# CORRECTION TD4

## I) Mise en jambes : rappels sur les formes linéaires et les hyperplans

### Exercice 1.

1. La forme f se décompose sur la base duale :  $f = ae_1^* + be_2^* + ce_3^*$ , on a donc

$$\begin{cases} f(4,2,0) = 4a + 2b = 2\\ f(1,2,-3) = a + 2b - 3c = -7\\ f(0,2,5) = 2b + 5c = 1 \end{cases}$$

un système linéaire qu'il s'agit maintenant de résoudre, on inverse pour cela la matrice

$$M = \begin{pmatrix} 4 & 2 & 0 \\ 1 & 2 & -3 \\ 0 & 2 & 5 \end{pmatrix}$$

on trouve

$$M^{-1} = \frac{1}{54} \begin{pmatrix} 16 & -10 & -6 \\ -5 & 20 & 12 \\ 2 & -8 & 6 \end{pmatrix}$$

Donc

$$\begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \frac{1}{54} \begin{pmatrix} 16 & -10 & -6 \\ -5 & 20 & 12 \\ 2 & -8 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ -7 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 16 \\ -23 \\ 11 \end{pmatrix}$$

et  $f = \frac{1}{9}(16e_1^* - 23e_2^* + 11e_3^*)$ , autrement dit  $f(x, y, z) = \frac{1}{9}(16x - 23y + 11z)$ .

Exercice 2. Soit d'abord  $f \in E^*$  une forme linéaire sur E. Si on suppose  $f \neq 0$ , alors l'image de f est un sous-espace vectoriel non nul de  $\mathbb{K}$  : c'est  $\mathbb{K}$  lui-même. Par le théorème d'isomorphisme on a alors  $E/\operatorname{Ker} f \simeq \operatorname{Im} f = \mathbb{K}$ . On a donc  $\dim(E/\operatorname{Ker} f) = 1 = \dim E - \dim \operatorname{Ker} f$ , autrement dit  $\dim \operatorname{Ker} f = n-1$  et  $\operatorname{Ker} f$  est un hyperplan de E.

Réciproquement, soit  $H \leq E$  un hyperplan. On considère le quotient E/H, muni de la projection canonique  $\pi: E \twoheadrightarrow E/H$ . Comme H est un hyperplan, E/H est un espace de dimension 1, on peut donc considérer un isomorphisme  $\varphi: E/H \to \mathbb{K}$ . L'application  $\varphi \circ \pi$  est une forme linéaire sur E dont le noyau est égal à H:

$$\forall x \in E, \varphi(\pi(x)) = 0 \Leftrightarrow \pi(x) = 0 \Leftrightarrow x \in H$$

en particulier,  $\varphi \circ \pi$  est non nulle et on a le résultat.

**Exercice 3.** (b)  $\Leftarrow$  (a) Si  $\lambda\beta = \alpha$  avec  $\lambda \neq 0$ , alors

$$\alpha(x) = 0 \Leftrightarrow \lambda \beta(x) = 0 \Leftrightarrow \beta(x) = 0$$

car  $\lambda \neq 0$ . D'où Ker  $\alpha = \text{Ker } \beta$  dans ce cas.

 $(a) \Rightarrow (b)$  Si  $H := \operatorname{Ker} \alpha = \operatorname{Ker} \beta$ . Soit  $x \notin \operatorname{Ker} \alpha$ , on sait que Vect x est un supplémentaire de H dans E, donc tout  $e \in E$  s'écrit de manière unique  $e = y + \mu x$  avec  $y \in \operatorname{Ker} \alpha$  et  $\mu \in \mathbb{K}$ . On a alors

$$\alpha(e) = \alpha(y + \mu x) = \mu \alpha(x)$$
 et  $\beta(e) = \mu \beta(x)$ 

En posant  $\lambda = \alpha(x)/\beta(x)$  (non nul et bien défini car  $x \notin H = \operatorname{Ker} \beta = \operatorname{Ker} \alpha$ ), on obtient bien le résultat voulu.

## II) Espaces (bi)duaux et bases (anté)duales

## Exercice 4.

1. On montre que la famille  $(e^k)_{k\in\mathbb{N}}$  n'est pas une famille génératrice de E sur  $\mathbb{K}$ . Les éléments de l'espaces engendré par les  $(e^k)_{k\in\mathbb{N}}$  sont les combinaisons linéaires finies à coefficients dans  $\mathbb{K}$  sur la famille  $(e^k)_{k\in\mathbb{N}}$ . Soit une telle combinaison

$$u := \sum_{i=1}^{p} \lambda_i e^{k_i}$$

Avec  $k_1 < k_2 < \ldots < k_p \in \mathbb{N}$ . Pour  $n \in \mathbb{N}$ , on a

$$u_n = \sum_{i=1}^p \lambda_i \delta_{n,k_i} = \begin{cases} \lambda_i & \text{si } n = k_i \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

En particulier, pour  $n > k_p$ , on a  $u_n = 0$ . La suite u est donc nulle à partir d'un certain rang et se trouve dans F. Comme F n'est pas égal à E, la famille  $(e^k)_{k \in \mathbb{N}}$  n'est pas une famille génératrice (sur  $\mathbb{K}$ ) de E.

2. On commence par montrer que  $(e^k)_{k\in\mathbb{N}}$  est une famille génératrice de F. Soit  $u=(u_n)_{n\in\mathbb{N}}\in F$ . Il existe par définition de F un rang  $N\geqslant 0$  tel que  $u_n=0$  pour n>N. On pose  $v:=\sum_{i=1}^N u_i e^i$ . Il s'agit d'une combinaison linéaire finie des  $(e^k)$ , et on a

$$\forall n \in \mathbb{N}, v_n = \sum_{i=1}^{N} u_i \delta_{n,i} = \begin{cases} u_n & \text{si } n \leq N \\ 0 & \text{si } n > N \end{cases}$$

comme  $u_n$  est nul pour n > N, on obtient  $v_n = u_n$  pour tout  $n \in \mathbb{N}$ , autrement dit v = u. Tout élément de F peut donc s'écrire comme une combinaison linéaire finie sur la famille  $(e^k)_{k \in \mathbb{N}}$ : il s'agit d'une famille génératrice de F.

On prouve ensuite que la famille  $(e^k)_{k\in\mathbb{N}}$  est libre dans E (à fortiori dans F). Soit une combinaison linéaire finie sur les (ek).

$$v := \sum_{i=1}^{p} \lambda_i e^{k_i}$$

Si v=0, alors pour tout  $i \in [1,p]$ , on a  $0=v_{k_i}=\lambda_i$ . Donc les coefficients de la combinaison linéaire sont tous nuls et  $(e^k)_{k\in\mathbb{N}}$  est libre. Il s'agit donc bien d'une base de F.

3. L'idée est la suivante : comme  $(e^k)_{k\in\mathbb{N}}$  est une base de F, un élément de  $F^*$  est entièrement déterminé par ses valeurs sur cette base : autrement dit par une suite (infinie) d'éléments de  $\mathbb{K}$ . Maintenant pour les détails : On définit

$$\varphi: F^* \longrightarrow E$$

$$f \longmapsto (f(e^n))_{n \in \mathbb{N}}$$

il s'agit d'une application linéaire : pour  $f, g \in F^*$  et  $\lambda \in \mathbb{K}$ , on a

$$\varphi(\lambda f + g) = (\lambda f(e^n) + g(e^n))_{n \in \mathbb{N}} = \lambda (f(e^n))_{n \in \mathbb{N}} + (g(e^n))_{n \in \mathbb{N}} = \lambda \varphi(f) + \varphi(g)$$

Il s'agit également d'une bijection car  $(e^k)_{k\in\mathbb{N}}$  est une base de F. Il s'agit donc d'un isomorphisme entre  $F^*$  et E.

4. Non,  $F \not\simeq F^{**}$  car F est de dimension infinie.

#### Exercice 5.

1. Comme la famille  $\{\varphi_0, \varphi_1, \varphi_2\}$  est de cardinal 3, il suffit de montrer qu'il s'agit d'une famille libre pour montrer qu'il s'agit d'une base. Soit une combinaison linéaire nulle

$$0 = \lambda_0 \varphi_0 + \lambda_1 \varphi_1 + \lambda_2 \varphi_2$$

Pour tout  $P \in \mathbb{R}_2[X]$ , on a alors  $\lambda_0 P(0) + \lambda_1 P(1) + \lambda_2 P(2) = 0$ . En posant P = (X - 1)(X - 2), on trouve  $0 = -3\lambda_0$ , donc  $\lambda_0 = 0$ . Pour P = (X - 2), on trouve  $0 = -2\lambda_0 - \lambda_1 = -\lambda_1 = 0$ . Enfin, pour P = 1, on trouve  $\lambda_0 + \lambda_1 + \lambda_2 = 0 = \lambda_2$ . La famille  $\{\varphi_0, \varphi_1, \varphi_2\}$  est donc libre : c'est une base de  $E^*$ .

2. Soit  $\{P_0, P_1, P_2\}$  la base antéduale de  $\{\varphi_0, \varphi_1, \varphi_2\}$ .

- $P_0$  doit être un polynôme de degré  $\leq 2$  valant 1 en 0 et s'annulant en 1, 2.
- $P_1$  doit être un polynôme de degré  $\leq 2$  valant 1 en 1 et s'annulant en 0, 2.
- $P_2$  doit être un polynôme de degré  $\leq 2$  valant 1 en 2 et s'annulant en 0, 1.

 $P_0$  doit donc être un multiple du polynôme (X-1)(X-2). Comme (0-1)(0-2)=3, on pose  $P_0=\frac{1}{3}(X-1)(X-2)$ . Le même raisonnement donne  $P_1=-X(X-2)$  et  $P_2=\frac{1}{2}X(X-1)$ .

#### Exercice 6.

- 1. La famille  $\mathcal{B}_n$  est une famille de polynôme dont les degrés sont échelonnés entre 0 et n. Il s'agit donc d'une famille libre et d'une base de  $\mathbb{K}_n[X]$ .
- 2. On considère la forme linéaire  $\operatorname{ev}_{\alpha}: \mathbb{K}_n[X] \to \mathbb{K}$  envoyant P sur  $P(\alpha)$ . On considère également la dérivation des polynômes  $\partial: \mathbb{K}_n[X] \to \mathbb{K}_n[X]$ . On a

$$\operatorname{ev}_{\alpha}((X - \alpha)^{k}) = \begin{cases} 1 & \text{si } k = 0\\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

et

$$\partial((X - \alpha)^k) = \begin{cases} 0 & \text{si } k = 0\\ k(X - \alpha)^{k-1} & \text{sinon} \end{cases}$$

On a alors

$$\operatorname{ev}_{\alpha} \circ \partial^{i}((X - \alpha)^{k}) = \begin{cases} \operatorname{ev}_{\alpha}(0) & \text{si } i > k \\ \operatorname{ev}_{\alpha}(k!) & \text{si } i = k \\ \operatorname{ev}_{\alpha}(\frac{k!}{i!}(X - \alpha)^{k-i}) & \text{si } i < k \end{cases}$$

donc

$$\frac{\operatorname{ev}_{\alpha} \circ \partial^{i}}{k!} ((X - \alpha)^{k}) = \delta_{i,k}$$

on a donc bien là la base duale de  $\mathcal{B}_n$ .

#### Exercice 7.

Soient  $a_1 < \ldots < a_n$  des réels tous différents. On a une famille de n formes linéaires  $\operatorname{ev}_{a_i}$  sur  $\mathbb{R}_{n-1}[X]$ , qui est un espace vectoriel de dimension n. Il s'agit d'une base de  $\mathbb{R}_{n-1}[X]^*$  (ce qu'on peut prouver en utilisant l'exercice 10), la base antéduale est formée par les polynômes élémentaires de Lagrange :  $P_i$  est tel que  $P_i(a_j) = \delta_{i,j}$ . Le fait que les  $P_i$  forment une base exprime le fait qu'un polynôme de degré au plus n-1 est entièrement déterminé par ses valeurs sur les  $a_i$ .

#### Exercice 8.

- 1. L'espace E est de dimension  $n^2$ . Une base de E est donnée par les matrice  $E_{i,j}$ , dont les coefficients sont 0, sauf le i, j-ème, égal à 1.
- 2. C'est une vérification immédiate : la trace et la multiplication matricielle sont linéaires, et la symétrie est une formule connue : le *i*-ème coefficient diagonal du produit AB est  $\sum_{j=1}^{n} a_{i,j}b_{j,i}$ , donc

$$\operatorname{tr}(AB) = \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} a_{i,j} b_{j,i} = \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} b_{j,i} a_{i,j}$$
$$= \sum_{j=1}^{n} \sum_{i=1}^{n} b_{j,i} a_{i,j} = \operatorname{tr}(BA)$$

Pour montrer que f est non dégénérée, il faut montrer que, pour tout  $A \in E$ , non nulle, la forme linéaire  $f_A: B \mapsto \operatorname{tr}(AB)$  est non nulle. Supposons donc qu'un coefficient  $a_{i_0,j_0}$  de A est non nul, on considère la matrice  $E_{j_0,i_0} = (e_{i,j})_{i,j \in [\![1,n]\!]}$  ayant un seul coefficient non nul égal à 1 en  $i=j_0,j=i_0$ . On a alors

$$\operatorname{tr}(AE_{j_0,i_0}) = \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} a_{i,j} e_{j,i} = a_{i_0,j_0} \neq 0$$

donc  $f_A$  est non nulle et f est non dégénérée.

3. Une forme bilinéaire non dégénérée  $f: E \times E \to k$  induit un isomorphisme  $\varphi$  entre E et son dual, donné par  $\varphi(A) := f_A : B \mapsto f(A, B)$ , en particulier, tout élément de  $E^*$  s'écrit  $f_A$  pour un certain A, ce qui est exactement le résultat souhaité ici.

**Exercice 9.** Par définition, on a  $f = 2e_1^* + 4e_2^* + 3e_3^*$ ,  $g = e_2^* + e_3^*$ ,  $h = 2e_1^* + 2e_2^* - e_3^*$ , la matrice de passage de la famille (f, g, h) à la base canonique duale  $e_i^*$  est donc

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 4 & 1 & 2 \\ 3 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

qui est inversible (son déterminant est -4), donc (f, g, h) forme bien une base de  $E^*$ . Soit  $e \in E$ , on sait que  $(f_1(e), f_2(e), f_3(e))$  est donné par Me, où

$$M = \begin{pmatrix} 2 & 4 & 3 \\ 0 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & -1 \end{pmatrix}$$

(attention, c'est la transposée de la précédente matrice). Trouver la base antéduale revient à trouver a, b, c tels que Ma = (1, 0, 0), Mb = (0, 1, 0), Mc = (0, 0, 1), autrement dit, a, b, c sont les colonnes de  $M^{-1}$  on calcule donc

$$M^{-1} = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 3 & -10 & -1 \\ -2 & 8 & 2 \\ 2 & -4 & -2 \end{pmatrix}$$

la base antéduale de  $f_i$  est donc  $a = \frac{1}{4}(3, -2, 2), b = \frac{1}{4}(-10, 8, -4)$  et  $c = \frac{1}{4}(-1, 2, -2)$ .

Exercice 10.  $(a) \Rightarrow (b)$  Supposons que  $\varphi$  est surjective, et soit une combinaison linéaire nulle

$$\sum_{i=1}^{p} \lambda_i \varphi_i = 0$$

On pose  $\alpha: \sum_{i=1}^p \lambda_i e_i^* \in (\mathbb{K}^p)^*$ , on a par définition, pour  $x \in E$ 

$$0 = \sum_{i=1}^{p} \lambda_i \varphi_i(x) = 0 = \alpha(\varphi_1(x), \dots, \varphi_p(x)) = \alpha \circ \varphi(x)$$

comme  $\varphi$  est surjective, cela entraîne  $\alpha = 0$ . Comme les  $e_i^*$  sont une base de  $(\mathbb{K}^p)^*$ ,  $\alpha = 0$  entraîne  $\lambda_i = 0$  pour tout  $i \in [1, p]$ . Les  $\varphi_i$  forment donc une famille libre.

 $(b) \Leftarrow (a)$  Réciproquement, on raisonne par contraposée. Si Im  $\varphi \neq \mathbb{K}^p$ , alors Im  $\varphi$  est contenue dans un certain hyperplan H, noyau d'une forme linéaire  $\alpha$ , on a donc  $\alpha \circ \varphi = 0$ , ce qui donne une combinaison linéaire nulle en les  $\varphi_i$ , et comme  $\alpha \neq 0$ , cette combinaison linéaire est non triviale : les  $\varphi_i$  ne forment donc pas une famille libre.

## III) Autour de la notion d'orthogonalité

# Exercice 11.

1. Soit  $A \subset E$ . Pour  $\varphi, \psi \in A^{\perp}$  et  $\lambda \in \mathbb{K}$ , on a

$$\forall x \in A, (\lambda \varphi + \psi)(x) = \lambda \varphi(x) + \psi(x) = 0$$

donc  $\lambda \varphi + \psi \in A^{\perp}$ . Ce dernier est donc stable par combinaison linéaire, c'est un sous-espace vectoriel de  $E^*$ . (on n'a en fait pas besoin que A soit un sous-espace vectoriel de E).

2. Soit  $B \subset E$ . On a par définition

$$B^{\circ} := \{x \in E \mid \forall \varphi \in B, \varphi(x) = 0\} = \bigcap_{\varphi \in B} \operatorname{Ker} \varphi.$$

B est donc un sous-espace vectoriel comme intersection de sous-espaces vectoriels. (on n'a en fait pas besoin que B soit un sous-espace vectoriel de  $E^*$ ).

#### Exercice 12.

1. Soit  $A \subset E$ . Pour  $\varphi \in E^*$ , on a

$$\varphi \in A^{\perp} \Leftrightarrow A \subset \operatorname{Ker} \varphi \Leftrightarrow \operatorname{Vect}(A) \subset \operatorname{Ker} \varphi \Leftrightarrow \varphi \in \operatorname{Vect}(A)^{\perp}$$

L'égalité  $A^{\perp} = \text{Vect}(A^{\perp})$  provient quant à elle du fait que  $A^{\perp}$  est un sous-espace vectoriel.

2. Soit  $B \subset E^*$ . On a  $B \subset \operatorname{Vect} B$ , donc  $(\operatorname{Vect} B)^o \subset B^o$ . Réciproquement si  $x \in B^o$ , alors  $\forall \varphi \in B, \varphi(x) = 0$ , comme les éléments de Vect B sont des combinaisons linéaires d'éléments de B, ils valent tous 0 en x, d'où  $B^o \subset \operatorname{Vect}(B)^o$  et  $B^\circ = \operatorname{Vect}(B)^\circ$ . L'égalité  $B^\circ = \operatorname{Vect}(B^\circ)$  vient quant à elle du fait que  $B^\circ$  est un sous-espace vectoriel.

#### Exercice 13.

1. On pose  $n=\dim E$ , et  $r=\dim A$ , on considère une base  $(e_1,\cdots,e_r)$  de A, que l'on complète en une base  $(e_1,\cdots,e_n)$  de E. Soit  $\varphi=\sum_{i=1}^n\lambda_ie_i^*$  une forme linéaire sur E, on a  $\varphi\in A^\perp$  si et seulement si

$$\forall k \in [1, r], 0 = \varphi(e_k) = \lambda_k$$

autrement dit si  $\varphi \in \text{Vect}(e_{r+1}^*, \cdots, e_n^*)$ , d'où  $A^{\perp} = \text{Vect}(e_{r+1}^*, \cdots, e_n^*)$  est de dimension n-r comme annoncé. On a également clairement

$$A^{\perp o} = (\operatorname{Vect}(e_{r+1}^*, \cdots, e_n^*))^o = \operatorname{Vect}(e_1, \cdots, e_r) = A$$

2. Comme E est de dimension finie, le morphisme ev :  $x \mapsto \operatorname{ev}_x$  de E dans  $E^{**}$  est un isomorphisme. Soit  $B \leqslant E^*$  un sous-espace vectoriel. On affirme que ev envoie  $B^{\circ}$  sur  $B^{\perp} \leqslant E^{**}$ . Soit  $x \in E$ , on a

$$x \in B^{\circ} \Leftrightarrow \forall \varphi \in B, \varphi(x) = 0 = \operatorname{ev}_{x}(\varphi) \Leftrightarrow \operatorname{ev}_{x} \in B^{\perp}$$

Comme  $E^*$  est de dimension finie, on a alors  $\dim_{\mathbb{K}}(B^{\circ}) = \dim_{\mathbb{K}}(B^{\perp}) = n - \dim_{\mathbb{K}}(B)$  d'après la question précédente. Soit ensuite  $b \in B$ , pour tout  $x \in B^{\circ}$ , on a b(x) = 0, donc  $b \in (B^{\circ})^{\perp}$  et  $B \subset (B^{\circ})^{\perp}$ , on a égalité par égalité des dimensions.

3. Soient F,G des sous-espaces vectoriels de E, de dimensions respectives p,q. On pose aussi  $d=\dim_{\mathbb{K}} F\cap G$ , de sorte que  $\dim_{\mathbb{K}}(F+G)=p+q-d$ . Soit  $\varphi\in (F+G)^{\perp}$ , comme  $F,G\subset F+G$ , on a  $\varphi\in F^{\perp}\cap G^{\perp}$ . Réciproquement, soit  $\varphi\in F^{\perp}\cap G^{\perp}$ . La forme linéaire  $\varphi$  s'annule par hypothèse sur F et sur G. Comme  $\varphi$  est linéaire, elle s'annule sur l'espace engendré par F et G, c'est à dire F+G d'où  $\varphi\in (F+G)^{\perp}$  et le premier résultat. Pour le second résultat, soit  $\varphi\in F^{\perp}+G^{\perp}$ . Par définition, on a  $\varphi=\varphi_1+\varphi_2$  avec  $\varphi_1\in F^{\perp}$  et  $\varphi_2\in G^{\perp}$ . Pour  $x\in F\cap G$ , on a

$$\varphi(x) = \varphi_1(x) + \varphi_2(x) = 0$$

d'où  $F^{\perp} + G^{\perp} \subset (F \cap G)^{\perp}$ . Ensuite, on a

$$\dim_{\mathbb{K}}(F \cap G)^{\perp} = n - \dim_{\mathbb{K}}(F \cap G) = n - d$$

$$\dim_{\mathbb{K}}(F^{\perp} + G^{\perp}) = \dim_{\mathbb{K}} F^{\perp} + \dim_{\mathbb{K}} G^{\perp} + \dim_{\mathbb{K}} (F^{\perp} \cap G^{\perp})$$

Par le premier point, on a  $\dim_{\mathbb{K}}(F^{\perp} \cap G^{\perp}) = \dim_{\mathbb{K}}(F+G)^{\perp} = n - \dim_{\mathbb{K}}(F+G)$ , d'où

$$\dim_{\mathbb{K}}(F^{\perp} + G^{\perp}) = n - p + n - q - n + p + q - d = n - d$$

les deux espaces  $(F \cap G)^{\perp}$  et  $F^{\perp} + G^{\perp}$  sont donc égaux car de même dimension (et on a montré une inclusion).

4. Soient B, C deux sous-espaces vectoriels de  $E^*$ . D'après la question précédente, on a  $(B+C)^{\perp}=B^{\perp}+C^{\perp}$  dans  $E^{**}$ . L'isomorphisme avec E donne alors  $(B+C)^{\circ}=B^{\circ}+C^{\circ}$ . On a de même  $(B+C)^{\circ}=B^{\circ}+C^{\circ}$ .

Exercice 14. D'après l'exercice 12, on a

$$\bigcap_{i \in I} \operatorname{Ker} f_i = \{f_i, i \in I\}^\circ = \operatorname{Vect}(\{f_i, i \in I\})^\circ$$

Exercice 15. La matrice de passage de la base canonique à la famille considérée est

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Il s'agit d'une matrice triangulaire supérieure : son déterminant est égal à 1 et elle est inversible. La famille  $(v_1, v_2, v_3)$  considérée est donc une base. Comme dans les cas précédent, les coefficients de la base duale  $(v_1^*, v_2^*, v_3^*)$  dans la base canonique duale sont donnés par les colonnes de l'inverse

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & -2 & 1 \end{pmatrix}$$

donc  $(v_1^*, v_2^*, v_3^*) = (e_1^* - e_3^*, e_2^* - 2e_3^*, e_3^*) = (x - z, y - 2z, z)$ . D'après l'exercice précédent, l'espace  $F^{\perp}$  est de dimension 2, or par définition,  $v_1^*, v_2^*$  forme une famille libre de  $F^{\perp}$  (par définition de la base duale,  $v_1^*, v_2^*$  s'annulent sur le générateur  $v_3$  de F). La famille  $v_1^*, v_2^*$  forme donc une base de  $F^{\perp}$ . Comme  $(F^{\perp})^{\circ} = F$ , on a

$$(x,y,z) \in F \Leftrightarrow \forall \varphi \in F^{\perp}, \varphi(x,y,z) = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} v_1^*(x,y,z) = 0 \\ v_2^*(x,y,z) = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x - z = 0 \\ y - 2z = 0 \end{cases}$$

Avec le même raisonnement, on obtient que  $v_1^*$  est une base de  $G^{\perp}$ , et que G est défini par l'équation x-z=0.

#### Exercice 16.

1. On pose  $B = \text{Vect}(f_i \mid i \in I)$ . La famille  $(f_i)_{i \in I}$  engendre  $E^*$  si et seulement si  $B = E^*$ . On a

$$B = E^* \Leftrightarrow B^\circ = (E^*)^\circ \Leftrightarrow \{f_i\}_{i \in I}^\circ = \{0\} \Leftrightarrow \bigcap_{i \in I} \operatorname{Ker} f_i = \{0\}$$

2. Plus généralement on a

$$B = (B^{\circ})^{\perp} = (\{f_i\}_{i \in I}^{\circ})^{\perp} = \left(\bigcap_{i \in I} \operatorname{Ker} f_i\right)^{\perp} = \left\{f \in E^* \mid \bigcap_{i \in I} \operatorname{Ker} f_i \subset \operatorname{Ker} f\right\}$$

3. Par l'exercice 13, on a

$$\dim_{\mathbb{K}}(\operatorname{Vect}(f_i \mid i \in I)) = \dim_{\mathbb{K}}(B) = \dim_{\mathbb{K}}(E) - \dim_{\mathbb{K}}(B^{\circ}) = \dim_{\mathbb{K}}(E) - \dim_{\mathbb{K}}\left(\bigcap_{i \in I} \operatorname{Ker} f_i\right)$$