

## 5.1 N-ary Search

- Vyhledává v seřazené posloupnosti
- Princip:
  - Při binárním vyhledávání zjistíme v každém kroku ve které polovině se prvek nachází za pomoci jednoho procesoru.
  - S použitím  $N$  procesorů lze provést  $N+1$  ární vyhledávání - v jednom kroku zjistíme, ve které z  $N+1$  části se může prvek nacházet
- Počet kroků je  $g = \lceil \log(n+1)/\log(N+1) \rceil$

PDA

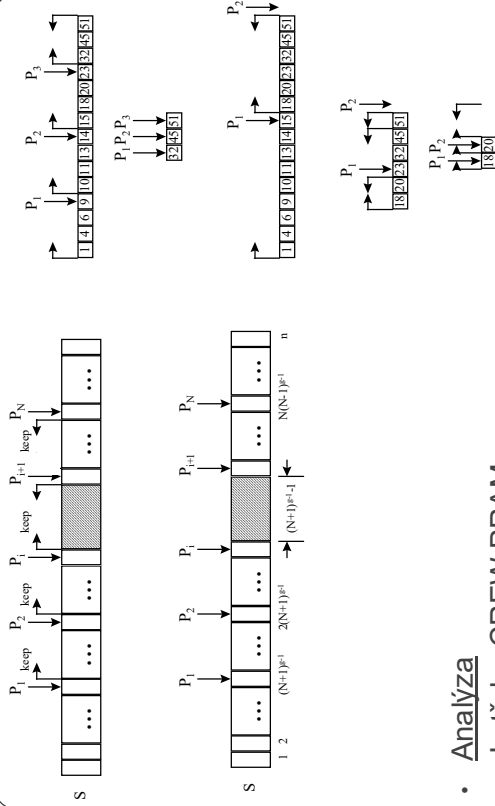
3

# Vyhledávání

Upd 2007, Cor 2007/8

PDA

1



- **Analýza**
- Je třeba CREW PRAM
  - $t(n) = O(\log(n+1)/\log(N+1)) = O(\log_{N+1}(n+1))$
  - $c(n) = O(N \cdot \log_{N+1}(n+1)) \rightarrow$  což není optimální

PDA

4

## 5. VYHLEDÁVÁNÍ

- Máme sekvenci  $X = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$  a prvek  $x$
- Máme za úkol zjistit, zda  $x = x_k$  a případně zjistit  $k$
- Optimální sekvenční algoritmus
  - $X$  není seřazená - sekvenční vyhledávání  
 $t(n) = O(n)$   $c(n) = O(n)$   
(je třeba prozkoumat  $n$  prvků)
  - $X$  je seřazená - binární vyhledávání  
 $t(n) = O(\log n)$   $c(n) = O(\log n)$   
(pro rozlišení mezi  $n$  prvky je třeba prozkoumat  $\log n$  prvků)

PDA

2

## 5.3 Tree Search

- Vyhledávání v neseřazené posloupnosti
  - Stromová architektura s  $2n-1$  procesory
  - Algoritmus
    - 1. Kořen načte hledanou hodnotu  $x$  a předá ji synům ... až se dostane ke všem listům
    - 2. Listy obsahují seznam prvků, ve kterých se vyhledává (každý list jeden). Všechny listy paralelně porovnávají  $x$  a  $x_i$ , výsledek je 0 nebo 1.
    - 3. Hodnoty všech listů se předávají kořenu
      - každý ne list spočte logické or svých synů a výsledek zašle otcí.
- Kořen dostane 0 - nenalezeno, 1- nalezeno

### Analýza

- Krok (1) má složitost  $O(\log n)$ , krok (2) má konstantní složitost, krok (3) má  $O(\log n)$ .
- $t(n) = O(\log n)$        $p(n) = 2 \cdot n - 1$
- $c(n) = t(n) \cdot p(n) = O(n \cdot \log n)$       → což není optimální

PDA

7

## 5.2 Unsorted Search

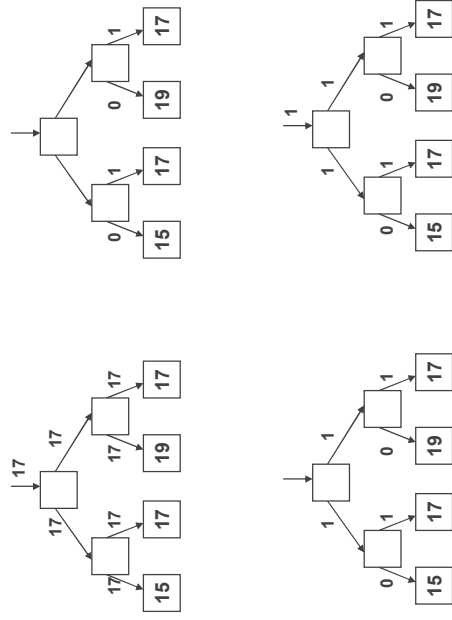
- vyhledává prvek v neseřazené posloupnosti
- model je PRAM s  $N$  procesory

**Algoritmus**  
**procedura** SEARCH( $S, x, k$ ) { posloupnost, hledaný prvek, výsledek}  
 1. **for**  $i = 1$  **to**  $N$  **do in parallel**  
   read  $x$   
**endfor**  
 2. **for**  $i = 1$  **to**  $N$  **do in parallel**  
    $S_i = \{S_{(i-1) \cdot (N/N)+1}, S_{(i-1) \cdot (N/N)+2}, \dots, S_{i \cdot (N/N)}\}$   
   **SEQUENTIAL SEARCH** ( $S_i, x, k_i$ )  
   – *paralelní Search volá sekvenční SEQUENTIAL Search*  
**endfor**  
 3. **for**  $i = 1$  **to**  $N$  **do in parallel**  
   **if**  $k_i > 0$  **then**  $k = k_i$  **endif**  
**endfor**

PDA

5

## Tree Search



PDA

8

## Analýza

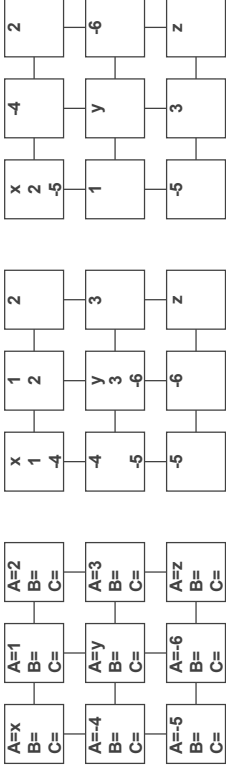
- **EREW**
  - 1. krok =  $O(\log n)$     2. krok =  $O(n/N)$     3. krok =  $O(\log N)$
  - $t(n) = O(\log N + n/N)$        $c(n) = O(N \cdot \log N + n)$
- **CREW**
  - 1. krok =  $O(1)$     2. krok =  $O(n/N)$     3. krok =  $O(\log N)$
  - $t(n) = O(\log N + n/N)$        $c(n) = O(N \cdot \log N + n)$
- **CRCW**
  - 1. krok =  $O(1)$     2. krok =  $O(n/N)$     3. krok =  $O(1)$
  - $t(n) = O(n/N)$        $c(n) = O(n) \rightarrow$  což je optimální

PDA

6

## 6.1 Mesh transpose

- Mřížka  $n \times n$  procesorů
- Každý procesor má 3 registry
  - A - obsahuje  $a_{ij}$ ,  $a_{ji}$  po ukončení
  - B - hodnoty od pravého (horního) souseda
  - C - hodnoty od levého (dolního) souseda



# Maticové algoritmy

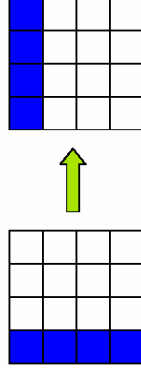
## 6. TRANSPOZICE

- Matici  $n \times n$  s prvky  $a_{ij}$  převést na matici s prvky  $a_{ji}$
- Sekvenční řešení:

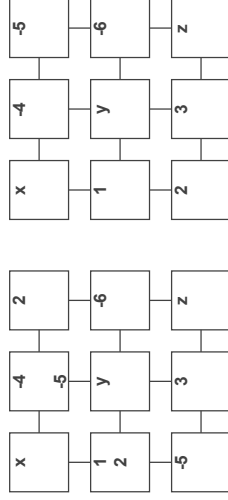
```

procedure TRANSPOSE(A)
  for i=2 to n do
    for j=1 to i-1 do
       $a_{ij} \leftrightarrow a_{ji}$ 
    endfor
  endfor

```



- Složitost je  $O(n^2)$ .
- n je zde počet řádků/sloupců matice



- Analýza
  - Nejdelší cesta prvku je  $2(n-1)$  kroků, tj.
  - $t(n) = O(n)$
  - $p(n) = n^2$  a cena  $c(n) = O(n^3) \rightarrow$  není optimální

## 7. NÁSOBENÍ MATIC

- Součin matic  $A$  ( $m \times n$ ) a  $B$  ( $n \times k$ ) je matice  $C$  ( $m \times k$ ) kde:

$$C_{ij} = \sum_{s=1}^n a_{is} * b_{sj} \quad 1 \leq i \leq m \quad 1 \leq j \leq k$$

Složitost je  $O(n^3)$

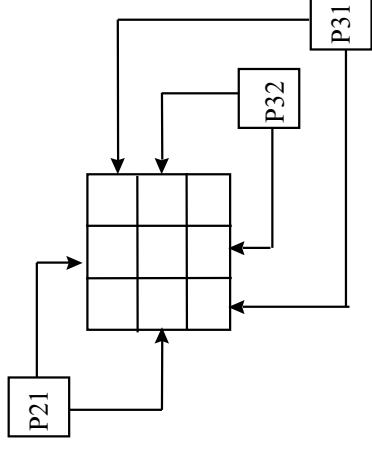
Složitost optimálního algoritmu není známa, je  $O(n^x)$ , kde  $2 < x < 3$   
Žádný algoritmus nemá lepší složitost než  $O(n^2)$

```
procedure MATRIX_MULT (A, B, C)
for i=1 to m do
for j=1 to k do
 $C_{ij} = 0$ 
for s=1 to n do
 $C_{ij} = C_{ij} + (a_{is} * b_{sj})$ 
endfor
endfor
endfor
```

PDA

15

## EREW transpose



PDA

13

## Násobení matic – sdílená paměť

- Nerealistická varianta

```
procedure MATRIX_MULT (A, B, C)
for i=1 to m do in parallel
for j=1 to k do in parallel
 $C_{ij} = 0$ 
for s=1 to n do in parallel
 $C_{ij} = C_{ij} + (a_{is} * b_{sj})$ 
endfor
endfor
endfor
```

- Realistická varianta

```
procedure MATRIX_MULT (A, B, C)
for i=1 to m do in parallel
for j=1 to k do in parallel
 $C_{ij} = 0$ 
for s=1 to n do
 $C_{ij} = C_{ij} + (a_{is} * b_{sj})$ 
endfor
endfor
endfor
```

PDA

16

```
procedure EREW_TRANSPOSE (A)
for i=2 to n do in parallel
for j=1 to n-1 do in parallel
 $a_{ij} \leftrightarrow a_{ji}$ 
endfor
endfor
```

- Analýza

- $t(n) = O(1)$
- $p(n) = (n^2 - n)/2 = O(n^2)$
- $c(n) = O(n^2) \rightarrow$  což je optimální

PDA

14

## 7.1.1 Násobení matice vektorem

- Součin matice  $A$  ( $m \times n$ ) a vektoru  $U$  ( $n$ ) je vektor  $V$  ( $m$ ) kde:

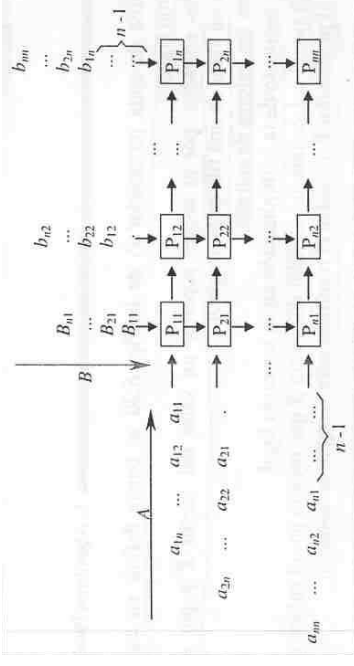
$$v_i = \sum_{j=1}^n a_{ij} * u_j \quad 1 \leq i \leq m$$

PDA

19

## 7.1 Mesh multiplication

- Mřížka  $n \times k$  procesorů
- Prvky matice  $A$  a  $B$  se přiřadí do procesorů 1. řádku a 1 sloupce
- Každý procesor  $P(i,j)$  obsahuje prvek  $c_{ij}$

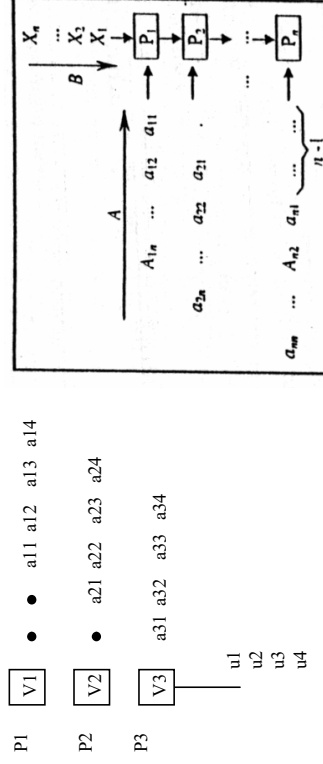


PDA

17

## 7.1.2 Linear array multiplication

- Lineární pole  $m$  procesorů, každý obsahuje jeden prvek  $v_i$



P1  $v_1$  • • •  $a_{11}$   $a_{12}$   $a_{13}$   $a_{14}$

P2  $v_2$  • • •  $a_{21}$   $a_{22}$   $a_{23}$   $a_{24}$

P3  $v_3$  • • •  $a_{31}$   $a_{32}$   $a_{33}$   $a_{34}$

$u_1$   
 $u_2$   
 $u_3$   
 $u_4$

PDA

20

Algorithmus

```

procedure MESH MULT (A, B, C)
for i=1 to m do in parallel
  for j=1 to k do in parallel
     $c_{ij} = 0$ 
    while P(i,j) receives inputs a,b do
       $c_{ij} = c_{ij} + (a * b)$ 
      if i<m then send b to P(i+1, j)
      if j<k then send a to P(i, j+1)
    endwhile
  endfor
endfor

```

### Analýza

- Prvky  $a_{m1}$  a  $b_{1k}$  potřebují  $m+k+n-2$  kroků, aby se dostaly k poslednímu procesoru  $P(m, k)$
- $t(n) = O(n)$   $p(n) = O(n^2)$
- $c(n) = O(n^3)$  → což není optimální

PDA

18

Algorithmus

```

procedure TREE MV MULT(A, U V)
do steps 1 and 2 in parallel
(1) for i=1 to n do in parallel
    for j=1 to m do
        send  $u_i \cdot d_{ij}$  to parent
    endfor
endfor
(2) for i=n+1 to 2n-1 do in parallel
    while  $P_i$  receives two inputs do
        compute the sum
        if  $i < 2n-1$  then send result to parent
        else write result
    endif
endwhile
endfor

```

- Analýza

- $t(n) = m-1 + \log n = O(n)$
- $c(n) = O(n^2)$  → což je optimální

PDA

23

- Algorithmus

```

procedure LINEAR MV MULT
for i=1 to m do in parallel
     $v_i = 0$ 
    while  $P_i$  receives inputs  $a$  and  $u$  do
         $v_i = v_i + (a * u)$ 
        if  $i > 1$  then send  $u$  to  $P_{i-1}$ 
    endwhile
endfor

```

- Analýza

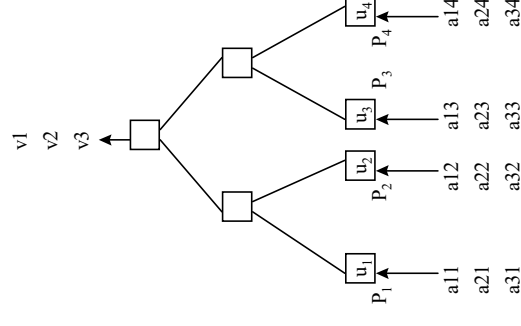
- $t(n) = m+n-1 = t(n) = O(n)$   $p(n) = O(n)$
- $c(n) = O(n^2)$  → což je optimální

PDA

21

## 7.2 Tree MV multiplication

- Čas  $m+n-1$  předchozího algoritmu je možno zlepšit na  $m-1 + \log n$  při zdvojnásobení počtu procesorů
- Architektura má  $n$  listových procesorů  $P_1 \dots P_n$  a  $n-1$  nelistových procesorů
- Listové procesory násobí, nelistové sčítají



PDA

24

22

# KONEC