

1 証明

点 (X, Y) を P とおく。移動の対称性により、 P は $X \geq 0, Y \geq 0$ の範囲にあるとしても一般性を失わない。以下、この前提のもとで考える。

P に到達できる移動方法が存在するためには、 X も Y も D で割り切れることが必要である。このとき、ある非負整数 k, l が存在し、次が成り立つ。

$$\begin{aligned} X &= kD \\ Y &= lD \end{aligned}$$

よって、原点から P までのマンハッタン距離は $X + Y = (k + l)D$ と表すことができる。このことと、 N 回で移動できるマンハッタン距離の最大値は ND であることから、

$$N \geq k + l$$

が必要である。

ここで、 X, Y 軸に平行な移動の回数をそれぞれ A, B とおくと、

$$\begin{aligned} N &= A + B \\ k &\leq A \leq N \end{aligned}$$

である。

さらに、 $+x, -x, +y, -y$ 方向の移動の回数をそれぞれ A_+, A_-, B_+, B_- とおく。各軸に平行な移動について ”行き過ぎた分は戻らないといけない” ことに注意すれば、

$$\begin{aligned} A &= A_+ + A_- \\ B &= B_+ + B_- \\ k &= A_+ - A_- \\ l &= B_+ - B_- \end{aligned}$$

が成り立つ。

A を固定すると、他の方向の移動の回数もすべて決まる。 x, y 軸に平行な移動の仕方は互いに独立であり、それぞれの個数は、

$${}^A C_{A_+}, {}^B C_{B_+}$$

であるから、固定された A に対して、点 P にちょうど到達する確率は、

$$\frac{{}^A C_{A_+}}{2^A} \frac{{}^B C_{B_+}}{2^B}$$

である。

したがって、 A の固定を解除すると、求める確率は、

$$\sum_A \left(\frac{{}^A C_{A_+}}{2^A} \frac{{}^B C_{B_+}}{2^B} \right) \quad (1)$$

である。ただし、 $A_+ = \frac{A+k}{2}$ なる整数 A_+ が存在するためには A と k の偶奇が一致しなければならないから、非負整数 t を用いて

$$A = k + 2t$$

を満たすことが必要である。 t の範囲は、 A, B の範囲に注意すれば、

$$0 \leq t \leq \frac{N - (k + l)}{2}$$

である。

2 計算手法に関する証明

一般に、非負整数 n, r ($n \geq 2, 2 \leq r \leq n-1$) に対して次が成り立つ：

$${}_nC_r = {}_{n-1}C_{r-1} + {}_{n-1}C_r$$

このことと二項係数の定義から、非負整数 s, n, r ($r \leq n$) に対して $f(n, r) = \frac{{}_nC_r}{s^n}$ とおくと、次の漸化式が成り立つ。

$$\begin{aligned} f(n, 0) &= \frac{1}{s^n}, \quad f(n, n) = \frac{1}{s^n} \\ f(n, r) &= \frac{1}{s} \{f(n-1, r-1) + f(n-1, r)\} \end{aligned}$$

このことを用いて、再帰的に確率の値を計算することができる。