

Forelesning 8

Traversering av grafer



Repetisjon og oppklaring

- › Ryggsekkproblemet (0-1)
- › Huffman, korrekthet
- › Velfundert induksjon

Traversering

- › Bredde-først-søk
- › Iterativt dybde-først-søk
- › Dybde-først-søk
- › Topologisk sortering

Fra tidligere ...

Dynamisk programmering



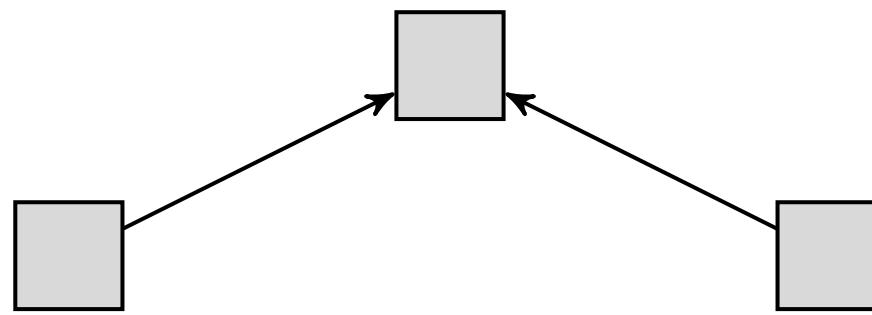
DP → Ryggsekk

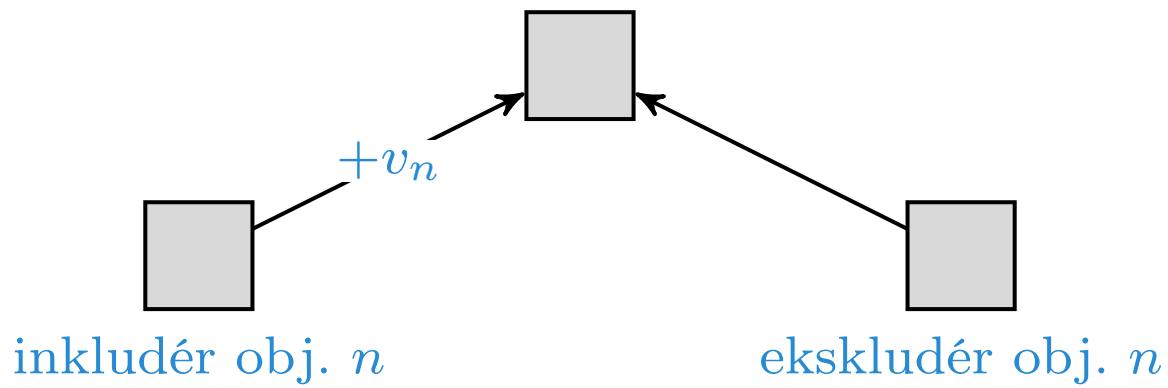
Input: Verdier v_1, \dots, v_n , vekter w_1, \dots, w_n og en kapasitet W .

Output: Indekser i_1, \dots, i_k slik at $w_{i_1} + \dots + w_{i_k} \leq W$ og totalverdien $v_{i_1} + \dots + v_{i_k}$ er maksimal

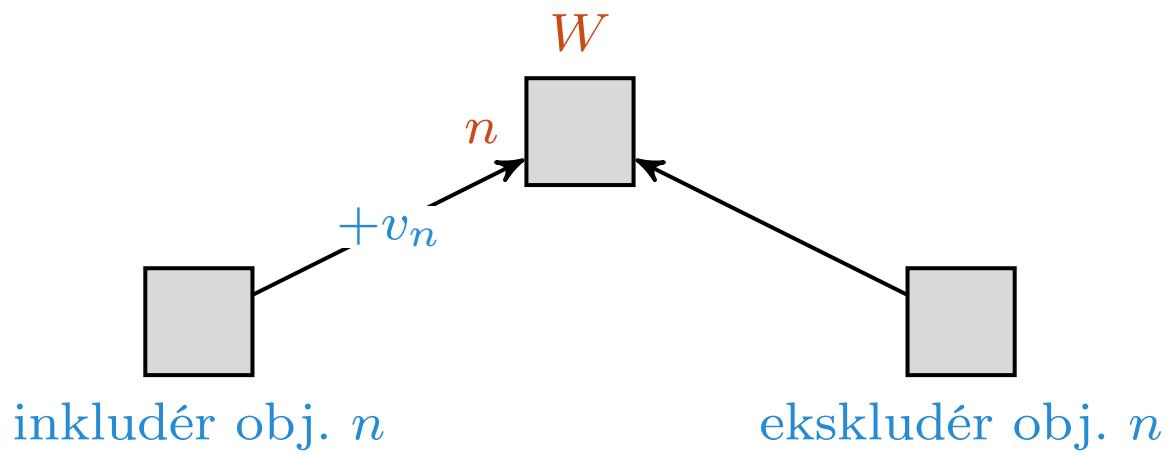


dyn. prog. > ryggsekk > **dekomponering**

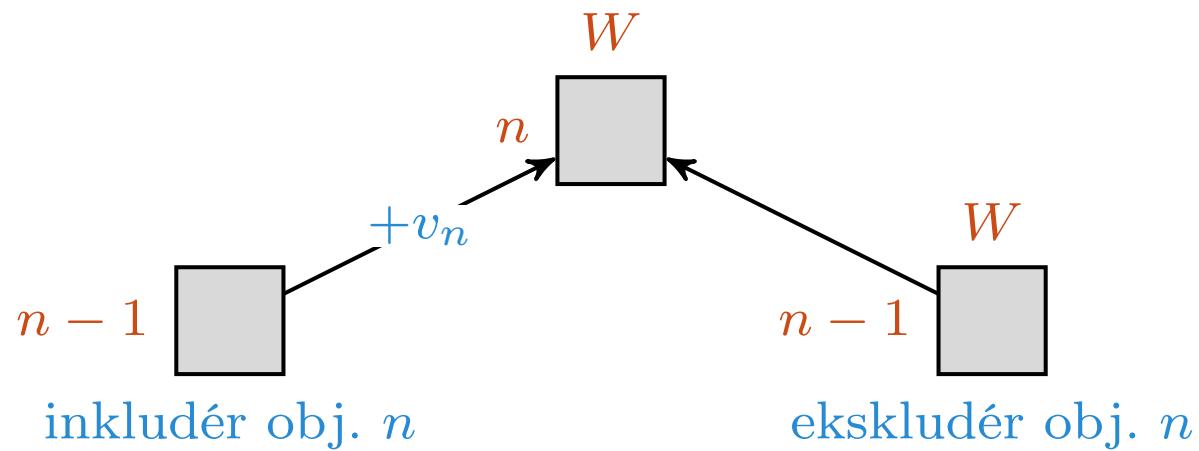




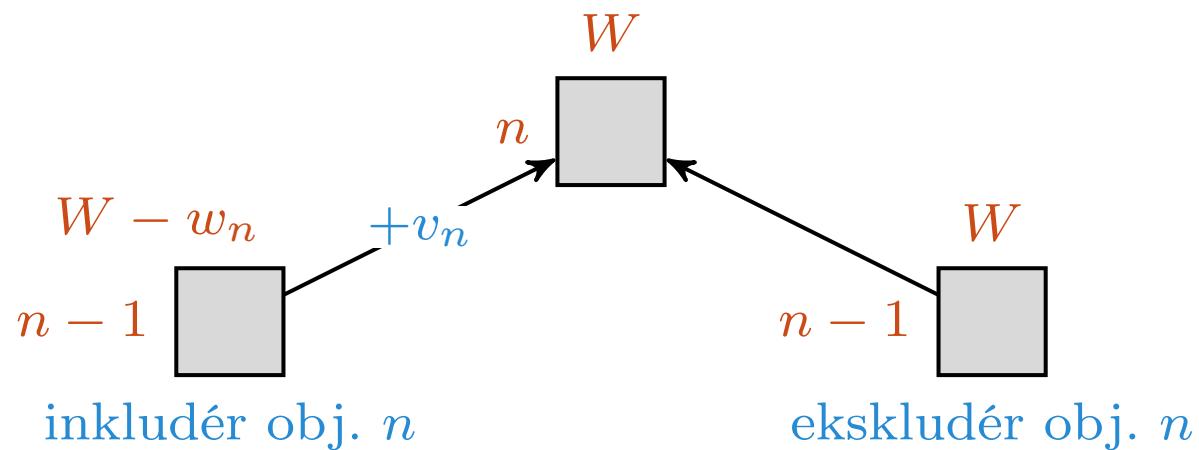
Objekt n bidrar med verdi v_n



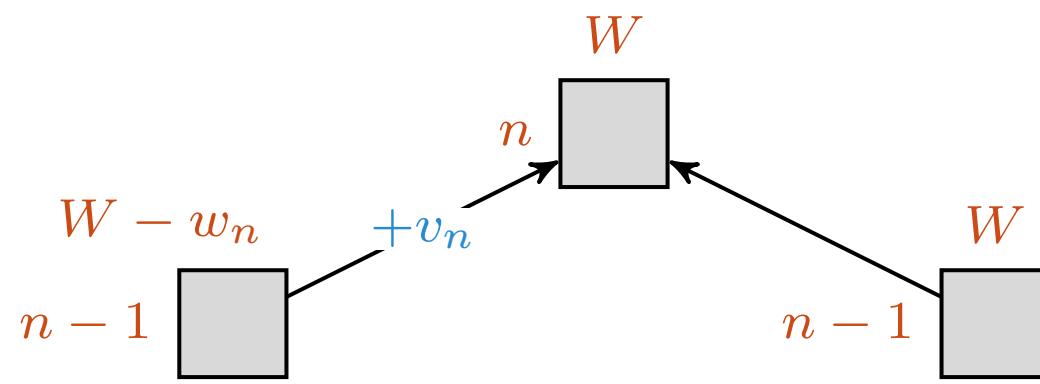
Vi parametriserer delproblemer vha. n og W



Ser nå bare på objekter $1 \dots n-1$



Objekt n bruker opp w_n av W

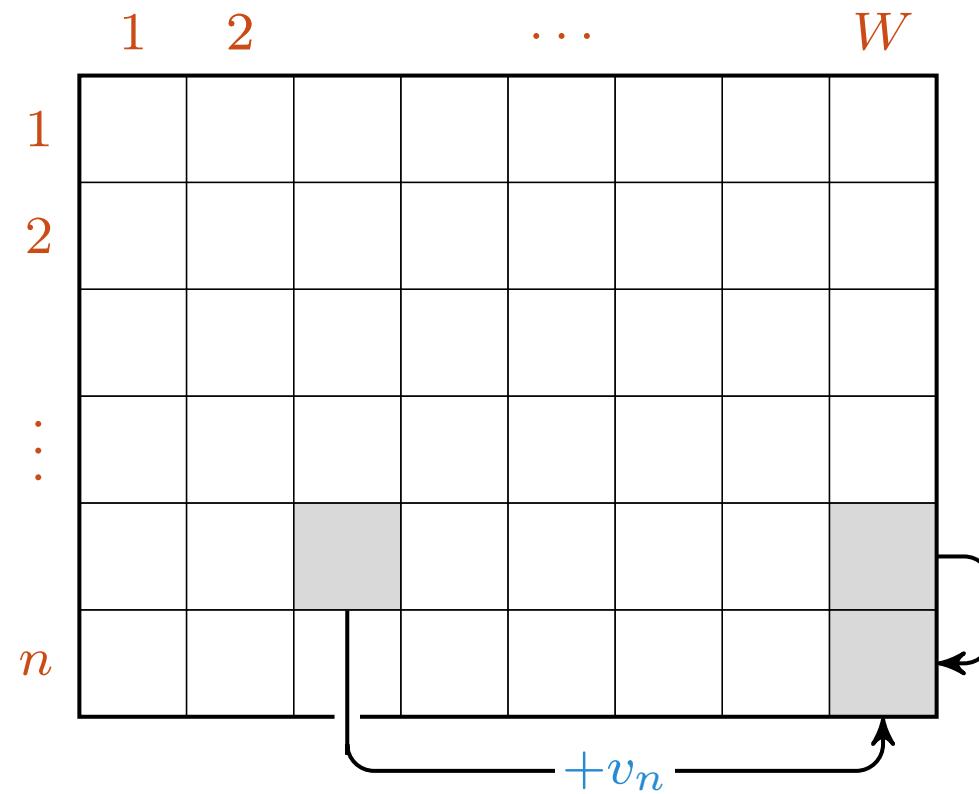


	1	2	...	W
1				
2				
:				
n				

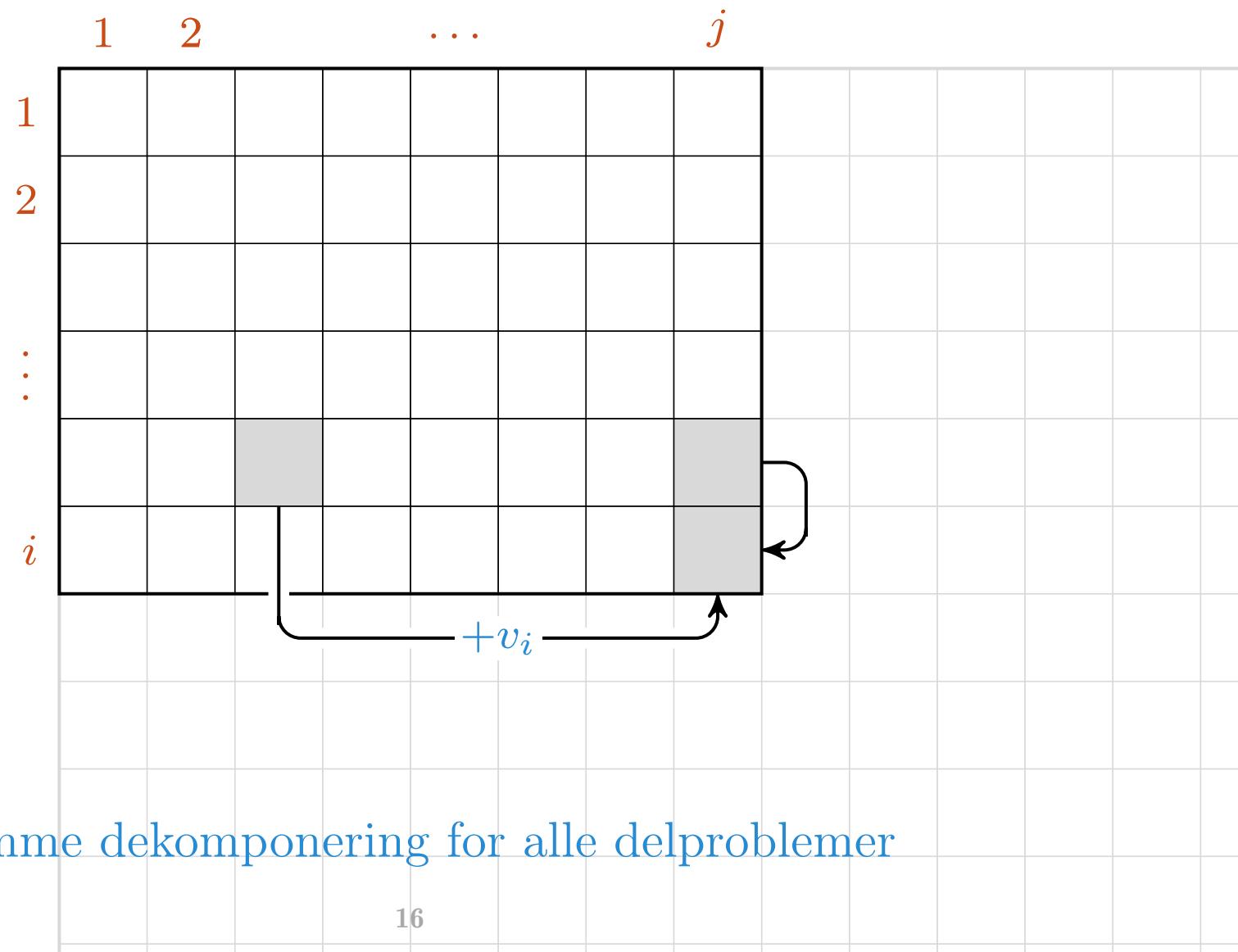
Lagre delløsninger i $n \times W$ -tabell

	1	2	...	W
1				
2				
⋮				
n				

La f.eks. $w_n = 5$.



Dekomponering som før; kan løses radvise



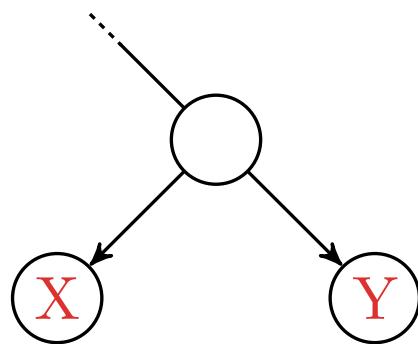
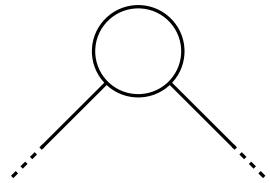
ZERO-ONE-KNAPSACK(w, W, n)

```
1  let  $A[0..n, 0..W]$  be a new array
2  for  $j = 1$  to  $W$ 
3       $A[0, j] = 0$ 
4  for  $i = 1$  to  $n$ 
5      for  $j = 1$  to  $W$ 
6           $A[i, j] = A[i - 1, j]$ 
7          if  $w[i] \leq j$ 
8               $A[i, j] = \max(A[i, j], A[i - 1, j - w] + v[i])$ 
```

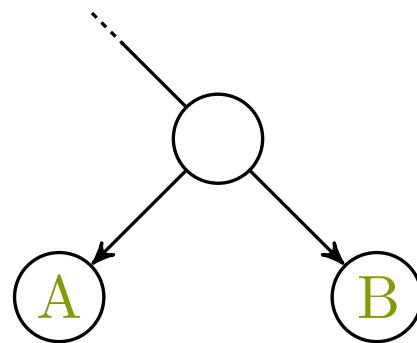
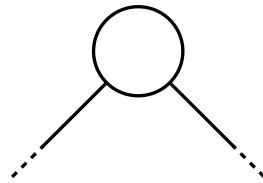
Grådighet



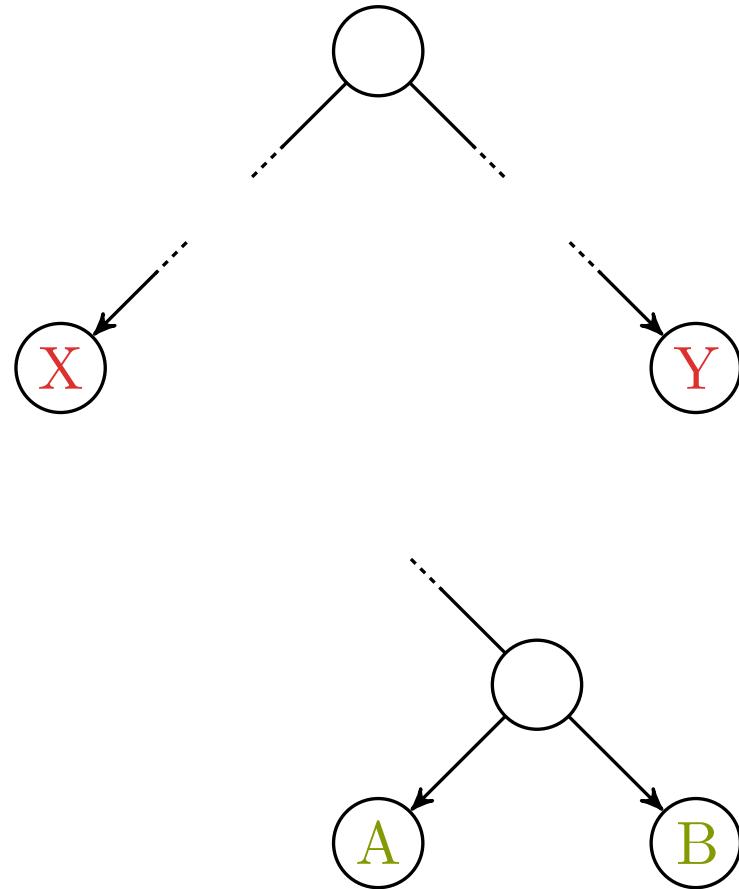
Grådighet → Huffman →
Korrekthet



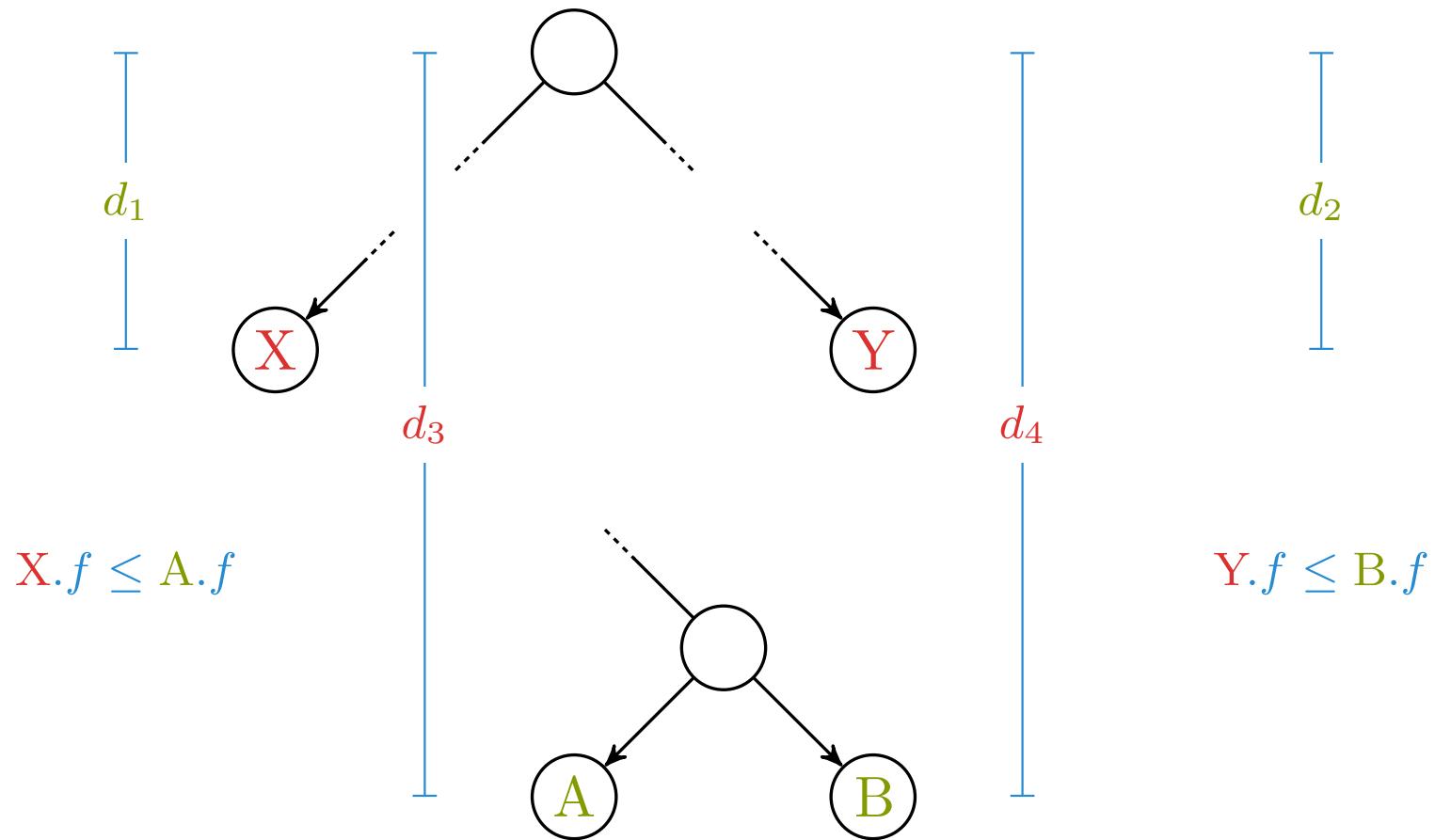
Vil vise: Sjeldneste sammen nederst lønner seg



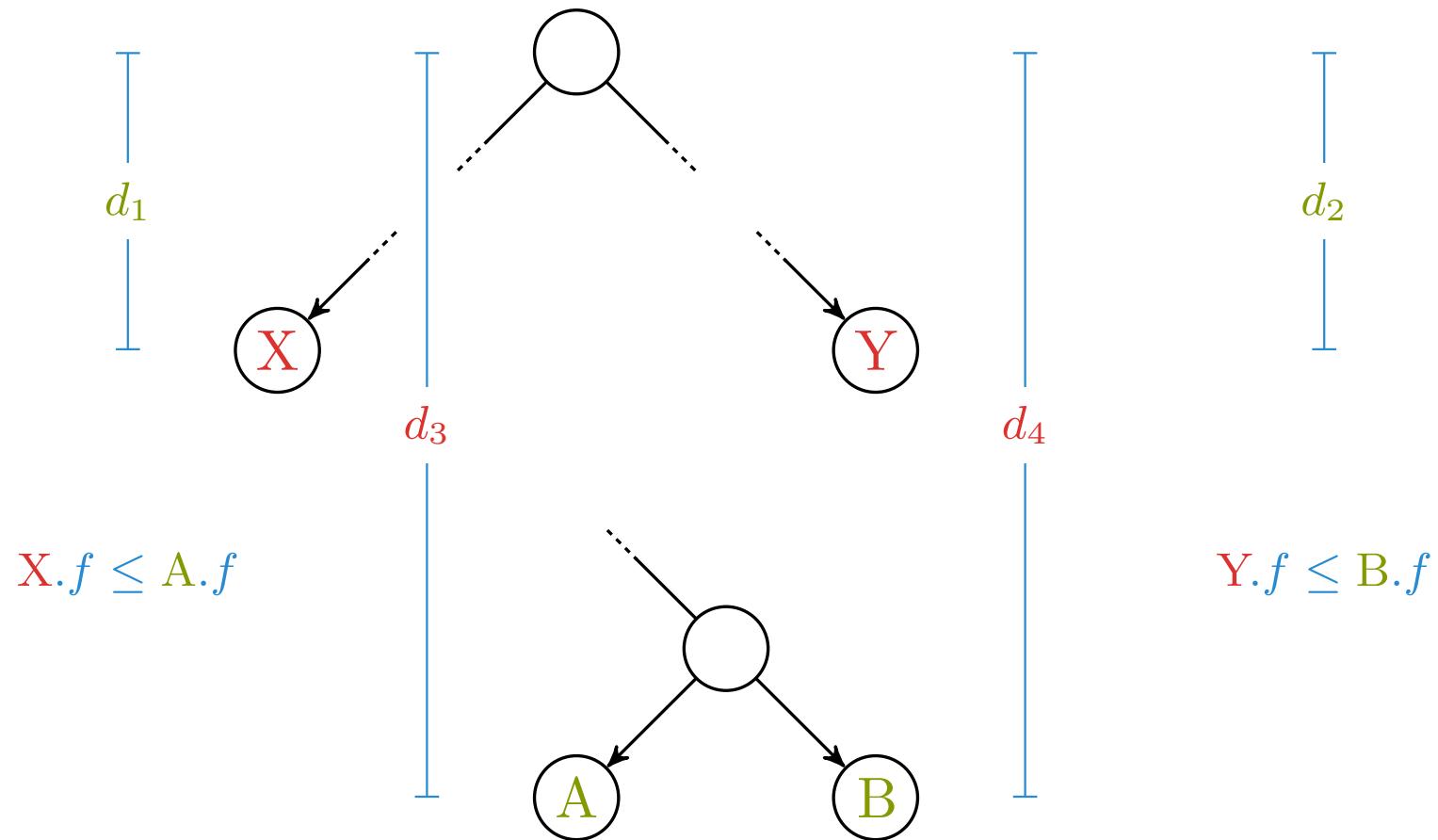
Anta en vilkårlig annen løsning ...



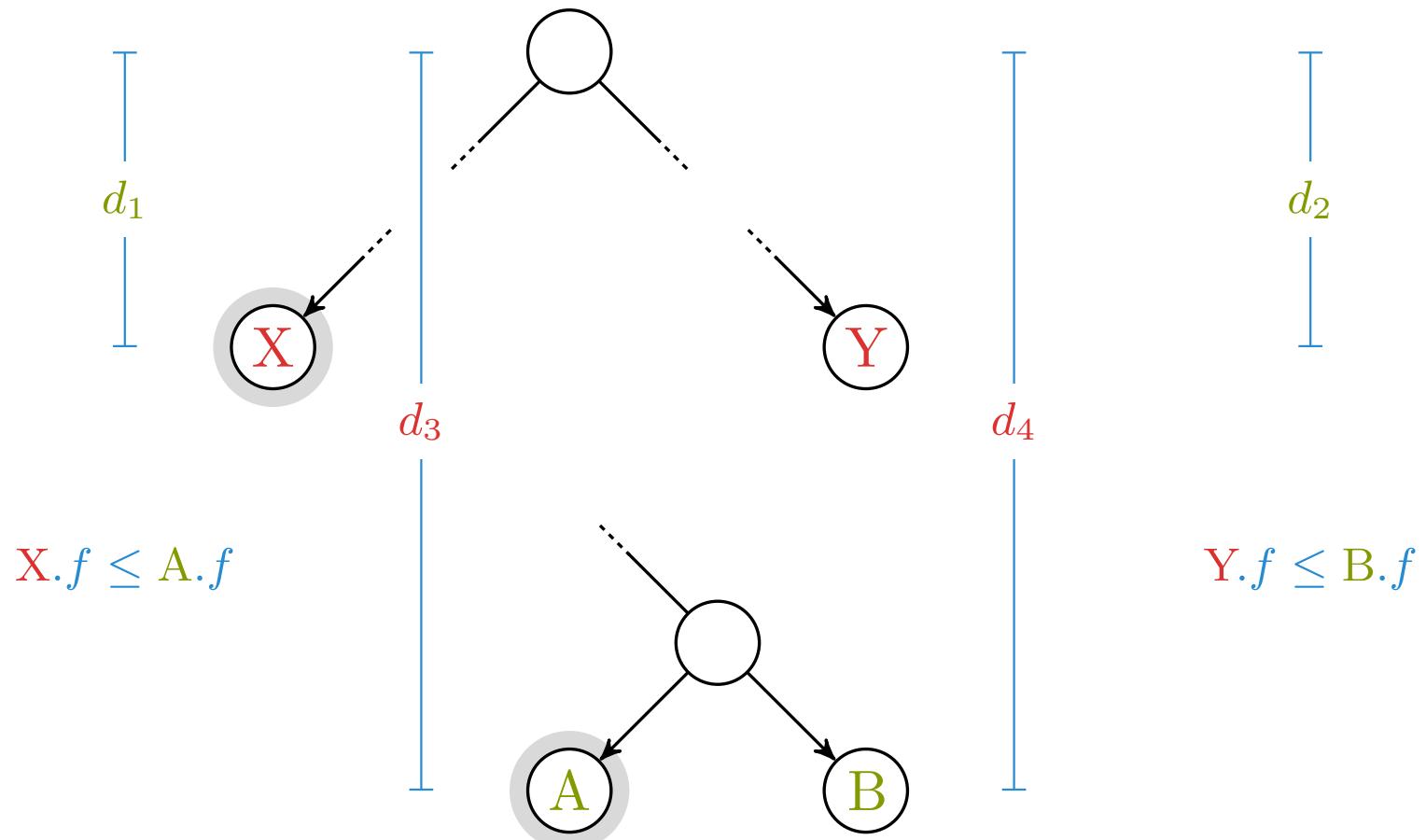
... med de sjeldneste lengre opp



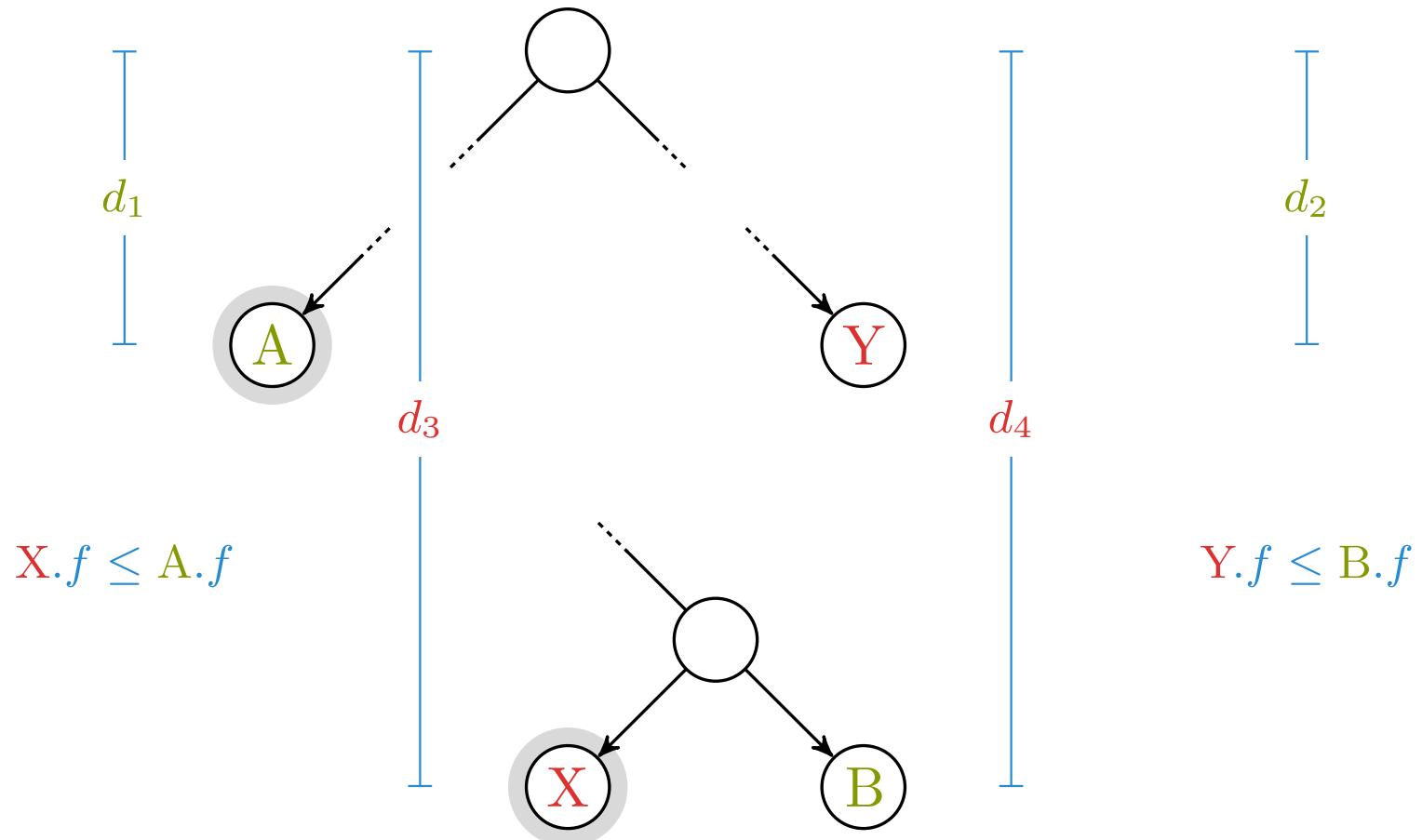
... med de sjeldneste lengre opp



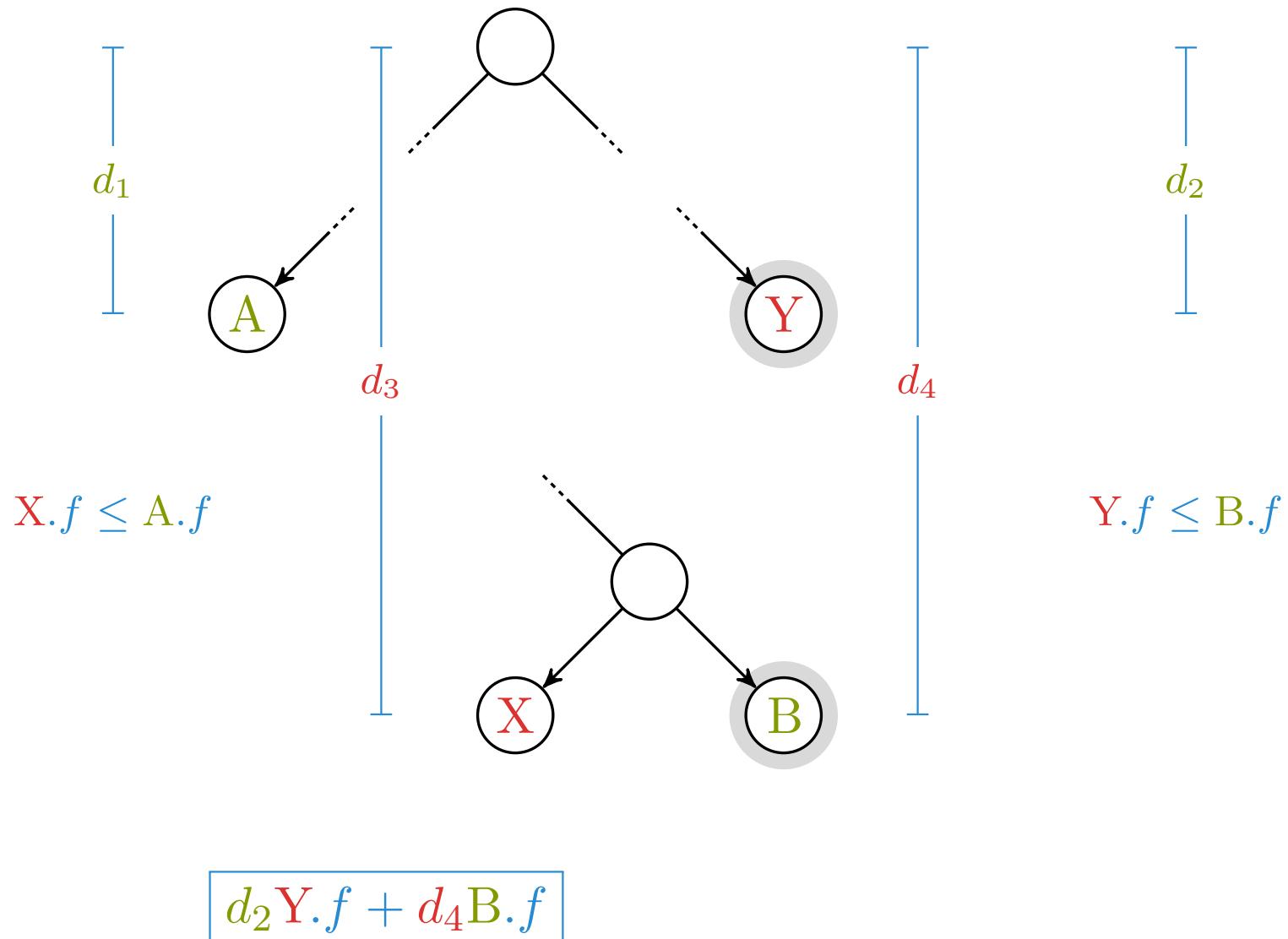
Bidrag fra $\boxed{X, Y, A, B}$ er $\boxed{d_1 X.f + d_2 Y.f + d_3 A.f + d_4 B.f}$

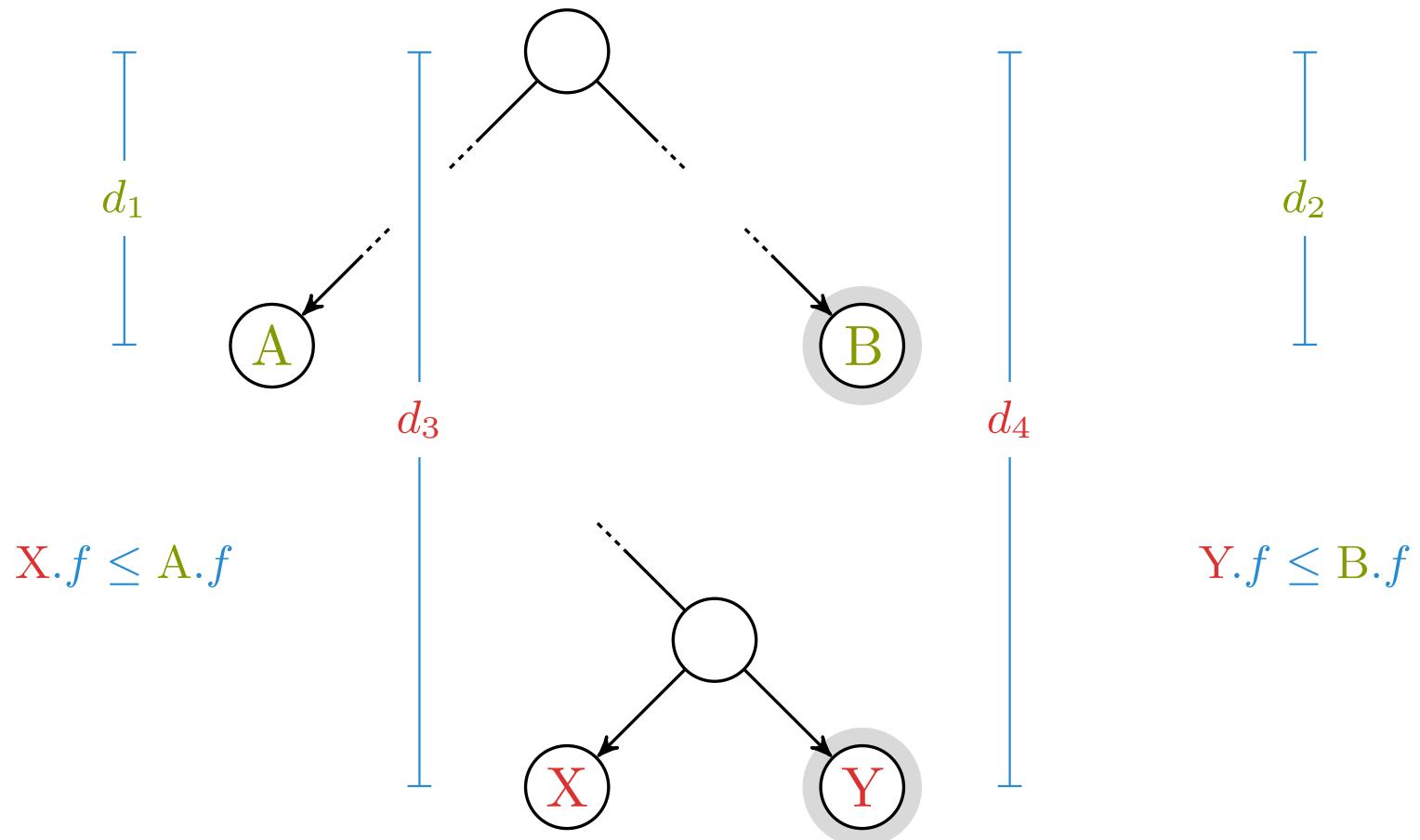


$$d_1 X.f + d_3 A.f$$

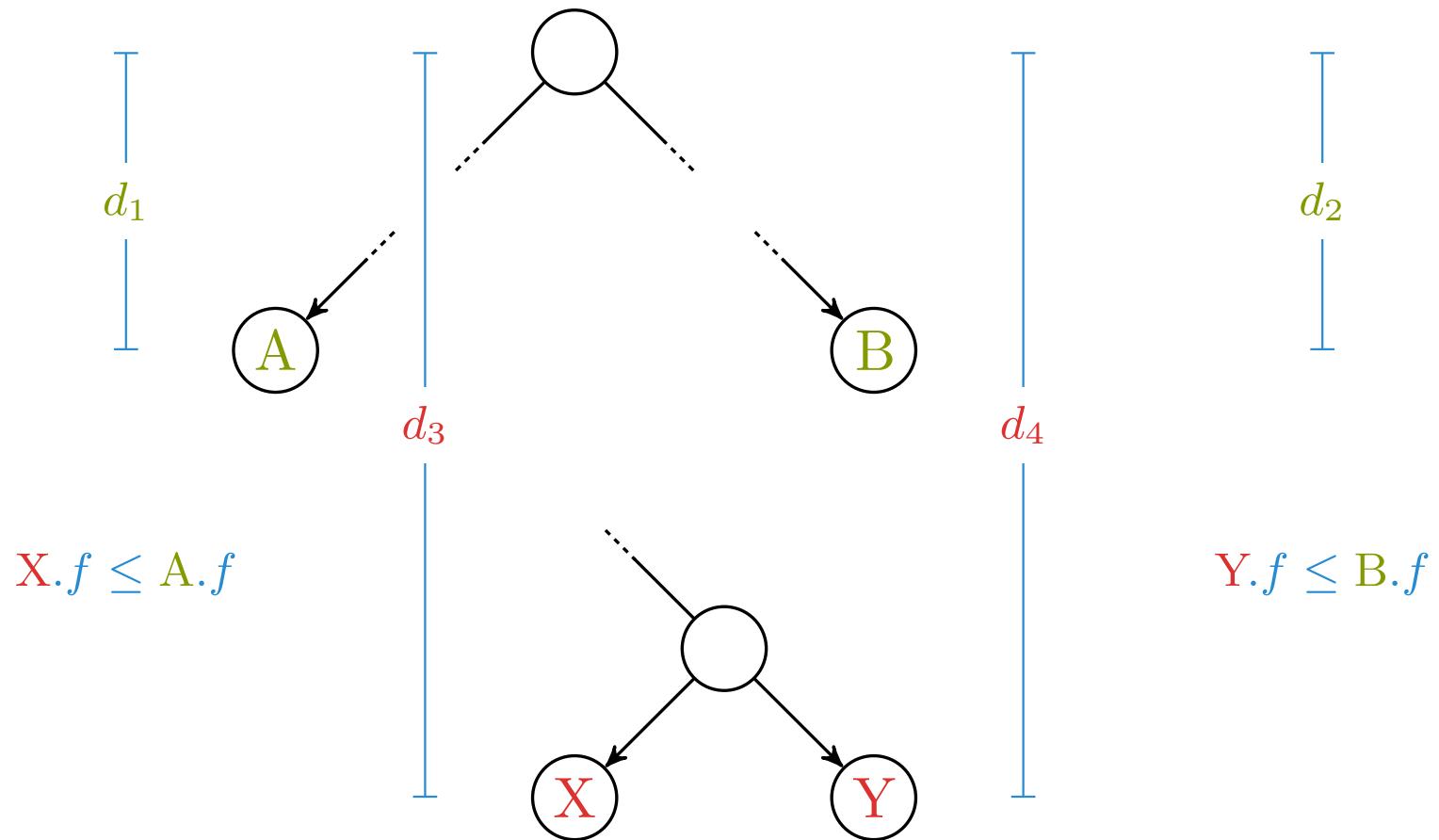


$$d_1 X.f + d_3 A.f \geq d_1 A.f + d_3 X.f$$

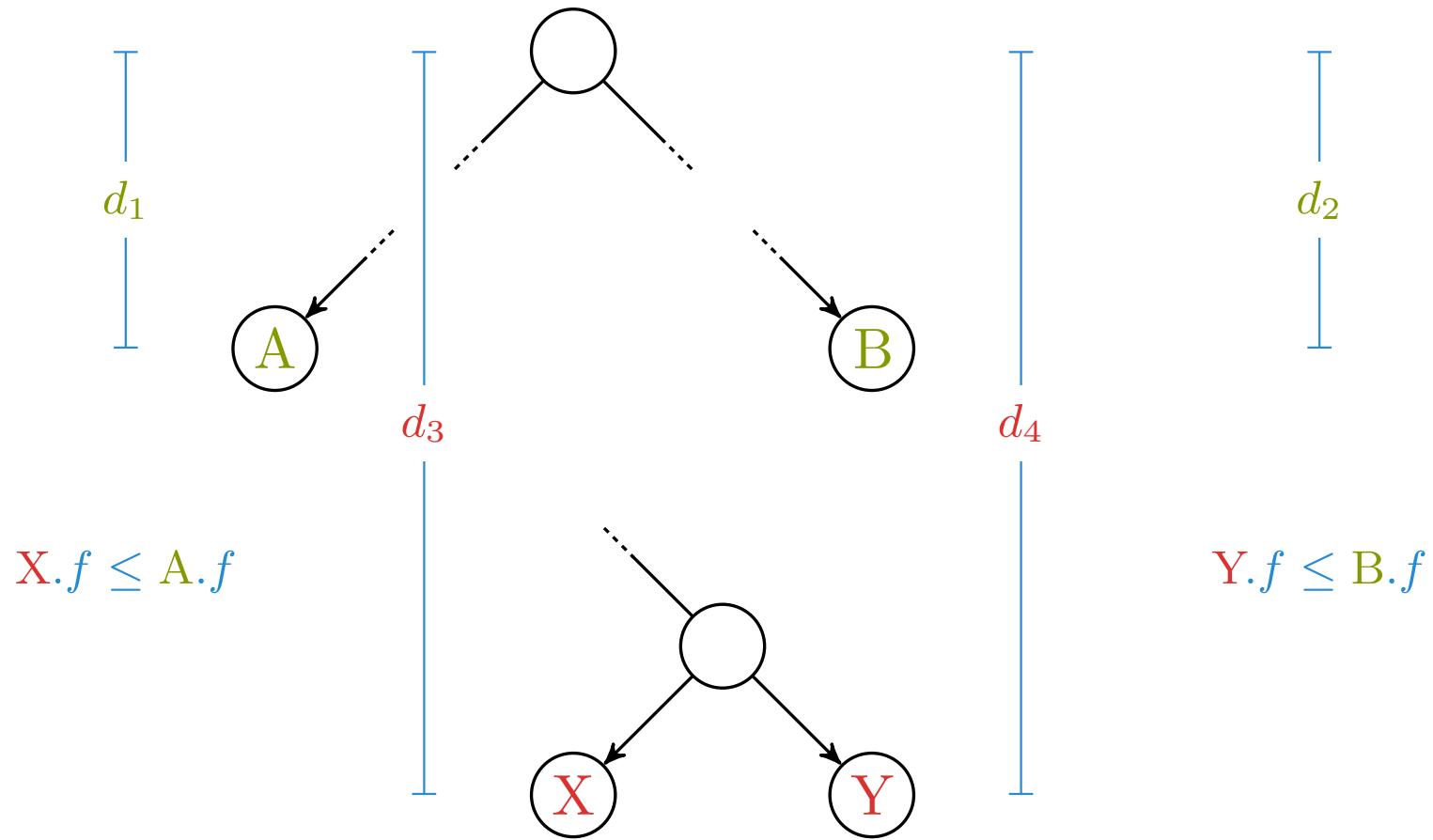




$$d_2 Y.f + d_4 B.f \geq d_2 B.f + d_4 Y.f$$



$$d_1 \mathbf{X.f} + d_2 \mathbf{Y.f} + d_3 \mathbf{A.f} + d_4 \mathbf{B.f} \geq d_1 \mathbf{A.f} + d_2 \mathbf{B.f} + d_3 \mathbf{X.f} + d_4 \mathbf{Y.f}$$



Med andre ord: Vi taper ikke på å ha X og Y sammen nederst

Greedy choice!

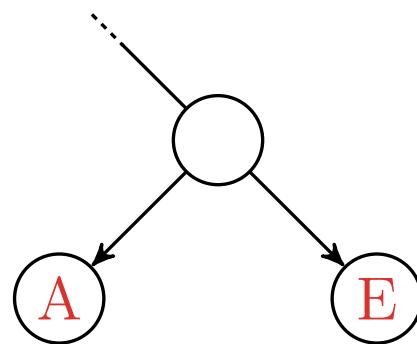
Altså: Å slå sammen **X** og
Y er trygt som første trinn

Dvs., vi kan fortsatt få
en optimal løsning
dersom vi begynner med
å slå sammen de to
minste.

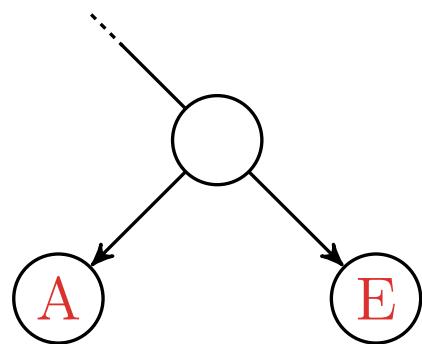
Optimal substruktur?

Men: Kan vi fortsette
på samme måte?

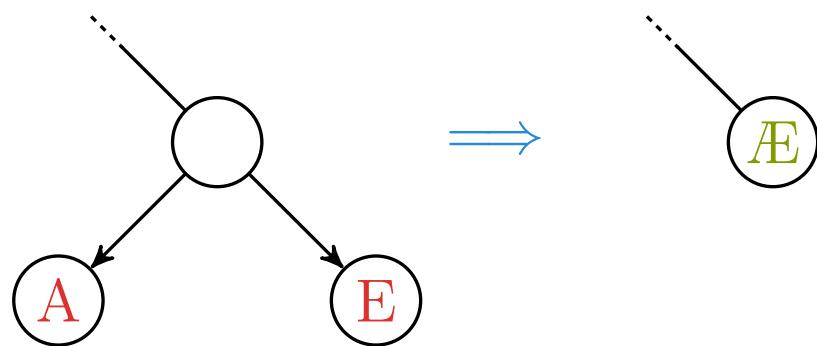
Det at det er trygt som
et første trinn betyr
ikke at vi bare kan
fortsette sånn ... det må
vi også bevise (optimal
substruktur).



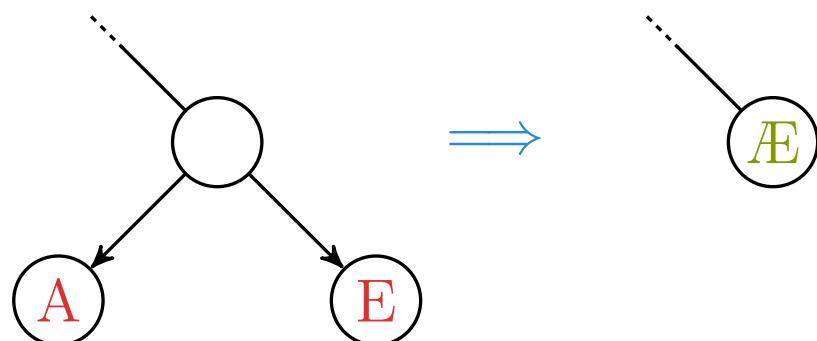
Bør resten bygges optimalt?



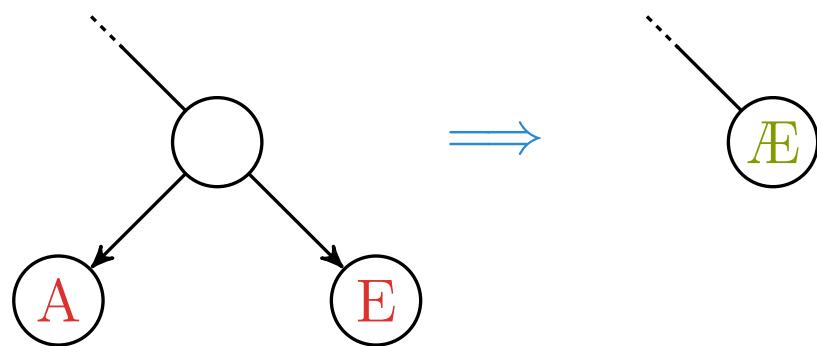
Konseptuelt: Behandle de to som ett tegn



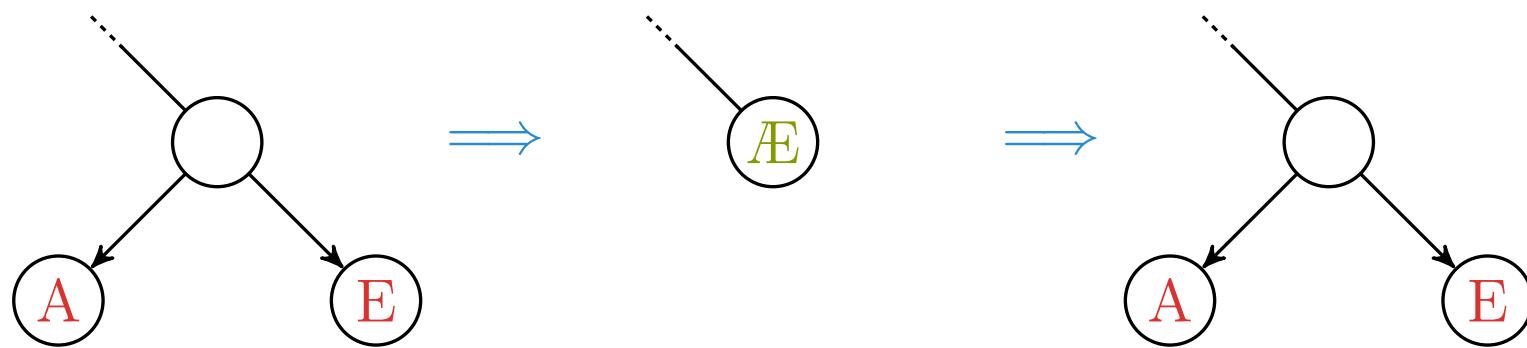
Konseptuelt: Behandle de to som ett tegn



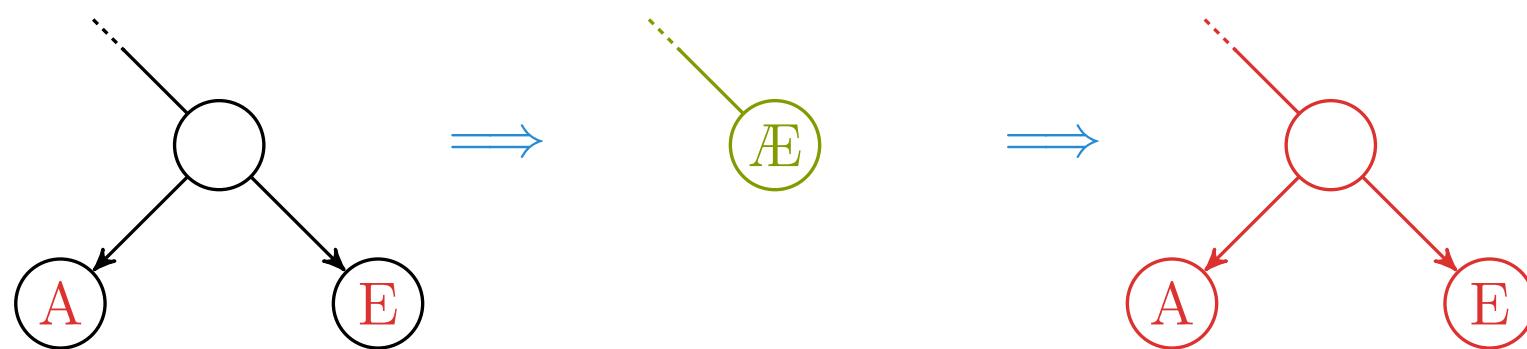
Løs det resulterende problemet



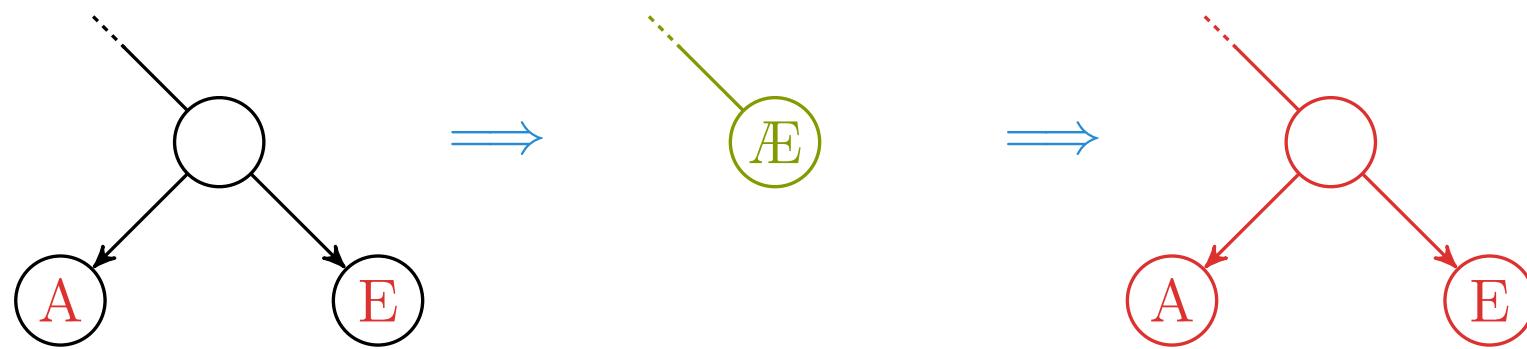
Del opp hybrid-tegnet igjen



Del opp hybrid-tegnet igjen



Suboptimal delløsning?



Suboptimal delløsning? Da kan vi forbedre løsningen!

- › Om vi velger grådig ...
- › ... og løser resten optimalt ...
- › ... så blir løsningen optimal.
- › «Resten» har samme form som originalen
- › Ved induksjon:
 - › Vi kan velge grådig hele veien!

Ofte kalt «Exchange arguments»

Bevis ved fortrinn

- Betrakt en vilkårlig løsning og transformér den gradvis til en grådig løsning, uten å senke kvaliteten. Den grådige løsningen må da være minst like god som enhver annen
- Prøv selv: Aktiviteter med varighet og deadline. Minimér største forsinkelse. Løsning: Velg hele tiden den med tidligst deadline
- Bevis optimalitet ved å starte med en optimal løsning, og så bytte om på elementer til du får den grådige. Hvordan unngår du å få en dårligere løsning?

Se <http://www.idi.ntnu.no/~mlh/algkon/greedy.pdf>

Optimum har ingen gaps. Hvis vi har en jobb som kommer senere men som har tidligere deadline, så vil vi også ha to jobber rett etter hverandre som er byttet om. Disse kan vi bytte, og få minst like bra resultat.

Velfundert induksjon

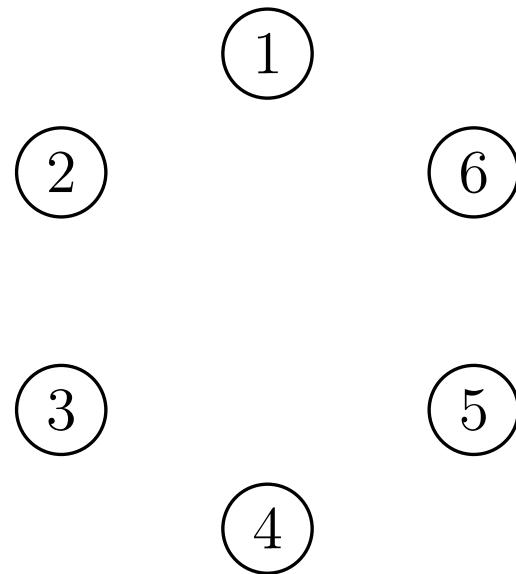
- En relasjon er velfundert over en mengde hvis alle ikke-tomme delmengder har minimale elementer
- Ekvivalent: Ingen uendelige synkende kjeder
- Velfundert, endelig graf = rettet, asyklisk graf (DAG)
- Vi har alltid et sted å starte!
- Induksjon: Som sterk, naturlig induksjon med ny relasjon
- Lovlig ordning med avhengigheter:
Prosessér alltid dem med alle avhengigheter tilfredsstilt
 - «Klipp av startnoder»
 - Topologisk sortering!

Grafrepresentasjoner

Grafrepresentasjoner ›

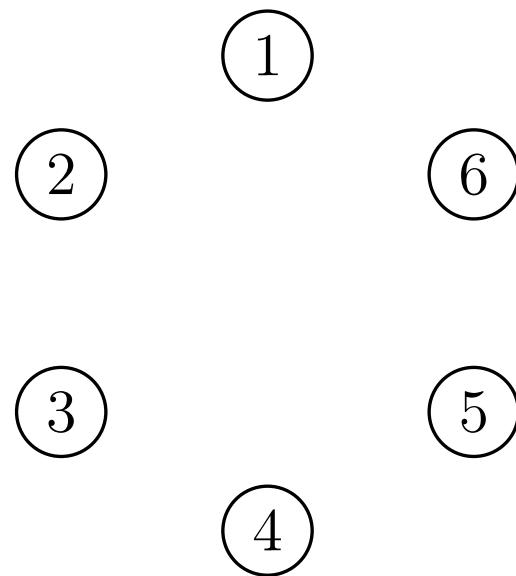
Nabomatriser

	1	2	3	4	5	6
1	0	0	0	0	0	0
2	0	0	0	0	0	0
3	0	0	0	0	0	0
4	0	0	0	0	0	0
5	0	0	0	0	0	0
6	0	0	0	0	0	0



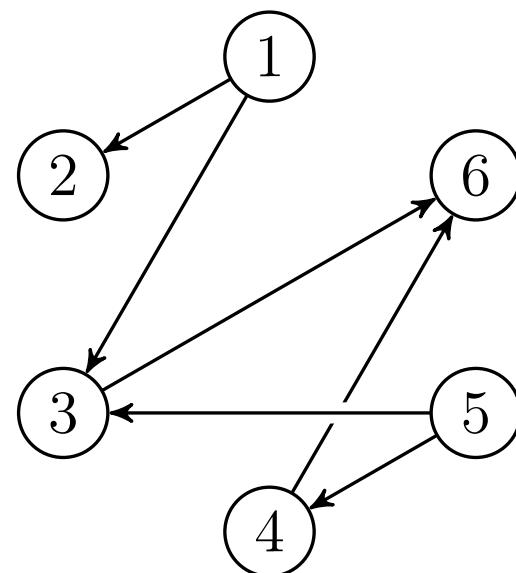
Nabomatrise: $A[u, v] \iff (u, v) \in G.E$

	1	2	3	4	5	6
1		0	0			
2						
3						0
4						0
5			0	0		
6						



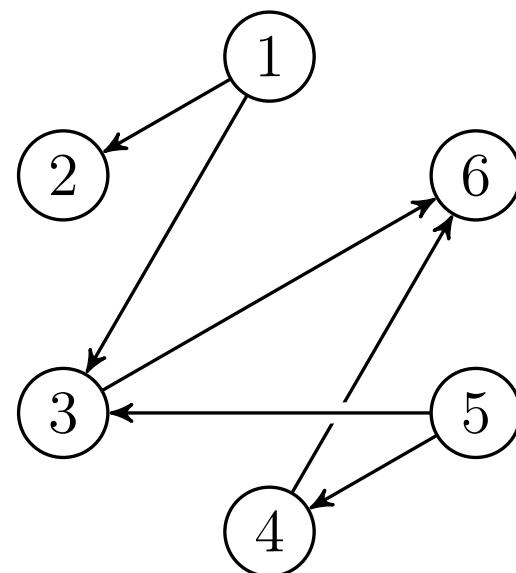
Nabomatrise: $A[u, v] \iff (u, v) \in G.E$

	1	2	3	4	5	6
1		1	1			
2						
3						1
4						1
5			1	1		
6						



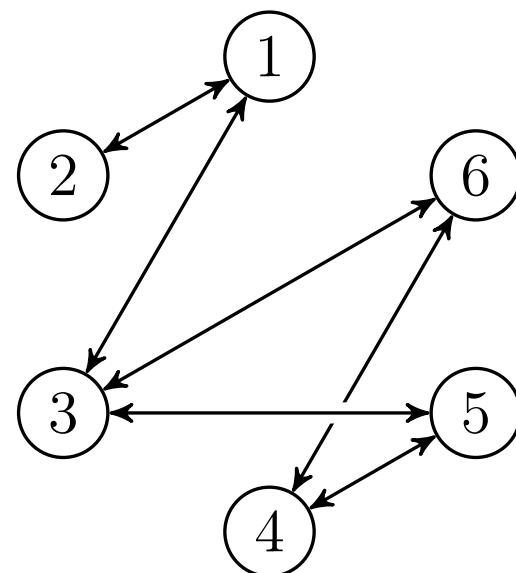
Nabomatrise: $A[u, v] \iff (u, v) \in G.E$

	1	2	3	4	5	6
1		1	1			
2						
3						1
4						1
5			1	1		
6						



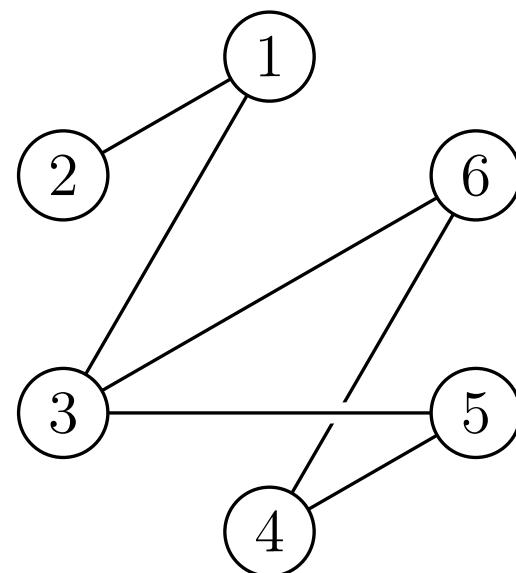
Urettet $G \iff$ symmetrisk A : $A[u, v] = A[v, u]$

	1	2	3	4	5	6
1		1	1			
2	1					
3	1				1	1
4					1	1
5			1	1		
6			1	1		



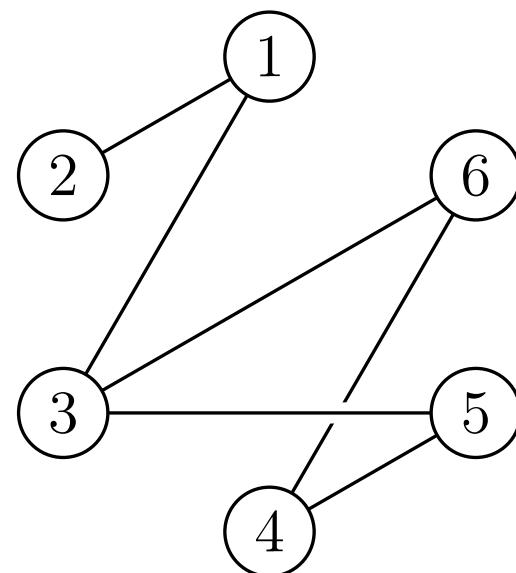
Urettet $G \iff$ symmetrisk A : $A[u, v] = A[v, u]$

	1	2	3	4	5	6
1		1	1			
2	1					
3	1				1	1
4					1	1
5			1	1		
6			1	1		



Urettet $G \iff$ symmetrisk A : $A[u, v] = A[v, u]$

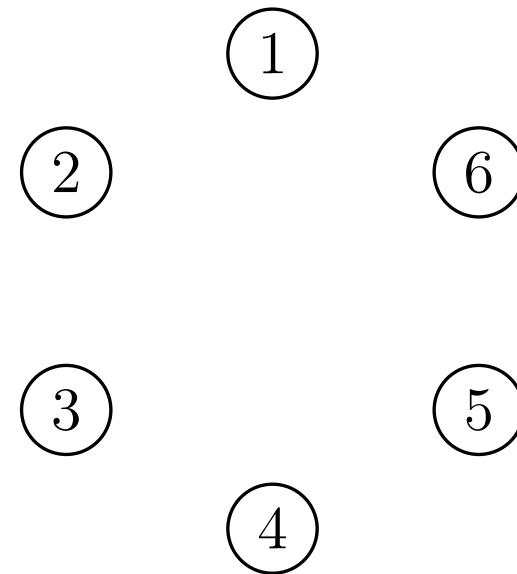
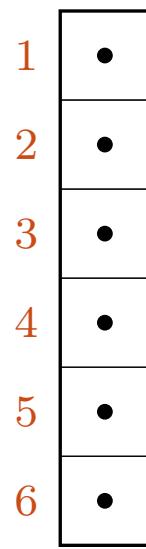
	1	2	3	4	5	6
1		1	1			
2	1					
3	1				1	1
4					1	1
5			1	1		
6			1	1		



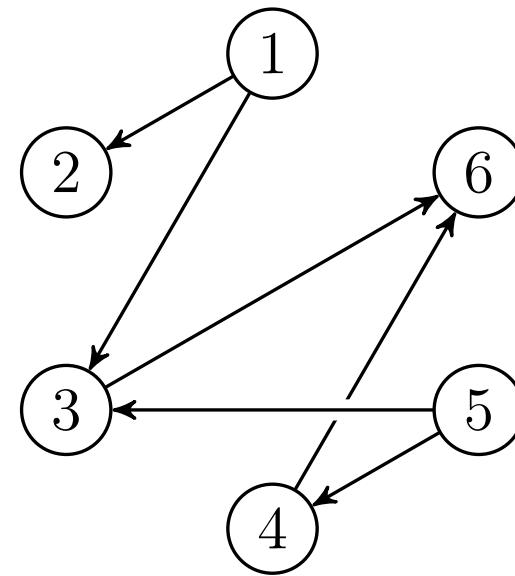
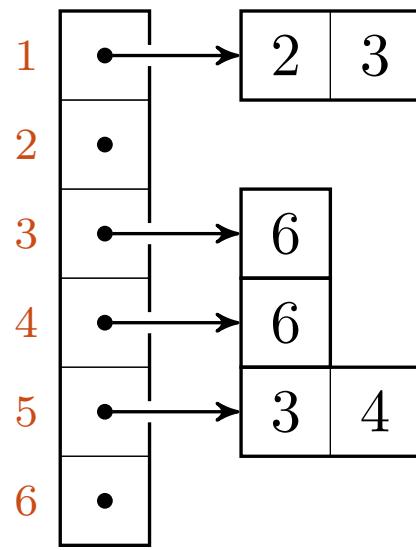
Egnet til raske oppslag; ikke så egnet til traversering

Grafrepresentasjoner ›

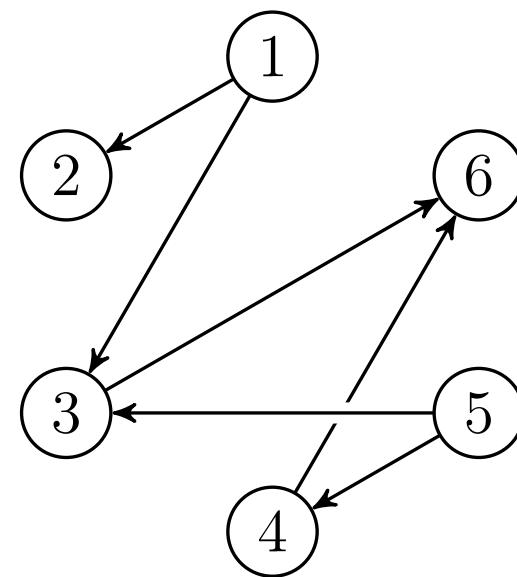
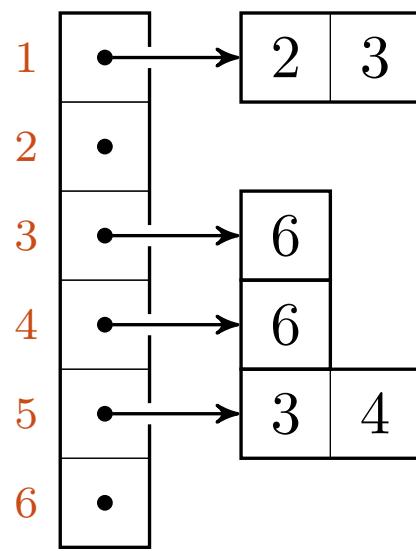
Nabolister



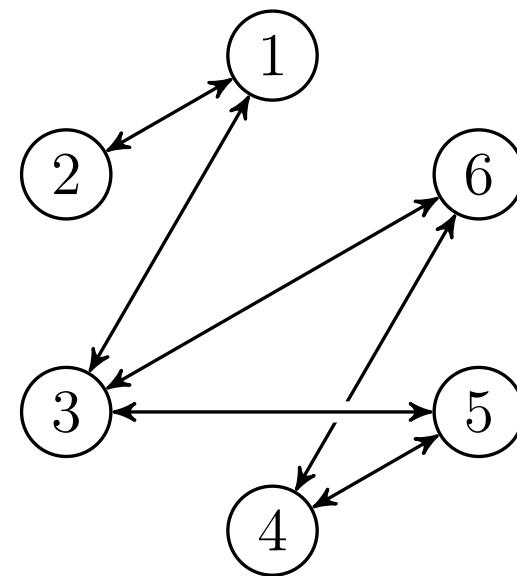
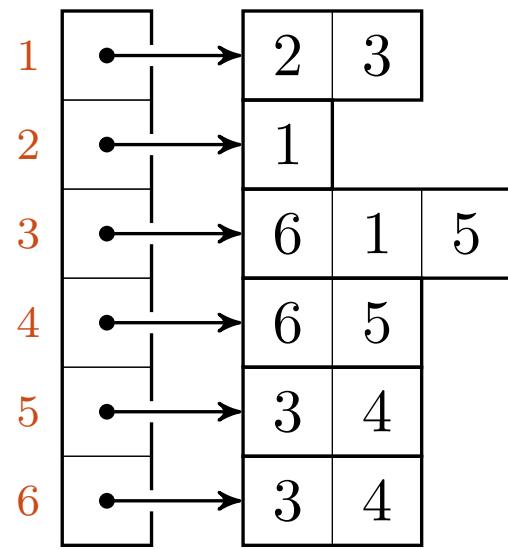
Nabolister: Liste (eller tabell) med ut-naboer for hver node



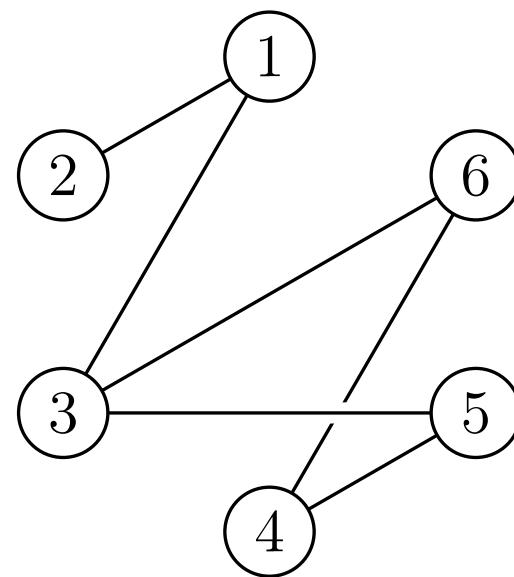
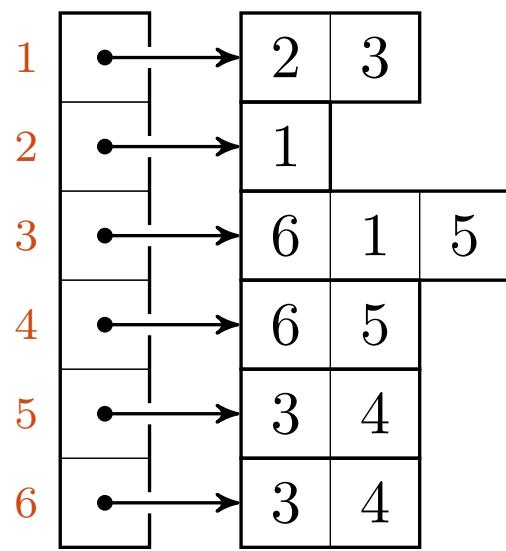
Nabolister: Liste (eller tabell) med ut-naboer for hver node



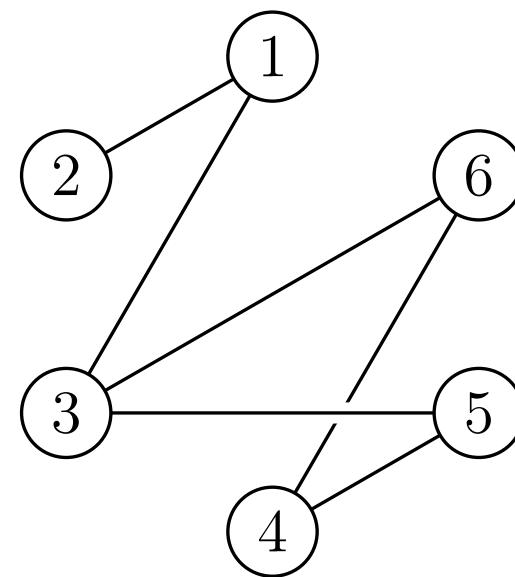
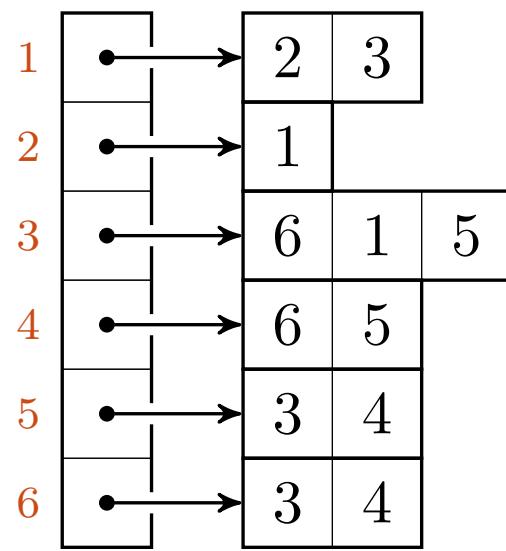
Urettet $G \iff$ kanter går begge veier



Urettet $G \iff$ kanter går begge veier



Urettet $G \iff$ kanter går begge veier



Kompakt; egnet til traversering; ikke så egnet til raske oppslag

Kan godt «blande inn»
hashtabeller e.l.

Traversering

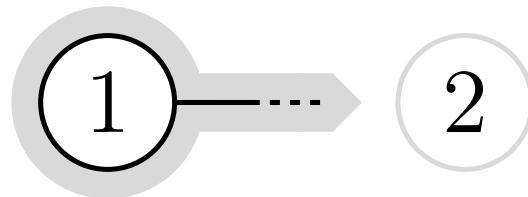
Utforsking i lineær tid

Traversering ↗ BFS



trav. > BFS

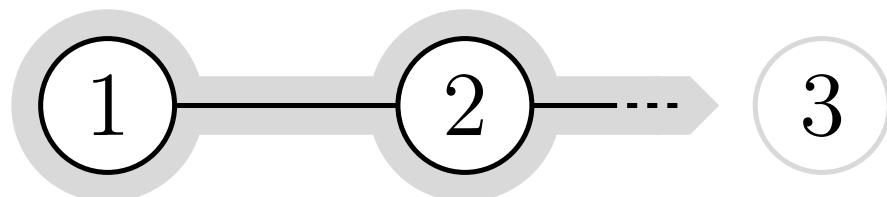
Besøk node 1



trav. > BFS

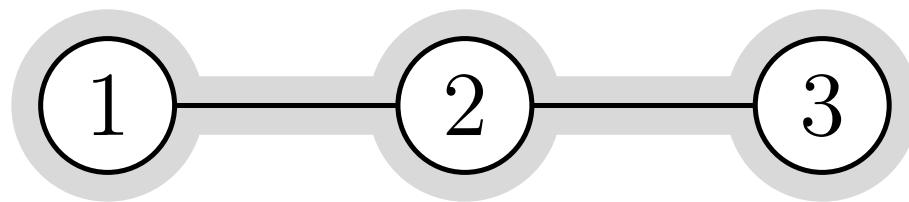
Besøk node 1
Besøk node 2

trav. > BFS



Besøk node 1
Besøk node 2
Besøk node 3

trav. > BFS

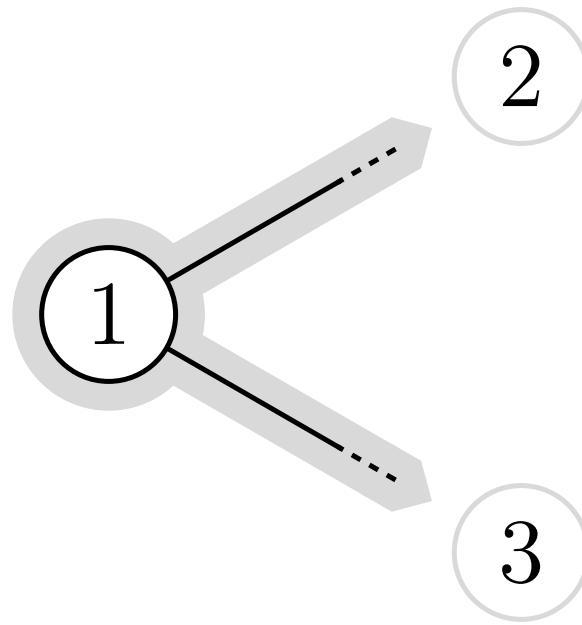


Besøk node 1
Besøk node 2
Besøk node 3

1

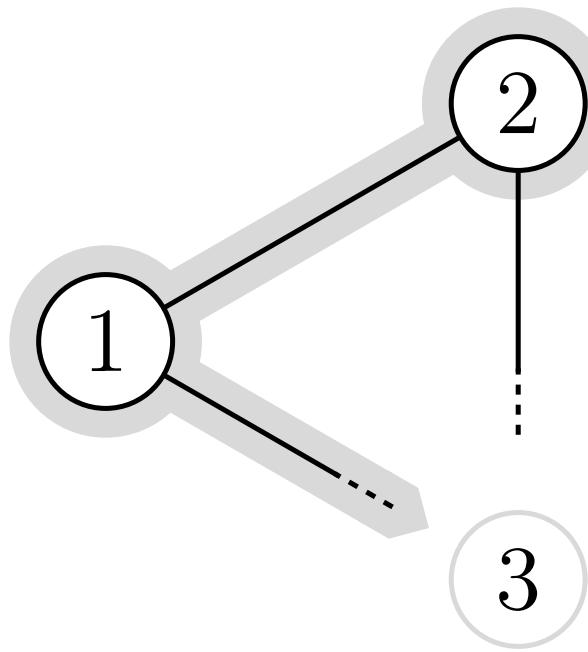
trav. > BFS

Besøk node 1



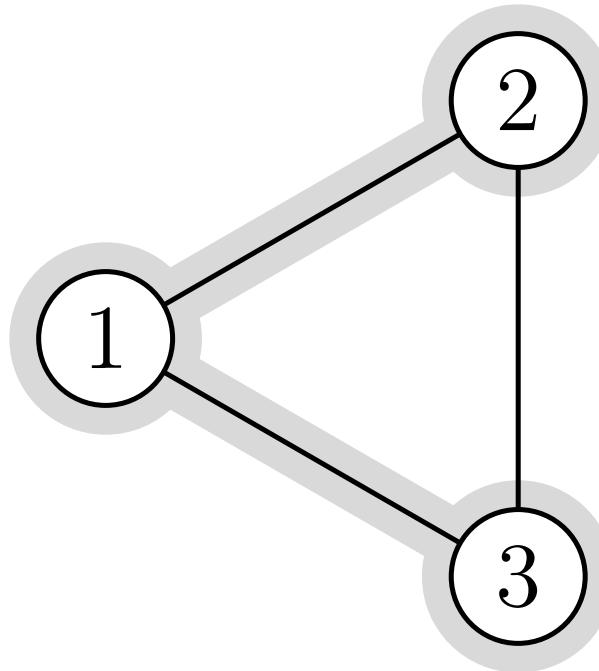
trav. > BFS

Besøk node 1
Besøk node 2
Besøk node 3



trav. > BFS

Besøk node 1
Besøk node 2
Besøk node 3



trav. > BFS

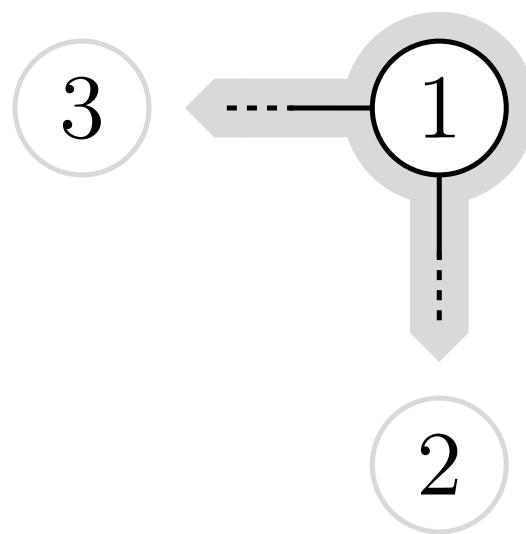
Besøk node 1
Besøk node 2
Besøk node 3

1

trav. > BFS

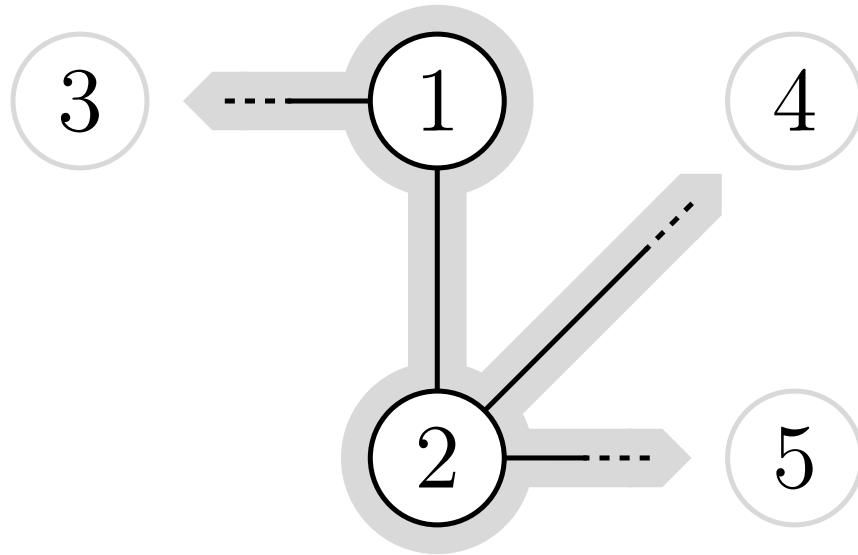
Besøk node 1

trav. > BFS



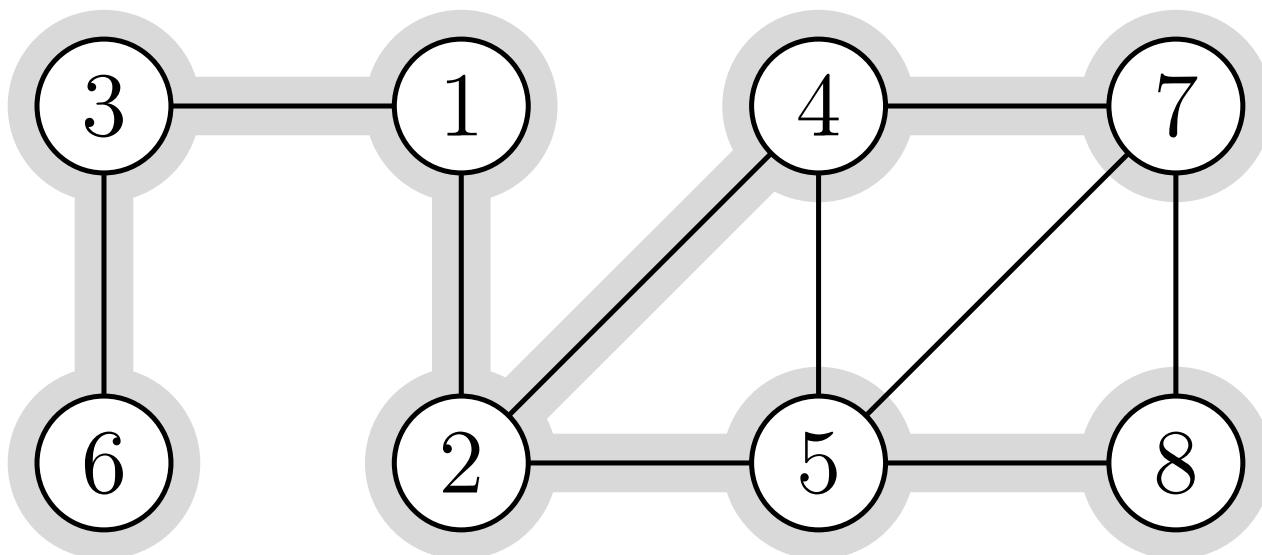
Besøk node 1
Besøk node 2
Besøk node 3

trav. > BFS



Besøk node 1
Besøk node 2
Besøk node 3
Besøk node 4
Besøk node 5

trav. > BFS



Besøk node 1
Besøk node 2
Besøk node 3
Besøk node 4
Besøk node 5
Besøk node 6
Besøk node 7
Besøk node 8

$\text{BFS}(G, s)$

- 1 **for** each vertex $u \in G.V - \{s\}$
- 2 $u.\text{color} = \text{WHITE}$
- 3 $u.d = \infty$
- 4 $u.\pi = \text{NIL}$
- 5 $s.\text{color} = \text{GRAY}$
- 6 $s.d = 0$
- 7 $s.\pi = \text{NIL}$
- 8 $Q = \emptyset$
- 9 $\text{ENQUEUE}(Q, s)$
- 10 ...

```
BFS( $G, s$ )
9  ...
10 while  $Q \neq \emptyset$ 
11      $u = \text{DEQUEUE}(Q)$ 
12     for each  $v \in G.\text{Adj}[u]$ 
13         if  $v.\text{color} == \text{WHITE}$ 
14              $v.\text{color} = \text{GRAY}$ 
15              $v.d = u.d + 1$ 
16              $v.\pi = u$ 
17              $\text{ENQUEUE}(Q, v)$ 
18          $u.\text{color} = \text{BLACK}$ 
```

```

BFS( $G, s$ )
9 ...
10 while  $Q \neq \emptyset$ 
11      $u = \text{DEQUEUE}(Q)$ 
12     for each  $v \in G.\text{Adj}[u]$ 
13         if  $v.\text{color} == \text{WHITE}$ 
14              $v.\text{color} = \text{GRAY}$ 
15              $v.d = u.d + 1$ 
16              $v.\pi = u$ 
17              $\text{ENQUEUE}(Q, v)$ 
18      $u.\text{color} = \text{BLACK}$ 

```

$u, v = 6, 7$

trav. \rightarrow BFS

Q

1	0	—
2	1	1
3	2	2
4	2	2
7	3	3
5	4	5
8	3	3
6	4	7
		8
		9

d

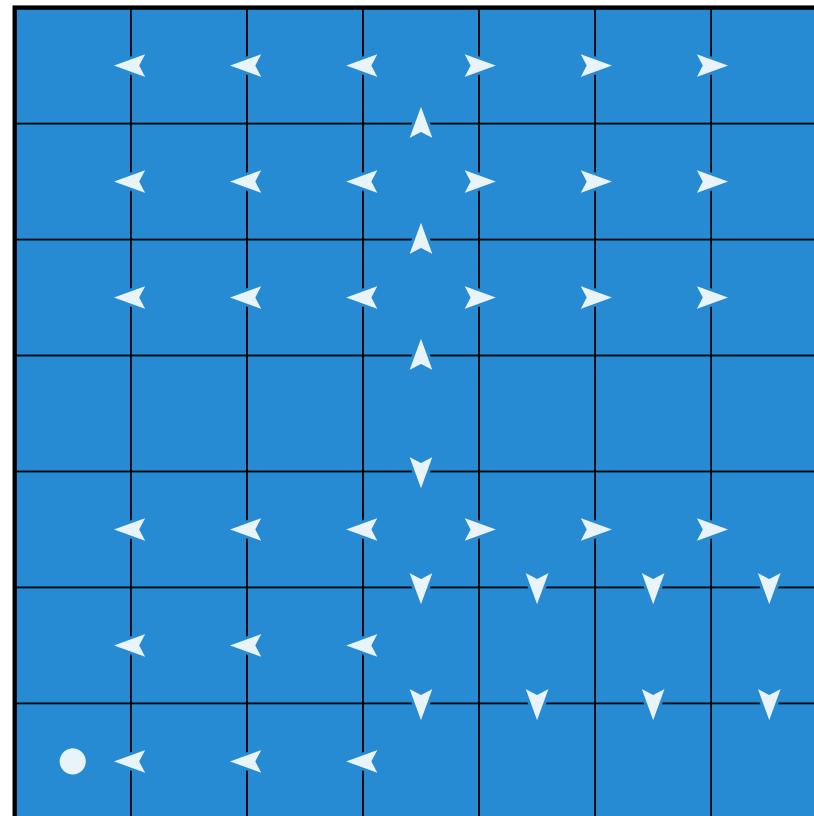
1	2	3
2	3	4
3	4	5
4	5	6
5	6	7
6	7	8
7	8	9
8	9	—

π

—	1	2	3	4	5	6	7	8
1	—	1	2	2	3	3	4	5
2	1	—	2	2	3	3	4	5
3	2	2	—	2	3	3	4	5
4	2	2	2	—	3	3	4	5
7	3	3	3	3	—	3	4	5
5	4	5	5	5	3	—	4	5
8	3	3	3	3	4	—	3	4
6	4	7	7	7	4	3	—	3
							7	8

h, t

trav. > BFS



BFS: Naboer stiller seg i kø

Traversering ›

Iterativ DFS

Ikke essensielt å kunne detaljene i denne implementasjonen/ algoritmen - det viktige er å skjonne prinsippet med at DFS kan implementeres med en stakk.

ITER-DFS-VISIT(G, s)

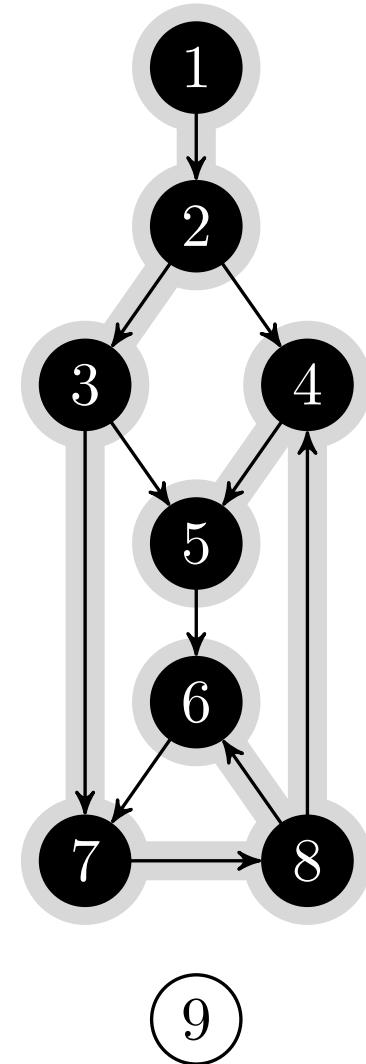
```

6   ...
7   while  $Q \neq \emptyset$ 
8      $u = \text{PEEK}(Q)$ 
9     if  $u.\text{color} \neq \text{WHITE}$ 
10        $u.\text{color} = \text{BLACK}$ 
11        $\text{POP}(Q)$ 
12     continue
13      $u.\text{color} = \text{GRAY}$ 
14     for each  $v \in G.\text{Adj}[u]$ 
15       if  $v.\text{color} == \text{WHITE}$ 
16          $v.\pi = u$ 
17          $\text{PUSH}(Q, v)$ 

```

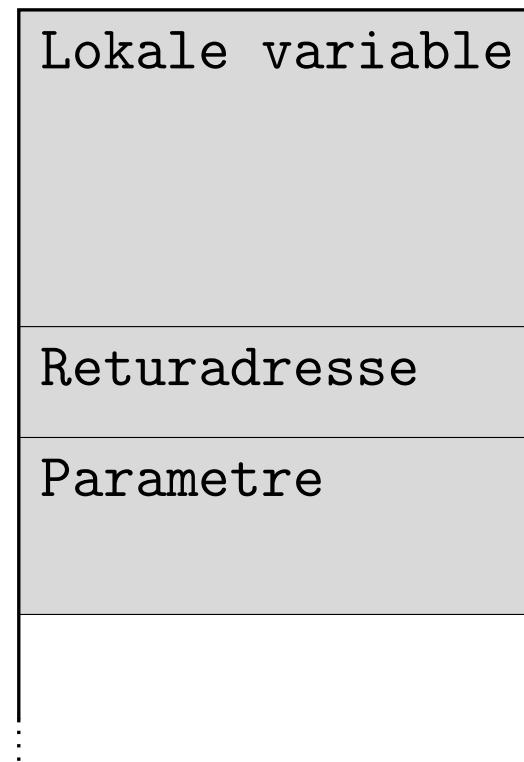
$u, v = 1, 6$

Q	π
1	1
2	2
4	2
3	3
5	4
7	5
8	6
3	7
4	8
7	9
5	—
—	—



«Rekursjon \approx stakk»

Implementeres vha. kallstakk



Tilstanden lagres midlertidig under funksjonskall

Traversering → DFS

DFS(G)

```
1  for each vertex  $u \in G.V$ 
2       $u.color = \text{WHITE}$ 
3       $u.\pi = \text{NIL}$ 
4       $time = 0$     # global
5  for each vertex  $u \in G.V$ 
6      if  $u.color == \text{WHITE}$ 
7          DFS-VISIT( $G, u$ )
```

```
DFS-VISIT( $G, u$ )
1   $time = time + 1$ 
2   $u.d = time$ 
3   $u.color = \text{GRAY}$ 
4  for each  $v \in V.Adj[u]$ 
5    if  $v.color == \text{WHITE}$ 
6       $v.\pi = u$ 
7      DFS-VISIT( $G, v$ )
8   $u.color = \text{BLACK}$ 
9   $time = time + 1$ 
10  $u.f = time$ 
```

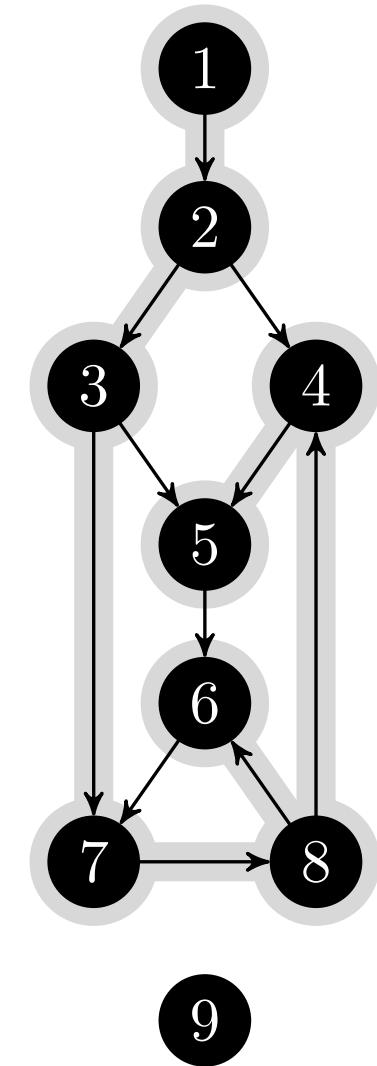
DFS(G)

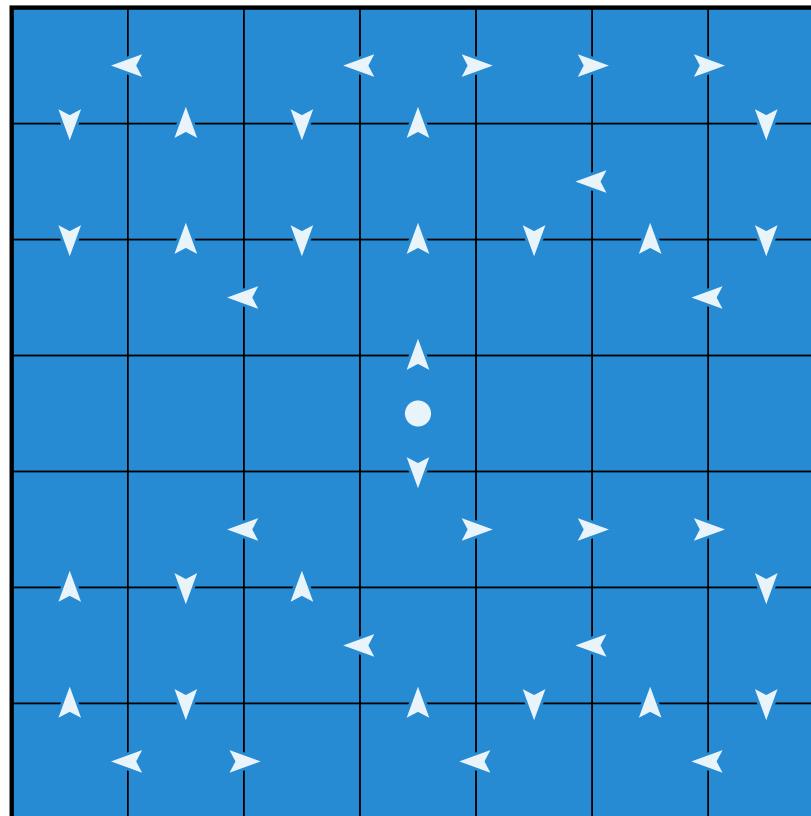
- 1 **for** each vertex $u \in G.V$
- 2 $u.color = \text{WHITE}$
- 3 $u.\pi = \text{NIL}$
- 4 $time = 0$
- 5 **for** each vertex $u \in G.V$
- 6 **if** $u.color == \text{WHITE}$
- 7 DFS-VISIT(G, u)

$u, v = -, -$

trav. \rightarrow DFS

d	f	π
1	16	—
2	15	1
3	14	2
8	11	8
9	10	4
6	7	8
4	13	3
5	12	7
17	18	—





DFS, *flood-fill*: Fyll rekursivt nord, øst, sør, vest

Kantklassifisering

- **Tre-kanter**
Kanter i dybde-først-skogen
- **Bakoverkanter**
Kanter til en forgjenger i DF-skogen
- **Foroverkanter**
Kanter utenfor DF-skogen to en etterkommer i DF-skogen
- **Krysskanter**
Alle andre kanter

Kantklassifisering

- Møter en hvit node

Tre-kant

- Møter en grå node

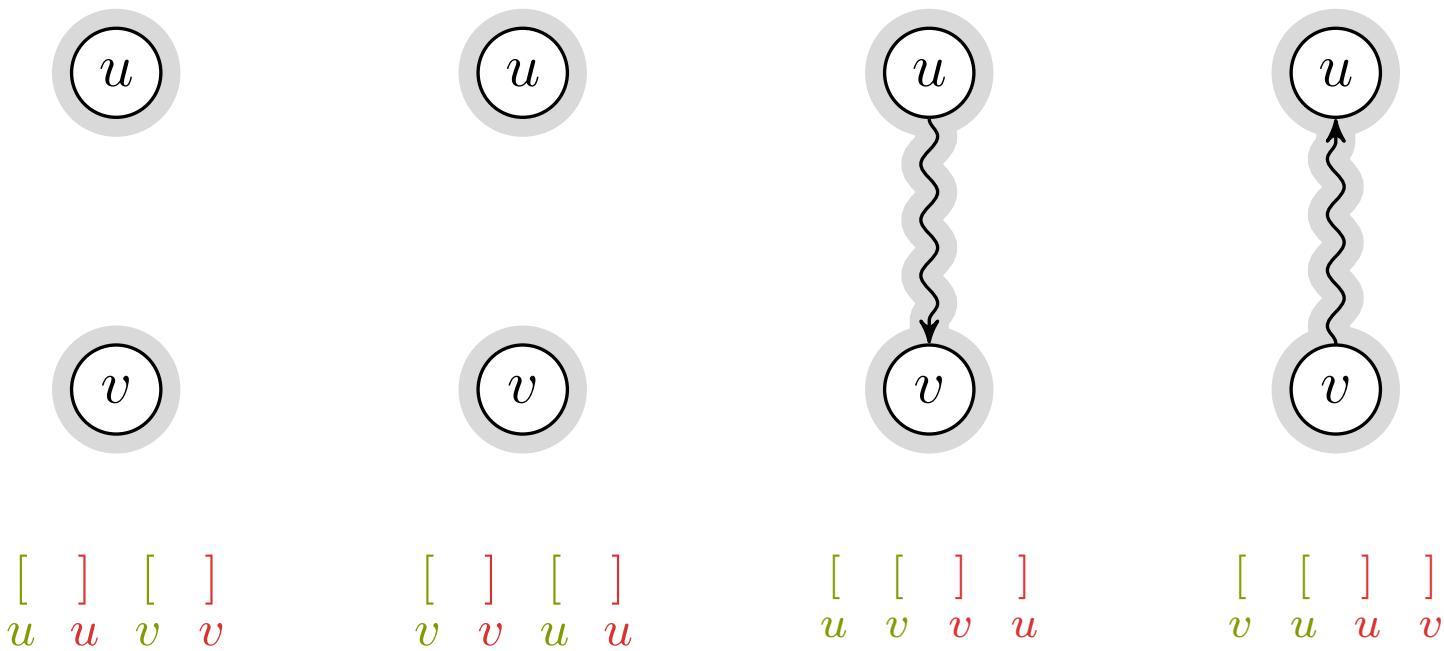
Bakoverkant

- Møter en svart node:

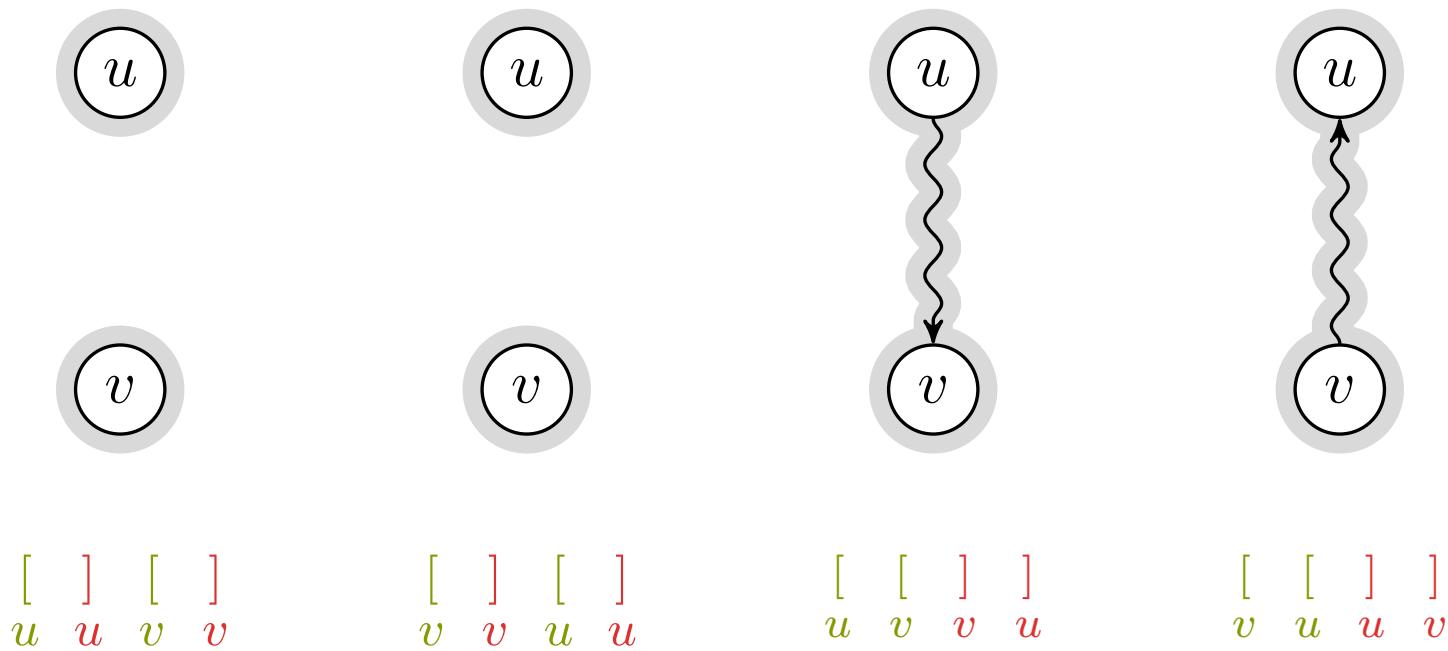
Forover- eller krysskant

Traversering › DFS ›

Parentesteoremet



Noder oppdages før og avsluttes etter sine etterkommere



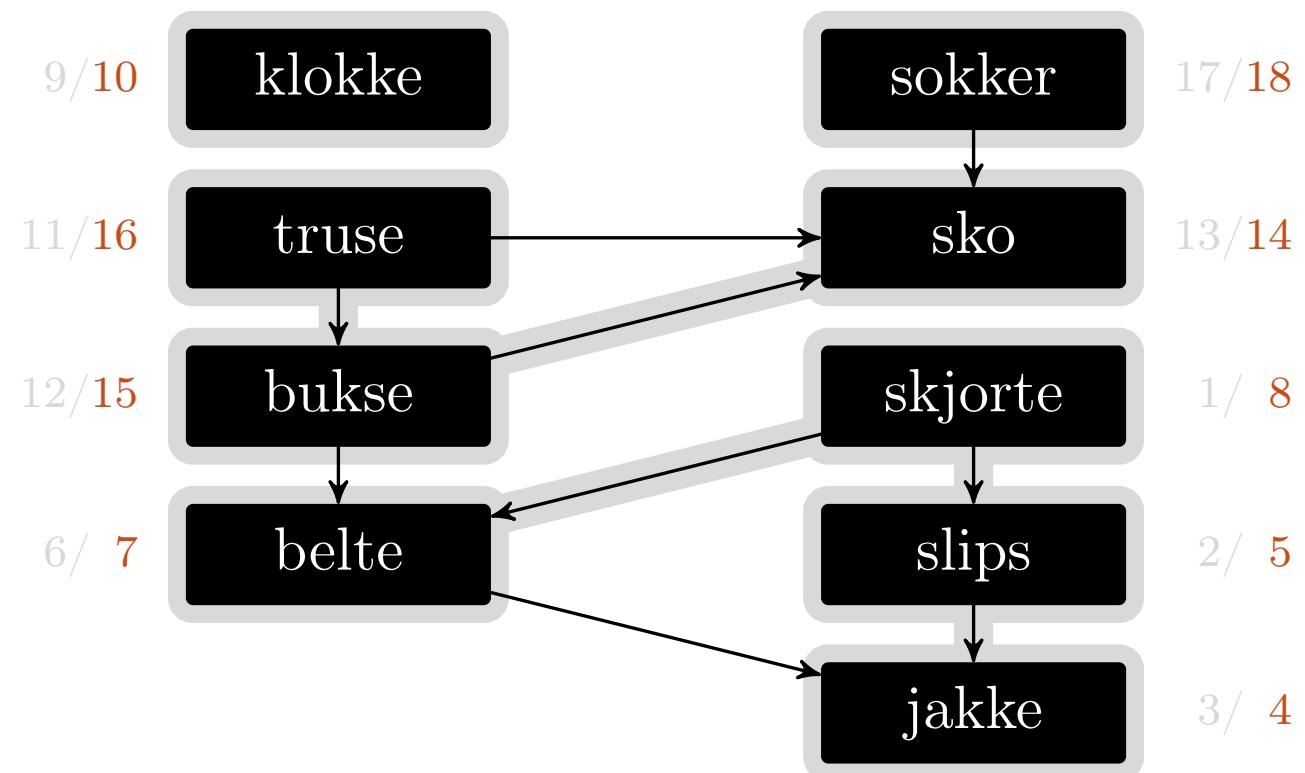
Dette er de eneste mulighetene!

Topologisk sortering

Topologisk sortering

- Gir nodene en rekkefølge
- Foreldre før barn
- Evt.: Alle kommer etter avhengigheter
- Krever DAG (dvs. velfundert)!

trav. > top. sort.



3/ 4

jakke

2/ 5

slips

6/ 7

belte

1/ 8

skjorte

9/10

klokke

13/14

sko

12/15

bukse

11/16

truse

17/18

sokker

trav. > top. sort.

