Fórmulas de Física

Cinemática

Movimento retilíneo uniforme

 $s = s0 + v \cdot \Delta t$

s: posição final (m)

s0: posição inicial (m)

v: velocidade (m/s)

 Δt : intervalo de tempo (s)

Movimento retilíneo uniformemente variado

$$s = s0 + v0 \cdot t + \frac{1}{2}a \cdot t2$$

s: posição final (m)

s0: posição inicial (m)

v0: velocidade inicial (m/s)

a: aceleração (m/s2)

t: tempo (s)

$$v = v0 + a.t$$

v: velocidade final (m/s)

v0: velocidade inicial (m/s)

a: aceleração (m/s2)

t: tempo (s)

$$v2 = v02 + 2 . a . \Delta s$$

v: velocidade final (m/s)

v0: velocidade inicial (m/s)

a: aceleração (m/s2)

Δs: distância percorrida (m)

Movimento Circular Uniforme

$$v = \omega . R$$

v: velocidade (m/s)

ω: velocidade angular (rad/s)

R: raio da curvatura da trajetória (m)

$$T = \frac{1}{f}$$

T: período (s)

f: frequência (Hz)

$$\omega = 2 \cdot \pi \cdot f$$

 ω : velocidade angular (rad/s)

f: frequência (Hz)

$$\alpha_{cp} = \frac{V^2}{R}$$

acp: aceleração centrípeta (m/s2)

v: velocidade (m/s)

R: raio da curvatura da trajetória (m)

Lançamento Oblíquo

 $vx = v0 \cdot cos \theta$

vx: velocidade no eixo x - velocidade constante (m/s)

v0: velocidade inicial (m/s)

θ: ângulo da direção do lançamento

$$v0y = v0 \cdot sen \theta$$

v0y: velocidade inicial no eixo y (m/s)

v0: velocidade inicial (m/s)

θ: ângulo da direção do lançamento

$$vy = v0y + a.t$$

vy: velocidade no eixo y (m/s)

v0y: velocidade inicial no eixo y (m/s)

a: aceleração (m/s2)

t: tempo (s)

$$H = \frac{V_0^2.sen^2.\theta}{2.g}$$

H:altura máxima (m)

v0: velocidade inicial (m/s)

θ: ângulo da direção do lançamento

g: aceleração da gravidade (m/s2)

$$A = \frac{V_0^2.sen 2\theta}{g}$$

A: alcance (m)

v0: velocidade inicial (m/s)

θ: ângulo da direção do lançamento

g: aceleração da gravidade (m/s2)

• Dinâmica

FR = m.a

FR: força resultante (N)

m: massa (kg)

a: aceleração (m/s2)

P = m. g

P: peso (N)

m: massa (kg)

g: aceleração da gravidade (m/s2)

 $fat = \mu . N$

fat: força de atrito (N)

μ: coeficiente de atrito

N: força normal (N)

fel = k.x

fel: força elástica (N)

k: constante elástica da mola (N/m)

x: deformação da mola (m)

• Trabalho, Energia e Potência

 $T = F \cdot d \cdot \cos \theta$

T: trabalho (J)

F: força (N)

d: deslocamento(m)

 $\theta \mbox{:angulo}$ entre a direção da força e do deslocamento

$$Ec = \frac{1}{2} m \cdot v2$$

Ec: energia cinética (J)

m: massa (kg)

v: velocidade (m/s)

$$Ep = m.g.h$$

Ep: energia potencial gravitacional (J)

m: massa (kg)

g: aceleração da gravidade (m/s2)

h: altura (m)

$$Eel = \frac{1}{2} \cdot k \cdot x2$$

Eel: energia potencial elástica (J)

k: constante elástica da mola (N/m)

x: deformação da mola (m)

$$P = \frac{T}{\Delta t}$$

P: potência (w)

T:trabalho (J)

 Δt : intervalo de tempo (s)

• Impulso e Quantidade de Movimento

 $Q = m \cdot v$

Q: quantidade de movimento (kg.m/s)

m: massa (kg)

v: velocidade (m/s)

 $I = F \cdot \Delta t$

I: impulso (N.s)

F: força (N)

 Δt : intervalo de tempo (s)

Hidrostática

$$p = \frac{F}{A}$$

p: pressão (N/m2)

F: força (N)

A: área (m2)

$$\rho = \frac{m}{v}$$

ρ: densidade (kg/m3)

m: massa (kg)

V: volume (m3)

$$pt = patm + \rho . g . h$$

pt: pressão total (N/m2)

patm: pressão atmosférica(N/m2)

ρ: densidade (kg/m3)

g: aceleração da gravidade (m/s2)

h: altura (m)

$$E = \rho .g . V$$

E: empuxo (N)

ρ: densidade (kg/m3)

g: aceleração da gravidade (m/s2)

V: volume de líquido deslocado (m3)

• Gravitação Universal

T2 = K.r3

T: período do planeta (u.a)

K: constante de proporcionalidade

r: raio médio (u.a)

$$F_G = \frac{G.M_1.M_2}{d^2}$$

FG: força gravitacional (N)

G: constante de gravitação universal (N.m2/kg2)

M1: massa do corpo 1 (kg)

M2: massa do corpo 2 (kg)

d: distância (m)

• Termologia e Termodinâmica

Escalas termométricas

$$\frac{\mathsf{T_c}}{\mathsf{5}} = \frac{\mathsf{T_F} - \mathsf{32}}{\mathsf{9}}$$

TC: temperatura em graus Celsius (°C)

TF: temperatura em Fahrenheit (°F)

$$Tk = Tc + 273$$

TK: temperatura em Kelvin (K)

TC: temperatura em Celsius (°C)

Dilatação Térmica

 $\Delta L = L0 \cdot \alpha \cdot \Delta T$

ΔL: dilatação linear (m)

L0: comprimento inicial (m)

α: coeficiente de dilatação linear (ºC-1)

ΔT: variação de temperatura (°C)

 $\Delta A = A0 \cdot \beta \cdot \Delta T$

ΔA: dilatação superficial (m2)

A0: área inicial

β: coeficiente de dilatação superficial (ºC-1)

ΔT: variação de temperatura (°C)

 $\Delta V = V0 \cdot \Upsilon \cdot \Delta T$

ΔV: dilatação volumétrica (m3)

V0: volume inicial (m3)

Y: coeficiente de dilatação volumétrico (°C-1)

ΔT: variação de temperatura (°C)

Calorimetria

 $C = m \cdot c$

C: capacidade térmica (cal/°C)*

m: massa (g)

c: calor específico (cal/g°C)*

$$Q = m \cdot c \cdot \Delta T$$

Q: quantidade de calor sensível (cal)*

m: massa (g)

c: calor específico (cal/g °C)*

ΔT: variação de temperatura (°C)

$Q = m \cdot L$

Q: quantidade de calor latente(cal)*

m: massa (g)

L: calor latente - mudança de fase (cal/g)*

* Essas unidades não são do Sistema Internacional de Unidades

Termodinâmica

$$\Delta U = Q - T$$

ΔU: variação de energia interna (J)

Q: quantidade de calor (J)

T: trabalho (J)

$$T = Qq - Qf$$

T: trabalho (J)

Qq: quantidade de calor absorvida da fonte quente (J)

Qf: quantidade de calor cedida a fonte fria (J)

$$R = \frac{T}{Q_q}$$

R: rendimento de uma máquina térmica

T: trabalho (J)

Qq: quantidade de calor absorvida da fonte quente (J)

$$\triangle S = \frac{\triangle Q}{T}$$

ΔS: variação de entropia (J/K)

 ΔQ : Quantidade de calor (J)

T: temperatura absoluta (K)

Ondas e Ótica

Velocidade de Propagação das Ondas

$$v = \lambda . f$$

v: velocidade de propagação de uma onda (m/s)

λ: comprimento de onda (m)

f: frequência (Hz)

Espelhos Esféricos

$$\frac{1}{f} = \frac{1}{p} + \frac{1}{p'}$$

f: distância focal (cm ou m)

p: distância do vértice do espelho ao objeto (cm ou m)

p': distância do vértice do espelho a imagem (cm ou m)

$$A = \frac{i}{o} = -\frac{p'}{p}$$

A: aumento linear transversal

i: tamanho da imagem (cm ou m)

o: tamanho do objeto (cm ou m)

p': distância do vértice do espelho a imagem (cm ou m)

p: distância do vértice do espelho ao objeto (cm ou m)

Refração

 $n1 \cdot sen \theta 1 = n2 \cdot sen \theta 2$

n1: índice de refração do meio 1

 θ 1: ângulo de incidência

n2: índice de refração do meio 2

 θ 2: ângulo de refração

• Eletricidade

Eletrostática

$$F_e = k \cdot \frac{|Q_1| \cdot |Q_2|}{d^2}$$

Fe: força eletrostática (N)

k: constante eletrostática (N.m2/C2)

Q1: módulo da carga 1 (C)

Q2: módulo da carga 2 (C)

d: distância entre as cargas (m)

$F = q \cdot E$

F: força eletrostática (N)

q: carga de prova (C)

E: campo elétrico (N/C)

$$V = k \cdot \frac{Q}{d}$$

V: potencial elétrico (V)

k: constante eletrostática (N.m2/C2)

Q: carga elétrica (C)

d: distância (m)

Eletricidade

U = R.i

U: diferença de potencial (V)

R: resistência elétrica (Ω)

i: corrente (A)

P = U.i

P: potência elétrica (W)

U: diferença de potencial (V)

i: corrente (A)

P = R.i2

P: potência efeito Joule (J)

R: resistência elétrica (Ω)

i: corrente (A)

$E = P \cdot \Delta t$

E: energia elétrica (J ou kWh)

P: potência (J ou kW)

 Δt : intervalo de tempo (s ou h)

Associação de Resistores em Série

$$Re = R1 + R2 + ... + Rn$$

Re: resistência equivalente (Ω)

R1: resistência 1 (Ω)

R2: resistência 2 (Ω)

Rn: resistência n (Ω)

Associação de Resistores em Paralelo

$$\frac{1}{R_e} = \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \dots + \frac{1}{R_n}$$

Re: resistência equivalente (Ω)

R1: resistência 1 (Ω)

R2: resistência 2 (Ω)

Rn: resistência n (Ω)

Capacitores

$$C = \frac{Q}{U}$$

C: capacitância (F)

Q: carga elétrica (C)

U: diferença de potencial (V)

• Eletromagnetismo

Fm= B . $| q | . v . sen \theta$

Fm: força magnética (N)

B: vetor indução magnética (T)

| q |: módulo da carga (C)

v: velocidade (m/s)

 θ : ângulo entre vetor B e a velocidade

Fm= B.i.l.sen θ

Fm: força magnética (N)

B: vetor indução magnética (T)

i: corrente (A)

l: comprimento do fio (m/s)

 θ : ângulo entre vetor B e a corrente

 $\varphi = B \cdot A \cdot \cos \theta$

 φ : fluxo magnético (Wb)

B: vetor indução magnética (T)

A: Área (m2)

 θ : ângulo entre vetor B e o vetor normal a superfície da espira

$$\boldsymbol{\epsilon} = \frac{\Delta \boldsymbol{\Phi}}{\Delta \mathbf{t}}$$

ε: fem induzida (V)

Δφ: variação do fluxo magnético (Wb)

 Δt : intervalo de tempo (s)