



# RAPPORT DE TER

# TP1 Programmation Efficace

Réalisé par François Flandin

Encadré par Pr Sid Touati

1 CONTENTS

# Contents

1.1.3 Addition de deux vecteurs	1	Me	sures d	les performances et profilage d'un programme
1.1.2 Multiplication d'un vecteur par un scalaire 1.1.3 Addition de deux vecteurs 1.1.4 Addition de vecteurs 1.2 Comment calculer l'IPC, le CPI et le GFLOPS 1.2.1 Calculer l'IPC 1.2.2 Calculer le CPI 1.2.3 Calculer le GFLOPS  2 Optimisations de code avec le compilateur gcc		1.1	Temps	s d'execution des programmes
1.1.3 Addition de deux vecteurs			1.1.1	Multiplication de matrices
1.1.4 Addition de vecteurs			1.1.2	Multiplication d'un vecteur par un scalaire
1.2 Comment calculer l'IPC, le CPI et le GFLOPS  1.2.1 Calculer l'IPC  1.2.2 Calculer le CPI  1.2.3 Calculer le GFLOPS  2 Optimisations de code avec le compilateur gcc			1.1.3	Addition de deux vecteurs
1.2.1 Calculer l'IPC			1.1.4	Addition de vecteurs
1.2.2 Calculer le CPI		1.2	Comm	nent calculer l'IPC, le CPI et le GFLOPS
1.2.3 Calculer le GFLOPS			1.2.1	Calculer l'IPC
2 Optimisations de code avec le compilateur gcc			1.2.2	Calculer le CPI
			1.2.3	Calculer le GFLOPS
	2			
		-		ions de code avec le compilateur d'Intel icc ou icx blication de matrices

# Mesures des performances et profilage d'un programme

### Temps d'execution des programmes

#### 1.1.1 Multiplication de matrices

### version statique

1	23.05 user	0.02 system	0:23.11 elapsed
2	23.33 user	0.02 system	0:23.39 elapsed
3	23.45 user	0.01 system	0:23.51 elapsed
4	24.09 user	0.02 system	0:24.19 elapsed

On remarque que le temps d'execution reste stable. Presque 99.5% du temps d'execution sert pour le code utilisateur, tandis que 0.001% du temps sert pour les appels systeme. Le reste correspond aux "pauses" du processeur.

#### version dynamique

1	27.01	user	0.02	system	0:27.16	elapsed
2	27.59	user	0.04	system	0:27.81	elapsed
3	27.72	user	0.03	system	0:27.89	elapsed
4	28.28	user	0.02	system	0:28.46	elapsed

#### 1.1.2 Multiplication d'un vecteur par un scalaire

#### version statique

	version	dynamique				
4	0.43	user	0.08	system	0:00.52	elapsed
3	0.41	user	0.10	system	0:00.52	${\tt elapsed}$
2	0.43	user	0.11	system	0:00.55	elapsed
1	0.45	user	0.10	system	0:00.56	elapsed

1	0.41 user	0.09 system	0:00.51	elapsed
2	0.39 user	0.10 system	0:00.49	elapsed
3	0.40 user	0.08 system	0:00.49	elapsed
4	0.40 user	0.08 system	0:00.49	elapsed

#### 1.1.3 Addition de deux vecteurs

#### version statique

1	0.84 user	0.55 system	0:01.40 elapsed
2	0.82 user	0.58 system	0:01.41 elapsed
3	0.85 user	0.55 system	0:01.41 elapsed
4	0.81 user	0.53 system	0:01.35 elapsed

#### version dynamique

1	0.91 user	0.58 system	0:01.51 elapsed
2	0.89 user	0.54 system	0:01.44 elapsed
3	0.86 user	0.55 system	0:01.42 elapsed
4	0 86 user	0.53 system	0.01 40 elapsed

#### 1.1.4 Addition de vecteurs

#### 1.2 Comment calculer l'IPC, le CPI et le GFLOPS

#### 1.2.1 Calculer l'IPC

On peut utiliser la commande perf stat nom\_prog qui nous donne ceci avec mat\_mult\_STATIC:

94,108,593,606 cycles:u # 1.594 GHz 264,116,293,661 instructions:u # 2.81 insn per cycle

#### 1.2.2 Calculer le CPI

La formule pour calculer le CPI est la suivante :

$$CPI = \frac{nombre\_de\_cycles}{nombre\_d'instructions}$$

Avec la commande precedente, on a le nombre de cycles et le nombre d'instructions de l'execution d'un programme, on a donc

$$\frac{94,108,593,606}{264,116,293,661}\approx 0.35$$

#### 1.2.3 Calculer le GFLOPS

La formule pour calculer le GFLOPS est la suivante:

$$GFLOPS = \frac{Nombre\_de\_calculs\_flottants}{Temps\_d'execution}$$

### 2 Optimisations de code avec le compilateur gcc

#### 2.1 -fprofile-generate

Voici ce qu'en dit le manuel de gcc:

Enable options usually used for instrumenting application to produce profile useful for later recompilation with profile feedback based optimization. You must use -fprofile-generate both when compiling and when linking your program.

# 3 Optimisations de code avec le compilateur d'Intel icc ou icx

#### 3.1 Multiplication de matrices

version statique

1	13.84	user	0.02	system	0:13.88	elapsed
2	13.52	user	0.01	system	0:13.57	elapsed
3	15.97	user	0.02	system	0:16.02	elapsed
4	15.98	user	0.01	system	0:16.03	elapsed

### version dynamique

1	15.95 u	ıser	0.02	system	0:16.07	elapsed
2	13.64 u	ıser	0.02	system	0:13.77	elapsed
3	14.68 u	ıser	0.03	system	0:14.87	elapsed
4	15.58 ນ	ıser	0.04	system	0:15.80	elapsed

## Multiplication d'un vecteur par un scalaire

### version statique

1	0.00	user	0.11	system	0:00.12	elapsed
2	0.01	user	0.10	system	0:00.12	elapsed
3	0.02	user	0.10	system	0:00.12	elapsed
4	0.01	user	0.09	system	0:00.11	elapsed
	version	dynamique				
1	0.01	user	0.08	system	0:00.10	elapsed
2	0.02	user	0.08	system	0:00.10	elapsed
3	0.01	user	0.09	system	0:00.11	elapsed
4	0.01	user	0.10	system	0:00.11	elapsed

0:00.75 elapsed

### 3.3 Addition de vecteurs

#### version statique

0.12 user

1 2 3 4	0.10 0.10 0.11 0.09 version	user user	0.56 0.60 0.59	system system system system	0:00.69 0:00.68 0:00.72 0:00.70	elapsed elapsed
1 2 3	0.12 0.13 0.11	user	0.61	system system system	0:00.71 0:00.74 0:00.77	elapsed

0.62 system