





Grundzüge der Informatik 1

Vorlesung 15



Überblick Vorlesung

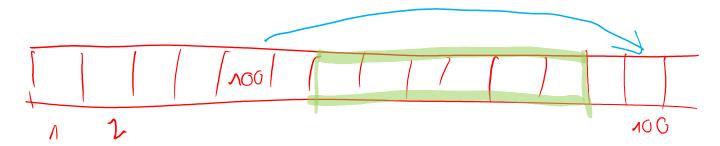
Überblick

- Ein grundlegendes Datenverwaltungsproblem
- Elementare Datenstrukturen und ihre Analyse
- Binärbäume
- Suchbaumeigenschaft



Was ist eine Datenstruktur?

- Eine Datenstruktur ist eine Anordnung von Daten im Speicher eines Rechners, die effizienten Zugriff auf die Daten ermöglicht
- Datenstrukturen für viele unterschiedliche Anfragen vorstellbar





Ein grundlegendes Datenverwaltungsproblem

Speicherung von Datensätzen

Beispiel

 Kundendaten (Name, Adresse, Wohnort, Kundennummer, offene Rechnungen, offene Bestellungen,...)

Anforderungen

- Schneller Zugriff
- Einfügen neuer Datensätze
- Löschen bestehender Datensätze



Zugriff auf Daten

- Jedes Objekt x hat einen Schlüssel key[x]
- Eingabe des Schlüssels liefert Datensatz
- Schlüssel sind vergleichbar (es gibt totale Ordnung der Schlüssel)

Beispiel

- Kundendaten (Name, Adresse, Kundennummer)
- Schlüssel: Name
- Totale Ordnung: Lexikographische Ordnung



Zugriff auf Daten

- Jedes Objekt x hat einen Schlüssel key[x]
- Eingabe des Schlüssels liefert Datensatz
- Schlüssel sind vergleichbar (es gibt totale Ordnung der Schlüssel)

Beispiel

- Kundendaten (Name, Adresse, Kundennummer)
- Schlüssel: Kundennummer
- Totale Ordnung: ,≤'



Grundlegendes Datenverwaltungsproblem

- Organisiere die Daten im Speicher eines Rechners so, dass folgende Operationen effizient durchgeführt werden können (S die aktuelle Menge der Objekte):
- Suchen(S,k):
 - Es wird ein Zeiger x auf ein Objekt mit Schlüssel k=key[x] zurückgegeben oder NIL, wenn es kein Objekt mit Schlüssel k in S gibt
- Einfügen(S,x):
 - Objekt x wird in S eingefügt
- Löschen(S,x):
 - Objekt x wird aus S entfernt



Vereinfachung

- Schlüssel sind natürliche Zahlen
- Schlüssel sind eindeutig
- Eingabe nur aus Schlüsseln

Analyse von Datenstrukturen

- Platzbedarf in O-Notation
- Laufzeit der Operationen in O-Notation



Aufgabe

- Welche einfachen Datenstrukturen kennen Sie, mit denen man das Datenverwaltungsproblem lösen kann?
- Was sind die Laufzeiten für Suchen, Einfügen und Löschen?
 (n=|S| bezeichne die Anzahl der Objekte in der Datenstruktur)



Einfaches Feld

- Feld A[1,...,max]
- Integer n, 1≤ n ≤ max
- n bezeichnet Anzahl Elemente in Datenstruktur



Einfügen(x)

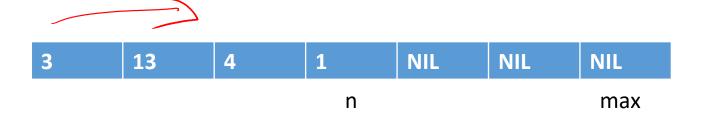
- 1. if n=max then Ausgabe "Fehler: Kein Platz in Datenstruktur"
- 2. else
- 3. n = n+1
- $4. \qquad A[n] = x$





Suchen(x)

- 1. **for** i=1 **to** n **do**
- 2. if A[i] = x then return i
- 3. return nil





Löschen(i)

* i ist Index des zu löschenden Objekts im Feld

- 1. A[i] = A[n]
- $2. \qquad A[n] = nil$
- 3. n = n-1

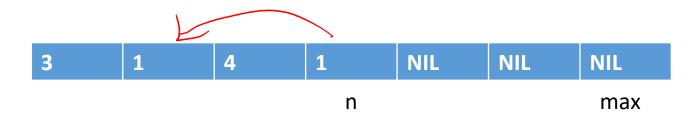




Löschen(i)

* i ist Index des zu löschenden Objekts im Feld

- $1. \qquad A[i] = A[n]$
- 2. A[n] = nil
- 3. n = n-1





Löschen(i)

* i ist Index des zu löschenden Objekts im Feld

- $1. \qquad A[i] = A[n]$
- $2. \quad A[n] = nil$
- 3. n = n-1

3	1	4	NIL	NIL	NIL	NIL
			n			max



Löschen(i)

* i ist Index des zu löschenden Objekts im Feld

- 1. A[i] = A[n]
- 2. A[n] = nil
- 3. n = n-1

3	1	4	NIL	NIL	NIL	NIL
		n				max



Datenstruktur "einfaches Feld"

- Platzbedarf O(max)
- Laufzeit Suchen: O(n)
- Laufzeit Einfügen/Löschen: O(1)

Vorteile

Schnelles Einfügen und Löschen

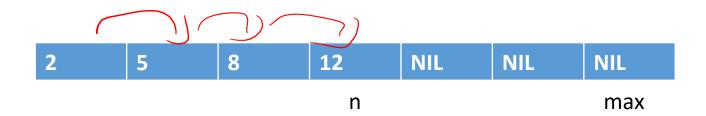
Nachteile

- Speicherbedarf abhängig von max (nicht vorhersagbar)
- Hohe Laufzeit für Suchen



Datenstruktur "sortiertes Feld"

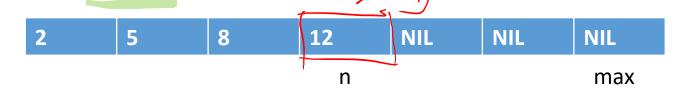
- Sortiertes Feld A[1,...,max]
- Integer n, $1 \le n \le max$
- n bezeichnet Anzahl Elemente in Datenstruktur





Einfügen(x)

- 1. if n=max then Ausgabe "Fehler: Kein Platz in Datenstruktur"
- 2. n = n + 1
- i = n
- 4. while x < A[i-1] do
- 5. A[i] = A[i-1]
- 6. i = i 1
- 7. A[i] = x



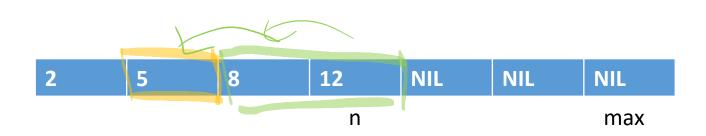




Löschen(i)

* i ist Index des zu löschenden Objekts im Feld

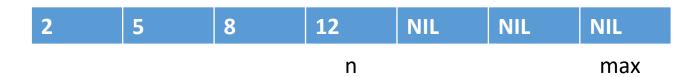
- 1. **for** j = i **to** n-1 **do**
- 2. A[j] = A[j+1]
- 3. A[n] = nil
- 4. n = n 1





Suchen(x)

- Binäre Suche
- Laufzeit O(log n)





Datenstruktur sortiertes Feld

- Platzbedarf O(max)
- Laufzeit Suche: O(log n)
- Laufzeit Einfügen/Löschen: O(n)

Vorteile

Schnelles Suchen

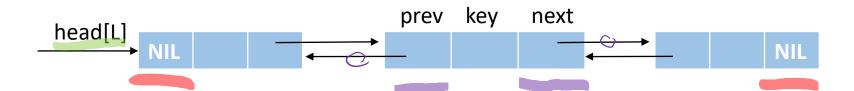
Nachteile

- Speicherbedarf abhängig von max (nicht vorhersagbar)
- Hohe Laufzeit für Einfügen/Löschen



Doppelt verkettete Listen

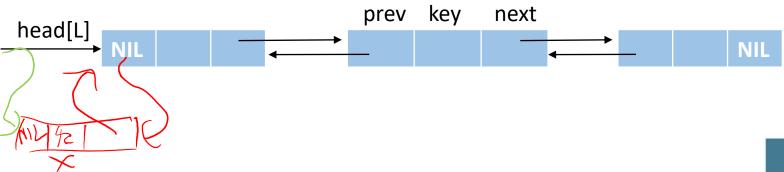
- Listenelement x ist Verbundobjekt bestehend aus Schlüssel key und zwei Zeigern prev und next
- next verweist auf Nachfolger von x
- prev verweist auf Vorgänger von x
- prev/next sind nil, wenn Vorgänger/Nachfolger nicht existiert
- head[L] zeigt auf das erste Element





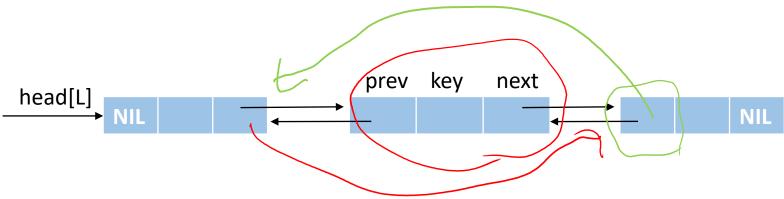
Einfügen(L,k)

- 1. x = new Listenelement
- 2. next[x] = head[L]
- 3. key[x] = k
- 4. if head[L] ≠ nil then prev[head[L]] = x
- 5. head[L] = x
- 6. prev[x] = nil



Löschen(L,x)

- 1. if $prev[x] \neq nil then next[prev[x]] = next[x]$
- else head[L] = next[x]
- 3. if $next[x] \neq nil then prev[next[x]] = prev[x]$
- 4. delete x





Suche(L,k)

- 1. x = head[L]
- 2. while x≠nil and key[x]≠k do
- 3. x = next[x]
- 4. return x





Datenstruktur Liste:

- Platzbedarf: O(n)
- Laufzeit Suche: O(n)
- Laufzeit Einfügen/Löschen: O(1)

Vorteile

- Schnelles Einfügen/Löschen
- O(n) Speicherbedarf

Nachteile

Hohe Laufzeit für Suche



Drei grundlegende Datenstrukturen

- Feld
- sortiertes Feld
- doppelt verkettete Liste

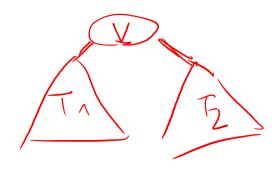
Diskussion

- Alle drei Strukturen haben gewichtige Nachteile
- Zeiger/Referenzen helfen beim Speichermanagement
- Sortierung hilft bei Suche ist aber teuer aufrecht zu erhalten



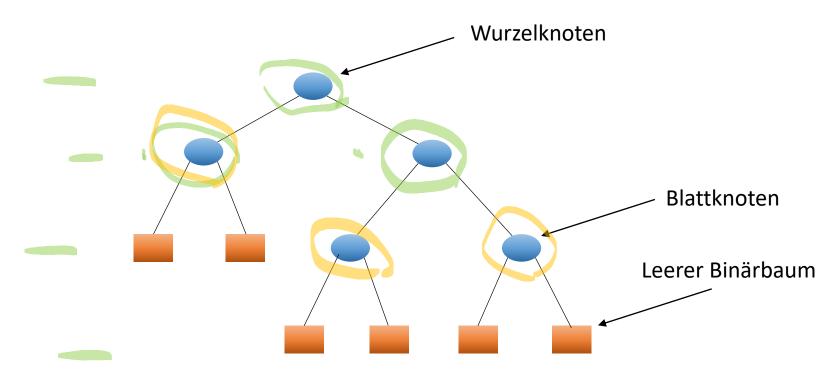
Definition (Binärbaum)

- Ein Binärbaum T ist eine Struktur, die auf einer endlichen Menge definiert ist. Diese Menge nennt man auch die Knotenmenge des Binärbaums.
- Die leere Menge ist ein Binärbaum. Dieser wird auch als leerer Baum bezeichnet.
- Ein Binärbaum ist ein Tripel (v, T₁, T₂), wobei T₁ und T₂ Binärbäume mit disjunkten Knotenmengen V₁ und V₂ sind und v∉V₁∪V₂ Wurzelknoten heißt. Die Knotenmenge des Baums ist dann {v}∪V₁∪V₂.
 T₁ heißt linker Unterbaum von v und T₂ heißt rechter Unterbaum von v.



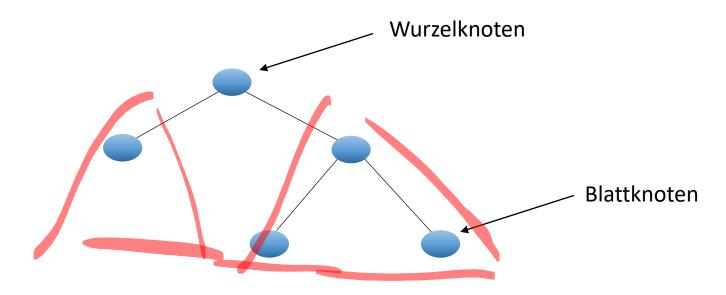


Darstellung von Binärbäumen





Darstellung von Binärbäumen



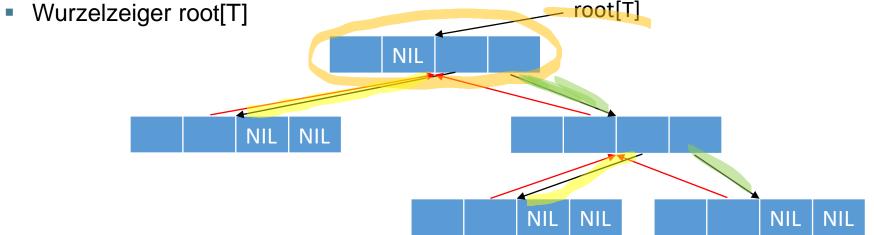
Häufig lässt man die leeren Bäume in der Darstellung weg



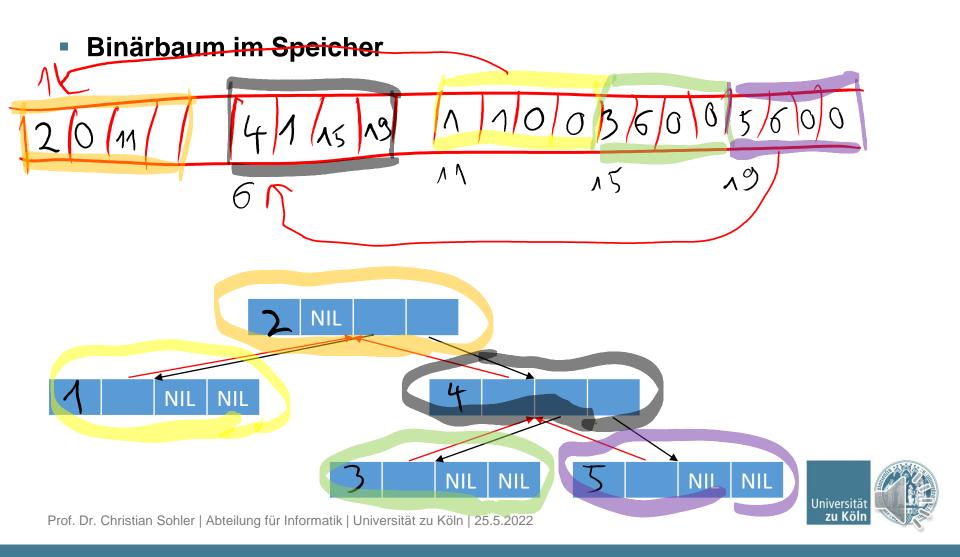
Binärbäume T(Darstellung im Rechner)



- Ein Knoten v ist ein Verbundobjekt bestehend aus
 - Schlüssel key[v] und ggf. weitere Daten
 - Vaterzeiger parent[v] auf Vater von v
 - Zeiger left[v] und right[v] auf linkes bzw. rechtes Kind von v



NIL=0

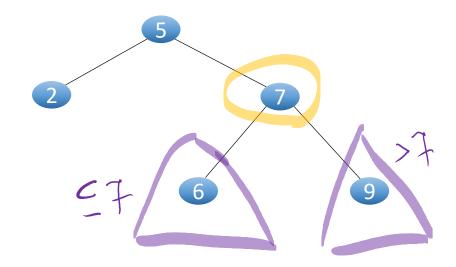


Binäre Suchbäume

- Verwende Binärbaum
- Speichere Schlüssel "geordnet"

Binäre Suchbaumeigenschaft

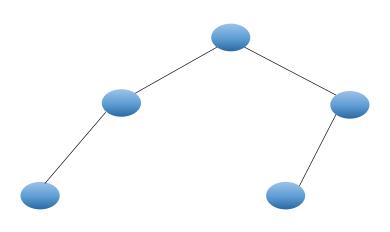
- Sei x Knoten im binären Suchbaum
- Ist y Knoten im linken Unterbaum von x, dann gilt key[y]≤key[x]
- Ist y Knoten im rechten Unterbaum von x, dann gilt key[y]>key[x]

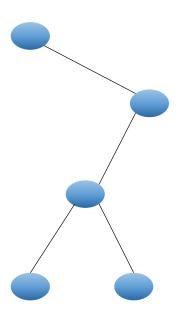




Unterschiedliche Suchbäume

- Schlüsselmenge {2,5,6,7,9}
- Aufgabe: Ordnen Sie die Schlüssel den Knoten der Bäume so zu, dass die Suchbaumeigenschaft erfüllt ist

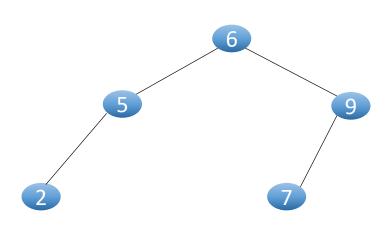


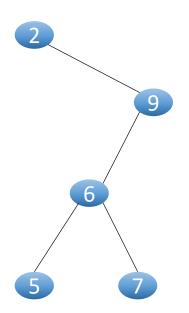




Unterschiedliche Suchbäume

- Schlüsselmenge {2,5,6,7,9}
- Aufgabe: Ordnen Sie die Schlüssel den Knoten der Bäume so zu, dass die Suchbaumeigenschaft erfüllt ist

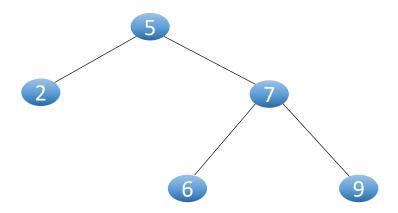






Ausgabe aller Schlüssel

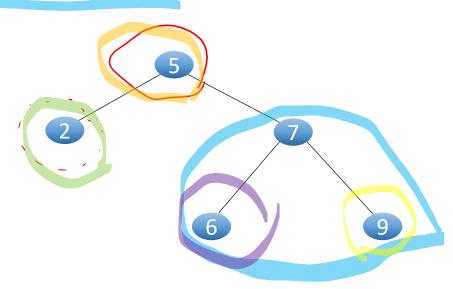
- Gegeben binärer Suchbaum
- Wie kann man alle Schlüssel aufsteigend sortiert in O(n) Zeit ausgeben?





Inorder-Tree-Walk(x)

- 1. if x≠NIL then
- 2. Inorder-Tree-Walk(left[x])
- 3. Ausgabe key[x]
- 4. Inorder-Tree-Walk(right[x])





Definition

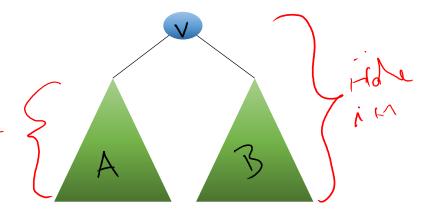
 Die Höhe eines Binärbaums mit Wurzel v ist die Länge (Anzahl Kanten) des längsten einfachen Weges (keine mehrfach vorkommenden Knoten) von der Wurzel zu einem Blatt.

Beispiel Baum der Höhe 3



Induktion über die Höhe von Binärbäumen

- Wir wollen Aussage A(i) durch Induktion über die Höhe von Bäumen zeigen
- (a) Zeige die Aussage für leere Bäume (Annahme: leere Bäume haben Höhe -1)
- (b) Zeige: Gilt die Aussage für Bäume der Höhe i, so gilt sie auch für Bäume der Höhe i+1
- Dabei können wir immer annehmen, dass ein Baum der Höhe i+1 aus einer Wurzel v und zwei Teilbäumen A,B besteht, so dass
 - (1) A und B Höhe maximal i haben und
 - (2) A oder B Höhe i hat





Inorder-Tree-Walk(x)

- 1. if x≠NIL then
- Inorder-Tree-Walk(left[x])
- 3. Ausgabe key[x]
- 4. Inorder-Tree-Walk(right[x])

Lemma

 Inorder-Tree-Walk gibt die Schlüssel eines binären Suchbaums in aufsteigender Reihenfolge aus.

Beweis

- Induktionsanfang (leerer Suchbaum):
- Für einen leeren Baum wird nichts ausgegeben. Dies ist korrekt.
- Induktionsannahme: Das Lemma gilt für Suchbäume der Höhe i.
- Induktionsschluss:
- z.z.: Lemma gilt auch für Suchbäume der Höhe i+1≥0.



Inorder-Tree-Walk(x)

- 1. if x≠NIL then
- Inorder-Tree-Walk(left[x])
- 3. Ausgabe key[x]
- 4. Inorder-Tree-Walk(right[x])

Lemma

 Inorder-Tree-Walk gibt die Schlüssel eines binären Suchbaums in aufsteigender Reihenfolge aus.

Beweis

- Betrachte Inorder-Tree-Walk auf solchem Baum mit Wurzel x.
- Nach Suchbaumeigenschaft sind alle Schlüssel im linken Teilbaum kleiner oder gleich Schlüssel von x
- Zeile 2: Aufruf für linken Teilbaum der Höhe ≤i. Nach Induktionsannahme werden Schlüssel in aufsteigender Reihenfolge ausgegeben
- Zeile 3: key[x] wird ausgegeben



Inorder-Tree-Walk(x)

- if x≠NIL then
- Inorder-Tree-Walk(left[x])
- 3. Ausgabe key[x]
- 4. Inorder-Tree-Walk(right[x])

Lemma

 Inorder-Tree-Walk gibt die Schlüssel eines binären Suchbaums in aufsteigender Reihenfolge aus.

Beweis

- Alle Schlüssel im rechten Teilbaum sind größer als Schlüssel von x (Suchbaumeigenschaft)
- Zeile 4: Aufruf für rechten Teilbaum der Höhe ≤i. Nach Induktionsannahme: Schlüssel aus rechtem Teilbaum werden in aufsteigender Reihenfolge ausgegeben
- Insgesamt:
- Schlüssel aus linkem Teilbaum aufsteigend, Schlüssel von x, Schlüssel aus rechtem Teilbaum aufsteigend
- Nach Suchbaumeigenschaft ist dies aufsteigend sortierte Folge



Überblick gesamte Vorlesung

Zusammenfassung

- Ein grundlegendes Datenverwaltungsproblem
- Elementare Datenstrukturen und ihre Analyse
 - Einfaches Feld
 - Sortiertes Feld
 - Doppelt verkettete Liste
- Binärbäume
- Suchbaumeigenschaft



Referenzen

T. Cormen, C. Leisserson, R. Rivest, C. Stein. Introduction to Algorithms.
 The MIT press. Second edition, 2001.

