普兒的技术传送门

计算机视觉菜鸟一枚.

首页 新随笔 联系 订阅 管理

随笔 - 62 文章 - 0 评论 - 213

Caffe提取任意层特征并进行可视化

现在Caffe的Matlab接口 (matcaffe3) 和python接口都非常强大, 可以直接提取任意层的feature map以及parameters, 所以本文仅仅作为参考, 更多最新的信息请参考:

http://caffe.berkeleyvision.org/tutorial/interfaces.html

原图

| 昵称: <u>普兒</u> 园龄: <u>7年3个月</u> 粉丝: <u>66</u> 关注: <u>2</u> +加关注 | |
|--|--|
| 搜索 | |
| 找找看 | |
| 我的标签 | |
| ubuntu(11) Caffe(4) matlab(2) nvidia(2) error(2) oj(2) opencv(2) sicily(2) 驱动(2) | |



conv1层可视化结果 (96个filter得到的结果)

算法(2)

更多

随笔分类

C/C++(3)

CF(1)

CSS(1)

Sicily(9)

TeX(2)

环境配置(18)

机器学习(3)

计算机视觉(2)

网站开发(2)

随笔档案

2016年9月 (1)

2016年7月 (1)

2016年4月 (1)

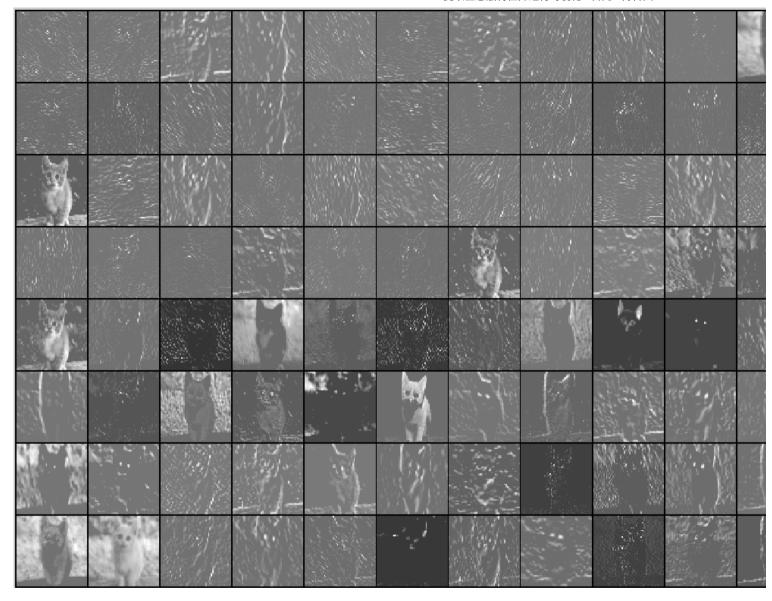
2016年3月 (1)

2015年8月 (1)

2015年5月 (1)

2015年4月 (1)

2015年3月 (2)



数据模型与准备

- 2015年1月 (2)
- 2014年12月 (3)
- 2014年11月 (6)
- 2014年10月 (1)
- 2014年9月 (2)
- 2014年8月 (1)
- 2014年4月 (1)
- 2014年1月 (1)
- 2013年12月 (3)
- 2013年7月 (1)
- 2013年5月 (1)
- 2012年12月 (1)
- 2012年9月 (2)
- 2012年5月 (2)
- 2011年8月 (1)
- 2011年3月 (4)
- 2010年12月 (2)
- 2010年11月 (11)
- 2010年10月 (1)
- 2010年8月 (7)

练习

更多上机练习

安装好Caffe后,在examples/images文件夹下有两张示例图像,本文即在这两张图像上,用Caffe提供的预训练模型,进行特征提取,并进行可视化。

上机练习

1. 进入caffe根目录,创建临时文件夹,用于存放所需要的临时文件

```
mkdir examples/_temp
```

2. 根据examples/images文件夹中的图片,创建包含图像列表的txt文件,并添加标签(0)

```
find `pwd`/examples/images -type f -exec echo {} \; > examples/_temp/temp.txt
sed "s/$/ 0/" examples/_temp/temp.txt > examples/_temp/file_list.txt
```

3. 执行下列脚本,下载imagenet12图像均值文件,在后面的网络结构定义prototxt文件中,需要用到该文件(data/ilsvrc212/imagenet mean.binaryproto)

```
data/ilsvrc12/get_ilsvrc_aux.sh
```

4. 将网络定义prototxt文件复制到 temp文件夹下

```
cp examples/feature_extraction/imagenet_val.prototxt examples/_temp
```

提取特征

1. 创建 src/youname/ 文件夹 , 存放我们自己的脚本

```
mkdir src/yourname
```

2. caffe的 extract_features 将提取出的图像特征存为leveldb格式 ,为了方便观察特征,我们将利用下列两个python脚本将图像转化为matlab的.mat格式 (请先安装caffe的python依赖库)

feat helper pb2.py



 $\ensuremath{\text{\#}}$ Generated by the protocol buffer compiler. DO NOT EDIT!

```
from google.protobuf import descriptor
from google.protobuf import message
from google.protobuf import reflection
from google.protobuf import descriptor_pb2
# @@protoc_insertion_point(imports)
DESCRIPTOR = descriptor.FileDescriptor(
  name='datum.proto',
  package='feat_extract',
serialized\_pb='\n\x0b\x64\x61tum.proto\x12\x0c\x66\x65\x61t\_extract\"i\n\x05\x44\x61tum\x12\x10\n\x08\x63h
annelsx18x01 \x01(\x05\x12\x0e\n\x06height\x18\x02 \x01(\x05\x12\r\n\x05width\x18\x03
\x01(\x05\x12\x0c\n\x04\x64\x61ta\x18\x04\x01(\x0c\x12\r\n\x05label\x18\x05)
x01(x05x12x12nnfloat_datax18x06 x03(x02')
_DATUM = descriptor.Descriptor(
  name='Datum',
  full_name='feat_extract.Datum',
  filename=None,
  file=DESCRIPTOR,
  containing_type=None,
  fields=[
    descriptor.FieldDescriptor(
      name='channels', full_name='feat_extract.Datum.channels', index=0,
      number=1, type=5, cpp_type=1, label=1,
      has_default_value=False, default_value=0,
      message_type=None, enum_type=None, containing_type=None,
      is_extension=False, extension_scope=None,
```

```
options=None),
descriptor.FieldDescriptor(
  name='height', full_name='feat_extract.Datum.height', index=1,
  number=2, type=5, cpp type=1, label=1,
  has default value=False, default value=0,
  message_type=None, enum_type=None, containing_type=None,
  is_extension=False, extension_scope=None,
  options=None),
descriptor.FieldDescriptor(
  name='width', full name='feat extract.Datum.width', index=2,
  number=3, type=5, cpp type=1, label=1,
  has_default_value=False, default_value=0,
  message_type=None, enum_type=None, containing_type=None,
  is_extension=False, extension_scope=None,
  options=None),
descriptor.FieldDescriptor(
  name='data', full_name='feat_extract.Datum.data', index=3,
  number=4, type=12, cpp_type=9, label=1,
  has_default_value=False, default_value="",
  message_type=None, enum_type=None, containing_type=None,
  is_extension=False, extension_scope=None,
  options=None),
descriptor.FieldDescriptor(
  name='label', full_name='feat_extract.Datum.label', index=4,
  number=5, type=5, cpp_type=1, label=1,
  has_default_value=False, default_value=0,
  message_type=None, enum_type=None, containing_type=None,
  is_extension=False, extension_scope=None,
  options=None),
descriptor.FieldDescriptor(
  name='float_data', full_name='feat_extract.Datum.float_data', index=5,
  number=6, type=2, cpp_type=6, label=3,
  has_default_value=False, default_value=[],
```

```
message_type=None, enum_type=None, containing_type=None,
      is_extension=False, extension_scope=None,
      options=None),
  ],
  extensions=[
  1,
  nested_types=[],
  enum_types=[
  1,
  options=None,
  is_extendable=False,
  extension_ranges=[],
  serialized_start=29,
  serialized_end=134,
DESCRIPTOR.message_types_by_name['Datum'] = _DATUM
class Datum(message.Message):
  __metaclass__ = reflection.GeneratedProtocolMessageType
  DESCRIPTOR = _DATUM
  # @@protoc_insertion_point(class_scope:feat_extract.Datum)
# @@protoc_insertion_point(module_scope)
```

leveldb2mat.py



```
import leveldb
import feat_helper_pb2
import numpy as np
import scipy.io as sio
import time
def main(argv):
    leveldb_name = sys.argv[1]
    print "%s" % sys.argv[1]
    batch_num = int(sys.argv[2]);
    batch_size = int(sys.argv[3]);
    window_num = batch_num*batch_size;
    start = time.time()
    if 'db' not in locals().keys():
        db = leveldb.LevelDB(leveldb_name)
        datum = feat_helper_pb2.Datum()
    ft = np.zeros((window_num, int(sys.argv[4])))
    for im_idx in range(window_num):
        datum.ParseFromString(db.Get('%d' %(im_idx)))
        ft[im_idx, :] = datum.float_data
    print 'time 1: %f' %(time.time() - start)
    sio.savemat(sys.argv[5], {'feats':ft})
    print 'time 2: %f' %(time.time() - start)
    print 'done!'
    #leveldb.DestroyDB(leveldb_name)
if __name__ == '__main__':
    import sys
    main(sys.argv)
```



3. 创建脚本文件extract_feature.sh ,并执行,将在examples/_temp文件夹下得到leveldb文件(features_conv1)和.mat 文件(features.mat)



4. 得到.mat文件后,需要对其进行可视化,这里用了UFLDL里的display_network函数,由于可视化出来结果进行了翻转,因此对原代码的67, 69, 83, 85行进行了修改

display_network.m 存放在 src/yourname文件夹下



function [h, array] = display_network(A, opt_normalize, opt_graycolor, cols, opt_colmajor)

- % This function visualizes filters in matrix A. Each column of A is a
- % filter. We will reshape each column into a square image and visualizes
- % on each cell of the visualization panel.

```
% All other parameters are optional, usually you do not need to worry
% about it.
% opt_normalize: whether we need to normalize the filter so that all of
% them can have similar contrast. Default value is true.
% opt graycolor: whether we use gray as the heat map. Default is true.
% cols: how many columns are there in the display. Default value is the
% squareroot of the number of columns in A.
% opt_colmajor: you can switch convention to row major for A. In that
% case, each row of A is a filter. Default value is false.
warning off all
if ~exist('opt_normalize', 'var') || isempty(opt_normalize)
    opt_normalize= true;
end
if ~exist('opt_graycolor', 'var') || isempty(opt_graycolor)
    opt_graycolor= true;
end
if ~exist('opt_colmajor', 'var') || isempty(opt_colmajor)
    opt_colmajor = false;
end
% rescale
A = A - mean(A(:));
if opt_graycolor, colormap(gray); end
% compute rows, cols
[L M]=size(A);
sz=sqrt(L);
buf=1;
if ~exist('cols', 'var')
```

```
if floor(sqrt(M))^2 ~= M
        n=ceil(sqrt(M));
        while mod(M, n) \sim = 0 \&\& n < 1.2 * sqrt(M), n = n + 1; end
        m=ceil(M/n);
    else
        n=sqrt(M);
        m=n;
    end
else
    n = cols;
    m = ceil(M/n);
end
array=-ones(buf+m*(sz+buf),buf+n*(sz+buf));
if ~opt_graycolor
    array = 0.1.* array;
end
if ~opt_colmajor
    k=1;
    for i=1:m
        for j=1:n
            if k>M,
                continue;
             end
            clim=max(abs(A(:,k)));
            if opt_normalize
                array(buf+(i-1)*(sz+buf)+(1:sz),buf+(j-1)*(sz+buf)+(1:sz))=reshape(A(:,k),sz,sz)'/clim;
             else
                array(buf+(i-1)*(sz+buf)+(1:sz),buf+(j-1)*(sz+buf)+
(1:sz))=reshape(A(:,k),sz,sz)'/max(abs(A(:)));
```

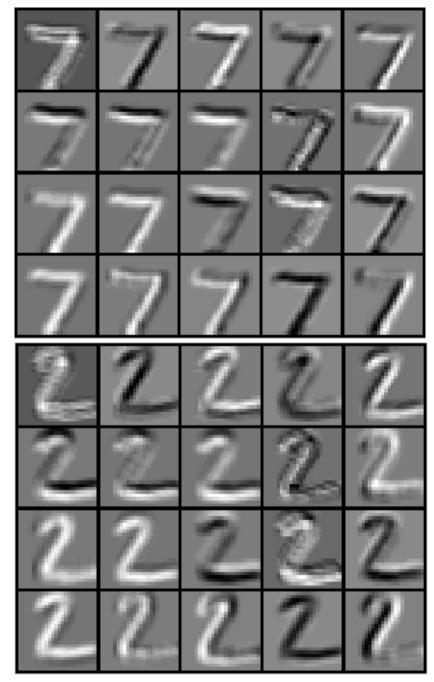
```
end
            k=k+1;
        end
    end
else
    k=1;
    for j=1:n
        for i=1:m
            if k>M,
                continue;
            end
            clim=max(abs(A(:,k)));
            if opt_normalize
                array(buf+(i-1)*(sz+buf)+(1:sz),buf+(j-1)*(sz+buf)+(1:sz))=reshape(A(:,k),sz,sz)'/clim;
            else
                array(buf+(i-1)*(sz+buf)+(1:sz),buf+(j-1)*(sz+buf)+(1:sz))=reshape(A(:,k),sz,sz)';
            end
            k=k+1;
        end
    end
end
if opt_graycolor
    h=imagesc(array, 'EraseMode', 'none', [-1 1]);
else
    h=imagesc(array, 'EraseMode', 'none', [-1 1]);
end
axis image off
drawnow;
warning on all
```

5. 调用display_network 以及提取到的feature进行可视化:

在 examples/ temp/ 下创建如下matlab脚本 , 并执行

```
addpath(genpath('../../src/wyang'));
nsample
           = 3;
num_output = 96;
load features.mat
width = size(feats, 2);
nmap = width / num_output;
for i = 1:nsample
    feat = feats(i, :);
    feat = reshape(feat, [nmap num_output]);
    figure('name', sprintf('image #%d', i));
    display_network(feat);
end
```

下图是在MNIST上用lenet进行conv1层卷积后得到的结果



标签: <u>Caffe</u>, <u>deep learning</u>, <u>可视化</u>







« 上一篇: <u>Batch Gradient Descent vs. Stochastic Gradient Descent</u>

» 下一篇: Caffe + Ubuntu 14.04 64bit + CUDA 6.5 配置说明

posted @ 2014-09-11 20:54 <u>普兒</u> 阅读(9893) 评论(53) <u>编辑 收藏</u>

2

< Prev | 1 | 2

0

评论列表

楼主 #51楼[] 2016-05-19 17:27 普兒

@ 先疯队

不保证这个帖子现在还能work毕竟是两年前的帖子.

请使用matlab或者python接口.

matlab接口获取参数的例子: net.params('conv1', 1).get_data()

获取feature map的例子 net.blobs('conv1').get_data()

支持(0) 反对(0)

#52楼 2016-05-20 13:43 先疯队

@ TJUsxh

引用

@玩的代码

解决了,我的是因为提取特征的时候错了, 是extract_Feature.sh 里的BATCHSIZE=10 乘以 imagenet_val.pro totxt 网络里的batch的个数。

不然提取特征的时候,没算好会越界的。

得到的是个数是什么? 我跟你的错误一样

支持(0) 反对(0)

#53楼 2016-05-20 14:16 先疯队

@ 无声的雨

引用

\$TOOL/extract_features.bin \$MODEL \$PROTOTXT \$LAYER \$LEVELDB \$BATCHSIZE博主,您好!现在做这个命令提取特征的时候,出现以下反馈信息

E0429 17:21:50.458314 17794 extract_features.cpp:37] This program takes in a trained network and an input data layer, and then extract features of the input data produced by the net.

Usage: ext...

这个问题怎么解决的?

支持(0) 反对(0)

< Prev 1 2

刷新评论 刷新页面 返回顶部

注册用户登录后才能发表评论,请 登录 或 注册, 访问网站首页。

【推荐】50万行VC++源码: 大型组态工控、电力仿真CAD与GIS源码库

【推荐】报表开发有捷径:快速设计轻松集成,数据可视化和交互

Copyright ©2017 普兒