





- Gestiunea memoriei fizice în Linux
- Gestiunea memoriei virtuale în Linux
- Bibliografie
  - o UTLK: capitolele 8, 9



### Gestiunea memoriei fizice în Linux

- Algoritmi și structuri de date ce mențin starea memoriei fizice
- Se face la nivel de pagină
- (Relativ) independentă de gestiunea memoriei virtuale
- Fiecare pagina fizică are asociată un descriptor: struct page
- În zona lowmem se ține un vector de astfel de descriptori (mem\_map)
- (descritorul de pagină conține: un contor de utilizare al paginii, flag-uri, poziția în swap sau în fișier, buferele conținute de pagină, poziția în "page cache", etc.)



- Zona DMA: 0 16Mb
- Zona Normal (LowMem): 16Mb 896Mb
- Zona HighMem: 896Mb 4Gb/64Gb
- Non-Uniform Memory Access
  - o Memoria fizică este împarțită între mai multe noduri
    - există un spațiu comun de adrese fizice
    - accesul la memoria locală este mai rapidă
  - o Fiecare nod
    - are procesorul propriu
    - are zone de memorie proprii: DMA, NORMAL, HIGHMEM



- alloc\_pages(gfp\_mask, order)
  - Alocă 2^order PAGINI contigue şi întoarce un descriptor de pagină pentru prima pagină alocată
- alloc\_page(gfp\_mask)
- Funcții mai folositoare (întorc adresa lineară a paginii/primei pagini)

```
o __get_free_pages(gfp_mask, order)
o __get_free_page(gfp_mask)
o __get_zero_page(gfp_mask)
o __get_dma_pages(gfp_mask, order)
```





- \_\_\_GFP\_WAIT
  - Kernelul poate bloca procesul curent pentru a aștepta pagini libere
- GFP HIGH
  - Prioritate mare; kernelul are voie să foloseasca pagini libere rezervate pentru ieșirea din situaţii critice (atunci când există foarte puţină memorie)
- GFP IO
  - Kernelul are voie să facă transferuri I/O pe pagini normale pentru a elibera memorie (necesar pentru evitare deadlock-uri)

- \_\_GFP\_HIGHIO
  - Kernelul are voie să facă transferuri
     I/O pe pagini din high memory pentru a elibera memorie (necesar pentru evitare deadlock-uri)
- \_\_GFP\_FS
  - Kernelul are voie să execute operații VFS low level (necesar pentru evitare deadlock-uri)
- \_\_GFP\_DMA
  - Paginile trebuie alocate din zona DMA
- \_\_GFP\_HIGHMEM
  - Paginile trebuie alocate din zona HIGHMEM





- GFP ATOMIC
  - \_\_\_GFP\_HIGH
- GFP KERNEL
  - \_\_GFP\_HIGH | \_\_GFP\_WAIT | \_\_GFP\_IO | GFP HIGHIO | GFP FS
- GFP USER
  - \_\_GFP\_HIGH | \_\_GFP\_WAIT | \_\_GFP\_IO | \_\_GFP\_HIGHIO | \_\_GFP\_FS



- Algoritmii de alocare sunt liniari şi fragmentează memoria
- O posibilă soluție: paging
  - Uneori kernelul chiar are nevoie de memorie fizică contiguă (pentru DMA)
  - o Dacă s-ar folosi paging, tabela de pagini s-ar modifica => penalizări la accesul la memorie
  - Dacă s-ar folosi paging nu s-ar mai putea folosi paginare extinsă (pagini de 4Mb/2Mb)
  - Anumite arhitecturi (MIPS) mapează o parte din spațiul liniar de adresă kernel în memoria fizică (i.e. pe acea zonă nu se foloseşte paginare)



- Blocurile sunt grupate în liste de dimensiune fixă
  - Blocurile au ca dimensiune puterile lui 2, aliniate corespunzător cu dimensiunea
- Alocarea se face numai în blocuri de puteri ale lui 2
- La alocarea unui bloc (dimensiune N)
  - Dacă există un bloc de dimensiune N se alocă
  - Dacă nu, se sparge un bloc de dimensiune 2N în două blocuri de dimensiune
     N, unul se alocă, altul se pune în lista cu blocuri de dimensiune N
- La dealocarea unui bloc (dimensiune N)
  - Dacă există blocuri adiacente în memoria fizică de aceeași dimensiune N, iar primul este aliniat la 2N, cele două blocuri se "coagulează" într-un bloc de dimensiune 2N
  - Se încearcă iterativ să se coaguleze cât mai multe blocuri



# Implementarea algorimului buddy în Linux

- Sunt folosite 11 liste pentru blocuri de 1, 2, 4, 8, 16, 32, 64, 128, 256, 512, 1024
   PAGINI
- Fiecare zonă de memorie are alocatorul buddy propriu
- Fiecare zona are asociată un vector de descriptori de blocuri libere, câte o intrare pentru fiecare dimensiune de bloc
- Descriptorul de blocuri libere conţine numărul de pagini libere şi capul listei de blocuri libere
- Blocurile sunt înlănțuite cu ajutorul câmpului Iru din descriptorul de pagini
- Paginile libere folosite de buddy au flagul PG\_buddy setat
- Descriptorul de pagina menţine dimensiunea blocului în câmpul private pentru a putea face uşor verificările necesare pentru coagularea a două blocuri libere ce sunt adiacente



## Alocarea de blocuri cu dimensiune mică

- Sistemul buddy este folosit în kernel pentru a aloca pagini
- Multe componente din kernel au nevoie de blocuri de dimensiune mult mai mică decât dimensiunea unei pagini
- Soluție: folosirea de blocuri mai mici cu dimensiune variabile
  - Probleme: fragmentare externă
- Soluție: folosirea unor blocuri de dimensiune fixă, dar mai mici
  - o Probleme: cât de mica/mare sa fie dimensiunea ?
  - Soluție: crearea mai multor zone cu blocuri de mai multe dimensiuni, distribuite geometric: 32, 64, ..., 131 056

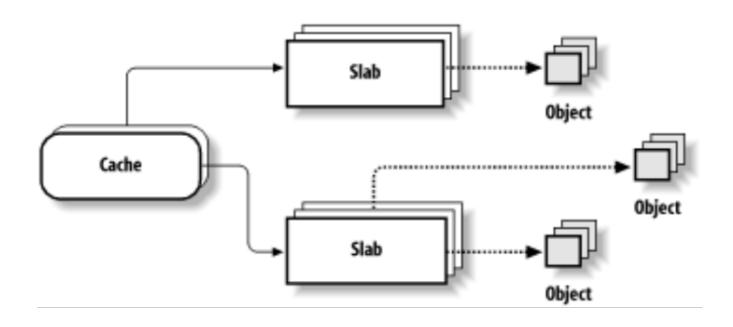


- Zonele de memorie alocate/dealocate sunt văzute ca "obiecte"
- Fiecare tip de "obiect" are un constructor şi un destructor
- Obiectele dealocate sunt păstrate într-un cache, astfel că la urmatoarea folosire a lor nu mai trebuie reinițializate și nu mai trebuie apelat algoritmul buddy
- În Linux nu (prea) se folosesc constructori/desctructori din motive de eficiență



- Kernelul tinde să aloce/dealoce succesiv acelaşi tip de structuri de date (de exemplu PCB-uri); folosirea cache-ului din slab reduce frecvenţa operatiilor (mai costisitoare) de alocare/dealocare
- Multe cereri de alocare frecvente folosesc aceeaşi dimensiune pentru fiecare alocare: pentru aceste tipuri se pot crea zone speciale, care să conţină blocuri de dimensiunea dorită => se reduce astfel fragmentarea interna
- Pentru cereri ce nu folosesc aceaşi dimensiune la alocare (mult mai puţin frecvente) se poate folosi în continuare abordarea geometrică (şi cache)
- Reduce foot-print-ul pentru alocare/dealocare pentru că nu se mai caută pagini libere ci sunt luate direct din cache-uri (cache-urile de obiecte sunt concentrate într-o zonă de memorie şi sunt mult mai mici decât structurile folosite de buddy)
- Distribuie obiectele în memorie astfel încât să acopere uniform liniile de cache





- Alocatorul slab este format din
  - Mai multe cache-uri
  - Fiecare cache are mai multe slab-uri
  - Fiecare slab menţine mai multe obiecte alocate / libere

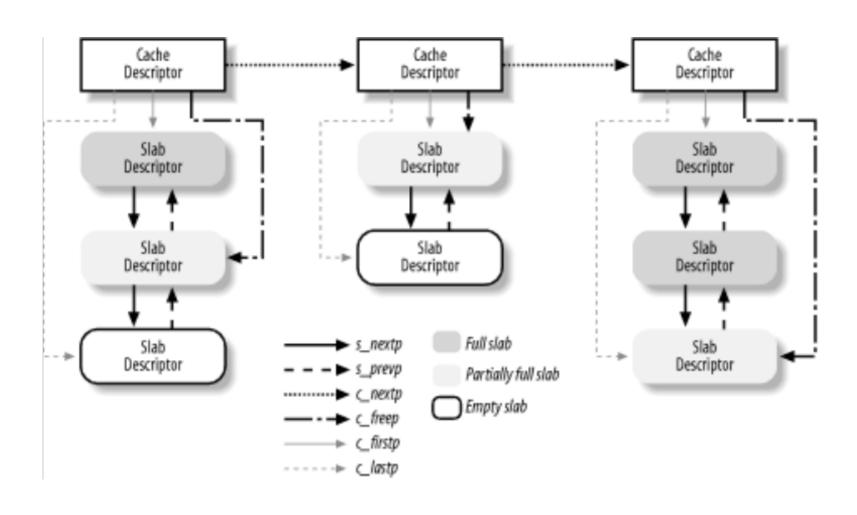


- Un nume folosit pentru informații către user-space
- Funcții pentru inițializarea / deinițializarea obiectelor cache-ului
- Dimensiunea obiectelor
- Diverse flaguri statice / dinamice
- Dimensiunea slab-urilor (structurile care conţin efectiv obiectele)
   în pagini (puteri ale lui 2)
- Măsti GFP pentru alocarea dintr-o zonă specifică
- Mai multe slab-uri: pline, libere sau parțial pline



- Numărul de obiecte alocate
- Zona de memorie în care se țin obiectele
- Zona de memorie către primul obiect liber
- Descriptorii de slab sunt ținuti fie
  - În cadrul slab-ului ce îl descriu (dacă dimensiunea obiectelor e mai mică de 512, sau dacă fragmentarea internă lasa loc pentru descriptorul de slab)
  - o În cadrul unor cache-uri generale folosite de către alocatorul slab

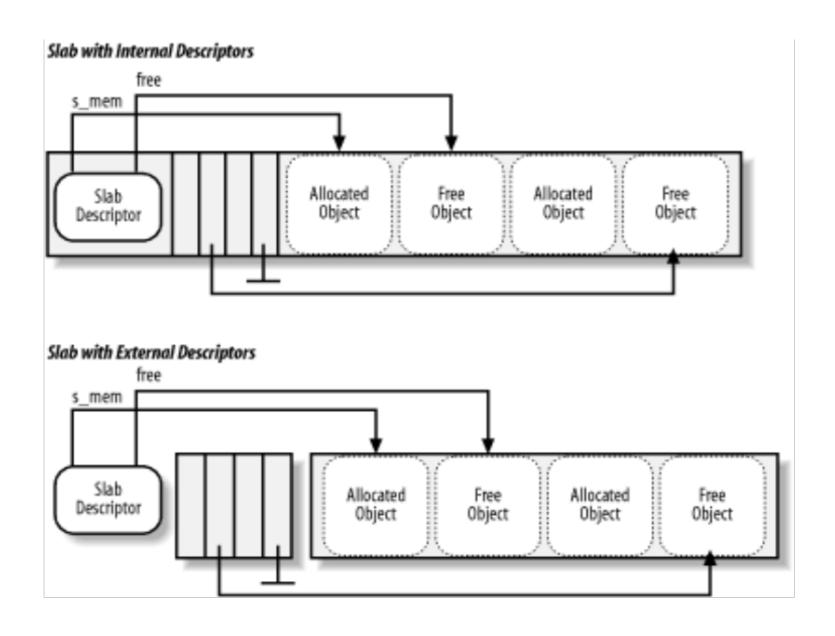






- Cache-urile generale sunt folosite de alocatorul slab pentru
  - A ţine descriptorii de cache pentru celelalte cache-uri
  - A ţine 26 de cache-uri generale cu dimensiunea obiectelor de 32, 64, 128,
     ..., 131 072 (unul pentru zona normală şi unul pentru zona DMA); kmalloc() alocă memorie din aceste cache-uri
- Cache-urile specifice sunt create de către restul kernelului la cerere

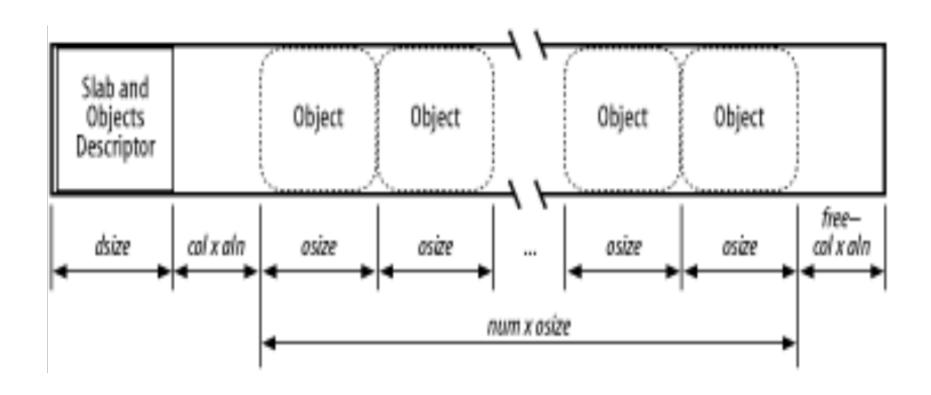






- Descriptorul de obiect este folosit doar atunci când obiectul este liber
- Este de fapt un întreg care indică următorul obiect liber
- Ultimul obiect liber are valoarea BUFCTL\_END
- Descriptori de obiecte
  - Interni ţinuţi în slab
  - Externi ţinuţi în cache-urile generale







- Colorarea este folosită pentru a alinia obiectele din diversele slab-uri din cache la offset-uri diferite (dar constrângerile de aliniere ale obiectelor din cache sunt păstrate)
  - Aln constrângerea de aliniere; adresa obiectului trebuie să fie un multiplu de acest număr
  - Num numărul de obiecte care pot fi stocate în slab
  - o **Objsize** dimensiunea obiectelor, inclusiv octeții nefolosiți dar necesari pentru aliniere
  - o **Dsize** dimensiunea descriptorului slab-ului + dimensiunea descriptorilor de obiecte
  - o Free numărul de octeți neutilizați în slab

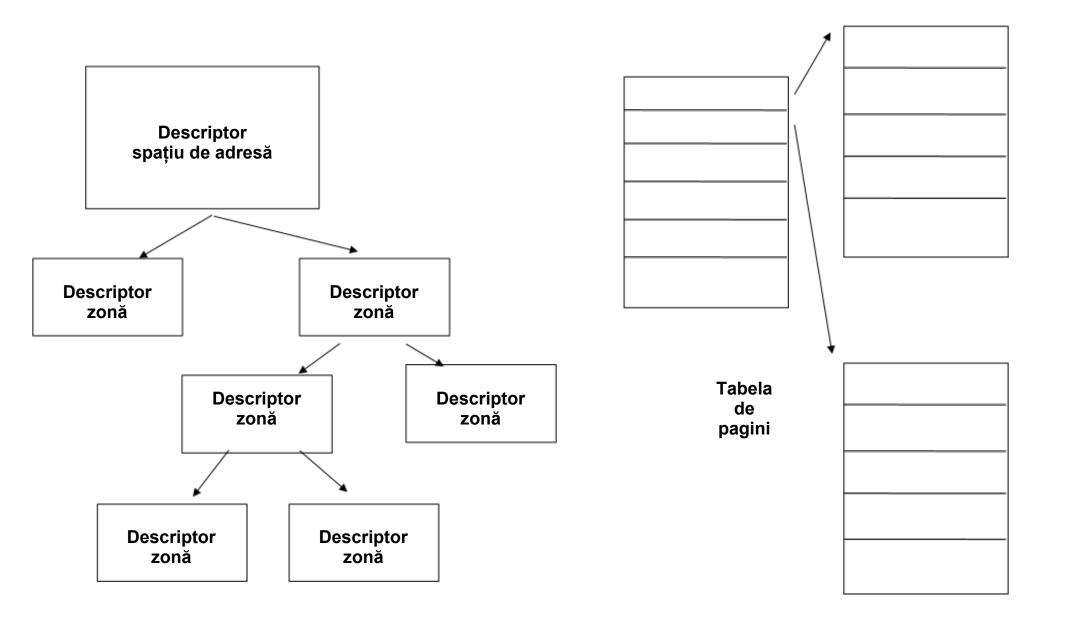


- slab\_length = num x objsize + dsize + free
- Numărul de culori = free / aln + 1
- Numărul maxim de posibilități de plasa primul obiect în slab prin mutarea unei bucăți din zona free de la sfârşitul slab-ului la începtul acestuia
- Cum toate definițiile date sunt comune unui cache, înseamnă că alocatorul slab poate aloca "culori" diferite fiecărui slab



- Memoria virtuală este folosită
  - o în user-space
  - o în kernel-space
- Alocarea unei zone de memorie în spaţiul de adresă (kernel sau user) implică
  - o alocarea unei pagini fizice
  - o alocarea unei zone din spațiul de adresă
    - în tabelele de pagini
    - în structuri interne, menținute de sistemul de operare







- Tabela de pagini este folosită
  - de procesor (CISC)
  - o de nucleu căutare pagină și adaugare în TLB (RISC)
- Descriptorul spațiului de adresă este folosit de sistemul de operare pentru a menține informații mai high level
- Fiecare descriptor de zonă specifică dacă zona este mapată peste un fişier, este mapată read-only, este mapată copy-on-write, etc.



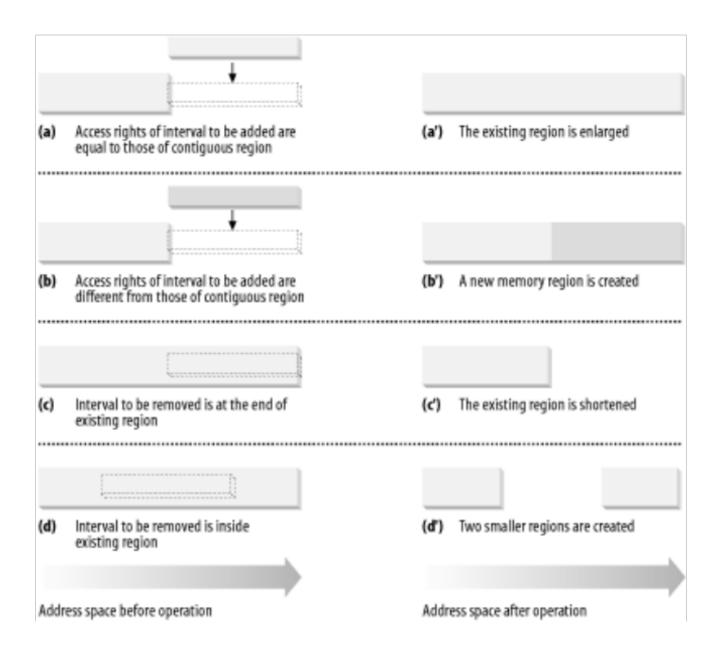
- 1. Căutarea unei zone libere în descriptorul spațiului de adresă
- 2. Alocarea de pagini fizice pentru descriptorul zonei
- 3. Inserarea în descriptorul spațiului de adresă a descriptorului zonei
- 4. Alocarea de pagini fizice pentru tabelele de pagini
- 5. Inițializarea tabelei de pagini astfel încât să indice către zona alocată
- Alocarea la cerere de pagini fizice pentru zona alocată (şi eventual pentru noi tabele de pagină)

#### Dezalocarea de memorie virtuală

- 1. Ştergerea descriptorului zonei din descriptorul spațiului de adresă
- 2. Eliberarea paginii fizice asociată cu descriptorul zonei
- Invalidarea tuturor întrarilor din tabelele de pagini asociate cu zona de dealocat
- 4. Invalidarea TLB-ului pentru zona delocată
- 5. Eliberarea paginilor asociate cu tabelele de pagini construite pentru zona dealocată



## Operații asupra spațiului de adresă





### Gestiunea memorie virtuale în Linux

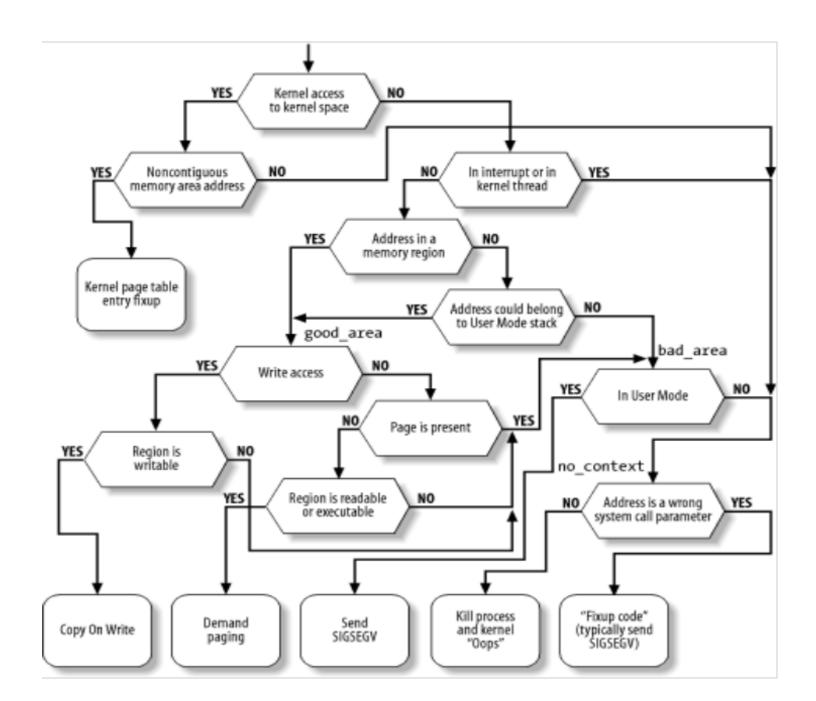
## • În kernel-space

- o pentru apeluri vmalloc
- descriptorul de zonă: struct vm\_struct
- descriptorul spaţiului de adresă: listă simplu înlănţuită de descriptori de zonă

## • În user-space

- descriptorul de zonă: struct vm\_area\_struct
- o descriptorul spațiului de adresă: arbore red-black

## Tratarea page fault-urilor în Linux





### Algoritm de tip LRU

- o se mențin doua liste: cu paginile active și cu paginile inactive
- o atunci când sistemul are nevoie de pagini, se eliberează pagini, în ordine, din:
  - diversele cache-uri: buffer cache, dcache, icache
  - lista de pagini inactive
  - lista de pagini active

#### kswapd

- kernel thread care evacuează paginile
- o este activat atunci când numărul de pagini libere scade sub o limită



