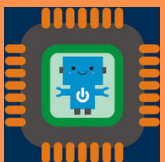


# Aumentando as capacidades de programação com microcontroladores

Desenvolvido por Mirela TIBU

“Grigore Moisil” Theoretical Highschool of Informatics , Iasi, Romania



## A Trainers Toolkit To Foster STEM Skills Using Microcontroller Applications



Co-funded by the  
Erasmus+ Programme  
of the European Union

Project No. 2019-1-RO01-KA202-063965

This project has been funded with support from the European Commission. The content reflects the views only of the authors, and the Commission cannot be held responsible for any use which may be made of the information contained therein.

## Conteúdos

# Informática

Objetivo

Descrição

Objectivos de Aprendizagem

Metodologias de Aprendizagem

Grupo Alvo

Microprocessador VS Microcontrolador

Arquitetura de Sistemas Embebidos

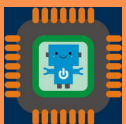
Compreender a programar

Conceitos usando Microcontroladores

Áreas Científicas cobertas

Avaliação

Bibliografia





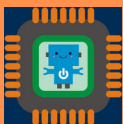
# Objetivo

Expressar uma forma criativa de pensar, na estruturação e resolução de problemas

Criar hábitos para usar conceitos e métodos algorítmicos específicos de computação na abordagem de uma variedade de problemas

Manifestar atitudes em relação à ciência e ao conhecimento

Manifestar iniciativa e vontade de abordar várias tarefas



# Descrição

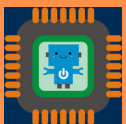
- Abordagem ITC - Microprocessador VS Microcontrolador
  - identificando áreas onde os computadores/sistemas embebidos são usados na vida diária
  - descrevendo a arquitetura de hardware para um computador e um sistema embebido
  - comparando recursos de microprocessadores e microcontroladores
- Abordagem de programação - Entendendo os conceitos de programação, usando aplicações de microcontroladores
  - instruções de programação estruturada – decisões, ciclos (IF, WHILE, FOR)
  - declaração e chamada de funções void e non-void
  - usando arrays nas aplicações
  - analisando a funcionalidade de dispositivos Arduino para reconhecer as etapas de execução de instruções de programação





# Objetivos de Aprendizagem

- Identificar aplicações informáticas na vida social – tomar consciência do impacto dos sistemas embebidos na vida quotidiana
- Identificar as semelhanças e diferenças entre um microprocessador e um microcontrolador na arquitetura de computação e sistemas embebidos
- Praticar a implementação dos elementos de programação estruturada - decisões, ciclos, funções; representação e uso de dados num array
- Visualizar o efeito da execução de várias sequências de programas através de dispositivos baseados em microcontroladores



# Metodologias de Aprendizagem

- Explicação
- Demonstração
- Conversação
- Algoritmização
- Implementações





# Grupo Alvo

Alunos do Ensino Secundário – 9º e 10º anos



A Trainers Toolkit To Foster STEM Skills Using  
Microcontroller Applications

Project No. 2019-1-R001-KA202-063965

This project has been funded with support from the European Commission. The content reflects the views only of the authors, and the Commission cannot be held responsible for any use which may be made of the information contained therein.



Co-funded by the  
Erasmus+ Programme  
of the European Union

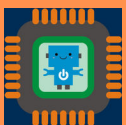
# Computadores e Sistemas Embebidos



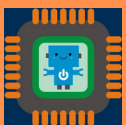
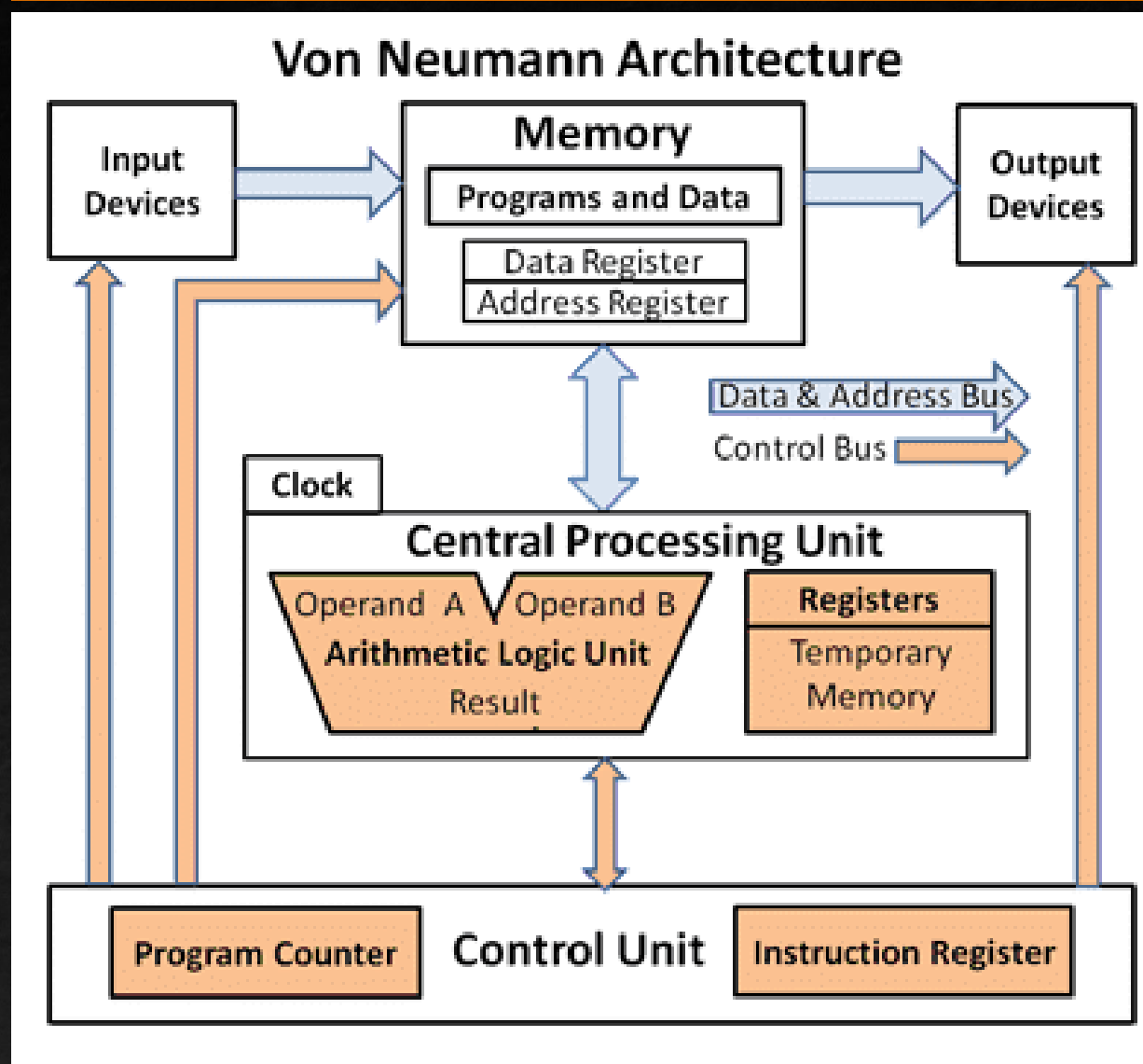




- Os computadores fazem parte do nosso dia a dia.
- Computador = Hardware + Software
  - Hardware - componentes físicos
  - Software - programas, procedimentos e rotinas que informam o computador o que fazer
- ONDE usamos os computadores?



- ✓ CPU = Microprocessador - “o cérebro” do nosso computador – faz todas as operações aritméticas e lógicas (ALU) e controla todas as atividades do sistema
- ✓ Unidade de Memória – armazena dados e programas
  - RAM – Memória de acesso aleatório
  - ROM – Memória Somente de Leitura
- ✓ Dispositivos de entrada/saída

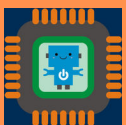




# Sistemas Embebidos na Vida Diária

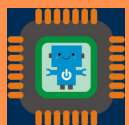
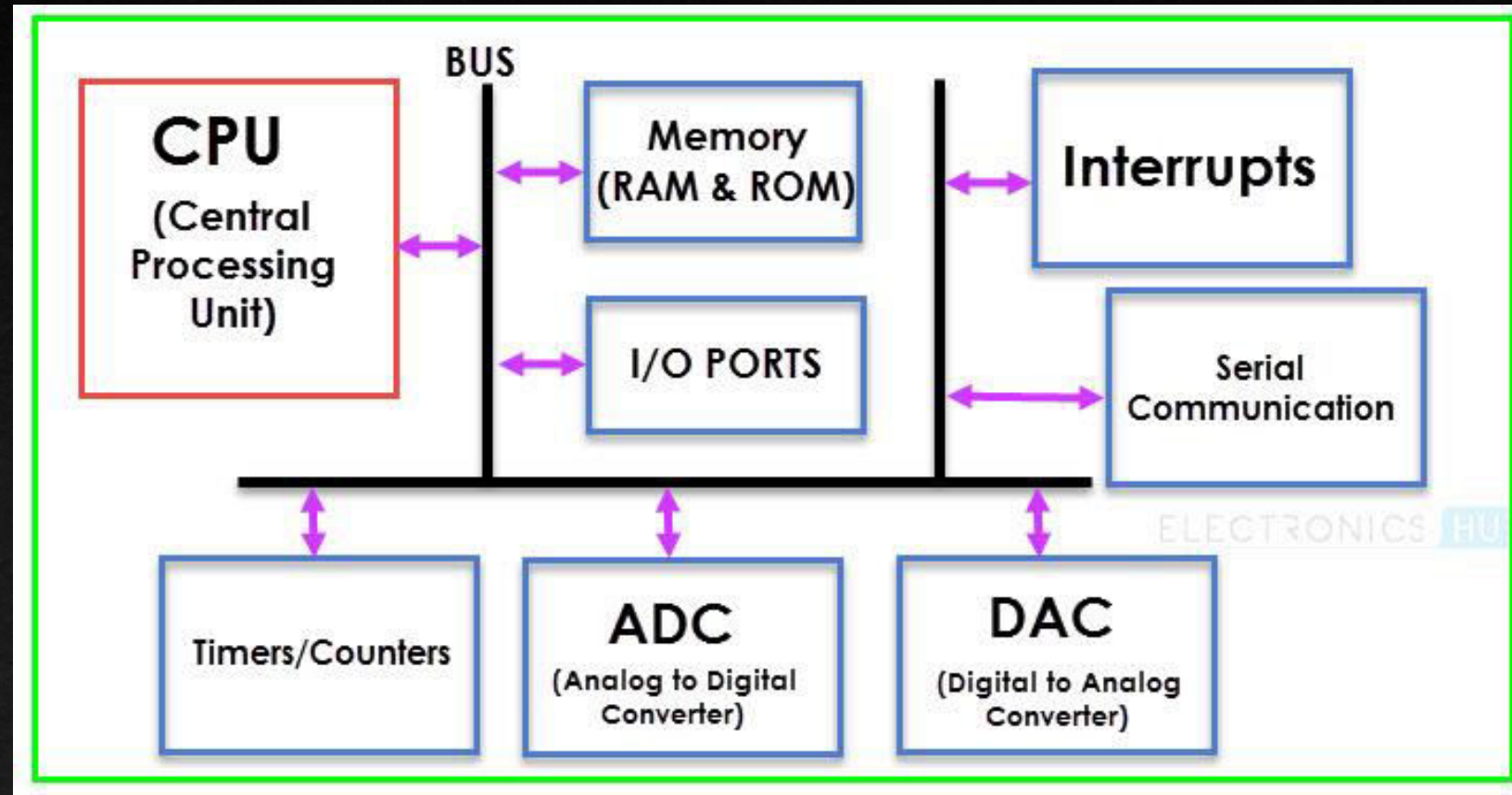
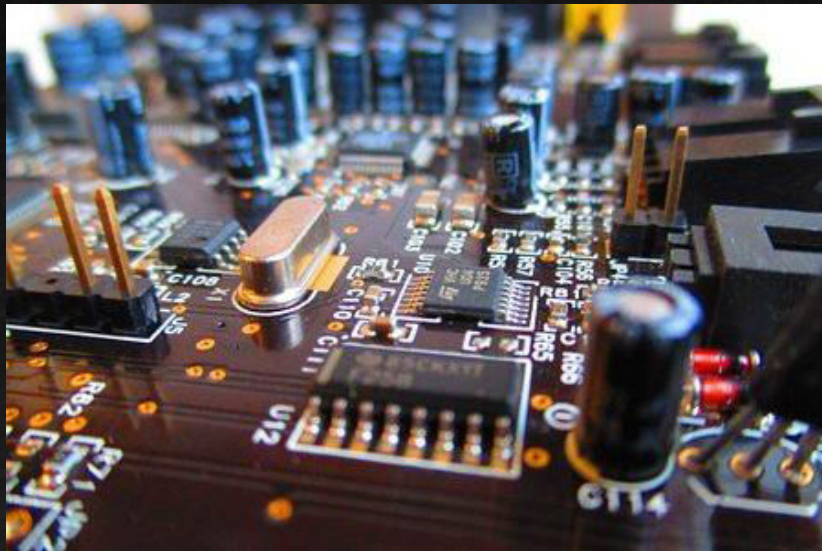
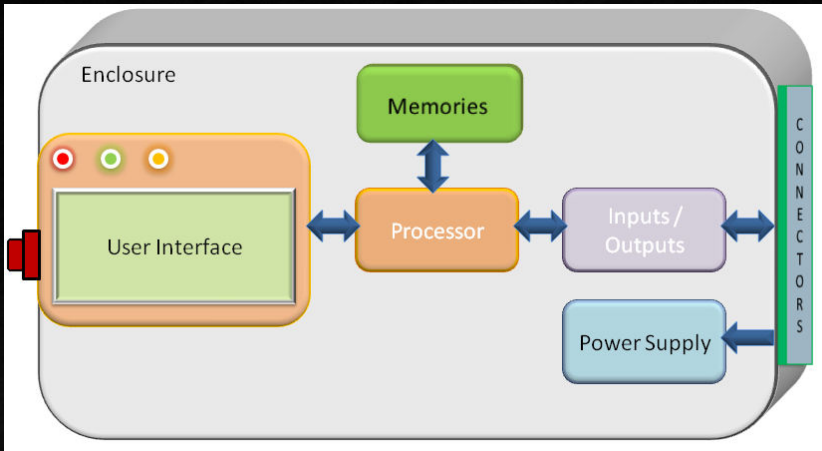


- Um **sistema embebido** é um computador com um propósito especial, que é usado dentro de um dispositivo
- é baseado num microcontrolador que é um chip otimizado para controlar dispositivos eletrónicos; é armazenado num único circuito integrado, dedicado a realizar uma determinada tarefa e executar uma aplicação específica
- ONDE usamos os sistemas embebidos?



# Arquitetura dos Sistemas Embebidos

- CPU – é um microcontrolador ou um microprocessador







## Microprocessador

É o coração do sistema do Computador.

É apenas um processador, por isso a memória e os componentes de I/O precisam de ser conectados externamente

A Memória e os I/O têm de ser conectados externamente, para que o circuito se torne maior

Pode ser usado em sistemas compactos

O custo de todo o sistema é elevado

Devido às componentes externas, o consumo total de energia é elevado. Não é o ideal para os dispositivos que funcionam com energia armazenada como baterias.

A maioria deles não tem recursos de economia de energia

Maioritariamente usado em computadores pessoais

Baseados no modelo de Von Neumann

## Qual é o melhor?

## Microcontrolador

O coração de um Sistema embebido

Tem um processador com uma memória interna e componentes de I/O

Memória e I/O já estão presentes, e o circuito interno é pequeno

É usado em sistemas compactos

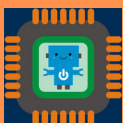
O custo de todo o sistema é baixo

Como os componentes externos são baixos, o consumo total de energia é menor. Portanto, podem ser usados com dispositivos que funcionam com energia armazenada, como baterias

A maioria deles oferece modo de economia de energia

Maioritariamente usado em sistemas embebidos.

Baseados na arquitetura Harvard





# Qual é o melhor?

tem um número menor de registradores, então mais operações são baseadas em memória

é uma unidade de processamento central em um único chip integrado baseado em silício

não tem RAM, ROM, unidades de entrada-saída, temporizadores e outros periféricos no chip

usa um barramento externo para fazer interface com RAM, ROM e outros periféricos

Os sistemas baseados em microprocessadores podem funcionar a uma velocidade muito alta devido à tecnologia envolvida

é usado para aplicações de uso geral que permitem lidar com cargas de dados

É complexo e caro, com um grande número de instruções para processar

tem mais registro, então os programas são mais fáceis de escrever

é um subproduto do desenvolvimento de microprocessadores com um CPU junto com outros periféricos

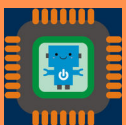
tem um CPU junto com RAM, ROM e outros periféricos embutidos em um único chip

usa um barramento de controle interno

Sistemas baseados em microcontroladores funcionam até 200 MHz ou mais, dependendo da arquitetura

é usado para sistemas específicos de aplicações

É simples e barato com menor número de instruções para processar





## Instrução IF, declaração e chamada de funções void e definição const

Tarefa: Programe um dispositivo capaz de ler o estado de um potenciômetro (uma entrada analógica) e acenda um LED somente se o potenciômetro.

Deve imprimir o valor analógico independente do nível.

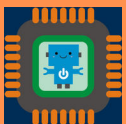
```
const int analogPin = A0;
    // pino ao qual o sensor está conectado
const int ledPin = 13;
    // pino ao qual o LED está conectado
const int valmin = 400;
    // um nível arbitrário de valmin

void setup() {
    // inicializa o pino LED pin como output:
    pinMode(ledPin, OUTPUT);
    // inicializa comunicações em série:
    Serial.begin(9600); }
```

## Entendendo os conceitos de programação usando aplicações de microcontroladores

```
void loop() {
    // lê o valor do potenciômetro:
    int analogValue = analogRead(analogPin);

    // se o valor analógico for suficientemente alto,
    // ligar o LED:
    if (analogValue > valmin) {
        digitalWrite(ledPin, HIGH);
    } else {
        digitalWrite(ledPin, LOW);
    }
    // imprime o valor analógico:
    Serial.println(analogValue);
    delay(1);    // atraso entre leituras
}
```



# Entendendo os conceitos de programação usando aplicações de microcontroladores

## Definição da Variável

`<typeVar> nameVar [= value];`  
declara uma variável de um tipo específico, que determinará o tamanho dos valores, o comprimento e o tipo de representação da memória

Tipos usuais de variáveis usadas em aplicações Arduino

**int** = tipo numérico para variáveis/constantes;  
é representado em 4 bytes e pode armazenar valores entre aprox.  $-2 \cdot 10^9 \dots 2 \cdot 10^9$

**bool** = tipo booleano para variáveis/constantes;  
é representado em 1 byte e pode armazenar valores falso (0) e verdadeiro (1)

## Definição da Constante

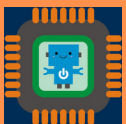
`const <typeConst> nameConst = value;`  
define uma constante de typeConst com um valor específico

## Estrutura de decisão

```
if (Condition) {  
    instructions_A  
    // fazer instruções_A se a  
    // Condição for verdadeira  
} else {  
    instructions_B  
    // fazer instruções_A se a  
    // Condição for falsa  
}
```

## Funções void - declaração

```
void nameFunction(list of formal parameters)  
{declaração de variáveis locais  
    instruções}
```





## Funções void - declaração

```
void nameFunction(parâmetros formais)
{ declaração de variáveis locais
  instruções
}
```

## Funções non-void - declaração

```
resultType nameFunction(parâmetros
formais)
{ declaração de variáveis locais
  instruções
  expressão de retorno; //
}
```

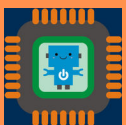
onde **parâmetros formais** é uma lista de tipos e nomes de parâmetros usados em instruções de função

# Entendendo os conceitos de programação usando aplicações de microcontroladores

## Chamar uma função

```
nameFunction(lista de parâmetros atuais)
```

- Funções void – A chamada é uma instrução
  - Funções non-void – A chamada é um operando na expressão com o mesmo tipo que o resultType
- ! Os parâmetros formais e reais devem ter o mesmo tipo, número e devem estar na mesma ordem



# Entendendo os conceitos de programação usando aplicações de microcontroladores

Função `void` - chamado quando um sketch é iniciado e será executado apenas uma vez, após cada inicialização ou reinicialização da placa Arduino semelhante a `main()`. Use-o para inicializar variáveis, fixar modos, começar a usar bibliotecas, etc.

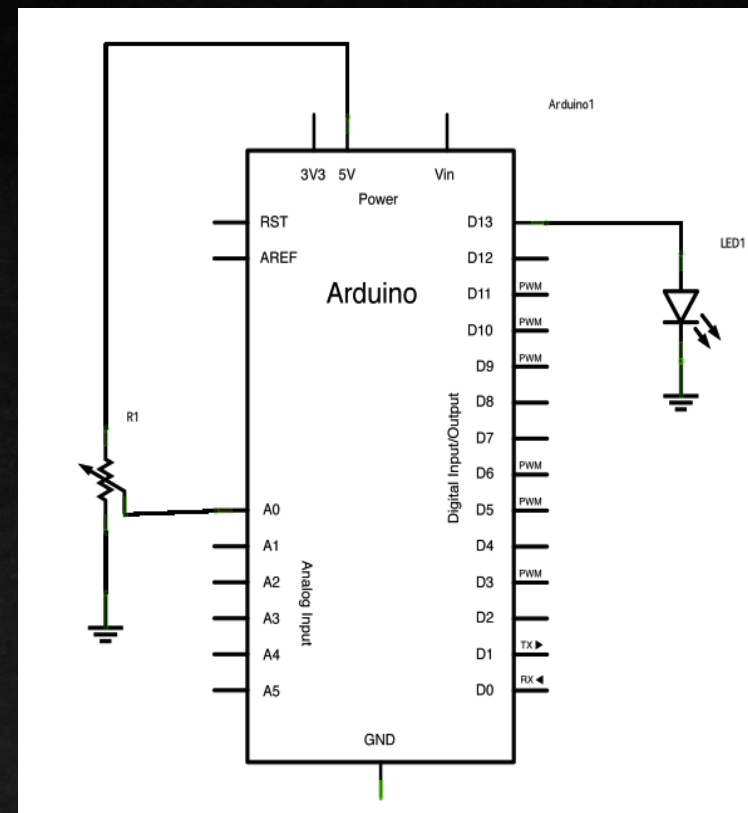
Função `void` - loops consecutivamente, permitindo que o programa Arduino mude e responda. Ele é chamado após a função `setup()`, que inicializa e define os valores iniciais.

## Função void com parâmetros

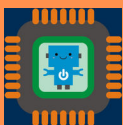
- `pin`: o número do pino do Arduino para desativar o modo
- `mode`: INPUT, OUTPUT, or INPUT PULLUP

## Função void com parâmetros

- `milisec`: número de milissegundos para pausar o programa



## esquema elétrico do dispositivo Arduino





## Funções específicas Arduino

### `digitalWrite(pin, value)`

Função void com parâmetros

- `pin`: o número pin do Arduino
- `value`: ALTO ou BAIXO

### `digitalRead(pin)`

Função com parâmetros

- `pin`: o número pin do Arduino
- `return value`: ALTO ou BAIXO

### `analogRead(pin)`

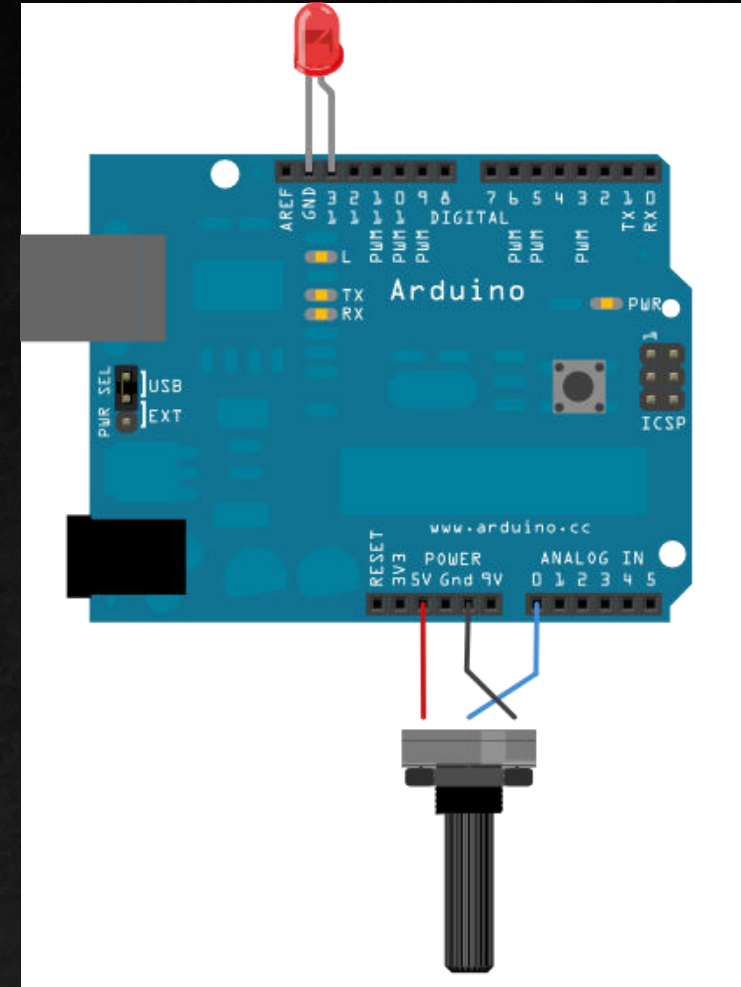
Função int com parâmetro

- `pin`: o nome do pino de entrada analógica a ser lido (A0 a A5 na maioria das placas)
- Retorna a leitura analógica no pino.

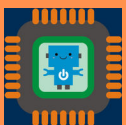
## Constantes de Níveis de Pino do Arduino

pino	INPUT	OUTPUT ALTO e BAIXO
ALTO	voltagem > 3.0V	5V
BAIXO	voltagem > 3.0V	0V

# Entendendo os conceitos de programação usando aplicações de microcontroladores



Dispositivo  
Arduino



A Trainers Toolkit To Foster STEM Skills Using  
Microcontroller Applications

Project No. 2019-1-R001-KA202-063965

This project has been funded with support from the European Commission. The content reflects the views only of the authors, and the Commission cannot be held responsible for any use which may be made of the information contained therein.



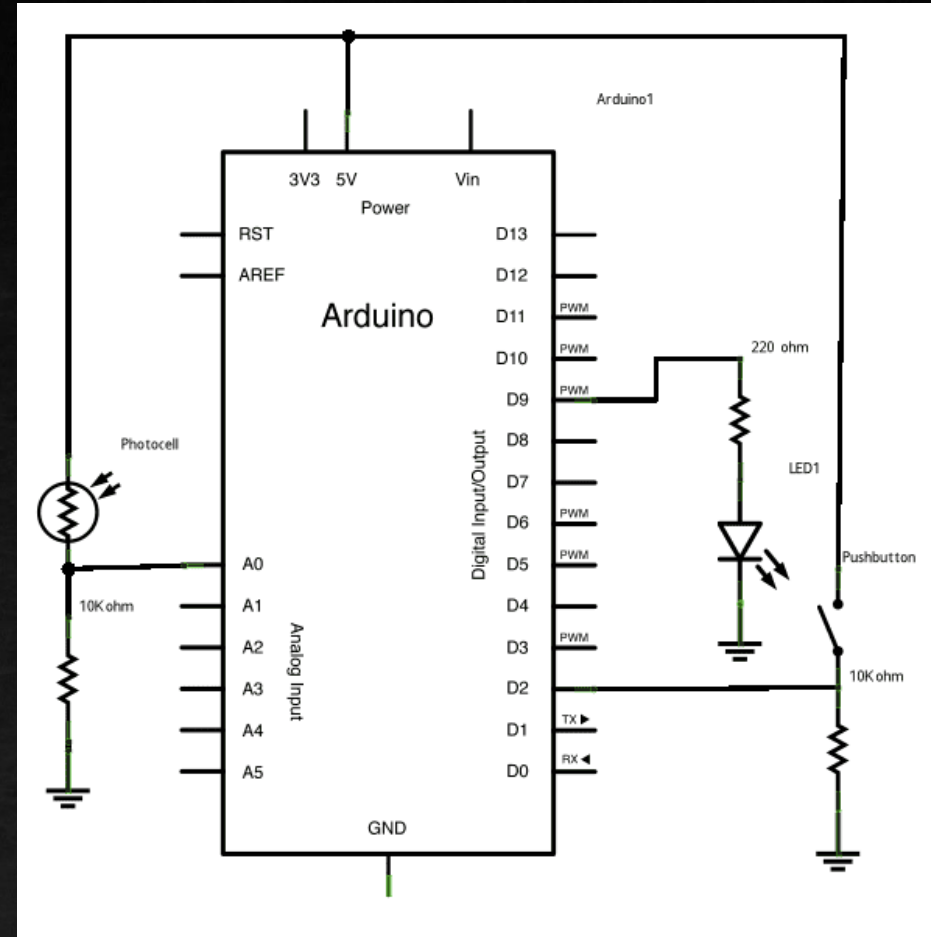
Co-funded by the  
Erasmus+ Programme  
of the European Union

## Declaração WHILE

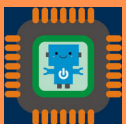
Tarefa: Programar um dispositivo capaz de ler por cinco segundos a entrada do sensor e calibrar definindo o mínimo e o máximo dos valores esperados para as leituras realizadas durante o loop.

```
const int sensorPin = A0;  
    // pino ao qual o sensor está  
conectado  
const int ledPin = 9;  
    // pino ao qual o LED está conectado  
    // variáveis:  
int sensorValue = 0;  
    // o valor do sensor  
int sensorMin = 1023;  
    // valor mínimo do sensor  
int sensorMax = 0;  
    // valor máximo do sensor
```

## Entendendo os conceitos de programação usando aplicações de microcontroladores



Esquema para o dispositivo Arduino

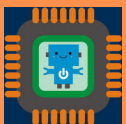




## Declaração WHILE

# Entendendo os conceitos de programação usando aplicações de microcontroladores

```
void setup() {  
  // liga o LED para sinalizar o início  
  // do período de calibração:  
  pinMode(13, OUTPUT);  
  digitalWrite(13, HIGH);  
  // calibra durante os primeiros cinco segundos  
  while (millis() < 5000) {  
    sensorValue = analogRead(sensorPin);  
    if (sensorValue > sensorMax){  
      sensorMax = sensorValue;  
    }  
    if (sensorValue < sensorMin){  
      sensorMin = sensorValue;  
    }  
  }  
  digitalWrite(13, LOW);    // sinaliza o fim do período de calibração  
}
```



# Entendendo os conceitos de programação usando aplicações de microcontroladores

Determinar o Mínimo e o Máximo valor  
De uma série de valores

## Algoritmo

**Passo 1.** Defina as variáveis para sensorMin

com o valor máximo possível e sensor Max com o mínimo valor possível

**Passo 2.** Compare o valor atual com sensorMin e, se for menor, atualizar sensorMin

**Passo 3.** Compare o valor atual com sensorMax e, se for maior, atualizar sensorMax

## Declaração WHILE

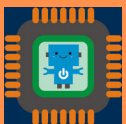
```
while (Condition) {  
    instructions_A  
}
```

## Execução

**Passo 1.** A Condição é avaliada

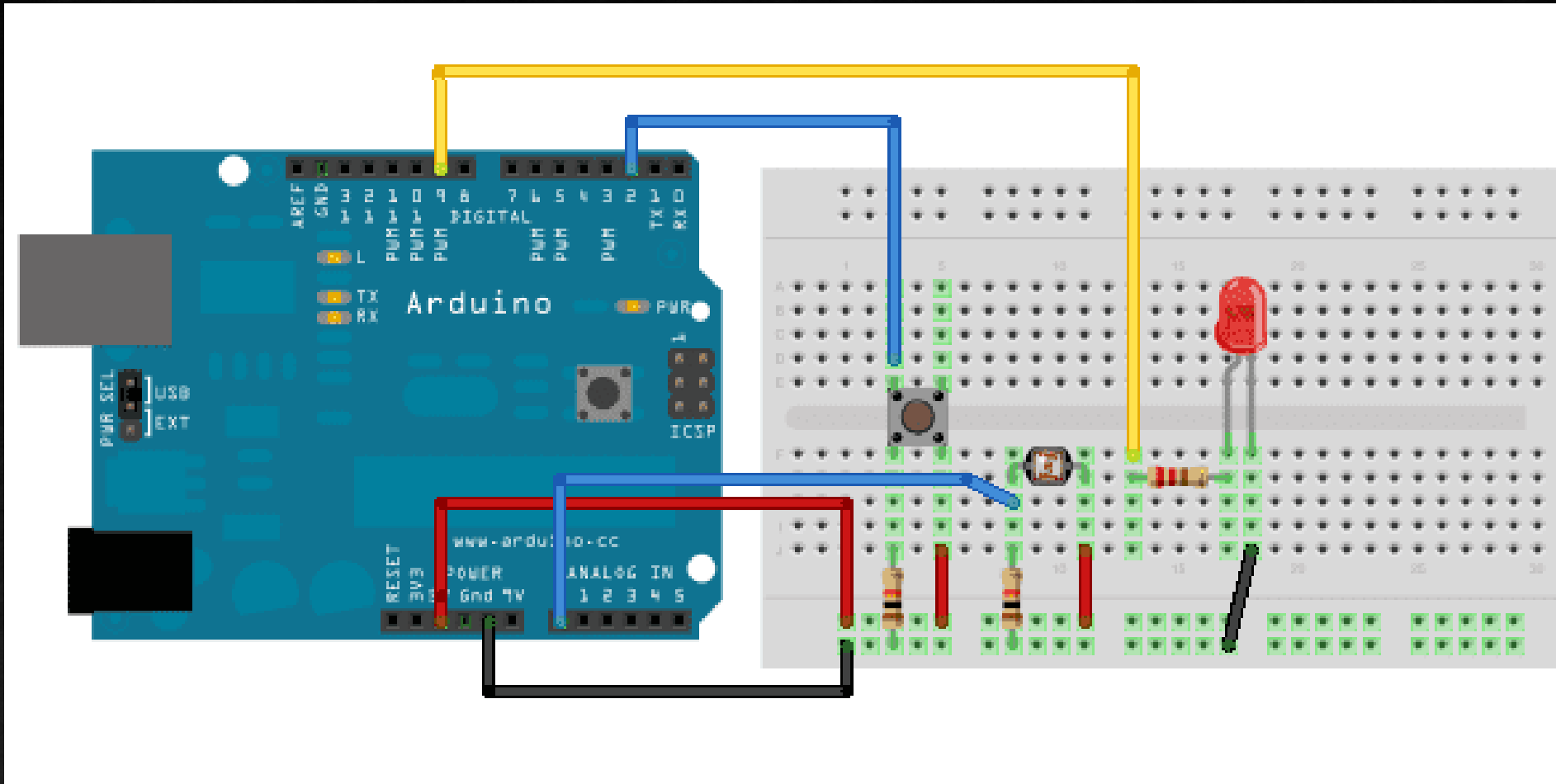
**Passo 2.** Se a Condição for Verdadeira  
2.1. Instruções A serão executadas  
2.2. Ir para o Passo 1.

Se Condição for Falsa, a execução do programa sai do ciclo

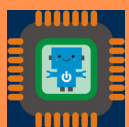




# Entendendo os conceitos de programação usando aplicações de microcontroladores

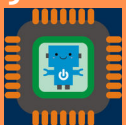


Explicação do  
Dispositivo Arduino  
para o ciclo WHILE



```
int timer = 100;
    // Quanto maior o número,
    // mais lento o tempo.
int ledPins[] = { 2, 7, 4, 6, 5, 3};
    // um array de números de pinos aos quais os LEDs estão
conectados
int pinCount = 6;
    // o número de pinos (o comprimento do array)
void setup() {
    // os elementos do array estão numerados de 0 a
(pinCount-1)
    // use um loop for para inicializar cada pino como uma
saída:
    for (int thisPin = 0; thisPin < pinCount; thisPin++) {
        pinMode(ledPins[thisPin], OUTPUT);
    }
}
```

**Tarefa:** Programa um dispositivo capaz de acender um série de LEDs ligados a pinos cujos números não são contíguos nem necessariamente sequenciais. Para fazer isso, os números PIN serão armazenados num ARRAY e, em seguida, usa ciclos FOR para iterar sobre o array.

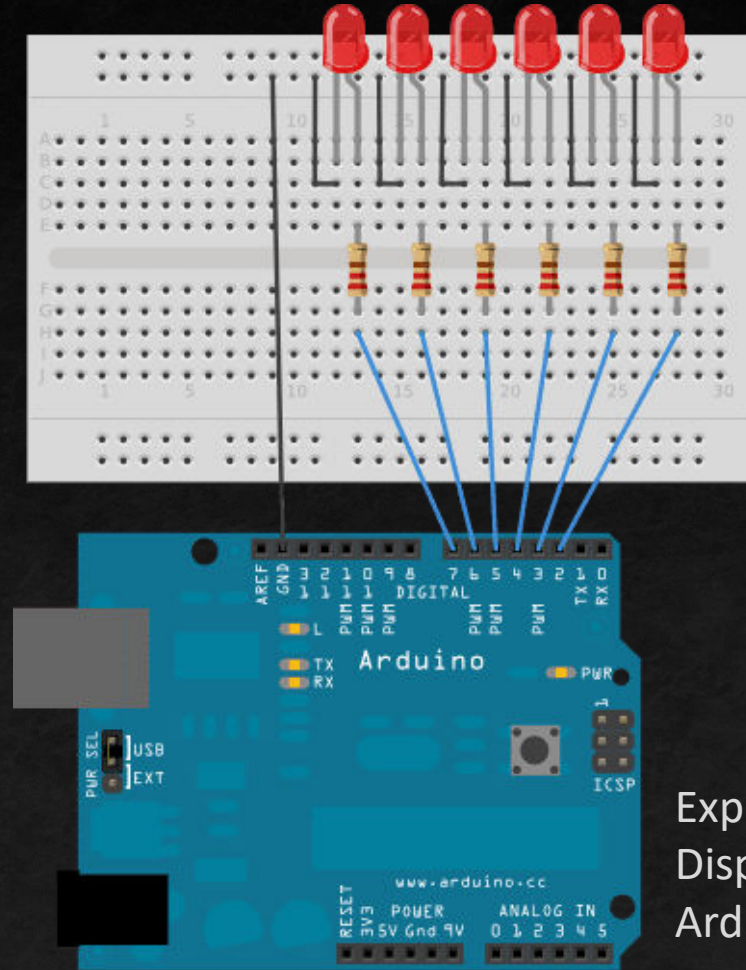




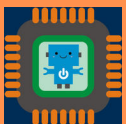
## Declaração FOR e manipulação de ARRAYS

## Entendendo os conceitos de programação usando aplicações de microcontroladores

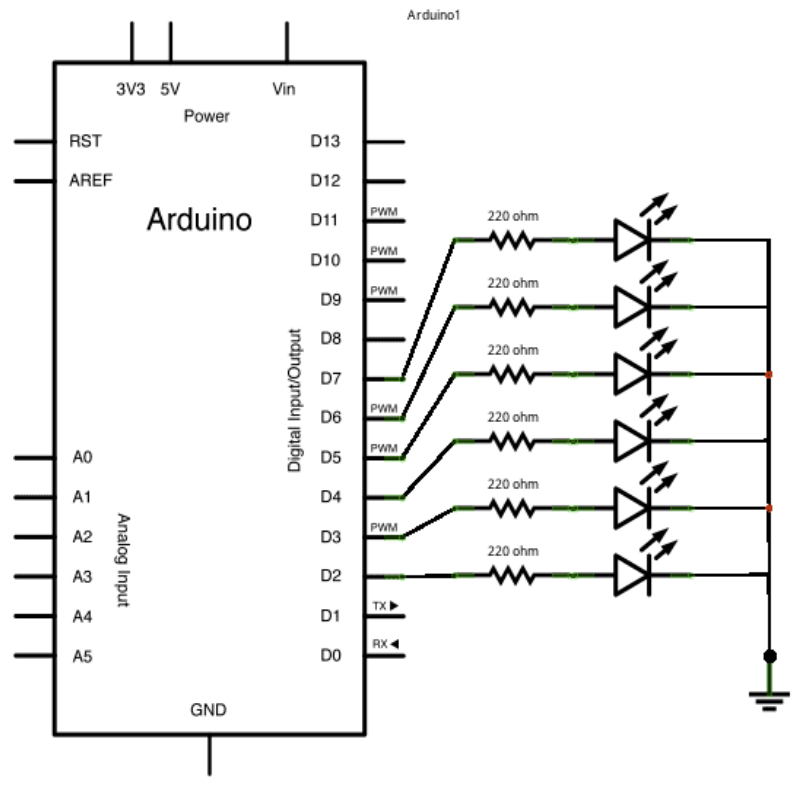
```
void loop() {  
  // loop do pino mais baixo para o mais alto:  
  for (int thisPin = 0; thisPin < pinCount; thisPin++) {  
    digitalWrite(ledPins[thisPin], HIGH);  
    // ligar o pino:  
    delay(timer);  
    digitalWrite(ledPins[thisPin], LOW);  
    // desligar o pino:  
  }  
  
  // loop do pino mais alto para o mais baixo:  
  for (int thisPin=pinCount-1; thisPin >= 0; thisPin--){  
    // ligar o pino:  
    digitalWrite(ledPins[thisPin], HIGH);  
    delay(timer);  
    // desligar o pino:  
    digitalWrite(ledPins[thisPin], LOW);  
  }  
}
```



Explicação do  
Dispositivo  
Arduino  
para o ciclo FOR



# Entendendo os conceitos de programação usando aplicações de microcontroladores



Esquema para o dispositivo Arduino

## Declaração FOR

```
for(int counter = initialVal; counter <= finalVal; counter++) {  
    instructions_A  
}
```

## Execução

**Passo 1.** O contador é definido com initialValue

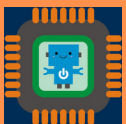
**Passo 2.** Se contador <= finaValue for Verdadeiro

2.1. Instrução A será executada

2.2. O contador é incrementado com 1

2.3. Ir para o Passo 2

**Passo 3.** Se contador <= finaValue for Falso, a execução do programa sai do ciclo





## Organizando os dados no ARRAY

**Array** = uma coleção de dados do mesmo tipo, organizados numa zona de memória contígua e referenciados com um único nome, que é um ponteiro (endereço de memória) do primeiro elemento do array.

### Declaração:

```
valuesType arrayName[numberOfElements];
```

### Inicialização:

- junto com a declaração

```
int ledPins[] = { 2, 7, 4, 6, 5, 3};
```
- por atribuição

```
digitalWrite(ledPins[thisPin], HIGH);
```
- lendo os valores da entrada

## Entendendo os conceitos de programação usando aplicações de microcontroladores

### Fazendo referência a um valor específico do array

```
A[expressionIndex]
```

`expressionIndex` é um inteiro de  $[0, \text{count}-1]$ , indicando a posição do elemento no array

### Analizando o ARRAY para analisar e processar os seus elementos:

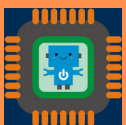
#### left-right

```
for (int it = 0; it < count; it++)  
    process(A[it]);
```

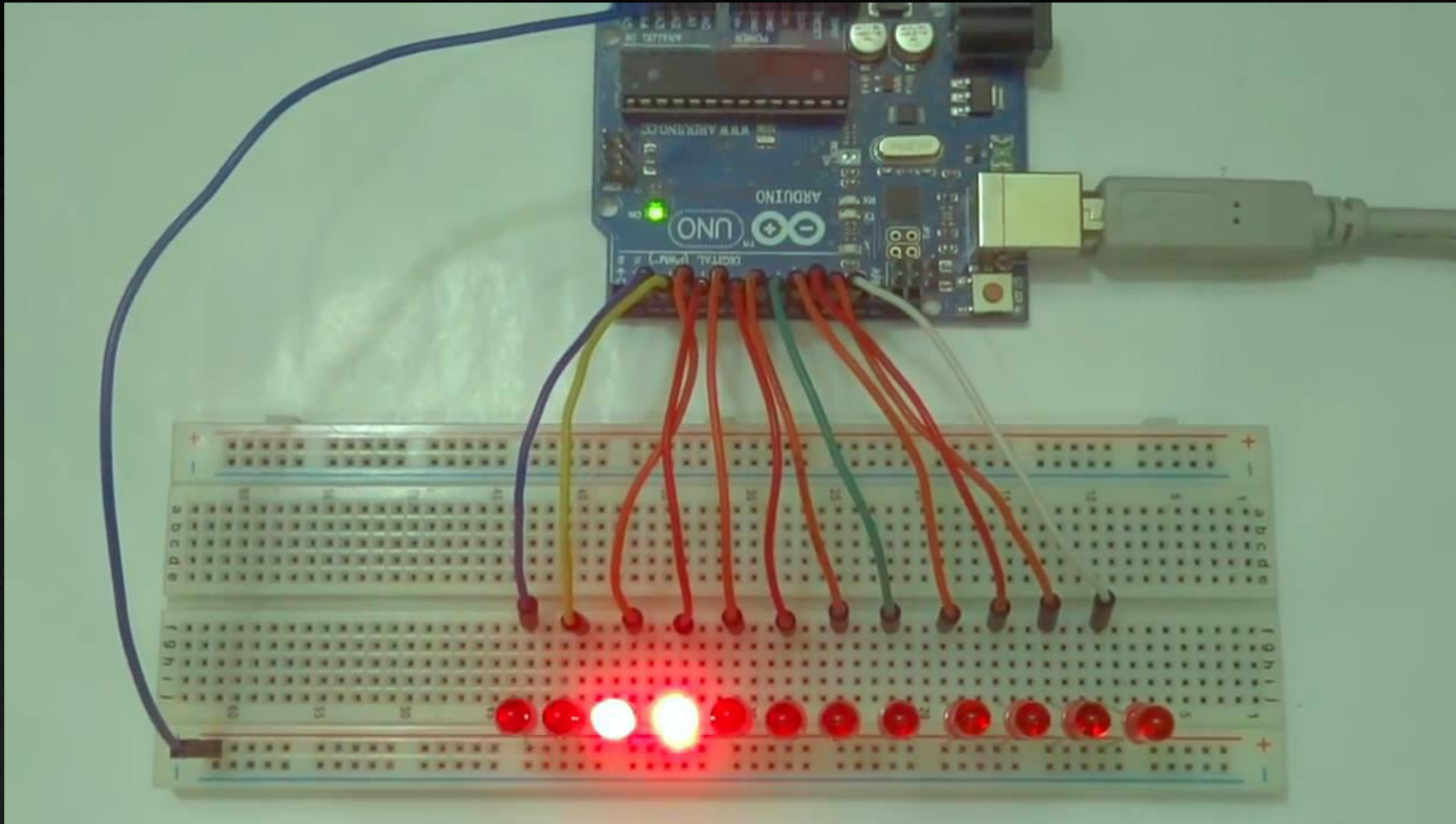
#### right-left

```
for (int it = count - 1; it >= 0; it--)  
    process(A[it]);
```

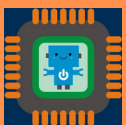
onde `count` é o número de elementos do array e `it` é o índice usado para analisar o array



# Entendendo os conceitos de programação usando aplicações de microcontroladores



Aprendendo os ciclos FOR e os ARRAYS com o dispositivo Arduino



A Trainers Toolkit To Foster STEM Skills Using Microcontroller Applications

Project No. 2019-1-R001-KA202-063965

This project has been funded with support from the European Commission. The content reflects the views only of the authors, and the Commission cannot be held responsible for any use which may be made of the information contained therein.



Co-funded by the  
Erasmus+ Programme  
of the European Union

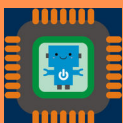


# Áreas Científicas Cobertas

Arquiteturas de Hardware para Computadores e Sistemas Embebidos

Programação Estruturada – tipos de dados, declarações (IF, WHILE, FOR), funções definidas para o utilizador

Programação de dispositivos baseados em microcontroladores(ex. Arduino)



# Avaliação

- Teste de escolha múltipla
- mini-projeto em grupos de 2-3 alunos – programação de dispositivos Arduino que:
  - ✓ descrevam a operação de outras instruções específicas em programação estruturada
  - ✓ para aplicar em situações reais - por exemplo, a operação de um semáforo RGV





# Bibliografia

## Webgrafia

- <https://creativecommons.org/2008/10/22/wired-on-arduino-and-open-source-computing/>
- <https://www.arduino.cc/en/Tutorial/BuiltInExamples/WhileStatementConditional>
- <https://www.arduino.cc/en/Tutorial/BuiltInExamples/ForLoopIteration>
- <https://commons.wikimedia.org/wiki/Category:Fritzing>
- <https://www.arduino.cc/en/Tutorial/BuiltInExamples/ForLoopIteration>
- [https://commons.wikimedia.org/wiki/Category:Arduino\\_projects](https://commons.wikimedia.org/wiki/Category:Arduino_projects)

