

## Постановка задачи

**Дано:**

$$\mathcal{X} = (X_1, \dots, X_k)$$

$$\mathcal{A} = (A_1, \dots, A_k)$$

$$(\mathcal{X}, \mathcal{A})$$

$$W$$

$$N(W, X)$$

$$Y = N(W, X)$$

$$D(Y, A) = \sum_{j=1}^m (Y[j] - A[j])^2$$

$$D_i(Y) = D(Y, A_i)$$

$$E_i(W) = D_i(N(W, X_i))$$

$$E(W) = \sum_{i=1}^k E_i(W)$$

входные вектора,  $X_i \in \mathbb{R}^n$

правильные выходные вектора,  $A_i \in \mathbb{R}^m$

обучающая выборка

вектор весов нейронной сети

функция, соответствующая нейронной сети

ответ нейронной сети,  $Y \in \mathbb{R}^m$

функция ошибки

функция ошибки на  $i$ -ом примере

ошибка сети на  $i$ -ом примере

ошибка сети на всей обучающей выборке

**Найти:**

вектор  $W$  такой, что  $E(W) \rightarrow \min$  (обучение на всей выборке)

вектор  $W$  такой, что  $E_i(W) \rightarrow \min$  (обучение на одном примере)

# Алгоритм градиентного спуска

1. Инициализировать  $x_1$  случайным значением из  $\mathbb{R}$
2.  $i := 1$
3.  $x_{i+1} = x_i - \varepsilon f'(x_i)$
4.  $i++$
5. if  $f(x_i) - f(x_{i+1}) > c$  goto 3

# Алгоритм градиентного спуска

1. Инициализировать  $W_1$  случайным значением из  $\mathbb{R}^n$
2.  $i := 1$
3.  $W_{i+1} = W_i - \varepsilon \nabla f(W_i)$
4.  $i++$
5. if  $f(W_i) - f(W_{i+1}) > c$  goto 3

## Частная производная и градиент

Функция  $n$  переменных:

$$f(x_1, \dots, x_n) : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

Частная производная по  $i$ -й переменной:

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x_i}(x_1, \dots, x_n) = \\ = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} [f(x_1, x_2, \dots, x_i + \varepsilon, \dots, x_n) - f(x_1, x_2, \dots, x_i, \dots, x_n)] / \varepsilon \\ \frac{\partial f}{\partial x_i} : \end{aligned}$$

## Частная производная и градиент

Функция  $n$  переменных:

$$f(x_1, \dots, x_n) : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

Частная производная по  $i$ -й переменной:

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x_i}(x_1, \dots, x_n) = \\ = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} [f(x_1, x_2, \dots, x_i + \varepsilon, \dots, x_n) - f(x_1, x_2, \dots, x_i, \dots, x_n)] / \varepsilon \\ \frac{\partial f}{\partial x_i} : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} \end{aligned}$$

## Частная производная и градиент

Функция  $n$  переменных:

$$f(x_1, \dots, x_n) : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

Частная производная по  $i$ -й переменной:

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x_i}(x_1, \dots, x_n) = \\ = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} [f(x_1, x_2, \dots, x_i + \varepsilon, \dots, x_n) - f(x_1, x_2, \dots, x_i, \dots, x_n)] / \varepsilon \end{aligned}$$

$$\frac{\partial f}{\partial x_i} : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

Градиент функции:

$$\begin{aligned} \nabla f &= \left( \frac{\partial f}{\partial x_1}, \frac{\partial f}{\partial x_2}, \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n} \right) \\ \nabla f &: \end{aligned}$$

## Частная производная и градиент

Функция  $n$  переменных:

$$f(x_1, \dots, x_n) : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

Частная производная по  $i$ -й переменной:

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x_i}(x_1, \dots, x_n) = \\ = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} [f(x_1, x_2, \dots, x_i + \varepsilon, \dots, x_n) - f(x_1, x_2, \dots, x_i, \dots, x_n)] / \varepsilon \end{aligned}$$

$$\frac{\partial f}{\partial x_i} : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

Градиент функции:

$$\begin{aligned} \nabla f &= \left( \frac{\partial f}{\partial x_1}, \frac{\partial f}{\partial x_2}, \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n} \right) \\ \nabla f &: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n \end{aligned}$$

# Частные производные

$$f(x, y, z, u) = x^3 + y^u + \sin z^2 u^3$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} =$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} =$$

$$\frac{\partial f}{\partial z} =$$



## Частные производные

$$f(x, y, z, u) = x^3 + y^u + \sin z^2 u^3$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 3x^2$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} =$$

$$\frac{\partial f}{\partial z} =$$

# Частные производные

$$f(x, y, z, u) = x^3 + y^u + \sin z^2 u^3$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 3x^2$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = uy^{u-1}$$

$$\frac{\partial f}{\partial z} =$$

## Частные производные

$$f(x, y, z, u) = x^3 + y^u + \sin z^2 u^3$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 3x^2$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = uy^{u-1}$$

$$\frac{\partial f}{\partial z} = (-\cos z^2 u^3)(u^3 2z)$$

# Производная сложной функции

$$f = f(x_1, \dots, x_n)$$

$$x_i = x_i(y_1, \dots, y_m)$$

$$f(y_1, \dots, y_m) = f(x_1(y_1, \dots, y_m), \dots, x_n(y_1, \dots, y_m))$$

$$\frac{\partial f}{\partial y_i} = \sum_{j=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_j} \frac{\partial x_j}{\partial y_i}$$

## Производная сложной функции

$$f(x_1, \dots, x_n) = \sum_{k=1}^n a_k x_k$$

$$x_i(y_1, \dots, y_m) = \sum_{k=1}^m y_k^i$$

$$f(y_1, \dots, y_m) = f(x_1(y_1, \dots, y_m), \dots, x_n(y_1, \dots, y_m))$$

$$\frac{\partial f}{\partial y_j} =$$

## Производная сложной функции

$$f(x_1, \dots, x_n) = \sum_{k=1}^n a_k x_k$$

$$x_i(y_1, \dots, y_m) = \sum_{k=1}^m y_k^i$$

$$f(y_1, \dots, y_m) = f(x_1(y_1, \dots, y_m), \dots, x_n(y_1, \dots, y_m))$$

$$\frac{\partial f}{\partial x_i} = a_i, \quad \frac{\partial x_i}{\partial y_j} = i y_j^{i-1}$$

$$\frac{\partial f}{\partial y_j} =$$

## Производная сложной функции

$$f(x_1, \dots, x_n) = \sum_{k=1}^n a_k x_k$$

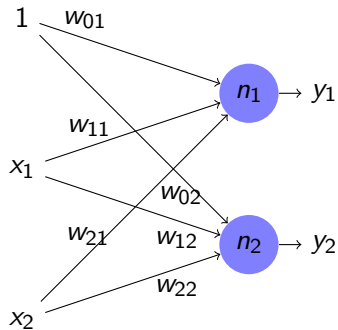
$$x_i(y_1, \dots, y_m) = \sum_{k=1}^m y_k^i$$

$$f(y_1, \dots, y_m) = f(x_1(y_1, \dots, y_m), \dots, x_n(y_1, \dots, y_m))$$

$$\frac{\partial f}{\partial x_i} = a_i, \quad \frac{\partial x_i}{\partial y_j} = i y_j^{i-1}$$

$$\frac{\partial f}{\partial y_j} = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i} \frac{\partial x_i}{\partial y_j} = \sum_{i=1}^n a_i i y_j^{i-1}$$

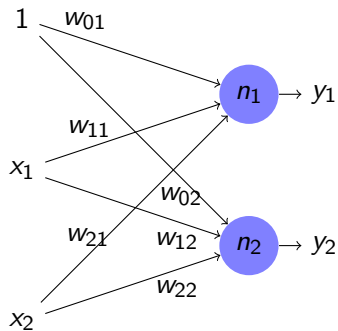
# Обратное распространение ошибки





## Обратное распространение ошибки

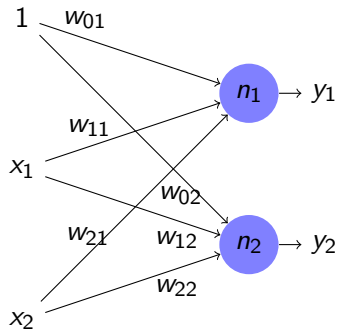
$$D_k(y_1, y_2) = (y_1 - a_1)^2 + (y_2 - a_2)^2$$



## Обратное распространение ошибки

$$D_k(y_1, y_2) = (y_1 - a_1)^2 + (y_2 - a_2)^2$$

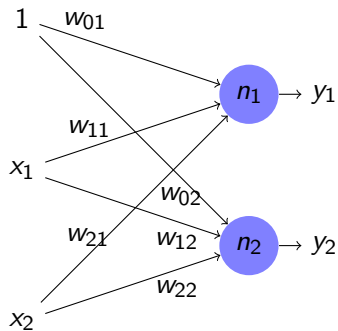
$$\frac{\partial D_k}{\partial y_1} =$$



## Обратное распространение ошибки

$$D_k(y_1, y_2) = (y_1 - a_1)^2 + (y_2 - a_2)^2$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_1} = 2(y_1 - a_1)$$

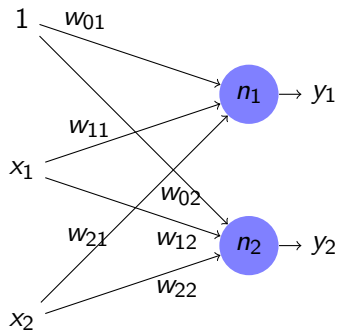


## Обратное распространение ошибки

$$D_k(y_1, y_2) = (y_1 - a_1)^2 + (y_2 - a_2)^2$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_1} = 2(y_1 - a_1)$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_2} = 2(y_2 - a_2)$$



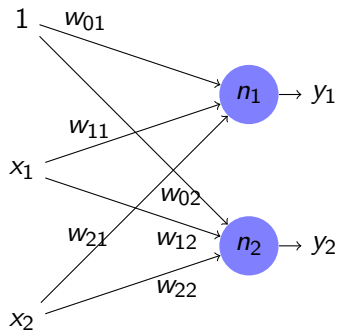
## Обратное распространение ошибки

$$D_k(y_1, y_2) = (y_1 - a_1)^2 + (y_2 - a_2)^2$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_1} = 2(y_1 - a_1)$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_2} = 2(y_2 - a_2)$$

$$y_1 = y_1(w_{01}, w_{11}, w_{21}) =$$



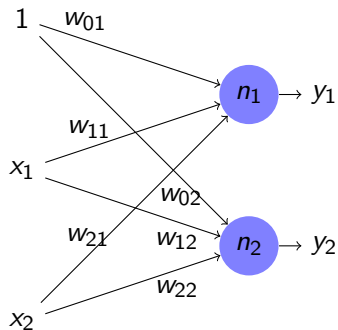
## Обратное распространение ошибки

$$D_k(y_1, y_2) = (y_1 - a_1)^2 + (y_2 - a_2)^2$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_1} = 2(y_1 - a_1)$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_2} = 2(y_2 - a_2)$$

$$y_1 = y_1(w_{01}, w_{11}, w_{21}) = f(\underbrace{w_{01} + x_1 w_{11} + x_2 w_{21}}_{S_1})$$



## Обратное распространение ошибки

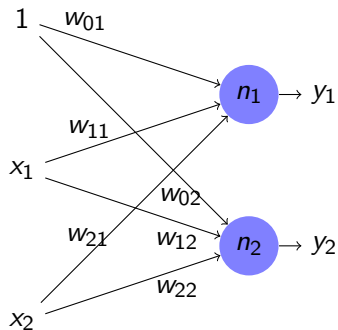
$$D_k(y_1, y_2) = (y_1 - a_1)^2 + (y_2 - a_2)^2$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_1} = 2(y_1 - a_1)$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_2} = 2(y_2 - a_2)$$

$$y_1 = y_1(w_{01}, w_{11}, w_{21}) = f(\underbrace{w_{01} + x_1 w_{11} + x_2 w_{21}}_{S_1})$$

$$\frac{\partial y_1}{\partial w_{21}} =$$



## Обратное распространение ошибки

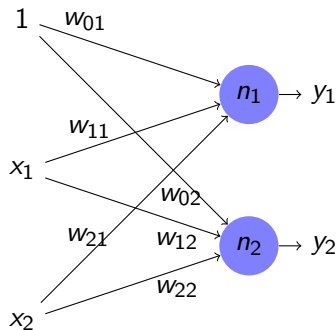
$$D_k(y_1, y_2) = (y_1 - a_1)^2 + (y_2 - a_2)^2$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_1} = 2(y_1 - a_1)$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_2} = 2(y_2 - a_2)$$

$$y_1 = y_1(w_{01}, w_{11}, w_{21}) = f(\underbrace{w_{01} + x_1 w_{11} + x_2 w_{21}}_{S_1})$$

$$\frac{\partial y_1}{\partial w_{21}} = f'(S_1)x_2$$





## Обратное распространение ошибки

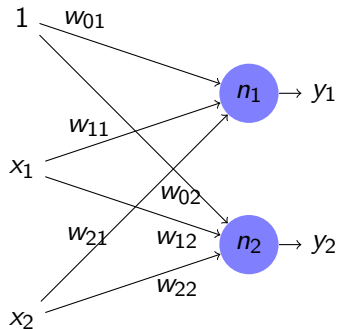
$$D_k(y_1, y_2) = (y_1 - a_1)^2 + (y_2 - a_2)^2$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_1} = 2(y_1 - a_1)$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_2} = 2(y_2 - a_2)$$

$$y_2 = y_2(w_{02}, w_{12}, w_{22}) = f(\underbrace{w_{02} + x_1 w_{12} + x_2 w_{22}}_{S_2})$$

$$\frac{\partial y_1}{\partial w_{21}} = f'(S_1)x_2$$



## Обратное распространение ошибки

$$D_k(y_1, y_2) = (y_1 - a_1)^2 + (y_2 - a_2)^2$$

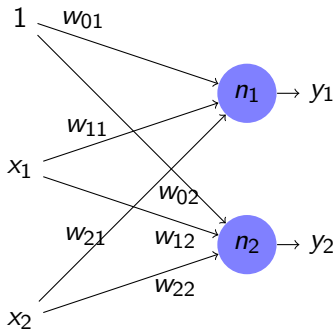
$$\frac{\partial D_k}{\partial y_1} = 2(y_1 - a_1)$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_2} = 2(y_2 - a_2)$$

$$y_2 = y_2(w_{02}, w_{12}, w_{22}) = f(\underbrace{w_{02} + x_1 w_{12} + x_2 w_{22}}_{S_2})$$

$$\frac{\partial y_1}{\partial w_{21}} = f'(S_1)x_2$$

$$\frac{\partial y_2}{\partial w_{21}} =$$



## Обратное распространение ошибки

$$D_k(y_1, y_2) = (y_1 - a_1)^2 + (y_2 - a_2)^2$$

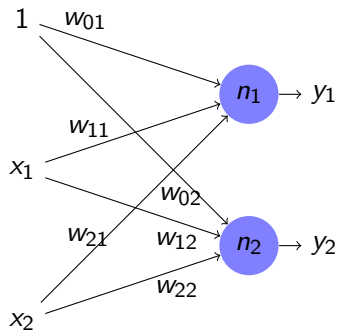
$$\frac{\partial D_k}{\partial y_1} = 2(y_1 - a_1)$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_2} = 2(y_2 - a_2)$$

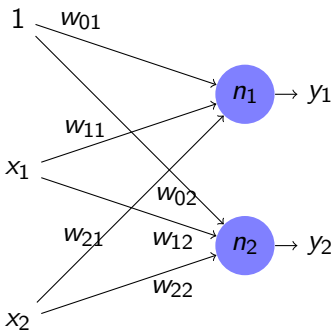
$$y_2 = y_2(w_{02}, w_{12}, w_{22}) = f(\underbrace{w_{02} + x_1 w_{12} + x_2 w_{22}}_{S_2})$$

$$\frac{\partial y_1}{\partial w_{21}} = f'(S_1)x_2$$

$$\frac{\partial y_2}{\partial w_{21}} = 0$$



## Обратное распространение ошибки



$$D_k(y_1, y_2) = (y_1 - a_1)^2 + (y_2 - a_2)^2$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_1} = 2(y_1 - a_1)$$

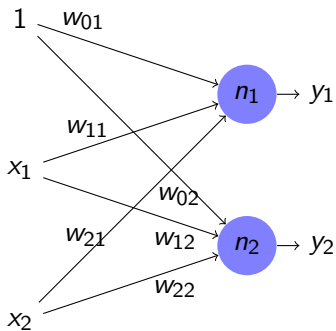
$$\frac{\partial D_k}{\partial y_2} = 2(y_2 - a_2)$$

$$\frac{\partial y_1}{\partial w_{21}} = f'(S_1)x_2$$

$$\frac{\partial y_2}{\partial w_{21}} = 0$$

$$E_k(W) = D_k(y_1(w_{01}, w_{11}, w_{21}), y_2(w_{02}, w_{12}, w_{22}))$$

## Обратное распространение ошибки



$$D_k(y_1, y_2) = (y_1 - a_1)^2 + (y_2 - a_2)^2$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_1} = 2(y_1 - a_1)$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_2} = 2(y_2 - a_2)$$

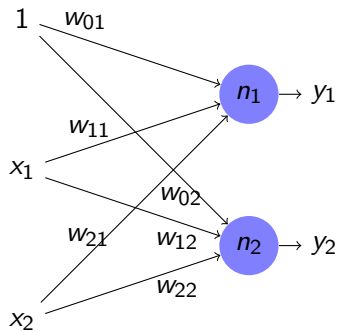
$$\frac{\partial y_1}{\partial w_{21}} = f'(S_1)x_2$$

$$\frac{\partial y_2}{\partial w_{21}} = 0$$

$$E_k(W) = D_k(y_1(w_{01}, w_{11}, w_{21}), y_2(w_{02}, w_{12}, w_{22}))$$

$$\frac{\partial E_k}{\partial w_{21}} =$$

## Обратное распространение ошибки



$$D_k(y_1, y_2) = (y_1 - a_1)^2 + (y_2 - a_2)^2$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_1} = 2(y_1 - a_1)$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_2} = 2(y_2 - a_2)$$

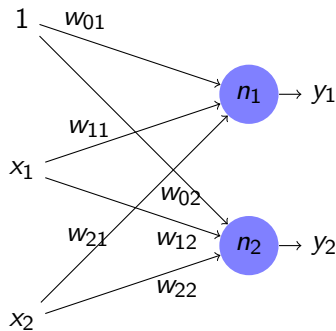
$$\frac{\partial y_1}{\partial w_{21}} = f'(S_1)x_2$$

$$\frac{\partial y_2}{\partial w_{21}} = 0$$

$$E_k(W) = D_k(y_1(w_{01}, w_{11}, w_{21}), y_2(w_{02}, w_{12}, w_{22}))$$

$$\frac{\partial E_k}{\partial w_{21}} = \frac{\partial D_k}{\partial y_1} \frac{\partial y_1}{\partial w_{21}} + \frac{\partial D_k}{\partial y_2} \frac{\partial y_2}{\partial w_{21}}$$

## Обратное распространение ошибки



$$D_k(y_1, y_2) = (y_1 - a_1)^2 + (y_2 - a_2)^2$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_1} = 2(y_1 - a_1)$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_2} = 2(y_2 - a_2)$$

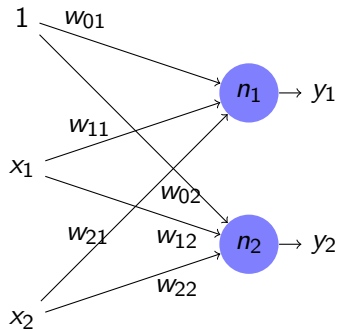
$$\frac{\partial y_1}{\partial w_{21}} = f'(S_1)x_2$$

$$\frac{\partial y_2}{\partial w_{21}} = 0$$

$$E_k(W) = D_k(y_1(w_{01}, w_{11}, w_{21}), y_2(w_{02}, w_{12}, w_{22}))$$

$$\frac{\partial E_k}{\partial w_{21}} = \frac{\partial D_k}{\partial y_1} \frac{\partial y_1}{\partial w_{21}} + \frac{\partial D_k}{\partial y_2} \frac{\partial y_2}{\partial w_{21}} = 2(y_1 - a_1)f'(S_1)x_2$$

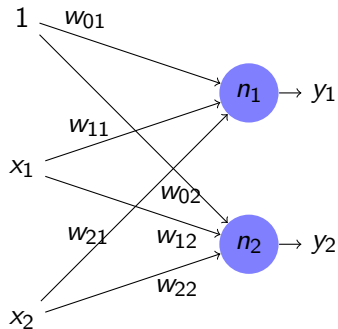
# Обратное распространение ошибки





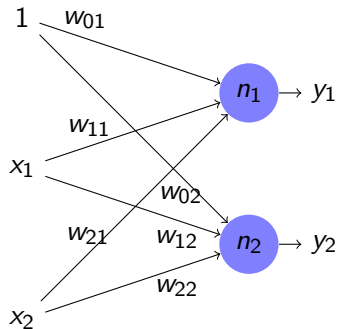
## Обратное распространение ошибки

$$D_k(y_1, \dots, y_n) = (y_1 - a_1)^2 + \dots + (y_n - a_n)^2$$



## Обратное распространение ошибки

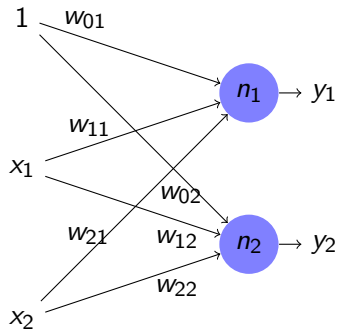
$$D_k(y_1, \dots, y_n) = (y_1 - a_1)^2 + \dots + (y_n - a_n)^2$$



$$\frac{\partial D_k}{\partial y_i} =$$

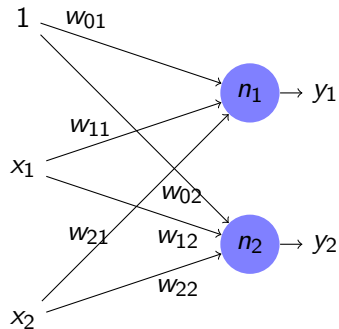
## Обратное распространение ошибки

$$D_k(y_1, \dots, y_n) = (y_1 - a_1)^2 + \dots + (y_n - a_n)^2$$



$$\frac{\partial D_k}{\partial y_i} = 2(y_i - a_i)$$

## Обратное распространение ошибки



$$D_k(y_1, \dots, y_n) = (y_1 - a_1)^2 + \dots + (y_n - a_n)^2$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_i} = 2(y_i - a_i)$$

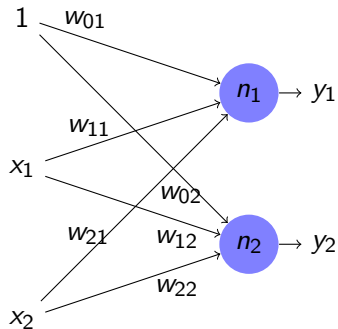
$$S_i = \sum_{j=0}^m x_j w_{ji}$$

## Обратное распространение ошибки

$$D_k(y_1, \dots, y_n) = (y_1 - a_1)^2 + \dots + (y_n - a_n)^2$$

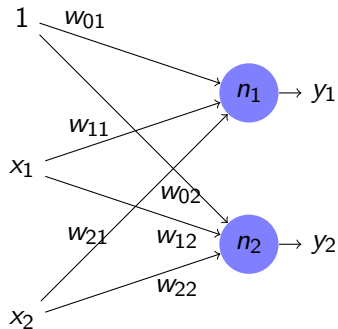
$$\frac{\partial D_k}{\partial y_i} = 2(y_i - a_i)$$

$$S_i = \sum_{j=0}^m x_j w_{ji} \quad y_i = f(S_i)$$



## Обратное распространение ошибки

$$D_k(y_1, \dots, y_n) = (y_1 - a_1)^2 + \dots + (y_n - a_n)^2$$

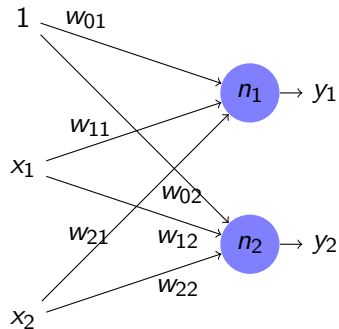


$$\frac{\partial D_k}{\partial y_i} = 2(y_i - a_i)$$

$$S_i = \sum_{j=0}^m x_j w_{ji} \quad y_i = f(S_i) \quad \frac{\partial y_i}{\partial w_{ji}} =$$

# Обратное распространение ошибки

$$D_k(y_1, \dots, y_n) = (y_1 - a_1)^2 + \dots + (y_n - a_n)^2$$



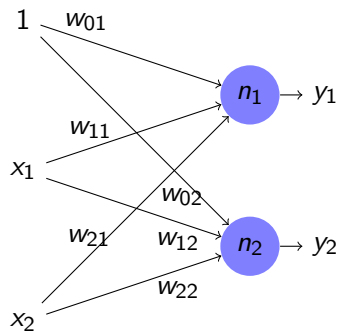
$$\frac{\partial D_k}{\partial y_i} = 2(y_i - a_i)$$

$$S_i = \sum_{j=0}^m x_j w_{ji}$$

$$y_i = f(S_i)$$

$$\frac{\partial y_i}{\partial w_{ji}} = f'(S_i) x_j$$

# Обратное распространение ошибки



$$D_k(y_1, \dots, y_n) = (y_1 - a_1)^2 + \dots + (y_n - a_n)^2$$

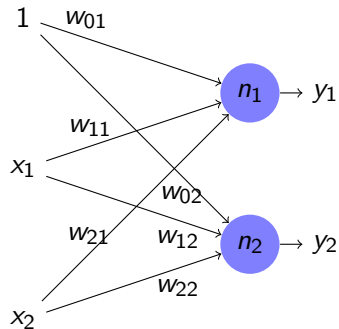
$$\frac{\partial D_k}{\partial y_i} = 2(y_i - a_i)$$

$$S_i = \sum_{j=0}^m x_j w_{ji} \quad y_i = f(S_i) \quad \frac{\partial y_i}{\partial w_{ji}} = f'(S_i) x_j$$

$$E_k(W) = D_k(y_1(w_{01}, \dots, w_{mn}), \dots, y_n(w_{0n}, \dots, w_{mn}))$$



# Обратное распространение ошибки



$$D_k(y_1, \dots, y_n) = (y_1 - a_1)^2 + \dots + (y_n - a_n)^2$$

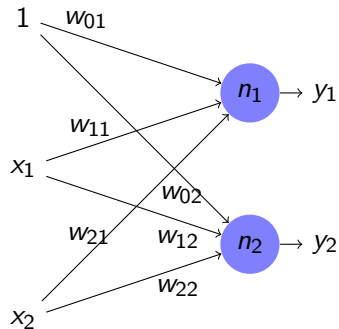
$$\frac{\partial D_k}{\partial y_i} = 2(y_i - a_i)$$

$$S_i = \sum_{j=0}^m x_j w_{ji} \quad y_i = f(S_i) \quad \frac{\partial y_i}{\partial w_{ji}} = f'(S_i) x_j$$

$$E_k(W) = D_k(y_1(w_{01}, \dots, w_{mn}), \dots, y_n(w_{0n}, \dots, w_{mn}))$$

$$\frac{\partial E_k}{\partial w_{ji}} =$$

# Обратное распространение ошибки



$$D_k(y_1, \dots, y_n) = (y_1 - a_1)^2 + \dots + (y_n - a_n)^2$$

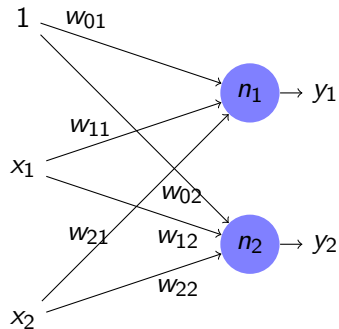
$$\frac{\partial D_k}{\partial y_i} = 2(y_i - a_i)$$

$$S_i = \sum_{j=0}^m x_j w_{ji} \quad y_i = f(S_i) \quad \frac{\partial y_i}{\partial w_{ji}} = f'(S_i) x_j$$

$$E_k(W) = D_k(y_1(w_{01}, \dots, w_{mn}), \dots, y_n(w_{0n}, \dots, w_{mn}))$$

$$\frac{\partial E_k}{\partial w_{ji}} = \sum_{l=1}^n \frac{\partial D_k}{\partial y_l} \frac{\partial y_l}{\partial w_{ji}}$$

## Обратное распространение ошибки



$$D_k(y_1, \dots, y_n) = (y_1 - a_1)^2 + \dots + (y_n - a_n)^2$$

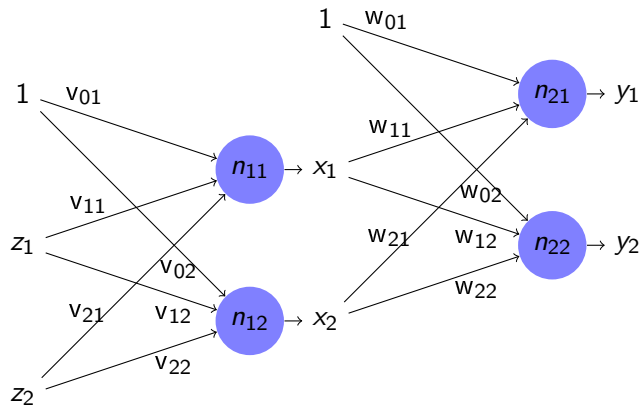
$$\frac{\partial D_k}{\partial y_i} = 2(y_i - a_i)$$

$$S_i = \sum_{j=0}^m x_j w_{ji} \quad y_i = f(S_i) \quad \frac{\partial y_i}{\partial w_{ji}} = f'(S_i) x_j$$

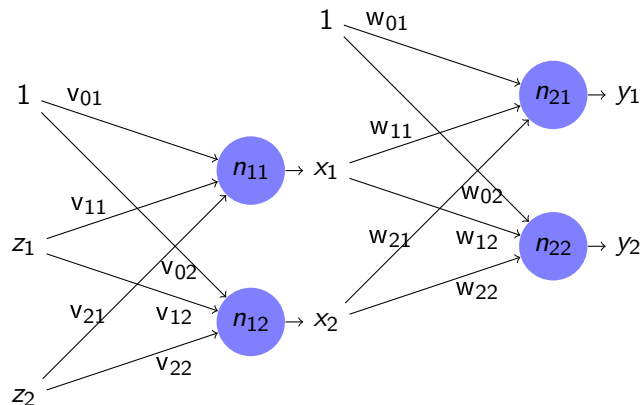
$$E_k(W) = D_k(y_1(w_{01}, \dots, w_{mn}), \dots, y_n(w_{0n}, \dots, w_{mn}))$$

$$\frac{\partial E_k}{\partial w_{ji}} = \sum_{l=1}^n \frac{\partial D_k}{\partial y_l} \frac{\partial y_l}{\partial w_{ji}} = 2(y_i - a_i) f'(S_i) x_j$$

# Обратное распространение ошибки

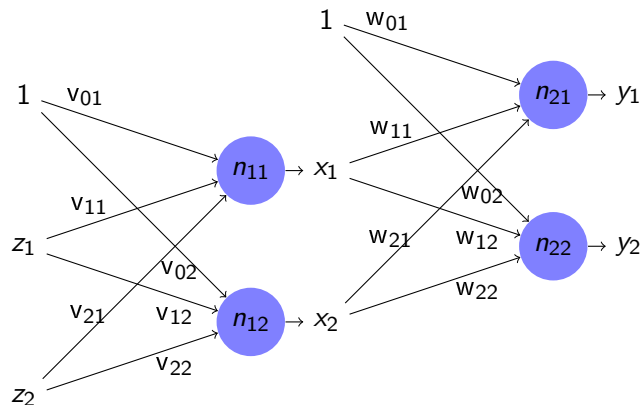


## Обратное распространение ошибки



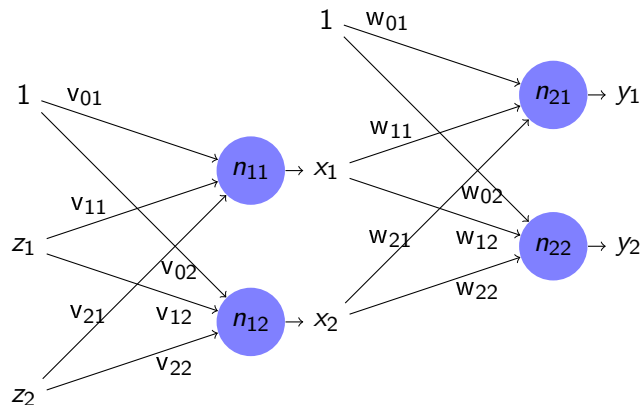
$$E_k(W) = D_k(y_1, \dots, y_n)$$

## Обратное распространение ошибки



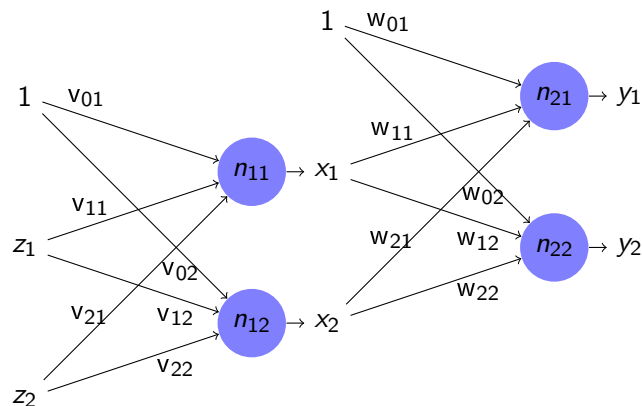
$$E_k(W) = D_k(y_1, \dots, y_n) \quad y_i = y_i(x_1, \dots, x_m)$$

## Обратное распространение ошибки



$$E_k(W) = D_k(y_1, \dots, y_n) \quad y_i = y_i(x_1, \dots, x_m) \quad x_j = x_j(v_{0j}, \dots, v_{rj})$$

# Обратное распространение ошибки

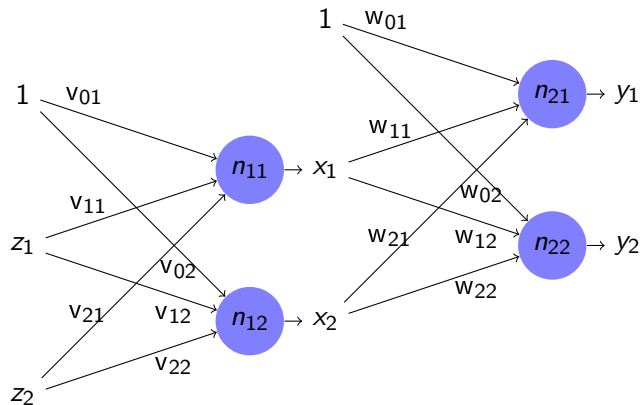


$$E_k(W) = D_k(y_1, \dots, y_n) \quad y_i = y_i(x_1, \dots, x_m) \quad x_j = x_j(v_{0j}, \dots, v_{rj})$$

Если бы  $D_k = D_k(x_1, \dots, x_m)$ , то  $\frac{\partial E_k}{\partial v_{rs}} = \sum_{j=1}^m \frac{\partial D_k}{\partial x_j} \frac{\partial x_j}{\partial v_{rs}}$



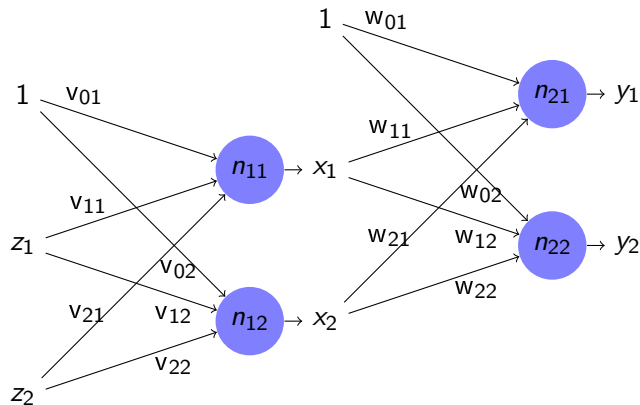
## Обратное распространение ошибки



$$E_k(W) = D_k(y_1, \dots, y_n) \quad y_i = y_i(x_1, \dots, x_m) \quad x_j = x_j(v_{0j}, \dots, v_{rj})$$

$$\frac{\partial E_k}{\partial v_{rs}} = \sum_{j=1}^m \frac{\partial D_k}{\partial x_j} \frac{\partial x_j}{\partial v_{rs}}$$

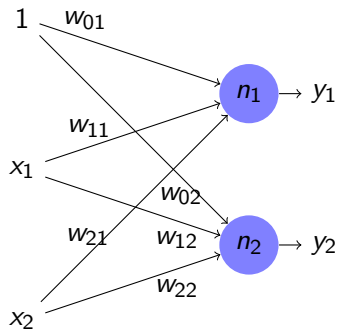
## Обратное распространение ошибки



$$E_k(W) = D_k(y_1, \dots, y_n) \quad y_i = y_i(x_1, \dots, x_m) \quad x_j = x_j(v_{0j}, \dots, v_{rj})$$

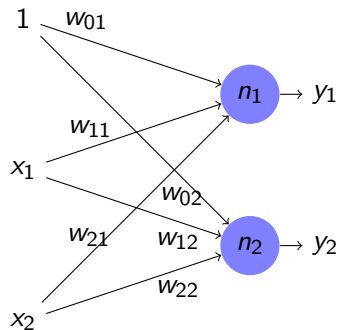
$$\frac{\partial E_k}{\partial v_{rs}} = \sum_{j=1}^m \frac{\partial D_k}{\partial x_j} \frac{\partial x_j}{\partial v_{rs}} \quad \frac{\partial D_k}{\partial z_l} = \sum_{j=1}^m \frac{\partial D_k}{\partial x_j} \frac{\partial x_j}{\partial z_l}$$

## Обратное распространение ошибки



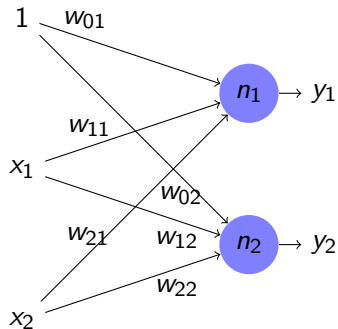
$$D_k(y_1, y_2) = (y_1 - a_1)^2 + (y_2 - a_2)^2$$
$$\frac{\partial D_k}{\partial y_1} = 2(y_1 - a_1) \quad \frac{\partial D_k}{\partial y_2} = 2(y_2 - a_2)$$

## Обратное распространение ошибки



$$D_k(y_1, y_2) = (y_1 - a_1)^2 + (y_2 - a_2)^2$$
$$\frac{\partial D_k}{\partial y_1} = 2(y_1 - a_1) \quad \frac{\partial D_k}{\partial y_2} = 2(y_2 - a_2)$$
$$y_1 = f\left(\underbrace{w_{01} + x_1 w_{11} + x_2 w_{21}}_{S_1}\right)$$

## Обратное распространение ошибки



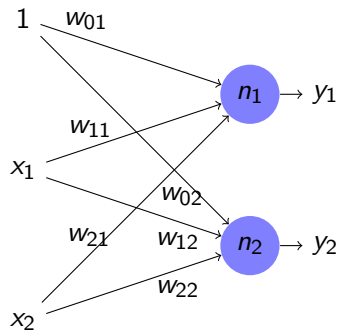
$$D_k(y_1, y_2) = (y_1 - a_1)^2 + (y_2 - a_2)^2$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_1} = 2(y_1 - a_1) \quad \frac{\partial D_k}{\partial y_2} = 2(y_2 - a_2)$$

$$y_1 = f\left(\underbrace{w_{01} + x_1 w_{11} + x_2 w_{21}}_{S_1}\right)$$

$$\frac{\partial y_1}{\partial x_1} =$$

## Обратное распространение ошибки



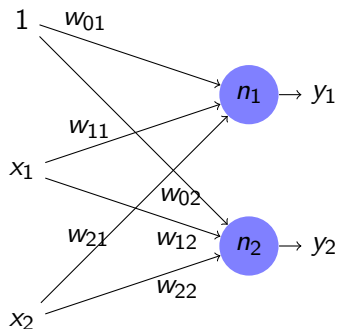
$$D_k(y_1, y_2) = (y_1 - a_1)^2 + (y_2 - a_2)^2$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_1} = 2(y_1 - a_1) \quad \frac{\partial D_k}{\partial y_2} = 2(y_2 - a_2)$$

$$y_1 = f(\underbrace{w_{01} + x_1 w_{11} + x_2 w_{21}}_{S_1})$$

$$\frac{\partial y_1}{\partial x_1} = f'(S_1) w_{11}$$

## Обратное распространение ошибки



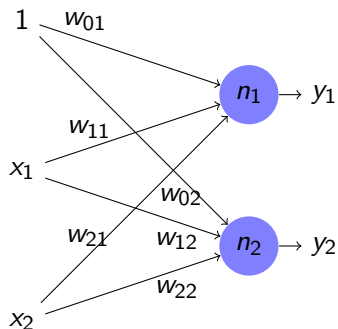
$$D_k(y_1, y_2) = (y_1 - a_1)^2 + (y_2 - a_2)^2$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_1} = 2(y_1 - a_1) \quad \frac{\partial D_k}{\partial y_2} = 2(y_2 - a_2)$$

$$y_2 = f(\underbrace{w_{02} + x_1 w_{12} + x_2 w_{22}}_{S_2})$$

$$\frac{\partial y_1}{\partial x_1} = f'(S_1) w_{11}$$

## Обратное распространение ошибки



$$D_k(y_1, y_2) = (y_1 - a_1)^2 + (y_2 - a_2)^2$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_1} = 2(y_1 - a_1) \quad \frac{\partial D_k}{\partial y_2} = 2(y_2 - a_2)$$

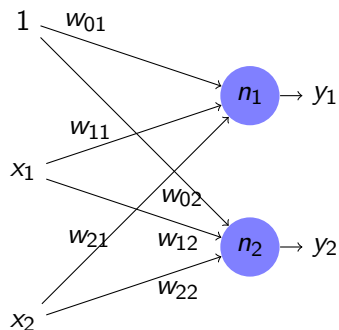
$$y_2 = f \left( \underbrace{w_{02} + x_1 w_{12} + x_2 w_{22}}_{S_2} \right)$$

$$\frac{\partial y_1}{\partial x_1} = f'(S_1) w_{11}$$

$$\frac{\partial y_2}{\partial x_1} =$$



# Обратное распространение ошибки



$$D_k(y_1, y_2) = (y_1 - a_1)^2 + (y_2 - a_2)^2$$

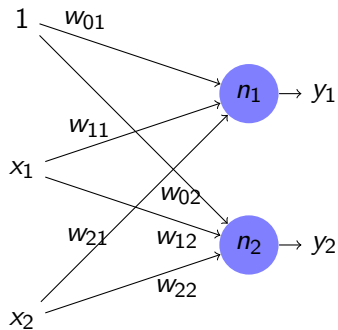
$$\frac{\partial D_k}{\partial y_1} = 2(y_1 - a_1) \quad \frac{\partial D_k}{\partial y_2} = 2(y_2 - a_2)$$

$$y_2 = f(\underbrace{w_{02} + x_1 w_{12} + x_2 w_{22}}_{S_2})$$

$$\frac{\partial y_1}{\partial x_1} = f'(S_1)w_{11}$$

$$\frac{\partial y_2}{\partial x_1} = f'(S_2)w_{12}$$

## Обратное распространение ошибки



$$D_k(y_1, y_2) = (y_1 - a_1)^2 + (y_2 - a_2)^2$$

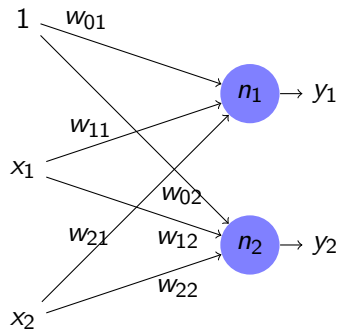
$$\frac{\partial D_k}{\partial y_1} = 2(y_1 - a_1) \quad \frac{\partial D_k}{\partial y_2} = 2(y_2 - a_2)$$

$$\frac{\partial y_1}{\partial x_1} = f'(S_1)w_{11}$$

$$\frac{\partial y_2}{\partial x_1} = f'(S_2)w_{12}$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial x_1} =$$

## Обратное распространение ошибки



$$D_k(y_1, y_2) = (y_1 - a_1)^2 + (y_2 - a_2)^2$$

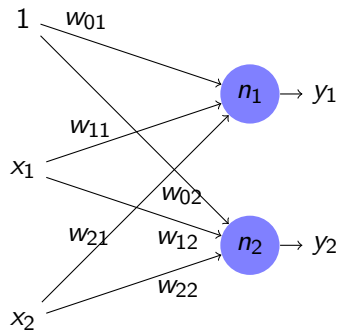
$$\frac{\partial D_k}{\partial y_1} = 2(y_1 - a_1) \quad \frac{\partial D_k}{\partial y_2} = 2(y_2 - a_2)$$

$$\frac{\partial y_1}{\partial x_1} = f'(S_1)w_{11} \quad \frac{\partial y_2}{\partial x_1} = f'(S_2)w_{12}$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial x_1} = \frac{\partial D_k}{\partial y_1} \frac{\partial y_1}{\partial x_1} + \frac{\partial D_k}{\partial y_2} \frac{\partial y_2}{\partial x_1} =$$

$$= 2(y_1 - a_1)f'(S_1)w_{11} + 2(y_2 - a_2)f'(S_2)w_{12}$$

## Обратное распространение ошибки



$$D_k(y_1, \dots, y_n) = (y_i - a_i)^2 + \dots + (y_n - a_n)^2$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_i} = 2(y_i - a_i)$$

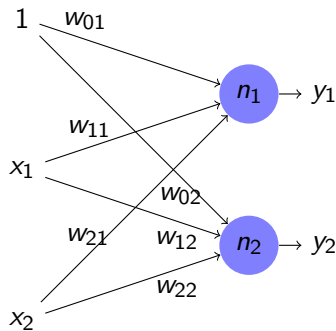
$$S_i = \sum_{j=0}^m x_j w_{ji} \quad y_i = f(S_i) \quad \frac{\partial y_i}{\partial x_j} =$$

# Обратное распространение ошибки

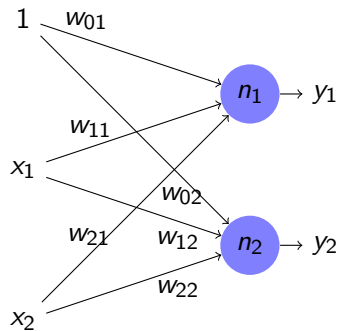
$$D_k(y_1, \dots, y_n) = (y_i - a_i)^2 + \dots + (y_n - a_n)^2$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_i} = 2(y_i - a_i)$$

$$S_i = \sum_{j=0}^m x_j w_{ji} \quad y_i = f(S_i) \quad \frac{\partial y_i}{\partial x_j} = f'(S_i) w_{ji}$$



## Обратное распространение ошибки



$$D_k(y_1, \dots, y_n) = (y_i - a_i)^2 + \dots + (y_n - a_n)^2$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_i} = 2(y_i - a_i)$$

$$S_i = \sum_{j=0}^m x_j w_{ji} \quad y_i = f(S_i) \quad \frac{\partial y_i}{\partial x_j} = f'(S_i) w_{ji}$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial x_j} =$$

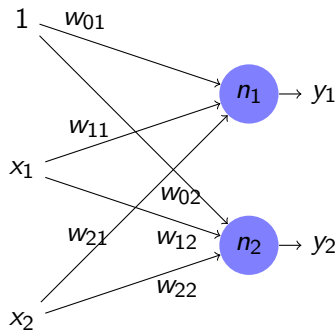
# Обратное распространение ошибки

$$D_k(y_1, \dots, y_n) = (y_i - a_i)^2 + \dots + (y_n - a_n)^2$$

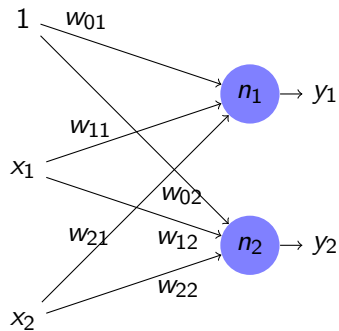
$$\frac{\partial D_k}{\partial y_i} = 2(y_i - a_i)$$

$$S_i = \sum_{j=0}^m x_j w_{ji} \quad y_i = f(S_i) \quad \frac{\partial y_i}{\partial x_j} = f'(S_i) w_{ji}$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial x_j} = \sum_{i=1}^n \frac{\partial D_k}{\partial y_i} \frac{\partial y_i}{\partial x_j} =$$



## Обратное распространение ошибки



$$D_k(y_1, \dots, y_n) = (y_i - a_i)^2 + \dots + (y_n - a_n)^2$$

$$\frac{\partial D_k}{\partial y_i} = 2(y_i - a_i)$$

$$S_i = \sum_{j=0}^m x_j w_{ji} \quad y_i = f(S_i) \quad \frac{\partial y_i}{\partial x_j} = f'(S_i) w_{ji}$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial D_k}{\partial x_j} &= \sum_{i=1}^n \frac{\partial D_k}{\partial y_i} \frac{\partial y_i}{\partial x_j} = \\ &= 2 \sum_{i=1}^n (y_i - a_i) f'(S_i) w_{ji} \end{aligned}$$



# Онлайн и оффлайн обучение

Ошибка сети на  $i$ -м примере:  $E_i(W) = D_i(N(W, X_i))$

Ошибка сети на всей выборке:  $E(W) = \sum_{i=1}^m E_i(W)$

## Онлайн и оффлайн обучение

Ошибка сети на  $i$ -м примере:  $E_i(W) = D_i(N(W, X_i))$

Ошибка сети на всей выборке:  $E(W) = \sum_{i=1}^m E_i(W)$

$$\frac{\partial E}{\partial w_{ij}} = \frac{\partial \sum_{i=1}^m E_i(W)}{\partial w_{ij}} = \sum_{i=1}^m \frac{\partial E_i}{\partial w_{ij}}$$

## Онлайн и оффлайн обучение

Ошибка сети на  $i$ -м примере:  $E_i(W) = D_i(N(W, X_i))$

Ошибка сети на всей выборке:  $E(W) = \sum_{i=1}^m E_i(W)$

$$\frac{\partial E}{\partial w_{ij}} = \frac{\partial \sum_{i=1}^m E_i(W)}{\partial w_{ij}} = \sum_{i=1}^m \frac{\partial E_i}{\partial w_{ij}}$$

$$\nabla E = \sum_{i=1}^m \nabla E_i$$

## Ускорение обучения

- ▶ Правильный выбор коэффициента

$$W_{i+1} = W_i - \varepsilon \nabla f(W_i)$$

(начать с  $\varepsilon = 1$ )

## Ускорение обучения

- ▶ Правильный выбор коэффициента

$$W_{i+1} = W_i - \varepsilon \nabla f(W_i)$$

(начать с  $\varepsilon = 1$ )

- ▶ Повторение алгоритма градиентного спуска на каждом примере (3-5 раз)

## Ускорение обучения

- ▶ Правильный выбор коэффициента

$$W_{i+1} = W_i - \varepsilon \nabla f(W_i)$$

(начать с  $\varepsilon = 1$ )

- ▶ Повторение алгоритма градиентного спуска на каждом примере (3-5 раз)
- ▶ Правило момента

$$\Delta i = W_i - W_{i-1}$$

$$W_{i+1} = W_i - \varepsilon \nabla f(W_i) + \alpha \Delta i, \quad \alpha \approx 0.1$$

## Ускорение обучения

- ▶ Правильный выбор коэффициента

$$W_{i+1} = W_i - \varepsilon \nabla f(W_i)$$

(начать с  $\varepsilon = 1$ )

- ▶ Повторение алгоритма градиентного спуска на каждом примере (3-5 раз)
- ▶ Правило момента

$$\Delta i = W_i - W_{i-1}$$

$$W_{i+1} = W_i - \varepsilon \nabla f(W_i) + \alpha \Delta_i, \quad \alpha \approx 0.1$$

- ▶ Стимуляция нейронов

$$W_{i+1} = (1 - \gamma)W_i - \varepsilon \nabla f(W_i) + \alpha \Delta_i, \quad \gamma \approx 10^{-4}$$

## Ускорение обучения

- ▶ Правильный выбор коэффициента

$$W_{i+1} = W_i - \varepsilon \nabla f(W_i)$$

(начать с  $\varepsilon = 1$ )

- ▶ Повторение алгоритма градиентного спуска на каждом примере (3-5 раз)
- ▶ Правило момента

$$\Delta i = W_i - W_{i-1}$$

$$W_{i+1} = W_i - \varepsilon \nabla f(W_i) + \alpha \Delta_i, \quad \alpha \approx 0.1$$

- ▶ Стимуляция нейронов

$$W_{i+1} = (1 - \gamma)W_i - \varepsilon \nabla f(W_i) + \alpha \Delta_i, \quad \gamma \approx 10^{-4}$$

- ▶ Адаптивный выбор  $\varepsilon$ ?



## Ускорение обучения

- ▶ Правильный выбор коэффициента

$$W_{i+1} = W_i - \varepsilon \nabla f(W_i)$$

(начать с  $\varepsilon = 1$ )

- ▶ Повторение алгоритма градиентного спуска на каждом примере (3-5 раз)
- ▶ Правило момента

$$\Delta i = W_i - W_{i-1}$$

$$W_{i+1} = W_i - \varepsilon \nabla f(W_i) + \alpha \Delta_i, \quad \alpha \approx 0.1$$

- ▶ Стимуляция нейронов

$$W_{i+1} = (1 - \gamma)W_i - \varepsilon \nabla f(W_i) + \alpha \Delta_i, \quad \gamma \approx 10^{-4}$$

- ▶ Адаптивный выбор  $\varepsilon$ ?
- ▶ Сопряженные градиенты, обучение на гессиане??