YK700XG

标准规格: 大型

●臂长 700mm

●最大可搬运重量 20kg



RCX240 - 支持CE标准 - 再生装置 - 扩展I/O --__iVY系统 - 夹持器 - 电池

请指定控制器的各种设定项目。RCX240/RCX240S ▶ P.534

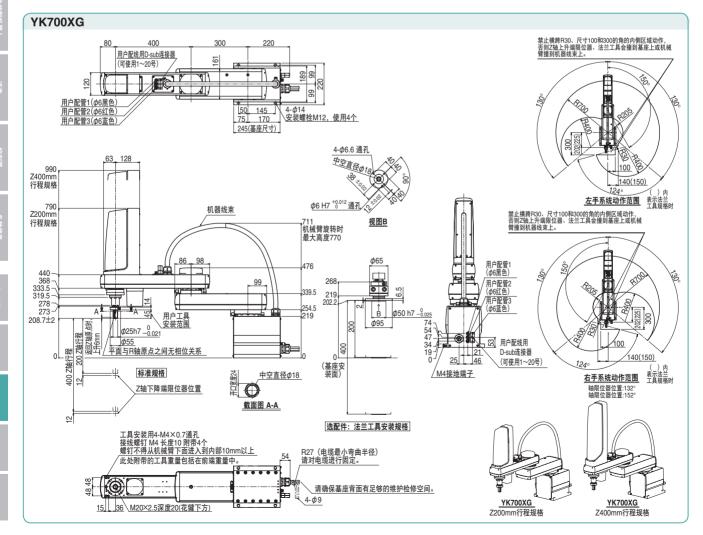
■基本规格									
			X轴	Y轴	Z轴		R轴		
轴规格	机械臂长度		300 mm	400 mm	200 mm	400 mm	_		
抽 观伯	旋转范围		±130 °	±150°	_		±360 °		
马达输出 AC			750 W	400 W	400 W		200 W		
减速机构	减速器		谐波传动	谐波传动	滚珠丝杆		谐波传动		
	传导方式	马达 ~ 减速器	直接连接						
		减速器 ~ 輸出	直接连接						
重复定位精度**1			±0.02 mm		±0.01 mm		±0.004 °		
最高速度			8.4 m/sec		2.3 m/sec	1.7 m/sec	920 ° /sec		
最大搬运重量			20 kg (标准规格)、19 kg (法兰工具安装规格)						
标准周期时间: 2kg 可搬运时**2			0.42 sec						
R轴容许惯性	力矩**3		1.0 kgm ²						
用户配线			0.2 sq×20 根						
用户配管(外	径)		φ6×3						
动作极限设置	Ī		1.软限制 2.机械限位器(X、Y、Z轴)						
机器人电缆长度			标准:3.5 m 选配:5 m、10 m						
主机重量			Z轴 200 mm:50 kg Z轴 400 mm:52 kg						

程序 RCX340 2500 点位跟踪 CX240-R3 选程命令 联机指令	控制器	电源容量(VA)	运行方法
		2500	点位跟踪 远程命令

- ※ "Harmonic Drive"是株式会社Harmonic Drive Systems的 注册商标。
- ※ 通过移动X、Y轴的限位器位置,可限制可动范围。(出厂设 置为最大可动范围) 详情请参阅产品手册(设置手册)。
- ※ 为了高精度设置基准坐标,请使用基准坐标设置夹具(选配件)进行设置。详情请参阅产品手册(设置手册)。

产品手册(设置手册)可从本公司网站。 http://www.yamaha-motor.co.jp/robot/

- ※1. 环境温度固定时的数值(X、Y轴)。
- ※2. 水平方向300mm、垂直方向25mm往返、粗定位时。 ※3. 加速度系数的设置存在限制。请参阅P.611的说明。
- ※ 需要在自立机器线束上安装其他配管、配线时,请咨询本公司。



RCX340 ► 544