Chapter 3:

TensorFlow-2: Model Prediksi Neural Networks

April 2, 2023

Pada bagian sebelumnya, kita telah mempelajari basic utility komponen-komponen yang ada di TensorFlow untuk memanipulasi tensor-tensor dan mengorganisasikan data ke dalam format-format yang bisa kita iterasi selama training. Di bagian ini, kita akan mengimplementasikan model prediksi pertama pada TensorFlow. Karena TensorFlow lebih fleksibel dan lebih kompleks dibandingan dengan librari machine learning seperti scikit-learn, kita akan mulai dengan masalah sederhana yaitu model regresi linier.

1 TensorFlow Keras API (tf.keras)

Keras merupakan high-level Neural Networks (NN) API dan asal mulanya dibangun untuk bekerja di atas librari lain seperti TensorFlow dan Theano. Keras menyediakan antarmuka pemrograman yang user-friendly dan modular sehingga mudah untuk melakukan prototyping dan membangun modelmodel yang kompleks hanya dengan beberapa baris kode. Keras terintegrasi ke dalam TensorFlow dan modul-modulnya dapat diakses melalui tf.keras. Pada TensorFlow 2.0, tf.keras telah menjadi pendekatan utama dan yang direkomendasikan untuk mengimplementasikan model-model. Selain itu tf.keras juga mendukung fungsi-fungsi spesifik TensorFlow seperti pipelines dataset menggunakan tf.data yang telah kita pelajari sebelumnya. Pada modul-modul ini, kita akan menggunakan modul tf.keras untuk membangun model-model NN.

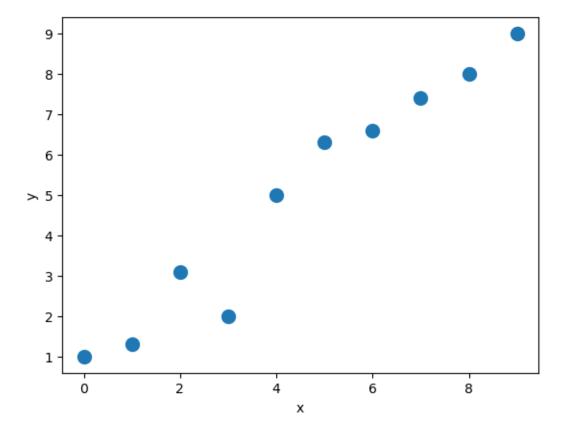
API dari Keras membuat kita mudah untuk membangun model NN. Pendekatan paling umum untuk membangun model NN pada TensorFlow adalah dengan tf.keras.Sequential() yang dapat digunakan untuk menumpukan layer-layer (stacking layers) membentuk sebuah Network. Sebuah tumpukan dari layer dapat diberikan dalam bentuk list dari Python untuk model yang didefinisikan sebagai tf.keras.Sequential(). Sebagai alternatif, layer-layer dapat ditambahkan satu demi satu menggunakan metode .add().

Lebih jauh, tf.keras dapat digunakan untuk mendefinisikan sebuah model dengan membuat subclass tf.keras.Model. Kita akan melihat juga bahwa model-model yang dibangun menggunakan API tf.keras dapat dikompilasi dan di-training menggunakan metode .compile() dan .fit().

1.1 Membangun Model Regresi Linier

 Kita akan membuat model sederhana untuk memecahkan masalah regresi linier. Pertama kita akan buat sebuah dataset mainan pada NumPy dan memberikan visualisasi untuk dataset tersebut.

```
[114]: import tensorflow as tf import numpy as np import matplotlib.pyplot as plt %matplotlib inline
```



• Kita akan standarisasi fitur-fitur (mean centering dan membaginya dengan standar deviasi), kemudian membuat dataset TensorFlow.

```
tf.cast(y_train, tf.float32)))
```

Kemudian, kita dapat mendefinisikan model untuk regresi linier sebagai z=wx+b. Di sini kita akan menggunakan API dari Keras. tf.keras menyediakan layer-layer yang telah didefinisikan sebelumnya (predefined layers) untuk membangun model NN yang kompleks, tetapi untuk memulai kita akan mempelajari bagaimana mendefinisikan sebuah model dari awal (from scratch). Nanti akan kita lihat bagaimana menggunakan predefined layers ini.

Untuk masalah regresi ini, kita akan definisikan sebuah class yang berasal dari tf.keras.Model. Subclassing dengan tf.keras.Model membuat kita dapat menggunakan tool-tool Keras untuk mengeksplorasi model, training, dan evaluasi. Pada konstruktor class, kita akan definisikan parameter-parameter dari model, yaitu w adalah parameter bobot dan b adalah parameter bias. Kemudian kita akan memanggil metode .call()untuk menentukan bagaimana model ini menggunakan data input dalam men-generate output-outputnya.

```
[118]: class MyModel(tf.keras.Model):
    def __init__(self):
        super(MyModel, self).__init__()
        self.w = tf.Variable(0.0, name='weight')
        self.b = tf.Variable(0.0, name='bias')

    def call(self, x):
        return self.w*x + self.b
```

• Selanjutnya kita akan membuat (instantiate) model baru dari class MyModel() yang bisa ditraining berdasarkan data training. Keras API dari TensorFlow menyediakan sebuah metode .summary() untuk model-model yang dibuat dari tf.keras.Model, yang dapat digunakan untuk mendapatkan ringkasan (summary) dari komponen-komponen model layer demi layer dan jumlah parameter tiap layer. Karena kita telah membuat sub-class model kita dari tf.keras.Model, metode .summary() tersedia untuk kita gunakan juga. Tetapi, untuk dapat memanggil model.summary(), kita perlu mendefinisikan dimensi input (jumlah features) pada model ini dengan memanggil model.build() dengan shape data input yang diharapkan.

```
[119]: model = MyModel()

model.build(input_shape=(None, 1))
model.summary()
```

Model: "my_model_11"

Layer (type)

Output Shape

Param #

Total params: 2

Trainable params: 2

Non-trainable params: 0

Terlihat bahwa kita menggunakan None sepagai sebuah placeholder untuk dimensi pertama dari in-

put tensor yang diharapkan melalui model.build sehingga kita dapat menggunakan ukuran batch sembarang. Tetapi, jumlah feature adalah tetap (di sini 1) yang sesuai dengan jumlah parameter bobot dari model. Membuat layer-layer dan parameter-parameter model setelah instantiation, dengan memanggil metode .build() disebut dengan late variable creation. Untuk model sederhana ini, kita telah membuat parameter-parameter model di dalam konstruktor, sehingga menyatakan input_shape via .build() tidak ada efek lebih jauh terhadap parameter-parameter ini. Tetapi tetap diperlukan jika kita ingin memanggil model.summary.

Setelah mendefinisikan model, kita dapat mendefinisikan cost function yang kita ingin minimalkan untuk mencari pembobot optimal. Di sini, akan kita gunakan mean squared error (MSE) sebagai cost function. Lebih jauh, untuk learn parameter-parameter model, kita akan gunaan Stochastic Gradient Descent (SGD). Pada bagian ini, kita akan mengimplementasikan sendiri training dengan prosedur SGD. Tetapi, pada bagian selanjutnya kita akan menggunakan metode-metode Keras yaitu compile() dan fit() untuk melakukan hal yang sama.

• Untuk mengimplementasikan algoritma SGD, kita perlu menghitung gradien-gradien. Kita tidak akan menghitung secara manual gradien-gradien tersebut, tetapi akan menggunakan API TensorFlow yaitu tf.GradientTape (akan dijelaskan pada bab selanjutnya).

```
[120]: def loss_fn(y_true, y_pred):
    return tf.reduce_mean(tf.square(y_true - y_pred))
## testing the function:
yt = tf.convert_to_tensor([1.0])
yp = tf.convert_to_tensor([1.5])

loss_fn(yt, yp)
```

```
[120]: <tf.Tensor: shape=(), dtype=float32, numpy=0.25>
```

```
[121]: def train(model, inputs, outputs, learning_rate):
    with tf.GradientTape() as tape:
        current_loss = loss_fn(model(inputs), outputs)
    dW, db = tape.gradient(current_loss, [model.w, model.b])
    model.w.assign_sub(learning_rate * dW)
    model.b.assign_sub(learning_rate * db)
```

• Selanjutnya, akan kita set hyperparameter dan men-training model untuk 200 epoch. Kita akan membuat versi batch dari dataset dan memanggil metode .repeat dataset dengan count=None, yang akan menghasilkan pengulangan dataset tanpa batas.

```
[122]: def train(model, inputs, outputs, learning_rate):
    with tf.GradientTape() as tape:
        current_loss = loss_fn(model(inputs), outputs)
    dW, db = tape.gradient(current_loss, [model.w, model.b])
    model.w.assign_sub(learning_rate * dW)
    model.b.assign_sub(learning_rate * db)
```

```
[123]: tf.random.set_seed(1)
      num_epochs = 200
      log_steps = 100
      learning_rate = 0.001
      batch_size = 1
      steps_per_epoch = int(np.ceil(len(y_train) / batch_size))
      ds_train = ds_train_orig.shuffle(buffer_size=len(y_train))
      ds_train = ds_train.repeat(count=None)
      ds_train = ds_train.batch(1)
      Ws, bs = [], []
      for i, batch in enumerate(ds_train):
           if i >= steps_per_epoch * num_epochs:
               break
           Ws.append(model.w.numpy())
           bs.append(model.b.numpy())
           bx, by = batch
           loss_val = loss_fn(model(bx), by)
           train(model, bx, by, learning_rate=learning_rate)
           if i%log_steps==0:
               print('Epoch {:4d} Step {:2d} Loss {:6.4f}'.format(
                     int(i/steps_per_epoch), i, loss_val))
```

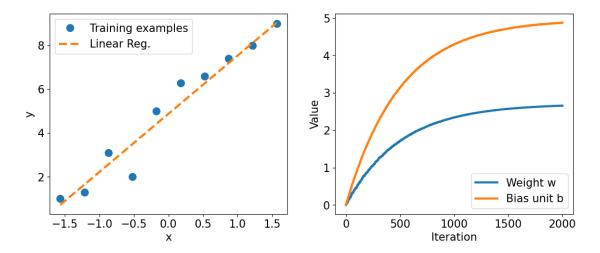
```
0 Step 0 Loss 43.5600
Epoch
Epoch
      10 Step 100 Loss 0.7530
Epoch
       20 Step 200 Loss 20.1759
Epoch 30 Step 300 Loss 23.3976
Epoch 40 Step 400 Loss 6.3481
Epoch 50 Step 500 Loss 4.6356
      60 Step 600 Loss 0.2411
Epoch
Epoch 70 Step 700 Loss 0.2036
Epoch 80 Step 800 Loss 3.8177
Epoch 90 Step 900 Loss 0.9416
Epoch 100 Step 1000 Loss 0.7035
Epoch 110 Step 1100 Loss 0.0348
Epoch 120 Step 1200 Loss 0.5404
Epoch 130 Step 1300 Loss 0.1170
Epoch 140 Step 1400 Loss 0.1195
Epoch 150 Step 1500 Loss 0.0944
Epoch 160 Step 1600 Loss 0.4670
Epoch 170 Step 1700 Loss 2.0695
```

```
Epoch 180 Step 1800 Loss 0.0020
Epoch 190 Step 1900 Loss 0.3612
```

• Kita akan melihat model yang telah ditraining dan melakukan plotting. Untuk data tes, kita akan membuat dengan array NumPy dengan harga-harga dengan jarak sama antara 0-9. Karena kita telah men-training model dengan features yang terstandarisasi (standardized), kita akan mengimplementasikan standarisasi yang sama pada data test.

```
[124]: print('Final Parameters:', model.w.numpy(), model.b.numpy())
       X_test = np.linspace(0, 9, num=100).reshape(-1, 1)
       X_test_norm = (X_test - np.mean(X_train)) / np.std(X_train)
       y_pred = model(tf.cast(X_test_norm, dtype=tf.float32))
       fig = plt.figure(figsize=(13, 5))
       ax = fig.add_subplot(1, 2, 1)
       plt.plot(X_train_norm, y_train, 'o', markersize=10)
       plt.plot(X_test_norm, y_pred, '--', lw=3)
       plt.legend(['Training examples', 'Linear Reg.'], fontsize=15)
       ax.set_xlabel('x', size=15)
       ax.set_ylabel('y', size=15)
       ax.tick_params(axis='both', which='major', labelsize=15)
       ax = fig.add_subplot(1, 2, 2)
       plt.plot(Ws, lw=3)
       plt.plot(bs, lw=3)
       plt.legend(['Weight w', 'Bias unit b'], fontsize=15)
       ax.set_xlabel('Iteration', size=15)
       ax.set_ylabel('Value', size=15)
       ax.tick_params(axis='both', which='major', labelsize=15)
       #plt.savefig('ch13-linreg-1.pdf')
       plt.show()
```

Final Parameters: 2.6576622 4.8798566



Gambar yang dihasilkan setelah mengeksekusi kode-kode terakhir, di sebelah kiri menunjukan scatterplot dari data training dan model regresi linier yang telah dihasilkan. Sedangkan di sebelah kanan menunjukan proses konvergen dari pembobot w dan unit bias b.

1.2 Training Model via .compile() dan .fit()

Pada contoh sebelumnya, kita telah mempelajari bagaimana melakukan training sebuah model dengan menuliskan fungsi train(), dan mengimplementasikan metode optimasi SGD. Tetapi, menuliskan fungsi train() bisa menjadi pekerjaan berulang untuk projek-projek berbeda. Keras API pada TensorFlow telah menyediakan metode training yaitu .fit() yang dapat dipanggil pada model yang telah dibentuk (instantiated). Untuk melihat bagaimana hal ini bekerja, kita akan membuat model dan mengkompilasinya dengan memilih optimizer, loss function dan metrik evaluasi.

• Sekarang dapat kita panggil metode fit() untuk men-training model. Kita bisa melewatkan dataset yang telah di-batch (seperti ds_train yang telah dibuat di contoh sebelumnya). Tetapi kali ini, kita bisa melewatkan array NumPy untuk x dan y secara langsung tanpa harus membuat sebuah dataset.

• Setelah model di-training seperti di atas, kita dapat memvisualisasikan hasilnya dan pastikan

bahwa hasilnya sama dengan metode sebelunya.

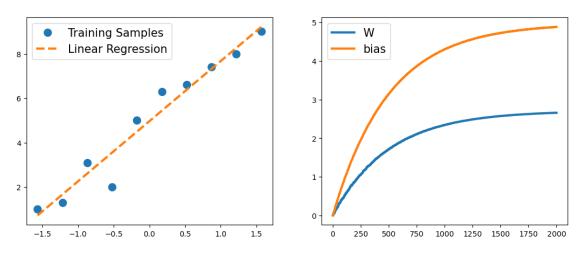
```
[127]: print(model.w.numpy(), model.b.numpy())

X_test = np.linspace(0, 9, num=100).reshape(-1, 1)
X_test_norm = (X_test - np.mean(X_train)) / np.std(X_train)
y_pred = model(tf.cast(X_test_norm, dtype=tf.float32))

fig = plt.figure(figsize=(13, 5))
ax = fig.add_subplot(1, 2, 1)
plt.plot(X_train_norm, y_train, 'o', markersize=10)
plt.plot(X_test_norm, y_pred, '--', lw=3)
plt.legend(['Training Samples', 'Linear Regression'], fontsize=15)

ax = fig.add_subplot(1, 2, 2)
plt.plot(Ws, lw=3)
plt.plot(bs, lw=3)
plt.legend(['W', 'bias'], fontsize=15)
plt.show()
```

2.7067394 4.9657216



1.3 Membangun Multilayer Perceptron untuk Mengklasifikasikan Bunga pada Dataset Iris

Pada contoh sebelumnya, kita telah melihat bagaimana membuat sebuah model dari awal dan model di-training menggunakan optimasi SGD. Meskipun kita mulai dengan contoh paling sederhana, kita dapat melihat bahwa mendefinisikan model dari awal tidak menarik dan tidak praktis. TensorFlow sebetulnya menyediakan layer-layer yang telah terdefinisi melalui tf.keras.layers yang dapat digunakan untuk blok bangunan (building blocks) dari model NN. Pada bagian ini, kita akan mempelajari bagaimana menggunakan layer-layer ini dalam memecahkan permasalahan

klasifikasi menggunakan dataset Iris dan membangun perceptron dua layer menggunakan Keras API.

• Kita mulai dengan mendapatkan data daritensorflow_datasets.

```
[]: import tensorflow_datasets as tfds
iris, iris_info = tfds.load('iris', with_info=True)
print(iris_info)
```

Informasi hasil eksekusi kode di atas menunjukan bahwa dataset ini hanya mempunyai satu partisi, sehingga kita harus memisahkan dataset tersebut ke dalam partisi training dan testing. Kita asumsikan bahwa dua pertiga dari dataset akan digunakan sebagai training dan sisanya untuk testing. Librari tensorflow_datasets menyediakan tool yang baik untuk menentukan slices dan splits via objek DatasetBuilder sebelum loading dataset. Lebih jauh menyangkut splits dapat ditemukan di link berikut: https://www.tensorflow.org/datasets/splits.

Pendekatan lain adalah dengan pertama kali me-load keseluruhan dataset, kemudian gunakan .take() dan .skip() untuk men-split dataset ke dalam dua partisi. Jika dataset tersebut tidak di-shuffle saat pertama kali, kita juga bisa melakukan shuffle. Tetapi, kita harus hati-hati karena bisa jadi akan mencampur data testing dan training yang harus dihindari pada machine learning. Untuk menghindarinya, kita harus melakukan setting argumen reshuffle_each_iteration=False, pada metode .shuffle().

• Kode untuk splitting dataset ke dalam training dan test sebagai berikut.

{'features': <tf.Tensor: shape=(4,), dtype=float32, numpy=array([6.5, 3., 5.2,
2.], dtype=float32)>, 'label': <tf.Tensor: shape=(), dtype=int64, numpy=2>}

• Melihat jumlah examples pada training dan testing.

```
[130]: ## checking the number of examples:

n = 0
for example in ds_train_orig:
    n += 1
print(n)

n = 0
for example in ds_test:
```

```
n += 1
print(n)
```

100 50

• Selanjutnya, kita telah melihatnya pada bagian sebelumnya, yaitu kita perlu menerapkan transformasi via metode .map() untuk merubah dictionary ke sebuah tupple.

Sekarang kita sudah siap untuk menggunakan API Keras untuk membangun model secara efisien. Khususnya, dengan menggunakan class f.keras.Sequential kita dapat menumpuk beberapa layer-layer Keras yang sudah tersedia di link berikut $https://www.tensorflow.org/versions/r2.0/api_docs/python/tf/keras/layers. Di sini kita akan menggunakan layer Dense yaitu <math>f.keras.layers.Dense$ yang juga dikenal sebagai fully connected layer atau linear layer dengan representasi terbaik menggunakan $f(w \times x + b)$. Dimana x adalah features input, x0 dan x1 adalah matriks pembobot dan vektor bias, dan x2 menyatakan fungsi aktivasi.

Masing-masing layer pada NN menerima input-input dari layer sebelumnya, oleh sebab itu dimensinya (rank dan shape) adalah tetap. Biasanya, kita perlu memperhatikan dimensi output hanya ketika kita mendesain arsitektur NN. Pada contoh ini, kita ingin mendefinisikan model dengan dua hidden layer, dimana yang pertama menerima input dari empat features dan memproyeksikannya ke dalam 16 neurons. Hidden layer kedua menerima input dari layer sebelumnya (dengan ukuran 16) dan memproyeksikannya ke dalam tiga neuron output karena kita mempunyai label tiga class.

• Model tersebut bisa kita buat dengan menggunakan class Sequential dan layer Dense pada 'Keras menggunakan kode berikut.

```
fc1 (Dense) (None, 16) 80

fc2 (Dense) (None, 3) 51

Total params: 131
Trainable params: 131
Non-trainable params: 0
```

Dapat kita perhatikan dari kode di atas, *shape* dari input pada layer pertama ditentukan via input_shape=(4,), oleh sebab itu kita tidak perlu memanggil fungai .build() lagi untuk menggunakan iris_model_summary().

Summary dari model mengindikasikan bahwa layer pertama (fc1) mempunyai 80 parameter, dan layer kedua mempunyai 51 parameter. Kita dapat memverifikasi jumlah tersebut dengan $(n_{in}+1)\times n_{out}$, dimana n_{in} adalah jumlah unit input, dan n_{out} adalah jumlah unit output. Pada fully (densely) connected layer, parameter yang harus ditentukan saat training adalah matriks pembobot dengan ukuran $n_{in}\times n_{out}$ dan vektor bias dengan ukuran n_{out} . Lebih jauh, kita gunakan fungsi aktivasi sigmoid untuk layer pertama dan fungsi aktivasi softmax untuk layer output. Fungsi aktivasi softmax pada layer terakhir digunakan untuk mendukung klasifikasi multi-class karena kita mempunyai tiga label class pada luaran. Fungsi-fungsi aktivasi yang lain akan dibahas di bagian selanjutnya pada bab ini.

• Kita akan compile model ini dan menspesifikasikan loss function, optimizer dan juga metriks untuk evaluasi.

• Selanjutnya kita akan men-training model dengan jumlah epoch 100 dan ukuran batch 2. Pada kode berikut, kita akan membangun dataset yang berulang yang kemudian akan dilewatkan ke metode .fit() untuk mentraining model. Pada kasus ini, supaya metode .fit() dapat melacak epoch-epoch maka metode tersebut perlu mengetahui jumlah steps untuk tiap epoch. Jika diberikan ukuran data training (100) dan ukuran batch (batch_size), kita dapat menentukan jumlah steps pada setiap epoch ('step per epoch).

```
[134]: num_epochs = 100
    training_size = 100
    batch_size = 2
    steps_per_epoch = np.ceil(training_size / batch_size)

ds_train = ds_train_orig.shuffle(buffer_size=training_size)
    ds_train = ds_train.repeat()
    ds_train = ds_train.batch(batch_size=batch_size)
    ds_train = ds_train.prefetch(buffer_size=1000)
```

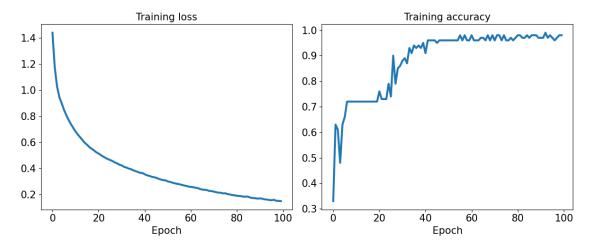
Returned variable history menjaga training loss dan training accuracy (karena dispesifikasikan sebagai metriks pada iris_model.compile()) pada setiap epoch.

• Kita akan menggunakan kode berikut untuk memvisualisasikan learning curve.

```
fig = plt.figure(figsize=(12, 5))
    ax = fig.add_subplot(1, 2, 1)
    ax.plot(hist['loss'], lw=3)
    ax.set_title('Training loss', size=15)
    ax.set_xlabel('Epoch', size=15)
    ax.tick_params(axis='both', which='major', labelsize=15)

ax = fig.add_subplot(1, 2, 2)
    ax.plot(hist['accuracy'], lw=3)
    ax.set_title('Training accuracy', size=15)
    ax.set_xlabel('Epoch', size=15)
    ax.tick_params(axis='both', which='major', labelsize=15)
    plt.tight_layout()
    #plt.savefig('ch13-cls-learning-curve.pdf')

plt.show()
```



1.4 Evaluasi Model Hasil Training dengan Dataset Test

• Karena kita telah menspesifikasikan accuracy sebagai metriks evaluasi pada iris_model.compile(), sekarang ktia dapat langsung mengevaluasi model pada dataset testing.

```
[136]: results = iris_model.evaluate(ds_test.batch(50), verbose=0) print('Test loss: {:.4f} Test Acc.: {:.4f}'.format(*results))
```

Test loss: 0.1483 Test Acc.: 0.9800

Dapat kita perhatikan bahwa kita perlu untuk mem-batch-kan juga dataset testing untuk menjamin bahwa input pada model mempunyai dimensi yang tepat (rank). Seperti yang telah kita diskusikan sebelumnya, memanggil metode .batch() akan meningkatkan rank dari tensor yang diperoleh (rank bertambah 1). Data input untuk metode .evaluate() harus mempunyai satu dimensi yang telah ditentukan untuk batch, meskipun di sini ukuran batch tidak menjadi masalah. Oleh karena itu, jika kita melewatkan ds_batch.batch(50) pada metode .evaluate(), keseluruhan dataset testing akan diproses dengan batch berukuran 50. Tetapi jika kita melewatkan ds_batch.batch(1) maka 50 batch dengan ukuran 1 akan diproses.

1.5 Menyimpan dan Reloading Model yang Telah Ditraining

• Model yang telah ditraining dapat disimpan pada disk untuk digunakan selanjutnya dengan kode berikut.

Opsi pertama adalah nama file. Memanggil metode iris_model.save() akan menyimpan keduanya, baik arsitektur model maupun parameter-parameter yang telah ditentukan dengan training. Tetapi, jika kita ingin menyimpan aristekturnya saja, maka dapat digunakan metode iris_model.to_json() yang akan menyimpan konfigurasi model dengan format JSON. Atau jika hanya ingin menyimpan pembobot-pembobot model, dapat kita gunakan iris_model.save_weights(). Sedangkan save_format dapa dispesifikasikan menjadi h5 untuk format HDF5 atau tf untuk format TensorFlow.

 Untuk me-reload model yang telah disimpan, dimana kita telah menyimpan arsitektur model dan juga pembobot, dan sekaligus memverifikasinya dengan melihat summary, maka dapat digunakan kode berikut.

```
[138]: iris_model_new = tf.keras.models.load_model('iris-classifier.h5')
iris_model_new.summary()
```

```
Model: "sequential_3"
```

Layer (type) Output Shape Param #

```
fc2 (Dense)
                                    (None, 3)
                                                              51
      Total params: 131
      Trainable params: 131
      Non-trainable params: 0
         • Selanjutnya, kita dapat mengevaluasi model baru yang telah di-reload menggunakan dataset
           testing untuk menverifikasi bahwa hasilnya sama dengan sebelumnya.
  []: results = iris_model_new.evaluate(ds_test.batch(50), verbose=0)
       print('Test loss: {:.4f}    Test Acc.: {:.4f}'.format(*results))
[140]: labels_train = []
       for i,item in enumerate(ds_train_orig):
           labels_train.append(item[1].numpy())
       labels_test = []
       for i,item in enumerate(ds_test):
           labels_test.append(item[1].numpy())
       print('Training Set: ',len(labels_train), 'Test Set: ', len(labels_test))
      Training Set: 100 Test Set: 50
[141]: iris_model_new.to_json()
[141]: '{"class_name": "Sequential", "config": {"name": "sequential_3", "layers":
       [{"class_name": "InputLayer", "config": {"batch_input_shape": [null, 4],
       "dtype": "float32", "sparse": false, "ragged": false, "name": "fc1_input"}},
       {"class_name": "Dense", "config": {"name": "fc1", "trainable": true,
       "batch_input_shape": [null, 4], "dtype": "float32", "units": 16, "activation":
       "sigmoid", "use_bias": true, "kernel_initializer": {"class_name":
       "GlorotUniform", "config": {"seed": null}}, "bias_initializer": {"class_name":
       "Zeros", "config": {}}, "kernel_regularizer": null, "bias_regularizer": null,
       "activity_regularizer": null, "kernel_constraint": null, "bias_constraint":
       null}}, {"class_name": "Dense", "config": {"name": "fc2", "trainable": true,
       "dtype": "float32", "units": 3, "activation": "softmax", "use_bias": true,
       "kernel_initializer": {"class_name": "GlorotUniform", "config": {"seed": null}},
       "bias_initializer": {"class_name": "Zeros", "config": {}}, "kernel_regularizer":
       null, "bias_regularizer": null, "activity_regularizer": null,
       "kernel_constraint": null, "bias_constraint": null}}]}, "keras_version":
       "2.9.0", "backend": "tensorflow"}'
```

(None, 16)

80

fc1 (Dense)

2 Memilih Fungsi Aktivasi untuk Multilayer Neural Networks

Di bagian sebelumnya kita telah mempelajari fungsi aktivasi fungsi sigmoid (logistik) $\sigma(z) = \frac{1}{1+e^{-z}}$. Pada bagian ini kita akan mempelajari lebih jauh menyangkut fungsi-fungsi non-liniear lain yang berguna untuk mengimplementasikan NNs. Secara teknis kita dapat menggunakan fungsi sembarang sebagai fungsi aktivasi pada multilayer NN selama bisa diturunkan (differentiable). Bahkan kita bisa menggunakan fungsi linier seperti yang kita pakai di Adaline. Tetapi, penggunaan fungsi linier tidak berguna secara praktis, karena penjumlahan fungsi-fungsi linier akan menghasilkan fungsi linier juga. Non-linieritas diperkenalkan ke dalam ANN supaya bisa menghasilkan solusi untuk masalah-masalah kompleks.

Fungsi aktivasi logistik yang digunakan pada bab sebelumnya mungkin yang paling dekat menyerupai konsep neuron di otak. Tetapi, fungsi aktivasi sigmoid mempunyai permasalahan jika input mempunyai nilai sangat negatif sehingga probabilitas mendekati nol. Jika fungsi sigmoid menghasilkan output yang dekat dengan nol, proses learning pada NN akan berjalan sangat lambat dan lebih mungkin terjebak pada minimum lokal. Dengan alasan inilah fungsi tangen hiperbolik lebih banyak dipilih sebagai fungsi aktivasi pada hidden layer.

Sebelum kita mendiskusikan seperti apa fungsi tangen hiperbolik, rekapitulasi dari fungsi logistik akan dijelaskan kembali secara singkat. Generalisasi dari fungsi tersebut agar lebih berguna untuk masalah-masalah klasifikasi multi-class akan dijelaskan kemudian.

2.1 Fungsi Logistik

Fungsi logistik merupakan kasus spesial dari fungsi sigmoid. Dari bab sebelumnya, fungsi logistik dapat digunakan untuk memodelkan probabilitas bahwa sebuah sampel x milik dari class positif pada kasus binary classification.

Net input z merupakan kombinasi linier dari input-input dengan persamaan berikut ini.

$$z = w_0 x_0 + w_1 x_1 + \dots + w_m x_m = \sum_{i=0}^m w_i x_i = \mathbf{w}^T \mathbf{x}$$

Fungsi logistik akan menghitung kuantitas berikut:

$$\phi_{logistik}(z) = \frac{1}{1 + e^{-z}}$$

Sebagai catatan w_0 adalah unit bias dengan $x_0 = 1$.

ullet Untuk melihat hal yang lebih konkrit, kita akan membuat sebuah model untuk data dua dimensi x dan sebuah model untuk vektor pembobot \mathbf{w} .

```
[142]: import numpy as np

X = np.array([1, 1.4, 2.5]) ## first value must be 1
w = np.array([0.4, 0.3, 0.5])

def net_input(X, w):
```

```
return np.dot(X, w)

def logistic(z):
    return 1.0 / (1.0 + np.exp(-z))

def logistic_activation(X, w):
    z = net_input(X, w)
    return logistic(z)

print('P(y=1|x) = %.3f' % logistic_activation(X, w))
```

```
P(y=1|x) = 0.888
```

Jika kita hitung net input (z) dan menggunakannya untuk mengaktivasi sebuah neuron logistik dengan harga-harga feature dan koefisien pembobot seperti pada kode di atas, maka kita akan mendapatkan harga 0.88. Dari hasil tersebut dapat diinterpretasikan bahwa probabilitas bahwa x berasal dari positif class adalah 0.88 atau 88.8%.

• Dari bab sebelumnya kita gunakan teknik one-hot encoding untuk merepresentasikan labellabel ground truth dari multi-class dan mendesain layer output yang terdiri dari beberapa unit aktivasi logistik. Tetapi, seperti yang terlihat pada kode berikut, layer output dengan unit aktivasi logistik tidak akan menghasilkan harga-harga probabilitas yang mempunyai arti atau dapat diinterpretasikan.

```
Net Input:

[1.78 0.76 1.65]

Output Units:

[0.85569687 0.68135373 0.83889105]
```

Seperti yang kita lihat pada output, harga-harga tersebut tidak dapat diinterpretasikan sebagai harga probabilitas untuk masalah klasifikasi dengan tiga class, karena ketika dijumlahkan tidak akan sama dengan 1. Tetapi, hal ini tidak menjadi masalah, jika kita menggunakan model hanya

untuk meprediksi label class dan bukan probabilitas keanggotaan dari class.

• Cara untuk melakukan prediksi label class dari unit output yang diperoleh sebelumnya dapat menggunakan harga maksimum seperti berikut.

```
[144]: y_class = np.argmax(Z, axis=0)
print('Predicted class label: %d' % y_class)
```

Predicted class label: 0

2.2 Estimasi Probabilitas Class dari Klasifikasi Multi-Class via Fungsi Softmax

Pada bagian sebelumnya kita telah melihat bagaimana kita memperoleh label class dengan menggunakan fungsi argmax. Di bab sebelumnya, kita juga menggunakan fungsi aktivasi activation=softmax pada layer terakhir model MLP. Fungsi softmax merupakan bentuk soft dari fungsi argmax, dimana fungsi softmax memberikan hasil probabilitas tiap class bukan indeks class. Dengan demikian, fungsi tersebut dapat digunakan untuk menghitung probabilitas keanggotaan dari class (jumlah keseluruhan menjadi 1) pada skenario klasifikasi multi-class (multinomial logistic regression).

Pada softmax, probabilitas untuk sampel tertentu dengan net input z berasal dari class ke-i, dapat dihitung dengan normaliasi pada penyebut (denominator) dengan penjumlahan fungsi linier yang diboboboti secara eksponensial.

$$p(z) = \phi(z) = \frac{e^{Z_i}}{\sum_{j=i}^{M} e^{Z_j}}$$

• Berikut kode program softmax sebagai contoh.

```
[145]: def softmax(z):
    return np.exp(z) / np.sum(np.exp(z))

y_probas = softmax(Z)
print('Probabilities:\n', y_probas)

np.sum(y_probas)
```

Probabilities:

[0.44668973 0.16107406 0.39223621]

[145]: 1.0

Dapat dilihat pada hasil kode di atas, probabilitas class-class terprediksi apabila dijumlahkan akan sama dengan 1 seperti yang kita harapkan. Dapat dilihat juga bahwa prediksi label class hasilnya sama dengan hasil dari fungsi argmax dari output logistik (probabilitas terbesar adalah class 0).

Dengan demikian, ketika kita akan membangun model klasifikasi multi-class pada TensorFlow, maka kita dapat menggunakan fungsi tf.keras.activations.softmax() untuk mengestimasi masingmasing probabilitas keanggotaan class. Untuk melihat bagaimana kita menggunakan fungsi aktivasi

softmax pada TensorFlow, kode berikut merubah z menjadi sebuah tensor, dengan tambahan dimensi yang dipesan untuk batch size.

```
[146]: import tensorflow as tf

Z_tensor = tf.expand_dims(Z, axis=0)
    tf.keras.activations.softmax(Z_tensor)
```

2.3 Fungsi Tangen Hiperbolik (Hyperbolic Tangent)

Fungsi sigmoid lain yang sering digunakan pada hidden layer dari ANNs adalah fungsi hiperbolik, atau biasanya dikenal dengan tanh, yang bisa diinterpretasikan sebagai versi penskalaan (rescaled version) dari fungsi logistik.

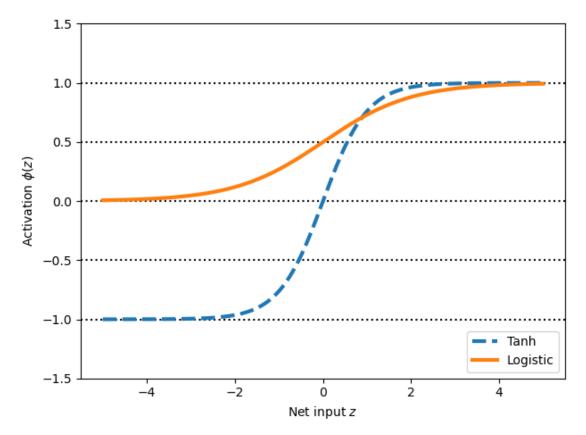
$$\phi_{logistik} = \frac{1}{1 + e^{-z}}$$

$$\phi_{tanh} = 2 \times x \phi_{logistik} - 1 = \frac{e^{Z} - e^{-Z}}{e^{Z} + e^{-Z}}$$
(1)

Keuntungan dari tangen hiperbolik dibandingkan dengan fungsi logistik adalah tangen hiperbolik mempunyai spektrum output yang lebih lebar dengan range atara (-1,1) yang dapat memperbaiki konvergensi dari algoritma backpropagation. Berbeda dengan fungsi logistik yang memberikan hasil output pada interval (0,1)

• Untuk membandingkan fungsi logistik dan tangen hiperbolik, berikut adalah plotting dari kedua fungsi sigmoid tersebut.

```
[147]: import matplotlib.pyplot as plt
      %matplotlib inline
      def tanh(z):
           e_p = np.exp(z)
           e_m = np.exp(-z)
           return (e_p - e_m) / (e_p + e_m)
      z = np.arange(-5, 5, 0.005)
      log_act = logistic(z)
      tanh_act = tanh(z)
      plt.ylim([-1.5, 1.5])
      plt.xlabel('Net input $z$')
      plt.ylabel('Activation $\phi(z)$')
      plt.axhline(1, color='black', linestyle=':')
      plt.axhline(0.5, color='black', linestyle=':')
      plt.axhline(0, color='black', linestyle=':')
      plt.axhline(-0.5, color='black', linestyle=':')
```



Dapat kita lihat di hasil gambar bahwa kedua fungsi sigmoid tersebut cukup serupa, tetapi fungsi tanh mempunyai ruang dua kali lebih besar dibandingkan dengan fungsi logistic. Secara alternatif, kita bisa menggunakan fungsi tanh dari NumPy.

```
[148]: np.tanh(z)

[148]: array([-0.9999092 , -0.99990829, -0.99990737, ..., 0.99990644, 0.99990737, 0.99990829])
```

• Sebagai opsi lain ketika membangun model NN, kita juga dapat menggunakan fungsi

tf.keras.activations.tanh() dari TensorFlow untuk memperoleh hasil yang sama.

```
[149]: import tensorflow as tf

tf.keras.activations.tanh(z)
```

```
[149]: <tf.Tensor: shape=(2000,), dtype=float64, numpy=
array([-0.9999092, -0.99990829, -0.99990737, ..., 0.99990644,
0.99990737, 0.99990829])>
```

• Sebagai tambahan, fungsi logistik juga tersedia pada modul special dari SciPy.

```
[150]: from scipy.special import expit expit(z)
```

```
[150]: array([0.00669285, 0.00672617, 0.00675966, ..., 0.99320669, 0.99324034, 0.99327383])
```

• Kita juga bisa menggunakan fungsi tf.keras.activations.sigmoid() dari TensorFlow untuk menghitung hasil yang sama sebagai berikut.

2.4 Aktivasi dengan Rectified Linear Unit (Re-LU)

Rectified Linear Unit (RELU) adalah fungsi aktivasi lain yang sering digunakan pada Deep Neural Networks (DNN). Sebelum membahas ReLU, kita harus memahami masalah vanishing gradient problem dari fungsi aktivasi tanh dan logistik.

Kita akan asumsikan bahwa awalnya kita mempunyai net input $z_1 = 20$ yang berubah ke $z_2 = 25$. Dengan menghitung aktivasi tanh kita akan peroleh $\phi(z_1) = 1.0$ dan $\phi(z_2) = 1.0$ yang tidak menghasilkan perubahan pada output (akibat perilaku asimptotik dari fungsi tanh dan error numerik). Artinya, turunan dari fungsi aktivasi ini terhadap net input z akan semakin mengecil (menghilang) dengan z semakin membesar. Oleh sebab itu, proses learning dari pembobot selama fase training akan sangat lambat karena bagian gradien akan semakin mendekati nol. Fungsi aktivasi ReLU memberikan solusi untuk masalah ini. Secara matematis ReLU didefinisikan sebagai berikut.

$$\phi(z) = max(0, z)$$

ReLU masih bersifat fungsi non-linier yang baik untuk learning fungsi-fungsi kompleks dengan NNs. Selain itu, turunan ReLU terhadap input selalu bernilai 1 untuk input bernilai positif. Oleh sebab itu, ReLU dapat memecahkan masalah vanishing gradient sehingga cocok digunakan untuk DNN.

• Pada TensorFlow, kita dapat menggunakan fungsi aktivasi ReLU dengan cara berikut.

[152]: import tensorflow as tf

tf.keras.activations.relu(z)

Sampai sejauh ini kita telah mengetahui fungsi-fungsi aktivasi yang berbeda yang sering digunakan pada ANN. Sebagai tambahan informasi Gambar 3.1 berikut menunjukan fungsi-fungsi aktivasi yang akan digunakan pada bab-bab selanjutnya.

Activation fu	nction I	Equation		Example	1D graph
Linear		φ(z) = z	:	Adaline, linear regression	
Unit step (Heaviside function)	φ(z) =	$\begin{cases} 0 \\ 0.5 \\ 1 \end{cases}$	z < 0 z = 0 z > 0	Perceptron variant	
Sign (signum)	φ(z)=	{-1 0 1	z < 0 z = 0 z > 0	Perceptron variant	
Piece-wise linear		0 z + ½ 1	$Z \le -\frac{1}{2}$ $-\frac{1}{2} \le Z \le \frac{1}{2}$ $Z \ge \frac{1}{2}$	Support vector machine	
Logistic (sigmoid)	φ(z)	= -1+	1 e ^{-z}	Logistic regression, multilayer NN	
Hyperbolic tangent (tanh)	φ(z)	$=\frac{e^{z}}{e^{z}}$	· e ^{-z} · e ^{-z}	Multilayer NN, RNNs	
ReLU	$\phi(z)$	$=$ $\begin{cases} 0 \\ z \end{cases}$	z < 0 z > 0	Multilayer NN, CNNs	

Gambar 3.2: Fungsi-fungsi aktivasi yang akan digunakan