

Mathematik - Unterrichtsmitschriften

Timm Albers

19.06.2014 - 10.07-2014

Matrizen

431/2

19.06.2014

a)

M mit $MA = A$, $AM = A$.

b)

$$E_n = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix}$$

$$A = (a_{ij}) = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1m} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nm} \end{pmatrix}$$

$$AE_m = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1m} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nm} \end{pmatrix} = A$$

$$E_n A = A \quad (\text{wie oben})$$

431/3

19.06.2014

a)

$$AB = BA = E_3 \quad A \text{ und } B \text{ sind zueinander invers}$$

Nebenbetrachtung

Addition

$$a + (-a) = 0 \quad a \text{ und } (-a) \text{ sind zueinander invers; } 0 \text{ ist das neutrale Element}$$

Multiplikation

$$a \frac{1}{a} = 1 \quad a \text{ und } (1/a) \text{ sind zueinander invers; } 1 \text{ ist das neutrale Element}$$

b)

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & -1 \end{pmatrix}$$

$$B \text{ gesucht mit } AB = E_2$$

$$B = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix}$$

$$AB = E_2$$

$$AB = \begin{pmatrix} 2a + c & 2b + d \\ -a - c & -b - d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$2a + c = 1$$

$$2b + d = 0$$

$$-a - c = 0$$

$$-b - d = 1$$

=> lösen (z.B. Additionsverfahren)

Abbildungen mit Matrizen

19.06.2014

Skizze

$$f(x) = x \quad (\text{Identität})$$

$$y = x$$

$$\vec{x} = \lambda \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$d = d'$$

$$P(3|1)$$

$$P'(1|3)$$

$$Q(x_1|y_1)$$

$$Q'(y_1|x_1)$$

Skizze

$$g : \vec{x} = \lambda \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \quad (\text{Ursprungsgerade})$$

$$P(4|3)$$

$$P'(0|5)$$

$$P(p_1|p_2)$$

$$g : \vec{x} = \lambda \begin{pmatrix} r_1 \\ r_2 \end{pmatrix}$$

Lotgerade (durch P und $P \perp g$)

$$\begin{pmatrix} r_1 \\ r_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} l_1 \\ l_2 \end{pmatrix} = 0$$

$$r_1 l_1 + r_2 l_2 = 0$$

z.B.

$$\begin{aligned} l_1 &= r_2 \\ l_2 &= -r_1 \\ \begin{pmatrix} r_1 \\ r_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} r_2 \\ -r_1 \end{pmatrix} &= 0 \\ \left(\begin{pmatrix} r_2 \\ -r_1 \end{pmatrix} \right) &\text{ Richtungsvektor für } l \\ l : \vec{x} &= \begin{pmatrix} p_1 \\ p_2 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} r_2 \\ -r_1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Schnittpunkt F berechnen durch Gleichsetzen

$$\begin{aligned} \lambda_1 \begin{pmatrix} r_1 \\ r_2 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} p_1 \\ p_2 \end{pmatrix} + \lambda_2 \begin{pmatrix} r_2 \\ -r_1 \end{pmatrix} \\ \lambda_1 &= \frac{p_1 r_1 + p_2 r_2}{r_1^2 + r_2^2} \\ \lambda_2 &= \frac{p_2 r_1 - p_1 r_2}{r_1^2 + r_2^2} \\ O\vec{P}' &= \begin{pmatrix} p_1 \\ p_2 \end{pmatrix} + 2\lambda_2 \begin{pmatrix} r_2 \\ -r_1 \end{pmatrix} \\ O\vec{P}' &= \begin{pmatrix} p_1 \\ p_2 \end{pmatrix} + 2 \frac{p_2 r_1 - p_1 r_2}{r_1^2 + r_2^2} \begin{pmatrix} r_2 \\ -r_1 \end{pmatrix} \\ O\vec{P}' &= \frac{1}{r_1^2 + r_2^2} \begin{pmatrix} (r_1^2 - r_2^2)p_1 + 2r_1 r_2 p_2 \\ 2r_1 r_2 p_1 + (r_2^2 - r_1^2)p_2 \end{pmatrix} \\ O\vec{P}' &= \frac{1}{r_1^2 + r_2^2} \begin{pmatrix} r_1^2 - r_2^2 & 2r_1 r_2 \\ 2r_1 r_2 & r_2^2 - r_1^2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} p_1 \\ p_2 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$\left(\frac{1}{r_1^2 + r_2^2} \begin{pmatrix} r_1^2 - r_2^2 & 2r_1 r_2 \\ 2r_1 r_2 & r_2^2 - r_1^2 \end{pmatrix} \right) \quad (\text{Transformationsmatrix für eine Spiegelung an } \vec{x} = \lambda \begin{pmatrix} r_1 \\ r_2 \end{pmatrix})$$

HA: Rechnung mit allen Zwischenschritten rechnen!

435/3

02.07.2014

a)

$$\vec{OP} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

$$\vec{OP}' = ? \quad \text{gedreht um 90 Grad}$$

$$M = ?$$

$$M * \vec{OP} = \vec{OP}'$$

$$\vec{OP}' = \begin{pmatrix} -y \\ x \end{pmatrix}$$

$$M_{90} = \begin{pmatrix} -\frac{y}{x} & 0 \\ 0 & \frac{x}{y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

b)

$$\vec{OP}'' = \begin{pmatrix} -x \\ -y \end{pmatrix} \quad \text{gedreht um 180 Grad}$$

$$M_{180} = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

c)

$$\vec{OP}''' = \begin{pmatrix} y \\ -x \end{pmatrix} \quad \text{gedreht um 270 Grad}$$

$$M_{180} = \begin{pmatrix} \frac{y}{x} & 0 \\ 0 & -\frac{x}{y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$$

435/4

02.07.2014

$$\vec{OP} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r \cos \alpha \\ r \sin \alpha \end{pmatrix}$$

$$M * \vec{OP} = \vec{OP}'$$

$$x = r \cos \alpha$$

$$\begin{aligned}
y &= r \sin \alpha \\
O\vec{P}' &= \begin{pmatrix} r(\cos \alpha + \varphi) \\ r(\sin \alpha + \varphi) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r(\cos \alpha \cos \varphi - \sin \alpha \sin \varphi) \\ r(\sin \alpha \cos \varphi + \cos \alpha \sin \varphi) \end{pmatrix} \\
M &= \begin{pmatrix} \frac{r(\cos \alpha \cos \varphi - \sin \alpha \sin \varphi)}{r \cos \alpha} & 0 \\ 0 & \frac{r(\sin \alpha \cos \varphi + \cos \alpha \sin \varphi)}{r \sin \alpha} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{r(\cos \alpha + \varphi)}{r \cos \alpha} & 0 \\ 0 & \frac{r(\sin \alpha + \varphi)}{r \sin \alpha} \end{pmatrix} \\
\alpha &= \tan^{-1} \frac{x}{y} \\
r &= \sqrt{x^2 + y^2} \\
M &= \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{x^2 + y^2} \cos(\tan^{-1} \frac{x}{y} + \varphi)}{\sqrt{x^2 + y^2} - \cos(\tan^{-1} \frac{x}{y})} & 0 \\ 0 & \frac{\sqrt{x^2 + y^2} \sin(\tan^{-1} \frac{x}{y} + \varphi)}{\sqrt{x^2 + y^2} - \sin(\tan^{-1} \frac{x}{y})} \end{pmatrix} \\
M &= \begin{pmatrix} \frac{\cos(\tan^{-1} \frac{x}{y} + \varphi)}{\cos(\tan^{-1} \frac{x}{y})} & 0 \\ 0 & \frac{\sin(\tan^{-1} \frac{x}{y} + \varphi)}{\sin(\tan^{-1} \frac{x}{y})} \end{pmatrix} \\
M &= \begin{pmatrix} \frac{\cos(\tan^{-1} \frac{x}{y}) \cos \varphi - \sin(\tan^{-1} \frac{x}{y}) \sin \varphi}{\cos(\tan^{-1} \frac{x}{y})} & 0 \\ 0 & \frac{\sin(\tan^{-1} \frac{x}{y}) \cos \varphi + \cos(\tan^{-1} \frac{x}{y}) \sin \varphi}{\sin(\tan^{-1} \frac{x}{y})} \end{pmatrix} \\
M &= \begin{pmatrix} \cos \varphi - \frac{\sin(\tan^{-1} \frac{x}{y}) \sin \varphi}{\cos(\tan^{-1} \frac{x}{y})} & 0 \\ 0 & \cos \varphi + \frac{\sin(\tan^{-1} \frac{x}{y}) \sin \varphi}{\sin(\tan^{-1} \frac{x}{y})} \end{pmatrix}
\end{aligned}$$

Neuer Ansatz

$$\begin{aligned}
M &= \begin{pmatrix} \frac{r \cos \alpha \cos \varphi - r \sin \alpha \sin \varphi}{r \cos \alpha} & 0 \\ 0 & \dots \end{pmatrix} \\
M &= \begin{pmatrix} \frac{r \cos \alpha \cos \varphi - r \sin \alpha \sin \varphi}{rx} & 0 \\ 0 & \dots \end{pmatrix} \\
M &= \begin{pmatrix} \frac{x \cos \varphi - y \sin \varphi}{rx} & 0 \\ 0 & \frac{x \sin \varphi + y \cos \varphi}{ry} \end{pmatrix} \\
O\vec{P}' &= \begin{pmatrix} x \cos \varphi - y \sin \varphi \\ x \sin \varphi + y \cos \varphi \end{pmatrix} \\
M &= \begin{pmatrix} \cos \varphi & -\sin \varphi \\ \sin \varphi & \cos \varphi \end{pmatrix}
\end{aligned}$$

Integralrechnung

Aufgabe

08.07.2014

Bestimmen Sie den Flächeninhalt zwischen 0 und 1 zwischen

$$f(x) = x^2$$

und der x-Achse näherungsweise.

(Untersumme)

$$a = 0 \quad \text{Start}$$

$$b = 1 \quad \text{Ende}$$

$$f(x) = x^2 \quad \text{Funktion}$$

$$n = 10 \quad \text{Anzahl der Rechtecke}$$

$$h = \frac{b-a}{n}$$

$$A = hf(0) + hf(h) + hf(2h) + \dots + hf((n-1)h)$$

$$A = h(f(0) + f(h) + f(2h) + \dots + f((n-1)h))$$

$$A = \left(\sum_{i=0}^{n-1} f(ih) \right) h$$

Bestimmtes Integral

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left(\sum_{i=0}^{n-1} f(ih) \right) h = \int_a^b f(x) dx$$

gesprochen: Integral von a bis b über f(x) dx

Vergleich mit dem Differentialquotienten

$$\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta y}{\Delta x} \quad \text{Grenzwert des Differenzenquotienten}$$

$$= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x) - f(x+h)}{h}$$

$$= \frac{df(x)}{dx} \quad \text{Differentialquotient (gesprochen d f von x nach dx)}$$

Hauptsatz der Differenzial- und Integralrechnung

Ist die Funktion f stetig, so ist die Integralfunktion I_a mit

$$I_a(x) = \int_a^b f(t) dt$$

differenzierbar und die Ableitung ist gleich der Integralfunktion f :

$$I'_a(x) = f(x)$$

09.07.2014

$$I_a(x) = \int_a^x f(t) dt$$
$$I'_a(x) = \frac{dI_a(x)}{dx} = f(x)$$

Beweis

[Tafelbild](#)

$$\begin{aligned} I'_a(x) &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{I_a(x+h) - I_a(x)}{h} \\ &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\int_a^{x+h} f(t) dt - \int_a^x f(t) dt}{h} \\ &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\int_x^{x+h} f(t) dt}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(z)h}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} f(z) = f(x) \quad \text{q.e.d.} \end{aligned}$$

grobe Näherung für

$$\int_x^{x+h} f(t) dt \quad \text{ist} \quad f(z)h$$

mit

$$x \leq z \leq x+h$$

wobei für h gegen 0 dann z gegen x läuft und $f(z)$ gegen $f(x)$.

(siehe Tafelbild)

Aufgabe 224/2

Tafelbild

Aufgabe 242/5

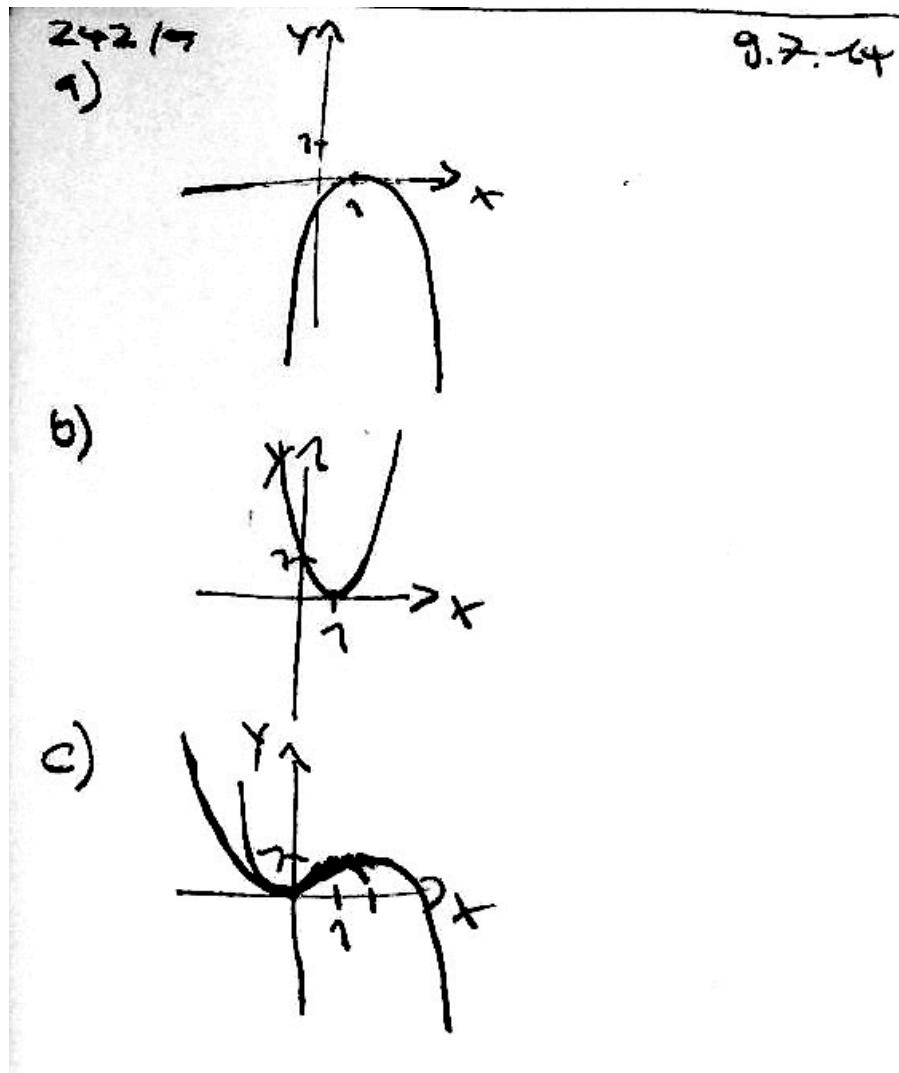


Figure 1: Tafelbild

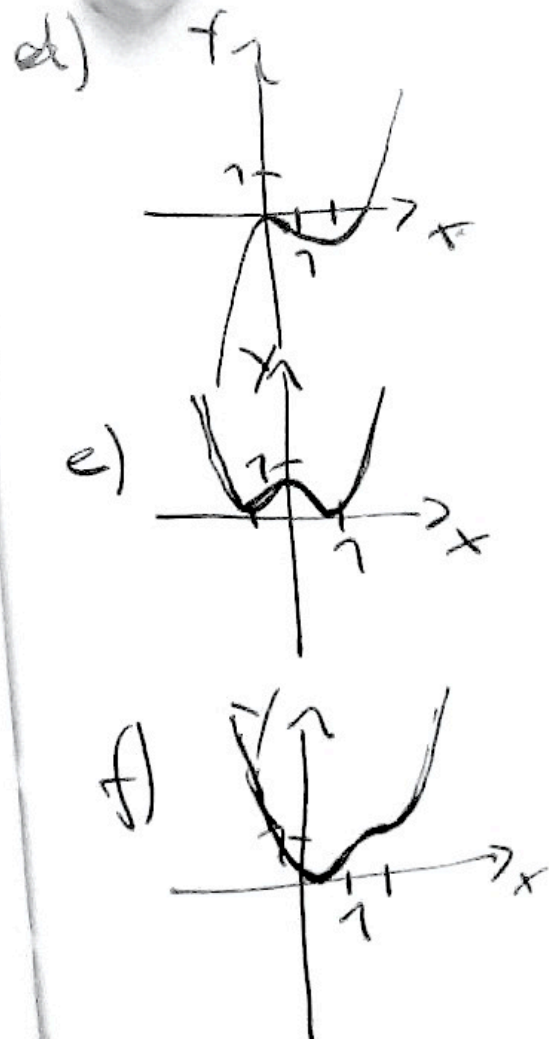


Figure 2: Tafelbild

Stammfunktion

10.07.2014

Definition

Die Integralfunktion

$$I_0(x)$$

zur Integrandenfunktion

$$f(x)$$

wird eine *Stammfunktion* genannt.

Notation

$F(x)$ Stammfunktion zu $f(x)$ (d.h. $F'(x) = f(x)$)

Zusatz

$$F(x) = I_0(x) + c$$

(c = Integrationskonstante)

weil konstante Summanden beim Ableiten wegfallen:

$$F'(x) = I'_0(x)$$

Aufgabe 242/6

a)

$$f(t) = 2t - 4$$

$$I_0 = t^2 - 4t$$

b)

$$f(t) = 60t + 200$$

$$I_0 = 30t^2 + 200t$$

c)

$$f(t) = 3t^2$$

$$I_0 = t^3$$

d)

$$f(t) = 4t^3$$

$$I_0 = t^4$$

Aufgabe

Bestimmen Sie

$$A = \int_{-1}^1 f(x) dx \quad \text{mit } f(x) = x^3 - x$$

$$F(x) = \frac{1}{4}x^4 - \frac{1}{2}x^2 + c$$

$$A = \int_{-1}^1 x^3 - x dx$$

$$A = \left[\frac{1}{4}x^4 - \frac{1}{2}x^2 + c \right]_{-1}^1$$

$$A = \frac{1}{4}1^4 - \frac{1}{2}1^2 + c - \left(\frac{1}{4}(-1)^4 - \frac{1}{2}(-1)^2 + c \right)$$

$$A = 0$$

Begriff: orientierter Flächeninhalt (positiv wie negativ)

16.07.2014

17.07.2014

Klausurbesprechung: Analytische Geometrie / lineare Algebra (26.06.2014)

Aufgabe 1

a)

$$g_p : \vec{x} = \lambda \begin{pmatrix} 24 \\ 28 \\ 6 \end{pmatrix}$$

z.Z. g_p und g_w windschief

- weder parallel
- noch Schnittpunkt

Schnittpunkt?

$$g_w : \vec{x} = \begin{pmatrix} 20 \\ 20 \\ 5 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Gleichsetzen:

$$\text{I} \mid 20 - t = 24\lambda$$

$$\text{II} \mid 20 + 2t = 18\lambda$$

$$\text{III} \mid 5 + t = 6\lambda$$

$$25 = 39\lambda$$

$$\lambda = \frac{25}{39} = \frac{5}{6}$$

$$\text{in II } 20 + 2t = 18 \cdot \frac{5}{6} = \frac{18 \cdot 5}{6} = 15$$

$$20 + 2t = 15$$

$$2t = -5$$

$$t = -\frac{5}{2}$$

$$t \text{ und } \lambda \text{ in I } 20 - \left(-\frac{5}{2}\right) = 24 \cdot \frac{5}{6}$$

$$20 + \frac{5}{2} = \frac{24 \cdot 5}{6} = 20$$

b)

gesucht:

E_p in Koordinatenform

$$E_p : \vec{x} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 24 \\ 18 \\ 6 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 24 \\ 18 \\ 6 \end{pmatrix} x \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ -30 \\ 66 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -5 \\ 11 \end{pmatrix}$$

$$\vec{n} = \begin{pmatrix} 1 \\ -5 \\ 11 \end{pmatrix} = \frac{\begin{pmatrix} 24 \\ 18 \\ 6 \end{pmatrix} x \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}}{6}$$

$$E_p : x_1 - 5x_2 + 11x_3 = \vec{n} \cdot \vec{s}_0 = 0$$

Abstand

$$P = \begin{pmatrix} 20 \\ 20 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\vec{AP} = \begin{pmatrix} -20 \\ -20 \\ -5 \end{pmatrix} \quad \text{Vektor von P in die Ebene}$$

$$d = |\vec{AP} \cdot \vec{n}_0|$$

$$d = \left| \begin{pmatrix} -20 \\ -20 \\ -5 \end{pmatrix} \cdot \frac{\begin{pmatrix} 1 \\ -5 \\ 11 \end{pmatrix}}{\sqrt{147}} \right|$$

$$d \approx 2,06LE$$

Aufgabe 2

a)

(Übergangsdiagramm)

$$M = \begin{pmatrix} 0,7 & 0,1 \\ 0,3 & 0,9 \end{pmatrix}$$
$$v_1 = M \cdot v_0$$
$$v_1 = \begin{pmatrix} 0,7 & 0,1 \\ 0,3 & 0,9 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 300 \\ 300 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 240 \\ 360 \end{pmatrix}$$

b)

$$v_2 = M \cdot v_1 = \begin{pmatrix} 204 \\ 396 \end{pmatrix}$$
$$v_3 = M \cdot v_2 = \begin{pmatrix} 182,4 \\ 417,6 \end{pmatrix}$$

c)

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 240 \\ 360 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 240 \\ 360 \end{pmatrix}$$

$$\text{I} \mid 240a + 360b = 240$$

$$\text{II} \mid 240c + 360d = 360$$

$$\text{III} \mid a + c = 1$$

$$\text{IV} \mid b + d = 1$$

$$\text{I} \mid 2a + 3b = 2$$

$$\text{II} \mid 2c + 3d = 3$$

$$\text{III} \mid a + c = 1$$

$$\text{IV} \mid b + d = 1$$

$$a = 1 - c$$

$$b = 1 - d$$

$$2(1 - c) + 3(1 - d) = 2$$

$$2c + 3d = 3$$

$$a = \frac{3d - 1}{2}$$

$$c = \frac{3 - 3d}{2}$$