## 复旦大学计算机科学技术学院、软件学院 2019-2020 学年第二学期期末网上考核试卷答题纸

课程名	名称:		算机图形学	<u> </u>	课程代码:	SOFT130062.01	
卷	别:	☑A 卷	The state of the s	口C卷			
姓	名:	3	天越		学 号:_	1 362010683	

我已知悉学校与考试相关的纪律以及违反纪律的后果,并将严守纪律,不作 弊,不抄袭,独立答题。

学生(签名): 罗天越

2000年 06月 18日

题号	1	2	3	4	5	6	7	8	总分
得分									

a. O Modeling Transformation.

input: 3D Object Coordinates

output: 3D World Coordinates

Viewing Transformation
 input: 3D World Coordinates
 output: 3D Camera Coordinates.

3 Projection Transformation. input: 3D Camera Coordinates output: 2D Screen Coordinates

\*\* Viewport Transformation:

Toput: 2D Screen Transforma: Coordinates

output: 2D Image Coordinates

课程名称: 计算机图形学 号: 1 30201008) 名: 图天越 bo WebG1是近级 物成 Web例览器上的 @ Open G1 Es 2.0 面 Jana Script 挂皮, 利用Web 印则对硬地在威比地行三维图形的绘制和海绿。 ②看包器信息-钟编号看包器的语言、用幸福35015征Web6L各统比的看包器 粉售。 ③两个。J京东着包器 (Vertex Shader) 部内静着包器 (Fragment Shader)。 田 顶流的器 锤脚指空顶流的作置、尺寸的意息,主要负责停备了顶流的指置 发逐到 CPU 的 礼制化模块中。 共元春色器主要用于指空每下与元的颜色,处理由充树心模块输出的每个国元的与元。 a. is the Surfaces that are O back-facing; @ oo occluded; 3 overlap into the image plane; Tritorsect. # Clear depth and frame buffer. For each pixel pi Z-bufferIpi] = Z-FAR FRAME-buffer Ipi] = BACKGROUND COLOR. END #RENDER each polygon nah Z buffer. For eah polygon p For each pixel pi in rasterized p compute depth Z and shades of P at pi if z < z-buffer Ipi)

END END

Z-buffer [pi] = Z

FRAME-buffer [pT] = S

END

课程名称: <u>计算机图形学</u>
姓 名: <u>マチが</u>

学号: 17302010083

2. C. b处。0 客等观

- ②对大多的心可无限和适宜.
- ③ 支持硬件上的并持撑作.

易限、 ① 可称及这样问题

- ② 可附有过店填充的问题
- ③对选明的体的处理不是很好了.

d.

*	P5	*	*	*
*	P5	p4	*	Qt
*	P5	P4	P3	as,
*	P5	Q3	P3	P2
*	82	23	24	05

- a、 ① 建充分和钱
  - ② 攻出和 5 新兴相交的企置。
  - ③ 油管使用局部和分局的 无照接电计算无照情况、
- b. eye ray: 知想到初待表面一点的报道 reflection ray: 对我对我们有意面反射和 reflection ray: 表接征进行

Shamdon ray: 从物体表面上一点到之脏、探的射线,即附着到时就被

C. A. B. C

课程名称: <u>计算机图形学</u>
姓 名: 图 天 3 学 号: 1 30 2010 0 8 3

a. 在采存时,每1块走可许实施的后村质区域的一块区域,1895年的3-1年4年, 造成数享不区配,从而各样。

Texture Profitering、Mip. Maps 对格表面的样本平均后映新到与对控间

b. Bump Mapping: 通过调整来面的活向量方向,使物即表面看起来有新运村质式默加效果。

Displacement Mapping: 通过实际论物体上的点沿着法转流向平移从而知识的特别的问形状、来运动的转动体表面的效果效果。

区别: Bump Mapping 只设等了设局量方向,未设置 Displacement 在本的体 from 可形状; 而Displacement Mapping 具形设置了物体的 Pr何形设度,消耗和变派更多,但对好更强。

C.	4	8	16	24
	3	6	12	18
	2	4	8	12
	1	2	4	6

d. level 1

level 2.

5	2
3	3

4