

Alocação dinâmica de memória

Bib: The C Programming Language (cap. 8.7)

Bib: Computer Systems: A Programmer's Perspective (cap. 9.9)

Programação em Sistemas Computacionais

João Pedro Patriarca (<u>joao.patriarca@isel.pt</u>), Gabinete F.0.23 do edifício F ISEL, ADEETC, LEIC

Agenda

- Introdução
 - Motivação, exemplo, características e API da biblioteca standard do C
- Exemplo de uma implementação
 - Interface programática e modelo de dados
 - Processo de alocação
 - Processo de libertação
 - Caso de utilização

Agenda

- Introdução
 - Motivação, exemplo, características e API da biblioteca standard do C
- Exemplo de uma implementação
 - Interface programática e modelo de dados
 - Processo de alocação
 - Processo de libertação
 - Caso de utilização

Motivação

• Aloca o espaço em memória estritamente necessário

Aloca apenas quando precisa

Liberta quando não precisa mais

Exemplos

- Estruturas de dados dinâmicas: listas, árvores binárias, ...
 - A capacidade da coleção adapta-se à medida das necessidades, portanto não precisa considerar, à partida, uma capacidade máxima
- Representação de objetos de tipos compostos, cujo número é variável
 - Por exemplo, criação de um conjunto de objetos com base no processamento de dados com origem do standard input, ou ficheiro
- Exemplos de exercícios
 - Coletânea de exercícios mantida pelo prof. Ezequiel

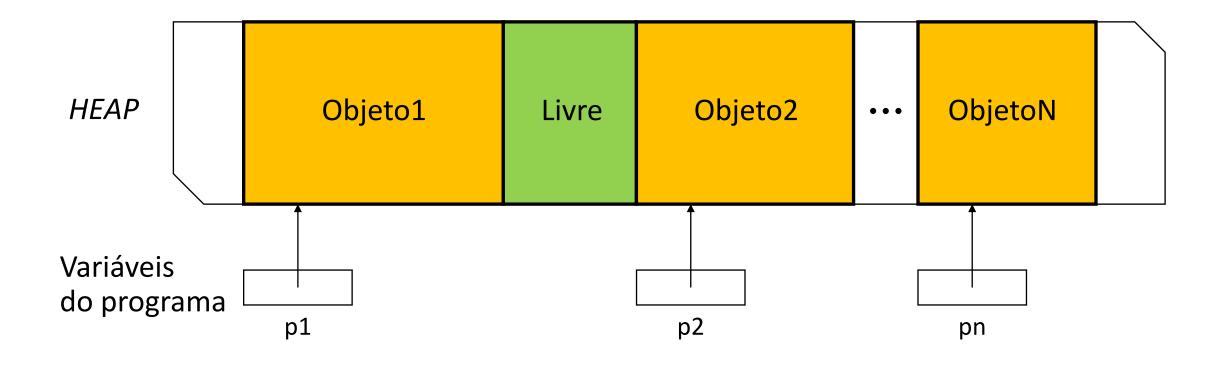
Comparação entre tipos de alocação

Tipo de alocação	Tempo de vida	Região em memória
Dinâmica	Dependente do utilizador (alocação e libertação explícita*)	Неар
Automática	Execução da função (alocação e libertação automática)	Stack
Estática	Execução do programa	Secções .data e .bss

^{*} Na alocação dinâmica, se se perder a referência do espaço alocado não mais será possível aceder-lhe ou libertá-lo

Região para alocação dinâmica

 Conjunto de nós alocados ou livres de uma região de memória denominada por Heap



Interface programática da biblioteca standard do C

```
#include <stdlib.h>
// malloc() allocates size bytes and returns a pointer to the allocated
// memory. The memory is not initialized. If size is 0 or there is no
// memory to allocate, then malloc() returns NULL...
void *malloc(size t size);
// free() frees the memory space pointed to by ptr. If free(ptr) has
// already been called before or ptr have not been returned by a previous
// call to allocator functions, undefined behavior occurs. If ptr is NULL,
// no operation is performed.
void free(void *ptr);
// calloc() allocates memory for nmemb elements of size bytes each and
// returns a pointer to the allocated memory. The memory is set to zero...
void *calloc(size_t nmemb, size_t size);
// realloc() changes the size of the memory block pointed to by ptr to
// size bytes...
void *realloc(void *ptr, size_t size);
```

Agenda

- Introdução
 - Motivação, exemplo, características e API da biblioteca standard do C
- Exemplo de uma implementação
 - Interface programática e modelo de dados
 - Processo de alocação
 - Processo de libertação
 - Caso de utilização

Interface programática (1 de 2)

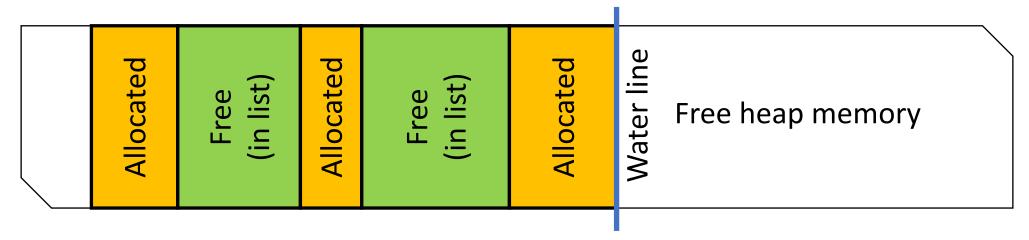
```
#ifndef _DYN_ALLOC_H
#define _DYN_ALLOC_H
                       // Inicia a infra estrutura
    init_heap(void);
void
void * xmalloc(size_t size); // Aloca size bytes
void xfree(void * ptr);  // Liberta o espaço alocado
#endif/*_DYN_ALLOC_H*/
```

Interface programática (2 de 2)

```
#ifndef _DYN_DBG_H
#define DYN DBG H
* Algoritmos para apresentar o estado do heap:
  1. print_free_list: percorre a lista de blocos livres apresentando
                     o estado de cada nó.
  2. print_implicit_list: percorre lista implícita com todos os blocos
                         livres e ocupados.
 * 3. print_heap_state: apresenta o estado do heap.
                     *******************
void print_free_list(void);
void print_implicit_list(void);
void print_heap_state(void);
void print_all(void);
#endif/*_DYN_DBG_H*/
```

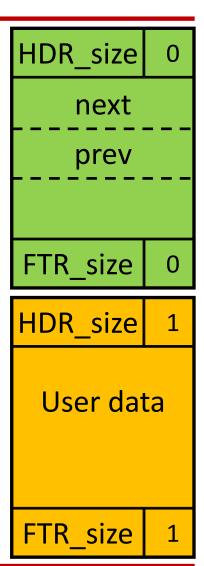
Gestão do Heap

- Noção de linha de água
 - Reduz o número de blocos na lista de blocos livres
 - No processo de alocação, solicita um novo bloco da região livre (free heap memory) caso não exista um bloco que satisfaça a dimensão na lista de blocos livres
 - Na libertação, devolve o bloco libertado à região livre caso esteja junto à linha de água



Caracterização de um bloco livre e de um bloco alocado

- Todos os blocos (livres e alocados) são constituídos por um cabeçalho e por um rodapé
 - Contêm a dimensão do bloco e se está livre (0) ou alocado (1)
 - Formam uma lista implícita duplamente ligada
 - Nesta implementação, considera-se dimensão igual a 4 bytes
- Um bloco livre contém dois ponteiros para o manter numa lista duplamente ligada, apenas de blocos livres
 - A dimensão mínima de um bloco tem de suportar o cabeçalho, rodapé e dois ponteiros
- A dimensão total do bloco alocado depende da dimensão solicitada na alocação
 - A dimensão do bloco é múltipla de 8 bytes para arquiteturas de 64 bits, tal como o ponteiro para o primeiro byte de *User data*



Processo de alocação

- 1. Procura na lista de blocos livres por um bloco com dimensão que satisfaça o espaço solicitado
 - Devolve NULL, se não existir qualquer bloco livre que satisfaça a dimensão solicitada
- 2. Retira o bloco da lista e fragmenta-o caso a dimensão do bloco sobrante seja igual ou superior à dimensão mínima de um bloco
 - O bloco sobrante é adicionado à lista de blocos livres
 - ✓ Otimiza a utilização do recurso memória
 - x A fragmentação reduz a dimensão de blocos livres
- 3. Marca o bloco como alocado e devolve um ponteiro para o primeiro byte útil do bloco (primeiro byte após o cabeçalho)

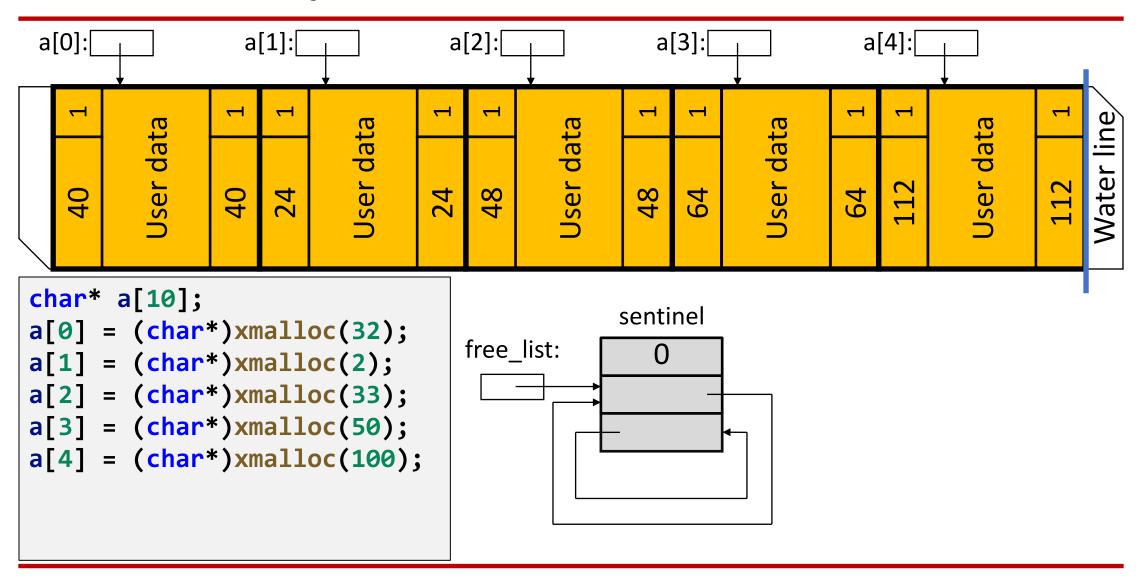
Processo de libertação

1. Marca o bloco como livre

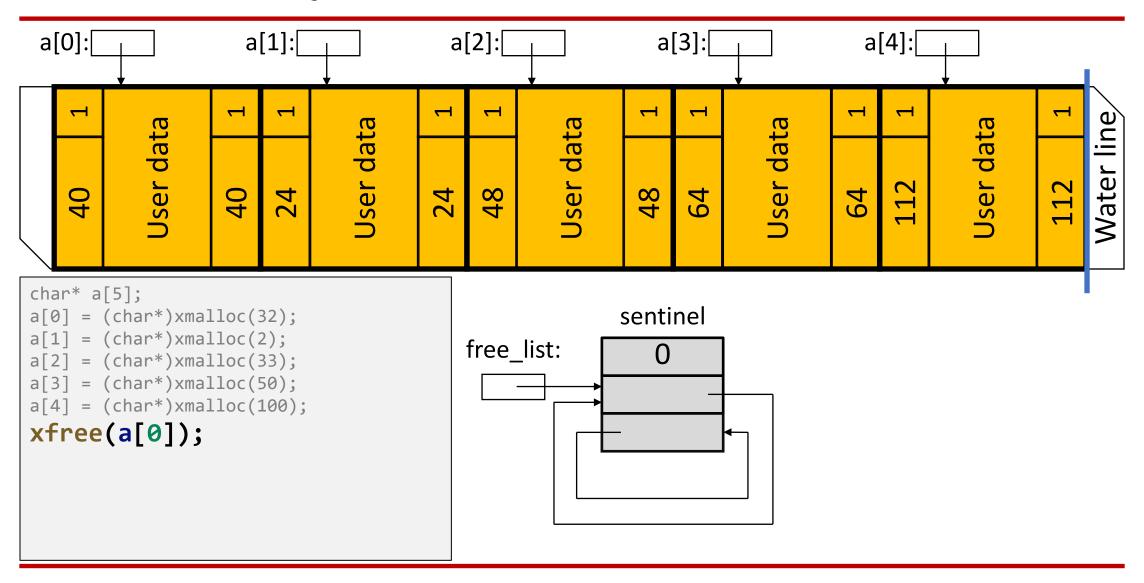
- 2. Verifica se os blocos vizinhos em memória estão livres
 - Em caso afirmativo, remove o bloco livre adjacente da lista de blocos livres e junta-o com o bloco a libertar formando um novo bloco
 - ✓ Previne a fragmentação de memória

3. O bloco é adicionado à lista de blocos livres

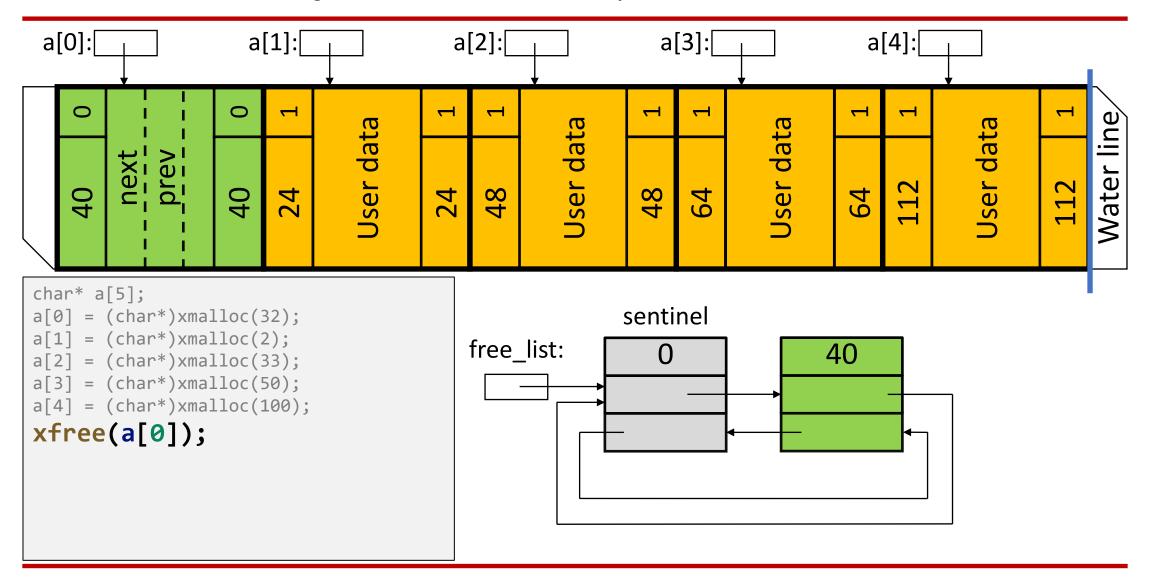
Caso de utilização (1 de 8)



Caso de utilização (2 de 8 – antes)

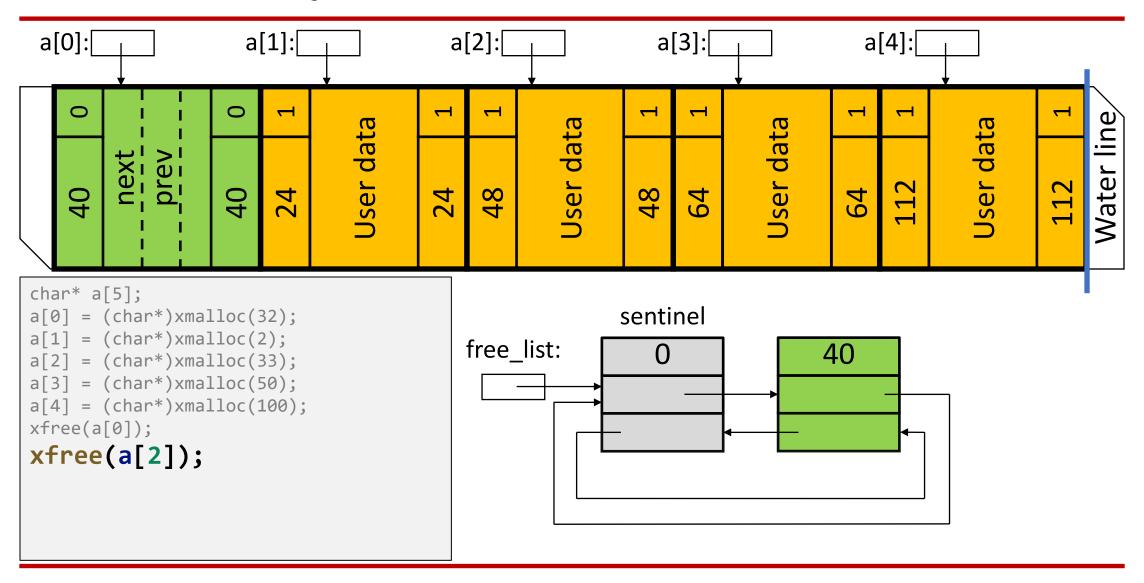


Caso de utilização (2 de 8 – depois)

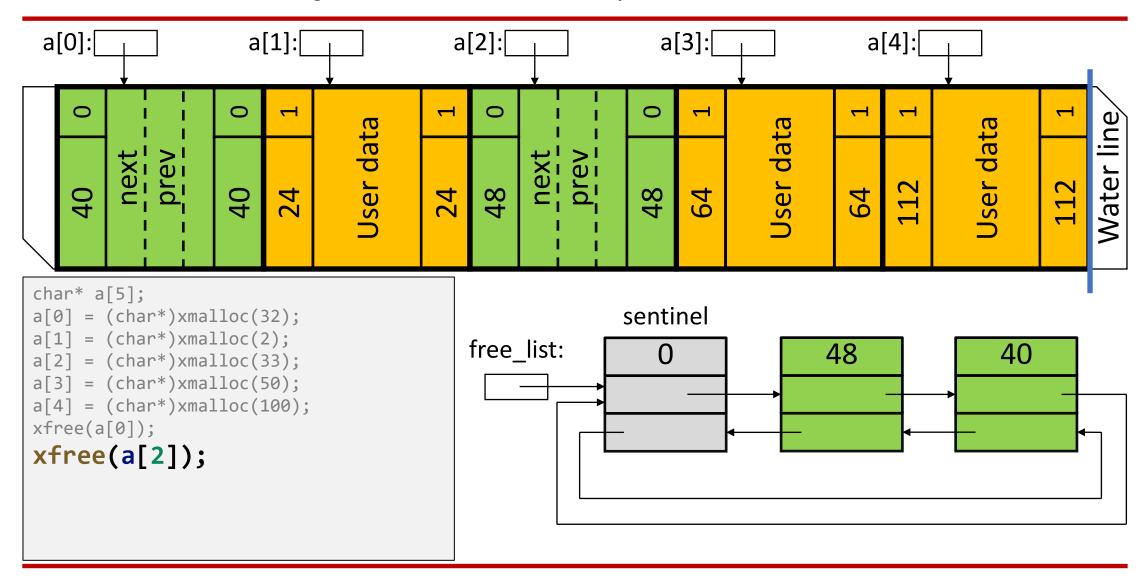


18

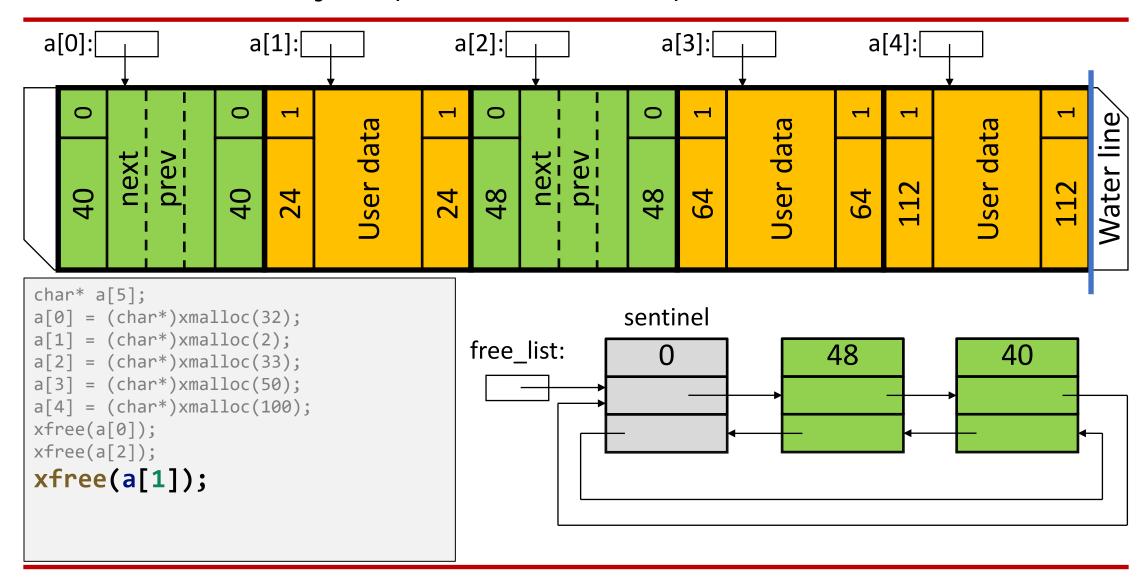
Caso de utilização (3 de 8 – antes)



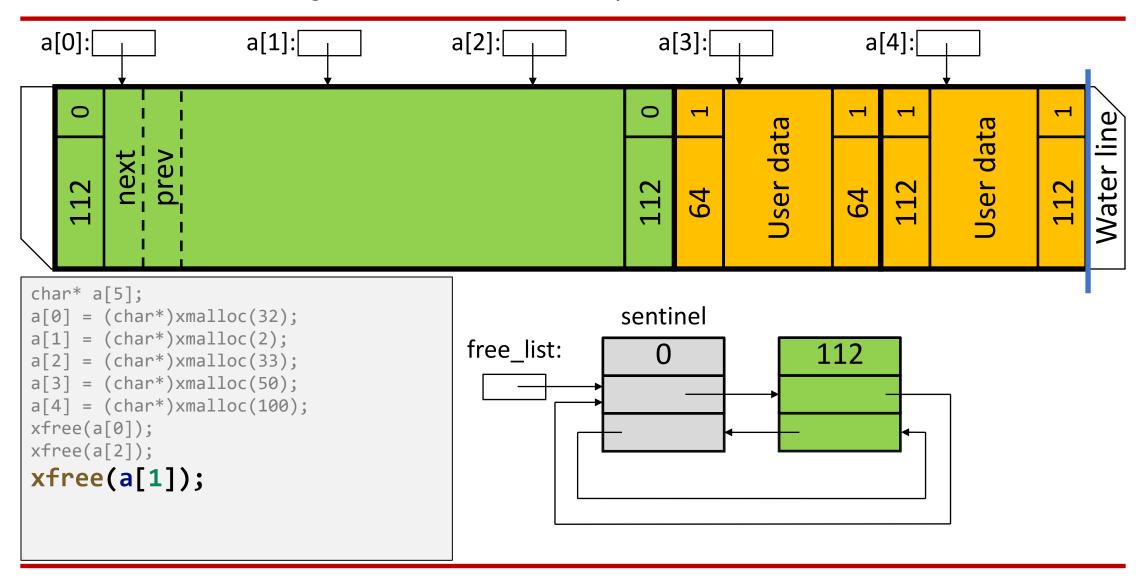
Caso de utilização (3 de 8 – depois)



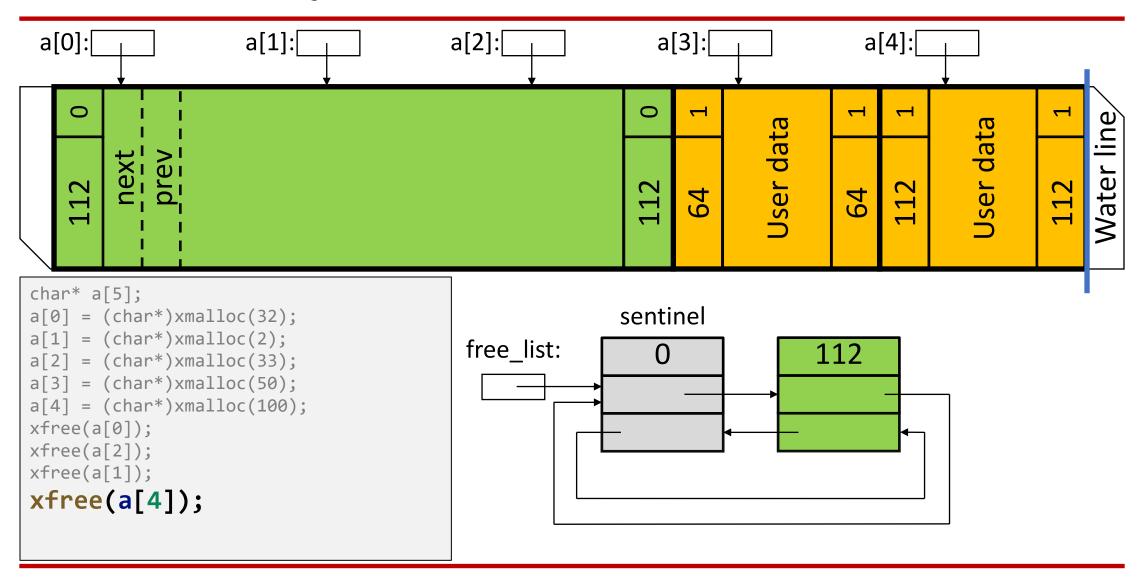
Caso de utilização (4 de 8 – antes)



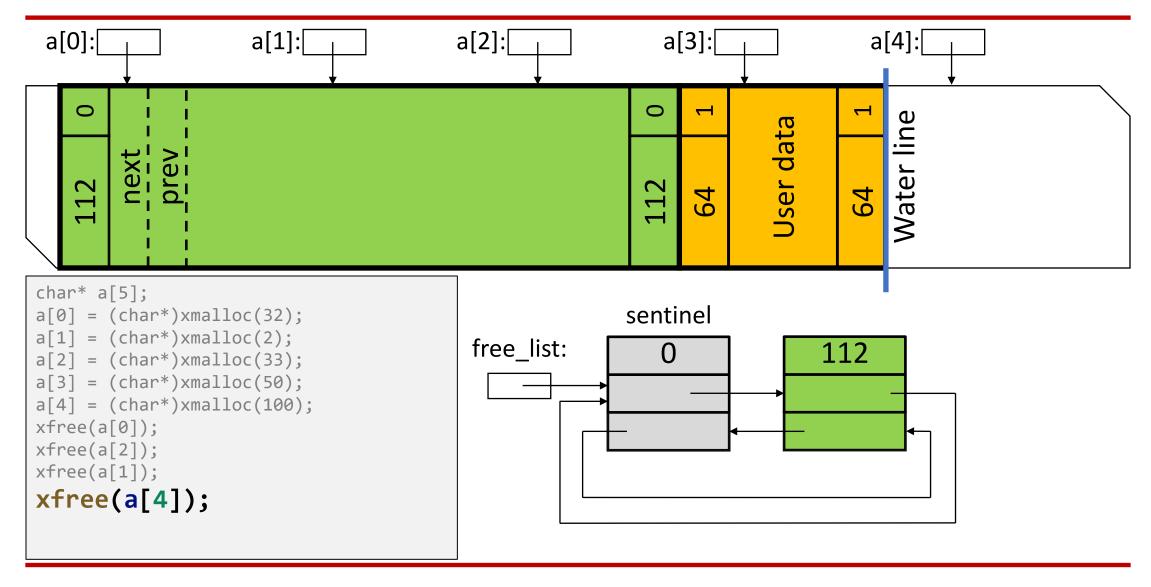
Caso de utilização (4 de 8 – depois)



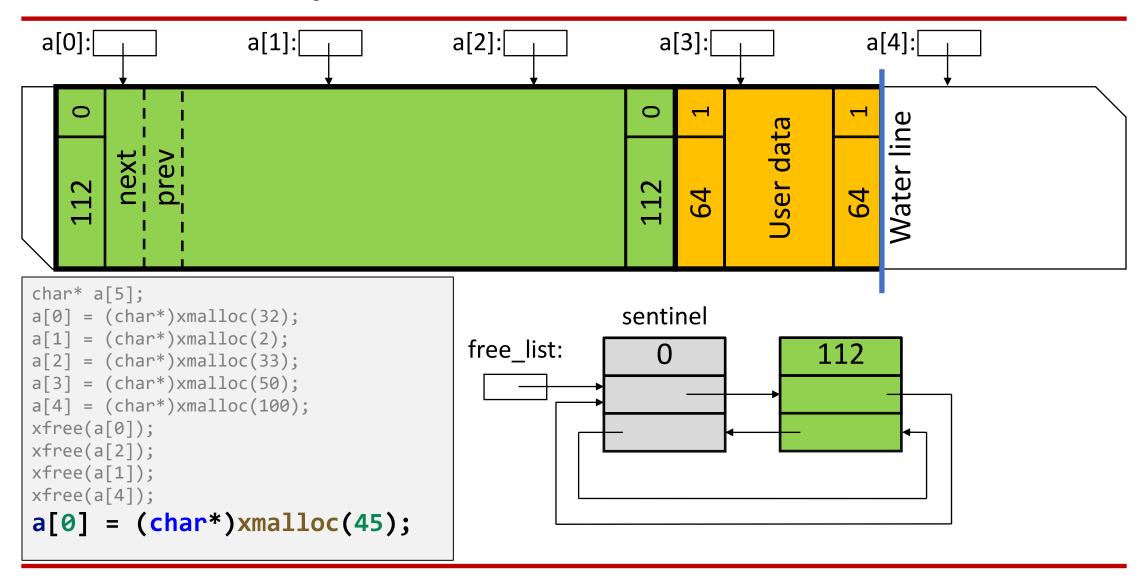
Caso de utilização (5 de 8 – antes)



Caso de utilização (5 de 8 – depois)

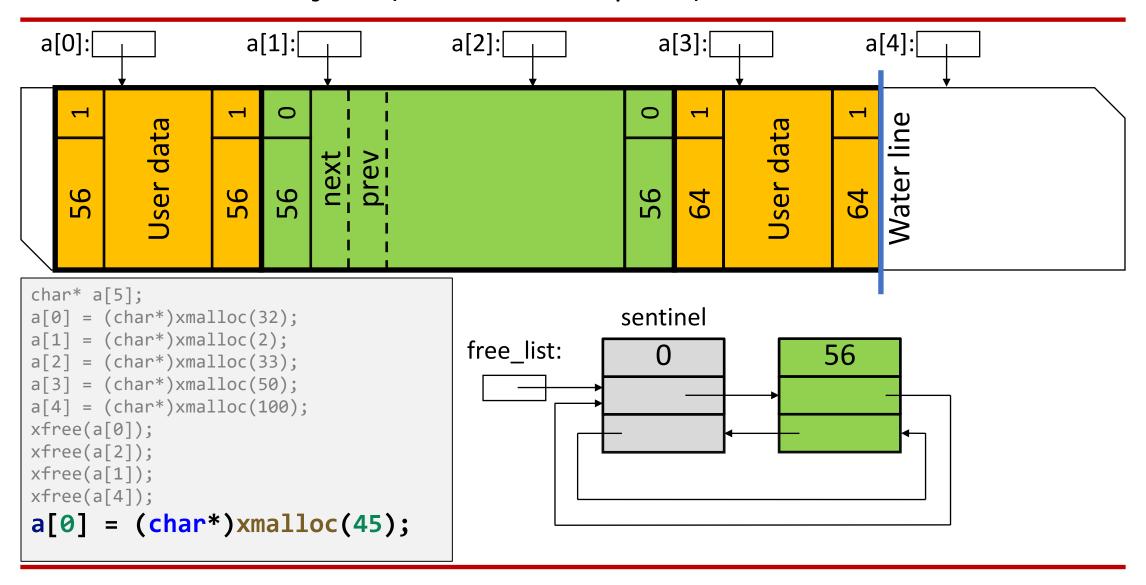


Caso de utilização (6 de 8 – antes)

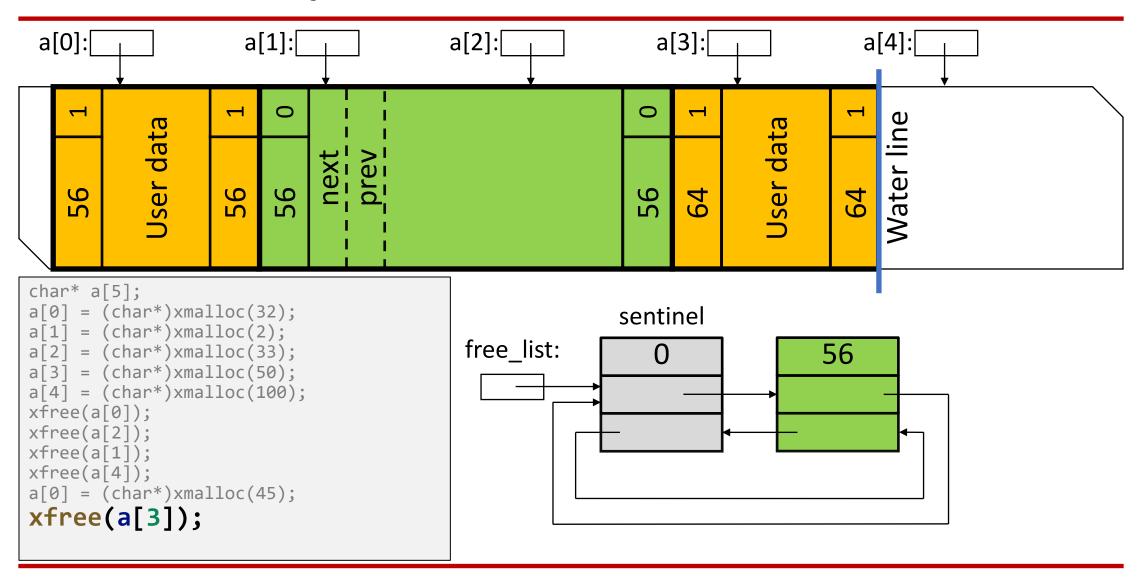


25

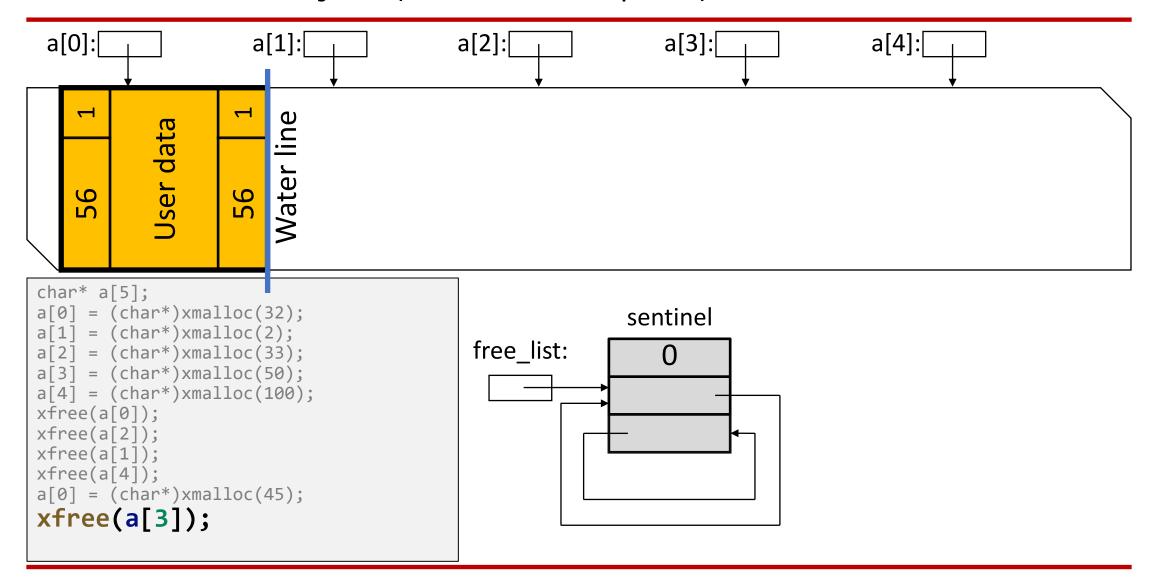
Caso de utilização (6 de 8 – depois)



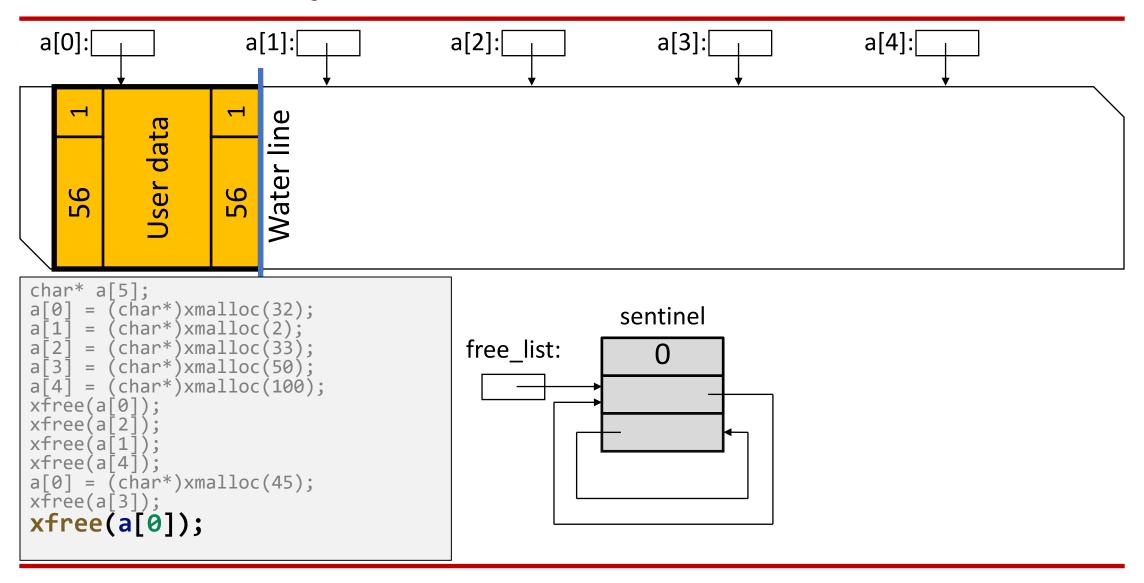
Caso de utilização (7 de 8 – antes)



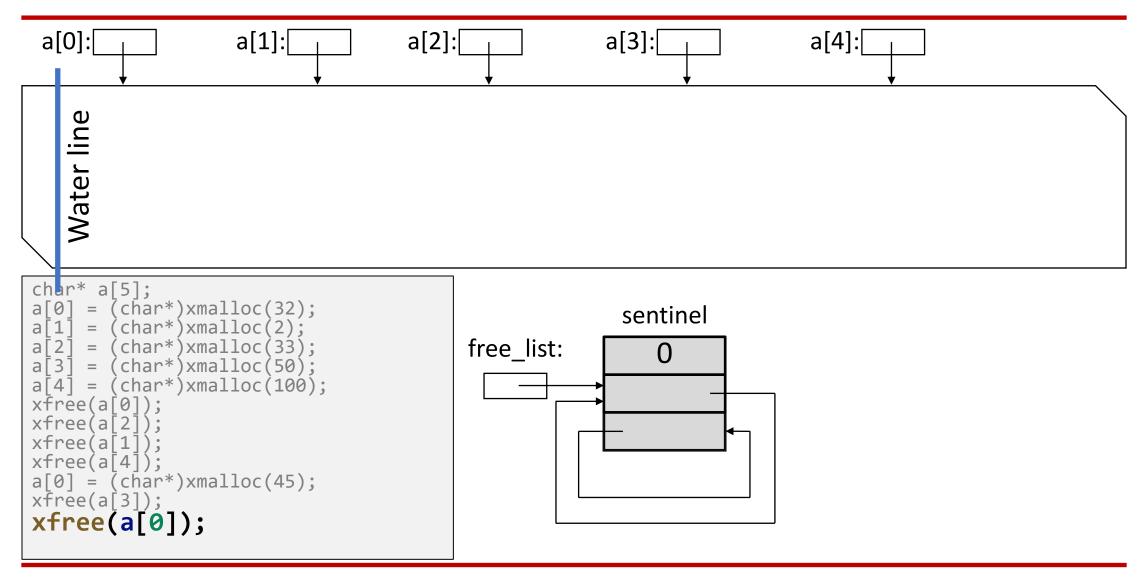
Caso de utilização (7 de 8 – depois)



Caso de utilização (8 de 8 – antes)



Caso de utilização (8 de 8 – depois)



Exercício 1

O tipo dblock_node_t é usado para definir listas simplesmente ligadas de blocos de dados com dimensão variável, armazenados em instâncias do tipo dblock_t. A função split_dblock divide o bloco de dados passado com o argumento dblock em blocos com dimensão size, retornando-os numa lista ligada que respeita a ordem dos dados no bloco original; o último bloco da lista ficará com a dimensão que restar. A função split_dblock deverá libertar toda memória utilizada no argumento dblock. A função join_blocks cria um bloco único com a concatenação de todos os blocos de dados que constam na lista passada com o argumento dblist e liberta toda a memória utilizada pelo argumento dblist. Implemente as duas funções em linguagem C.

Nota: Para efeitos da libertação da memória considere: (1) as instâncias do tipo **dblock_t** usam a memória com o critério definido pela função **join_dblocks**, e; (2) a lista de instâncias de **dblock_node_t** usa a memória com os critérios definidos na função **split_dblock**.

```
typedef struct dblock { size_t length; unsigned char *raw_data; } dblock_t;
typedef struct dblock_node { struct dblock_node *next; dblock_t dblock; }
dblock_node_t;
dblock_node_t *split_dblock(dblock_t *dblock, size_t size);
dblock_t *join_dblocks(dblock_node_t *dblist);
```

Exercício 2

Considere que se pretende converter uma lista de cartões bancários organizada em lista ligada para uma organização em *array* de ponteiros. O tipo **Card** contém os dados de um cartão: número, estado e respetivo titular. O tipo **node_card_t** é um tipo auxiliar usado para construir listas simplesmente ligadas de cartões; o campo **next** indica o elemento seguinte e o campo **card** aponta para uma instância de **Card** com os dados do cartão. O tipo **array_card_t** armazena um *array* de ponteiros para os dados dos cartões, acompanhado da respetiva dimensão (**ncard**).

Programe em linguagem C as funções **list_to_array**, que converte uma lista simplesmente ligada de cartões num *array* de cartões e **array_to_list** que realiza a operação contrária. Durante o processo de conversão, a memória utilizada pelas estruturas de dados originais deve ser libertada.

Nota: Quando se pretende usar estruturas com um campo do tipo array com dimensão variável, o compilador de C permite declarar o array sem se especificar a dimensão, desde que o array seja o último campo da estrutura. Este campo do tipo array pode ser referido normalmente no código, contudo não é tido em consideração na determinação de sizeof da estrutura.

```
typedef struct card {
  unsigned long number: 50;
  unsigned long state: 3;
  unsigned long hlen: 8;
  char holder[];
} card_t;

typedef struct node_card {
    struct node_card *next;
    struct card *card;
    }
    node_card_t *list
    node_card_t *list
    struct card *card;
    }
};

typedef struct node_card {
    struct card *card;
    }

typedef struct array_card {
    unsigned int ncard;
    struct card *array[];
    }
} array_card_t *array
};
};
```