

# THỊ GIÁC MÁY TÍNH Chương 12: Các kỹ thuật học sâu cho nhận dạng chuỗi video

Thi-Lan Le, Hong-Quan Nguyen Thi-Lan.Le@mica.edu.vn



#### Nội dung buổi học

- Dữ liệu chuỗi
- Các cách tiếp cận trong nhận dạng video
- RNN (Recurrent Neural Network)
- LSTM (Long Short Term Memory)
- Định danh lại người trong mạng camera



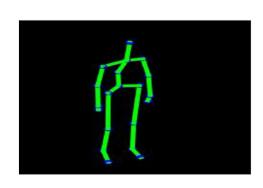
#### Nội dung buổi học

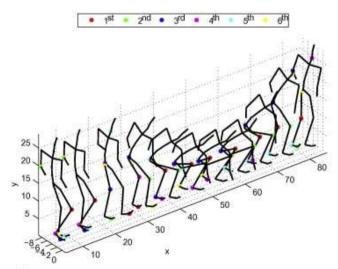
- Dữ liệu chuỗi
- Các cách tiếp cận trong nhận dạng video
- RNN (Recurrent Neural Network)
- LSTM (Long Short Term Memory)
- Định danh lại người trong mạng camera

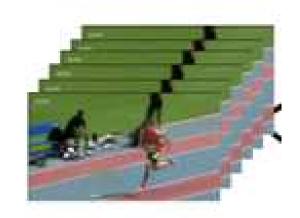


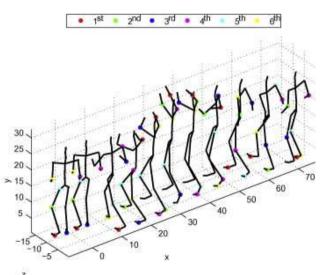
#### Dữ liệu chuỗi (1)

- Giá chứng khoán
- Chuỗi DNA
- Dữ liệu video
- Chuỗi từ/ký tự









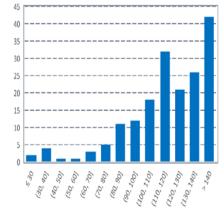


#### Dữ liệu chuỗi (2)

- Các đặc điểm chính khi làm việc trên dữ liệu chuỗi
  - Thường có yếu tố thời gian/trật tự
  - Dữ liệu lớn, số lượng các phần tử có thể không bằng nhau (ví dụ: số frame trong cùng một hoạt động thực hiện bởi nhiều người khác nhau thường khác nhau)

• Có mối quan hệ giữa các phần tử (ví dụ: từ đứng trước và từ đứng sau

trong 1 câu)



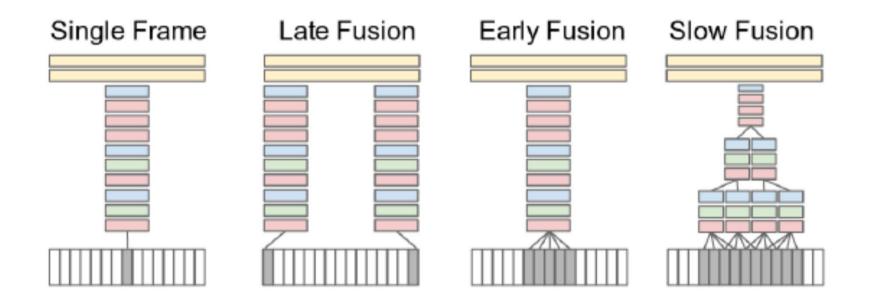
Phân bố số lượng ảnh của từng người trong CSDL PRID 2011



#### Nội dung buổi học

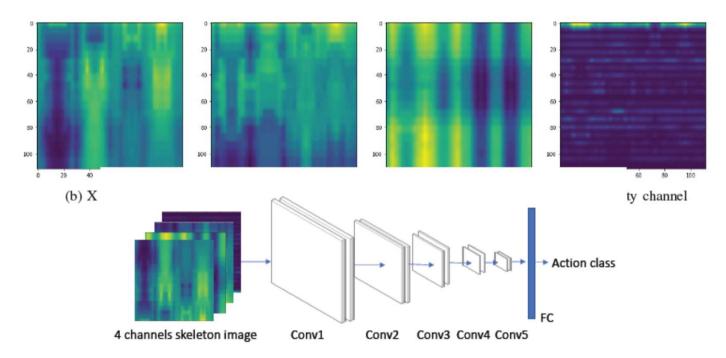
- Dữ liệu chuỗi
- Các cách tiếp cận trong nhận dạng video
- RNN (Recurrent Neural Network)
- LSTM (Long Short Term Memory)
- Định danh lại người trong mạng camera

 Cách tiếp cận 1: Bổ sung thêm các cơ chế/bước xử lý để áp dụng được các mạng CNN /phương pháp có sẵn làm việc trên dữ liệu ảnh



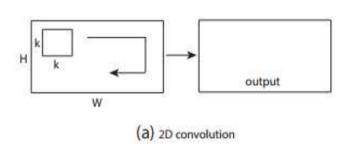
Karpathy et al. Large-scale Video Classification with Convolutional Neural Networks.

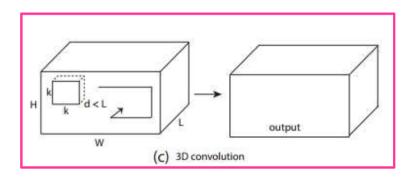
 Cách tiếp cận 2: Biến đổi dữ liệu chuỗi thành dữ liệu ảnh để có thể áp dụng được các phương pháp đang có trên ảnh

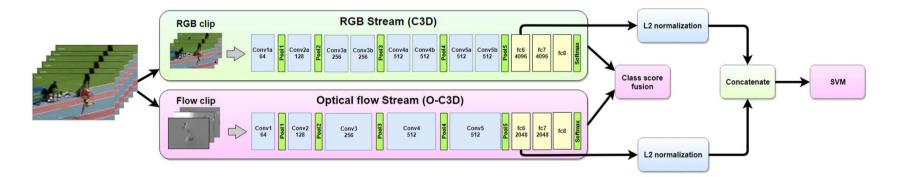


Van-Nam Hoang, Van-Toi Nguyen, Thi-Lan Le, Thanh-Hai Tran, Hai Vu, Activity recognition from skeleton using deep neural networks, Multimedia Analysis and Pattern Recognition (MAPR) 2019

• Cách tiếp cận 3: Xây dựng mạng 3D







 Cách tiếp cận 4: Xây dựng mạng cho phép biểu diễn tường minh mối liên hệ về mặt thời gian RNN, LSTM > nội dung của buổi học



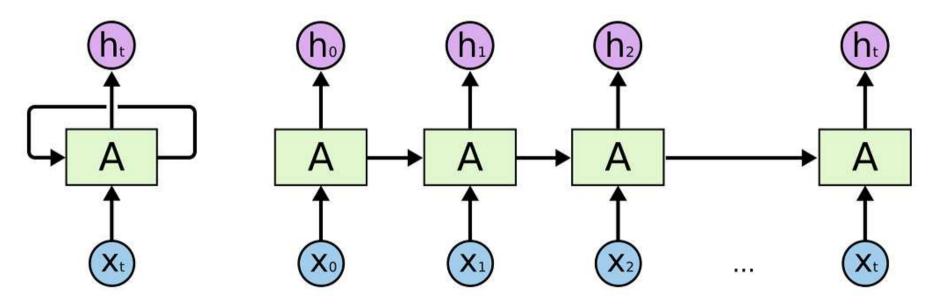
#### Nội dung buổi học

- Dữ liệu chuỗi
- Các cách tiếp cận trong nhận dạng video
- RNN (Recurrent Neural Network)
- LSTM (Long Short Term Memory)
- Định danh lại người trong mạng camera



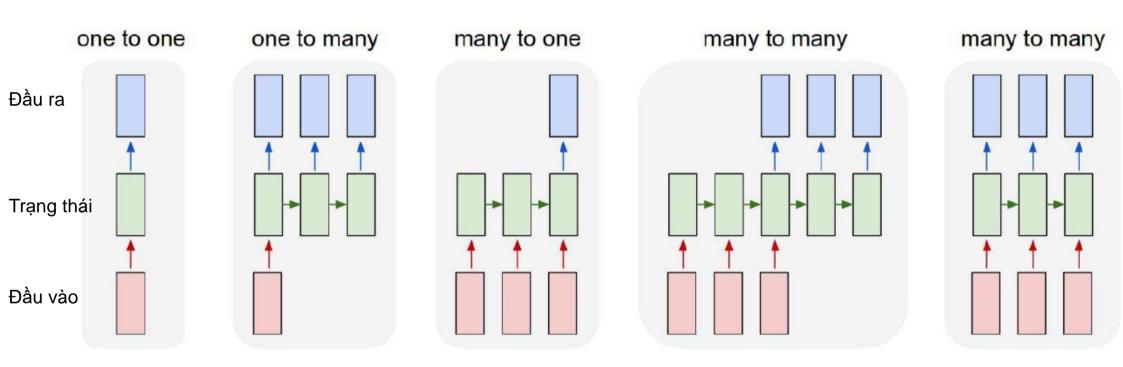
• X<sub>t</sub> : đầu vào ở thời điểm t

• h<sub>t</sub> : đầu ra ở thời điểm t



Nguồn hình ảnh: http://colah.github.io/posts/2015-08-Understanding-LSTMs/





Nguồn: CS231n Lecture 10



• "one to one"

Ví dụ: phân loại ảnh

• Đầu vào: 1 ảnh

• Đầu ra: lớp mà ảnh thuộc vào

#### Steel drum



## Output: Scale T-shirt Steel drum Drumstick Mud turtle

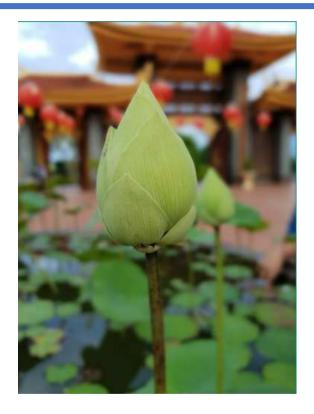


## Output: Scale T-shirt Giant panda Drumstick Mud turtle





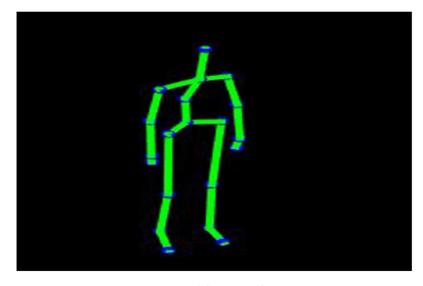
- "one to many"
- Ví dụ "image captioning"
  - Đầu vào: 1 ảnh
  - Đầu ra: một chuỗi các từ



https://www.captionbot.ai/: it's a close up of a flower



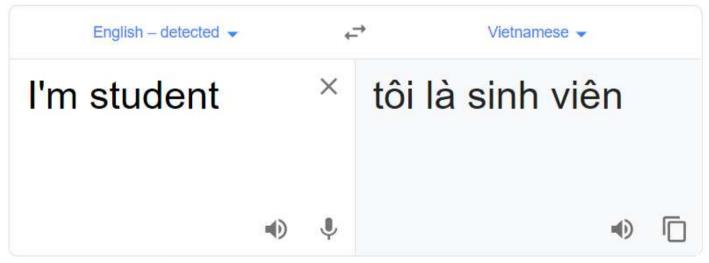
- "many to one"
- Ví dụ: nhận dạng hoạt động trên video
  - Đầu vào: một chuỗi các khung hình/khung xương
  - Đầu ra: nhãn của hoạt động



Hoạt động: ném



- "many to many"
- Ví dụ: dịch tự động
  - Đầu vào: 1 câu 1 chuỗi các từ
  - Đầu ra: 1 câu 1 chuỗi các từ

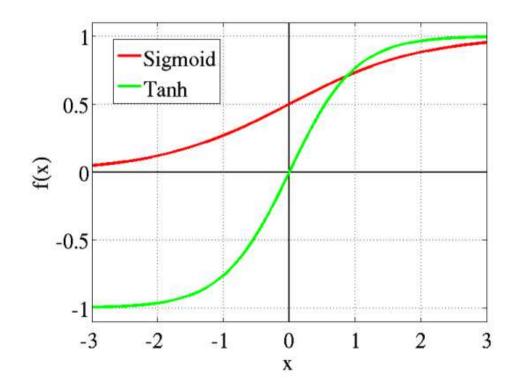


Open in Google Translate

Feedback

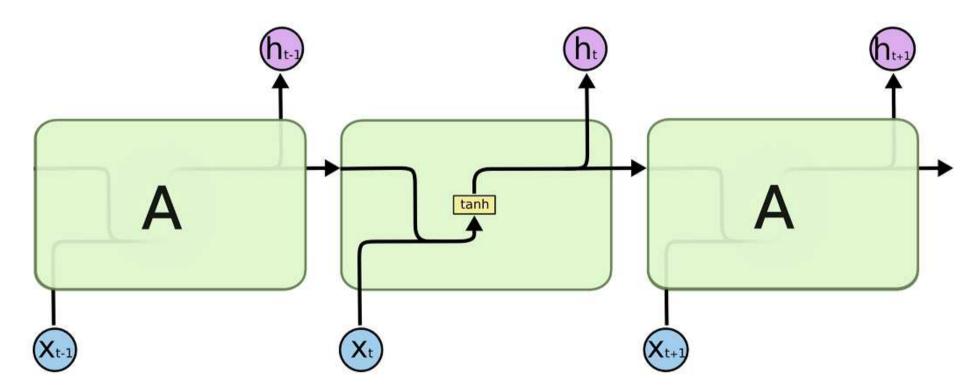


Hàm tanh và hàm sigmoid



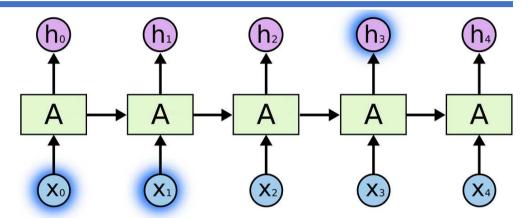


Mỗi nút của RNN bao gồm 1 mạng duy nhất:

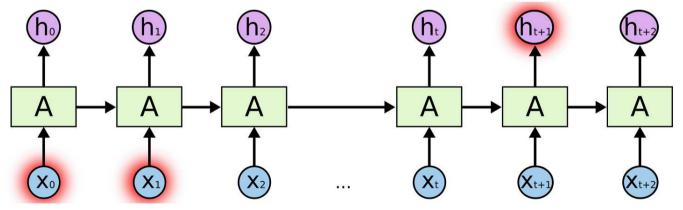




Vấn đề "phụ thuộc lâu dài"



Trường hợp RNN có khả năng xử lý



Trường hợp RNN không có khả năng xử lý

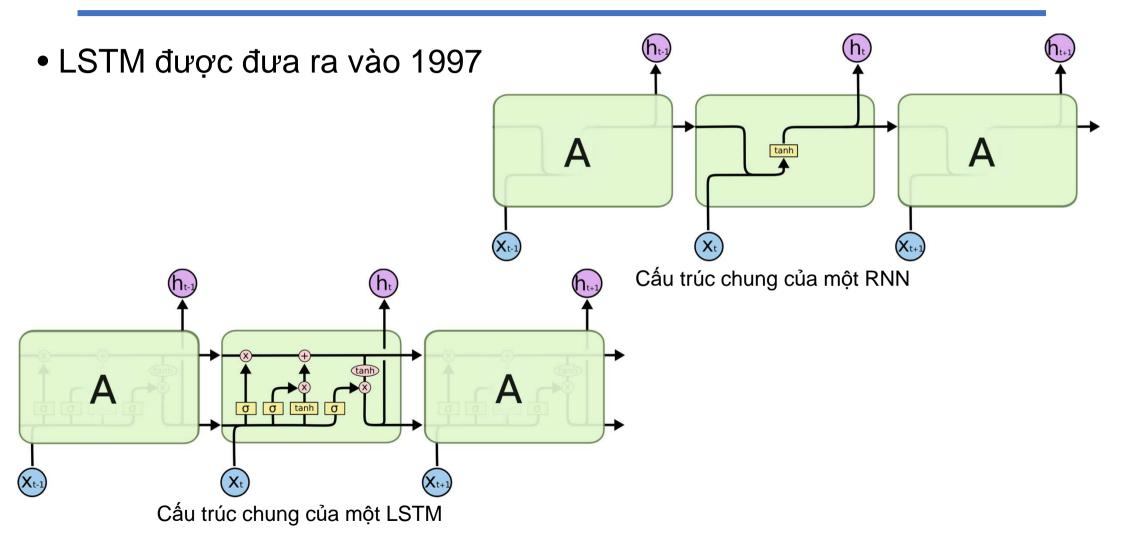
Nguồn hình ảnh: http://colah.github.io/posts/2015-08-Understanding-LSTMs/



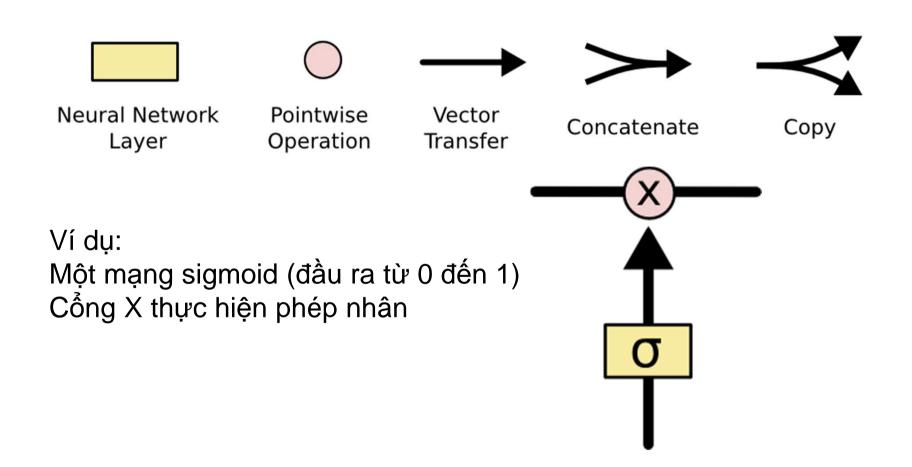
#### Nội dung buổi học

- Dữ liệu chuỗi
- Các cách tiếp cận trong nhận dạng video
- RNN (Recurrent Neural Network)
- LSTM (Long Short Term Memory)
- Định danh lại người trong mạng camera

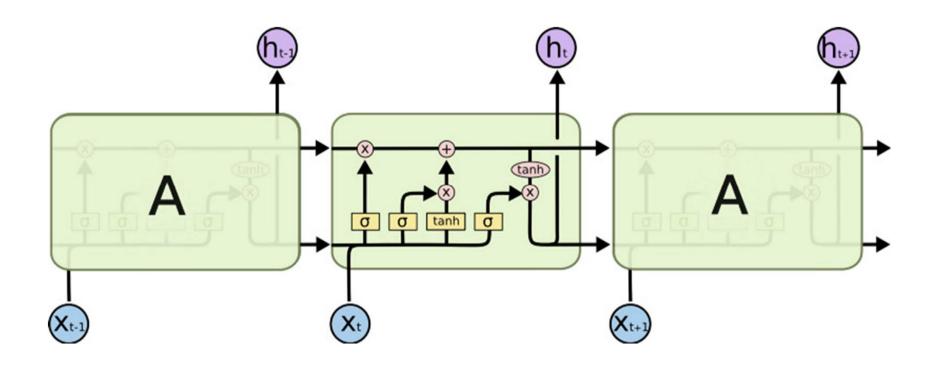






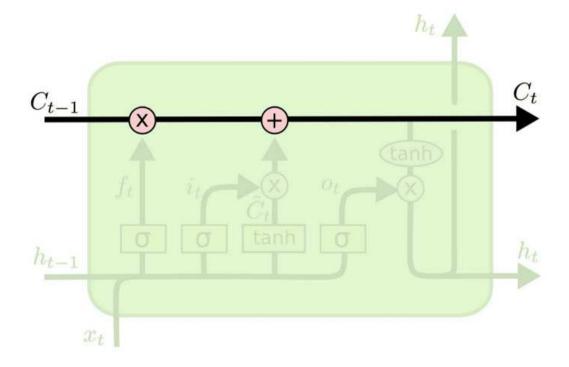






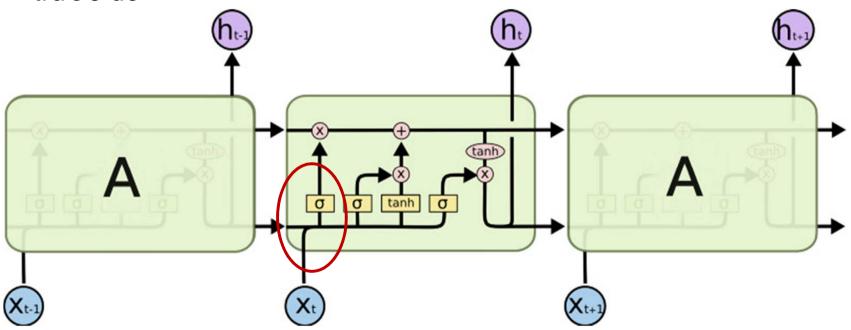


- "Cell state"
- C<sub>t-1</sub>: trạng thái ở thời điểm t-1
- C<sub>t</sub>: trạng thái ở thời điểm t



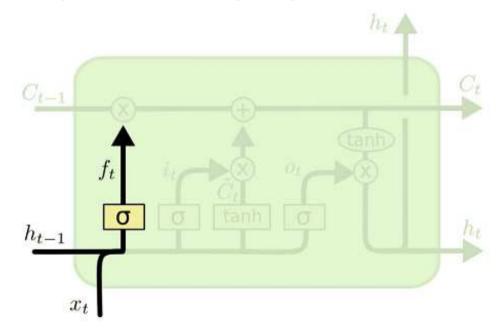


- Cổng quên forget gate:
  - Quyết định sẽ quyết định thông tin gì sẽ được giữ lại từ trạng thái trước đó





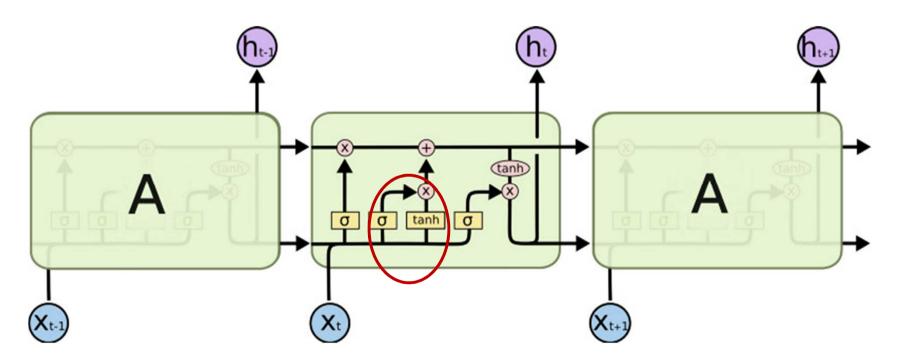
Cổng quên – forget gate:



$$f_t = \sigma\left(W_f \cdot [h_{t-1}, x_t] + b_f\right)$$

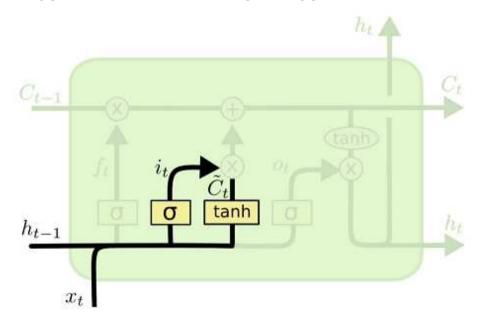


- Cổng đầu vào input gate:
  - Quyết định những thông tin nào từ input đầu vào sẽ được sử dụng





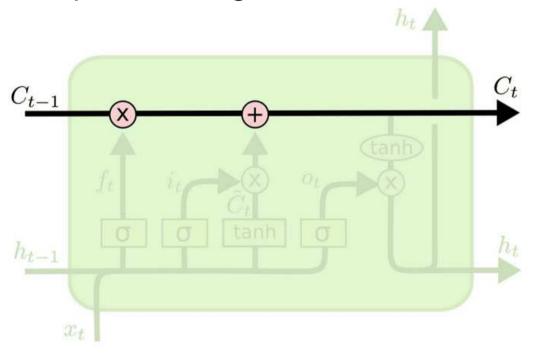
Cổng đầu vào – input gate:



$$i_t = \sigma \left( W_i \cdot [h_{t-1}, x_t] + b_i \right)$$
  
$$\tilde{C}_t = \tanh(W_C \cdot [h_{t-1}, x_t] + b_C)$$



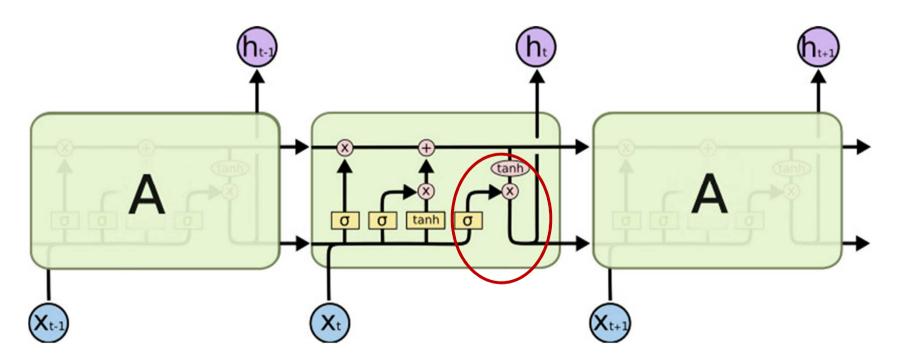
Cập nhật trạng thái



$$C_t = f_t * C_{t-1} + i_t * \tilde{C}_t$$

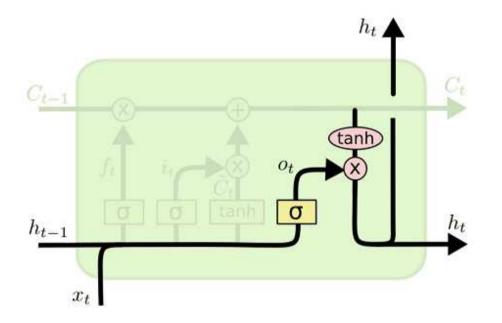


- Cổng đầu ra- output gate:
  - Quyết định đầu ra ở bước hiện tại





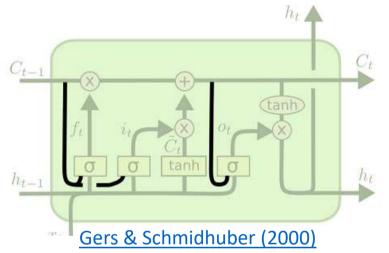
Cổng đầu ra – output gate:



$$o_t = \sigma (W_o [h_{t-1}, x_t] + b_o)$$
$$h_t = o_t * \tanh (C_t)$$



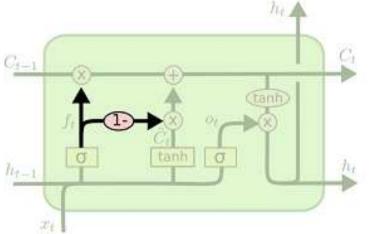
#### Các biến thể của LSTM



$$f_t = \sigma \left( W_f \cdot [C_{t-1}, h_{t-1}, x_t] + b_f \right)$$

$$i_t = \sigma \left( W_i \cdot [C_{t-1}, h_{t-1}, x_t] + b_i \right)$$

$$o_t = \sigma \left( W_o \cdot [C_t, h_{t-1}, x_t] + b_o \right)$$



$$C_t = f_t * C_{t-1} + (1 - f_t) * \tilde{C}_t$$



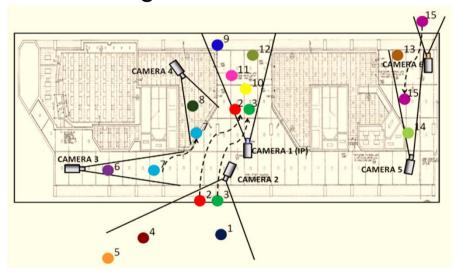
#### Nội dung buổi học

- Dữ liệu chuỗi
- RNN (Recurrent Neural Network)
- LSTM (Long Short Term Memory)
- Định danh lại người trong mạng camera



#### Định danh lại

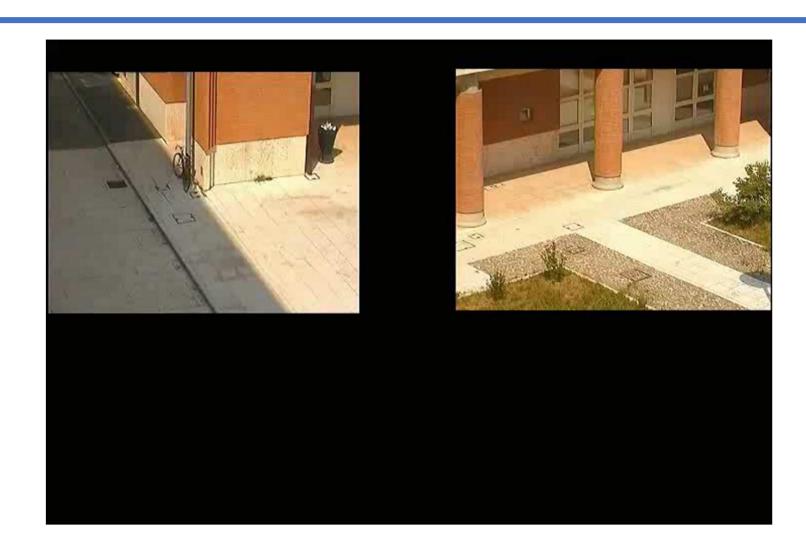
- Định danh lại (tái định danh): nhằm kết nối các thể hiện của cùng
   1 người khi người này di chuyển trong 1 mạng camera
- Định danh lại <> theo vết người



[1] Bedagkar-Gala, Apurva, and Shishir K. Shah. "A survey of approaches and trends in person re-identification." Image and Vision Computing 32.4 (2014): 270-286.



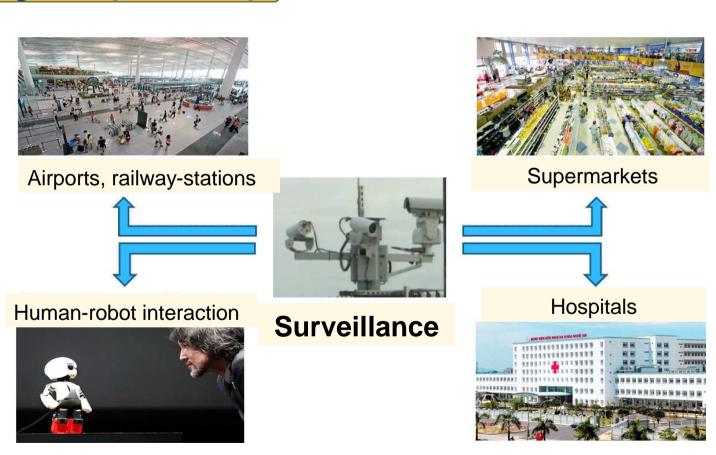
#### Định danh lại





## Định danh lại

### Úng dụng của định danh lại





## Định danh lại

#### Khó khăn và thách thức

- Chỉ dựa trên hình dáng, trang phục của đối tượng → thay đổi do thay đổi ánh sáng, góc nhìn, hình trạng
- Bài toán đối sánh nhiều-nhiều
- Bài toán định danh lại là bước tiếp theo của phát hiện và theo vết đối tượng >> phụ thuộc vào chất lượng của phát hiện và theo vết đối tượng





Thay đổi điều kiện chiếu sáng





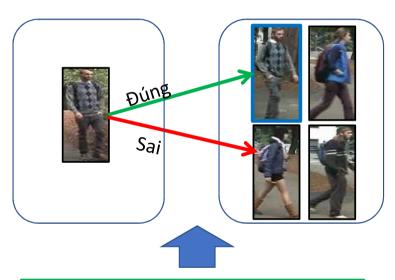
Thay đổi hướng nhìn

## Định danh lại



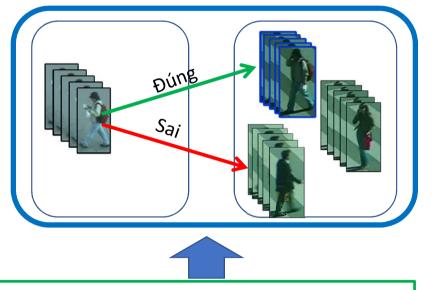
### Các hướng tiếp cận

• Chỉ sử dụng 1 thể hiện/ ảnh (single shot)



- + Đặc trưng mức ảnh
- + Tính toán sự tương tự giữa 2 ảnh

Sử dụng nhiều ảnh/thể hiện (multiple shot)



- + Đặc trưng theo không gian và thời gian
- + Chuyển từ mức ảnh sang mức tập ảnh hay mức chuỗi ảnh
- + So sánh các đặc trưng

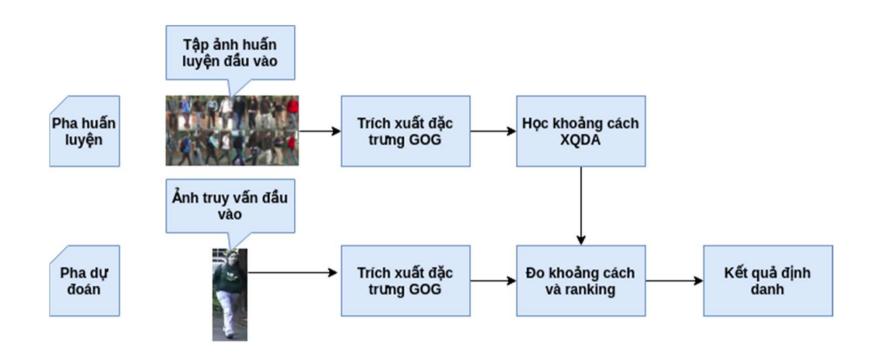




#### ❖ Các đặc trưng sử dụng

- Các đặc trưng:
  - Đặc trưng thiết kế: GOG descriptor [Matsukawa, 2016], Saliency signature [Zhao, 2013], Salient color name [Yang, 2014], LOMO [Liao, 2015],...
  - Đặc trưng dựa trên học sâu: FNN [Wu, 2016]; Multi-channel parts-based CNN [Cheng, 2016]; ...
- Học độ đo (Metric learning): học các độ đo để khoảng cách của các thể hiện cùng 1 người bé hơn khoảng cách của các thể hiện ở các người khác nhau
  - KISSME (Keep it simple and straightforward) [Koestinge, 2012]
  - LDA (Linear Discriminant Analysis ) [T. Hastie, 2009]
  - LMNN(Large Margin Nearest Neighbor) [K. Weinberger, 2006]
  - XQDA [Liao, 2015]





TB Nguyen, DL Tran, TL Le, TTT Pham, HG Doan, An effective implementation of Gaussian of Gaussian descriptor for person re-identification, NICS 2018

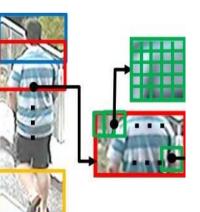


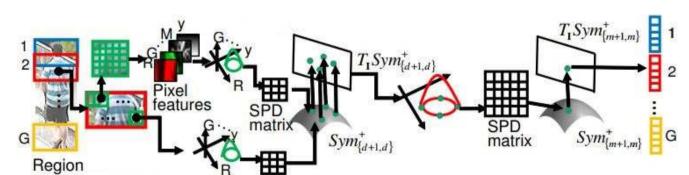
#### • Đặc trưng Gaussian of Gaussian (GOG)

- Trích đặc trưng từng phần cơ thể bằng cách biểu diễn các đặc trưng cục bộ.
- Tổng hợp lại đặc trưng với trọng số tăng dần ở gần trục cơ thể.

### Biểu diễn qua hai phân cấp

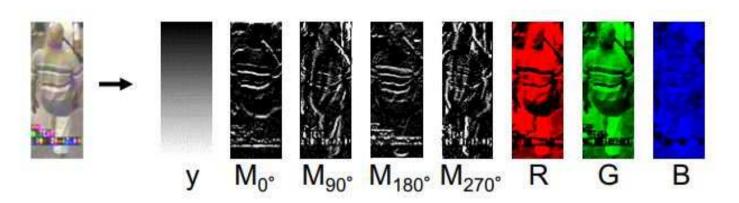
- Mảnh ghép (patch): Mỗi patch là một cửa sổ vuông có kích thước nhỏ
- Khu vực (region): Mỗi region đại diện cho một phần cơ thể người







- Đặc trưng pixel: Kết hợp nhiều đặc trưng mức thấp thành một vector đặc trưng với mỗi điểm ảnh như tọa độ, biên ảnh, màu sắc, độ sáng, ...
- Vì số lượng điểm ảnh trên patch thường nhỏ, chọn kích thước vector đặc trưng pixel nhỏ để không lấn át đặc trưng mảnh ghép.



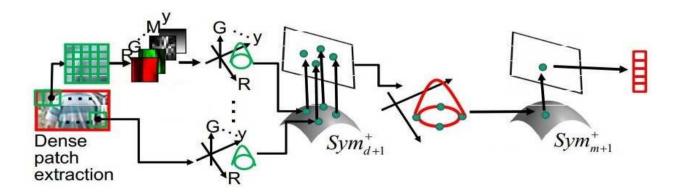


### • Tư tưởng chính của GOG

- Mỗi region như một phân phối Gaussian của các patch.
- Mỗi patch là một phân phối Gaussian của các pixel.

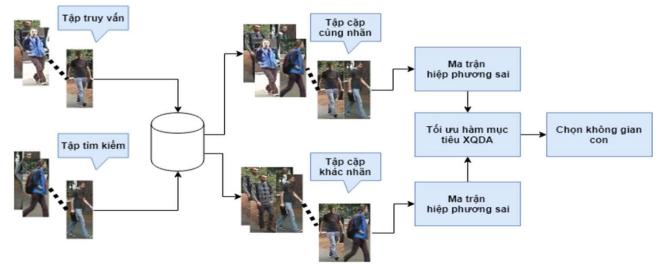
### Biến đổi phân phối Gaussian

- Nhúng qua không gian ma trận xác định dương
- Ánh xạ qua không gian tiếp tuyến và vector hóa





- XQDA là phương pháp phổ biến để đánh giá độ tương tự của các cặp/chuỗi ảnh trong bài toán định danh lại.
- Mục tiêu của XQDA là học một không gian con với số chiều nhỏ hơn số chiều của đặc trưng, từ đó xây dựng được một ma trận khoảng cách.





#### Cơ sở dữ liệu

#### VIPeR

- + captured by 2 static cameras
- + 1264 images of 632 perssons
- + Resolution: 128 x 48



#### VIPeR-foreground

+ Eliminate background by applying Interative Segmentation algorithm



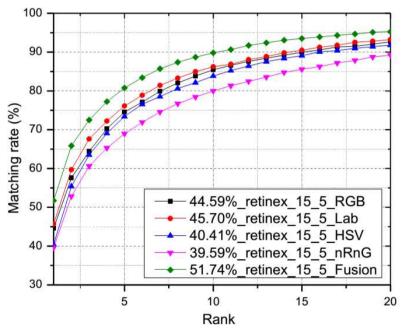


#### **Evaluation metric**

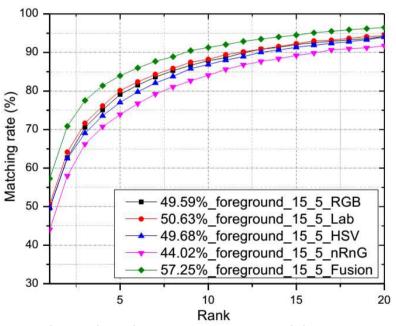
- Đường cong CMC (Cumulative Matching Characteristic): Giá trị thứ k trên đường cong tính bằng xác suất nhìn thấy mẫu đúng (cùng một người) trong k thứ hạng đầu tiên.
- Một thuật toán được đánh giá là hiệu quả hơn khi đường cong của thuật toán đó cao hơn đường cong của các thuật toán khác.



#### Kết quả thử nghiệm



The obtained results when applying Retinex algorithm on VIPeR dataset.



Obtained results on VIPeR-Foreground dataset.

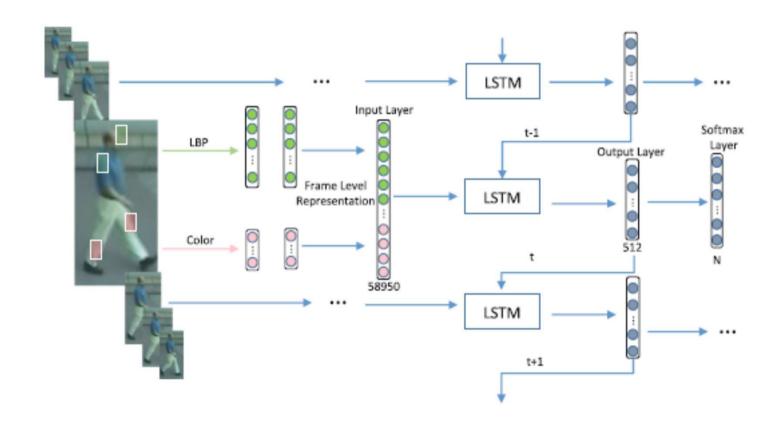
Fusion: + 30.07% compared to obtained result in [19] (27.18%)



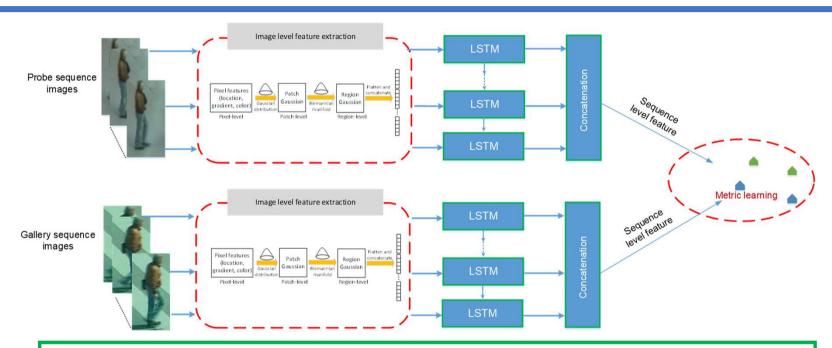
### So sánh với các phương pháp trước đó

Methods		Rank1	Rank 5	Rank 10	Rank 20
Hand-designed	IRWPS [3]	23.2	45.3	58.3	68.7
	SalMatch [4]	30.2	52.0	65.0	-
	SCNCD [5]	37.8	68.5	81.2	90.4
	LOMO+XQDA [6]	40.0	-	80.5	91.1
Deep-learning	FNN [7]	51.1	81.0	91.4	96.9
	MCCNN [8]	47.8	74.7	84.8	91.1
	RDC [9]	40.5	60.8	70.4	84.4
Proposed method	GOG <sub>OptimalParameters</sub>	51.0	81.1	89.1	94.6
	GOG <sub>Retinex</sub>	51.7	80.8	89.8	95.3
	GOG <sub>Foreground</sub>	57.2	84.0	91.3	96.5









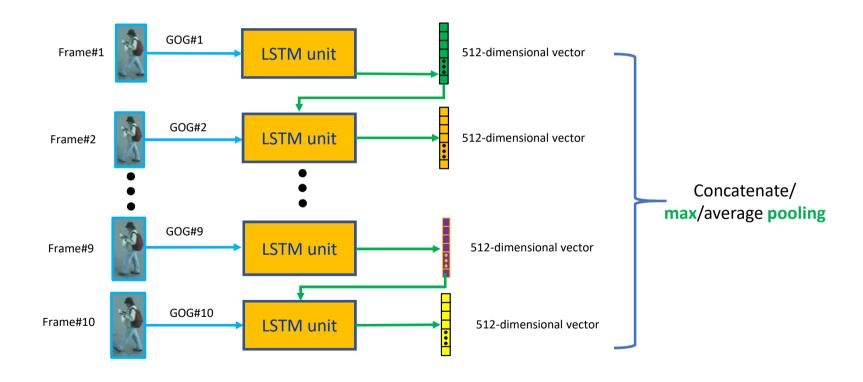
#### Contributions:

- Gaussian of Gaussian (GOG) as image-level feature.
- Apply Cross-View Quadratic Discriminant Analysis (XQDA) for metric learning

QN Hong, TB Nguyen, TL Le, Enhancing Person Re-Identification Based on Recurrent Feature Aggregation Network, Multimedia Analysis and Pattern Recognition (MAPR) 2018



### Trích chọn đặc trưng mức chuỗi bằng LSTM





#### Cơ sở dữ liệu

#### • PRID2011

- + captured by 2 static cameras
- + 385 persons in camera view A and 749 persons in camera view B
- + Only 200 persons appear on both cameras



#### iLIDS-VID

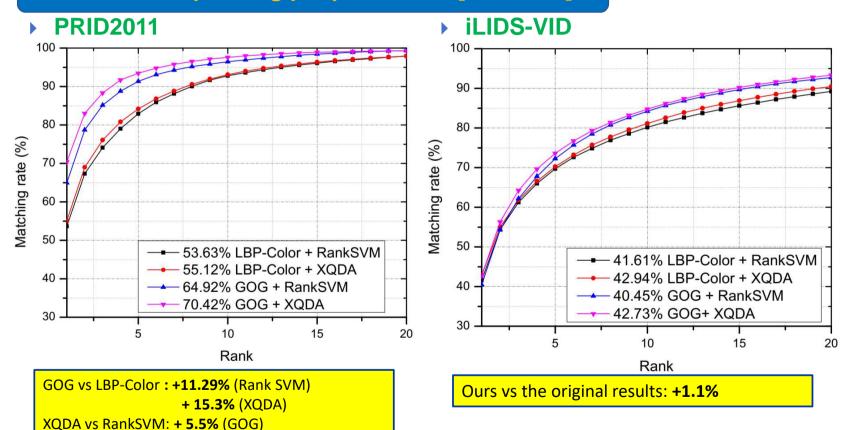
- + captured by 2-indoor and 2-outdoor cameras
  - + 600 image sequences of 300 people
- + Challenges: clothing similarities, background complexity, and occlussion.





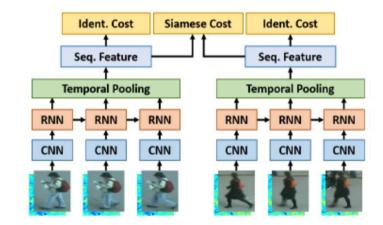
#### So sánh với phương pháp trước đó [Yan,2016]

+1.49% (LBP-Color)





Method	PRID 2011			iLIDS-VID				
	Rank=1	Rank=5	Rank=10	Rank=20	Rank=1	Rank=5	Rank=10	Rank=20
HOG3D + DVR [2]	28.9	55.3	65.5	82.8	23.3	42.2	55.3	68.4
STFV3D + KISSME [3]	64.1	87.3	89.9	92.0	44.3	71.7	83.7	91.7
TAPR [4]	68.6	94.6	97.4	98.9	55.0	87.5	93.8	97.2
FAST3D [5]	31.2	60.3	76.4	88.6	28.4	54.7	66.7	78.1
RNN [6]	70.0	90.0	95.0	97.0	58.0	84.0	91.0	96.0
DFCP [8]	51.6	83.1	91.0	95.5	34.5	63.3	74.5	84.4
TDL [10]	56.7	80	87.6	93.6	56.3	87.6	95.6	98.3
RFA-Net [7]	53.6	82.9	92.8	97.9	41.6	69.7	80.2	89.2
Ours	70.4	93.4	97.6	99.3	42.7	73.6	84.7	93.3



•[6] N. McLaughlin, J. Martinez del Rincon, and P. Miller, "Recurrent convolutional network for video-based person re-identification, CVPR 2016



## Các tài liệu tham khảo

- Slides của GS. Ming Li, CS 898: Deep Learning and Its Applications, <a href="https://cs.uwaterloo.ca/~mli/cs898-2017.html">https://cs.uwaterloo.ca/~mli/cs898-2017.html</a>
- Hong-Quan Nguyen, Thuy-Binh Nguyen, Thi-Lan Le,
   Enhancing Person Re-Identification Based on Recurrent
   Feature Aggregation Network, 2018 1st International
   Conference on Multimedia Analysis and Pattern Recognition (MAPR).
- http://karpathy.github.io/2015/05/21/rnn-effectiveness/
- http://colah.github.io/posts/2015-08-Understanding-LSTMs/



### Lời cảm ơn

 Cảm ơn nhóm nghiên cứu về Định danh lại tại Viện nghiên cứu quốc tế MICA (NCS Nguyễn Hồng Quân, NCS Nguyễn Thúy Bình) đã cung cấp dữ liệu và chương trình phục vụ cho buổi học



# THỊ GIÁC MÁY TÍNH

Al Academy Vietnam

CAM O'N!