Grundlagen der Programmierung 2: Praktikumsaufgabe 2

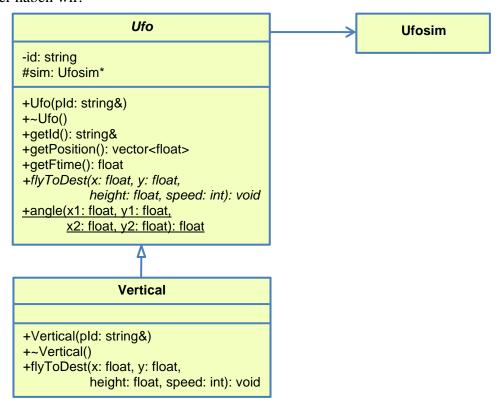
Prof. Dr. Robert Gold

Technische Hochschule Ingolstadt
Sommersemester 2024

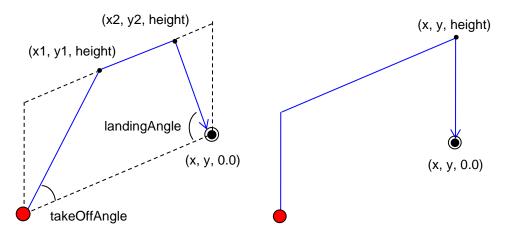
Bevor Sie mit der zweiten Aufgabe beginnen, sollten Sie die Dateien *vertical.h* und *vertical.cpp* der ersten Aufgabe am besten unter anderen Namen z.B. *pa1_vertical.h*, *pa1_vertical.cpp* kopieren. Für den Unit-Test der zweiten Aufgabe bitte die neue Datei *pa2_utest.cpp* verwenden.

- a) Zuerst soll eine abstrakte Klasse Ufo in Dateien *ufo.h*, *ufo.cpp* erstellt werden. In diese Klasse werden alle Attribute und Methoden der Klasse Vertical verschoben. Das Attribut type und den Getter dafür können Sie löschen, sie werden nicht mehr gebraucht. Die Methode flyToDest soll rein virtuell sein. Die Implementierung dieser Methode wird gelöscht. Der Destruktor soll virtuell sein.
- b) Von der Klasse Ufo wird die Klasse Vertical abgeleitet. Wir brauchen in der Klasse Vertical lediglich einen Konstruktor, einen Destruktor und die Methode flyToDest. Da diese Methode die gleichnamige Methode in der Basisklasse überschreibt, soll das Schlüsselwort override angegeben werden.
 - Die Implementierung der Methode flyToDest ist unverändert und kann aus pal_vertical.cpp kopiert werden. Sie werden aber feststellen, dass das Attribut sim der Basisklasse Ufo in Vertical nicht sichtbar ist, aber in flyToDest benötigt wird. Wie kann man dieses Problem lösen?

Bisher haben wir:



c) Jetzt wollen wir in einer Klasse Ballistic ein Fluggerät modellieren, dessen Flug näherungsweise ein ballistischer Flug ist. Eine Kanonenkugel beschreibt beispielsweise eine solche Flugbahn. Bei uns ist der Flug durch einen Winkel takeOffAngle, eine Flughöhe height und einen Winkel landingAngle gekennzeichnet. Die folgende Abbildung zeigt links die Flugbahn von Fluggeräten der Klasse Ballistic und rechts zum Vergleich die Flugbahn der Klasse Vertical.



Die Klasse Ballistic braucht zwei private float-Attribute takeOffAngle, landingAngle und zwei public Getter für diese Attribute. Die Attribute werden im Konstruktor initialisiert. Dabei ist darauf zu achten, dass gilt:

$$0 < \text{takeOffAngle} \le 90 \text{ Grad}, 0 < \text{landingAngle} \le 90 \text{ Grad}.$$

Wenn eine Bedingung nicht erfüllt ist, soll der Winkel auf den Default-Wert 45 Grad gesetzt werden.

Erstellen Sie auch einen Destruktor, auch wenn darin nichts zu tun ist

d) Erstellen Sie in der Klasse Ballistic zwei public Methoden

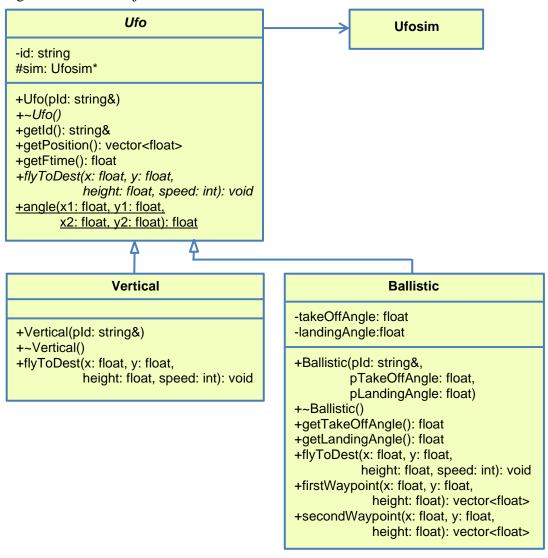
Die Bezeichnungen sind wie in der Skizze auf der linken Seite der vorangegangenen Abbildung. Die erste Methode soll den Punkt x1, y1 berechnen und als Vektor von zwei Zahlen zurückgeben. Die zweite Methode gibt entsprechend den Punkt x2, y2 zurück.

Bitte beachten Sie, dass ein Flug an der aktuellen Position des Ufos beginnt. Diese muss nicht (0.0, 0.0, 0.0) sein!

e) Die Klasse Ballistic hat ebenfalls eine Methode flyToDest, die die Drohne wie oben beschrieben zum Ziel (x, y, 0.0) fliegt. Dazu wird die Methode flyTo der Klasse Ufosim mit dem Objekt sim verwendet. Wieder gibt es drei Flugabschnitte und wieder wird flyTo dreimal aufgerufen. Das Fluggerät soll dieses Mal aber nach den ersten beiden Abschnitten nicht stoppen, sondern mit gleicher Geschwindigkeit weiterfliegen.

Der erste Aufruf lautet z.B. sim->flyTo(x1, y1, height, speed, speed). Die Methoden firstWaypoint und secondWaypoint sollen dabei verwendet werden.

Insgesamt haben wir jetzt:



f) Die Abgabe besteht aus den Dateien *ballistic.h*, *ballistic.cpp*, *vertical.h*, *vertical.cpp*, *ufo.h*, *ufo.cpp*.

Alle Parameter, alle Referenzrückgaben und alle Methoden sollten, soweit möglich, const sein.

Bitte überprüfen Sie vor der Abgabe, ob sich das Projekt fehlerfrei erstellen lässt:

```
g++ -std=c++20 -I"C:\Program Files\boost_1_84_0" ballistic.cpp
vertical.cpp ufo.cpp ufosim.cpp pa2_utest.cpp -o pa2.exe
```

Alle Unit-Tests in *pa2_utest.cpp* müssen fehlerfrei laufen. Starten Sie dazu das Programm mit dem Befehl

pa2

Das Ergebnis muss

```
*** No errors detected
```

sein.