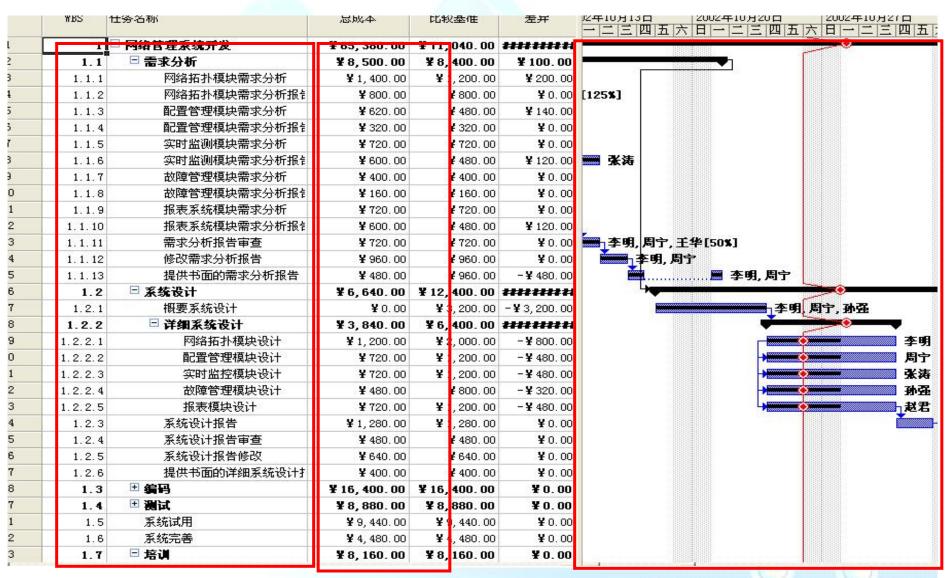
情景引入: 进度安排

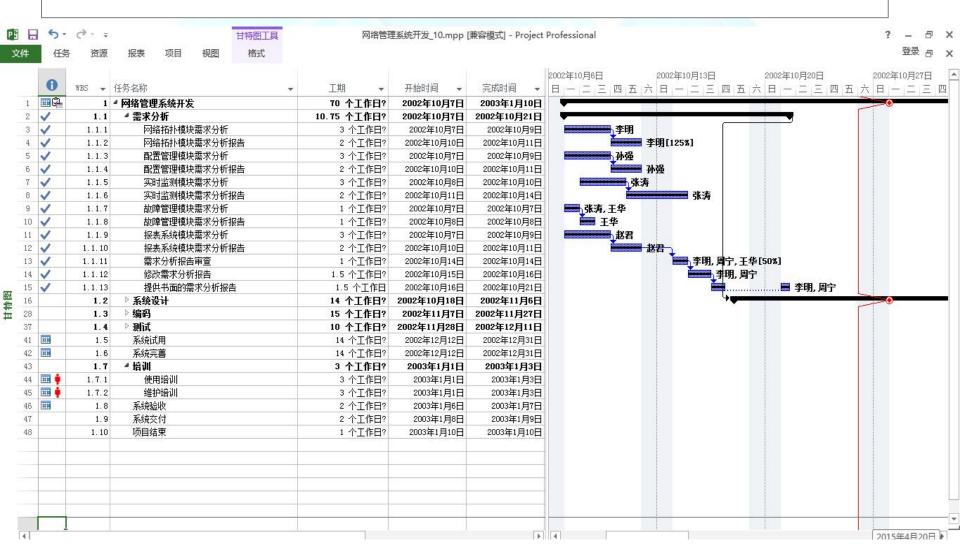


进度计划的重要性

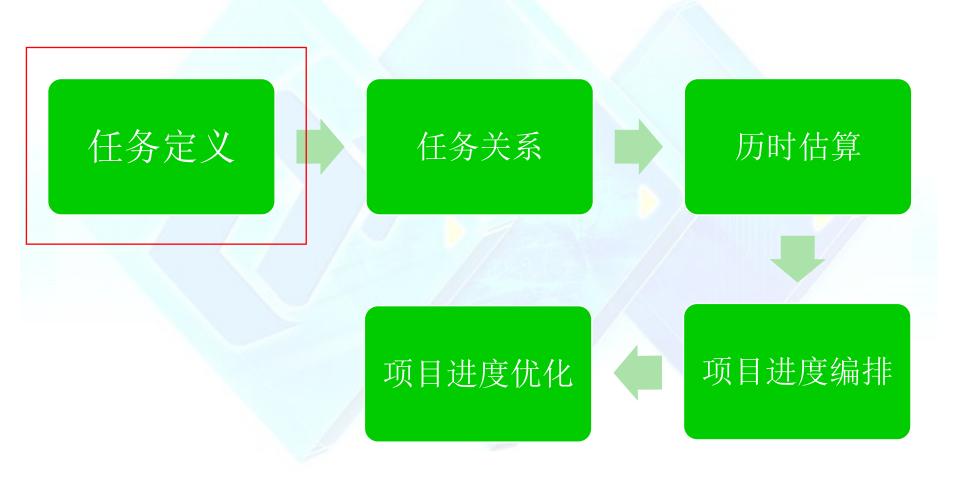
- ▶按时完成项目是项目经理最大的挑战之一
- ▶ 时间是项目规划中灵活性最小的因素
- ▶ 进度问题是项目冲突的主要原因

进度的定义

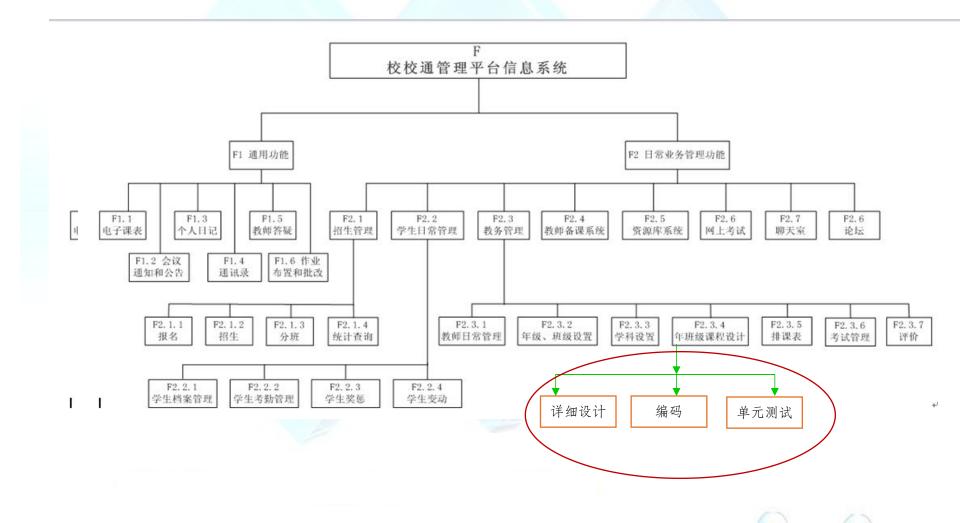
▶ 进度是对执行的活动和里程碑制定的工作计划日期表



项目进度计划过程



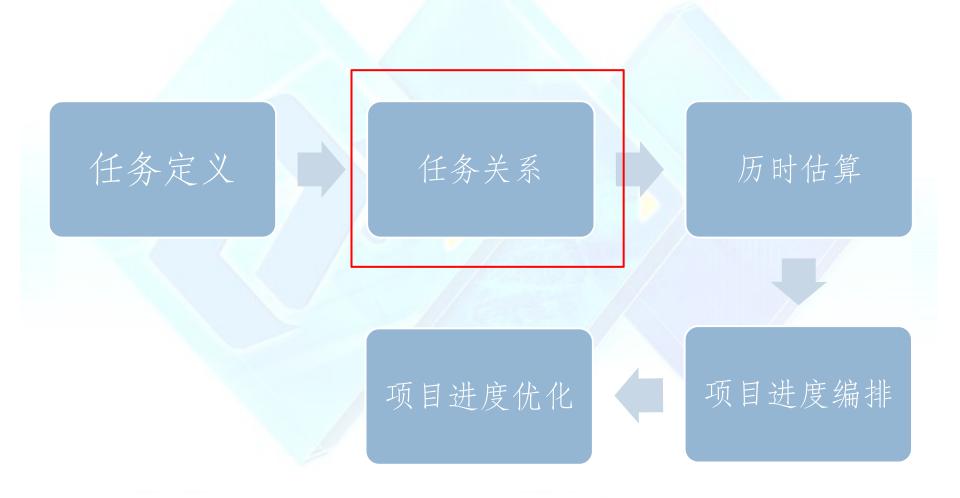
WBS → 任务



任务定义(Defining Activities)

▶确定为完成项目的各个交付成果所必须进行的诸项具体活动

项目进度计划过程



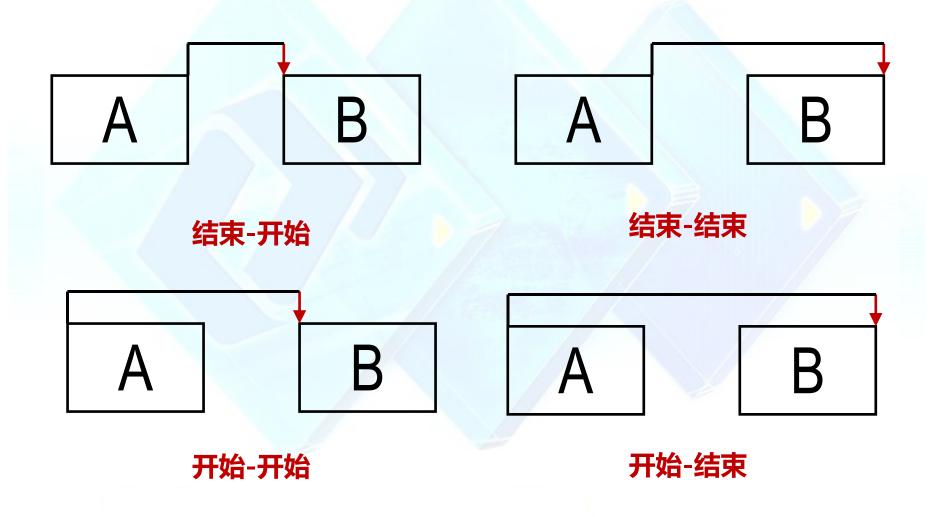


项目任务的关联关系

- ▶项目各项活动之间存在一定的关联关系
- ▶根据这些关系安排任务之间的顺序



项目任务的关联关系

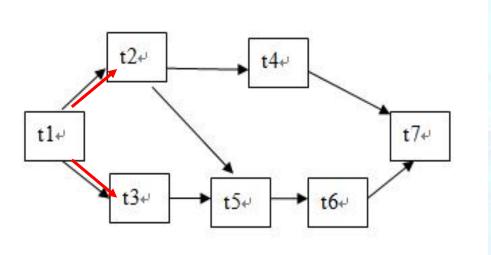


关系依赖矩阵

$$\begin{vmatrix} d_{11} & d_{12} & \dots & d_{1n} \\ d_{21} & d_{22} & \dots & d_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ d_{n1} & d_{n2} & \dots & d_{nn} \end{vmatrix}$$

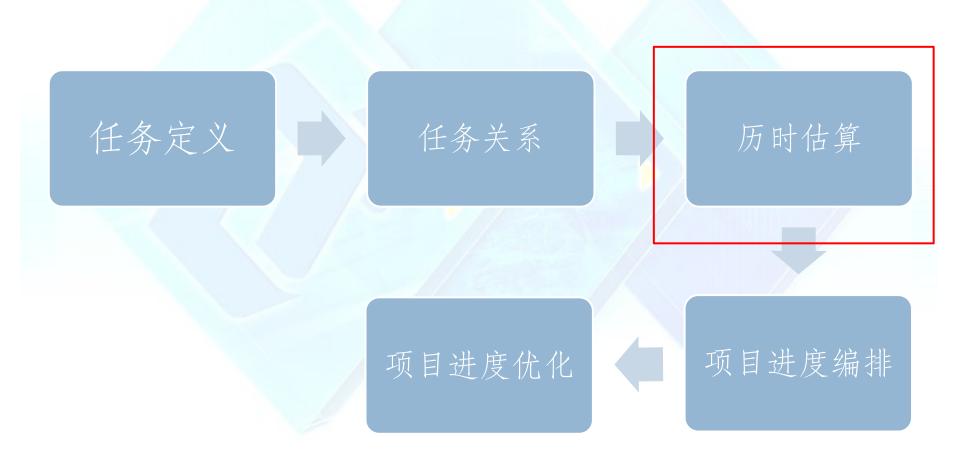
如果 d_i 是 d_j 的前置,则 $d_{ij}=1$,否则 $d_{ij}=0$

关系依赖矩阵: 实例



Γ0	1	1	0	0	0	07	
0	0	0	1	1	0	0	
0	0	0	0	1	0	0	
0	0	0	0	0	0	1	
0	0	0	0	0	1	0	
0	0	0	0	0	0	1	
L0	0	0	0	0	0	0-	

项目进度计划过程



历时估算

▶估计任务、路径、项目的持续时间

历时估算的基本方法

- > 定额估算法
- > 经验导出模型
- ➤ CPM(关键路径法估计)
- > 类比估算
- > 专家判断
- > 基于承诺的估计

定额估算法

T=Q/(R*S)

▶ T:活动历时

> Q: 任务工作量

» R: 人力数量

S: 工作效率(贡献率)

已知: Q=6人天

R=2人

S=0.5(50%)

则: T=6天

已知: Q=6人天

R=2人

S=1(100%)

则: T=3天

经验导出模型

$D = a \times E^b$

▶ D: 进度(以月单位)

▶ E: 工作量(以人月单位)

» a: 2-4之间

▶ b: 1/3左右: 依赖于项目的自然属性

举例:

假设: 导出模型 D = 3*E1/3

则: E = 65人月 → D = 3 * 65^{1/3} = 12月

关键路径法估计

- □ 确定项目网络图
- □ 每个任务有单一的历时估算
- □ 确定网络图中任务的逻辑关系
- □ 关键路径是网络图中最长的路径
- □ 关键路径可以确定项目完成时间

专家判断

根据下面专业知识而做出的历时估算:

- □ 进度计划
- □ 有关估算经验
- □ 学科或应用知识

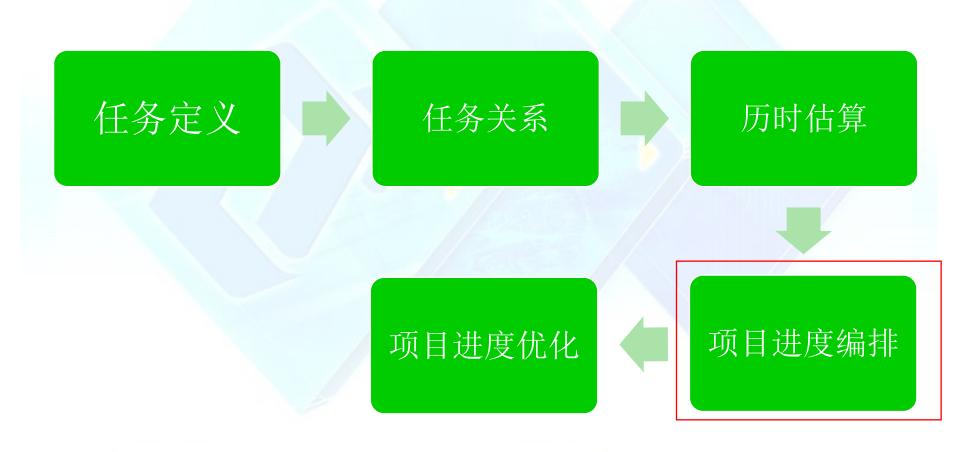
基于承诺的进度估算

要求开发人员做出进度承诺 不进行中间的工作量(规模)估计

主要优点

> 有利于开发者对进度的关注

项目进度计划过程

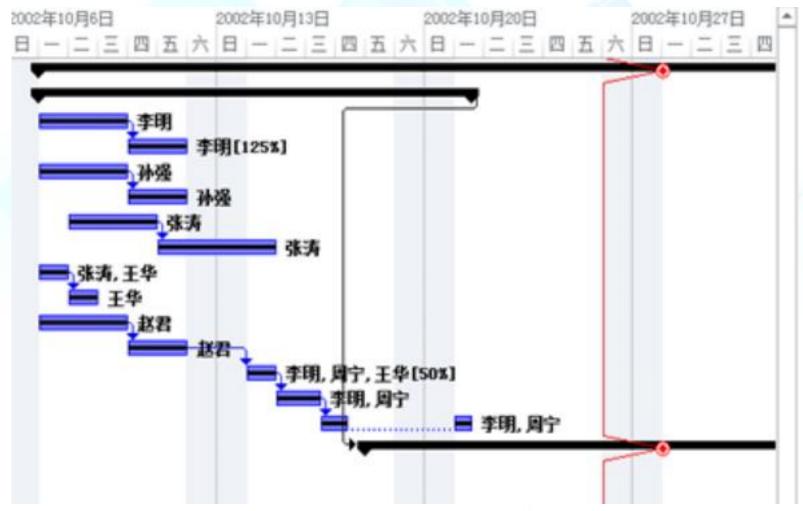


项目进度管理图示

根据项目任务的执行排序、历时估算及所需资源等进行分析,制定计划

进度制定的主要工具: 甘特图 里程碑计划 网络图

项目进度管理图示: 甘特图



项目进度管理图示: 网络图

- > 网络图是活动排序的一个输出
- > 展示项目中各个活动以及活动之间的逻辑关系

项目进度管理图示: 网络图

PDM (Precedence Diagramming Method)

优先图法/节点法 (单代号)网络图

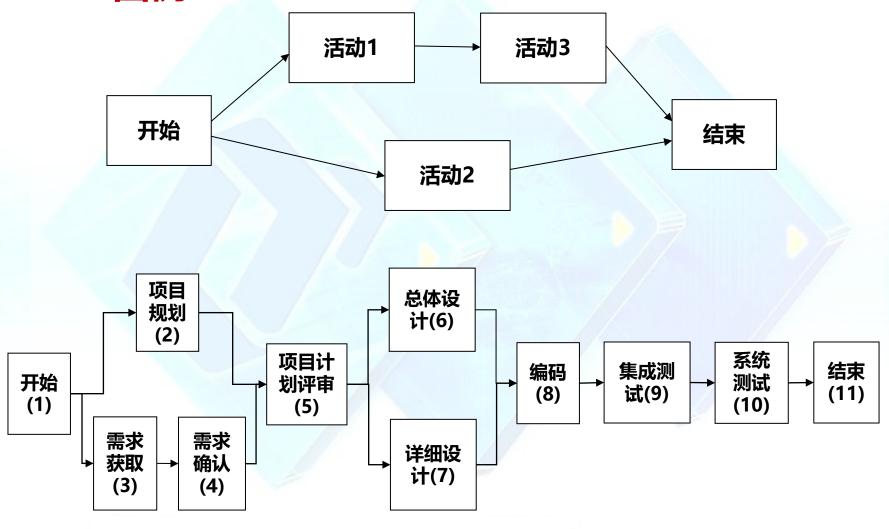
ADM (Arrow Diagramming Method)

箭线法 (双代号)网络图

项目进度管理图示: 网络图PDM(Precedence Diagramming Method优先图法/节点法/单代号网络图)

- ➤ 构成PDM网络图的基本元素是节点(Box)
- ➤ 节点(Box)表示活动(任务)
- 用箭线表示各活动(任务)之间的逻辑关系。
- > 可以方便的表示活动之间的各种逻辑关系

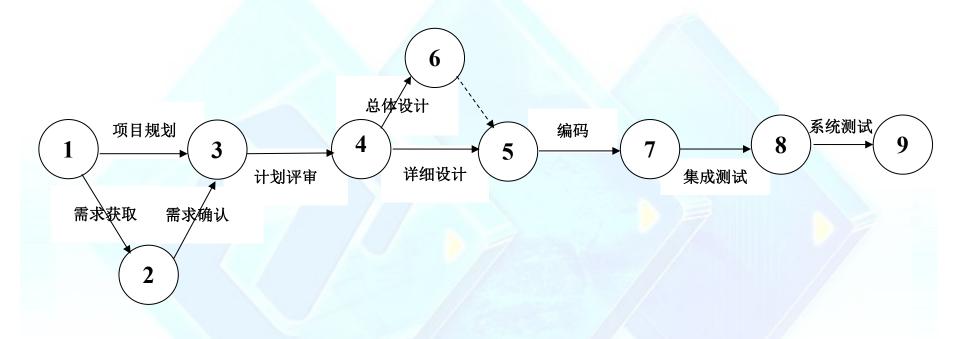
PDM 图例



项目进度管理图示:网络图ADM (Arrow Diagramming Method箭线法/双代号网络图)

- ➤ ADM也称为双代号项目网络图,
- ➤ 在ADM网络图中,箭线表示活动(任务)
- ▶ 两个代号唯一确定一个任务
- 代号表示前一任务的结束,同时也表示后一任务的开始

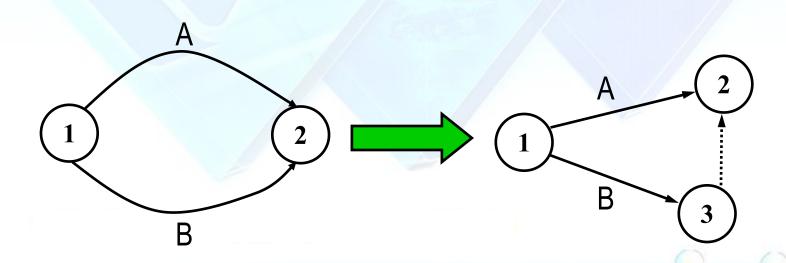
ADM 图例



ADM图例-虚活动

虚活动

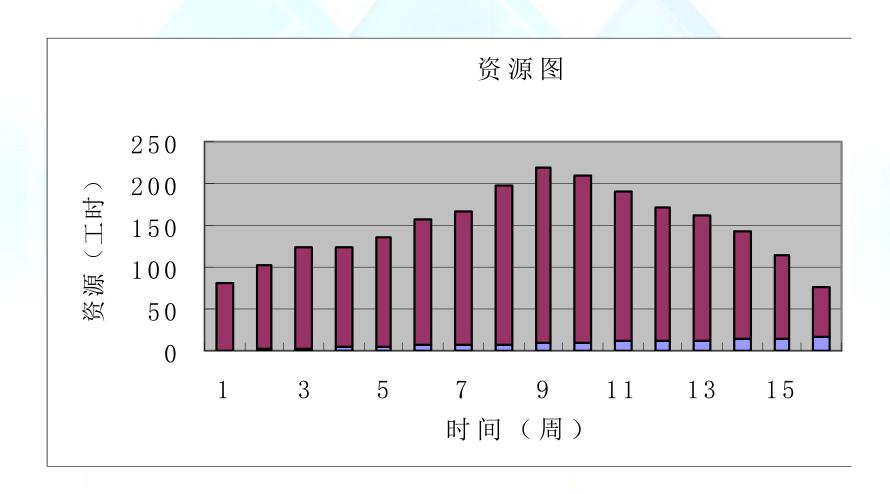
- ▶ 为了定义活动
- ▶ 为了表示逻辑关系
- > 不消耗资源



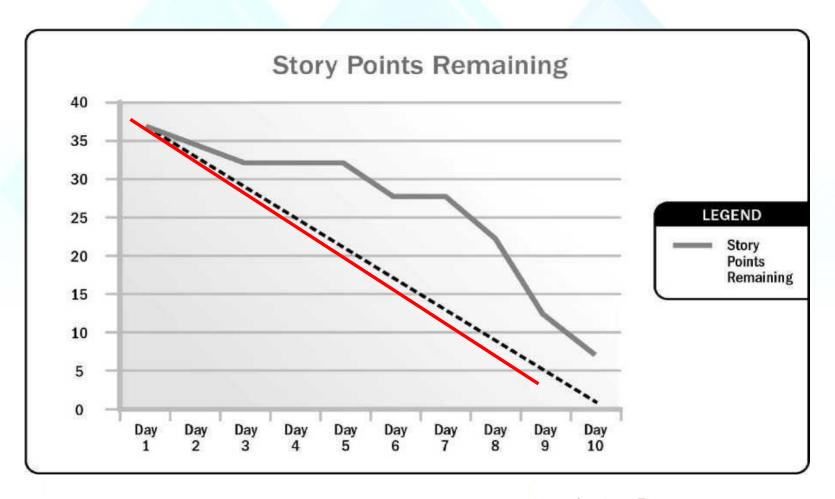
项目进度管理图示: 里程碑图示



项目进度管理图示:资源图 (人力、设备等)



项目进度管理图示: 燃尽图(Burndown Chart)



chapter__7

项目进度管理图示:燃起图(Burnup Chart)

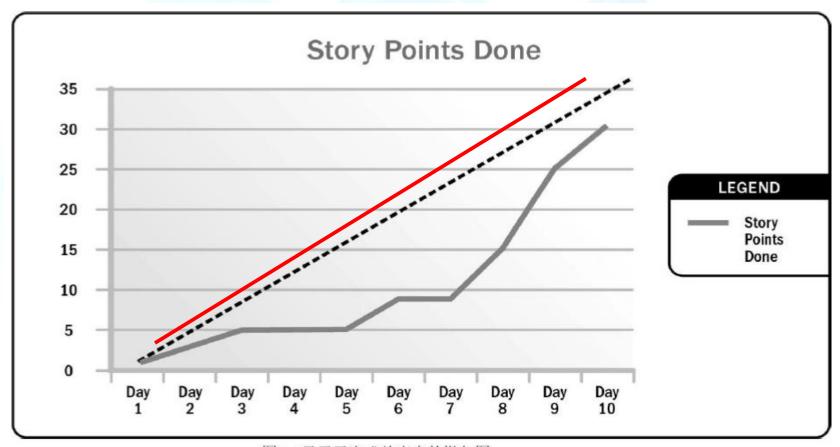


图5-2显示己完成故事点的燃起图

项目进度计划编排

- ➤ 超前(Lead)与滞后(Lag)
- > 关键路径法
- > 时间压缩法
- > 资源优化

项目进度计划编排:任务滞后(lag)



A完成之后3天B开始,PDM图表达



作用:

- 1) 人员休整
- 2) 等待试用验证

项目进度计划编排:任务超前(lead)





作用:

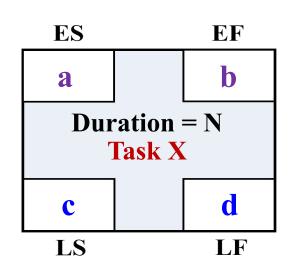
- 1)解决任务的搭接
- 2) 对任务可以进行合理的拆分
- 3) 缩短项目工期

项目进度计划编排:关键路径法(CPM, Critical Path Method)

项目进度计划编排:针对项目开发中的所有活动进行合理的时间安排 口其核心对象是任务/活动,以及与其息息相关的任务间关系网络、任 务历时估计、资源需求、相关责任人、其他假设条件等

关于"任务/活动"属性的基本概念

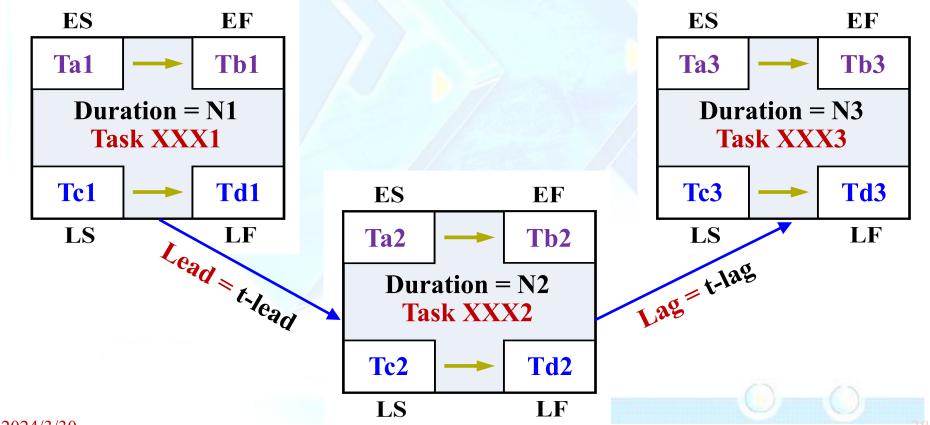
- ➤ 活动名称 (Task) 、历时时间(Duration)
- 最早开始时间(Early Start, ES)
- ▶ 最晚开始时间(Late Start, LS)
- ▶ 最早完成时间(Early Finish, EF)
- 最晚完成时间(Late Finish, LF)
- 总浮动时间(Total Float, TF)
- ▶ 自由浮动时间(Free Float, FF)
- ➤ 调整超前量(lead)、调整滞后量(lag)
- ▶ 前置活动(Predecessor, p)、后置活动(Successor, s)



关于"任务/活动"属性的基本概念

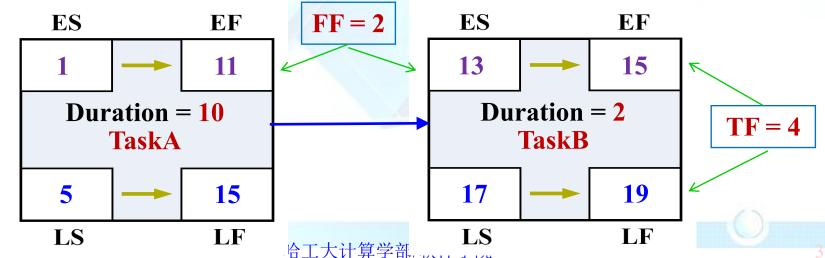
- ➤ 活动名称 (Task)
- ▶ 历时时间(Duration)
- ▶ 最早开始时间(Early Start, ES)
- ▶ 最晚开始时间(Late Start, LS)
- 最早完成时间(Early Finish, EF)

- ▶ 最晚完成时间(Late Finish, LF)
- ▶ 总浮动时间(Total Float, TF)
- ▶ 自由浮动时间(Free Float, FF)
- ▶ 调整超前量(lead)、调整滞后量(lag)
- ▶ 前置活动(Predecessor, p)
- 后置活动(Successor, s)



浮动时间(Float)

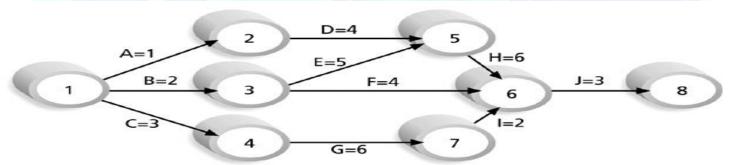
- 口浮动时间(Float):是一个任务/活动的机动性时间,它是一个任务 /活动在不影响其它任务/活动或者项目完成的情况下可以延迟的时 间量
- 口总浮动时间(Total Float, TF): 在不影响项目最早完成时间的前 提下,一个任务/活动可以延迟的时间。TF=LF-EF
- 口自由浮动时间(Free Float, FF): 在不影响后置任务/活动最早开 始时间的前提下,一个任务/活动可以延迟的时间



关键路径(Critical Path)

在一个项目中表达任务/活动关系的网络图(PDM、ADM)中:

- 口 网络图中时间最长的路径称为 "关键路径"
- □ 关键路径是决定项目完成的最短时间
- □ 时间浮动为0(Float=0)的路径
- □ 关键路径上任何活动延迟,都会导致整个项目完成时间的延迟
- □ 关键路径可能不止一条(长度一定一样!)



Note: Assume all durations are in days.

Path 1: A-D-H-J Length = 1+4+6+3 = 14 days

Path 2: B-E-H-J Length = 2+5+6+3 = 16 days

Path 3: B-F-J Length = 2+4+3 = 9 days

Path 3: B-F-J Length = 2+4+3 = 9 days Path 4: C-G-I-J Length = 3+6+2+3 = 14 days

Since the critical path is the longest path through the network diagram, Path 2, B-E-H-J, is the critical path for Project X.

关键路径历时估算法

对一个项目进度计划编排,关键问题是要确定项目完成总时间长度

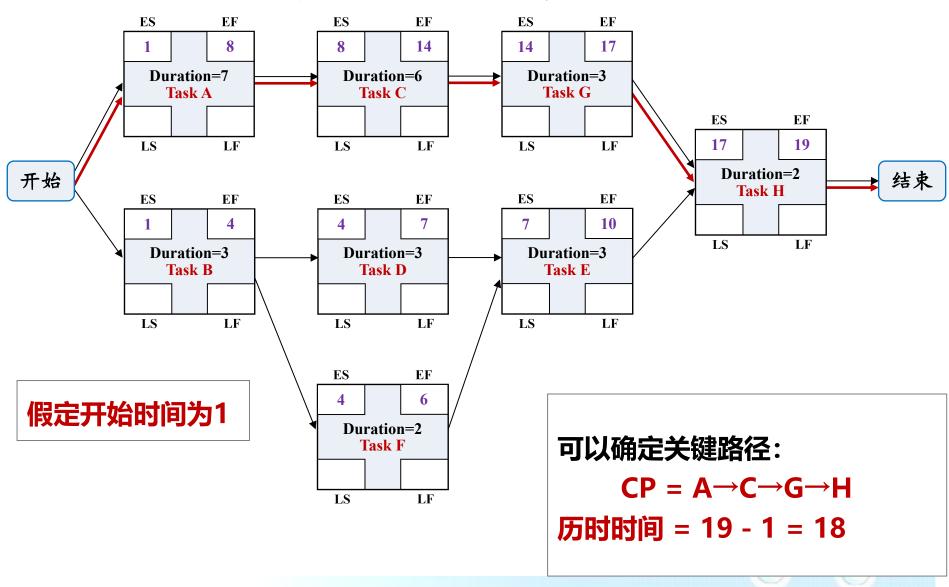
- ▶ 针对任务分解结果及活动网络图,找出"关键路径",即抓住了进度管理的关键点
- ➤ 关键路径检索有2种方法:正推法(Forward pass)和逆推法 (Backward pass)

关键路径历时估算法 — 正推法(Forward pass)

正推法(Forward pass): 按照时间顺序计算网络图中每个活动的最早 开始时间ES和最早完成时间EF,从而找到关键路径的方法

- 首先确定项目的开始时间,网络图中第一个任务的最早开始时间是 项目的开始时间,逐个对网络中每个任务节点,计算ES、EF
- > EF = ES + Duration
- ES = EF(p) + Lag Lead
 - p为前置任务节点,Lag为前置节点与本节点相关的滞后量,Lead为前 置节点允许当前节点的超前量
 - 当一个任务有多个前置任务时,选择前置任务中最EF(p)+Lag-Lead结 果最大值作为当前节点的ES
- ➤ 遍历网络图,计算每个路径的所有任务的ES和EF
- ➤ 最后,根据EF最大值的节点为线索,确定关键路径

关键路径历时估算法 一 正推法实例

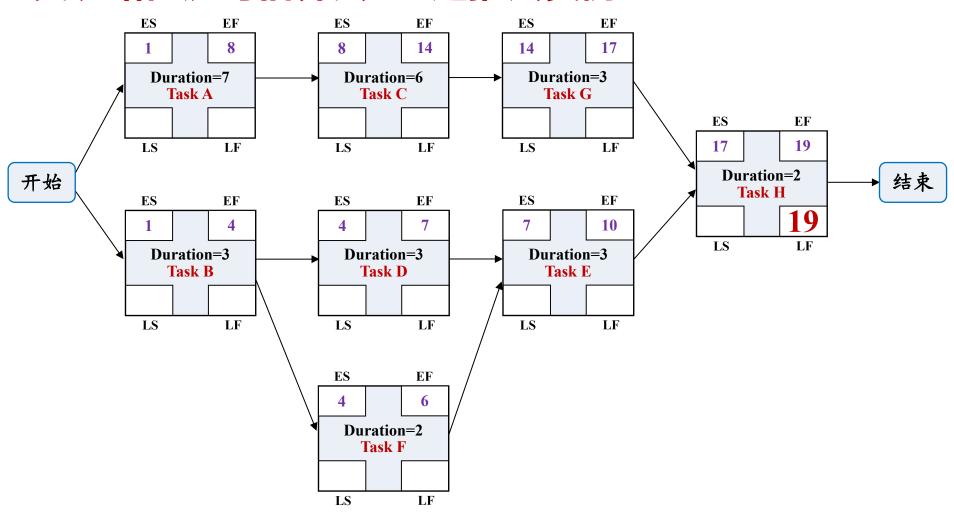


关键路径历时估算法 一逆推法(Backward pass)

逆推法(Forward pass):按照时间顺序计算网络图中每个活动的最晚 开始时间LS和最晚完成时间LF,从而找到关键路径的方法

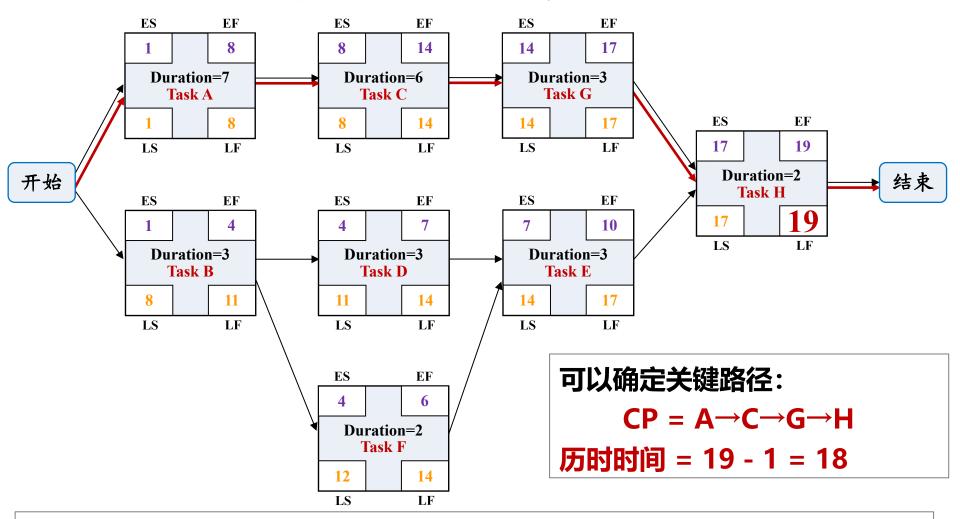
- 首先确定项目的结束时间,网络图中最后一个任务最晚完成时间是 项目的结束时间,逐个对网络中每个任务节点,计算LS、LF
- LS = LF Duration
- LF = LS(s) Lag + Lead
 - s为后置任务节点,Lag为后置节点与本节点相关的滞后量,Lead为本节点 允许后置节点的超前量
 - 当一个任务有多个后置任务时,选择后置任务中LS(s)-Lag+Lead结果最小 值作为当前节点的LF
- ➤ 遍历网络图,计算每个路径的所有任务的LS和LF
- ▶ 最后,确定关键路径,方法:找到浮动时间Float为0的路径

关键路径历时估算法 一 逆推法实例



问题: 为什么选择LF(H)=19?

关键路径历时估算法 一 逆推法实例

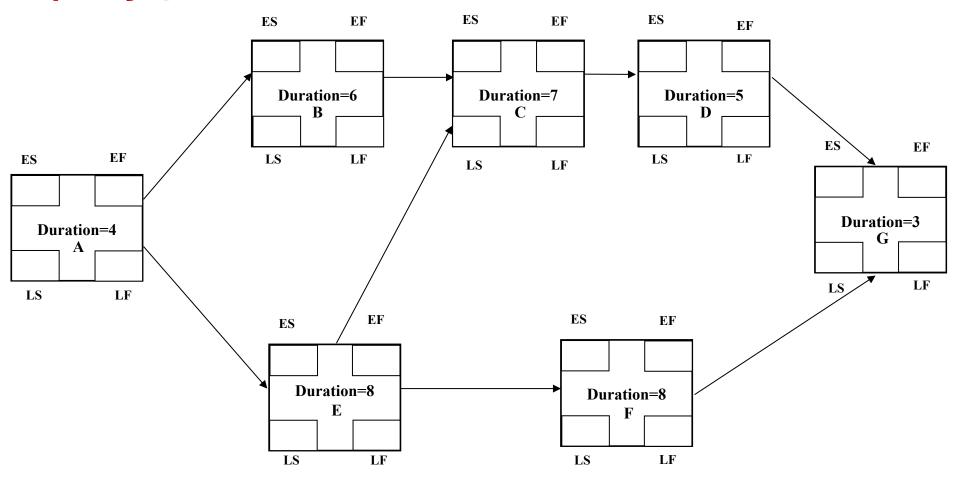


注意: 有了正推和逆推结果后,判定关键路径更加方便,即路径上所有节点的浮动时间都为0,或者说|ES-LS|且|EF-LF|=最小恒定值

课堂练习1

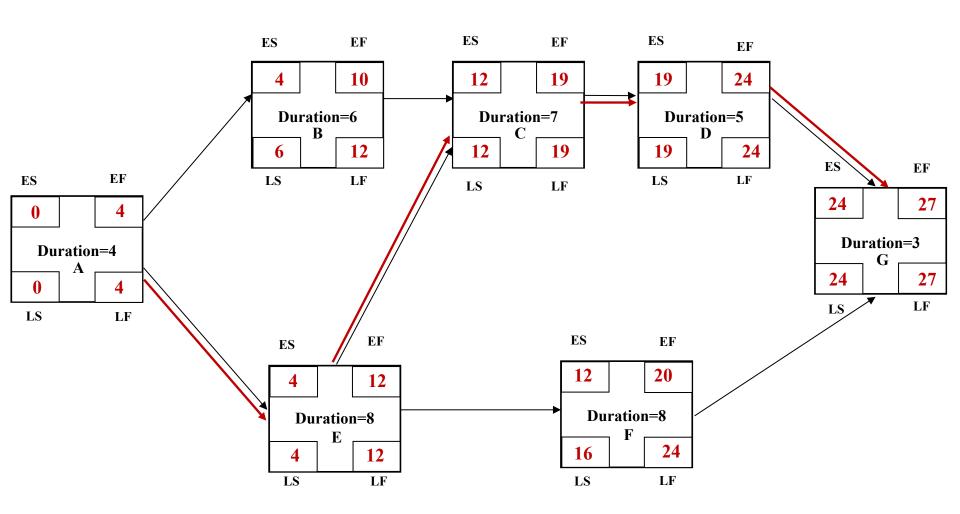
- 作为项目经理, 你需要给一个软件项目做计划安排
- 经过任务分解后得到任务A,B,C,D,E,F,G
- 假设各个任务之间没有滞后和超前,下图是这个项目的PDM网络图
- 通过历时估计已经估算出每个任务的工期,现已标识在PDM网络图上
- 假设项目的最早开工日期是第0天,请计算每个任务的最早开始时间,最晚开始时间,最早完成时间,最晚完成时间,同时确定关键路径,并计算关键路径的长度,计算任务F的自由浮动和总浮动

课堂练习1



- 1.确定所有任务的ES,EF,LS,LF
- 2.确定关键路径以及关键路径的长度?
- 3.确定 F 的自由浮动和总浮动?

课堂练习1



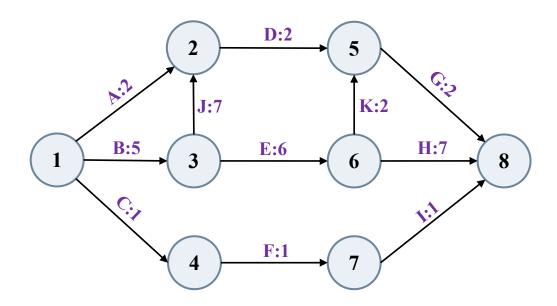
CP:A->E->C->D->G

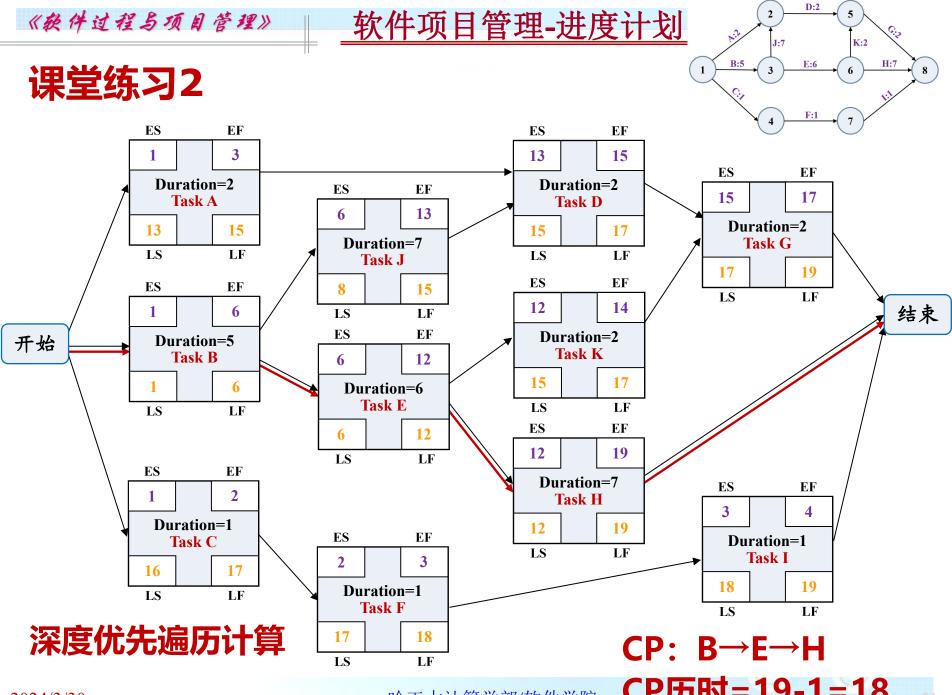
CP Path:27

TF(F)=4 FF(F)=4

课堂练习2

要求:将ADM网络图变换成PDM图,然后计算关键路径





课堂练习2

假设: Task H可以在E完成时间提前3个时间单位 Task K到G需要滞后2个时间单位

