

# Sprawozdanie Algorytmy Geometryczne

## Ćwiczenie 3 triangulacja wielokątów monotonicznych

Norbert Wolniak  
Grupa Czw\_16.15\_A

### 1. Cel ćwiczenia:

Celem ćwiczenia jest zapoznanie się oraz zaimplementowanie procedury do sprawdzania czy dany wielokąt jest y-monotoniczny, algorytmu do klasyfikacji wierzchołków w dowolnym wielokącie oraz algorytmu do triangulacji wielokąta y-monotonicznego.

### 2. Uwagi techniczne:

Ćwiczenie zostało przeprowadzone w oprogramowaniu Jupyter Notebook, na systemie Windows 10 Home, komputer wyposażony w procesor x64 przy użyciu proponowanego narzędzia graficznego, które napisane jest w języku Python3 i wykorzystuje bibliotekę Matplotlib. Do liczenia wyznacznika użyto wyznacznika 3x3 zaimplementowanego samemu przy tolerancji dla zera  $\epsilon=10^{-13}$ , który okazał się najlepszy w ćwiczeniu 1.

### 3. Wielokąty:

Do zadawania wielokątów przeciwnie do ruchu wskazówek zegara użyto proponowanego narzędzia graficznego, wielokąty przetrzymywane są w zmiennej, przy pomocy funkcji narzędzia graficznego do pozyskiwania narysowanego myszką wielokąta.

### 4. Klasyfikacja wierzchołków wielokąta:



Początkowy - gdy oba wierzchołki sąsiednie leżą poniżej i kąt wewnętrzny jest mniejszy niż  $180^\circ$ .



Końcowy - gdy oba wierzchołki sąsiednie leżą powyżej i kąt wewnętrzny jest mniejszy niż  $180^\circ$ .



Łączący - gdy oba wierzchołki sąsiednie leżą powyżej i kąt wewnętrzny jest większy niż  $180^\circ$ .



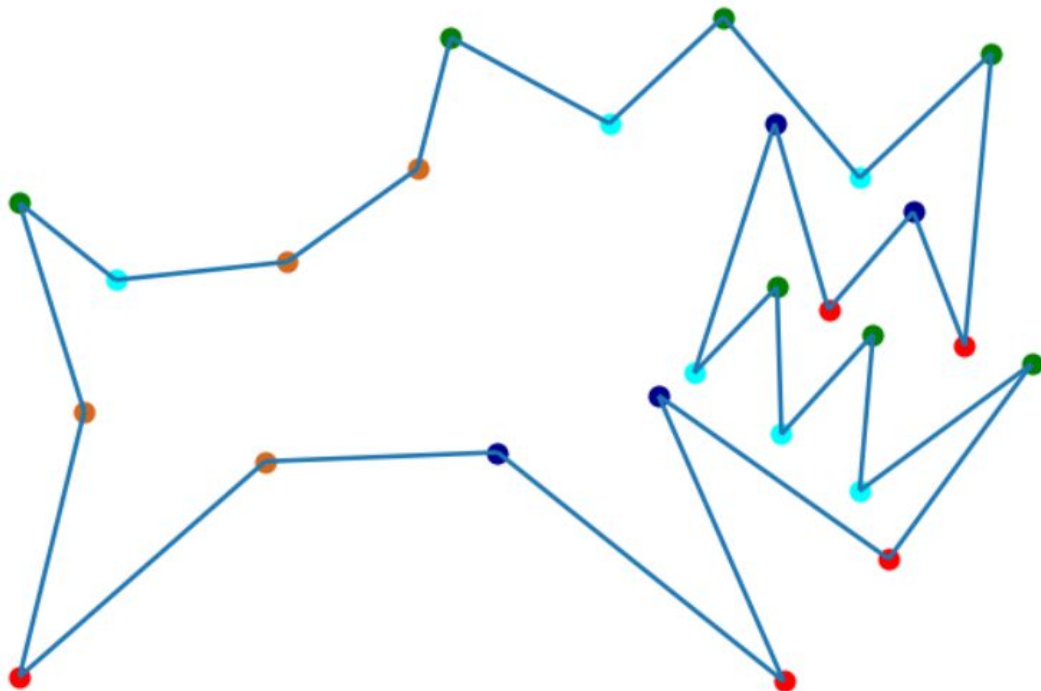
Dzielący - gdy oba wierzchołki sąsiednie leżą poniżej i kąt wewnętrzny jest większy niż  $180^\circ$ .



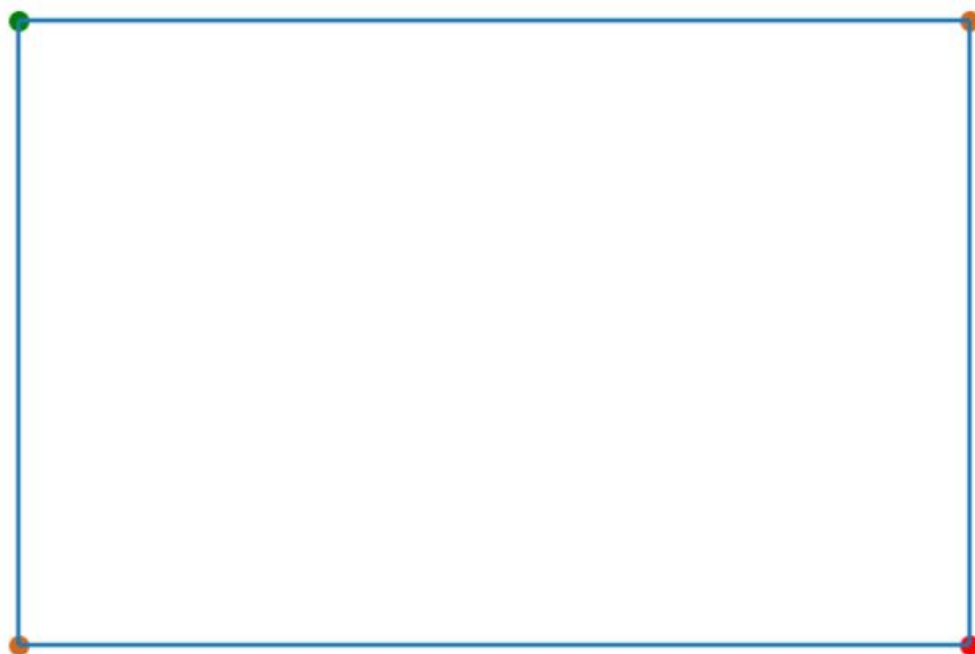
Prawidłowy - gdy ma jeden wierzchołek sąsiedni leży poniżej, a drugi powyżej.

5. Procedura sprawdzająca y-monotoniczność.  
Korzystając z tego, że wielokąt jest y-monotoniczny, gdy nie posiada wierzchołków dzielących i łączących procedura polega na przeiterowaniu wszystkich wierzchołków w wielokącie w kolejności zadawanych wierzchołków (przeciwnie do ruchu wskazówek zegara) oraz sprawdzenia warunków na odpowiednie wierzchołki dzielących i łączących. Do celu tego użyłem dwóch funkcji pomocniczych  $is\_below(q,p)$  i  $is\_above(q,p)$  oraz wyznacznika  $det3x3(p,q,r)$ .
6. Algorytm klasyfikacji wierzchołków.  
polega na przeiterowaniu wszystkich wierzchołków w wielokącie w kolejności zadawanych wierzchołków (przeciwnie do ruchu wskazówek zegara) oraz sprawdzenia warunków na odpowiednie wierzchołki - początkowe, końcowe, łączące, dzielące i prawidłowe. Do celu tego użyłem dwóch funkcji pomocniczych  $is\_below(q,p)$  i  $is\_above(q,p)$  oraz wyznacznika  $det3x3(p,q,r)$ .

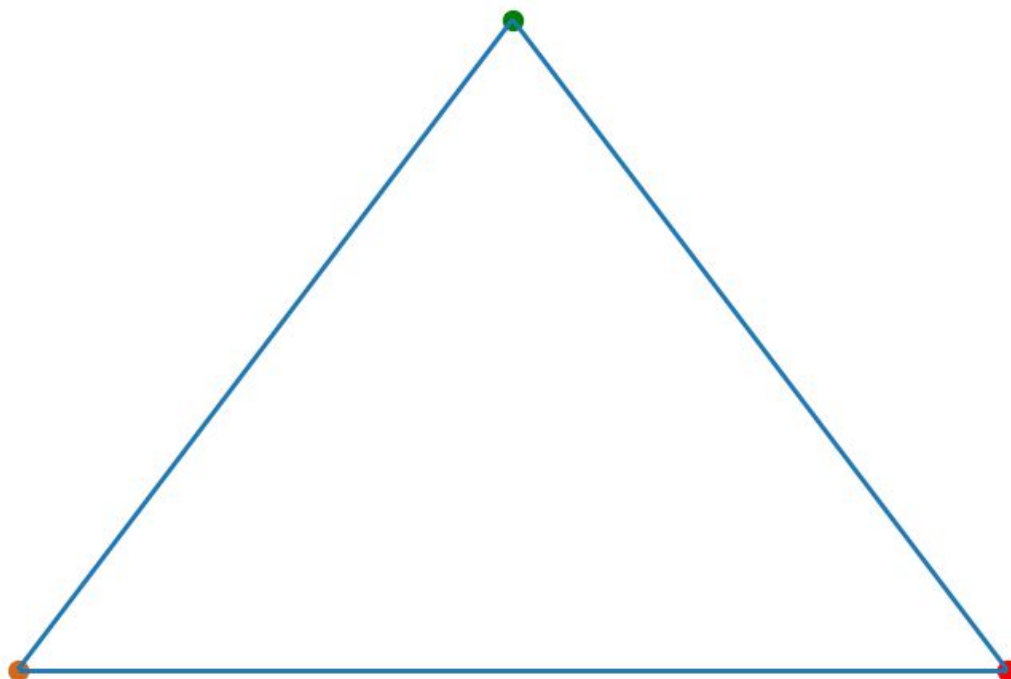
Rysunek nr 1.



Rysunek nr 2.



Rysunek nr 3.



## 7. Algorytm triangulacji wielokąta y-monotonicznego.

Opis algorytmu:

Algorytm polega na podzieleniu wierzchołków na dwa różne łańcuchy - lewy i prawy względem kierunku monotoniczności. Sortujemy wierzchołki wzdłuż kierunku monotoniczności w tym przypadku od największej współrzędnej y do najmniejszej. Tworzymy stos i po kolei iterujemy po wszystkich wierzchołkach w posortowanej kolejności. Występują dwa przypadki przynależności rodzaju łańcucha wierzchołka obecnie odwiedzanego do rodzaju łańcucha wierzchołka znajdującego się na szczycie stosu. Obsługujemy je w odpowiedni sposób opisany na wykładzie. Czas działania samego algorytmu triangulacji to  $O(n)$ , a zatem jest liniowy gdzie  $n$  - liczba wierzchołków wielokąta monotonicznego. Czas działania zaimplementowanego algorytmu to  $O(n \log n)$ , ponieważ dostarczamy nie posortowane wierzchołki. W mojej implementacji używam dodatkowego oznaczenia wierzchołków początkowego i końcowego jako należącego do obu łańcuchów, aby łatwiej i czytelniej można było obsłużyć końcowy wierzchołek podczas działania algorytmu.

Zwracana struktura:

W zaimplementowanym przeze mnie algorytmie zwracana jest lista przechowująca dwie listy - odpowiednio listę wszystkich trójkątów na jakie dzieli się wielokąt, gdzie wierzchołki danego trójkąta znajdują się w kolejności przeciwnej do ruchu wskazówek zegara oraz listę przekątnych, które powstają na skutek działania algorytmu dzieląc dany wielokąt na trójkąty. Użyłem takiej struktury danych ponieważ umożliwia ona przetrzymywanie trójkątów jak i przekątnych w jednej liście.

Wizualizacja algorytmu:



Wierzchołek odwiedzany.



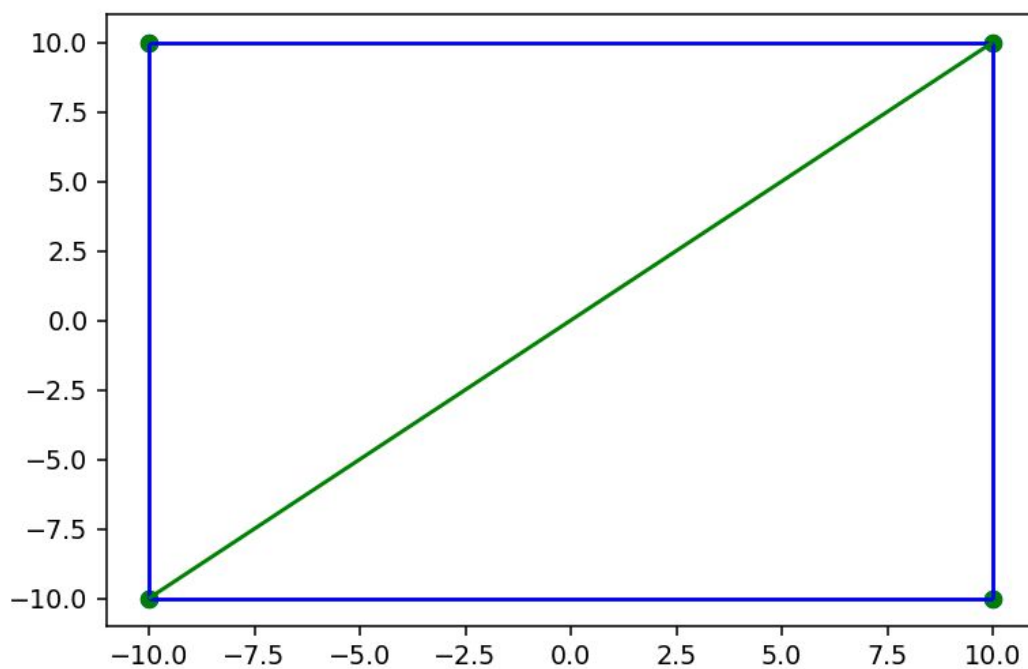
Utworzona przekątna.



Wierzchołek już przetworzony.

Testowane wielokąty :

Kwadrat - poprawna definicja funkcji  $is\_below(q,p)$  i  $is\_above(q,p)$  (widoczna również na rysunku nr 2.)



Trójkąt : Przypadek najmniej liczny wierzchołkowo.

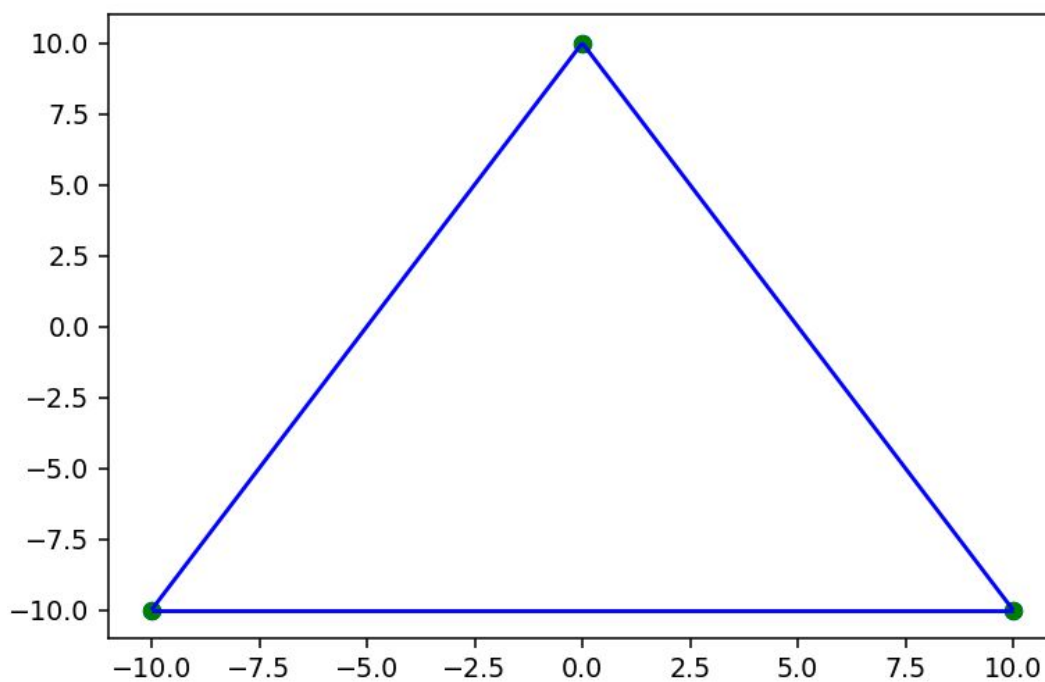


Figura nr 1 : Działanie algorytmu.

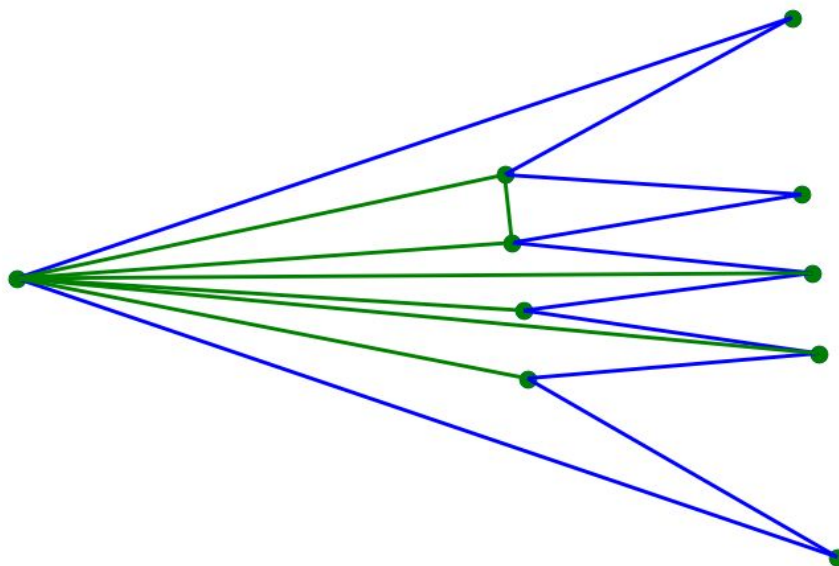


Figura nr 2 : Sprawdzenie czy któraś z przekątnych się przecina.

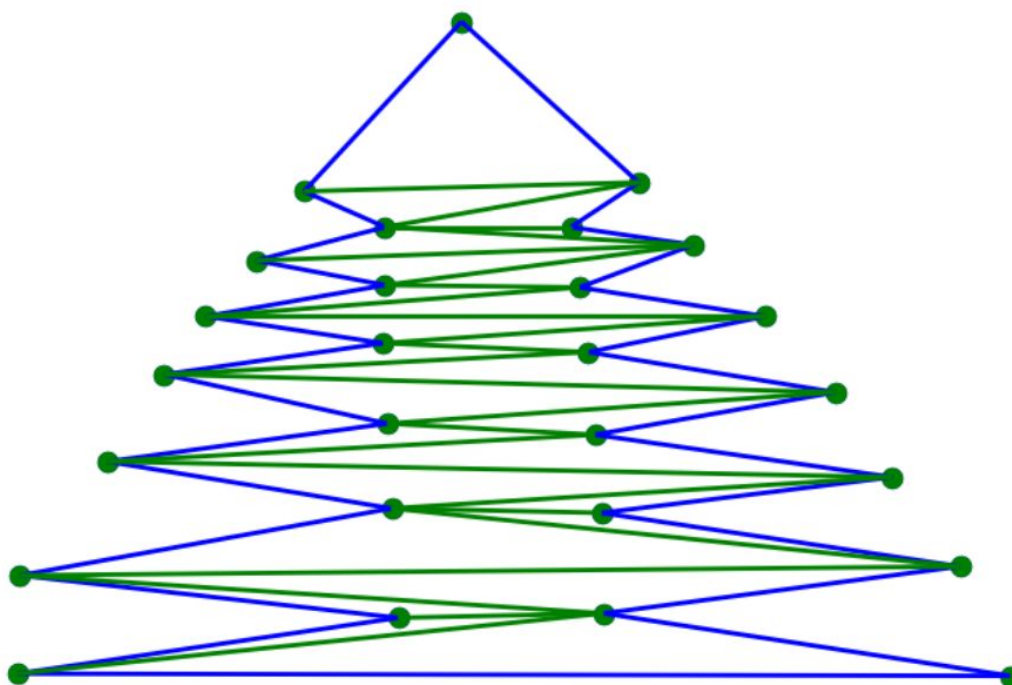


Figura nr 3: Sprawdzenie przypadku gdy wierzchołek początkowy jest połączony z wierzchołkiem końcowym oraz czy widoczne 3 'zielone' trójkąty są zwracane w liście wynikowej.

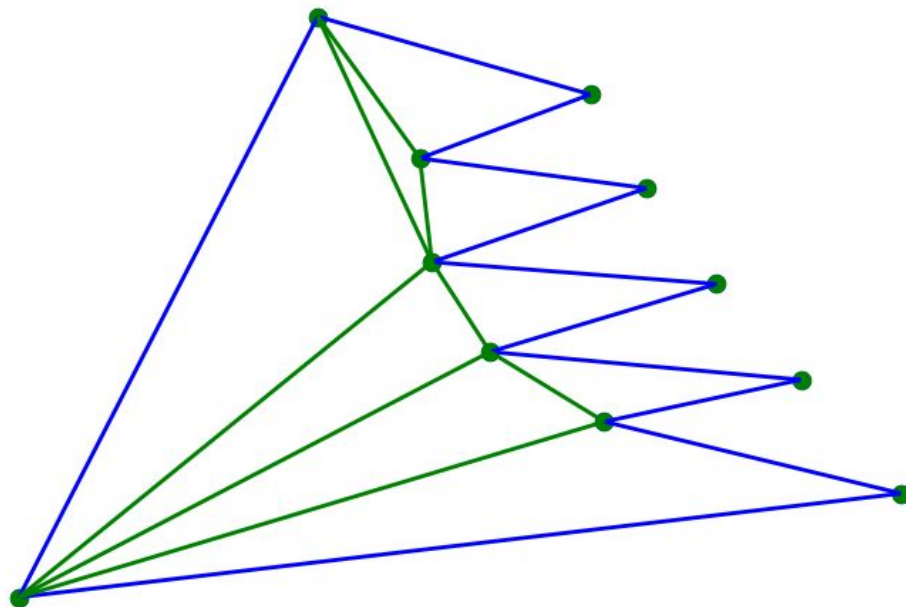


Figura nr 4: Odbicie lustrzane figury nr 3.

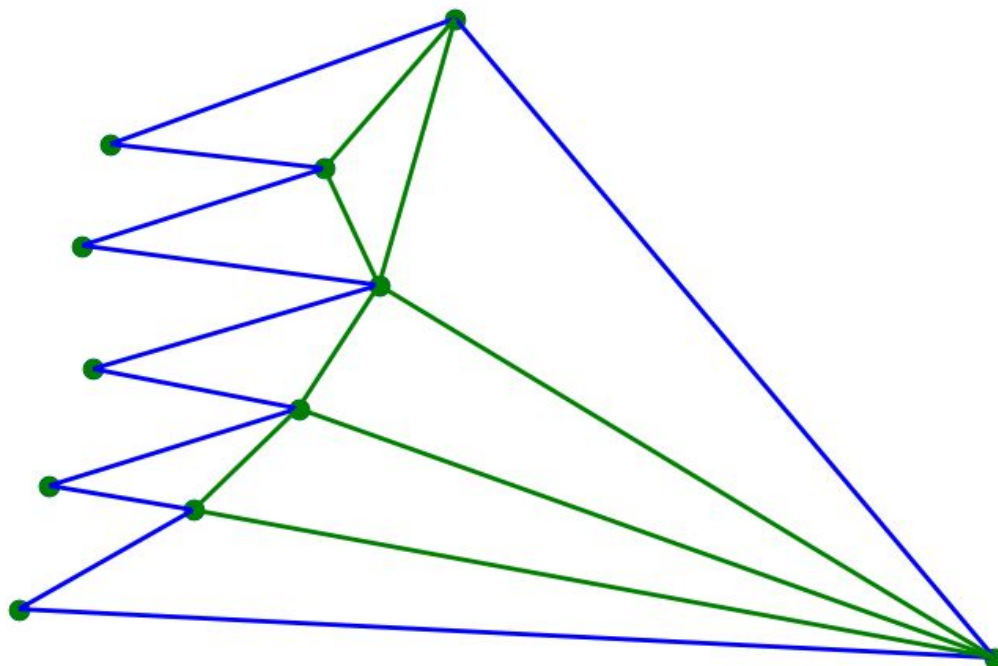
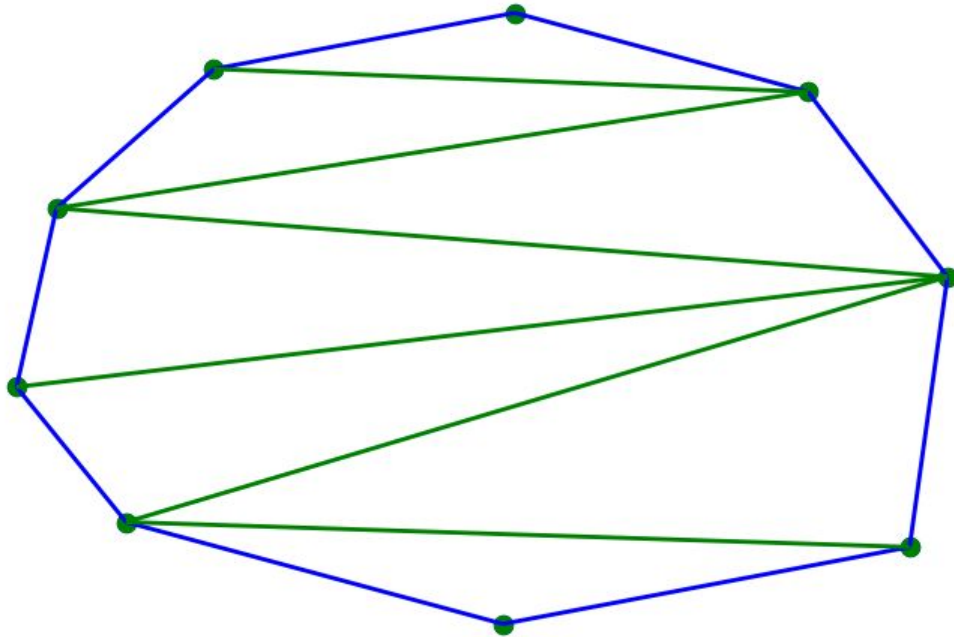


Figura nr 5: Otoczka wypukła.



8. Wnioski:

Zaimplementowany algorytm triangulacji działa na każdym wielokącie  $y$ -monotonicznym, sama złożoność triangulacji jest liniowa zatem jest on szybkim algorytmem do wyznaczania triangulacji wielokąta monotonicznego.