25. Čtyřvektory

Thursday, January 16, 2025

14:57

$$\begin{array}{c|c} Vd\acute{a}(ost \mid \acute{c}ty\ddot{r}hybnost \mid \ddot{c}ty\ddot{r}potencio\'{a}(\mid Vlnov\acute{y} it\ddot{y}\ddot{r}vektor \mid \ddot{c}ty\ddot{r}tok \\ \nearrow \begin{pmatrix} ct \\ x \\ z \end{pmatrix} \quad \vec{P} = \begin{pmatrix} E/c \\ \nearrow \\ \nearrow \end{pmatrix} \quad \vec{A} = \begin{pmatrix} \phi/c \\ A_x \\ A_z \end{pmatrix} \quad \vec{K} = \begin{pmatrix} w/c \\ \overrightarrow{k} \end{pmatrix} \quad \vec{J} = \begin{pmatrix} g_a \cdot c \\ \overrightarrow{J} \\ \overrightarrow{J} \end{pmatrix}$$

Se čtyřvektory bychom chtěli dělat skalární součin, ale jak?

·Vime ze rychlost svétla je konstantui

$$\frac{dl}{dt} = c$$

$$dl = cdt$$

$$dx^2 + dy^2 + dz^2 = c^2 dt^2$$

-c2dt +dx2+dy2+dz2=0 -1) Návod na sh. soutin

Priklad Vlnový čtzrvehtor · událost

$$\overrightarrow{K} \cdot \overrightarrow{X} = -\omega t + k_x x + k_y y + k_z \cdot z = -\omega t + \overrightarrow{k} \overrightarrow{X}$$