

# **ALGORITHMEN UND DATENSTRUKTUREN**

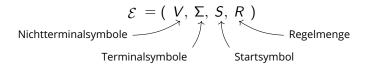
ÜBUNG 3: EXTENDED BACKUS-NAUR-FORM

Eric Kunze
eric.kunze@tu-dresden.de

TU Dresden, 26. Oktober 2021

**EBNF** und ihre Semantik

## **EBNF-DEFINITION**



Jede **EBNF-Regel** besteht aus einer linken und einer rechten Seite, die rechte Seite ist ein **EBNF-Term**.

Nichtterminal symbol ::= EBNF-Term

**Definition (EBNF-Terme)**: Seien V (syntaktische Variablen) und  $\Sigma$  (Terminalsymbole) endliche Mengen mit  $V \cap \Sigma = \emptyset$ . Die Menge der EBNF-Terme über V und  $\Sigma$  (notiere:  $T(\Sigma,V)$ ), ist die *kleinste* Menge  $T \subseteq \left(V \cup \Sigma \cup \left\{\hat{\{},\hat{\}},\hat{[},\hat{]},\hat{(},\hat{)},\hat{]}\right\}\right)$  mit  $V \subseteq T$ ,  $\Sigma \subseteq T$  und

- ▶ Wenn  $\alpha \in T$ , so auch  $(\alpha) \in T$ ,  $(\alpha) \in T$ ,  $(\alpha) \in T$ ,  $(\alpha) \in T$ .
- ▶ Wenn  $\alpha_1, \alpha_2 \in T$ , so auch  $(\alpha_1 | \alpha_2) \in T$ ,  $\alpha_1 \alpha_2 \in T$ .

1

# ÜBERSETZUNG EBNF ↔ SYNTAXDIAGRAMME

$$ightharpoonup$$
 trans(  $\hat{[} \alpha \hat{]}$  ) =  $\frac{\text{trans}(\alpha)}{}$ 

▶ 
$$trans(\hat{\alpha}) = trans(\alpha)$$

Seien  $\alpha_1, \alpha_2 \in T(\Sigma, V)$  zwei EBNF-Terme.

#### **SEMANTIK VON EBNF-TERMEN**

**Ziel:** Ordne einer EBNF-Definition  $\mathcal{E} = (V, \Sigma, S, R)$  ihre Sprache zu

- ▶  $W(\mathcal{E}, v)$  bezeichnet von  $v \in V$  beschriebene Objektsprache
- ▶  $ρ: V \to \mathcal{P}(Σ^*)$  ordnet jeder syntaktischen Variable  $v \in V$  eine Sprache zu
- ▶ Vorstellung:  $\rho(v)$  ist bestes Wissen über die von v beschriebene Sprache

Problem: Wie bekomme ich aus einem EBNF-Term eine Sprache?

$$\mathsf{Semantik} \; \llbracket \cdot \rrbracket : \; \underbrace{\mathcal{T}(\Sigma, V)}_{\mathsf{EBNF-Term} \; \alpha} \to ((\underbrace{V \to \mathcal{P}\left(\Sigma^*\right)}_{\rho}) \to \mathcal{P}\left(\Sigma^*\right))$$

### **SEMANTIK VON EBNF-TERMEN**

$$\llbracket \cdot \rrbracket : \underbrace{\mathcal{T}(\Sigma, V)}_{\mathsf{EBNF-Term} \; \alpha} \to ((\underbrace{V \to \mathcal{P}(\Sigma^*)}_{\rho}) \to \mathcal{P}(\Sigma^*))$$

Sei  $\alpha \in T(\Sigma, V)$  ein EBNF-Term. Die Semantik  $[\![\alpha]\!]$   $(\rho)$  von  $\alpha$  ist definiert als:

- ▶ Wenn  $\alpha = v \in V$ , dann gilt  $\llbracket \alpha \rrbracket (\rho) = \rho(v)$ .
- ► Wenn  $\alpha = w \in \Sigma$ , dann gilt  $\llbracket \alpha \rrbracket (\rho) = \{w\}$ .
- ▶ Wenn  $\alpha = \hat{\{} \alpha_1 \hat{\}}$ , dann gilt  $\llbracket \alpha \rrbracket (\rho) = (\llbracket \alpha_1 \rrbracket (\rho))^*$ .
- ▶ Wenn  $\alpha = \hat{[}\alpha_1\hat{]}$ , dann gilt  $[\![\alpha]\!](\rho) = [\![\alpha_1]\!](\rho) \cup \{\varepsilon\}$ .
- ▶ Wenn  $\alpha = (\hat{\alpha}_1)$ , dann gilt  $[\alpha](\rho) = [\alpha_1](\rho)$ .
- ▶ Wenn  $\alpha = \alpha_1 \alpha_2$ , dann gilt  $\llbracket \alpha \rrbracket (\rho) = \llbracket \alpha_1 \rrbracket (\rho) \cdot \llbracket \alpha_2 \rrbracket (\rho)$ .
- ▶ Wenn  $\alpha = (\hat{\alpha}_1 | \hat{\alpha}_2)$ , dann gilt  $[\alpha](\rho) = [\alpha_1](\rho) \cup [\alpha_2](\rho)$ .

### **FIXPUNKTITERATION - EINE ANALOGIE**

Ausblick: Fixpunktiteration zur Nullstellenbestimmung

Gegeben sei eine Funktion  $g: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ , von der wir eine Nullstelle suchen, d.h. ein  $\overline{x} \in \mathbb{R}$  mit  $g(\overline{x}) = 0$ .

**Methode:** Newtonverfahren — definiere  $\Phi(x) := x - \frac{g(x)}{g'(x)}$ .

- ▶ Starte mit "beliebigem" Startwert  $x_0 \in \mathbb{R}$ .
- ▶ Berechne stets  $x_{i+1} = \Phi(x_i)$ .

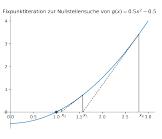
## **Beobachtung:**

 $x_i$  nähert sich der Nullstelle  $\overline{x}$  an

Ein *Fixpunkt* von  $\Phi$  ist ein Punkt x mit  $\Phi(x) = x$ .

Die Nullstelle  $\overline{x}$  ist ein Fixpunkt von  $\Phi$ , da

$$\Phi(\overline{x}) = \overline{x} - \frac{g(\overline{x})}{g'(\overline{x})} = \overline{x}.$$



## **FIXPUNKTITERATION FÜR EBNF**

**Ziel:** berechne Sprache  $W(\mathcal{E}, v)$  für alle  $v \in V$  einer EBNF-Definition  $\mathcal{E} = (V, \Sigma, S, R)$ .

Iterierende Funktion:

$$f: \underbrace{\left(V \to \mathcal{P}\left(\Sigma^*\right)\right)}_{\rho} \to \left(V \to \mathcal{P}\left(\Sigma^*\right)\right)$$

- ► Starte mit bisherigen Kenntnis  $\rho(v) = \emptyset$  für alle  $v \in V$ . (Nichtswissen)
- ► Berechne stets neues Wissen  $\rho_{\text{neu}} = f(\rho_{\text{alt}})$ . (Generiere neues Wissen)

**Ende:** erreiche einen Fixpunkt  $\rho$  mit  $f(\rho) = \rho$ 

Dann gilt  $\rho(v) = W(\mathcal{E}, v)$  für alle  $v \in V$ .

# **FIXPUNKTITERATION FÜR EBNF**

Da V endlich ist, ist  $f(\rho) \colon V \to \mathcal{P}(\Sigma^*)$  nur auf endlich vielen Argumenten definiert, deren Bilder wir nun als Spaltenvektor schreiben:

$$\begin{pmatrix} f(\rho)(v_1) \\ f(\rho)(v_2) \\ \vdots \\ f(\rho)(v_n) \end{pmatrix} \in \mathcal{P}(\Sigma^*)$$

$$\in \mathcal{P}(\Sigma^*)$$

Ein Iterationsprozess lässt sich dann wie folgt notieren:

$$\begin{pmatrix} \emptyset \\ \emptyset \end{pmatrix} \stackrel{f}{\mapsto}^{1} \begin{pmatrix} f(\rho)(v_{1}) \\ f(\rho)(v_{2}) \end{pmatrix} \stackrel{f}{\mapsto}^{2} \begin{pmatrix} f(f(\rho))(v_{1}) \\ f(f(\rho))(v_{2}) \end{pmatrix} \stackrel{f}{\mapsto}^{3} \dots$$

$$\stackrel{f}{\mapsto}^{n} \begin{pmatrix} f^{n}(\rho)(v_{1}) \\ f^{n}(\rho)(v_{2}) \end{pmatrix} \stackrel{f}{\mapsto}^{n+1} \dots$$

Übungsblatt 3

# **AUFGABE 1 — TEIL (A)**

Gesucht ist eine EBNF-Definition  $\mathcal{E} = (V, \Sigma, S, R)$  mit  $\Sigma = \{a, b, c, d\}$ , sodass

$$W(\mathcal{E},S) = \left\{ a^k b^\ell c^{2k} c^m : k \ge 1, \ell \ge m \ge 0 \right\}.$$

Wir zerlegen und strukturieren die Sprache

$$W(\mathcal{E}, S) = \left\{ a^{k} b^{\ell} c^{m} c^{2k} : k \ge 1, \ell \ge m \ge 0 \right\} \quad (\ell = m + n, n \ge 0)$$

$$= \left\{ a^{k} b^{m+n} c^{m} c^{2k} : k \ge 1, m \ge 0, n \ge 0 \right\}$$

$$= \left\{ a^{k} b^{m} b^{n} c^{m} c^{2k} : k \ge 1, m \ge 0, n \ge 0 \right\}$$

Damit ergibt sich

$$V = \{S, A\}$$

$$R = \left\{S ::= a \left(S \mid A\right) cc, \quad A ::= \left(bAc \mid b \mid b \right)\right\}$$

# **AUFGABE 1 — TEIL (B)**

Sei  $\Sigma' = \{a, b\}$  und  $\mathcal{E}' = (V', \Sigma', X, R')$  eine EBNF-Definition mit  $V' = \{X, Y\}$  sowie  $R' = \left\{ X ::= \hat{(} aXa \hat{)} Y \hat{)}, \quad Y ::= \hat{[} bY \hat{]} \right\}.$ 

Wir brauchen die Semantik der EBNF-Terme:

$$\begin{split} \left[ \left[ \left( \right. aXa \, \right] \, Y \, \right] \right] (\rho) &= \left[ \left. aXa \right] (\rho) \cup \left[ \left. Y \right] \right] (\rho) \\ &= \left[ \left. a \right] (\rho) \cdot \left[ \left. X \right] (\rho) \cdot \left[ \left. a \right] (\rho) \cup \left[ \left. Y \right] \right] (\rho) \\ &= \left\{ a \right\} \cdot \rho(X) \cdot \left\{ a \right\} \cup \rho(Y) \\ \left[ \left[ \left. \right] \, bY \, \right] \right] (\rho) &= \left[ \left. bY \right] (\rho) \cup \left\{ \varepsilon \right\} \\ &= \left[ \left. b \right] (\rho) \cdot \left[ \left. Y \right] (\rho) \cup \left\{ \varepsilon \right\} \\ &= \left\{ b \right\} \cdot \rho(Y) \cup \left\{ \varepsilon \right\} \end{split}$$

$$\begin{bmatrix} \hat{(} aXa \hat{)} Y \hat{)} \end{bmatrix} (\rho) = \{a\} \cdot \rho(X) \cdot \{a\} \cup \rho(Y) 
\begin{bmatrix} \hat{[} bY \hat{]} \end{bmatrix} (\rho) = \{b\} \cdot \rho(Y) \cup \{\varepsilon\}$$

Die zu iterierende Funktion  $f: (V \to \mathcal{P}(\Sigma^*)) \to (V \to \mathcal{P}(\Sigma^*))$  ist dann gegeben durch

$$f(\rho) = \begin{pmatrix} f(\rho)(X) \\ f(\rho)(Y) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \{a\} \cdot \rho(X) \cdot \{a\} \cup \rho(Y) \\ \{b\} \cdot \rho(Y) \cup \{\varepsilon\} \end{pmatrix}$$

4 Iterationen durch Anwendung der Funktion *f*:

$$\begin{pmatrix} \emptyset \\ \emptyset \end{pmatrix} \mapsto^{1} \begin{pmatrix} \emptyset \\ \{\varepsilon\} \end{pmatrix} \mapsto^{2} \begin{pmatrix} \{\varepsilon\} \\ \{\varepsilon, b\} \end{pmatrix} \mapsto^{3} \begin{pmatrix} \{aa, \varepsilon, b\} \\ \{\varepsilon, b, bb\} \end{pmatrix} \\
\mapsto^{4} \begin{pmatrix} \{aaaa, aa, ab, \varepsilon, b\} \\ \{\varepsilon, b, bb, bbb\} \end{pmatrix}$$

# **AUFGABE 1 — TEIL (C)**

$$\begin{pmatrix} \emptyset \\ \emptyset \end{pmatrix} \mapsto^1 \cdots \mapsto^4 \begin{pmatrix} \{aaaa, aa, ab, \varepsilon, b\} \\ \{\varepsilon, b, bb, bbb\} \end{pmatrix}$$

Mithilfe der Ergebnisse der Iterationen und der Intuition anhand der Regelmenge können wir vermuten, dass die syntaktische Kategorie von *X* ist gegeben durch

$$W(\mathcal{E}',X) = \{a^n \ b^m \ a^n : n \ge 0, m \ge 0\}.$$

## **AUFGABE 2**

```
Sei \mathcal{E} = (V, \Sigma, S, R) mit V = \{S\}, \Sigma = \{a, b\} und
R = \left\{ S ::= \hat{(} \ aSa \, \hat{)} \, \hat{[} \ b \, \hat{]} \, \hat{)} \right\}. Außerdem sei \rho \colon V \to \mathcal{P}(\Sigma^*) mit
                          \rho(S) = \{a^n w a^n : n > 0, w \in \{\varepsilon, b\}\}.
zu zeigen: [\hat{a} Sa \hat{b}] [b] (\rho) = \rho(S) (d.h. f(\rho) = \rho(S)
          \|\hat{a}Sa\hat{b}\| (\rho)
    = \{a\} \rho(S) \{a\} \cup (\{b\} \cup \{\varepsilon\})
    = \{a\} \{a^n w a^n : n > 0, w \in \{\varepsilon, b\}\} \{a\} \cup \{\varepsilon, b\}
    = \{a^{n+1}wa^{n+1}: n > 0, w \in \{\varepsilon, b\}\} \cup \{\varepsilon, b\}
    = \{a^n w a^n : n > 1, w \in \{\varepsilon, b\}\} \cup \{\varepsilon, b\}
    = \{a^n w a^n : n \ge 1, w \in \{\varepsilon, b\}\} \cup \{a^n w a^n : n = 0, w \in \{\varepsilon, b\}\}
    = \{a^n w a^n : n > 0, w \in \{\varepsilon, b\}\}
    = \rho(S)
```