## **Introduction to Algorithms**

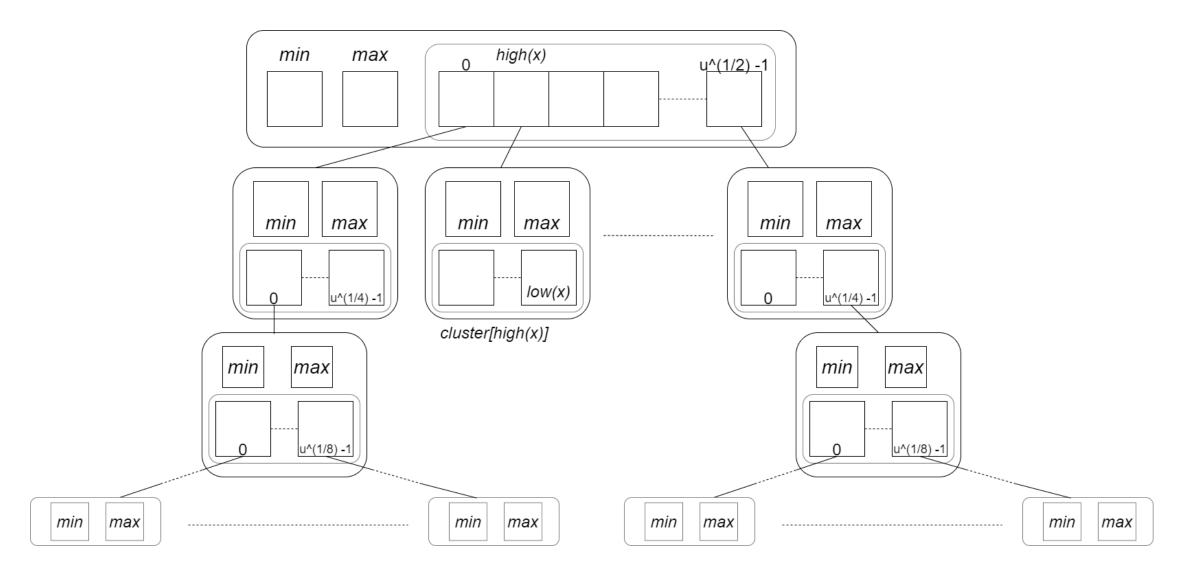
Chapter 20: van Emde Boas 木 つづき

@ohken2020/03/13

### 前回

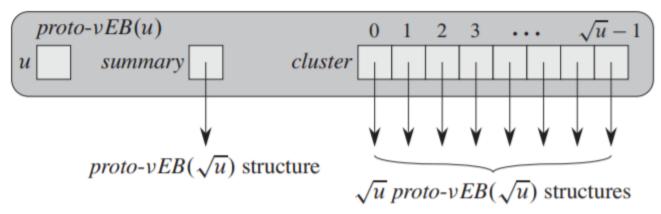
- この章の目的
  - Member, Successor/Predecessor, Minimum/Maximum, Insert, Delete
     を集合に対して高速に行えるデータ構造を作る!
  - $\circ$  vEB木 :  $\{0,\cdots,u-1\}$ の部分集合のみを扱うとき $O(\log\log u)$ で行える
- プロトタイプとして高さ $O(\log\log u)$ の proto-vEB木を構成.

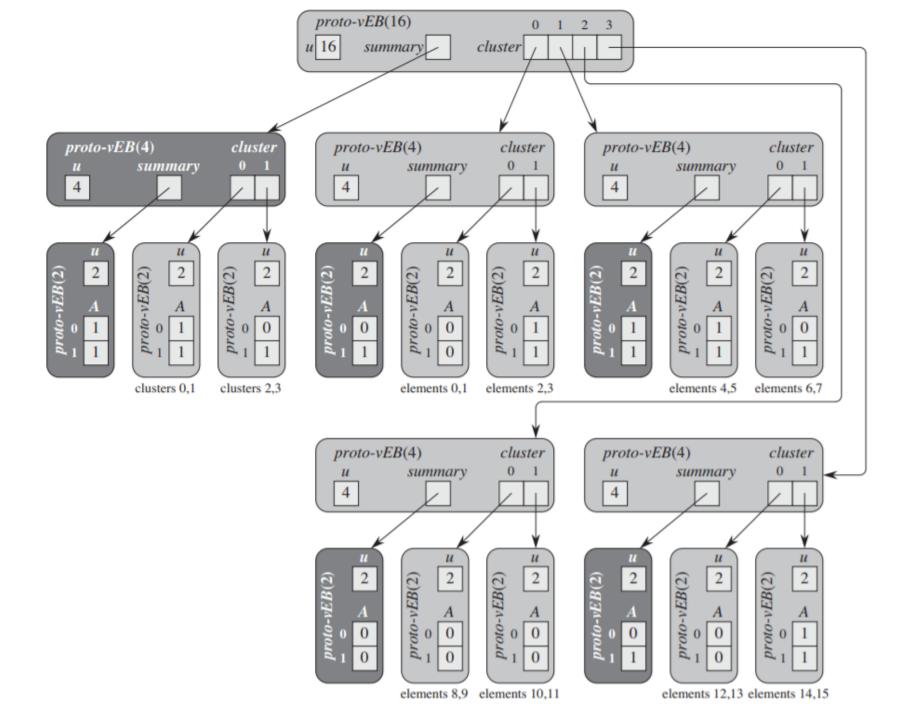
## van Emde Boas 木



## proto-vEBの定義

- proto-vEB(2) = A[0..1]: 長さ2の $\{0,1\}$ -値配列
- $u=2^{2^k}, k\geq 1$ に対して $proto ext{-}vEB(u)$ は次からなる:
  - 。  $summary: proto-vEB(\sqrt{u})$ のポインタ (木のノードに対応)
  - 。  $cluster[0..\sqrt{u}-1]$  : 長さ $\sqrt{u}$ のproto- $vEB(\sqrt{u})$ のポインタの配列 (各ポインタが子ノードに対応)





## 記号の準備(再掲)

・  $u=2^{2^k}$  ,  $0 \le x < u$   $\circ \operatorname{high}(x) = \lfloor x/\sqrt{u} \rfloor$  : xの上半分のビット(xを含むクラスタ番号を指定)  $\circ \operatorname{low}(x) = x \mod \sqrt{u}$  : xの下半分のビット(クラスタ内でのxの番号)  $\circ \operatorname{index}(h,l) = h\sqrt{u} + l$  so that  $x = \operatorname{index}(\operatorname{high}(x),\operatorname{low}(x))$ 

## proto-vEB での操作

 $\mathsf{Member}(V,x)$ (再掲)

```
if V.u == 2
    return V.A[x]
else
    return Member(V.cluster[high(x)], low(x))
```

注意: Memberにはsummaryは不要.

計算量は

$$T(u) = T(\sqrt{u}) + O(1) = O(\log \log u)$$

#### $\mathsf{Minimum}(V)$ (再掲)

```
if V_{\bullet}u == 2
   if V.A[0] == 1
       return 0
   else if V.A[1] == 1
      return 1
   else
      return NIL
else
   mincluster = Minimum(V.summary)
    if mincluster = NIL // 全てのビットが落ちていたらNIL
       return NTI
                              // どこか立っていたらそこでのMinimumをとる
   else
       offset = Minimum(V.cluster[mincluster])
       return index(mincluster, offset)
```

#### 最悪計算量は

$$T(u) = 2T(\sqrt{u}) + O(1)$$
  $T(2^{2^k}) = 2T(2^{2^{k-1}}) + O(1) = O(2^k) = O(\log u)$ 

#### Successor(V, x)

```
if V_{\bullet}u == 2
    if x==0 and V.A[1]==1
        return 1
    else
        return NTL
else
    offset = Successor(V.cluster[high(x)], low(x)) // ここで再帰
    if offset != NIL
        return index(high(x), offset)
    else
        succ = Successor(V.summary, high(x)) // ここで再帰
        if succ != NTL
            offset = Minimum(V.cluster[succ]) // O(logu)
            return index(succ, offset)
        else
            return NIL
```

最悪計算量
$$T(u)$$
は $T(u)=2T(\sqrt{u})+O(\log u)$ なので、 $S(k)=T(2^{2^k})$ とおいて $T(u)=S(k)=2S(k-1)+O(2^k)=O(k2^k)=O(\log u\log\log u)$ 

#### $\mathsf{Insert}(V,x)$

```
if V.u == 2
    V.A[x] = 1
else
    Insert(V.cluster[high(x)], low(x))
    Insert(V.summary, high(x))
```

#### 計算量

$$T(u) = O(\log u)$$

#### Delete(V,x)(教科書では省略)

```
if V.u == 2
V.A[x] = 0
else
Delete(V.cluster[high(x)], low(x)) // ここで再帰
if isEmpty(V.cluster[high(x)]) // 0(log log u)
Delete(V.summary, high(x)) // ここで再帰
```

#### isEmpty(V)

```
if V.u == 2
    return V.A[0] or V.A[1]
else
    return isEmpty(V.summary)
```

最悪計算量  $T(u) = O(\log u)$ 要素の個数を保持しておいて Insert を適切に変更してもよい

ここまでproto-vEB

ここからvEB

## 記号の準備

- $u=2^k$  of  $\sqrt[4]{u}=2^{\lceil k/2
  ceil}$  of  $\sqrt[4]{u}=2^{\lfloor k/2
  ceil}$  so that  $u=\sqrt[4]{u}\sqrt[4]{u}$
- $x \in \mathbb{N}$ 
  - $egin{array}{l} \circ \ \mathrm{high}(x) = \lfloor x/\sqrt[4]{u} 
    floor \end{array}$
  - $\circ \ \mathrm{low}(x) = x \mod \sqrt[4]{u}$
  - $egin{aligned} \circ & \mathrm{index}(h,l) = h \sqrt[4]{u} + l \ & \mathrm{so\,that}\, x = \mathrm{index}(\mathrm{high}(x),\mathrm{low}(x)) \end{aligned}$

### vEBの定義

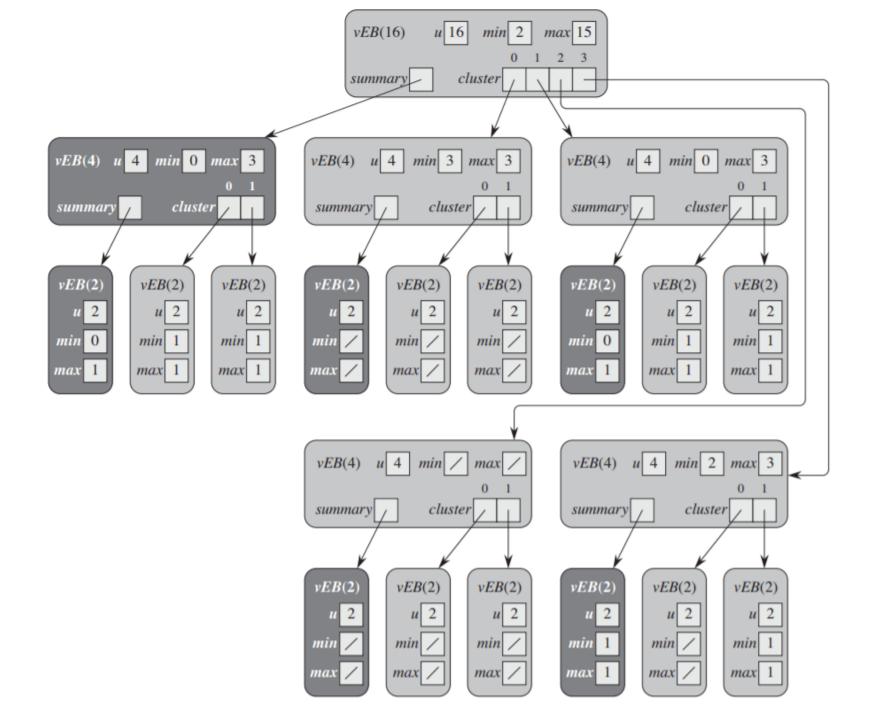
- $ullet \ vEB(2) = \{min, max\}, \ (min, max \in \{0,1\})$
- vEB(u) =
  - 。 min, max: 保持している集合の最小/最大値
  - 。  $summary: vEB(\sqrt[4]{u})$ のポインタ (木のノードに対応)
  - $\circ \ cluster[0..\sqrt[4]{u}]: vEB(\sqrt[4]{u})$ のポインタの配列 (各ポインタが子ノードに対応)

このとき、minは子ノードに含まれないように構成する. (Insert/Deleteで効いてくる)

### ちょっと数学的に書くと

- for a vEB tree V , A(V) := V の保持する集合としたときに
  - 。  $A(V) = \{V.min\} \cup igcup_{i=0}^{\sqrt[]{u}} A(V.cluster[i])$  が非交和
  - $\circ \ A(V.cluster[i]) \subset \{ \mathrm{index}(i,0), \cdots, \mathrm{index}(i+1,0)-1 \} \cap A(V)$
  - $\circ V.min = \min A(V)$
  - $\circ \ V.max = \max A(V)$

を満たす.



# vEB(u)における操作

#### Member(V, x)

```
if x == V.min or x == V.max
    return true
else if V.u == 2
    return false
else
    return Member(V.cluster[high(x)], low(x))
```

計算量は $O(\log \log u)$ 

### $\mathsf{Minimum}/\mathsf{Maximum}(V)$

return V.min

return V.max

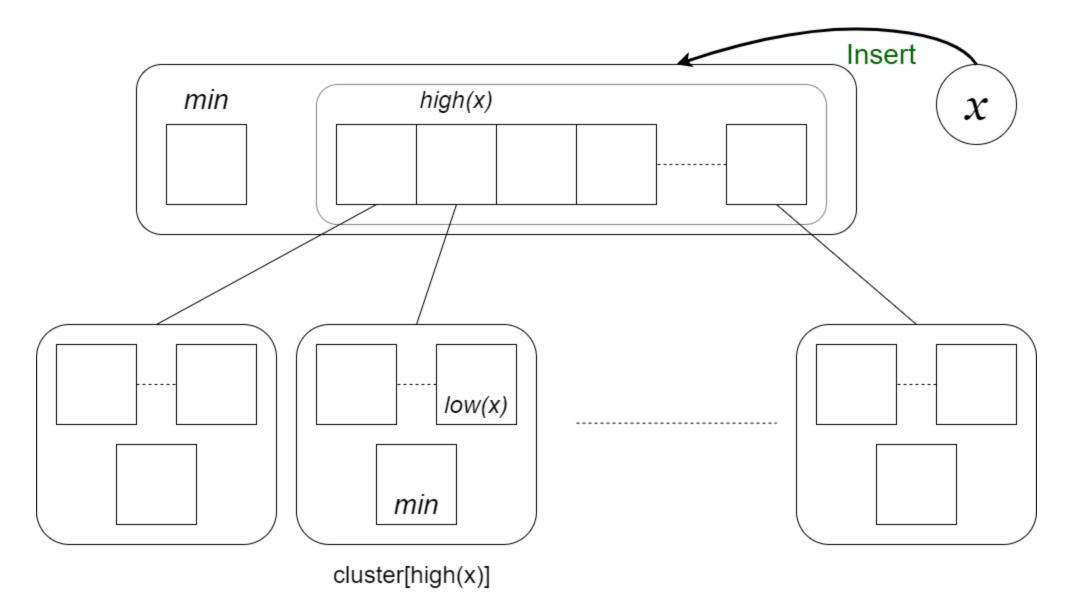
#### Successor(V, x)

```
if V_{\bullet}u == 2
   if x == 0 and V_max == 1
       return 1
    else
        return NIL
else if V.min != NIL and x < V.min // x がVに入っておらずminが返る場合
    return V.min
else
    max_low = Maximum(V.cluster[high(x)])
    if max_low != NIL and low(x) < max_low // 同じクラスタ内にあるか判定</pre>
        offset = Successor(V.cluster[high(x)], low(x))
        return index(high(x), offset)
                                           // なければ次以降のクラスタのminimum
    else
        succ = Successor(V.summary, high(x))
        if succ == NIL
            return NIL
       else
            return Minimum(V.cluster[succ])
```

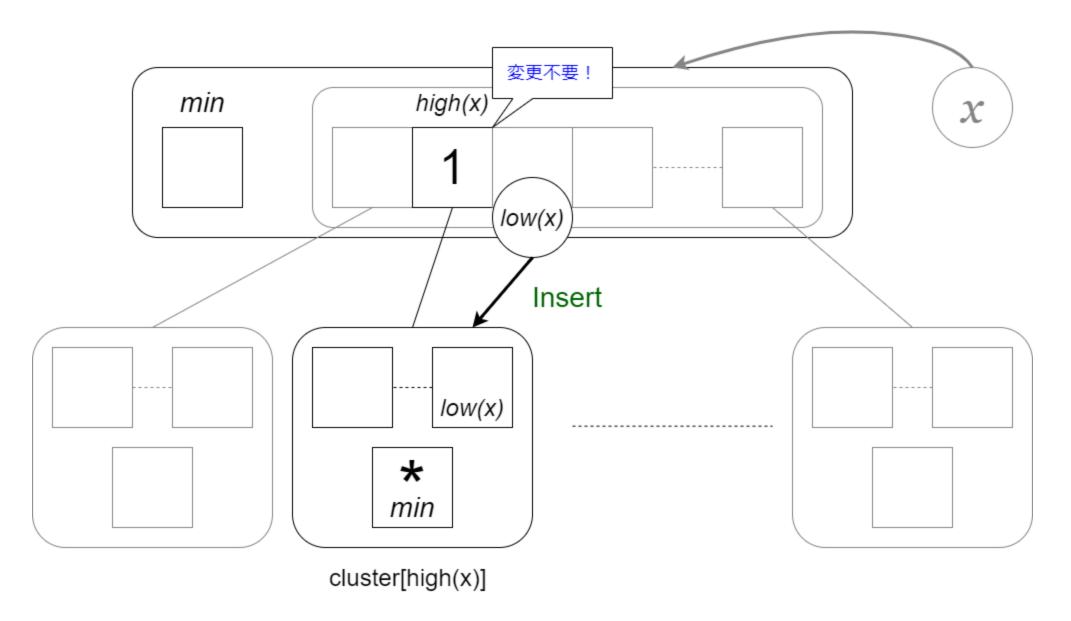
#### $\mathsf{Predeccessor}(V, x)$

```
if V_{\bullet}u == 2
    if x == 1 and V.min == 0
        return 0
    else return NIL
else if V.max != NIL and V.max < x // 論理的には不要?
    return V.max
else
    min_low = Minimum(V.cluster[high(x)])
    if min_low != NIL and low(x) > min_low
        offset = Successor(V.cluster[high(x)], low(x))
        return index(high(x), offset)
    else
        pred = Predecessor(V.summary, high(x))
        if pred == NIL
            if V.min != NIL and V.min < x // Successorと異なる箇所
                return V.min
            else return NIL
        else
            return Maximum(V.cluster[pred])
```

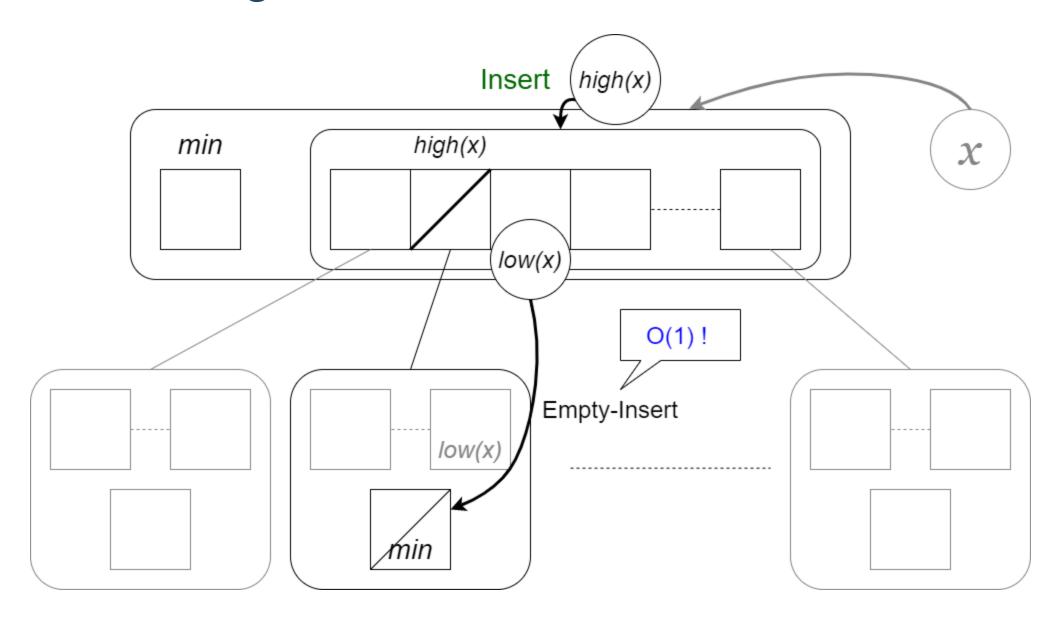
## Insertの図



# cluster[(high(x))]が空でないとき



# cluster[(high(x))]が空のとき



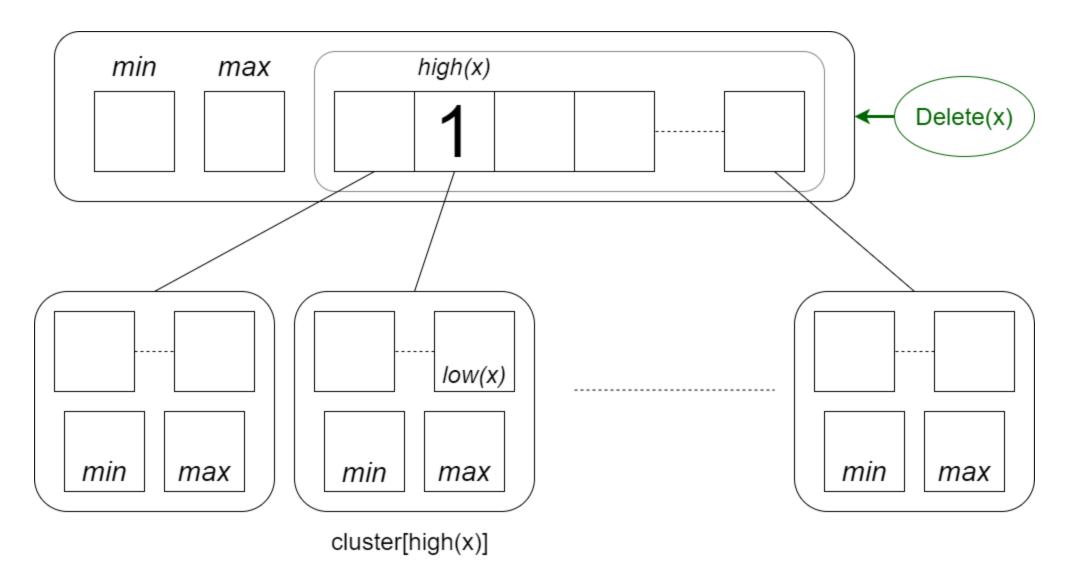
#### EmptyInsert(V, x)

```
V_{min} = x
V_{max} = x
```

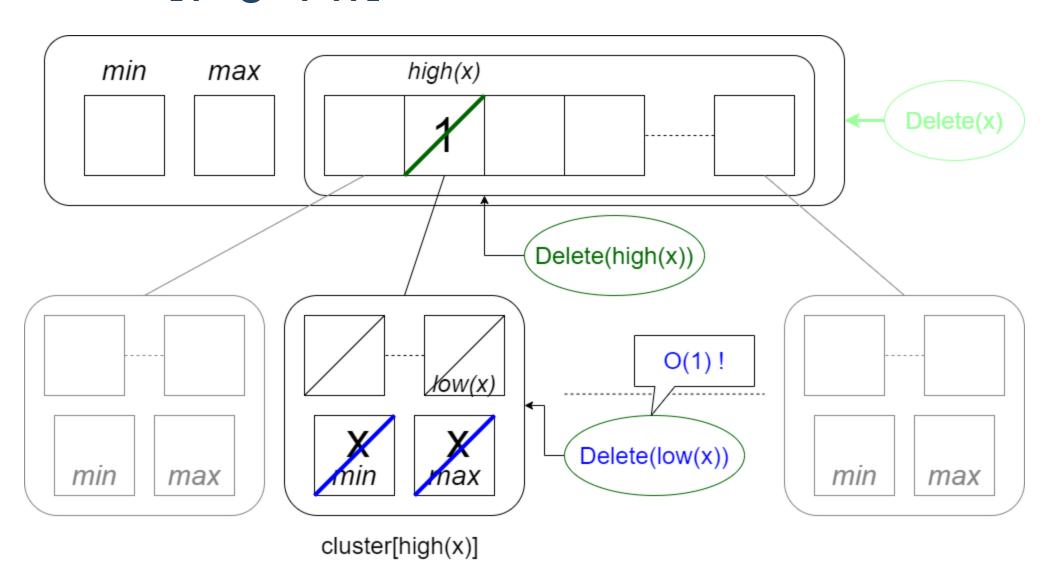
#### $\mathsf{Insert}(V,x)$

```
if V.min == NTI
   EmptyInsert(V, x)
else
   if x < V.min // 最小値になるケースはそうでないケースに帰着
       temp = x
       x = V.min
       V.min = temp
   if V_{\bullet}u > 2
       if Minimum(V.cluster[high(x)]) == NIL
           EmptyInsert(V.cluster[high(x)], low(x))
           Insert(V.summary, high(x))
       else
           Insert(V.cluster[high(x)], low(x))
   if x > V_max // maxの更新を忘れずに u=2の場合もこれでカバーできる
       V.max = x
```

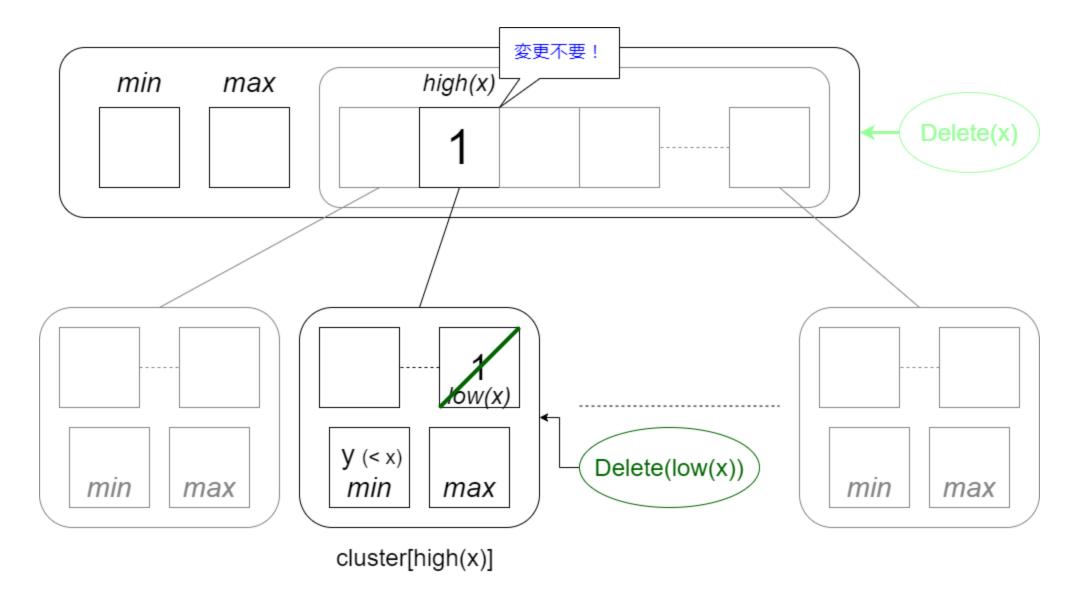
## **Deleteの図**



# cluster[(high(x))]が空になるとき



## cluster[(high(x))]が空にならないとき



#### $\mathsf{Delete}(V,x)$

```
if V.min == V.max
   V.min = NIL
   V.max = NIL
else if V.u == 2
   if x == 1
       V_min = 0
   else V.min = 1
   V.max = V.min
else
   if x == V_min // 最小値を消す場合は上書きで削除、つじつま合わせは全く同様になる
       sum_min = Minimum(V.summary)
       x = index(sum_min, Minimum(V.cluster[sum_min]))
       V_min = x
   Delete(V.cluster[high(x)], low(x))
   if Minimum(V.cluster[high(x)]) == NIL
       Delete(V.summary, high(x))
       // (つづく)
```

#### Delete(V,x)(つづき)

図より、計算量はInsertもDeleteも $O(\log\log u)$ 

## おしまい