



Jméno: Kateřina Hrnečková Měřeno: 10.3.2023 Klasifikace:

1 Pracovní úkoly

- 1. Seznamte se modulem USART.
- 2. Vytvořte program v jazyce C, který bude přes sériové rozhraní komunikovat s počítačem.
- 3. Program bude obsahovat tyto funkce:
 - void USART_Init(void)
 - uint8_t USART_ReceiveData(void)
 - void USART_SendData(uint8_t data)
- 4. Sériové rozhraní nastavte s následujícími parametry:
 - přenosová rychlost 9600
 - délka slova: 8 bitůpočet stop bitů: 1
 - parita: žádná
 - řízení toku: vypnuto
- 5. Nejprve vytvořte loopback program (data přijatá z počítače posílejte nezměněná zpět).
- 6. Pak program rozšiřte o zpracování příchozích dat.
- 7. Program přeložte a vložte do paměti mikrokontroléru.

2 Vypracování

Řešená úloha: Zobrazení přijatého řetězce na LCD displeji.

```
#include <xc.h>
#include <stdint.h>
#include <stdio.h>
#include <pic16f877a.h>
#define _XTAL_FREQ 3276800
                                          // Frekvence krystalu
// CONFIG
                                // Oscillator Selection bits (XT oscillator)
#pragma config FOSC = XT
#pragma config WDTE = OFF
                                // Watchdog Timer Enable bit (WDT disabled)
#pragma config PWRTE = OFF
                                // Power-up Timer Enable bit (PWRT disabled)
#pragma config BOREN = OFF
                                // Brown-out Reset Enable bit (BOR disabled)
#pragma config LVP = OFF
                                // Low-Voltage (Single-Supply) In-Circuit Serial Programming Enable bit (
#pragma config CPD = OFF
                                // Data EEPROM Memory Code Protection bit (Data EEPROM code protection of
                                // Flash Program Memory Write Enable bits (Write protection off; all prog
#pragma config WRT = OFF
#pragma config CP = OFF
                                // Flash Program Memory Code Protection bit (Code protection off)
```

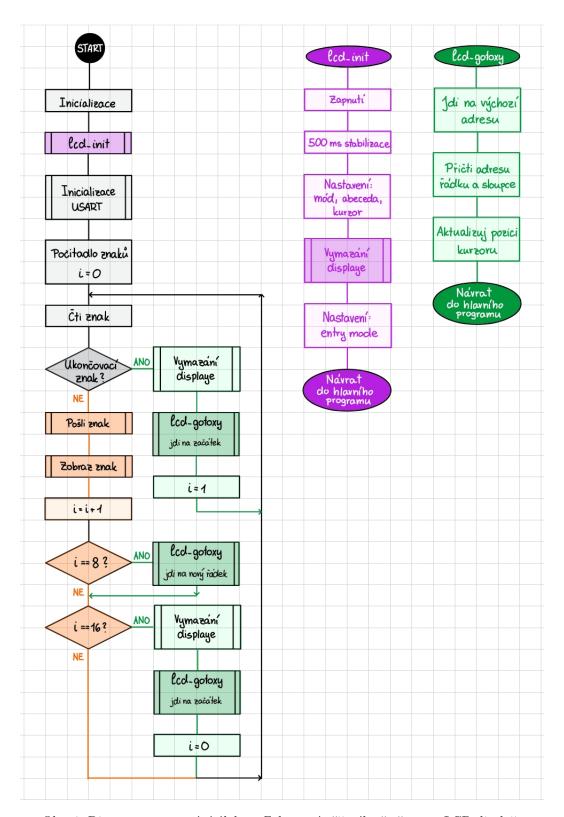
```
#define RS PORTEbits.REO
#define RW PORTEbits.RE1
#define EN PORTEbits.RE2
#define DATA PORTD
void __interrupt() preruseni(void)
    //...
}
// ====== DISPLAY ===========
void lcd_clr (void)
                                 // vymazani displeje
{
       EN = 0;
       RS = 0;
       RW = 0;
       DATA = Ob00000000;
       EN = 1;
       EN = 0;
       DATA = 0b00010000;
       EN = 1;
       EN = 0;
       __delay_ms(10);
}
void lcd_init (void)
                     // inicializace displeje
{
       EN = 0;
       RW = 0;
       RS = 0;
       // wait for power stabilization 500 ms
       __delay_ms(500);
       // function set
       /*DATA = 0b00100000;
       EN = 1;
       EN = 0;*/
       __delay_ms(10);
       DATA = Ob00100000;
                              // dle manualu
       EN = 1;
       EN = 0;
        __delay_ms(10);
       DATA = Ob00100000;
                          // 2x zopakovane = 4-bit mode
       EN = 1;
       EN = 0;
        __delay_ms(10);
        /*
               N F FT1 FT0
                         N = pocet radku ("1"=2, "0"=1)
                         F = velikost znaku ("1"=5x10, "0"=5x8)
```

```
FT znakova tabulka:
                                              "00" = ENGLISH_JAPANESE - default
                                                                   "01" = WESTERN_EUROPEAN_1
                                                                   "10" = ENGLISH_RUSSIAN
                                                                   "11" = WESTERN_EUROPEAN_2
 */
DATA = Ob10000000;
EN = 1;
EN = 0;
// check busy flag
__delay_ms(10);
// display ON/OFF control
DATA = 0b0000000;
EN = 1;
EN = 0;
/*
        1 D C B
                  D = display ON/OFF ("1"=ON)
                  C = cursor display ON/OFF ("1"=ON)
                  B = blinking ON/OFF ("1"=ON)
 */
DATA = Ob10110000;
EN = 1;
EN = 0;
// check busy flag
__delay_ms(10);
// display clear
lcd_clr();
// check busy flag
__delay_ms(10);
// return home
DATA = Ob00000000;
EN = 1;
EN = 0;
DATA = Ob00100000;
EN = 1;
EN = 0;
// check busy flag
__delay_ms(10);
// entry mode set
DATA = Ob00000000;
EN = 1;
EN = 0;
/*
        0 1 I/D S/H
                  I/D = Increment/decrement bit ("1 = incr")
                  S = Shift entire display control bit ("0"=disable)
```

```
DATA = 0b01100000;
        EN = 1;
        EN = O;
        // check busy flag
        __delay_ms(10);
        // initialization end
        // display ON/OFF control
        DATA = 0b00000000;
        EN = 1;
        EN = O;
        /*
                1 D C B
                         D = display ON/OFF ("1"=ON)
                         C = cursor display ON/OFF ("1"=ON)
                          B = blinking ON/OFF ("1"=ON)
         */
        DATA = Ob11000000;
        EN = 1;
        EN = 0;
        __delay_ms(10);
}
void lcd_send (char znak) // odeslani znaku na displej
        RS = 1;
        DATA = znak;
        EN = 1;
        EN = O;
        DATA = znak << 4;
                             // musim posilat po 4bitovych castech
        EN = 1;
        EN = O;
        __delay_ms(1);
}
void lcd_gotoxy (uint8_t z, uint8_t r) // nastaveni pozice pro vypis na displeji
        RS = 0;
        uint8 t ADDR = 0b10000000; // zaklad
        ADDR = ADDR+z-1 + (r-1)*0x40; // prictu radek a sloupec
        DATA = ADDR;
        EN = 1;
        EN = 0;
        DATA = ADDR << 4;
        EN = 1;
        EN = 0;
        __delay_ms(5);
}
void putch(char data)
{
        lcd_send(data);
}
```

```
// ----- USART -----
void USART_Init(void)
{
      TRISCbits.TRISC6 = 0;
                                     // 0 = vystup
      TRISCbits.TRISC7 = 1;
      TXSTA = 0b00100100;
      RCSTA = Ob10010000;
                                                 // BRGH = 0: BaudRate = FOSC/(64(X+1))
      SPBRG = 20;
                                                                           => X = FOSC/(64
                                                      // BRGH = 1: BaudRate = FOSC/(16(X+1))
                                                                            => X = FOSC/(16
      RCIF = TXIF = 0;
}
char USART_ReceiveData(void)
      while(RCIF != 1)
      return RCREG;
}
void USART_SendData(char data)
      while(TXIF != 1)
      TXREG = data;
}
void main(void)
{
      /*----*/
                                     // nastaveni A/D prevodniku asi nepotrebuju???
      TRISAbits.TRISA2 = 1;
   ADCON1 = Ob11000010;
   ADCONO = Ob10010001; //???
      /*----*/
      // PORT E na digitální
      // E i D na výstup (TRIS)
      TRISE = 0; //vystup = 0
      TRISD = 0;
      lcd_init();
      USART_Init();
      char ZNAK;
      int i = 0;
      while(1)
      {
             ZNAK = USART_ReceiveData();
             if (ZNAK == '\n')
             {
                    __delay_ms(100);
                    lcd_clr();
                    lcd_gotoxy(1,1);
```

```
i = 1;
                       continue;
                }
               USART_SendData(ZNAK);
               printf("%c",ZNAK);
                i++;
                if (i == 8)
                       lcd_gotoxy(1,2);
               if (i == 16)
                {
                       __delay_ms(100);
                       lcd_clr();
                       lcd_gotoxy(1,1);
                       i = 0;
        }
        return;
}
```



Obr. 1: Diagram vypracování úlohy – Zobrazení přijatého řetězce na LCD displeji.