

振り返りと導入

- [TODO]

1 Amari-Chentsov テンソル

Amari-Chentsov テンソルを定義する。

命題-定義 1.1 (Amari-Chentsov テンソル). \mathcal{P} は開であるとし、 D を $\Theta^{\mathcal{P}}$ 上の標準的な [TODO] とは? 平坦アファイン接続、 θ^i ($i = 1, \dots, m$) を $\Theta^{\mathcal{P}}$ 上の D -アファイン座標とする。 $\Theta^{\mathcal{P}}$ 上の写像 $S: \Theta^{\mathcal{P}} \rightarrow T^{(0,3)}\Theta^{\mathcal{P}}$ を

$$\theta \mapsto S_{\theta} := E_{P(\theta)}[(T - E_{P(\theta)}[T])^{\otimes 3}] \quad (1.1)$$

で定めると [TODO] 値域あってる?、座標 θ^i に関する S の成分表示は

$$S = \partial_i \partial_j \partial_k \psi d\theta^i d\theta^j d\theta^k \quad (1.2)$$

となる。とくに ψ の C^{∞} 性より S は対称 $(0,3)$ -テンソル場となる。 S を **Amari-Chentsov テンソル** (Amari-Chentsov tensor) と呼ぶ。

証明 成分表示は 0516_資料.pdf の系 2.4 を使って式変形すればわかる。 □

命題-定義 1.2 (\mathcal{P} の Amari-Chentsov テンソル). \mathcal{P} は開であるとする。 \mathcal{P} の最小次元実現 (V, T, μ) をひとつ選ぶと、 $\Theta_{(V, T, \mu)}^{\mathcal{P}}$ 上の Amari-Chentsov テンソル S を θ で引き戻して \mathcal{P} 上の対称 $(0,3)$ -テンソル場 θ^*S が定まる。このテンソル場は最小次元実現のとり方によらない。これを \mathcal{P} 上の **Amari-Chentsov テンソル** (Amari-Chentsov tensor) と呼ぶ。

証明 S の定義より $L^{\otimes 3} S'_{\theta'} = S_{\theta}$ が成り立つから、Fisher 計量の場合と同様の議論により $\theta^*S = \theta'^*S'$ が成り立つ。 □

2 期待値パラメータ空間

定義 2.1 (期待値パラメータ空間). 集合 $\mathcal{M}_{(V, T, \nu)}$

$$\mathcal{M}_{(V, T, \nu)} := \{\mu \in V \mid \exists p: X \text{ 上の確率分布 s.t. } p \ll \nu, E_p[T] = \mu\} \quad (2.1)$$

を (V, T, ν) の期待値パラメータ空間 (mean parameter space) という。

期待値パラメータ空間 \mathcal{M} は、 \mathcal{P} に属する確率分布に関する T の期待値をすべて含んでいる (一般には真に含んでいる)。

命題 2.2. $\mu \in V$ がある $p \in \mathcal{P}$ に関する T の期待値ならば (すなわち $\mu = E_p[T]$ ならば)、 μ は $\mathcal{M}_{(V, T, \nu)}$ に属する。

証明 [TODO] □

命題 2.3 (\mathcal{M} は凸集合). $\mathcal{M}_{(V,T,\nu)}$ は V の凸集合である。

証明 [TODO]

□

3 Fisher 計量

例 3.1 (正規分布族). [TODO] ちゃんと書く \mathcal{P} を $\mathcal{X} = \mathbb{R}$ 上の正規分布族とし、実現 (V, T, μ) を $V = \mathbb{R}^2$, $T(x) = (x, x^2)$, $\mu = \lambda$ とおく。これは条件 A をみたす。

自然パラメータ空間は $\Theta = \Theta^\circ = \mathbb{R} \times \mathbb{R}_{<0}$ である。

対数分配関数は

$$\psi(\theta) = \frac{\mu^2}{2\sigma^2} + \log \sigma + \frac{1}{2} \log 2\pi \quad (3.1)$$

である。ただし $\theta^1 = \frac{\mu}{\sigma^2}$, $\theta^2 = -\frac{1}{2\sigma^2}$ とおいた。よって

$$d\psi = \frac{\mu}{\sigma^2} d\mu + \frac{\sigma^2 - \mu^2}{\sigma^3} d\sigma \quad (3.2)$$

$$= -\frac{\theta^1}{2\theta^2} d\theta^1 + \left(-\frac{1}{2\theta^2} + \frac{(\theta^1)^2}{4(\theta^2)^2} \right) d\theta^2 \quad (3.3)$$

$$\text{Hess } \psi = Dd\psi \quad (3.4)$$

$$= \left(-\frac{1}{2\theta^2} d\theta^1 + \frac{\theta^1}{2(\theta^2)^2} d\theta^2 \right) d\theta^1 + \left(\frac{\theta^1}{2(\theta^2)^2} d\theta^1 + \left(\frac{1}{2(\theta^2)^2} - \frac{(\theta^1)^2}{2(\theta^2)^3} \right) d\theta^2 \right) d\theta^2 \quad (3.5)$$

$$= \frac{1}{\sigma^2} (d\mu)^2 + \frac{2}{\sigma^2} (d\sigma)^2 \quad (3.6)$$

である。Fisher 計量 $g := \text{Hess } \psi$ から定まる Levi-Civita 接続 $\nabla^{(g)}$ の、座標 μ, σ に関する接続係数を求めてみる。

$$\Gamma^{(g)}_{11}^1 = 0, \quad \Gamma^{(g)}_{12}^1 = \Gamma^{(g)}_{21}^1 = -\frac{1}{\sigma}, \quad \Gamma^{(g)}_{22}^1 = 0, \quad (3.7)$$

$$\Gamma^{(g)}_{11}^2 = \frac{1}{2\sigma}, \quad \Gamma^{(g)}_{12}^2 = \Gamma^{(g)}_{21}^2 = 0, \quad \Gamma^{(g)}_{22}^2 = -\frac{1}{\sigma} \quad (3.8)$$

測地線の方程式は

$$\begin{cases} x'' - \frac{2}{y} x' y' = 0 \\ y'' + \frac{1}{2y} (x')^2 - \frac{1}{y} (y')^2 = 0 \end{cases} \quad (3.9)$$

である。これを直接解くのは少し大変である。その代わりに、既知の Riemann 多様体との間の等長同型を利用して測地線を求める。 (Θ, g) は、上半平面 H に計量 $\check{g} = \frac{(dx)^2 + (dy)^2}{2y^2}$ を入れた Riemann 多様体との間に等長同型 $(\Theta, g) \rightarrow (H, \check{g})$, $(x, y) \mapsto (x, \sqrt{2}y)$ を持つ。Levi-Civita 接続に関する測地線は等長同型で保たれるから、 (H, \check{g}) の測地線を求めればよい。 (H, \check{g}) の測地線は、 y 軸に平行な直線と x 軸上に中心を持つ半円で尽くされることが知られている。これらを等長同型で写して、 (Θ, g) の測地線として y 軸に平行な直線と x 軸上に長軸を持つ半楕円が得られる。

今後の予定

- [TODO]

参考文献

[Ama16] Shun-ichi Amari, **Information Geometry and Its Applications**, Applied Mathematical Sciences, vol. 194, Springer Japan, Tokyo, 2016 (en).