

Variedades Lineales:

L. A. Núñez

*Escuela de Física, Facultad de Ciencias,
Universidad Industrial de Santander, Santander, Colombia*

18 de agosto de 2020

Agenda de Variedades Lineales

Independencia lineal

Determinante de Gram

Bases Ortogonales

Ortogonalización

¿ Qué presentamos ?

Para la discusión

Independencia lineal

- Generalizamos el concepto de dependencia e independencia lineal de \mathbb{R}^2 y \mathbb{R}^3 . Así:

$$|0\rangle = C_1 |v_1\rangle + C_2 |v_2\rangle + C_3 |v_3\rangle \cdots + C_n |v_n\rangle = \sum_{i=1}^n C_i |v_i\rangle.$$

Si $\forall C_i = 0$ entonces $\{|v_i\rangle\}$ son linealmente independientes

Independencia lineal

- Generalizamos el concepto de dependencia e independencia lineal de \mathbb{R}^2 y \mathbb{R}^3 . Así:

$$|0\rangle = C_1 |v_1\rangle + C_2 |v_2\rangle + C_3 |v_3\rangle \cdots + C_n |v_n\rangle = \sum_{i=1}^n C_i |v_i\rangle.$$

Si $\forall C_i = 0$ entonces $\{|v_i\rangle\}$ son linealmente independientes

- Un conjunto $\mathcal{B} = \{|v_1\rangle, |v_2\rangle, \dots, |v_n\rangle\} \in \mathbf{V}$, serán base de \mathbf{V} si los $|v_1\rangle, |v_2\rangle, \dots, |v_n\rangle$ si son linealmente independientes

Independencia lineal

- ▶ Generalizamos el concepto de dependencia e independencia lineal de \mathbb{R}^2 y \mathbb{R}^3 . Así:

$$|0\rangle = C_1 |v_1\rangle + C_2 |v_2\rangle + C_3 |v_3\rangle \cdots + C_n |v_n\rangle = \sum_{i=1}^n C_i |v_i\rangle.$$

Si $\forall C_i = 0$ entonces $\{|v_i\rangle\}$ son linealmente independientes

- ▶ Un conjunto $\mathcal{B} = \{|v_1\rangle, |v_2\rangle, \dots, |v_n\rangle\} \in \mathbf{V}$, serán base de \mathbf{V} si los $|v_1\rangle, |v_2\rangle, \dots, |v_n\rangle$ si son linealmente independientes
- ▶ Dentro de un espacio vectorial \mathbf{V} se puedan encontrar subespacios y sub-bases, si $\forall |x\rangle \in \mathbf{V}$:

$$|x\rangle =$$

$$\underbrace{C_1 |v_1\rangle \cdots + C_{n-j} |v_{n-j}\rangle}_{\mathbf{S}_1} + \underbrace{C_{n-j+1} |v_{n-j+1}\rangle \cdots C_{n-k} |v_{n-k}\rangle}_{\mathbf{S}_2} + \underbrace{C_{n-k+1} |v_{n-k+1}\rangle \cdots C_n |v_n\rangle}_{\mathbf{S}_3}$$

$$|x\rangle = |x_1\rangle + |x_2\rangle + |x_3\rangle \quad \text{y} \quad |x_1\rangle \in \mathbf{S}_1; \quad |x_2\rangle \in \mathbf{S}_2; \quad |x_3\rangle \in \mathbf{S}_3,$$

$$\text{entonces } \mathbf{V} = \mathbf{S}_1 \oplus \mathbf{S}_2 \oplus \mathbf{S}_3.$$

Determinante de Gram

Si $\{|v_1\rangle, |v_2\rangle, \dots, |v_n\rangle\} \in \mathbf{V}$.

$$|x\rangle = \sum_{i=1}^n C_i |v_i\rangle \Rightarrow \begin{cases} C_1 \langle v_1 | v_1 \rangle + \dots + C_n \langle v_1 | v_n \rangle &= \langle v_1 | x \rangle \\ C_1 \langle v_2 | v_1 \rangle + \dots + C_n \langle v_2 | v_n \rangle &= \langle v_2 | x \rangle \\ \vdots &\vdots \\ C_1 \langle v_n | v_1 \rangle + \dots + C_n \langle v_n | v_n \rangle &= \langle v_n | x \rangle \end{cases}$$

Entonces

$$\begin{vmatrix} \langle v_1 | v_1 \rangle & \langle v_1 | v_2 \rangle & \langle v_1 | v_3 \rangle & \cdots & \langle v_1 | v_n \rangle \\ \langle v_2 | v_1 \rangle & \langle v_2 | v_2 \rangle & \langle v_2 | v_3 \rangle & \cdots & \langle v_2 | v_n \rangle \\ \vdots & & \ddots & & \vdots \\ \langle v_n | v_1 \rangle & \langle v_n | v_2 \rangle & \langle v_n | v_3 \rangle & \cdots & \langle v_n | v_n \rangle \end{vmatrix} \neq 0$$

Bases Ortogonales

- Un conjunto $\{|e_1\rangle, |e_2\rangle, \dots, |e_n\rangle\}$ será **ortogonal**, si

$$\langle e_i | e_j \rangle = \delta_{ij} \| |e_j\rangle \|^2, \quad i, j = 1, 2, 3, \dots, n \quad \text{con} \quad \begin{cases} \delta_{ij} = 0 & \text{si } i \neq j \\ \delta_{ij} = 1 & \text{si } i = j \end{cases}$$

y **ortonormal** si $\| |e_j\rangle \|^2 = 1$.

Bases Ortogonales

- Un conjunto $\{|e_1\rangle, |e_2\rangle, \dots, |e_n\rangle\}$ será **ortogonal**, si

$$\langle e_i | e_j \rangle = \delta_{ij} \| |e_j\rangle \|^2, \quad i, j = 1, 2, 3, \dots, n \quad \text{con} \quad \begin{cases} \delta_{ij} = 0 & \text{si } i \neq j \\ \delta_{ij} = 1 & \text{si } i = j \end{cases}$$

y **ortonormal** si $\| |e_j\rangle \|^2 = 1$.

- Un conjunto ortogonal $\{|e_1\rangle, |e_2\rangle, \dots, |e_n\rangle\} \in \mathbf{V}$ es linealmente independiente y por lo tanto **base** de \mathbf{V} .

Bases Ortogonales

- Un conjunto $\{|e_1\rangle, |e_2\rangle, \dots, |e_n\rangle\}$ será **ortogonal**, si

$$\langle e_i | e_j \rangle = \delta_{ij} \| |e_j\rangle \|^2, \quad i, j = 1, 2, 3, \dots, n \quad \text{con} \quad \begin{cases} \delta_{ij} = 0 & \text{si } i \neq j \\ \delta_{ij} = 1 & \text{si } i = j \end{cases}$$

y **ortonormal** si $\| |e_j\rangle \|^2 = 1$.

- Un conjunto ortogonal $\{|e_1\rangle, |e_2\rangle, \dots, |e_n\rangle\} \in \mathbf{V}$ es linealmente independiente y por lo tanto **base** de \mathbf{V} .
- Si $\{|e_1\rangle, |e_2\rangle, \dots, |e_n\rangle\}$ base ortogonal de \mathbf{V} , entonces

$$\forall |x\rangle \in \mathbf{V} \Rightarrow |x\rangle = \sum_{i=1}^n C_i |e_i\rangle \Rightarrow \langle e_j | x \rangle = \langle e_j | \left[\sum_{i=1}^n C_i |e_i\rangle \right] \Rightarrow$$

$$C_j = \frac{\langle e_j | x \rangle}{\langle e_j | e_j \rangle} = \frac{\langle e_j | x \rangle}{\| |e_j\rangle \|^2}$$

- Si $\{|\hat{e}_1\rangle, |\hat{e}_2\rangle, \dots, |\hat{e}_n\rangle\} \in \mathbf{V}^n$, base ortonormal: $\| |\hat{e}_j\rangle \|^2 = 1$, entonces $C_j = \langle \hat{e}_j | x \rangle \Rightarrow |x\rangle = \sum_{i=1}^n C_i |\hat{e}_i\rangle =$

$$\sum_{i=1}^n \langle \hat{e}_i | x \rangle |\hat{e}_i\rangle \equiv \underbrace{\sum_{i=1}^n |\hat{e}_i\rangle \langle \hat{e}_i | x \rangle}_{\text{}} .$$

Ortogonalización

A partir de un conjunto de vectores linealmente independientes, $\{|v_1\rangle, |v_2\rangle, |v_3\rangle, \dots, |v_n\rangle\}$ siempre se podrá construir un conjunto ortogonal de vectores, $\{|e_1\rangle, |e_2\rangle, |e_3\rangle, \dots, |e_n\rangle\}$, de la siguiente forma:

$$|e_1\rangle \equiv |v_1\rangle$$

$$|e_2\rangle \equiv |v_2\rangle - \frac{\langle v_2 | e_1 \rangle}{\langle e_1 | e_1 \rangle} |e_1\rangle$$

$$|e_3\rangle \equiv |v_3\rangle - \frac{\langle v_3 | e_2 \rangle}{\langle e_2 | e_2 \rangle} |e_2\rangle - \frac{\langle v_3 | e_1 \rangle}{\langle e_1 | e_1 \rangle} |e_1\rangle$$

$$|e_4\rangle \equiv |v_4\rangle - \frac{\langle v_4 | e_3 \rangle}{\langle e_3 | e_3 \rangle} |e_3\rangle - \frac{\langle v_4 | e_2 \rangle}{\langle e_2 | e_2 \rangle} |e_2\rangle - \frac{\langle v_4 | e_1 \rangle}{\langle e_1 | e_1 \rangle} |e_1\rangle$$

$$\vdots$$

$$|e_n\rangle \equiv |v_n\rangle - \sum_{i=1}^{n-1} \frac{\langle v_n | e_i \rangle}{\langle e_i | e_i \rangle} |e_i\rangle$$

$$\langle e_2 | e_1 \rangle = 0$$

$$\begin{cases} \langle e_3 | e_1 \rangle = 0 \\ \langle e_3 | e_2 \rangle = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} \langle e_4 | e_1 \rangle = 0 \\ \langle e_4 | e_2 \rangle = 0 \\ \langle e_4 | e_3 \rangle = 0 \end{cases}$$

$$\vdots$$

$$\begin{cases} \langle e_4 | e_1 \rangle = 0 \\ \langle e_4 | e_2 \rangle = 0 \\ \langle e_4 | e_3 \rangle = 0 \end{cases}$$

¿ Qué presentamos ?

1. El concepto de dependencia e independencia lineal generalizado
2. Determinante de Gram para identificar independencia lineal
3. Bases, subespacio y sub-bases
4. Bases ortogonales
5. Métodos de Ortogonalización de Gram-Schmidt

Para la discusión

1. Encontrar la proyección perpendicular de los siguientes vectores en $\mathcal{C}_{[-1,1]}$ (espacio de funciones continuas en el intervalo $[-1,1]$) al subespacio generado por los polinomios: $\{1, x, x^2 - 1\}$. Calcular la distancia de cada una de estas funciones al subespacio mencionado.
 - 1.1 $f(x) = x^n$, n entero.
 - 1.2 $f(x) = \text{sen}(x)$.
 - 1.3 $f(x) = 3x^2$.
2. Utilizando **Maxima** suponga el espacio de polinomios, \mathcal{P}^n , de grado $g \leq n$ definidos en el intervalo $[-1, 1]$. Este espacio vectorial tendrá como una posible base a $\{|\pi_i\rangle\} = \{1, t, t^2, t^3, \dots, t^n\}$, considere el producto interno definido por: $\langle f | g \rangle = \int_{-1}^1 dx f(x) g(x) \sqrt{1-x^2}$. Encuentre la base ortogonal correspondiente. A esta nueva base se le conoce como polinomios de Chebyshev de segunda especie¹.

¹https://en.wikipedia.org/wiki/Chebyshev_polynomials 