# APÊNDICE: FÓRMULAS MATEMÁTICA

#### **GEOMETRIA**

Círculo de raio r: circunferência =  $2\pi r$ ; área =  $\pi r^2$ 

Esfera de raio r: área =  $4\pi r^2$ ; volume =  $\frac{4}{3}\pi r^3$ .

Cilindro circular reto de raio *r* e altura *h*:

Área =  $2\pi r^2 + 2\pi rh$ ; volume =  $\pi r^2 h$ .

### **EQUAÇÃO DO SEGUNDO GRAU**

Se 
$$ax^2 + bx + c = 0$$
, então  $x = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$ 

## FUNÇÕES TRIGONOMÉTRICAS DO ÂNGULO heta

$$sen \theta = \frac{y}{r} \cos \theta = \frac{x}{r}$$

$$tg \theta = \frac{y}{x} ctg \theta = \frac{x}{y}$$

$$\sec \theta = \frac{r}{x} \csc \theta = \frac{r}{y}$$

#### **TEOREMA DE PITÁGORAS**

No triângulo da figura,  $a^2 + b^2 = c^2$ 

#### **TRIÂNGULOS**

Ângulos A, B, C

Lados opostos a, b, c

Ângulos  $A + B + C = 180^{\circ}$ 

$$\frac{\operatorname{sen} A}{a} = \frac{\operatorname{sen} B}{b} = \frac{\operatorname{sen} C}{c}$$

$$c^2 = a^2 + b^2 - 2ab\cos C$$

Ângulo externo D = A + C

#### **IDENTIDADES TRIGONOMÉTRICAS**

$$sen(90^{\circ}-\theta)\cos\theta$$

$$\cos(90^{\circ}-\theta)sen\theta$$

$$sen\theta/\cos\theta = tg\theta$$

$$sen^{2}\theta + \cos^{2}\theta = 1$$

$$\sec^{2}\theta - tg^{2}\theta = 1$$

$$\csc^{2}\theta - ctg^{2}\theta = 1$$

$$\sec^{2}\theta - ctg^{2}\theta = 1$$

$$sen2\theta = 2sen\theta\cos\theta$$

$$\cos 2\theta = \cos^{2}\theta - sen^{2}\theta = 2\cos^{2}\theta - 1 = 1 - 2sen^{2}\theta$$

$$sen(\alpha \pm \beta) = sen\alpha\cos\beta \pm \cos\alpha sen\beta$$

$$\cos(\alpha \pm \beta) = \cos\alpha\cos\beta \pm sen\alpha sen\beta$$

$$tg(\alpha \pm \beta) = \frac{tg\alpha \pm tg\beta}{1 \mp tg\alpha tg\beta}$$

$$sen\alpha \pm sen\beta = 2sen\frac{1}{2}(\alpha \pm \beta)\cos\frac{1}{2}(\alpha \pm \beta)$$

$$\cos\alpha + \cos\beta = 2\cos\frac{1}{2}(\alpha \pm \beta)\cos\frac{1}{2}(\alpha - \beta)$$

$$\cos\alpha - \cos\beta = -2sen\frac{1}{2}(\alpha \pm \beta)sen\frac{1}{2}(\alpha - \beta)$$

$$\sec x = \frac{1}{\cos x}$$

#### **PRODUTO DE VETORES**

Escolhendo  $\hat{i}$ ,  $\hat{j}e\hat{k}$  para representar os vetores unitários nas direções x, y e z, podemos escrever

$$\hat{i} \cdot \hat{i} = \hat{j} \cdot \hat{j} = \hat{k} \cdot \hat{k} = 1, \quad \hat{i} \cdot \hat{j} = \hat{j} \cdot \hat{k} = \hat{k} \cdot \hat{i} = 0.$$

$$\hat{i} \times \hat{i} = \hat{j} \times \hat{j} = \hat{k} \times \hat{k} = 0,$$

$$\hat{i} \times \hat{j} = \hat{k}, \quad \hat{j} \times \hat{k} = \hat{i}, \quad \hat{k} \times \hat{i} = \hat{j}.$$

Qualquer vetor  $\vec{a}$  tendo componentes  $a_x a_y$  e  $a_z$  ao longo dos eixos x, y e z pode ser escrito como

$$\vec{a} = a_x \hat{i} + a_y \hat{j} + a_z \hat{k}.$$

A seguir, são apresentadas relações entre vetores unitários  $\vec{a}, \vec{b} \ e \ \vec{c}$  de módulos  $a, b \ e \ c$ , respectivamente.

$$\vec{a} \times (\vec{b} + \vec{c}) = (\vec{a} \times \vec{b}) + (\vec{a} \times \vec{c})$$
  
 $(s\vec{a}) \times \vec{b} = \vec{a} \times (s\vec{b}) = s(\vec{a} \times \vec{b})$  ( $s = um \ escalar$ )

Se  $\theta$  o menor dos dois ângulos entre dois vetores  $\vec{a}\,e\,\vec{b}$ , então

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = \vec{b} \cdot \vec{a} = a_x b_x + a_y b_y + a_z b_z = ab \cos \theta$$

$$\vec{a} \times \vec{b} = -\vec{b} \times \vec{a} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ a_x & a_y & a_z \\ b_x & b_y & b_z \end{vmatrix}$$

$$= \hat{i} \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} - \hat{j} \begin{vmatrix} a_x & a_z \\ b_x & b_z \end{vmatrix} + \hat{k} \begin{vmatrix} a_x & a_y \\ b_x & b_y \end{vmatrix}$$

$$= (a_y b_z - b_y a_z) \hat{i} + (a_z b_x - b_z a_x) \hat{j} + (a_x b_y - b_x a_y) \hat{k}$$

$$|\vec{a} \times \vec{b}| = ab \ sen \theta$$

$$\vec{a} \cdot (\vec{b} \times \vec{c}) = \vec{b} \cdot (\vec{c} \times \vec{a}) = \vec{c} \cdot (\vec{a} \times \vec{b})$$

$$\vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c}) = (\vec{a} \cdot \vec{c}) \vec{b} - (\vec{a} \cdot \vec{b}) \vec{c}$$

#### **DERIVADAS E INTEGRAIS**

Nas fórmulas que se seguem, as letras u e v representam duas funções quaisquer de x, e a e m são constantes. A todas as integrais indefinidas deve-se somar uma constante de integração arbitrária. O Handbook of Chemistry and Physics (CRC Press Inc.) fornece uma tabulação mais extensa.

1. 
$$\frac{dx}{dx} = 1$$
2. 
$$\frac{d}{dx}(au) = a\frac{du}{dx}$$
3. 
$$\frac{d}{dx}(u+v) = \frac{du}{dx} + \frac{dv}{dx}$$
4. 
$$\int x^m dx = \frac{x^{m+1}}{m+1} \quad (m \neq -1)$$
5. 
$$\frac{d}{dx} \ln x = \frac{1}{x}$$
6. 
$$\frac{d}{dx}(uv) = u\frac{dv}{dx} + v\frac{du}{dx}$$
6. 
$$\int u\frac{dv}{dx} dx = uv - \int v\frac{du}{dx} dx$$
7. 
$$\int e^x dx = e^x$$
8. 
$$\int \sin x dx = -\cos x$$
9. 
$$\int \cos x dx = -\sin x$$
10. 
$$\int tg x dx = \ln |\sec x|$$
11. 
$$\int dx = x$$
2. 
$$\int au dx = a \int u dx$$
3. 
$$\int (u+v) dx = \int u dx + \int v dx$$
4. 
$$\int x^m dx = \frac{x^{m+1}}{m+1} \quad (m \neq -1)$$
5. 
$$\int \frac{dx}{x} = \ln |x|$$
6. 
$$\int u\frac{dv}{dx} dx = uv - \int v\frac{du}{dx} dx$$
7. 
$$\int e^x dx = e^x$$
8. 
$$\int \sin x dx = -\cos x$$
9. 
$$\int \cos x dx = \sin x$$
10. 
$$\int tg x dx = \ln |\sec x|$$
11. 
$$\int \sin^2 x dx = \frac{1}{2}x - \frac{1}{4}\sin 2x$$
12. 
$$\int e^{-ax} dx = -\frac{1}{a}e^{-ax}$$
13. 
$$\int xe^{-ax} dx = -\frac{1}{a^2}(ax+1)e^{-ax}$$

14.  $\frac{d}{dx}e^{u}=e^{u}\frac{du}{dx}$ 

15.  $\frac{d}{dx} \operatorname{sen} u = \cos u \frac{du}{dx}$ 

16.  $\frac{d}{dx}\cos u = -\sin u \frac{du}{dx}$ 

1. 
$$\frac{dx}{dx} = 1$$

2.  $\frac{d}{dx}(au) = a\frac{du}{dx}$ 

2.  $\int au \, dx = a \int u \, dx$ 

3.  $\int (u+v) \, dx = \int u \, dx + \int v \, dx$ 

4.  $\int x^2 e^{-ax} \, dx = -\frac{1}{a^3} (a^2 x^2 + 2ax + 2)e^{-ax}$ 

5.  $\int \frac{dx}{dx} x^m = mx^{m-1}$ 

6.  $\int \frac{dx}{dx} x^m = \frac{1}{a^{m+1}} x^m + \frac{1$