

## BACHELORARBEIT

im Studiengang Elektrotechnik

---

# Fremdfeldbeeinflussung auf Messstromwandler in der Niederspannung

---

Vorgelegt von:

**Oliver Schmidt**

Matrikelnummer: 7023462

Durchgeführt bei:

**Rolf Janssen Elektrotechnische Werke GmbH**

Emsstraße 4

26603 Aurich

**Erstprüfer:** Dr. Sandro Günter

**Zweitprüfer:** Dipl.-Ing. Rainer Ludewig

**Abgabedatum:** Emden, den 14. Januar 2026



## Inhaltsverzeichnis

<b>Abbildungsverzeichnis</b>	<b>IV</b>
<b>1 Einleitung</b>	<b>1</b>
1.1 Motivation . . . . .	1
1.2 Problemstellung . . . . .	1
1.3 Zielsetzung . . . . .	1
1.4 Vorgehensweise . . . . .	1
<b>2 Theoretische Grundlagen und aktueller Forschungsstand</b>	<b>2</b>
2.1 Grundlagen Messstromwandler . . . . .	2
2.2 Aufbau und Bauformen . . . . .	2
2.2.1 Unterscheidung zwischen Mess- und Schutzstromwandlern . . . . .	3
2.2.2 Kompensationswicklungen . . . . .	3
2.2.3 Normative Anforderungen und Genauigkeitsklassen . . . . .	5
2.2.3.1 Schutzwandler . . . . .	5
2.2.3.2 Messwandler . . . . .	5
2.2.4 Ersatzschaltbild eines Messstromwandlers . . . . .	6
2.3 Physikalisches Wirkprinzip . . . . .	7
2.3.1 Entstehung und Ausbreitung magnetischer Störfelder . . . . .	8
2.4 Messabweichung und Fehlerfortpflanzung . . . . .	8
2.5 Aufbau Niederspannungsschaltanlagen . . . . .	8
<b>3 Versuchsaufbau und Methodik</b>	<b>9</b>
3.1 Prüfverfahren zur Bestimmung der Genauigkeit . . . . .	9
3.2 Hochstrom-Prüfstand . . . . .	9
3.2.1 Aufbau und Funktionsweise . . . . .	9
3.2.2 Messkonzept . . . . .	11
3.2.3 Regelungskonzept . . . . .	11
3.3 Messtechnisches Konzept und Durchführung . . . . .	11
3.3.1 Versuchsaufbau zur Ermittlung der Messabweichung . . . . .	12
3.3.2 Konstruktive Gestaltung der Primärleiterführung . . . . .	12
3.3.2.1 Geometrische Anordnung: Parallel- vs. Dreieckskonfiguration . . . . .	12
3.3.2.2 Spezifikation der Kupferschienen und Phasenmittenabstände . . . . .	12
<b>4 Experimentelle Untersuchung</b>	<b>13</b>
4.1 Inbetriebnahme und Plausibilitätsprüfung . . . . .	13
4.2 Optimierung der Messdatenerfassung . . . . .	13
4.3 Validierung des optimierten Systems . . . . .	13
<b>5 Auswertung und Diskussion</b>	<b>14</b>
5.1 Durchführung der Messreihen am optimierten Prüfstand . . . . .	14
5.2 Messergebnisse: Einfluss der Leitergeometrie . . . . .	14
5.3 Messergebnisse: Vergleich der Wandlertechnologien . . . . .	14
5.4 Auswertung der Messergebnisse . . . . .	14
<b>6 Zusammenfassung der Ergebnisse</b>	<b>15</b>
6.1 Bewertung der Prüfstands-Optimierung . . . . .	15
6.2 Konstruktionsempfehlung für zukünftige Wandler-Einbauten . . . . .	15
<b>7 Ausblick</b>	<b>16</b>

---

<b>A Anhang</b>	<b>17</b>
<b>Eigenständigkeitserklärung</b>	<b>18</b>

## Abbildungsverzeichnis

2.1	Schematischer Aufbau eines Aufsteckstromwandlers . . . . .	2
2.2	Schematischer Aufbau eines Wandlers mit zusätzlichen Kompensationswicklungen	4
2.3	Schematische Darstellung der zentrischen und exzentrischen Positionierung der Kupferschiene . . . . .	4
2.4	Vollständiges Ersatzschaltbild eines Messstromwandlers . . . . .	6
2.5	Vollständiges Ersatzschaltbild eines Messstromwandlers . . . . .	7
2.6	Vergleich der Simulationsergebnisse bei zentrischer und exzentrischer Leiteranordnung im Wandler . . . . .	8
3.1	Blockschaltbild des Hochstrom-Prüfstandes mit Leistungs- und Signalfaden . . .	10
3.2	Schematischer Aufbau der Messstrecke zur Ermittlung der Messabweichung . . .	12

## **1 Einleitung**

### **1.1 Motivation**

### **1.2 Problemstellung**

### **1.3 Zielsetzung**

### **1.4 Vorgehensweise**

## 2 Theoretische Grundlagen und aktueller Forschungsstand

### 2.1 Grundlagen Messstromwandler

Ein Stromwandler dient dazu, hohe Wechselströme aus dem Primärnetz in kleine, messbare Ströme auf der Sekundärseite zu transformieren. Dabei fungiert er als Bindeglied zwischen dem Hochstrombereich und den Mess- oder Schutzeinrichtungen. Das grundlegende Funktionsprinzip basiert auf der galvanischen Trennung zwischen dem Primär- und dem Sekundärkreis. Dies ermöglicht den Anschluss von standardisierten Messgeräten, Zählern oder Schutzrelais, die üblicherweise für Nennströme von 1 A oder 5 A ausgelegt sind, ohne diese dem hohen Potenzial oder den hohen Strömen des Primärleiters auszusetzen.

### 2.2 Aufbau und Bauformen

Konstruktiv setzt sich der betrachtete Messstromwandler im Wesentlichen aus sechs Hauptkomponenten zusammen, die in Abbildung 2.1 dargestellt sind.

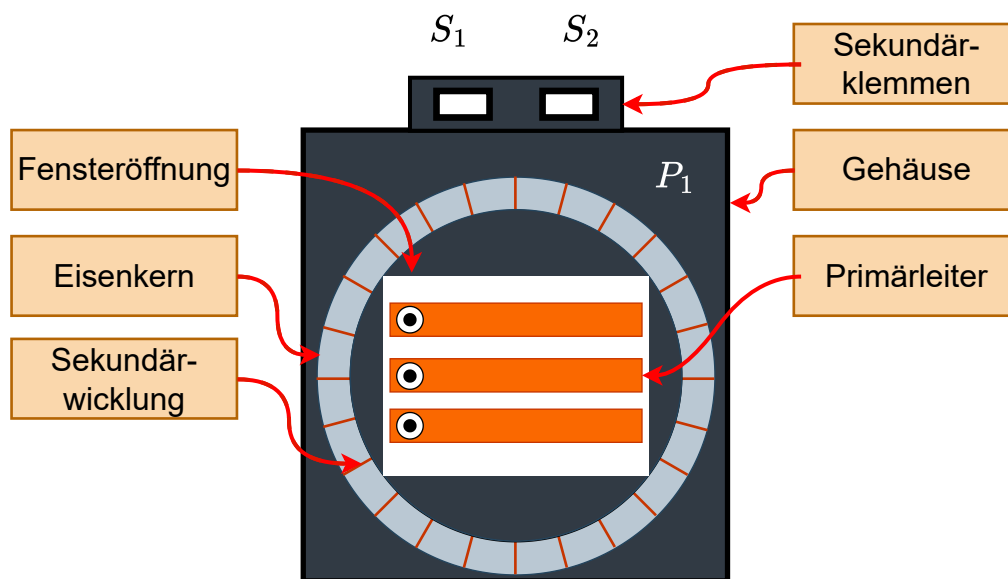


Abbildung 2.1: Schematischer Aufbau eines Aufsteckstromwandlers

Im Niederspannungsbereich fungiert meist eine Kupferschienenanordnung als Primärleiter. Diese weist in der Regel ein Rechteckprofil auf und kann aus mehreren Einzelschienen bestehen. Eine detaillierte Betrachtung der Schienenanordnung erfolgt in Abschnitt 3.2 (Hochstromprüfstand). Dieser Primärleiter wird durch die Fensteröffnung des Wandlers geführt. Diese Bauform ohne integrierte Primärwicklung bezeichnet man als Durchsteck- oder Aufsteckstromwandler. Sie entspricht physikalisch einer Windungszahl von eins ( $N_1 = 1$ ) und dominiert aufgrund der einfachen Montage im Bereich mittlerer bis hoher Ströme. Um dabei eine zentrierte Leiterführung zu gewährleisten, bieten einige Hersteller spezielle Vorrichtungen an, mit denen sich unterschiedliche Schienengeometrien im Fensterausschnitt fixieren lassen.

Das zentrale Element der Übertragung bildet der Magnetkern. Er hat die Aufgabe, den magnetischen Fluss bei geringstmöglichem magnetischen Widerstand zu bündeln. Ist dieser Kern

als geschlossener Toroid ohne Luftspalt ausgeführt, spricht man von einem Ringkern. Der Kern besteht aus einem ferromagnetischen Werkstoff mit hoher Permeabilität ( $\mu_r$ ), um die Übertragungsverluste zu minimieren. Die magnetischen Eigenschaften des Kernmaterials bestimmen dabei maßgeblich die Genauigkeit und das Sättigungsverhalten des Wandlers. Als Werkstoffe kommen üblicherweise Siliziumeisen, Nickleisen oder nanokristalline Legierungen zum Einsatz [1, S. 63].

Direkt auf diesen Ringkern ist die Sekundärwicklung aufgebracht. Sie transformiert den magnetischen Fluss zurück in einen elektrischen Strom und ist mit den externen Anschlussklemmen verbunden. Das Gehäuse umschließt schließlich den gesamten Eisenkern samt Sekundärwicklung und gewährleistet die notwendige elektrische Isolation sowie den mechanischen Schutz.

### 2.2.1 Unterscheidung zwischen Mess- und Schutzstromwandlern

Stromwandler lassen sich je nach Anwendungszweck in zwei Hauptkategorien unterteilen: Messstromwandler und Schutzstromwandler. Zwar basieren beide auf dem gleichen physikalischen Prinzip, sie unterscheiden sich jedoch maßgeblich durch ihr Sättigungsverhalten.

Der Messstromwandler dient primär dazu, Ströme innerhalb des Nennstrombereichs zu erfassen, um beispielsweise Energiezähler zu speisen. Ein entscheidendes Kriterium ist hierbei, dass der Kern bei hohen Überströmen (z. B. im Kurzschlussfall) schnell in die Sättigung geht. Dies begrenzt den Sekundärstrom und schützt so die angeschlossene empfindliche Messtechnik vor Zerstörung [2, Kap. 2.2].

Im Gegensatz dazu wird der Schutzstromwandler verwendet, um Schutzeinrichtungen (wie Relais) anzusteuern. Er muss gewährleisten, dass der sekundäre Strom auch weit über den Nennbereich hinaus (im Fehlerfall) proportional zum Primärstrom bleibt. Der Kern darf also nicht frühzeitig sättigen, damit die Schutzauslösung zuverlässig erfolgt [2, Kap. 2.2]. Technisch wird dies oft durch Eisenkernmaterialien mit hoher Sättigungsflussdichte oder Luftspalte im Kern realisiert.

Eine weitere spezielle Wandlertyp wird im folgenden Kapitel 2.2.2 Kompensationswicklungen erklärt.

### 2.2.2 Kompensationswicklungen

Kompensationswicklungen dienen primär dazu, zwei signifikante Störeinflüsse bei Messstromwandlern zu minimieren. Dies sind der Lagefehler, verursacht durch eine exzentrische Positionierung des Primärleiters (siehe Abbildung 2.3), sowie die Einwirkung externer Fremdfelder. Die physikalischen Grundlagen zu letzterem Aspekt werden in Kapitel 2.3.1 detailliert.

Eine exzentrische Leiteranordnung tritt in der Praxis häufig auf, insbesondere wenn die Fensteröffnung des Wandlers deutlich größer dimensioniert ist als der Querschnitt der verwendeten Stromschiene. Aufgrund des geometrischen Spielraums ist eine exakte Zentrierung bei der Montage oft nicht gewährleistet.



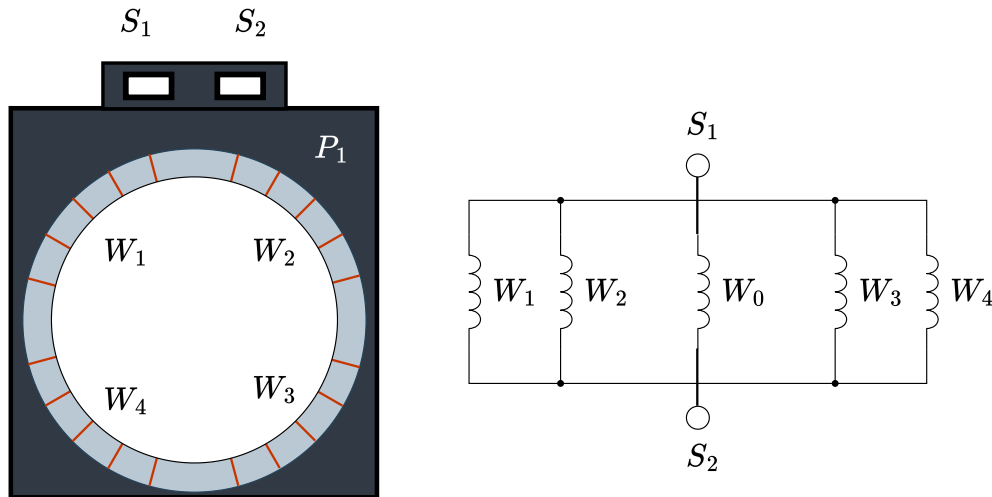


Abbildung 2.2: Schematischer Aufbau eines Wandlers mit zusätzlichen Kompensationswicklungen

Abbildung 2.2 veranschaulicht das grundlegende Funktionsprinzip. Die Wicklungen ( $W_1$  bis  $W_4$ ) sind symmetrisch über den Umfang des Eisenkerns verteilt. Technisch wird dies realisiert, indem Teilwicklungen zusätzlich zur eigentlichen Sekundärwicklung aufgebracht und – wie im rechten Teil der Grafik dargestellt – parallel geschaltet werden. Diese Parallelschaltung ermöglicht den Fluss von Ausgleichsströmen zwischen den Segmenten, wodurch lokale Sättigungserscheinungen und Asymmetrien im Magnetfluss kompensiert werden.

Es ist zu beachten, dass die Abbildung lediglich die allgemeine Kompensationswicklungstechnik nach [1, S.77] darstellt. In der Praxis setzen Hersteller oft individuelle, teils proprietäre Wicklungsdesigns ein, um spezifische Optimierungen zu erreichen. Die tatsächliche technische Ausführung kann daher von dieser schematischen Darstellung abweichen.

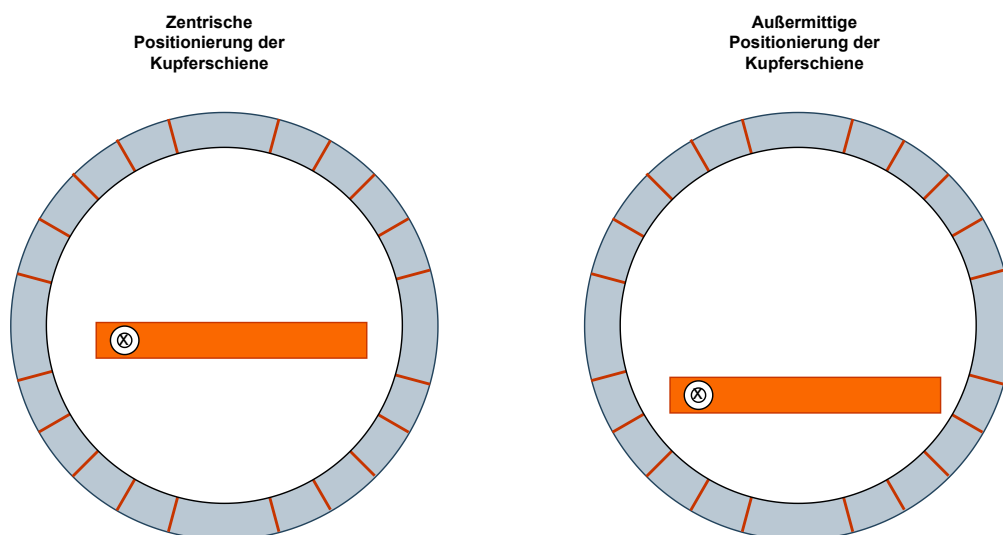


Abbildung 2.3: Schematische Darstellung der zentrischen und exzentrischen Positionierung der Kupferschiene

Hier bin ich gerade aktuelle.

### 2.2.3 Normative Anforderungen und Genauigkeitsklassen

Messstromwandler werden in unterschiedlichen Genauigkeitsklassen gefertigt, deren Anforderungen in der DIN EN 61869-2 festgelegt sind [3, S. 22]. Diese Klassen definieren die maximal zulässigen Messabweichungen und bilden die Entscheidungsgrundlage für die Auswahl eines Wandlers.

Wie bereits in Abschnitt 2.2.1 erläutert, unterscheiden sich die Anforderungen an Mess- und Schutzwandler grundlegend.

**2.2.3.1 Schutzwandler** Für Schutzwandler ist das Verhalten bei hohen Kurzschlussströmen entscheidend. Sie werden in die Klassen **P** (Protection) und **PR** (Protection, niedrige Remanenz) eingeteilt.

Die Bezeichnung der Genauigkeitsklasse setzt sich bei diesen Wandlern aus der höchstzulässigen prozentualen Gesamtmessabweichung, dem Kennbuchstaben und dem Genauigkeitsgrenzfaktor (ALF – Accuracy Limit Factor) zusammen [3, S. 23–24]:

- **Klasse P:** Standard-Schutzwandler (z. B. 5P, 10P). Hier ist kein Grenzwert für den Remanenzfluss definiert.
- **Klasse PR:** Schutzwandler mit begrenztem Remanenzfluss (z. B. 5PR, 10PR). Diese müssen nach dem Abschalten von Fehlerströmen eine geringe Remanenz aufweisen, was oft durch Luftspalte im Kern erreicht wird.

Der **Genauigkeitsgrenzfaktor (ALF)** gibt an, bis zum Wievielfachen des Nennstroms die Fehlergrenzen eingehalten werden. Die Normwerte für den ALF sind 5, 10, 15, 20 und 30 [3, S. 23]. Eine Bezeichnung wie „5P20“ bedeutet demnach: 5 % Gesamtmessabweichung bei 20-fachem Nennstrom.

Tabelle 2.1 zeigt die Grenzwerte für die gängigen Schutzklassen.

Tabelle 2.1: Grenzwerte der Messabweichung für Stromwandler für Schutzzwecke der Klassen P und PR (gemäß DIN EN 61869-2 Tabelle 205 [3, S. 24])

Genauigkeits- klasse	Übersetzungs- messabweichung bei $I_n$ ( $\pm$ %)	Fehlwinkel		Gesamtmess- abweichung bei $ALF \cdot I_n$ (%)
		bei $I_n$ ( $\pm$ min)	( $\pm$ centigrad)	
5P und 5PR	1	60	1,8	5
10P und 10PR	3	–	–	10

**2.2.3.2 Messwandler** Messwandler untergliedern sich in die Standardklassen **0,1 – 0,2 – 0,5 – 1**, die Sonderklassen **0,2S – 0,5S** (für präzise Messungen auch weit unter Nennstrom) sowie die Klassen **3 – 5** für weniger genaue Betriebsmessungen.

Die Einhaltung der Fehlergrenzen ist dabei an die angeschlossene Bürde gekoppelt. Für die Standardklassen (0,1 bis 1) sowie die Sonderklassen (0,2S und 0,5S) dürfen die Grenzwerte im Bürdenbereich von 25 % bis 100 % der Bemessungsleistung nicht überschritten werden. Für die größeren Klassen 3 und 5 gilt hingegen ein eingeschränkter Bereich von 50 % bis 100 % der Bemessungsleistung [3, S. 21]. Zudem sind für die Klassen 3 und 5 normativ keine Grenzwerte für den Fehlwinkel definiert.

Im Folgenden werden die spezifischen Grenzwerte für die Standardklassen betrachtet. Ein wesentliches Kriterium ist die **Übersetzungsmessabweichung**  $\varepsilon$  (Stromfehler), die die prozentuale Abweichung des Sekundärstroms vom idealen Wert angibt (siehe Tabelle 2.2).

Tabelle 2.2: Grenzwerte für die Übersetzungsmessabweichung (gemäß DIN EN 61869-2 Tabelle 201 [3, S. 22])

Genauigkeits- klasse	Übersetzungsmessabweichung $\pm$ % bei Strom (% von $I_n$ )			
	5	20	100	120
0,1	0,4	0,2	0,1	0,1
0,2	0,75	0,35	0,2	0,2
0,5	1,5	0,75	0,5	0,5
1	3,0	1,5	1,0	1,0

Neben dem Stromfehler ist der **Fehlwinkel** entscheidend, der die Phasenverschiebung beschreibt. Die Einhaltung der Grenzwerte ist insbesondere für Schutzeinrichtungen mit Richtungsbestimmung von Bedeutung [3, S. 51]. Tabelle 2.3 fasst die zulässigen Fehlwinkel für die Klassen 0,1 bis 1 zusammen.

Tabelle 2.3: Grenzwerte für den Fehlwinkel (gemäß DIN EN 61869-2 Tabelle 201 [3, S. 22])

Genauigkeits- klasse	Fehlwinkel							
	$\pm$ Minuten				$\pm$ Zentiradian			
	bei Strom (% von $I_n$ )				bei Strom (% von $I_n$ )			
	5	20	100	120	5	20	100	120
0,1	15	8	5	5	0,45	0,24	0,15	0,15
0,2	30	15	10	10	0,90	0,45	0,30	0,30
0,5	90	45	30	30	2,70	1,35	0,90	0,90
1	180	90	60	60	5,40	2,70	1,80	1,80

## 2.2.4 Ersatzschaltbild eines Messstromwandlers

Ein Messstromwandler entspricht physikalisch einem Transformator, weshalb sich sein Verhalten mithilfe des Transformator-Ersatzschaltbildes beschreiben lässt. In der Darstellung 2.4 sind die Größen der Primärseite auf die Sekundärseite bezogen. Dabei repräsentieren  $R'_p$  den Widerstand und  $L'_p$  die Streuinduktivität der Primärseite. Die Sekundärseite wird durch den Wicklungswiderstand  $R_s$  und die Streuinduktivität  $L_s$  gebildet. Der Querzweig, bestehend aus dem Eisenverlustwiderstand  $R_{FE}$  und der Hauptinduktivität  $L_H$ , modelliert den Eisenkern. Die externe Bürde wird durch  $R_B$  und  $L_B$  abgebildet.

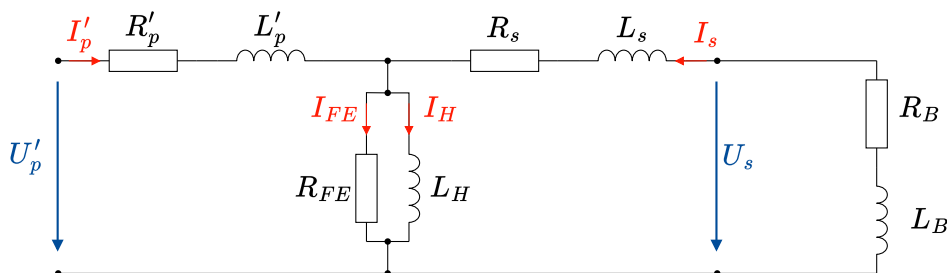


Abbildung 2.4: Vollständiges Ersatzschaltbild eines Messstromwandlers

Bei einem Aufsteckstromwandler bildet der durch die Fensteröffnung geführte Leiter die Pri-

märwicklung. Da dieser Leiteranteil sehr kurz ist und keine Wicklung im herkömmlichen Sinne darstellt, können der ohmsche Widerstand  $R'_p$  und die Streuinduktivität  $L'_p$  in der Regel vernachlässigt werden. Das daraus resultierende vereinfachte Ersatzschaltbild ist in Abbildung 2.5 dargestellt.

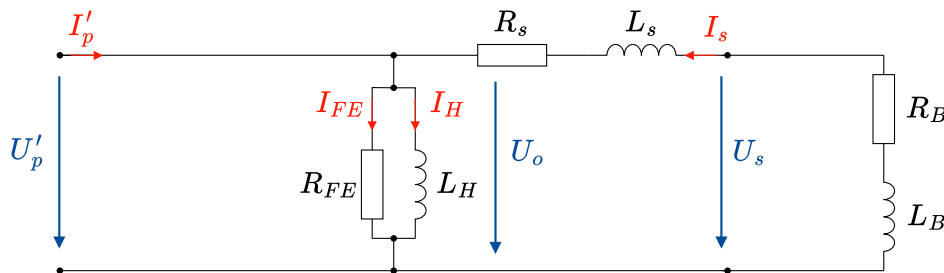


Abbildung 2.5: Vollständiges Ersatzschaltbild eines Messstromwandlers

Theoretisch ließe sich auch die sekundäre Streuinduktivität  $L_s$  vernachlässigen, vorausgesetzt, der Primärleiter befindet sich zentriert im Eisenkern und die Sekundärwicklung ist gleichmäßig über den Umfang verteilt [1, S. 65]. Da in der Praxis jedoch weder eine ideale Zentrierung des Leiters noch eine perfekte Wicklungsverteilung durch den Hersteller garantiert werden kann, wird  $L_s$  in der hier vorliegenden Betrachtung – wie im vereinfachten Schaltbild ersichtlich – nicht vernachlässigt.

## 2.3 Physikalisches Wirkprinzip

Physikalisch betrachtet arbeitet der Messstromwandler wie ein kurzgeschlossener Transformator. Jeder stromdurchflossene Leiter ist von einem magnetischen Feld umgeben. Nach dem Durchflutungssatz (Ampèresches Gesetz) erzeugt der Strom  $I_p$  im Primärleiter eine magnetische Feldstärke  $H$ .

$$I_p \cdot N_p \approx I_s \cdot N_s \quad (1)$$

Daraus resultiert das Übersetzungsverhältnis, das antiproportional zu den Windungszahlen ist. In der Realität ist jedoch ein kleiner Teil des Primärstroms notwendig, um den magnetischen Fluss im Eisenkern aufrechtzuerhalten (Magnetisierungsstrom), was zu den typischen Übersetzungs- und Winkelfehlern führt.

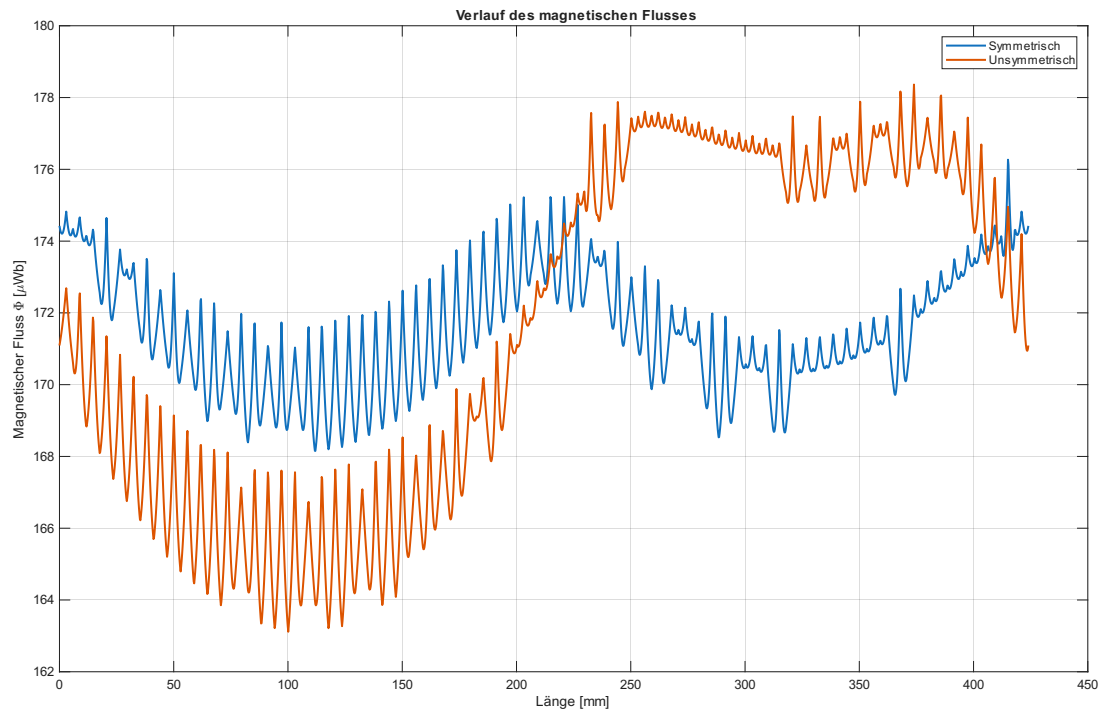


Abbildung 2.6: Vergleich der Simulationsergebnisse bei zentrischer und exzentrischer Leiteranordnung im Wandler

### 2.3.1 Entstehung und Ausbreitung magnetischer Störfelder

Die Fremdfelder, die in Niederspannungsschaltanlagen auftreten und Messergebnisse beeinflussen können, entstehen primär durch hohe Ströme in benachbarten Leitern (ab ca. 2000 A). In typischen Sammelschienensystemen ist dabei häufig der mittlere Leiter (L2) von den Einflüssen der Außenleiter am stärksten betroffen, da sich hier die Felder der benachbarten Phasen überlagern.

## 2.4 Messabweichung und Fehlerfortpflanzung

## 2.5 Aufbau Niederspannungsschaltanlagen

### 3 Versuchsaufbau und Methodik

Zur Charakterisierung der Messstromwandler wurde ein Hochstrom-Prüfstand eingesetzt, der primäre Wechselströme von bis zu 6000 A generieren kann. Dies ermöglichte die Analyse der magnetischen Eigenschaften sowie der Messgenauigkeit unter realitätsnahen Betriebsbedingungen.

Das methodische Vorgehen untergliedert sich in drei Bereiche: Zunächst erläutert Abschnitt 3.1 das grundlegende Messprinzip der Fehlerbestimmung. Darauf aufbauend folgt in Abschnitt 3.2 eine detaillierte technische Beschreibung des Prüfstandsbaus. Abschließend stellt Abschnitt 3.3 das konkrete Versuchskonzept dar, welches die Variation der Prüfparameter (Stromstärke, Bürde, Leiterpositionierung) definiert.

#### 3.1 Prüfverfahren zur Bestimmung der Genauigkeit

Die Bestimmung der Genauigkeit eines Messstromwandlers (Prüfling) erfolgt nach dem Prinzip der Vergleichsmessung gegen ein hochgenaues Referenznormal (Normalwandler).

Hierbei werden der Prüfling und der Normalwandler primärseitig vom selben Strom durchflossen. Sekundärseitig werden die Ausgangsströme beider Wandler einer Messbrücke oder einem Vektor-Netzwerkanalysator zugeführt. Da der Fehler des Normalwandlers vernachlässigbar klein und bekannt ist, kann aus der Differenz der beiden Sekundärströme direkt auf die Messabweichung des Prüflings geschlossen werden.

Zu ermitteln sind hierbei zwei zentrale Größen:

- Die **Übersetzungsmessabweichung**  $\varepsilon$  (Stromfehler), welche die Amplitudendifferenz beschreibt.
- Der **Fehlwinkel**  $\Delta\phi$ , welcher die Phasenverschiebung zwischen dem primären und dem sekundären Stromvektor angibt.

Um normkonforme Ergebnisse gemäß DIN EN 61869-2 zu gewährleisten, ist es zwingend erforderlich, den Prüfling mit seiner Nennbürde zu belasten, da die Impedanz des Sekundärkreises einen signifikanten Einfluss auf beide Fehlergrößen hat.

#### 3.2 Hochstrom-Prüfstand

Der Hochstrom-Prüfstand dient der Erzeugung und Regelung hoher Wechselströme für thermische und elektrodynamische Untersuchungen an elektrischen Betriebsmitteln. Als Prüflinge fungieren hierbei in der Regel Niederspannungsschaltanlagen oder deren Teilkomponenten, wie beispielsweise Stromschienensysteme und Schaltgeräte, die unter realitätsnahen Lastbedingungen auf ihre thermische Belastbarkeit und Festigkeit geprüft werden. Die Anlage ermöglicht die Bereitstellung von Strömen bis 5000 A bei einer geringen Sekundärspannung. Im Folgenden werden der elektrotechnische Aufbau, das darauf abgestimmte Messkonzept sowie die Implementierung der Stromregelung detailliert beschrieben.

##### 3.2.1 Aufbau und Funktionsweise

Der Leistungspfad beginnt primärseitig mit einem motorbetriebenen Säulenstelltransformator der Firma Ruhstrat, der mit einer Leistung von 90 kVA als zentrales Stellglied fungiert. Dem Transformator sind Netzdrosseln nachgeschaltete, die zur Entkopplung von Stromspitzen dienen. Die Spannungsstellung erfolgt stufenlos über verstellbare Kohlerollbürsten, wodurch eine variable Ausgangsspannung zwischen 0 V und 380 V bereitgestellt wird. Diese Spannung speist

den nachgeschalteten Hochstrom-Festtransformator von Rolf Janssen (Typ UI 260/420 M). Mit einer Nennleistung von 30 kVA transformiert dieser die Spannung auf eine Kleinspannung von 6 V herab, was sekundärseitig die Realisierung von Prüfströmen bis zu 5000 A am dreiphasigen Abgang ermöglicht.

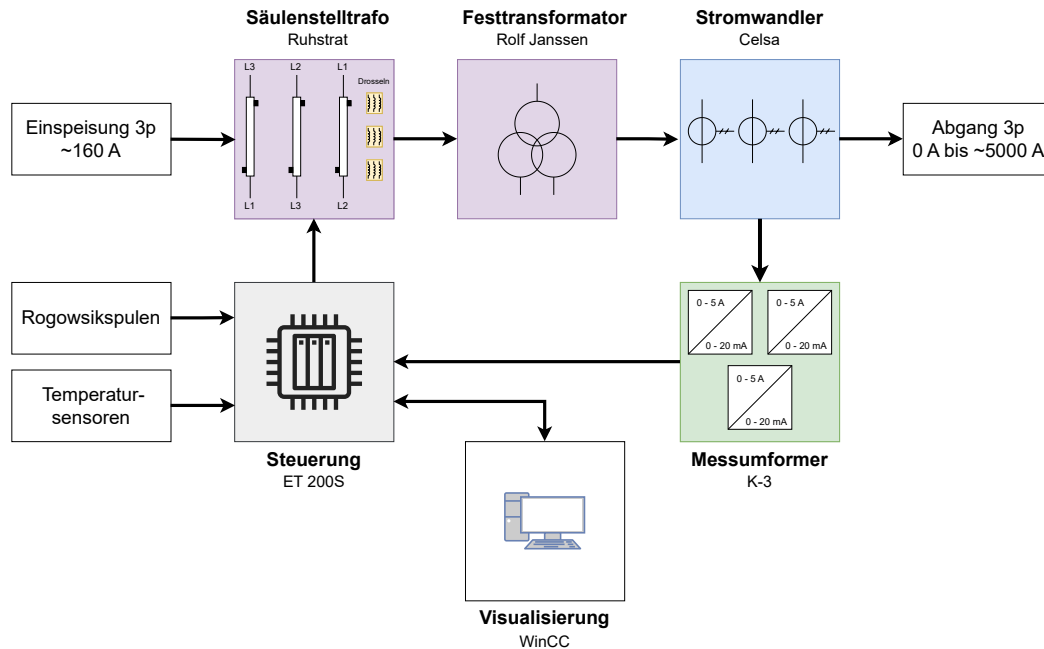


Abbildung 3.1: Blockschaftbild des Hochstrom-Prüfstandes mit Leistungs- und Signalpfaden

Zur Überwachung und Regelung des Systems ist eine Sensorik integriert. Die Erfassung der Ströme erfolgt über Celsa-Stromwandler der Klasse 0,2S, deren Signale durch Messumformer des Typs K-3 (3-K Elektrik) in analoge Normsignale (0 mA bis 20 mA) gewandelt werden. Diese Signale dienen der dezentralen Peripherie Siemens ET 200S als Istwerte für die Stromregelung. Zusätzlich können Rogowskispulen zur Erfassung von Stromverläufen sowie Temperatursensoren zur thermischen Überwachung des Prüflings angeschlossen werden. Die gesamte Steuerung, Parametrierung und das Datenlogging erfolgen über ein HMI-System auf Basis von Siemens WinCC. Eine detaillierte Spezifikation der einzelnen Komponenten ist in Tabelle 3.1 zusammengefasst.

Tabelle 3.1: Detaillierte Spezifikation der Komponenten

Komponente	Typ	Leistung / Bürde	Primär / Input	Sekundär / Output
Säulenstelltrafo	Ruhstrat	90 kVA	380 V	0 V–380 V (70 A)
Festtransformator	Janssen UI 260/420 M	30 kVA	380 V	6 V (5000 A)
Stromwandler	Celsa ICG	5 VA	6000 A	5 A (Kl. 0,2S)
Messumformer (K-3)	3-K Elektrik DMI30-05-V01	–	0 A–5 A (AC)	0 mA–20 mA (DC)
Leittechnik	Typ	Beschreibung		
Steuerung	Siemens ET 200S	Profinet-Anbindung, Stromregelung, Analogeingänge		
Visualisierung	Siemens WinCC	HMI-System, Prozessüberwachung, Datenlogging		

### 3.2.2 Messkonzept

Das Messkonzept ist darauf ausgelegt, sowohl die Regelgröße für die SPS bereitzustellen als auch eine umfassende Charakterisierung des Prüflings zu ermöglichen. Wie im Blockschaltbild ersichtlich, erfolgt die Signalerfassung über drei Wege:

- **Stromregelung (Primärkreis):** Drei Celsa-Stromwandler erfassen den Strom im Primärkreis des Festtransformators. Die Wandler signale (0 A bis 5 A AC) werden durch Messumformer des Typs K-3 in ein analoges Normsignal (0 mA bis 20 mA DC) umgesetzt. Dieses Signal wird von der Siemens ET 200S eingelesen und dient als Istwert für den Regelalgorithmus.
- **Prüfstromerfassung (Sekundärkreis):** Optional können Rogowski-Spulen am Abgang genutzt werden, um hochfrequente Anteile oder Transienten im Prüfstrom ohne magnetische Sättigungseffekte zu erfassen.
- **Thermische Überwachung:** Über Analogeingänge der ET 200S werden Temperatursensoren (z. B. Pt100) direkt am Prüfling oder an kritischen Komponenten des Prüfstandes überwacht.

### 3.2.3 Regelungskonzept

Die Stromregelung wird als digitaler PID-Regelkreis innerhalb der Siemens ET 200S realisiert. Der Anwender gibt über die WinCC-Visualisierung den gewünschten Sollstrom vor. Die SPS vergleicht diesen mit dem rückgeführten Istwert der K-3 Messumformer.

Als Stellgröße generiert die Steuerung Schaltbefehle für den Antriebsmotor des Säulenstelltransformators. Um mechanischen Verschleiß durch permanentes Nachregeln (Toter Gang) zu vermeiden, ist eine Hysterese in den Regelalgorithmus integriert. Die Visualisierung übernimmt dabei nicht nur die Parametrierung, sondern auch das lückenlose Datenlogging der Versuchsverläufe.

## 3.3 Messtechnisches Konzept und Durchführung

Im Rahmen dieser Arbeit wird ausschließlich die Übersetzungsmessabweichung  $\epsilon$  betrachtet. Diese stellt die entscheidende Kenngröße für den Einsatz von Messkomponenten in Niederspannungsschaltanlagen dar.



### 3.3.1 Versuchsaufbau zur Ermittlung der Messabweichung

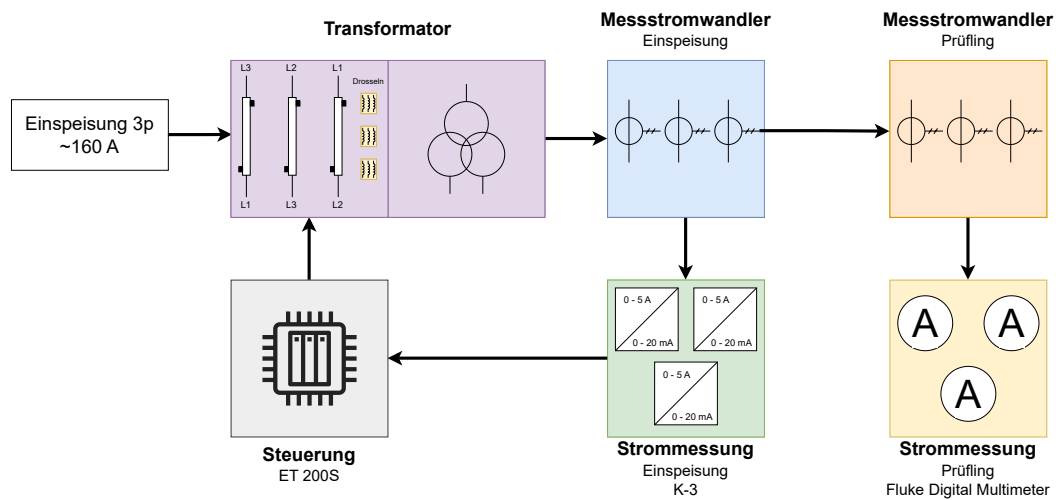


Abbildung 3.2: Schematischer Aufbau der Messstrecke zur Ermittlung der Messabweichung

Der Aufbau der Messstrecke (siehe Abbildung 3.2) basiert auf einer Vergleichsmessung zwischen der Einspeisung als Referenz und dem eigentlichen Prüfling.

Die Ermittlung der Messwerte erfolgt über zwei parallele Pfade, um eine direkte Vergleichbarkeit zwischen Referenz und Prüfling zu gewährleisten. Zur Erfassung der Referenzwerte an der Einspeisung werden K-3-Messumformer eingesetzt, welche das Primärsignal umformen und an die SPS übermitteln. Die anschließende Auswertung erfolgt im Visualisierungssystem WinCC, wobei der Messwert als zeitlicher Mittelwert aus einem Diagramm abgelesen wird. Parallel dazu wird das Ausgangssignal des Prüflings mit einem Digitalmultimeter von Fluke erfasst. Um Messwertschwankungen auszugleichen und eine konsistente Datenbasis zur Referenzmessung zu schaffen, wird das Multimeter im Modus „Acquire“ betrieben, wodurch ebenfalls ein gemittelter Wert für die weitere Analyse zur Verfügung steht.

Durch die simultane Mittelwertbildung in beiden Messpfaden wird sichergestellt, dass kurzzeitige Schwankungen der Einspeisung das Ergebnis der Übersetzungsmessabweichung nicht verfälschen.

### 3.3.2 Konstruktive Gestaltung der Primärleiterführung

#### 3.3.2.1 Geometrische Anordnung: Parallel- vs. Dreieckskonfiguration

#### 3.3.2.2 Spezifikation der Kupferschienen und Phasenmittenabstände

## 4 Experimentelle Untersuchung

### 4.1 Inbetriebnahme und Plausibilitätsprüfung

### 4.2 Optimierung der Messdatenerfassung

### 4.3 Validierung des optimierten Systems

## **5 Auswertung und Diskussion**

### **5.1 Durchführung der Messreihen am optimierten Prüfstand**

### **5.2 Messergebnisse: Einfluss der Leitergeometrie**

### **5.3 Messergebnisse: Vergleich der Wandlertechnologien**

### **5.4 Auswertung der Messergebnisse**

## **6 Zusammenfassung der Ergebnisse**

### **6.1 Bewertung der Prüfstands-Optimierung**

### **6.2 Konstruktionsempfehlung für zukünftige Wandler-Einbauten**

## 7 Ausblick

## A Anhang

### Literaturverzeichnis

- [1] R. Minkner und J. Schmid, *Technologie der Messwandler: Strom- und Spannungsmessung und Isolationssysteme*. Wiesbaden: Springer Vieweg, 2020, ISBN: 978-3-658-30206-1. DOI: 10.1007/978-3-658-30207-8 Adresse: <https://doi.org/10.1007/978-3-658-30207-8>
- [2] REDUR GmbH & Co. KG, *Das kleine Einmaleins der Stromwandler*. Merzenich: REDUR GmbH & Co. KG, 2021, Unternehmenspublikation, ISBN: 978-3-00-068179-0.
- [3] *DIN EN 61869-2 (VDE 0414-9-2):2013-07, Messwandler – Teil 2: Zusätzliche Anforderungen für Stromwandler*, Deutsche Fassung EN 61869-2:2012; IEC 61869-2:2012, Berlin, 2013. Adresse: <https://www.beuth.de/de/norm/din-en-61869-2/172722083>

## Eigenständigkeitserklärung

Hiermit versichere ich, dass ich die vorliegende Arbeit selbstständig und ohne fremde Hilfe verfasst und keine anderen als die angegebenen Quellen und Hilfsmittel benutzt habe.

Ort, Datum

Unterschrift

---