

TSEA56 - Kandidatprojekt i elektronik

LIPS Kravspecifikation

Version 0.1

Grupp 4

Hynén Ulfsjö, Olle ollul666

Wasteson, Emil emiwa

Tronje, Elena eletr654

Gustafsson, Lovisa lovgu777

Inge, Zimon zimin

Strömberg, Isak isast763

26 januari 2016

Status

Granskad	-	-
Godkänd	-	-

PROJEKTIDENTITET

2016/VT, Undsättningsrobot Gr. 4
Linköpings tekniska högskola, ISY

Namn	Ansvar	Telefon	E-post
Olle Hynén Ulf sjö	Inget ansvar	070-072 91 84	ollul666@gmail.com

E-postlista för hela gruppen: vems adress?

Kund:

Kontaktperson hos kund:

Kursansvarig:

Handledare:

Innehåll

Dokumenthistorik

Version	Datum	Utförda förändringar	Utförda av	Granskad
0.1	2016-01-25	Första utkastet	Grupp 4	Nej

1 Inledning

1.1 Parter

1.2 Syfte och mål

1.3 Användning

1.4 Bakgrundsinformation

1.5 Definitioner

2 Översikt av systemet

2.1 Grov beskrivning av produkten

2.2 Produktkomponenter

2.3 Beroenden till andra system

2.4 Ingående delsystem

2.5 Avgränsningar

2.6 Designfilosofi

2.7 Generella krav på hela systemet

Nedan listas generella krav på hela systemet

Krav nr 1	Original	Roboten ska kunna navigera autonomt i en labyrint.	1
-----------	----------	--	---

3 Delsystem 1

3.1 Inledande beskrivning av delsystem 1

Krav nr 2	Original	text text	1
-----------	----------	-----------	---

3.2 Gränssnitt

Krav nr 3	Original	text text	1
-----------	----------	-----------	---

3.3 Designkrav

Krav nr 4	Original	text text	1
-----------	----------	-----------	---

3.4 Funktionella krav för delsystem 1

Krav nr 5	Original	text text	1
-----------	----------	-----------	---

4 Delsystem 2

4.1 Inledande beskrivning av delsystem 2

Krav nr 6	Original	text text	1
-----------	----------	-----------	---

4.2 Gränssnitt

Krav nr 7	Original	text text	1
-----------	----------	-----------	---

4.3 Designkrav

Krav nr 8	Original	text text	1
-----------	----------	-----------	---

4.4 Funktionella krav för delsystem 2

Krav nr 9	Original	text text	1
-----------	----------	-----------	---

5 Delsystem 3

5.1 Inledande beskrivning av delsystem 3

Krav nr 10	Original	text text	1
------------	----------	-----------	---

5.2 Gränssnitt

Krav nr 11	Original	text text	1
------------	----------	-----------	---

5.3 Designkrav

Krav nr 12	Original	text text	1
------------	----------	-----------	---

5.4 Funktionella krav för delsystem 3

Krav nr 13	Original	text text	1
------------	----------	-----------	---

6 Delsystem 4

6.1 Inledande beskrivning av delsystem 4

Krav nr 14	Original	text text	1
------------	----------	-----------	---

6.2 Gränssnitt

Krav nr 15	Original	text text	1
------------	----------	-----------	---

6.3 Designkrav

Krav nr 16	Original	text text	1
------------	----------	-----------	---

6.4 Funktionella krav för delsystem 4

Krav nr 17	Original	text text	1
------------	----------	-----------	---

7 Prestandakrav

Krav nr 18	Original	text text	2
------------	----------	-----------	---

8 Krav på vidareutveckling

9 Tillförlitlighet

Krav nr 19	Original	text text	1
------------	----------	-----------	---

10 Ekonomi

Krav nr 20	Original	text text	1
------------	----------	-----------	---

11 Krav på säkerhet

Krav nr 21	Original	text text	1
------------	----------	-----------	---

12 Leveranskrav och delleranser

datum:	aktivitet
--------	-----------

Krav nr 22	Original	text text	1
------------	----------	-----------	---

13 Dokumentation

Dokument	Språk	Syfte	Målgrupp	Format
Kravspecifikation	SE	blablabla	Projektgrupp och beställare	.pdf

14 Utbildning

15 Kvalitetskrav

16 Underhållsbarhet

17 Referenser

Referenser

- [1] ISY, *Leveranser i projektet 2016*,
<http://www.isy.liu.se/edu/kurs/TSEA56/leveranser.html>