



УНИВЕРЗИТЕТ У НОВОМ САДУ  
ФАКУЛТЕТ ТЕХНИЧКИХ НАУКА  
У НОВОМ САДУ



Огњен Зековић

# Анализа графова за дијагностику кварова на мрежи FastTransitNetwork

Семинарски рад

- Мастер академске студије -

Нови Сад, фебруар 2026.

# САДЖАЈ

САДЖАЈ .....	6
1. Увод .....	58
2. BFS (Breadth-First Search) .....	Error! Bookmark not defined.
2.1. BFS (Breadth-First Search) .....	59
2.1.1. Логика алгоритма .....	59
2.1.2. Разлог за изабран присутп .....	59
2.2. WCC (Weakly Connected Components) .....	59
2.2.1. Логика алгоритма .....	60
2.2.2. Разлог за изабран присутп .....	60
2.3. PageRank .....	60
2.3.1. Логика алгоритма .....	61
2.3.2. Разлог за изабран присутп .....	61
3. Репрезентација графа .....	62
3.1. Избор структуре података .....	62
3.2. Меморијска потрошња .....	62
4. Стратегија верификације .....	63
4.1. Unit тестови .....	63
4.2. Поређење секвенцијалне и паралелне верзије .....	64
4.3. Тестирање на реалним графовима .....	64
5. Паралелизација .....	65
5.1. BFS .....	65
5.2. WCC .....	66
5.3. PageRank .....	67
6. Резултати и анализа перформанси .....	69
6.1. Експериментална поставка .....	69
6.2. Резултати мерења .....	70
7. Дискусија .....	71
7.1. Анализа убрзања .....	71
7.1.1. WCC - Најбоље перформансе .....	71
7.1.2. PageRank .....	71
7.1.3. BFS .....	71

7.2.	Идентификована уска грла .....	71
7.2.1.	Атомичне операције .....	71
7.2.2.	Подела посла међу нитима .....	71
8.	Закључак .....	72

## 1. Увод

У оквиру пројекта развијен је систем за анализу великих графова који омогућава брзу дијагностику квррова на мрежи. Систем имплементира три кључна алгоритма: BFS (Breadth-First Search) за одређивање достиљности чворова, WCC (Weakly Connected Components) за идентификацију повезаних компоненти, и PageRank за одређивање приоритета надзора критичних чворова. Сви алгоритми су имплементирани у програмском језику Rust. За сваки алгоритам направљене су и секвенцијална и паралелна верзија, са циљем да се искористе вишејезгарни процесори и убрза обрада великих графова.

## 2. Алгоритми

### 2.1. BFS (Breadth-First Search)

BFS је алгоритам за претрагу графа који обилази чворове по нивоима удаљености од извornог чвора. Користи се за проналажење најкраћег пута (по броју ивица) од извора до свих осталих чворова.

#### 2.1.1. Логика алгоритма

BFS користи ред структуру података за обилазак графа по нивоима:

##### 1. Иницијализација:

- Постави удаљеност извornог чвора на 0
- Све остале удаљености постави на -1 (неодређено/недостижно)
- Дода извornи чвор у ред

##### 2. Итеративна обрада:

- Извуче први чвор из реда (FIFO принцип)
- За сваког суседа тог чвора:
  - Ако сусед још није посећен (удаљеност = -1):
    - Нова удаљеност = удаљеност тренутног + 1
    - Дода га у ред за каснију обраду

##### 3. Завршетак:

- Када се ред испразни, сви достижни чворови су обрађени
- Чворови са удаљеношћу -1 нису достижни из извornог чвора

#### 2.1.2. Разлог за изабран присутп

Јасна је граница између нивоа и чворови на истом нивоу су независни што осигуруја лаку паралелизацију без трке за ресурсима.

### 2.2. WCC (Weakly Connected Components)

WCC алгоритам идентификује слабо повезане компоненте у усмереном графу. Две компоненте су слабо повезане ако постоји пут између њих без обзира на смер ивица (граф се третира као неусмерен).

### **2.2.1. Логика алгоритма**

WCC користи *Union-Find* структуру података:

#### **1. Иницијализација:**

- Сваки чвор је у својој одвојеној компоненти
- Сваки чвор је сам себи родитељ ( $\text{parent}[i] = i$ )
- Почетна висина стабла је 0 ( $\text{rank}[i] = 0$ )

#### **2. Обрада ивица:**

- За сваку ивицу  $(u, v)$  у графу:
  - Нађе корен (представника) компоненте у којој је  $\text{root}_u = \text{find}(u)$
  - Нађе корен компоненте у којој је  $\text{root}_v = \text{find}(v)$
  - Ако су у различитим компонентама ( $\text{root}_u \neq \text{root}_v$ ):
    - Споји их под једну:  $\text{union}(\text{root}_u, \text{root}_v)$

#### **3. Главна петља:**

- За сваки чвор  $i$ ,  $\text{find}(i)$  враћа ID корена његове компоненте
- Чворови са истим ID-ом су у истој компоненти
- Преброје се различити бројеви у листи ID-јева

### **2.2.2. Разлог за изабран присутп**

*UnionFind* структура садржи листу родитеља/корена ( $\text{parent}$ ) сваког чвора која нам омогућава да лакше дођемо до уније чворова у истој компоненти спајањем једне под другу док не дођемо до исток корена.

Сваком претрагом корена функцијом  $\text{find}()$  директно повезујемо сваки чвор са тим кореном што убрзава сваки следећи позив исте операције. Затим поредимо нивое дубине ( $\text{rank}$ ) сваке компоненте, односно сваког корена, и стављамо увек мањи ранг под већи чиме осигуравамо континуитет поређења нивоа. Интуитивна је паралелизација уније за сваку ивицу сваког чвора.

## **2.3. PageRank**

PageRank је алгоритам који рангира чворове графа на основу њихове "важности". Чвор је важнији ако има више улазних веза, посебно ако те везе долазе од других важних чворова.

### **2.3.1. Логика алгоритма**

PageRank се заснива на "Random Surfer" моделу :

1. Корисник почиње на насумичној страници
2. Са вероватноћом  $\alpha$  (обично 0.85):
  - Кликне на насумични линк са те странице
3. Са вероватноћом  $(1-\alpha)$ :
  - "Телепортује се" на потпуно насумичну страницу
4. Понавља до конвергенције (док промена није мања од епсилон)

### **2.3.2. Разлог за изабран присутп**

Ово је алгоритам који је представио *Google* и допуњује модел *Random Surfer*, „телепортацијом”, односно скакањем на неки насумични чвр са одређеном вероватноћом како би свака група чворова добила прилику да прође кроз итерацију. Користе се два вектора *rank* и *new\_rank* како би се очувала стара вредност нивоа чвора у истој итерацији. Сваки чвр независно дистрибуира свој ранг суседима али се користи атомична операција `std::mem::swap()` која само мења показиваче ради бржег преношења вредности без утрошка додатне меморије.

## 3. Репрезентација графа

### 3.1. Избор структуре података

За репрезентацију графа изабрана је тзв. *adjacency list* структура, односно за сваки чврт чувамо листу његових суседа:

Полје	Тип	Опис
num_nodes	usize	Укупан број чворова у графу
edges	Vec<Vec>	Низ који садржи листу свих суседа чвора

Табела 1 Опис класе Graph

### 3.2. Меморијска потрошња

За граф са 1,000,000 чворова и 10,000,000 ивица:

- num\_nodes: 8 bytes (usize)
- edges:  $\sim 10,000,000 \times 8 \text{ bytes} \approx 76 \text{ MB}$  (usize показивачи)
- Укупно:  $\sim 76 \text{ MB}$

## **4. Стратегија верификације**

### **4.1. Unit тестови**

BFS тестови:

- Прост граф са 4 чвора
- Неповезани граф (две одвојене компоненте)
- Граф са циклусом

WCC тестови:

- Унија чворова
- Граф са више компоненти
- Потпуно повезан граф
- Потпуно неповезан граф

PageRank тестови:

- Циклични граф (сви чворови требају имати једнак ранг)
- Звездаст граф (сви имају исти ранг осим првог који има 0)
- Добијање најважнијих чворова

## 4.2. Поређење секвенцијалне и паралелне верзије

Кључна провера тачности је поређење резултата секвенцијалне и паралелне имплементације:

```
#[test]
fn test_bfs_parallel_vs_sequential() {
    let graph = Graph {
        num_nodes: 5,
        edges: vec![
            vec![1, 2], // 0→1, 0→2
            vec![3],     // 1→3
            vec![3],     // 2→3
            vec![4],     // 3→4
            vec![],      // 4
        ],
    };
    let seq = bfs_sequential(&graph, 0);
    let par = bfs_parallel(&graph, 0, 4);

    for i in 0..graph.num_nodes {
        assert_eq!(seq[i], par[i], "Node {}: seq={}, par={}", i,
    seq[i], par[i]);
    }
}
```

Листинг 1 испитивање тачности паралелне верзије

На свим тест графовима (100 - 1,000,000 чворова), паралелне верзије дају идентичне резултате као секвенцијалне.

## 4.3. Тестирање на реалним графовима

Генерисани су графови различитих типова и величина:

- Линијски графови: Најгори случај за BFS (дубок, узак)
- Звездасти графови: Најбољи случај за паралелизацију
- Насумични графови: Реалистичан сценарио
- Disconnected графови: Провера WCC-а са више компоненти

## 5. Паралелизација

### 5.1. BFS

Како више нити може да покуша да постави дистанцу истог чвора, користимо `AtomicI32` уместо `Vec<i32>` да избегнемо трку за ресурсима.

```
let dist: Vec<AtomicI32> = (0..graph.num_nodes)
    .map(|_| AtomicI32::new(-1))
    .collect();
```

Листинг 2 коришћење `AtomicI32`

Затим треба да обезбедимо да се свака нит посети само једном што можемо да урадимо поређењем и заменом вредности, такође атомична операција.

```
if dist[neighbor].compare_exchange(
    -1,
    level,
    Ordering::Relaxed,
    Ordering::Relaxed)
```

Листинг 3 провера вредности

`Ordering::Relaxed` само означава да ће бити атомска операција али да редослед других меморијских операција није битан. Не ослања се на податке које је друга нит променила нити утиче на друге нити, свака само проверава да ли је `-1` или не.

```
let next_level: Vec<usize> = current_level
    .par_iter()
    .flat_map_iter(|&node| {
        graph.edges[node].iter().filter_map(|&neighbor| {
            ...
        })
    })
    .collect();
```

Листинг 4 паралелна обрада нивоа

Функција `par_iter()` аутоматски дели низ чворова на тренутном нивоу `current_level` између доступних нити. Свака нит обрађује комшије својих чворова независно. А `collect()` чека да све нити заврше пре него што се настави са следећим нивоом.

## 5.2. WCC

Као и у претходном случају и овде морамо да обезбедимо атомичан приступ ресурсима.

```
struct ConcurrentUnionFind {  
    parent: Vec<AtomicUsize>,  
}
```

Листинг 5 класа ConcurrentUnionFind

Више нити може истовремено да позива функцију за проналазак коренског чвора али иако не успе није проблем, покушаће поново док не дође до врха.

```
fn find(&self, mut x: usize) -> usize {  
    loop {  
        let parent = self.parent[x].load(Ordering::Acquire);  
  
        if parent == x {  
            return x;  
        }  
  
        let grandparent = self.parent[parent].load(Ordering::Acquire);  
  
        let _ = self.parent[x].compare_exchange(  
            parent, //expected  
            grandparent,  
            Ordering::Release,  
            Ordering::Relaxed,  
        );  
  
        x = grandparent;  
    }  
}
```

Листинг 6 провера вредности

Ordering::Acquire осигурува да ће бити видљиво све што је претходно постављено са Ordering::Release. Исто је и са union() операцијом, иако више нити успе да споји два чвора свакако ће доћи до истог корена, односно не ремети се ништа.

Затим остаје само да се паралелизује обрада ивица на тривијалан начин:

```
(0..graph.num_nodes).into_par_iter().for_each(|u| {  
    for &v in &graph.edges[u] {  
        uf.union(u, v);  
    }  
});
```

Листинг 7 главна петља WCC

### 5.3. PageRank

Поново је неопходно избећи трку за ресурсима али у овом случају не може да се користи тип који одговара, а то је float, јер не постоји атомични float. Из тог разлога се користи unsigned уз неопходну конверзију.

```
let new_rank_atomic: Vec<AtomicU64> =
    (0..n).map(|_| AtomicU64::new(f64_to_bits(0.0))).collect();
```

Листинг 8 иницијализација атомичне float вредности

```
fn atomic_add_f64	atomic: &AtomicU64, increment: f64) {
    let mut current = atomic.load(Ordering::Acquire);

    loop {
        let current_f64 = f64_from_bits(current);
        let new_f64 = current_f64 + increment;
        let new = f64_to_bits(new_f64);
        match atomic.compare_exchange(current, new, Ordering::Release, Ordering::Acquire) {
            Ok(_) => return,
            Err(actual) => {
                current = actual;
            }
        }
    }
}
```

Листинг 9 атомично додавање f64 вредности

Затим свака нит обрађује део чвора:

```
(0..n).into_par_iter().for_each(|u| {
    let out_degree = graph.edges[u].len();

    if out_degree > 0 {
        let contrib = rank[u] / out_degree as f64;
        let weighted_contrib = alpha * contrib;

        for &v in &graph.edges[u] {
            atomic_add_f64(&new_rank_atomic[v], weighted_contrib);
        }
    }
});
```

Листинг 10 главна петља PageRank

Нити могу безбедно да додају у низ new\_rank\_atomic[v] истовремено.

Затим може паралелно да се претвори вредност назад у float тип и дода телепортација, односно да се скочи на следећу насумично одабрану групу чворова.

```
let new_rank: Vec<f64> = new_rank_atomic
    .par_iter()
    .map(|atomic| {
        let val_ = f64_from_bits(atomic.load(Ordering::Acquire));
        val_ + teleport
    })
    .collect();
```

*Листинг 11 телепортација PageRank*

## 6. Резултати и анализа перформанси

### 6.1. Експериментална поставка

Хардвер:

- Процесор: 11<sup>th</sup> Gen Intel(R) Core(TM) i7-1165G7 @ 2.80GHz
- Број физичких језгара: 4
- RAM: 16 GB
- OC: Windows 11

Софтвер:

- Rust verzija: 1.92.0
- Compiler optimizations: `--release`
- Rayon thread pool за паралелизацију

Назив графа	Број чврова	Број ивица
Medium	100,000	1,000,000
Large	1,000,000	10,000,000

Табела 2 Табела графова

Конфигурације:

- Секвенцијално
- Паралелно са 2, 4, 8 нити
- 3 итерације по конфигурацији (узета просечна вредност)

## 6.2. Резултати мерења

Алгоритам	Граф	Секвенцијално	2 нити	4 нити	8 нити
BFS	Small	7.45	7.60	4.98	4.98
BFS	Large	174.66	135.37	77.99	58.51
WCC	Small	15.04	11.44	6.42	5.95
WCC	Large	296.65	125.69	82.11	60.57
PageRank	Small	363.39	302.32	212.23	175.55
PageRank	Large	7381.31	4427.69	2691.55	2179.36

Табела 3 Просечна времена извршавања (ms)

Алгоритам	Граф	2 нити	4 нити	8 нити
BFS	Small	0.98×	1.50×	1.50×
BFS	Large	1.29×	2.24×	2.98×
WCC	Small	1.31×	2.34×	2.53×
WCC	Large	2.36×	3.61×	4.90
PageRank	Small	1.20×	1.71×	2.07×
PageRank	Large	1.67×	2.74×	3.39×

Табела 4 Убрзање

## 7. Дискусија

### 7.1. Анализа убрзања

#### 7.1.1. WCC

Најбоље перформансе показала је паралелизација WCC алгоритма, постиже убрзање од  $4.90 \times$  на 8 нити за велики граф. За боље убрзање је заслужно:

1. Свака ивица може да се обради независно и оперције унију за различите парове не ометају једна другу
2. До конфликта долази само када две нити покушавају да споје исте компоненте, што је баш ретко, и свакако лако атомично решиво

#### 7.1.2. PageRank

PageRank постиже  $3.39 \times$  убрзање на великим графу са 8 нити. Атомичне операције `atomic_add_f64(&new_rank[v], contrib);` су скупе. Имамо и проблем популарних чворова, јер ако неки чвор има 1000 улазних ивица, то доводи до велике шансе да више нити покушава да ажурира његов ранг. Такође, може доћи до неравномерне расподеле послана где нека нит добије 10 чворова који су скупљи за обраду, због чега га остale чекају.

#### 7.1.3. BFS

Ради по принципу синхронизације нити по нивоима, чиме се захтева баријера. После сваког нивоа све нити морају да чекају најспорију.

### 7.2. Идентификована уска грла

#### 7.2.1. Атомичне операције

Атомичне операције коштају сваки пут када приступимо ресурсу, дакле множи се проблем са бројем приступа у петљи. Једно од решења би наравно могло да буде додељивање бафера нитима, односно неког локалног низа за ажурирање, како бисмо на крају све нити синхронизовали. Међутим ово троши додатно меморије, грубо израчунато:  $8 \text{ нити} \times 1\text{M чворова} \times 8 \text{ bytes} = 64\text{MB}$  додатно.

#### 7.2.2. Подела послана међу нитима

Посао се дели у блокове исте дужине што је описано у 6.1.2. Проблем је што нема динамичке поделе послана.

## 8. Закључак

У оквиру пројекта развијен је систем за паралелну анализу великих графова у програмском језику Rust, са имплементацијама три кључна алгоритма: BFS за одређивање достижиности чворова, WCC за идентификацију повезаних компоненти, и PageRank за рангирање важности чворова. Сваки алгоритам је имплементиран у секвенцијалној и паралелној верзији, са циљем убрзања обраде коришћењем вишејезгарних процесора.

Резултати тестова на графовима до 1,000,000 чворова показују значајна убрзања: WCC постиже најбоље перформансе са убрзањем од  $4.90\times$  на 8 нити, Page Rank постиже  $3.39\times$  убрзање, док BFS постиже  $2.98\times$  убрзање на великим графовима. *Adjacency list* репрезентација графа показала се као оптималан избор за графове, обезбеђујући меморијску ефикасност и брзу итерацију преко суседа чворова.

Анализа је открила да паралелизација није увек корисна, као на графовима испод 100,000 чворова, јер превише времена одлази на креирање нити и синхронизација превазилази добит од паралелне обраде. Главна уска грла идентификована су као атомичне операције у PageRank-у (које успоравају обраду популарних чворова), меморијска ограничења за веома велике графове, и баријера синхронизације по нивоима у BFS алгоритму. Упркос томе, постигнута убрзања и ефикасност (61-118% на 2-4 нити за WCC) демонстрирају да је Rust са Rayon библиотеком одличан избор за развој високоперформантних паралелних система.

Систем је практично применљив за анализу мрежа средњих величина (до неколико милиона чворова) и представља солидну основу за даљи развој, укључујући имплементацију алгоритма уз спољну меморију (external memory) за графове који не стају у RAM, и проширење на архитектуре дистрибуираних рачунара за граф-анализу на нивоу милијарди ивица.