

5. Normák, kondíciósám

5.1. Feladat

Tekintsük a $v = (-1, 0, 1, 3, 5) \in \mathbb{R}^5$ vektort! Határozzuk meg a v vektor $\|\cdot\|_1, \|\cdot\|_2, \|\cdot\|_\infty$ normáit!

- Az $\|\cdot\|_1$ normát a következő képlet alapján számoljuk:

$$\|v\|_1 := \sum_{k=1}^5 |v_k|,$$

így tehát $\|v\|_1 = |-1| + |0| + |1| + |3| + |5| = 10$.

- A $\|\cdot\|_2$ norma a vektor szokásos (euklideszi) hosszúsága:

$$\|v\|_2 := \sqrt{\sum_{k=1}^5 |v_k|^2},$$

vagyis $\|v\|_2 = \sqrt{|(-1)|^2 + |0|^2 + |1|^2 + |3|^2 + |5|^2} = 6$.

- A $\|\cdot\|_\infty$ norma pedig:

$$\|v\|_\infty := \max_{k=1}^5 |v_k|,$$

tehát $\|v\|_\infty = \max\{|-1|, |0|, |1|, |3|, |5|\} = 5$.

5.2. Feladat*

- (a) Igaz, hogy bármely $x \in \mathbb{R}$ esetén $\|x\|_p \leq \|x\|_q$, ha $p \geq q \geq 1$?
- (b) Hogyan szemléltethető az (a) feladatbeli állítás az $\|\cdot\|_1, \|\cdot\|_2, \|\cdot\|_\infty$ normák és egy tetszőleges $v = (x, y) \in \mathbb{R}^2$ vektor esetén?

- (a) Az állítás belátásához legyen x tetszőleges nem nulla vektor, és legyen $\alpha = \|x\|_q^{-1}$. Mivel

$$0 \leq \alpha |x_i| = \frac{|x_i|}{\left(\sum_{k=1}^n |x_k|^q\right)^{1/q}} = \left(\frac{|x_i|^q}{\sum_{k=1}^n |x_k|^q}\right)^{1/q} \leq 1,$$

azaz $0 \leq \alpha |x_i| \leq 1$, így $(\alpha |x_i|)^p \leq (\alpha |x_i|)^q$ minden $i = 1 \dots n$ esetén. Ezt az összefüggést minden komponensre alkalmazva kapjuk, hogy

$$\sum_{k=1}^n (\alpha |x_k|)^p \leq \sum_{k=1}^n (\alpha |x_k|)^q = \alpha^q \sum_{k=1}^n |x_k|^q = 1.$$

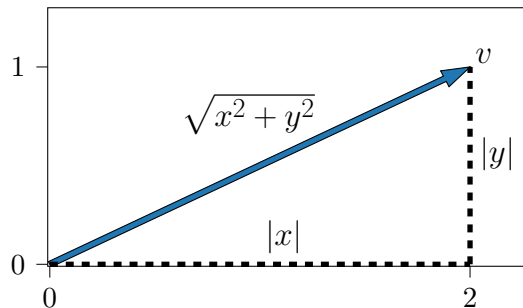
Innen viszont

$$\left(\sum_{k=1}^n (\alpha |x_k|)^p\right)^{\frac{1}{p}} = \alpha \|x\|_p \leq 1.$$

Leosztva α -val, és kihasználva, hogy $\alpha = \|x\|_q^{-1}$:

$$\|x\|_p \leq \frac{1}{\alpha} = \|x\|_q.$$

- (b) Ábrázoljunk egy tetszőleges $v = (x, y)$ pontot derékszögű koordináta-rendszerben!



Ekkor a v vektor, valamely tengelyre vett merőleges vetülete és az origó egy derékszögű háromszöget határoz meg. A háromszög befogói $|x|$ és $|y|$ hosszúságúak, az átfogó pedig a Pitagorasz-tétel szerint $\sqrt{x^2 + y^2}$ hosszú. Mivel

$$\|v\|_1 = |x| + |y|, \quad \|v\|_2 = \sqrt{x^2 + y^2}, \quad \|v\|_\infty = \max\{|x|, |y|\},$$

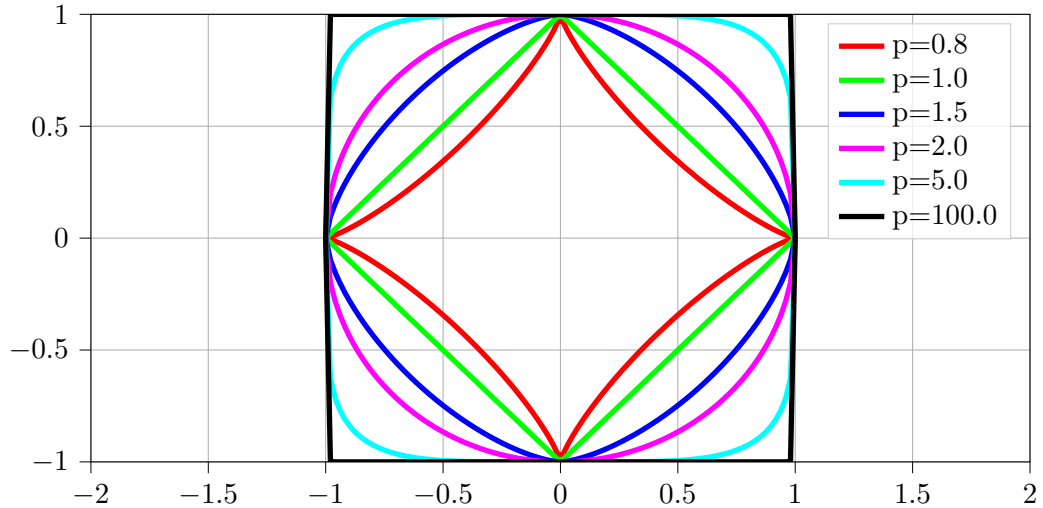
így $\|v\|_1$ a két befogó együttes hosszával egyenlő, $\|v\|_2$ az átfogó hosszával, $\|v\|_\infty$ pedig a hosszabbik befogó hosszával, melyek között a

$$\|v\|_1 \geq \|v\|_2 \geq \|v\|_\infty$$

egyenlőtlenségek nyilván fennállnak. A szóban forgó normákat szokás az „egységömbjükkal” jellemezni, ehhez meg kell találnunk az összes olyan síkbeli vektort, amelyek valamely normában mért hosszúsága éppen 1. A fentiek szerint a tetszőleges v síkvektorhoz szerkesztett T derékszögű háromszögre a következők igazak:

- $\|v\|_1 = 1$ akkor és csak akkor, ha a T befogói hosszának összege 1,
- $\|v\|_2 = 1$ akkor és csak akkor, ha a T átfogója 1 hosszú,
- $\|v\|_\infty = 1$ akkor és csak akkor, ha a T hosszabbik befogója 1 hosszú.

A következő ábrán néhány $\|\cdot\|_p$ „norma” egységömbjét ábrázoltuk. Fontos megjegyezni, hogy a $\|\cdot\|_p$ kifejezés ugyan értelmezhető abban az esetben is, ha $0 < p < 1$, azonban ekkor $\|\cdot\|_p$ nem norma, ugyanis nem teljesíti a háromszög egyenlőtlenséget.



5.3. Feladat

Határozzuk meg a következő mátrixok $\|\cdot\|_1$, $\|\cdot\|_2$, $\|\cdot\|_F$ és $\|\cdot\|_\infty$ mátrixormáit!

$$(a) \quad A = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}, \quad (b) \quad B = \begin{bmatrix} 4 & 2 \\ 2 & 4 \end{bmatrix}.$$

(a) Az A mátrix normái a következők.

- Az $\|\cdot\|_1$ mátrixnorma az *oszlopnorma*, melyet az $\|\cdot\|_1$ vektornorma indukál. Értékét úgy határozhatjuk meg, hogy kiszámítjuk a mátrix *oszlopvektorainak* $\|\cdot\|_1$ vektornormáját, majd vesszük az így kapott számok maximumát:

$$\|A\|_1 = \max_{j=1}^2 \sum_{i=1}^2 |a_{ij}| = \max\{|-1| + |1|, |0| + |2|\} = 2.$$

- A $\|\cdot\|_\infty$ mátrixnorma a *sornorma*, melyet az $\|\cdot\|_\infty$ vektornorma indukál. Értékét úgy határozhatjuk meg, hogy kiszámítjuk a mátrix *sorvektorainak* $\|\cdot\|_1$ vektornormáját, majd vesszük az így kapott számok maximumát:

$$\|A\|_\infty = \max_{i=1}^2 \sum_{j=1}^2 |a_{ij}| = \max\{|-1| + |0|, |1| + |2|\} = 3.$$

- Az A mátrix Frobenius-normája az elemei négyzetösszegének gyöke, képlete alapján nagyon hasonlít a $\|\cdot\|_2$ vektornormára, de érdemes megjegyezni, hogy nincs közöttük indukciós kapcsolat. Sőt, a Frobenius-norma nem indukált norma, nem létezik vektornorma, amely indukálná. Jelen feladat esetében:

$$\|A\|_F = \sqrt{\sum_{i=1}^2 \sum_{j=1}^2 |a_{ij}|^2} = \sqrt{|-1|^2 + |1|^2 + |0|^2 + |2|^2} = \sqrt{6}.$$

- A $\|\cdot\|_2$ mátrixnorma a *spektrálnorma*, értéke az $A^T A$ mátrix spektrálsugara, azaz legnagyobb abszolútértékű sajátértéke. Emlékeztetünk, hogy az $A^T A$ mátrix szimmetrikus, ezért sajátértékei valósak; valamint pozitív szemidefinit, ezért a sajátértékei nemnegatívak. Így az alábbi kifejezés bármely A mátrix esetén értelmezhető:

$$\|A\|_2 = \left(\max_{i=1}^2 \lambda_i(A^T A) \right)^{\frac{1}{2}} = \sqrt{\varrho(A^T A)}.$$

Számítsuk ki először az $A^T A$ mátrixot:

$$A^T A = \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 4 \end{bmatrix}.$$

Tudjuk, hogy $A^T A$ sajátértékei karakterisztikus polinomjának gyökei, keressük meg a szóban forgó gyököket:

$$\begin{aligned} P(\lambda) &= \det \begin{bmatrix} 2-\lambda & 2 \\ 2 & 4-\lambda \end{bmatrix} = (2-\lambda)(4-\lambda) - 2 \cdot 2 = \\ &= 8 - 4\lambda - 2\lambda + \lambda^2 - 4 = \lambda^2 - 6\lambda + 4 = 0. \end{aligned}$$

A másodfokú egyenlet megoldóképlete használatával megkapjuk a két gyököt, melyek tehát az $A^T A$ mátrix sajátértékei:

$$\lambda_{1,2} = \frac{6 \pm \sqrt{36 - 16}}{2} = 3 \pm \sqrt{5}.$$

Ebből pedig

$$\varrho(A^T A) = \max_{i=1}^2 |\lambda_i(A^T A)| = \max \{ |3 - \sqrt{5}|, |3 + \sqrt{5}| \} = 3 + \sqrt{5},$$

így végül

$$\|A\|_2 = \sqrt{\varrho(A^T A)} = \sqrt{3 + \sqrt{5}}.$$

(b) A B mátrix normái a következők.

- B $\|\cdot\|_1$ normája a következő:

$$\|B\|_1 = \max_{j=1}^2 \sum_{i=1}^2 |b_{ij}| = \max\{|4| + |2|, |2| + |4|\} = 6.$$

- B szimmetriája miatt a sor- és az oszlopnormák megegyeznek, ezért a $\|\cdot\|_\infty$ normát nem is érdemes definíció szerint számolnunk.

5.1. Megjegyzés

$$B = B^T \implies \|B\|_1 = \|B\|_\infty$$

vagyis $\|B\|_\infty = 6$.

- A Frobenius-norma:

$$\|B\|_F = \sqrt{\sum_{i=1}^2 \sum_{j=1}^2 |b_{ij}|^2} = \sqrt{|4|^2 + |2|^2 + |2|^2 + |4|^2} = \sqrt{40}.$$

- A B mátrix szimmetrikus, ezért $\|B\|_2$ -t kiszámíthatjuk B spektrálsugarával, ugyanis

$$\|B\|_2 = \sqrt{\varrho(B^T B)} = \sqrt{\varrho(B^2)} = \sqrt{\varrho^2(B)} = \varrho(B).$$

5.2. Megjegyzés

$$B = B^T \implies \|B\|_2 = \rho(B)$$

Írjuk fel ezek után B karakterisztikus polinomját:

$$\begin{aligned} P(\lambda) &= \det \begin{bmatrix} 4 - \lambda & 2 \\ 2 & 4 - \lambda \end{bmatrix} = (4 - \lambda)^2 - 2 \cdot 2 = \\ &= 16 - 8\lambda + \lambda^2 - 4 = \lambda^2 - 8\lambda + 12 = 0 \end{aligned}$$

A $P(\lambda) = 0$ egyenletet megoldva kapjuk a sajátértékeket:

$$\lambda_{1,2} = \frac{8 \pm \sqrt{(-8)^2 - 4 \cdot 1 \cdot 12}}{2 \cdot 1} = 4 \pm 2,$$

az előzőek alapján pedig

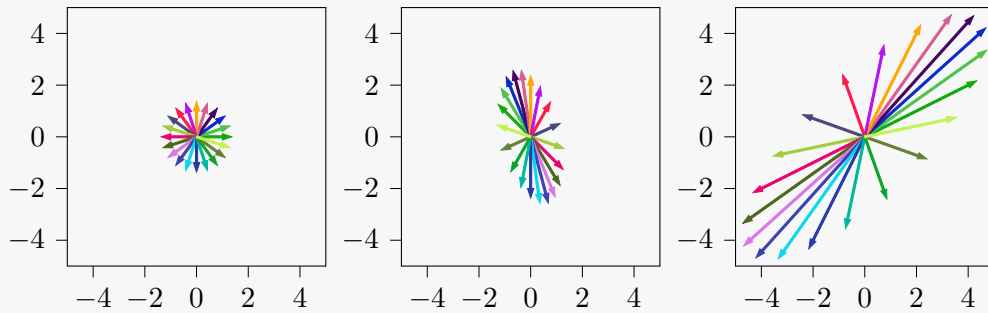
$$\|B\|_2 = \varrho(B) = \max_{i=1}^2 |\lambda_i(B)| = \max\{|2|, |6|\} = 6.$$

5.3. Megjegyzés

Érdemes geometriai szemléletet is társítani a most megoldott feladathoz. Legyen

$$v_k := \begin{bmatrix} \cos\left(\frac{2\pi k}{m}\right) \\ \sin\left(\frac{2\pi k}{m}\right) \end{bmatrix} \quad (m \in \mathbb{N}, k = 0 \dots, m-1).$$

Ekkor a v_k vektorok egy egységkörbe írt szabályos m oldalú sokszög csúcsaiba mutató helyvektorok. Ha a v_k vektorokat megszorozzuk az előző feladatbeli A és B mátrixokkal, akkor azok iránya és hossza megváltozik. A következő ábrán balról jobbra az egyes v_k , Av_k , Bv_k vektorokat tüntettük fel (a különböző színek különböző k indexekhez tartoznak).



Mivel v_k az egységkör (vagyis az euklidszi norma egységgömbjének) egy pontja, így $\|v_k\|_2 = 1$. Tudjuk, hogy

$$\|A\|_2 = \sup_{x \neq 0} \frac{\|Ax\|_2}{\|x\|_2} = \sup_{\|x\|_2=1} \|Ax\|_2 = \max_{\|x\|_2=1} \|Ax\|_2,$$

azaz $\|A\|_2$ az a legnagyobb szám, ahányszorosára változhat az egységvektorok hossza az A mátrix által leírt transzformáció hatására. Az ábrákról leolvasható, hogy az A mátrixszal transzformált vektorok közül a leghosszabb kb. 2 hosszúságú, míg a B -vel transzformált vektorok leghosszabbika kb. 6 egység hosszú. Emlékezzünk, hogy $\|A\|_2 = \sqrt{3 + \sqrt{5}} \approx 2.29$, míg $\|B\|_2 = 6$, mely a fenti ábrákon látható hosszváltozásokat megmagyarázza.

5.4. Feladat

Határozzuk meg az előző feladatbeli mátrixokra a $\text{cond}_1(A)$ és $\text{cond}_2(B)$ mennyiségeket!

(a) A kondíciós szám definícióját használjuk fel:

$$\text{cond}_1(A) = \|A\|_1 \cdot \|A^{-1}\|_1.$$

Tehát a kondíciós szám meghatározásához először is meg kell határoznunk A^{-1} -et:

$$A^{-1} = \frac{1}{(-1) \cdot 2 - 1 \cdot 0} \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ -1 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{bmatrix}.$$

Most, az előző feladat alapján kiszámíthatjuk $\|A^{-1}\|_1$ értékét.

$$\|A^{-1}\|_1 = \max_{j=1,2} \left\{ \left| -1 \right| + \left| \frac{1}{2} \right|, \quad \left| 0 \right| + \left| \frac{1}{2} \right| \right\} = \frac{3}{2},$$

Ezt, valamint korábbi eredményeinket felhasználva

$$\text{cond}_1(A) = \|A\|_1 \cdot \|A^{-1}\|_1 = 2 \cdot \frac{3}{2} = 3.$$

(b) Most $\text{cond}_2(B) = \|B\|_2 \cdot \|B^{-1}\|_2$ értékét szeretnénk meghatározni. Ehhez elvileg ki kellene számolnunk a B^{-1} mátrixot és a $\|B^{-1}\|_2$ normát. Azonban B szimmetrikus, ezért a kettes kondíciós szám meghatározására használhatjuk az alábbi összefüggést.

5.4. Megjegyzés

$$B = B^T \implies \text{cond}_2(B) = \varrho(B) \cdot \varrho(B^{-1}) = \frac{\max_{i=1}^n (|\lambda_i(B)|)}{\min_{i=1}^n (|\lambda_i(B)|)}$$

A 2. (b) feladat alapján a B mátrix sajátértékei a 2 és a 6, ezt felhasználva:

$$\text{cond}_2(B) = \frac{\max\{|6|, |2|\}}{\min\{|6|, |2|\}} = \frac{6}{2} = 3.$$

5.5. Feladat*

Legyen $\varepsilon > 0$ kicsi pozitív szám, és definiáljuk az A mátrixot a következőképpen:

$$A = \begin{bmatrix} \varepsilon & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$

- (a) Mint mondhatunk az A mátrix 1-es kondíciós számáról?
- (b) Állítsuk elő az A mátrix LU-felbontását! Vizsgáljuk meg az L és U mátrixok 1-es kondíciós számát!

(a) Számítsuk ki az A^{-1} mátrixot!

$$\det(A) = \varepsilon \cdot 1 - 1 \cdot 1 = \varepsilon - 1 \implies A^{-1} = \frac{1}{\varepsilon - 1} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & \varepsilon \end{bmatrix}.$$

Feltételezéseink szerint $\varepsilon > 0$ kicsi pozitív szám (azaz sokkal kisebb, mint 1), ezért

$$\begin{aligned} \|A\|_1 &= \max \left\{ |\varepsilon| + |1|, |1| + |1| \right\} = 2, \\ \|A^{-1}\|_1 &= \frac{1}{|\varepsilon - 1|} \max \left\{ |1| + |-1|, |-1| + \varepsilon \right\} = \frac{2}{1 - \varepsilon} \approx 2. \end{aligned}$$

Így tehát

$$\text{cond}_1(A) = \|A\|_1 \cdot \|A^{-1}\|_1 \approx 2 \cdot 2 = 4.$$

(b) Számítsuk ki az A mátrix LU-felbontását GE segítségével:

$$\begin{bmatrix} \varepsilon & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \stackrel{(2) - \frac{1}{\varepsilon}(1)}{\sim} \begin{bmatrix} \varepsilon & 1 \\ 0 & 1 - \frac{1}{\varepsilon} \end{bmatrix},$$

ezért tehát

$$L = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \frac{1}{\varepsilon} & 1 \end{bmatrix}, \quad U = \begin{bmatrix} \varepsilon & 1 \\ 0 & 1 - \frac{1}{\varepsilon} \end{bmatrix}.$$

A kondíciós szám meghatározásához számítsuk ki az L és U mátrixok inverzeit:

$$L^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -\frac{1}{\varepsilon} & 1 \end{bmatrix}, \quad U^{-1} = \frac{1}{\varepsilon - 1} \begin{bmatrix} 1 - \frac{1}{\varepsilon} & -1 \\ 0 & \varepsilon \end{bmatrix}.$$

Ezután számítsuk ki (és becsljük) az L, L^{-1}, U, U^{-1} mátrixok $\|\cdot\|_1$ normáit:

$$\begin{aligned}\|L\|_1 &= \max \left\{ |1| + \left|\frac{1}{\varepsilon}\right|, |0| + |1| \right\} = 1 + \frac{1}{\varepsilon} \approx \frac{1}{\varepsilon}, \\ \|L^{-1}\|_1 &= \max \left\{ |1| + \left|-\frac{1}{\varepsilon}\right|, |0| + |1| \right\} = 1 + \frac{1}{\varepsilon} \approx \frac{1}{\varepsilon}, \\ \|U\|_1 &= \max \left\{ |\varepsilon| + |0|, |1| + \left|1 - \frac{1}{\varepsilon}\right| \right\} = 1 + \frac{1}{\varepsilon} - 1 = \frac{1}{\varepsilon}, \\ \|U^{-1}\|_1 &= \frac{1}{|\varepsilon - 1|} \max \left\{ |0| + \left|1 - \frac{1}{\varepsilon}\right|, |-1| + |\varepsilon| \right\} = \\ &= \frac{1}{1 - \varepsilon} \left[\frac{1}{\varepsilon} - 1 \right] \approx 1 \cdot \frac{1}{\varepsilon} = \frac{1}{\varepsilon}.\end{aligned}$$

Így végül a következőt kapjuk a kondíciós számokra:

$$\begin{aligned}\text{cond}_1(L) &= \|L\|_1 \cdot \|L^{-1}\|_1 \approx \frac{1}{\varepsilon^2}, \\ \text{cond}_1(U) &= \|U\|_1 \cdot \|U^{-1}\|_1 \approx \frac{1}{\varepsilon^2}.\end{aligned}$$

A lineáris egyenletrendszerek perturbációs tételei szerint a LER numerikus megoldásának relatív hibája a LER mátrixának kondíciós számával közelítőleg egyenesen arányos. Az $Ax = b$ LER „jól kondicionált”, hiszen $\text{cond}_1(A) = 4$ meglehetősen kicsi. Viszont, ha az LU felbontáson keresztül számítjuk megoldást, akkor az $Ly = b$ és $Ux = y$ egyenletrendszerek mindegyike rosszul kondicionált, hiszen ha ε kicsi pozitív szám, akkor $\frac{1}{\varepsilon^2}$ nagyon nagy pozitív szám, és ahogy ez imént láttuk $\text{cond}_1(L) \approx \text{cond}_1(U) \approx \frac{1}{\varepsilon^2}$.

5.5. Megjegyzés

A feladat A mátrixának főminorai nullától különbözők, ezért a LU-felbontása létezik és egyértelmű. Azonban az LU-felbontás kiszámítása során ugyanúgy jelentkezhetnek a generáló elemek rögzített kiválasztási sorrendjéből eredő nemkívánatos jelenségek, ahogy azt a GE esetén is tapasztaltuk. Érdekes lehet az LU-felbontáshoz használt GE során is részleges főelemkiválasztást használni, így nyerhetjük az LUP-felbontást. Az $PA = LU$ felbontásban az LU-felbontáshoz hasonlóan $L \in \mathcal{L}_1, U \in \mathcal{U}$, P pedig permutáló mátrix, mely az egységmátrix sorainak/oszlopainak permutációjával kapható. A részleges főelemkiválasztás numerikus hibát csökkentő tulajdonságának köszönhetően elkerülhető a szorzatfelbontás során a kondíciós szám nagymértékű növekedése. Jelen feladat esetében az A mátrix LUP-felbontása például:

$$A = P^T \cdot L \cdot U = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \varepsilon & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 - \varepsilon \end{bmatrix}.$$

A fenti mátrixokra pedig:

$$\begin{aligned} \text{cond}_1(P^T) &= 1, \\ \text{cond}_1(L) &\approx 1, \\ \text{cond}_1(U) &\approx 4. \end{aligned}$$