





Grundzüge der Informatik 1

Vorlesung 16



Überblick Vorlesung

Überblick

- Wiederholung
 - Ein grundlegendes Datenverwaltungsproblem
 - Elementare Datenstrukturen und ihre Analyse
 - Binärbäume
 - Suchbaumeigenschaft
- Binäre Suchbäume
 - Schlüsselsuche, Minimumsuche, Nachfolgersuche
 - Einfügen
 - Löschen
- Rot-Schwarz-Bäume
 - Einführung



Was ist eine Datenstruktur?

- Eine Datenstruktur ist eine Anordnung von Daten im Speicher eines Rechners, die effizienten Zugriff auf die Daten ermöglicht
- Datenstrukturen f
 ür viele unterschiedliche Anfragen vorstellbar



Grundlegendes Datenverwaltungsproblem

- Organisiere die Daten im Speicher eines Rechners so, dass folgende Operationen effizient durchgeführt werden können (S die aktuelle Menge der Objekte):
- Suchen(S,k):
 - Es wird ein Zeiger x auf ein Objekt mit Schlüssel k=key[x] zurückgegeben oder NIL, wenn es kein Objekt mit Schlüssel k in S gibt
- Einfügen(S,x):
 - Objekt x wird in S eingefügt
- Löschen(S,x):
 - Objekt x wird aus S entfernt



Drei grundlegende Datenstrukturen

- Feld
- sortiertes Feld
- doppelt verkettete Liste

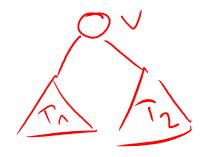
Diskussion

- Alle drei Strukturen haben gewichtige Nachteile
- Zeiger/Referenzen helfen beim Speichermanagement
- Sortierung hilft bei Suche ist aber teuer aufrecht zu erhalten



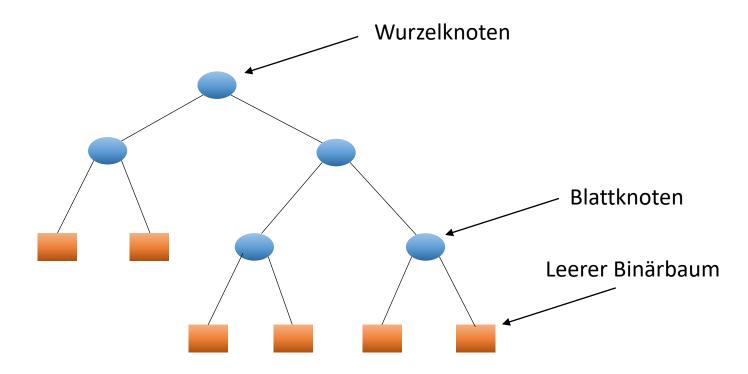
Definition (Binärbaum)

- Ein Binärbaum T ist eine Struktur, die auf einer endlichen Menge definiert ist. Diese Menge nennt man auch die Knotenmenge des Binärbaums.
- Die leere Menge ist ein Binärbaum. Dieser wird auch als leerer Baum bezeichnet.
- Ein Binärbaum ist ein Tripel (v, T₁, T₂), wobei T₁ und T₂ Binärbäume mit disjunkten Knotenmengen V₁ und V₂ sind und v∉V₁∪V₂ Wurzelknoten heißt. Die Knotenmenge des Baums ist dann {v}∪V₁∪V₂.
 T₁ heißt linker Unterbaum von v und T₂ heißt rechter Unterbaum von v.



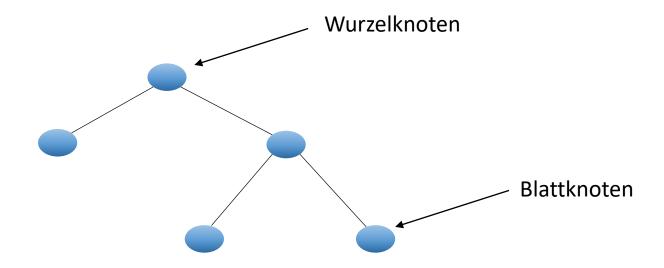


Darstellung von Binärbäumen





Darstellung von Binärbäumen



Häufig lässt man die leeren Bäume in der Darstellung weg



Binärbäume T(Darstellung im Rechner)

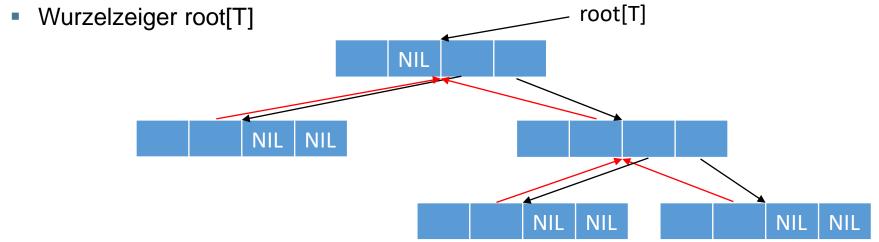
key

parent

left

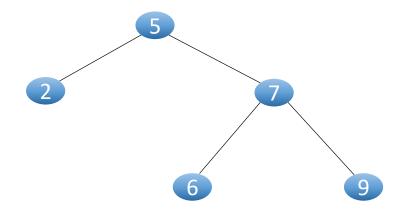
right

- Ein Knoten v ist ein Verbundobjekt bestehend aus
 - Schlüssel key[v] und ggf. weitere Daten
 - Vaterzeiger parent[v] auf Vater von v
 - Zeiger left[v] und right[v] auf linkes bzw. rechtes Kind von v



Binäre Suchbäume

- Verwende Binärbaum
- Speichere Schlüssel "geordnet"



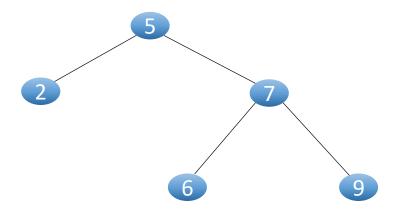
Binäre Suchbaumeigenschaft

- Sei x Knoten im binären Suchbaum
- Ist y Knoten im linken Unterbaum von x, dann gilt key[y]≤key[x]
- Ist y Knoten im rechten Unterbaum von x, dann gilt key[y]>key[x]



Suchen in Binärbäumen

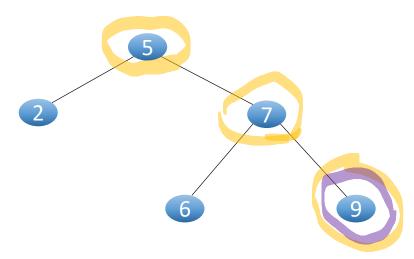
- Gegeben ist Schlüssel k
- Gesucht ist ein Knoten mit Schlüssel k





Baumsuche(x,k)

- 1. if x=NIL or k=key[x] then return x
- if k<key[x] then return Baumsuche(left[x],k)
- else return Baumsuche(right[x],k)



sude mad 9

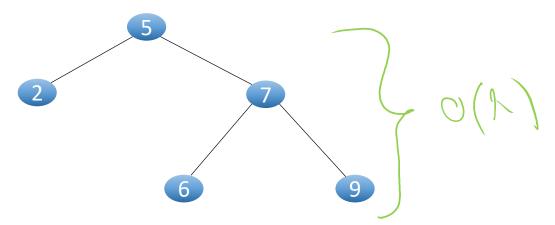


Laufzeit O(h)

Baumsuche(x,k)

- 1. if x=NIL or k=key[x] then return x
- 2. **if** k<key[x] **then return** Baumsuche(left[x],k)
- else return Baumsuche(right[x],k)







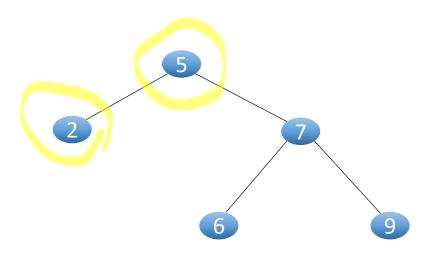
Minimum- und Maximumsuche

- Suchbaumeigenschaft:
 - Alle Schlüssel im rechten Unterbaum eines Knotens x sind größer als key[x]
 - Alle Schlüssel im linken Unterbaum von x sind kleiner oder gleich key[x]



MinimumSuche(x)

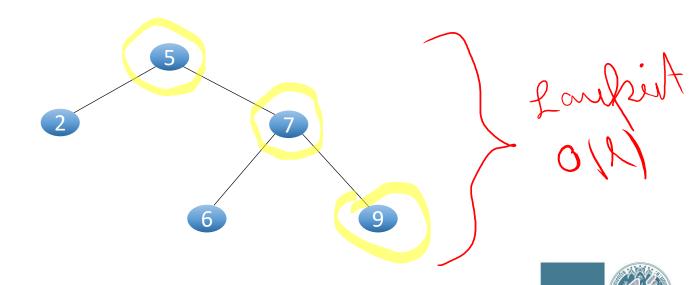
- 1. **while** $left[x] \neq NIL$ **do** x = left[x]
- 2. return x





MaximumSuche(x)

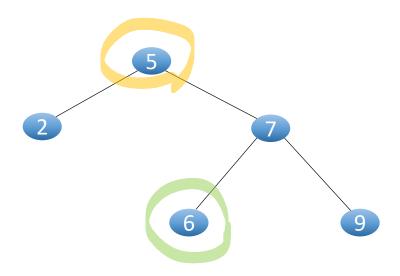
- 1. **while** right[x] \neq NIL **do** x = right[x]
- 2. return x



Universität

Nachfolgersuche

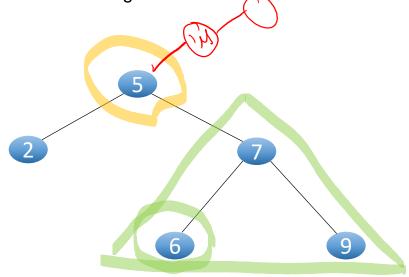
- Nachfolgerknoten bzgl. Inorder-Tree-Walk
- Dieser enthält den nächstgrößeren Schlüssel (wir erlaube kein mehrfaches Vorkommen)





Nachfolgersuche

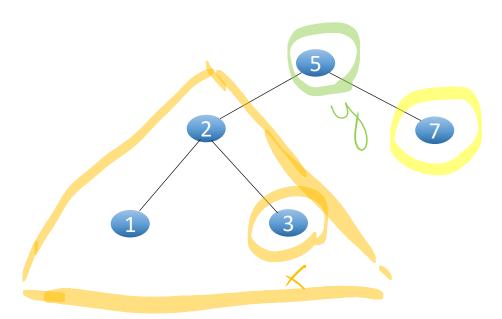
- Fall 1 (rechter Unterbaum von x nichtleer):
 - Dann ist der Knoten mit kleinstem Schlüssel im rechten Unterbaum der Nachfolger von x
 - Dieser ist der am weitesten links liegenden Knoten des Unterbaums





Nachfolgersuche

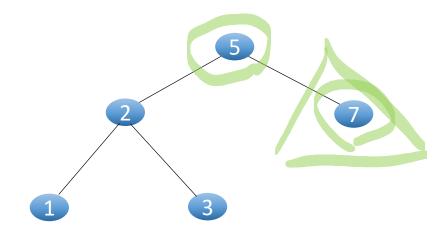
- Fall 2 (rechter Unterbaum von x leer):
 - Dann ist y der erste Knoten auf dem Pfad zur Wurzel, mit größerem Schlüssel als key[x] ist
 - Gibt es keinen solchen Knoten, dann ist key[x] der größte Schlüssel im Baum





Nachfolgersuche(x)

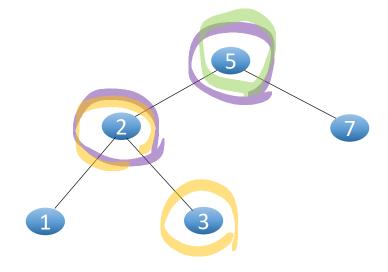
- if right[x] ≠ NIL then return MinimumSuche(right[x])
- 2. y = parent[x]
- 3. **while** $y \ne NIL$ and x = right[y] **do**
- 4. x = y
- 5. y = parent[y]
- 6. **return** y





Nachfolgersuche(x)

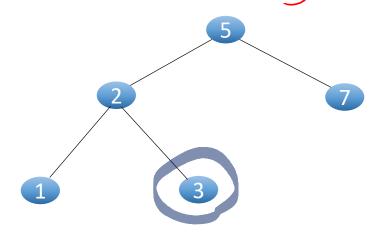
- if right[x] ≠ NIL then return MinimumSuche(right[x])
- 2. y = parent[x]
- 3. **while** $y \neq NIL$ and x = right[y] **do**
- 4. x = y
- 5. y = parent[y]
- 6. **return** y





Nachfolgersuche(x)

- if right[x] ≠ NIL then return MinimumSuche(right[x])
- 2. y = parent[x]
- 3. **while** $y \neq NIL$ and x = right[y] **do**
- 4. x = y
- 5. y = parent[y]
- 6. return y





G ()

0(1)



Vorgängersuche

- Symmetrisch zu Nachfolgersuche
- Daher ebenfalls O(h) Laufzeit



Binäre Suchbäume

- Aufzählen der Elemente mit Inorder-Tree-Walk in O(n) Zeit
- Suche in O(h) Zeit
- Minimum/Maximum in O(h) Zeit
- Vorgänger/Nachfolger in O(h) Zeit

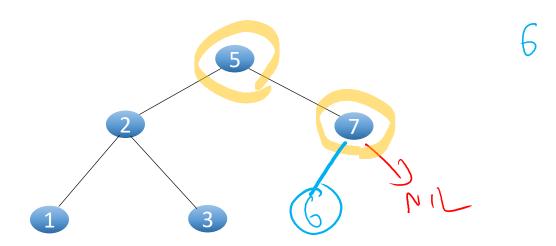
Dynamische Operationen?

- Einfügen und Löschen
- Müssen Suchbaumeigenschaft aufrecht erhalten
- Auswirkung auf Höhe des Baums?



Einfügen

- Ähnlich wie Baumsuche: Finde Blatt, an das neuer Knoten angehängt wird
- Danach wird NIL-Zeiger durch neues Element ersetzt

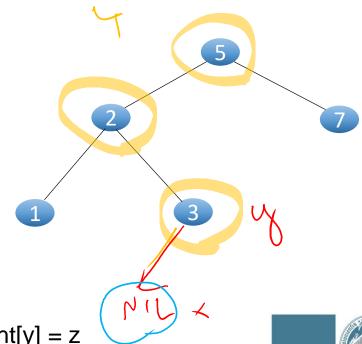




Einfügen(T,k)

- 1. z = new node
- 2. key[z] = k; right[z] = NIL; left[z] = NIL
- 3. y = NIL; x = root[T]
- 4. while x≠NIL do
- 5. y = x
- 6. **if** k < key[x] **then** x = left[x]
- 7. **else** x = right[x]
- 8. parent[z] = y
- 9. **if** y=NIL **then** root[T] = z
- 10. **else**
- 11. **if** key[z] < key[y] **then** left[y] = z **else** right[y] = z

* neues Verbundobjekt für Knoten



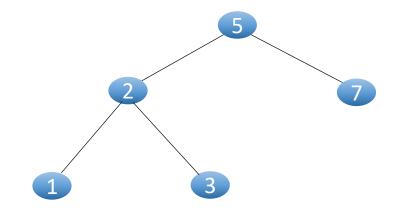
Universitä^{*}

Laufzeit O(h)

Einfügen(T,k)

- 1. z = new node
- 2. key[z] = k; right[z]=NIL; left[z]=NIL
- 3. y = NIL; x = root[T]
- 4. while x≠NIL do
- 5. y = x
- 6. **if** k < key[x] **then** x = left[x]
- 7. **else** x = right[x]
- 8. parent[z] = y
- 9. **if** y=NIL **then** root[T] = z
- 10. **else**
- 11. **if** key[z] < key[y] **then** left[y] = z **else** right[y] = z

* neues Verbundobjekt für Knoten





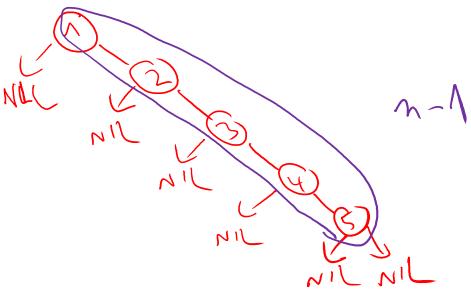
Aufgabe

Was ist die maximale Höhe des Baums, nachdem n Zahlen nacheinander in einen anfangs leeren binären Suchbaum eingefügt werden?



Aufgabe

Was ist die maximale Höhe des Baums, nachdem n Zahlen nacheinander in einen anfangs leeren binären Suchbaum eingefügt werden?





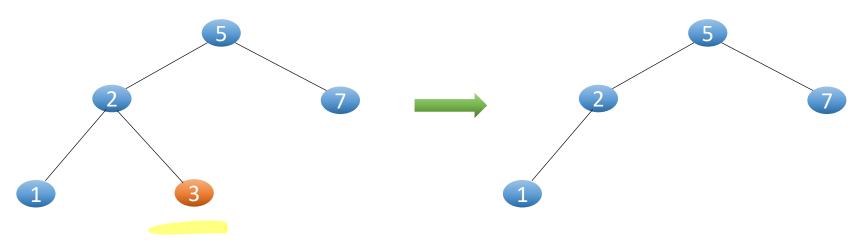
Löschen

- 3 unterschiedliche Fälle
- (a) zu löschender Knoten hat keine Kinder
- (b) zu löschender Knoten hat ein Kind
- (c) zu löschender Knoten hat zwei Kinder



Fall (a)

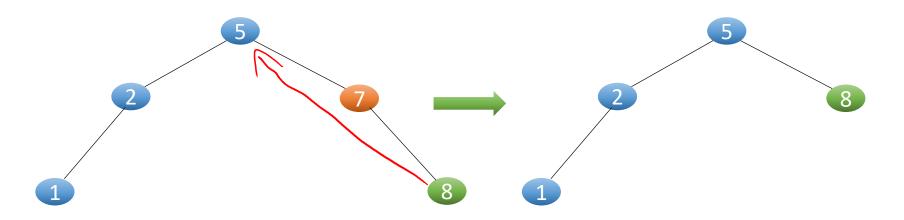
- Zu löschender Knoten hat keine Kinder
- Entferne Knoten aus dem Suchbaum





Fall (b)

zu löschender Knoten hat ein Kind



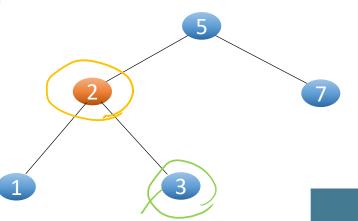


Lemma 16.1

 Sei x ein Knoten in einem binären Suchbaum mit zwei Kindern. Dann hat der Nachfolger von x maximal ein Kind.

Beweis

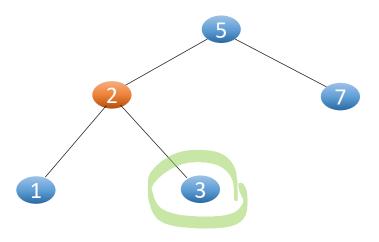
- Der Nachfolger y von x ist das Minimum im rechten Teilbaum von x
- Hätte y ein linkes Kind, so wäre y nicht das Minimum im rechten Teilbaum
- Daher hat y maximal ein Kind



Universit

Fall (c)

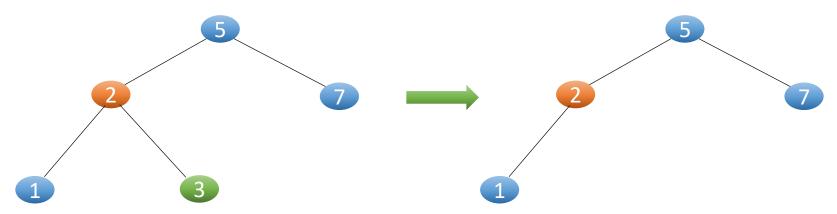
- zu löschender Knoten x hat zwei Kinder
- Schritt 1: Bestimme Nachfolger y von x





Fall (c)

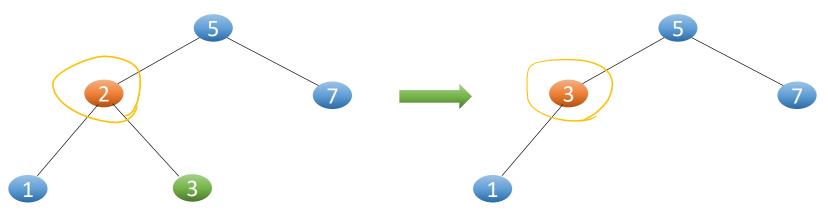
- zu löschender Knoten x hat zwei Kinder
- Schritt 1: Bestimme Nachfolger y von x
- Schritt 2: Lösche y (Fall (a) oder (b))





Fall (c)

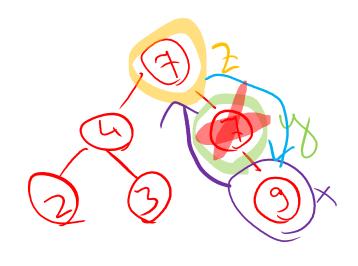
- zu löschender Knoten x hat zwei Kinder
- Schritt 1: Bestimme Nachfolger y von x
- Schritt 2: Lösche y (Fall (a) oder (b))
- Schritt 3: Ersetze key[x] durch key[y]





Löschen(T,z)

- if left[z]=NIL or right[z]=NIL then y=z
- 2. **else** y=NachfolgerSuche(z)
- if left[y]≠NIL then x=left[y]
- 4. **else** x=right[y]
- if x≠NIL then parent[x]=parent[y]
- 6. **if** parent[y]=NIL **then** root[T]=x
- 7. **else if** y=left[parent[y]] **then** left[parent[y]]=x
- 8. **else** right[parent[y]]=x
- key[z]=key[y]
- 10. delete y





Laufzeit O(h)

Löschen(T,z)

- 1. **if** left[z]=NIL or right[z]=NIL **then** y=z
- 2. **else** y=NachfolgerSuche(z)
- 3. **if** left[y] \neq NIL **then** x=left[y]
- 4. **else** x=right[y]
- if x≠NIL then parent[x]=parent[y]
- 6. **if** parent[y]=NIL **then** root[T]=x
- 7. **else if** y=left[parent[y]] **then** left[parent[y]]=x
- 8. **else** right[parent[y]]=x
- 9. key[z]=key[y]
- 10. **delete** y



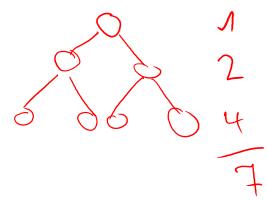
Binäre Suchbäume

- Suchen, Minimum, Nachfolger, etc. in O(h) Zeit
- Einfügen in O(h) Zeit
- Löschen in O(h) Zeit
- h ist Höhe des Baums
- Im schlechtesten Fall ist die Höhe des Suchbaums $\Omega(n)$

Nächstes Ziel

Verbesserung der Laufzeiten durch "Balanzierung" des Suchbaums





Lemma 16.2

Ein Binärbaum der Höhe h hat höchstens 2^{h+1}-1 Knoten.

Beweis

Induktion über h



• Es gilt $2^1-1=1$



- Induktionsschluss: Ein Binärbaum der Höhe h besteht aus einem Wurzelknoten und zwei Binärbäumen der Höhe maximal h-1
- Daher ist die Anzahl seiner Knoten höchstens

$$1+2^{h}-1+2^{h}-1=2^{h+1}-1$$





Korollar 16.3

■ Ein Binärbaum mit n Knoten hat mindestens Höhe Llog n.J.

Beweis

- Wir wissen aus Lemma 16.2, dass ein Binärbaum der Höhe Llog n -1 löchstens 2 log n -1 -1 log n -1 log n -1 log n log n
- Damit muss die Höhe des Baums mindestens Llog n sein





Rot-Schwarz-Bäume

- Balancierter Suchbaum
- Nach Einfügen/Löschen wird die Struktur des Suchbaums so modifiziert, dass eine Höhe von O(log n) garantiert wird
- Rebalancierung nach Einfügen/Löschen wird in O(log n) Zeit möglich sein
- Damit sind Operationen Suchen, Einfügen und Löschen in O(log n) Zeit möglich



Rot-Schwarz-Bäume

- Binäre Suchbäume
- Verbundtyp Knoten enthält color, key, parent, left, right
- NIL-Zeiger werden als Zeiger auf Blätter interpretiert
- Informationen werden nur in den internen Knoten gespeichert
- Erfüllen die Rot-Schwarz-Eigenschaften

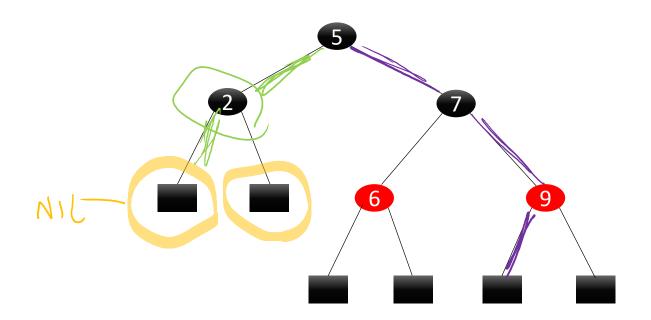


Die Rot-Schwarz-Eigenschaften

- Jeder Knoten ist rot oder schwarz
- Die Wurzel ist schwarz
- Jedes Blatt ist schwarz
- Wenn ein Knoten rot ist, dann sind seine Kinder schwarz
- Für jeden Knoten haben alle Pfade vom Knoten zu den Blättern dieselbe Anzahl schwarzer Knoten



Beispiel Rot-Schwarz-Baum





Zusammenfassung

Zusammenfassung

- Binäre Suchbäume
 - Schlüsselsuche, Minimumsuche, Nachfolgersuche
 - Einfügen
 - Löschen
- Rot-Schwarz-Bäume
 - Einführung



Referenzen

• T. Cormen, C. Leisserson, R. Rivest, C. Stein. Introduction to Algorithms. The MIT press. Second edition, 2001.

