

- [Package](#)
- [Class](#)
- [Use](#)
- [Tree](#)
- [Deprecated](#)
- [Index](#)
- [Help](#)

- [Prev Class](#)
- [Next Class](#)

- [Frames](#)
- [No Frames](#)

- [All Classes](#)

- Summary:
- Nested |
- Field |
- [Constr](#) |
- [Method](#)

- Detail:
- Field |
- [Constr](#) |
- [Method](#)

Class `DirectedGraph<E extends Edge>`

- `java.lang.Object`
 - `DirectedGraph<E>`
- Type Parameters:
 - `E` - en klass som utökar `Edge`

```
public class DirectedGraph<E extends Edge>
    extends java.lang.Object
```

En klass som kan hitta kortaste vägen mellan två noder samt skapa ett minimalt uppspännande träd.

Author:
Erik Öhm & Paula Eriksson Imable

- ◦ **Constructor Summary**

Constructors

Constructor and Description

[DirectedGraph](#)(int noOfNodes)
Konstruktör, initialerar en ny graf.

- **Method Summary**

All Methods [Instance Methods](#) [Concrete Methods](#)

Modifier and Type	Method and Description
void	addEdge (E e) Lägger till en ny båge, dels i efterföljarlistan och dels i listan som innehåller alla bågar
<code>java.util.Iterator<E></code>	minimumSpanningTree () Hittar ett minsta uppspännande träd hos grafen med hjälp av Kruskals algoritm Prioritetsköen använder sig av <code>CompKruskalEdge</code> som jämförare.
<code>java.util.Iterator<E></code>	shortestPath (int from, int to) Använder en variant av Dijkstras algoritm (en till en) för att hitta den kortaste vägen mellan två noder.

■ Methods inherited from class `java.lang.Object`

`equals`, `getClass`, `hashCode`, `notify`, `notifyAll`, `toString`, `wait`, `wait`, `wait`

- ◦ **Constructor Detail**

▪ DirectedGraph

```
public DirectedGraph(int noOfNodes)
```

Konstruktör, initialerar en ny graf. Grafen använder sig av en efterföljarlista för att spara bågarna som går från varje nod. Denna använder sig av ett fält av listor, där fältets storlek är antalet noder.

Parameters:

`noOfNodes` - Antalet noder i grafen

Throws:

`java.lang.IndexOutOfBoundsException` - Om antalet noder är mindre än ett

◦ Method Detail

▪ addEdge

```
public void addEdge(E e)
```

Lägger till en ny båg, dels i efterföljarlistan och dels i listan som innehåller alla bågar

Parameters:

`e` - bågen som läggs till

Throws:

`java.lang.NullPointerException` - om `e` är null

▪ shortestPath

```
public java.util.Iterator<E> shortestPath(int from,
                                           int to)
```

Använder en variant av Dijkstras algoritm (en till en) för att hitta den kortaste vägen mellan två noder. Den sparar de besökta noderna i ett HashSet, mest för att uppslagning av `contains()` har komplexiteten $O(1)$.

Parameters:

`from` - startnoden

`to` - slutnoden

Returns:

en iterator över vägen från startnoden till slutnoden, eller null om ingen väg hittas

Throws:

`java.lang.IndexOutOfBoundsException` - om `from` eller `to` är mindre än noll

▪ minimumSpanningTree

```
public java.util.Iterator<E> minimumSpanningTree()
```

Hittar ett minsta uppspännande träd hos grafen med hjälp av Kruskals algoritm. Prioritetskön använder sig av `CompKruskalEdge` som jämförare. De olika listornas storlekar sparas inte som variabeln då detta efter test tycktes försvåra läsbarheten samtidigt oms `.size()` ändå på dessa går på $O(1)$ i tidskomplexitet. Kräver en hel sammanbunden graf för att ge ett korrekt svar

Returns:

en iterator över bågarna som utgör trädet

[Skip navigation links](#)

- [Package](#)
- [Class](#)
- [Use](#)
- [Tree](#)
- [Deprecated](#)
- [Index](#)
- [Help](#)

- [Prev Class](#)
- [Next Class](#)

- [Frames](#)
- [No Frames](#)

- [All Classes](#)

- Summary:
- [Nested |](#)
- [Field |](#)
- [Constr |](#)
- [Method](#)

- Detail:
- Field |
- [Constr](#) |
- [Method](#)