



جستجوی محلی (Local Search)

1. الگوریتم تپه نوردی (Hill Climbing)
2. الگوریتم سردسازی شبیه سازی شده (Simulated Annealing)
3. الگوریتم گرادیان کاهشی (Gradient Descent)
4. الگوریتم ژنتیک (Genetic Algorithm)

الگوریتم‌های جستجوی محلی

❑ مناسب برای مسائلی با فضای جستجوی بسیار بزرگ که نمی‌توان همه‌ی حالت‌ها را بررسی کرد.

❑ این مسائل با استفاده از تابع هزینه فرموله می‌شوند؛ هدف، ماکسیمم یا مینیمم کردن این تابع است.

❑ در این روش‌ها، هر state یک جواب کامل ممکن است.

❑ الگوریتم از یک جواب شروع می‌کند و با تغییرات محلی (local changes) به جواب‌های بهتر می‌رسد.

❑ نیازی به نگه داشتن مسیر طی شده نیست؛ فقط جواب فعلی و بهبودش مهم است.

الگوریتم تپه‌نوردی (Hill Climbing)

❑ الگوریتم تپه‌نوردی:

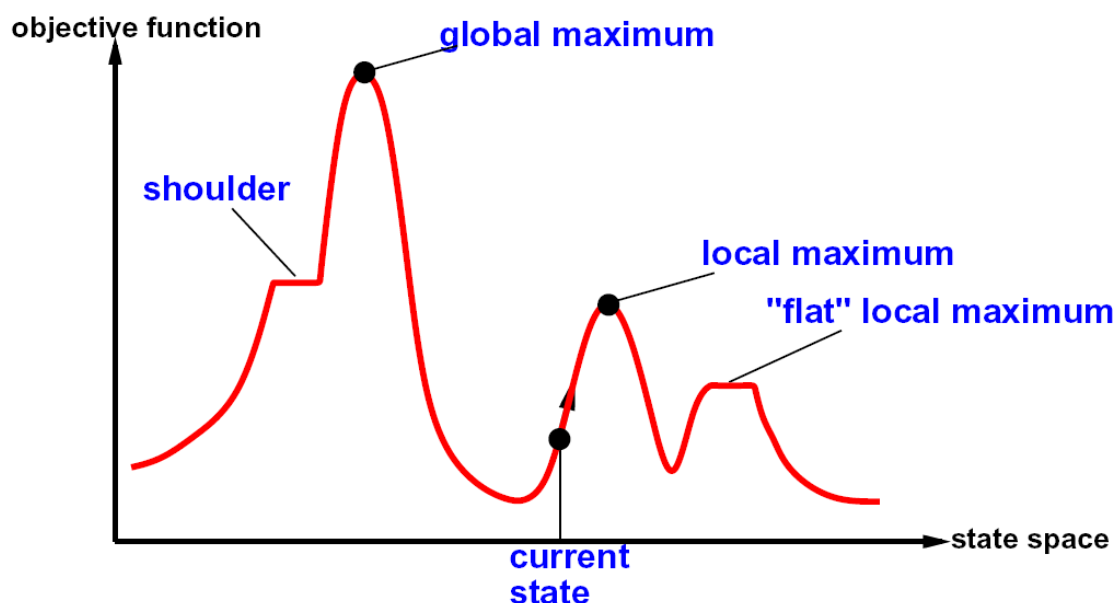
- به طور دلخواه از یک نقطه اولیه شروع کن.
- تا زمانی که وضعیت بهتری در همسایه‌ها وجود دارد، جلو برو.
- اگر هیچ همسایه‌ای بهتر از حالت فعلی نبود، متوقف شو

❑ مشکلات این روش:

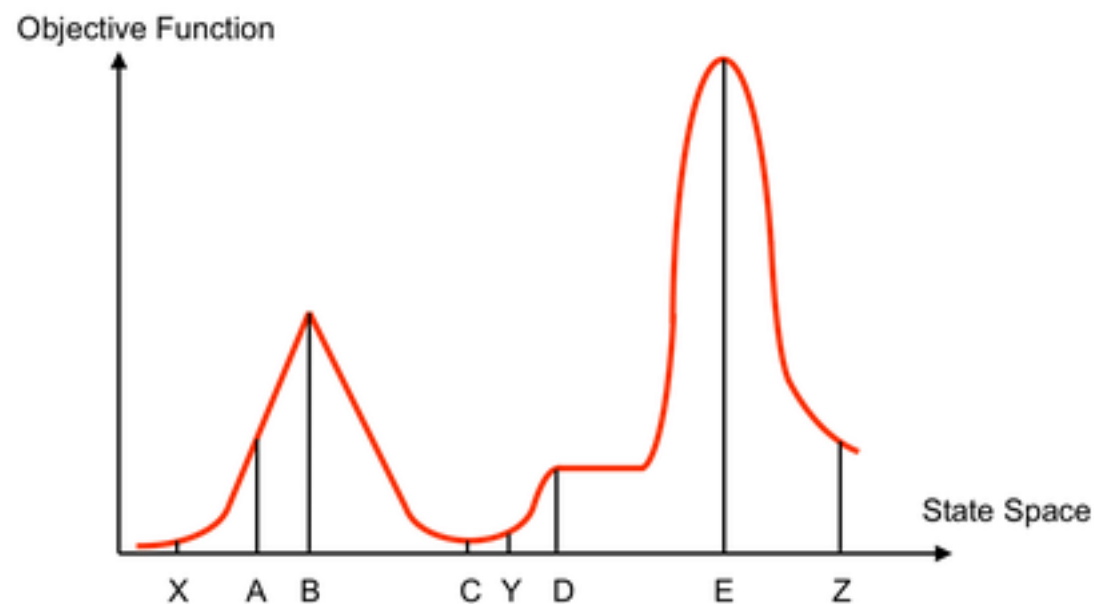
- ممکن است در بهینه‌های محلی (local optima) گیر کند
- تضمینی برای یافتن بهترین جواب (بهینه‌ی جهانی) وجود ندارد

❑ مزایای این روش:

- ساده و سریع است.
- حافظه‌ی کمی مصرف می‌کند.

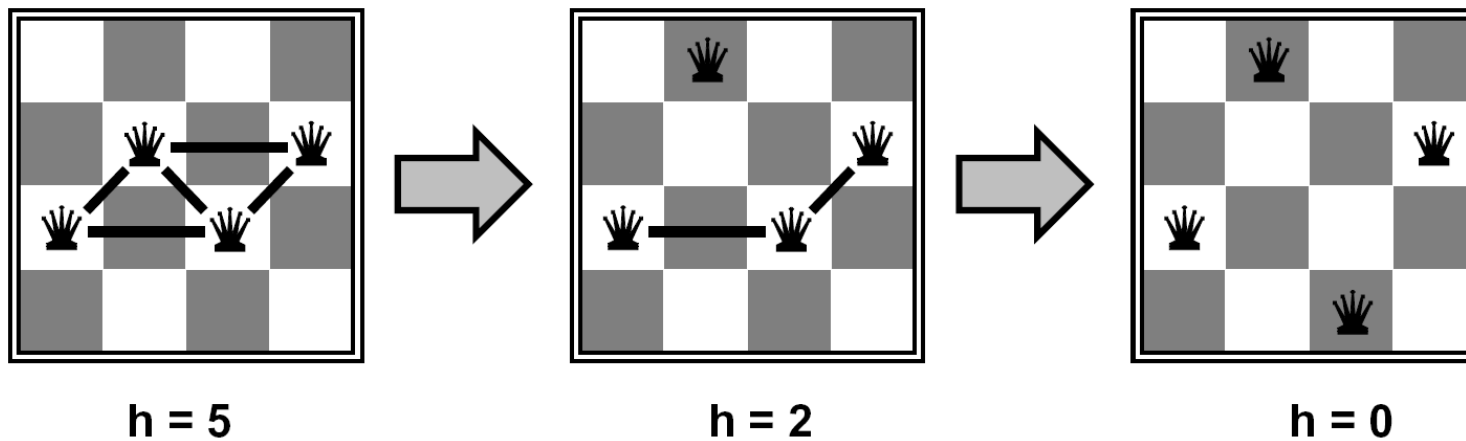


الگوریتم تپه‌نوردی



- اگر از X شروع شود، به کجا می‌رسد؟ B
- اگر از Y شروع شود، به کجا می‌رسد؟ D
- اگر از Z شروع شود، به کجا می‌رسد؟ E

مثال: N- وزیر



□ هدف: هیچ دو وزیر نباید همدیگر را تهدید کنند.

□ حالت‌ها: ۴ وزیر در ۴ ستون ($4^4 = 256$ حالت)

□ عملگرها: جابجایی یک وزیر در ستون خودش

□ تابع هزینه: تعداد تهدیدها

الگوریتم تپهنوردی :

به طور دلخواه از یک حالت شروع کن (مثلا شروع با $h=5$).

یک وزیر را به صورت تصادفی در ستون خودش جابجا کن. (حرکت به حالت بعدی-همسایه)

اگر هیچ همسایه‌ای بهتر از حالت فعلی نبود، متوقف شو

الگوریتم تپه‌نوردی

```
function HILL-CLIMBING(problem) returns a state
  current ← make-node(problem.initial-state)
  loop do
    neighbor ← a highest-valued successor of current
    if neighbor.value ≤ current.value then
      return current.state
    current ← neighbor
```

الگوریتم سرد سازی شبیه سازی شده (Simulated Annealing)

□ ایده: برای فرار از بهینه های محلی، گاهی به سمت جواب های بدتر حرکت کن.
▪ اما با گذشت زمان این حرکت ها را کمتر کن.

```
function SIMULATED-ANNEALING(problem, schedule) returns a solution state
inputs: problem, a problem
        schedule, a mapping from time to "temperature"
local variables: current, a node
                 next, a node
                 T, a "temperature" controlling prob. of downward steps

current ← MAKE-NODE(INITIAL-STATE[problem])
for t ← 1 to ∞ do
    T ← schedule[t]
    if T = 0 then return current
    next ← a randomly selected successor of current
     $\Delta E \leftarrow \text{VALUE}[\textit{next}] - \text{VALUE}[\textit{current}]$ 
    if  $\Delta E > 0$  then current ← next
    else current ← next only with probability  $e^{\Delta E / T}$ 
```

➤ اگر حالت بعدی انتخاب شده از حالت فعلی بهتر باشد ($\Delta E > 0$)، به آن حالت می رویم.

➤ در غیر این صورت ($\Delta E < 0$)، تنها با احتمال $e^{\Delta E / T}$ به آن حالت خواهیم رفت.

- هر چقدر حالت بعدی بدتر باشد، این احتمال به صورت نمایی کاهش می یابد.
- همچنین با کاهش دما این احتمال کاهش می یابد.

□ پارامتر دما (*T*)

➤ دمای بالاتر: الگوریتم تمایل بیشتری به انجام حرکات بدتر دارد (احتمال $e^{-\Delta E / T}$ بیشتره). [مانند جستجوی تصادفی]
▪ جستجو تصادفی تر و گسترده تر می شود.

➤ دمای پایین تر: فقط جواب های بهتر پذیرفته می شود، یا با احتمال خیلی کم جواب های بدتر [مانند جستجوی تپه نوردی]
▪ جستجو متمرکز و محتاط تر می شود.

✓ هر چقدر دما آهسته تر کاهش یابد، تعداد مراحل جستجو و در نتیجه احتمال یافتن بهینه سراسری بیشتر است



«گرادیان نزولی» به جای «سردسازی شبیه سازی شده»

Gradient Descent as Simulated Annealing

```
function SIMULATED-ANNEALING(problem, schedule) returns a solution state
  inputs: problem, a problem
           schedule, a mapping from time to "temperature"
  local variables: current, a node
                   next, a node
                   T, a "temperature" controlling prob. of downward steps

  current ← MAKE-NODE(INITIAL-STATE[problem])
  for t ← 1 to ∞ do
    T ← schedule[t]
    if T = 0 then return current
    next ← a randomly selected successor of current
     $\Delta E \leftarrow \text{VALUE}[\text{next}] - \text{VALUE}[\text{current}]$ 
    if  $\Delta E > 0$  then current ← next
    else current ← next only with probability  $e^{\Delta E/T}$ 
```

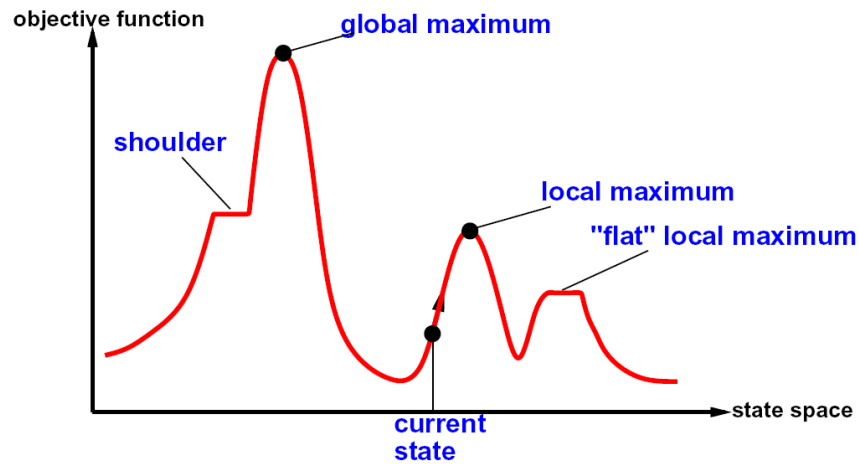
□ آیا می توان بهتر از حدس تصادفی عمل کرد؟

▪ بله! اگر تابع ما پیوسته و مشتق پذیر باشد.

• وقتی تابع پیوسته و مشتق پذیر باشد، می توان از گرادیان (مشتق) برای هدایت حرکت به سمت نقاط بهتر استفاده کرد.

➤ در Simulated Annealing به طور تصادفی همسایه ها امتحان می شوند

➤ در Gradient Descent از مشتق تابع استفاده می شود تا جهت حرکت بهینه دقیق تر انتخاب شود.



✓ Annealing برای مسائل گسسته مناسب است چون مشتق نداریم

✓ Gradient Descent برای مسائل پیوسته و قابل مشتق گیری مناسب است چون دقیق تر به سمت جواب بهتر حرکت می کند.

گرادیان نزولی (Gradient Descent)

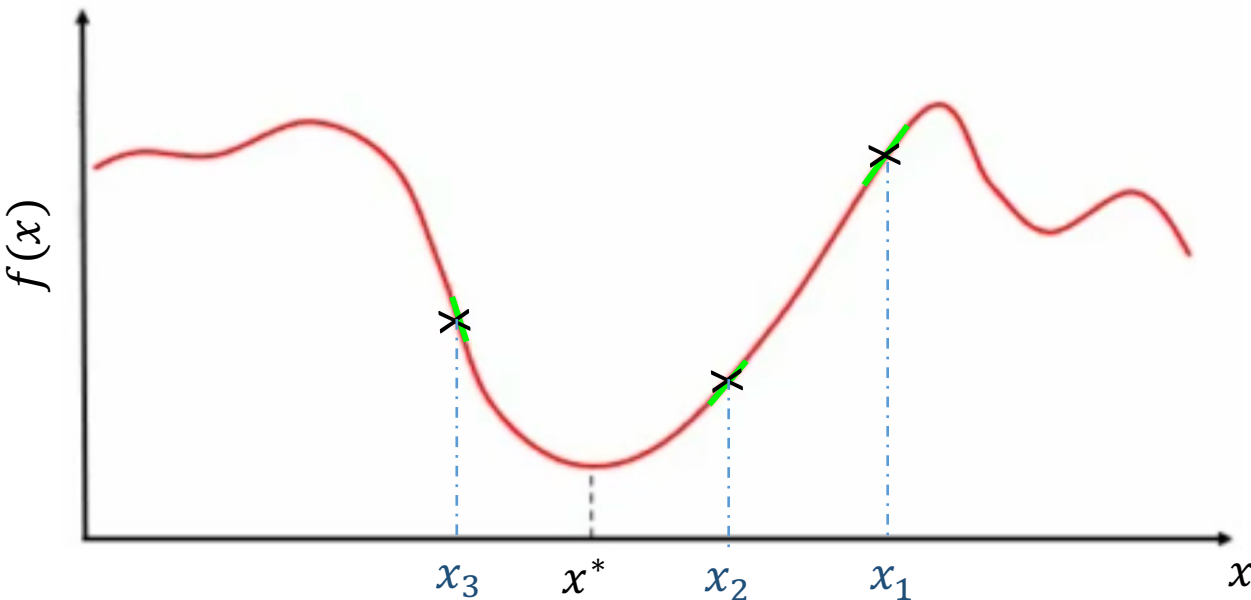
□ الگوریتم گرادیان نزولی :

- از یک نقطه دلخواه روی نمودار تابع شروع کن.
- در هر مرحله، مقدار شیب (گرادیان) تابع را در آن نقطه حساب کن.
- در جهت شیب منفی حرکت کن (چون می‌خواهیم مقدار تابع رو کم کنیم).
- این کار را تکرار کن تا به نقطه‌ای بررسی که شیب تقریباً صفر شود (یعنی مینیمم رسیدی).

✓ بسیاری از الگوریتم‌های یادگیری ماشین، از جست‌وجوهای محلی (مانند گرادیان نزولی) برای بهینه‌سازی استفاده می‌کنند.

$$x_{\text{new}} = x_{\text{current}} - \eta \cdot \nabla f(x_{\text{current}})$$

η : نرخ یادگیری (learning rate) - یعنی چقدر جلو ببریم

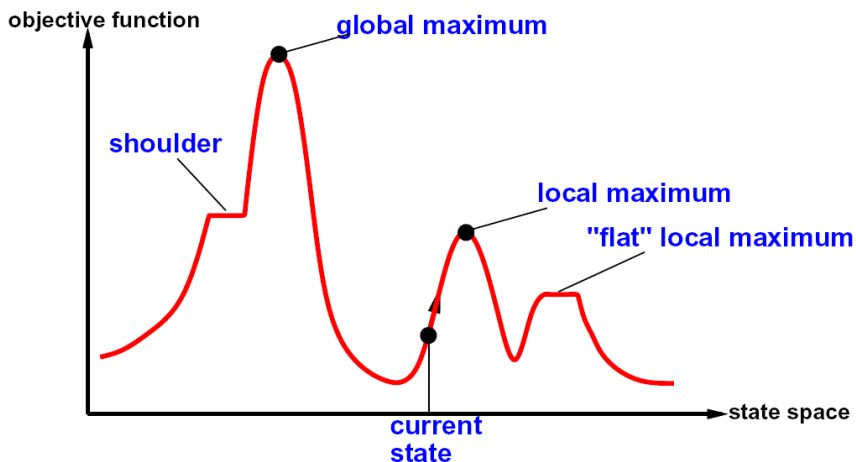


الگوریتم‌های ژنتیک (Genetic Algorithms)

```
{  
  initialize population;  
  evaluate population;  
  while TerminationCriteriaNotSatisfied  
  {  
    select parents for reproduction;  
    perform crossover and mutation;  
    evaluate population;  
  }  
}
```

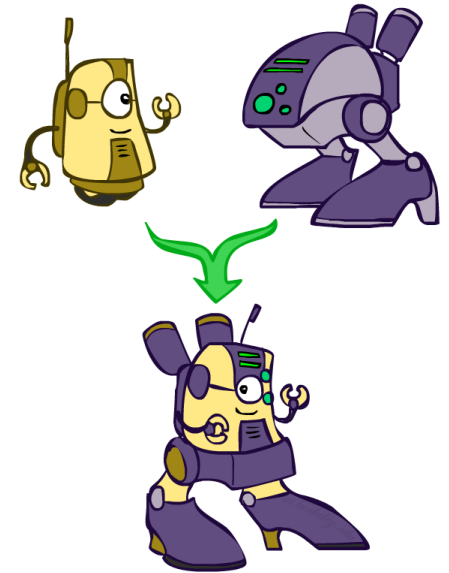
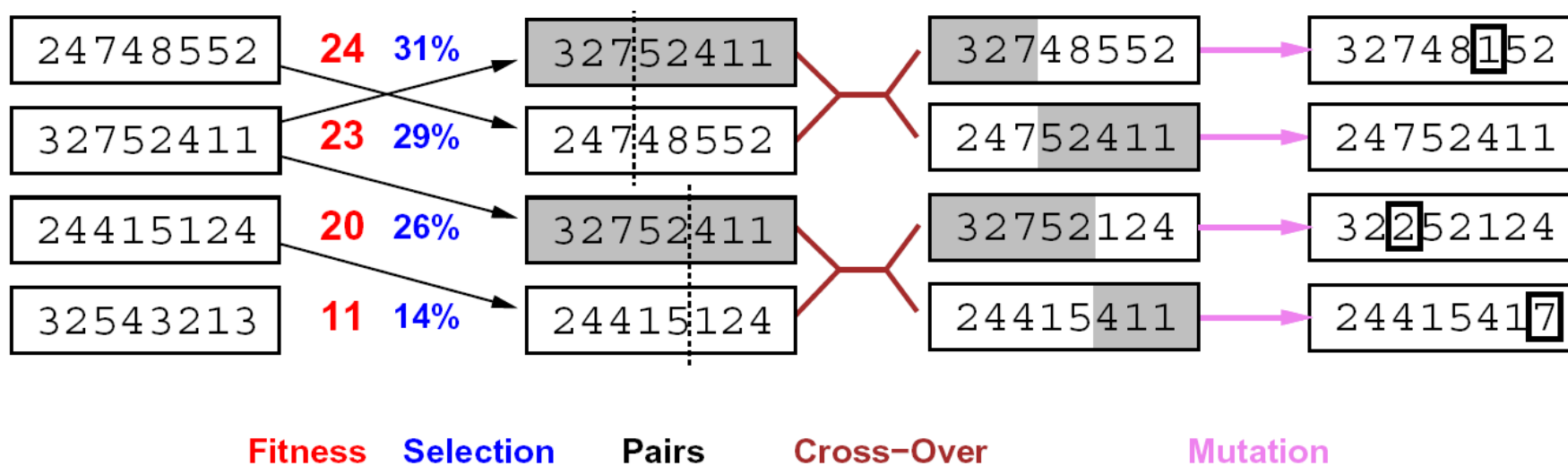
□ الگوریتم ژنتیک به جای اینکه فقط یک راه حل را اپدیت کند (مثل تپه‌نوردی)، یک جمعیت از راه حل‌ها را نگه می‌دارد.

□ هر راه حل ممکن (که "فرد" یا فردیت / کروموزوم نامیده می‌شود) در هر نسل مورد ارزیابی قرار می‌گیرد و افراد بهتر (بر اساس یک تابع برازندگی یا fitness function) انتخاب می‌شوند



□ این افراد ترکیب (crossover) و جهش (mutation) پیدا می‌کند تا نسل بعدی ساخته شود.

الگوریتم‌های ژنتیک (Genetic Algorithms)



الگوریتم‌های ژنتیک از ایده انتخاب طبیعی استفاده می‌کنند.

- در هر مرحله بر اساس تابع برازندگی (Fitness Function) فقط N فرضیه بهتر را نگهدار. (گزینش)
- همچنین از عملگرهای ژنتیکی ترکیب (Crossover) و جهش (Mutation) برای ایجاد گوناگونی (تنوع) استفاده می‌کنند.