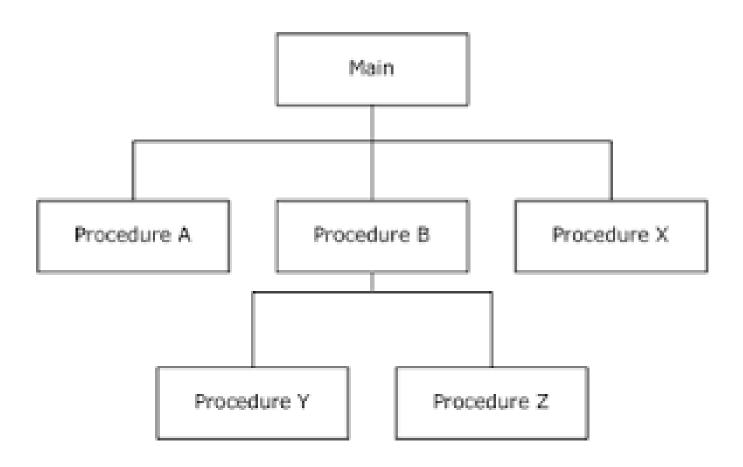
Wykład 4

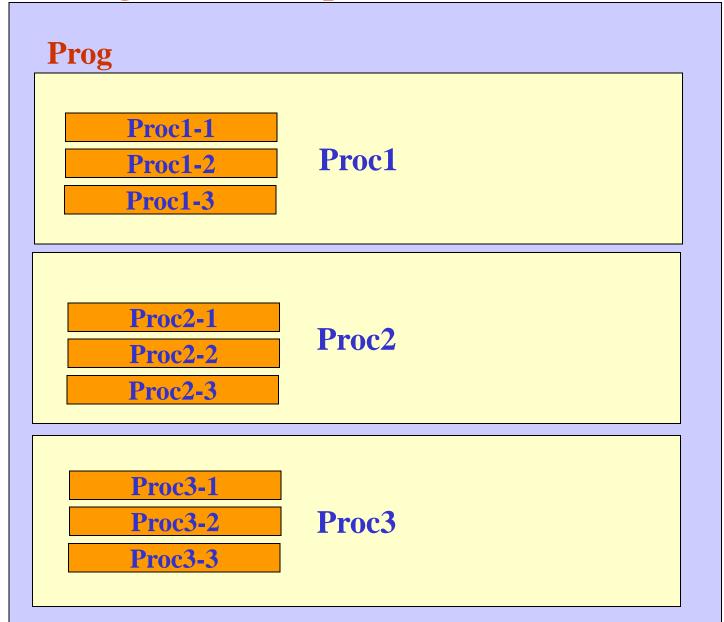
Programowanie proceduralne

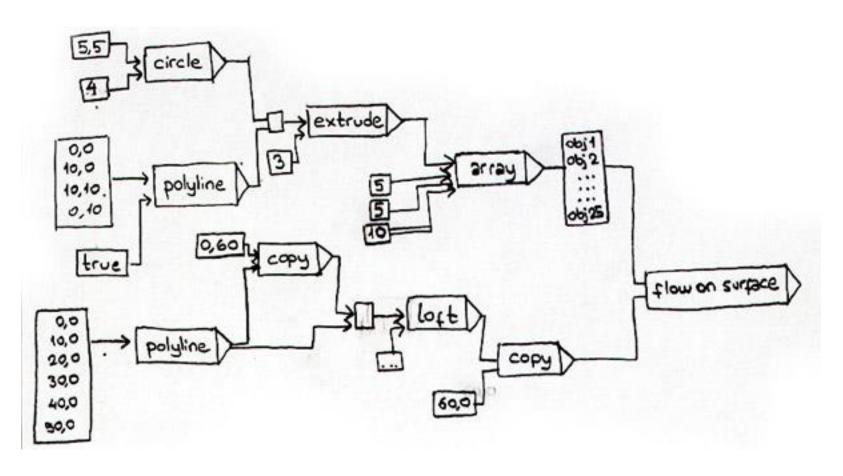


0) pij z filiżanki 1) chwyć filiżankę za ucho

1.1) rozewrzyj palce

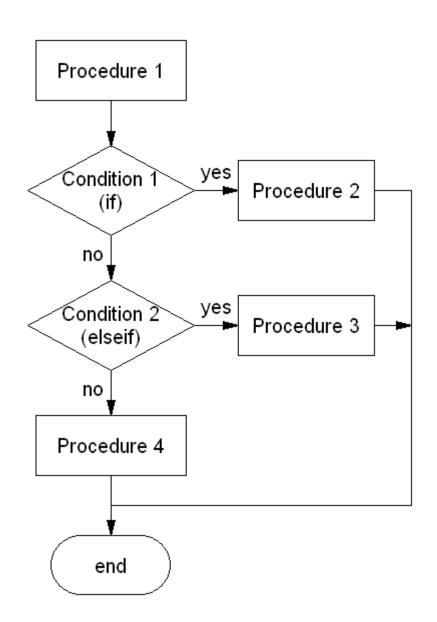
- 1.2) sięgnij ręką do ucha filiżanki
- 1.3) zaciśnij palce na uchu
- 2) podnieś filiżankę do ust
 - 2.1) unieś rękę do góry
 - 2.2) przysuń rękę poziomo do ust
- 3) wlej zawartość do gardła
 - 3.1) otwórz usta
 - 3.2) przechyl filiżankę
 - 3.3) POŁYKAJ PŁYN!!!



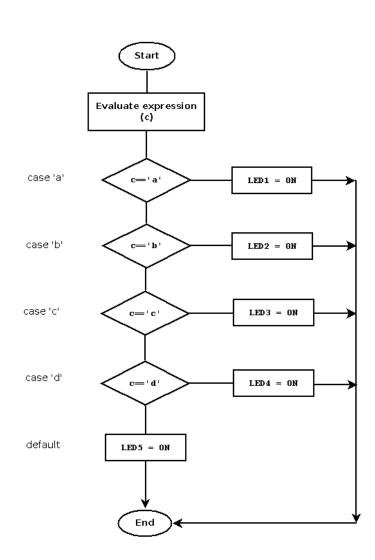


Przetwarzanie danych w programie proceduralnym

Struktura programu na dowolnym poziomie dekompozycji:



Przykładowa struktura podprogramu na niskim poziomie dekompozycji:

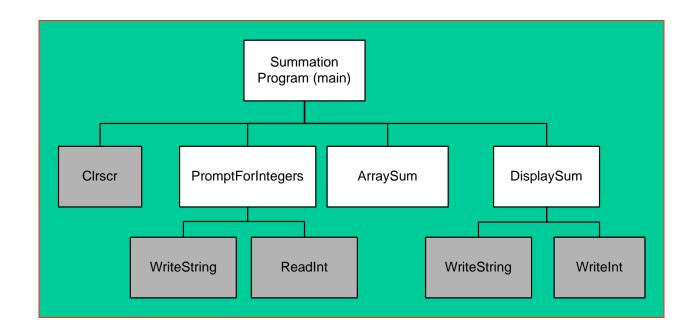


Konstrukcja procedur:

- Jakie dane wejściowe?
- Jakie są potrzebne rezultaty przetwarzania danych?
- Jakie działania należy wykonać na danych

Herarchiczna struktura programu proceduralnego

- Dekompozycja funkcjonalna (od góry do dołu) :
 - zaprojektuj program przed programowaniem
 - podziel duże zadania na mniejsze
 - użyj struktury hierarchicznej opartej na procedurach
 - poszczególne procedury testuj oddzielnie



Parametery procedury

- Dobra procedura powinna być użyteczna w wielu różnych programach
 - nie będzie, jeżeli odwołuje się do ustalonych nazw zmiennych
- Parametry umożliwiają elastyczność procedur wartości parametrów mogą zmieniać się w czasie wykonywania programu

Parametery procedury

Procedura ArraySum oblicza sumę 32-bitowych wyrazów tablicy (liczby całkowite). Odwołuje się do 2 nazw zmiennych: myArray, theSum

```
ArraySum PROC
   mov esi,0
                               ; wskaźnik tablicy
                               ; wstępnie suma=0
   mov eax,0
    mov ecx, LENGTHOF myArray; liczba elementów tablicy
L1: add eax,myArray[esi]
                               ; dodaj każdy wyraz do sumy
   add esi,4
                               ; wskaż następny wyraz
   loop L1
                               ; powtarzaj size
                               ; wynik do theSum
   mov theSum,eax
   ret
ArraySum ENDP
```

Procedura nieprzydatna, gdy trzeba ją wykonywać dla wielu tablic!!!

Klasyfikacja parametrów

- Parametr wejściowy przekazywany do procedury:
 - Wywoływana procedura nie będzie modyfikować zmiennej odpowiadającej temu parametrowi (ew. modyfikacja nie będzie widzialna poza procedurą).
- Parametr wyjściowy utworzony jest poprzez przekazanie wskaźnika do zmiennej wraz z wywołaniem procedury:
 - Procedura nie wykorzystuje wartości zmiennej; przed zakończeniem wykonywania procedura wpisuje do tej zmiennej wynikową wartość.
- Parametr wejściowo-wyjściowy jest wskaźnikiem do zmiennej zawierającej wartość, która zarówno będzie używana jak i modyfikowana przez procedurę:
 - Zmienna przekazana do procedury jest modyfikowana przez procedurę.

Przykład

Procedura Swap wymienia wartości dwóch 32-bitowych zmiennych całkowitych. pVaIX i pVaIY (wskaźniki do zmiennych) nie zmieniają wartości. Zmianie podlegają zmienne wskazywane przez wskaźniki:

```
Swap PROC USES eax esi edi,

pValX:PTR DWORD, ; wskaźnik do pierwszej zmiennej

pValY:PTR DWORD ; wskaźnik do drugiej zmiennej

mov esi,pValX ; pobierz wskaźniki

mov edi,pValY

mov eax,[esi] ; pobierz wart. pierwszej zmiennej

xchg eax,[edi] ; zamień z drugą

mov [esi],eax ; zastąp wart. pierwszej zmiennej

ret

Swap ENDP
```

5 podstawowych mechanizmów przekazywania danych

poprzez wartość

tylko wejściowe; procedura nie zmienia wartości parametrów – kopiowanie wewnątrz procedury

• poprzez odwołanie

wskaźnik do zmiennej (adres)

poprzez zwróconą wartość

przekazywany wskaźnik do zmiennej, wartość zmiennej kopiowana do zmiennej wewn. (mogą mieć różną wart.). Wyjście - wartość wyniku.

poprzez rezultat

jw.; przekazywanie wyłącznie parametru wyjściowego (nie potrzebne kopiowanie przy wejściu).

poprzez nazwę

Wskaźnik do funkcji obliczającej adres zmiennej

- rejestry
- komórki pamięci (globalne)
- blok
- kod programu
- stos

Mała liczba rejestrów!!!

BLOCK1_ADDR EQU 00AA9988H
BLOCK2_ADDR EQU 00AA9988H

MOV BX, #BLOCK1_ADDR
CALL ZEROBYTES

MOV BX, #BLOCK1_ADDR
CALL ZEROBYTES

END

ZEROBYTES: XOR AX, AX

MOV CX, 128

ZEROLOOP: MOV [BX], AX

ADD BX, 2

LOOP ZEROLOOP

RET

Ta wersja ArraySum wyznacza sumę 32-bitowych elementów tablicy, której adres podany jest w ESI. Wynik sumy w EAX.

```
ArraySum PROC
; Wejścia: ESI wskaźnik tabeli słów podwójnej długości,
; ECX = liczba elementów tablicy
                                 Można wielokrotnie wywoływać dla
; Wyjście: EAX = suma
                                 różnych wartości parametrów
    mov eax,0
                                ; wstępnie suma=0
                                ; dodaj każdy wyraz do sumy
L1: add eax,[esi]
    add esi,4
                                ; wskaż następny wyraz
                                ; powtarzaj
    loop L1
    ret
ArraySum ENDP
```

- Rejestry
- Komórki pamięci (globalne)
- Blok
- Kod programu
- Stos

•••••

BLOCK1_ADDR EQU 00AA9988H BLOCK2_ADDR EQU 00AA9988H

....,/......

MOV PARAM, #BLOCK1_ADDR

CALL ZEROBYTES

.....

MOV PARAM, #BLOCK2 ADDR

CALL ZEROBYTES

......

END

PARAM: DW ?

ZEROBYTES: MOV BX,PARAM

XOR AX, AX

MOV CX, 128

ZEROLOOP: MOV [BX], AX

ADD BX, 2

LOOP ZEROLOOP

RET

- Rejestry
- Komórki pamięci (globalne)
- Blok (tablice)
- Kod programu
- Stos

Error code No of entries Start of First Entry

Entry Length

Entry Length

Parametry umieszczone w bloku komórek pamięci (jak dla przekazywania w pamięci). Wskaźnik do bloku przekazany dowolną metodą (np. w rejestrze, na stosie)

- Rejestry
- Komórki pamięci (globalne)
- Blok
- Kod programu
- Stos

Możliwe zmienne o zmiennej długości

```
Call disp
   DB "This parameter is in the code stream.",0
Disp PROC NEAR
     push bp
     mov bp, sp
     ..... (m.in. zapisz rejestry na stos)
     mov bx, [bp+2] ;adr powrotu do BX
     .....(BX zmienia się, aż wskazuje adres za końcem danych)
     mov [bp+2], bx ;nowy adr. powrotu na stos
           ..... (m.in. czytaj rejestry ze stosu)
     pop bp
     ret
disp endp
```

- Rejestry
- Komórki pamięci (globalne)
- Blok
- Kod programu
- Stos

Parametry na stosie czy w rejestrach?

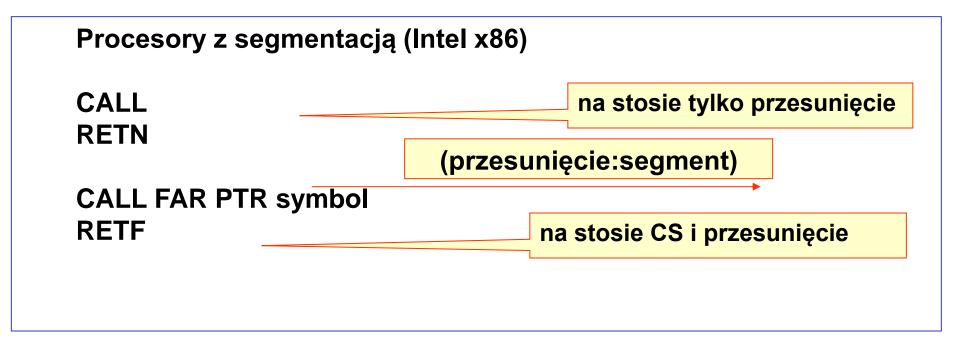
- Parametry w rejestrach wymagają przeznaczenia po rejestrze na parametr. Użycie stosu jest wygodniejsze.
- Przykład dwóch różnych sposobów wywołania procedury DumpMem:

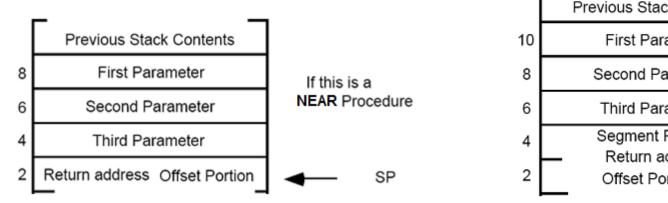
```
pushad
mov esi,OFFSET array
mov ecx,LENGTHOF array
mov ebx,TYPE array
call DumpMem
popad
```

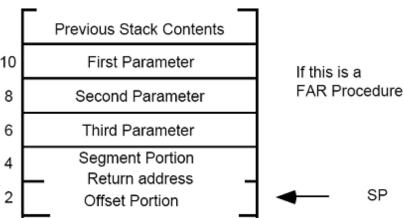
```
push OFFSET array
push LENGTHOF array
push TYPE array
call DumpMem
```

prostszy

Specyfika architektury z segmentacją pamięci



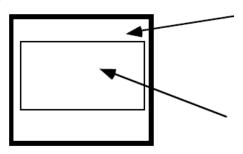




Specyfika architektury z segmentacją pamięci

Procesory z segmentacją (Intel x86)

Segment declared with SEGMENT/ENDS



Procedure declared with PROC/ENDP

cseg segment

•••••

MyProc proc near

Ret

MyProc endp

•••••

cseg ends

Parametry na stosie

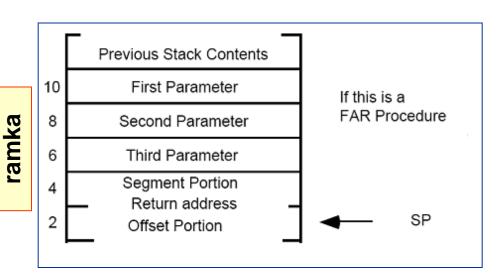
Przykład: procedura z 3-ma parametrami:

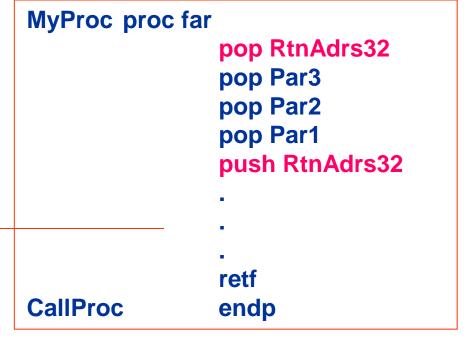
MyProc(par1,par2,par3);

Wywołanie procedury:

push par1push par2push par3call MyProc

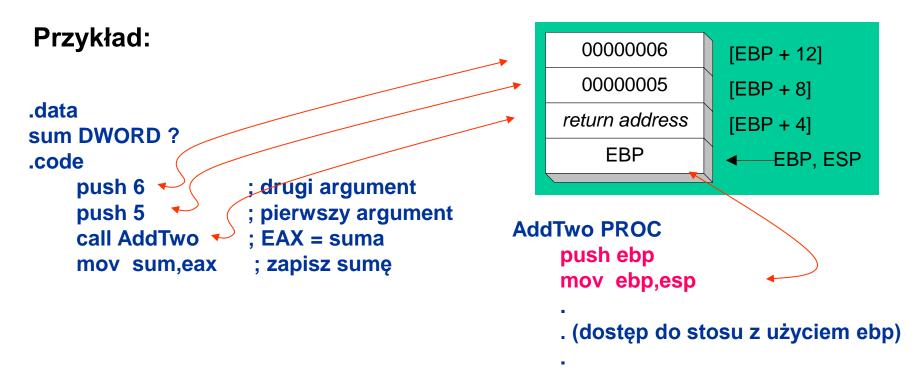
Odczytanie parametrów w procedurze



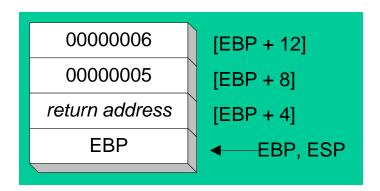


Bezpośredni dostęp do parametrów na stosie

- bezpośredni dostęp do parametrów na stosie z użyciem przesunięcia w stosunku do EBP (BP – tryb rzeczywisty).
 - np: [ebp + 8]
- EBP wskaźnik bazowy (wskaźnik ramki) = adres bazowy ramki na stosie.
- EBP nie zmienia wartości w czasie procedury.
- Na zakończenie procedury przywrócić wejściową wartość EBP.

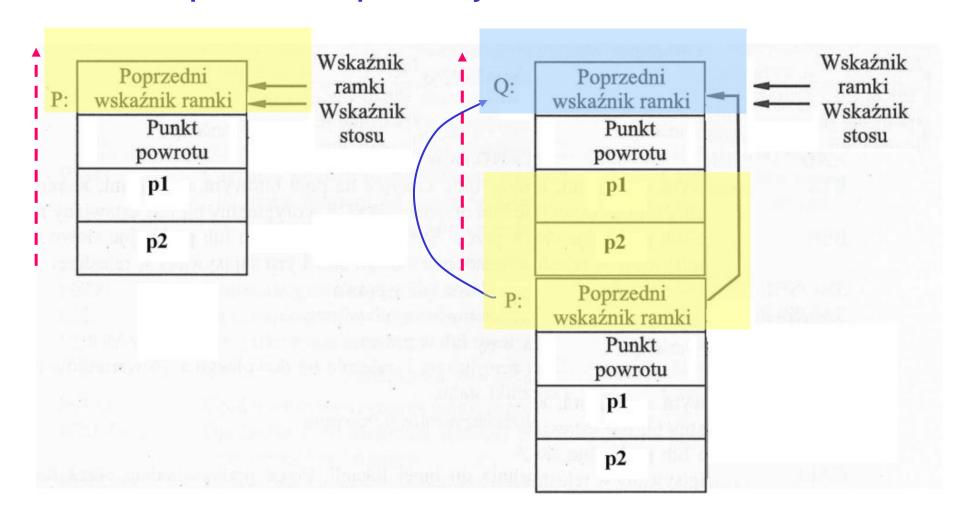


Ramka na stosie – cd przykładu



- Odczytanie parametrów ze stosu
- Przywrócenie wartości esp i ebp
- Usunięcie ramki ze stosu

Ramka z parametrami procedury



Zmienne (lokalne, wewnętrzne) procedury

1) Wykonanie procedury może wymagać użycia zmiennych (pomocniczych) - rejestry procesora

rejes

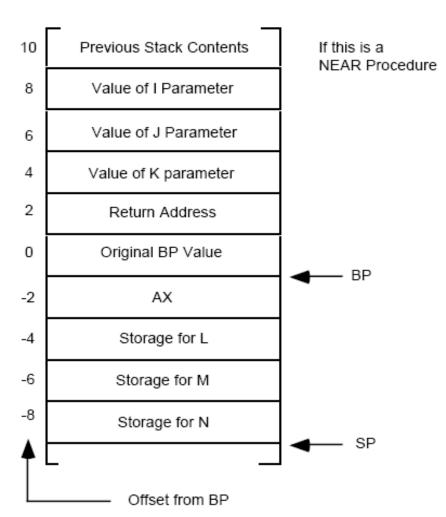
Zmienna lokalna jest tworzona, używana i likwidowana w ramach pojedynczej procedury (jest tymczasowa).

- 2) Wykonanie procedury wymaga użycia rejestrów procesora (wykonywanie rozkazów)
 - te same rejestry mogą być w użyciu w programie wywołującym procedure - konflikt!!!
 - gdzie w pamięci zlokalizować zmienne procedury?
 - jak "powielić" lokalizacje zmiennych dla kolejnych wywołań procedury? jak odwoływać się do zmiennych procedury?

Ramka na stosie – przykład Intel

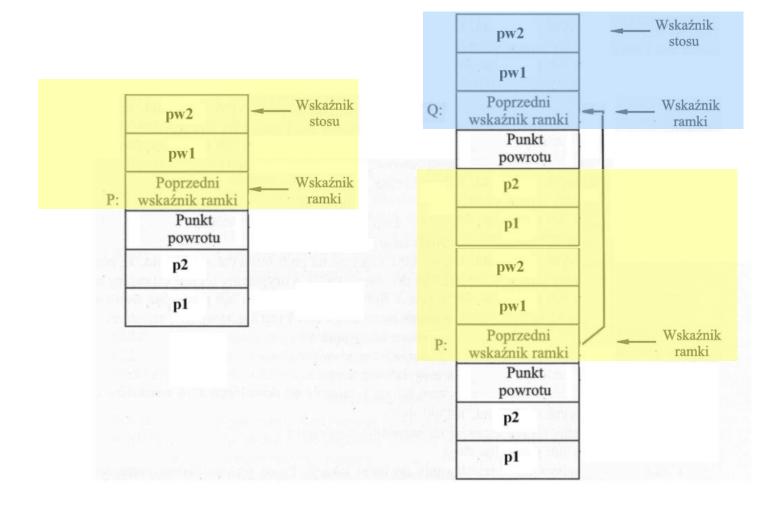
 Obszar na stosie przeznaczony na: adres powrotu, przekazywane parametry, zachowane rejestry, zmienne lokalne

- Tworzony w następujących krokach:
 - –program wywołujący umieszcza argumenty na stosie i wywołuje procedurę.
 - -Wywołana procedura zapisuje EBP na stos i przepisuje ESP do EBP.
 - -Jeżeli potrzebne są zmienne lokalne odpowiednia liczba całkowita odejmowana jest od ESP, aby utworzyć miejsce na stosie.



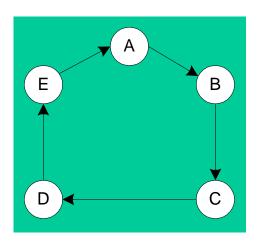
Zmienne wewnętrzne procedury

Ramka ze zmiennymi wewnętrznymi procedury



Przykład: zmienne wewnętrzne procedury - rekursja

- Proces powstający gdy . . .
 - procedura wywołuje samą siebie
 - Procedura A wywołuje procedurę B, która wywołuje procedurę A
- Rekursja tworzy cykl (patrz ilustracja graficzna)



Problem: rekursywne wywołanie – równocześnie używane te same parametry

Rekursja – ogólne zasady

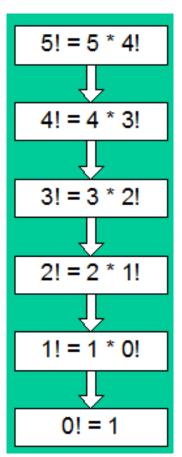
```
Function Proc
         Push
                 eBp
         Mov
                 eBp, eSp
  .IF Terminating Condition is true
        base case result
   .ELSE recursive case result
        Push Parameters
         Call Function
         Add eSp, <Number of Parameter bytes>
  .ENDIF
         Pop
                 eBp
         Ret
Function Endp
```

Rekursja – przykład obliczania silni

Poniższa funkcja rekursywnie oblicza silnię liczby całkowitej *n*. W każdym kroku nowa wartość *n* zapisywana jest na stos.

```
int function factorial(int n)
{
   if(n == 0)
     return 1;
   else
     return n * factorial(n-1);
}
```

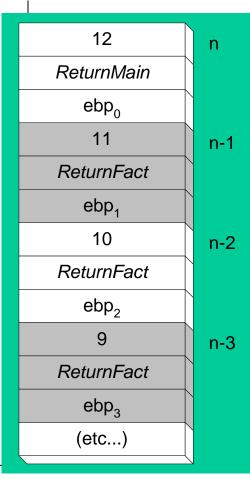
Każde wywołanie dostarcza wynik w postaci poprzedniej wartości pomnożonej przez *n*.



Rekursja – przykład obliczania silni

```
Factorial PROC
   push ebp
   mov ebp, esp
   mov eax, [ebp+8]
                                  ; pobierz n
                                  ; n < 0?
   cmp eax,0
                                  ; tak: kontynuuj
   ja L1
                                  ; nie: zwróć 1
   mov eax,1
   jmp L2
L1: dec eax
   push eax
                                  ; Silnia (n-1)
   call Factorial
  Poniższe instrukcje wykonywane przy powrocie z
 wywołań rekursywnych
ReturnFact:
   mov ebx, [ebp+8]
                                  ; pobierz n
   mul ebx
                                  ; ax = ax * bx
                                  ; zwróć EAX
L2: pop ebp
   ret. 4
                                  ; czyść stos
Factorial ENDP
```

Ramka na stosie:



Ramka na stosie – przykład Intel

Instrukcja: ENTER (Make Stack Frame, 80286+)

Instrukcja tworzy ramkę na stosie dla procedury używającej parametrów

własnych zlokalizowanych na stosie.

Składnia:

ENTER immed16, 0

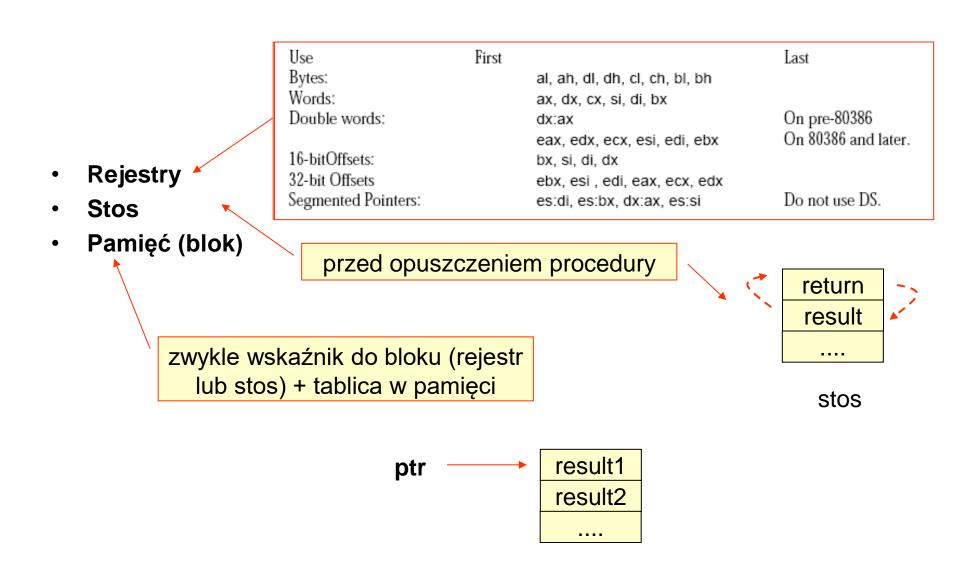
ENTER immed16, 1

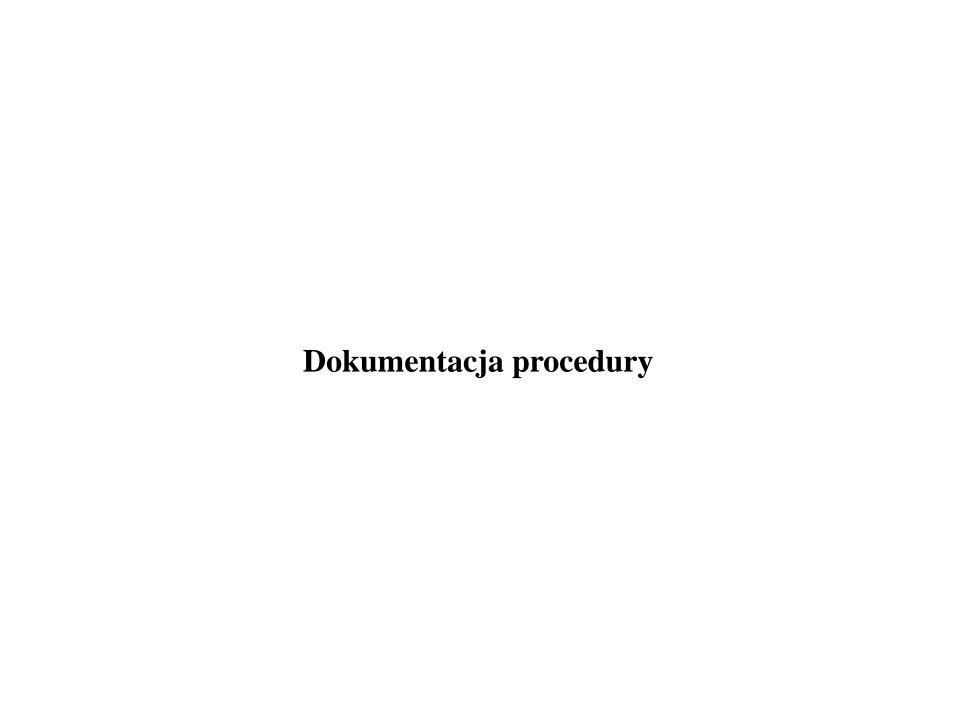
ENTER immed16, immed8

Maksymalny poziom zagnieżdżenia

Liczba bajtów do zarezerwowania. Immed16=0 ↔ ENTER = push bp, mov bp,sp.

Parametry wyników z procedury





Dokumentacja procedury

Dokumentacja procedury powinna zawierać:

- Opis wszystkich zadań procedury
- Opis wejść: lista parametrów wejściowych, określenie ich użycia i wymagań
- Opis wyników: opis wartości zwracanych przez procedurę
- Opis wymagań: opcjonalna lista wymagań wstępnych, które muszą być spełnione przed wywołaniem procedury

Brak gwarancji, że procedura wywołana bez spełnienia warunków wstępnych będzie działać.

Dokumentacja procedury - przykład

```
SumOf PROC
; Obl. i zwraca wynik sumy trzech 32-bitowych liczb całk.
; wejścia: EAX, EBX, ECX – trzy liczby całkowite. Mogą być
; ze znakiem lub bez.
; wyjścia: EAX = suma, flagi statusu (Carry,
; Overflow, itd.) zmienione.
; Wymagania: nic
   add eax,ebx
   add eax,ecx
   ret
SumOf ENDP
```

Dokumentacja procedury - przykład

```
SumOf PROC
; Obl. i zwraca wynik sumy trzech 32-bitowych liczb całk.
; wejścia: EAX, EBX, ECX – trzy liczby całkowite. Mogą być
; ze znakiem lub bez.
; wyjścia: EAX = suma, flagi statusu (Carry,
; Overflow, itd.) zmienione.
; Wymagania: nic
   add eax,ebx
   add eax,ecx
   ret
SumOf ENDP
```