{array}{lll} \P_- & \int_{\circ}^{\chi} \frac{\sin h \ x}{x} dx. & \text{if } -\int_{\circ}^{\chi/\tau} \frac{dx}{\sqrt{\chi_{-x^{\tau}}}}. & \text{if } \int_{\circ}^{\chi} \frac{dx}{\sqrt{\chi_{+x^{\tau}}}}. \\ \text{if } -\int_{\circ}^{\circ/\Delta} \frac{\arctan x}{x} dx. & \text{if } -\int_{\circ}^{\circ/\Delta} \frac{\arcsin x}{x} dx. \end{array}$$

انتگرالهای زیر را با دقت ۴- ۱۰ محاسبه کنید:

$$\begin{array}{lll} \mathrm{NF}_{-} \int_{\circ}^{\sqrt{r}/r} x^{\mathrm{r}} \arctan x dx. & \mathrm{NO}_{-} \int_{\circ}^{\mathrm{N}} \sqrt[r]{x} \cos x dx. \\ \mathrm{NS}_{-} \int_{\circ}^{\mathrm{N}} \frac{\sin x}{\sqrt{x}} dx. & \mathrm{NN}_{-} \int_{\circ}^{\circ}/\mathrm{TO} \ln (\mathrm{N} + \sqrt{x}) dx. \\ \mathrm{NA}_{-} \int_{\circ/\mathrm{N}}^{\circ/r} \frac{e^{-x}}{x^{\mathrm{r}}} dx. & \mathrm{NN}_{-} \int_{\circ}^{\mathrm{N}/\mathrm{N}} \sqrt{x} e^{x} dx. & \mathrm{YO}_{-} \int_{\circ/\mathrm{N}}^{\circ/r} \frac{dx}{\sqrt[r]{\mathrm{N} + x^{\mathrm{r}}}}. \\ \mathrm{YN}_{-} \int_{\circ/\mathrm{N}}^{\circ/\mathrm{S}} \frac{dx}{\sqrt{\mathrm{N} - x^{\mathrm{r}}}}. & \mathrm{YN}_{-} \int_{\circ/\mathrm{N}}^{\circ/\mathrm{N}} \sqrt{\mathrm{N} + x^{\mathrm{r}}} dx. & \mathrm{YN}_{-} \int_{\circ/\mathrm{N}}^{\circ/\mathrm{N}} \sqrt{\mathrm{N} + x^{\mathrm{r}}} dx. & \mathrm{YS}_{-} \int_{\circ/\mathrm{N}}^{\mathrm{N}} \sqrt{\mathrm{N} + x^{\mathrm{r}}} dx. &$$

۷-۵ انتگرالهای توابع غیر پیوسته، روش کانتورویچ ابرای مشخص کردن نقاط انفصال

میخواهیم انتگرال غیر متعارف
$$\int_a^b f(x) dx \tag{15-V}$$

را محاسبه کنیم که در آن تابع زیر انتگرال در بعضی از نقاط C در بازه [a,b] نا معین است (منفصل است). همانطور که می دانیم طبق تعریف، قرار می دهیم:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \lim_{\begin{subarray}{c} \delta_{1} \to \circ \\ \delta_{7} \to \circ \end{subarray}} \left\{ \int_{a}^{c-\delta_{1}} f(x)dx + \int_{c+\delta_{7}}^{b} f(x)dx \right\} \tag{1V-V}$$

برای محاسبه انتگرال غیر متعارف با دقت arepsilon، اعداد δ و δ را به قدری کوچک انتخاب میکنیم که نامساوی

¹⁾ Kantorovich

زير برقرار شود:

$$\left| \int_{c-\delta}^{c+\delta_{\tau}} f(x) dx \right| < \frac{\varepsilon}{\Upsilon}$$

سپس با استفاده از فرمولهای تربیع بطور تقریبی انتگرالهای معین زیر را حساب میکنیم:

$$\int_{a}^{c-\delta_{1}} f(x)dx, \int_{c+\delta_{1}}^{b} f(x)dx \tag{NA-Y}$$

اگر S_1 و S_2 مقادیر تقریبی انتگرالهای (۲-۱۸) با دقت $\frac{2}{7}$ باشند، آنگاه دقت برابر با ε میگردد.

$$\int_{a}^{b} f(x)dx \approx S_{1} + S_{7}$$

مثال ۱۲_۷ انتگرال زیر را با دقت ۵ °٫۰ حساب کنید.

$$I = \int_{0.7}^{7} \frac{e^{-x} dx}{\sqrt[7]{7 + x - x^{7}}}$$

حل تابع زیر انتگرال یک انفصال در نقطه $x=\mathsf{r}$ دارد. اجازه دهید انتگرال را به صورت مجموع دو انتگرال I_r بنویسیم:

$$I_{\mathsf{Y}} = \int_{\mathsf{Y}/\mathsf{Y}}^{\mathsf{Y}-\delta} \frac{e^{-x} dx}{\sqrt[\mathsf{Y}+x-x^{\mathsf{Y}}]}, \quad I_{\mathsf{Y}} = \int_{\mathsf{Y}-\delta}^{\mathsf{Y}} \frac{e^{-x} dx}{\sqrt[\mathsf{Y}+x-x^{\mathsf{Y}}]}$$

و δ را به نحوی انتخاب کنیم که مقدار I_7 به اندازه کافی کوچک شود. برای مثال، برای $\delta \leq \circ$ انتگرال I_7 شرط زیر را برقرار میکند:

$$\circ < I_{\rm Y} < \frac{e^{-1/4}}{\sqrt[4]{\rm Y}/4} \int_{{\rm Y}-\delta}^{{\rm Y}} \frac{dx}{\sqrt[4]{\rm Y}-x} = \circ, {\rm ID} \times \frac{{\rm Y}}{{\rm Y}} \delta^{{\rm Y}/{\rm Y}} = \circ, {\rm ID} \times \delta^{{\rm Y}/{\rm Y}}$$

با قرار دادن $\delta = \circ$ خواهیم داشت ۲۸ \circ ، Γ ، جهت برآورد انتگرال I_1 ، اجازه دهید که

$$I_{1} = \int_{\cdot, \mathbf{T}}^{1/4} \frac{e^{-x} dx}{\sqrt[4]{\mathbf{T} + x - x^{\mathsf{T}}}}$$

را به وسیله فرمول سیمپسون و با دقت ۲۲ °٬۰ محاسبه کنیم. محاسبات برای فاصله های Λ ۱۰ h=0۲ و $I_1:h=0$ ۸ منجر به نتایج $I_1:h=0$ ۱۸ و $I_1:h=0$ ۱۸ منجر به نتایج $I_1:h=0$ ۲۰ و $I_1:h=0$ ۲۰ و $I_1:h=0$ ۲۰ منجر بنویسیم:

$$I_1 \approx 0.00$$

از اینرو با قرار دادن Ipprox I خواهیم داشت Ipprox 0۰ که خطای آن قابل قبول است.

۱- روش کانتروویچ برای مشخص کردن نقاط انفصال. در اغلب موارد برای محاسبه مقدار تقریبی یک انتگرال معین از یک تابع منفصل، از روش مفید کانتروویچ برای مشخص کردن نقاط انفصال استفاده می شود ([۱]، [۱۲] و [۲۷] را ببینید). نکته اصلی در این روش این است که ما یک تابع y(x) از تابع زیر انتگرال y(x) بدست آوریم که همان انفصالهای y(x) را داشته باشد و در جملات و عبارات مقدماتی در بازه داده شده y(x) قابل انتگرالگیری باشد، بطوریکه اختلاف y(x) به تعداد لازم مشتق داشته باشد. انتگرال را به صورت زیر می نویسیم:

$$\int_a^b f(x)dx = \int_a^b g(x)dx + \int_a^b (f(x) - g(x))dx$$

انتگرال اول مستقیماً بدست می آید و انتگرال دوم توسط فرمولهای تربیع استاندارد به راحتی محاسبه می گردد. g(x) با استفاده از روشهای مختلف بسته به کاربرد انتخاب می شود. اجازه بدهید تا قاعده تشکیل چنین تابعی را برای یک دسته از انتگرالهای پر کاربرد استنتاج کنیم. فرض کنید که تابع زیر انتگرال به صورت زیر است:

$$f(x) = (x - c)^{\alpha} \varphi(x), a \le c \le b \tag{19-Y}$$

که در آن $\alpha < 0$ و $\alpha < 0$ در بازه $\alpha < 0$ پیوسته و به دفعات کافی مشتق پذیر است. حال $\alpha < 0$ که در آن $\alpha < 0$ در آن $\alpha < 0$ در نوشت:

$$f(x) = \left[\varphi(c)(x-c)^{\alpha} + \frac{\varphi'(c)}{!!}(x-c)^{\omega+1} + \frac{\varphi''(c)}{!!}(x-c)^{\alpha+1} + \cdots \right.$$

$$\cdots + \frac{\varphi^{(k)}(c)}{k!}(x-c)^{\alpha+k}\right] + (x-c)^{\alpha}\left[\varphi(x) - \varphi(c) - \frac{\varphi''(c)}{!!}(x-c)^{\gamma} - \cdots - \frac{\varphi^{(k)}(c)}{k!}(x-c)^{k}\right]$$

$$(Y \circ - Y)$$

اولین کروشه مجذور، شامل یک تابع توان است که مستقیماً انتگرالگیری می شود. دومین عبارت مجذور و مشتقاتش تا درجه k در نقطه x=c صفر می شوند. حاصلضرب این عبارت در فاکتور x=c)، تابعی است که مشتقاتش تا درجه k پیوسته است. بنابراین انتگرال این تابع قابل محاسبه است (به وسیله یکی از فرمول های تربیع).

مثال ۱۳-۷ مقدار تقریبی انتگرال زیر را محاسبه کنید:

$$I = \int_{\circ}^{\circ/\delta} \frac{dx}{\sqrt{x(\lambda - x)}}$$

 $x=\circ$ تابع زیر انتگرال در نقطه $x=\circ$ منفصل است. اجازه دهید آن را به صورت زیر بنویسیم:

$$f(x) = x^{-1/7} (1-x)^{-1/7}$$

از اینرو
$$q(x)=(1-x)^{-1/7}$$
 و $c=\circ$ ، $lpha=-rac{1}{2}$ می باشند. به وسیله فرمول تیلور داریم:

$$\varphi(x) = \mathbf{1} + \frac{\mathbf{1}}{\mathbf{r}}x + \frac{\mathbf{r}}{\mathbf{\Lambda}}x^{\mathbf{1}} + \frac{\mathbf{\Delta}}{\mathbf{1}\mathbf{S}}x^{\mathbf{r}} + \frac{\mathbf{r}\mathbf{\Delta}}{\mathbf{1}\mathbf{T}\mathbf{\Lambda}}x^{\mathbf{f}} + R_{\mathbf{f}}(x)$$

حال f(x) را می توان نوشت:

$$f(x) = [x^{-1/7} + \frac{1}{7}x^{1/7} + \frac{7}{4}x^{7/7} + \frac{\delta}{19}x^{\delta/7} + \frac{7\delta}{174}x^{7/7}] + \frac{\psi(x)}{\sqrt{x}}$$

که در آن

$$\psi(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x}} - (1 + \frac{1}{2}x + \frac{r}{\lambda}x^{2} + \frac{\delta}{12}x^{2} + \frac{r\delta}{12\lambda}x^{2})$$

و $\circ = (\circ)$ بنابراین . $\psi(\circ) = \circ$

$$I = \int_{\circ}^{\circ / \Delta} (x^{-1/7} + \frac{1}{7} x^{1/7} + \frac{7}{5} x^{7/7} + \frac{\Delta}{15} x^{\Delta/7} + \frac{7\Delta}{175} x^{7/7}) dx + I_1 = 1/\Delta 59 10 10 10 + I_1$$

که در آن

$$I_{1} = \int_{\cdot}^{\cdot/\delta} \frac{\psi(x)}{\sqrt{x}} dx.$$

انتگرال I_1 را به وسیله فرمول سیمپسون برای n=1 محاسبه میکنیم یعنی n=1 . جدول I_1 مقادیر تابع انتگرال را با دقت I_2 بدست می دهد. سطر آخر جدول نشان دهنده مجموع حاصل ضربهای y_i در m_i است، پس داریم:

$$I_1 = \frac{\circ / \circ \Delta}{r} * \circ / \circ AA r \circ A = \circ / \circ \circ AA r AA$$

و سرانجام بدست مي آوريم:

$$I=\int_{\circ}^{\circ, \Delta}\frac{dx}{\sqrt{x(\mathbf{1}-x)}}=\mathbf{1/\Delta}\mathbf{F}\mathbf{1}\,\mathbf{1}\Delta\mathbf{A}\Delta+\circ, \circ\cdot\mathbf{1FTA}\Delta=\mathbf{1/\Delta}\mathbf{Y}\circ\mathbf{Y}\mathbf{1Y}\circ\mathbf{Y}\mathbf{1}\Delta\mathbf{Y}\circ\mathbf{Y}\mathbf{1}\mathbf{Y}\circ\mathbf{Y}\mathbf{1}\mathbf{Y}\circ\mathbf{Y}\mathbf{1}\mathbf{Y}\circ\mathbf{Y}\mathbf{1}$$

به منظور مقایسه مقدار دقیق انتگرال ۲۹۶۳ م $rac{\pi}{2}=1$ را داریم.

توجه- روش کانتروویچ همچنین برای انتگرالهای غیر متعارف از توابع منفصل از انواع دیگر نیز کاربرد دارد ([۱] و [۲۱] را ببینید). اگر تابع زیر انتگرال دارای چندین نقطه انفصال باشد، آنگاه می توانیم بازه انتگرالگیری را به قسمتهایی تقسیم کنیم که هر کدام تنها شامل یک نقطه انفصال تابع زیر انتگرال باشد و سپس از خاصیت جمعپذیری انتگرال کمک بگیریم. این روش همچنین می تواند در محاسبه انتگرالهای متعارف مفید باشد (وقتی که تابع زیرانتگرال، پیوسته است ولی به تعداد کافی مشتقات پیوسته ندارد که سبب مشکل شدن برآورد خطاها می شود).

۲ـ به کارگیری فرمولهای تربیع وزن دار. انتگرال نامتعارفی از یک تابع منفصل را در نظر بگیرید. تابع زیر انتگرال را به شکل حاصلضرب دو تابع $\varphi(x)$ و $\varphi(x)$ نشان می دهیم.

$$f(x) = \varphi(x)P(x) \tag{Y-Y}$$

در بازه [a,b] محدود و به تعداد کافی مشتق دارد و $P(x)>\circ$ در بازه [a,b]. حال انتخاب یک فرمول تربیع به شکل زیر ممکن خواهد بود:

که در آن ضرایب مستقل $C_k^{(n)}$ به (x) به برای پند و طول های x_k طوری بدست می آیند که برای چند جمله ای های با هر درجه بزرگ ممکن دقیق باشد. چگونگی تشکیل چنین فرمول هایی در [1] و [1] آمده است. تابع P(x) را«تابع وزن» و یا «وزن» می گویند. دلیل بکارگیری فرمول های تربیع با وزن P(x) برای انتگرال گیری توابع منفصل این است که در آن عبارت باقیمانده به P(x) بستگی ندارد یعنی عدم بستگی به قسمت های منفصل تابع.

P(x) مقادیر ضرایب $C_k^{(n)}$ برای توابع مختلف وزن x_k در فرمولهای تربیع به شکل (۲۲-۷) برای توابع مختلف وزن x_k در x_k آمدهاند.

جدول ۱۳-۷ شامل مقادیر $C_k^{(n)}$ و x_k برای موردی است که $a=\circ$ و $a=\circ$ بوده و تابع وزن به صورت جدول $P(x)=x^{-\frac{1}{4}}$

برای a=-1 و $b=rac{1}{\sqrt{1-x^{7}}}$ و b=1 و میشود ([۱] را ببینید).

$$\int_{-1}^{1} \frac{\varphi(x)dx}{\sqrt{1-x^{\mathsf{Y}}}} \approx \frac{\pi}{n} \sum_{k=1}^{n} \varphi(x_k) \tag{YT-Y}$$

 $x_k = \cos \frac{7k-1}{7n} \pi$ که در آن

$$R(f) = \frac{\pi}{(\mathsf{Y} n)! \mathsf{Y}^{n-1}} f^{(\mathsf{Y} n)}(\xi), \quad -1 < \xi < 1 \tag{Yf-Y}$$

جدول ۱۳-۷) مقادیر x_k و $C_k^{(n)}$ برای فرمول تربیع $\int_{s}^{\Lambda} \frac{\varphi(x)}{\sqrt{x}} dx pprox \sum_{k=1}^{n} C_k^{(n)} \varphi(x_k)$

J.	\sqrt{a}	$= ux \sim \sum_{k=1}^{\infty} ux$	$= \begin{pmatrix} c_k & \varphi(x_k) \end{pmatrix}$
n	k	x_k	$C_k^{(n)}$
٣	١	·/· 059 mg	·/9٣۵٨٢٨
	۲	·/47719A	۰,۷۲۱۵۲۳
	۲	·/189499	·/٣۴7۶۴٩
۴	١	·/· ٣٣۶۴٨	۰,۷۲۵۳۶۸
	۲	۰,۲۷۶۱۸۴	۰/۶۲۷۴۱۳
	٣	·/88484V	0,444797
	۴	۰/۹۲۲۱۵۷	۰,۲۰۲۴۵۷
O	١	·/· ۲۲۱۶۴	۰/۵۹۱۰۴۸
	۲	·/144441	· /۵۳۸۵۳۳
	٣	0,481094	۰/۴۳۸۱۷۳
	۴	۰,۷۴۸۳۳۵	۰,۲۹۸۹۰۳
	۵	·/947494	·/1٣٣٣۴٣

مثال ۱۴_۷ مقدار تقریبی انتگرال زیر را محاسبه کنید:

$$I = \int_{-1}^{1} \frac{dx}{\sqrt{1 - x^{\dagger}}}$$

¹⁾ Hermitian

177

حل۔ اجازہ دھید تابع زیر انتگرال را بہ شکل $\frac{1}{\sqrt{1-x^*}} imes \frac{1}{\sqrt{1-x^*}} imes \frac{1}{\sqrt{1-x^*}}$ نشان دھیم و در نظر بگیریم که $\frac{1}{\sqrt{1-x^7}}$ تابع وزن است.

در اینصورت انتگرال داده شده می تواند به وسیله فرمول تربیع گوشهدار (۷-۲۳) محاسبه شود:

$$I = \int_{-1}^{1} \frac{dx}{\sqrt{1 - x^{\mathsf{f}}}} \approx \frac{\pi}{n} \sum_{k=1}^{n} \frac{1}{\sqrt{1 + x_{k}^{\mathsf{f}}}}.$$

$$I \approx \frac{\pi}{9} [\frac{\text{Y}}{\sqrt{1 + \cos^{\text{Y}} 1 \Delta^{\circ}}} + \frac{\text{Y}}{\sqrt{1 + \cos^{\text{Y}} 4 \Delta^{\circ}}} + \frac{\text{Y}}{\sqrt{1 + \cos^{\text{Y}} 4 \Delta^{\circ}}}] = \text{Y/YYY4}.$$

اجازه دهید یادآور شویم که محاسبه مستقیم انتگرال با شش رقم صحیح مقدار $I = \mathsf{7/771841}$ را بدست

مثال ۱۵-۷ مقدار تقریبی انتگرال مراب $I=\int_{\circ}^{1}rac{dx}{(\mathfrak{f}-x)\sqrt{x}}$ را محاسبه کنید.

$$P(x) = \frac{1}{\sqrt{x}}, \quad \varphi(x) = \frac{1}{\mathfrak{r} - x}$$

با استفاده از مقادیر x_k و $C_k^{(n)}$ موجود در جدول ۱۳-۷ برای n=4، به کمک فرمول (۲۲-۲) بدست

$$I=\int_{\circ}^{1}rac{dx}{(\mathfrak{f}-x)\sqrt{x}}pproxrac{\circ,7
m YTOF}{
m T,988F}+rac{\circ,977F}{
m T,YTTA}+rac{\circ,7FFA}{
m T,TTA}+rac{\circ,7\circ TO}{
m T,090T}+rac{\circ,7\circ TO}{
m T,090T}=\circ,0$$
محاسبه مستقیم انتگرال به نتیجه $\int_{\circ}^{1}rac{dx}{(\mathfrak{f}-x)\sqrt{x}}=rac{1}{\mathfrak{f}}ln aupprox\circ,0F9T$ محاسبه مستقیم انتگرال به نتیجه $\int_{\circ}^{1}rac{dx}{(\mathfrak{f}-x)\sqrt{x}}=rac{1}{\mathfrak{f}}ln au$

___ مسائل __

با استفاده از روش کانتروویچ برای مشخص کردن نقاط انفصال، مقدار تقریبی انتگرالهای زیر را حساب کنید.

۱.
$$\int_{\circ}^{1} \frac{dx}{\sqrt{x} \sqrt[q]{(1-x)^{\intercal}}}$$
 (۱ \circ - \circ ($)$

Y.
$$\int_{\circ}^{1} \frac{dx}{(1+x)\sqrt{x}}$$
 (۱۰-۶ با دقت

$$r$$
. $\int_{\cdot}^{\tau} \frac{dx}{\sqrt{x}(e^{x/\tau}+r)}$ (۱۰^{-۵} با دقت

۴.
$$\int_{\circ}^{1} \frac{x^{7} dx}{\sqrt{1-x^{7}}}$$
 (۱۰ حقت ۱۰ ما دقت

با استفاده ازفرمول های تربیع وزن دار، انتگرال های زیر را محاسبه کنید:

$$\mathcal{S}. \quad \int_{-1}^{1} \frac{e^{x}}{\sqrt{1-x^{2}}} dx \quad (n=\Delta).$$

$$\forall. \quad \int_{\circ}^{1} \frac{dx}{(1+x)\sqrt{x}} \quad (n=\Delta).$$

$$\Lambda. \quad \int_{\cdot}^{\Lambda} \frac{dx}{\sqrt{x(e^{i\sqrt{x}x} + 1/\Delta)}} \quad (n = \mathfrak{f})$$

A.
$$\int_{-1}^{1} \frac{dx}{\sqrt{x(e^{x/4x}+1/\delta)}} \qquad (n=f).$$
A.
$$\int_{-1}^{1} \frac{dx}{(1+x^{4})\sqrt{1-x^{4}}} \qquad (n=\delta).$$

$$\begin{array}{ll} \text{No. } \int_{\bullet}^{\bullet} \frac{e^{a(x-1)}}{\sqrt{x}(x+b)} dx & (n=\Delta), \ a=\circ, \circ, \bullet + \circ, \circ \vee \times k, \ k=\circ, \cdot, \ldots, \wedge, \\ b= \text{Y}_{\bullet} \circ \circ + \circ_{\bullet} \text{Y} \Delta \times k, \ k=\circ, \cdot, \text{Y}, \ldots, \text{Y}. \end{array}$$

$$\text{II.} \ \ I = \int_{-1}^{1} \frac{\cos ax}{(\cdot, \mathbf{r} + x^{\dagger})\sqrt{1 - x^{\dagger}}} dx \ \ (n = \mathbf{IY}, \ a = \mathbf{Y/F} + \cdot, \cdot \mathbf{Y} \times k, \ k = \cdot, \mathbf{IY}, \dots, \mathbf{IV}).$$

۷-۶_ انتگرالهای با حدود نامعین

با دقت داده شده، آن را به صورت $\int_a^\infty f(x)dx$ با دقت داده شده، آن را به صورت الم زير نمايش ميدهيم:

$$\int_{a}^{\infty} f(x)dx = \int_{a}^{b} f(x)dx + \int_{b}^{\infty} f(x)dx$$

که در آن b آنقدر بزرگ انتخاب می شود که نامساوی $\frac{\varepsilon}{r} = |\int_b^\infty f(x) dx|$ برقرار باشد. در اینصورت انتگرال متعارف $\int_a^b f(x) dx$ را می توان توسط یکی از فرمولهای تربیع با دقت $\int_a^b f(x) dx$ سپس ما تقريباً قرار مي دهيم:

$$\int_{a}^{\infty} f(x)dx \approx \int_{a}^{b} f(x)dx$$

مثال ۱۶-۷ مقدار تقریبی انتگرال $\frac{dx}{1+x^{\dagger}}$ را با دقت $\varepsilon=1^{\circ-1}$ بیابید.

حل۔ مقدار b را طوری انتخاب میکنیم که نامساوی $\int_{1+x^{+}}^{\infty}<\frac{dx}{1+x^{+}}<\frac{1-x^{-}}{2}$ برقرار شود. با توجه به اینکه مقدار b را با توجه با شرط $rac{1}{7b^7}=rac{1}{7b^7}$ بدست می آوریم. که از آنجا ، مقدار ما با توجه با شرط می آوریم. نتیجه می شود b = 0. بطور تقریبی قرار می دهیم:

$$\int_{\gamma}^{\infty} \frac{dx}{1+x^{\overline{r}}} \approx \int_{\gamma}^{1} \frac{dx}{1+x^{\overline{r}}} = I$$

و انتگرال محدود بدست آمده را به وسیله فرمول سیمپسون با دقت $\frac{1}{1} \times 1^{-1} \times 1^{-1}$ و با قرار دادن $1 = h_1$ و $h_1 = 1$ محاسبه می کنیم. نتایج محاسبات در جدول زیر آمده است. سطر آخر جدول حاصل جمعهای $h_1 = 1$ محسند. برای $1 = h_1 = 1$ مقدار 1 = 1 و برای 1 = 1 مقدار 1 = 1 را بدست می آوریم، که اختلاف میان این دو مقدار کمتر از 1 = 1 با ست.

پس داریم:

$$\int_{\mathbf{r}}^{\infty} \frac{dx}{1 + x^{\mathbf{r}}} = \circ , \mathbf{Y}$$

۲ـ بکارگیری فرمولهای تربیع وزن دار. در محاسبه انتگرال $P(x)\varphi(x)dx$ اغلب استفاده از فرمولهای تربیع به صورت زیر مناسب است:

$$\int_{a}^{\infty} P(x)\varphi(x)dx \approx \sum_{k=1}^{n} A_{k}^{(n)}\varphi(x_{k})$$

که در آن ضرایب $A_k^{(n)}$ بستگی به $\varphi(x)$ ندارند و طولهای x_k طوری انتخاب می شوند که فرمول برای چند جمله ای های از بزرگترین درجه ممکن دقیق باشد.

جدول V-V) محاسبه انتگرال I توسط فرمول سیمپسون

جدول ۱۱۱ محصیبه انتخرال ۱ توسط فرمول سیمپسون					
k	x_k	$1+x^{r}$	y_k	m_k	m_k'
0	۲/۰	٩	۰/۱۱۱۱	١	1
١	٣/٠	۲۸	۰ / ۰ ۳۵۷	۴	
۲	4/0	۶۵	۰/۰۱۵۴	۲	۴
٣	٥٫٠	179	° / ° ° Y 9	۴	
۴	۶,۰	۲۱۷	۰,۰۰۴۶	۲	۲
۵	٧,٠	744	۰,۰۰۲۹	۴	
۶	۸,۰	٥١٣	۰,۰۰۲۰	۲	۴
٧	۹,۰	۷۳۰	۰,۰۰۱۴	۴	
٨	۱۰,۰	١٠٠١	۰,۰۰۱۰	١	١
		Σ	۰/۳۴۷۷	۰/۱۸۰۹	

برای $P(x) = e^{x^{\intercal}}$ فرمول تربیع وزن دار چبیشف_هرمیت بدست می آید ($\{ \Upsilon \}$)، $\{ \Upsilon \}$ را بیبنید):

$$\int_{\infty}^{\infty} e^{-x^{\mathsf{T}}} \varphi(x) dx \approx \sum_{k=1}^{n} A_{k}^{(n)} \varphi(x_{k}) \tag{Y\Delta-Y}$$

که برای چند جملهای های از درجه کوچکتر یا مساوی n-1 دقیق است. عبارت باقیمانده فرمول (V-V) به صورت زیر است:

$$R_n(\varphi) = \frac{n!\sqrt{\pi}}{\mathsf{Y}^n(\mathsf{Y}n)!} \varphi^{(\mathsf{Y}n)}(\xi) \tag{YS-Y}$$

جدول ۱۵-۷) مقادیر $A_k^{(n)}$ و x_k برای فرمول تربیع وزن دار چبیشف ـ هرمیت

n	x_k	$A_k^{(n)}$
٣	$-x_1 = x_T = 1/TT + V\Delta$	$A_1 = A_7 = \circ$, $7907 \circ 9$
	$x_{ m Y}=\circ$	$A_{7} = 1/1119779$
۴	$-x_1 = x_f = 1/50.5 \text{ A}.$	$A_1 = A_7 = {}^{\circ}{}_{/}{}^{\circ} \wedge 1717$
	$-x_{T} = x_{T} = \circ , \Delta TFFFA$	$A_{ m f}=A_{ m f}={}^{\circ}{}_{\prime}{}_{\Lambda}{}^{\circ}{}_{ m f}$
۵	$-x_1 = x_0 = Y_0 \cdot Y \cdot 1AY$	$A_1=A_0={}^{\circ}{}_{,}{}^{\circ}$ 1990
	$-x_{Y} = x_{Y} = \circ, ADADYY$	$A_{ m Y}=A_{ m Y}=\circ$, mays 19
	$x_{\mathtt{Y}} = \circ$	$A_{ t r} = \circ_{ extstyle /}$ 9 40 $ t r \circ extstyle /$

جدول ۱۵-۷ نشان دهنده مقادیر ضرایب $A_k^{(n)}$ و طولهای x_k برای چند n مختلف است. برای $P(x)=e^{-x}$ فرمول تربیع وزن دار چبیشف_لاگر (را داریم ([۲۱]، [۲۲] و [۳۳] را ببینید)

$$\int_{s}^{\infty} e^{-x} \varphi(x) dx \approx \sum_{k=1}^{n} A_{k}^{(n)} \varphi(x_{k}) \tag{YV-Y}$$

که برای چند جملهای های از درجه کوچکتر یا مساوی n-1 دقیق می باشد. عبارت باقیمانده فرمول (v-1) به شکل زیر است:

$$R_n(\varphi) = \frac{n!\Gamma(n+1)}{(\mathsf{Y}n)!} \varphi^{(\mathsf{Y}n)}(\xi)$$

که در آن $\Gamma(n+1)$ یک تابع گاما است. در ذیل جدول مقادیر $A_k^{(n)}$ و x_k برای چند n آمده است.

محاسبه n=0 انتگرال n=0 محاسبه $\int_{-\infty}^{\infty} e^{-x^{t}}\cos x dx$ را با استفاده از فرمول تربیع (۲۵-۷) برای کنید.

حل- چون طول های فرمول تربیع به صورت همگن حول $x=\circ$ قرار دارند و ضرایب متناظر با طول های همگن برابرند، به کمک فرمول (۷-۲۵) داریم:

$$\begin{split} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-x^{\intercal}} \cos x dx &\approx A_{\intercal} \cos x_{\intercal} + \Upsilon(A_{\intercal} \cos x_{\intercal} + A_{\vartriangle} \cos x_{\vartriangle}) = \circ, \mathfrak{IT} \\ &+ \Upsilon(\circ, \Upsilon \mathfrak{ITF}) \mathfrak{I} \times \circ, \Delta \mathsf{VYFF} \\ \mathcal{I} - \circ, \circ \mathsf{IRF} \Delta \mathsf{T} \times \circ, \mathsf{FTFF} \mathsf{IT}) &= \mathsf{I}, \mathsf{TA} \circ \mathsf{TA} \circ \mathsf{TA} \\ \end{split}$$

¹⁾ Lagerr

جدول ۱۶-۷) مقادیر $A_k^{(n)}$ و x_k برای فرمولهای تربیع وزن دار چبیشف_لاگر

٦.	<u>ب</u>			· σ κ σ.
	n	k	x_k	$A_k^{(n)}$
	٢	122	°,410444 7,79474° 8,74996	°, V \ \ \ °, T \ X A \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \
	*	4211	°, TTTDFA 1, VFDVS1 F, DTSST° 1, T1D°V1	·/۶·٣\۵۴ ·/۳۵۷۴\٩ ·/· ٣٨٨٨٨ ·/· · · ۵٣٩
	۵	1220	°,79709° 1,4174°7 7,049470 7,°4041° 17,94°4°1	°,071709 °,791899 °,070187 °,007917 °,00077

برای مقایسه متذکر می شویم که مقدار دقیق انتگرال برابر است با:

_____ مسائل ____

انتگرالهای نا متعارف زیر را به روش برش محاسبه کنید:

$$\mathsf{T.}\ \ I = \int_{\mathsf{D}}^{\infty} \frac{dx}{\sqrt{\mathsf{1} + ax^{\mathsf{D}}}}, \ \varepsilon = \mathsf{1}^{\mathsf{O} - \mathsf{T}}, \ a = \mathsf{0} / \mathsf{D} + \mathsf{0} / \mathsf{1} \times k, \ k = \mathsf{0}, \mathsf{1}, \mathsf{1}, \ldots, \mathsf{1}^{\mathsf{O}}.$$

$$\text{f. } \int_{1}^{\infty} \frac{e^{-x}}{a+x} dx, \ \varepsilon = \text{1}^{\circ -\Delta}, \ a = \text{$^{\circ}$/$}^{\text{f}} + \text{$^{\circ}$/$}^{\text{f}} \times k, \ k = \text{$^{\circ}$, 1, 7, ..., 17, }$$

انتگرالهای زیر را به کمک فرمولهای تربیع وزن دار محاسبه کنید:

$$\text{ d. } \int_{\circ}^{\infty} \frac{x^{e^{-x}}}{x+\mathrm{T}} dx, \ n=\mathrm{F.} \quad \text{f. } \int_{-\infty}^{\infty} \frac{x+\mathrm{T}}{x+\mathrm{T}} e^{-x^{\mathrm{T}}} dx, \ n=\mathrm{F.}$$

$$\text{V. } I = \int_{\circ}^{\infty} \frac{\sin ax}{a+x} e^{-x} dx, \ n = \texttt{0}, \ a = \texttt{0/0} + \texttt{0/1} \times k, \ k = \texttt{0, 1, 1, ..., 1} ...$$

A.
$$I=\int_{\circ}^{\infty} rac{e^{-x}}{a+\sqrt{x}} dx, \ n=\Delta, \ a=\circ \prime \mathcal{F} + \circ \prime \mathsf{T} imes k, \ k=\circ, \mathsf{I}, \mathsf{T}, \ldots, \mathsf{I}\circ.$$

$$\text{4.} \quad I = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{e^{-x}}{\sqrt{\text{t} + \sin ax}} dx, \ \ n = \text{0}, \ \ a = \text{1/0} + \text{0/t} \times k, \ \ k = \text{0}, \text{1, t}, \dots, \text{10}.$$

$$1. \quad I = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\cos ax}{a + x^{\mathsf{T}}} e^{-x^{\mathsf{T}}} dx, \quad n = \mathsf{D}, \quad a = \mathsf{I}_{\mathsf{I}^{\diamond}} + \mathsf{I}_{\mathsf{I}^{\diamond}} \mathsf{I}_{\mathsf{I}^{$$

۷-۷_ انتگرالهای چندگانه. روش انتگرالگیری مضاعف. روش لیوسترنیک او دیتکین ۲. روش مونت کارلو۲.

_

۱ـ روش کاربرد مکرر فرمولهای تربیع ([۱]، [۱۱] و [۱۲] را ببینید). فرض کنید محاسبه انتگرال مضاعف

$$I = \int_{\mathcal{L}} \int f(x, y) dx dy \tag{YA-Y}$$

مطلوب است، که در آن دامنه ۲ مشخص کننده یک مربع مستطیل است:

$$a \le x \le b$$
 , $c \le y \le d$

محاسبه یک چنین انتگرالی به انتگرالگیری مضاعف منجر میگردد یعنی

$$I = \int_{a}^{b} dx \int_{c}^{d} f(x, y) dy \tag{TA-Y}$$

با فرض $F(x) = \int_{c}^{d} f(x,y) dx$ با فرض

$$\int_{a}^{b} F(x)dx \tag{7.-Y}$$

اجازه دهید که فرمول سیمیسون را با فاصله h بر حسب x به کار بندیم:

$$\begin{split} \int_a^b F(x) dx &\approx \tfrac{h}{7} [F_\circ + F_n + \text{Y}(F_{\text{Y}} + F_{\text{F}} + \dots + F_{n-\text{Y}}) + \\ &\quad + \text{Y}(F_{\text{Y}} + F_{\text{F}} + \dots + F_{n-\text{Y}})], \end{split}$$

که در آن $\frac{b-a}{n}$ (روج است و $h=\frac{b-a}{n}$

$$F_i = F(x_i) = \int_a^b f(x_i, y) dy, \ x_i = a + ih \ (i = \circ, 1, ..., n)$$
 (TI-Y)

از اینرو مسئله به محاسبه n+1 انتگرال به شکل n+1 تبدیل می شود. روش تشریح شده روشی است ساده برای محاسبه انتگرالهای چندگانه. این روش هنگامی که محاسبه توسط یک کامپیوتر انجام می گیرد بسادگی قابل برنامه ریزی است، زیرا به کار بر اجازه می دهد تا از برنامه های استاندارد موجود برای محاسبه انتگرالهای یگانه استفاده کند. در محاسبه انتگرالهای n-1 و n-1 می توانیم فرمولهای تربیع مختلف را بکار ببندیم. انتگرالهای چندگانه از درجه n-1 را نیز می توان به روشی مشابه محاسبه کرد. نکاتی پیرامون روش:

¹⁾ Lyusternik 2) Ditkin 3) Monte Carlo

(۱) این روش تنها برای دامنه های انتگرالگیری مربع مستطیل استفاده می شود.

(٢) با اضافه شدن به تعداد انتگرالها، حجم محاسبات شدیداً افزایش می یابد.

(۳) دقت بیشتر در محاسبه انتگرال های جزیی بدست آمده، حجم محاسبات را بطور قابل ملاحظهای افزایش میدهد.

مثال ۱۸-۲ $\int_{0}^{\pi/7} dx \int_{0}^{\pi/7} \sin(x+y) dy$ را محاسبه کنید.

حل اجازه دهید رهنوشت زیر را معرفی کنیم:

$$\int_{-\pi/f}^{\pi/f} \sin(x+y) dy = F(x)$$

حال به وسیله فرمول سیمپسون برای n=1 داریم:

$$\int_{\circ}^{\pi/\Upsilon} F(x)dx \approx \frac{\pi}{\Upsilon \Upsilon} [F_{\circ} + F_{\Upsilon} + \Upsilon F_{\Upsilon} + \Upsilon (F_{\Upsilon} + F_{\Upsilon})] \tag{TT-Y}$$

مقدار تقریبی انتگرال های

$$F_I = F(x_i) = \int_{\circ}^{\pi/\mathfrak{f}} \sin(x_i + y) dy \ (x_i = \frac{\pi}{\Lambda}i, \ i = \circ, 1, \Upsilon, \Upsilon, \mathfrak{f})$$

به وسیله فرمول سیمپسون برای n=1 محاسبه می شود. به ترتیب بدست می آوریم:

$$\begin{split} F_{\circ} &= \int_{\circ}^{\pi/\mathfrak{k}} \sin y dy \approx \frac{\pi}{\mathfrak{k} \mathfrak{k}} [\sin y_{\circ} + \mathfrak{k} \sin y_{1} + \sin y_{1}] = \\ &= \frac{\pi}{\mathfrak{k} \mathfrak{k}} [\sin \circ + \mathfrak{k} \sin \frac{\pi}{\mathfrak{k}} + \sin \frac{\pi}{\mathfrak{k}}] = \frac{\pi}{\mathfrak{k} \mathfrak{k}} (\circ + \mathfrak{k} \times \circ / \mathfrak{k} \mathsf{k} \mathsf{k} \mathsf{k} + \circ / \mathsf{k} \mathsf{k} \mathsf{k}) = \\ &= \frac{\pi}{\mathfrak{k} \mathfrak{k}} \times \mathfrak{k} / \mathfrak{k} \mathsf{k} \mathsf{k}, \end{split}$$

$$\begin{split} F_{\text{Y}} &= \int_{\circ}^{\pi/\mathfrak{f}} \sin(\frac{\pi}{\Lambda} + y) dy \approx \frac{\pi}{\mathfrak{f}\mathfrak{f}} (\sin\frac{\pi}{\Lambda} + \mathfrak{f}\sin\frac{\pi}{\mathfrak{f}} + \sin\frac{\mathfrak{f}\pi}{\Lambda}) = \frac{\pi}{\mathfrak{f}\mathfrak{f}} \times \mathfrak{f}, \text{YT}\Delta\circ, \\ F_{\text{Y}} &= \int_{\circ}^{\pi/\mathfrak{f}} \sin(\frac{\pi}{\mathfrak{f}} + y) dy \approx \frac{\pi}{\mathfrak{f}\mathfrak{f}} (\sin\frac{\pi}{\mathfrak{f}} + \mathfrak{f}\sin\frac{\mathfrak{f}\pi}{\Lambda} + \sin\frac{\pi}{\mathfrak{f}}) = \frac{\pi}{\mathfrak{f}\mathfrak{f}} \times \Delta, \text{folds}, \\ F_{\text{Y}} &= \int_{\circ}^{\pi/\mathfrak{f}} \sin(\frac{\mathfrak{f}\pi}{\Lambda} + y) dy \approx \frac{\pi}{\mathfrak{f}\mathfrak{f}} (\sin\frac{\mathfrak{f}\pi}{\Lambda} + \mathfrak{f}\sin\frac{\pi}{\mathfrak{f}} + \sin\frac{\Delta\pi}{\Lambda}) = \frac{\pi}{\mathfrak{f}\mathfrak{f}} \times \Delta, \text{folds}, \\ F_{\text{F}} &= \int_{\circ}^{\pi/\mathfrak{f}} \sin(\frac{\pi}{\lambda} + y) dy \approx \frac{\pi}{\mathfrak{f}\mathfrak{f}} (\sin\frac{\pi}{\lambda} + \mathfrak{f}\sin\frac{\Delta\pi}{\lambda} + \sin\frac{\pi}{\lambda}) = \frac{\pi}{\mathfrak{f}\mathfrak{f}} \times \Delta, \text{folds}, \end{split}$$

با جایگزینی مقادیر $F_i(i=\circ,1,7,7,1)$ در فرمول (۳۲-۷) بدست می آوریم: بمنظور مقایسه، مقدار دقیق انتگرال I=1 را داریم.

۲ـ روش ال.ای.لیوسترنیک و وی.ای.دیکتین ([۱]، [۱۱] و [۲۴] را بیبنید). برای محاسبه انتگرال مضاعف $\int_G \int f(x,y) dx dy$ فرمول تقریبی زیر مورد استفاده قرار میگیرد:

$$\int_{G} \int f(x,y) dx dy \approx \sum_{i=1}^{n} c_{i} f(x_{i}, y_{i}), \tag{TT-Y}$$

که در آن ضرایب c_i و نقاط $M_i(x_i,y_i)$ طوری انتخاب می شوند که فرمول (۳۳-۷) برای چند جملهای های از درجهای به اندازه کافی بزرگ و نقاط کمینه ($M_i(\min minimum)$ ، دقیق باشد.

اگر دامنه G یک دایره واحد با مرکزی واقع بر مبداء باشد، آنگاه انتگرال به وسیله فرمول مکعب لیوسترنیک_دیتکین محاسبه می شود ($\{\Upsilon^c\}$ را ببینید)

$$\int_G \int f(x,y) dx dy \approx \pi \left[\frac{1}{r} f(\circ) + \frac{1}{r} \sum_{i=\circ}^{\delta} f(M_i) \right] \tag{TF-V}$$

که در آن نقاط M_i مختصات قطبی زیر را دارند:

$$\rho_i = \sqrt{\frac{\mathbf{r}}{\mathbf{r}}}, \quad \varphi_i = \frac{\pi}{\mathbf{r}}i \quad (i = {}^{\circ}, \mathbf{1}, \mathbf{r}, \mathbf{r}, \mathbf{f}, \mathbf{\Delta}).$$

یعنی نقاط M_i رئوس یک شش ضلعی منتظم محاطی در یک دایره به شعاع $\frac{7}{4}$ هستند. اگر دامنه M_i به شکل یک شش ضلعی منتظم محاطی در یک دایره واحد باشد آنگاه فرمول مکعب لیوسترنیک دیکتین زیر به کارگرفته می شود ($\{7, 1\}$ را ببینید):

$$\int_G \int f(x,y) dx dy \approx \frac{\sqrt{r}}{r} \left[\frac{\mathbf{fr}}{\mathbf{d}\mathbf{F}} f(\mathbf{o}) + \frac{\mathbf{N} \mathbf{r} \mathbf{d}}{\mathbf{r} \mathbf{r} \mathbf{F}} \sum_{i=\mathbf{o}}^{\Delta} f(M_i) \right], \tag{$\mathbf{r} \mathbf{d} - \mathbf{V}$}$$

که در آن نقاط M_i مختصات قطبی زیر را دارند:

$$\rho_i = \frac{\sqrt{\Upsilon^{\epsilon}}}{\Upsilon^{\delta}}, \quad \varphi_i = \frac{\pi}{\Upsilon^i} \quad (i = \circ, \Upsilon, \Upsilon, \Upsilon, \Upsilon, \delta)$$

اگر دامنه G یک مربع باشد

$$-1 \le x \le 1, -1 \le y \le 1$$

آنگاه فرمول مكعب شكل زير را دارد ([۷] را ببينيد):

$$\begin{split} \int_{-1}^{1} \int_{-1}^{1} f(x,y) dx dy &\approx \frac{\Lambda}{\nabla} f(\circ, \circ) + \frac{\gamma \circ}{\mathcal{F}^{\mathsf{T}}} \left[f(\sqrt{\frac{1 + \mathsf{T}}{1 \delta}}, \circ) + \right. \\ &+ \left. f(-\sqrt{\frac{1 + \mathsf{T}}{1 \delta}}, \circ) \right] + \frac{\delta}{4} \left[f(\sqrt{\frac{1}{\mathsf{T}}}, \sqrt{\frac{\mathsf{T}}{\delta}}) + \right. \\ &+ \left. f(-\sqrt{\frac{1}{\mathsf{T}}}, \sqrt{\frac{\mathsf{T}}{\delta}}) + f(-\sqrt{\frac{1}{\mathsf{T}}}, -\sqrt{\frac{\mathsf{T}}{\delta}}) + \right. \\ &+ \left. f(\sqrt{\frac{1}{\mathsf{T}}}, -\sqrt{\frac{\mathsf{T}}{\delta}}) \right]. \end{split} \tag{$\mathbf{TS-Y}$}$$

محاسبات عددی

نکته ۱. اگریک جایگذاری مناسب برای متغیرها انجام شود.فرمولهای (۷-۳۴) تا (۷-۳۶) درکاربردهایی با دامنهای به شکل زیر به کارگرفته میشوند:

(۱) یک دایره به شعاع دلخواه

(۲) یک شش ضلعی منتظم محاط در دایرهای به شعاع دلخواه

(۳) یک بیضی

(۴) یک مربع_مستطیل

یک دامنه به شکل دلخواه را می توان به طور تقریبی با مجموعهای از دامنه های استاندارد از نوع بالا جایگزین کرد.

نکته ۲. خطاها در $\{V\}$ و $\{Y\}$ برآورد شدهاند. در این منابع نشان داده شده است که حجم محاسبات فرمولهای لیوسترنیک دیکتین برای دستیابی به دقتی مشخص، بطور قابل ملاحظهای از دیگر روشهای شرح داده شده در بخشهای قبلی کمتر است. امّا ضرایب c_i و مختصات $M_i(x_i,y_i)$ برای دامنههای ساده حاوی تعداد کم نقاط M_i راحت تر محاسبه می شوند.

وقتی که با دامنههایی از یک نوع اتما در اندازههای مختلف سروکار داریم میتوانیم برای برآورد خطاها از محاسبه مضاعف استفاده کنیم.

را در دامنه G محصور شده توسط دایره $x^{\mathsf{Y}}+y^{\mathsf{Y}}=\mathsf{Y} x$ محاسبه کنید.

حل معادله دایره داده شده را به شکل زیر بازنویسی میکنیم.

$$(x-1)^{\dagger}+y^{\dagger}=1$$

و با تغییر متغیر $y_1=y$ و $x_1=x-1$ انتگرال (۳۷-۷) به انتگرال زیر تبدیل می شود:

$$I = \int_{G_i} \int \sqrt{(x_1 + 1)^{\gamma} + y_1^{\gamma}} dx_1 dy_1$$

که در آن G_1 دایره واحد $x_1^\intercal + y_1^\intercal = 1$ است.

برای محاسبه انتگرال I از فرمول (۷-۳۴) استفاده میکنیم و برای راحتی بیشتر، تابع زیر انتگرال را در مختصات قطبی می نویسیم:

$$f(x_1, y_1) = \sqrt{\rho^{\dagger} + \dagger \rho \cos \varphi + 1}$$

که در آن $ho \cos arphi$ و $ho \sin arphi$ و $ho \sin arphi$ از اینرو بدست می آوریم:

$$\begin{split} I &\approx \pi \left[\frac{1}{\mathsf{F}} \times \mathsf{N} + \frac{1}{\mathsf{A}} \sum_{i=\circ}^{\delta} \sqrt{\frac{\delta}{\mathsf{F}}} + \mathsf{T} \sqrt{\frac{\mathsf{T}}{\mathsf{F}}} \cos \frac{\pi}{\mathsf{F}} i \right] = \\ &= \pi \left[\circ / \mathsf{T} \delta + \frac{1}{\mathsf{A}} (\sqrt{\mathsf{T} / \mathsf{T} \mathsf{T} \mathsf{F}} + \mathsf{T} \sqrt{\mathsf{T} / \mathsf{F} \mathsf{A} \mathsf{T} \mathsf{T}} + \mathsf{T} \sqrt{\circ / \mathsf{A} \delta \circ \mathsf{T}} + \sqrt{\circ / \circ \mathsf{T} \mathsf{T} \mathsf{V}}) \right] = \\ &= \pi / \delta \mathsf{T} \mathsf{T} \end{split}$$

مقدار دقیق انتگرال (۳۷-۷) برابر است با ۳٫۵۵۵ $\frac{\pi r}{9}$.

٣ـ روش مونت كارلو (روش آزمایشات آماری [۴] و [۱۲] را ببینید). روش اول فرض كنیم محاسبه انتگرال mگانه زیر

$$I = \int \int \int \dots_{_G} \int f(x_1, x_1, \dots, x_m) dx_1 \dots dx_m \tag{ΥA-Y}$$

روی دامنه G مشمول در یک مکعب mبعدی واحد $(i=1,1,1,\ldots,m)$ مشمول در یک مکعب mبعدی واحد mبعدی واحد mبدهید m رشته از اعداد تصادفی با توزیع یکنواخت را در بازه [0,1] انتخاب کنیم (برای اعداد تصادفی [3] و [0,1] را ببینید):

در این صورت نقاط $M_i(x_i^{(1)},x_i^{(1)},\ldots,x_i^{(m)})$ را می توان نقاط تصادفی با توریع یکنواخت توزیع شده در مکعب m-بعدی واحد دانست.

فرض کنید از کل N نقطه تصادفی، nنقطه در دامنه G باشند و در نتیجه N-n نقطه خارج آن باشند. آنگاه برای یک N به اندازه کافی بزرگ، فرمول تقریبی زیر را داریم:

$$I \approx \frac{V_G}{n} \sum_{i=1}^{n} f(M_i) \tag{T9-Y}$$

که در آن V_G حجمی mبعدی است که به عنوان دامنه انتگرالگیری است. اگر محاسبه حجم V_G مشکل باشد، می توانیم قرار دهیم V_G و برای محاسبه مقدار تقریبی انتگرال بنویسیم:

$$I \approx \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{n} f(M_i)$$
 (for -Y)

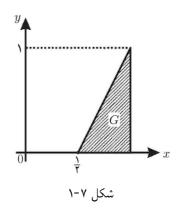
۱۸۷ محاسبات عددی

مثال ۷-۲۰ انتگرال زیر را به روش مونت کارلو محاسبه کنید.

$$I = \int_{G} \int (x^{\mathsf{Y}} + y^{\mathsf{Y}}) dx dy \tag{Y 1-Y}$$

که در آن دامنه G با نامساوی های زیر تعریف می شود (شکل ۱-۷):

$$\frac{1}{Y} \le x \le 1$$
 , $\circ \le y \le Yx - 1$



مختصات x و y نقاط تصادفی را تا سه رقم اعشار گرد کرده و در جدولی مثل جدول ۱۸-۷ درج میکنیم و تعدادی از آنها را که متعلق به دامنه انتگرالگیری هستند را انتخاب میکنیم.

جدول ۷-۷۱) اعداد تصادفی با توزیع یکنواخت در بازه [۰,۱]

	3 " ("13		
٥ - ٧ ٧ ٥ ، ٥	۰,۳۵۴۸۳	۰/۱۱۵۷۸	· /80mm9
۰,۷۱۶۱۸	·/· 9٣9٣	۰,۹۳۰۴۵	۰ ۸ ۳ ۳ ۸ ۲
۰٫۷۳۷۱۰	۰,٣٠٣٠۴	۰/۹۳۰۱۱	۰٫۰۵۷۵۸
۰٫۷۰۱۳۱	۰,۵۵۱۸۶	۰,۴۲۸۴۴	۰,۰۰۳۴۶
·/18981	۰,۶۴۰۰۳	۰/۵۲۹۰۶	۰ ۸ ۸ ۲ ۲ ۲
۰٫۵٣٣۲۴	۰,۲۰۵۱۴	0,09481	٥٨٥٨٥,٠
0,48188	۰,۰۰۱۸۸	·/998· Y	۰/۵۲۱۰۳
۰,۲۶۲۷۵	·/۵۵V·٩	·/8998Y	۰/۹۱۸۲۷
۰/۰۵۹۲۶	·/8897	۰ / ۳ ۱ ۳ ۱ ۱	·/· V·۶٩
·/88 T A 9	۰ / ۳ ۱ ۳ ۰ ۳	۰,۲۷۰۰۴	·/1٣٩٢٨

ترتیب پر کردن جدول ۷-۱۸:

(۱) از میان تمام مقادیر x فقط مقادیر بین x و x و x و ادر نظر میگیریم. برای این مقادیر قرار میدهیم x و برای مثال برای x میدهیم x و برای تمام مقادیر دیگر قرار میدهیم x و برای مثال برای x داریم x و برای x و برای x و برای x داریم x داریم x داریم x و برای x داریم x داری

 $\underline{y(x)}=\circ$ و $\overline{y(x)}=\mathsf{T} x-\mathsf{T}$ و $\overline{y(x)}=\mathsf{T} x-\mathsf{T}$ و $\overline{y(x)}=\mathsf{T} x-\mathsf{T}$ و $\overline{y(x)}=\mathsf{T} x-\mathsf{T}$ و $\overline{y(x)}=\mathsf{T} x-\mathsf{T} x-\mathsf{T}$ و $\overline{y(x)}=\mathsf{T} x-\mathsf{T} x-\mathsf{T}$

برای این مقادیر قرار می دهیم ε = ۲ و برای مقادیر دیگر قرار می دهیم ε = ۲ . برای مثال برای برای این مقادیر قرار می دهیم $y=\varepsilon$ و برای 0 0 ۲ و برای 0 0 ۲ و برای 0 و برای 0 و برای مثال برای برای مثال برای

(۳) مقادیر $\varepsilon = \varepsilon_1 \varepsilon_1$ را محاسبه میکنیم. نقاطی که در آن $\varepsilon = \varepsilon_1 \varepsilon_1$ است را در دامنه انتگرالگیری مشخص میکنیم. برای مثال برای نقطه $M(\circ, \varepsilon + \circ, \circ, \tau \circ 0)$ داریم $\varepsilon = 1$. در مثال مورد نظر، چهار نقطه از دامنه انتگرالگیری انتخاب میشوند، یعنی $\varepsilon = 1$ و $\varepsilon = 1$.

(۴) تابع زیر انتگرال را برای نقاط بدست آمده محاسبه میکنیم.

هنگام پر کردن جدول ۷-۱۸ محدوده دامنه انتگرالگیری را محاسبه میکنیم

$$V_G = \frac{1}{7} \times 1 \times \frac{1}{7} = \frac{1}{7}$$

و با استفاده از فرمول (۷-۳۹) بدست می آوریم:

$$I \approx \frac{1}{\epsilon} \times \frac{1}{\epsilon} \times (\circ, \epsilon \Delta \tau + \circ, \lambda \Delta \Delta + 1, \circ \epsilon \lambda + 1, \epsilon \lambda \tau) = \frac{1}{16} \times \tau, \lambda \tau v = \circ, \tau \tau \circ \tau$$

به منظور مقایسه مقدار دقیق انتگرال را ۲۱۸۷۵ ، $\frac{\mathsf{v}}{\mathsf{r}\mathsf{r}} = \mathsf{v}$ بدست می آوریم. نتیجه بدست آمده دقت نسبتاً کمی دارد زیرا تعداد نقاط $N = \mathsf{v}$ به اندازه کافی زیاد نیست.

روش دوم_ اگر تابع $y = f(x_1, x_1, \dots, x_m) \leq y$ باشد، آنگاه انتگرال (۳۸-۷) را میتوان به عنوان حجم یک جسم در فضای (m+1)بعدی در نظر گرفت، یعنی:

$$I = \int \int \dots \int_{V} dx_{1} dx_{2} \dots dx_{m} dy \tag{f.Y-Y}$$

که در آن دامنه انتگرالگیری V با شرایط زیر مشخص می شود:

$$x = (x_1, x_7, \dots, x_m) \in G, \quad \circ \le y \le f(x).$$

G اگر در دامنه

$$\circ \leq f(x) \leq B, \quad \circ \leq x_i \leq \lor \quad (i = \lor, \lor, \ldots, n)$$

محاسبات عددي

ول ۷-۱۸) محاسبه انتگرال مضاعف (۷-۴) به روش مونت کارلو

	- 	3) 4 (0,5
x	<u>x</u>	\bar{x}	ε_1	y	y(x)	$\overline{y(x)}$	ε γ	ε	f(x, y)
·/۵۷۷	۰٫۵۰۰	1,000	١	۰/۷۱۶	0	0/104	٥	0	
۰ ,۷۳۷	۰٫۵۰۰	1,000	١	۰٬۷۰۱	0	0,444	0	0	
۰/۱۷۰	۰۰۵۰۰	1,000	١	۰/۵۳۳		·		0	
۰ / ۴ ۳ ۲	۰۰۵۰۰	٠,٠٠٠	١	۰,۲۶۳				0	
° /° 09	۰٫۵۰۰	1,000	0	۰٫۶۶۳				0	
. \200	۰،۵۰۰	1,	٥	0/094				0	
0,70,7	۰٫۵۰۰	\/ * * *	۰	. 1901	_			•	. 629
0,840	۰٫۵۰۰	1,000	0	۰,۲۰۵	0	۰٫۲۸۰	1	١	0,407
· / · · · ۲	° / ۵° °	\/ ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° °	١	°,227	0	۰,۷۴۰	\	`	٥٥٨٠٠
0/118	. , ۵	1/000	,	٥/٩٣٥	-	-///	١	٥	- //\
۰٬۹۳۰	.,۵	1/	١	۰/۴۲۸	0	۰٫۸۶۰	١	١,	1,041
0/079	۰,۵۰۰	1,	ì	۰/۰۹۵	0	۰/۰۵۸	,	,	'/ ' ' '
0,999	۰,۵۰۰	1,000	١	۰,۷۰۰	0	0/997	١	١	1,417
۰٬۳۱۳	۰٬۵۰۰	1,	0	۰,۲۷۰		,		0	,
0/808	۰٫۵۰۰	1,000	١	0/984	0	۰/۳۰۶	0	0	
۰ / ۰ ۵۸	۰۰۵۰۰	٠,٠٠٠	٥	۰,۰۰۳				٥	
۰/۸۸۲	۰۰۵۰۰	١,٠٠٠	١	·/918	٥	0/484	٥	٥	
۰/۵۲۱	۰ ، ۵۰ ۰	1,	١	° / 9 1 A	0	0/047	0	0	
۰/۰۷۱	۰،۵۰۰	1,	0	°/189				0	
			Σ	`				۴	٣/٨٣٧
L				•					

آنگاه با تعریف یک متغیر جدید

$$\eta = \frac{1}{B}y$$

خواهيم داشت:

$$I=B\int\int\dots_{V}\int dx_{1}dx_{7}\dots dx_{m}d\eta$$
که در آن دامنه V در آن دامنه V در آن دامنه که در آن دامنه کلید د

$$\circ \le x_i \le \mathsf{N} \ (i = \mathsf{N}, \mathsf{Y}, \dots, m), \ \ \circ \le \eta \le \mathsf{N}.$$

اجازه دهید در بازه $[^{\circ}\,,\, 1]$ ، به تعداد m+1 رشته تصادفی با توزیع یکنواخت را در نظر بگیریم:

$$\eta_1$$
, η_2 , η_3 , η_4 , ..., η_n , ..., η_n , ...

رشتههای متناظر نقاط تصادفی را تشکیل میدهیم.

$$M_i(x_i^{(1)}, x_i^{(1)}, \dots, x_i^{(m)}, \eta_i) \quad (i = 1, 1, \dots)$$

از N نقطه تصادفی، n نقطه را در حجم V انتخاب میکنیم، در این صورت فرمول تقریبی زیر معتبر است:

$$I \approx B \frac{n}{N} \tag{FT-Y}$$

مثال ۲۱۰۷ مقدار تقریبی حجم محصور به سطوح

$$z = \mathbf{Y} + \sqrt{(\circ, \Delta)^{\mathsf{Y}} - (x - \circ, \Delta)^{\mathsf{Y}} - (y - \circ, \Delta)^{\mathsf{Y}}},$$
$$(x - \circ, \Delta)^{\mathsf{Y}} + (y - \circ, \Delta)^{\mathsf{Y}} = (\circ, \Delta)^{\mathsf{Y}}, z = \circ.$$

را محاسبه کنید (شکل ۲-۷).

حل حجم مورد نظر از نظر عددی برابر است با مقدار انتگرال

$$I = \int \int_{\mathcal{V}} \int dx dy dz. \tag{ff-V}$$

 \cdot در دامنه V داریم

$$\circ \leq z \leq 7/2$$

یک متغیر جدید تعریف میکنیم:

$$\eta = \frac{z}{\mathsf{Y}_{\mathsf{Z}} \mathsf{D}}$$

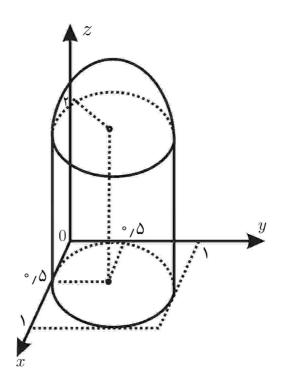
که انتگرال (۲-۴۴) را به انتگرال

$$I = \Upsilon_{/} \Delta \int \int_{\nu} \int dx dy d\eta \qquad (\Upsilon \Delta - Y)$$

تبدیل میکند که در آن V دامنه محصور به سطوح

است یعنی V متعلق به مکعب واحد $z \leq 1$ ، $0 \leq x \leq 1$ و $0 \leq x \leq 1$

۱۹۱ محاسبات عددی



شکل ۷-۲

x حال در بازه [0, 1] سه رشته از اعداد تصادفی با توزیع یکنواخت را در نظر گرفته و آنها را با مختصات x و y و y در جدول y و اورد میکنیم (برای مثال برای مختصات x اعداد دو ستون اول جدول y در نظر گرفته و برای y اعداد دو ستون آخر را). اکنون وارسی میکنیم که کدامیک از این نقاط به دامنه y تعلق دارد.

مراحل يركردن جدول ٧-١٩:

(۱) نقاطی که در آن ۸ $^{\circ} \leq \eta$ می باشد را مشخص کرده و برای آنها قرار می دهیم $\eta \leq ^{\circ}$.

تقاطی از دامنه V را که در نامساوی زیر صدق میکنند را مشخص میکنیم: V

$$(x - \circ \land \Delta)^{\mathsf{T}} + (y - \circ \land \Delta)^{\mathsf{T}} \le (\circ \land \Delta)^{\mathsf{T}}$$

برای این نقاط $\epsilon_1=\epsilon_2$ و برای مابقی $\epsilon_1=\epsilon_3$ می شود.

ور مقدار arepsilon=1 ور محاسبه میکنیم. نقاط متعلق به دامنه V که در آن ها arepsilon=1 است را در نظر میگیریم.

شخص ریر را برقرار میکنند را مشخص V که برای آنها $N < \eta < 1$ است و نامساوی زیر را برقرار میکنند را مشخص میکنیم.

$$(x - \circ \wedge \Delta)^{\mathsf{T}} + (y - \circ \wedge \Delta)^{\mathsf{T}} + \mathcal{F}_{\mathsf{L}} \mathsf{T} \Delta (\eta - \circ \wedge \Lambda)^{\mathsf{T}} \leq (\circ \wedge \Delta)^{\mathsf{T}}$$

جدول ۷-۱۹) محاسبه انتگرال (۴۵-۷) به روش مونت کارلو

			3.5	-5" (5"))	1 1 1 1 1 O D			, , , , ,			
i	x	y	$ x - \circ_{/} \delta $	$ y - \circ_{\ell} \Delta $	$(x - \circ / \delta)^{T} + + (y - \circ / \delta)^{T}$	ει	η	$ \eta - \cdot \cdot / \Lambda $	\mathcal{S}_{I} $T\Delta(\eta - \mathcal{O}_{I}A)^{T}$	٤٢	ε
~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~	·		\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\	**************************************	. / Y Y Y Y Y Y Y Y Y Y Y Y Y Y Y Y Y Y	10.111.0	\$\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\	°/19٣°	°,7٣1 °,177		\ \\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\
										n	= ۱۵

V برای این نقاط  $\varepsilon=1$  است. در مثال ما تعداد کل نقاط v=1 بوده و تعداد نقاط متعلق به دامنه v=1 برابر با ۱۵ است. توسط فرمول (۷-۴۳) بدست می آوریم:

$$I pprox {
m Y/} \Delta rac{n}{N} = {
m Y/} \Delta imes rac{{
m N} \Delta}{{
m Y} \circ} = {
m N/} {
m NY} \Delta$$

مقدار دقیق حجم V برابر است با ۱۸۳۳.

تذكر۱ حطاى فرمول (۷-۴۳) نسبت معكوس با جذر تعداد آزمایشات دارد یعنی

$$R = {}^{\circ}(\frac{1}{\sqrt{N}})$$

این بدین معنی است که برای کسب دقت بالا تعداد نقاط N میبایستی خیلی بزرگ باشد. امّا چون فرمولهای تقریبی (۲-۴۰) و (۴۳-۷) بستگی به مرتبه انتگرال ندارند، روش مونت کارلو برای محاسبه انتگرالهای مرتبه بالا نیز مناسب است.

تذکر ۲- کاربرد روش مونت کارلو متأثر از رشته های اعداد تصادفی (یا شبه تصادفی) است. در حال حاضر بعضی از روش های نو برای تولید این اعداد توسط کامپیوتر توسعه داده شده اند[برای نمونه [۴۹] را ببینید]، جدول اعداد تصادفی را نیز می توان مورد استفاده قرار داد ([۳] و [۱۵] را ببینید).

محاسبات عددى 198

#### ____ مسائل __

انتگرالهای زیر را به کمک انتگرالگیری مکرر با استفاده از فرمولهای تربیع مختلف محاسبه کنید. در مسائل ۱ تا ۳ مقدار حاصله را با مقدار دقیق انتگرال مقایسه کنید.

ا،  $\int_{\cdot}^{\mathsf{T}} dy \int_{\cdot}^{\mathsf{T}} (x^{\mathsf{T}} + \mathsf{T} y) dx dy$  ؛  $n_y = \mathsf{A}$  و  $n_x = \mathsf{T}$  و المرمول ذوزنقه برای

۲.  $\int_{\bf r}^{\bf r} dx \int_{\bf r}^{\bf r} rac{dy}{(x+y)^{f r}}$  ؛  $n_x=n_y={\bf r}$  با فرمول سیمپسون برای

 $\mathsf{r.} \int_{\cdot}^{\mathsf{n}} dx \int_{\cdot}^{\mathsf{n}} \frac{x^{\mathsf{r}} dy}{\mathsf{n} + u^{\mathsf{r}}}$ با فرمول گوس برای ۴ $n_x=n_y=1$  ؛

 $\text{f. } \int_{\gamma}^{\gamma} \int_{\gamma}^{\tau} \frac{\sin(x^{\tau} + y^{\tau})}{\gamma + ax + by} dx dy, \ a = \circ_{\gamma} \delta + \circ_{\gamma} \gamma \times n, \ n = \circ_{\gamma} \gamma, \gamma, \tau, \tau, \delta,$  $b = {^{\circ}}/{^{\circ}} + {^{\circ}}/{^{\circ}} \times k, \ k = {^{\circ}}, {^{\circ}}, {^{\circ}}, {^{\circ}}, {^{\circ}}.$ 

 $\Delta. \int_{\circ}^{\mathsf{T}} \int_{\circ/\Delta}^{\mathsf{I}/\Delta} \frac{e^{-a(x+y)}}{\mathsf{I} + b(x+y)} dx dy, \ a = \circ, \mathsf{T} \times n, \ n = \circ, \mathsf{I}, \mathsf{T}, \mathsf{T}, \mathsf{T}, \mathsf{T}, \Delta, b = \circ, \mathsf{I} \times k,$  $k = \circ$ , \, \, \, \, \, \, \, \, \, \, \, \.

۶- انتگرالهای مسائل (۱) تا (۳) را به کمک فرمول (۷-۳۶) محاسبه کنید.

انتگرالهای زیر را به کمک فرمولهای (۷-۳۴) و (۷-۳۵) لیوسترنیک دیکتین محاسبه کنید.

است.  $x^{\mathsf{T}} + y^{\mathsf{T}} \leq \mathsf{T} x$  است.  $\int_G \int \sqrt{\mathsf{T} + x^{\mathsf{T}} + y^{\mathsf{T}}} dx dy$ 

است.  $x^\intercal + y^\intercal \leq f$  است. که در آن G دامنه  $f \leq f$  است.

با استفاده از فرمول مونت کارلو انتگرالهای زیر را محاسبه کنید.

است.  $A(\mathsf{N},\mathsf{N})$  که در آن G یک مثلث با رئوس  $O(\circ,\circ)$ ،  $O(\circ,\mathsf{N})$  و  $B(\mathsf{N},\mathsf{N})$  است.

 $x=\circ$  یک شبه مثلث محصور شده توسط سهمی  $y^\intercal=x$  و خطوط  $y^\intercal=x$  و خطوط  $y^\intercal=x$  و خطوط  $y^\intercal=x$ 

که در آن دامنه انتگرالگیری G محصور به صفحات مختصات و صفحه  $\int_G \int rac{dxdydz}{(x+y+z+1)^{\intercal}}$  ۱۳

است. x + y + z =

 $x^{
m Y}+y^{
m Y}=1$  و استوانه  $z=e^{-(x^{
m Y}+y^{
m Y})}$  و سطح محصور شده توسط صفحه  $z=\circ$  سطح  $z=\circ$ را بدست آورید.

# ٨_ حل تقریبی معادلات دیفرانسیل معمولی

# ۸_۱_ مسئله کوشی نگاهی اجمالی

مسئله کوشی برای معادله دیفرانسیل مرتبه nام

$$y^{(n)} = f(x, y, y', \dots, y^{(n-1)})$$
 (1-A)

شامل پیدا کردن تابع y=f(x) است که در معادله (۱-۸) و شرایط اولیه

$$y(x_{\circ}) = y_{\circ}, \quad y'(x_{\circ}) = y'_{\circ}, \quad \dots, \quad y^{(n-1)}(x_{\circ}) = y^{(n-1)}_{\circ}$$
 (Y-A)

صدق کند، که در آن  $x_{\circ}, y_{\circ}, y_{\circ}, y_{\circ}$  اعداد مشخصی هستند. مسئله کوشی برای یک دستگاه از معادلات دیفرانسیل به شکل زیر

$$\frac{dy_1}{dx} = f_1(x, y_1, y_1, \dots, y_n),$$

$$\frac{dy_1}{dx} = f_1(x, y_1, y_1, \dots, y_n),$$

$$\dots \dots \dots \dots \dots$$

$$\frac{dy_n}{dx} = f_n(x, y_1, y_1, \dots, y_n)$$
(Y-A)

شامل پیدا کردن توابع  $y_1$ ,  $y_2$ ,  $y_3$ ,  $y_4$  است که در دستگاه (۸-۳) و شرایط اولیه

$$y_1(x_{\cdot}) = y_{1\cdot}, \quad y_1(x_{\cdot}) = y_{1\cdot}, \quad \dots, \quad y_n(x_{\cdot}) = y_n.$$
 (f-A)

محاسبات عددی

صدق کنند. یک دستگاه شامل مشتقات درجه بالا را می توان به وسیله تعریف توابع مجهول جدید به شکل  $(-\infty, \infty)$  تبدیل کرد. در موارد خاص معادله دیفرانسیل مرتبه n

$$y^{(n)} = f(x, y, y', \dots, y^{(n-1)})$$

به کمک جایگزینی های  $y_1=y', \quad y_1=y'', \quad \dots, \quad y_{n-1}=y^{(n-1)}$  در می آید، که دستگاه زیر را بدست می دهد:

$$\frac{dy}{dx} = y_{1} \qquad , \quad \frac{dy_{1}}{dx} = y_{1}$$

$$\vdots$$

$$\frac{dy_{n-1}}{dx} = y_{n-1} \quad , \quad \frac{dy_{n-1}}{dx} = f(x, y_{1}, y_{1}, \dots, y_{n-1})$$

اگر جواب عمومی معادله (۸-۱) یا دستگاه (۸-۳) پیدا شود آنگاه مسئله کوشی به پیدا کردن مقادیر ثابت اختیاری منجر می شود. امّا پیدا کردن جواب دقیق مسئله کوشی بسیار مشکل است و فقط در بعضی موارد نادر بدست می آید. ما در اغلب موارد، جواب مسئله کوشی را با استفاده از روش های تقریبی پیدا می کنیم. با توجه به راه حل، این روش های تقریبی به دو گروه تقسیم می شوند:

۱ ـ روشهای تحلیلی که به حل تقریبی یک معادله دیفرانسیل به صورت عبارتی تحلیلی منجر می شوند. ۲ ـ روشهای عددی که حل تقریبی را با یک جدول ارائه می دهند. از این پس فرض می کنیم که برای معادلات مورد بحث، شرایط وجود و یکتایی جواب برقرار است.

## ۸-۲_ انتگرالگیری از معادلات دیفرانسیل به کمک سری توان

۱ ـ روش دیفرانسیلگیری متوالی. معادله (۱-۸) با شرایط اولیه (۲-۸) را در نظر بگیرید. فرض کنید جواب مطلوب y=y(x) بسط داد:

$$y(x) = y(x_{\circ}) + \frac{y'(x_{\circ})}{1!}(x - x_{\circ}) + \frac{y''(x_{\circ})}{1!}(x - x_{\circ})^{\intercal} + \dots + \frac{y^{(n)}(x_{\circ})}{n!}(x - x_{\circ})^{n} + \dots$$

$$(\Delta - A)$$

شرایط اولیه  $(\Upsilon-\Lambda)$  مقادیر  $y^{(k)}(x_1)$  را برای  $y^{(k)}(x_1)$  را برای x=x مستقیماً بدست می دهند. مقدار  $y^{(n)}(x_1)$  از معادله  $y^{(n)}(x_1)$  با جایگزینی x=x و استفاده از شرایط اولیه  $y^{(n)}(x_1)$  بدست می آید.

$$y^{(n)}(x_{\circ}) = f(x_{\circ}, y_{\circ}, y'_{\circ}, \dots, y^{(n-1)}_{\circ}) \tag{\textit{F-A}}$$

مقادیر  $(y^{(n+1)}(x_\circ),y^{(n+1)}(x_\circ),y^{(n+1)}(x_\circ)$  مقادیر  $(y^{(n+1)}(x_\circ),y^{(n+1)}(x_\circ),y^{(n+1)}(x_\circ)$  بدست می آیند.  $(k=\circ,1,1,\ldots)y^{(k)}(x_\circ)=y_{\circ k}$  ،  $(k=\circ,1,1,\ldots)y^{(k)}(x_\circ)=y_{\circ k}$ 

 $(x_{\circ}, y_{\circ}, y'_{\circ}, \dots, y_{\circ}^{(n-1)})$  نقطه ( $x_{\circ}, y_{\circ}, y'_{\circ}, \dots, y_{\circ}^{(n-1)}$ ) در همسایگی نقطه ( $x_{\circ}, y_{\circ}, y'_{\circ}, \dots, y_{\circ}^{(n-1)}$ ) با تابعی تحلیلی از آرگومان هایش باشد، آنگاه برای مقادیر به حد کافی نزدیک به  $x_{\circ}$  یک جواب یکتا برای مسئله (۱-۸) و جود دارد که به دنباله تیلور ( $x_{\circ}, y_{\circ}, y'_{\circ}, \dots, y_{\circ}^{(n-1)}$ ) بسط داده می شود. سپس مجموع جزیی این دنباله حل تقریبی مسئله مورد نظر خواهد بود.

بطور مشابه به این روش برای حل دستگاه معادلات دیفرانسیل معمولی نیز بکار گرفته می شود.

مثال ۱-۸ هفت جمله اول بسط دنباله توان پاسخ y=y(x) را برای معادله زیر بدست آورید.

$$y'' + {}^{\circ} {}_{\prime} {}^{\backprime} (y')^{\dagger} + ({}^{\backprime} + {}^{\circ} {}_{\prime} {}^{\backprime} x)y = {}^{\circ}$$

 $y'(\circ)=\mathsf{Y}$  و  $y(\circ)=\mathsf{Y}$  با شرایط اولیه

حل پاسخ معادله به شکل دنباله زیر میباشد:

$$y(x) = y(\circ) + \frac{y'(\circ)}{!!}x + \frac{y''(\circ)}{!!}x^{\dagger} + \dots + \frac{y^{(n)}(\circ)}{n!}x^n + \dots$$

مستقیماً از شرایط اولیه داریم  $y(\circ)=1$  و  $y(\circ)=1$  برای بدست آوردن  $y''(\circ)=1$  معادله داده شده را بر حسب y'' حل میکنیم:

$$y'' = -\circ / \mathsf{N}(y')^{\mathsf{Y}} - (\mathsf{N} + \circ / \mathsf{N}x)y \tag{Y-A}$$

با استفاده از شرایط اولیه خواهیم داشت:

$$y''(\circ) = -\circ \land \lor \checkmark - \lor \lor \lor = - \lor \checkmark$$

حال متوالیاً از دو طرف معادله (۷-۸) بر حسب x مشتق میگیریم:

$$\begin{split} y''' &= - \circ {}_{\prime} \mathsf{Y} y' y'' - \circ {}_{\prime} \mathsf{N} (x y' + y) - y', \\ y^{(\dagger)} &= - \circ {}_{\prime} \mathsf{Y} (y' y''' + y''^{\dagger}) - \circ {}_{\prime} \mathsf{N} (x y'' + \mathsf{Y} y') - y'', \\ y^{(\Delta)} &= - \circ {}_{\prime} \mathsf{Y} (y' y^{(\dagger)} + \mathsf{Y} y'' y''') - \circ {}_{\prime} \mathsf{N} (x y''' + \mathsf{Y} y''') - y''', \\ y^{(\digamma)} &= - \circ {}_{\prime} \mathsf{Y} (y' y^{(\Delta)} + \mathsf{Y} y'' y^{(\dagger)} + \mathsf{Y} y'''^{\dagger}) - \circ {}_{\prime} \mathsf{N} (x y^{(\dagger)} + \mathsf{Y} y''') - y^{(\dagger)}. \end{split}$$

با جایگذاری شرایط اولیه و مقدار  $y''(\circ)$  پیدا میکنیم:

$$\begin{split} y'''(\circ) &= - \operatorname{I/\Delta F}, \quad y^{(\mathsf{f})}(\circ) &= \operatorname{I/TTF}, \quad y^{(\Delta)}(\circ) = \circ \text{, inf.}, \\ y^{(\Delta)}(\circ) &= - \circ \text{, inf.} \end{split}$$

از اینرو حل تقریبی مطلوب به صورت زیر نوشته می شود:

$$y(x) \approx 1 + 7x - \frac{1}{2} \sqrt{x^7} - \frac{1}{2} \sqrt{2} \sqrt{x^7} + \frac{1}{2} \sqrt{2} \sqrt{x^7} + \frac{1}{2} \sqrt{2} \sqrt{x^7} + \frac{1}{2} \sqrt{x^7} + \frac{1}{2}$$

مثال ۲-۸ جهار جمله اول بسط دنباله توان جوابهای y=y(x) و z=z(x) دستگاه

$$y'(x) = y \cos x - z \sin x$$

$$z'(x) = y \sin x + z \cos x$$

$$(4-A)$$

را با شرایط اولیه  $y(\circ)=\circ y$  و  $z(\circ)=z$  بدست آورید.

حل توابع y(x) و z(x) را به صورت دنبالههای توان زیر در نظر میگیریم:

$$y(x) = y(\circ) + \frac{y'(\circ)}{!}x + \frac{y''(\circ)}{!}x^{\dagger} + \dots + \frac{y^{(k)}(\circ)}{k!}x^{k} + \dots, \tag{$1 \circ -A$}$$

$$z(x) = z(\circ) + \frac{z'(\circ)}{!}x + \frac{z''(\circ)}{!}x^{\dagger} + \dots + \frac{z^{(k)}(\circ)}{k!}x^{k} + \dots, \tag{N-A}$$

بطور مستقیم از شرایط اولیه داریم  $y(\circ)=v(\circ)=0$  و  $z(\circ)=0$ . با قرار دادن  $z(\circ)=v(\circ)=0$  و با توجه به شرایط اولیه بدست می آوریم:  $z'(\circ)=v(\circ)=0$  و  $z'(\circ)=0$ 

از دستگاه (۸-۸) نسبت به x دیفرانسیل می گیریم:

 $z''(\circ)=1$  بنابراین بدست می آوریم:  $z''(\circ)=1$  و  $z''(\circ)=1$  از دستگاه (۸-۲۸) دیفرانسیل می گیریم:

و بدست می آوریم  $v'''(\circ) = v'''(\circ) = v'''(\circ)$ . با جایگذاری مقادیر پیدا شده برای مشتقات در دنباله های  $z'''(\circ) = v'''(\circ) = v'''(\circ)$  و  $(v - \lambda)$  و  $(v - \lambda)$ 

$$y(x) \approx 1 + x + \frac{1}{7}x^{7}$$
,  $z(x) \approx \frac{1}{7}x^{7} + \frac{1}{7}x^{7}$ 

توجه- برای بکارگیری موفقیت آمیز برخی از روشهای عددی در انتگرالگیری از معادلات دیفرانسیل لازم است که مقادیر توابع را برای چند نقطه بدست آوریم. این مقادیر می توانند با دنباله توان محاسبه شوند. از اینرو روش بسط پاسخها به دنباله توان، می تواند به عنوان یک دسته از روشهای عددی بسیار موثر برای انتگرالگیری تقریبی معادلات دیفرانسیل مورد استفاده قرار گیرد (روشهای آدامز، میلن و غیره). در ذیل یک مثال از تشکیل یک جدول از جوابها با فاصلهای مشخص را می بینید.

اگر معادله شامل نقطهای نامتعارف باشد مثلاً یک نقطه به صورت ن، آنگاه حل عددی ممکن نخواهد بود. در این موارد استفاده از دنبالههای توان امکان برطرف کردن چنین نقطهای را فراهم میکند (مسائل ۱۱ تا ۱۳ را ببینید).

مثال ۳-۸ برای تابع y=y(x) که در معادله زیر و شرایط اولیه  $y(\circ)=y(\circ)=y(\circ)$  و  $y=y(\circ)=y(\circ)$  صدق می کند یک جدول مقادیر، در بازه  $y=y(\circ)=y(\circ)=y(\circ)$  و با فاصله  $y=y(\circ)=y(\circ)=y(\circ)$  می کند یک جدول مقادیر،

$$y'' + xy' + y = \circ \tag{14-A}$$

پاسخ را با دقت  $^{+}$   $^{\circ}$   $^{\circ}$  بدست آورید.

حل تابع y = y(x) را به صورت یک دنباله بازنویسی میکنیم:

$$y(x) = y(\circ) + \frac{y'(\circ)}{\mathsf{N}!}x + \frac{y''(\circ)}{\mathsf{T}!}x^{\mathsf{T}} + \dots + \frac{y^{(n)}(\circ)}{n!}x^n + \dots,$$

 $y'(\circ) = \mathsf{N}, y(\circ) = \mathsf{N}$  که در آن

 $y''(\circ)=y''(\circ)$  از معادله (۱۴-۸) بدست می آوریم: y''=-xy'-y . که از آنجا بدست می آوریم وزیم:  $-y(\circ)=\circ$ 

$$\begin{split} y'''(x) &= -xy'' - \mathbf{T}y', \\ y^{(\mathfrak{f})}(x) &= -xy''' - \mathbf{T}y'', \\ y^{(\mathfrak{d})}(x) &= -xy^{(\mathfrak{f})} - \mathbf{f}y''', \end{split}$$

و به صورت عمومی  $y^{n+1}(x) = -xy^{(n)} - ny^{n-1}$  از این معادلات بدست می آوریم:

$$y^{\prime\prime\prime}(\circ\,) = -\, {\bf f} \ , \quad y^{({\mathfrak f})}(\circ\,) = \circ \ , \quad y^{({\boldsymbol \Delta})}(\circ\,) = {\bf A}$$

و به صورت عمومی  $y^{(\mathsf{Y}n)}(\circ)=\circ,y^{(\mathsf{Y}n+\mathsf{I})}(\circ)=-\mathsf{T}ny^{(\mathsf{Y}n-\mathsf{I})}(\circ)=(-\mathsf{I})^n\mathsf{T}^nn$  و در نتیجه

$$y(x) = x - \frac{x^{\mathsf{T}}}{\mathsf{T}} + \frac{x^{\mathsf{\Delta}}}{\mathsf{V}\mathsf{\Delta}} - \dots + (-\mathsf{V})^n \frac{\mathsf{T}^n n! x^{\mathsf{T}n+\mathsf{V}}}{(\mathsf{T}n+\mathsf{V})!} + \dots$$

این یک دنباله متناوب است و قدر مطلق جملات آن در بازه  $[\, \gamma\, ,\, \gamma\, ]$  بطور یکنواخت کاهش می یابند. چون قدر مطلق عبارت باقیمانده چنین دنبالهای کمتر از اولین جمله صرف نظر شده است، لذا فرمول تقریب وی قدر مطلق عبارت باقیمانده چنین دنبالهای کمتر از اولین جمله صرف نظر شده است، لذا فرمول تقریب  $y(x) \approx x - \frac{x^{\mathsf{T}}}{10} \geq \frac{\alpha}{10}$  منجر به مقادیر تابع مورد نظر دربازه  $[\, \gamma\, ,\, \gamma\, ]$  و با خطای کمتر از  $y(x) \approx x - \frac{x^{\mathsf{T}}}{10}$  میگردد.

با استفاده از فرمول بدست آمده جدول ۱-۸ را تشکیل می دهیم:

199 محاسبات عددي

جدول ۸-۱) حل معادله (۸-۲)							
x	0	۰ / ۰ ۵	۰/۱۰	٥١١٥	۰٫۲۰		
y(x)	0	۰ , ۰ ۵ ۰ ۰	· / · 9 9 Y	0/1419	۰/۱۹۷۳		

۲- روش ضرایب نامحدود. توصیه می شود که این روش برای حل معادلات دیفرانسیل خطی (با ضرایب متغیر) مورد استفاده قرار گیرد. جهت تشریح این روش، به عنوان مثال معادله درجه ۲

$$y'' + p(x)y' + q(x)y = r(x)$$
 (NO-A)

را با شرایط اولیه  $y(\circ)=y_{\circ}$  و  $y(\circ)=y_{\circ}$  در نظر بگیرید. فرض میکنیم که هر ضریب از معادله را می توان به یک دنباله بر حسب توانهای x سبط داد:

$$p(x) = \sum_{n=0}^{\infty} p_n x^n, \quad q(x) = \sum_{n=0}^{\infty} q_n x^n, \quad r(x) = \sum_{n=0}^{\infty} r_n x^n.$$

ما برای پاسخ معادله مفروض، دنبالهای به شکل زیر در نظر میگیریم:

$$y(x) = \sum_{n=0}^{\infty} c_n x^n \tag{19-A}$$

که در آن  $c_n$  ضرایبی هستند که بدست می آیند.

x در آن x صریبی مستند به بدست می آیند. از دو طرف معادله (۸–۱۶) دو بار بر حسب x مشتق میگیریم:

$$y'(x) = \sum_{n=1}^{\infty} n c_n x^{n-1}, \quad y''(x) = \sum_{n=1}^{\infty} n(n-1) c_n x^{n-1}.$$

با جایگذاری دنبالههای بدست آمده به عنوان y'' y'' y'' و r در معادله (۱۵-۸) خواهیم داشت:

$$\sum_{n=1}^{\infty} n(n-1)c_n x^n + \sum_{n=1}^{\infty} p_n x^n \cdot \sum_{n=1}^{\infty} nc_n x^{n-1} + \sum_{n=1}^{\infty} q_n x^n \cdot \sum_{n=1}^{\infty} c_n x^n = \sum_{n=1}^{\infty} r_n x^n$$
( ) Y-A)

با ضرب دنبالهها و برابر قرار دادن ضرایب توانهای برابر x در عناصر سمت چپ و راست معادله (۱۷-۸) دستگاه زیر بدست می آید:

که در آن  $(c_{n+1},c_n,\ldots,c_1,c_n)$  مشخص کننده تابعی خطی از آرگومانهای  $L(c_{n+1},c_n,\ldots,c_1,c_n)$  است. هر معادله از دستگاه  $(\Lambda-\Lambda)$  شامل یک مجهول بیشتر در مقایسه با معادله قبلی است. ضرایب ضرایب دیگر به ترتیب از دستگاه  $(\Lambda-\Lambda)$  حاصل می شوند.  $c_1$  و  $c_2$  از شرایط اولیه بدست می آیند و ضرایب دیگر به ترتیب از دستگاه  $(\Lambda-\Lambda)$  حاصل می شوند، اثبات شده است که اگر دنباله های  $\sum_{n=0}^{\infty} q_n x^n$   $\sum_{n=0}^{\infty} q_n x^n$  برای |x| < R متقارب شوند، آنگاه دنباله توان بدست آمده در همان دامنه متقارب شده و پاسخ معادله  $(\Lambda-\Lambda)$  می باشد.

توجه اگر شرایط اولیه برای x=x داده شده باشند آنگاه تغییر متغیر x-x مفید واقع می شود و مسئله را به شکل تشریح شده در بالا تبدیل می کند.

مثال ۲_۸_ پاسخ معادله

$$y'' - xy' + y = 1 - \cos x \tag{19-A}$$

را با شرایط اولیه  $v(\circ)=v(\circ)=y$  بیابید.

حل ضرایب معادله مفروض را به دنباله توان بسط می دهیم:

$$p(x) = -x, \quad q(x) = 1, \quad r(x) = 1 - \cos x = \frac{x^{\mathsf{f}}}{\mathsf{f}!} - \frac{x^{\mathsf{f}}}{\mathsf{f}!} + \frac{x^{\mathsf{f}}}{\mathsf{f}!} - \dots$$

یاسخ معادله (۸-۱۹) را با دنباله زیر نشان میدهیم:

$$y = c_{\cdot \cdot} + c_{1}x + c_{7}x^{7} + c_{7}x^{7} + \cdots + c_{n}x^{n} + \cdots$$

آنگاه

$$y' = c_1 + \mathbf{Y}c_{\mathbf{Y}}x + \mathbf{Y}c_{\mathbf{Y}}x^{\mathbf{Y}} + \mathbf{Y}c_{\mathbf{Y}}x^{\mathbf{Y}} + \dots + nc_nx^{n-1} + \dots,$$
  
$$y'' = \mathbf{Y}c_{\mathbf{Y}} + \mathbf{Y}c_{\mathbf{Y}}x + \mathbf{Y}\mathbf{Y}c_{\mathbf{Y}}x^{\mathbf{Y}} + \dots + n(n-1)c_nx^{n-1} + \dots$$

با جایگذاری دنبالههای بدست آمده در معادله (۸-۱۹) و برابر قرار دادن ضرایب جملات با نماهای برابر x، یک دستگاه برای بدست آوردن ضرایب  $c_i$  بدست می آبد:

از شرایط اولیه پیدا میکنیم 
$$c_{\circ}=\circ$$
 و  $c_{\circ}=\circ$ . در نتیجه به راحتی مشخص است که  $c_{\uparrow}=\circ$  ( $c_{\uparrow}=\circ$ ). در نتیجه

$$c_{\Upsilon} = \circ, \quad c_{\Upsilon} = \frac{1}{\Upsilon \varphi}, \quad c_{\varphi} = \frac{1}{\Upsilon \varphi \circ}, \quad c_{\Lambda} = \frac{11}{\Upsilon \circ \Upsilon \circ}.$$

از اینرو پاسخ تقریبی مسئله به شکل زیر است:

$$y(x) \approx x + \frac{x^{\mathrm{f}}}{\mathrm{f}\,\mathrm{f}} + \frac{x^{\mathrm{f}}}{\mathrm{f}\,\mathrm{f}\,\mathrm{o}} + \frac{\mathrm{i}\,\mathrm{i}\,x^{\mathrm{h}}}{\mathrm{f}\,\mathrm{o}\,\mathrm{f}\,\mathrm{f}\,\mathrm{o}}$$

توجه کاهی اوقات هنگام حل یک معادله دیفرانسیل با روش ضرایب نامحدود، ما می توانیم یک عبارت برای ضرایب یک دنباله به صورت عمومی پیدا کنیم. این موضوع با مثال بعدی نشان داده می شود.

مثال ۵ــ۸ پاسخ معادله 
$$y''+xy'+\mathsf{T}y=\mathsf{TT}$$

که در شرایط اولیه  $y(\circ) = 0$  و  $y'(\circ) = 0$  صدق میکند را به صورت یک دنباله توان بر حسب x بدست آورید.

حل دنباله زیر را به عنوان پاسخ معادله مفروض در نظر میگیریم:

$$y(x) = c_{\cdot \cdot} + c_{1}x + c_{7}x^{7} + c_{7}x^{7} + \cdots + c_{n}x^{n} + \cdots$$

$$y'(x)=c_1+\mathsf{T} c_\mathsf{T} x+\mathsf{T} c_\mathsf{T} x^\mathsf{T}+\cdots+n c_c x^{n-1}+\ldots,$$
 در نتیجه: 
$$y''(x)=\mathsf{T} c_\mathsf{T}+\mathsf{T}.\mathsf{T} c_\mathsf{T} x+\cdots+n (n-1) c_n x^{n-\mathsf{T}}+\ldots.$$

با جایگذاری دنبالههای بدست آمده در معادله (۸- ۲۰) و برابر قرار دادن ضرایب توان های برابر x در دو طرف معادله، دستگاه زیر بدست می آید:

$$x^{\circ} \begin{vmatrix} \mathbf{r} c_{\mathsf{Y}} + \mathbf{r} c_{\circ} = \mathbf{r}, \\ \mathbf{r} \times \mathbf{r} c_{\mathsf{Y}} + \mathbf{r} c_{\mathsf{Y}} = \circ, \\ \mathbf{r} \times \mathbf{r} c_{\mathsf{Y}} + \mathbf{r} c_{\mathsf{Y}} = \circ, \\ \mathbf{r} \times \mathbf{r} c_{\mathsf{Y}} + \mathbf{r} c_{\mathsf{Y}} = \circ, \\ \mathbf{r} \times \mathbf{r} c_{\mathsf{Y}} + \mathbf{r} c_{\mathsf{Y}} = \circ, \\ \mathbf{r} \times \mathbf{r} c_{\mathsf{Y}} + \mathbf{r} c_{\mathsf{Y}} = \circ, \\ \mathbf{r} \times \mathbf{r} (n+1)(n+1)c_{n+1} + (n+1)c_{n} = \circ.$$

 $c_1 = 1$  و  $c_2 = 0$  از شرایط اولیه داریم

با حل دستگاه (۲۱-۸) به ترتیب بدست می آوریم:

ضرایب با موقعیت فرد و زوج را بطور جداگانه می نویسیم:

كه از آنجا بدست مي آوريم:

$$c_{7k+1} = \frac{(-1)^k c_1}{7 \times 7 \dots 7k}, \quad c_{7k} = \frac{(-1)^{k-1} c_7}{7 \times 2 \times 7 \dots (7k-1)}.$$

مقادیر  $c_1$  و  $c_2$  را جایگذاری میکنیم. در این صورت داریم:

$$c_{7k+1} = \frac{(-1)^k \times 7}{(7k)!!}, \quad c_{7k} = \frac{(-1)^{k-1}}{(7k-1)!!} \quad (k=1,7,7,\ldots)$$

x دو دنباله می نویسیم: یکی برای توان های زوج و دیگری برای توان های فرد

$$\sum_{k=1}^{\infty} \frac{(-1)^{k-1}}{(7k-1)!!} x^{7k}, \quad 7 \sum_{k=1}^{\infty} \frac{(-1)^k}{(7k)!!} x^{7k+1}.$$

و دامنه تقارب دنباله های بدست آمده را بدست می آوریم.

برای دنباله اول حد قدر مطلق نسبت دو جمله متوالی برابر است با:

$$\lim_{k\to\infty}|\frac{u_{k+1}}{u_k}|=\lim_{k\to\infty}|\frac{x^{\mathsf{T}k+\mathsf{T}}\times\mathsf{T}\times\mathsf{D}\dots(\mathsf{T}k-\mathsf{1})}{\mathsf{T}\times\mathsf{D}\dots(\mathsf{T}k-\mathsf{1})(\mathsf{T}k+\mathsf{1})x^{\mathsf{T}k}}|=x^{\mathsf{T}}\lim_{k\to\infty}\frac{\mathsf{1}}{\mathsf{T}k+\mathsf{1}}=\circ.$$

و به طور مشابه برای دنباله دوم برابر است با:

$$\lim_{k\to\infty}|\frac{u_{k+1}}{u_k}|=\lim_{k\to\infty}|\frac{x^{\mathsf{Y}k+\mathsf{T}}\times\mathsf{T}\times\mathsf{T}\times\mathsf{T}...\mathsf{T}k}{\mathsf{T}.\mathsf{T}...\mathsf{T}k(\mathsf{T}k+\mathsf{T})x^{\mathsf{Y}k+\mathsf{T}}}|=x^{\mathsf{T}}\lim_{k\to\infty}\frac{\mathsf{T}}{\mathsf{T}k+\mathsf{T}}=\circ.$$

از اینرو هر دو دنباله متقاربند و بنابراین پاسخ معادله (۸-۲۰) را می توان به صورت زیر نوشت:

$$y(x) = \delta + \Upsilon x + \sum_{k=1}^{\infty} \frac{(-1)^{k-1}}{(\Upsilon k - 1)!!} x^{\Upsilon k} + \Upsilon \sum_{k=1}^{\infty} \frac{(-1)^k}{(\Upsilon k)!!} x^{\Upsilon k + 1}.$$

محاسبات عددى ۲۰۳

_____ مسائل ____

با بکارگیری روش دیفرانسیلگیری متوالی پاسخ معادلات و دستگاههای زیرکه در شرایط اولیه داده شده صدق میکنند را به صورت یک مجموع جزیبی از دنباله بنویسید (خود را به ۴ تا ۵ جمله محدود کنید).

$$y' = y^{\mathsf{T}} + x^{\mathsf{T}}, \ y(\circ) = \mathsf{T}.$$
  $y' = \cos(x+y), \ y(\circ) = \circ.$ 

$$\forall y' = e^y + x^{\dagger}, \ y(1) = \circ.$$
  $\forall y' = x \ln y, \ y(1) = 1.$ 

$$\delta. y'' + y \cos x = \circ, y(\circ) = a, y'(\circ) = \circ.$$

$$\mathcal{F}. \ y'' + xy' = e^{-x^{\mathsf{T}}}, \ y(\circ) = \mathsf{T}, \ y'(\circ) = \circ.$$

$$\left. \begin{array}{l} \mathbf{y}' = xy + z, \\ z' = y - z, \\ \mathbf{\Lambda}. \quad \ \ \, y' = x + z^{\intercal}, \\ z' = xy, \end{array} \right\} y(\circ) = \circ, \ z(\circ) = \backprime.$$

$$\lambda. \quad \begin{cases} y' = x + z^{\dagger}, \\ z' = xy, \end{cases} y(\circ) = 1, \ z(\circ) = -1.$$

پاسخ معادلات زير را با استفاده از روش ضرايب نامحدود پيدا كنيد.

$$y'' + y' + x^{\mathsf{T}}y = \frac{x}{1-x}, \ y(\circ) = \circ, \ y'(\circ) = 1.$$

$$1 \cdot y'' - xy' - Yy = e^{-x^{\mathsf{T}}}, \ y(\circ) = 1, \ y'(\circ) = 1/\mathsf{T}.$$

$$\forall 1. \forall xy'' + \forall y' + y = \circ, \ y(\circ) = 1, \ y'(\circ) = -1/7.$$

$$\forall x. xy'' + y' + xy = \circ, y(\circ) = \forall, y'(\circ) = \circ.$$

$$\mathsf{NT}.\ xy'' + \mathsf{T}y' + xy = \circ,\ y(\circ) = \mathsf{N},\ y'(\circ) = \circ.$$

۱۴_ یک جدول از مقادیر پاسخ در بازه  $[\circ, \circ, 10]$  با فاصله  $h = \circ, \circ 0$  را تشکیل دهید. از مجموع جزیی بدست آمده از دنبالههای

استفاده كنيد.

## ۸_۳_ روش تقریبهای متوالی

مسئله کوشی را برای معادله دیفرانسیل مرتبه اول

$$y' = f(x, y) \tag{YY-A}$$

با شرط اولیه 
$$y(x_{\circ})=y_{\circ}$$
 (۲۳-۸)

در نظر بگیرید.

در روش تقریبهای متوالی پاسخ y(x) به عنوان حد یک رشته از توابع  $y_n(x)$  که به وسیله فرمول بازگشتی

$$y_n(x) = y_{\circ} + \int_{\circ}^x f(x, y_{n-1}(x)) dx \tag{TF-A}$$

پيدا مىشوند، بدست مىآيد.

 $R\{|x-x_{\circ}| \leq 1, x_{\circ}|\}$  در ناحیه مربع مستطیل که اگر عنصر سمت راست f(x,y) در ناحیه مربع مستطیل که اگر عنصر سمت را بر حسب y بر قرار سازد:  $a, |y-y_{\circ}| \leq b\}$ 

$$|f(x,y_{\mathsf{N}}) - f(x,y_{\mathsf{N}})| \le N|y_{\mathsf{N}} - y_{\mathsf{N}}|, \quad N =$$
ني (۲۵-۸)

آنگاه بدون توجه به انتخاب تابع اولیه، تقریبهای متوالی  $y_n(x)$  در بازه  $[x_\circ,x_\circ+h]$  به جواب مسئله  $Y_n(x)$  و  $Y_n(x)$  متقارب می شوند.

اگر f(x,y) در یک ناحیه مربع_مستطیل R پیوسته باشد آنگاه خطای پاسخ تقریبی  $y_n(x)$  در بازه [x,x,+h] با نامساوی زیر برآورد می شود:

$$\varepsilon_n = |y(x) - y_n(x)| \le M N^n \frac{(x - x_*)^{n+1}}{(n+1)!} \tag{75-A}$$

که در آن  $M = \max |f(x,y)|$  و  $M = \max |f(x,y)|$  که در آن  $(x,y) \in R$ 

$$h = \min(a, \frac{b}{M}) \tag{YY-A}$$

هر تابع به اندازه کافی نزدیک به پاسخ دقیق را می توان به عنوان تقریب اولیه  $y_{\circ}(x)$  در نظر گرفت. گاهی اوقات برای  $y_{\circ}(x)$  می توان از حل تقریبی معادله (۲۲-۸) که به صورت مجموع جزیی سری توان بدست آمده، استفاده کرد (مثال ۲-۸).

توجه- روش تقریبهای متوالی می تواند برای حل یک دستگاه معادلات دیفرانسیل (مثال ۸-۸) و یک معادله رتبه n مورد استفاده قرار گیرد (البته اگر این معادله را به یک دستگاه معادل تبدیل کنیم). ما دیدیم که برای حل یک معادله دیفرانسیل که به دنباله توان بسط داده شده، لازم است که عنصر سمت راست معادله تحلیلی باشد در صورتی که برای بکارگیری روش تقریبهای متوالی تحلیلی بودن عنصر سمت راست الزامی  $\frac{1}{1}$ 

نیست. بنابراین می توان گفت که روش تقریبهای متوالی دامنه کار برد وسیعتری دارد. این روش همچنین وقتی که بسط جواب یک معادله دیفرانسیل به دنباله توان غیر ممکن باشد، بکارگرفته می شود. امّا این روش متأسفانه دارای ضعفهایی است که همانا محاسبه انتگرالهای سخت و سختتر است.

مثال ۸_۶_ سه تقریب متوالی از پاسخ معادله

$$y' = x^{\mathsf{T}} + y^{\mathsf{T}} \tag{TA-A}$$

را برای شرط اولیه  $v(\circ) = 0$  بیابید.

حل با در نظر گرفتن شرط اولیه، معادله (۸-۲۸) را با انتگرالی به شکل زیر جایگزین میکنیم:

$$y(x) = \int_{a}^{x} (x^{\dagger} + y^{\dagger}) dx$$

و  $y_{\circ}(x) = 0$  را به عنوان تقریب اولیه میگیریم. حال تقریب اول با فرمول

$$y_{\mathsf{N}}(x) = \int_{\cdot}^{x} (x^{\mathsf{T}} + y_{\cdot}^{\mathsf{T}}(x)) dx = \int_{\cdot}^{x} x^{\mathsf{T}} dx = \frac{x^{\mathsf{T}}}{\mathsf{T}}$$

بدست می آید. تقریبهای دوم و سوم به طریق مشابه بدست می آیند.

$$\begin{split} y_{\rm Y}(x) &= \int_{\circ}^x (x^{\rm Y} + y_{\rm Y}^{\rm Y}) dx = \int_{\circ}^x (x^{\rm Y} + \frac{x^{\rm Y}}{{\bf Y}}) dx = \frac{x^{\rm T}}{{\bf Y}} + \frac{x^{\rm Y}}{{\bf F}{\bf Y}}, \\ y_{\rm T}(x) &= \int_{\circ}^x (x^{\rm Y} + y_{\rm Y}^{\rm Y}) dx = \int_{\circ}^x (x^{\rm Y} + \frac{x^{\rm Y}}{{\bf Y}} + \frac{{\bf Y}}{{\bf Y}} + \frac{x^{\rm Y}}{{\bf Y}{\bf F}{\bf Y}}) dx = \\ &= \frac{x^{\rm T}}{{\bf Y}} + \frac{x^{\rm Y}}{{\bf F}{\bf Y}} + \frac{{\bf Y}x^{\rm Y}}{{\bf Y} \cdot {\bf Y} \cdot {\bf Y}} + \frac{x^{\rm Y}}{{\bf D} \cdot {\bf D} \cdot {\bf D}} \end{split}$$

خطای آخرین تقریب را با فرمول (۲۶-۸) برآورد میکنیم. چون تابع  $f(x,y)=x^\intercal+y^\intercal$  در تمام صفحه تعریف شده و پیوسته است، میتوانیم هر عددی را برای a و b در نظر بگیریم. جهت محدود شدن ما مقادیر a=1 و a را در نظر میگیریم. آنگاه داریم:

$$\begin{split} M &= \max |f(x,y)| = \max |x^{\mathsf{Y}} + y^{\mathsf{Y}}| = \mathsf{V_Y V_0}, \\ N &= \max |f_y'(x,y)| = \max |\mathsf{Y}y| = \mathsf{V}. \end{split}$$

با توجه به شرط (۸-۲۷) بدست می آوریم  $h={\,}^{\circ}/{\,}^{\circ}$  از اینرو در بازه  $[{\,}^{\circ},{\,}^{\circ}/{\,}^{\circ}]$  داریم

$$|y(x) - y_{\mathsf{T}}(x)| \leq \mathsf{I}_{\mathsf{I}} \mathsf{T} \Delta \times \mathsf{I}^{\mathsf{T}} \times \frac{x^{\mathsf{F}}}{\mathsf{F}!} = \frac{\Delta}{\mathsf{I} \mathsf{F}} x^{\mathsf{F}}$$

$$\max_{[\circ,\circ,\mathsf{f}]}|y(x)-y_\mathsf{T}(x)| \leq \frac{\Delta \times \circ \mathsf{f}^\mathsf{f}}{\mathsf{q}\,\mathsf{g}} pprox \circ \mathsf{f}^\mathsf{T}$$
و در نتیجه

توجه فرمول (۸-۲۶) اغلب خطا را پیش برآورد می کند (یعنی دقیق نیست). در استفاده از روش تقریبهای متوالی برای منظورهای عملی، nای را انتخاب می کنیم که برای آن مقادیر  $y_{n-1}$  و  $y_n$  در حدود دقت مجاز مطابقت داشته باشند (مثال ۸-۷ را ببینید).

مثال ۷_۷_ برای معادله

$$y' = x + {}^{\circ} / {}^{\mathsf{Y}}$$
 (  $\mathsf{Y} - \mathsf{A}$ )

با شرط اولیه  $y(\circ)=1$  حل نقریبی را در بازه  $[\circ,\circ,1]$  با دقت  $y(\circ)=1$  بدست آورید.

حل تقریب اولیه  $y_{\circ}(x)$  را به صورت  $\frac{y''(\circ)x}{!!}x + \frac{y''(\circ)x^{\dagger}}{!!}x + \frac{y(\circ)x^{\dagger}}{!!}$  بدین منظور از معادله (۲۹-۸) و شرط اولیه بدست می آوریم:

$$y_{\circ} = 1,$$
  $y'(\circ) = \circ, 1y_{\circ}^{\dagger} = \circ, 1,$   $y''(\circ) = 1 + \circ, 1y_{\circ}y_{\circ}' = 1, \circ 1.$ 

 $y_{\circ}(x) = 1 + \circ$ از اینرو  $1x^{\dagger}$  از اینرو

حال بدست مي آوريم:

$$f(x, y_{\circ}) = x + {\circ}_{\prime} \setminus y_{\circ}^{\dagger} = {\circ}_{\prime} \setminus + {\circ}_{\prime} \circ \mathsf{T} x + {\circ}_{\prime} \setminus \circ \mathsf{T} x^{\dagger} + {\circ}_{\prime} \circ \setminus \mathsf{T} x^{\mathsf{T}} + {\circ}_{\prime} \circ \mathsf{T} \mathcal{S} \circ x^{\mathsf{T}}$$

و تقریب اول را محاسبه میکنیم:

$$y_1(x) = 1 + \int_{\circ}^{x} (x + \circ / 1y^{\mathsf{T}}) dx =$$

$$= 1 + \circ / 1x + \circ / 0 1x^{\mathsf{T}} + \circ / \circ \mathsf{TF} x^{\mathsf{T}} + \circ / \circ \mathsf{TO} x^{\mathsf{T}} + \circ / \circ \circ \mathsf{TO} x^{\mathsf{T}}$$

$$y_1(x) = 1 + \circ_1 1x + \circ_2 01x^{\dagger} + \circ_2 \circ \tau f x^{\tau}$$

و پيدا ميكنيم:

$$f(x,y_1) = x + \circ_{/} \mathsf{N} y_1^{\mathsf{Y}} = \circ_{/} \mathsf{N} + \mathsf{N}_{/} \circ \mathsf{Y} x + \circ_{/} \mathsf{N} \circ \mathsf{Y} x^{\mathsf{Y}} + \circ_{/} \circ \mathsf{N} \mathsf{Y} \circ \mathsf{Y} + \circ_{/} \circ \mathsf{N} \mathsf{Y} x^{\mathsf{Y}} + \circ_$$

و تقریب دوم را محاسبه میکنیم:

اختلاف 
$$y - \mathsf{Y}(x) - \mathsf{Y}_1$$
 را در بازه  $[\,\circ\,,\,^\circ\,,\,^\mathsf{Y}\,]$  برآورد میکنیم:

$$|y_{\mathsf{Y}}(x) - y_{\mathsf{Y}}(x)| = \circ_{\mathsf{Y}} \circ \mathsf{Y} \mathsf{Y} x^{\mathsf{Y}} + \circ_{\mathsf{Y}} \circ \delta \mathsf{Y} x^{\delta} < \circ_{\mathsf{Y}} \circ \circ \circ \delta \mathsf{X} < \mathsf{Y} \circ \delta \mathsf{Y} x^{\delta}$$

از اینرو خواهیم داشت:

$$y(x) \approx 1 + \circ / 1x + \circ / 2 1x^{\dagger} + \circ / \circ T^{\dagger}x^{\dagger} + \circ / \circ \circ T^{\dagger}x^{\dagger} + \circ / \circ \circ \Delta T^{2}$$

مثال ۸_۸ دستگاه

با شرایط اولیه  $y(\circ)=(\circ,\circ)$  و  $\frac{1}{7}=z(\circ)$  مفروض است. با استفاده از روش تقریبهای متوالی جواب این دستگاه را در بازه  $y(\circ,\circ)=(\circ,\circ)$  با دقت  $z(\circ,\circ)=(\circ,\circ)$  بدست آورید.

حل دستگاه (۸- ۳۰) را به صورت انتگرالی مینویسیم:

$$y = \mathbf{1} + \int_{-\mathbf{r}}^{x} (x + yz)dx, \quad z = \frac{\mathbf{1}}{\mathbf{r}} + \int_{-\mathbf{r}}^{x} (x^{\mathbf{T}} - y^{\mathbf{T}})dx.$$

با استفاده از مقادیر اولیه، از دستگاه (۸- ۳۰) پیدا میکنیم  $y'(\circ)=\frac{1}{2}$  و  $y'(\circ)=-1$  بنابراین برای تقریبهای اولیه انتخاب میکنیم:

$$y_{\cdot}(x) = 1 + \frac{1}{2}x, \quad z_{\cdot}(x) = \frac{1}{2} - x$$

تقریبهای اول  $y_1(x)$  و  $z_1(x)$  را محاسبه میکنیم:

$$\begin{split} y_{\mathsf{I}}(x) &= \mathsf{I} + \int_{\circ}^{x} (x + \frac{\mathsf{I}}{\mathsf{Y}} - \frac{\mathsf{Y}}{\mathsf{Y}}x - \frac{\mathsf{I}}{\mathsf{Y}}x^{\mathsf{Y}}) dx = \mathsf{I} + \frac{\mathsf{I}}{\mathsf{Y}}x + \frac{\mathsf{I}}{\mathsf{A}}x^{\mathsf{Y}} - \frac{\mathsf{I}}{\mathsf{F}}x^{\mathsf{Y}}, \\ z_{\mathsf{I}}(x) &= \frac{\mathsf{I}}{\mathsf{Y}} + \int_{\circ}^{x} (x^{\mathsf{Y}} - \mathsf{I} - x - \frac{\mathsf{I}}{\mathsf{Y}}x^{\mathsf{Y}}) dx = \frac{\mathsf{I}}{\mathsf{Y}} - x - \frac{\mathsf{I}}{\mathsf{Y}}x^{\mathsf{Y}} + \frac{\mathsf{I}}{\mathsf{Y}}x^{\mathsf{Y}}. \end{split}$$

و بطور مشابه بدست می آوریم:

$$\begin{split} y_{\rm Y}(x) &= {\rm I} + {\textstyle \frac{1}{7}} x + {\textstyle \frac{1}{\Lambda}} x^{\rm Y} - {\textstyle \frac{\delta}{19}} x^{\rm Y} - {\textstyle \frac{\delta}{19}} x^{\rm Y} + {\textstyle \frac{11}{77\circ}} x^{\delta} + {\textstyle \frac{11}{679}} x^{\rm F} - {\textstyle \frac{1}{79\Lambda}} x^{\rm Y}, \\ z_{\rm Y}(x) &= {\textstyle \frac{1}{7}} - x - {\textstyle \frac{1}{7}} x^{\rm Y} + {\textstyle \frac{1}{9}} x^{\rm Y} + {\textstyle \frac{\delta}{19}} x^{\rm F} + {\textstyle \frac{74}{19\circ}} x^{\delta} + {\textstyle \frac{1}{177}} x^{\rm F} - {\textstyle \frac{1}{167}} x^{\rm Y}. \end{split}$$

اختلافات  $y_1(x) - y_2(x)$  و  $y_1(x) - z_2(x)$  را در بازه  $[\circ, \circ, \sigma]$  برآورد می کنیم:

$$\begin{split} |y_{\text{N}}(x) - y_{\text{T}}(x)| &= |-\frac{\text{Y}}{\text{FA}}x^{\text{T}} - \frac{\delta}{\text{NS}}x^{\text{F}} + \frac{\text{N}}{\text{TF}}x^{\delta} + \frac{\text{N}}{\text{DVS}}x^{\text{F}} - \frac{\text{N}}{\text{NSA}}x^{\text{V}}| \leq \\ &\leq x^{\text{T}}|\frac{\text{Y}}{\text{FA}} + \frac{\delta}{\text{NS}}x + \frac{\text{N}}{\text{NSA}}x^{\text{F}}| \leq \circ / \circ \circ \text{FT}, \\ |z_{\text{N}}(x) - z_{\text{T}}(x)| &= |\frac{\text{N}}{\text{NT}}x^{\text{F}} - \frac{\delta}{\text{NS}}x^{\text{F}} - \frac{\text{YA}}{\text{NS}}x^{\delta} - \frac{\text{N}}{\text{NF}}x^{\text{F}} - \frac{\text{N}}{\text{TOT}}x^{\text{V}}| \leq \\ &\leq x^{\text{T}}|\frac{\text{N}}{\text{NT}} + \frac{\text{N}}{\text{TOT}}x^{\text{F}}| \leq \circ / \circ \circ \text{TF}. \end{split}$$

این اختلاف با همان محدودیتهای دقت مشخص شده بدست می آیند (جملات شامل  $x^{5}$  و  $x^{6}$  در بازه [۳, °, °] کوحک هستند). در نتیجه با دقت مورد نظر خواهیم داشت:

$$y \approx 1 + \circ / \Delta x + \circ / 17 \Delta x^{\mathsf{r}} - \circ / \mathsf{r} 1 \mathsf{r}^{\mathsf{r}}, \quad z \approx \circ / \Delta - x - \circ / \Delta x^{\mathsf{r}} + \circ / 19 \mathsf{v} x^{\mathsf{r}}$$

 $z_{\circ}(x)=z_{\circ}$  سه تقریب متوالی از جواب معادلات دیفرانسیل و دستگاههای زیر را با قرار دادن

1. 
$$y' = x^{7} - y^{7}, y(\circ) = \circ.$$
 7.  $y' = e^{-x} - y^{7}, y(\circ) = 1.$ 

$$\mathsf{T.} \quad y' = \mathsf{T} x - \mathsf{I} + y^\mathsf{T}, \ y(\circ) = \mathsf{I}. \quad \mathsf{f.} \quad y' = \sqrt{x} + y^\mathsf{T}, \ y(\circ) = \circ.$$

$$\delta. \quad y' = xy + \sqrt{x}, \ y(\circ) = \circ. \quad \vartheta. \quad y' = y \sin x + x, \ y(\circ) = \circ.$$

$$\forall. \quad y' = x + y \cos x, \ y(\circ) = \circ.$$

$$\begin{cases} y' = x + y + z, \\ z' = y - z, \end{cases} \quad y(\circ) = 1, \ z(\circ) = -1.$$

$$\begin{cases} y' = xy + z, \\ z' = y + xz, \end{cases} \quad y(\circ) = \circ, \ z(\circ) = 1.$$

$$\begin{cases} y' = xy + z, \\ z' = y + xz, \end{cases} \quad y(\circ) = \circ, \ z(\circ) = 1.$$

$$\begin{cases} y' = x - z^{\uparrow}, \\ z' = x + y, \end{cases} \quad y(\circ) = \circ, \ z(\circ) = \circ.$$

$$\begin{cases} y' = x - z^{\uparrow}, \\ z' = x + y, \end{cases} \quad y(\circ) = \circ, \ z(\circ) = \circ.$$

$$\begin{cases} y' = xy + z, \\ z' = y + xz, \end{cases} \quad y(\circ) = \circ, \ z(\circ) = 1.$$

$$\begin{cases} y' = x - z^{\dagger}, \\ z' - x + y \end{cases} \quad y(\circ) = \circ, \ z(\circ) = 1.$$

11. 
$$y' = y - z,$$

$$z' = yz,$$

$$y(\circ) = \circ, \ z(\circ) = \circ, \delta.$$

$$\forall Y. \ y' = x + y^{\mathsf{T}}, \ y(\circ) = \circ. \qquad \forall \forall y' = x + y, \ y(\circ) = \mathsf{T}.$$

$$\forall \mathsf{Y}. \ y' = \mathsf{T} y - \mathsf{T} x^{\mathsf{T}} - \mathsf{T}, \ y(\circ) = \mathsf{T}. \quad \forall \mathsf{D}. \ xy' = \mathsf{T} x - y, \ y(\mathsf{T}) = \mathsf{T}.$$

با استفاده از روش تقریبهای متوالی جوابهای تقریبی معادلات دیفرانسیل زیر را در بازه [۰, ۱] با دقت و با قرار دادن  $y_{\circ}(x)=y_{\circ}$  بدست آور بد.  $y_{\circ}(x)=y_{\circ}$ 

 $\label{eq:continuous_problem} \begin{array}{ll} \text{NF. } y' = \text{T}x - \circ_{\text{I}} \circ \text{N}y^{\text{T}}, \ y(\circ) = \text{N.} & \text{NY. } y' = \text{F}_{\text{I}} \Delta \sqrt{x} + \circ_{\text{I}} \text{N}y^{\text{T}}, \ y(\circ) = \circ. \\ \\ \text{NA. } y' = x + y \sqrt{x}, \ y(\circ) = \circ. \end{array}$ 

#### **۴_۸** روش اولر

در بخشهای قبلی به روشهای تقریب تحلیلی در حل مسئله کوشی پرداختیم. روش اولر از روشهای عددی است که پاسخ را به صورت یک جدول از مقادیر تقریبی تابع y(x) بدست می آورد.

یک معادله دیفرانسیل به صورت

$$y' = f(x, y) \tag{7.4}$$

با شرط اوليه

$$y(x_{\cdot}) = y_{\cdot} \tag{TT-A}$$

را در نظر بگیرید. با فرض انتخاب یک فاصله بقدر کافی کوچک h، یک دستگاه از نقاط متساوی الفاصله  $(i=\circ,1,1,\ldots)x_i=x+ih$ 

در روش اولر مقادیر تقریبی  $y_ipprox y(x_i)$  توسط فرمول زیر بطور متوالی محاسبه می شوند:

$$y_{i+1} = y_i + hf(x_i, y_i) \ (i = \circ, 1, 7, \dots)$$
 (TT-A)

در اینجا منحنی انتگرال مورد نظر y=y(x) که از نقطه  $M_{\circ}(x_{\circ},y_{\circ})$  میگذرد با یک کثیرالخط  $M_{i}M_{i+1}$  برئوس  $M_{i}M_{i+1}$  با رئوس  $M_{i}M_{i+1}$  با رئوس  $M_{i}M_{i+1}$  با رئوس  $M_{i}M_{i+1}$  با منحنی انتگرال معادله  $M_{i}M_{i+1}$  از این خط که کثیرالخط اولر نامیده می شود یک تطابق سوئی (driection) با منحنی انتگرال معادله  $M_{i}M_{i+1}$  که از نقطه  $M_{i}$  می گذرد، دارد.

اگر عبارت سمت راست معادله (۳۱-۸) در مربع_مستطیل  $\{|x-x_\circ| \leq a, |y-y_\circ| \leq b\}$  شرایط

$$|f(x,y_1)-f(x,y_1)| \le N|y_1-y_1| \quad (N=1)$$
 (۲۲-۸)

$$|rac{df}{dx}|=|rac{\delta f}{\delta x}+frac{\delta f}{\delta y}|\leq M \quad (M=1)$$
 (۵-۸)

را برقرار سازد آنگاه ما برآورد خطای زیر را داریم:

$$|y(x_n) - y_n| \le \frac{hM}{YN} [(1 + hN)^n - 1] \tag{7.5}$$

که در آن  $y(x_n)$  مقدار جواب دقیق معادله برای  $x=x_n$  است و y مقدار تقریبی بدست آمده برای رأس  $x=x_n$  مام است. فرمول (۸-۳۵) تنها کاربرد تئوریک دارد. برای مقاصد عملی استفاده از محاسبه مضاعف  $x=x_n$ 

بسیار مناسب است، یعنی محاسبه با فاصله  $\frac{h}{7}$  تکرار شده و خطای مقدار  $y_n^*$  دقیقتر (بدست آمده با  $\frac{h}{7}$ ) با روش زیر به صورت تقریبی برآورد میگردد:

$$|y_n^* - y(x_n)| \approx |y_n^* - y_n| \tag{\text{TV-A}}$$

روش اولر به راحتی و به همان صورت که برای دستگاههای معادلات دیفرانسیل بکار گرفته می شود برای معادلات دیفرانسیل مرتبه بالا را به دستگاهی از معادلات دیفرانسیل مرتبه اول تبدیل کرد، مانند مثال ۸-۷).

دستگاهی از دو معادله مرتبه اول

$$\left. \begin{array}{l} y' = f_{\rm N}(x,y,z) \\ z' = f_z(x,y,z) \end{array} \right\} \tag{$\rm TA-A})$$

با شرایط اولیه  $y(x_{\circ})=y$  و  $z(x_{\circ})z_{\circ}$  در نظر بگیرید.

مقادیر تقریبی  $y_i \approx y_i$  و  $z(x_i) pprox z_i$  بطور متوالی توسط فرمولهای

$$\begin{aligned} y_{i+1} &= y_i + h f_1(x_i, y_i, z_i), \\ z_{i+1} &= z_i + h f_1(x_i, y_i, z_i) \ (i = \circ, 1, 1, \ldots). \end{aligned}$$

محاسبه می شوند.

مثال ۱-۹- با بكار بستن روش اولر در بازه [۰,۱] يك جدول از مقادير جواب معادله

$$y' = y - \frac{\mathsf{Y}x}{y} \tag{$\mathsf{Y} \circ \mathsf{-}\mathsf{A}$}$$

را با شرایط اولیه  $y(\circ)=1$  تشکیل دهید.

حل ـ نتایج محاسبات در جدول ۸-۲ آمده است.

جدول ۸-۲) حل معادله دیفرانسیل (۸-۴۰) به روش اولر

			$f(x_i, y_i)$	محاسبه (		جواب دقيق
i	$x_i$	$y_i$	$\frac{\mathbf{Y}x_i}{y_i}$	$y_i - \frac{\mathbf{Y}x_i}{y_i}$	$\Delta y_i$	$y = \sqrt{Yx + Y}$
0	0	١٫٠٠٠٠	0	1,	۰,۲۰۰۰	١,٠٠٠٠
١	۰/۲	1,7000	۰,۳۳۳۳	۰ ٫۸۶۶۷	۰ / ۱۷۳۳	1,1221
۲	۰ ٫۴	1,7777	۰/۵۹۲۸	٥٠٧٧٠٥	۰ , ۱۵۶۱	1,8419
٣	۶٫۶	1,7777	۰,٧٨۴۶	۰,۷۴۵۸	0/1497	1,4187
۴	۰,۸	1,0798	۰,۹۵۳۲	۰,۷۲۵۴	0/1401	1,8174
۵	۱,۰	1, 1 7 7 7				1,786.

محاسبات عددی

این جدول به ترتیب زیر پر شده است. مقادیر اولیه  $x_\circ=x_\circ$  و  $x_\circ=x_\circ$  و برای  $x_\circ=x_\circ$  در سطر اول وارد می شوند. با استفاده از آن  $x_\circ=x_\circ$  و سپس  $x_\circ=x_\circ$  و سپس  $x_\circ=x_\circ$  را محاسبه می کنیم. حالا توسط فرمول (۸-۲۳) برای  $x_\circ=x_\circ$  برای  $x_\circ=x_\circ$  برای  $x_\circ=x_\circ$  برای  $x_\circ=x_\circ$  برای  $x_\circ=x_\circ$ 

$$y_1 = 1 + \frac{1}{2} = \frac{1}{2}$$

مقادیر  $x_1=\circ x_1$  و  $x_1=0$  در سطر دوم وارد می شوند (برای  $x_1=0$ ). با استفاده از آنها می توان مقادیر  $x_1=\circ x_1=0$  و سپس  $x_1=0$  و سپس  $x_$ 

$$y_1 = y_1 + \Delta y_1 = 1/1 + 1/1 + 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/1 = 1/$$

برای  $i = 1, \pi, f, \delta$  محاسبات بطور مشابه انجام می شوند.

برای مقایسه، ستون آخر جدول مقادیر دقیق پاسخ  $\sqrt{1} + \sqrt{1}$  را نشان می دهید. همانطور که از جدول مشهود است خطای مطلق  $y_0$  برابر است با ۹۱۷ z=0، یعنی خطای نسبی ۵% را داراست.

مثال ۱۰۵۸ با استفاده از روش اولر برای بازه [۱,۱/۵] یک جدول از مقادیر جواب معادله

$$y'' + \frac{y'}{x} + y = 0 \tag{f 1-h}$$

را با شرایط اولیه  $h=\circ$  /۱ و  $y'(1)=-\circ$  و  $y'(1)=\circ$  برای فاصله  $h=\circ$  /۱ تشکیل دهید.

حل با استفاده از جایگزینی y'=z و y'=z'، معادله (۴۱-۸) را به دستگاه معادلات

$$y' = z \ , \ z' = -\frac{z}{x} - y$$

با شرایط اولیه  $y(1)=\circ$  را  $y(1)=\circ$  را تبدیل می کنیم. از اینرو  $z(1)=-\circ$  را و  $y(1)=\circ$  را و ارد شده است  $z(1)=-\circ$  را و ارد شده است  $z(1)=-\circ$  را هستند. نتایج محاسبات با فرمول (۲۹-۸) در جدول  $z=-\circ$  وارد شده است. سطر اول را تشکیل (محاسبات با یک رقم اضافی انجام شده است). جدول به صورت زیر پر شده است. سطر اول را تشکیل می دهیم: $z=-\circ$  رو  $z=-\circ$  و  $z=-\circ$  رو  $z=-\circ$  رو  $z=-\circ$  رو  $z=-\circ$  رو رویم:

$$\begin{split} f_{\text{Y}^{\circ}} &= f_{\text{Y}}(x_{\circ}, y_{\circ}, z_{\circ}) = z_{\circ} - \circ \text{/ff}, \\ f_{\text{Y}^{\circ}} &= f_{\text{Y}}(x_{\circ}, y_{\circ}, z_{\circ}) = -\frac{z_{\cdot}}{x_{\cdot}} - y_{\circ} = - \circ \text{/TT}. \end{split}$$

	جدول ۸-۳) حل معادله (۲۱-۸) به روش اولر									
i	$x_i$	$y_i$	$\Delta y_i$	$f_{Ni} = z_i$	$\Delta z_i$	$f_{1i} = -rac{z_i}{x_i} - y_i$				
٥	۱٫۰	۰,۷۷	-0/044	-0,44	۰۰/۰۳۳	_°				
١	1/1	۰ ٫۷۲۶	-0,044	-0,447	۰۰/۰۳۰	۰ _/ ۲۹۶				
۲	١/٢	۰/۶۷۹	-°،۵°	-°،۵°۳	-0,0 79	<u> - ° , て</u> ۶ °				
٣	١٧٣	۰ /۶ ۲۹	-°،۰۵۳	-0/019	- ° / ° ۲۲	<b>-∘</b> ,۲۲۲				
۴	1,4	۰ ۵۷۶	-°،°۵۵	-°,۵۵۱						
۵	1,0	۰/۵۲۱								

جدول ۸-۳) حل معادله (۴۱-۸) به روش اولر

با استفاده از فرمول (۸-۳۹) خواهیم داشت:

$$\begin{split} \Delta y_\circ &= h f_{\mathsf{Y}^\circ} = \circ , \mathsf{Y}(-\circ , \mathsf{YF}) = -\circ , \circ \mathsf{YF}, \quad y_\mathsf{Y} = y_\circ + \Delta y_\circ = \circ , \mathsf{YYF}, \\ \Delta z_\circ &= h f_{\mathsf{Y}^\circ} = \circ , \mathsf{Y}(-\circ , \mathsf{YT}) = -\circ , \circ \mathsf{YT}, \quad z_\mathsf{Y} = z_\circ + \Delta z_\circ = -\circ , \mathsf{YYT}. \end{split}$$

i=1 و  $x_1=1$  و  $y_1=\circ$  رو ۲۲ و  $z_1=-\circ$  و  $z_1=0$  و ۲۷ و  $y_1=0$  و  $y_1=0$  و  $y_1=0$  و  $y_1=0$  و ارد کنیم. با این مقادیر بدست می آوریم:

$$\begin{split} f_{11} &= f_1(x_1,y_1,z_1) = z_1 = - \circ \mbox{,} \mbox{fyr}, \\ f_{11} &= f_1(x_1,y_1,z_1) = - \frac{z_1}{x_1} - y_1 = - \circ \mbox{,} \mbox{fsg}. \end{split}$$

و از آنجا

$$\begin{split} \Delta y_{\text{N}} &= h f_{\text{NN}} = \circ, \text{N}(-\circ, \text{FV}) = -\circ, \circ \text{FV}, \quad y_{\text{T}} = y_{\text{N}} + \Delta y_{\text{N}} = \circ, \text{FVA}, \\ \Delta z_{\text{N}} &= h f_{\text{FN}} = \circ, \text{N}(-\circ, \text{T}^{\circ}) = -\circ, \circ \text{T}^{\circ}, \quad z_{\text{T}} = z_{\text{N}} + \Delta z_{\text{N}} = -\circ, \Delta \circ \text{T}. \end{split}$$

برای i=1,7,4,4 بطریقه مشابه جدول را مقداردهی میکنیم.

# _____ مسائل _

به کمک روش اولر، به صورت عددی معادلات دیفرانسیل و دستگاههای معادلات دیفرانسیل زیر را با شرایط اولیه داده شده در بازه [a,b] و با فاصله [a,b] برای پارامترهای با مقادیر مشخص شده، حل کنید.

محاسبات عددی

$$1. \quad y' = \frac{1}{2}xy, \ y(\circ) = 1, \ a = \circ, \ b = 1.$$

Y. 
$$y' = x^{\Upsilon} + y^{\Upsilon}, y(\circ) = \circ, a = \circ, b = \Lambda.$$

$$\forall x. \quad y' = \mathbf{1} + xy^{\dagger}, \ y(\circ) = \circ, \ a = \circ, \ b = \mathbf{1}.$$

$$f$$
.  $y' = \frac{y}{x+1} - y^{\dagger}$ ,  $y(\circ) = 1$ ,  $a = \circ$ ,  $b = 1$ .

$$\delta. \quad y' = \alpha y^{\mathsf{T}} + \frac{\beta}{x^{\mathsf{T}}}, \ y(\mathsf{Y}) = \mathsf{Y}, \ a = \mathsf{Y}, \ b = \mathsf{T}.$$

الف 
$$\alpha = -1, \beta = {}^{\circ}/{}^{\circ} \Delta + {}^{\circ}/{}^{\circ} \Delta \times k, k = {}^{\circ}, 1, 1, \ldots, 1, \dots, 1$$

ب) 
$$\alpha = - \circ , \delta, \ \beta = \circ , \mathsf{I} + \circ , \mathsf{I} \times k, \ k = \circ , \mathsf{I}, \mathsf{I}, \mathsf{I}.$$

$$\mathcal{F}$$
.  $y' = \frac{\alpha}{x^{\intercal}} - \frac{y}{x} - \beta y^{\intercal}, \ y(1) = \gamma, \ a = 1, \ b = \Upsilon.$ 

مقادیر پارامترهای lpha و eta و  $\gamma$  در جدول  $\gamma$  داده شدهاند.

$$\begin{aligned} \mathbf{Y}. & y' = \mathbf{1} + \alpha y \sin x - \beta y^\intercal, \ y(\circ) = \circ, \ a = \circ, \ b = \mathbf{1}, \ \alpha = \circ_{/} \mathbf{1} \times k, \\ k = \mathbf{1}, \mathbf{1}, \dots, \mathbf{0}, \ \beta = \mathbf{1} + \circ_{/} \mathbf{1} \mathbf{0} \times n, \ n = \circ, \mathbf{1}, \mathbf{1},$$

$$\begin{aligned} \mathbf{Y}' &= -yz + \frac{\sin x}{x}, \\ z' &= -z^{\mathsf{T}} + \frac{\alpha x}{1+x^{\mathsf{T}}}, \end{aligned} \right\} \ y(\circ) = \circ, \ z(\circ) = -\circ, \mathsf{FNTT}, \ a = \circ, \ b = \mathsf{I}, \\ \alpha &= \mathsf{I}, \delta + \frac{\beta}{\mathsf{F}_{\circ}}, \ \beta = \mathsf{I}\delta, \mathsf{IF}, \ldots, \mathsf{FA}. \\ \mathsf{I}\circ. \ \ \frac{y' = z - (\alpha y + \beta z)y,}{z' = e^y - (y + \alpha z)y,} \end{aligned} \right\} \ y(\circ) = \mathsf{I}, \ z(\circ) = \circ, \ a = \circ, \ b = \mathsf{I}, \ \alpha = \mathsf{I}+ \\ + \circ, \mathsf{IF}\delta \times n, \ n = \circ, \mathsf{I}, \mathsf{IF}, \mathsf{IF}, \ \beta = \circ, \mathsf{IF}\delta \times k, \ k = \mathsf{I}, \mathsf{IF}, \ldots, \delta. \end{aligned}$$

۱۲_ متحرکی با جرم اولیه kg تحت نیروی N  $\circ$   $\circ$  ۲ در حال حرکت است و در هر ثانیه ۱ کیلوگرم از جرم آن کاسته می شود. معادله دیفرانسیل مربوطه به صورت زیر است:

$$\frac{dv}{dt} = \frac{\mathbf{r} \cdot \cdot \cdot}{\mathbf{r} \cdot \cdot - t}$$

با فرض اینکه در لحظه v=0 بی حرکت باشد، سرعت آن را پس از ۵۰ ثانیه محاسبه کنید. پاسخ را با روش اولر برای  $h_{\rm T}=0$  ،  $h_{\rm T}=0$  و v=0 پیدا کنید. نتایج محاسبات را با جواب دقیق v=0 برای باشد، سرعت باشد، سرعت آن را پس از v=0 برای باشد، سرعت باشد، سرعت آن را پس از v=0 برای باشد، سرعت باشد، سرعت آن را پس از v=0 برای باشد، سرعت باشد، سرعت آن را پس از v=0 برای باشد، سرعت باشد، سرعت آن را پس از v=0 برای باشد، سرعت باشد، سرعت آن را پس از v=0 برای باشد، سرعت باشد، سرعت آن را پس از v=0 برای باشد، سرعت باشد، سرعت آن را پس از v=0 برای باشد، سرعت باشد، سرعت آن را پس از v=0 برای باشد، سرعت باشد، سرعت آن را پس از v=0 برای باشد، سرعت باشد، سرعت آن را پس از می باشد، سرعت آن را پس از می باشد، سرعت باشد، سرعت آن را پس از می باشد، سرعت باشد،

۱۳ ـ اگر فرض کنیم که جسم متحرک مسئله ۱۲ در برابر مقاومت هوا که مقدار عددی آن دو برابر مقدار سرعت v است قرار دارد، آنگاه معادله دیفرانسیل مربوط به صورت زیر درمی آید:

$$\frac{dv}{dt} = \frac{\mathsf{Y} \circ \circ - \mathsf{Y} v}{\mathsf{Y} \circ \circ - t}$$

سرعت آن را برای  $t=0 \circ \sec v$  پیدا کنید اگر در  $t=0 \circ \cot v$  جسم در حالت سکون باشد، پاسخ را به روش اولر برای  $v=1 \circ t - \frac{t^{\intercal}}{t^{\intercal}}$  می باشد، بنابراین  $v=1 \circ t - \frac{t^{\intercal}}{t^{\intercal}}$  می باشد، بنابراین

#### ۸_۵ بهبود روش اولر

روش بهبود یافته اول اولر ([۱۸] را ببینید) برای حل مسئله (۱) و (۲) بخش ۸-۴ به این صورت است که

محاسبات عددی

در ابتدا مقادیر بینابینی محاسبه می شود:

و سپس قرار مىدھىم:

$$y_{i+1} = y_i + h f_{i+1/7} \tag{FT-A}$$

با استفاده از روش بهبود یافته دوم (روش اولر_ کوشی[۱۸] را ببینید)، ابتدا تقریبهای غیر دقیق را بدست می آوریم:

$$\widetilde{y}_{i+1} = y_i + hf_i \tag{ff-A}$$

و سپس  $\widetilde{f}_{i+1}=f(x_{i+1},\widetilde{y}_{i+1})$  را محاسبه کرده و بطور تقریبی قرار می دهیم:

$$y_{i+1} = y_i + h \frac{f_i + \widetilde{f}_{i+1}}{\mathbf{Y}} \tag{$\mathbf{Y}$0-$A}$$

عبارت باقیمانده روشهای بهبود یافته اول و دوم اولر از مرتبه  $o(h^7)$  است (برای هر فاصله مورد نظر [78] را ببینید). خطا در نقطه  $x_n$  می تواند توسط محاسبه مضاعف برآورد شود: محاسبات با فاصله  $\frac{h}{7}$  تکرار شده و خطای مقدار دقیقتر  $y_n^*$  (برای  $y_n^*$ ) بطور تقریبی به صورت زیر برآورد می شود:

$$|y_n^* - y(x_n)| \approx \frac{1}{r} |y_n^* - y_n|$$

که در آن y(x) حل دقیق معادله دیفرانسیل است.

مثال ۱۱-۸ با استفاده از روشهای بهبود یافته اول و دوم، معادله زیر را با شرط اولیه  $y(\circ)=1$  فاصله  $f=\circ$  با نتگرالگیری کنید.

$$y' = y - \frac{\mathsf{Y}x}{y}$$

نتایج بدست آمده را با جواب دقیق مقایسه کنید.

**حل_ روش بهبود یافته اول_** نتیجه محاسبات در جدول ۸-۵ نشان داده شده است.

	جدول ۸-۵) حل معادله (۸-۲۶) به روش بهبود یافته اول اولر								
i	$x_i$	$y_i$	$rac{h}{{f Y}}f_i$	$x_{i+1/7}$	$y_{i+1/7}$	$\Delta y_i = h f_{i+1/7}$			
0	0	١	۰٫۱	۰؍١	1/1	۰/۱۸۳۶			
١	۰ / ۲	1,1278	۰ / ۰ ۸۴۶	۰/۳	1,7827	۰/۱۵۹۰			
۲	۰ /۴	1,8478	۰/۰۷۴۷	٥٧٥	1,4148	·/1474			
٣	۶٫۶	1,4100	۰	۰,۷	1,0074	۲ ۱۳۰۰			
۴	۰ ۸	1,8108	۰ ٫۰ ۶ ۲ ۵	۰/٩	1,8444	۰/۱۲۱۰			
۵	۱,۰	1,4888							

جدول ۸-۵) حل معادله (۸-۴۶) به روش بهبود یافته اول اولر

جدول به صورت زیر پر می شود. در سطر اول می نویسیم  $x_0 = 0$  و  $x_0 = 0$  و  $x_0 = 0$  مقدار  $x_0 = 0$  را محاسبه می کنیم. سپس به وسیله فرمول (۲-۸) برای  $x_{1/7} = 0$  بدست می آوریم:

$$y_{1/1} = 1 + {\circ}_{1} 1 = 1/1$$

 $\Delta y_\circ = hf(x_{1/7},y_{1/7}) = ^\circ$ ر ۲×  $^\circ$ ر ۹ ۱۸۲  $^\circ$ ر و  $^\circ$ ر ۹ ۱۸۳۶  $^\circ$ ر حال با استفاده از فرمول (۴۳-۸) داریم ۱۸۳۶  $^\circ$ ر  $^\circ$ ر  $^\circ$ ر حال با استفاده از فرمول (۴۳-۸) داریم  $^\circ$ ر و مقدار  $^\circ$ ر ۹ ۱۸۴۶  $^\circ$ ر و مقدار  $^\circ$ ر ۹ ۱۸۴۶  $^\circ$ ر و مقدار  $^\circ$ ر و مقدار  $^\circ$ ر میکنیم:  $^\circ$ ر میکنیم: میکنیم:  $^\circ$ ر میکنیم:  $^\circ$ ر میکنیم:  $^\circ$ ر میکنیم:  $^\circ$ ر میکنیم: میکنیم:  $^\circ$ ر میکنیم: میکنیم:  $^\circ$ ر میکنیم: میکنی

$$y_{\text{T/Y}} = 1/1 \text{ATS} + \circ/\circ \text{AFS} = 1/15 \text{AT}$$

ل  $\Delta y_1 = hf(x_{ extsf{T/T}}, y_{ extsf{T/T}}) = °/1 \times °/1947 = °/1094$ و  $f(x_{ extsf{T/T}}, y_{ extsf{T/T}}) = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/1947 = °/194$ 

$$y_1 = y_1 + \Delta y_1 = 1/1119 + 1/109 = 1/1119$$

برای  $i = 1, \pi, \pi, \delta$  جدول را بطریقه مشابه تکمیل میکنیم.

روش بهبود یافته دوم (روش اولر-کوشی)... نتایج محاسبات به کمک این روش در جدول ذیل آمده است. این جدول بطریق زیر تشکیل شده است. سطر اول را می نویسیم:

$$y_{\cdot} = 1, x_{\cdot} = 0, i = 0$$

بدست می آوریم  $f_{\circ}=f(x_{\circ},y_{\circ})=1$  و توسط فرمول (۴۴-۸) محاسبه می کنیم

$$\widetilde{y}_1 = 1 + \cdot \cdot \cdot \uparrow \times 1 = 1 \cdot \uparrow$$

و مقادیر ۲ ،  $f_\circ=0$  ، ۲ ،  $\widetilde x_1=0$  و ۲ ،  $\widetilde y_1=1$  و در ستون های متناظر در سطر اول وارد میکنیم. سپس بدست می آوریم

$$\frac{h}{\mathbf{T}}f(x,\widetilde{y}_{1})=\circ \mbox{,} \mbox{i}(\mbox{i}_{1}\mathbf{T}-\frac{\circ \mbox{,}\mathfrak{F}}{\mbox{i}_{1}\mathbf{T}})=\circ \mbox{,} \circ \mbox{ASY}$$

و به وسیله فرمول (۸-۴۵) خواهیم داشت:

$$\Delta y_\circ = \frac{h}{\mathbf{Y}}(f_\circ + \widetilde{f_\mathsf{N}}) = \circ \mathsf{N} + \circ \mathsf{NSY} = \circ \mathsf{NSY}$$

$$y_1 = y_{\circ} + \Delta y_{\circ} = 1 + {\circ}_{\ell} 1 \times {\circ}_{\ell} = 1 \times {\circ}_{\ell} 1 \times {\circ}_{\ell} 1$$

حال با سطر دوم از جدول i=1 ، i=1 ، i=1 و i=1 ادامه می دهیم. محاسبه می کنیم:

$$f_1 = f(x_1, y_1) = 1/1 \lambda \delta Y - \frac{\circ / f}{1/1 \lambda \delta Y} = \circ / \lambda f A Y$$

$$\widetilde{y}_{1} = 1/1894 + 1/1899 = 1/1898$$

 $\widetilde{y}_{\mathsf{Y}} = \mathsf{Y}_{\mathsf{Y}}$ و ستون به ستون پر میکنیم:  $x_{\mathsf{Y}} = \mathsf{Y}_{\mathsf{Y}} \circ \mathsf{Y}_{\mathsf{Y}} \circ \mathsf{Y}_{\mathsf{Y}} \circ \mathsf{Y}_{\mathsf{Y}} \circ \mathsf{Y}_{\mathsf{Y}}$  و ۲۵۶۶

جدول ۸-۶) حل معادله (۸-۴۶) با فرمول اولر کوشی

	<u> </u>									
i	$x_i$	$y_i$	$rac{h}{{f Y}}f_i$	$x_{i+1}$	$\widetilde{y}_{i+1}$	$\frac{h}{7}\widetilde{f}_{i+1}$	$\Delta y_i = \frac{h}{Y}(f_i + \widetilde{f}_{i+1})$			
0	0	١	۰,۱	۰٫۲	1,1	۰,۰۸۶۷	۰,۱۸۶۷			
١	۰/۲	1,118	۰٫۰۸۵۰	۰,۴	1,8088	۰,۰۷۶۷	۰/۱۶۱۷			
۲	۰,۴	1,8424	۰,۰۷۵۵	۰,۶	1,4998	·/·۶٩٩	۰/۱۴۵۴			
٣	۰٫۶	1,4981	°,°۶ <b>٩</b> °	۰,۸	۱,۶۱۸۰	۰,۰۶۵۱	۰/۱۳۴۱			
۴	۰,۸	1,5777	0,0840	۱,۰	1,7059	۰,۰۶۱۸	°/17۶۳			
۵	۱/ ۰	1,4047								

با استفاده از مقادیر بدست آمده برای  $x_7$  و  $y_7$  محاسبه میکنیم ۷۶۷  $\gamma$  و  $\gamma$  و به وسیله فرمول (۴۵-۸) بدست میآوریم:

برای  $i = \Upsilon, \Upsilon, \Upsilon, \Upsilon, \Lambda$  جدول را بطریقه مشابه پر میکنیم. روشهای بهبود یافته اولر نسبت به روش معمولی اولر بسیار دقیقتر هستند، همانطور که در جدول ۲۰۸ که مقادیر حل دقیق معادله (۴۶-۸) و حلهای تقریبی آمده در جدولهای ۲-۸، ۸-۸ و ۸-۶ را نشان می دهد، دیده می شود.

جدول ۸-۷) حل دقیق معادله (۸-۴۶) و حلهای تقریبی بدست آمده توسط روش اولر و روشهای بهبود
یافته اولر

	<b>J J</b>				
x	۰/۲	۰,۴	۰ ۱۶	۰/۸	١,،
حل دقیق Exaet solution	1,1227	1,7418	1,4227	1,8174	1,784.
روش اولر Euler's method	1,7000	1, 4744	1,0794	۱,۶۷۸۶	1,174
روش بهبود یافته اول اولر Euler's first improved method	1,118	1,8478	1,4100	1,8108	1,788
The Euler - Cauchy method روش اولر-کوشی	1,1184	1,741	1,4981	1,8747	1,7047

# _____ مسائل _____

با بکارگیری یکی از روشهای بهبود یافته اولر حل عددی هر یک از معادلات دیفرانسیل زیر را با شرط اولیه داده شده، پیدا کنید.

1. 
$$y' = x + y^{\mathsf{T}}, \ y(\circ) = \circ, \ h = \circ, \circ \mathsf{T}; \ y(\circ, \mathsf{T}) = ?$$

Y. 
$$y' = \mathbf{1} + x - y^{\mathsf{T}}, \ y(\circ) = \mathbf{1}, \ h = \circ, \circ \mathsf{T}; \ y(\circ, \mathsf{1}) = ?$$

$$\forall x. \quad y' = x^{\dagger} - y^{\dagger}, \ y(\circ) = \circ, \ h = \circ, \uparrow; \ y(\uparrow) = ?$$

$$f. \quad y' = xy - {}^{\circ} {}_{\prime} {}^{\circ} {}_{\prime} y ({}^{\circ} {}) = {}^{\circ} {}_{\prime} , \quad h = {}^{\circ} {}_{\prime} {}^{\circ} {}_{\prime} f ; \quad y ({}^{\circ} {}_{\prime} f ) = ?$$

$$\delta. \quad y' = x^{\mathsf{T}} + y^{\mathsf{T}}, \ y(\circ) = \circ \delta, \ h = \circ \delta, \ y(\circ \delta) = ?$$

9. 
$$y' = x + \sqrt{y}$$
,  $y(\circ \wedge \Delta) = \circ \wedge \forall \forall \forall \circ$ ,  $h = \circ \wedge \vee$ ;  $y(\vee \Delta) = ?$ 

$$\forall. \quad y' = \mathsf{T} x + \cos y, \ y(\circ) = \circ, \ h = \circ, \circ \mathsf{T}; \quad y(\circ, \mathsf{I}) = ?$$

A. 
$$y' = e^x - y^{\dagger}$$
,  $y(\circ) = \circ$ ,  $h = \circ_{\prime} \circ f$ ;  $y(\circ_{\prime} f) = ?$ 

$$4. \quad y' = \lambda \ln y - y \ln x, \ y(1) = 1, \ h = {}^{\circ}/1; \ y(1/8) = ?$$

۱۱_ مسئله ۱۱ بخش ۱۸ را به روش بهبود یافته اول و دوم اولر برای ۲۰  $h_1 = 1^\circ$  و  $h_1 = 1^\circ$  حل کنید.

#### ۸_۶_ روش کامل اولر با یک فرآیند تکرار

روش اولرکوشی برای حل مسئله (۸-۲۶) و (۸-۲۷) هنوز هم می تواند دقیقتر شود (با بکارگیری یک فرآیند تکرار برای هر مقدار  $y_i$  از ببینید). یعنی با شروع از یک تقریب غیر دقیق

$$y_{i+1}^{(\circ)} = y_i + h f(x_i, y_i) \tag{F9-A}$$

اجازه دهید یک فرآیند تکرار تشکیل دهیم:

$$y_{i+1}^{(k)} = y_i + \frac{h}{r} [f(x_i, y_i) + f(x_{i+1}, y_{i+1}^{(k-1)})]$$
 (FY-A)

عملیات آنقدر تکرار می شود تا وقتی که ارقام اعشاری متناظر در دو تقریب متوالی  $y_{i+1}^{(k)}$  و  $y_{i+1}^{(k+1)}$  تطابق داشته باشند. آنگاه قرار می دهیم:

$$y_{i+1} \approx y_{i+1}^{(k+1)}$$

بطور معمول برای مقدار h به اندازه کافی کوچک تکرارها به سرعت متقارب می شوند. اگر پس از سه چهار تکرار تعداد ارقام اعشاری مورد نظر مطابق نشدند، فاصله h می بایستی کاهش یابد.

مثال ۱۲-۸ با استفاده از روش تکرار با دقت  $y(\circ, 1)$  مقدار  $y(\circ, 1)$  را با حل معادله

$$y' = x + y$$

و با شرط اولیه  $y(\circ) = 1$  بدست آورید.

حل ما سبه می کنیم: 
$$h = {}^{\circ}/{}^{\circ}$$
 می ماسبه می کنیم:  $h = {}^{\circ}/{}^{\circ}$  محاسبه می کنیم:

$$y_{\lambda}^{(\cdot)} = y_{\cdot} + hf(x_{\cdot}, y_{\cdot}) = \gamma_{\prime} + \gamma_{\prime} \Delta \times \lambda = \gamma_{\prime} \Delta$$

سپس با فرمول (۸-۸) متوالياً داريم:

$$\begin{aligned} y_1^{(1)} &= 1 + \frac{\circ, \circ \delta}{r} (1 + 1, 1 \circ) = 1, \circ \delta \tau \delta, \\ y_1^{(\tau)} &= 1 + \frac{\circ, \circ \delta}{r} (1 + 1, 1 \circ \tau \delta) = 1, \circ \delta \tau \delta r. \end{aligned}$$

دقت لازم بدست آمده است. با گرد کردن نتیجه بدست آمده تا چهار رقم اعشار خواهیم داشت:

$$y_1 = 1/0018$$

حال با بکارگیری فرمول (۴۷-۸) برای 
$$i=1$$
 محاسبه میکنیم:

$$y_{\rm T}^{(\circ)} = y_{\rm T} + h f(x_{\rm T},y_{\rm T}) = {\rm T/o}\,\Delta{\rm TF} + {\rm T/o}\,\Delta\times{\rm T/o}\,{\rm TF} = {\rm T/o}\,\Delta{\rm TF}$$

با کمک همان فرآیند تکرار (۸-۴) بدست می آوریم:

$$y^{(1)} = 1/\circ \Delta T + \circ/\circ T \Delta (1/1) \circ T + 1/T \circ T ) = 1/11 \circ T ,$$

$$y_*^{(T)} = 1/\circ \Delta T + \circ/\circ T \Delta (1/1) \circ T + 1/T \circ T ) = 1/11 \circ T .$$

 $y_{\Upsilon} = 1/11$ از اینرو ۲۰۱۴

به منظور مقایسه اجازه بدهید مقدار دقیق  $y(\circ, \circ)$  را توسط پاسخ تجلیلی  $y = re^x - x - 1$  کنیم:

$$y(\circ, 1) = \Upsilon e^{\circ, 1} - 1, 1 = 1, 11 \circ \Upsilon$$

#### _____ مسائل _____

با بکارگیری روش اولر همراه با فرآیند تکرار، پاسخهای معدلات زیر را برای شرایط اولیه داده شده در بازه  $[\,\cdot\,,\,\cdot\,]$  و فاصله  $[\,\cdot\,,\,\cdot\,]$  بدست آورید (با دقت  $[\,\cdot\,,\,\cdot\,]$ ).

$$\begin{split} \text{N. } y' &= \text{N} - \sin(\alpha x + y) + \frac{\beta y}{\text{Y} + x}, \quad y(\circ) = \circ, \quad \alpha = \text{N} + \circ, \text{Y} \Delta \times n, \quad n = \circ, \\ \text{N. } \text{Y. } \text{Y. } \text{Y. } \text{F. } \beta &= - \circ, \text{Y} + \circ, \text{Y} \times k, \quad k = \circ, \text{N. } \text{Y. } \text{Y. } \text{Y. } \text{F. } \end{split}$$
 
$$\text{Y. } y' &= \frac{\cos y}{\alpha + x} + \beta y^{\text{Y. }}, \quad y(\circ) = \circ, \quad \alpha = \text{N} + \circ, \text{Y} \Delta \times k, \quad k = \circ, \text{N. } \text{Y. }$$

### ۸_۷_ روش رانگ کوتا۱

مسئله کوشی را برای یک معادله دیفرانسیل به شکل

$$y' = f(x, y) \tag{fh-h}$$

با شرط اوليه

$$y(x_{\cdot}) = y_{\cdot} \tag{fq-h}$$

در نظر بگیرید.

¹⁾ Runge-Kutta

مقدار تقریبی  $y_i$  را به عنوان جواب یکتا در نقطه  $x_i$  در نظر میگیریم. طبق روش رانگ_کوتا ([۲]، [۱۳] و  $x_i$  را ببینید) مقدار تقریبی  $y_{i+1}$  در نقطه بعدی  $x_i+1=x_i+1$  با فرمول های زیر محاسبه می شود:

$$\begin{cases} y_{i+1} = y_i + \Delta y_i, \\ \Delta y_i = \frac{1}{5} (K_1^{(i)} + \mathbf{T} K_1^{(i)} + \mathbf{T} K_1^{(i)} + K_1^{(i)}), \end{cases}$$
 (0°-A)

که در آن

$$K_{\mathbf{Y}}^{(i)} = hf(x_{i}, y_{i}),$$

$$K_{\mathbf{Y}}^{(i)} = hf(x_{i} + \frac{h}{\mathbf{Y}}, \quad y_{i} + \frac{K_{\mathbf{Y}}^{(i)}}{\mathbf{Y}}),$$

$$K_{\mathbf{Y}}^{(i)} = hf(x_{i} + \frac{h}{\mathbf{Y}}, \quad y_{i} + \frac{K_{\mathbf{Y}}^{(i)}}{\mathbf{Y}}),$$

$$K_{\mathbf{Y}}^{(i)} = hf(x_{i} + h, \quad y_{i} + K_{\mathbf{Y}}^{(i)}).$$
(6) \delta \delta \delta

بهتر است که تمامی محاسبات را طبق روند محاسبه نشان داده شده در جدول ۸-۸ انجام دهیم. جدول به صورت زیر بر می شود:

را در سطر اول می نویسیم.  $y_{\circ}$  و  $y_{\circ}$  را در سطر اول می نویسیم.

وارد  $K_{\lambda}^{(\circ)}$  را محاسبه و نتیجه را در h ضرب کرده و حاصل را به عنوان  $K_{\lambda}^{(\circ)}$  در جدول وارد میکنیم.

مقادیر عددی  $x_{\cdot}+\frac{K_{1}^{(\cdot)}}{v}$  و  $x_{\cdot}+\frac{h}{v}$  مقادیر عددی (۳)

وارد میکنیم.  $f(x_\circ + \frac{h}{7}, y_\circ + \frac{K_1^{(\circ)}}{7})$  را محاسبه و در h ضرب میکنیم و نتیجه را به عنوان  $f(x_\circ + \frac{h}{7}, y_\circ + \frac{K_1^{(\circ)}}{7})$  در جدول وارد میکنیم.

وارد میکنیم.  $y+rac{K_{ au}^{(\cdot)}}{2}$  و اور سطر سوم وارد میکنیم. (۵) مقادیر عددی

وارد میکنیم.  $K_{\tau}^{(\circ)}$  و محاسبه و در  $f(x_{\circ}+\frac{h}{{\tt r}},y_{\circ}+\frac{K_{\tau}^{(\circ)}}{{\tt r}})$  و محاسبه و در  $f(x_{\circ}+\frac{h}{{\tt r}},y_{\circ}+\frac{K_{\tau}^{(\circ)}}{{\tt r}})$  در جدول وارد میکنیم.

. را در سطر چهارم می نویسیم.  $y_{\circ} + K_{\rm r}^{(\circ)}$  و  $x_{\circ} + h$  مقادیر عددی

(۸) مقدار  $K_{\mathfrak{r}}^{(\circ)}$  را محاسبه و در h ضرب میکنیم و نتیجه را به عنوان  $f(x_{\circ}+h,y_{\circ}+K_{\mathfrak{r}}^{(\circ)})$  در جدول وارد میکنیم.

. وارد میکنیم کنیم  $\Delta y$  اعداد (9)  $X_{
m r}^{(\circ)}$  و  $(7K_{
m r}^{(\circ)})$  اعداد (9)

یا جمع اعداد ستون  $\Delta y$  و تقسیم آن بر ۶ نتیجه را به عنوان  $\Delta y$  وارد جدول میکنیم.

جدول ۸-۸) روند محاسبات برای روش رانگ کوتا

i	x	y	K = hf(x, y)	$\Delta y$
0	x.	y.	$K_{\lambda}^{(\circ)}$	$K_{\lambda}^{(\circ)}$
	$x. + \frac{h}{7}$	$y_{\circ} + \frac{K_{\scriptscriptstyle 1}^{(\cdot)}}{{}^{\scriptscriptstyle T}}$	$K_{{}^{(\circ)}}^{(\circ)}$	۲ $K_{ m r}^{(\circ)}$
	$x. + \frac{h}{7}$	r - ( · )	$K_{\mathtt{r}}^{(\circ)}$	۲ $K_{\mathtt{r}}^{(\circ)}$
	x. + h	$y_{\cdot \cdot} + K_{r}^{(\cdot \cdot)}$	$K_{\mathfrak{r}}^{(\circ)}$	$K_{\mathfrak{r}}^{(\circ)}$
				$\Delta y$ .
١	$x_1$	$y_{N}$		

(۱۱) محاسبه می کنیم  $y_{\circ} = y_{\circ} + \Delta y_{\circ}$  سپس به همین ترتیب محاسبات را ادامه می دهیم (با در نظر گرفتن نقطه  $(x_{1},y_{1})$  به عنوان نقطه اولیه).

نتایج محاسبه عناصر سمت راست f(x,y) در جدول ۸-۸ آورده شده است (مثال های ۱۳-۸ و ۱۴-۸ را ببینید). امّا چون محاسبات سخت و گیج کننده است بهتر است که نتایج را در جدولی جدگانه وارد کنیم (مثال ۸-۸ را ببینید).

توجه داشته باشید که فاصله محاسبه ممکن است درگذر از یک نقطه به نقطه بعدی تغییر کند.

جهت وارسی h به عنوان یک فاصله مناسب توصیه می شود که نسبت

$$\theta = \left| \frac{K_{\mathbf{r}}^{(i)} - K_{\mathbf{r}}^{(i)}}{K_{\mathbf{r}}^{(i)} - K_{\mathbf{r}}^{(i)}} \right| \qquad (\Delta \Upsilon - \lambda)$$

h را محاسبه کنید ( $[1\Lambda]$  را ببینید). مقدار  $\theta$  نمی بایستی از چند صدم بیشتر شود در غیر این صورت از h می بایستی کاسته شود. البته دقت روش رانگ کوتا  $h^{\dagger}$  است (در کل بازه [x,X]).

برآورد خطا در این روش بسیار مشکل است. خطا را می توان بطور غیر دقیق به کمک محاسبه مضاعف (نصف کردن فاصله نقاط h) با فرمول

$$|y_n^* - y(x_n)| \approx \frac{|y_n^* - y_n|}{\Delta}$$

برآورد کرد که در آن  $y(x_n)$  مقدار دقیق جواب معادله (۴۹-۸) برای نقطه  $x_n$  بوده و  $y_n$  و  $y_n$  مقادیر تقریبی بدست آمده برای فاصلههای  $y_n$  و  $y_n$  مقادیر تقریبی بدست آمده برای فاصلههای  $y_n$  و  $y_n$  مقادیر تقریبی بدست آمده برای فاصله های  $y_n$  و  $y_n$  مقادیر تقریبی برآورد کرد که در آن

مثال ۱۳۰۸ با استفاده از روش رانگ کوتا جواب معادله

$$y' = {^{\circ}}{}_{/} \mathsf{T} \Delta y^{\mathsf{T}} + x^{\mathsf{T}} \tag{\Delta T-A}$$

را با شرط اولیه  $y(\circ)=-1$  در بازه  $y(\circ)=-1$  و با در نظر گرفتن  $y(\circ)=-1$  پیدا کنید.

جدول ۸-۸) حل معادله (۵۳-۸) به روش رانگ کوتا

	جدول ۱۱۸ حل معادله (۱۱۸ ما) به روس رانگ نونا								
i	x	y	$\circ$ , ۲۵ $y$	K = hf(x, y)	$\Delta y$	$\theta =  \frac{K_{ m Y} - K_{ m Y}}{K_{ m Y} - K_{ m Y}} $			
o	°, ° Δ °, ° Δ °, `	- \ - ° / 9 A V O ° - ° / 9 A V S 9 - ° / 9 V O T S	-°,70 -°,74844 -°,74847 -°,74844	° /° 70 ° /° 74579 ° /° 74577 ° /° 74777	°/° TO °/° F9 TOA °/° F9 TV9 °/° TFYAT	°/° <b>۲</b> ۴			
					·/· ۲۴۷۲				
•	°/\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\	-°,4707A -°,497A4 -°,497070 -°,444A7	-°, T F T X T -°, T F ° Y T -°, T F ° S F -°, T T Y F Y	° /° ۲۴۷۷۹ ° /° ۲۵۴۲۹ ° /° ۲۵۴۱۳ ° /° ۲۶۵۷	° /° TYVY9 ° /° ۵° A۵A ° /° ۵° A79 ° /° T8۵0Y	°/° <b>۲</b> ۵			
					· / · ۲۵۵ ·				
۲	·/۲۵ ·/۲۵ ·/۲۵	-°,949VA -°,94760° -°,94069 -°,94184	-°,77740 -°,77717 -°,77797 -°,777°	°,° 7800° °,° 74178 °,° 741° °,° 8° 788	·/· 7900 ·/· 09707 ·/· 09779 ·/· 70 779	°/° <b>۲</b> ۳			
					۰ / ۰ ۲ ۸ ۲۴				
٣	· / ۲۵ · / ۲۵ · / ۲	-°,47104 -°,4°,447 -°,4°,014 -°,488,1	-°,77°°7° -°,777°7° -°,7777°	·/· ٣· ٢٣ \ ·/· ٣٢٧٩ · ·/· ٣٢٧٣٢ ·/· ٣۵٧۴٣	°/° T° TT \ °/° 8004° °/° 80484 °/° 80484	°/° <b>۲</b> ۳			
					۰ / ۰ ۳ ۲ ۸ ۴				
۴	°,4° °,4° °,4° °,0	-°/ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \	-°, ' ' ' ' ' ' \	°, ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° °	·/· TOYFO ·/· YAFIA ·/· YATSA ·/· FT· FF	°/° ۲۲			
					۰/۰۳۹۲۵				
۵	٥٧٥	-0/14940							

حل ـ نتایج محاسبه در جدول ۸-۹ آمده است که به ترتیب زیر تشکیل شده است.

 $i=\circ$  برای

$$y_{\circ}=-$$
۱ ، $x_{\circ}=\circ$  در سطر اول می نویسیم (۱)

و سپس ۲۵ 
$$\kappa_{\lambda}^{(\circ)}=\circ$$
 را محاسبه میکنیم.  $K_{\lambda}^{(\circ)}=\circ$   $\kappa_{\lambda}^{(\circ)}=\circ$  را محاسبه میکنیم. (۲)

$$y_\circ + rac{K_\downarrow^{(\cdot)}}{7} = -\circ$$
 ر ۹۸۷۵، و  $x_\circ + rac{h}{7} = \circ$  ر  $x_\circ + rac{h}{7} = \circ$ 

(۴) مقدار ۲۴۶۲۹ 
$$(x_{\tau}^{(\circ)}) = (x_{\tau}^{(\circ)}) + \frac{K_{\tau}^{(\circ)}}{\tau} = (x_{\tau}^{(\circ)}) + \frac{K_{\tau}^{(\circ)}}{$$

$$x_{\circ}+rac{K_{\mathsf{T}}^{(\cdot)}}{\mathsf{T}}=-\circ$$
ر ۹۸۷۶۹ و ۹۸۷۶۹،  $x_{\circ}+rac{h}{\mathsf{T}}=\circ$ ر (۵)

$$K^{(\circ)}_{\mathtt{T}}=\circ$$
ره ۲۴۶۳۸ و سپس  $f(x_\circ+\frac{h}{\mathtt{T}},y_\circ+\frac{K^{(\cdot)}_{\mathtt{T}}}{\mathtt{T}})=\circ$ ر کتیم.  $f(x_\circ+\frac{h}{\mathtt{T}},y_\circ+\frac{K^{(\cdot)}_{\mathtt{T}}}{\mathtt{T}})=\circ$ را محاسبه میکنیم.

$$y_{\circ}+K_{ t T}^{(\circ)}=-\circ$$
 ۱۹۷۵۳۶ و ۱۹۷۵۳۶ می نویسیم: ۱ $y_{\circ}+h=\circ$  ۱۸ می نویسیم: (۷)

و سپس 
$$f(x_{\circ}+h,y_{\circ}+K_{\mathtt{T}}^{(\circ)})=\circ$$
ر ۲۵ ×  $\circ$ ر۹۷۵۳۶ +  $\circ$ ر۸۲ و سپس (۸) مقدار  $K_{\mathtt{F}}^{(\circ)}=\circ$ ره کنیم.

اعداد 
$$K_{f q}^{(\circ)}$$
،  $K_{f q}^{(\circ)}$  وارد میکنیم.  $K_{f q}^{(\circ)}$  اعداد  $K_{f q}^{(\circ)}$ ، اعداد اور  $K_{f q}^{(\circ)}$ ، اعداد اور میکنیم.

مقدار ۲۴۷۲ 
$$\circ$$
 ،  $\circ$   $\circ$  ،  $\circ$  ،

را بدست می آوریم. 
$$y_1=y_2+\Delta y_2=-\circ$$
 را بدست می آوریم. (۱۱)

مقادیر  $x_1 = \circ$  و  $x_1 = \circ$  را در سطر  $x_1 = i$  وارد کرده و محاسبات را با فرمول های (۵۱-۸) و (۵۲-۸) دوباره انجام می دهیم. ستون آخر جدول مقادیر  $\theta$  بدست آمده توسط فرمول (۵۳-۸) را در بر دارد.

مثال ۱۴_۸ با استفاده از روش رانگ کوتا با دقت ۶ می معادله دیفرانسیل

$$y' = \frac{\sin h(\circ, \Delta y + x)}{\backslash \Delta} + \circ, \Delta y \tag{\Delta f-A}$$

را با شرط اولیه  $y(\circ)=\circ$  در بازه  $[\circ\,,\circ\,/$  بدست آورید.

 $(h = \circ / \circ \Delta)$  حل معادله (۵۴-۸) به روش رانگ_کوتا (۱۰-۸ جدول

			3 0 33	•	0 -		
x	y	$\circ$ , $\delta y$	$\circ$ $_{\prime}$ $\delta y + x$	$sh(\circ , \Delta + x)$	f(x, y)	K = hf(x, y)	$\Delta y$
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	0,000414	。 。,。。。۲۰۸ 。,。。۴۲۶	· / · ۲۵۲ · ۸	· / · ۲۵۲۱	· / · ۱۷ · ۲	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	۰,۰۰۰۸۴۶
· / · V ۵	°,°° 1597 °,°° 7177	°,°°°°, °,°°°, °,°°°, °,°°°,	° ,° Y۵141 ° ,° Y6° 88	° /° VO¶ Y ° /° V۶ \۴	· / · ۵ ۱۴۶ · / · ۵ ۱۸۳	°,°°°1V°7 °,°°°70V7 °,°°°7097 °,°°°787	۰,۰۰۲۵۸۶
۰,۱	·/·· ٣٤٣٢						

حل۔ برای انتخاب فاصله جواب را برای نقطه ۲، و  $x=\circ$  با هر دو فاصله ۲، و  $h=\circ$  و ۵  $\circ$  و  $h=\circ$  محاسبه می کنیم. وقتی محاسبات با ۲،  $h=\circ$  انجام می شود متوالیاً داریم:

$$\begin{split} K_{\mathrm{Y}}^{(\circ)} &= \circ\,, \\ K_{\mathrm{Y}}^{(\circ)} &= \circ\,, 1 \times \frac{\sin h \circ\,, \circ\,\delta}{1/\delta} = \circ\,, \circ\,\circ\,\mathrm{TTT}\delta\,, \\ K_{\mathrm{T}}^{(\circ)} &= \circ\,, 1 \times \frac{\sin h \left(\circ\,, \delta \times \circ\,, \circ\,\circ\,1\$\$\$Y + \circ\,, \circ\,\delta\right)}{1/\delta} + \circ\,, \delta \times \circ\,, \circ\,\circ\,1\$\$\$Y = \circ\,, \circ\,\circ\,\mathrm{TTY}\delta\,, \\ K_{\mathrm{F}}^{(\circ)} &= \circ\,, 1 \times \frac{\sin h \left(\circ\,, \delta \times \circ\,, \circ\,\circ\,\mathrm{TTY}\delta + \circ\,, 1\right)}{1/\delta} + \circ\,, \delta \times \circ\,, \circ\,\circ\,\mathrm{TTY}\delta = \circ\,, \circ\,\circ\,\$\$\$\$\,. \end{split}$$

 $(h = ^{\circ}/1)$  جدول ۸-۱۱) حل معادله (۸-۵۴) با روش رانگ_کوتا

x	y	$\circ$ $_{\prime}$ $\delta y$	$\circ$ $_{\prime}$ $\delta y + x$	$sh(\circ \land \Delta y + x)$	f(x,y)	K = hf(x, y)	$\Delta y$
۰,۱۵ ۰,۱۵	°,°°°7477 °,°°5914 °,°°874° °,°147°7	· / · · ٣٤۵٧ · / · · ۴٣٧٠	·/107407 ·/10477	°,104°9 °,10499	。, 1。۶ ۱۷ 。, 1。 ۷ ۷。	·/··۶٩۶۵ ·/· ۱·۶۱۷ ·/· ۱·۷۷۰ ·/· ۱۴۶۱۵	°/° 1° Y T ۶
۰٫۲	۰/۰۱۴۱۵۸						

 $(h = \circ / 1)$  حل معادله (۸-۵۴) با روش رانگ کوتا ( $(h = \circ / 1)$ 

x	y	° / \( \Delta y \)	$\circ$ $_{\prime}$ $\delta y + x$	$sh(\circ \land \Delta y + x)$	f(x, y)	K = hf(x, y)	$\Delta y$
°/° °/\ °/\	。 。,。。۶۶۷۸ 。,。۱۴۴۷。	· / · · ٣٣٣٩	· / 1 · ٣٣٣٩	۰/ ۱۰ ۳۵۲	۰/۰۷۲۳۵	。 • /• \٣٣۵۶ • /• \۴۴٧• • /• ۲٩۲۷۶	°/° 14100
۰/۲	۰/۰ ۱۴۱۵۵						

توجه. روش رانگ کوتا بطور مشابه برای حل دستگاههای معادلات دیفرانسیل و معادلههای مرتبه بالا بکار گرفته می شود (که برای معادلههای بامرتبه بالا ابتدا بایستی آن را به دستگاهی از معادلات رتبه اول تبدیل کرد).

مثال ۱۵۸۸ برای دستگاه معادلات دیفرانسیل زیر

$$\begin{split} \frac{dx}{dt} &= - \mathbf{Y} x + \mathbf{D} z, \\ \frac{dy}{dt} &= - (\mathbf{Y} - \sin t) x - y + \mathbf{Y} z, \\ \frac{dz}{dt} &= - x + \mathbf{Y} z \end{split}$$

با شرایط اولیه  $x(\circ)=1$  ،  $y(\circ)=1$  ،  $y(\circ)=1$  و  $z(\circ)=1$  یک جدول از مقادیر توابع y(t) ، y(t) ،  $y(\circ)=1$  فر  $y(\circ)=1$  بازه  $y(\circ)=1$  ،  $y(\circ)=1$  شکیل دهید (با استفاده از روش رانگ کوتا).

جدول ۸-۱۳) حل دستگاه (۸-۵۵) با روش رانگ کوتا

		<i>ں</i> رامک_دوما	(۸ ۱۵۵ با روسا	۱۱) حل دستگاه	جدول ۸
i	t	X	K = hf	qK	$\Delta X + \frac{1}{9} \sum qK$
0	o	7 1	° / <b>\</b> °	°/\ °	° /° 1414 ° /° ° 447 —° /° ° 0° °
	۰,۰۵	۲,۰۵ ۱	°,°° °,°°۵۲۵ -°,°°۵	°/\\ °/°\°۵° –°/°\°	
	۰,۰۵	7,0 FD 1,00 TS T 0,99 VD0	°,° 1940 °,° ° 441 -°,° ° 0° °	°/° \Y90° °/°° 947 -°/° 1°°°	
	۰,۱	7,0 1979 1,00 471 0,9900	°,° V9۵۵ °,° ° 99 Y -°,° ° 998	° /° V9۵۵ ° /° ° 99 Y — ° /° ° 99 A	
١	۰,۱	7,0 1914 1,0 0 494 0,99000	°,° V9&T °,° ° 9&A _°,° ° 99&	° /° ¥9∆٣ ° /° ° 9∧∧ —° /° ° 9∧∧	°, °° ° ° °, °° ° °, °° ° °, °° ° ° ° °
	۰٫۱۵	7,1798° 1,00991 0,99001	°,°۶۹°	°/1717 °/° 798° -°/° 7997	
	۰٫۱۵	7,174	°, ° ۶ ۸	°/\٣٧٧٧ °/° ۲۸۶۶ —°/° ۲۹۸۶	
	۰,۲	7,10177 1,01970 0,91007	°,° ۵۸۲۹ °,° 1911 -°,° 19 <i>۸</i> ۶	°/° ۵۸۲۹ °/° ۱۹۱۱ °/° ۱۹ <i>۸</i> ۶	
۲	۰٫۲	7,1011. 1,01907 0,91009	°, ° ۵, ۲۷ °, ° 19 ° ۷ –°, ° 19, 8	°/° ۵۸۲۷ °/° ۱۹° ۷ °/° ۱۹۸۷	°, ° ° ° ° °, ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° °
	۰,۲۵	7,1	°,0° 4444 °,0° 4449 -°,0° 4444	°, ° 9 4 9 4 °, ° 4 5 9 7 – °, ° 4 0 4	
	۰,۲۵	7,1A704 1,0 T179 0,9970A	°,°	°, ° 9 4 5 5 °, ° 4 0 4 4 -°, ° 4 9 4 4	
	۰,۳	7, T · S \ T \ 1, · · F T F O · · · 1 O O T F	°,° ٣۶۴۴ °,° ۲۶۹۴ °,° ۲۹۵۴	°,° 7944 °,° 7994 °,° 7904	

حل۔ تمام محاسبات برای توابع x ، y و z به ترتیب زیر در جدول ۱۳-۸ وارد شدهاند.  $f_{\rm Y}=-x+{\rm Y}z$  و  $f_{\rm Y}=-x+{\rm Y}z$  توجه داریم که:  $f_{\rm Y}=-x+{\rm Y}z$  ،  $f_{\rm Y}=-x+{\rm Y}z$  و رویم که:

. و  $z_\circ=1$  را در ستون  $x_\circ=1$  و مقادیر  $z_\circ=1$  و  $y_\circ=1$  ،  $y_\circ=1$  و را در ستون  $x_\circ=1$  و ارد میکنیم:

$$\begin{split} f_{\rm I}(t_{\circ},x_{\circ},y_{\circ},z_{\circ}) &= -{\rm f} + {\rm i} = {\rm I}, \\ f_{\rm I}(t_{\circ},x_{\circ},y_{\circ},z_{\circ}) &= -{\rm I} - {\rm I} + {\rm f} = {\rm i}, \\ f_{\rm I}(t_{\circ},x_{\circ},y_{\circ},z_{\circ}) &= -{\rm I} + {\rm I} = {\rm i}. \end{split}$$

با ضرب مقادیر بدست آمده در h، مقادیر K را برای x و y بدست آورده و در ستون X وارد می کنیم.  $x_\circ + \frac{K_{1x}^{(\cdot)}}{Y} = Y_\circ \circ \Delta$  ستون X مقادیر  $X_\circ + \frac{K_{1x}^{(\cdot)}}{Y} = Y_\circ \circ \Delta$  را وارد می کنیم.  $x_\circ + \frac{K_{1y}^{(\cdot)}}{Y} = Y_\circ \circ \Delta$  و  $x_\circ + \frac{K_{1y}^{(\cdot)}}{Y} = Y_\circ \circ \Delta$ 

 $x_{\circ} + \frac{K_{\mathsf{Y}^{\circ}}^{(\circ)}}{\mathsf{Y}} = \mathsf{Y}, \circ \mathsf{Y}$  مقادیر  $x_{\circ} \times \mathsf{Y}$  و  $x_{\circ} \times \mathsf{Y}$ 

مقادیر  $(x_1^{(\circ)}, K_1^{(\circ)}, K_1^{(\circ)})$  و  $(x_1, x_2)$  و ارد میکنیم.  $(x_1, x_2)$  و ارد میکنیم. سپس با استفاده از این اعداد پیدا میکنیم:

$$\Delta x_{\circ} = \frac{1}{\mathbf{c}} (K_{1k}^{(\circ)} + \mathbf{Y} K_{1x}^{(\circ)} + \mathbf{Y} K_{\mathbf{T}x}^{(\circ)} + K_{\mathbf{T}x}^{(\circ)}) = \circ_{\text{l}} \circ \text{Agam}$$

و بطور مشابه بدست می آوریم ۴۹۷  $v_i = v_i = v_i = v_i$  و  $v_i = v_i = v_i$  سپس محاسبه می کنیم:  $z_1 = z_0 + \Delta z_0 = v_i + \Delta z_$ 

مسائل _

۱_ با استفاده از روش رانگ_کوتا با ۲۲  $h=\circ$  ، جواب معادلات و دستگاههای داده شده را در بازه مشخص شده [a,b] بدست آورید:

با بکارگیری روش رانگ کوتا با  $h = {}^{\circ}/1$  در بازه  $[{}^{\circ}, {}^{\circ}]$  جواب معادلات دیفرانسیل و دستگاه های معادلات دیفرانسیل زیر را با شرایط اولیه داده شده بدست آورید.

$$\begin{split} \mathbf{T}.\ x' &= \tfrac{\cos bt}{a+x^\mathsf{T}},\ x(\circ) = \circ,\ a = \mathsf{I}_{\mathsf{I}^\circ} + \circ_\mathsf{I} \mathsf{f} \times n,\ n = \circ, \mathsf{I}, \mathsf{T}, \mathsf{T}, \mathsf{f}, \mathsf{D}, \\ b &= \mathsf{I}_{\mathsf{I}^\circ} + \circ_\mathsf{I} \mathsf{A} \times k,\ k = \circ, \mathsf{I}, \mathsf{T}. \end{split}$$

$$\mathbf{r}. \quad x' = \frac{a}{t^{\mathsf{r}} + x^{\mathsf{r}} + b}, \ x(\circ) = \circ, \ a = \mathsf{I}_{\mathsf{I}} \circ + \circ_{\mathsf{I}} \mathsf{f} \times n, \ n = \circ, \mathsf{I}, \dots, \mathsf{D},$$

$$b = \mathsf{I}_{\mathsf{I}} \circ + \circ_{\mathsf{I}} \mathsf{f} \times k, \ k = \circ, \mathsf{I}, \dots, \mathsf{D}.$$

$$f. \quad x' = e^{-at}(x^{\dagger} + b), \ x(\circ) = \circ, \ a = 1/\circ + \circ/f \times n, \ n = \circ, 1, \dots, \delta,$$
 
$$b = 1/\circ + \circ/f \times k, \ k = \circ, 1, \dots, \delta.$$

$$\delta. \quad x' = \cos(at + x) + t - x, \ x(\circ) = \circ, \ a = \backslash \circ + \circ / f \times k,$$
 
$$k = \circ, \backslash, \dots, \delta.$$

$$\begin{aligned} \text{$f$.} \quad & x' = \text{$1 - \sin(at + x) + \frac{bx}{\text{$t + t$}}$, } \ & x(\circ) = \circ, \ a = \text{$1 / \circ$} + \circ/\text{$f$} \times k, \\ & k = \circ, \text{$1 / \circ$}, \dots, \text{$0 / \circ$}, \ b = \text{$1 / \circ$} + \circ/\text{$1 / \circ$}, \ n, \ n = \circ, \text{$1 / \circ$}. \end{aligned}$$

Y. 
$$x' = \frac{\cos x}{a+t} + x^{\dagger}$$
,  $x(\circ) = \circ$ ,  $a = 1/\circ + \circ/f \times k$ ,  $k = \circ, 1, \dots, \delta$ .

A. 
$$x' = 1 + ax \sin t - x^{\dagger}$$
,  $x(\circ) = \circ$ ,  $a = 1/\circ + \circ/f \times k$ ,  $k = \circ, 1, \dots, \Delta$ .

$$\begin{cases} x' = \cos(x + ay) + b, \\ y' = \frac{a}{t + bx^{\intercal}} + t + 1, \end{cases} \begin{cases} x(\circ) = 1, \ y(\circ) = \circ, \circ \Delta, \ a = 1, \circ + \circ, \Delta \times n, \\ n = \circ, 1, 1, 0, b = 1, \circ + \circ, \Delta \times k, \\ k = \circ, 1, \dots, \Delta. \end{cases}$$

$$\begin{array}{l} \text{$\operatorname{Y}^{\circ}$:} & x' = \sin(ax^{\mathsf{T}}) + t + y, \\ y' = t + x - by^{\mathsf{T}} + \mathsf{I}, \end{array} \right\} \quad \begin{array}{l} x(\circ) = \mathsf{I}, \ y(\circ) = \circ, \circ \mathsf{D}, \ a = \mathsf{T}, \circ + \circ, \mathsf{D} \times n, \\ n = \circ, \mathsf{I}, \mathsf{T}, \mathsf{T}, \ b = \mathsf{T}, \circ + \circ, \mathsf{D} \times k, \\ k = \circ, \mathsf{I}, \ldots, \mathsf{D}. \end{array}$$

$$\begin{array}{l} \text{ i.i. } x' = \sqrt{t^{\mathsf{T}} + ax^{\mathsf{T}}} + y, \\ y' = \cos(by) + x, \end{array} \right\} \qquad \begin{array}{l} x(\circ) = \circ \mathsf{/} \vartriangle, \ y(\circ) = \mathsf{I}, \ a = \mathsf{T} \mathsf{/} \circ + \circ \mathsf{/} \vartriangle \times n, \\ n = \circ, \mathsf{I}, \mathsf{T}, \mathsf{T}, \ b = \mathsf{T} \mathsf{/} \circ + \circ \mathsf{/} \vartriangle \times k, \\ k = \circ, \mathsf{I}, \ldots, \vartriangle. \end{array}$$

$$\begin{array}{c} x'=e^{-(x^{\mathtt{T}}+y^{\mathtt{T}})}+at,\\ y'=bx^{\mathtt{T}}+y, \end{array} \right\} \hspace{1cm} x(\circ)=\circ{}_{\prime}\vartriangle, \ y(\circ)=\backprime, \ a=\mathtt{T}{}_{\prime}\circ+\circ{}_{\prime}\vartriangle\times n,\\ n=\circ, \backprime, \mathtt{T}, \mathtt{T}, \ b=\mathtt{T}{}_{\prime}\circ+\circ{}_{\prime}\vartriangle\times k,\\ k=\circ, \backprime, \ldots, \vartriangle. \end{array}$$

$$\text{ YT. } \left. \begin{array}{l} x' = \ln(bt + \sqrt{a^{\mathsf{Y}}t^{\mathsf{Y}} + y^{\mathsf{Y}}}), \\ y' = \sqrt{a^{\mathsf{Y}}t^{\mathsf{Y}} + x^{\mathsf{Y}}}, \end{array} \right\} \qquad \begin{array}{l} x(\circ) = \mathsf{Y}, \ y(\circ) = \circ, \circ \mathsf{D}, \ a = \mathsf{Y}, \circ + \circ, \mathsf{D} \times n, \\ n = \circ, \mathsf{Y}, \mathsf{Y}, \mathsf{Y}, \ b = \mathsf{Y}, \circ + \circ, \mathsf{D} \times k, \\ k = \circ, \mathsf{Y}, \dots, \mathsf{D}. \end{array}$$

۱۲_ مسئله ۱۱ بخش  $\Lambda$  ۴ را با روش رانگ کوتا با ۱۰۰ و  $\Lambda$  و  $\Lambda$  حل کنید.  $\Lambda$  مسئله ۱۲ بخش  $\Lambda$  ۴ را به روش رانگ کوتا با  $\Lambda$  حل کنید.  $\Lambda$  حل کنید.  $\Lambda$  ۱۲ بخش  $\Lambda$  ۴ را به روش رانگ کوتا با  $\Lambda$  حل کنید.

### ۸_۸ روش آدامزا

برای معادلهy'=f(x,y) (۵۶-۸)

با شرط اولیه y = y = y سه مقدار متوالی از تابع مورد نظر (بازه اولیه) بدست آمده با یکی از روشهای تشریح شده قبل را در نظر بگیرید:

با کمک این مقادیر، مقادیر زیر را حساب میکنیم:

$$q_{\circ} = hy'_{\circ} = hf(x_{\circ}, y_{\circ}), \quad q_{\wedge} = hy'_{\wedge} = hf(x_{\wedge}, y_{\wedge}),$$
  
 $q_{\vee} = hy'_{\vee} = hf(x_{\vee}, y_{\vee}), \quad q_{\vee} = hy'_{\vee} = hf(x_{\vee}, y_{\vee}).$ 

اعداد  $y_k$  ،  $y_k$ 

¹⁾ Adams

	جدول ۱۱-۱۱) چدونکی روس ادامز										
k	$x_k$	$y_k$	$\Delta y_k = y_{k+1} - y_k$	$y_k' = f(x_k, y_k)$	$q_k = h y_k'$	$\Delta q_k = q_{k+1} - q_k$	$\Delta^{ \mathrm{f}}  q_k$	$\Delta^{r}q_k$			
0	x.	y.	$\Delta y$ .	$f(x_{^{ullet}},y_{^{ullet}})$	q ·	$\Delta q$ .	$\Delta^{ r}  q_{\circ}$	$\Delta^{r}q_{\cdot}$			
١	$x_{{}^{}}$	$y_{\scriptscriptstyle  {}^{\scriptscriptstyle  {}^{\scriptscriptstyle }}}$	$\Delta y$ )	$f(x_1, y_1)$	$q$ $_{N}$	$\Delta q$ )	$\Delta^{ r} q_{ l}$	$\Delta^{r}q_{N}$			
۲	$x_{f}$	$y_{Y}$	$\Delta y$ r	$f(x_{ m f},y_{ m f})$	qr	$\Delta q$ r	$\Delta^{ \mathrm{r}} q_{ \mathrm{r}}$	$\Delta^{r}q_{r}$			
٣	$x_{7}$	$y_{\tt r}$	$\Delta y_{ t r}$	$f(x_{\tt T},y_{\tt T})$	$q_{ t r}$	$\Delta q$ r	$\Delta^{ \mathrm{r}}  q_{\mathrm{r}}$				
۴	x $f$	yr	$\Delta y$ f	$f(x_{\dagger},y_{\dagger})$	$q$ $\mathfrak{r}$	$\Delta q$ f					
۵	<i>x</i> ۵	$y_{\delta}$	$\Delta y_{\delta}$	$f(x_{\delta},y_{\delta})$	$q_{\delta}$						
۶	$x_{\mathfrak{s}}$	$y_{\mathfrak{p}}$									

جدول ۸-۱۴) چگونگی روش آدامز

در روش آدامز ([۲]، [۱۳] و [۲۰] را ببینید) جدول تفاضلی به کمک فرمول

$$\Delta y_k = q_k + \frac{1}{r} \Delta q_{k-1} + \frac{\Delta}{1 r} \Delta^{r} q_{k-1} + \frac{r}{\Lambda} \Delta^{r} q_{k-r} \quad (k = r, r, \dots), \qquad (\Delta r - \Lambda)$$

تشکیل میگردد که فرمول برون یا بی آدامز نام دارد و برای پیش بینی مقدار  $y_{k+1} = y_k + \Delta_{y_k}$  مورد استفاده قرار میگیرد. ما مقدار پیش بینی شده توسط این فرمول را با  $y_{k+1}^{\mathrm{pred}}$  نشان می دهیم. مقدار  $\Delta_{y_k}$  توسط فرمول (۵۷-۸) که قبلاً مشخص شده، بدست می آید. بدین منظور ما می بایستی مقادیر  $\lambda_{k+1}$  ،  $\lambda_{k+1}$  ،  $\lambda_{k+1}$  و اوارد جدول کرده، جدول تفاضلات را تکمیل و نهایتاً وارسی محاسبات را با فرمول تصحیح

$$\Delta y_k = q_k + \frac{1}{\mathbf{Y}} \Delta q_k - \frac{1}{\mathbf{Y}} \Delta^{\mathbf{Y}} q_{k-1} - \frac{1}{\mathbf{Y}^{\mathbf{Y}}} \Delta^{\mathbf{Y}} q_{k-1} \tag{2A-A}$$

 $y_{k+1}^{ ext{corr}}$  ل با  $(\Delta \Lambda - \Lambda)$  را با  $y_{k+1}^{ ext{corr}}$  که فرمول درونیابی آدامز نام دارد، انجام دهیم. مقدار مشخص شده توسط فرمول ( $\Delta \Lambda - \Lambda$ ) را با  $y_{k+1}^{ ext{corr}}$  نشان می دهیم.

فرمولهای (۸-۵۷) و (۸-۸) که دارای دقت بسیار بالایی هستند، دارای خطایی از رتبه  $o(h^{\mathfrak k})$  میباشند امّا فرمولهای برآورد خطای آنها بسیار پیچیده هستند.

برای مقاصد کار بردی معمولاً مورد ذیل را در نظر می گیرند. خطای فرمول تصحیح دقیقتر (۵۸-۸) حدوداً از  $\frac{1}{17}$  اختلاف میان مقادیر  $\frac{1}{17}$  محاسبه شده توسط فرمول های (۵۷-۸) و (۵۸-۸) تشکیل می شود، بنابراین اگر این اختلاف بطور قابل ملاحظه ای از خطای محاسباتی مجاز بیشتر نشود، آنگاه فاصله h به عنوان یک انتخاب کافی و مناسب در نظر گرفته شده و محاسبات با فاصله انتخاب شده ادامه پیدا می کند. امّا اگر در هر مرحله ای از محاسبات اختلاف مذکور بزرگ شود (و خود محاسبات دارای خطا نباشند) آنگاه فاصله h می بایستی کاهش یا بد (معمولاً نصف می شود).

يركردن جدول ٨-١٤:

و  $(k=\circ,1,1)$  اعداد  $x_k$  ،  $y_k$  ،

(۲) با استفاده از اعداد  $q_{r}$  ، $\Delta^{r}q_{1}$  ، $\Delta^{q}q_{1}$  ، $\Delta^{q}q_{1}$  ، $\Delta^{q}q_{2}$  و  $\Delta^{r}q_{3}$  که به صورت قطری در جدول قرار گرفتهاند، توسط فرمول (۵۷-۸) برای k=r بدست آورید:

$$\Delta y_{\mathsf{T}} = q_{\mathsf{T}} + \frac{\mathsf{1}}{\mathsf{r}} \Delta q_{\mathsf{T}} + \frac{\mathsf{0}}{\mathsf{1} \mathsf{T}} \Delta^{\mathsf{T}} q_{\mathsf{1}} + \frac{\mathsf{r}}{\mathsf{1}} \Delta^{\mathsf{T}} q_{\circ}$$

را محاسبه می کنیم.  $y_{\rm f}=y_{\rm T}+\Delta y_{\rm T}$  و  $x_{\rm f}=x_{\rm T}+h$  را محاسبه می کنیم.

و جدول  $q_*=hy'_*$  و  $y'_*=f(x_*,y_*)$  و مقادیر  $y_*=q_*$  و ابدست آورده و جدول  $q_*=q_*$  و بدست آورده و جدول  $q_*=q_*$  تفاضلی را با مقادیر  $q_*=q_*$  و  $q_*=q_*$  تکمیل میکنیم.

k= ۳ را توسط فرمول (۵۸-۸) برای  $\Delta y_{\rm T}$  مقدار  $\Delta y_{\rm T}$  را توسط فرمول (۵۸-۸) برای مشخص میکنیم:

 $\Delta y_{\rm T} = q + \frac{1}{2} \Delta q_{\rm T} - \frac{1}{2} \Delta^{\rm T} q_{\rm T} - \frac{1}{22} \Delta^{\rm T} q$ 

(۶) اگر مقدار تصحیح شده  $\Delta y_{7}$  با مقدار پیش بینی شده اختلاف دارد (با اندازه چند واحد از رقم باقیمانده آخر)، آنگاه تصحیح متناظر در مقادیر  $\Delta y_{7}$  و  $\Delta y_{7}$  را بکار بسته و اگر دیده شد که تصحیح تأثیر قابل ملاحظهای در مقدار  $q_{k}$  نداشته باشد محاسبات را با فاصله منتخب ادامه می دهیم. در غیر این صورت یک فاصله کوچکتر را می بایستی انتخاب کنیم.

محاسبات برای  $k=\mathfrak{k}$  بطور مشابه صورت می گیرد. وقتی توسط یک کامپیوتر محاسبات انجام می گیرد، بسیار مناسبتر است که از فرمول تبدیل شده آدامز استفاده کنیم که  $y_{k+1}$  را بر حسب جملات تفاضل p بیان نکرده بلکه مستقیماً بر حسب p بیان کرده است. از اینرو ما فرمول برون یابی آدامز را به شکل زیر می نویسیم:

$$y_{k+1} = y_k + \frac{h}{\mathsf{TF}} (\Delta \Delta y_k' - \Delta \mathbf{Y}_{k-1}' + \mathsf{TY} y_{k-1}' - \mathbf{Y} y_{k-1}') \tag{\Delta9-A}$$

و فرمول درون یابی آدامز را به صورت زیر می نویسیم:

$$y_{k+1} = y_k + \frac{h}{Y^{\epsilon}} (\mathbf{y}'_{k+1} + \mathbf{y}'_k - \Delta y'_{k-1} + y'_{k-1}) \tag{5.-A}$$

روش آدامز بسادگی برای دستگاههای معادلات دیفرانسیل به همان صورت که برای معادلات دیفرانسیل رتبه n بکار گرفته می شود، مورد استفاده قرار می گیرد.

فرض کنید یک دستگاه دو معادلهای داریم:

فرمولهای بروزیابی آدامز برای این دستگاه به صورت زیر نوشته می شوند:

$$\Delta y_k = p_k + \frac{1}{7} \Delta p_{k-1} + \frac{\delta}{17} \Delta^{\mathsf{T}} p_{k-\mathsf{T}} + \frac{\mathsf{r}}{\Lambda} \Delta^{\mathsf{T}} p_{k-\mathsf{T}},$$

$$\Delta z_k = q_k + \frac{1}{7} \Delta q_{k-1} + \frac{\delta}{17} \Delta^{\mathsf{T}} q_{k-\mathsf{T}} + \frac{\mathsf{r}}{\Lambda} \Delta^{\mathsf{T}} q_{k-\mathsf{T}},$$

$$\left. \left\{ \begin{array}{c} (\mathsf{F} \mathsf{T} \mathsf{-} \mathsf{A}) \end{array} \right. \right.$$

که **د**ر آن

$$p_k = hy'_k = hf_1(x_k, y_k, z_k), \quad q_k = hz'_k = hf_1(x_k, y_k, z_k)$$

فرمولهای درونیابی آدامز برای دستگاه مورد نظر به صورت مشابه نوشته می شود.

مثال ۱۶-۸ با استفاده از روش آدامز پاسخ معادله دیفرانسیل

$$y' = \frac{\sin h(\circ \Delta y + x)}{\Delta \Delta} + \circ \Delta y \tag{5.7-1}$$

را در بازه  $[\circ\,,\circ\,\wedge]$  و با شرط اولیه  $y(\circ\,)=\circ$  و در نظر گرفتن  $h=\circ\,\wedge\circ$  بدست آورید.

حل۔ در مثال ۱۴-۸ بخش ۷-۸ مقادیر توابع لازم توسط روش رانگ کوتا برای ۵  $^{\circ}$  ر $^{\circ}$  و  $^{\circ}$  ۱۴ و حلی محاسبه شده بودند. بطور مشابه می توانیم مقدار تابع را برای نقطه ۱۹  $^{\circ}$  محاسبه کنیم. اجازه دهید که از این نتایج استفاده کنیم و محاسبات را با فرمول (۸-۸) ادامه بدهیم. نتایج حاصله را در دو جدول، یکی جدول ۸-۱۵ برای تفاضلات پایه و دیگری جدول ۸-۱۶ که جدول کمکی برای محاسبه عناصر سمت راست معادله (۸-۶۴) است، وارد می کنیم.

جدول ۸-۱۵) حل معادله (۸-۶۳) به روش آدامز

k	$x_k$	$y_k$	$\Delta y_k$	$q_k = hf(x_k, y_k)$	$\Delta q_k$	$\Delta^{r}q_k$	$\Delta^{r}q_k$
0	0	0		0	14. 1	٧٨	٧
١	٥٠٠٥	۰,۰۰۰۸۴۶		° / ° ° 1 V ° T	۱۷۸۰	۸۵	٩
۲	۰/۱۰	۰٫۰۰۳۴۳۲		۰ / ۰ ۰ ۳۴ ۸ ۲	۱۸۶۵	94	11
٣	۰؍۱۵	۰,۰۰۷۸۳۸	۰۶۳۱۸	۰,۰۰۵۳۴۷	1909	۱۰۵	11
۴	۰,۲۰	·/· 14108	۰ ۸۳۲۹	· / · · <b>٧٣</b> · ۶	7084	118	١٣
۵	٥٧٢٥	۰/۰ ۲۲۴۸۵	10401	°  / ° ° <b>9 ° ° ′</b> °	۲۱۸۰	١٢٩	١٣
۶	۰٫۳۰	·/· ٣٢٩٣۶	17897	· / · 1100 ·	۲۳۰۹	147	۱۷
٧	٥٦٧،	۰/۰۴۵۶۲۸	۱۵۰۷۰	° / ° 17709	7401	۱۵۹	
٨	۰,۴۰	·/·۶·۶٩٨	14808	°/° 18٣1°	7810		
٩	۰,۴۵	·/· ٧٨٣· ١	70 790	·/· 1147·			
١٠	۰۵۰	°/° 91098					

	جدون ۱۱ ۱۱ معاصد کشین کیکی کیکی کی کار کیا کی کار کیا کی کار کی							
k	$x_k$	$y_k$	$\circ$ / $\Delta y_k$	$\circ / \Delta y_k + x_k$	$\sin h(\circ / \Delta y_k + x_k)$	$f(x_k, y_k)$		
۴	۰ / ۲۰	۰/۰ ۱۴۱۵۶	·/·· V · Y A	·	۰/۲۰۸۵۶	۰/۱۴۶۱۲		
۵	٥٦٢٥	۰/۰۲۲۴۸۵	°/°11747	°/781747	·/۲۶۴۲۲	°/1AV٣٩		
۶	۰ / ۳۰	·/·٣٢٩٣۶	۰/۰۱۶۴۶۸	۰/٣١۶۴۶۸	·/٣٢١٧٨	۰, ۲۳۰ ۹۹		
٧	٥٦٦٠	۰/۰۴۵۶۲۸	۰/۰۲۲۸۱۴	۰/۳۷۸۸۱۴	۰/۳۸۱۵۱	۰/۲۷۷۱۵		
٨	۰,۴۰	·/·۶·۶٩٨	·/·٣·٣۴9	0,480 849	·/44TV5	۰/۳۲۶۱۹		
٩	۰٫۴۵	۰/۰۷۸۳۰۱	۰/۰۳۹۱۵۰	۰/۴۸۹۱۵۰	·/۵· ۸ ۸ ۹	۰/۳۷۸۴۱		

حدول ۸-۱۶) محاسبه عنصر سمت راست معادله (۸-۶۳)

يركردن جدولها:

با فرمول (۵۸-۸) برای k= au بدست می آوریم:

$$\Delta y_{\mathsf{T}} = {}^{\circ}{}_{\prime}{}^{\circ}{}^{\circ}{}^{\diamond}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^{\mathsf{T}}{}^$$

. مقدار ۱۴۱۵۶ 
$$v_{ au}=\circ$$
 را محاسبه میکنیم.  $y_{ au}=\circ$  را محاسبه میکنیم. (۳)

با وارد کردن مقادیر  $x_{\rm f}$  و  $y_{\rm f}$  در جدول ۸-۱۶ مقدار (۴)

$$y'_{\mathsf{f}} = (x_{\mathsf{f}}, y_{\mathsf{f}}) = \frac{\mathsf{f}}{\mathsf{g}} \sin h(\circ, \Delta \times \circ, \circ \mathsf{NFNSF} + \circ, \mathsf{f}) + \circ, \Delta \times \circ, \circ \mathsf{NFNSF} = \circ, \mathsf{NFSNF}$$
را بدست آورده و سیس خواهیم داشت:

$$a_{\mathfrak{k}} = h y'_{\mathfrak{k}} = \circ \circ \circ \mathsf{VT} \circ \mathfrak{k}$$

نتایج بدست آمده را در جدول نوشته و تفاضلات  $\Delta^{\mathsf{r}}q_1$  و  $\Delta^{\mathsf{r}}q_1$  را محاسبه میکنیم.

(۵) مقدار تصحیح شده را با فرمول (۸-۵۹) محاسبه میکنیم.

$$\Delta y_{\mathsf{T}} = {}^{\circ}{}_{/}{}^{\circ} {}^{\circ} {}^{\circ} {}^{\circ} {}^{\mathsf{T}} {}^{\mathsf{T}} + \frac{1}{\mathsf{T}} {}^{\circ}{}_{/}{}^{\circ} {}^{\circ} {}^{\circ} {}^{\circ} {}^{\mathsf{T}} {}^{\mathsf{T}} - \frac{1}{\mathsf{T}} {}^{\mathsf{T}} {}^{\circ}{}_{/}{}^{\circ} {}^{\circ} {}^{\circ} {}^{\circ} {}^{\mathsf{T}} {}^{\mathsf{T}} + \frac{1}{\mathsf{T}} {}^{\mathsf{T}} {}^{\mathsf{T}} {}^{\mathsf{T}} - \frac{1}{\mathsf{T}} {}^{\mathsf{T}} {}^{\mathsf{T}} {}^{\mathsf{T}} {}^{\mathsf{T}} - \frac{1}{\mathsf{T}} - \frac{$$

چون مقدار تصحیح شده  $\Delta y$  با مقدار پیش بینی شده مطابقت دارد، محاسبه را با فاصله منتخب ادامه می دهیم (بدون اعمال تصحیح بیشتر).

با فرمول (۵۷-۸) برای  $k={\overset{\scriptscriptstyle{-}}{\mathsf{Y}}}$  بدست می آوریم:

$$\Delta y_{\mathfrak{f}} = {}^{\circ}/{}^{\circ} {}^{\circ} {}^{\circ}$$

توجه در اینجا نیز مثل حل مثال ۱۴_۸، ما می توانیم محاسبات را با فاصلهای بزرگتر ادامه دهیم. زیرا در حالت مقادیر تفاضلات کوچک  $\Delta^r q$  این تصمیم را تأیید می کند.

مثال ۱۷-۸ با استفاده از روش آدامز در بازه (۰,۰/۵) جواب معادله

$$y' = {}^{\circ} {}_{\prime} \Upsilon \Delta y^{\Upsilon} + x^{\Upsilon} \tag{5 f-h}$$

را با شرط اولیه  $y(\circ) = -1$  ییدا کنید.

حل۔ در مثال ۱-۷ مقادیر تابع مورد نظر محاسبه شده بود (با روش رانگ کوتا برای فاصله ۱/۰ h=0 و نقاط ۱/۰ در مثال ۱-۷  $x_1=0$  و  $x_1=0$  و  $x_2=0$ . محاسبات بعدی با استفاده از فرمول (۶۰-۸) توسط یک کامپیوتر قابل انجام بوده و توسط فرمول (۸-۱۹) تصحیح شده و نتایج در دو جدول وارد می شوند. جدول محاسبات با فرمول (۸-۱۹) که توسط فرمول (۱۸-۱۹) تصحیح شده می باشند. جدول ۱۷-۸ نتایج محاسبه عضو سمت راست را در بر دارد. در جدول ۱۷-۸ مقادیر  $\alpha_k$  و  $\alpha_k$  نشاندهنده مجموعهای

$$\alpha_k = \Delta \Delta y'_k - \Delta A y'_{k-1} + \nabla Y'_{k-1} - A y'_{k-1}, \beta_k = A y'_{k+1} - \Delta y'_{k-1} + y'_{k-1}.$$

مى باشند.

ير كردن جدولها:

ر ) در جدول ۸-۸ مقادیر  $x_*=$  مقادیر  $x_*=$   $x_*$  (۱) در جدول ۸-۸ مقادیر  $x_*=$  مقادیر متناظر  $y_k'=f(x_k,y_k)$  ر وارد میکینم و با استفاده از آنها  $y_k'=f(x_k,y_k)$  را محاسبه میکنیم .

۱۷-۸ مقدار ۳۲۸۳۴ $\gamma'=\frac{\alpha_{r}}{\gamma_{r}}=\frac{1}{\gamma_{r}}(\Delta\Delta y'_{r}-\Delta y'_{r}+\nabla y'_{r}-4y'_{s})=\gamma_{r}$  را محاسبه و در جدول ۱۷-۸ مقدار ۱۷-۸ مقدار ۴ مقاده از فرمول (۶۰-۸) برای k=4 بدست می آوریم:

$$y_{\,\rm f}^{\,\rm pred.} = y_{\rm f} + h \frac{\alpha_{\rm f}}{{\rm f}\,{\rm f}} = -\,{\rm o}\,{\rm i}\,{\rm f}\,{\rm i}\,{\rm d}\,{\rm f} + {\rm o}\,{\rm i}\,{\rm i}\,{\rm x} + {\rm o}\,{\rm i}\,{\rm x}\,{\rm f} = -\,{\rm o}\,{\rm i}\,{\rm a}\,{\rm a}\,{\rm a}\,{\rm i}\,{\rm i}\,{\rm i}\,{\rm i}$$

(۳) مقادیر  $x_{
m f}$  و  $y_{
m f}$  را در جدول ۸-۸ وارد کرده و با استفاده از آنها محاسبه میکنیم:

$$y'_{\mathbf{f}} = f(x_{\mathbf{f}}, y_k) = {}^{\circ} {}_{\mathbf{f}} \Delta \mathbf{f} \Delta$$

۱۷-۸ مقدار .  $^{\prime\prime}$  ۲۲۸۴۰ و آن را در جدول ۱۹ $y'_{
m r}=rac{1}{77}(9y'_{
m r}+19y'_{
m r}-0y'_{
m r}+y'_{
m r})=0$  مقدار .  $^{\prime\prime}$  ۳۲۸۴۰ و مقدار  $^{\prime\prime}$  را با فرمول (۵_۸) بدست می آوریم:

$$y_{\rm f}^{\rm corr.} = y_{\rm f} + h \frac{\beta_{\rm f}}{{
m f}_{\rm f}} = -\circ$$
, 97104 +  $\circ$ , 1  $\times$   $\circ$ ,  ${
m T}$ 746  $\circ$  =  $-\circ$ ,  ${
m A}$ 847  $\circ$ 

جدول ۸-۱۷) حل معادله (۸-۶۴) به روش آدامز

_			<u> </u>	,			
k	$x_k$	$y_k$	$y_k'$	$\frac{\alpha_k}{77}$	$rac{eta_k}{ extsf{YF}}$	$h rac{lpha_k}{77}$	$hrac{eta_k}{{ extsf{Y}}{ extsf{Y}}}$
٥	°/°	<b>- \</b>	٥٧ ر ٥				
١	۰؍۱	-°/97678	·/ ۲۴۷۷٩				
۲	۰/۲	<b>-∘/</b> ٩۴٩٧٨	۰,۲۶۵۵۲				
٣	۰٫۳	-0/97104	۰٫۳۰ ۲۳۲	·/٣٢٨٣۴	۰/۳۲۸۴۰	· / · ٣٢٨٣	۰ / ۰ ۳ ۲ ۸ ۴
۴	۰,۴	<b>-∘</b> /٨٨٨٧١	۰,۳۵۷۴۵	· / ٣٩ ٢٣٧	0,89749	·/· ٣٩ ٢۴	۰ / ۰ ۳۹۲۵
		<b>-°</b>					
۵	٥؍٥	-0/14948	0,48040				
		-0/14948					

جدول ۸-۸) محاسبه عنصر سمت راست معادله (۸-۴۶)

k	x	$x^{r}$	y	۰/۲۵y ^۲	$f(x,y) = {\circ_{\text{/}}} T \Delta y^{T} + x^{T}$
0	0	0	-1	٥٧٢٥	۰/۲۵
١	۰؍۱	۰٫۰۱	-0,94044	·/۲٣٧٧٩	·/ ۲۴۷۷۹
۲	۰/۲	۰,۰۴	-°,949VA	۰,۲۲۵۵۲	۰,۲۶۵۵۲
٣	۰٫۳	° /° <b>٩</b>	-0/97104	۰/۲۱۲۳۲	·/٣· ٢٣٢
۴	۰ ۴	۰,۱۶	-°, \ \ \ \ \ \ \	0/19440	0,70740
			<b>-∘/</b> ٨٨٨٧∘		
۵	٥؍٥	٥٦٢٥	-0/14948	۰/۱۸۰۴۰	0,47040
			-0/14948		

 $y_{\rm f}$  و  $y_{\rm f}^{\rm corr}$  تنها به اندازه  $1\circ^{-\delta}$  اختلاف دارند، یک تصحیح در مقدار  $y_{\rm f}^{\rm corr}$  در جدول  $1^{\rm v-\delta}$  و  $y_{\rm f}^{\rm corr}$  تنها به اندازه  $y_{\rm f}=-\circ$  انجام می دهیم:  $y_{\rm f}=-\circ$  /۸۸۸۷ و  $1^{\rm v-\delta}$  انجام می دهیم:

(۶) مقدار  $y_{\mathfrak{f}}=y_{\mathfrak{f}}^{\mathrm{corr}}$  بدست آمده را در جدول ۸-۸ وارد میکنیم، با این اطمینان که تصحیح دوباره مقدار  $y_{\mathfrak{f}}=f(x_{\mathfrak{f}},y_{\mathfrak{f}})$  را تغییر نمی دهد. محاسبه  $y_{\mathfrak{g}}$  به صورت مشابه انجام می گیرد.

مثال ۱۸ـ۸ دستگاه معادلات زير با شرايط اوليه  $\pi=y(\circ)=0$  و  $z(\circ)=0$  مفروض است.

$$y' = \cos(y + 1/1z) + 1$$

$$z' = \frac{1}{x + 1/1y^{\dagger}} + x + 1$$

$$( 6 - \lambda )$$

با استفاده از روش آدامز جوابهای این دستگاه را در بازه  $[\circ,\circ,\circ]$  و با در نظر گرفتن فاصله  $[\circ,\circ]$  و با در نظر گرفتن فاصله  $[\circ,\circ]$  و دانستن مقادیر توابع [o,v] و [o,v] برای [o,v] برای [o,v] و [o,v] برای [o,v] برای [o,v] برای [o,v] و [o,v] برای مقادیر به ترتیب عبارتند از [o,v] و [o,v] و

, , , , , , , , , , , , , , , , , , ,	ی آدامز	ىە روش	(8D-A)	، دستگاه	۱) حا	جدول ۸-۹
---------------------------------------	---------	--------	--------	----------	-------	----------

		JE 15 1 CH 37		J .	•	<del>0</del> ) .	
k	$x_k$	$y_k$	$\Delta y_k$	$p_k$	$\Delta p_k$	$\Delta^\intercal p_k$	$\Delta^{r} p_k$
0	0	٣/14109		0	٧٣	179	٥٣
١	۰/۱	٣/14114		۰,۰۰۰۷۳	749	779	۶٣
۲	۰ / ۲	7/14754		۰ ٫ ۰ ۰ ۳۲۲	411	797	٧۶
٣	۰٫۳	۳,1490 ٣	·/· 1104	· / · · · A · ·	<b>YY</b> •	<b>791</b>	
۴	۰ , ۴	۳/۱۶۰۵۷	·/· ٢١٠ ١	· /· ۱۵۷·	۱۱۳۸		
۵	٥؍۵	۳/۱۸۱۵۸	0,08449	· / · ۲۷ · ۸			
۶	۶٫ ۰	7,71514					

k	$z_k$	$\Delta z_k$	$q_k$	$\Delta q_k$	$\Delta^{\intercal}q_k$	$\Delta^{r}q_k$
0	0		۰/۱۰۴۸۲	991	-1	o
١	۰/۱۰۹۸۱		۰/۱۱۴۸۰	997	<b>- 1</b>	0
۲	۰/۲۲۹۶۰		·/17444	998	<b>-</b> \	۲
٣	۰/۳۵۹۳۴	·/1٣٩٧1	۰/۱۳۴۷۳	990	<b>−</b> ٣	
۴	۰,۴۹۹۰۵	۰/۱۴۹۶۵	۰/۱۴۴۶۸	997		
۵	۰/۶۴۸۷۰	۰/۱۵۹۵۵	۰/۱۵۴۶۰			
۶	۰ ۸ ۸ ۰ ۸ ۲۵					

حل۔ ما مقادیر توابع y(x) و y(x) و برای y(x) و برای y(x) و ما مقادیر توابع y(x) و ما مقادیر توابع (۷_۸) بادر نظر گرفتن

$$f_1(x,y,z) = \cos(y+1/1z) + 1, \ f_1(x,y,z) = \frac{1}{x+1/1y^{\dagger}} + x + 1$$

محاسبه ميكنيم.

تمامی محاسبات در دو جدول آورده شدهاند یکی جدول ۱۹-۸ که جدول اصلی روش آدامز است و دیگری جدول ۸-۲۰ که جدول کمکی برای محاسبه عضوهای سمت راست است.

پر کردن جدول:

را در جدول وارد میکنیم.  $(k=\circ,1,7,\pi)$  و مقادیر متناظر  $y_k$  و مقادیر  $x_k=kh$  را در جدول وارد میکنیم.

را محاسبه می کنیم.  $(k=\circ,1,1,7)$  مقادیر  $(k=\circ,1,1,7)$  و  $y_k^1=f_1(x_k,y_k,z_k)$  را محاسبه می کنیم.

وارد و تفاضلات (۳) اعداد  $p_k = hy_k'$  و  $p_k = hy_k'$  و الحداد (۳) اعداد  $p_k = hy_k'$  وارد و تفاضلات  $\Delta^\mathsf{r} q$  و  $\Delta^\mathsf{r} q$  و  $\Delta^\mathsf{r} q$  و تفاضلات  $\Delta^\mathsf{r} q$  و  $\Delta^\mathsf{r} q$  و  $\Delta^\mathsf{r} q$  و تشکیل می دهیم.

(۴) با استفاده از تفاضلات حاصله به کمک فرمول های (-8۳-8) برای k=1 بدست می آوریم:

$$\Delta y_{\rm T} = {}^{\circ}/{}^{\circ} {}^{\circ} {}^{\wedge} {}^{\circ} {}^{\circ} + \frac{1}{{\rm T}} \times {}^{\circ}/{}^{\circ} {}^{\circ} {}^{\rm T} {}^{\rm T} {}^{\rm T} \times {}^{\circ}/{}^{\circ} {}^{\circ} {}^{\rm T} {}^{\rm T} + \frac{r}{{\rm A}} \times {}^{\circ}/{}^{\circ} {}^{\circ} {}^{\rm C} {}^{\rm T} = {}^{\circ}/{}^{\rm T} {}^{\rm T} {}^{\rm T} {}^{\rm T} \times {}^{\rm T} {}^{\rm T} + \frac{1}{{\rm A}} \times {}^{\rm T} {}^{\rm T} \times {}^{\rm T} {}^{\rm T} \times {}^{\rm T} {}^{\rm T} \times {$$

جدول ۸-۲۰) محاسبه عناصر سمت راست دستگاه (۸-۶۶)

k	x	<i>y</i> ۲	$\frac{1}{x+7/1y^7}$	$z' = f_{Y}(x, y, z)$	$y + \sqrt{1/1}z$	y' = f(x, y, z)
o	°/°	9/1898	·/· ۴ ۸ ۲ ۴	1/0474	7/14109	0
١	۰؍١	9/4717	·/·۴A·1	1,14101	7,75754	۰,۰۰۷۳۲
۲	۰/۲	9/11/0	· / · ۴٧٧٣	1,74777	W/W987°	۰/۰۳۲۲۴
٣	۰٫۳	9,9184	· / · ۴٧٣۴	1,84784	7,04477	۰٫۰۸۰۰۱
۴	۰,۴	9,919	·/· ۴۴٧٨	1,44541	۳/۷۰ ۹۵۴	۰,۱۵۷۰۰
۵	٥٧٥	10/1788	0,04099	1,04098	7,19074	·

(۵) مقادیر ۷۸ مقادیر  $z_{\tau}=z_{\tau}+\Delta z_{\tau}=\circ$  را محاسبه کرده و مقادیر (۵) مقادیر کرده و معاسبه کرده و میکنیم: بدست آمده را در جدول ۸-۶ و ارد میکنیم و با استفاده از آنها محاسبه میکنیم:

$$y'_{\Delta} = f_{\mathsf{N}}(x_{\mathsf{\Delta}}, y_{\mathsf{\Delta}}, z_{\mathsf{\Delta}}), \quad z'_{\mathsf{\Delta}} = f_{\mathsf{N}}(x_{\mathsf{\Delta}}, y_{\mathsf{\Delta}}, z_{\mathsf{\Delta}})$$

(۶) اعداد  $p_{0}=hz'_{0}$  و  $p_{0}=hz'_{0}$  را یافته و آنها را در جدول وارد می کنیم و جدول تفاضلات را تکمیل کرده و محاسبات را با فرمول (۸-۶۳) برای k=1 ادامه می دهیم.

در اینجا ما مقادیر بدست آمده را با فرمولهای تصحیح مشخص نکردیم، چون مقادیر تصحیح شده تفاضلات با مقادیر پیش بینی شده آنها در حدود دقت محاسبات، مطابقت دارد. برای مثال برای  $k=\mathfrak{k}$ :

$$\Delta y_{\rm f}^{\rm corr} = {}^{\circ}/{}^{\circ} \, {}^{\wedge} \, {}^{\wedge} \, {}^{\vee} \,$$

#### _ مسائل ـ

۱ ـ با استفاده از روش آدامز با دقت  $^{-}$  ۱۰ جوابهای عددی معالات دیفرانسیل و دستگاههای معادلات زیر را برای مقادیر آرگومانهای داده شده بدست آورید. بازه اولیه را به روش رانگ کوتا پیدا کنید.

الف) 
$$y' = x + y, y(\circ) = 1, y(\circ, \Delta) = ?$$

$$y' = x^{7} + y, \ y(\circ) = 1, \ y(1) = ?$$

$$y' = Yy - Y, y(\circ) = Y, y(\circ \wedge \Delta) = ?$$

مقدار y و z را برای  $\alpha = 0$  پیدا کنید.

مقدار y و z را برای x = 0 پیدا کنید.

$$y'=-\mathtt{r}y-z \ z'=y-z,$$
  $z(\circ)=\mathtt{r},\ z(\circ)=-\mathtt{r},$ 

۲_ با استفاده از روش آدامز معادلات دیفرانسیل زیر را در بازه [a,b] و با دقت  $1^{\circ}$  به صورت عددی حل کنید. بازه اولیه را به وسیله روش رانگکوتا پیدا کنید.

$$b = \land a = \circ , y(\circ) = \land y' = xy^{\mathsf{r}} - y$$
 (لف

$$b = \lambda a = \alpha y(\alpha) = \lambda y' = y' e^x + Yy$$

$$b = \Upsilon a = \Upsilon y(\Upsilon) = \gamma y' = \frac{1}{y^{\Upsilon} - x} ( \psi )$$

با استفاده از روش آدامز جدولهای حل عددی معادلات زیر را با شرط اولیه  $x(\circ) = x(\circ)$  برای دو فاصله تشکیل دهید. مقدار x را برابر x را بگیرید. بازه اولیه را با روش رانگ_کوتا پیدا کنید (بخش x مسائل x تا x را ببینید).

$$\textbf{T.} \quad x' = \tfrac{\cos b \, t}{a + x^{\frac{1}{4}}}, \ \ a = \text{$1/\circ$} + \text{$\circ/$} \text{$f$} \times n, \ \ n = \text{$\circ, 1, \ldots, \Delta$}, \ \ b = \text{$1/\circ$} + \text{$\circ/$} \text{$\wedge} \times k, \\ k = \text{$\circ, 1, T$}.$$

$$\mathfrak{f}. \ x' = \frac{a}{t^{\mathfrak{f}} + x^{\mathfrak{f}} + b}, \ a = \mathfrak{f}. + \mathfrak{f} \times n, \ n = \mathfrak{f}. \mathfrak{f}. \ldots, \mathfrak{d},$$

$$b = \gamma \cdot + \gamma \cdot + x \cdot k, \ k = \gamma, \gamma, \ldots, \delta.$$

$$\delta$$
.  $x' = e^{at}(x^{\dagger} + b), \ a = 1/2 + 2/4 \times n, \ n = 2/4, \dots, \Delta$ ;

$$b = \gamma_{\prime} + \gamma_{\prime} \times k, \ k = \gamma_{\prime}, \gamma_{\prime}, \ldots, \delta.$$

$$\theta$$
.  $x' = \cos(at + x) + (t - x)$ ,  $a = \chi_0 + \gamma_0 + \gamma_1 \times k$ ,  $k = \gamma_0, \chi, \chi, \ldots, \Delta$ .

$$\forall. \ x' = 1 - \sin(at + x) + \frac{bx}{1+t}, \ a = 1/2 + 2/4 \times k, \ k = 2, 1, 1, \dots, \delta,$$

$$b = 1/\circ + \circ/\Lambda n, \ n = \circ, 1, \Upsilon.$$

$$\text{A. } x' = \tfrac{\cos x}{a+t} + x^\intercal, \ a = \ \text{$^{\prime}$}, \ + \ \text{$^{\prime}$}, \ k = \ \text{$^{\prime}$}, \ \text{$^{\prime}$}, \ \ldots, \ \text{$^{\prime}$}.$$

۹.  $x' = 1 + ax \sin t - x^{\dagger}$ ,  $a = 1/\circ + \circ / \% \times k$ ,  $k = \circ , 1, 7, \dots , 0$ . با استفاده از روش آدامز جدولهای عددی دستگاههای زیر را با شرایط اولیه مشخص شده تشکیل دهید. مقدار h را برابر h را برابر ۹ تا ۱۳ را بینید).

$$\begin{aligned} x' &= \cos(x+at) + b, \\ y' &= \frac{a}{t+bx^{\intercal}} + t + 1, \end{aligned} \end{aligned} \begin{cases} x(\circ) &= 1, y(\circ) = \circ, \circ \Delta, \\ a &= 7, \circ + \circ, \delta \times n, n = \circ, 1, 7, 7, \\ b &= 7, \circ + \circ, \delta \times k, k = \circ, 1, 7, \dots, \delta. \end{aligned}$$
 
$$\begin{aligned} x' &= \sin(at^{\intercal}) + t + y, \\ y' &= t + x - by^{\intercal} + 1, \end{aligned} \end{aligned} \begin{cases} x(\circ) &= 1, y(\circ) = \circ, \circ \Delta, \\ x &= 0, 1, 7, \dots, \delta. \end{cases}$$
 
$$\begin{aligned} x(\circ) &= 1, y(\circ) = \circ, \circ \Delta, \\ x &= 0, 1, 7, \dots, \delta. \end{aligned}$$
 
$$\begin{aligned} x(\circ) &= 1, y(\circ) = \circ, \circ \Delta, \\ x &= 0, 1, 7, \dots, \delta. \end{aligned}$$
 
$$\begin{aligned} x(\circ) &= 1, y(\circ) = 0, x = 7, \circ + 0, x = 7, \delta \times n, \\ x &= 0, 1, 7, \dots, \delta. \end{aligned}$$
 
$$\begin{aligned} x(\circ) &= 0, \lambda, y(\circ) = 1, a = 7, \circ + 0, \delta \times n, \\ x &= 0, 1, 7, \dots, \delta. \end{aligned}$$
 
$$\begin{aligned} x(\circ) &= 0, \lambda, y(\circ) = 1, a = 7, \circ + 0, \delta \times n, \\ x &= 0, 1, 7, \dots, \delta. \end{aligned}$$
 
$$\begin{aligned} x(\circ) &= 0, \lambda, y(\circ) = 1, a = 7, \circ + 0, \delta \times n, \\ x &= 0, 1, 7, \dots, \delta. \end{aligned}$$
 
$$\begin{aligned} x(\circ) &= 0, \lambda, y(\circ) = 1, a = 7, \circ + 0, \delta \times n, \\ x &= 0, 1, 7, \dots, \delta. \end{aligned}$$
 
$$\begin{aligned} x(\circ) &= 0, \lambda, y(\circ) = 1, a = 7, \circ + 0, \delta \times n, \\ x &= 0, 1, 7, \dots, \delta. \end{aligned}$$
 
$$\begin{aligned} x(\circ) &= 0, \lambda, y(\circ) = 1, x = 7, \delta \times n, \\ x &= 0, 1, 7, \dots, \delta. \end{aligned}$$
 
$$\begin{aligned} x(\circ) &= 0, \lambda, y(\circ) = 0, \lambda, x \in S, x$$

۱۵_ با استفاده از روش آدامز حل عددی معادلات دیفرانسیل زیر را برای  $x=\circ$  y بدست آورید. مقادیر بدست آمده در مسئله ۱۴ بخش y را برای بازه اولیه بکار ببرید.

الف 
$$y'=y^{\mathsf{T}}+x^{\mathsf{T}},\;y(\circ)=\circ{}_{\mathsf{T}}\delta,$$
  $y'=xy+z,$   $z'=y-z,$   $y'=x+z^{\mathsf{T}},$   $y(\circ)=\circ,\;z(\circ)=\mathsf{T},$   $y'=x+z^{\mathsf{T}},$   $z'=xy,$   $y(\circ)=\mathsf{T},\;z(\circ)=\mathsf{T},$ 

### ۸_۹_ روش میلن ۱

فرض کنید که برای معادله (۵۷-۸) با شرط اولیه  $y(x_\circ)=y_\circ$  بازه اولیه مشخص شود یعنی مقادیر تابع معادله کنید که برای معادله (۵۷-۸) با شرط اولیه نام کنید که برای معادله (۵۷-۸) با شرط اولیه مقادیر تابع

مورد نظر  $y(x_i)=y_i$  برای نقاط  $x_i=x_i+ih$  برای  $x_i=x_i+ih$  مورد نظر  $y(x_i)=y_i$  برای تشریح شده در قبل بدست آیند). مقادیر بعدی  $y_i=x_i+ih$  برای پیش بینی، فرمول اول میلن مورد استفاده قرار میگیرد:

$$y_i^{\text{pred}} = y_{i-1} + \frac{\mathbf{f}h}{\mathbf{r}} (\mathbf{T}y'_{i-1} - y'_{i-1} + \mathbf{T}y'_{i-1}) \tag{$9-$A}$$

با استفاده از  $y_i^{
m pred}$ ، بدست می آوریم ( $y_i^{
m pred}$ ) با استفاده از با فرمول دوم میلن انجام می دهیم:

$$y_i^{\text{corr}} = y_{i-1} + \frac{h}{r}(y_{i-1}' + f y_{i-1}' + y_i') \tag{$\it FY-A$}$$

خطای مطلق  $arepsilon_i$  مقدار صحیحتر  $y_i^{ ext{corr}}$ ، بطور تقریبی با فرمول زیر برآورد می شود:

$$\varepsilon_i \approx \frac{1}{2} |y_i^{\text{corr}} - y_i^{\text{perd}}|$$
 (۶۸-۸)

این فرمول ما را قادر می سازد تا دقت نتایج بدست آمده را مرحله به مرحله وارسی کنیم. اگر ما جواب مطلوب را با دقت arphi بدست آوریم و داشته باشیم  $arepsilon \leq i \leq \varepsilon$ ، آنگاه می توان قرار داد  $y_i pprox y_i^{
m corr}$  و برای محاسبه  $y_{i+1}$  اقدام کرد. در غیر این صورت فاصله i را می بایست کاهش داد.

جملات باقیمانده از فرمول های (۸-۸) و (۶۷-۸) برای هر فاصله  $(x_i,x_i+h)$  از رتبه  $o(h^{\Delta})$  و برای کل بازه  $[x_i,x_i+h]$  از رتبه  $o(h^{\delta})$  است.

روش میلن در پیدا کردن جواب تقریبی دستگاههای معادلات دیفرانسیل مرتبه اول کار برد دارد، که برای حل معادلات دیفرانسیل مرتبههای بالاتر ابتدا میبایستی آن را به چنین دستگاههایی تبدیل کرد.

مثال ۱۹_۸ با استفاده از روش میلن با دقت  $^{+}$  ۱۰  $\times$  ۲ در بازه [0,1] جواب معادله

$$xy'' + y' + xy = \circ \tag{$9-$$}$$

را با شرایط اولیه  $y(\circ) = \circ y(\circ) = 1$  بدست آورید.

حل معادله (۸-۶۹) را به یک دستگاه تبدیل میکنیم. در این مورد از تغییر متغیر xy'=z استفاده میکنیم. نهایتاً دستگاه زیر را بدست میآوریم:

 $z(\circ) = \circ$  و  $y(\circ) = 1$  ما شرابط اولیه

مقدار h را برابر ۲/° میگیریم. برای بدست آوردن بازه اولیه از جواب مسئله ۱۲ بخش ۲-۸ استفاده میکنیم که در آن جواب معادله (۸-°۷) به صورت یک سری بدست آمده بود. y(x) را به صورتی در نظر میگیریم که تنها جملاتی که برای ۶/۶ x=x منجر به مقداری بزرگتر از x=x می شوند باقی بمانند:

$$y(x) \approx 1 - \frac{x^{\dagger}}{\xi} + \frac{x^{\xi}}{1\xi} - \frac{x^{\xi}}{\xi \Lambda \xi}$$

در نتیجه  $\frac{x^0}{77}-x+\frac{x^0}{7}-x+\frac{x^0}{7}$  بزرگتر هستند، بدست می آوریم  $x = -x+\frac{x^0}{7}-x+\frac{x^0}{7}$  با نگه داشتن جملاتی که از  $x = -x+\frac{x^0}{7}-\frac{x^0}{7}$  بزرگتر هستند، بدست می آوریم  $x = -x+\frac{x^0}{7}-\frac{x^0}{7}$ 

جدول ۸-۱) حل دستگاه (۸-۷۱) بروش میلن

i	$x_i$	$y_i$	$z_i$	$y_i'$	$z_i'$	تفاضل $y$	تفاضل $z$	
0	0	١	0	0	0			
١	۲۱۰	°/ <b>٩٩</b> °°	/-199-	-0/0990	<b>-</b> °/\٩∧°			
۲	۰,۴	0/9804	-°/° YX F \	-0/1980	<b>-∘</b> ∕~747			
٣	۶٫ ۰	۰/۹۱۲۰	-°/177°7	<b>-∘,۲</b> ۸۶۷	-0/0477			
۴	۰/۸	۰/۸۴۶۳	-°, ۲۹۵°	<b>-∘,٣۶</b> ٨٨	<b>-</b> °,۶ <b>۷۷</b> °	/1027	_°,۲۹۵°	پیش بینی
		۰/۸۴۶۳	-°/۲9۵1	<b>-°,٣۶</b> ٨٩	<b>-</b> °,۶ <b>۷۷</b> °	-0/1141	<b>-∘,۲۱۶۷</b>	تصحيح
۵	۱,۰	۰,۷۶۵۲	-0/4400	-0/4400	_°,V۶۵۲			پیش بینی
		۰,۷۶۵۲	-0,4400					تصحيح

 $x_1=\circ$ ره نه جدول: (۱) یک جدول از مقادیر چهار رقمی y(x) و y(x) برای  $x_1=\circ$ ره نهر دن جدول: (۱) یک جدول از مقادیر چهار رقمی  $x_2=\circ$ ره و  $x_1=\circ$ ره برای  $x_2=\circ$ ره و  $x_3=\circ$ ره و  $x_1=\circ$ ره و  $x_2=\circ$ ره و  $x_3=\circ$ ره و  $x_1=\circ$ ره و  $x_2=\circ$ ره و  $x_1=\circ$ ره و  $x_1=\circ$ ره و  $x_2=\circ$ ره و  $x_1=\circ$ 

. را محاسبه می کنیم (
$$i=\circ$$
 , ۱, ۲, ۳)  $z_i'=-x_iy_i$  و  $y_i'=z_i/x_i$  مقادیر (۲)

تفاضلات y و تفاضلات z پیش بینی را با فرمول (۸-۶۷) محاسبه میکنیم:

$$\begin{split} &y_{\rm f}^{\rm pred}-y_{\circ}=\frac{\mathfrak{f}h}{{\sf r}}({\sf T}y_{\rm f}'-y_{\rm f}'+{\sf T}y_{\rm f}')=-\circ,{\sf N}{\sf D}{\sf T}{\sf V},\\ &z_{\rm f}^{\rm pred}-z_{\circ}=\frac{\mathfrak{f}h}{{\sf r}}({\sf T}z_{\rm f}'-z_{\rm f}'+{\sf T}z_{\rm f}')=-\circ,{\sf T}{\sf f}{\sf D}{\circ}\,. \end{split}$$

نتایج را در سطر  $i=\mathfrak{r}$  وارد میکنیم.

(۴) مقادیر پیش بینی شده توابع مورد نظر را در نقطه ۸/  $x_{
m f}=\circ$  محاسبه میکنیم:

$$\begin{split} y_{\rm f}^{\rm pred} &= {\rm i} - {\rm e}, {\rm i} \Delta {\rm TV} = {\rm e}, {\rm AffT}, \\ z_{\rm f}^{\rm pred} &= {\rm e} - {\rm e}, {\rm I} {\rm i} \Delta {\rm e} = - {\rm e}, {\rm I} {\rm i} \Delta {\rm e}. \end{split}$$

این مقادیر را در سطر ۴ = i نوشته و مقادیر  $rac{z_{\rm t}^{
m pred}}{x_{
m t}}$  و  $y_{
m t}'=rac{z_{
m t}^{
m pred}}{x_{
m t}}$  را بدست می آوریم. (۵) تفاضلات y و z تصحیح شده را با فرمول (۶۸-۸) محاسبه می کنیم:

$$\begin{split} y_{\mathfrak{f}}^{\text{corr}} - y_{\mathfrak{f}} &= \frac{h}{r} (y_{\mathfrak{f}}' - \mathfrak{f} y_{\mathfrak{f}}' + y_{\mathfrak{f}}') = - \circ \text{/llfl}, \\ z_{\mathfrak{e}}^{\text{corr}} - z_{\mathfrak{f}} &= \frac{h}{r} (z_{\mathfrak{f}}' - \mathfrak{f} z_{\mathfrak{f}}' + z_{\mathfrak{f}}') = - \circ \text{/llfl}. \end{split}$$

نتایج را در سطر i=1 وارد میکنیم.

(۶) مقادیر تصحیح شده توابع مورد نظر را در نقطه  $x_{\rm f} = {}^{\circ}/\Lambda$  محاسبه میکنیم:

$$y_{\rm f}^{
m corr} = \circ / 9 \% \% - \circ / 1) \% 1 = \circ / \% \% \%,$$
 $z_{\rm f}^{
m corr} = - \circ / \circ \% \% \% - \circ / \% 1) \% 1 = - \circ / \% \% 5.$ 

(۷) چون اختلاف بین مقادیر پیش بینی شده و تصحیح شده از  $^{+\circ}$ ۱ بیشتر نیست قرار می دهیم  $y_{\tau}=^{\circ}/\Lambda$ ۴۶۵ و  $z_{\tau}=-^{\circ}/\Upsilon$ ۹۵۱ و محاسبه را برای  $z_{\tau}=-^{\circ}/\Upsilon$ ۱۵۱

توجه روش میلن پایدار نمی شود (دارای ثبات نیست)، بنابراین استفاده از آن تنها برای مواقعی که تعداد نقاط مشخص شده بازه کم هستند توصیه می شود.

#### _____ مسائل _

با استفاده از روش میلن با دقت  $^{+}$  ۱۰ جواب معادلات زیر را در بازه [a,b] با شرایط اولیه داده شده بدست آورید. از والیه را به وسیله یکی از روشهای تشریح شده قبلی بدست آورید.

$$\begin{array}{ll} \text{1.} & y'=-\frac{y}{x}-\frac{\mathbf{T}y^{\mathbf{T}}}{\alpha}\ln x, \ y(\mathbf{1})=\mathbf{1}, \ a=\mathbf{1}, \ b=\mathbf{T}, \ \alpha=\circ \text{,} \Delta+\circ \text{,} \mathbf{T}\Delta\times k, \\ k=\circ \text{,} \mathbf{1}, \mathbf{T}, \ldots, \mathbf{T}\circ . \end{array}$$

$$\begin{array}{l} \mathbf{Y}. \ \ y' = \frac{\mathbf{1}}{\alpha\cos x} - y\tan x, \ y(\circ) = \mathbf{1}, \ a = \circ, \ b = \mathbf{1}, \ \alpha = \circ/\mathbf{1} + \circ/\circ\mathbf{1} \times k, \\ k = \circ, \ \mathbf{1}, \ \mathbf{1}, \ldots, \ \mathbf{1} \circ. \end{array}$$

## ۱۰۸ روش ای.ان.کرایلف برای پیدا کردن بازه اولیه

روشهای میلن و آدامز با داشتن چهار مقدار اولیه از تابع مورد نظر فراخوانی می شود. اگر عضو سمت راست معادله

$$y' = f(x, y) \tag{Y 1-A}$$

تحلیلی باشد آنگاه مقادیر اولیه لازم را میتوان با یکی از روشهای تشریح شده قبلی بدست آورد (روش تقریبهای متوالی، روش سری توان، روش رانگ کوتا). امّا اگر عضو سمت راست معادله (۲۰۸) به صورت جدولی مشخص شده باشد آنگاه برای ساختن بازه اولیه استفاده از روش نزدیک شدن متوالی ([۱۳] و [۲۰] را ببینید) پیشنهاد شده توسط کرایلف و بهبود یافته توسط میلن بسیار مناسب است.

¹⁾ A.N.Kraylov

اجازه دهید رهنوشت زیر را معرفی کنیم:

$$x_i = x_{\circ} + ih, y_i = y(x_i), \quad y'_i = f(x_i, y_i),$$
  
 $q_i = hy'_i = hf(x_i, y_i) \quad (i = \circ, 1, 1, \dots).$ 

روش مورد نظر بر مبنای پردازش تکراری نقاط با استفاده از فرمول اولر، آدامز و میلن است.

حل مسئله.

ن متوالي	ے شد	نزديك	روش	به کمک	اوليه	سبه بازه	۲۲) محا	جدول ۸-
نزدیکی	i	x	y	$\Delta y$	q	$\Delta q$	$\Delta^{ r} q$	$\Delta^{r} q$
I						$\Delta q_{-1}^{(1)}$	$\Delta^{Y}q_{-N}^{(N)}$	
	0	x.	y.	$\Delta y_{.}^{(1)}$	q.	$\Delta q_{.}^{(1)}$		
	١	$x_1$	$y_1^{(1)}$		$q_{\lambda}^{(\lambda)}$			
II	<b>– ١</b>	x_1	$y_{-1}^{(1)}$	$\Delta y_{-1}^{(7)}$	$q_{-1}^{(1)}$	$\Delta q_{-1}^{(7)}$	$\Delta^{T}q_{-N}^{(T)}$	$\Delta^{r}q_{-l}^{(r)}$
	0	x.	y.	$\Delta y_{.}^{(7)}$	q.	$\Delta q_{.}^{( extsf{Y})}$	$\Delta^{\intercal}q_{\circ}^{(\intercal)}$	
	١	$x_1$	$y_{\lambda}^{(\Upsilon)}$	$\Delta y_{\chi}^{(7)}$				
	۲	$x_{7}$	$y_{\rm Y}^{({ m Y})}$		$q_{ m Y}^{( m Y)}$			
III	0	x.	y.	$\Delta y_{.}^{(r)}$	q.	$\Delta q_{\circ}^{(\mathtt{r})}$	$\Delta^{r}q_{\circ}^{(r)}$	$\Delta^{r}q_{\circ}^{(r)}$
	١	$x_1$	$y_1^{(r)}$	$\Delta y_{\lambda}^{(r)}$	$q_1^{(r)}$	$\Delta q_{\scriptscriptstyle N}^{(\mathtt{r})}$	$\Delta^{r}q_{N}^{(r)}$	
	۲	$x$ $\gamma$	$y_{\rm f}^{(\rm T)}$	$\Delta y_{ m T}^{( m T)}$	$q_{ extsf{r}}^{( extsf{r})}$	$\Delta q_{ m T}^{( m T)}$		
	٣	$x_{\mathtt{Y}}$	$y_{r}^{(r)}$		$q_{r}^{(r)}$			

I نزدیکی اول: به کمک فرمول اولر قرار میدهیم:

$$\Delta y_{\cdot}^{(1)} = q_{\cdot} = hf(x_{\cdot}, y_{\cdot}), \ \Delta y_{-1}^{(1)} = q_{\cdot}$$

 $q_{1}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{\circ}^{(1)}=y_{$ 

یات نزدیکی دوم: مقادیر  $\Delta y$  و  $\Delta y_{-1}$  را توسط فرمول درونیابی آدامز (۵۹-۸) و فرمول تصحیح میلن  $\Delta y_{-1}$  محاسبه میکنیم (با حذف تمام تفاضلات بالاتر از رتبه دوم):

$$\Delta y_{\circ}^{(\dagger)} = q_{\circ} + \frac{1}{\mathsf{r}} \Delta q_{\circ}^{(1)} - \frac{1}{\mathsf{1} \mathsf{r}} \Delta^{\mathsf{r}} q_{-1}^{(1)}, \quad \Delta y_{-1}^{(\dagger)} = q_{\circ} - \frac{1}{\mathsf{r}} \Delta q_{-1}^{(1)} - \frac{1}{\mathsf{1} \mathsf{r}} \Delta^{\mathsf{r}} q_{-1}^{(1)},$$

و همچنین

$$\Delta y_{-1}^{(\dagger)} + \Delta y_{\circ}^{(\dagger)} = y_1 - y_{-1} = \mathbf{T} q_{\circ} + \frac{1}{\mathbf{r}} \Delta^{\dagger} q_{-1}^{(1)} = \frac{1}{\mathbf{r}} (q_{-1}^{(1)} + \mathbf{f} q_{\circ} + q_{1}^{(1)}).$$

سپس مقدار  $\Delta y_{\chi}^{(7)}$  را به وسیله فرمول درونیایی آدامز (۸-۵۷) پیش بینی میکنیم:

$$\Delta y_{\text{\tiny $1$}}^{(\text{\tiny $7$})} = q_{\text{\tiny $1$}}^{(\text{\tiny $1$})} + \frac{\text{\tiny $1$}}{\text{\tiny $7$}} \Delta q_{\text{\tiny $1$}}^{(\text{\tiny $1$})} + \frac{\text{\tiny $\Delta$}}{\text{\tiny $1$}} \Delta^{\text{\tiny $7$}} q_{\text{\tiny $1$}}^{\text{\tiny $1$}} - \text{\tiny $1$})$$

این ما را قادر میسازد تا تقریبهای زیر را محاسبه کنیم:

$$\begin{split} y_{-1}^{(\mathsf{T})} &= y_{\circ} - \Delta y_{-1}^{(\mathsf{T})}, \\ y_{1}^{(\mathsf{T})} &= y_{\circ} + \Delta y_{\circ}^{(\mathsf{T})}, \quad y_{1}^{(\mathsf{T})} &= y_{1}^{(\mathsf{T})} + \Delta y_{1}^{\mathsf{T}}, \end{split}$$

و سرانجام مى توانيم بدست آوريم:

$$q_{-1}^{(\mathsf{T})} = hf(x, y_{-1}^{(\mathsf{T})}), \quad q_{1}^{(\mathsf{T})} = hf(x_{1}, y_{1}^{(\mathsf{T})}), \quad q_{1}^{(\mathsf{T})} = hf(x_{1}, y_{1}^{(\mathsf{T})}).$$

نتایج را در بخش II جدول ۸-۲۲ وارد کرده و تفاضلات  $\Delta^{(\Upsilon)}_{-1}$ ،  $\Delta q_{1}^{(\Upsilon)}$ ،  $\Delta q_{2}^{(\Upsilon)}$ ،  $\Delta q_{2}^{(\Upsilon)}$ ،  $\Delta q_{2}^{(\Upsilon)}$  وارد کرده و تفاضلات  $\Delta^{(\Upsilon)}_{-1}$  وارد کرده و تفاضلات و تفا

III نزدیکی سوم. حالا ما به تعداد کافی نقطه برای ادامه محاسبه پیدا کردهایم. امّا لازم است که نقاط پیدا شده را با فرمولهای تکمیل (۸-۵۸) و (۸-۵۸) مشخص کنیم.

در نتىجە:

$$\begin{split} \Delta y_{\circ}^{(\texttt{T})} &= q_{\circ} + \frac{\text{1}}{\text{T}} \Delta q_{\circ}^{(\texttt{T})} - \frac{\text{1}}{\text{1T}} \Delta^{\texttt{T}} q_{-\texttt{1}}^{(\texttt{T})} - \frac{\text{1}}{\text{TF}} \Delta^{\texttt{T}} q_{-\texttt{1}}^{(\texttt{T})}, \\ \Delta y_{\texttt{1}}^{(\texttt{T})} &= q_{\texttt{1}}^{(\texttt{T})} + \frac{\text{1}}{\text{T}} \Delta q_{\texttt{1}}^{(\texttt{T})} - \frac{\text{1}}{\text{1T}} \Delta^{\texttt{T}} q_{\circ}^{(\texttt{T})} - \frac{\text{1}}{\text{TF}} \Delta^{\texttt{T}} q_{-\texttt{1}}^{(\texttt{T})}. \end{split}$$

حالا مى توانىم  $\Delta y_{\mathrm{t}}^{(\mathrm{T})}$  را به وسيله فرمول آدامز پيدا كنيم:

$$\Delta y_{\mathrm{T}}^{(\mathrm{T})} = q_{\mathrm{T}}^{(\mathrm{T})} + \frac{1}{\mathrm{T}} \Delta q_{\mathrm{N}}^{(\mathrm{T})} + \frac{\Delta}{\mathrm{NT}} \Delta^{\mathrm{T}} q_{\mathrm{o}}^{(\mathrm{T})} + \frac{\mathrm{T}}{\mathrm{A}} \Delta^{\mathrm{T}} q_{\mathrm{-N}}^{(\mathrm{T})}$$

در نتیجه:

$$y_{\texttt{\i}}^{(\texttt{r})} = y_{\texttt{\lq}} + \Delta y_{\texttt{\lq}}^{(\texttt{r})}, \ y_{\texttt{\i}}^{(\texttt{r})} = y_{\texttt{\i}}^{(\texttt{r})} + \Delta y_{\texttt{\i}}^{(\texttt{r})}, \ y_{\texttt{r}}^{(\texttt{r})} = y_{\texttt{\i}}^{(\texttt{r})} + \Delta y_{\texttt{\i}}^{(\texttt{r})}.$$

سپس ما مقادیر  $q_{\gamma}^{(r)}, q_{\gamma}^{(r)}, q_{\gamma}^{(r)}$  و  $q_{\gamma}^{(r)}, q_{\gamma}^{(r)}$  را محاسبه کرده و نتایج را در بخش III جدول وارد میکنیم و تفاضلات  $\Delta q_{\gamma}^{(r)}, \Delta q_{\gamma}^{(r)}, \Delta q_{\gamma}^{(r)}$  را محاسبه میکنیم و به همین ترتیب الی آخر.

 $\Delta y_{\circ}$  اگر فاصله h به صورت مناسب انتخاب شده باشد آنگاه محاسبه دوباره توسط فرمول های آدامز مقدار  $y_{
m t}^{(
m r)}$  و  $\Delta y_{
m t}$  را بطور قابل ملاحظهای تغییر نمی دهد. حالا تنها چیزی که باقی مانده است مشخص کردن  $\Delta y_{
m t}^{(
m r)}$  و انجام یک محاسبه تکراری برای مقادیر  $\Delta y_{
m r}$  ،  $\Delta q_{
m r}$  ،

توجه اگر عضو سمت راست معادله (۱-۱۷) به صورت تحلیلی با فرمولهای خیلی پیچیده مشخص شده باشد، آنگاه روش نزدیک شدن متوالی نسبت به روش رانگ کوتا در زمان صرفه جویی می کند (بدون اینکه در دقت حاصله تغییری حاصل شود). در عمل در استفاده از روش رانگ کوتا، محاسبه مقادیر تابع f(x,y) را برای هر فاصله چهار بار انجام می دهیم و سه مقدار اولیه ۱۲ مرتبه محاسبه می شوند، در صورتی که در محاسبه بازه اولیه توسط روش کرایلف مقادیر تابع f(x,y) هفت مرتبه محاسبه می شوند.

مثال ۸_۲۰ حل عددی معادله

$$y' = \mathsf{T} x + y \tag{Y T-A}$$

را با شرط اولیه  $y(\circ) = \circ$  را با شرط اولیه  $y(\circ) = \circ$  بدست آورید.

حل اجازه دهید حل عددی معادله داده شده را به کمک روش آدامز و استفاده از روش کرایلف برای محاسبه بازه اولیه استفاده کنیم. نتایج با دقت  $^{+}$  ۱۰ در جدول  $^{-}$  ۲۳ آمده است.

جدول ۸-۲۳) حل معادله (۸-۷۲) به روش آدامز کرایلف

نزدیکی	i	x	y	$\Delta y$	q	$\Delta q$	$\Delta$ $^{r}q$	$\Delta^{r}q$
I	-1	- ° , \	° / ° <b>9</b> ° °	۰/۰/۰۰	-°/° \\°	۲۱۰	0	
	0	°/°	۰,۱۰۰۰	°/° <b>\</b> °°	°/° <b>\</b> °°	۲۱۰		
	١	۰/۱	۰,۱۱۰۰		۰/۰۳۱۰			
II	<b>-1</b>	ا _۱ ° -	٥٠١٠٠٥	۰۰/۰۰۰ ۵	-°/° \°°	۲۰۰	۲۰	٣
	0	°/°	۰,۱۰۰۰	۰٫۰۲۰۵	۰/۰۱۰۰	۲۲۰	۲۳	
	١	۰/۱	٥/١٢٠٥	۰/۰۴۲۵	۰/۰۳۲۰	747		
	٢	۰/۲	۰/۱۶۳۰		۰,۰۵۶۳			
III	0	0	۰,۱۰۰	°/° T° A	۰/۰/۰۰	111	۲۳	۲
	١	۰,۱	۰,۱۲۰۸	۰/۰۴۴۰	۰/۰۳۲۱	744	۲۵	۴
	۲	۰/۲	۰/۱۶۴۸	·/·۶¶٧	۰,۰۵۶۵	789	۲٩	٣
	٣	۰٫۳	۰٫۲۳۴۵	°/°¶%°	۰/۰۸۳۴	791	٣٢	۲
IV	۴	۰/۴	۰,٣٣٢٥	۰/۱۲۹۵	۰/۱۱۳۲	۳۳۰	74	
	۵	٥؍٥	۰,۴۶۲۰	0/1841	۰/۱۴۶۲	384		
	۶	۶٫ ۰	۰/۶۲۶۱		۰/۱۸۲۶			

پر كردن جدول:

 $x_0=\circ$  و  $x_0=\circ$  و محاسبه میکنیم:  $x_0=\circ$  مینویسیم  $x_0=\circ$  و  $x_0=\circ$  و محاسبه میکنیم:  $x_0=\circ$ 

$$\begin{split} \Delta y_{-1}^{(1)} &= \Delta y_{\circ}^{(1)} = \circ , 1 \times \circ , 1 = \circ , \circ 1 \circ \circ , \\ y_{1}^{(1)} &= y_{\circ} + \Delta y_{\circ}^{(1)} = \circ , 1 + \circ , \circ 1 \circ \circ = \circ , 1 1 \circ \circ , \quad y_{-1}^{(1)} = \circ , 1 - \circ , \circ 1 \circ \circ = \circ , \circ 1 \circ \circ , \\ q_{1}^{(1)} &= \circ , 1 ( \uparrow x_{1} + y_{1}^{(1)} ) = \circ , 1 ( \circ , \uparrow \uparrow + \circ , 1 1 \circ ) = \circ , \circ \uparrow 1 \circ , \\ q_{-1}^{(1)} &= \circ , 1 ( - \circ , \uparrow \uparrow + \circ , \circ 1 \circ ) = - \circ , \circ 1 1 \circ , \end{split}$$

و همچنین تمام تفاضلات q را بدست می آوریم.

II_ نزدیکی دوم_

$$\begin{split} \Delta y_{-1}^{(\uparrow)} &= \circ , \circ \mathsf{N} \circ \circ - \circ , \Delta \times \circ , \circ \mathsf{T} \mathsf{N} \circ = - \circ , \circ \circ \circ \Delta, \\ \Delta y_{\circ}^{(\uparrow)} &= \circ , \circ \mathsf{N} \circ \circ + \circ , \Delta \times \circ , \circ \mathsf{T} \mathsf{N} \circ = \circ , \circ \mathsf{T} \circ \Delta, \\ \Delta y_{\mathsf{N}}^{(\uparrow)} &= \circ , \circ \mathsf{T} \mathsf{N} \circ + \circ , \Delta \times \circ , \circ \mathsf{T} \mathsf{N} \circ = \circ , \circ \mathsf{T} \mathsf{N} \Delta. \end{split}$$

سيس

$$\begin{split} y_-^{(\mathsf{T})} &= \circ , \mathsf{1} \circ \circ \circ + \circ , \circ \circ \circ \Delta = \circ , \mathsf{1} \circ \circ \Delta, \ y_+^{(\mathsf{T})} &= \circ , \mathsf{1} \circ \circ \circ + \circ , \circ \mathsf{T} \circ \Delta = \circ , \mathsf{1} \mathsf{T} \circ \Delta, \\ y_+^{(\mathsf{T})} &= \circ , \mathsf{1} \mathsf{T} \circ \Delta + \circ , \circ \mathsf{T} \mathsf{T} \Delta = \circ , \mathsf{1} \mathsf{F} \mathsf{T} \circ . \end{split}$$

محاسبه مىكنيم:

$$\begin{split} q_{-1}^{(\uparrow)} &= \circ_{/} \mathsf{N}(\mathsf{T} x_{-1} + y_{-1}^{(\uparrow)}) = \circ_{/} \mathsf{N}(-\circ_{/} \mathsf{T} + \circ_{/} \mathsf{N} \circ \circ \Delta) = -\circ_{/} \circ \mathsf{N} \circ \circ, \\ q_{1}^{(\uparrow)} &= \circ_{/} \mathsf{N}(\mathsf{T} x_{1} + y_{1}^{(\uparrow)}) = \circ_{/} \mathsf{N}(\circ_{/} \mathsf{T} + \circ_{/} \mathsf{N} \mathsf{T} \circ \Delta) = \circ_{/} \circ \mathsf{T} \mathsf{T} \circ, \\ q_{1}^{(\uparrow)} &= \circ_{/} \mathsf{N}(\mathsf{T} x_{1} + y_{1}^{(\uparrow)}) = \circ_{/} \mathsf{N}(\circ_{/} \mathsf{T} + \circ_{/} \mathsf{N} \mathsf{T} \circ \sigma) = \circ_{/} \circ \Delta \mathsf{F} \mathsf{T}. \end{split}$$

نتایج را در بخش II وارد کرده و تفاضلات را محاسبه میکنیم.

III_ نزدیکی سوم:

$$\begin{split} \Delta y_\circ^{(\mathsf{T})} &= \circ_{/} \circ \mathsf{N} \circ \circ + \tfrac{\mathsf{N}}{\mathsf{T}} \circ_{/} \circ \mathsf{T} \mathsf{T} \circ - \tfrac{\mathsf{N}}{\mathsf{N}} \circ_{/} \circ \mathsf{T} \circ = \circ_{/} \circ \mathsf{T} \circ \mathsf{A}, \\ \Delta y_\mathsf{N}^{(\mathsf{T})} &= \circ_{/} \circ \mathsf{T} \mathsf{T} \circ + \tfrac{\mathsf{N}}{\mathsf{T}} \circ_{/} \circ \mathsf{T} \mathsf{T} \mathsf{T} - \tfrac{\mathsf{N}}{\mathsf{N}} \circ_{/} \circ \circ \mathsf{T} \mathsf{T} = \circ_{/} \circ \mathsf{T} \mathsf{F} \circ, \\ \Delta y_\mathsf{N}^{(\mathsf{T})} &= \circ_{/} \circ \Delta \mathcal{F} \mathsf{T} + \tfrac{\mathsf{N}}{\mathsf{T}} \times \circ_{/} \circ \mathsf{T} \mathsf{T} \mathsf{T} + \tfrac{\mathsf{N}}{\mathsf{N}} \times \circ_{/} \circ \circ \mathsf{T} \mathsf{T} + \tfrac{\mathsf{T}}{\mathsf{T}} \times \circ_{/} \circ \circ \circ \mathsf{T} = \circ_{/} \circ \mathcal{F} \mathsf{A}. \end{split}$$

سيس

محاسبه مقادیر q و تفاضلات آن نشان می دهد که فاصله بطور مناسب انتخاب شده است و بازه اولیه با دقت کافی بدست آمده است (خطا از  $^+$   $^+$   $^+$  بیشتر نیست).

IV ادامه محاسبات. و اینجا پایان محاسبه بازه اولیه است. محاسبات بعدی به وسیله روش آدامز انجام می گیرد. ابتدا  $y_{7}$  را بدست می آوریم:

$$\begin{split} \Delta y_{\rm Y}^{\rm corr} &= \circ {}_{/} \circ \delta {\it F} \delta + \frac{1}{{\rm Y}} \times \circ {}_{/} \circ {\it Y} {\it F} {\it f} - \frac{1}{{\rm Y}{\it Y}} \times \circ {}_{/} \circ \circ {\it Y} \delta = \circ {}_{/} \circ {\it F} {\it f} {\it V}, \\ y_{\rm Y}^{\rm corr} &= \circ {}_{/} {\it N} {\it F} {\it K} \delta + \circ {}_{/} \circ {\it F} {\it f} {\it V} = \circ {}_{/} {\it Y} {\it T} {\it F} \delta. \end{split}$$

سپس برای  $i=rac{1}{2}$  بدست می آوریم:

سپس محاسبه میکنیم:  $y_{\rm f}=y_{\rm T}+\Delta y_{\rm T}=^{\circ}/{\rm TTFT}+^{\circ}/{\rm 9A}^{\circ}=^{\circ}/{\rm TTTT}$  که تصحیح به مقداری مشابه منجر شده است.

محاسبات برای 0,8 بطور مشابه انجام میگیرد. توصیه می شود که محاسبات بعدی با 1,9 و با جواب های عددی پیدا شده برای 0,9 0,9 0,1 0,1 و 0,9 مورد استفاده قرار گیرد (به عنوان بازه اولیه).

مثال ۲۱۸ حدی دستگاه

$$\frac{\frac{dx}{dt} = x + y}{\frac{dy}{dt} = -x + y}$$
 (YT-A)

را با شرایط اولیه  $(\circ)=\circ$  ، $x(\circ)=\circ$  بدست آورید.  $y(\circ)=\circ$  ،

حل۔ با در نظر گرفتن  $h=\circ$  / و معرفی رهنوشت زیر

$$f_1(x,y) = x + y, \ f_1(x,y) = -x + y, \ p = hf_1, \ q = hf_1$$

تمام مقادیر بازه اولیه محاسبه شده به وسیله روش کرایلف و محاسبات بعدی به وسیله روش آدامز در جدول ۸-۲۲ و ۸-۲۵ آمده است.

ير كردن جدول:

 $y_\circ=0$  و  $y_\circ=0$  و محاسبه  $y_\circ=0$  را نوشته و محاسبه  $y_\circ=0$  را نوشته و محاسبه  $y_\circ=0$  را نوشته و محاسبه میکنیم:  $y_\circ=0$  را  $y_\circ=0$  را نوشته و محاسبه  $y_\circ=0$  را نوشته و محاسبه و محاسبه

با استفاده از فرمولهای نزدیکی اول بدست می آوریم:

$$\Delta x_{-1}^{(1)} = \Delta x_{\circ}^{(1)} = p_{\circ} = \circ$$
, 1,  $\Delta y_{-1}^{(1)} = \Delta y_{\circ}^{(1)} = q_{\circ} = -\circ$ , 1

که از آنجا

$$\begin{aligned} x_{-1}^{(1)} &= 1 - \circ, 1 = \circ, \uparrow, & y_{-1}^{(1)} &= \circ, 1, \\ x_{1}^{(1)} &= 1 + \circ, 1 = 1, 1, & y_{1}^{(1)} &= - \circ, 1. \end{aligned}$$

سپس مقادير

$$\begin{split} p_{-1}^{(1)} &= {}^{\circ}{}_{1} \backslash ({}^{\circ}{}_{1} \backslash {}^{4} + {}^{\circ}{}_{1} \backslash ) = {}^{\circ}{}_{1} \backslash , \quad q_{-1}^{(1)} &= {}^{\circ}{}_{1} \backslash (-{}^{\circ}{}_{1} \backslash {}^{4} + {}^{\circ}{}_{1} \backslash ) = -{}^{\circ}{}_{1} \wedge , \\ p_{1}^{(1)} &= {}^{\circ}{}_{1} \backslash (1 \backslash 1 - {}^{\circ}{}_{1} \backslash 1) = {}^{\circ}{}_{1} \backslash , \quad q_{1}^{(1)} &= {}^{\circ}{}_{1} \backslash (-1 \backslash 1 - {}^{\circ}{}_{1} \backslash 1) = -{}^{\circ}{}_{1} \backslash 1 \end{split}$$

و تفاضلات متناظر را محاسبه میکنیم.

 $II_-$  نزدیکی دوم با استفاده از نتایج نزدیکی اول محاسبه میکنیم:

$$\begin{split} &\Delta x_{-1}^{(\dagger)} = p_{\circ} - \frac{1}{7}\Delta p_{-1} - \frac{1}{17}\Delta^{\dagger}p_{-1} = \frac{\circ}{1},\\ &\Delta x_{\circ}^{(\dagger)} = p_{\circ} + \frac{1}{7}\Delta p_{\circ} - \frac{1}{17}\Delta^{\dagger}p_{-1} = \frac{\circ}{1},\\ &\Delta x_{1}^{(\dagger)} = p_{1} + \frac{1}{7}\Delta p_{\circ} + \frac{1}{17}\Delta^{\dagger}p_{-1} = \frac{\circ}{1},\\ &\Delta y_{-1}^{(\dagger)} = -\frac{1}{7}(-\frac{1}{7}(-\frac{1}{7})^{\circ}) = -\frac{1}{7}(-\frac{1}{7})^{\circ},\\ &\Delta y_{\circ}^{(\dagger)} = -\frac{1}{7}(-\frac{1}{7}(-\frac{1}{7})^{\circ}) = -\frac{1}{7}(-\frac{1}{7})^{\circ},\\ &\Delta y_{1}^{(\dagger)} = -\frac{1}{7}$$

كه از آنجا بدست مي آوريم:

$$\begin{aligned} x_{-1}^{(\dagger)} &= {}^{\circ}{}_{/} {}^{\dagger}, \quad y_{-1}^{(\dagger)} &= + {}^{\circ}{}_{/} {}^{\circ}, \\ x_{1}^{(\dagger)} &= {}^{\dagger}{}_{/} {}^{\dagger}, \quad y_{1}^{(\dagger)} &= - {}^{\circ}{}_{/} {}^{\dagger} {}^{\dagger}, \\ x_{1}^{(\dagger)} &= {}^{\dagger}{}_{/} {}^{\dagger}, \quad y_{1}^{(\dagger)} &= - {}^{\circ}{}_{/} {}^{\dagger} {}^{\dagger}. \end{aligned}$$

سيس مقادير

$$\begin{split} p_{-1}^{(\mathsf{T})} &= \circ_{/} \mathsf{N}(\circ_{/} \mathsf{A} + \circ_{/} \circ \mathsf{A}) = \circ_{/} \circ \mathsf{A} \mathsf{A}, \quad q_{-1}^{(\mathsf{T})} = \circ_{/} \mathsf{N}(-\circ_{/} \mathsf{A} + \circ_{/} \circ \mathsf{A}) = -\circ_{/} \circ \mathsf{A} \mathsf{N}, \\ p_{+}^{(\mathsf{T})} &= \circ_{/} \mathsf{N}(\mathsf{N}_{/} \mathsf{N} - \circ_{/} \mathsf{N})) = \circ_{/} \circ \mathsf{A} \mathsf{A}, \quad q_{+}^{(\mathsf{T})} = \circ_{/} \mathsf{N}(-\mathsf{N}_{/} \mathsf{N} - \circ_{/} \mathsf{N})) = -\circ_{/} \mathsf{N} \mathsf{N}, \\ p_{+}^{(\mathsf{T})} &= \circ_{/} \mathsf{N}(\mathsf{N}_{/} \mathsf{T} - \circ_{/} \mathsf{T} \mathsf{F}) = \circ_{/} \circ \mathsf{A} \mathsf{F}, \quad q_{+}^{(\mathsf{T})} = \circ_{/} \mathsf{N}(-\mathsf{N}_{/} \mathsf{T} - \circ_{/} \mathsf{T} \mathsf{F}) = -\circ_{/} \mathsf{N} \mathsf{F} \mathsf{F} \end{split}$$

و تفاضلات متناظر را بدست مى آوريم.

III نزدیکی سوم با استفاده از نتایج نزدیکی دوم محاسبه میکنیم:

$$\begin{split} \Delta x_{\circ}^{(\mathsf{T})} &= p_{\circ} + \frac{1}{\mathsf{T}} \Delta p_{\circ} - \frac{1}{\mathsf{T} \mathsf{T}} \Delta^{\mathsf{T}} p_{-\mathsf{T}} - \frac{1}{\mathsf{T} \mathsf{T}} \Delta^{\mathsf{T}} p_{-\mathsf{T}} = \circ_{/} \circ \mathsf{NN}, \\ \Delta x_{\mathsf{T}}^{(\mathsf{T})} &= p_{\mathsf{T}} + \frac{1}{\mathsf{T}} \Delta p_{\mathsf{T}} - \frac{1}{\mathsf{T} \mathsf{T}} \Delta^{\mathsf{T}} p_{\circ} - \frac{1}{\mathsf{T} \mathsf{T}} \Delta^{\mathsf{T}} p_{-\mathsf{T}} = \circ_{/} \circ \mathsf{NN}, \\ \Delta x_{\mathsf{T}}^{(\mathsf{T})} &= p_{\mathsf{T}} + \frac{1}{\mathsf{T}} \Delta p_{\mathsf{T}} + \frac{\Delta}{\mathsf{T}} \Delta^{\mathsf{T}} p_{\circ} + \frac{\mathsf{T}}{\mathsf{T}} \Delta^{\mathsf{T}} p_{-\mathsf{T}} = \circ_{/} \circ \mathsf{NT}, \\ \Delta y_{\circ}^{(\mathsf{T})} &= - \circ_{/} \mathsf{N} \circ \circ + \frac{1}{\mathsf{T}} (- \circ_{/} \circ \mathsf{TN}) - \frac{1}{\mathsf{T} \mathsf{T}} (- \circ_{/} \circ \circ \mathsf{T}) = - \circ_{/} \mathsf{NTT}, \\ \Delta y_{\mathsf{T}}^{(\mathsf{T})} &= - \circ_{/} \mathsf{NT} + \frac{1}{\mathsf{T}} (- \circ_{/} \circ \mathsf{TT}) + \frac{\Delta}{\mathsf{NT}} (- \circ_{/} \circ \circ \mathsf{T}) = - \circ_{/} \mathsf{NTT}, \\ \Delta y_{\mathsf{T}}^{(\mathsf{T})} &= - \circ_{/} \mathsf{NT} + \frac{1}{\mathsf{T}} (- \circ_{/} \circ \mathsf{TT}) + \frac{\Delta}{\mathsf{NT}} (- \circ_{/} \circ \circ \mathsf{T}) = - \circ_{/} \mathsf{NS}, \end{split}$$

که از آنجا

$$\begin{aligned} x_{\mathbf{1}}^{(\mathbf{r})} &= \mathbf{1}_{\mathbf{1}} \circ \mathbf{1} \mathbf{1} \mathbf{1}, & y_{\mathbf{1}}^{(\mathbf{r})} &= -\circ_{\mathbf{1}} \mathbf{1} \mathbf{1} \circ \mathbf{r}, \\ x_{\mathbf{1}}^{(\mathbf{r})} &= \mathbf{1}_{\mathbf{1}} \mathbf{1} \mathbf{1} \mathbf{1} \mathbf{r}, & y_{\mathbf{1}}^{(\mathbf{r})} &= -\circ_{\mathbf{1}} \mathbf{1} \mathbf{r} \mathbf{r} \mathbf{r}, \\ x_{\mathbf{r}}^{(\mathbf{r})} &= \mathbf{1}_{\mathbf{1}} \mathbf{1} \mathbf{1} \mathbf{r}, & y_{\mathbf{r}}^{(\mathbf{r})} &= -\circ_{\mathbf{1}} \mathbf{r} \mathbf{1} \mathbf{n} \mathbf{r}. \end{aligned}$$

x(t) محاسبه (۲۳-۸) به روش آدامز-کرایلف. محاسبه محلسبه ایر x(t)

نزدیکی	i	t	x	$\frac{\Delta x}{\Delta x}$	$f_1(x,y)$	p	$\Delta p$	$\Delta^{ f} p$	$\Delta^{r} p$
I	-1	-°/\	۰ / ٩	۰,۱	۱,۰	۰٫۱۰	o	o	
	0	°/°	۱,۰	۰,۱	۱,۰	۰٫۱۰	0		
	١	۰٫۱	1/1		۱,۰	۰٫۱۰			
II	<b>– ١</b>	-0/1	° / <b>٩</b>	۰/۱	۰ / ۸ ۹	° / ° <b>9 9</b>	١	<u> </u>	0
	o	°/°	۱,۰	۰,۱	۱,۰۰	۰ / ۱۰ ۰	<b>-</b> \	<u> </u>	
	١	۰/۱	1/1	۰,۱	° / 9 9	· / · ٩ ٩	<b>−</b> ٣		
	۲	۰/۲	1,1		۹۶ ،	۰ ٫۰ ۹۶			
III	0	°/°	١,٠٠٠٠	°/° 99V	١,٠٠٠٠	۰,۱۰۰۰	-11	<u> </u>	-۵
	١	۰/۱	1/0997	°/° <b>٩</b> ٧٧	0/9194	°/°989	-74	<b>-۲۸</b>	
	۲	۰ / ۲	1,1944	° / ° 9 W 9	0,9041	۰,۰۹۵۵	_ <b>۶</b> ۲		
	٣	۰ /٣	1, 29 18		۰/۸۹۲۶	°/° 198			
IV	0	°/°	١,٠٠٠٠	°/° 998	١,٠٠٠٠	۰,۱۰۰۰	-11	- 74	-4
	١	۰/۱	1,0999	°/° 9 V F	·/9119m	°/°989	<u>-</u> ۳۵	<u>۲۸</u>	
	۲	۰ / ۲	1/1940	° / ° 9 7 V	0,9044	0,0904	_۶۳		<b>-Y</b>
	٣	۰ ٫۳	1, 7197		۸۹۰۸	°/° 14 1		-۳۵	
تصحيح	٣	۰ /۳	1,7290	۰ / ۰ ۸۴۶			— <b>٩</b> ٨		-4
پیش بینی	۴	۰/۴	1,8441		·/V977	·/· ٧٩٣		<u>۳</u> ۹	
تصحيح	۴	۰/۴	1,844.	۰ / ۰ ۷ ۲۶			- 189		-۵
پیش بینی	۵	٥ ، ٥	1,4499		۰ /۶۵۶۲	۰,۰۶۵۶		-44	
تصحيح	۵	٥ ، ٥	1,4491	۰ / ۰ ۵۷ ۰			- \		
پیش بینی	۶	۶, ۰	1,00 81		۰,۴۷۴۸	۰,۰۴۷۵			
تصحيح	۶	۰ ٫۶	1,00 81						

$y(t)$ به روش آدامز_کرایلف.محاسبه	دستگاه (۸-۷۳)	حدول ۸-۲۵) حل
9(0) منته روس آدامر درایمک منته (۵)	(11 11) 800003	جدول ۱۱ ۱۱ حق

	9(°)		<u>ں ادامز۔درایلف</u>	יייי די ענייי	·, · · · · · ·	- (			
نزدیکی	i	t	y	$\Delta y$	$f_{\rm T}(x,y)$	q	$\Delta q$	$\Delta^{\intercal}q$	$\Delta^{r} q$
I	<b>- \</b>	ار ، • –	۰/۱	ا ر° –	-°,∧	-°,° ∧	<u> </u>	0	
	o	°/°	°/°	ا ر° –	- <b>\</b> ∕°	-°/ <b>\</b> °	<u> </u>		
	١	۰/۱	-°/\		<b>− 1, ۲</b>	-°/17			
II	-1	ار، • –	° /° <b>9</b>	-°/° <b>٩</b>	۰° ۱ ۸ ۱	-°/° \ \	- ۱۹	<u> </u>	0
	o	°/°	°/°°	-°/11	— <b>\</b> ∕°°	_°,\°°	-11	<u> </u>	
	١	۰/۱	-°/11	۰۰/۱۳	-1,11	-0/171	<b>- ۲</b> ۳		
	۲	۰,۲	<u>-۰,۲۴</u>		-1,44	-0/144			
III	0	°/°	°/°°°°	-°/11° W	- <b>\</b> /°°°°	/1	- ۲ <b>۱</b> °	<b>- ۲∘</b>	١
	١	۰/۱	-°/11° T	-°/1888	- 1, T 1 · ·	-°/171°	<b>− ۲</b> ۳∘	<u>-</u> ۲۰	0
	۲	۰/۲	-0,7479	-0,1081	-1,4400	-0/1440	- ۲۵ ·	<b>- ۲∘</b>	
	٣	۰,۳	<b>_°</b> ,٣٩٨٧		- <b>\</b> /۶٩ · ·	_°,18 <b>9</b> °			
IV	0	°/°	°/°°°°	-°/11° W	- <b>\</b> /°°°°	/1	- ۲ <b>۱</b> °	<b>- ۲∘</b>	١
	١	۰/۱	-°/11° T	-°/1888	- 1, T · 99	-°/171°	<b>− ۲</b> ۳∘	- ۱۹	
	۲	۰/۲	-0,7479	-0,1088	-1,4898	-0/1440	- 749		۲
	٣	۰,۳	— ° / ٣٩٨٩		-\ ₁ ۶٨٨۶	<b>-°</b> /18⋏٩		- ۱۷	
تصحيح	٣	۰/۳	-°/٣٩٨٩	-· \\\1			<b>- ۲۶۶</b>		١
پیش بینی	۴	۰,۴	-°,∆∧°∧		-1,9049	-°/۱۹۵۵		- 18	
تصحيح	۴	۰,۴	<b>-°</b> /∆∧\°	-0,7094			— ۲ ۸ T		۲
پیش بینی	۵	٥٧٥	_°, ٧٩° ۴		- <b>۲</b> / ۲۳۷ °	<b>-∘</b>		-14	
تصحيح	۵	٥٧٥	_°,٧٩°۵	۵۸۳۲ _۱ ۰۰			- ۲۹۶		
پیش بینی	۶	۶ ، ۹	- 1/° 79°		-7/0871	/۲۵۳۳			
تصحيح	۶	۶ ر ۰	- 1/° 789						

سپس محاسبه میکنیم:

$$\begin{split} p_{\text{\tiny 1}}^{(\text{\tiny T})} &= \circ_{\text{\tiny I}} \text{\tiny I}(\text{\tiny I})_{\text{\tiny I}} \circ \text{\tiny I} \circ \text{\tiny I} \circ \text{\tiny I}) = \circ_{\text{\tiny I}} \circ \text{\tiny I} \wedge \text{\tiny I}, \quad q_{\text{\tiny I}}^{(\text{\tiny T})} &= -\circ_{\text{\tiny I}} \text{\tiny I} \text{\tiny I} \circ , \\ p_{\text{\tiny T}}^{(\text{\tiny T})} &= \circ_{\text{\tiny I}} \text{\tiny I}(\text{\tiny I})_{\text{\tiny I}} \circ \text{\tiny I} \circ \text{\tiny I} \circ \text{\tiny I} \circ \text{\tiny I}) = \circ_{\text{\tiny I}} \circ \text{\tiny I} \wedge \text{\tiny I} \circ , \\ p_{\text{\tiny T}}^{(\text{\tiny T})} &= \circ_{\text{\tiny I}} \text{\tiny I}(\text{\tiny I})_{\text{\tiny I}} \circ \text{\tiny I} \circ \text{\tiny I} \circ \text{\tiny I} \circ \text{\tiny I} \circ \text{\tiny I}) = \circ_{\text{\tiny I}} \circ \text{\tiny I} \wedge \text{\tiny I} \circ \text{\tiny I}$$

و تفاضلات مربوطه را بدست میآوریم.

نزدیکی چهارم جهت وارسی خواهیم داشت: IV

$$\begin{split} &\Delta x_{\circ}^{(\mathsf{f})} = p_{\circ} + \frac{\mathsf{1}}{\mathsf{T}} \Delta p_{\circ} - \frac{\mathsf{1}}{\mathsf{1}\mathsf{T}} \Delta^{\mathsf{T}} p_{\circ} + \frac{\mathsf{1}}{\mathsf{T}\mathsf{F}} \Delta^{\mathsf{T}} p_{\circ} = \circ \mathsf{/} \circ \mathsf{11} \mathsf{F}, \\ &\Delta x_{\mathsf{1}}^{(\mathsf{f})} = p_{\mathsf{1}} + \frac{\mathsf{1}}{\mathsf{T}} \Delta p_{\mathsf{1}} - \frac{\mathsf{1}}{\mathsf{1}\mathsf{T}} \Delta^{\mathsf{T}} p_{\circ} - \frac{\mathsf{1}}{\mathsf{T}} \Delta^{\mathsf{T}} p_{\circ} = \circ \mathsf{/} \circ \mathsf{11} \mathsf{F}, \\ &\Delta x_{\mathsf{1}}^{(\mathsf{f})} = p_{\mathsf{T}} + \frac{\mathsf{1}}{\mathsf{T}} \Delta p_{\mathsf{T}} - \frac{\mathsf{1}}{\mathsf{T}\mathsf{T}} \Delta^{\mathsf{T}} p_{\mathsf{1}} - \frac{\mathsf{1}}{\mathsf{T}\mathsf{F}} \Delta^{\mathsf{T}} p_{\circ} = \circ \mathsf{/} \circ \mathsf{11} \mathsf{T}, \end{split}$$

$$\begin{split} \Delta y_{\circ}^{(\dagger)} &= -\circ {}_{\prime} {}_{1} \circ \circ \circ + \frac{1}{7} (-\circ {}_{\prime} \circ {}_{1} {}_{1} \circ) - \frac{1}{17} (-\circ {}_{\prime} \circ \circ {}_{1} \circ) = -\circ {}_{\prime} {}_{1} {}_{1} \circ {}_{7} . \\ \Delta y_{1}^{(\dagger)} &= -\circ {}_{\prime} {}_{1} {}_{1} {}_{1} \circ + \frac{1}{7} (-\circ {}_{\prime} \circ {}_{1} {}_{1} \circ) - \frac{1}{17} (-\circ {}_{\prime} \circ \circ {}_{1} \circ) = -\circ {}_{1} {}_{1} {}_{1} {}_{1} \circ, \\ \Delta y_{1}^{(\dagger)} &= -\circ {}_{\prime} {}_{1} {}_{1} {}_{1} \circ + \frac{1}{7} (-\circ {}_{\prime} \circ {}_{1} \circ {}_{2} \circ) - \frac{1}{17} (-\circ {}_{\prime} \circ \circ {}_{1} \circ) = -\circ {}_{\prime} {}_{1} \circ {}_{2} \circ {}_{3} \circ {}_{7} . \end{split}$$

که از آنجا

$$\begin{split} x_{\mathrm{Y}}^{(\mathrm{f})} &= \mathrm{1/\circ}\,\mathrm{195}, \quad y_{\mathrm{Y}}^{(\mathrm{f})} = -\,\mathrm{\circ/}\,\mathrm{11\circ}\,\mathrm{T}, \\ x_{\mathrm{Y}}^{(\mathrm{f})} &= \mathrm{1/}\,\mathrm{197\circ}\,, \quad y_{\mathrm{Y}}^{(\mathrm{f})} = -\,\mathrm{\circ/}\,\mathrm{TFTS}, \\ x_{\mathrm{Y}}^{(\mathrm{f})} &= \mathrm{1/}\,\mathrm{TA9Y}, \quad y_{\mathrm{Y}}^{(\mathrm{f})} = -\,\mathrm{\circ/}\,\mathrm{T9A9A}. \end{split}$$

سپس محاسبه میکنیم:

$$\begin{split} p_{\gamma}^{(\mathfrak{f})} &= \circ_{/} \mathsf{N}(\mathsf{N}_{/} \circ \mathsf{N} \mathsf{N} \mathcal{F} - \circ_{/} \mathsf{N} \mathsf{N} \circ \mathsf{T}) = \circ_{/} \circ \mathsf{N} \mathsf{N} \mathsf{N}, \quad q_{\gamma}^{(\mathfrak{f})} &= - \circ_{/} \mathsf{N} \mathsf{T} \mathsf{N} \circ \mathsf{N}, \\ p_{\gamma}^{(\mathfrak{f})} &= \circ_{/} \mathsf{N}(\mathsf{N}_{/} \mathsf{N} \mathsf{N} \vee - \circ_{/} \mathsf{T} \mathsf{F} \mathsf{T} \mathcal{F}) = \circ_{/} \circ \mathsf{N} \mathsf{D} \mathsf{F}, \quad q_{\gamma}^{(\mathfrak{f})} &= - \circ_{/} \mathsf{N} \mathsf{F} \mathsf{F} \circ \mathsf{N}, \\ p_{\gamma}^{(\mathfrak{f})} &= \circ_{/} \mathsf{N}(\mathsf{N}_{/} \mathsf{T} \mathsf{N} \mathsf{N} \vee - \circ_{/} \mathsf{T} \mathsf{N} \mathsf{A}) = \circ_{/} \circ \mathsf{N} \mathsf{A} \mathsf{N}, \quad q_{\gamma}^{(\mathfrak{f})} &= - \circ_{/} \mathsf{N} \mathsf{S} \mathsf{A}. \end{split}$$

و تفاضلات متناظر را بدست مى آورىم.

چون نتایج نزدیکی سوم و چهارم تنها به اندازه مقدار مجاز اختلاف دارند، نتایج نزدیکی چهارم را برای بازه اولیه در نظر میگیریم و با استفاده از فرمول زیر به عنوان فرمول پیشبینی:

$$\Delta x_i^{\text{pred}} = p_i + \frac{1}{Y} \Delta p_{i-1} + \frac{\Delta}{1Y} \Delta^{Y} p_{i-1} + \frac{\Psi}{\Lambda} \Delta^{Y} p_{i-1},$$

و فرمول تصحيح:

$$\Delta x_i^{\text{corr}} = p_i + \frac{\mathsf{1}}{\mathsf{r}} \Delta p_i - \frac{\mathsf{1}}{\mathsf{1}\,\mathsf{r}} \Delta^\mathsf{r} p_{i-\mathsf{1}} + \frac{\mathsf{1}}{\mathsf{r}\,\mathsf{r}} \Delta^\mathsf{r} p_{i-\mathsf{1}},$$

محاسبات بعدى را به كمك روش آدامز ادامه مىدهيم.

 $x_{7}$  برای مثال، اول تصحیح

$$\begin{split} \Delta x_{\rm Y} &= p_{\rm Y} + \frac{1}{{\rm Y}} \Delta p_{\rm Y} - \frac{1}{1{\rm Y}} \Delta^{\rm Y} p_{\rm N} - \frac{1}{1{\rm Y}} \Delta^{\rm Y} p_{\rm o} = \\ &= \circ_{\rm I} \circ {\rm A} \Delta {\rm Y} + \frac{1}{{\rm Y}} (- \circ_{\rm I} \circ \circ {\rm Y} {\rm Y}) - \frac{1}{1{\rm Y}} (- \circ_{\rm I} \circ \circ {\rm Y} {\rm A}) - \frac{1}{1{\rm Y}} (- \circ_{\rm I} \circ \circ \circ {\rm Y}) = \circ_{\rm I} \circ {\rm A} {\rm Y} \Delta {\rm Y} \\ & x_{\rm Y}^{\rm corr} = x_{\rm Y} + \Delta x_{\rm Y} = 1/{\rm Y} {\rm A} {\rm A} \Delta. \end{split}$$

و سیس پیشبینی ۲۴:

$$\begin{split} \Delta x_{\mathsf{T}} &= p_{\mathsf{T}} + \frac{1}{\mathsf{T}} \Delta p_{\mathsf{T}} - \frac{\Delta}{\mathsf{T} \mathsf{T}} \Delta^{\mathsf{T}} p_{\mathsf{T}} - \frac{\mathsf{T}}{\mathsf{A}} \Delta^{\mathsf{T}} p_{\mathsf{T}} = \\ &= \circ_{/} \circ \mathsf{A} \cdot \mathsf{T} \cdot \mathsf{T} + \frac{1}{\mathsf{T}} (- \circ_{/} \circ \circ \mathsf{F} \mathsf{T}) - \frac{\Delta}{\mathsf{T} \mathsf{T}} (- \circ_{/} \circ \circ \mathsf{T} \mathsf{A}) - \frac{\mathsf{T}}{\mathsf{A}} (- \circ_{/} \circ \circ \circ \mathsf{F}) = \circ_{/} \circ \mathsf{A} \cdot \mathsf{F} \mathsf{F}, \\ & x_{\mathsf{F}}^{\mathsf{pred}} = x_{\mathsf{T}} + \Delta x_{\mathsf{T}} = \mathsf{T}_{/} \mathsf{T} \mathsf{T} \mathsf{F} \mathsf{T}. \end{split}$$

انجام ميگيرد.

توجه ما می توانیم با بکارگیری روش سیدل برای حل تکراری دستگاههای معادلات خطی (فصل ۳ بخش  $-\infty$ )، در بعضی موارد پردازش نزدیکی در روش کرایلف را شتاب بدهیم. در این مورد روش سیدل را به صورت زیر مورد استفاده قرار می دهیم: با شروع از نزدیکی دوم، از مقادیر محاسبه شده  $-\infty$  و بعدی استفاده می کنیم.

در مثال آمده در بالا استفاده از روش سیدل انجام محاسبات با فاصله  $h = ^{\circ}/^{1}$  را ممکن میسازد. چهار نزدیکی محاسبه شده توسط روش کرایلف و مقادیر شتاب داده شده توسط روش سیدل در جدول  $h = ^{1}/^{1}$  و  $h = ^{1}/^{1}/^{1}$  آمدهاند.

پر كردن جدول:

 $h=\circ$ ر نزدیکی اول۔ به همان روش بالا محاسبه می شود امّا با فاصله I

II نزدیکی دوم_ با شروع از نقطه t=0 انجام میگیرد. در ابتدا با استفاده از نتایج نزدیکی اول محاسبه میکنیم:

$$\begin{split} \Delta x_{\circ}^{(\mathsf{Y})} &= p_{\circ} + \frac{1}{\mathsf{Y}} \Delta p_{\circ} - \frac{1}{\mathsf{Y}} \Delta^{\mathsf{Y}} p_{-1} = \circ \, , \mathsf{Y} \circ \, , \\ \Delta y_{\circ}^{(\mathsf{Y})} &= q_{\circ} + \frac{1}{\mathsf{Y}} \Delta q_{\circ} - \frac{1}{\mathsf{Y}} \Delta^{\mathsf{Y}} q_{-1} = - \circ \, , \mathsf{Y} \circ \, + \frac{1}{\mathsf{Y}} (- \circ \, , \circ \, \mathsf{A}) = - \circ \, , \mathsf{Y} \, \mathsf{Y} , \end{split}$$

 $p_{\lambda}^{(1)}={}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{$ 

و پس از این است که تفاضلات  $\dot{x}_{\lambda}^{(7)}$  و  $\Delta y_{\lambda}^{(7)}$  را محاسبه میکنیم. با استفاده از مقادیر  $p_{1}$  و  $p_{1}$  نزدیکی دوم داریم:

$$\begin{split} \Delta x_{\text{\tiny $1$}}^{(\text{\tiny $7$})} &= p_{\text{\tiny $1$}} + \frac{\text{\tiny $1$}}{\text{\tiny $7$}} \Delta p_{\text{\tiny $0$}} \frac{\Delta}{\text{\tiny $1$}\text{\tiny $7$}} \Delta^{\text{\tiny $7$}} p_{-\text{\tiny $1$}} = \circ \text{\tiny $1$} \text{\tiny $1$} \text{\tiny $7$} \text{\tiny $7$} + \frac{\text{\tiny $1$}}{\text{\tiny $7$}} (-\circ \text{\tiny $7$} \circ \text{\tiny $8$} \Lambda) = \circ \text{\tiny $7$} \text{\tiny $7$} \text{\tiny $7$} \Lambda \Lambda, \\ \Delta y_{\text{\tiny $1$}}^{(\text{\tiny $7$})} &= -\circ \text{\tiny $7$} \text{\tiny $7$} \text{\tiny $8$} \Lambda \Lambda + \frac{\text{\tiny $1$}}{\text{\tiny $7$}} (-\circ \text{\tiny $7$} \circ \text{\tiny $8$} \Lambda \Lambda) = -\circ \text{\tiny $7$} \text{\tiny $7$} \text{\tiny $7$} \text{\tiny $7$}. \end{split}$$

سپس محاسبه میکنیم:

$$p_{\gamma}^{(\tau)} = {}^{\circ}/{}^{\tau}(1/{}^{\tau}\!\!\wedge\!\!\wedge - {}^{\circ}/{}^{\Delta}\!\!\vee\!\!\wedge\!\!\wedge}) = {}^{\circ}/{}^{\tau}(1/{}^{\tau}\!\!\wedge\!\!\wedge}) = {}^{\circ}/{}^{\tau}(-1/{}^{\tau}\!\!\wedge\!\!\wedge - {}^{\circ}/{}^{\Delta}\!\!\vee\!\!\wedge}) = -{}^{\circ}/{}^{\tau}\!\!\wedge\!\!\wedge\!\!\wedge} = -{}^{\circ}/{}^{\tau}\!\!\wedge\!\!\wedge\!\!\wedge}$$

و تفاضلات متناظر را بدست میآوریم. IIIـ نزدیکی سومـ با استفاده از نتایج نزدیکی دوم تنها نقطه اول بدست میآید:

$$\begin{split} \Delta x_{\circ}^{(\mathsf{T})} &= p_{\circ} + \frac{1}{\mathsf{T}} \Delta p_{\circ} - \frac{1}{\mathsf{T} \mathsf{T}} \Delta^{\mathsf{T}} p_{\circ} = \circ_{\mathsf{T}} \mathsf{T} \circ \circ \circ + \frac{1}{\mathsf{T}} (-\circ_{\mathsf{T}} \circ \circ \mathsf{A} \circ) \\ &\qquad \qquad - \frac{1}{\mathsf{T} \mathsf{T}} (-\circ_{\mathsf{T}} \circ \mathsf{T} \circ \mathsf{A}) = \circ_{\mathsf{T}} \mathsf{T} \mathsf{T} \mathsf{V} \mathsf{V}, \\ \Delta y_{\circ}^{(\mathsf{T})} &= -\circ_{\mathsf{T}} \mathsf{T} \circ \circ \circ + \frac{1}{\mathsf{T}} (-\circ_{\mathsf{T}} \circ \mathsf{A} \mathsf{A} \circ) - \frac{1}{\mathsf{T} \mathsf{T}} (-\circ_{\mathsf{T}} \circ \mathsf{T} \mathsf{F} \circ \mathsf{V}) = -\circ_{\mathsf{T}} \mathsf{T} \mathsf{F} \mathsf{T} \mathsf{V}, \\ x_{\mathsf{T}}^{(\mathsf{T})} &= \mathsf{T}_{\mathsf{T}} \mathsf{T} \mathsf{A} \mathsf{V} \mathsf{V}, \quad y_{\mathsf{T}}^{(\mathsf{T})} = -\circ_{\mathsf{T}} \mathsf{T} \mathsf{F} \mathsf{T} \mathsf{V}. \end{split}$$

x(t) عل دستگاه (۲۴-۸) با روش کرایلف-سیدل. محاسبه

نزدیکی	i	t	x	$\Delta x$	$f_1(x,y)$	p	$\Delta p$	$\Delta$ $^{Y}p$	$\Delta^{r} p$
اردیکی	ı	ı	J.	$\Delta x$	$J \setminus (x, y)$	Р	$\Delta p$	$\Delta p$	$\Delta p$
I	<b>– 1</b>	-°/٢	۰ ۸ ،	۰/۲	۱/۰	۰,۲۰	0	0	
	0	°/°	۱,۰	۰٫۲	۱,۰	۰,۲۰	0		
	١	۰ / ۲	1,1		۱,۰	۰,۲۰			
II	0	°/°	٠,٠٠٠	۰ ، ۲۰ ۰	٠, ٠ ٠ ٠	۰,۲۰۰۰	<b>-</b> ∧ ∘	<b>- ۲∘ ۸</b>	
	١	۰ / ۲	1, 7	۰/۱۸۸	۰/۹۶۰	۰/۱۹۲۰	<b>— ۲۸</b> ۸		
	۲	۰/۴	1,888		۰/۸۱۶	۰/۱۶۳۲			
III	0	°/°	1,	·/\ <b>٩</b> ٧٧	١٫٠٠٠٠	۰,۲۰۰۰	<b>- 9</b> °	- 777	<b>- ٧٩</b>
	١	۰,۲	1,1944	۰/۱۷۷۸	۰٫۹۵۵۰	۰/۱۹۱۰	-777	-٣١١	
	۲	۰,۴	1,7400	۰٫۱۳۳۰	۰,۷۹۴۰	۰,۱۵۸۸	_ <b>۶</b> ٣٣		
	٣	۶ ر ۰	۱٫۵۰۸۵		۰,۴۷۷۶	۰,۰۹۵۵			
IV	0	°/°	1,	·/\ <b>٩</b> ٧\	١٫٠٠٠٠	۰,۲۰۰۰	-11	- 777	- <b>1</b> T
	١	۰,۲	1,1941	۰/۱۷۷۰	0,9044	·/19·9	- 377	-714	
	۲	۰,۴	1,778	·/1799	۰٫۷۹۳۰	۰,۱۵۸۶	-۶۳۷		
	٣	۶ ر ۰	1,0040		۰,۴۷۴۷	0,0949			
تصحيح	٣	۶ ر ۰	1,00 81		0/4749	۰٫۰۹۵۰			

سپس محاسبه میکنیم:

و تفاضلات متناظر را بدست مي آوريم.

سپس با استفاده از مقادیر  $p_1$  و  $q_1$  از نزدیکی سوم (و تفاضلات دوم از نزدیکی دوم) بدست می آوریم:

$$\begin{split} \Delta x_{\text{\tiny $1$}}^{(\text{\tiny $7$})} &= \circ_{\text{\tiny $7$}} \text{\tiny $1$} \text{\tiny $9$} \cdot \text{\tiny $9$} + \frac{\text{\tiny $1$}}{\text{\tiny $7$}} (-\circ_{\text{\tiny $7$}} \circ \text{\tiny $7$} \circ \text{\tiny $8$}) = \circ_{\text{\tiny $7$}} \text{\tiny $1$} \text{\tiny $1$} \text{\tiny $2$} \text{\tiny $4$}, \\ \Delta y_{\text{\tiny $1$}}^{(\text{\tiny $7$})} &= -\circ_{\text{\tiny $7$}} \text{\tiny $7$} \text{\tiny $6$} \text{\tiny $4$} + \frac{\text{\tiny $1$}}{\text{\tiny $7$}} (-\circ_{\text{\tiny $7$}} \circ \text{\tiny $8$} \wedge \text{\tiny $1$}) + \frac{\text{\tiny $2$}}{\text{\tiny $7$}} (-\circ_{\text{\tiny $7$}} \circ \text{\tiny $7$} \circ \text{\tiny $8$}) = -\circ_{\text{\tiny $7$}} \text{\tiny $7$} \text{\tiny $7$} \text{\tiny $7$} \text{\tiny $7$}, \\ x_{\text{\tiny $7$}}^{(\text{\tiny $7$})} &= -\rangle_{\text{\tiny $7$}} \text{\tiny $1$} \text{\tiny $1$} \text{\tiny $1$} \text{\tiny $1$} \text{\tiny $2$}, \\ x_{\text{\tiny $7$}}^{(\text{\tiny $7$})} &= -\rangle_{\text{\tiny $7$}} \text{\tiny $2$} \text{\tiny $3$} \text{\tiny $1$} \text{\tiny $3$}, \\ x_{\text{\tiny $7$}}^{(\text{\tiny $7$})} &= -\rangle_{\text{\tiny $7$}} \text{\tiny $2$} \text{\tiny $3$} \text{\tiny $3$} \text{\tiny $4$}. \end{split}$$

دوباره محاسبه ميكنيم:

$$\begin{split} p_{\rm Y}^{\rm (T)} &= \circ, {\rm Y}(1, {\rm TYY} \Delta - \circ, \Delta \Lambda 1 \Delta) = \circ, 1 \Delta \Lambda \Lambda, \\ q_{\rm Y}^{\rm (T)} &= \circ, {\rm Y}(-1, {\rm TY} \Delta \Delta - \circ, \Delta \Lambda 1 \Delta) = - \circ, {\rm TM} 1 {\rm YM} \Lambda \Lambda, \end{split}$$

و تفاضلات متناظر را بدست میآوریم. و سرانجام بدست میآوریم:

$$\begin{split} \Delta x_{\mathrm{T}}^{(\mathrm{T})} &= \circ , \mathrm{VAAA} + \tfrac{1}{\mathrm{T}} (- \circ , \circ \mathrm{TTT}) + \tfrac{\Delta}{\mathrm{TT}} (- \circ , \circ \mathrm{TTT}) = \circ , \mathrm{VTT} \circ , \\ \Delta y_{\mathrm{T}}^{(\mathrm{T})} &= - \circ , \mathrm{TT} \, \mathrm{VF} + \tfrac{1}{\mathrm{T}} (- \circ , \mathrm{V} \circ \mathrm{TT}) + \tfrac{\Delta}{\mathrm{VT}} (- \circ , \circ \mathrm{VAT}) = - , \mathrm{FFTF} , \\ x_{\mathrm{T}}^{(\mathrm{T})} &= \mathrm{V}_{\mathrm{V}} \Delta \circ \mathrm{A} \Delta , \quad y_{\mathrm{T}}^{(\mathrm{T})} = - \mathrm{V}_{\mathrm{V}} \mathrm{T} \circ \mathrm{T} . \end{split}$$

y(t) عل دستگاه (۲۳-۸) با روش کرایلف_سیدل. محاسبه محاسبه

نزدیکی	i	t	y	$\Delta y$	$f_{1}(x,y)$	q	$\Delta q$	$\Delta^{r} q$	$\Delta^{r}q$
I	- <b>\</b>	<b>-۰/۲</b>	۰/۲	-° / Y	-° ،۶	-°/17	<b>−</b> λ	0	
	0	°/°	°/°	<b>-∘</b> , ٢	- \ <b>/</b> °	-°،۲°	<b>-</b> ∧		
	١	۰ / ۲	-°,۲		-1,4	<b>-°,</b> ۲۸			
II	0	°/°	°/°°°	-0,740	-\ _/ °°°	_°,۲°°°	<b>-</b> ∧∧∘	<u> – ۱۶</u> ०	
	١	۰/۲	-0,740	<b>-∘</b> ,٣٣٢	-1,440	<b>-∘</b> ,۲۸۸∘	- 1° 4°		
	۲	۰/۴	-°,∆YY		-1,180	-°،۳۹۲°			
III	0	°/°	°/°°°°	_°,۲۴۲۷	_ <b>\</b> /°°°°	_ · , <b>۲</b> · · · ·	- <b>/ / /</b>	-121	۲۰
	١	۰/۲	/۲۴۲۷	<b>-∘</b> ,٣٣٨٨	-1,4404	-°, ۲۸۸ \	– ۱۰ ۳۳	<u> </u>	
	۲	۰/۴	-°/۵۸۱۵	-0,4494	- 1/9040	-0,8914	- ۱۱۶۵		
	٣	۶٫۶	– ۱ _/ ۰ ۳۰ ۹		- ۲/۵۳9۴	-°،۵° ۷۹			
IV	0	°/°	°/°°°°	_°,۲۴۲۷	_ <b>\</b> /°°°°	_ · , <b>۲</b> · · ·	<b>-</b> ∧∧∘	– ۱۵۰	۲۳
	١	۰/۲	/۲۴۲۷	<b>-∘</b> ,٣٣٨۴	- 1,4891	_°,۲۸۸°	– ۱۰ ۳۰	— <b>۱</b> ۲ ۷	
	۲	۰/۴	-°/۵۸۱۱	_ • , 4 4 1 7	- 1,9008	_ · / ٣٩ ١ ·	-1104		
	٣	۰ ٫۶	- 1/° ۲98		- T/DTTT	-°,۵°۶۷			
تصحيح	٣	۶٫ ۰	— 1,° TA9		- T/DTTV	-0,0080			

سپس مقادیر  $p_{\text{T}}$  و  $q_{\text{D}}$  و تفاضلات متناظر را محاسبه می کنیم.

نزدیکی چهارمـ نقطه اول با در نظر گرفتن مقادیر  $\Delta^{\mathsf{r}} p_{\circ}$  و  $\Delta^{\mathsf{r}} q_{\circ}$  بطریقه مشابه پیدا میu

$$\begin{split} \Delta x_{\circ}^{(\mathsf{f})} &= p_{\circ} + \frac{\mathsf{1}}{\mathsf{f}} \Delta p_{\circ} - \frac{\mathsf{1}}{\mathsf{1}\mathsf{f}} \Delta^{\mathsf{f}} p_{\circ} + \frac{\mathsf{1}}{\mathsf{1}\mathsf{f}} \Delta^{\mathsf{T}} p_{\circ} = \circ \mathsf{/} \mathsf{T} \circ \circ \circ - \circ \mathsf{/} \circ \circ \mathsf{f} \Delta - \circ \mathsf{/} \circ \circ \mathsf{1} \mathsf{9} \\ &- \circ \mathsf{/} \circ \circ \circ \mathsf{T} = \circ \mathsf{/} \mathsf{1} \mathsf{9} \mathsf{1} \mathsf{V}, \end{split}$$

$$\Delta y_{\circ}^{(\mathrm{f})} = - \circ \slash \mathrm{T} \cdot \circ \circ - \circ \slash \circ \mathrm{T} + \circ \slash \circ \circ \mathrm{T} + \circ \slash \circ \circ \mathrm{T} = - \circ \slash \mathrm{T} \mathrm{T} \mathrm{T} \mathrm{T} \mathrm{Y},$$
 
$$x_{\mathsf{h}}^{(\mathrm{f})} = \mathrm{h}_{\mathsf{h}} \mathrm{h} \mathrm{H} \mathrm{h}, \quad y_{\mathsf{h}}^{(\mathrm{f})} = - \circ \slash \mathrm{T} \mathrm{T} \mathrm{T} \mathrm{Y}.$$

حال مقادیر  $p_1$  و  $q_1$  را برای محاسبه نقطه دوم بکار میگیریم:

$$\begin{split} \Delta x_{\text{\tiny $1$}}^{(\text{\tiny $f$})} &= p_{\text{\tiny $1$}} + \frac{\text{\tiny $1$}}{\text{\tiny $Y$}} \Delta p_{\text{\tiny $1$}} - \frac{\text{\tiny $1$}}{\text{\tiny $Y$}}} \Delta^{\text{\tiny $f$}} p_{\circ} = \text{\tiny $\circ$} / \text{\tiny $1$} \text{\tiny $0$} \cdot \text{\tiny $1$} - \text{\tiny $\circ$} / \text{\tiny $1$} + \text{\tiny $\circ$} / \text{\tiny $\circ$} \cdot \text{\tiny $1$} \\ &+ \text{\tiny $\circ$} / \text{\tiny $\circ$} \cdot \text{\tiny $\circ$} = \text{\tiny $\circ$} / \text{\tiny $1$} \text{\tiny $Y$} \cdot \text{\tiny $\circ$} \cdot \text{\tiny $\circ$} \\ &+ \text{\tiny $\circ$} / \text{\tiny $\circ$} \cdot \text{\tiny $\circ$} \times \text{\tiny $\bullet$} \times \text{\tiny $\bullet$}$$

سپس مقادیر  $p_{1}$  و  $q_{2}$  را محاسبه کرده و برای تقطه سوم استفاده میکنیم:

$$\begin{split} \Delta x_{\rm Y}^{(\rm f)} &= {}^{\circ} {}^{\prime} {}^{\circ} {}^{\wedge} {}^{\circ} {}^{\circ} {}^{\circ} {}^{\vee} {}^{}$$

چون اختلاف میان نزدیکی سوم و چهارم مقدار کوچکی است، محاسبات بعدی برای تصحیح آخرین نقطه بدست آمده توسط فرمول تصحیح آدامز را متوقف میکنیم. در نتیجه داریم:

$$\Delta x_{\rm Y} = {}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}^{\circ}/{}$$

## _____ مسائل _____

$$\begin{split} \text{N.} \quad &y' = \cos^{\text{Y}}(ax+y) + by, \quad y(\circ) = \circ, \quad c = \circ, \text{Y}\delta, \quad a = \text{N}, \circ + \circ, \text{f} \times n, \\ &n = \circ, \text{N}, \ldots, \delta, \quad b = \text{N}, \circ + \circ, \text{f} \times k, \quad k = \circ, \text{N}, \ldots, \delta. \\ \text{Y.} \quad &y' = e^{-(a+xy)} + by, \quad y(\circ) = \circ, \quad c = \circ, \text{Y}\delta, \quad a = \text{N}, \circ + \circ, \text{f} \times n, \\ &n = \circ, \text{N}, \ldots, \delta, \quad b = \text{N}, \circ + \circ, \text{f} \times k, \quad k = \circ, \text{N}, \ldots, \delta. \end{split}$$

$$\begin{split} & \text{ \it T. } \quad y' = -axy, \quad y(\circ) = \text{ \it I. } \quad c = \circ \text{, \it I. } \quad a_{\text{\it I}} = \text{ \it I. } \wedge, \quad a_{\text{\it I}} = \text{ \it I. } \wedge, \\ & \text{ \it I. } \quad y' = -\frac{a(y+x)^k}{a(y+x)^k+1}, \quad y(\circ) = \circ, \quad c = \circ \text{, \it I. } \quad a = \text{ \it I. } \circ + \circ \text{, \it I. } \times n, \\ & n = \circ, \text{ \it I. } \quad \text{\it I. } \quad k = \text{ \it I. } \quad \text{\it I.$$

# ۹_ مسائل مقدارمرزی برای معادلات دیفرانسیل معمولی

## ٩_١_ بيان مسئله

فرض کنید که یک معادله مرتبه دوم

$$F(x, y, y', y'') = \circ \tag{1-1}$$

داده شده است.

یک مسئله مرزی دو نقطه ای برای معادله (۱-۹) به صورت زیر مطرح می شود: تابع y=y(x) را طوری پیدا کنید که در تمام بازه [a,b] در تابع (۱-۹) صدق کند و در نقاط مرزی بازه شرایط مرزی زیر برقرار باشد

$$\varphi_{\mathsf{N}}[y(a),y'(a)] = \circ$$

$$\varphi_{\mathsf{N}}[y(b),y'(b)] = \circ$$

$$(7-4)$$

در نظر داشته باشید که معادله (۹-۱) و شرایط مرزی (۹-۲) خطی هستند. یک چنین مسئله مقدار مرزی را مسئله مقدار مرزی به صورت زیر نوشته می شوند:

$$y'' + p(x)y' + q(x)y = f(x)$$
 (٣-٩)

که در آن (p(x), p(x), p(x), p(x)) توابع با مقدارهای پیوسته و معلوم در بازه [a,b] هستند. مقادیر A، A و A ثابتهای داده شده هستند و داریم A باشد آنگاه شرایط مرزی A باشد آنگاه شرایط مرزی (۴-۹) را یکنواخت (uniform) میخوانند. روشهای حل تقریبی مسائل مقدارمرزی به دو دسته روشهای تفاضلی و روشهای تحلیلی تقسیم می شوند. راجع به این روشها در بخشهای بعدی بحث می کنیم.

## ۹_۲_ روش تفاضلات محدود برای معادلات دیفرانسیل مرتبه دوم خطی

در نظر بگیرید که  $(i=1,1,\dots,n-1)$  یک مجموعه از نقاط  $(i=1,1,\dots,n-1)$  یک مجموعه از نقاط متساوی الفاصله با فواصل  $(i=1,1,\dots,n-1)$  باشند و همچنین

$$p_i = p(x_i), \ q_i = q(x_i), \ f_i = f(x_i).$$

فرض می کنیم که مقادیر تقریبی بدست آمده از تابع مورد نظر و مشتقات آن y'(x) و y''(x) در نقاط  $y''(x_i)$  و  $y''(x_i)$  و  $y''(x_i)$  در  $y''(x_i)$  و  $y''(x_i)$  در اجازه دهید که بطور تقریبی مشتقات  $y''(x_i)$  و  $y''(x_i)$  در هر نقطه را با نسبتهای تفاضل محدود  $y''(x_i)$  و ریر جایگزین کنیم:

$$y_i' = \frac{y_{i+1} - y_{i-1}}{\mathsf{Y}h}, \ y_i'' = \frac{y_{i+1} - \mathsf{Y}y_i + y_{i-1}}{h^{\mathsf{Y}}} \tag{$\Delta$-$}$$

حال دستگاه زیر را خواهیم داشت:

$$\begin{cases} \frac{y_{i+1}-\mathsf{Y}y_i+y_{i-1}}{h^{\mathsf{T}}} + p_i \frac{y_{i+1}-y_{i-1}}{\mathsf{T}h} + q_i y_i = f_i, & (i=\mathsf{N},\mathsf{T},\ldots,n-\mathsf{N}), \\ \alpha_{\circ}y_{\circ} + \alpha_{\mathsf{N}} \frac{y_{\circ}-y_{\circ}}{h} = A, & \beta_{\circ}y_n + \beta_{\mathsf{N}} \frac{y_n-y_{n-1}}{h} = B. \end{cases}$$
 (F-1)

برای nهای بزرگ حل مستقیم دستگاه (۹-۶) بسیار دشوار است. در بخش ۹-۳ یک روش ساده که بخصوص برای حل دستگاه هایی از این نوع ارائه شده بود را معرفی خواهیم کرد. برآورد خطای روش تفاضلات محدود برای مسئله (۹-۳) و (۹-۴) به صورت زیر است:

$$|y_i - y(x_i)| \le \frac{h^{\mathsf{Y}} M_{\mathsf{F}}}{\P \, \mathsf{F}} (b - a)^{\mathsf{Y}} \tag{Y-\P}$$

 $M_{\mathsf{f}} = \max |y^{(\mathsf{f})}(x)|$  که در آن  $y(x_i)$  جواب دقیق برای  $x = x_i$  است و

دقت روش تفاضل می تواند بطور قابل ملاحظهای با استفاده از رویه های تفاضلی چند نقطهای افزایش یابد (هنگامی که مشتقات را جایگزین میکنیم-[۳۹] را ببینید).

در مسائل کاربردی ما اغلب به معادلاتی برخورد می کنیم که در آن q(x) ، q(x) و q(x) با جداولی بر حسب فاصله q(x) داده شده اند. حل چنین معادلاتی به روش تفاضل با فاصله q(x) داده شده امکان پذیر است.

1) finite-difference

> با استفاده از روش تفاضلات محدود یاسخ مسئله مقدارمرزی زیر را پیدا کنید. مثال ۹_۱_

$$x^{\mathsf{Y}}y'' + xy' = \mathsf{I},$$

$$y(\mathsf{I}) = {}^{\circ}, y(\mathsf{I},\mathsf{f}) = {}^{\mathsf{Y}}\ln^{\mathsf{Y}}(\mathsf{I},\mathsf{f}) = {}^{\circ}, {}^{\circ}\Delta\mathcal{F}.$$

$$(A-4)$$

با استفاده از فرمول (۹-۵) معادله (۹-۸) را به دستگاهی از معادلههای تفاضل_محدود زیر تبدیل مىكنىم:

$$x_i^{\mathsf{Y}} \frac{y_{i+1} - \mathsf{Y} y_i + y_{i-1}}{h^{\mathsf{Y}}} + x_i \frac{y_{i+1} - y_{i-1}}{\mathsf{Y} h} = 1.$$

ما فاکتورگیری از جملات مشترک بدست می آوریم:

$$y_{i-1}(\mathbf{T}x_i^{\mathbf{Y}}-hx_i)-\mathbf{F}x_i^{\mathbf{Y}}y_i+y_{i+1}(\mathbf{T}x_i^{\mathbf{Y}}+hx_i)=\mathbf{T}h^{\mathbf{Y}}. \tag{9-9}$$

با انتخاب فاصله  $x_i=\circ$  را بدست می آوریم.  $x_i=\circ$   $x_i+\circ$  را بدست می آوریم. با نوشتن معادله (۹-۵) برای هر یک از این نقاط دستگاه زیر را بدست می آوریم:

 $y_* = \circ / \circ \Delta S$  و  $y_* = \circ$  در نقاط مرزی داریم:

با استفاده از این مقادیر دستگاه (۹-۱۰) را برای بدست آوردن مقادیر ۴۶  $^{\circ}$   $^{\circ}$   $^{\circ}$   $^{\circ}$  ۱۶۷ و ۳۴۵ ∘ ر ۰ = س حل میکنیم.

به منظور مقایسه مقادیر دقیق جواب معادله  $y=rac{1}{2}\ln^7 x$  را برای نقاط متناظر ارائه میکنیم:

$$y(x_1) = {}^{\circ}{}_{\prime}{}^{\circ}{}^{\circ}$$
 fy,  $y(x_1) = {}^{\circ}{}_{\prime}{}^{\circ}$  189,  $y(x_1) = {}^{\circ}{}_{\prime}{}^{\circ}$  fff

# ۹_۳_ روش گذرا

روش گذر را برای حل دستگاهی که از جایگزینی معادله (۹-۳) و شرط مرزی دوم (۹-۴). با نسبتهای تفاضل_محدود مركزى بدست آمده بكار مى بنديم:

$$\frac{\frac{y_{i+1}-\mathsf{Y}y_i+y_{i-1}}{h^\mathsf{T}}+p_i\frac{y_{i+1}-y_{i-1}}{\mathsf{T}h}+q_iy_i=f_i\ (i=\mathsf{N},\mathsf{T},\ldots,n-\mathsf{N}),}{\alpha_{\circ}y_{\circ}+\alpha_{\mathsf{N}}\frac{y_{1}-y_{\circ}}{h}=A,\quad\beta_{\circ}y_n+\beta_{\mathsf{N}}\frac{y_{n+1}-y_{n-1}}{\mathsf{T}h}=B.}$$

$$\frac{1)\ \mathrm{The\ "passage"\ method}}$$

می نویسیم  $y_{i+1}+m_iy_i+k_iy_{i-1}=rac{\mathrm{Yh}^{\mathrm{Y}}f_i}{\mathrm{Y}+hp_i}=\varphi_i$  معادله اول از دستگاه (۱۱-۹) را به صورت  $y_{i+1}+m_iy_i+k_iy_{i-1}=\frac{\mathrm{Yh}^{\mathrm{Y}}f_i}{\mathrm{Y}+hp_i}$  که در آن

$$m_i = \frac{\mathbf{r}q_i h^{\mathsf{T}} - \mathbf{f}}{\mathbf{r} + h p_i}, \quad k_i = \frac{\mathbf{r} - h p_i}{\mathbf{r} + h p_i}.$$
 (17-4)

سپس این معادله را به شکل زیر تبدیل میکنیم:

$$y_i = c_i(d_i - y_{i+1}) \quad (i = 1, \Upsilon, \dots, n-1), \tag{1T-1}$$

که در آن ضرایب  $c_i$  و  $d_i$  با فرمول های زیر محاسبه شدهاند. برای i=1داریم:

$$c_{1} = \frac{\alpha_{1} - \alpha_{1} h}{m_{1}(\alpha_{1} - \alpha_{1} h) + k_{1}\alpha_{1}},$$

$$d_{1} = \frac{\gamma f_{1} h^{2}}{\gamma + p_{1} h} + k_{1} \frac{Ah}{\alpha_{1} - \alpha_{1} h} = \varphi_{1} + k_{1} \frac{Ah}{\alpha_{1} - \alpha_{1} h};$$

$$(14-1)$$

و برای  $i=\mathsf{T},\mathsf{T},\ldots,n$  داریم:

$$c_i = \frac{1}{m_i - k_i c_{i-1}}, \quad d_i = \frac{\mathbf{Y} f_i h^{\mathbf{Y}}}{\mathbf{Y} + h p_i} - k_i c_{i-1} d_{i-1} = \varphi_i - k_i c_i - \mathbf{1}_{i-1}^d. \tag{10-9}$$

محاسبات به طریقه زیر انجام می شوند.

رویه پیشروی:

مقادیر  $m_i$  و  $k_i$  و با فرمولهای (۱۲-۹) بدست می آوریم. مقادیر  $c_1$  و  $c_1$  و محاسبه کرده سپس با استفاده از فرمولهای بازگشتی (۱۵-۹) به ترتیب مقادیر  $c_i$  و  $c_i$  و  $i=1, \dots, n$  و بدست می آوریم. رویه یسروی:

معادله (۱۳-۹) را برای n=n و i=n-1 و آخرین معادله دستگاه (۱۱-۹) را می نویسیم:

$$y_n = c_n(d_n - y_{n+1}),$$

$$y_{n-1} = c_{n-1}(d_{n-1} - y_n),$$

$$\beta_{\circ} y_n + \beta_1 \frac{y_{n+1} - y_{n-1}}{t_h} = B.$$
(19-4)

با حل این دستگاه بر حسب  $y_n$  داریم:

$$y_n = \frac{\mathbf{Y}Bh - \beta_1(d_n - c_{n-1}d_{n-1})}{\mathbf{Y}\beta_n h + \beta_1(c_{n-1} - \frac{1}{c_n})}.$$
 (1Y-9)

 $(i=n-1,\dots,1,1)$  با استفاده از اعداد معلوم  $d_n$  ،  $d_n$  ، d

$$y_{\cdot} = \frac{\alpha_1 y_1 - Ah}{\alpha_2 - \alpha_2 h}.$$
 (1A-1)

مثال ۲-۹ با استفاده از روش گذر یاسخ تقریبی معادله

$$y'' - \mathsf{T} x y' - \mathsf{T} y = -\mathsf{F} x \tag{19-9}$$

را که در شرایط مرزی

$$y(\circ) - y'(\circ) = \circ, \quad \mathsf{Y}y(\mathsf{N}) - y'(\mathsf{N}) = \mathsf{N}$$
 (Y\cdot-\dagger)

صدق مىكند ييدا كنيد.

حل قرار می دهیم  $h = ^{\circ}/1$  و معادله (۹-۱۹) و شرایط مرزی (۹-۲۰) را با یک دستگاه از معادلات تفاضل محدود جایگزین می کنیم:

$$\begin{array}{c} \frac{y_{i+1}-\mathsf{Y}y_i+y_{i-1}}{h^\mathsf{T}}-\mathsf{Y}x_i\frac{y_{i+1}-y_{i-1}}{\mathsf{T}h}-\mathsf{Y}y_i=-\mathsf{T}x_i & (i=\mathsf{I},\mathsf{T},\ldots,\mathsf{I}),\\ y_{\circ}-\frac{y_1-y_{\circ}}{h}=\circ,\; \mathsf{T}y_{\mathsf{I}^{\circ}}-\frac{y_{\mathsf{I}^{\circ}}-y_{\circ}}{\mathsf{T}h}=\mathsf{I}. \end{array}$$

با فاکتورگیری از جملات مشترک بدست می آوریم:

$$y_{i+1} - \frac{\mathbf{Y} + \mathbf{Y}h^{\mathsf{Y}}}{1 - x_i h} y_i + \frac{\mathbf{Y} + x_i h}{1 - x_i h} y_{i-1} = -\frac{\mathbf{Y}h^{\mathsf{Y}}}{1 - x_i h} x_i.$$

از اینرو داریم:

$$m_{i} = -\frac{\mathbf{Y} + \mathbf{Y}h^{\mathbf{Y}}}{\mathbf{1} - x_{i}h_{i}} \quad k_{i} = \frac{\mathbf{1} + x_{i}h}{\mathbf{1} + x_{i}h}, \quad \varphi_{i} = \frac{\mathbf{Y}h^{\mathbf{Y}}}{\mathbf{1} - x_{i}h}x_{i} \quad (i = \circ, \mathbf{1}, \mathbf{Y}, \dots, \mathbf{1} \circ),$$

$$\alpha_{\circ} = \mathbf{1}, \quad \alpha_{1} = -\mathbf{1}, \quad \beta_{\circ} = \mathbf{Y}, \quad \beta_{1} = -\mathbf{1}, \quad A = \circ, \quad B = \mathbf{1}.$$

رویه پیشروی:

اعداد  $x_i = \circ$  را در جدول ۱-۹ وارد کرده و مقادیر  $k_i$  ه و  $k_i$  را محاسبه میکنیم. سپس با فرمولهای (۱۴-۹) پیدا میکنیم:

$$c_1 = \frac{-1/1}{7/\circ \circ \circ \times 1 - 1/\circ \circ \circ} = -\circ/\Lambda$$
19,  $d_1 = -\circ/\circ \circ \circ$ 

اعداد بدست آمده را در جدول ۱-۹ نوشته و محاسبات متوالی  $c_i$  و  $d_i$  را به کمک فرمول (۱۵-۹) پی میگیریم. از اینرو برای i=1 بدست می آوریم:

$$\begin{split} c_{\rm Y} &= \frac{1}{m_{\rm Y} - k_{\rm Y} c_{\rm Y}} = \frac{1}{-{\rm Y}/{\rm o}\,{\rm F}\,{\rm o}\,{\rm H}\,{\rm J}/{\rm o}\,{\rm F}\,{\rm o}\,{\rm E}} = -{\rm o}\,{\rm i}\,{\rm AAA}\,, \\ d_{\rm Y} &= \varphi_{\rm Y} - k_{\rm Y} c_{\rm Y} d_{\rm Y} = -{\rm o}\,{\rm i}\,{\rm o}\,{\rm A}\,{\rm A}\,{\rm J}/{\rm o}\,{\rm F}\,{\rm o}\,{\rm E}\,{\rm e}\,{$$

محاسبات برای  $i=\mathfrak{r},\mathfrak{t},\ldots,\mathfrak{t}$  بطور مشابه انجام میگیرد. تمام نتایج در ستون هایی که برای رویه پیشروی در نظر گرفته شده در جدول  $\mathfrak{t}-\mathfrak{t}$  وارد شده اند.

رویه پسروی:

را با فرمول (۱۷-۹) بدست می آوریم:  $y_{\circ}$ 

$$y_{1\circ} = \frac{\circ, 7 - \circ, 7777 - \circ, \lambda 1\circ \times \circ, 1\lambda \circ}{\circ, 7 + \circ, \lambda 1\circ - \frac{1}{\circ, 797}} = 7,77$$

جدول ۹-۱) روش گذر برای مثال ۹-۲

					شروى	رویه پی	رو یه پیشروی	
i	$x_i$	$m_i$	$k_i$	$\varphi_i$	$c_i$	$d_i$	$y_i$	$y(x_i)$
0	°/°						٧, ٣	1,00
١	۰؍۱	- ۲/0 40	1/0 40	-0,004	<b>-∘</b> ∕ <b>∧ ٩ ٩</b>	۰°،۰°۴	1/17	1/11
۲	۰/۲	- ۲/0 ۶1	1,040	-°/°° h	<b>-°</b> ∕ <b>∧</b> ∧ <b>٩</b>	-°/° 17	1,78	1,74
٣	۰٫۳	<b>− ۲</b> /∘ λ٣	1,088	-°/° 17	<b>-°</b> ∕ <b>\                                  </b>	۰°، ۲۳ – ۳	1,41	1,49
۴	۰,۴	۵ ۱۰ /۲ –	۱٫۰ ۸۳	-°/° \Y	<b>-°</b> /٨۶٨	<u>-۰</u> ٫۰۳۹	1,80	1,01
۵	٥٧٥	- ٢/ ١ ٢٧	۱٫۱۰۵	-°/° ۲۱	-°,۸۵۶	-°,°∆∧	١,٨١	1,44
۶	۶٫۶	-7/149	1/178	۰°،۰۲۵	-°,∧۴۵	-°/° \ \	۲ _/ ۰۶	۲,۰ ۳
٧	۰,۷	- 7, 177	1,101	۰۰/۰۳۰	<b>-∘</b>	-°/1° ٩	۲,۳۶	7,77
٨	۰/۸	- 7,199	1,174	۰۰٬۰۳۵	<b>-∘</b>	-0/147	۲,٧٢	۲,۷۰
٩	۰ / ۹	- ۲/۲۲۰	1/191	-°/° °°	-٠/٨١٠	-°/\%°	٣/١٧	٣/١٥
١٠	۱,۰	-7,744	1,777	-0,088	_°,V٩Y	<b>-∘</b> ⁄ ۲ ۲ ۲	٣,٧٣	٣,٧٢

مقدار بدست آمده را در آخرین سطر جدول ۱-۱ برای ۱۰ i=1 وارد می کنیم. سپس به ترتیب مقادیر  $(i=1,\lambda,\ldots,1)y_i$  را توسط فرمول های (۱۳-۹) بدست می آوریم:

$$\begin{split} y_{\text{A}} &= c_{\text{A}}(d_{\text{A}} - y_{\text{A}} \circ) = - \circ \text{,} \text{A N } \circ (- \circ \text{,} \text{ NA} - \text{T/YT}) = \text{T/NY}, \\ y_{\text{A}} &= c_{\text{A}}(d_{\text{A}} - y_{\text{A}}) = - \circ \text{,} \text{A YY} (- \circ \text{,} \text{NY} - \text{T/NY}) = \text{T/YY}. \end{split}$$

و به همین ترتیب الی آخر.

به منظور مقایسه در ستون آخر جدول ۱_۹ مقادیر جواب دقیق مسئله یعنی  $y=x+e^x$  و آوردهایم.

توجه در بخش ۲-۹ برای برآورد خطای روش تفاضلات محدود فرمول (۹-۱۳) پیشنهاد شده بود. امّا آن فرمول در عمل کمتر مورد استفاده قرار میگیرد. استفاده از محاسبه مضاعف (مثال ۹-۳ را ببینید) و

همچنین اصل رانگ ([۱۸] را ببینید) برای بدست آوردن یک برآورد تقریبی از خطای مقدار  $y_i^*$ :

$$|y_i^* - y(x_i)| \approx \frac{1}{r} |y_i^* - y_i|$$

که در آن  $y(x_i)$  جواب دقیق مسئله مقدار مرزی برای نقطه  $x=x_i$  است و  $y_i$  و  $y_i$  مقادیر جوابهای تقریبی برای همان نقطه هستند که به ترتیب با فاصلههای  $y_i$  بدست آمدهاند، از روشهای معمول هستند.

مثال ۹-۳. با استفاده از روش گذر با دقت ۱ ° ° ر ° حواب معادله

$$y'' + \mathsf{T} x y' + \mathsf{T} y = \mathsf{F} x \tag{1-4}$$

را طوری پیدا کنید که در شرایط مرزی

صدق كند.

حل برای پیدا کردن جواب تقریبی معادله (۱۹-۲) با دقت مورد نظر، در ابتدا محاسبات را با فاصله  $h=\circ,\circ$  ۱ انجام داده و سپس با  $h=\circ,\circ$  انجام می دهیم و نتایج بدست آمده را مقایسه می کنیم. برای معادله داده شده داریم

با استفاده از فرمول های (۲-۹) جدولی از مقادیر  $m_i$  و  $k_i$  و  $m_i$  با فاصله (۲-۹) جدولی از مقادیر  $m_i$  بشکیل میدهیم. با احتساب اینکه (۱۴-۹) مقادیر  $\alpha_i = 0$  و  $\alpha_i = 0$  با فرمول های (۱۴-۹) مقادیر  $\alpha_i = 0$  با فرمول های (۱۴-۹) مقادیر  $\alpha_i = 0$  با بدست می آوریم:

$$c_1=rac{1}{m_1}=-\circ$$
 , so  $T$  ,  $d_1=arphi_1-k_1=-\circ$  , as  $T$ 

با بکارگیری متوالی فرمول (۱۵-۹) جدول مقادیر  $c_i$  و  $i=1, \dots, n$  و  $i=1, \dots, n$  و با پر میکنیم. با توجه به شرط مرزی داریم ۱/۲۷۹ = (0, 0)=1 و با استفاده از فرمول بازگشتی (۱۳-۹) مقادیر با توجه به شرط مرزی داریم (۱۳-۹) و میکنیم. نتایج محاسبات را در جدول  $i=1, \dots, n$  و را محاسبه میکنیم. خالا فاصله را  $i=1, \dots, n$  و  $i=1, \dots, n$  و با فاصله جدید تشکیل داده و  $i=1, \dots, n$  و میکنیم. برای مثال برای  $i=1, \dots, n$  و با برست میآوریم:

$$c_1=rac{1}{m_1}=-\circ$$
 ,  $\delta$  1  $\circ$  ,  $d_1=rac{{
m Y}f_1h^{
m Y}}{{
m Y}+hp_1}-k_1=-\circ$  ,  $\delta$  YF

¹⁾ Runge

اعداد بدست آمده را در جدول ۹-۳ وارد کرده و با استفاده از فرمول (۱۲-۹) متوالیاً مقادیر  $y_i$  وارد کرده و با استفاده از فرمول (۱۲-۹) متوالیاً مقادیر را محاسبه می کنیم.

با مقایسه مقادیر متناظر  $y_i$  برای  $y_i$ ،  $y_i$ ،  $y_i$ ، و  $v_i$  در جدولهای ۹-۲ و ۹-۳ می بینیم که تفاضل آنها بیشتر از  $v_i$  نیست و بنابراین خطای جواب دقیقتر با فاصله  $v_i$  و  $v_i$  از  $v_i$  بیشتر نیست.

 $h={}^{\circ}{}/{}^{\circ}$  با ۵ ${}^{\circ}{}/{}^{\circ}$  جدول ۲-۹ با روش گذر برای مثال ۲-۹ با

					شروى	رويه پي	رو یه پسروی
i	$x_i$	$m_i$	$k_k$	$\frac{\mathbf{r}f_ih^{\mathbf{r}}}{\mathbf{r}+hp_i} = \varphi_i$	$c_i$	$d_i$	$y_i$
١	٥٠٠٥	- 1/190	0/990	٥,٠٠٠۵	-°،۵°۲	-0/994	1,049
۲	۰/۱۰	- 1,910	۰/٩٩۰	۰,۰۰۱۰	-° ،۶۷۲	-0/497	٨٨ • ٨٨
٣	۰؍۱۵	<b>- 1,9</b> € €	٥٨٩٨٥	۰ / ۰ ۰ ۱۵	-0/109	-° ،۳۲۵	1,170
۴	۰ / ۲۰	-1,940	۰/۹۸۰	° / ° ° <b>۲</b> °	-°/117	<b>-∘</b> ,۲٣٩	1,101
۵	٥٦٢٥	- 1/9Y°	۰/۹۷۵	۰ / ۰ ۰ ۲۵	<b>-∘</b> /٨۴٨	-°/\XY	1,144
۶	۰ / ۳۰	- 1,980	° / <b>9 V</b> °	۰,۰۰۳۰	-°,∧٧۶	-°،۱۵۱	1/212
٧	٥٦١٥	- 1,984	0 1988	۰ / ۰ ۰ ۳۵	-°/ <b>\</b> ٩٧	-0/174	1,784
٨	۰,۴۰	- 1,908	0/981	۰,۰۰۴۰	-0/914	-°،۱۰۳	1,707
٩	۰,۴۵	-1,901	۰ / ۹ ۵۶	۰,۰۰۴۵	-°/97A	-°/° 4Y	1, 484
١٠	۰۵۰						1, 209

 $h={}^{\circ}$  , روش گذر برای مثال ۹-۳ با فاصله  $h={}^{\circ}$  با فاصله

					شروى	رويه پي	رويه پسروي
i	$x_i$	$m_{i}$	$k_k$	$\frac{\mathbf{r}f_ih^{\mathbf{r}}}{\mathbf{r}+hp_i} = \varphi_i$	$c_i$	$d_{i}$	$y_i$
١	۰؍۱	- \/ <b>1</b> ۶°	۰ / ۹ ۸ ۰	۰/۰۰۴	۰۰/۵۱۰	-0,979	١/٠٨٩
۲	۰٫۲	-1,141	۰/۹۶۱	° / ° ° <b>\</b>	-°,8 <b>\</b> ٩	۰۰ <i>/</i> ۴۷۰	۱,1۶۰
٣	۰٫۳	-1/117	0/987	۰/۰۱۲	۰° ٫۷۸۶	<b>-∘</b> ,۲۹۳	1,714
۴	۰,۴	-1,904	۰ / ۹ ۲۳	۰ / ۰ ۱۵	-0/141	-°/197	1,707
۵	٥٫٥						1,779

بنابراین مقدار  $y_i$  بدست آمده با فاصله  $a_i = a_i + a_i$  شرط مسئله را برقرار می سازد و می توان آنرا به عنوان جواب در نظر گرفت.

مثال ٩_٢_ جواب معادله

$$y'' + p(x)y' + q(x)y = f(x)$$
( 
$$( \Upsilon f - 4 )$$

که در شرایط مرزی

$$y(\circ) = \circ, \quad y(\circ, \mathsf{f}) = \circ, \mathsf{TTD}$$
 (TD-4)

صدق میکند را پیداکنید، اگر توابع q(x) ، p(x) و q(x) به صورت جدولی داده شده باشند (جدول ۹-۹).

حل۔ نتایج محاسبات با فاصله  $h=\circ$  /۱ در جدول -0 آمده است.

جدول ۹-۴) ضرایب معادله (۹-۲۴)

$x_i$	$p_i$	$q_i$	$f_i$							
0	- <b>١</b> , ٢°	۸۷؍ ۰	۰٫۲۸							
۰؍۱	-1,77	٥٧٧٥	٥٦٢٥							
۰/۲	-1,74	۶۹، ۰	۰٫۲۰							
۰٫۳	- 1, 78	۶۴/ ۰	۰/۱۸							
۰ ۴	- 1, 71	۰ ۶٫	۰؍۱۵							

 $^{+}$  جدول ۹ – ۵) روش گذر برای مثال

$x_i$	$m_i$	$k_i$	$h^{\intercal}f_i$	$c_i$	$d_i$	$y_i$
0	- Y/ 1 Y °	1/171	۰,۰۰۲۸	,477	۰,۰۰۳	0
۰؍۱	- 7/ 177	1,179	۰,۰۰۲۵	_°,۶۲۹	۰,۰۰۴	۰,۰۷۴
۰٫۲	- 7, 174	1/181	° / ° ° ۲ °	—°,∀°λ	٥٠٠٥	۰,۱۵۷
۰ ۲۳	- 7/ 178	1,188	۰,۰۰۱۸			۰,۲۳۳
۰٫۴	— <b>۲</b> / ۱۲۸	1,184	۰,۰۰۱۵			٥٦٣٦

پر كردن جدول:

رویه پیشروی:

با استفاده از جدول ۴-۹ مقادیر  $k_i$  ، $m_i$  و  $k_i$   $k_i$  را بوسیله فرمولهای (۱۲-۹) محاسبه میکنیم. با در نظر گرفتن اینکه در مسئله داده شده ۱  $\alpha_\circ=\circ$  ،  $\alpha_\circ=\circ$  ،  $\alpha_\circ=\circ$  است بدست می آوریم:

$$c_{\circ} = \frac{1}{m_{\circ}} = -\circ$$
/۴۷۲,  $d_{\circ} = f_{\circ}h^{\mathsf{Y}} = \circ$ / $\circ$   $\mathsf{Y}$ 

سپس متوالياً مقادير ۲، ۵، د ط و ۲ را بدست مي آوريم.

رویه پسروی:

از شرایط مرزی داریم  $y_{\circ}=v_{\circ}$  و  $y_{\circ}=v_{\circ}$ . مقادیر دیگر  $(i=0,1,1)y_{i}$  را متوالیاً و با استفاده از فرمول های (۹-۱۳) بدست می آوریم. برای مثال:

$$y_{\mathsf{T}} = c_{\mathsf{T}}(d_{\mathsf{T}} - y_{\mathsf{T}}) = {}^{\circ}{}_{\mathsf{T}}\mathsf{Y} {}^{\circ} \mathsf{A} ({}^{\circ}{}_{\mathsf{T}} {}^{\circ} {}^{\circ} \Delta - {}^{\circ}{}_{\mathsf{T}}\mathsf{T} \Delta) = {}^{\circ}{}_{\mathsf{T}}\mathsf{T} \mathsf{T}.$$

#### _ مسائل ـ

۱_ با استفاده از روش گذر با دقت  $1^{\circ -1}$  جواب معادلههای دیفرانسیل زیر را طوری پیدا کنید که در شرایط مرزی  $y(1) = e^{-1} + 1 = 1$ 

$$y'' + \frac{x}{3}y' + (1 + 7\pi^7x^7)y = 7x$$
الف

$$y'' + (x - 1)y' + 7/11\Delta y = fx$$
 (ب

$$y'' + \Upsilon x y' + \Upsilon y = \frac{\Upsilon(\Delta - \Upsilon x)}{(\Upsilon - x)^{\Upsilon}}$$
 (پ

۲_ جوابهای تقریبی مسئله مقدار مرزی زیر را به روش گذر پیدا کنید:

$$y'' + f_j(x)y' + \cos(ax)y = \mathbf{Y}x^{\mathbf{Y}} + \mathbf{Y}x - \mathbf{Y}, \quad y(\circ) = \circ, \quad y(\mathbf{Y}) = \circ$$
$$a = \circ, \mathbf{Y} + \circ, \circ \delta k, \quad k = \circ, \mathbf{Y}, \mathbf{Y}, \mathbf{Y}, \mathbf{Y}$$

 $f_i(x)$  جدول ۹-۹) مقادیر توابع

			<b>J</b>		
$x_i$	$f_1(x)$	$f_{\Upsilon}(x)$	$f_{T}(x)$	$f_{\mathfrak{f}}(x)$	$f_{\delta}(x)$
°/°	- 1/V9T°	<b>- 1, ∀∘ 1 ۲</b>	- 1,8124	- 1/0487	-1,4444
۰/۲	- 1,YX8T	- <b>١</b> ,۶٨٧٧	-1/0994	- ۱٫۵۲۰۰	-1,441.
۰٫۴	- 1,VXTT	- <i>\</i> ,۶۷۷۶	- 1,024	- ۱ _/ ۵۰۰۰	- 1,4748
					- 1,4047
۰ ۸	— <b>١</b> ,٧٨٧٨	- 1,88VT	- 1,0880	- 1,4897	- 1, 489
					- 1, TY T T

۳_ با استفاده از روش گذر جوابهای معادلات زیر را در بازه  $[\, \cdot \, , \, 1]$  با فاصله  $h = \, \cdot \, / \, 1$  برای شرایط مرزی  $y(\, \circ \, ) = \, y(\, 1) = \, 0$ 

$$y'' + (a + x^{\mathsf{r}})y' + (\mathsf{I} - x^{\mathsf{r}})y = e^{\mathsf{I} - bx^{\mathsf{r}}}$$
 (الف $y'' + x^{\mathsf{r}}y' + (a - x)y = \frac{x}{x^{\mathsf{r}} + b}, ($ ب

$$y'' + y' \sin ax + y = \frac{1}{b + \sin^{\dagger} ax},$$
 (پ $y'' + \frac{y'}{\sqrt{x' + b}} + ay = x.$  (ت) پارامترهای  $a$  و  $b$  و ارای مقادیر زیرند:

$$a = \verb| | + \circ | \verb| | \mathsf{f} k, \; k = \circ, \verb| | \mathsf{I}, \mathsf{T}, \mathsf{T}, \; b = \mathsf{T} | \Delta + \circ | \Delta n, \; n = \circ, \mathsf{I}, \mathsf{T}, \mathsf{T}, \mathsf{T}, \Delta$$

## ۹-۴_ روش تفاضلات محدود برای معادلات دیفرانسیل غیر خطی رتبه دوم

معادله ديفرانسيل غير خطي

$$y'' = f(x, y, y') \tag{YS-9}$$

را با شرایط مرزی خطی

$$\alpha \cdot y(a) - \alpha_1 y'(b) = A$$
  
$$\beta \cdot y(b) + \beta_1 y'(b) = B$$
 (YV-9)

در نظر بگیرید.

 $x_k = x_* + k_h (k = i x_* = a$  ایک دستگاه از نقاط متساوی الفاصله [a,b] و شرایط مرزی [a,b] را بطور [a,b] با فاصله  $a_n = \frac{b-a}{n}$  تقریبی با دستگاه زیر جایگزین میکنیم:

$$\begin{cases} \frac{y_{k+1} - \mathbf{1} y_k + y_{k-1}}{h^{\mathbf{1}}} = f(x_k, y_k, \frac{y_{k+1} - y_{k-1}}{\mathbf{1}h})(k = \mathbf{1}, \mathbf{1}, \dots, n-\mathbf{1}), \\ \alpha_{\circ} y_{\circ} - \alpha_{\mathbf{1}} \frac{y_{1} - y_{\circ}}{h} = A, \ \beta_{\circ} y_n + \beta_{\mathbf{1}} \frac{y_{n} - y_{n-1}}{h} = B. \end{cases}$$

بدین ترتیب یک دستگاه با ۱+ معادله و n+ مجهول  $y_k(k=\circ,1,\ldots,n)$  بدست می آوریم. با توجه به اینکه

$$\Gamma_{\circ}(y) = \alpha_{\circ} y_{\circ} - \alpha_{1} \frac{y_{1} - y_{\circ}}{h},$$

$$\Gamma_{n}(y) = \beta_{\circ} y_{n} + \beta_{1} \frac{y_{n} - y_{n-1}}{h}$$

$$( 19-9)$$

حل دستگاه (۲۸-۹) با روش تکرار توسط فرمولهای زیر بدست می آید:

$$\begin{array}{c} \frac{y_{k+1}^{(r+1)} - \mathsf{Y} y k^{(r+1)} + y_{k-1}^{(r+1)}}{h^{\mathsf{T}}} = f(x_k, y_k^{(r)}, \frac{y_{k+1}^{(r)} - y_{k-1}^{(r)}}{\mathsf{Y} h}) \\ \qquad \qquad (k = \mathsf{I}, \mathsf{T}, \dots, n-\mathsf{I}), \\ \Gamma \cdot [y^{(r+\mathsf{I})}] = A, \ \Gamma_n[y^{(r+\mathsf{I})}] = B. \end{array} \right\} \tag{$\mathsf{T}^\circ$-$$$

که در اینجا r نشان دهنده شماره تقریب (تکرار) است. ما حل کردن یک دستگاه از معادلات جبری خطی را برای هر بازه (فاصله) تکرار می دانیم. با استفاده از شکل خاصی از این دستگاه می توانیم جواب آنرا به صورت صریح بیان کنیم ( $\{Y\}$  را ببینید):

$$y_k^{(r+1)} = \frac{h}{\Delta}[A\beta_\circ(b-a) + A\beta_1 + \alpha_1 B] + \frac{k}{\Delta}(\alpha_\circ B - A\beta_\circ) + h^\intercal \sum_{i=1}^{n-1} g_{ik} f_i^{(r)} \ (\Upsilon \ \text{I-A})$$

که در آن اعداد  $g_{ik}$  و A معلوم و A و B معلوم و A و با فرمول های B با فرمول های

$$g_{ik} = \begin{cases} \Delta = \frac{1}{h} [\alpha_{\circ}\beta_{\circ}(b-a) + \alpha_{\circ}\beta_{1} + \alpha_{1}\beta_{\circ}], \\ \frac{l}{\Delta} (i\alpha_{\circ} + \frac{\alpha_{1}}{h})(k\beta_{\circ} - \beta_{\circ}n - \frac{\beta_{1}}{h}) & (i \leq k), \\ \frac{l}{\Delta} (k\alpha_{\circ} + \frac{\alpha_{1}}{h})(i\beta_{\circ} - \beta_{\circ}n - \frac{\beta_{1}}{h}) & (i > k). \end{cases}$$

محاسبه می شوند. توجه کنید که در سمت راست فرمول (۳۱-۹) تنها مقدار  $f_i^{(r)}$  به تعداد تکرار بستگی دارد.

بنابراین پیدا کردن جواب دستگاه (۹-۲۸) به یک فرآیند تکرار بسیار ساده تبدیل می شود. شرایط تقارب این روش در [۲] آمده است.

مثال ۵-۵- با استفاده از روش تفاضلات محدود و با دقت  $^{-7}$   $\times$   0  جواب مسئله مقدار مرزی

را بدست آورید.

حل۔ اجازہ بدھید که در نظر بگیریم n=1 و n=0 , برای مسئله مفروض داریم:

$$a=\circ,\ b=\circ,\ \alpha_\circ= ``,\ \alpha_1=\circ,\ \beta_\circ= ``,\ \beta_1=\circ,\ A=B=\circ$$
 
$$f(x,y)= \verb"f"+y"$$

برای این مقادیر از فرمول های (۹-۳۱) تا (۹-۳۳) بدست میآوریم:

$$y_k^{(r+1)} = h^{\Upsilon} \sum_{i=1}^{n-1} g_{ik} f_i^{(r)}$$
 (TY-1)

$$g_{ik} = \begin{cases} \circ \text{in } i(k-n), & i \leq k \\ \circ \text{in } k(i-n), & i > k \end{cases}$$
 (TD-1)

از فرمول (۳۵-۹) برای 
$$i=1$$
 بدست می آوریم:  $g_{ik}$  برای  $g_{ik}=\circ_f N(k-1)$ 

بنابراين

$$g_{11} = -\circ / 1$$
,  $g_{11} = -\circ / \lambda$ , ...,  $g_{13} = -\circ / \lambda$ 

سپس از فرمول (۹-۳۵) برای i=1 داریم:

$$g_{\Upsilon k} = \begin{cases} \circ / \Upsilon(k - 1 \circ), & \Upsilon \leq k \\ \circ / \Upsilon(-\Lambda), & k = 1 \end{cases}$$
 (TS-9)

بنابراین بدست می آید:

$$g_{11} = -\circ /\Lambda$$
,  $g_{11} = -1/S$ ,  $g_{11} = -1/S$ ,  $g_{11} = -\circ /S$ 

برای  $i \geq r$  محاسبات بطور مشابه انجام میگیرد. تمام نتایج را در جدولی بطور مجزا وارد میکنیم (جدول  $i \geq r$ ).

$$y_k^{(r)} = {}^{\circ}{}_{\prime}{}^{\circ} \setminus \sum_{i=1}^{\mathfrak{q}} g_{ik} f_i^{(\circ)}$$

برای k=1 بدست می آوریم:

$$\begin{split} y_{\mathbf{i}}^{(\mathbf{i})} &= \circ_{\mathbf{i}} \circ \mathbf{i} \sum_{i=1}^{\mathbf{i}} g_{i} \mathbf{i} f_{i}^{(\circ)} = - \circ_{\mathbf{i}} \circ \mathbf{i} (\circ_{\mathbf{i}} \mathbf{i} \times \mathbf{f}_{\mathbf{i}} \circ \circ \mathbf{i} \mathbf{i} + \circ_{\mathbf{i}} \mathbf{i} \times \mathbf{f}_{\mathbf{i}} \circ \mathbf{f} + \circ_{\mathbf{i}} \mathbf{f}_{\mathbf{i}} \circ \mathbf{f} \circ \mathbf{f} + \circ_{\mathbf{i}} \mathbf{f}_{\mathbf{i}} \circ \mathbf{f} \circ \mathbf{f} + \circ_{\mathbf{i}} \mathbf{f}_{\mathbf{i}} \circ \mathbf{f} \circ \mathbf{f} \circ \mathbf{f} + \circ_{\mathbf{i}} \mathbf{f}_{\mathbf{i}} \circ \mathbf{f} \circ \mathbf{f} \circ \mathbf{f} \circ \mathbf{f} \circ \mathbf{f} + \circ_{\mathbf{i}} \mathbf{f}_{\mathbf{i}} \circ \mathbf{f} \circ \mathbf$$

$g_{ki}$ جدول ۹-۹ ضرایب $g_{ki}$											
$i \backslash k$	١	٢	٢	۴	٥	Q.	>	<	٩		
1	-°/9	-° ∕ γ	۰ _/ ۷	۶ر ۰ –	ا 1 - ° ر	۰۰/۴	٣١ ٠ -	<b>- ۰ ، ۲</b>	۰۰,۱		
۲	-°/Å	-1,8	- 1,4	– ۱ _/ ۲	- ۱ _/ ۰	<b>-۰/</b> ۸	۶ر ۰ –	۴ر ۰ –	۰۰/۲		
٣	-°,Y	-1,4	- ۲ _/ ۱	— ۱ _/ ۸	۵ ۱٫ ۵	– ۱ _/ ۲	-° ، ٩	۶ر ۰ –	٣\ • -		
۴	۶ر ۰ –	-1,1	۸۱۸ –	- <b>۲</b> /۴	- ۲∕°	- ۱٫۶	<ul><li>۱/۲</li></ul>	-°,∧	۰۰/۴		
۵	۵؍ ۰ –	–١ _/ ۰	۵۱۱ –	- ۲ _/ ۰	- ۲ <i>,</i> ۵	- ۲ _/ ۰	۵۱۱ –	- ۱ _/ ۰	۵ر ۰۰		
۶	۴ر ۰ –	-° ⁄ \	– ۱ _/ ۲	- ۱٫۶	- ۲∕°	- ۲/۴	۸۱۸ –	- 1, ٢	۶ر ۰ –		
٧	٣ / ٥ –	۶ر ۰۰	-° _/ ٩	– ۱ _/ ۲	۵۱٫ ا	۸۱۸ –	- <b>۲</b> / ۱	-1,4	-°,Y		
٨	<b>-۰/۲</b>	۰۰/۴	۶ر ۰ –	-°,∧	- ۱ _/ ۰	- 1, ٢	-1,4	- 1,8	<b>-۰</b> ، ۸		
٩	ا _/ ۰	۲ ر ۰ –	٣ ، • –	۴؍۰–	۵۱،۰–	۶ر ۰ –	-°,Y	-°,∧	-° ر ٩		

محاسبات برای ۹  $y_k^{(1)}$  جدول ۹_۷ بطور مشابه انجام میگیرد. نتایج را در سطر  $y_k^{(1)}$  جدول ۹_۷ نوشته و بدست می آوریم:  $f_k^{(1)}=\mathsf{T}+(y_k^{(1)})^\mathsf{T}$ 

۴_ محاسبه تقریب دوم. مقادیر  $y_k^{(1)}$  را توسط فرمول (۹-۳۴) برای r=1 پیدا میکنیم:

$$y_k^{(1)} = {}^{\circ}{}_{/}{}^{\circ} \setminus \sum_{i=1}^{4} g_{ik} f_i^{(1)}$$

در حالت خاص برای k=1 خواهیم داشت:

بطور مشابه مقادیر  $y_k^{(1)}$  را برای  $y_k^{(1)}$  را برای  $y_k^{(1)}$  بدست آورده و نتایج را در سطر  $y_k^{(1)}$  وارد میکنیم. با مقایسه مقادیر  $y_k^{(1)}$  و  $y_k^{(1)}$  متوجه می شویم که آنها تنها در رقم آخر متفاوتند. بنابراین بطور تقریبی می توان نوشت  $y_k \approx y_k^{(1)}$ .

جدول ٩-٨) حل معادله (٩-٣٣) k۰/۲ ۰/۳ ۰,۴ ۰ ۵ ۰,۱  $x_k$ -°,°¶ ۰۰/۱۶  $x_k(x_k - 1)$ **-۰/۲۱** -0/14 -0,70  $f_k^{(\cdot)}$ 7,0 708 7,0881 ۲/۰۵۷۶ 7,0870  $y_k^{(1)}$ -0/1887 _°,7148|_°,7400|_°,700%  $f_k^{(1)}$ 7,0487 7,0807  $y_k^{(1)}$ -0,0918 _。, 19٣٢|_。, ٢ 1 4۵|_。, ٢ 4۵ ٢| -0,7000 ۶٫۶  $x_k(x_k - 1)$ -0/14 -°, ₹ 1 ۰۰/۱۶ -°/° 9  $f_k^{(\cdot)}$ 7,0881 7,0808 ۲,۰۰۸۱ 7,0048 _•, 7400|_•, 7148|_•, 1877|_•,• 9 14  $f_k^{(1)}$ 7,0807 7,0487 7,0788 Y, . . AD 

## ۹_۵_ روش گالرکین۱

روش تشریح شده در بالا ما را قادر می کند تا حل یک مسئله مقدار مرزی را به صورت جدولی تقریب بزنیم. حال اجازه بدهید که دو روش تحلیلی که موجب حل تقریبی یک مسئله مقدار مرزی خطی به صورت عبارتی تحلیلی می شوند را با نامهای روش گالرکین و روش ردیف کردن ۲ معرفی کنیم.

فرض کنید مسئلهای مقدار مرزی مثل (۹-۳) و (۹-۴) را داریم. اجازه بدهید رهنوشت زیر را معرفی کنیم:

$$L[y] = y'' + p(x)y' + q(x)y,$$

$$\Gamma_a[y] = \alpha \cdot y(a) + \alpha \cdot y'(a),$$

$$\Gamma_b[y] = \beta \cdot y(b) + \beta \cdot y'(b).$$
(TY-1)

فرض کنید در بازه [a,b] یک دستگاه از توابع پایه داده شدهاند

$$u_{\cdot}(x), u_{1}(x), \dots, u_{n}(x), \dots$$
 (TA-1)

که شرایط زیر را برقرار می سازند:

¹⁾ Galerkin 2) Collocation

(۱) دستگاه (۹-۳۸) متعامد است، یعنی

$$\int_{a}^{b} u_{i}(x)u_{j}(x)dx = \circ \quad \text{for } i \neq j,$$

$$\int_{a}^{b} u_{i}^{\Upsilon}(x)dx \neq \circ.$$
(٣٩-٩)

(۲) دستگاه (۳۸-۹) یک دستگاه کامل است یعنی هیچ تابعی غیر صفر وجود ندارد که بر تمامی توابع  $(i=\circ,1,1,\ldots)u_i(x)$ 

 $u \cdot (x)$  دستگاه محدود از توابع پایه  $\{u_i(x)\}$  پایه  $\{u_i(x)\}$  در انتخاب می شود که تابع  $u \cdot (x)$  در شرایط مرزی ناهمگون زیر صدق کند

$$\Gamma_a[u_{\cdot}] = A, \Gamma_b[u_{\cdot}] = B \tag{f - q}$$

و توابع  $(i=\circ,1,1,\ldots,n)u_i(x)$  شرایط مرزی همگون

$$\Gamma_a[u_i] = \Gamma_b[u_i] = \circ \ (i = 1, 1, \dots, n) \tag{final}$$

ل برقرار سازند.

ما پاسخ مسئله مرزی (۹-۳) و (۹-۴) را به صورت زیر حدس می زنیم:

$$y(x) = u_{\circ}(x) + \sum_{i=1}^{n} c_i u_i(x) \tag{FT-1}$$

از شرایط (۹-۴۰) و (۹-۴۱) نتیجه می شود که این تابع شرایط مرزی (۹-۴) را برقرار می کند. عبارت زیر که «مانده ۱» نامیده می شود را در نظر بگیرید:

$$R(x, c_1, c_7, \dots, c_n) = L[u_*] + \sum_{i=1}^n c_i L[u_i] - f(x)$$
 (FT-1)

ضرایب  $c_i$  را طوری انتخاب میکنیم که کوچکترین مقدار انتگرال

$$\int_{a}^{b} R^{\mathsf{Y}}(x, c_{\mathsf{Y}}, c_{\mathsf{Y}}, \dots, c_{n}) dx \tag{ff-9}$$

ىدىنىت آبد

اثبات شده است (۲]، [۱۳]، [۱۳]، [۱۸] را ببینید) که این مهم تنها موقعی ممکن است که تفاضل اثبات شده است  $u_i$  بر تمامی توابع  $u_i$  متعامد باشد.

اجازه بدهید شرط متعامد بودن را بنویسیم:

$$\int_a^b u_k(x) R(x, c_1, c_2, \dots, c_n) dx = \circ \quad (k = 1, 1, \dots, n)$$

1) Residua

و يا بطور كامل

$$\sum_{i=1}^{n} c_{i} \int_{a}^{b} u_{k}(x) L[u_{i}] dx = \int_{a}^{b} u_{k}(x) \{f(x) - L[u_{\cdot}]\} dx. \tag{$f$ a-1}$$

بنابراین ما یک دستگاه از معادلات جبری خطی بر حسب  $c_i$  را بدست آورده ایم. توجه کنید که در انتخاب توابع پایه شرط متعامد بودن (۹-۳۹) الزامی نیست (اگر ضرایب با فرض مینیمم بودن انتگرال (۴۴-۹) انتخاب شده باشند). برای مثال با در نظر گرفتن یک دستگاه کامل از توابع متعامد در بازه [a,b] به عنوان توابع پایه ما می توانیم ترکیبی خطی از توابع این دستگاه را نیز به عنوان توابع پایه انتخاب کنیم. تنها شرط لازم و کافی این است که توابع منتخب در بازه [a,b] بطور خطی غیر وابسته باشند.

مثال ۹_۶_ با استفاده از روش گالرکین حل معادله

$$y'' - y'\cos x + y\sin x = \sin x \tag{$\mathfrak{F-4}$}$$

را که در شرایط مرزی

$$y(-\pi) = y(\pi) = \mathbf{Y} \tag{$\mathbf{Y}$-$\mathbf{Y}$}$$

صدق میکند را تقریب بزنید.

حل۔ به عنوان دستگاهی از توابع پایه  $u_i(x)$  پایه  $u_i(x)$  توابع مثلثاتی زیر را انتخاب میکنیم:

$$u_{\cdot} = \mathsf{Y}, u_{\mathsf{Y}} = \sin x, u_{\mathsf{Y}} = \cos x + \mathsf{Y}, u_{\mathsf{Y}} = \sin \mathsf{Y}x, u_{\mathsf{Y}} = \cos \mathsf{Y}x - \mathsf{Y}$$
 (FA-9)

این توابع در بازه  $[-\pi,\pi]$  مستقل خطی هستند و تابع u شرط مرزی (۹-۴۷) و شرایط مرزی صفر را برقرار می سازد. اجازه بدهید برای پاسخ شکل زیر را در نظر بگیریم:

$$y = u_{\cdot}(x) + \sum_{i=1}^{r} c_i u_i(x)$$

توابع  $L[u_i](i=\circ\,,\,\mathsf{I},\,\mathsf{T},\,\mathsf{T},\,\mathsf{F})$  توابع

$$L[u.] = \mathsf{Y} \sin x,$$

$$L[u_1] = -\sin x - \cos \Upsilon x,$$

$$L[u_{\mathsf{T}}] = \sin x - \cos x + \sin \mathsf{T} x,$$

$$L[u_{\overline{r}}] = -\frac{1}{7}\cos x - f\sin x - \frac{\overline{r}}{7}\cos x,$$

$$L[u_{\mathfrak{f}}] = -\frac{1}{\mathfrak{r}}\sin x - \mathfrak{f}\cos \mathfrak{f}x + \frac{\mathfrak{r}}{\mathfrak{r}}\cos \mathfrak{f}x,$$

$$f(x) - L[u] = -\sin x$$
.

با استفاده از رهنوشت

$$a_{ik} = \int_{a}^{\circ} u_k(x) L[u_i] dx, \quad b_k = \int_{a}^{b} u_k(x) \{f(x) - L[u_i]\} dx,$$

و با در نظر گرفتن متعامد بودن دستگاه توابع مثلثاتی  $(1, \sin x, \cos x, \sin x, \cos x, \sin x)$ ، ضرایب دستگاه (۹-۹) را محاسبه میکنیم:

$$b_{1} = -\int_{-\pi}^{\pi} \sin^{7} x dx = -\pi, \quad b_{7} = b_{7} = b_{7} = \circ,$$

$$a_{11} = -\int_{-\pi}^{\pi} \sin^{7} x dx = -\pi, \quad a_{17} = \pi, \quad a_{17} = \circ, \quad a_{17} = -\frac{\pi}{7}$$

$$a_{71} = \circ, \quad a_{77} = -\int_{-\pi}^{\pi} \cos^{7} x dx = -\pi, \quad a_{77} = -\frac{\pi}{7}, \quad a_{77} = \circ,$$

$$a_{71} = \circ, \quad a_{77} = \int_{-\pi}^{\pi} \sin^{7} 7x dx = \pi, \quad a_{77} = -7\pi, \quad a_{77} = \circ,$$

$$a_{71} = -\int_{-\pi}^{\pi} \cos^{7} 7x dx = -\pi, \quad a_{77} = \circ, \quad a_{77} = -7\pi.$$

یس از حذف به دستگاه زیر می رسیم:

$$\begin{array}{ccc} c_1 - c_7 & + \circ / \delta c_7 = 1, \\ & c_7 + \circ / \delta c_7 & = \circ, \\ & c_7 - f_{C_7} & = \circ, \\ & c_1 & + f_{C_7} & = \circ, \end{array}$$

که از آنجا بدست می آوریم: می آوریم: می آوریم: می آوریم: می آوریم: می آوریم: که از آنجا بدست می آوریم: می آوریم:

$$y \approx 7 + \frac{\Lambda}{V} \sin x + \frac{F}{V} \sin^7 x$$

به منظور مقایسه در جدول ۹-۹ مقادیر حل تقریبی بدست آمده و حل دقیق  $y=e^{\sin x}+1$  را آوردهایم.

مثال ٧-٩_ با استفاده از روش گالركين جواب معادله

$$y'' + y + x = \circ \tag{fq-q}$$

را که در شرایط مرزی

$$y(\circ) = y(1) = \circ \tag{0.5-4}$$

صدق میکند را تقریب بزنید.

حل $u_i$  توابع زیر را به عنوان دستگاهی از توابع پایه  $u_i$  انتخاب میکنیم:

$$u_{\cdot}(x) = {}^{\circ}, \ u_{\cdot}(x) = x(1-x), \ u_{\cdot}(x) = x^{\cdot}(1-x)$$

این توابع مستقل خطی اند و شرایط مرزی صفر را برقرار میکنند. ما به عنوان یک جواب تقریبی شکل زیر را در نظر میگیریم:

$$y = c_1 x (1-x) f_{C_1} x^{\dagger} (1-x) = x (1-x) (c_1 + c_1 x)$$

با جایگذاری y در سمت چپ معادله (۹- ۴۰)، تفاضل زیر را بدست می آوریم:

$$R(x,c_{1},c_{1})=-\mathbf{T}c_{1}+c_{1}(\mathbf{T}-\mathbf{S}x)+x(\mathbf{1}-x)(c_{1}+c_{1}x)+x$$

با احتساب تعامد تابع R نسبت به توابع  $u_{1}(x)$  ، $u_{1}(x)$  دستگاه زیر را خواهیم داشت:

$$\int_{\circ}^{1} (x - x^{\mathsf{T}}) R(x, c_{\mathsf{T}}, c_{\mathsf{T}}) dx = \circ$$
$$\int_{\circ}^{1} (x^{\mathsf{T}} - x^{\mathsf{T}}) R(x, c_{\mathsf{T}}, c_{\mathsf{T}}) dx = \circ$$

با جایگذاری مقدار R در این دستگاه و محاسبه انتگرال ها، یک دستگاه از معادلات جبری خطی برای بدست آوردن  $c_1$  و  $c_2$  خواهیم داشت:

$$\frac{r}{1 \cdot c} c_1 + \frac{r}{7 \cdot c} c_7 = \frac{1}{17}$$

$$\frac{r}{7 \cdot c} c_1 + \frac{17}{1 \cdot c} c_7 = \frac{1}{17}$$

با حل این دستگاه بدست می آوریم:  $\frac{V_1}{F^2}=c_1=\frac{V}{F}$  و  $c_1=\frac{V}{F}$ . بنابراین

$$y(x) = x(1-x)(\frac{\mathrm{Y1}}{\mathrm{rfq}} + \frac{\mathrm{Y}}{\mathrm{f1}}x)$$

به منظور مقایسه در جدول ۹-۱۰ مقادیر حل تقریبی بدست آمده و حل دقیق  $y=rac{\sin x}{\sin \lambda}-x$  را آوردهایم.

توجه مثال بالا نشان می دهد که انتخاب مناسب توابع پایه، تقریب زدن جواب یک مسئله مقدار مرزی به صورت تحلیلی را ممکن می سازد.

اگر توابع p(x), p(x) و p(x) در معادله (۹-۳) خیلی پیچیده باشند، محاسبه ضرایب دستگاه (۴۵-۹) بسیار مشکل می شود. در چنین مواردی استفاده از روش تفاضل یا روش ردیف سازی (collocation) که در بخش بعدی تشریح می شود مناسب است.

$$\mathbf{v}$$
جدول  $\mathbf{v}$  جوابهای دقیق و تقریبی مثال  $\mathbf{v}$  مثال  $\mathbf{v}$ 

#### _ مسائل

با بكارگيرى روش گالركين جوابهاى مسائل مقدار مرزى را تقريب بزنيد.  $y'' - y'\cos x + y\sin x = f(x), \ y(-\pi) = y(\pi) = 7 \quad \text{$_{-}$} \Lambda$   $f(x) = \cos \mathsf{Y}x \ ( \downarrow f(x) = \sin x \ ( \downarrow f(x) = \cos x \ )$  الف  $y'' - \mathsf{Y}xy' + \mathsf{Y}y = f(x), \ y(\circ) = \circ, \ y'(\mathsf{N}) = \mathsf{N} \quad \text{$_{-}$} \Upsilon$  الف  $f(x) = \mathsf{T}x^\mathsf{Y} + x - \mathsf{N} \ ( \downarrow f(x) = \mathsf{N}x^\mathsf{Y} - \mathsf{T}x + x \ )$ 

## ۹_ع_ روش ردىفسازى١

ما برای جواب مسئله مقدار مرزی (۹-۳) و (۹-۴) شکل زیر را در نظر میگیریم:

$$y(x) = u_{\circ}(x) + \sum_{i=1}^{n} c_i u_i(x) \tag{6.1-4}$$

که در آن  $(i=\circ,1,\ldots,n)u_i(x)$  توابع مستقل خطی اند که شرایط  $(i=\circ,1,\ldots,n)u_i(x)$  را برقرار می سازند. اجازه بدهید شرط کنیم که تفاضل

$$R(x, c_1, c_2, \dots, c_n) = L[y] - f(x) = L[u_{\cdot}] - f(x) + \sum_{i=1}^{n} c_i L[u_i]$$
 (51-9)

برای مجموعه نقاط  $x_n,\ldots,x_1,x_1$  در بازه [a,b] که نقاط ترتیب خوانده می شوند، صفر باشد (تعداد این نقاط می بایستی با تعداد ضرایب  $c_1,\ldots,c_1$  در عبارت (a,b] برابر باشد). آنگاه برای بدست آوردن (a,b] در عبارت (a,b] دستگاه معادلات زیر را خواهیم داشت:

$$R(x_1, c_1, c_7, \dots, c_n) = \circ,$$

$$R(x_7, c_1, c_7, \dots, c_n) = \circ,$$

$$\dots \dots \dots \dots \dots \dots$$

$$R(x_n, c_1, c_7, \dots, c_n) = \circ.$$

¹⁾ collocation

روش ردیفسازی همچنین می تواند برای حل معادلات دیفرانسیل غیر خطی به شکل

$$y'' = f(x, y, y') \tag{\Delta f-1}$$

با شرایط مرزی خطی (۹-۴) بکارگرفته شود. در این مورد تفاضل به صورت

$$R(x) = y'' - f(x, y, y') \tag{66-4}$$

 $c_n, \ldots, c_1, c_1$  تبدیل به یک دستگاه از معادلات جبری غیر خطی بر حسب مجهولات  $(\mathfrak{T}_-, \mathfrak{T}_-, \mathfrak{T}_-, \mathfrak{T}_-, \mathfrak{T}_-, \mathfrak{T}_-)$  می شود (مثال ۲ را ببینید).

مثال ۹_۸_ با استفاده از روش ردیف سازی یاسخ معادله

$$y'' + (\mathbf{1} + x^{\mathsf{T}})y + \mathbf{1} = 0 \tag{69-4}$$

را با شرایط مرزی

$$y(-1) = y(1) = 0 \tag{5 Y-1}$$

تقریب بزنید.

حل با در نظرگرفتن شکل معادله (۹-۵۶) و شرایط مرزی (۹-۵۷) می توانیم قضاوت کنیم که توابع زوج و یا فردند. بنابراین اجازه بدهید که چندجملهای های  $u_1(x) = x^\intercal \cdot u_1(x) = x^\intercal \cdot u_2(x) = x^\intercal \cdot u_3(x) = x^\intercal$ 

$$y = c_1(\mathbf{1} - x^{\mathsf{T}}) + c_{\mathsf{T}}x^{\mathsf{T}}(\mathbf{1} - x^{\mathsf{T}})$$

با در نظر گرفتن نقاط ردیفسازی  $lpha = rac{\lambda}{2}$  و  $x_{1} = rac{\lambda}{2}$  تفاضل R(x) را تشکیل می دهیم:

$$R(x) = -\mathbf{Y}c_1 + c_1(\mathbf{Y} - \mathbf{Y}\mathbf{X}^{\mathsf{Y}}) + (\mathbf{Y} + x^{\mathsf{Y}})[c_1(\mathbf{Y} - x^{\mathsf{Y}}) + c_1(x^{\mathsf{Y}} - x^{\mathsf{Y}})] + \mathbf{Y} = \mathbf{Y} - c_1(\mathbf{Y} + x^{\mathsf{Y}}) + c_1(\mathbf{Y} - \mathbf{Y})\mathbf{Y}^{\mathsf{Y}} - x^{\mathsf{Y}})$$

با جایگذاری مقدارهای  $x_{\circ} = \frac{1}{7}$  و  $x_{\circ} = x$  دستگاه

$$1 - c_1 + 7c_7 = \circ$$
,  $1 - \frac{17}{15}c_1 - \frac{49}{55}c_7 = \circ$ 

را بدست میآوریم که از آنجا بدست میآوریم ۱۹۵۷ $c_1=\circ$  و ۲۲  $c_1=\circ$  بنابراین یک جواب تقریبی به صورت  $ypprox\circ$  ۲۲ $x^{\mathsf{T}}(1-x^{\mathsf{T}})$  و ۲۲  $x^{\mathsf{T}}$ 

مثال ۹-۹- با استفاده از روش ردیفسازی جواب معادله

$$y'' = \mathsf{T}x + y^{\mathsf{T}} \tag{\Delta A-9}$$

با شرایط مرزی  $\circ = y(1) = y$  را تقریب بزنید.

حل _ توابع زیر را به عنوان توابع پایه در نظر میگیریم:

$$u_{\cdot} = \circ, \ u_{1} = x(1-x), \ u_{1} = x^{\dagger}(1-x)$$

و پاسخی به شکل R(x) را تشکیل می و با در نظر میگیریم. تفاضل  $y=c_1u_1(x)+c_1u_2(x)$  را تشکیل می دهیم:

$$R(x) = c_1 u_1'' + c_7 u_7'' - (c_1^{\dagger} u_1^{\dagger} + {}^{\dagger} c_1 c_7 u_1 u_7 + c_7^{\dagger} u_7^{\dagger}) - {}^{\dagger} x$$

 $u_{\mathtt{Y}}^{\prime\prime}=\mathtt{Y}-\mathtt{F}x$  که در آن  $u_{\mathtt{Y}}^{\prime\prime}=-\mathtt{Y}$  و

نقاط مرتبسازی را ۲۵،  $x_1 = ^{\circ}$  و  $x_1 = ^{\circ}$  میگیریم. با محاسبه R(x) در نقاط مرتبسازی دستگاهی از معادلات غیر خطی را بدست می آوریم:

این دستگاه را به صورت زیر می نویسیم:

$$c_{1} = -\frac{1}{r} - \frac{\Delta}{F}(\circ_{1} \circ \Upsilon) \cdot c_{1}^{\Upsilon} + \circ_{1} \circ \Upsilon \cdot C_{1} c_{1} + \circ_{1} \circ \Upsilon \cdot c_{1}^{\Upsilon}),$$

$$c_{1} = -\frac{1}{r} - \frac{1}{F}(\circ_{1} \circ \Upsilon \Delta \Upsilon c_{1} c_{1} + \circ_{1} \circ \Upsilon \vee F c_{1}^{\Upsilon})$$

$$(9 \circ -1)$$

و آنرا به روش تكرار با استفاده از فرمولهاى

$$\begin{split} c_{1,k+1} &= -\frac{1}{T} - \frac{\delta}{\mathcal{S}}(\circ_{/} \circ \mathsf{T} \setminus \mathsf{Ic}_{1,k}^{\mathsf{T}} + \circ_{/} \circ \mathsf{IF} \setminus c_{1,k} c_{1,k} + \circ_{/} \circ \mathsf{T} \setminus c_{1,k}^{\mathsf{T}}), \\ c_{1,k+1} &= -\frac{1}{T} - \frac{1}{T}(\circ_{/} \circ \mathsf{TD} \mathsf{T} c_{1,k} c_{1,k} + \circ_{/} \circ \mathsf{IYS} c_{1,k}^{\mathsf{T}}) \end{split}$$

حل میکنیم. k اندیس k مشخص کننده شماره تقریب است.

تقريب اول_

$$c_{1,1} = -\frac{1}{7}, \quad c_{7,1} = -\frac{1}{7},$$
  
 $c_{1,1}^{7} = c_{7,1}^{7} = c_{1,1} c_{7,1} = \frac{1}{4}.$ 

تقریب دوم۔

$$\begin{split} c_{1,\uparrow} &= -\frac{1}{7} - \frac{\Delta}{5} \times \frac{1}{4} (\circ_{,'} \circ \text{TII} + \circ_{,'} \circ \text{TII} + \circ_{,'} \circ \text{TII}) = -\circ_{,'} \text{TTSA}, \\ c_{7,\uparrow} &= -\frac{1}{7} - \frac{1}{7} \times \frac{1}{4} (\circ_{,'} \circ \text{TDT} + \circ_{,'} \circ \text{IVS}) = -\circ_{,'} \text{TTDT}, \\ c_{7,\uparrow}^{\dagger} &= \circ_{,'} \text{IITD}, c_{7,\uparrow}^{\dagger} &= \circ_{,'} \text{IITF}, c_{7,\uparrow} c_{7,\uparrow} &= \circ_{,'} \text{IITF}. \end{split}$$

تقريب سوم_

$$\begin{split} c_{1,\mathsf{r}} &= -\frac{1}{\mathsf{r}} - \frac{\delta}{\mathsf{r}} (\circ_{\mathsf{r}} \mathsf{r} \mathsf{1} \mathsf{1} \times \circ_{\mathsf{r}} \mathsf{1} \mathsf{1} \mathsf{r} \delta + \circ_{\mathsf{r}} \circ \mathsf{1} \mathsf{f} \mathsf{1} \times \circ_{\mathsf{r}} \mathsf{1} \mathsf{1} \mathsf{r} \circ + \circ_{\mathsf{r}} \circ \mathsf{r} \mathsf{1} \times \circ_{\mathsf{r}} \mathsf{1} \mathsf{1} \mathsf{r} \mathsf{f}) = \\ &= - \circ_{\mathsf{r}} \mathsf{r} \mathsf{r} \mathsf{r} \mathsf{f}, \\ c_{\mathsf{f},\mathsf{r}} &= -\frac{1}{\mathsf{r}} - \frac{1}{\mathsf{r}} (\circ_{\mathsf{r}} \circ \mathsf{r} \delta \mathsf{r} \times \circ_{\mathsf{r}} \mathsf{1} \mathsf{1} \mathsf{r} \circ + \circ_{\mathsf{r}} \circ \mathsf{1} \mathsf{r} \mathsf{r} \times \circ_{\mathsf{r}} \mathsf{1} \mathsf{1} \mathsf{r} \mathsf{f}) = - \circ_{\mathsf{r}} \mathsf{r} \mathsf{r} \delta \mathsf{r}. \end{split}$$

چون مقادیر  $c_1$  و  $c_2$  در تقریبهای دوم و سوم مطابقت دارند، می توانیم با دقت  $c_1$  بنویسیم:

$$c_1 = -\circ$$
/TTS1,  $c_1 = -\circ$ /TTST

از اینرو ما یک جواب تقریبی از معادله (۹-۵۸) را به صورت زیر داریم:

$$y = -x(\mathbf{1} - x)(\circ /\mathbf{TTSR} + \circ /\mathbf{TT\DeltaT}x)$$

توجه همانطور که در مثال تشریح شده در بالا واضح است، روش ردیفسازی به محاسبات ساده تری نسبت به روش گالرکین می انجامد.

#### _____ مسائل ____

با بکارگیری روش ردیفسازی جوابهای مسائل مقدار مرزی زیر را تقریب بزنید:

$$y'' + x^{\dagger}y' - xy = f(x), \quad y(\circ) = y(1) = \circ$$

$$f(x) = \sin x$$
 (پ  $f(x) = e^{x^{\dagger}}$  ب ) الف

$$f(x) = \tan x$$
 (ث  $f(x) = \cos x$ 

$$y'' + y' - \frac{y}{x} = f(x), \quad y(\circ) = \circ, \quad y'(1) = 1$$

$$f(x) = x^{\mathsf{Y}} - \frac{\mathsf{Y}}{\mathsf{Y}}x + \frac{\mathsf{Y}}{\mathsf{A}}$$
 (الف

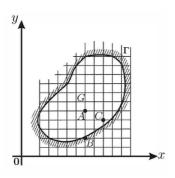
$$f(x) = \lambda x^{\mathsf{T}} - \lambda x + \frac{\mathsf{T}}{\mathsf{T}} \quad (\mathbf{y})$$

$$f(x) = \mathbf{f} x^{\mathsf{T}} - x + \frac{\mathsf{T}}{\mathsf{T}}$$
 ( $\smile$ 

# ۱۰ حل معادلات عددی با مشتقات جزئی و معادلات عددی

# ۱-۱- روش شبکه ۱

روش شبکه یا روش تفاضلات محدود یکی از روشهای بسیار معمول در روشهای موجود برای حل عددی معادلات با مشتقات جزئی است. این روش بر مبنای ایده جایگذاری مشتقات با روابط تفاضل محدود استوار است. ما خود را به موردی از دو متغیر غیر وابسته محدود میکنیم. یک دامنه مشخص G با مرز T قرار گرفته در صفحه T را در نظر بگیرید (شکل T-۱).



شکل ۱-۱۰

¹⁾ Net method

در این صفحه دو دسته خطوط موازی را در نظر بگیرید:

$$\begin{split} x &= x \cdot + ih \quad & (i = \circ \,, \pm \, \text{\scriptsize 1}, \pm \, \text{\scriptsize 1}, \dots), \\ y &= y \cdot \, + k \iota \quad & (k = \circ \,, \pm \, \text{\scriptsize 1}, \pm \, \text{\scriptsize 1}, \dots). \end{split}$$

نقاط تقاطع این دسته خطوط را نقاط چشمه می گوییم. این نقاط چشمه را همسایه می خوانیم اگر فاصله آنها در جهت ox و یا ox به ترتیب با فاصله شبکه ox و یا ox برابر باشند. اجازه دهید نقاط چشمه ای را در نظر بگیریم که داخل این نظر بگیریم که داخل دامنه ox آنها در مجموعه نقاط دامنه نبوده امّا در فاصله ای کمتر از مرز ox قرار دارند. نقاطی که چهار نقطه همسایه آنها در مجموعه نقاط چشمه انتخاب شده قرار دارند را نقاط داخلی می نامند (مثل نقطه ox در شکل ox -۱). دیگر نقاط انتخاب شده را نقاط مرزی می نامند (مثل نقاط ox و ox در شکل ox -۱).

 $u_{ik}=u(x_{\cdot}+ih,y_{\cdot}+kl)$  اجازه بدهید که مقادیر تابع مورد نظر u=u(x,y) ل ور نقاط چشمه با u=u(x,y) نشان دهیم. در هر نقطه داخلی u=u(x,y) مشتقات جزئی را با روابط تفاضلی جایگزین میکنیم:

$$(\frac{\partial u}{\partial x})_{ik} \approx \frac{u_{i+1,k} - u_{i-1,k}}{\mathsf{Y}h}, \quad (\frac{\partial u}{\partial y})_{ik} \approx \frac{u_{i,k+1} - u_{i,k-1}}{\mathsf{Y}l}, \quad (1-1)$$

برای نقاط مرزی ما از فرمولهای دقیق تری به شکل زیر استفاده میکنیم:

$$\left( \frac{\partial^{\mathsf{T}} u}{\partial x^{\mathsf{T}}} \right)_{ik} \approx \frac{u_{i+1,k} - u_{ik}}{h^{\mathsf{T}}}, \\ \left( \frac{\partial^{\mathsf{T}} u}{\partial y^{\mathsf{T}}} \right)_{ik} \approx \frac{u_{i,k+1} - u_{ik}}{l^{\mathsf{T}}},$$
 (Y-10)

مشتقات جزئی رتبه دوم را بطور مشابه جایگزین میکنیم، برای مثال:

$$\begin{pmatrix} \left(\frac{\partial^{\mathsf{T}} u}{\partial x^{\mathsf{T}}}\right)_{ik} \approx \frac{u_{i+1,k} - \mathsf{T} u_{ik} + u_{i-1,k}}{h^{\mathsf{T}}} \\ \left(\frac{\partial^{\mathsf{T}} u}{\partial y^{\mathsf{T}}}\right)_{ik} \approx \frac{u_{i,k+1} - \mathsf{T} u_{ik} + u_{i,k-1}}{l^{\mathsf{T}}} \end{pmatrix}$$

جایگزینهای مشخص شده برای مشتقات در هر نقطه چشمه ما را قادر میسازد که حل معادلات با مشتقات جزئی را به حل یک دستگاه از معادلات دیفرانسیل تبدیل کنیم.

## ۰۱_۲_ روش شبکه برای مسئله دریخله ۱

اولین مسئله مقدار مرزی یا مسئله دریخله برای معادله یواسن

$$\Delta_u = \frac{\partial^{\mathsf{Y}} u}{\partial x^{\mathsf{Y}}} + \frac{\partial^{\mathsf{Y}} u}{\partial y^{\mathsf{Y}}} = f(x, y) \tag{f-N°}$$

به صورت زیر بیان می شود: پیدا کنید تابع u=u(x,y) را که در دامنه مشخص G معادله (۱-۱۰) را برقرار ساخته و در مرز  $\Gamma$  در شرط

$$u/\Gamma = \varphi(x, y) \tag{0-1}$$

صدق کند (که در آن arphi(x,y) یک تابع پیوسته و مشخص است). با انتخاب فواصل h و L برای محورهای x و y یک شبکه تشکیل می دهیم:

$$x_i = x_{\circ} + ih$$
  $(i = \circ, \pm 1, \pm 7, ...)$   
 $y_k = y_{\circ} + kL$   $(k = \circ, \pm 1, \pm, ...)$ 

و در هر نقطه چشمه داخلی  $(x_i,y_k)$  مشتقات  $\frac{\partial^r u}{\partial y^r}$  و  $\frac{\partial^r u}{\partial y^r}$  و با استفاده از روابط تفاضل محدود (۳-۱۰) را با معادلات تفاضل محدود

$$\frac{u_{i+1,k} - Yu_{ik} + u_{i-1,k}}{h^{Y}} + \frac{u_{i,k+1} - Yu_{ik} + u_{i,k-1}}{I^{Y}} = f_{ik}$$
 (9-1)

 $f_{ik} = f_k(x_i, y_k)$  جایگزین میکنیم که در آن

معادلات (۴-۱۰) به همراه مقادیر  $u_{ik}$  در نقاط مرزی تشکیل یک دستگاه معادلات خطی بر حسب مقادیر تابع f(x,y) در نقاط f(x,y) را میدهند. برای یک دامنه مربع مستطیل و برای f(x,y) این دستگاه ساده ترین شکل را دارد. در این مورد معادله (۱۰-۶) به صورت زیر نوشته می شوند:

$$(u_{i+1,k} + u_{i-1,k} + u_{i,k+1} + u_{i,k-1} - \mathfrak{r}u_{ik}) = h^{\mathsf{T}} f_{ik}$$
 (Y-1°)

و مقادیر در نقاط مرزی دقیقاً با مقادیر توابع مرزی برابرند: برای f(x,y)=0 معادله (۴-۱۰) را معادله لاپلاس میگویند و معادلات تفاضل محدود مربوطه به صورت زیر هستند:

$$u_{ik} = \frac{1}{\varphi} (u_{i+1,k} + u_{i-1,k} + u_{i,k+1} + u_{i,k-1})$$
 (A-1°)

برای محاسبه فرمولهای (۱۰-۷) و (۲-۱۰) از نقاط چشمه مشخص شده در شکل ۱۰-۲ استفاده می شود. این نقاط و دیگر نقاط مشخص شده در شکلهای دیگر تنها بخشی از نقاط چشمه اند. برای مثال نقطه این نقاط و دیگر نقاط مشخص شده است. گاهی اوقات بکارگیری روشی که در شکل ۱۰-۳ نشان  $(x_i,y_k)$  به صورت  $(x_i,y_k)$  نشان داده شده است. گاهی اوقات بکارگیری روشی که در شکل ۱۰-۳ نشان داده شده است.

¹⁾ Dirichlet

داده شده است بهتر میباشد. در این مورد برای معادله لاپلاس معادلات تفاضل محدود زیر در نظر گرفته می شود:

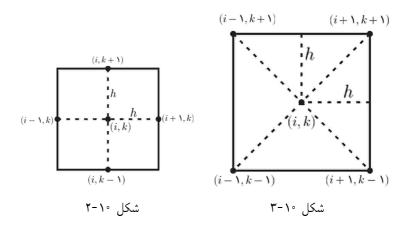
$$u_{ik} = \frac{1}{F} (u_{i-1,k-1} + u_{i+1,k-1} + u_{i-1,k+1} + u_{i+1,k+1})$$
 (1-10)

و برای معادله پوآسن داریم:

$$u_{ik} = \frac{1}{F}(u_{i-1,k-1} + u_{i+1,k-1} + u_{i-1,k+1} + u_{i+1,k+1}) + \frac{h^{r}}{F}f_{ik}$$

خطای ناشی از جایگزینی معادله دیفرانسیل با یک معادله تفاضلی یعنی جمله باقیمانده  $R_{ik}$  برای معادله لاپلاس توسط نامساوی  $M_{ik} \leq rac{h^\intercal}{9} M_{ik}$  برآورد می شود که در آن

$$M_{\mathsf{f}} = \max_{G} \{ |\frac{\partial_{u}^{\mathsf{f}}}{\partial x^{\mathsf{f}}}|, |\frac{\partial_{u}^{\mathsf{f}}}{\partial y^{\mathsf{f}}}| \}$$



خطای پاسخ بدست آمده توسط روش تفاضل از سه خطای زیر تشکیل می شود:

- ١) خطای ناشی از جایگزینی معادله دیفرانسیل با معادله تفاضل
  - ۲) خطای تقریب شرایط مرزی
- ٣) خطای ناشی از این حقیقت که یک دستگاه از معادلات تفاضلی به روش تقریبی حل شده است.

مثال ۱-۱- مسئله توزیع یکنواخت گرما در یک صفحه مربع که مساحت هر طرف آن برابر ۱ است را در نظر بگیرید بطوری که کنارههای آن در یک دمای ثابت نگهداشته شدهاند. همانطور که می دانیم ([۵۲] را ببینید) تابع u(x,y) (توزیع نفوذ دما) حل معادله لاپلاس  $u(x,y) = \frac{u^{7}u}{\partial x^{7}} + \frac{\partial^{7}u}{\partial y^{7}}$  برای شرایط مرزی مشخص شده است. برای مسئله مورد نظر شرایط مرزی در شکل ۱-۴ داده شده است.

حل یک شبکه با فاصله  $\frac{1}{7} = h$  تشکیل می دهیم که شامل ۹ نقطه داخلی است (شکل  $^{\circ}$  ۱-۹). معادلات تفاضل محدود را برای این نقاط می نویسیم. با فرض همگن بودن شرایط مرزی داریم:

$$u_{11} = u_{71}, \quad u_{17} = u_{77}, \quad u_{17} = u_{77}$$
 (10-10)

که این امر تعداد مجهولات تابع u را از تعداد نقاط داخلی به شش نقطه تقلیل می دهد. از اینرو و در آنجا نیازی به نوشتن معادلات تفاضل محدود برای نقاط چشمه (۱ و ۳)، (۲ و ۳) و (۳ و ۳) نیست. برای شش نقطه داخلی باقیمانده (۱ و ۱)، (۱ و ۲)، (۲ و ۱)، (۳ و ۱) و (۳ و ۲) به ترتیب شش معادله زیر را خواهیم داشت:

$$u_{\circ 1} + u_{11} + u_{1\circ} + u_{11} - fu_{11} = \circ, \quad u_{11} + u_{11} + u_{1\circ} + u_{11} - fu_{11} = \circ,$$

$$u_{\circ 1} + u_{11} + u_{11} + u_{11} - fu_{11} = \circ, \quad u_{11} + u_{11} + u_{11} + u_{11} - fu_{11} = \circ,$$

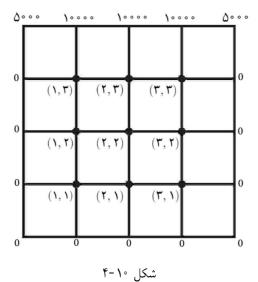
$$u_{\circ 1} + u_{11} + u_{11} + u_{11} - fu_{11} = \circ, \quad u_{11} + u_{11} + u_{11} + u_{11} - fu_{11} = \circ.$$

$$(1) - 1 \circ 1 = 0$$

دوازده مقدار دیگر تابع در نقاط مرزی نیز با این معادلات پوشیده می شوند. ها این مقادیر را از شرایط مرزی همگیریم: می گیریم:

$$\begin{array}{c} u_{1 \circ} = \circ (i = 1, \Upsilon, \Upsilon), u_{\circ j} = \circ (j = 1, \Upsilon, \Upsilon) \\[1mm] u_{1 \Upsilon} = u_{\Upsilon \Upsilon} = u_{\Upsilon \Upsilon} = 1 \circ \circ \circ \circ \end{array} \right\}$$

توجه داشته باشید که در هیچ نقطهای در راستای نقاط چشمه شرایط مرزی مورد استفاده نیستند.



سرانجام با احتساب شرایط (۱۰-۱۰) و (۱۰-۱۲) دستگاه زیر بدست می آید:

$$\begin{aligned} u_{11} + u_{11} - \mathfrak{f} u_{11} &= \circ, & \mathsf{f} u_{11} + u_{11} - \mathfrak{f} u_{11} &= \circ, \\ u_{11} + u_{11} + u_{11} - \mathfrak{f} u_{11} &= \circ, & \mathsf{f} u_{11} + u_{11} + u_{11} - \mathfrak{f} u_{11} &= \circ, \\ u_{11} + u_{11} - \mathfrak{f} u_{11} &= -1 \circ \circ \circ \circ. & \mathsf{f} u_{11} + u_{11} - \mathfrak{f} u_{11} &= -1 \circ \circ \circ \circ \end{aligned}$$

با حل این دستگاه به روش گوس خواهیم داشت:

$$u_{11} = Y1F$$
,  $u_{T1} = AAT$ ,  $u_{1T} = 1AY\Delta$ ,  $u_{TT} = T\Delta^{\circ}$ ,  $u_{1T} = FTAF$ ,  $u_{TT} = \Delta^{\circ}FA$ .

مثال ۱-۲-۰ همانطور که میدانیم (۴۲) را ببینید) مسئله تغییر شکل الاستیک یک صفحه مربع تحت اثر یک نیروی ثابت منجر به حل معادله پوآسن

$$\Delta u = -1$$

با مقادیر مرزی صفر می شود. جواب این مسئله را به وسیله روش چشمه برای مربعی با مساحت ۱ و فاصله  $\frac{1}{4}$  بدست می آوریم.

حل توجه داشته باشید که در این مورد یک همگنی کامل برای مقادیر داده شده تابع داریم، چون تمام شرایط مرزی صفرند و تابع f(x,y) ثابت است. بنابراین کافی است که معادلات تفاضل محدود را برای  $\frac{1}{7}$  مربع تشکیل دهیم یعنی برای نقاط (۱ و ۱)، (۱ و ۲)، (۲ و ۱) و (۲ و ۲) (شکل ۱۰-۴ را ببینید). با احتساب شرایط مرزی صفر معادلات زیر را بدست می آوریم:

$$u_{11} + u_{11} - fu_{11} = -\circ /\circ F f \Delta$$
  $f u_{11} + u_{11} - f u_{11} = -\circ /\circ F f \Delta$   
 $u_{11} + f u_{11} - f u_{11} = -\circ /\circ F f \Delta$   $f u_{11} + f u_{11} - f u_{11} = -\circ /\circ F f \Delta$ 

با توجه به همگنی پاسخ  $(u_{17}=u_{71})$ ، دستگاه بدست آمده به دستگاه سه معادلهای زیر منجر می شود:

$$-\mathfrak{f}u_{11}+\mathfrak{f}u_{17}=-\circ_{/}\circ\mathfrak{F}\mathfrak{f}\Delta$$
 
$$\mathfrak{f}u_{11}-\mathfrak{f}u_{17}+u_{17}=-\circ_{/}\circ\mathfrak{F}\mathfrak{f}\Delta$$
 
$$\mathfrak{f}u_{17}-\mathfrak{f}u_{17}=-\circ_{/}\circ\mathfrak{F}\mathfrak{f}\Delta$$

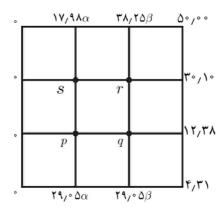
با حل این دستگاه بدست می آوریم:

$$u_{11}=\circ_{/}\circ$$
 fth  $u_{11}=u_{11}=\circ_{/}\circ$  dfy  $u_{11}=\circ_{/}\circ$  y  $\circ$  T

_____ مسائل _

۱_ با بکارگیری روش شبکه پاسخ معادلات لاپلاس را در نقاط q ،p و S از مربع، با شرایط مرزی مشخص شده  $\beta=1/\circ 1+\circ/\circ 1n,\ n=\circ,1,1,1,1$  و  $\alpha=\circ/1+\circ/1k(k=\circ,1,1)$  در شکل  $\alpha=\circ/1+\circ/1$  را برای  $\alpha=\circ/1+\circ/1k(k=\circ,1,1)$  بدست آور بد.

 $A(\,{}^{\circ}\,,\,{}^{\circ}\,)$  با بکارگیری روش شبکه با فاصله  $rac{1}{7}$  ، پاسخ معادله لاپلاس را در یک مربع با رئوس  $A(\,{}^{\circ}\,,\,{}^{\circ}\,)$  . داده شده است.  $D(\,{}^{\circ}\,,\,{}^{\circ}\,)$  و  $C(\,{}^{\circ}\,,\,{}^{\circ}\,)$  بدست آورید. شرایط مرزی در جدول  $C(\,{}^{\circ}\,,\,{}^{\circ}\,)$  داده شده است.



شکل ۱۰-۵ جدول ۱۰-۱۰) شرایط مرزی

Variants	$u _{AB}$	$u _{BC}$	$u _{CD}$	$u _{AD}$
(a)	$ au \circ y$	$\operatorname{\mathtt{T}}\circ (\operatorname{\mathtt{1}}-x^{\operatorname{\mathtt{1}}})$	0	0
(b)	$ au \circ y$	$rec \cos \frac{\pi x}{r}$	$rec \cos \frac{\pi y}{r}$	0
(c)	$\Delta \circ y(1-y^{T})$	0	0	$\Delta \circ \sin \pi x$
(d)	$Y \circ y$	۲۰	$r \circ y^r$	$\Delta \circ x(1 - x)$
(e)	o	$\Delta \circ x(1 - x)$	$\Delta \circ y(1-y^{\dagger})$	$\Delta \circ x(1 - x)$
(f)	$\operatorname{\mathfrak{T}} \circ \sin \pi y$	$Y \circ x$	$r \circ y$	$\operatorname{\mathfrak{T}} \circ x(\operatorname{\mathfrak{I}} - x)$
(g)	$\operatorname{\mathtt{T}}\circ (\operatorname{\mathtt{I}}-y)$	$Y \circ \sqrt{x}$	$Y \circ y$	$\mathbf{r} \cdot (1 - x)$
(h)	$\delta \circ \sin \pi y$	$\mathbf{r} \circ \sqrt{x}$	<b>T</b> ° <i>y</i> ^r	$\delta \circ \sin \pi x$
( <i>i</i> )	4 · y ·	4.	۴۰	$rac{r}{r}$
(j)	۵۰	$\Delta \circ (1 - x)$	0	$\mathcal{F} \circ x, \circ \leq x < 1/\Upsilon$
				$\mathfrak{s} \circ (\mathfrak{l} - x), \mathfrak{l}/\mathfrak{l} \leq x \leq \mathfrak{l}$

## ۱۰ـ۳ـ روش تکرار برای حل یک دستگاه از معادلات تفاضل محدود

حل مستقیم یک دستگاه معادلات تفاضل محدود به کمک روشهای حذف متوالی برای تعداد زیاد نقاط چشمه بسیار طاقت فرساست. در اینجا بسیار مناسب است که از روشهای تکراری که شکل خاص این چنین دستگاههایی را در نظر میگیرند و برای اجرا توسط یک کامپیوتر بسیار مناسب هستند، استفاده کنیم ([3] و (۶۰] را ببینید).

یکی از این روش های ساده، فرآیند لیبمن ۱ است که برای حل دستگاه هایی به شکل (۱۰-۸) مناسب است (۱۳]، [۳۵] و [۳۹] و [۳۹] را ببینید).۲

در روش لیبمن، محاسبات به طریقه زیر انجام می شود:

با انتخاب تقریبهای اولیه  $u_{ij}^{(\circ)}$ ، تقریبهای بعدی را برای نقاط داخلی شبکه بدست می آوریم

$$u_{ij}^{(k+1)} = \frac{1}{\mathbf{F}}[u_{i+1,j}^{(k)} + u_{i-1,j}^{(k)} + u_{i,j+1}^{(k)} + u_{i,j-1}^{(k)}] \quad (k = \circ, 1, 1, 1, \ldots). \tag{1.7-10}$$

برای بدست آوردن تقریبهای اولیه می توان از دو روش استفاده کرد:

۱_ بدست آوردن مقادیر  $u_{ij}^{(\circ)}$  در نقاط چشمه داخلی به وسیله درونیابی، با استفاده از مقادیر مرزی معلوم (مثال ۳_۱۰ را ببینید).

 $Y_-$  یک دستگاه از معادلات تفاضل محدود برای شبکهای با فاصلهگذاری بزرگتر تشکیل داده و آن را به روش حذف حل میکنیم. سپس مقادیر بدست آمده را برای شبکه داده شده درونیابی میکنیم (مثال Y را ببینید). ثابت شده است ([۱۸]، [YY] و [YY] را ببینید) که برای فاصله Y فرآیند لیبمن به جواب دقیق متقارب می شود و این به مقادیر اولیه انتخاب شده بستگی ندارد. یعنی حد زیر موجود است:

$$\lim_{k \to \infty} u_{ij}^{(k)} = u_{ij}$$

فرآیند تکرار با سرعت خیلی بیشتری متقارب خواهد شد اگر در انجام عملیات حسابی از مقادیر پیدا شده قبلی و جدید استفاده شود (مثال دوم، روش سیدل). معمولاً تا زمانی که به تعداد لازم ارقام اعشاری دو تقریب متوالی مطابق شوند، فرآیند تکرار ادامه پیدا میکند.

arepsilon خطای تقریب حل معادله لاپلاس را میتوان با اصل رانگ ([۲] و [۳۵] را ببینید) برآورد کرد زیرا خطای  $u_h$  حل تقریبی  $u_h$  بدست آمده برای فاصله  $u_h$ ، با فرمول تقریبی زیر برآورد می شود:

$$\varepsilon h \approx \frac{u_h - u_{\text{Y}h}}{\varepsilon} \tag{YF-1°}$$

که در آن  $u_{7h}$  حل تقریبی بدست آمده برای فاصله th است. توجه کنید که روشهای تکراری تشریح شده بطور معمول در تمام نقاط داخلی به صورت یک عملیات استاندارد انجام میگیرند. بنابراین این روشها

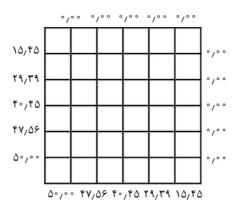
¹⁾ Liebmann

۲) برای دیگر روش های موثر و سابقه کامل در این مورد به [۴۳] رجوع کنید.

برای برنامهسازی روی یک کامپیوتر مناسب میباشند. وقتی محاسبات توسط کامپیوتر انجام می شود، آماده کردن یک تعداد کافی از الگوهای محاسباتی بسیار مفید است ([۱۲] و [۳۵] را ببینید).

مثال ۱۰ـ۳ـ حل معادله لاپلاس را برای یک مربع با شرایط مرزی مشخص شده در شکل ۱۰-۶ را بدست آورید.

حل شکل  $^{\circ}$  -  $^{\circ}$  الگوی محاسباتی برای مسئله داده شده را نشان می دهد. این شکل به صورت زیر ساخته شده است. هر نقطه چشمه با یک مربع جایگزین شده است. محتویات داخل هر مربع همان مقادیر مرزی، متناظر با نقاط مرزی هستند. چون در فرآیند تکرار مقادیر مرزی دست نمی خورند، الگوهای بدست آمده به شکل یک مربع  $^{\circ}$   $^{\circ}$  هستند که ضمیمه الگوی اولیه شده اند (شکل  $^{\circ}$  -  $^{\circ}$ ).



شکل ۱۰-۶

	°/°°	°/°°	°/°°	°/°°	°/°°	
10,40						°/°°
۲٩ <u>,</u> ٣٩						°/°°
40,40						°/°°
44,08						°/°°
۵۰٬۰۰						°/°°
	٥٠/٠٠	47,08	40,40	<b>۲9,</b> ۳9	10,40	

شکل ۱۰-۷

### ير كردن الگوها:

۱_ محاسبه تقریب های اولیه

مقادیر مرزی را به نقاط داخلی به روش زیر درونیابی میکنیم. با سطر بالایی شروع میکنیم. فرض میکنیم که تابع u(x,y) از ۱۵/۴۵ تا v به صورت خطی کاهش مییابد. این بدین معنی است که برای مقدار اولیه u(x,y) بدست میآید:

$$u_{i\delta}^{(\circ)} = \frac{\mathsf{ND}_{\mathsf{I}}\mathsf{FD}}{\mathsf{F}}(\mathsf{F}-i) \ \ (i=\mathsf{N},\mathsf{T},\mathsf{T},\mathsf{F},\delta)$$

یعنی ۱۲٫۸۸  $u_{00}^{(\circ)}=1$ ،  $u_{00}^{(\circ)}=1$ ،  $u_{00}^{(\circ)}=1$  و  $u_{00}^{(\circ)}=1$ ،  $u_{00}^{(\circ)}=1$ ,  $u_{00}^{(\circ)}=1$ ,  $u_{00}^{(\circ)}=1$ , بطور مشابه کار را با ستون سمت راست انجام می دهیم با قرار دادن  $u_{00}^{(\circ)}=u_{00}^{(\circ)}$ 

سپس سطر بعدی را در نظر میگیریم. فرض میکنیم که تابع u(x,y) بطور خطی از ۲۹/۳۹ تا ۵/۱۵ کاهش مییابد. با برهانی مشابه مورد قبلی، مقادیر u(x,y) فرآیند را u(x,y) کاهش مییابد. با برهانی مشابه مورد قبلی، مقادیر آنقدر ادامه میدهیم تا جدول تقریبهای اولیه پر شود (الگوی ۱).

الگوی ۱	الگوی ۲
\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\	\\ \text{\cong} \\ \cong
الگوی ۳	الگوی ۴
17, TA	17,70 9,71 7,78 4,98 7,07 77,76 18,77 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,78 18,7
الگوی ۵	الگوی ۶
17,10	17,09 9,49 V,1A 4,A4 T,49 T7,49
 الگوی ۷	الگوی ۸
17,0 T	11,99 9,74 V,07 4,74 T,40 TT,00 10,17 17,71 9,74 TT,T0 TO,91 19,91 T9,77 TT,17 19,91 FF,VS

الگوی ۹	الگوی ۱۰
11,90 9,71 8,98 4,89 7,88 17,89 17,89 17,89 17,89 17,89 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,81 18,8	11,9
الگوی ۱۱	الگوی ۱۲
11,14	11,14
الگوی ۱۳	الگوی ۱۴
11, A	11,AT
الگوی ۱۵	الگوی ۱۶
11,11	11, 10
17.	الگوي
TY/88   NY/01   N	8,88 8,88 7,88 8,08 A,78 8,18

۲_ محاسبه تقریبهای بعدی با فرمول (۱۰-۱۳). الگوی ۱ را در نظر گرفته و آن را ضمیمه الگوی اولیه میکنیم و در ادامه با فرمول (۱۰-۱۳) بدست می آوریم، برای k=1:

$$\begin{split} u_{\text{ND}}^{(1)} &= \frac{1}{\text{F}} (u_{\text{YD}}^{(\circ)} + u_{\text{OD}}^{(\circ)} + u_{\text{NF}}^{(\circ)} + u_{\text{NF}}^{(\circ)}) = \\ &= \frac{1}{\text{F}} (\text{N}^{\circ}, \text{T}^{\circ} + \text{ND}, \text{FD} + \circ + \text{TF}, \text{DF}) = \text{NT}, \text{DV}, \\ u_{\text{NF}}^{(1)} &= \frac{1}{\text{F}} (u_{\text{TF}}^{(\circ)} + u_{\text{OF}}^{(\circ)} + u_{\text{ND}}^{(\circ)} + u_{\text{NF}}^{(\circ)}) = \\ &= \frac{1}{\text{F}} (\text{N}, \text{FR} + \text{TR}, \text{TRR} + \text{TF}, \circ \text{D} + \text{NT}, \text{AA}) = \text{TF}, \circ \circ \end{split}$$

و به همین ترتیب الی آخر.

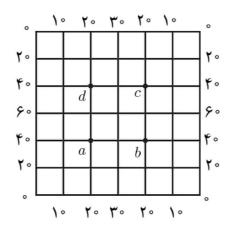
تمام نتایج را در الگوی ۲ وارد میکنیم و تقریب بعدی  $u_{ij}^{(\Upsilon)}$  را به طریقه مشابه بدست می آوریم. محاسبات تا وقتی که مقادیر دو تکرار متوالی بیشتر از ۰/۰۵ اختلاف نداشته باشند ادامه می یابد. نتایج تکرارهای ۱۸و ۱۷ام این شرط را برقرار میکنند. چون جدول همگن است الگوها به صورت نیمه پر شده اند.

مثال ۱۰-**۴-۳** پاسخ معادله لاپلاس را برای یک مربع تحت شرایط مرزی مشخص شده در شکل ۱۰-۸ را، با در نظر گرفتن  $\frac{1}{2}$  بدست آورید.

### حل محاسبه تقریب اولیه:

برای محاسبه تقریب اولیه ابتدا یک شبکه با فاصله  $\frac{1}{r}=\frac{1}{r}$  تشکیل میدهیم ( با در نظر گرفتن مقادیر a، c ،d و d به عنوان مقادیر تابع در نقاط چشمه). توجه کنید همگن بودن شرایط مرزی نتیجه می دهد:

$$a = b = c = d \tag{10-1}$$



شکل ۱۰ –۸

بنابراین کافی است که تنها یک معادله را تشکیل دهیم:

$$\mathfrak{f} \circ + b + \mathfrak{f} \circ + d - \mathfrak{f} a = \circ$$

با در نظر گرفتن رابطه (۱۰-۱۵) بدست می آید:

 $a = r \circ$ 

حال تقریب اولیه برای  $\frac{1}{9} = h$  محاسبه میگردد. بدین منظور الگویی را ساخته (شکل ۱۰-۹ و شرایط مرزی و مقادیر بدست آمده زیر را برای چهار نقطه در آن وارد میکنیم:

$$u_{\mathrm{YY}}^{(\circ)}=u_{\mathrm{YY}}^{(\circ)}=u_{\mathrm{YY}}^{(\circ)}=u_{\mathrm{YY}}^{(\circ)}=\mathrm{T}^{\circ}$$

با استفاده از این مقادیر، مقادیر، مقادیر  $u_{ij}^{(\circ)}$  را در نقاط دیگر شبکه پیدا میکنیم. به چگونگی محاسبه  $(i=1,7,7,4,0)u_{ij}^{(\circ)}$ 

۶	0	١.	۲.	۳۰	۲۰	١.	0
۵	۲۰	27,0	74,4	۲۵	74,4	۲۲٫۵	۲۰
۴	۴۰	۳۵	٣٠	۳۰	۳۰	۳۵	۴۰
٣	۶۰	۴۰	٣٥	۳۰	٣۵	۴۰	۶۰
۲	۴۰	٣۵	٣٠	۳۰	۳۰	۳۵	۴۰
١	۲۰	27,0	74,4	۲۵	74,4	۲۲٫۵	۲۰
0	0	١.	۲۰	۳۰	۲۰	١.	0
j/i	0	١	۲	٣	۴	۵	۶

شکل ۱۰-۹) الگوی مربوط به مثال ۱۰-۴

مقادیر  $u_{\gamma\gamma}^{(\circ)}$  ،  $u_{\gamma\gamma}^{(\circ)}$  با فرمول (۱۰ - ۹ ) محاسبه می شود:

$$\begin{array}{l} u_{\text{N}}^{(\circ)} = \frac{1}{\text{F}}(u_{\circ\circ} + u_{\text{T}^{\circ}} + u_{\circ\text{T}} + u_{\text{T}^{\circ}}^{(\circ)}) = frac\,\text{NF}(\circ + \text{T}^{\circ} + \text{F}^{\circ} + \text{F}^{\circ}) = \text{TT/}\Delta, \\ u_{\text{TN}}^{(\circ)} = \frac{1}{\text{F}}(u_{\text{T}^{\circ}} + u_{\text{F}^{\circ}} + u_{\text{T}^{\circ}}^{(\circ)} + u_{\text{F}^{\circ}}^{(\circ)}) = frac\,\text{NF}(\text{T}^{\circ} + \text{T}^{\circ} + \text{F}^{\circ} + \text{F}^{\circ}) = \text{T}\Delta, \end{array}$$

مقدار  $u_{ au_1}^{(\circ)}$  با فرمول (۸-۱۰) بدست می آید:

$$u_{\mathrm{Y}\mathrm{I}}^{(\circ)} = \frac{1}{\mathrm{F}}(u_{\mathrm{Y}\mathrm{e}} + u_{\mathrm{Y}\mathrm{I}}^{(\circ)} + u_{\mathrm{I}\mathrm{I}}^{(\circ)} + u_{\mathrm{Y}\mathrm{I}}^{(\circ)}) = \mathrm{Y}\mathrm{F}\mathrm{I}\mathrm{F}$$

 $u_{01}^{(\circ)}=u_{11}^{(\circ)}$  و  $u_{11}^{(\circ)}=u_{11}^{(\circ)}$  با در نظر گرفتن شرایط همگنی قرار می دهیم: j=1,7,7,1,0 بطور مشابه برای j=1,7,7,1,0 مقادیر  $u_{ij}^{(\circ)}$  بطور مشابه برای  $u_{ij}^{(\circ)}$  بادر نظر گرفتن شراید.

۲_ محاسبه تقریبهای بعدی:

توجه کنید که با استفاده از شرط همگنی، کافی است که محاسبات را تنها برای یک چهارم از مربع انجام دهیم. برای تسریع در تقارب تکرارها به طریقه زیر عمل میکنیم. ابتدا  $u_{11}^{(1)}$  را با فرمول (۱۳–۱۳) برای k=1 یبدا میکنیم:

$$u_{\text{ii}}^{(\text{i})} = \frac{\text{i}}{\text{f}}(u_{\text{i}^{\circ}} + u_{\text{i}^{\circ}}^{(\circ)} + u_{\text{i}^{\circ}} + u_{\text{i}^{\circ}} + u_{\text{f}^{\circ}}^{(\circ)}) = \text{TT/T}$$

مقدار بدست آمده برای محاسبه  $u_{\gamma\gamma}^{(1)}$  بکار گرفته می شود، یعنی:

$$u_{\uparrow\uparrow}^{(1)} = \frac{1}{F}(u_{\uparrow\uparrow}^{(1)} + u_{\uparrow\uparrow}^{(\circ)} + u_{\uparrow\circ} + u_{\uparrow\uparrow}^{(\circ)}) = frac \mathsf{NF}(\mathsf{TT}_{,}\mathsf{T} + \mathsf{T} \delta + \mathsf{T} \circ + \mathsf{T} \circ) = \mathsf{TF}_{,}\mathsf{T}$$

در محاسبه  $u_{r_1}^{(1)}$  از مقادیر  $u_{r_1}^{(1)}=u_{r_1}^{(1)}$  استفاده میکنیم (و همینطور در مورد بقیه). فرآیند تکرار تا وقتی که دو نتیجه متوالی بیشتر از ۰/۱ اختلاف نداشته باشند ادامه مییابند.

نتایج تقریبهای متوالی برای ربع مربع در جدول ۲-۱۰ نشان داده شدهاند.

جدول ۱۰-۲) مقادیر تقریبهای متوالی (مثال ۲)

				•
		۴۰,۶		
۶۰	۴۰,۳	٣٢/٩	٣١,٢	٩٧٦٣
۴۰	۲۳٫۱	۳۰/۶	۲۹/۶	۴۰,۶
۲ ۰	۲۲٫۳	24/2	۲٧,۲	24/2
0	١.	۲۰	۳۰	۰ ۲

میا	لی (	ی مدوا	ىر يىب ھا	نفادیر به	۱ – ۱ ) ه
	۴۰	۲۳٫۲	۲۰٫۲	۲٩/٩	۲۰٫۲
	۶۰	۸۱۴۳	۳۲/۸	۳۱٫۳	۸۱۲۳
	۴۰	۲۳٫۲	۲۰٫۲	۲٩/٩	۲۰٫۲
	۲۰	۲۱/۹	24/9	24/4	24/9
	0	١.	۲۰	۳۰	۲۰

ج				
۴۰	۲۳٫۲	۲۰٫۲	۲۹/۹	۲۰٫۲
۶۰	٣٩/٨	۳۲/۸	۳۱٫۳	۸۱۲۳
۴۰	۲۳٫۱	٣٠/٢	۲٩/٩	۲۰٫۲
۲۰	۲۲/۰	24/9	27/4	24/9
0	١.	۲۰	۳۰	۲۰

مثال -0.1 جدول -0.7 حل تقریبی معادله لاپلاس را برای یک مربع واحد با مقادیر مرزی برای h=0.7 نشان می دهد. می خواهیم خطای این جواب را به وسیله روش رانگ برآورد کنیم.

حل این مسئله را دوباره و با در نظرگرفتن فاصله  $7 = 10^\circ$  و گرفتن تقریب های اولیه از جدول  $10^\circ$  حل می کنیم. نتایج این محاسبات (با فاصله  $10^\circ$   $10^\circ$  ) در جدول  $10^\circ$  آورده شده است. حل می کنیم. نتایج این معادیر بدست آمده با فواصل  $10^\circ$   $10^\circ$  و  $10^\circ$   $10^\circ$  و  $10^\circ$  را با فرمول  $10^\circ$  و  $10^\circ$  را با فرمول  $10^\circ$  را با فرمول  $10^\circ$  را به می کنیم (جدول  $10^\circ$  و  $10^\circ$  را ببینید).

 $h={\,}^{\circ}$  حل تقریبی مسئله مقدار مرزی با ۱ ${\,}^{\circ}$  حل تقریبی مسئله مقدار مرزی با

	°/°°	°/°°	°/°°	°/°°	°/°°	°/°°	°/°°	°/°°	°/°°	
۶,۷۵	۵٫۸۶	۵٫۰۶	4,84	٣,۶٨	٣/04	7,47	1/17	1/11	۰۶۰	°/°°
١٣,٣٨	۱۱٫۶۰	10/04	1,58	٧,٣٢	9,09	4,14	٣,۶٣	7,47		°/°°
19,70	14/17	14,18	١٢/٨١	10/19	9,04	٧, ٢٣	۵٫۴۳			°/°°
۲۵,۶۰	77,74	19,88	۱۶,۸۵	14,77	11/91	9,80				°/°°
٣٠/٩٥	۲۷/۱۷	۲۳/۸۲	۲۰٫۷۳	۱۷٫۷۸	14,11					°/°°
٣۵,۶۶	۳1,0۶	7V/19	74,45	۲۱/۱۲						°/°°
89,88	۳۵٫۵۰	٣١,٧٢	۲۸,۰۹							°/°°
47,91	٣٩/٠۵	۳۵,۳۸								°/°°
40,58	47,74									°/°°
	40,88	47,91	٣٩,۶٧	٣۵,۶۶	٣٠/٩۵	۲۵,۶۰	19,70	۱۳٫۳۸	۶,۷۵	

_____ مسائل ____

 $(B(\circ,1),A(\circ,\circ))$  روش لیبمن، پاسخ معادلات لاپلاس را برای یک مربع با رئوس  $(\circ,\circ)$ ،  $A(\circ,\circ)$  و با فاصله  $h=\frac{1}{\hbar}$  بدست آورید. شرایط مرزی در جدول  $(\bullet,\circ)$  آمده است. تکرار را تا دقت  $(\bullet,\circ)$  انجام دهید.

 $h=\frac{1}{2}$  حل معادله لاپلاس برای مربع ABCD با شرایط مرزی مشخص شده در جدول -1 با فاصله  $\frac{1}{2}$  را برای مقادیر پارامترهای زیر تقریب بزنید.

$$\alpha = {}^{\circ}/{}^{\circ} + {}^{\circ}/{}^{\circ}k, \quad k = {}^{\circ}, {}^{\circ}, {}^{\circ}; \quad \beta = {}^{\circ}/{}^{\circ} {}^{\circ} + {}^{\circ}/{}^{\circ} {}^{\circ}n, \quad n = {}^{\circ}, {}^{\circ}, {}^{\circ}$$

۳_ جوابهای تقریبی معادله لاپلاس برای دامنه و شرایط مرزی داده شده در شکل ۱۰-۱۰_الف تا ج را بدست آورید. تکرارها را آنقدر ادامه دهید تا اختلاف مقادیر متوالی تابع برای تمامی نقاط کمتر از ۵۰۰،۰ بشود.

 $^{+}$  حل معادله لاپلاس را برای یک مربع واحد با فاصله  $\frac{1}{h}$  تقریب بزنید. شرایط مرزی سمت چپ مربع برابر است با ۲٫۵، ۵٫۰، ۷٫۵، ۰٫۰، ۷٫۵، ۵٫۰، ۵٫۰ و ۲٫۵ که مقادیر مرزی برابر صفرند. تکرارها را تا دقت  $^{+}$ - ۱۰ ادامه دهید. برای انتخاب تقریب اول از جواب مسئله  $^{-}$ پ استفاده کنید.

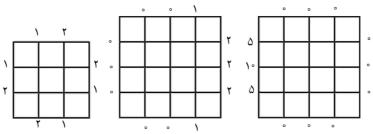
 $7h = ^{\circ}/^{3}$  حل تقریبی یک مسئله مقدار مرزی با فاصله  $^{\circ}/^{3}$ 

	°/°°	°/°°	°/°°	°/°°	
١٣/٣٨	۱۰٬۰۵	٧,٣٢	11/18	7,47	°/°°
۲۵,۶۰	۱۹٬۵۰	14,40	9,88		°/°°
۳۵,۶۶	24/90	۲۱/۱۷			°/°°
47,91	۳۵,۴۶				°/°°
	47,91	۳۵,۶۶	۲۵,۶۰	۱۳٫۳۸	

 $u_n-u_{1h}$  تفاضلات (۵-۱۰ جدول

7	$i = a_1$	$n - j\omega$	- w \ w	' ''	^-
	۰/۱۰	°/°°	°/°°	°/°°	
	۰٫۰۳	۰ / ۰ ۲	۰/۰۲		
	۰ ٫۰ ۶	۰ / ۰ ۵			
	۰,۰۸				

جدول (۶-۱۰ خطاهای ۶۰ مردی از ۱۶۰ مردی از ۱۶ مردی از ۱۶ مردی از ۱۶ مردی از ۱۶



شکل ۱۰-۱۰

جدول ۱۰-۷) شرایط مرزی مسئله ۱

Variant No	$u _{AB}$	$u _{BC}$	$u _{CD}$	$u _{AD}$
١	$ au \circ y$	$\mathbf{r} \circ (1 - x^{\mathbf{r}})$	0	0
۲	$ au \circ y$	$rec \cos \frac{\pi x}{r}$	$rec \cos \frac{\pi y}{r}$	0
٣	$\delta \circ y(1 - y^{T})$	0	0	$\Delta \circ \sin \pi x$
۴	$Y \circ y$	۲۰	<b>T</b> $\circ$ <i>y</i> T	$\Delta \circ x(1 - x)$
۵	0	$\Delta \circ x(1 - x)$	$\Delta \circ y(1 - y^{T})$	$\Delta \circ x(1 - x)$
۶	$\mathfrak{r}$ ۰ $\sin \pi y$	$\mathbf{r} \circ x$	$Y \circ y$	$\mathbf{r} \circ x (1 - x)$
γ	$\operatorname{\mathtt{T}}\circ (\operatorname{\mathtt{I}}-y)$	$\mathbf{Y} \circ \sqrt{x}$	$Y \circ y$	$\operatorname{res} x(1-x)$
٨	$\delta \circ \sin \pi y$	$\mathbf{r} \circ \sqrt{x}$	$ au \circ y^{ au}$	$\Delta \circ \sin \pi x$
٩	$\mathbf{f} \circ y^{\mathbf{f}}$	۴۰	۴۰	$\mathfrak{r} \circ \sin \frac{\pi x}{\mathfrak{r}}$
١.	$\delta \circ y$	$\Delta \circ (1 - x)$	0	$\mathcal{F} \circ x, \circ \leq x < 1/\Upsilon$
1 -	<b>u</b> · y	$\mathbf{u} (1-x)$	<i>x</i> )   °	$\mathcal{S} \circ (1 - x), \mathbf{1/T} \leq x \leq 1$

ىئلە ا	ط مرزی مس	-۸) شرایه	جدول °۱		
۱۷٫۲۸	۲۹ ₁ ۰۵ $\alpha$	۴۰,۰۰	۲٩,0۵β	14,48	۴

$u _{AD}$	0	17,78	۲۹ ₁ ۰ ۵α	40,00	۲۹,0۵β	۱۷٫۲۸	4,71
$u _{BC}$	0	٩/٨١	14,910	79/17	٣٨, ٢۵β	47,71	۵۰٫۰۰
$u _{AB}$	0	0	o	0	0	0	0
	E W.	C. A.I.		14 16	$r^{\circ}/1^{\circ}\alpha$	۴. ۱c	Λ

### ۰۱_۲_ حل مسئله مقدار مرزی برای دامنههای منحنی الخط

 $\Gamma$  اگر مرز  $\Gamma$  دامنه G منحنی الخط باشد آنگاه مقادیر  $u_{ij}$  برای نقاط مرزی با انتقال مقادیر از نقاط مرزی بدست می آید. خطای ناشی از چنین رویهای را می توان با تشکیل معادلهای به شکل زیر برای هر نقطه مرزی بطور چشمگیری کاهش داد ([۲]، [۱۳] و [۳۵] را ببینید):

اریم:  $A_h$  (۱۱–۱۰) داریم:  $A_h$ 

$$u_{Ah} = \frac{\delta_{\text{N}} u_B + h u_A}{\delta_{\text{N}} + h} \tag{N9-N°}$$

اریم:  $C_h$  داریم:  $C_h$  داریم:

$$u_{ch} = \frac{\delta_{\uparrow} u_D - h u_C}{\delta_{\uparrow} - h}$$

با داشتن چنین معادلاتی برای هر نقطه مرزی و اضافه کردن آنها به دستگاه (۱۰-۷) یا (۱۰-۸)، یک دستگاه از معادلات جبری بر حسب مقادیر  $u_{ij}$  در نقاط چشمه بدست می آید. اگر این دستگاه با روش لیب من حل شود، تقریبهای بعدی مقادیر مرزی با فرمولهای

$$u_{Ah}^{(k+1)} = u_A + \frac{u_B^{(k)} - u_A}{h + \delta_1} \delta_1 \tag{1Y-1}$$

$$u_{Ch}^{(k+1)} = u_C + \frac{u^{(k)} - u_C}{\delta_{\rm Y} - h} \delta_{\rm Y} \tag{1A-10}$$

محاسبه مي شود.

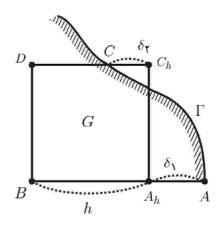
مثال ۱۰ـ۶ـ پاسخ معادله

$$\frac{\partial^{\mathsf{T}} u}{\partial^{\mathsf{T}} x} + \frac{\partial^{\mathsf{T}} u}{\partial y^{\mathsf{T}}} = 0 \tag{19-10}$$

را طوری تقریب کنید که روی دایره ۱۶  $x^{\intercal} + y^{\intercal} = 1$  شرط

$$u|_{\Gamma} = x^{\mathsf{T}}y^{\mathsf{T}} \tag{T-10}$$

را برقرار کند.



شکل ۱۰-۱۰

حل چون پاسخ همگن است اجازه دهید که فقط یک چهارم دایره را در نظر بگیریم. یر کردن الگوها:

(۱) یک شبکه بزرگ با فاصله  $M(\sqrt{17},7)$  را در نظر بگیرید (شکل ۱۰-۱۲). نقطه  $M(\sqrt{17},7)$  نقطه ای از مرز  $\Gamma$  نزدیک به نقطه چشمه  $A(\mathfrak{k},\mathfrak{k})$  است. بنابراین قرار می دهیم:

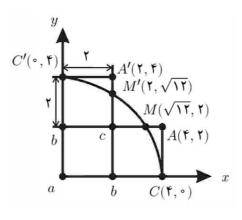
$$u(A) \approx u(M) = YY \times Y' = YA$$

 $u(A') pprox M'({\tt T},\sqrt{{\tt TT}})$  بطور مشابه  $M'({\tt T},\sqrt{{\tt TT}})$  نقطه مرزی نزدیک به نقطه چشمه  $c({\tt T},{\tt T})$  بطور آشکار داریم:  $c({\tt T},{\tt T})$  بطور آشکار داریم:

$$u(c) = u(c') = \circ$$

برای راحتی، مقادیر تابع u(x,y) در نقاط چشمه داخلی را با b ، d و d نشان میدهیم (شکل u(x,y) و با در نظر گرفتن همگن بودن مسئله، یک دستگاه از معادلات تفاضل محدود تشکیل میدهیم:

$$a = \frac{1}{\epsilon} \times \epsilon b, \quad b = \frac{1}{\epsilon} (\epsilon c + a + \epsilon), \quad c = \frac{1}{\epsilon} (\epsilon b + \epsilon b + \epsilon b)$$

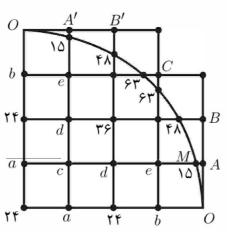


شکل ۱۰–۱۲

از این دستگاه بدست می آوریم: a=1 و b=1 و b=1 و b=1 . (۲) یک شبکه چشمه ای کوچک (شکل ۱۰–۱۳) با فاصله b=1 و مقادیر مرزی نامشخص را در نظر می گیریم. قرار می دهیم:

$$u(A)=u(A') \, \mathrm{Vol}, \quad u(B)=u(B')=\mathrm{Fh}, \quad u(c)=\mathrm{FT}$$

با استفاده از مقادیر تابع u(x,y) در نقاط شبکهای با فاصله t=1 و در نقاط مرزی و در نظر داشتن همگنی جواب، معادلات تفاضل محدود را برای مقادیر t=1 و t=1 تشکیل می دهیم (شکل ۱۰–۱۳). برای مقادیر t=1 و برای مقادیر t=1 و داریم (بخش ۲-۱۰) و برای عنوان و برای t=1 و برای عنوان و برای t=1 و برای عنوان و برای t=1 و برای عنوان و برای و بر



شکل ۱۰ –۱۳

بنابراین بدست می آوریم:

$$\begin{split} a &= \frac{1}{\mathbb{F}} (\mathbf{T}^{\mathfrak{F}} + \mathbf{T}^{\mathfrak{F}} + c + c), & f &= \frac{1}{\mathbb{F}} (\mathbf{F}^{\mathfrak{F}} + e + \mathbf{F}^{\mathfrak{F}} + \mathbf{F}^{\mathfrak{F}}), \\ b &= \frac{1}{\mathbb{F}} (e + e + \circ + \mathbf{T}^{\mathfrak{F}}), & c &= \frac{1}{\mathbb{F}} (\mathbf{T}^{\mathfrak{F}} + \mathbf{T}^{\mathfrak{F}} + \mathbf{T}^{\mathfrak{F}} + \mathbf{F}^{\mathfrak{F}}), \\ da &= \frac{1}{\mathbb{F}} (e + c + \mathbf{T}^{\mathfrak{F}} + \mathbf{T}^{\mathfrak{F}}), & e &= \frac{1}{\mathbb{F}} (\circ + \mathbf{T}^{\mathfrak{F}} + \mathbf{F}^{\mathfrak{F}} + \mathbf{T}^{\mathfrak{F}}), \end{split}$$

که از آنجا بطور تقریبی پیدا میکنیم:

$$a={
m YF}, \ b={
m Y^{\circ}}, \ c={
m YV}, \ d={
m YA}, \ e={
m YV}, \ f={
m FF}.$$

را در نقاط مرزی با استفاده از فرمول ( ۱۰ - ۱۹ ) مشخص میکنیم. برای نقطه A داریم u(x,y) مقادیر (۳)

$$\delta_A = |MA| = \mathfrak{r} - \sqrt{10} \approx \circ / 1\mathfrak{r},$$

از اينرو

$$u_A^{(1)} = u_M + \frac{e - u_M}{\delta_A - h} \delta_A = 10 - \frac{1/09}{2000} \approx 1$$
T.

محاسبه را به روش مشابه برای نقطه B انجام می دهیم:

$$egin{aligned} \delta_B &= |NB| = \mathrm{f} - \sqrt{\mathrm{NY}} pprox {}^{\circ} / \mathrm{f} \ u_B^{(\mathrm{N})} &= u_N + rac{f - u_N}{\delta_B - h} \delta_B = \mathrm{f} \mathrm{A} + rac{{}^{\circ} / \mathrm{f}}{{}^{\circ} / \mathrm{f}} = \mathrm{f} \mathrm{A} \end{aligned}$$

از اینرو برای نقاط مرزی بدست می آوریم:

$$u_A^{(1)}=u_{A'}^{(1)}=$$
 15,  $u_B^{(1)}=u_{B'}^{(1)}=$  59,  $u_c=$  47

(۴) یک جدول از مقادیر اولیه تشکیل می دهیم (الگوی ۱) و مقادیر تابع مورد نظر u(x,y) در نقاط داخلی را به وسیله فرمول (۱۰–۱۳) بخش ۲-۱۰ متوالیاً پیدا می کنیم تا وقتیکه اختلاف مقادیر بدست آمده در دو تقریب متوالی از یک واحد بیشتر نباشد. برای مقایسه الگوی ۳_الف شامل مقادیر دقیق جواب مسئله  $u(x,y) = x^{r} + y^{r} + \frac{1}{\hbar} [۲۵۶ - (x^{r} + y^{r})^{r}]$  در نقاط جشمه است.

# ____ مسائل ___

با استفاده از روش تفاضل با فاصله h جواب معادله لاپلاس در دامنه G برای شرایط مرزی داده شده را پیدا کنید. دستگاه تفاضل محدود را بروش لیب من حل کنید (با مشخص کردن مقادیر مرزی).

۱_ با فاصله ۲/  $^\circ = ^0$  دامنه G توسط منحنی های  $^{\mathsf{T}} x^{\mathsf{T}} = ^{\mathsf{T}} 1$  و  $^\circ = ^0$  محدود شده است و شرایط مرزی به صورت زیرند:

$$|u|_{x=\cdot} = \cdot, \quad u|_{y=\cdot} = (1 - fx^{\dagger})x, \quad u|_{fy=1-fx^{\dagger}} = 1fxy^{\dagger}$$

	جدول ۱۰-۹) مقادیر تقریبهای متوالی برای مسئله (۵) و (۶)																		
الگوی ۱						الگوی ۲				الگوی ۳					الف	ی ۳_	الگو		
0	۱۳	49				۲.	۲۷	48			۲۰	٧٧	۴C		0	١٢	49		
۲۰	27	۴۴	٧٣			-	1 7	W.,	<b>8</b> C		Ė	1 Y	۱/ س،	<b>w</b> C	77	٨٢	41	٧٢	
74	۲۸	٣۶	44	49		48	77	Γ.Α.	49		48	٣٠		49	۳۰	٣٣	۴۰	۴٧	49
75	۲۷	۲۸	۲۷	۱۳		78	77	79	77		78	۲۸	۳۰	۲۷	٣٢	٣٢	٣٣	۲۸	١٢
74	79	74	۲۰	o		78	48	78	۲۰		48	78	48	۲۰	٣٢	٣٢	۳۰	77	0

رابط فاصله ۲ر $^{\circ}=h$  دامنه G با شرایط H

$$x^{r} + (y + r)^{r} \leq r$$
,  $y \geq 0$ 

مشخص می شود. شرایط مرزی به صورت زیرند:

الف۔  $v^{\mathsf{T}} = v^{\mathsf{T}} = v^{\mathsf{T}}$  اون  $u|_{c} = v^{\mathsf{T}} = v^{\mathsf{T}}$  الف۔  $v^{\mathsf{T}} = v^{\mathsf{T}} = v^{\mathsf{T}}$  الفت.  $v^{\mathsf{T}} = v^{\mathsf{T}} = v^{\mathsf{T}}$  الفت.

## ۵-۱۰ روش شبکه برای معادله سهمی گون

مسئله مقدار مرزی پیچیده برای معادلات هدایت گرما را در نظر بگیرید یا به عبارت دیگر پیدا کردن تابع u(x,y) که در معادله

$$\frac{\partial u}{\partial t} = a^{\mathsf{T}} \frac{\partial u}{\partial x^{\mathsf{T}}} \tag{T1-1}$$

با شرايط اوليه

$$u(x, \circ) = f(x) \quad (\circ < x < s) \tag{7.1.}$$

و شرایط مرزی

$$u(\circ,t) = \varphi(t), \ u(s,t) = \varphi(t)$$
 (۲۳-۱°)

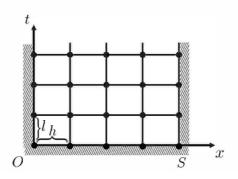
صدق كند.

در حالت خاص مسئله (۲۰-۱۰) تا (۲۲-۱۰) به مسئله انتشار گرما در یک میله یکنواخت به طول S تبدیل می شود (۲۱-۱۰) و [۵۲] را ببینید). با تعریف متغیر جدید  $C=a^{r}t$  معادله (۲۲-۱۰) به صورت  $\frac{\partial^{r}u}{\partial C}=\frac{\partial^{r}u}{\partial x^{r}}$  تقلیل می یابد.

a=1 بنابراین قرار می دهیم:

۱ ۳۰ محاسبات عددی

در ناحیه نیم باز  $0 \leq x \leq s$  و شکل  $0 \leq x \leq s$  در ناحیه نیم باز  $0 \leq x \leq s$  در نظر میگیریم:  $0 \leq x \leq s$  در ناحیه نیم باز  $0 \leq x \leq s$  در نظر میگیریم:  $0 \leq x \leq s$  در نظر میگیریم:



شکل ۱۰–۱۴

رهنوشت ih و ih و ij=j و وij=j و را با رابطه تفاضلی ij=j و او را با رابطه تفاضلی جایگزین میکنیم:

$$\left(\frac{\partial^{\mathsf{T}} u}{\partial x^{\mathsf{T}}}\right)_{ij} \approx \frac{u_{i+\mathsf{I},j} - \mathsf{T} u_{ij} + u_{i-\mathsf{I},j}}{h^{\mathsf{T}}} \tag{TF-I}$$

و مشتق  $\frac{\partial u}{\partial t}$  را با یکی از روابط تفاضلی زیر جایگزین میکنیم:

$$(\frac{\partial u}{\partial t})_{ij} \approx \frac{u_{i,j+1} - u_{ij}}{L} \tag{70-10}$$

$$\left(\frac{\partial u}{\partial t}\right)_{ij} \approx \frac{u_{ij} - u_{i,j-1}}{L} \tag{79-1}$$

سپس برای معادله (۲۲-۱۰) برای a=1 دو نوع معادله تفاضل محدود بدست می آوریم:

$$\frac{u_{i,j+1} - u_{ij}}{L} = \frac{u_{i+1,j} - \mathsf{Y} u_{ij} + u_{i-1,j}}{h^{\mathsf{Y}}} \tag{YY-1}$$

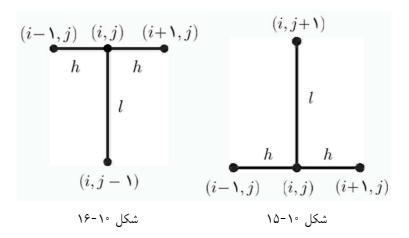
$$\frac{u_{ij} - u_{i,j-1}}{I_L} = \frac{u_{i+1,j} - \mathsf{T} u_{ij} + u_{i-1,j}}{h^{\mathsf{T}}} \tag{YA-1}$$

با در نظر گرفتن  $\delta = L/h^\intercal$  این معادلات به صورت زیر تبدیل می شوند:

$$u_{i,j+1} = (1 - 7\delta)u_{ij} + \delta(u_{i+1,j} + u_{i-1,j}) \tag{14-10}$$

$$(\mathbf{1} + \mathbf{Y}\delta)u_{ij} - \delta(u_{i+1,j} + u_{i-1,j}) - u_{i,j-1} = \circ \qquad (\mathbf{Y} \circ - \mathbf{1} \circ)$$

توجه داشته باشید که برای تشکیل معادله (۱۰-۲۸) و (۲۹-۲۹) از نمودارهای واضح نقاط چشمه نشان داده شده در شکل ۱۰-۱۵ و شکل ۱۰-۱۶ استفاده کردهایم.



هنگامیکه عدد  $\delta$  را در معادلات (۱۰-۲۹) و (۱۰-۳۰) تعیین میکنیم دو موضوع زیر را میبایستی در نظر داشت:

(۱) خطای ناشی از جایگزینی یک معادله دیفرانسیل با یک معادله تفاضلی میبایستی به حداقل رسانده شود.

(۲) معادله تفاضلی می بایستی دارای ثبات باشد.

ثابت شده است ([۲] و[۱۳] را ببینید) که معادله (۱۰-۲۹) دارای ثبات خواهد بود اگر  $\frac{1}{7} \leq \delta \leq \circ$  و معادله (۱۰-۳۰) برای هر  $\delta$  ثبات دارد. معادله (۱۰-۲۹) شکل بسیار مناسبی برای  $\frac{1}{7} = \delta$  و معادله (۱۰) برای هر  $\delta$  ثبات دارد. معادله (۱۹) شکل بسیار مناسبی برای  $\frac{1}{7} \leq \delta$  دارد:

$$u_{i,j+1} = \frac{u_{i-1,j} + u_{i+1,j}}{\mathbf{r}} \tag{$\mathbf{r} - 1 \circ $)}$$

 $\delta=1/۶$  و برای

$$u_{i,j+1} = \frac{1}{9}(u_{i-1,j} + \mathfrak{r}u_{ij} + u_{i+1,j}) \tag{\ref{eq:resolvent}}$$

برآورد خطای جوابهای تقریبی بدست آمده از معادلات (۱۰-۳۱)، (۲۰-۳۳) و (۲۰-۳۳) در ناحیه برآورد خطای جوابهای تقریبی بدست آمده از معادلات  $x \leq x \leq 0$  به ترتیب توسط فرمولهای زیر انجام می شود ([۳۱] را ببینید):

$$|u - u| \leq \frac{T}{r} M_1 h^r \tag{TT-10}$$

$$|u - \hat{u}| \le \frac{T}{170} M_{\Upsilon} h^{\Upsilon} \tag{TY-10}$$

$$|u - \hat{u}| \le T(\frac{L}{Y} + \frac{h^{Y}}{Y})M_{Y} \tag{$\Upsilon \delta$-$Y$}$$

که در آن h جواب دقیق مسئله (۱) تا (۳) است و

$$M_1 = \max\{|f^{(\mathfrak{f})}(x)|, |\varphi''(t)|, |\varphi''(t)|\}$$
 يرای  $\circ \leq t \leq T, \circ \leq x \leq s,$   $M_{\mathfrak{f}} = \max\{|f^{(\mathfrak{f})}(x)|, |\varphi^{(\mathfrak{f})}(t)|, |\varphi^{(\mathfrak{f})}(t)|\}$  يرای  $\circ \leq t \leq T, \circ \leq x \leq s,$ 

همانطور که معادلات برآورد خطا در بالا نشان می دهند معادله (۱۰-۳۳) در مقایسه با معادله (۱۰-۳۲) منجر به دقت بیشتری برای جواب می گردد.

امّا آخرین معادله شکل ساده تری دارد. از این گذشته فاصله گذاری L بر حسب آرگومان t برای معادله ( $\mathsf{۳۲-1°}$ ) با اندازه قابل ملاحظه ای می بایستی کوچک تر باشد که منجر به محاسبات بیشتر می شود. معادله ( $\mathsf{۳۰-1°}$ ) دقت کمتری دارد امّا مقادیر l و h در این معادله به صورت مستقل از یکدیگر معین می شوند. معادلات ( $\mathsf{۳۰-1°}$ ) و ( $\mathsf{۳۲-1°}$ ) ما را قادر می سازند که تابع u(x,y) را برای هر مرحله ای با فرمول های صریح بر حسب جملاتی از مقادیر مرحله قبلی ارزیابی کنیم، در صورتی که معادله ( $\mathsf{۳۰-1°}$ ) (نمودار ضمنی) دارای این خاصیت نیست.

روش شبکه می تواند برای حل یک مسئله مقدار مرزی پیچیده برای معادله سهمی نامتجانس بکار گرفته شود.

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial^{7} u}{\partial x^{7}} + F(x, t)$$

بنابراین معادله تفاضلی متناظر که از نمودار صریح نقاط استفاده میکند به شکل زیر است:

$$u_{i,j+1} = (1 - Y\delta)u_{ij} + \delta(u_{i+1,j} + u_{i-1,j}) + LF_{ij} \tag{79-10}$$

که از آنجا برای  $\frac{1}{7}=\delta$  بدست می آید:

$$u_{i,j+1} = \frac{1}{7}(u_{i+1,j} + u_{i-1,j}) + LF_{ij}$$
 (TY-1°)

 $\delta = \frac{1}{2} (\delta + \delta)$ :

$$u_{i,j+1} = \frac{1}{5}(u_{i-1,j} + fu_{ij} + u_{i+1,j}) + LF_{ij}$$
 (TA-1°)

در اینجا ما برآورد خطا را به صورت زیر انجام می دهیم ([۳۱] را ببینید): برای معادله (۱۰-۳۸)

$$|\widetilde{u} - u| \leq \frac{T}{F} (M_{f} + \frac{1}{F} M_{f}) h^{f}$$

و برای معادله (۱۰-۳۹)

$$|\bar{u} - u| \le \frac{T}{\operatorname{VY}} (\frac{1}{\operatorname{V}} M_{\operatorname{Y}} + \frac{1}{\operatorname{D}} M_{\operatorname{S}}) h^{\operatorname{F}}$$

 $M_{
m f}=\maxrac{\partial^{
m f}u}{\partial t^{
m f}}$  ,  $M_{
m f}=\maxrac{\partial^{
m f}u}{\partial t^{
m f}}$  ,  $M_{
m f}=\maxrac{\partial^{
m f}u}{\partial x^{
m f}}$  که در آن

مثال ۱۰ـ۷ـ۷ با استفاده از معادله تفاضلی (۱۰-۳۲)، جواب معادله

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial^{\mathsf{T}} u}{\partial x^{\mathsf{T}}} \tag{T9-1}$$

را طوری تقریب بزنید که شرایط زیر برقرار باشد:

$$u(x, \circ) = \sin \pi x \ (\circ \le x \le 1)$$
,  $u(\circ, t) = u(1, t) = \circ \ (\circ \le t \le \circ, \circ 1)$  (for  $(\circ, t) = u(1, t) = \circ$ 

حل فاصله 0 و برای آرگومان x انتخاب میکنیم. چون 0 است لذا فاصله 0 و برای آرگومان 0 بدست می آوریم. مقادیر مرزی اولیه را در جدول 0 و 0 و بدست می آوریم. مقادیر 0 و برای آرگومان 0 بدست می آوریم. مقادیر 0 و برای و برای آرگومان 0 بدست می آیند و شرایط بر میکنیم. با احتساب همگن بودن مسئله، جدول را تنها برای مقادیر 0 و برای و برای برای و برای با فرمول (۱۰-۳۲) تعیین می شوند. برای 0 در دریم:

$$u_{ij} = \frac{u_{i+1,\circ} + u_{i-1,\circ}}{\mathsf{Y}}$$

در نتیجه خواهیم داشت:

$$u_{11} = \frac{1}{7}(u_{1^{\circ}} + u_{1^{\circ}}) = \frac{1}{7}(\circ, \Delta \Lambda Y \Lambda + \circ) = \circ, \Upsilon \Upsilon \Upsilon$$

$$u_{11} = \frac{1}{7}(u_{17^{\circ}} + u_{17^{\circ}}) = \frac{1}{7}(\circ, \Lambda \circ \Upsilon \circ + \circ, \Upsilon \circ \Upsilon \circ \circ) = \circ, \Delta \Delta \Upsilon \circ$$

و به همين ترتيب الي آخر.

مقادیر بدست آمده  $u_{i1}(i=1,1,7,7,1,0)$  را در سطر دوم جدول ۱۰-۱۰ وارد می کنیم. سپس به سراغ محاسبه مقادیر مرحله دوم می رویم. برای j=1:

$$u_{i\dagger} = \frac{u_{i+1,1} + u_{i-1,1}}{\tau}$$

مقادیر  $u_{ij}$  برای v=0,0 و v=0,0 و و v=0,0 و و v=0,0 و و v=0,0 و الما رای و مقادیری جواب دقیق مسئله متوالیاً به همین ترتیب محاسبه میکنیم. دو سطر آخر جدول نشاندهنده مقادیری جواب دقیق مسئله  $\widetilde{u}(x,t)=e^{-\pi^{*t}}\sin\pi x$ 

برای مقایسه برآورد خطای بدست آمده توسط فرمول (۳۰-۳۳) را ارائه میکنیم. برای مسئله مفروض برای مقایسه برآورد خطای بدست آمده توسط فرمول  $f^{(\dagger)}(x)=\pi^{\dagger}\sin\pi x$  . در نتیجه بدست میآوریم:

$$|\widetilde{u} - u| \le \frac{\circ, \circ \land 0}{r} \pi^{\it f} h^{\it f} = \frac{\circ, \circ \land 0}{r} \times \land \lor, \land \lor \circ, \circ \lor = \circ, \circ \circ \land \lor$$

**مثال ۱۰_۸** با استفاده از معادله تفاضلی (۱۰-۳۲) جواب مسئله (۱۰-۳۹) و (۱۰-۴۰) را برای بدست آورید. خطای جواب را برآورد کنید.  $t \leq \circ \circ$ 

(٣1-10)	با فرمول	(1	و (۱۰-۰۹	(٣٩-10)	ىل مسئلە	<u>- (10-1</u> 0	جدول '
j	$t \backslash x$	0	۰٫۱	۰٫۲	۰٫۳	۰,۴	٥٧٥
0	0	0	۰ ٫ ۳ ۰ ۹ ۰	۰ ۸۷۸۵ ۰	۰ ۸ ۰ ۹ ۰	۰/۹۵۱۱	١,٠٠٠٠
١	٥٠٠٥	٥	۰/۲۹۳۹	۰ ، ۵۵۹ ۰	·/V۶٩٩	۰,۹۰۴۵	۰/۹۵۱۱
٢	۰٫۰۱۰	٥	۰٫۳۷۹۵	۰/۵۳۱۶	۰,۷۳۱۸	·/18· T	0,9040
٣	۰٫۰۱۵	٥	۰,۲۶۵۸	۰٫۵۰۵۶	۰/۶۹۵۹	۰ ۸ ۱ ۸ ۲	۰ ٫۸۶۰ ۲
۴	۰/۰۲۰	٥	۰,۲۵۲۸	۰,۴۸۰۸	۰ /۶۶۱۹	۰,۷۷۸۰	۰ ۸ ۱ ۸ ۲
۵	۰٫۰۲۵	٥	0,7404	۰,۴۵۷۴	0/8794	۰,۷۴۰۰	۰,۷۷۸۰
$\widetilde{u}(x,t)$	۰/۰۲۵	0	·/۲۴1۴	·/409m	۰/۶۳۲۱	۰/۷۴۳۱	۰/۲۸۱۳
$ \widetilde{u} - u $	۰/۰۲۵	0	°/°° \°	° / ° ° 19	· / · · · ۲۷	۰٫۰۰۳۱	۰٫۰۰۰۳۳

 $\delta=rac{1}{2}$  حل۔ فاصله ۱٫۰  $h=rac{1}{2}$  را برای آرگومان x در نظر میگیریم. چون برای فرمول (۲۰۱–۳۲) داریم لذا برای آرگومان t فاصله ۱۷  $\circ$   $\circ$   $\circ$  t t الله برای آرگومان t فاصله t فاصله الله را در جدول t۱۰-۱۰ وارد میکنیم.

با توجه به همگن بودن جواب کافیست که جدول را برای  $x \leq \infty \leq \infty$  پر کنیم. حال محاسبه را با فرمول ادامه می دهیم. برای مرحله اول با j=1 بدست می آوریم: j=1

$$u_{i} = \frac{1}{9}(u_{\cdot \cdot \cdot} + 9u_{1 \cdot \cdot} + u_{1 \cdot \cdot})$$

جدول ۱۰-۱۱) حل مسئله (۱۰-۴۰) و (۱۰-۴۱) با فرمول (۱۰-۳۳)

			<i>J</i> . '			• 0)	•
j	$t \backslash x$	0	۰/۱	۰,۲	۰,۳	۰/۴	٥ ، ۵
0	0	0	·/٣· ٩· ١٧	٥٨٧٧٨٥	·/ A · 9 · 1 V	۰,٩۵١٠۵۶	°/°°°°°
١	۰,۰۰۱۷	0	·/٣· ٣٩٧۶	·/۵٧٨\٩۶	۰/۲۹۵۸۱۸	·/9٣۵۵۴1	·/9.878.8
۲	۰,۰۰۳۳	0	9, 799017	·/08148m	٥٧٨٢٨٣٥	·/9 ۲ · ۲۷ ۸	·/ <b>१</b> ۶۷۶۳۸
٣	۰,۰۰۵۰	0	·/ ۲9 ۴ ۱ ۳ ۸	·/009414	۰,۷۷۰۰۶۳	۰,٩٠۵۲۶۴	۰/۹۵۱۸۵۲
۴	۰,۰۰۶۷	0	·/ ۲۸ 9 7 7 9	۰ ۵۵۰ ۳۵۶	۰ ، ۷۵۷۵ ۰ ۰	۰/۸۹۰۴۹۵	·/9٣۶٣٢٢
۵	۰,۰۰۸۳	0	·/ ۲۸۴۶ \ 9	·/۵۴1۳۷۷	۰/۷۴۵۱۴۲	·/AVA99V	0/971049
۶	۰ / ۰ ۱ ۰ ۰	0	·/ <b>۲۷٩٩</b> ٧۶	۰/۵۳۲۵۴۵	·/٧٣٢٩٨٢	۰ ٫۸۶ ۱۶۷۶	·/ <b>٩</b> ·۶·١٨
$\widetilde{u}(x,t)$	۰,۰۱	0	·/ TV99YA	·/0T7044	·/VTT9A4	۰ ۱۶۷۵	۰,۹۰۶۰ ۱۸

كه از آنجا متوالياً بدست مى آورىم:

$$\begin{split} u_{11} &= \frac{1}{\mathcal{F}}(\circ + \mathcal{F} \times \circ / \mathcal{T} \circ \mathcal{A} \circ \mathsf{IV} + \circ / \Delta \mathsf{AVVA} \Delta) = \circ / \mathcal{T} \circ \mathcal{T} \mathsf{IV} \mathcal{F}, \\ u_{11} &= \frac{1}{\mathcal{F}}(\circ / \mathcal{T} \circ \mathcal{A} \circ \mathsf{IV} + \mathcal{F} \times \circ / \Delta \mathsf{AVVA} \Delta + \circ / \mathcal{A} \circ \mathcal{A} \circ \mathsf{IV}) = \circ / \Delta \mathsf{VA} \mathsf{IP} \mathcal{F}, \\ & \dots \\ u_{11} &= \frac{1}{\mathcal{F}}(\circ / \mathcal{A} \Delta \mathsf{I} \circ \Delta \mathsf{V}) = \mathcal{F} \times \mathsf{I} + \circ / \mathcal{A} \Delta \mathsf{I} \circ \Delta \mathsf{V}) = \circ / \mathcal{A} \mathcal{A} \mathcal{T} \mathcal{F} \mathcal{A} \mathcal{F}. \end{split}$$

$$|u-u|^{2} \leq \frac{\circ, \circ \cdot}{170} \pi^{9} h^{7} \approx \frac{\circ, \circ \cdot}{170} 10 \Lambda, 9 \times 10^{-7} \approx 7 \times 10^{-9}$$

 $t=\circ$ ره این  $u=e^{-\pi^{tt}}\sin\pi x$  مقادیر موجود در سطر آخر جدول ۱۱-۱۰ مقادیر جواب دقیق  $u=e^{-\pi^{tt}}\sin\pi x$  بیشتر نیست. است. مقایسه نشان می دهد که خطای جواب بدست آمده از ۲ × ۱  $\circ$  ۲ بیشتر نیست.

### _____ مسائل _

جواب معادله  $\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial^{\tau} u}{\partial t}$  را طوری تقریب بزنید که شرایط

$$u(x, \circ) = f(x), \ u(\circ, t) = \varphi(t), \ u(\uparrow, t) = \psi(t)$$

را برای مقادیر  $t \leq T$  و فاصله t < 0 در جهت  $t \in T$  برقرار کند. در مسائل ۱ تا ۳ از معادله تفاضلی  $t \leq 0$  برای مسائل ۴ تا ۶ از معادله تفاضلی (۲۰-۳۳) استفاده کنید.

$$f(x)=(ax^{\mathsf{Y}}+b)\sin\pi x,\;\;\varphi(t)=\psi(t)=\circ,\;T=\circ,\circ\mathsf{Y},\;\;a=\mathsf{Y},\mathsf{Y};\;(\mathsf{Y})$$
 
$$\mathsf{Y}_{\mathsf{A}},\;b=\mathsf{Y}_{\mathsf{A}}+\circ,\mathsf{Y}\times n,\;\;n=\circ,\mathsf{Y},\mathsf{Y},\mathsf{Y}.$$

$$f(x) = e^{-bx} \sin ax, \ \varphi(t) = \circ, \ \psi(t) = e^{-b} \sin a, \ T = \circ, \circ \Upsilon, \tag{\Upsilon}$$

 $a = \pi/\Upsilon, \pi/\Upsilon, \pi/\Upsilon, b = \circ, \Upsilon \times k, k = \Upsilon, \Upsilon, \dots, \Delta.$ 

و (۳) داده شده در جدول زیر 
$$f(x)$$
 و  $\varphi(t)=\psi(t)=\circ$ 

x	0	۰,۱	۰,۲	۰٫۳	۰,۴	٥ ، ۵
f(x)	0	· / · 198	$\circ$ / $\circ$ $f$ $T$ $1+a$	۰/۰۷۴۲	۰,۱۱۱۶	$\circ$ , $10$ $\mathrm{TV} + \mathrm{T}a$
x		۶, ۰	۰,۷	۰,۸	° / <b>٩</b>	١,,°
f(x)	٥	1994	۰/۱۲۵۶	$\circ_{/}\circ$ ۶۱۴ — $a$	۰٫۰۰۳۱	0

 $n=\circ$  , ۱, ۲,  $\ldots$  ,  $\delta$  ,  $a=\circ$  ، ۲n ،  $T=\circ$  ،  $\sigma$ 

$$\begin{split} f(x) &= (ax^{\mathsf{f}} + b)e^{-x}, \ \varphi(t) = b, \ \psi(t) = (a+b)e^{-\mathsf{f}}, \ T = \circ_{/} \circ \mathsf{f}, \end{split} \tag{f} \\ a &= \mathsf{f}_{/} \mathsf{f}_{;} \ \mathsf{f}_{/} \diamond, \ b = \mathsf{f}_{/} \mathsf{f}_{+} + \circ_{/} \mathsf{f}_{\times} \times n, \ n = \circ_{,} \mathsf{f}_{*}, \mathsf{f}_{*}, \mathsf{f}_{*}, \\ f(x) &= x(\mathsf{f}_{-} - x)(ax^{\mathsf{f}_{-}} + b), \ \varphi(t) = \psi(t) = \circ_{,} \ T = \circ_{/} \circ \mathsf{f}_{*}, \ a = \circ_{/} \diamond; (\delta) \\ \circ_{/} \mathsf{f}_{;} \circ_{/} \mathsf{f}_{*}, b = \circ_{/} \diamond + \circ_{/} \mathsf{f}_{\times} \times n, n = \circ_{,} \mathsf{f}_{*}, \mathsf{f}_{*}, \end{split}$$

. جدول زیر داده شده است،	و سط $\phi(t)=f(\lambda)$ توسط $\psi(t)=f(\lambda)$ توسط	(8)
--------------------------	----------------------------------------------------------	-----

x	0	۰/۱			۰٫۲		۰٫۳			۰,۴		
f(x)	0	۰/۰۲۲۱			+ ۲۵ + ۱۰، ۰	- a	۰٬۱۰۰	٨	0	,1040		
x	٥	۸۵	۰ ۱۶	;	۰,۷		۰ ۸	° /	٩	۱,۰		
f(x)	۰/۱۷۲	1 + 7a	۰,۲۰	٣٢	٥,٢٨٩٥	۰ ٫٣۵	$\lambda \lambda \lambda - a$	0,40	۰ ۱ ۰	۰,۴۵۰۰		

 $n=\circ$  , ۱ $,\ldots$  , ۵ و  $a=\circ$  ، ۲n ،  $T=\circ$  ، ۱

۷_ جواب معادله x+t +  $\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial u}{\partial t}$  را با فاصله x او با فاصله x در جهت x طوری تقریب بزنید که شرایط مرزی و اولیه مسئله x رابرقرار کند. از معادله تفاضلی x - (۳۸ – ۳۸) استفاده کنید.

 $h=\circ$ را با فاصله ۱۰ $h=\circ$  را با فاصله ۱۰ $h=\circ$  را با فاصله ۱۰ معادله  $h=\circ$  طوری تقریب بزنید که شرایط مرزی و اولیه مسئله (۱۰) را برقرار کند. از معادله تفاضلی (۱۰-۳۹) استفاده کنید.

# ۱۰-۶_ روش گذر برای معادله هدایت گرما

فرض کنید می خواهیم در ناحیه باز  $x \leq x \leq a$  و  $t \leq T$  و جواب معادله

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial^{\mathsf{T}} u}{\partial x^{\mathsf{T}}} \tag{figure}$$

را پیدا کنیم بطوری که شرایط زیر برقرار گردد:

$$u(x, \circ) = f(x), \ u(\circ, t) = \varphi(t), \ u(a, t) = \psi(t) \tag{f.s.}$$

فاصله h و l برای x و t را انتخاب کرده، مشتقات را با روابط تفاضل محدود (۱۰-۲۵) و (۲۰-۲۷) در هر نقطه چشمه داخلی جایگزین کرده و مقادیر توابع  $\psi(t)$  ، g(x) و  $\psi(t)$  را در نقاط مرزی محاسبه کرده و با در نظر گرفتن  $\frac{h}{t}$  . دستگاه زیر را بدست می آوریم:

$$\begin{aligned} u_{i-1,j+1} - (\mathbf{T} + s) u_{i,j+1} + u_{i+1,j+1} + s u_{ij} &= \circ \\ (i &= 1, \mathbf{T}, \dots, n; \ j &= \circ, 1, \mathbf{T}, \dots). \end{aligned} \tag{FT-10}$$

$$u_{i\cdot} = f(x_i), \tag{ff-1}$$

$$u_{\cdot j} = \varphi(t_j),$$
 (fd-1.)

$$u_{nj} = \psi(t_j). \tag{FF-N°}$$

روش گذر ([۲]، [۱۳] و[۳۱] را ببینید) در حل دستگاه (۱۰-۴۴) تا (۱۰-۴۷) شامل مرحلهای است که در آن معادله (۱۰-۴۴) به شکل

$$u_{i,j+1} = a_{i,j+1}(b_{i,j+1} + u_{i+1,j+1}) \tag{YV-10}$$

تبدیل می شود که در آن اعداد  $a_{i,j+1}$  و  $b_{i,j+1}$  به ترتیب با فرمولهای (۱۰-۴۸) و (۲۰-۴۹) محاسبه می شوند. سپس از شرایط مرزی (۲۰-۴۷) بدست می آوریم:

$$u_{n,j+1} = \psi(t_{j+1})$$

و به طور متوالی مقادیر  $u_{i,j+1}$  را با فرمول (۴۸-۱۰) پیدا میکنیم:

$$a_{1,j+1} = \frac{1}{1+s}, \ b_{1,j+1} = \varphi(t_{j+1} + su_{1,j}) \tag{fh-1}$$

$$\begin{aligned} a_{i,f+1} &= \frac{1}{\Upsilon + s - a_{i-1,j+1}}, \\ b_{i,j+1} &= a_{i-1,j+1} b_{i-1,j+1} + s u_{ij} \\ &\qquad \qquad (i = \Upsilon, \Upsilon, \dots, n). \end{aligned}$$

از اینرو روش گذر ما را قادر می سازد که مقادیر تابع u(x,t) را در مرحله  $t=t_{j+1}$  بدست آوریم اگر مقادیر مرحله  $t=t_j$  معلوم باشند.

حل مسئله

رویه پیشروی:

با استفاده از شرایط مرزی (۲۰ - ۴۶) اعداد  $a_{1,j+1}$  و  $a_{1,j+1}$  ،  $a_{i,j+1}$  ،  $a_{i,j+1}$  (برای  $a_{1,j+1}$  ) اعداد  $a_{1,j+1}$  و  $a_{1,j+1}$  ،  $a_{i,j+1}$  ،  $a_{i$ 

رویه پسروی:

از شرط مرزی (۲۰-۱۰) بدست می آوریم  $\psi(t_{j+1})=\psi(t_{j+1})$  سپس با فرمول (۲۰-۴۸) محاسبه می کنیم

۹ ۳۰ ۹

مثال ۱۰_۸_ با استفاده از روش گذر جواب معادله

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial^{\mathsf{T}} u}{\partial x^{\mathsf{T}}} \tag{2.1-1}$$

را طوری پیدا کنید که شرایط زیر را برقرار کند:

$$u(x, \circ) = f(x(x, -x), u(\circ, t) = u(x, t) = \circ$$
 (5 Y-10)

حل مقدار ۱  $S=\frac{h^\intercal}{l}=1$  و ۱  $S=\frac{h^\intercal}{l}=1$  و در نظر گرفته و در نتیجه  $S=\frac{h^\intercal}{l}=1$ . با استفاده از روش گذر مقادیر تابع U(x,t) و در مرحله ۱  $S=\frac{h^\intercal}{l}=1$  بدست می آوریم.

	جدول ۱۰-۱۲) حل مسئله (۲۰-۴۲) و (۲۰-۴۳) با روش گذر													
i	0	١	۲	٢	۴	۵	۶	<b>Y</b>	٨	٩	١.			
$u_i$ .	0	۰,۳۶۰	۰,۶۴۰	۰,۸۴۰	· / <b>٩</b> ۶·	١٫٠٠٠	۰,۹۶۰	۰,۸۴۰	۰,۶۴۰	۰ ٫۳۶۰	0			
$u_i$ .		۰,۳۳۳	۰٫۳۷۵	۰٫۳۸۱	۰٫۳۸۲	۰ ٫٣٨٢	۰ ٫ ۳ ۸ ۲	۰,۳۸۲	۰ ٫۳۸۲	۰٫۳۸۲				
$b_{i}$		۰,۳۶۰	۰٫۷۶۰	1,170	1,784	1,000	1,088	1,440	1,189	۰ ۸ ۱۳				
$u_i$	٥	۰٫۳۱۰	۰ ، ۵۷۲	۰,۷۶۴	۰ ۸۸۲	۰/۹۲۱	۰/۸۸۲	۰,۷۶۴	۰٫۵۷۱	۰۱۳۱۰	0			

رویه پیشروی:

در سطر  $u_{i\circ}$  جدول ۱۲-۱۰ مقادیر تابع اولیه  $f(x)(i=\circ,1,7,\ldots,1\circ)$  را وارد میکنیم و توسط فرمول های (۲-۱۰) اعداد زیر را برای  $j=\circ$  بدست می آوریم:

$$a_{11} = \frac{1}{r}, \ b_{11} = u_{10} = \frac{1}{r}$$

سپس متوالیاً توسط فرمولهای (۲۰-۵۰) برای j=0 محاسبه میکنیم:

$$a_{\Upsilon 1} = \frac{1}{\Upsilon - a_{11}} = \frac{\Upsilon}{\Lambda} = \circ / \Upsilon Y \Delta, \quad b_{\Upsilon 1} = a_{11} b_{11} + u_{\Upsilon \circ} = \circ / 1 \Upsilon + \circ / 2 \Upsilon = \circ / Y S \circ,$$

$$a_{\Upsilon 1} = \frac{1}{\Upsilon - a_{\Upsilon 1}} = \frac{1}{\Upsilon / 2 \Upsilon \Delta} = \circ / \Upsilon \Lambda 1, \quad b_{\Upsilon 1} = a_{\Upsilon 1} b_{\Upsilon 1} + u_{\Upsilon \circ} =$$

$$= \circ / \Upsilon Y \Delta \times \circ / Y S \circ + \circ / \Lambda \Upsilon = 1 / 1 \Upsilon \Delta$$

و به همين ترتيب الى آخر.

نتایج بدست آمده را در سطرهای  $a_{i1}$  و  $b_{i1}$  جدول 17-10 وارد می کنیم.

رویه پسروی:

از شرایط مرزی بدست می آوریم:

 $u_{1 \cdot .. 1} = \circ$ 

$$j=\circ$$
 داریم:  $j=\circ$  داریم:  $j=\circ$  محاسبه میکنیم. برای  $j=\circ$  داریم:  $j=$ 

_____ مسائل

مسائل ۱ تا ۳ بخش ۱۰ـ۵ را به وسیله روش گذر حل کرده و نتایج را مقایسه کنید.

## ۰۱_۷_ روش شبکه برای معادله هذلولی گون

یک مسئله مقدار مرزی پیچیده را برای یک معادله تار مرتعش که حل آن شامل پیدا کردن تابعی است که معادله

$$\frac{\partial^{\mathsf{T}} u}{\partial t^{\mathsf{T}}} = a^{\mathsf{T}} \frac{\partial^{\mathsf{T}} u}{\partial x^{\mathsf{T}}} \tag{2.7-1}$$

را با شرايط اوليه

$$u(x, \circ) = f(x), \ u_t(x, \circ) = \phi(x) \ (\circ \le x \le s)$$
 ( $\Delta$ f- $\circ$ )

و شرایط مرزی

$$u(\circ,t) = \varphi(t), \ u(s,t) = \psi(t)$$
 (55-10)

را برقرار کند.

چون تعریف متغیر au=t منجر به معادله (۵۴-۱۰) را به شکل

$$\frac{\partial^{\mathsf{T}} u}{\partial t^{\mathsf{T}}} = \frac{\partial^{\mathsf{T}} u}{\partial x^{\mathsf{T}}} \tag{39-10}$$

در می آورد، لذا مقدار a=1 را در نظر می گیریم.

با تشکیل دو دسته خطوط موازی در ناحیه  $x \leq s$  و  $\circ \leq x \leq s$  (شکل ۱۰-۱۰)

$$x = ih(i = \circ, 1, \Upsilon, \dots, n)$$

$$t = jl(j = \circ, 1, \Upsilon, \dots)$$

در معادله (۱۰-۵۷)، مشتقات را با روابط تفاضلی جایگزین میکنیم. با توجه به فرمول های همگن مشتقات داریم:

$$\frac{u_{i,j+1} - \Upsilon u_{ij} + u_{i,j-1}}{L^{\Upsilon}} = \frac{u_{i+1,j} - \Upsilon u_{ij} + u_{i-1,j}}{h^{\Upsilon}} \tag{\Delta Y-1}$$

با در نظر گرفتن a=L/h معادله تفاضلی

$$u_{i,j+1} = \Upsilon u_{ij} - u_{i,j-1} + \alpha^{\Upsilon} (u_{i+1,j} - \Upsilon u_{ij} + u_{i-1,j})$$
 ( $\Delta \lambda - 1^{\circ}$ )

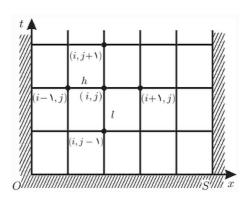
بدست می آید. ثابت شده است ([۲] را ببینید) که برای  $\alpha \leq 1$  این معادله ثبات دارد. در حالت خاص برای  $\alpha = 1$  معادله (۱۰–۵۹) ساده ترین شکل را داراست:

$$u_{i,j+1} = u_{i+1,j} + u_{i-1,j} - u_{i,j-1}$$
 ( $\Delta 4-1^{\circ}$ )

برآورد خطای ([۲] را ببینید) حل تقریبی بدست آمده از معادله (۱۰-۵۹) برای  $t \leq T$  و  $t \leq S$  و  $t \leq S$  شکل زیر را دارد:

$$|\widetilde{u} - u| \le \frac{h^{\mathsf{T}}}{\mathsf{T}}[(M_{\mathsf{T}}h + \mathsf{T}M_{\mathsf{T}})T + T^{\mathsf{T}}M_{\mathsf{T}}] \tag{9.-10}$$

که در آن  $\omega$  جواب دقیق و (-1, 0, 0) (-1, 0) جواب دقیق و (-1, 0) را زنقاط چشمه نشان داده شده در شکل -1 استفاده توجه کنید که برای معادله بدست آمده (-1 (۵۹ – ۱۵) ما از نقاط چشمه نشان داده شده در شکل -1 استفاده می کنیم. این یک نمودار صریح است واز اینرو معادله -1 (۵۹ – ۱۵) امکان پیدا کردن مقادیر تابع u(x,t) در مرحله u(x,t) را فراهم می کند (اگر مقادیر در دو مرحله قبلی معلوم باشند).



شکل ۱۰–۱۷

برای تقریب جواب مسئله (۱۰-۵۴) تا (۱۰-۵۶)، ابتدا می بایستی مقادیر جواب در دو مرحله اولیه را بدانیم. این مقادیر می توانند از شرایط اولیه با یکی از روش های زیر پیدا شوند. روش اول. در شرط اولیه (۵۰-۵۵) مشتق  $u_t(x, \circ)$  را با رابطه تفاضلی

$$\frac{u_{i} - u_{j}}{L} = \phi(x_i) = \phi$$

جایگزین میکنیم. برای بدست آوردن مقادیر u(x,t) در مراحل j=0 و j=1 بدست میآوریم:

$$u_{i\cdot} = f_i, \ u_{i\cdot} = f_i + L\phi_i \tag{9.1-1}$$

در این مورد برآورد خطای مقادیر  $u_{i1}$  شکل زیر را دارد ( $\{Y\}$  را ببینید)

$$|\bar{u}_{i} - u_{i}| \le \frac{\alpha h}{r} M_{r} \tag{5.7-1}$$

 $M_{\mathsf{Y}} = \max\{|rac{\partial^{\mathsf{Y}} u}{\partial t^{\mathsf{Y}}}|, |rac{\partial^{\mathsf{Y}}}{\partial x^{\mathsf{Y}}}|\}$  که در آن

روش دوم. مشتق  $u_{t}(x, \circ)$  را با رابطه تفاضلی  $\frac{u_{i,-1}-u_{i,-1}}{\sqrt{L}}$  جایگزین میکنیم که در آن  $u_{t}(x, \circ)$  مقادیر تابع  $u_{t}(x, \circ)$  در مرحله  $u_{t}(x, \circ)$  هستند. بنابراین از شرایط اولیه (۱۰–۵۵) داریم:

$$u_{i^{\circ}}=f_{i},\; rac{u_{i}\cdot -u_{i,-1}}{\Upsilon L}=\phi_{i}$$
 (۶۳-۱°)

معادله تفاضلی (۱۰-۶۰) را برای مرحله  $j=\circ$  می نویسیم:

$$u_{i\uparrow} = u_{i+\uparrow,\circ} + u_{i-\uparrow,\circ} - u_{i,-\uparrow} \tag{$f$-$i$-$}$$

با حذف مقادیر  $u_{i,-1}$  در معادلات (۱۰-۶۴) و (۱۰-۶۵) بدست می آوریم:

$$u_{i \cdot} = f_i, \ u_{i \cdot} = \frac{1}{r} (f_{i+1} + f_{i-1}) + L\phi_i \tag{9.5-1}$$

برآورد خطا برای مقادیر  $u_{i1}$  به صورت زیر انجام می شود ([۲] راببینید):

$$|\widetilde{u}_{i} - u_{i}| \le \frac{h^{\mathsf{r}}}{\mathsf{r}} M_{\mathsf{f}} + \frac{h^{\mathsf{r}}}{\mathsf{s}} M_{\mathsf{f}} \tag{99-10}$$

 $M_k = \max[\{|\frac{\partial^k u}{\partial t^k}|, |\frac{\partial^k u}{\partial t^k}|\}|(k=\mathtt{T},\mathtt{f})$  که در آن

این روش محاسبهِ مقادیر اولیه، در مثال ۱۰-۹ نشان داده شده است.

روش سوم. اگریک تابع f(x) مشتق دوم محدود داشته باشد آنگاه مقادیر  $u_{i1}$  را می توان به کمک فرمول تیلور بدست آورد:

$$u_{i\uparrow} \approx u_{i^{\circ}} + L \frac{\partial u_{i^{\circ}}}{\partial t} + \frac{L^{\dagger}}{\mathbf{r}} \frac{\partial^{\dagger} u_{i^{\circ}}}{\partial t^{\dagger}}$$
 (5Y-1°)

با استفاده از معادله (۱۰ -۵۷) و شرایط اولیه (۱۰ -۵۵) می توانیم بنویسیم:

$$u_{i^{\circ}} = f_{i}, \frac{\partial u_{i^{\circ}}}{\partial t} = \phi_{i}, \ \frac{\partial^{\mathsf{T}} u_{i^{\circ}}}{\partial t^{\mathsf{T}}} = \frac{\partial^{\mathsf{T}} u_{i^{\circ}}}{\partial x^{\mathsf{T}}} = f_{i}''$$

بنابراین با استفاده از فرمول (۱۰-۶۸) خواهیم داشت:

$$u_{i\uparrow} \approx f_i + L\phi_i + \frac{L^{\Upsilon}}{\Upsilon} f_i^{"}$$
 (۶۸-۱۰)

خطای مقادیر  $u_{i1}$  بدست آمده توسط این فرمول ازمرتبه  $O(L^{\mathsf{T}})$  است. این روش محاسبه مقادیر اولیه، در مثال  $1^{\mathsf{T}}$  نشان داده شده است.

توجه روش شبکه برای حل یک مسئله مقدار مرزی پیچیده برای معادله نامتجانس

$$\frac{\partial^{\mathsf{Y}} u}{\partial t^{\mathsf{Y}}} - \frac{\partial^{\mathsf{Y}} u}{\partial x^{\mathsf{Y}}} = F(x, t)$$

مورد استفاده قرار میگیرد. در این مورد معادله تفاضلی به صورت

$$u_{i,j+1} = \mathsf{Y}u_{i1} - u_{i,j-1} + \alpha^{\mathsf{Y}}(u_{i+1,j} - \mathsf{Y}u_{ij} + u_{i-1,j}) + \alpha^{\mathsf{Y}}h^{\mathsf{Y}}F_{ij}$$

مىباشد.

مثال ۱۰ـ۹_ با استفاده از روش شبکه، پاسخ مسئله

$$\begin{array}{l} \frac{\partial^{\mathsf{T}} u}{\partial t^{\mathsf{T}}} = \frac{\partial^{\mathsf{T}} u}{\partial x^{\mathsf{T}}}, \\[1mm] u(x, \circ) = \circ \, / \, \mathsf{T} x (\mathsf{N} - x) \sin \pi x, \quad u_t(x, \circ) = \circ \, , \\[1mm] u(\circ \, , t) = u(\mathsf{N}, t) = \circ \, . \end{array} \right\} \tag{$\mathfrak{SA-No}$}$$

را بدست آورید.

حل یک شبکه مربع با فاصله های ۵  $^{\circ}$  را در نظر می گیریم. مقادیر u(x,t) در دو مرحله اولیه u(x,t) یک شبکه مربع با فاصله های ۵  $^{\circ}$  را به وسیله روش دوم پیدا می کنیم. با در نظر داشتن اینکه  $\phi(x)=^{\circ}$  و  $\pi x$  و  $\pi x$  و  $\pi x$  داریم:

يركردن جدول:

(۱) مقادیر  $u_{i\circ}=f(x_i)$  برای  $u_{i\circ}=ih$  را محاسبه و در سطر اول جدول ۱۳-۱۳ وارد می کنیم (که متناظر با مقدار  $v_{i\circ}=t$  است). چون مسئله همگن است لذا جدول را برای مقادیر ۲۵ $v_{i\circ}=v_{i\circ}=v_{i\circ}=v_{i\circ}$  مقادیر مرزی را در ستون اول که متناظر با مقدار  $v_{i\circ}=v_{i\circ}=v_{i\circ}=v_{i\circ}=v_{i\circ}=v_{i\circ}$  است، وارد می کنیم.

(۲) با فرمول (۱۰-۱۰) مقدار  $u_{i1}$  را با استفاده از مقادیر  $u_{i\circ}$  از سطر اول بدست آورده، نتایج را در سطر دوم جدول ۱۰-۱۳ وارد میکنیم.

(۳) مقادیر  $u_{ij}$  در مراحل بعدی را با فرمول (۱۰-۶۰) محاسبه میکنیم. برای j=1 متوالیاً بدست می آوریم:

$$\begin{split} u_{1\uparrow} &= u_{\uparrow 1} + u_{\circ 1} - u_{1\circ} = \circ_{/} \circ \circ \beta \Delta + \circ - \circ_{/} \circ \circ 1 \Delta = \circ_{/} \circ \circ \Delta \circ, \\ u_{\uparrow \uparrow} &= u_{\uparrow 1} + u_{11} - u_{\uparrow \circ} = \circ_{/} \circ 1 \uparrow \uparrow + \circ_{/} \circ \uparrow \uparrow \Lambda - \circ_{/} \circ \delta \beta = \circ_{/} \circ \circ \uparrow \uparrow, \\ & \dots \\ u_{1\circ, \uparrow} &= u_{11, 1} + u_{11} - u_{1\circ, \circ} = \circ_{/} \circ \uparrow \forall \Lambda + \circ_{/} \circ \uparrow \forall \Lambda - \circ_{/} \circ \Delta \circ \circ = \circ_{/} \circ \uparrow \Delta \beta. \end{split}$$

برای ۱۰  $j=1, \dots, 1$  محاسبات به روش مشابه انجام میگیرد. سطر آخر جدول شامل مقادیر جواب دقیق برای t=0 است.

مثال ۱۰-۱۱- با استفاده از روش شبکه، جواب مسئله زیر را بدست آورید.

$$\begin{array}{c} \frac{\partial^{\mathsf{T}} u}{\partial t^{\mathsf{T}}} = \frac{\partial^{\mathsf{T}} u}{\partial x^{\mathsf{T}}}, \\[0.2cm] u(x, \circ) = x(\pi - x), \ u_t(x, \circ) = \circ, \\[0.2cm] u(\circ, t) = u(\pi, t) = \circ. \end{array} \right\}$$

حدول ۱۰-۱۳) حل مسئله (۱۰-۶۰)

		(/ 1 /	۲ کل مستد	٠٠ ، ١٠	<u> </u>	
$t_j \backslash x_i$	0	۰٬۰۵	۰٫۱۰	۰٫۱۵	۰٫۲۰	٥٧٢٥
	0 0 0 0 0 0 0	·/·· \ \ \ ·/· \ \ \ ·/· \ \ \ ·/· \ \ \ ·/· \ \ \ ·/· \ \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·/· \ ·	°,° \ Y F °,° \ F F °,° \ F F °,° \ Y F °,° \ Y P	·/·\Y· ·/·\4 ·/·\4 ·/·\4 ·/·\4 ·/·\4 ·/·\4 ·/·\4 ·/·\4	°,°\9° °,°\9,4 °,°\7,4 °,°\7,4 °,°\7,7 °,°\8,6 °,°\7,7	·/· TAP ·/· TPP ·/· TAP ·/· TAN ·/· TTP ·/· TTP ·/· NAN ·/· NAN
°,40 °,0°	0		-0,000	°,°°°°	-°,°°° <b>Y</b> °	°,°°° <b>\</b> ۴
$\widetilde{u}(x_i, \cdot, \Delta)$	٥	0	0	o	0	o

$t_j \backslash x_i$	۰ ٫ ۳ ۰	۰,۳۵	۰/۴۰	۰,۴۵	۰ ۵ ۰
· / · Δ · / · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	·/· \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \	·/· ۴· ۵ ·/· ۳۹ ۸ ·/· ۳۷ Υ ·/· ۲ Ο Δ ·/· ۲ ο 9 ·/· 1 ۶ Α ·/· 1 7 8 ·/· 1 8 ·/	·/· * * * * * * * * * * * * * * * * * *	*/* *	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
$\widetilde{u}(x_i, \circ \Delta)$	0	0	0	0	o

حل فاصله گذاری را برابر  $\frac{\pi}{10}=l=l$  می گیریم. مقادیر u(x,t) برای دو مرحله اولیه را به وسیله روش سوم با استفاده از فرمول تیلور بدست می آوریم.

پر کردن جدول:

۱۴-۱۰ مقادیر (۱) مقادیر  $(i=\circ,1,\ldots,1)u_{i\circ}=f_i=x_i(\pi-x_i)$  را محاسبه و در سطر اول جدول (۱) مقادیر مرزی را وارد میکنیم. چون مسئله همگن است جدول را برای مقادیر  $\frac{\pi}{7} \ge x \le \circ$  پر میکنیم. مقادیر مرزی را در ستون اول جدول وارد میکنیم.

جدول ۱۰ - ۱۴) حل مسئله (۲۰ - ۲۷)

	جدوره ۲۰۰۰ کی مستقد ۲۰۰												
j	$t_j \backslash x_i$	0	$\pi/1$	<b>π/٩</b>	$\pi/9$	۲π/٩	۵π/۱۸	π/٣	٧π/١٨	۴π/٩	π/٢		
۰	0	0	۰٫۵۱۸	۰/۹۷۵	1,841	١,٧٠۶	1/910	7/198	7,848	7,484	7,454		
١	h	0	۰,۴۸۷	0/988	1,740	1,840	1/900	7,188	۲٫۳۱۵	۲,408	7,484		
۲	۲h	0	۰ / ۴ ۲۶	۰ ۸۵۳	1,749	1,014	1,101	۲/۰۷۱	7,774	۲٫۳۱۵	7,849		
٣	٣h	٥	۰ ٫۳۶۶	۰٫۷۳۱	1/091	1,487	1,409	1/919	۲/۰۷۱	7,158	7,198		
۴	۴h	0	٥٠٣٠٥	۰	0/914	1,711	1,498	1,409	١٨٥٨	۱٬۹۵۰	1/910		
۵	$\Delta h$	٥	0/744	۰٫۴۸۷	۰٫۷٣١	۰/۹۷۵	1/ ۲1 ۸	1,487	1,014	1,840	1, 4 . 9		

(۲) مقادیر  $u_{i1}$  را بدست می آوریم. در این مسئله  $\phi_i=\circ$  و  $\phi_i=\circ$  هستند. از اینرو به وسیله فرمول (۲) مقادیر  $u_{i1}$  داریم:

$$u_{i} = u_{i \cdot} - h^{\intercal} = u_{i \cdot} - {}^{\circ} / {}^{\circ} \Upsilon {}^{\circ} \Upsilon {}^{\wedge}$$

که از آنجا مقادیر  $u_{i1}$  را پیدا کرده و در سطر دوم جدول وارد میکنیم.

رست j=1,1,7,7,4,0 را برای  $u_{i,j+1}$  برای j=1,1,7,7,4,0 توسط فرمول (۱۰-۶۰) محاسبه می کنیم برای  $u_{i,j+1}$  بدست می آوریم.

 $u_{\mathrm{1,1}} = u_{\mathrm{1\cdot,1}} + u_{\mathrm{A1}} - u_{\mathrm{1,\cdot}} = \mathrm{7/f} \circ \mathrm{9} + \mathrm{7/f} \circ \mathrm{9} - \mathrm{7/f} \mathrm{9V} = \mathrm{7/Tf} \mathrm{9}.$ 

محاسبه در مراحل بعدی به صورت مشابه انجام می شود.

#### مسائل

در مسائل ۱ تا ۳ جواب معادله  $\frac{\partial^r u}{\partial x^r} = \frac{\partial^r u}{\partial x^r} = \frac{\partial^r u}{\partial t}$  در مسائل ۱ تا ۳ جواب معادله

$$u_t(x, \circ) = \phi(x), \quad u(x, \circ) = f(x)$$
  
 $u(x, t) = \psi(t), \quad u(x, t) = \varphi(t)$ 

را برای  $0 \circ t \leq r \leq n$  و  $1 \leq x \leq r$  با فاصله  $1 \circ n = r$  برای آرگومان x، برقرار سازد.

 $f(x) = (ax^{7} + 1, 1)\sin\pi x$  ,  $\phi(x) = \circ$  ,  $\varphi(t) = \psi(t) = \circ$  ,  $a = 1, 1 + \circ, 1n$  _1

برای محاسبه مقادیر از روش سوم (صفحه ۱۲۳) استفاده کنید.  $n=\,^{\circ}\,,\,$ ۱, ۲, ۳, ۴

است.  $\phi(x)=\circ (\phi(t)=\psi(t)=\circ f(x)$  با جدول زیر داده شده است.

x	0	۰٫۱	۰٫۲	۰/۳	۰/۴	٥,٥	۰,۶	°/ <b>Y</b>	۰/۸	۰/٩	۱/۰
f(x)	0	۰/۰۱۴۵	۰/۰۵۱۱	°/°971a	°/1114	$^{\circ}$ / $^{$ $^{}$ $^{}$ $^{}$ $^{}$ $^{}$ $^{}$ $^{}$ $^{}$ $^{}$ $^{}$ $^{}$ $^{}$ $^{}$ $^{}$ $^{}$	·/19·7	$\circ$ / $1$ $f$ $\lambda$ $1$ $a$	۰/۱۰۲۸	۰/۰۵۰۲	۰

n = 1, 7, 7, 7, 9 a = 0, 90 + 0, 0.75

با جداول زیر داده شدهاند:  $\phi(t)$  و  $\phi(t)$  با جداول زیر داده شدهاند:  $\phi(t)$ 

a = 1, 1, 1, 7, 1, 7, 1, 7, 1, 5;

x	0	۰٫۱	۰٫۲	۰ ٫۳	۰,۴	٥ ، ۵
f(x)	0	۰/۱۱۰۱	$\circ$ , $1$ T F $\delta  imes a$	·/144X	۰,۱۵۳۱	$\circ$ / 1998 $ imes$ $a$
$\phi(x)$	0	۰ / ۰ ۴ ۲ ۰	۰٬۰۵۰۰	$\circ$ , $\circ$ $\diamond$ $\diamond$ $\diamond$ $\diamond$ $\diamond$ $\diamond$ $a$	0,0880	۰ / ۰ ۳ ۸ ۰
x		۶٫ ۰	۰,٧	۰ ۸	۰ / ٩	۱,۰
f(x)	)	۰/۱۴۰۲	۰/۱۷۲۲	$\circ$ / ۱۴۳ $\lambda  imes a$	۰/۱۲۴۱	۰/۱۲۰۰
$\phi(x)$	)	· / · TT ·	$\circ$ / $\circ$ $\vee$ 1 $\circ$ $\times$ $a$	°/° <b>۲</b> °°	°/° 19°	0

 $h=l=\circ$ را با فاصله ۱ $\phi$ ر با فاصله  $h=l=\circ$ ر تقریب بزنید با این فرض که  $\frac{\partial^{\mathsf{T}} u}{\partial t^{\mathsf{T}}}-\frac{\partial^{\mathsf{T}} u}{\partial x^{\mathsf{T}}}=x+t$  تقریب بزنید با این فرض که  $u_{i1}$  برای محاسبه مقادیر  $\varphi(t)=\psi(t)=\circ$   $\varphi(x)=\circ$ ر برای محاسبه مقادیر  $\varphi(t)=\psi(t)=\circ$  از روش اول (صفحه ۳۱۳) استفاده کنید.

a=0 جواب معادله a=0 برای محاسبه مقادیر a=0 برای محاسبه معاسبه معادل a=0 برای محاسبه معاسبه معا

# ۰۱_۸_ حل معادلات فِردهُلم' به روش مجموعهای محدود

اجازه بدهید معادلات انتگرال فردهلم از نوع اول

$$\int_a^b k(x,s)y(s)ds = f(x) \tag{YT-10}$$

و از نوع دوم

$$y(x) - \lambda \int_a^b k(x,s)y(s)ds = f(x) \tag{YT-10}$$

را در نظر بگیریم.

روش مجموعهای محدود ([۲]، [۱۳] و [۱۷] را ببینید) شامل جایگزینی انتگرال محدود با مجموع محدود توسط یکی از فرمولهای تربیع:

$$\int_{a}^{b} F(x)dx \approx \sum_{j=1}^{n} A_{j} f(x_{j})$$
 (YY-10)

می شود که در آن  $x_j$  طول های نقاط واقع در بازه [a,b] هستند و  $A_i(i=1,1,1,\dots,n)$  ضرایب فرمول تربیع مستقل از F(x) هستند. با جایگزینی تقریبی انتگرال در معادلات فردهلم (۲۰-۱۰) و (۲۳-۱۰) با فرمول (۲۰-۱۰) و قرار دادن  $x=x_i$  به ترتیب داریم:

$$\sum_{j=1}^{n} A_{j} K_{ij} y_{j} = f_{i} \quad (i = 1, \Upsilon, \dots, n)$$
 (Y۵-1°)

$$y_i - \lambda \sum_{j=1}^n A_j K_{ij} y_i = f_i \quad (\mathsf{N}, \mathsf{Y}, \dots, n)$$
 (Y۶-N°)

 $f_i = f(x_i)$  که در آن $y_i = f(x_i)$   $Y_i = f(x_i)$  که در آن

از اینرو ما دستگاههایی از معادلات جبری خطی بر حسب مقادیر  $y_i$  خواهیم داشت. با حل این دستگاه توسط یکی از روشهای گفته شده (مثلاً روش گوس و یا روشهای تکرار) ما یک جدول از مقادیر تقریبی

¹⁾ Fredholm

در نقاط  $x_i$  بدست می آوریم. از اینرو قادر خواهیم بود که حل تقریبی معادله (۱۰-۷۳) را به صورت یک چند جملهای درون یابی بنویسیم وحل معادله (۱۰-۷۴) را به صورت:

$$y(x) = f(x) + \lambda \sum_{j=1}^{n} A_j K(x, x_i) y_j$$
 (YY-1°)

تقریب بزنیم. بسته به انتخاب فرمول تربیع (۱۰-۷۵)، مقادیر ضرایب  $A_j$  و طولهای  $x_j$  زیر را خواهیم داشت:

(۱) برای فرمول ذوزنقه:

$$h = \frac{b-a}{n}, \ A_{\circ} = A_n = \frac{h}{r}, \ A_j = h \quad (j = 1, 1, \dots, n-1)$$
 
$$x_j = a + jh \quad (j = \circ, 1, \dots, n)$$

(۲) برای فرمول سیمیسون:

$$\begin{split} n &= \mathrm{Y} m, \quad h = \tfrac{b-a}{\mathrm{Y} m}, \quad A_{\circ} = A_{\mathrm{Y} m} = \tfrac{h}{\mathrm{Y}}, \quad A_{\mathrm{Y}} = A_{\mathrm{Y}} = \cdots = A_{\mathrm{Y} m-\mathrm{Y}} = \tfrac{\mathrm{Y} h}{\mathrm{Y}}, \\ A_{\mathrm{Y}} &= A_{\mathrm{Y}} = \cdots = A_{\mathrm{Y} m-\mathrm{Y}} = \tfrac{\mathrm{Y} h}{\mathrm{Y}}, \quad x_{j} = a + jh \quad (j = \circ, \mathrm{Y}, \ldots, \mathrm{Y} m), \end{split}$$

(۳) برای فرمول گوس:

$$A_j = (b-a)A_j^{(n)}, \ x_j = a + (b-a)x_j^{(n)}$$

که در آن  $x_j^{(n)}$  طولهای گوس هستند و  $A_j^{(n)}$  ضرایب گوس برای بازه (۰,۱) هستند. خطای جواب تقریبی به خطای فرمول تربیع انتخابی بستگی دارد. برای انتخاب فرمول های تربیع [۱۷] را ببینید. برآورد خطا برای این روش در [۲] و [۱۷] ارائه شده است.

مثال ۱۱-۱۰ با استفاده از فرمول تربیع سیمپسون برای n=1 جواب معادله انتگرال

$$y(x) + \int_{s}^{1} xe^{xs}y(s)ds = e^{x}$$
 (YA-1°)

را تقریب بزنید.

حل برای فرمول سیمیسون داریم:

$$h = \frac{1}{\Upsilon m} = \frac{1}{\Upsilon}, \ A_{\circ} = A_{\Upsilon} = \frac{1}{\varUpsilon}, \ A_{1} = \frac{\Upsilon}{\Upsilon}, \ x_{\circ} = \circ, \ x_{1} = \circ, \delta, \ x_{\Upsilon} = 1$$

از اینرو برای معادله (۱۰-۲۹) می توانیم بنویسیم:

$$y(x) + \frac{1}{9} [xe^{\circ \times x}y_{\circ} + {^{4}xe^{\circ}}^{\prime} x^{3}y_{1} + xe^{1\times x}y_{1}] = e^{x}$$

با قرار دادن  $x=x_i$  در آخرین معادله، یک دستگاه بدست می آوریم:

$$\begin{split} y_{\circ} &= l, \\ y_{1} &+ \frac{\circ, \delta}{9} (y_{\circ} + {^{\mathsf{Y}}}e^{\circ, {^{\mathsf{Y}}}\delta}y_{1} + e^{\circ, \delta}y_{1}) = e^{\circ, \delta}, \\ y_{1} &+ \frac{\delta}{9} (y_{\circ} + {^{\mathsf{Y}}}e^{\circ, \delta}y_{1} + e^{\mathsf{Y}}y_{1}) = e^{\mathsf{Y}}, \end{split}$$

که پس از ساده کردن به شکل زیر در می آید:

$$y_{\circ} = 1$$
,  $1/4 T \wedge y_1 + 1/4 \wedge y_2 = 1/4 \wedge y_1 + 1/4 \wedge y_2 = 1/4 \wedge y_2 + 1/4 \wedge y_2 = 1$ 

با حل این دستگاه بدست می آوریم  $y_\circ = v_\circ$  ،  $y_\circ = v_\circ$  و ۹۹۵  $v_\circ = v_\circ$  برای مقایسه یاد آور می شویم که جواب دقیق معادله (۱۰-۷۱) تابع  $y(x) = v_\circ$  است.

با استفاده از فرمول (۱۰-۷۸)، جواب تقریبی معادله (۲۰-۷۹) را به صورت زیر بدست میآوریم:

$$y(x) = e^x - \frac{x}{9} (1 + f_{,\circ} \circ 1e^{x/7} + 1_{,\circ} \circ e^x)$$

مثال ۱۰ـ۱۲.۱ با بکارگیری فرمول تربیع گوس برای n=1 حل معادله انتگرال

$$y(x) - \frac{1}{\mathbf{r}} \int_{\cdot}^{1} e^{xs} y(s) ds = 1 - \frac{1}{\mathbf{r}_{x}} (e^{x} - 1)$$
 (Y9-10)

را تقريب كنيد.

حل برای فرمول گوس داریم:

$$A_1 = A_1 = \frac{1}{r}, \ x_1 = \frac{1}{r}, \ x_2 = \frac{1}{r}, \ x_3 = \frac{1}{r}$$

$$y_1 - \frac{1}{r}(e^{x_1^{\dagger}}y_1 + e^{x_1x_1}y_1) = 1 - \frac{1}{rx_1}(e^{x_1} - 1),$$

$$y_{\mathsf{Y}} - \frac{\mathsf{Y}}{\mathsf{Y}}(e^{x_{\mathsf{Y}}x_{\mathsf{Y}}}y_{\mathsf{Y}} + e^{x_{\mathsf{Y}}^{\mathsf{Y}}}y_{\mathsf{Y}}) = \mathsf{Y} - \frac{\mathsf{Y}}{\mathsf{Y}x_{\mathsf{Y}}}$$

با جایگزینی مقادیر  $x_1$  و  $x_1$  و انجام تبدیلات لازم دستگاه زیر حاصل میگردد:

با حل این دستگاه بدست می آوریم:  $y_1 = y_1 = y_1 = y_1 = y_1$ . برای مقایسه توجه داشته باشید که جواب دقیق معادله داده شده تابع  $y(x) = y_1 = y_1$  است. بنابراین جواب تقریبی معادله (۱۰-۷۹) می تواند به صورت زیر نوشته شود:

$$y(x) = \circ , \mathrm{TFNA} e^{\circ , \mathrm{TNNT} x} + \circ , \mathrm{TFNY} e^{\circ , \mathrm{YAAY} x} + \mathrm{I} - \frac{\mathrm{I}}{\mathrm{T} x} (e^x - \mathrm{I})$$

مثال ۱۳-۱۰ با بکارگیری فرمول مربع مستطیل برای n=1۲ جواب تقریبی معادله

$$y(x) + \int_{-\pi}^{\pi} \frac{y(s)ds}{\mathcal{F}_{/} \Lambda - \mathbf{Y}_{/} \mathbf{Y} \cos(x+s)} = \mathbf{Y} \Delta - \mathbf{Y} \sin^{\mathbf{Y}} x \qquad (\Lambda \circ - \mathbf{Y} \circ)$$

را بدست آورید.

حل۔ برای فرمول مربع مستطیل با ۱۲ n=1 داریم  $\frac{\pi}{2}=\frac{7\pi}{17}$  و n=1 از اینرو برای معادله n=1 (۱۰ - ۱۸) خواهیم داشت:

$$y_i + \frac{\pi}{9} \sum_{j=1}^n k_{ij} y_j = \Upsilon \Delta - \Upsilon \sin^{\Upsilon} x_i \qquad (\Lambda \Upsilon - \Upsilon \circ \gamma)$$

مقادیر  $k_{ij}$  در جدول ۱۰-۱۷ آمدهاند.

تعداد مجهولات در دستگاه بدست آمده می تواند بطور چشمگیری با در نظر گرفتن اینکه پاسخ همگن است کاهش یابد. می توان نشان داد که اگر تابع y(x) جواب معادله (۱۰–۸۰) باشد، آنگاه تابع y(x) نیز جواب این معادله است.

بنابراین با فرض اینکه جواب معادله انتگرال یکتاست داریم:

$$y(x) = y(-x)$$

یعنی جواب y(x) یک تابع زوج است. با در نظر گرفتن اینکه

$$I(x) = \int_{-\pi}^{\pi} \frac{y(s)ds}{\frac{f_{\prime}(\lambda - \nabla_{\prime} \nabla \cos(x+s))}{2}}$$

و اینکه

$$I(x) = I(-x) = I(\pi - x) \tag{A Y-10}$$

داریم:

$$I(-x) = \int_{-\pi}^{\pi} \frac{y(s)ds}{\xi(\lambda - \nabla t)\cos(-x + s)} = \int_{-\pi}^{\pi} \frac{y(s)ds}{\xi(\lambda - \nabla t)\cos(x - s)}$$

با تغییر متغیر S=t و احتساب اینکه تابع y(x) زوج است داریم:

$$I(-x) = -\int_{\pi}^{-\pi} \frac{y(-t)dt}{\mathbf{F}_{\ell}\mathbf{A} - \mathbf{T}_{\ell}\mathbf{Y}\cos(x+t)} = \int_{-\pi}^{\pi} \frac{y(t)dt}{\mathbf{F}_{\ell}\mathbf{A} - \mathbf{T}_{\ell}\mathbf{Y}\cos(x+t)} = I(x)$$

پس

$$I(\pi-x) = \int_{-\pi}^{\pi} \frac{y(s)ds}{\mathbf{F}_{\textit{I}}\mathbf{A} - \mathbf{Y}_{\textit{I}}\mathbf{Y}\cos(\pi-x+s)} = \int_{-\pi}^{\pi} \frac{y(s)ds}{\mathbf{F}_{\textit{I}}\mathbf{A} - \mathbf{Y}_{\textit{I}}\mathbf{Y}\cos(x-(\pi+s))}$$

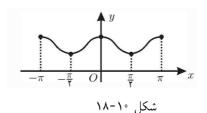
که از آنجا به کمک جایگزینی s=t بدست می آوریم:

$$I(\pi-x) = -\int_{-\pi}^{\pi} \frac{y(t)dt}{\mathbf{F}_{\ell}\mathbf{A} - \mathbf{F}_{\ell}\mathbf{Y}\cos(x+t)} = \int_{-\pi}^{\pi} \frac{y(t)dt}{\mathbf{F}_{\ell}\mathbf{A} - \mathbf{F}_{\ell}\mathbf{Y}\cos(x+t)} = I(x).$$

از رابطه (۱۰-۸۲) نتیجه می شود:

$$y(x) = y(-x) = y(\pi - x)$$

یعنی نمودار پاسخ مورد نظر بر حسب دسته خطوط موازی  $x=\pm \overline{\psi}$  و  $x=\pm \overline{\psi}$  همگن است (شکل ۱۰-۱۸). با فرض همگن بودن می توانیم بنویسیم:



$$\begin{array}{l} y(-\pi) = y(\circ) = y(\pi), \ y(-\frac{\pi}{7}) = y(\frac{\pi}{7}), \\ y(-\frac{\delta}{\$}\pi) = y(-\frac{\pi}{\$}) = y(\frac{\pi}{\$}) = y(\frac{\delta}{\$}\pi), \\ y(-\frac{\tau}{7}\pi) = y(-\frac{\pi}{7}) = y(\frac{\pi}{7}) = y(\frac{\tau}{7}\pi). \end{array} \right\}$$

با در نظر گرفتن اینکه  $y_{\mathsf{Y}}=y(\frac{\pi}{\mathsf{Y}})$  ،  $y_{\mathsf{Y}}=y(\pi/\mathsf{Y})$  ،  $y_{\mathsf{Y}}=y(\pi/\mathsf{Y})$  ، و در نظر داشتن

$$\begin{split} y_1 + \frac{\pi}{\wp} [y_1(K(\circ, -\pi) + K(\circ, \circ)) + y_1(K(\circ, -\frac{\delta}{\wp}\pi) + \\ + K(\circ, -\frac{\pi}{\wp}) + K(\circ, \frac{\pi}{\wp}) + K(\circ, \frac{\delta}{\wp}\pi)) + y_1(K(\circ, -\frac{\gamma}{\gamma}\pi) + \\ + K(\circ, -\frac{\pi}{\gamma}) + K(\circ, \frac{\pi}{\gamma}) + K(\circ, \frac{\gamma}{\gamma}\pi)) + y_1(K(\circ, -\frac{\gamma}{\gamma}) + \\ + K(\circ, \frac{\pi}{\gamma}))] = \Upsilon \delta, \\ y_1 + \frac{\pi}{\wp} [y_1(K(\frac{\pi}{\wp}, -\pi) + K(\frac{\pi}{\wp}, \circ)) + y_1(K(\frac{\pi}{\wp}, -\frac{\delta}{\wp}\pi) + \\ + K(\frac{\pi}{\wp}, -\frac{\pi}{\wp}) + K(\frac{\pi}{\wp}, \frac{\pi}{\wp}) + K(\frac{\pi}{\wp}, \frac{\delta}{\wp}\pi)) + \\ + y_1(K(\frac{\pi}{\wp}, -\frac{\gamma}{\gamma}\pi) + K(\frac{\pi}{\wp}, -\frac{\pi}{\gamma}) + K(\frac{\pi}{\wp}, \frac{\pi}{\gamma}) + \\ + K(\frac{\pi}{\wp}, \frac{\gamma}{\gamma}\pi)) + y_1(K(\frac{\pi}{\wp}, -\frac{\pi}{\gamma}) + K(\frac{\pi}{\wp}, \frac{\pi}{\gamma}))] = \Upsilon 1, \\ y_1 + \frac{\pi}{\wp} [y_1(K(\frac{\pi}{\gamma}, -\pi) + K(\frac{\pi}{\gamma}, -\frac{\pi}{\gamma}) + K(\frac{\pi}{\gamma}, -\frac{\delta}{\wp}\pi) + \\ + K(\frac{\pi}{\gamma}, -\frac{\pi}{\wp}) + K(\frac{\pi}{\gamma}, \frac{\pi}{\wp}) + K(\frac{\pi}{\gamma}, \frac{\delta}{\wp}\pi)) + \\ + y_1(K(\frac{\pi}{\gamma}, -\frac{\gamma}{\gamma}\pi) + K(\frac{\pi}{\gamma}, -\frac{\pi}{\gamma}) + K(\frac{\pi}{\gamma}, \frac{\pi}{\gamma}) + \\ + K(\frac{\pi}{\gamma}, \frac{\gamma}{\gamma}\pi)) + y_1(K(\frac{\pi}{\gamma}, -\frac{\pi}{\gamma}) + K(\frac{\pi}{\gamma}, \frac{\pi}{\gamma}))] = \Upsilon 1, \\ y_2 + \frac{\pi}{\wp} [y_1(K(\frac{\pi}{\gamma}, -\pi) + K(\frac{\pi}{\gamma}, -\frac{\pi}{\gamma}) + K(\frac{\pi}{\gamma}, \frac{\delta}{\wp}\pi) + \\ + K(\frac{\pi}{\gamma}, -\frac{\gamma}{\wp}) + K(\frac{\pi}{\gamma}, \frac{\pi}{\wp}) + K(\frac{\pi}{\gamma}, \frac{\delta}{\wp}\pi) + \\ + K(\frac{\pi}{\gamma}, -\frac{\gamma}{\wp}) + K(\frac{\pi}{\gamma}, \frac{\pi}{\wp}) + K(\frac{\pi}{\gamma}, \frac{\pi}{\gamma}) + \\ + K(\frac{\pi}{\gamma}, \frac{\gamma}{\gamma}\pi)) + y_1(K(\frac{\pi}{\gamma}, -\frac{\pi}{\gamma}) + K(\frac{\pi}{\gamma}, \frac{\pi}{\gamma}))] = \Im, \end{split}$$

که در آن مقادیر  $k_{ij}=k(x_i,x_j)$  در جدول ۱۵-۱۰ داده شدهاند.

 $(\Lambda 1-1\circ)$  مقادیر  $k_{ij}$  برای معادله (۱۰–۱۵)

									• •			
$x_i \backslash x$	$_{j}$ $-\pi$	$-\frac{\delta}{\epsilon}\pi$	$-\frac{r}{r}\pi$	<u>π</u>	$-\frac{\pi}{r}$	$-\frac{\pi}{\hat{r}}$	0	$\frac{\pi}{\varphi}$	<u>π</u>	<u>π</u> Υ	$\frac{r}{r}\pi$	$\frac{\delta}{\epsilon}\pi$
0	۰٫۱۰۰	۰٫۱۰۵	·/119	·/14V	·/197	۰/۲۴۷	۰٫۲۷۸	۰/۲۴۷	·/197	۰/۱۴۷	°/11 <b>9</b>	٥٠١٠٥
$\frac{\pi}{\hat{r}}$	۰٫۱۰۵	·/119	·/144	·/197	۰/۲۴۷	۰/۲۷۸	۰/۲۴۷	°/197	0/144	۰/۱۱۹	٥٠١٠٥	۰,۱۰۰
$\frac{\pi}{r}$	۰/۱۱۹	·/14V	·/197	۰/۲۴۷	۸۷۲۰۰	۰/۲۴۷	·/197	۰/۱۴۷	۰/۱۱۹	٥٠١٠٥	۰٫۱۰۰	٥٠١٠٥
$\frac{\pi}{7}$	0/144	·/197	۰/۲۴۷	۰/۲۷۸	۰/۲۴۷	۱۹۲ر ۰	۱۴۷، ۰	°/11 <b>9</b>	٥٠١٠٥	۰٫۱۰۰	٥٠١٠٥	۰/۱۱۹

با جایگزینی مقادیر  $k_{ij}$  و محاسبه ضرایب  $y_i = (i = 1, 1, 7, 7, 7)$  دستگاه زیر را بدست می آوریم:

$$\begin{aligned} & \text{$1/19y_1 + \circ_7 \text{$T\Delta y_7 + \circ_7 \text{$Ty_7 + \circ_7 \text{$}1\Delta y_8 = \text{$}T\Delta$,}} \\ & \text{$\circ_7 \text{$}1\Delta y_1 + \text{$}1/\text{$TYy_7 + \circ_7 \text{$}Ty_7 + \circ_7 \text{$}1\Delta y_8 = \text{$}T\text{$}1$,} \\ & \text{$\circ_7 \text{$}1\Delta y_1 + \circ_7 \text{$}TYy_7 + \text{$}1/\text{$}TY_7 + \circ_7 \text{$}1\Delta y_8 = \text{$}T\text{$}1$,} \\ & \text{$\circ_7 \text{$}1\Delta y_1 + \circ_7 \text{$}TY_7 + \circ_7 \text{$}T\Delta y_7 + \text{$}1/\text{$}1\Delta y_8 = \text{$}1$,} \end{aligned}$$

که از آنجا پیدا میکنیم:

$$y_1 = Y_1 \circ Y_1 = Y_1 + Y_2 = Y_1 + Y_2$$

با استفاده از شرایط (۱۰-۸۴)، می توانیم مقادیر y در نقاط باقیمانده را نیز حساب کنیم و جواب تقریبی معادله (۱۰-۸۱) را به صورت زیر بنویسیم:

$$y(x) = \frac{\pi}{9} \sum_{j=1}^{17} \frac{y_j}{9 / 1 - 7 / 7 \cos(x + x_j)}$$

برای مقایسه مقادیر جواب دقیق  $x = \lambda/\Delta^\circ + v/\Delta \cos x$  را در نقاط متناظر بدست می آوریم:

$$\widehat{y}(\circ) = \mathsf{NF}_{\mathsf{I}} \circ \mathsf{T} \circ , \ y(\frac{\pi}{\mathsf{S}}) = \mathsf{NF}_{\mathsf{I}} \mathsf{TF} \delta, \ \overline{y}(\frac{\pi}{\mathsf{T}}) = \mathsf{F}_{\mathsf{I}} \mathsf{NT} \delta, \ \overline{y}(\frac{\pi}{\mathsf{T}}) = \circ_{\mathsf{I}} \mathsf{NT} \delta$$

#### _ مسائل _

با استفاده از فرمول های تربیع گفته شده، جواب تقریبی معادله انتگرال زیر را بدست آورید.  $y(x) + \int_{\bullet}^{\bullet} \frac{y(s)}{1+x^{7}+s^{7}} ds = 1/\Delta - x^{7} - 1$  .  $(n = \delta) \cdot y(x) + \int_{\bullet}^{\bullet/2} \frac{y(s)}{1+s^{7}+s^{7}} ds = 1 + \sin \pi x - 1$  .  $(n = \delta) \cdot y(x) + \int_{\bullet}^{\bullet/2} \frac{(1+s)y(s)}{1+\sin \pi(x+s)} ds = 1 + \sin \pi x - 1$  .  $(n = \delta) \cdot y(x) + \int_{\bullet}^{\bullet/2} \frac{(1+x+s)t(s)}{1+x^{7}+s^{7}} ds = e^{-x} - 1$  .  $(n = \delta) \cdot y(x) - \int_{\bullet}^{\bullet/2} \frac{1+x+s}{1+x^{7}+s^{7}} y(s) ds = 1 - x^{7} - 1$  .  $(n = \delta) \cdot y(x) + \int_{\bullet}^{\bullet/2} \frac{1+x+s}{1+x^{7}+s^{7}} y(s) ds = 1 - x^{7} - 1$  .  $(n = \delta) \cdot y(x) + \int_{\bullet}^{\bullet/2} \frac{1+x+s}{1+x^{7}+s^{7}} y(s) ds = 1 - x^{7} - 1$  .  $(n = \delta) \cdot y(x) + \int_{\bullet}^{\bullet/2} \frac{1+x+s}{1+x^{7}+s^{7}} y(s) ds = 1 + x^{7} - 1$  .  $(n = \delta) \cdot y(x) + \int_{\bullet}^{\bullet/2} \frac{1+x+s}{1+x^{7}+s^{7}} y(s) ds = 1 + x^{7} - 1$  .  $(n = \delta) \cdot y(x) + \int_{0}^{\bullet/2} \frac{1+x+s}{1+x^{7}+s^{7}} y(s) ds = 1 + x^{7} - 1$  .  $(n = \delta) \cdot y(x) + \int_{0}^{\bullet/2} \frac{1+x+s}{1+x^{7}+s^{7}} y(s) ds = 1 + x^{7} - 1$  .  $(n = \delta) \cdot y(x) + \int_{0}^{\bullet/2} \frac{1+x+s}{1+x^{7}+s^{7}} y(s) ds = 1 + x^{7} - 1$  .  $(n = \delta) \cdot y(x) + \int_{0}^{\bullet/2} \frac{1+x+s}{1+x^{7}+s^{7}} ds = 1 + x^{7} - 1 + x^$ 

## ۰۱_۹_ حل معادله ولترا\ از نوع دوم با روش مجموعهای محدود

معادله انتگرال ولترا از نوع دوم را در نظر بگیرید:

$$y(x) - \lambda \int_a^x k(x,s)y(s)ds = f(x) \tag{AF-10}$$

 $R\{a\leq s\leq x\leq b\}$  مشخص است که ([°°] و[۳۸] را ببینید) اگر هسته k(x,s) یک تابع پیوسته در دامنه [a,b] و [a,b] باشد و [a,b] در بازه [a,b] پیوسته باشد، آنگاه معادله انتگرال (۱۰ - ۸۵) یک جواب یکتا برای هر [a,b] یکی از فرمول های تربیع نیوتن_کوتس [a,b] را انتخاب میکنیم:

$$\int_{a}^{b} F(x)d(x) \approx \sum_{j=0}^{n} A_{j}F(x_{j})$$
 (AQ-10)

¹⁾ Volterra 2) Cotes

که در آن  $x_j$  طولهای نقاط در بازه [a,b] و [a,b] فسرایب فرمول تربیع (برای  $x_j$  استند.  $x_j$  هستند. با قرار دادن  $x_j$  در معادله (۱۰-۸۵) و سپس جایگزینی تقریبی انتگرالهای محدود با مجموعهای محدود داریم:

$$y_i - \lambda \sum_{j=\circ}^i A_j^{(i)} K_{ij} y_j = f_i \ (i = \circ, 1, \dots, n)$$
 (AS-10)

که در آن

$$y_i = y(x_i), \quad k_{ij} = k(x_i, x_j)$$
  
 $f_i = f(x_i).$ 

بنابراین ما یک دستگاه خطی با ماتریس مثلثی بدست آوردهایم. مراحل بعدی بطور قابل ملاحظه ای جواب را بهبود می بخشد. مقادیر ضرایب  $A_j$  بستگی به فرمول تربیع انتخاب شده دارد (بخش -1 را ببینید).

مثال ۱۰-۱۴. با استفاده از فرمول ذوزنقه با فاصله  $h=\circ$  در بازه  $[\circ,1]$  جواب معادله

$$y(x) - \int_{\circ}^{x} e^{-x-s} y(s) ds = \circ \cdot \delta(e^{-x} + e^{-\mathsf{r}_x}) \tag{AY-1}$$

را تقریب بزنید.

حل۔ برای فرمول ذوزنقه با0=n داریم:

$$A_{\circ} = A_{\delta} = h/\Upsilon, \quad A_j = h \ (j = \Upsilon, \Upsilon, \Upsilon, \Upsilon, \Upsilon)$$

با قرار دادن  $x=x_i$  بدست می آوریم:  $(i=\circ,1,\ldots,\Delta)$  بدست می آوریم:

$$y_{\circ} = f_{\circ}, \ y_{\wedge} - \int_{s}^{x_{i}} e^{-x_{i}-s} y(s) ds = {\circ}_{/} \delta(e^{-x_{i}} + e^{-r_{x_{i}}}) \ (i = \wedge, r, \dots, \delta)$$

با بکارگیری فرمول ذوزنقه با فاصله  $h=\circ$   $\gamma$  برای انتگرالهای محدود داریم:

$$\begin{aligned} y_{\circ} &= f_{\circ}, \\ y_{1} - \frac{h}{\Upsilon}(K_{1\circ}y_{\circ} + K_{11}y_{1}) &= f_{1}, \\ y_{7} - \frac{h}{\Upsilon}(K_{7\circ}y_{\circ} + \Upsilon K_{71}y_{1} + K_{77}y_{7}) &= f_{7}, \\ y_{7} - \frac{h}{\Upsilon}[K_{7\circ}y_{\circ} + \Upsilon (K_{71}y_{1} + k_{77}y_{7}) + K_{77}y_{7}] &= f_{7}, \\ y_{7} - \frac{h}{\Upsilon}[K_{7\circ}y_{\circ} + \Upsilon (K_{71}y_{1} + K_{77}y_{7} + K_{77}y_{7}) + K_{77}y_{7}] &= f_{7}, \\ y_{0} - \frac{h}{\Upsilon}[K_{0\circ}y_{\circ} + \Upsilon (K_{01}y_{1} + K_{07}y_{7} + K_{07}y_{7} + K_{07}y_{7}) + k_{00}y_{0}] &= f_{0}, \end{aligned}$$

سپس ما یک جدول از مقادیر  $K(x,s)=e^{-x-s}$  و  $K(x,s)=e^{-x-s}$  تشکیل داده و از دستگاه (۸۹-۱۰) متوالیاً بدست می آوریم:

$$\begin{split} y_{\circ} &= f_{\circ} = \text{$\backslash \gamma \circ \circ \circ \circ$}, \\ y_{1} &= [f_{1} + \frac{h}{\text{$\backslash \Upsilon$}} K_{1 \circ} y_{\circ}] (\text{$1 - \frac{h}{\text{$\backslash \Upsilon$}}} K_{1 1})^{-1} = \text{$\circ / \Lambda$} \text{$\Upsilon$} \circ \text{$\varnothing$}, \\ y_{7} &= [f_{7} + \frac{h}{\text{$\backslash \Upsilon$}} K_{7 \circ} y_{\circ} + h K_{7 1} y_{1}] (\text{$1 - \frac{h}{\text{$\backslash \Upsilon$}}} K_{7 \uparrow})^{-1} = \text{$\circ / \Omega$} \text{$\backslash \Upsilon$}, \\ y_{7} &= [f_{7} + \frac{h}{\text{$\backslash \Upsilon$}} K_{7 \circ} y_{\circ} + h (K_{7 1} y_{1} + K_{7 1} y_{7})] (\text{$1 - \frac{h}{\text{$\backslash \Upsilon$}}} K_{7 \uparrow})^{-1} = \text{$\circ / \Omega$} \text{$\backslash \Lambda$}, \\ y_{7} &= [f_{7} + \frac{h}{\text{$\backslash \Upsilon$}} K_{7 \circ} y_{\circ} + h (K_{7 1} y_{1} + K_{7 1} y_{7} + K_{7 7} y_{7})] (\text{$1 - \frac{h}{\text{$\backslash \Upsilon$}}} K_{7 \uparrow})^{-1} = \text{$\circ / \Upsilon$} \text{$\backslash \Upsilon$}, \\ y_{0} &= [f_{0} + \frac{h}{\text{$\backslash \Upsilon$}} K_{0 \circ} y_{\circ} + h (K_{0 1} y_{1} + K_{0 7} y_{7} + K_{0 7} y_{7} + K_{0 7} y_{7})] \times \\ (\text{$1 - \frac{h}{\text{$\backslash \Upsilon$}}} K_{0 0})^{-1} &= \text{$\circ / \Upsilon$} \text{$\backslash \Upsilon$} \circ \text{$0.} \end{split}$$

 $f_i, K_{ij}$  مقادیر ۱۶-۱۰) معادیر

					-5 .		
i	$k_{\cdot i}$	$K_{1i}$	K۲ $i$	$K_{\mathtt{T}i}$	$K_{\mathfrak{k}i}$	$K_{{f \Delta}i}$	${f}_i$
٥	1,	۰ ۸ ۱۸۷۳	۰/۶۷۰۳۲	۰/۵۴۸۸۱	0,44977	۰/۳۶۷۸۸	1,
١	۰ ۸ ۱۸۷۳	۰ /۶۷۰ ۳۲	۰/۵۴۸۸۱	·/44977	۰,۳۶۷۸۸	۰٫۳۰۱۱۹	·/8VTVV
۲	۰,۶۷۰۳۲	0/04441	·/44977	۰/۳۶۷۸۸	۰٫۳۰۱۱۹	۰,۲۴۶۶۰	۰,۴۸۵۷۶
٣	0/04441	· / 4 4 9 7 7	۰/۳۶۷۸۸	۰٫۳۰۱۱۹	۰,۲۴۶۶۰	۰/۲۰۱۹۰	۰ /۳۵۷ ۰ ۶
۴	· / 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4	۰,۳۶۷۸۸	۰٫٣٠١١٩	۰,۲۴۶۶۰	·/ T · 1 9 ·	۰/۱۶۵۳۰	·
۵	· /٣۶٧٨٨	۰/۳۰۱۱۹	۰,۲۴۶۶۰	·/ T · 19 ·	۰/۱۶۵۳۰	·/17074	· / ۲ · ۸ ۸ ۳

#### _____ مسائل ____

با بكارگيرى فرمول ذوزنقه با ۲ / 
$$^\circ$$
 ،  $h = ^\circ$  ، جوابهاى تقريبى معادلات انتگرال زير را پيدا كنيد.  $(^\circ, ^\circ)_{-\infty}$  ،  $(^\circ, ^\circ)_{-\infty}$ 

## ۱۰_۱۰ روش جایگزینی هسته با یک هسته تجزیه شده ۱

معادله انتگرال فردهلم از نوع دوم را در نظر بگیرید:

$$y(x) - \lambda \int_a^b K(x,s)y(s)ds = f(x) \tag{Aq-10}$$

¹⁾ Degenerate

هسته k(x,s) را تجزیه شدنی میخوانیم اگر بتوان آن را به صورت

$$K(x,s) = \sum_{i=1}^{n} \alpha_i(x)\beta_i(s) \qquad (\mathfrak{A} \circ - \mathfrak{A} \circ)$$

نشان داد که در آن توابع (a,b] و (a,b) و (a,b) به صورت خطی در بازه (a,b) مستقل نشان داد که در آن توابع (a,b) و (a,b)

روش پیشنهاد شده ( $\{Y\}$ )،  $\{Y\}$  و  $\{Y\}$  و  $\{Y\}$  را ببینید) بر مبنای این است که معادله انتگرال ( $\{Y\}$ ) با یک هسته تجزیهپذیر هسته تجزیه شده با جواب دقیق برابری می کند. بطور تقریبی هسته  $\{X\}$  را با یک هسته تجزیهپذیر جابگزین می کنیم:

$$K(x,s) \approx \sum_{i=1}^{n} \alpha_i(x)\beta_i(s)$$
 (1)-10)

و برای معادله (۱۰-۹۰) جواب تقریبی را به صورت زیر حدس میزنیم:

$$y(x) = f(x) + \lambda \sum_{i=1}^{n} c_i \alpha_i(x)$$
 (૧٢-١٠)

که **د**ر آن

$$c_i = \int_a^b eta_i(s) y(s) ds.$$
 (17-10)

با جایگزینی عبارت (۱۰-۹۳) در (۲۰-۹۴) بدست میآوریم:

$$c_i = \int_a^b \beta_i(s) - f(s)ds + \lambda \int_a^b \beta_i(s) \sum_{i=1}^n c_j \alpha_j(s) ds \ (i = 1, 1, \dots, n)$$

با معرفی رهنوشت

$$f_i = \int_a^b \beta_i(s) f(s) ds, \ A_{ij} = \int_a^b \alpha_j(s) \beta_i(s) ds$$
 (9.5-10)

داریم:

$$c_i - \lambda \sum_{j=1}^n c_j A_{ij} = f_i \quad (i = 1, 1, \dots, n).$$
 (90-10)

ما یک دستگاه از معادلات جبری خطی بر حسب  $c_i$  بدست آوردیم. با حل این دستگاه جواب تقریبی معادله (۱۰-۹۰) را به صورت (۱۰-۹۳) می نویسیم. می توان یک قسمت از سری تیلور یا سری فوریه برای تابع K(x,s) را به عنوان هسته تجزیه پذیر در نظر بگیریم. برای اطلاعات بیشتر به K(x,s) را به عنوان هسته تجزیه پذیر در نظر بگیریم.

مثال ۱۵-۱۵ یک جواب تقریبی معادله

$$y(x) - \int_{\circ}^{1} \sin h(xs)y(s)ds = 1 - x^{\mathsf{T}}$$
 (49-10)

را بيابيد.

حل می میکنیم:  $K(x,s) = \sin h(xs)$  را با مجموع سه جمله اول سری تیلور جایگزین میکنیم:

$$\sin h(xs) \approx xs + \frac{(xs)^{\mathsf{r}}}{\mathsf{r}!} + \frac{(xs)^{\mathsf{d}}}{\mathsf{d}!}$$

پس ما یک جواب از معادله (۱۰-۹۷) را به صورت زیر بدست میآوریم:

$$y(x) = \mathbf{1} - x^{\mathsf{T}} + c_{\mathsf{T}}x + c_{\mathsf{T}}x^{\mathsf{T}} + c_{\mathsf{T}}x^{\mathsf{D}}$$

با قرار دادن  $\beta_{\Upsilon}(s)=rac{s^{\intercal}}{\Upsilon!}$  ،  $\beta_{\Upsilon}(s)=s$  ،  $\alpha_{\Upsilon}=x^{0}$  ،  $\alpha_{\Upsilon}=x^{\intercal}$  ،  $\alpha_{\Upsilon}=x$  ،  $\beta_{\Upsilon}(s)=1-x^{\Upsilon}$  با قرار دادن  $\beta_{\Upsilon}(s)=rac{s^{0}}{0!}$  با قرمول های (۱۰-۹۵) بدست می آوریم:

$$f_{\mathsf{N}} = \int_{\circ}^{\mathsf{N}} \beta_{\mathsf{N}}(s) f(s) ds = \int_{\circ}^{\mathsf{N}} (s - s^{\mathsf{T}}) ds = \frac{\mathsf{N}}{\mathsf{T}},$$

$$f_{\mathsf{T}} = \int_{\circ}^{\mathsf{N}} \beta_{\mathsf{T}}(s) f(s) ds = \int_{\circ}^{\mathsf{N}} \frac{\mathsf{N}}{\mathsf{N}!} (s^{\mathsf{T}} - s^{\mathsf{D}}) ds = \frac{\mathsf{N}}{\mathsf{N}!},$$

$$f_{\mathsf{T}} = \int_{\circ}^{\mathsf{N}} \beta_{\mathsf{T}}(s) f(s) ds = \int_{\circ}^{\mathsf{N}} \frac{\mathsf{N}}{\mathsf{N}!} (s^{\mathsf{D}} - s^{\mathsf{N}}) ds = \frac{\mathsf{N}}{\mathsf{N}},$$

$$A_{\mathsf{N}\mathsf{N}} = \int_{\circ}^{\mathsf{N}} s^{\mathsf{T}} ds = \frac{\mathsf{N}}{\mathsf{T}}, \quad A_{\mathsf{N}\mathsf{T}} = \int_{\circ}^{\mathsf{N}} s^{\mathsf{T}} ds = \frac{\mathsf{N}}{\mathsf{N}},$$

$$A_{\mathsf{N}\mathsf{N}} = \int_{\circ}^{\mathsf{N}} \frac{\mathsf{N}}{\mathsf{N}!} s^{\mathsf{T}} ds = \frac{\mathsf{N}}{\mathsf{N}}, \quad A_{\mathsf{N}\mathsf{T}} = \int_{\circ}^{\mathsf{N}} \frac{\mathsf{N}}{\mathsf{N}!} ds = \frac{\mathsf{N}}{\mathsf{N}},$$

$$A_{\mathsf{T}\mathsf{N}} = \int_{\circ}^{\mathsf{N}} \frac{\mathsf{N}}{\mathsf{N}!} s^{\mathsf{T}} ds = \frac{\mathsf{N}}{\mathsf{N}}, \quad A_{\mathsf{T}\mathsf{T}} = \int_{\circ}^{\mathsf{N}} \frac{\mathsf{N}}{\mathsf{N}!} ds = \frac{\mathsf{N}}{\mathsf{N}},$$

$$A_{\mathsf{T}\mathsf{N}} = \int_{\circ}^{\mathsf{N}} \frac{\mathsf{N}}{\mathsf{N}!} s^{\mathsf{T}} ds = \frac{\mathsf{N}}{\mathsf{N}}, \quad A_{\mathsf{T}\mathsf{T}} = \int_{\circ}^{\mathsf{N}} \frac{\mathsf{N}}{\mathsf{N}!} ds = \frac{\mathsf{N}}{\mathsf{N}},$$

$$A_{\mathsf{T}\mathsf{N}} = \int_{\circ}^{\mathsf{N}} \frac{\mathsf{N}}{\mathsf{N}!} s^{\mathsf{T}} ds = \frac{\mathsf{N}}{\mathsf{N}}, \quad A_{\mathsf{T}\mathsf{T}} = \int_{\circ}^{\mathsf{N}} \frac{\mathsf{N}}{\mathsf{N}!} ds = \frac{\mathsf{N}}{\mathsf{N}},$$

در نتیجه دستگاه زیر را خواهیم داشت:

$$c_1 = \frac{1}{7}c_1 + \frac{1}{6}c_7 + \frac{1}{7}c_7 + \frac{1}{7}$$

$$c_7 = \frac{1}{7^{\circ}}c_1 + \frac{1}{77}c_7 + \frac{1}{67}c_7 + \frac{1}{77}$$

$$c_7 = \frac{1}{47^{\circ}}c_1 + \frac{1}{124^{\circ}}c_7 + \frac{1}{177^{\circ}}c_7 + \frac{1}{744^{\circ}}$$

$$y(x) = \mathbf{1} - x^{\mathsf{T}} + x^$$

نوشت.

# _____ مسائل _____

جوابهای تقریبی معادلات انتگرال زیر را با جایگزینی هسته با مجموع سه جمله اول از سری تیلور بدست آورید.

$$\begin{array}{ll} \text{1.} & y(x) - \int_{\circ}^{1} \frac{\sin(axz)}{s} y(s) ds = f(x), \qquad a = \circ , \text{$\it f}$ + \circ , $\it f} \times k \qquad k = \circ , \text{$\it f}$, $\it f}(x), \\ & \text{(i.i.)} & f(x) = x, \text{ (i.i.)} & f(x) = \frac{1}{\text{$\it f} \sqrt{x}$}. \end{array}$$

$$\begin{split} \mathbf{Y}. & \ y(x) - \int_{\circ}^{\mathbf{Y}} (\mathbf{Y} + s) (e^{axs} - \mathbf{Y}) y(s) ds = f(x), & a_{\mathbf{Y}} = \circ_{\mathbf{Y}} \mathbf{Y} + \circ_{\mathbf{Y}} \mathbf{Y}.k, \\ & k = \circ_{\mathbf{Y}} \mathbf{Y}, \ d_{\mathbf{Y}} = -\circ_{\mathbf{Y}} \mathbf{Y} + \circ_{\mathbf{Y}} \mathbf{Y}.n, \ n = \circ_{\mathbf{Y}} \mathbf{Y}, \end{split}$$

(الف) 
$$f(x)=\frac{1}{x},$$
 (ب)  $f(x)=(1-x),$  (ج)  $f(x)=e^{-x}$ 

$$\begin{split} \mathbf{T}. & \ y(x) = \int_{\circ}^{\mathbf{1}} \frac{xs}{\sqrt{\mathbf{1} + axs}} y(s) ds = f(x), \qquad a_{\mathbf{1}} = \circ_{\mathbf{1}} \mathbf{1}, \\ & \ a_{\mathbf{T}} = \circ_{\mathbf{1}} \mathbf{1}, \quad a_{\mathbf{T}} = - \circ_{\mathbf{1}} \mathbf{1}, \quad a_{\mathbf{T}} = - \circ_{\mathbf{1}} \mathbf{1}. \end{split}$$

(نان) 
$$f(x) = 1 + x$$
, (ب)  $f(x) = e^{-x}$ , (پ)  $f(x) = \sqrt{x}$ .