

# ***Методы оптимизации***

***Лекция 3. Численные методы решения  
задач одномерной безусловной  
оптимизации.***

*Селина Елена  
Георгиевна*

## *Литература*

1. Банди Б. Методы оптимизации. Вводный курс. - М.: Радио и связь, 1988. - 128 с.
2. Банди Б. Основы линейного программирования. - М.: Радио и связь, 1989. - 176 с.
3. Лесин, В.В. Основы методов оптимизации.— СПб: Лань, 2016. — 344 с.
4. Сухарев, А.Г. Курс методов оптимизации — Москва: Физматлит, 2011.— 384 с

Аналитические методы исследования функции на экстремум можно использовать в тех случаях, когда функция  $f(x)$  и ее производные имеют достаточно простой вид. Однако зачастую в практических задачах решение уравнения

$$f'(x) = 0$$

и даже просто вычисление производной  $f'(x)$  представляет большие трудности. Кроме того, в практических задачах часто неизвестно, является ли  $f(x)$  дифференцируемой функцией. Поэтому существенное значение приобретают численные методы минимизации, не требующие вычисления производной и основанные на исследовании поведения функции в некоторых специально подбираемых точках в соответствии с определенным алгоритмом. Такие методы называются прямыми методами минимизации.

# Прямые методы минимизации

**Определение.** Функция  $f$  на действительном отрезке  $[a, b]$  называется унимодальной, если она имеет минимум  $x^* \in [a, b]$  и если для любых  $\alpha, \beta \in [a, b]$  ( $\alpha < \beta$ ) выполняются соотношения:

$$f(\alpha) > f(\beta) \text{ при } \beta \leq x^*,$$

$$f(\alpha) < f(\beta) \text{ при } \alpha \geq x^*.$$

Численные методы минимизации, как правило, применяются к унимодальным на рассматриваемом отрезке функциям.

**Определение.** Методы, использующие только значения функции и не требующие вычисления ее производных, называются прямыми методами минимизации.

# Метод деления отрезка пополам

Задаются  $a$ ,  $b$  и погрешность  $\varepsilon$ .

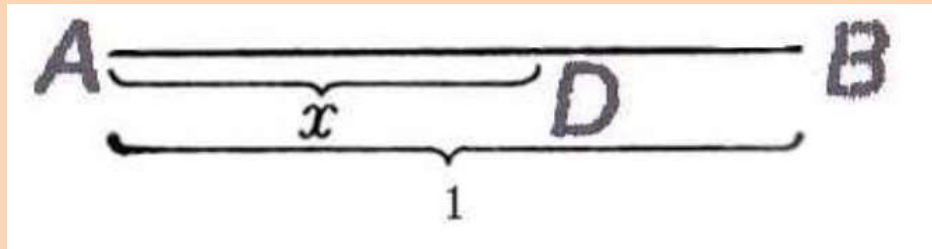
- Берем две точки вблизи середины интервала  $[a, b]$ :  
 $x_1 = (a + b - \varepsilon) / 2$ ,  $x_2 = (a + b + \varepsilon) / 2$ .
- Вычисляем  $y_1 = f(x_1)$ ,  $y_2 = f(x_2)$ .
- Если  $y_1 > y_2$ , тогда присваивается  $a = x_1$ ,  
иначе присваивается  $b = x_2$
- Если  $b - a > 2\varepsilon$ , тогда повторяем с п.1, иначе переходим к пункту 5.
- Вычисляем  $x_m = (a + b) / 2$ ,  $y_m = f(x_m)$ .
- Конец.

Этот метод прост в реализации, позволяет находить минимум разрывной функции, однако требует большого числа вычислений функции для обеспечения заданной точности.

# Метод золотого сечения

Метод золотого сечения основан на делении отрезка локализации «золотым сечением», т.е. таком делении, когда отношение большей части отрезка ко всему отрезку равно отношению меньшей части к большей.

$$\frac{AB}{AD} = \frac{AD}{DB} = \frac{1 + \sqrt{5}}{2}$$



Алгоритм метода схож с методом половинного деления, за исключением только способа расчета точек сравнения  $x_1$ ,  $x_2$ , которые теперь вычисляются в пропорции золотого сечения. В этом методе выбор нового интервала неопределенности происходит по результатам сравнения функции в двух точках. Но в отличие от метода половинного деления, на каждой итерации, кроме первой, вычислении функции производится только в одной точке.

На первом шаге (итерации) точки вычисляются по формулам:  
 $x_1 = a + 0,382(b-a)$ ,  $x_2 = a + 0,618(b-a)$

Затем вычисляются значения функции в этих точках.

Возможны два случая:

Если  $f(x_1) < f(x_2)$ , то оставляем отрезок  $[a, x_2]$ . На второй итерации  $x_2$  полагаем равным  $x_1$ , а  $x_1$  вычисляем по формуле  $x_1 = a + 0,382(x_2 - a)$ . Значение функции вычисляется только в точке  $x_1$ , так как значение функции в  $x_2$  уже было вычислено на предыдущем шаге.

Если  $f(x_1) \geq f(x_2)$ , то оставляем отрезок  $[x_1, b]$ . На второй итерации  $x_1$  полагаем равным  $x_2$ , а  $x_2$  вычисляем по формуле  $x_2 = a + 0,618(b - x_1)$ . Значение функции вычисляется только в точке  $x_2$ , так как значение функции в  $x_1$  уже было вычислено на предыдущем шаге.

Вычисления продолжают до тех пор, пока длина интервала не станет меньше требуемой точности.

# Метод Фибоначчи

Последовательность чисел Фибоначчи  $\{F_n\}$ ,  $n=1,2,3,\dots$  подчиняется соотношению

$$F_{n+2} = F_n + F_{n+1}, \text{ где } F_1 = F_2 = 1$$

и имеет вид

1, 1, 2, 3, 5, 8, 13, 21, 34, 55, 89, 144, 233,...

С помощью метода математической индукции можно показать, что  $n$ -е число Фибоначчи вычисляется по формуле Бинэ:

$$F_n = \frac{1}{\sqrt{5}} \left[ \left( \frac{1+\sqrt{5}}{2} \right)^n - \left( \frac{1-\sqrt{5}}{2} \right)^n \right], \text{ где } n=1,2,3,\dots$$

В методе Фибоначчи выбор нового интервала неопределенности происходит по результатам сравнения функции в двух точках. Как и в методе золотого сечения, на каждой итерации, кроме первой, вычислении функции производится только в одной точке.



В отличие от других методов число итераций определяется сразу. Для достижения требуемой точности  $\varepsilon$  число итераций  $n$  следует задавать исходя из соотношения

$$\frac{b - a}{F_n} \leq \varepsilon$$

Условием окончания вычислений является выполнение заданного количества вычислений  $n$ . На первой итерации полагаем  $k=1$  и вычисляем точки по формулам

$$x_1 = a + \frac{F_{n-k}}{F_{n+1-k}} (b - a) \quad (18)$$

$$x_2 = a + \frac{F_{n-1-k}}{F_{n+1-k}} (b - a) \quad (19)$$

Затем вычисляются значения функции в этих точках.

Возможны два случая:

$f(x_1) < f(x_2)$  - выбираем отрезок  $[a, x_2]$ . На второй итерации полагаем  $a_1 = a$ ,  $b_1 = x_1$ ,  $x_2$  равным  $x_1$ , а  $x_1$  вычисляем по формуле (18). Значение функции вычисляется только в точке  $x_1$ , так как значение функции в  $x_2$  уже было вычислено на предыдущем шаге. И переходят к следующей итерации.

$f(x_1) \geq f(x_2)$  - выбираем отрезок  $[x_1, b]$ . На второй итерации полагаем  $a_1 = x_1$ ,  $b_1 = b$ ,  $x_1$  равным  $x_2$ , а  $x_2$  вычисляем по формуле (19). Значение функции вычисляется только в точке  $x_1$ , так как значение функции в  $x_2$  уже было вычислено на предыдущем шаге. И переходят к следующей итерации.

Вычисления продолжают пока не будут исчерпаны все  $n$ .

## ***Методы, использующие информацию о производных целевой функции***

Пусть теперь  $f(x)$  является дифференцируемой или дважды дифференцируемой выпуклой функцией и возможно вычисление производных  $f'(x)$  в произвольно выбранных точках. В этом случае эффективность поиска точки минимума можно существенно повысить.

Рассмотрим три метода минимизации, в которых используются значения производных целевой функции:

- метод средней точки;
- метод хорд;
- метод Ньютона.

Из курса математического анализа известно, что для выпуклой дифференцируемой функции равенство  $f'(x)=0$  является не только необходимым, но и достаточным условием глобального минимума. Поэтому, если известно, что является внутренней точкой отрезка, то приближенное равенство  $f'(x) \approx 0$  или  $|f'(x)| \leq \varepsilon$  может служить условием остановки вычислений в рассматриваемых трех методах.

## Метод средней точки

Будем искать минимум функции  $f(x)$ , непрерывно дифференцируемой и строго унимодальной на отрезке  $[a, b]$ .

В этом случае единственной точкой  $x^* \in [a, b]$  минимума будет стационарная точка, в которой  $f'(x^*) = 0$ . Отметим, что непрерывно дифференцируемая унимодальная на отрезке функция может иметь на нем более одной стационарной точки. На каждом шаге на отрезке определяются две точки  $a_k, b_k$ , в которых производные имеют разные знаки,  $f'(a_k) f'(b_k) < 0$ . Искомый минимум находится между ними. Делим интервал пополам, из двух интервалов оставляем тот, на концах которого производная имеет разные знаки.

# Алгоритм метода средней точки

Шаг 1. Определим точность  $\varepsilon > 0$ ,  $a_1 = a$ ,  $b_1 = b$ , вычисляем  $f'(a_1) < 0$ ,  $f'(b_1) > 0$

Вычисляем  $x_1 = \frac{a_1 + b_1}{2}$ ,  $k = 1$

Шаг 2 Вычисляем  $f'(x_k)$ , если  $f'(x_k) = 0$ , или  $f'(x_k) < \varepsilon$ , то  $x_k = \frac{a_k + b_k}{2}$  – точка минимума, конец.

Шаг 3 Если  $f'(x_k) < 0$ , то  $a_{k+1} = x_k$ ,  $b_{k+1} = b_k$ , иначе  $a_{k+1} = a_k$ ,  $b_{k+1} = x_k$

Шаг 4  $x_k = \frac{a_k + b_k}{2}$ , переход на пункт 2.

Метод средней точки напоминает метод дихотомии, но сходится к искомому значению  $x^*$  быстрее.

# Метод хорд

Как уже отмечалось, равенство  $f'(x)=0$  является необходимым и достаточным условием глобального минимума выпуклой дифференцируемой функции  $f(x)$ . Если на концах отрезка  $[a,b]$  производная  $f'(x)$  имеет разные знаки, т.е.  $f'(a) \cdot f'(b) < 0$ , и она непрерывна, то на интервале  $(a,b)$  найдется точка, в которой  $f'(x)$  обращается в нуль. В этом случае поиск точки минимума на отрезке эквивалентен решению уравнения

$$f'(x) = 0, \quad x \in (a, b) \quad (20)$$

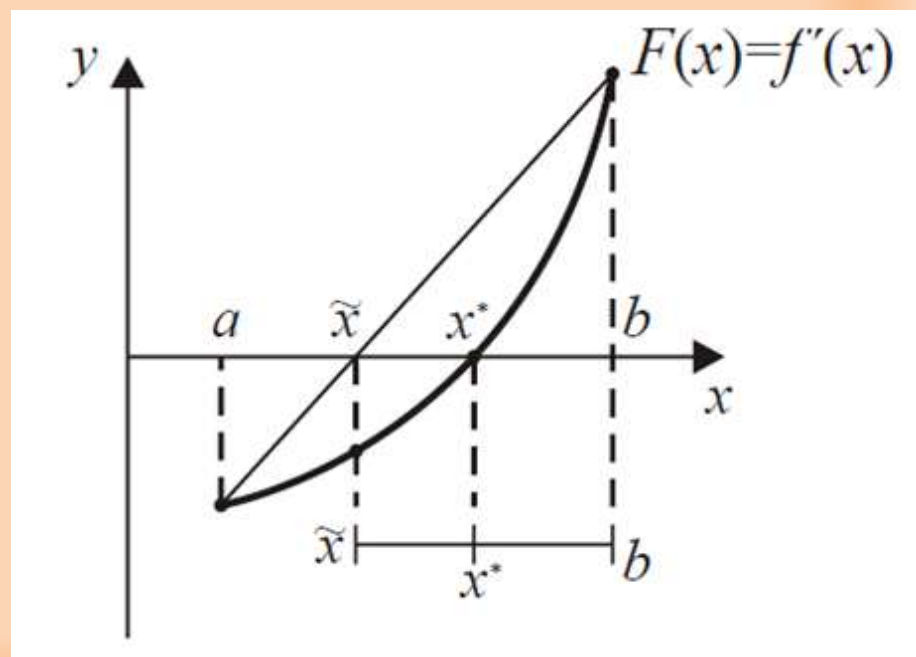
Таким образом, при  $f'(a) \cdot f'(b) < 0$ , любой приближенный метод решения уравнения (20) можно рассматривать как метод минимизации выпуклой непрерывно дифференцируемой функции  $f(x)$  на отрезке  $[a,b]$ .

Сущность приближенного решения уравнения  $F(x)=0$  на отрезке  $[a,b]$  при  $F(a) \cdot F(b) < 0$  методом хорд состоит в исключении отрезков путем определения  $\tilde{x}$  - точки пересечения с осью  $OX$  хорды графика функции  $F(x)$  на отрезке  $[a,b]$ , представленного на рисунке.

Полагая  $F(x) = f'(x)$ , запишем координату точки  $\tilde{x}$

$$\tilde{x} = a - \frac{f'(a)}{f'(a) - f'(b)} (a - b) \quad (21)$$

Отрезок дальнейшего поиска точки  $\tilde{x}$  ( $[a, \tilde{x}]$  или  $[\tilde{x}, b]$ ) выбирается в зависимости от знака  $f'(\tilde{x})$  так же, как в методе средней точки. На каждой итерации, кроме первой, необходимо вычислять только одно новое значение  $f'(x)$ .





# Алгоритм метода хорд

Шаг 1. Находим  $\tilde{x}$  по формуле (21). Вычисляем  $f'(\tilde{x})$  и переходим к шагу 2.

Шаг 2. Проверка на окончание поиска: если  $|f'(\tilde{x})| \leq \varepsilon$  то положить  $x^* = \tilde{x}$ ,

$f^* = f(\tilde{x})$ , и завершить поиск, иначе перейти к шагу 3.

Шаг 3. Переход к новому отрезку. Если  $f'(\tilde{x}) > 0$ , то положить  $b = \tilde{x}$ ,  $f'(b) = f'(\tilde{x})$ , иначе положить  $a = \tilde{x}$ ,  $f'(a) = f'(\tilde{x})$ . Перейти к шагу 1.

# Метод Ньютона

Если выпуклая на отрезке  $[a,b]$  функция  $f(x)$  дважды непрерывно дифференцируема на этом отрезке, то точку  $x \in [a,b]$  минимума этой функции можно найти, решая уравнение  $f'(x) = 0$  методом Ньютона (другое название – метод касательных). Пусть  $x_0 \in [a,b]$  – нулевое (начальное) приближение к искомой точке  $x^*$ . Заменим дугу графика функции  $F(x) = f'(x)$  в окрестности начальной точки касательной в точке  $(x_0, f'(x_0))$ .

$$F(x) \approx F(x_0) + F'(x_0)(x - x_0) \quad (22)$$

Выберем в качестве следующего приближения к  $x^*$  точку  $x_1$  пересечения касательной с осью абсцисс.

Приравнивая к нулю правую часть в (22), получим первый элемент

$$x_1 = x_0 - \frac{F(x_0)}{F'(x_0)} \quad (23)$$

итерационной последовательности  $\{x_k\}$ ,  $k=1,2,\dots$

На  $(k+1)$ -м шаге по найденной на предыдущем шаге точке  $x_k$  можно найти точку

$$x_{k+1} = x_k - \frac{f'(x_k)}{f''(x_k)} \quad (24)$$

Вычисления по формуле (24) производятся до тех пор, пока не выполнится неравенство  $|f'(x_k)| \leq \varepsilon$ , после чего полагают  $x^* \approx x_k$ ,  $f^* \approx f(x_k)$ .

