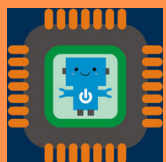


Zwiększanie umiejętności programowania z mikrokontrolerami

Opracowane przez Mirela TIBU

"Grigore Moisil" Theoretical Highschool of Informatics , Iasi, Rumunia



A Trainers Toolkit To Foster STEM Skills Using Microcontroller Applications



Co-funded by the
Erasmus+ Programme
of the European Union

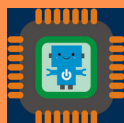
Project No. 2019-1-RO01-KA202-063965

This project has been funded with support from the European Commission. The content reflects the views only of the authors, and the Commission cannot be held responsible for any use which may be made of the information contained therein.

Spis treści

Informatyka

Cel
Opis
Cele kształcenia
Metodologia nauczania
Grupa docelowa
Mikroprocesor VS Mikrokontroler
Embedded Systems Architecture
Zrozumienie programowania
Concepts using Microcontrollers
Objęte obszary naukowe
Ocena
Bibliografia



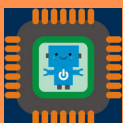
Cel

Wyrażanie twórczego sposobu myślenia, w konstruowaniu i rozwiązywaniu problemów

Kształtowanie nawyków stosowania określonych algorytmicznych pojęć i metod informatycznych w podejściu do różnorodnych problemów

Przejawianie postawy wobec nauki i wiedzy

Przejawianie inicjatywy i chęci do podejmowania różnorodnych zadań

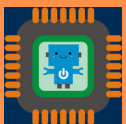


- Podejście ITC - Mikroprocesor VS Mikrokontroler
 - ✓ identyfikacja obszarów, w których komputery/systemy wbudowane są wykorzystywane w życiu codziennym
 - ✓ opisywanie architektury sprzętowej komputera i systemu wbudowanego
 - ✓ porównywanie cech mikroprocesorów i mikrokontrolerów
- Podejście programistyczne - zrozumienie koncepcji programowania na przykładzie aplikacji mikrokontrolerów
 - ✓ strukturalne twierdzenia programistyczne - decyzje, pętle (IF, WHILE, FOR)
 - ✓ deklarowanie i wywoływanie funkcji void i non-void
 - ✓ użycie tablic w aplikacjach
 - ✓ analizowanie funkcjonalności urządzeń Arduino w celu rozpoznania etapów realizacji poleceń programistycznych



Cele kształcenia

- Rozpoznawanie zastosowań komputerów w życiu społecznym - świadomość wpływu systemów wbudowanych na życie codzienne
 - Identyfikacja podobieństw i różnice między mikroprocesorem a mikrokontrolerem w architekturze systemów komputerowych i wbudowanych
 - Ćwiczenie implementacji elementów programowania strukturalnego - decyzje, pętle, funkcje; reprezentacja i wykorzystanie danych tablicowych
 - Wizualizacja efektu do wykonywania różnych sekwencji programów przez urządzenia oparte na mikrokontrolerach



Metodologia nauczania

- Objasnienie
- Demonstracja
- Konwersacja
- Algorytmizacja
- Implementacje



Grupa docelowa

Uczniowie szkół ponadgimnazjalnych - klasy 9-10



A Trainers Toolkit To Foster STEM Skills Using
Microcontroller Applications

Project No. 2019-1-R001-KA202-063965

This project has been funded with support from the European Commission. The content reflects the views only of the authors, and the Commission cannot be held responsible for any use which may be made of the information contained therein.

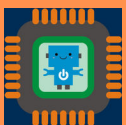


Co-funded by the
Erasmus+ Programme
of the European Union



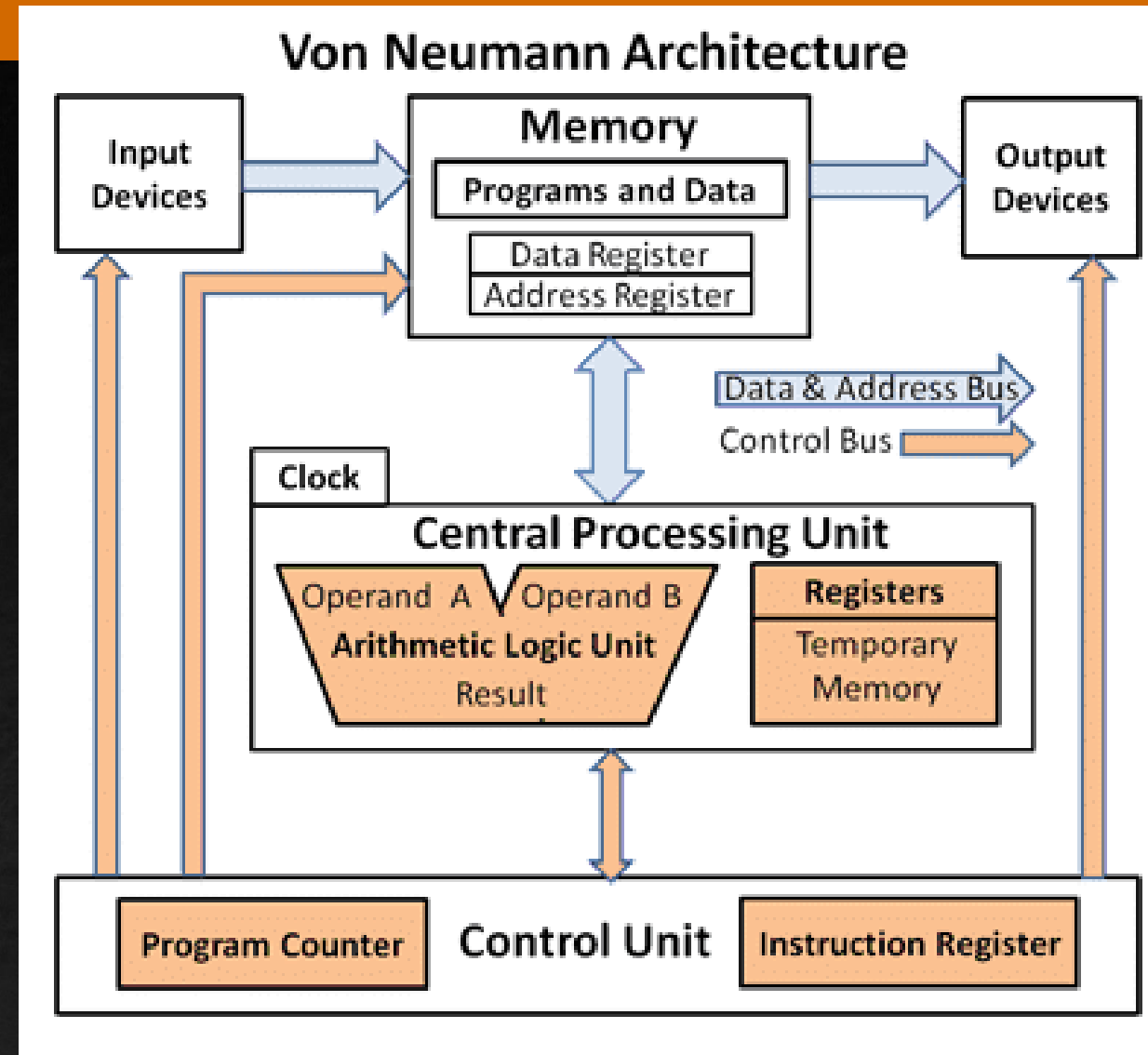


- Komputery są częścią naszego codziennego życia.
- Komputer = sprzęt + oprogramowanie
 - ✓ Sprzęt - komponenty fizyczne
 - ✓ Oprogramowanie - programy, procedury, które mówią komputerowi, co ma robić.
- GDZIE używamy komputerów?



Architektura sprzętu komputerowego

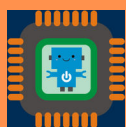
- ✓ CPU = Mikroprocesor - "mózg" naszego komputera - wykonuje wszystkie operacje arytmetyczne i logiczne (ALU) i kontroluje wszystkie działania systemu
- ✓ Jednostka pamięci - przechowuje dane i programy
 - RAM – Pamięć o dostępie swobodnym
 - ROM – Pamięć tylko do odczytu
- ✓ Urządzenia wejścia/wyjścia



Systemy wbudowane w życiu codziennym

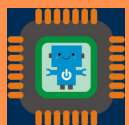
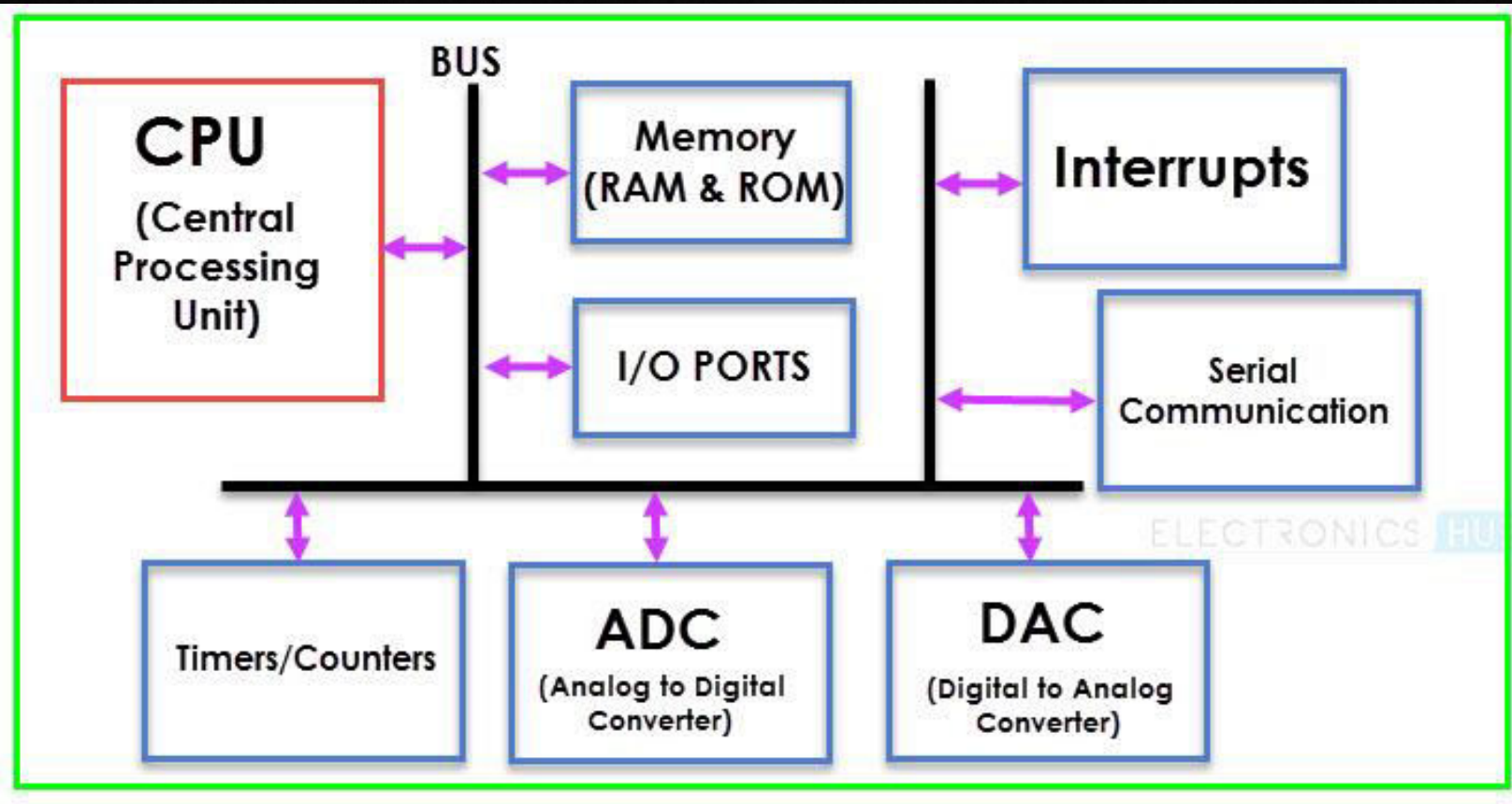
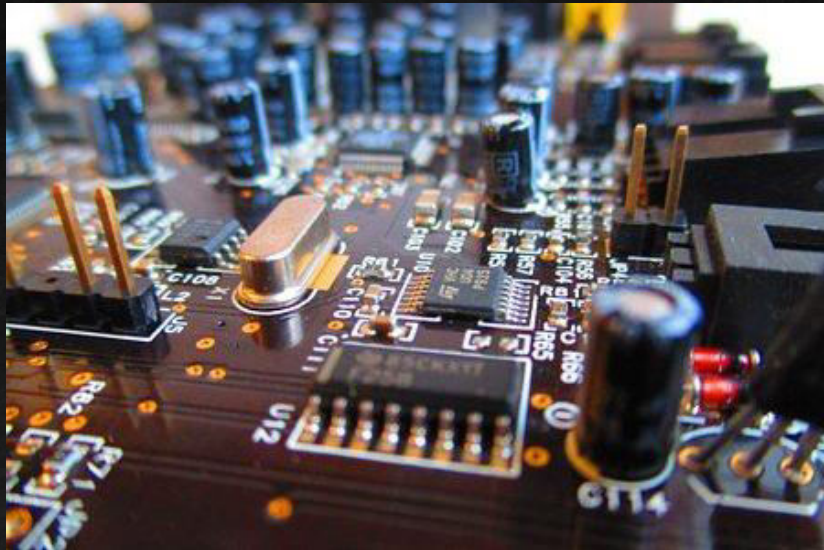
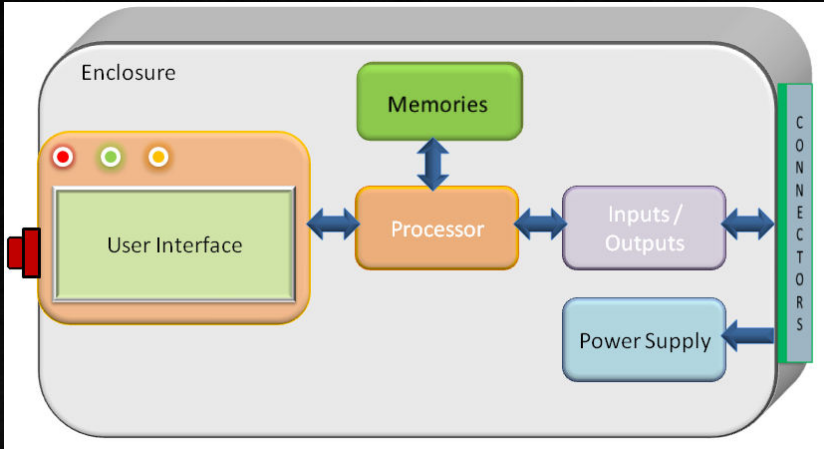


- **System wbudowany** to komputer specjalnego przeznaczenia, który jest używany wewnątrz urządzenia
- bazuje na mikrokontrolerze, który jest układem zoptymalizowanym do sterowania urządzeniami elektronicznymi; jest umieszczony w pojedynczym układzie scalonym, dedykowanym do wykonywania określonego zadania i realizacji jednej konkretnej aplikacji
- GDZIE stosujemy systemy wbudowane?



Architektura systemów wbudowanych

- CPU - to mikrokontroler lub mikroprocesor





Mikroprocesor

jest sercem systemu komputerowego

jest to tylko procesor, więc pamięć i komponenty I/O muszą być podłączone zewnętrznie

pamięć i I/O musi być podłączona zewnętrznie, więc obwód staje się duży

może być stosowany w systemach kompaktowych

koszt całego systemu jest wysoki

ze względu na zewnętrzne komponenty, całkowity pobór mocy jest wysoki. Nie jest to idealne rozwiązanie dla urządzeń zasilanych energią zmagazynowaną, takimi jak baterie

większość z nich nie posiada funkcji oszczędzania energii

stosowane głównie w komputerach osobistych

są oparte na modelu Von Neumanna

Który z nich jest lepszy?

Mikrokontroler

serce systemu wbudowanego

posiada procesor wraz z pamięcią wewnętrzną i elementami wejścia/wyjścia

pamięć i I/O są już obecne, a obwód wewnętrzny jest mały

stosowany jest w systemach kompaktowych

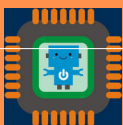
niski koszt całego systemu

ponieważ ilość elementów zewnętrznych jest niewielka, całkowity pobór mocy jest mniejszy. Może być więc stosowany z urządzeniami zasilanymi energią zmagazynowaną, takimi jak baterie

większość z nich oferuje tryb oszczędzania energii

stosowany głównie w systemach wbudowanych

są oparte na architekturze harwardzkiej





Który z nich jest lepszy?

mają mniejszą liczbę rejestrów, więc więcej operacji jest wykonywanych w pamięci

jest centralną jednostką obliczeniową na pojedynczym układzie scalonym opartym na silikonie

nie posiada pamięci RAM, ROM, jednostek wejścia-wyjścia, timerów i innych urządzeń peryferyjnych na chipie

wykorzystuje zewnętrzną magistralę do interfejsu z pamięcią RAM, ROM i innymi urządzeniami peryferyjnymi

Systemy oparte na mikroprocesorach mogą pracować z bardzo dużą prędkością ze względu na zastosowaną technologię

jest używany w aplikacjach ogólnego przeznaczenia, które pozwalają na obsługę dużej ilości danych

Jest skomplikowany i kosztowny, z dużą liczbą instrukcji do przetworzenia

mają więcej rejestrów, więc programy są łatwiejsze do napisania

jest produktem ubocznym rozwoju mikroprocesorów z procesorem wraz z innymi urządzeniami peryferyjnymi

posiada procesor wraz z pamięcią RAM, ROM i innymi urządzeniami peryferyjnymi osadzonymi na pojedynczym układzie scalonym

wykorzystuje wewnętrzną magistralę sterującą

Systemy oparte na mikrokontrolerach pracują do 200MHz lub więcej w zależności od architektury.

jest używany dla systemów specyficznych dla aplikacji

Jest to proste i niedrogie rozwiązanie z mniejszą liczbą instrukcji do przetworzenia.

Project No. 2019-1-RD01-KA202-163395
This project has been funded with support from the European Commission. The content reflects the views only of the authors, and the Commission cannot be held responsible for any use which may be made of the information contained therein.

IF statement, declaration & call of void functions and const definition

Task: Program a device capable to read the state of a potentiometer (an analog input) and turns on an LED only if the potentiometer.

It must print the analog value regardless of the level.

```
const int analogPin = A0;
    // pin that the sensor is attached to
const int ledPin = 13;
    // pin that the LED is attached to
const int valmin = 400;
    // an arbitrary valmin level

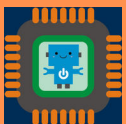
void setup() {
    // initialize the LED pin as an output:
    pinMode(ledPin, OUTPUT);
    // initialize serial communications:
    Serial.begin(9600); }
```

Zrozumienie koncepcji programowania na przykładzie aplikacji mikrokontrolerów

```
void loop() {
    // read the value of the potentiometer:
    int analogValue = analogRead(analogPin);

    // if the analog value is high enough,
    // turn on the LED:
    if (analogValue > valmin) {
        digitalWrite(ledPin, HIGH);
    } else {
        digitalWrite(ledPin, LOW);
    }

    // print the analog value:
    Serial.println(analogValue);
    delay(1);    // delay in between reads
}
```



Zrozumienie koncepcji programowania na przykładzie aplikacji mikrokontrolera

Variable definition

`<typeVar> nameVar [= value];`
declares a variable of a specific type,
which will determine the size of the values,
the length and type of memory representation

Usual types of variables used in Arduino apps

int = numeric type for variables/constants;
it is represented on 4 bytes and can store
values between approx. $-2 \cdot 10^9 \dots 2 \cdot 10^9$

bool = boolean type for variables/constants;
it is represented in 1 byte and can store
values false (0) and true (1)

Constant definition

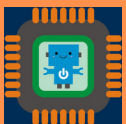
`const <typeConst> nameConst = value;`
sets a constant of typeConst with specific
value

Decision Structure

```
if (Condition) {  
    instructions_A  
    // do instructions_A if the  
    // Condition is true  
} else {  
    instructions_B  
    // do instructions_A if the  
    // Condition is false  
}
```

void Functions – declaration

```
void nameFunction(list of formal parameters)  
{ declaration of local variables  
  instructions  
}
```



void Functions - declaration

```
void nameFunction(formal parameters)
{ declaration of local variables
  instructions
}
```

non-void Functions - declaration

```
resultType nameFunction(formal parameters)
{ declaration of local variables
  instructions
  return expression; //
}
```

where **formal parameters** is a list of types and names of parameters used in function instructions

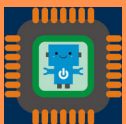
Zrozumienie koncepcji programowania na przykładzie aplikacji mikrokontrolera

Call of a function

```
nameFunction(list of actual parameters)
```

- void functions - The call is an instruction
- non-void function - The call is an operand in expression with the same type as the resultType

! formal and actual parameters must have same type, number and must be in the same order



Arduino specific functions

setup()

void function - called when a sketch starts, and will only run once, after each powerup or reset of the Arduino board similar with main(). Use it to initialize variables, pin modes, start using libraries, etc.

loop()

void function - loops consecutively, allowing Arduino program to change and respond. It is called after setup() function, which initializes and sets the initial values.

pinMode(pin, mode)

void function with parameters

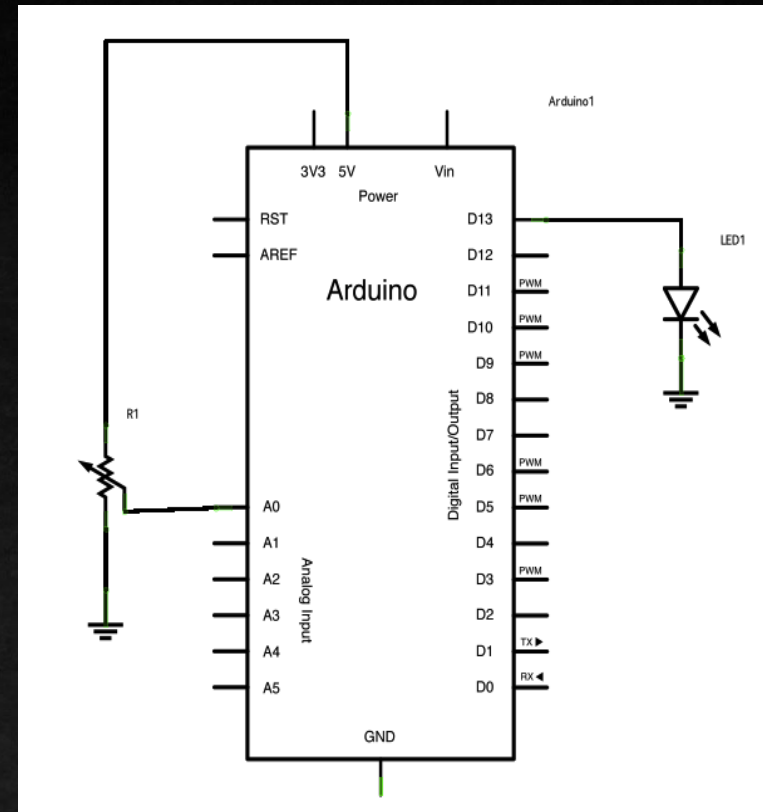
- **pin**: the Arduino pin number to set the mode of
- **mode**: INPUT, OUTPUT, or INPUT_PULLUP

delay(milisek)

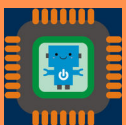
void function with parameters

- **milisek**: number of milliseconds to pause the program

Zrozumienie koncepcji programowania na przykładzie aplikacji mikrokontrolera



electrical schema of the Arduino device



Arduino specific functions

`digitalWrite(pin, value)`

void function with parameters

- `pin`: the Arduino pin number.
- `value`: HIGH or LOW

`digitalRead(pin)`

function with parameters

- `pin`: the Arduino pin num
- `return value`: HIGH or LOW

`analogRead(pin)`

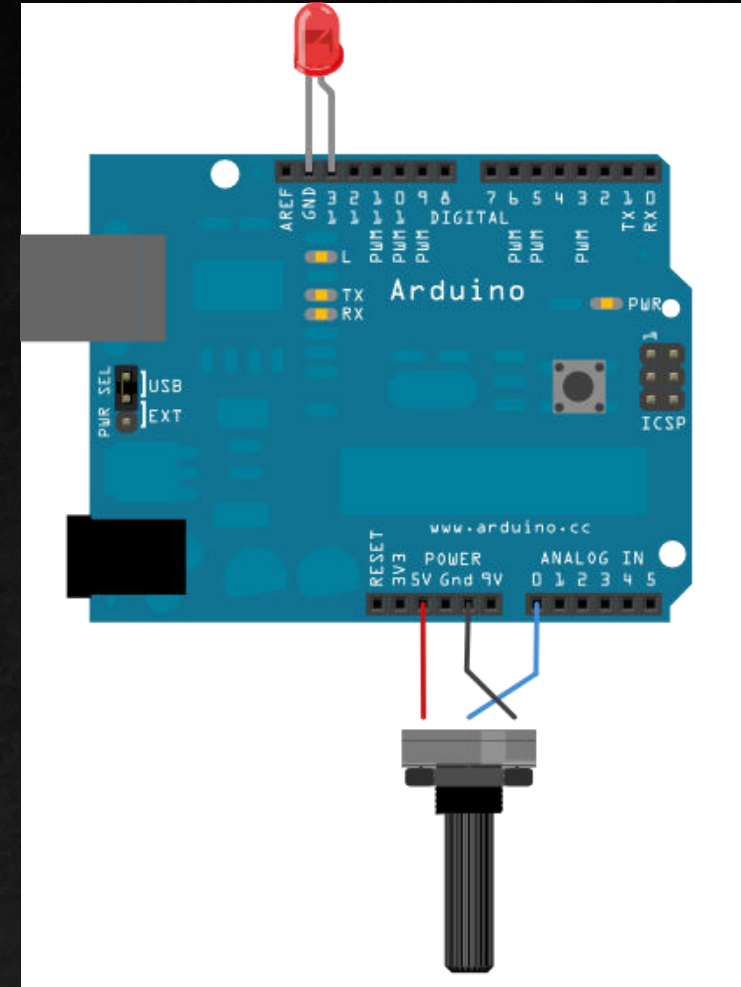
int function with parameter

- `pin`: the name of the analog input pin to read from (A0 to A5 on most boards)
- Returns the analog reading on the pin.

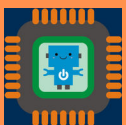
Arduino Pin Levels Constants HIGH and LOW

pin	INPUT	OUTPUT
HIGH	voltage > 3.0V	5V
LOW	voltage > 3.0V	0V

Zrozumienie koncepcji programowania na przykładzie aplikacji mikrokontrolera



Arduino device

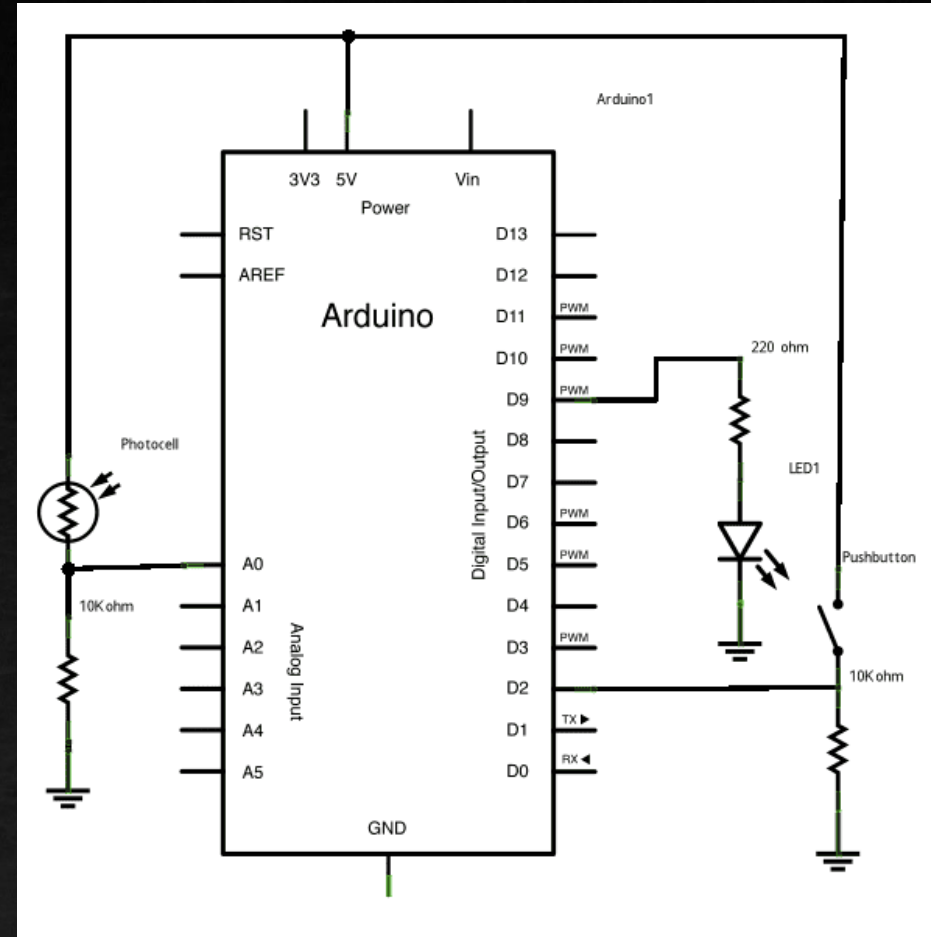


oświadczenie WHILE

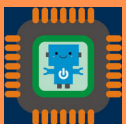
Zadanie: Zaprogramować urządzenie zdolne do odczytywania przez pięć sekund danych wejściowych z czujnika oraz dokonać kalibracji poprzez określenie minimalnej i maksymalnej z oczekiwanych wartości dla odczytów dokonywanych podczas pętli.

```
const int sensorPin = A0;  
    // pin that the sensor is attached to  
const int ledPin = 9;  
    // pin that the LED is attached to  
    // variables:  
int sensorValue = 0;  
    // the sensor value  
int sensorMin = 1023;  
    // minimum sensor value  
int sensorMax = 0;  
    // maximum sensor value
```

Zrozumienie koncepcji programowania za pomocą aplikacji Arduino



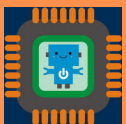
Schema for Arduino device



oświadczenie WHILE

Zrozumienie koncepcji programowania na przykładzie aplikacji mikrokontrolera

```
void setup() {  
  // turn on LED to signal the start  
  // of the calibration period:  
  pinMode(13, OUTPUT);  
  digitalWrite(13, HIGH);  
  // calibrate during the first five seconds  
  while (millis() < 5000) {  
    sensorValue = analogRead(sensorPin);  
    if (sensorValue > sensorMax){  
      sensorMax = sensorValue;  
    }  
    if (sensorValue < sensorMin){  
      sensorMin = sensorValue;  
    }  
  }  
  digitalWrite(13, LOW);    // signal the end of the calibration period  
}
```



Zrozumienie koncepcji programowania na przykładzie aplikacji mikrokontrolera

Wyznaczanie wartości minimalnej
i maksymalnej
z zestawu wartości

Algorytm

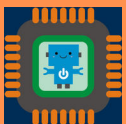
- Krok 1.** Set the variables for sensorMin with the maximum value possible and sensor Max with the minimum value possible
- Krok 2.** Compare current value with sensorMin and, if it is smaller, update sensorMin
- krok 3.** Compare current value with sensorMax and, if it is greater, update sensorMax

oświadczenie WHILE

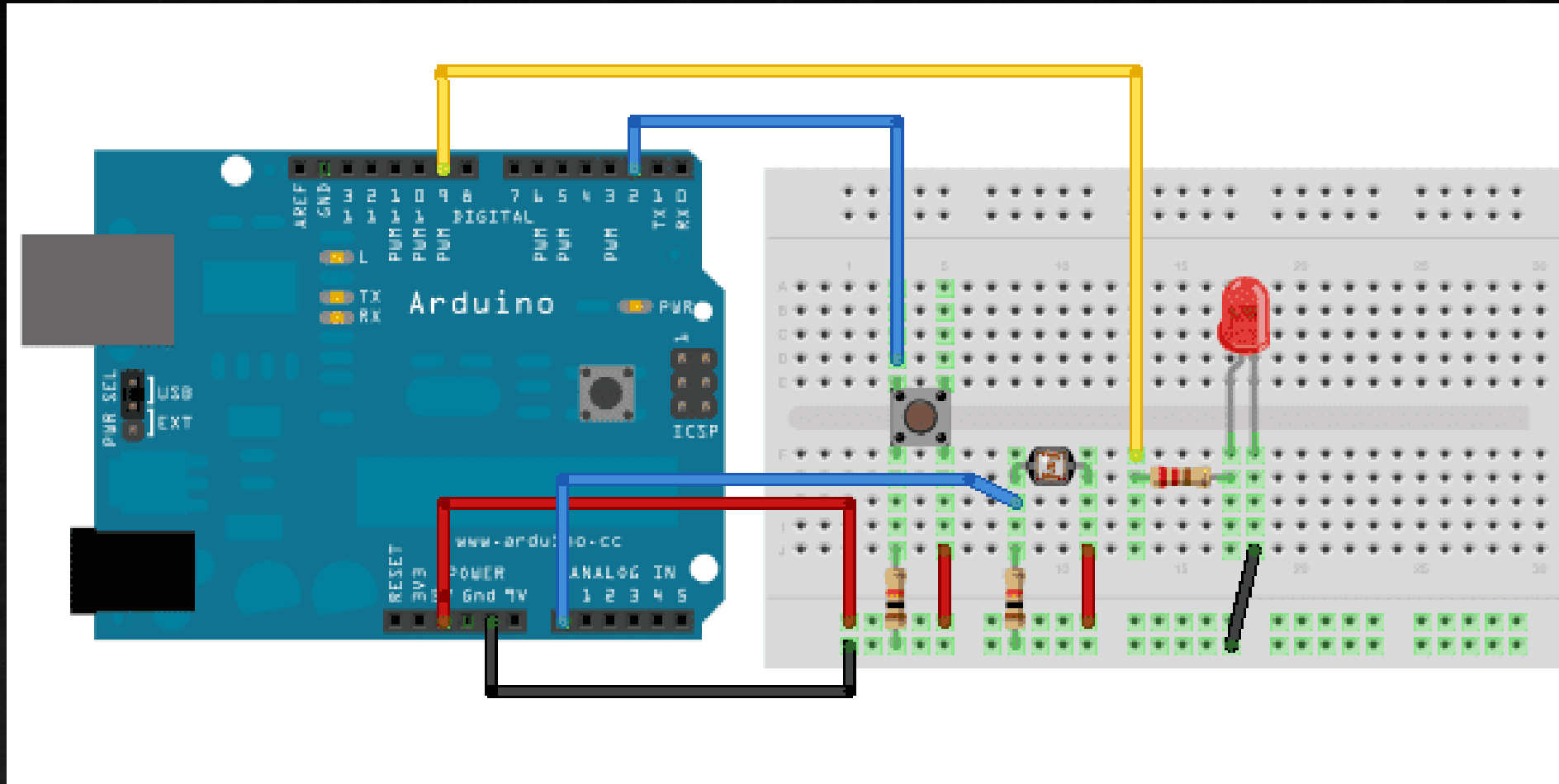
```
while (Condition) {  
    instructions_A  
}
```

Execution

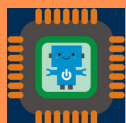
- Krok 1.** The Condition is evaluated
- Krok 2.** If the Condition is True
- 2.1. Instructions A will be executed
 - 2.2. Go to Step 1.
- If Condition is False,
the program execution leave
the loop



Zrozumienie koncepcji programowania na przykładzie aplikacji mikrokontrolera



Arduino device
explaining WHILE



```
int timer = 100;
    // The higher the number,
    // the slower the timing.
int ledPins[] = { 2, 7, 4, 6, 5, 3};
    // an array of pin numbers to which LEDs are attached
int pinCount = 6;
    // the number of pins (the length of the array)

void setup() {
    // the array elements are numbered from 0 to (pinCount-1)
    // use a for loop to initialize each pin as an output:
    for (int thisPin = 0; thisPin < pinCount; thisPin++) {
        pinMode(ledPins[thisPin], OUTPUT);
    }
}
```

Zadanie: Zaprogramować urządzenie zdolne do zapalania szeregu diod LED dołączonych do pinów, których numery nie są ani sąsiadujące, ani niekoniecznie sekwencyjne. Aby to zrobić, numery pinów zapisz w tablicy ARRAY a następnie za pomocą pętli FOR iterować po tej tablicy.

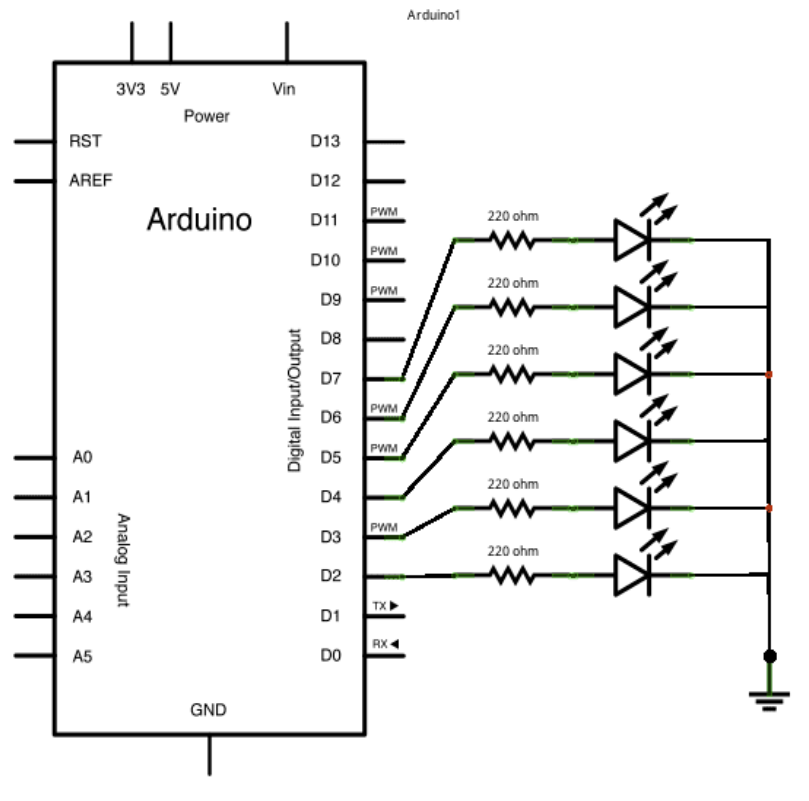


Zrozumienie koncepcji programowania na przykładzie aplikacji mikrokontrolera

Arduino device explaining FOR loop



Zrozumienie koncepcji programowania na przykładzie aplikacji mikrokontrolera



Schemat dla urządzenia Arduino

FOR statement

```
for(int counter = initialVal; counter <= finalVal; counter++) {  
    instructions_A  
}
```

Execution

Step 1. The counter is set with initialValue

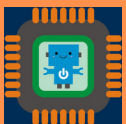
Step 2. If counter <= finaValue is True

2.1. Instructions A will be executed

2.2. counter is increased with 1

2.3. Go to Step 2

Step 3. If counter <= finaValue is False, the program execution leave the loop



Organizing data in ARRAYS

Array = a collection of data with the same type, organized in a contiguous memory zone and referred with a single name, which is a pointer (memory address) of the first element in the array.

Declaration:

```
elementType arrayName[numberOfElements];
```

Initialization:

- along with the declaration

```
int ledPins[] = { 2, 7, 4, 6, 5, 3};
```
- by assignation

```
digitalWrite(ledPins[thisPin], HIGH);
```
- by reading values from input

Zrozumienie koncepcji programowania na przykładzie aplikacji mikrokontrolera

Referring to a specific value from the array

`A[expressionIndex]`

`expressionIndex` is an integer from `[0, count-1]`, indicating the position of the element in array

Parsing the ARRAY in order to analyze and process its elements:

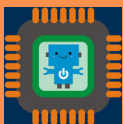
left-right

```
for (int it = 0; it < count; it++)  
    process(A[it]);
```

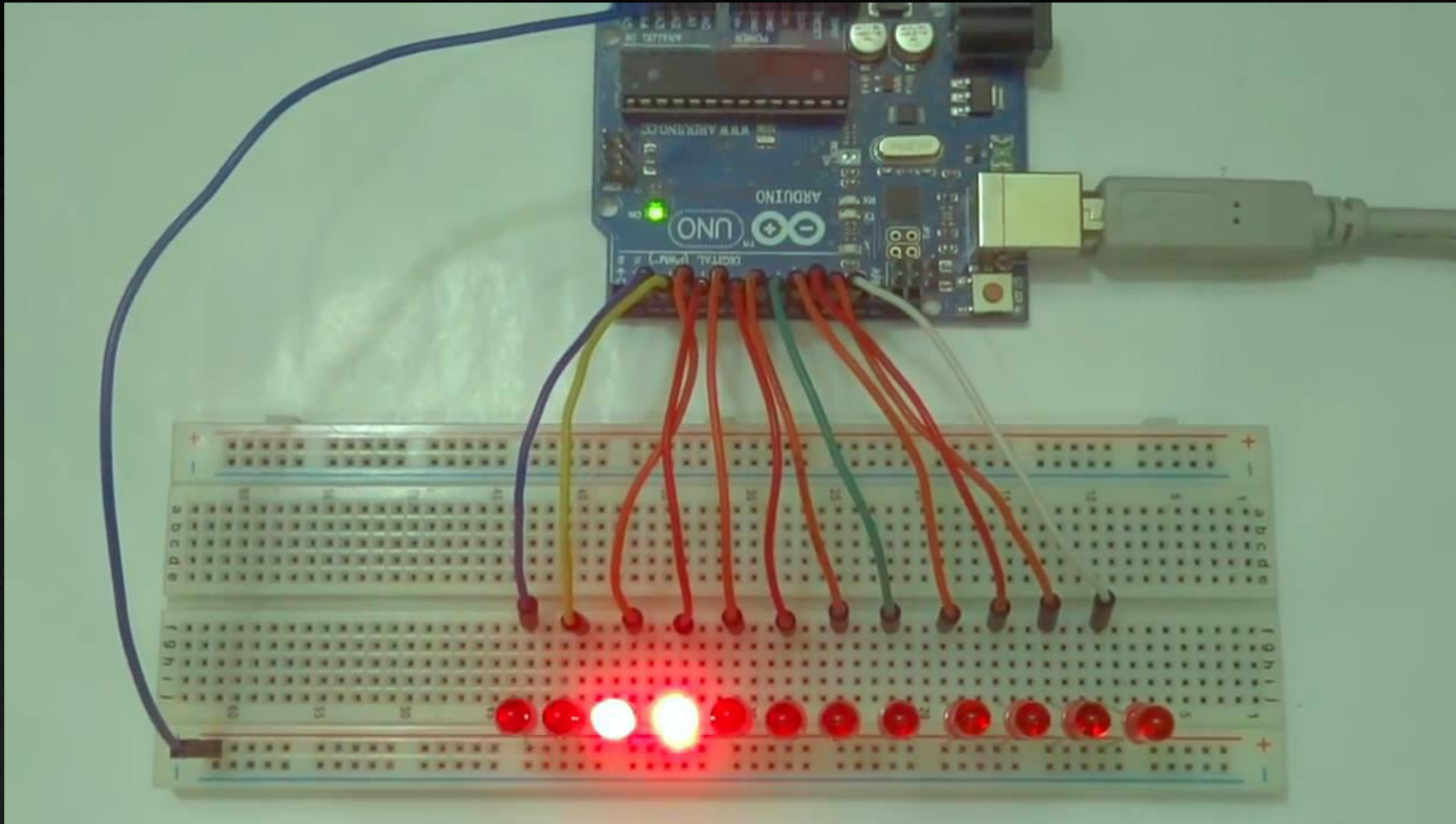
right-left

```
for (int it = count - 1; it >= 0; it--)  
    process(A[it]);
```

where `count` is the number of array elements and `it` is an index used for parsing the array



Zrozumienie koncepcji programowania na przykładzie aplikacji mikrokontrolera



Learning FOR loops and
ARRAYs with
Arduino device



A Trainers Toolkit To Foster STEM Skills Using
Microcontroller Applications

Project No. 2019-1-R001-KA202-063965

This project has been funded with support from the European Commission. The content reflects the views only of the authors, and the Commission cannot be held responsible for any use which may be made of the information contained therein.



Co-funded by the
Erasmus+ Programme
of the European Union

Objęte obszary naukowe

Architektura sprzętowa komputerów i systemów wbudowanych

Programowanie strukturalne - typy danych, statystyka (IF, WHILE, FOR), funkcje definiowane przez użytkownika

Programowanie urządzeń opartych na mikrokontrolerach (np. Arduino)



- test wielokrotnego wyboru
- mini-projekt w zespole 2-3 uczniów - programowanie urządzeń Arduino, które:
 - ✓ opisać działanie innych specyficznych instrukcji w programowaniu strukturalnym
 - ✓ do zastosowania w rzeczywistych sytuacjach - na przykład, działanie sygnalizacji świetlnej RGV



Bibliografia

Webografia

- <https://creativecommons.org/2008/10/22/wired-on-arduino-and-open-source-computing/>
- <https://www.arduino.cc/en/Tutorial/BuiltInExamples/WhileStatementConditional>
- <https://www.arduino.cc/en/Tutorial/BuiltInExamples/ForLoopIteration>
- <https://commons.wikimedia.org/wiki/Category:Fritzing>
- <https://www.arduino.cc/en/Tutorial/BuiltInExamples/ForLoopIteration>
- https://commons.wikimedia.org/wiki/Category:Arduino_projects

