

PA3 实验报告

241840113 曾睿鸣

2025 年 12 月 13 日

摘要

本报告是我根据 PA3 实验指南 完成 PA3 的一个记录。

目录

1 实验进度	2
2 理解上下文结构体的前世今生	3
3 理解穿越时空的旅程	4
4 hello 程序是什么，它从而何来，要到哪里去	5
5 理解计算机系统	6

1 实验进度

我完成了全部必做内容以及部分选做内容。

2 理解上下文结构体的前世今生

必做题 2.1. 解释 `__am_irq_handle()` 中参数 `Context *c` 的来源。该结构体位于何处？其各个成员分别在什么阶段、由哪段代码完成赋值？`$ISA-nemu.h`、`trap.S`、`NEMU` 中新增指令之间有何对应关系？

我的解答 2.1.

1. `Context` 位于何处

由于 `cte.c` 中的 `cte_init()` 函数将 `mtvec` 寄存器的值设置为 `__am_asm_trap()` 的地址，因此在异常发生后，`CPU` 跳转至 `__am_asm_trap()`。该函数通过调整栈指针并连续写栈，在栈内存中构造出一个 `Context` 结构体实例。

随后，当前栈指针作为参数传递给 `__am_irq_handle(Context *c)`，因此上下文结构体指针直接指向 `__am_asm_trap()` 执行期间的栈帧中创建的这个结构体实例。

2. `Context` 各成员如何被赋值

直接看 `trap.S` 的内容：

```
addi sp, sp, -CONTEXT_SIZE
```

```
MAP(REGS, PUSH)
```

```
csrr t0, mcause  
csrr t1, mstatus  
csrr t2, mepc
```

```
STORE t0, OFFSET_CAUSE(sp)  
STORE t1, OFFSET_STATUS(sp)  
STORE t2, OFFSET_EPC(sp)
```

32 个通用寄存器、3 个 `CSR` 依次被压入栈中，依次完成 `Context` 结构体的赋值。

因此，`Context` 的构造是汇编层面直接写入内存，`C` 代码只是按既定布局解释该内存。

3. `NEMU`、新指令与 `AM` 的关系

在 `NEMU` 中实现 `ecall`，负责模拟硬件在异常发生时的行为，包括：

- 将当前 `PC` 写入 `mepc`
- 设置 `mcause`
- 将 `PC` 跳转至 `mtvec`

`AM` 的 `trap.S` 代码假设上述行为已经完成，并在此基础上保存现场并进入 `C` 级异常处理逻辑。两者通过 `CSR` 的语义形成明确分工。

3 理解穿越时空的旅程

必做题 3.1. 从用户程序调用 `yield()` 开始，到程序从 `yield()` 返回为止，详细说明软硬件各层如何协同完成该过程。

我的解答 3.1.

1. 异常机制初始化

程序启动后调用 `cte_init()`，完成两项关键初始化：

- 将 `mtvec` 设置为 `__am_asm_trap`
- 注册 `C` 级异常处理回调函数 `simple_trap`

2. `yield` 触发异常

`yield()` 内部通过内联汇编执行：

```
li a7, -1
ecall
```

其中 `a7` 用于传递异常编号，`ecall` 指令触发一次同步异常。

3. `NEMU` 对 `ecall` 的处理

`NEMU` 在解释执行 `ecall` 时模拟硬件行为：

- `mepc` 保存当前 `PC`
- `mcause` 记录异常原因
- `PC` 跳转至 `mtvec`

随后开始执行 `__am_asm_trap`。

4. `Context` 构造与事件分发

`trap.S` 保存现场并构造 `Context`，随后调用 `__am_irq_handle(c)`。

该函数根据 `c->mcause` 构造 `Event`，并调用先前注册的 `simple_trap` 进行处理。

5. 返回执行

异常处理结束后，恢复寄存器并执行 `mret`，`PC` 回到 `mepc` 指向的位置，程序从 `yield()` 调用点继续执行。

4 hello 程序是什么, 它从而何来, 要到哪里去

必做题 4.1. 说明 *hello* 程序如何从 *ELF* 文件开始, 被加载、执行并完成字符输出。

我的解答 4.1.

hello 程序在编译完成后被链接为一个 *ELF* 可执行文件, 并被写入到系统使用的虚拟磁盘镜像 *ramdisk.img* 中。系统启动过程中, *Nanos-lite* 在执行到 *init_proc()* 时, 会调用 *naive_upload()* 以加载第一个用户程序。

naive_upload() 内部进一步调用 *loader()*, 由该函数负责解析并加载位于 *ramdisk.img* 中的 *hello* 程序。加载过程中, *loader()* 首先读取 *ELF* 文件头以获取程序的整体信息, 随后依次遍历各个 *Program Header*。每个 *Program Header* 描述了一段需要加载的程序内容, 包括该段在 *ELF* 文件中的偏移位置、目标内存地址以及需要加载的字节长度。根据这些信息, *loader()* 将 *hello* 程序的各个段拷贝到对应的内存位置, 从而完成用户程序在内存中的布局。

ELF 文件头中的 *e_entry* 字段给出了程序的入口地址, 即程序第一条指令所在的位置。该入口地址作为 *loader()* 的返回值返回给 *naive_upload()*, 后者在获得入口地址后直接跳转至该地址, *CPU* 从而开始执行 *hello* 程序的第一条指令。

在程序运行过程中, *hello* 通过调用 *printf()* 输出字符串。格式化处理完成后, *printf()* 最终会调用标准输出对应的用户态接口 *_write()*。该函数按照系统调用约定, 将相关参数放入指定寄存器中, 并通过触发 *SYS_write* 类型的系统调用请求内核服务。

当程序执行到 *ecall* 指令时, 控制流转入异常处理流程。系统在识别该异常为系统调用后, 将其分发给 *Nanos-lite* 中注册的回调函数 *do_event()* 进行处理。*do_event()* 根据系统调用号判断当前请求为 *SYS_write*, 随后调用 *sys_write()* 执行具体的写操作。该函数最终通过 *putch()* 将字符串中的字符逐个输出, 从而完成 *hello* 程序的终端输出过程。

5 理解计算机系统

必做题 5.1. 解释 *PAL* 启动动画中像素数据如何从文件系统读取并最终显示到屏幕。

我的解答 5.1.

每一帧画面的更新过程始于用户程序对图像数据的读取。在 *PAL* 启动动画中，程序首先从数据文件 *mgo.mkf* 中读取当前帧对应的像素信息，并将这些像素数据通过 *SDL_BlitSurface()* 等函数写入到 *Surface* 结构体所管理的内存缓冲区中。该缓冲区作为用户态维护的中间图像存储区域，用于暂存即将显示的画面内容。

当一帧图像的数据准备完成后，程序调用 *SDL_UpdateRect()* 请求刷新屏幕指定区域。该函数在内部并不直接操作硬件，而是进一步调用 *NDL* 提供的 *NDL_DrawRect()* 接口，将待更新的矩形区域及其像素数据传递给底层系统。

NDL_DrawRect() 通过系统调用的方式访问显存设备文件，从而发起一次向显存写入画面数据的请求。具体而言，用户程序最终会调用 *libos* 中的 *_syscall_()* 函数构造系统调用参数，并触发异常机制，将控制权转移至 *Nanos-lite* 内核。

系统调用进入内核后，由 *Nanos-lite* 中的 *fb_write()* 函数负责处理该请求。该函数并不直接操作硬件，而是通过 *AM* 提供的抽象接口 *io_write()*，向设备寄存器 *AM_GPU_FBDRAW* 写入绘图相关的数据。

在机器级别，这一操作会被翻译为对固定内存地址 *FB_ADDR* 的写操作。*NEMU* 在执行该写指令时，会识别出该地址属于显存映射区域，因此不会真的向内存中写入数据，而是调用宿主机的 *SDL* 库接口，将对应的像素数据绘制到窗口中。

至此，一次从用户程序发起、经由系统调用、抽象设备接口以及 *NEMU* 模拟硬件，最终反映到实际屏幕显示的画面更新过程完成。