

LIFAMI – TD : Nombres complexes et transformations du plan

Objectifs : Définition d'un nombre complexe
Transformations du plan : translation, homothétie, rotation

En mathématiques, les nombres complexes forment une extension de l'ensemble des nombres réels. Un nombre complexe z se présente en général sous forme algébrique comme une somme.

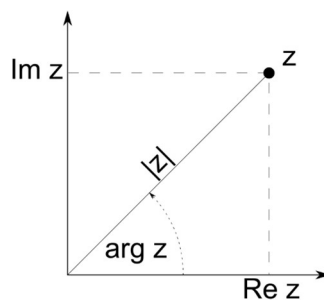
- $z = x + iy$, forme algébrique

où x et y sont des nombres réels quelconques et où i (l'unité imaginaire) est un nombre particulier tel que $i^2 = -1$. Le réel x est appelé partie réelle de z et se note $\text{Re}(z)$, le réel y est sa partie imaginaire et se note $\text{Im}(z)$.

Pour tout couple de réels (x,y) différent du couple $(0,0)$, il existe un réel positif r et une famille d'angles déterminés à un multiple de 2π près tels que $a = r \cos(\theta)$ et $b = r \sin(\theta)$. Tout nombre complexe non nul peut donc s'écrire sous une forme trigonométrique :

- $z = r (\cos(\theta) + i \sin(\theta))$ avec $r > 0$, forme polaire
- $z = re^{i\theta}$, forme exponentielle

Le réel positif r est appelé le module du complexe z et est noté $|z|$. Le réel θ est appelé un argument du complexe z et est noté $\arg(z)$.



Dans un plan complexe \mathcal{P} muni d'un repère orthonormé $(O; \vec{u}, \vec{v})$, l'image d'un nombre complexe $z = x + iy$ est le point M de coordonnées (x, y) , son image vectorielle est le vecteur \overrightarrow{OM} . Le nombre z est appelé affixe du point M ou du vecteur \overrightarrow{OM} .

Un vecteur V du plan peut donc être représenté en coordonnées cartésiennes par $V(x,y)$ ou par le nombre complexe $x + iy$. Un nombre complexe peut à la fois représenter un vecteur ou un point P qui n'est autre que le vecteur OP , avec O l'origine.

Les nombres complexes sont super cools !

1. Déclarez en C/C++ une structure *Complex* comportant deux champs nommés x et y .
2. Ecrivez en C/C++ les fonctions suivantes.

Fonction `make_complex (x, y : Reel) → Complex`

Fonction `make_complex_exp (r, theta : Reel) → Complex`

3. Soit le point P et le vecteur V représentés par les complexes p et v suivants :

- $p = x + i.y$
- $v = dx + i.dy$

L'addition de ces deux complexes $p+v = x+dx + i.(y+dy)$ correspond à la translation du point P par le vecteur V .

En C++ il est possible d'écrire des fonctions particulières entre deux structures pour pouvoir utiliser les symboles $+$, $-$ et $*$. Ces fonctions sont dites opérateurs d'addition, de soustraction et de multiplication. Ecrivez en C++ les opérateurs suivants.

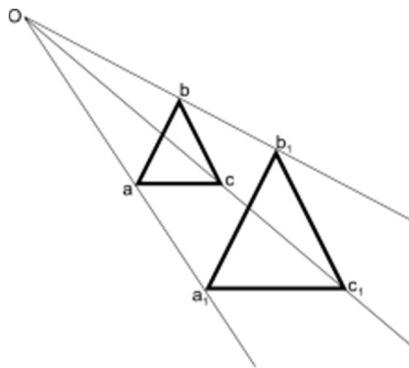
```
Fonction operator+( a,b : Complex) → Complex // Algo
Complex operator+(Complex a, Complex b) { ... // C++

Fonction operator-( a,b : Complex) → Complex // Algo
Complex operator-(Complex a, Complex b) { ... // C++
```

On pourra alors écrire ceci en C++ :

```
Complex a = make_complex(1, 1);
Complex b = make_complex_exp( 1, M_PI/2) ;
Complex c;
c = a+b;
```

4. Soient le point P et λ un réel, l'image P' du produit $\lambda.p$ est définie par la relation $OM'=\lambda.OP$. Cette multiplication d'un nombre complexe par un scalaire s'interprète géométriquement comme une homothétie de centre O et de rapport λ sur le plan complexe.



Soit le triangle ayant pour points $A(1,-1)$, $B(0,1)$, $C(-1,-1)$. Multipliez ces 3 points par le scalaire $\lambda=2$ (Faites le calcul). Dessinez les deux triangles. Et si $\lambda=0.5$ ou $\lambda=0$?

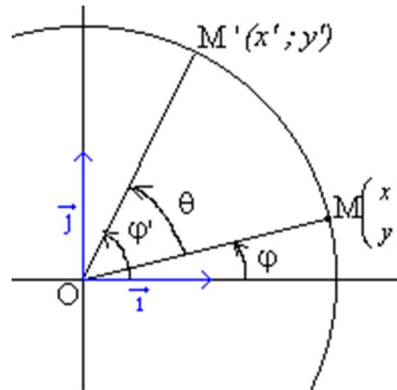
5. Un changement d'échelle (*Scale* en anglais) se fait par rapport à un centre C de coordonnée (C_x, C_y) . Ecrivez les deux fonctions suivantes :

```
Complex operator*(float lambda, Complex b) // C++
qui multiplie un scalaire à un complexe.
```

```
Complex scale(Complex p, float cx, float cy, float lambda) // C++
qui effectue l'homothétie de centre (cx,cy) d'un facteur lambda. Pour cela il faut placer le point/complexe  $p$  dans le repère ayant pour origine (cx,cy), faire l'homothétie donc la multiplication, puis replacer le point dans le repère  $O$ .
```

6. Soit M un point représenté par le complexe p et z un complexe de norme un et d'argument θ (donc $z=e^{i\theta}$), l'image M' du produit $p.z$ est définie par les relations :
- $OM' = OM$
 - l'angle $(OM, OM') = \theta$

La multiplication d'un nombre complexe quelconque par un autre complexe de module un et d'angle θ s'interprète géométriquement comme une rotation de centre O (l'origine) et d'angle θ .



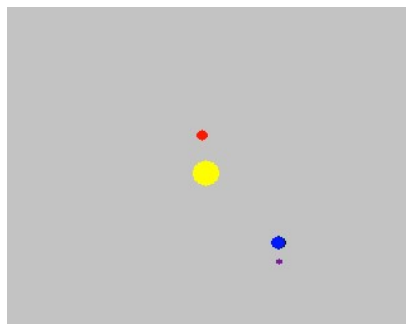
7. Soit le triangle ayant pour points $A(1,-1)$, $B(0,1)$, $C(-1,-1)$. Multipliez ces 3 points par le complexe $r=e^{i\theta}$ avec $\theta=\pi/2$. Dessinez les deux triangles.
8. Ecrivez les deux fonctions suivantes.

`Complex operator*(Complex a, Complex b) // C++`
 qui multiplie deux complexes ensemble.

`Complex rotate(Complex p, float cx, float cy, float theta_deg) // C++`
 qui effectue la rotation de centre (cx, cy) d'un angle $theta_deg$. Pour cela il faut placer le point/complexe p dans le repère ayant pour origine (cx, cy) , faire la rotation donc la multiplication, puis replacer le point dans le repère O .

Saturne, ça tourne !

9. Nous allons afficher un système solaire simplifié comportant 3 planètes en plus du soleil : mars, la terre et la lune. Chaque planète est représentée par un nombre complexe représentant sa position.



*Une représentation du système solaire :
 le soleil en jaune, mars en rouge, la terre en bleu et la lune en gris.*

Définissez la structure *SolarSystem* et écrivez les 3 fonctions suivantes.

Procédure `init(ss : donnée-résultat SolarSystem)`
qui initialise la position du soleil au centre de la fenêtre et les 3 planètes alignées.

Procédure `draw(ss : donnée SoloarSystem)`
qui affiche avec 4 couleurs différentes les 4 astres.

Procédure `update(ss : donnée-résultat SolarSystem)`
qui met à jour la position des 3 planètes de façon à ce que mars, la terre et la lune tournent autour du soleil et la lune tourne autour de la terre. Pour cela utilisez la procédure *rotate*.

Les polygones sont des petis lyonnais polis ! (ahahah ...)

Un polygone à N cotés comporte N sommets qui seront représentés par un point/*Complex*.

10. Définissez la structure *Polygon* comportant un entier indiquant le nombre de sommets et un tableau de *Complex* de taille MAX.

11. Ecrivez la procédure qui ajoute un sommet au polygone p .

Proc `polygon_add(p : donnée-résultat Polygon ; px, py : Réel)`

12. Ecrivez la procédure qui affiche le polygone en utilisant la fonction *line*.

Proc `polygon_draw(p : donnée Polygon)`

13. Ecrivez le sous-programme qui calcule le centre de gravité d'un polygone.

14. Ecrivez le sous-programme qui déplace un polygone de (dx, dy) .

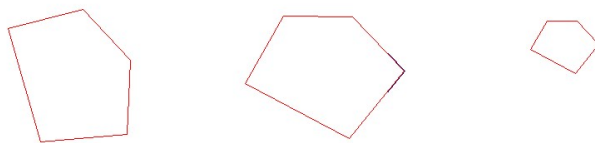
15. Ecrivez la procédure qui applique l'homothétie de centre (cx, cy) et de facteur λ au polygone p .

Proc `polygon_scale(p : donnée-résultat Polygon ; cx, cy : Réel ;
lambda : Réel)`

16. Ecrivez la procédure qui fait tourner le polygone p d'un angle θ par rapport au centre (cx, cy) .

Proc `polygon_rotate(p : donnée-résultat Polygon ; cx, cy : Réel ;
theta : Réel)`

17. Ecrivez les sous-programmes qui modifient le polygone p de manière à en faire le symétrique par rapport à X et Y. Il faut le recentrer au milieu de la fenêtre



Rotation et changement d'échelle d'un polygone avec des nombres complexes