

Exercices en préparation de l'examen final du cours INF3610 Systèmes embarqués

Chapitre 3 – Bloc processeur/ architectures RISC: parallélisme d'instruction et autres optimisations

QUESTION #1 Architecture RISC et aléas

Soit un pipeline à 5 niveaux semblable au DLX :

- LI: lecture d'instruction
- DI : décodage de l'instruction et lecture des registres
- EX : exécution et calcul de l'adresse effective
- MEM : accès mémoire ou fin de branchement
- ER : écriture du résultat dans le banc de registres

Soit la boucle suivante (Figure 1.1) avec la spécification du tableau 1.1:

etiq:	LW	R1, 10(R2)
	ADDI	R1, R1, #1
	SW	R1, 10(R2)
	ADDI	R2, R2, #4
	SUB	R4, R3, R2
	LW	R5, 10(R6)
	BNZ	R4, etiq

Figure 1.1

Instructions pouvant être pipelinées	Signification	Nombre de cycles dans EX	Cycle du pipeline où l'opération termine (le résultat étant disponible 1 cycle plus tard)
LW R1, 10(R2)	$R1 \leftarrow \text{Mem}[10 + R2]$	1	ER (pas d'accumulateur)
ADDI R1, R1, #1	$R1 \leftarrow R1 + 1$	1	ER "
SW R1, 10(R2)	$Mem[10 + R2] \leftarrow R1$	1	MEM
SUB R4, R3, R2	$R4 \leftarrow R3 - R2$	1	ER "
BNZ R3, etiq	Branch. si non zéro	1	EX

Table 1.1 Spécifications du DLX

a) À l'aide de la figure 1.1 et du tableau 1.1, complétez le tableau 1.2 en utilisant au besoin des suspensions (bulles). Considérez un modèle M2 de pipeline. Pour l'instruction de branchement, considérez que le pipeline suspend tous les instructions jusqu'à ce que la destination¹. Autrement dit, le branchement n'est pas effectué et le corps de boucle s'exécute une seule fois.

LW	R1, 10(R2)	LI	DI	EX	MEM	ER	
ADDI	R1, R1, #1		LI	DI			
SW	R1, 10(R2)			LI			
ADDI	R2, R2, #4						
SUB	R4, R3, R2						
LW	R5, 10(R6)						
BNZ	R4, etiq						•••

Tableau 1.2

b) Refaire a) mais en supposant le tableau 1.3 à la place du tableau 1.1 (toujours avec un modèle M2). De plus, considérez maintenant une politique de *prédiction de branchement pris* (avec toujours une destination qui est l'instruction LW R1, 10(R2)).

Instructions pouvant être pipelinées	Signification	Cycle du pipeline où l'opération termine et entre parenthèse cycle ou la donnée est disponible grâce aux chemins d'envoi et d'un accumulateur.
LW R1, 10(R2)	$R1 \leftarrow \text{Mem}[10 + R2]$	ER (MEM)
ADDI R1, R1, #1	$R1 \leftarrow R1 + 1$	ER (EX)
SW R1, 10(R2)	$Mem[10 + R2] \leftarrow R1$	MEM
SUB R4, R3, R2	R4 ← R3 – R2	ER (EX)
BNZ R3, etiq	Branch. si non zéro	EX

Tableau 1.3 Spécifications du DLX

¹ On parle alors d'un branchement avec délai (branch delay)

QUESTION #2 Architecture RISC, aléas et superscalaire

Soit comme à la question précédente un pipeline à 5 niveaux semblable au DLX et soit la boucle suivante (Figure 2.1) qui réalise l'opération vectorielle (double mot) Z=X-Y+Z sur des vecteurs de longueur 16:

etiq:	LD	F10, 0(R1)	; charge X(i)
	LD	F20, 0(R2)	; "Y(i)
	SUBF	F30, F10, F20	X(i) - Y(j)
	LD	F40, 0(R3)	; charge Z(i)
	ADDF	F50, F40, F30	X(i) - Y(i) + Z(i)
	SD	0(R3), F50	; range Z(i)
	ADDI	R1, R1, #8	; incrémente l'indice X
	ADDI	R2, R2, #8	; " " Y
	ADDI	R3, R3, #8	; " " Z
	SGTI	R5, R1, R4	; teste si plus grand que 16*8
	BEQZ	R5, etiq	; boucle sinon

où

- X(0), Y(0) et Z(0) se trouve à partir de l'adresse R1, R2 et R3
- R1, R2 et R3 sont initialisés à 0, 128 et 256 respectivement.
- R4 est initialisé à 128.

Figure 2.1

Détails des d'instructions pouvant être pipelinées	Nom de l'instruction	Nombre de cycles dans EX	Cycle du pipeline où l'opération termine
LD F10, 0(R1)	Charg. mot dans F10	1	ER (le résultat est dans l'accumulateur après MEM)
ADDF F20, F0, F10 SUBF F20, F0, F10	Additionne F0 et F10 Soustrait F0 de F10	4	ER (le résultat est mis dans l'accumulateur après EX4)
ADDI R1, R1, #8	Add immédiat	1	ER (le résultat est mis dans l'accumulateur après EX)
SGTI R3, R1, R4	si (R1 > R4) alors R3 <= 1 sinon R3 <= 0	1	ER ((le résultat est mis dans l'accumulateur après EX)
SD 0(R2), F6	Rang. d'un mot à partie de F6	1	MEM
BEQZ R3, etiq	Branch. si zéro	1	EX

Table 2.1 Instructions

À partir de cette boucle et à l'aide de la table 2.1:

a) Donnez la boucle non ordonnancée, en tenant compte des cycles de suspension ou d'attente. Considérez un modèle de pipeline de type M4. Donnez le temps d'exécution.

- b) À partir du résultat obtenu en a), dépliez la boucle 4 fois et ordonnancé les instructions afin de minimiser le nombre de cycles par itération. Au besoin vous pouvez ajouter des registres Ri ou Fi. Donnez le nombre de cycles par itération résultant.
- c) Soit une machine superscalaire à deux pipelines distincts: un pipeline pour les instructions entière (et les accès mémoire) et un pipeline pour le point flottant. Ordonnancez la boucle dépliée obtenue en b). Donnez le nombre de cycles par itération résultant.

QUESTION #3 Pipeline et parallélisme d'instructions

Soit une boucle qui réalise l'opération vectorielle Y=a*X+Y/b pour un vecteur de longueur de 100 selon le jeu d'instructions du tableau 3.1:

L:	LD	F10, 0(R1)
	MULT F	F20, F10, F0
	LD	F30, 0(R2)
	DIVF	F40, F30, F1
	ADDF	F40, F40, F20
	SD	0(R2), F40
	ADDI	R1, R1, 8
	ADDI	R2, R2, 8
	STGI	R3, R1, R4
	BEQZ	R3, L

où F0 = a, F1 = b, R4 = 100 et finalement R1 = 0 au départ

Instructions pipelinées	Signification	Nombre de cycles dans EX	Cycle du pipeline où l'opération termine (le résultat étant disponible 1 cycle plus tard)
LD F0, 0(R3)	$F0 \leftarrow \text{Mem}[0 + R3]$	1	ER (le résultat est dans l'accumulateur après MEM)
ADDF F8, F6, F1	F8 ← F6 + F1	2	ER (le résultat est mis dans l'accumulateur après EX2)
MULTF F4, F2, F0	F4 ← F2 * F0	3	ER (le résultat est mis dans l'accumulateur après EX3)
DIVF F8, F6, F1	F8 ← F6 + F1	4	ER (le résultat est mis dans l'accumulateur après EX4)
ADDI R1, R1, 8	R1 ← R1 + 8	1	ER (le résultat est mis dans l'accumulateur après EX)
SD 0(R2), F8	Mem[0 + R2] ← F8	1	MEM
STGI R3, R1, R4	si R1 > R4 alors R3=1 sinon 0	1	EX
BEQZ R3, etiq	Branchement si zéro	1	EX

Tableau 3.1 Instructions pipelinées

- a) Complétez la trace de ce programme (Tableau 3.2, page suivante) pour l'exécution d'une seule boucle. Considérez le modèle M3. Donnez le nombre de cycles pour une itération.
- b) Montrez l'avantage du modèle M4 par rapport à M3, lorsqu'on désire dérouler le code donné en a) autant de fois que nécessaire. Montrez l'ordonnancement et le gain par rapport à a).

##		Instruction/Cycl	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26
1	L:	LD F10, 0(R1)																										
2		MULTF F20,F10,F0																										
3		LD F30,0(R2)																										
4		DIVF F40,F30,F20																										
5		ADDF F40, F40, F20																										
6		SD 0(R2),F40																										
7		ADDI R1, R1, 8																										
8		ADDI R2, R2, 8																										
9		STGI R3,R1,R4																										
10		BEQZ R3, L																							·			

Tableau 3.2 À compléter pour la question a)

Question 4 Architecture RISC de base et ordonnancement

Soit le programme DLX suivant pour un filtre en point flottant 1D FIR TAP où n = 4. En langage C on aura:

```
for (i = 3; i < 100; i++)

y[i] = a0 * x[i-3] + a1 * x[i-2] + a2 * x[i-1] + a3 * x[i]
```

De plus, on a:

- 4 registres F0, F10, F20 et F30 pour les constantes a0, a1, a2 et a3 respectivement;
- 4 registres F40, F50, F60 et F70 pour chaque échantillon représentant x[i], x[i-1], x[i-2] et x[i-3] dans un vecteur de dimension 100,
- n varie de 3 à 99 via R4, et
- 1 registre résultant F80 (initialement à 0) pour réaliser un multiplicateur/accumulateur (MAC).

En assembleur DLX cela correspond au programme suivant:

```
L:
      LD
                   F80, #0
                   F40, -24(R4)
                                 ; traitement de i-3
      LD
      MULT
                   F40, F40, F0
      ADDF
                   F80, F80, F40
      LD
                   F50, -16(R4); traitement de i-2
      MULT
                   F50, F50, F10
      ADDF
                   F80, F80, F50
      LD
                   F60, -8(R4)
                                 ; traitement de i-1
      MULT
                   F60, F60, F20
      ADDF
                   F80, F80, F60
      LD
                   F70, 0(R4)
                                  ; traitement de i
      MULT
                   F70, F70, F30
                   F80, F80, F70
      ADDF
      SD
                   1000(R6), F80
      ADDI
                   R4, R4, #8
      ADDI
                   R6, R6, #8
                   R5, R4, #800
      SEQI
      BEQZ
                   R5, L
```

avec au départ R4=24, de plus le résultat est placé dans un nouveau vecteur indexé à partir de l'adresse 1000

Le Tableau 4.1 explique les différents types d'instructions assembleurs.

Détails des instructions pouvant être pipelinées	Nom de l'instruction	Nombre de cycles dans EX	Cycle du pipeline où l'opération termine
LD F10, 0(R1)	Charge le mot dans F10	1	ER (le résultat est dans l'accumulateur après MEM)
LD F10, #0	Charge directement à 0	1	ER
ADDF F20, F0, F10	Additionne F0 et F10	3	ER (le résultat est mis dans l'accumulateur après EX3)
MULT F20, F0, F10	Multiplie F0 et F10	5	ER (le résultat est mis dans l'accumulateur après EX5)
ADDI R1, R1, #8	Addition entière	1	EX (le résultat est mis dans l'accumulateur après EX)
SEQI R5, R4, #val	si (R4 = #val) alors R5 <= 1 sinon R5 <= 0	1	ER (le résultat est mis dans l'accumulateur après EX)
SD 0(R2), F6	Rang. d'un mot à partir de F6	1	MEM
BEQZ R3, etiq	Branch. si zéro	1	EX

Tableau 4.1

- a) Donnez la trace du programme en complétant le Tableau 4.2 pour l'exécution d'une seule boucle, en tenant compte des cycles de suspension ou d'attente. Considérez un modèle de pipeline de type M4. Donnez le temps d'exécution.
- b) À partir de la trace obtenue en a), proposez une réorganisation (ré-ordonnancement) du programme en déroulant la boucle 2 fois afin d'accélérer au maximum l'exécution du filtre FIR. Vous devez préserver la fonctionnalité et au besoin vous pouvez ajouter des registres. Remarque : le choix des numéros de registre (p.e. F10) a volontairement été espacé pour que vous puissiez, au besoin, en introduire de nouveaux (p.e. F11, F12, etc.). Vous devez donc :
 - b.1) Complétez le Tableau 4.3
 - b.2) Montrez le gain de l'ordonnancement résultant et comparez le gain par rapport à a).
- c) Soit une architecture superscalaire de type M5 (Voir Annexe). Proposez une façon d'améliorer au maximum l'exécution de ce programme sur cette architecture en ordonnançant le code obtenu en b). Vous devez donc :
 - c.1) Complétez le Tableau 4.4
 - c.2) Montrez le gain de l'ordonnancement résultant et comparez le gain par rapport à a).
- d) Soit une architecture VLIW (Very Long Instruction World) avec des mots de longueur 160 bits. Considérez 2 unités de transfert (accès mémoires), 2 unités de calcul flottant et 1 unité de calcul entière (incluant les instructions de branchement). Proposez une façon d'améliorer au maximum l'exécution de ce programme sur cette architecture en ordonnançant le code obtenu en b). Vous devez donc :
 - d.1) Complétez le Tableau 1.5 de la page 5/14
 - d.2) Comparez le gain par rapport à a).

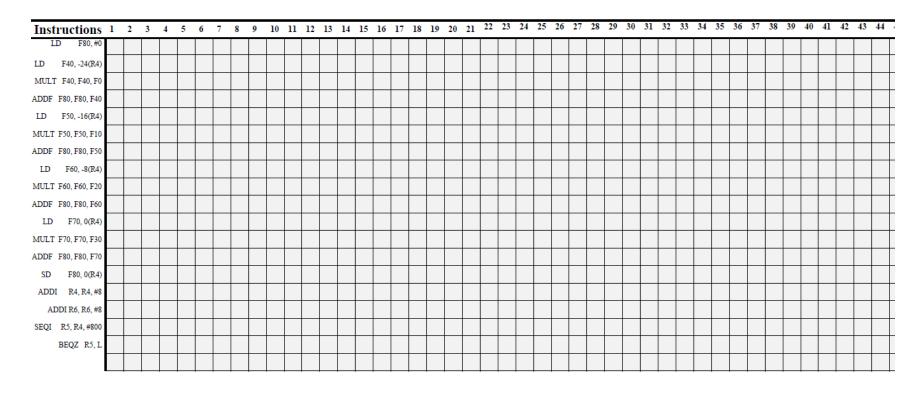


Tableau 4.2 À compléter

Cycle	Pipeline 1
1 L:	
2	
3	
4	
5	
6	
7	
8	
9	
10	
11	
12	
13	
14	
15	
16	
17	
18	
19	
20	
21	
22	
23	
24	
25	
26	
27	
28	
29	
30	
31	
32	
33	
34	
35	

Tableau 4.3 À compléter

Cycle	Pipeline 1	Pipeline 2
1 L:		
2		
3		
4		
5		
6		
7		
8		
9		
10		
11		
12		
13		
14		
15		
16		
17		
18		
19		
20		
21		
22		
23		
24		
25		
26		
27		
28		
29		
30		

Tableau 4.4 À compléter

	UNITÉ	UNITÉ	UNITÉ	UNITÉ	UNITÉ ENTIÈRE
	TRANSFERT 1	TRANSFERT 2	FLOTTANTE 1	FLOTTANTE 2	
1bL:					
2					
3					
4					
5					
6					
7					
8					
9					
10					
11					
12					
13					
14					
15					
16					
17					
18					
19					
20					

Tableau 4.5 À compléter

QUESTION #5 FIR et architecture VLIW

Soit l'application du filtre 1D FIR N TAP :

$$y(n) = a0*x(n) + a1*x(n-1) + a2*x(n-2) + ... + aN-1*x(n-N-1)$$

où on a²

- une table de N coefficients, a0 à aN-1
- une table de N échantillons, allant de l'échantillon courant x(n) à l'échantillon le plus ancien x(n-N-1)
- pour chaque échantillon résultat y(n) courant, la nécessitée d'effectuer N opérations MAC.
- une structure itérative, l'échantillon d'entrée x(n) courant devenant l'échantillon précédant à chaque calcul du nouvel échantillon de sortie y(n)

Soit d'autre part une machine VLIW composé de 2 unités pour lecture/écriture (1 cycle pour EX), 1 unité de multiplication (3 cycles pour EX) et 1 unité d'addition/soustraction (1 cycle pour EX). Expliquez ce que représente le code de la Figure 5.1 et la technique de programmation employée. Indiquez aussi 1'endroit où se trouvent le prologue et l'épilogue ainsi que leurs raisons d'être.

Finalement, on suppose les latences d'exécution suivantes :

- 1) 1 cycle pour le load
- 2) 3 cycles pour la mult (flottante)
- 3) 3 cycles pour le add (flottant)

² Pour plus d'information référez à http://b.l.free.fr/Page7.html

