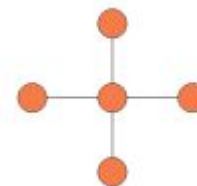
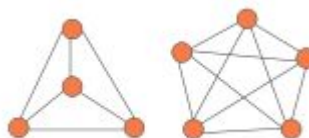


Sdílená paměť

- Všechny procesory mají přístup do celého paměťového prostoru.
- Řešení současného přístupu k jedné buňce:
 - EREW - Exclusive Read, Exclusive Write (velmi omezující)
 - CREW - Concurrent Read, Exclusive Write (časté, jednoduché)
 - ERCW - Exclusive Read, Concurrent Write (nedává smysl)
 - CRCW - Concurrent Read, Concurrent Write (složitě)
- Úrovně
 - Multitasking
 - 1CPU přepíná kontext (virtuální procesor), paměť je sdílená, předávání zpráv simulováno SW
 - Systém se sdílenou pamětí
 - CPU mají svou cache, zbytek na sběrnici (boj), předávání zpráv může být v HW nebo simulace SW
 - Virtuální sdílená paměť
 - CPU má svou paměť, ale je virtuálně spojena v simulovanou sdílenou, opět HW/SW simulované zasílání zpráv
 - Systém s předáváním zpráv
 - CPU vázány volně (např. počítačová síť), sdílená paměť simulovaná SW
- Předávání zpráv
 - Každý procesor má vlastní adresový prostor
 - Také každý procesor má vlastní fyzickou paměť, přístup jinam komunikací

Základní typy topologií paralelních architektur

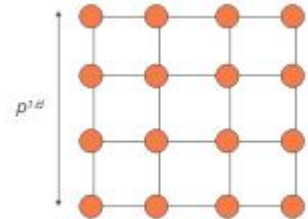
- Statické propojovací sítě
 - všechny uzly jsou procesory
 - všechny hrany jsou komunikační kanály
 - pro architektury bez sdílené paměti
 - vlastnosti:
 - Průměr (diameter): nejdelší délka nejkratších cest mezi všemi dvojicemi uzlů
 - Konektivita: minimální počet hran, které je nutné odstranit pro rozdělení na dvě části
 - Šířka bisekce: minimální počet hran, které spojují dvě přibližně stejně velké části sítě (určuje, zda v síti nevzniká úzké místo - tzv. bottleneck)
 - typická statická propojení
 - Úplné propojení
 - Průměr: 1
 - Konektivita: $p-1$
 - Šířka bisekce: $p^2 / 4$
 - Hvězda
 - pro úlohy, které lze rozdělit na samostatné části
 - Průměr: 2
 - Konektivita: 1
 - Šířka bisekce: $(p-1)/2$



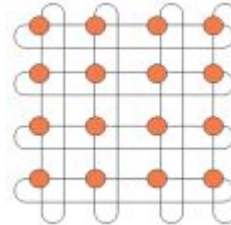
- Lineární pole
 - data proudí přes všechny procesory
 - Průměr: 1
 - Konektivita: 1
 - Šířka bisekce: 1



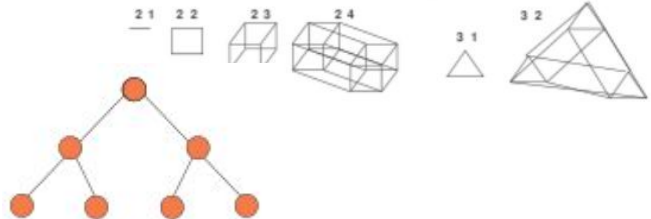
- D-rozměrná mřížka
 - d-rozměrná mřížka šířky p
 - Průměr: $dp^{1/d}$
 - Konektivita: d
 - Šířka bisekce: $2p^{(1-1/d)}$



- K-ární d-rozměrná kostka
 - Průměr: $d(k/2)$
 - Konektivita: 2d
 - Šířka bisekce: $2k^{d-1}$

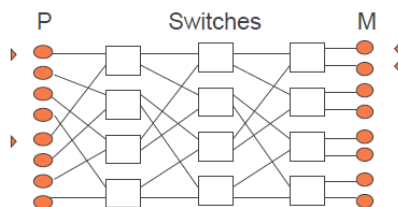


- D-ární strom
 - Průměr: $2\log_d((p+1)/2)$
 - Konektivita: 1
 - Šířka bisekce: 1



- Dynamické propojovací sítě

- uzly jsou procesory, paměťové moduly nebo přepínače
- dynamické přepojování propojení - změna topologie za běhu
- často implementují sdílenou paměť
- Křížový přepínač (crossbar)
 - v jednom okamžiku propojení p prvků
 - neblokující
 - Průměr: 1
 - Konektivita: 1
 - Šířka bisekce: p
- Sběrnice
 - propojení pouze 2 prvků v jednom okamžiku
 - blokující
- Víceúrovňové sítě
 - spojují p procesorů s p paměťovými moduly pomocí $p \cdot \log(p)$ přepínačů.
 - pokud různé procesory přistupují k různým pamětem může dojít k souboji o přepínače



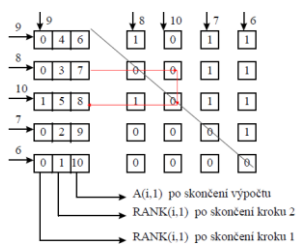
Distribuované a paralelní algoritmy

- počet procesorů p je odvozen od délky vstupu n . $p(n) = \{1, c, \log(n), n, n \cdot \log(n), n^2, \dots, n^r, n^n\}$
- čas výpočtu t je také odvozen od n a je udáván v jednotkách (krocích)
- cena algoritmu $c(n) = p(n) \cdot t(n)$
 - algoritmus s optimální cenou je stejně drahý jako sekvenční algoritmus (jde o cenu, ne rychlost)
 $c_{\text{opt}}(n) = t_{\text{seq}}(n)$
- zrychlení paralelizací je dáno vztahem $t_{\text{seq}}(n)/t(n)$, efektivnost pak $t_{\text{seq}}(n)/c(n)$, nastavení je závislé na případu použití
- složitost většinou rozumíme počet procesorů
 - při výpočtu závislosti na délce vstupu je nejzajímavější nejhorší případ, takže pokud jedna část algoritmu vyžaduje $p(n)$ procesorů a druhá $p(n^2)$ procesorů, výsledná složitost je $p(n^2)$

Algoritmy řazení

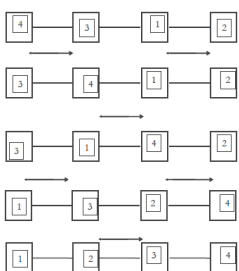
- máme posloupnost prvků $X = \{x_1, \dots, x_n\}$ s n prvky a lineární uspořádání $>$
- cílem je vytvořit z prvků x novou posloupnost $Y = \{y_1, \dots, y_n\}$ kde platí $y_i < y_{i+1}$, $i=1, \dots, N-1$
- v X nejsou žádné dva prvky rovny
- optimální sekvenční algoritmus (platí pro řadící algoritmy založené na porovnávání prvků)
 - $p(n) = 1$
 - $t(n) = O(n \cdot \log n)$
 - $c(n) = O(n \cdot \log n)$

Enumeration sort



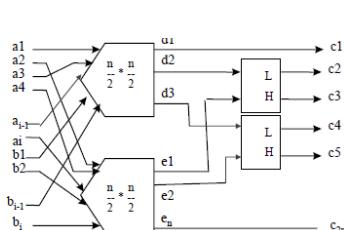
- Princip: výsledná pozice prvku je dána počtem prvků, které jsou menší
- Topologie: mřížka n krát n , řádky a sloupce jsou binární stromy v poli
- Procesory: registry A, B, RANK; do A, B zápis prvku, RANK inkrementace; možnost poslat registr synům
- Algoritmus: pomocí jedné řady se prvky porovnávají (a přitom se mění RANK); správná pozice je RANK; nakonec se prvky přesunou stromem
- Složitost: $t(n) = O(\log(n))$ – nejrychlejší paralelní řešení; $c(n) = O(n^2 \cdot \log(n))$ – není optimální

Odd-even transposition sort



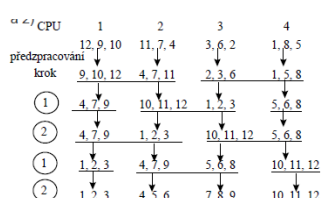
- Princip: paralelní bubble-sort, porovnávají se jen sousedé a mohou se přehodit
- Topologie: lineární pole n procesorů
- Procesory: obsahují jediný registr s hodnotou prvku
- Algoritmus: na počátku se pole naplní posloupností; v lichém kroku pracují liché procesory, v sudém sudé; porovná se s následníkem a případně prohodí hodnoty; algoritmus končí po n krocích (lze urychlit testem na prohození)
- Složitost: $t(n) = O(n)$ – nejrychlejší řešení pro lineární topologii; $c(n) = O(n^2)$ – není ideální

Odd-even merge sort



- Princip: síť složená ze speciálních procesorů
- Topologie: procesory propojeny tak, aby složením jednotlivých porovnání byla seřazená posloupnost
- Procesory: 2 vstupy a 2 výstupy, porovná vstupy a dává na výstupy high a low
- Algoritmus: spočívá v zapojení sítě, kaskáda $1 \times 1, 2 \times 2, 4 \times 4, \dots$
- Složitost: $t(n) = O(\log^2(n))$; $c(n) = O(n \cdot \log^4(n))$ – není optimální

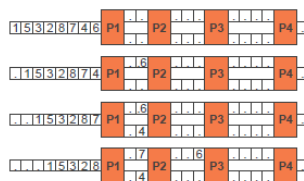
Merge-splitting sort



- Princip: varianta odd-even sortu, každý procesor řadí krátkou posloupnost
- Topologie: lineární pole procesorů – $p(n) < n$
- Procesory: obsahuje m prvků, které umí seřadit optimálním sekvenčním algoritmem

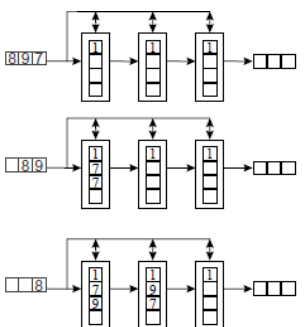
- Algoritmus: místo porovnání sousedů se provede spojení posloupností ($O(n)$) a pak rozdělení na půl
- Složitost: $c(n) = O(n \cdot \log(n)) + O(n \cdot p)$, optimální pro $p \leq \log(n)$

• Pipeline merge sort

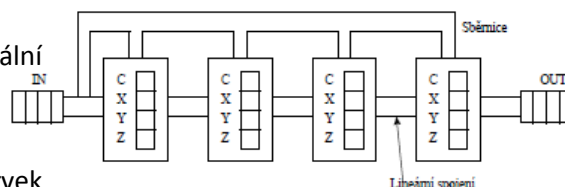


- Princip: rozděleno na několik kroků, první spojuje posloupnosti délky 1, pak 2, atd.
- Topologie: lineární pole procesorů – $p(n) = \log(n) + 1$
- Procesory: umí spojovat dvě seřazené posloupnosti $O(n)$
- Algoritmus: ze vstupní posloupnosti se vezme první prvek a dá jej do jedné posloupnosti, druhý do druhé; další vybere vždy největší prvek a první dva dává do první posloupnosti, druhé dva do druhé; třetí krok také bere největší, ale střídá posloupnosti po čtyřech, atd.
- Složitost: $t(n) = O(n)$; $c(n) = O(n) \cdot O(\log(n) + 1) = O(n \cdot \log(n))$ – optimální

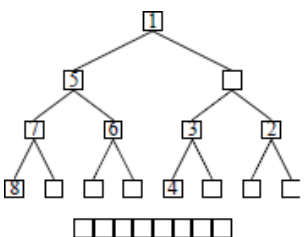
• Enumeration sort 2



- Princip: porovnání se všemi prvky a počet menších určuje pořadí
- Topologie: lineární pole n procesorů a sběrnice, která může přenést jednu hodnotu
- Procesory: registr C (počet menších - kolikrát byl $Y \leq X$), X (prvek na dané pozici), Y (prvek posloupnosti, který se porovnává) a Z (výsledná pozice)
- Algoritmus: C se nastaví na 1; vstupní prvek x_i se sběrnici vloží na X_i a lineárním spojením do Y_1 ; všechny Y se posunou doprava; každý procesor porovná X a Y a pokud $X > Y \Rightarrow C++$; po vyčerpání vstupu posílají procesory zleva hodnoty X sběrnici na Z procesoru určeného hodnotou C (Y se stále posouvá)
- Složitost: $t(n) = n$; $c(n) = O(n^2)$ – není optimální

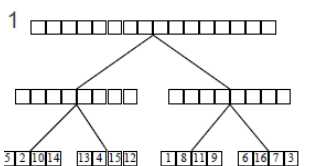


• Minimum extraction sort



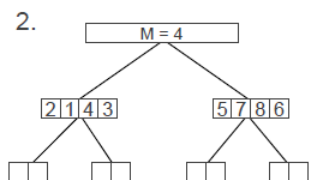
- Princip: stromem odebírá vždy nejmenší prvek
- Topologie: strom s n listy, $\log(n) + 1$ úrovněmi a $2n - 1$ procesory
- Procesory: listový procesor obsahuje prvek posloupnosti, nelistové prvky umí porovnat syny
- Algoritmus: naplní se listy; v každém kroku otec vybere menší hodnotu; jakmile je v kořenu hodnota, je to první prvek seřazené posloupnosti
- Složitost: $t(n) = O(n)$; $c(n) = O(n^2)$ – není optimální

• Bucket sort



- Princip: stromem spojené procesory, které řadí menší posloupnosti a pak spojení
- Topologie: strom s m listy, kde $n = 2^m$
- Procesory: listové procesory řadí krátkou posloupnost, ostatní spojují syny – $O(n)$
- Složitost: $t(n) = O(n)$; $c(n) = O(n \cdot \log(n))$ – optimální

• Median finding and splitting



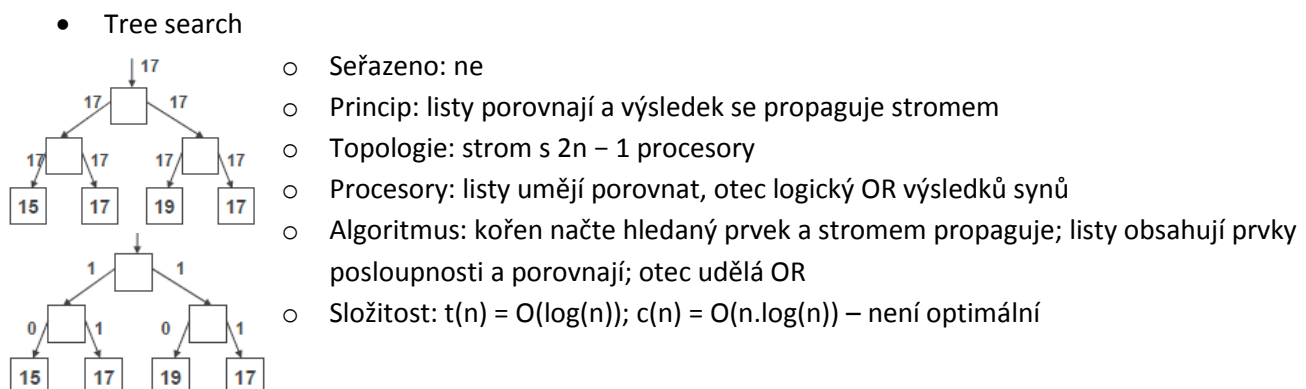
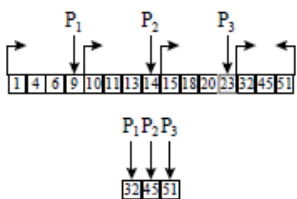
- Princip: dělí posloupnost mediánem až na dvojice, které porovná
- Topologie: strom s m listy, kde $n = 2^m$
- Procesory: listové procesory porovnávají dvojici, ostatní vyberou medián a rozdělí posloupnost – $O(n)$
- Algoritmus: je jasný, pro výběr mediánu je potřeba optimální, např. select
- Složitost: $t(n) = O(n)$; $c(n) = O(n \cdot \log(n))$ – optimální

Select (medián)

- Sequential select
 - Princip: hledá k-tý nejmenší prvek v posloupnosti S; je-li $k = |S|/2$, jde o medián
- Parallel select
 - Princip: k-tý nejmenší prvek v posloupnosti S; EREW PRAM s N procesory $P_1..P_n$; používá sdílené pole M o N prvcích
 - Složitost: $t(n) = O(n/N)$ pro $n > 4$, $N < n/\log n$; $p(n) = N$; $c(n) = t(n) \cdot p(n) = O(n)$ - optimální
- Parallel splitting
 - Krok 4 algoritmu Parallel select
 - Princip: Je dána posloupnost S a číslo m; Mají se vytvořit tři posloupnosti:
 - $L = \{s_i \in S: s_i < m\}$
 - $E = \{s_i \in S: s_i = m\}$
 - $G = \{s_i \in S: s_i > m\}$
 - Složitost sekvenčního algoritmu je $O(n)$
 - Paralelní řešení - máme N procesorů, které si sekvenci S rozdělí na podposloupnosti S_i o délce n/N
 - Složitost: $t(n) = O(\log N + n/N) = O(n/N)$ pro dostatečně malé N; Cena $c(n) = O(n)$ - optimální

Algoritmy vyhledávání

- Vyhledávání zjišťuje přítomnost zadaného prvku v posloupnosti a případně i jeho pozici
- Optimální složitost podle sekvenčního algoritmu je $O(n)$ pro neseřazenou posloupnost – sekvenční vyhledávání; $O(\log(n))$ pro seřazenou posloupnost – binární vyhledávání
- N-ary search
 - Seřazeno: ano
 - Princip: paralelní analogie k binárnímu hledání, zjišťuje se polovina, ve které prvek je
 - Topologie: lineární pole m procesorů, kde $m < n$; CREW (hledaný prvek)
 - Procesory: porovnávají prvek na svém místě s hledaným, registr, který říká, na které straně pokračovat
 - Algoritmus: v každé iteraci se nastaví registry, v úseku, kde na obou stranách je hodnota odlišná se hledá v další iteraci
 - Složitost: $t(n) = O(\log_{m+1}(n+1))$; $c(n) = O(m \cdot \log_{m+1}(n+1))$ – není optimální
- Unsorted search
 - Seřazeno: ne
 - Princip: paralelně volaný sekvenční algoritmus
 - Topologie: lineární pole m procesorů, kde $m < n$
 - Procesory: sekvenčně hledají prvek X s přidělenou posloupností
 - Algoritmus: procesory načtou prvek do registru a provedou hledání, mohou nastavit flag nalezení
 - Složitost:
 - EREW – $c(n) = O(m \cdot \log(m) + n)$
 - CREW – $c(n) = O(n)$ (pokud zapisuje pouze jediný procesor)



- kooperace: spolupráce na řešení úkolu, je potřeba synchronizace (čtenáři - písaři)
- soupeření: o omezené zdroje, je potřeba výlučný přístup (producent - konzument)
- požadavky
 - jen jeden proces může být v KS a jen omezený čas
 - pokud není nikdo v KS a někdo do ní chce, musí se tam dostat bez prodlení
- problémy: jelikož procesy běží paralelně, není jasné pořadí vykonávání instrukcí obou programů
- Řešení vzájemného vyloučení
 - Hardwarové
 - atomické instrukce implementované hardwarově (Test-and-set, Swap)
 - Test-and-set solution

```
Test-and-set solution
shared var lock = 0;
repeat
  while testAndSet(&lock) do skip;
  critical section
  lock = 0;
  remainder section
until false;
```

- Swap

```
Atomic Swap Solution
shared var lock = 0;
repeat
  key := 1;
  repeat
    swap (&lock, &key);
  until key=0;
  critical section
  lock := 0;
  remainder section
until false;
```

- V operačním systému
 - Semaforý
 - slouží k určení výlučného přístupu k datům
 - struktura obsahující počet možných procesů v kritické zóně, a frontu čekajících procesů (větší než 0)
 - použití semaforu pro synchronizaci: fronta je nastavená na 0
 - kritická sekce je mezi instrukcemi P a V
 - dvě atomické operace:

P(S): S.count--; if (S.count<0) { block this process place this process in S.queue }	V(S): S.count++; if (S.count<=0) { remove a process P from S.queue place this process P on ready list }
-----------------------------------------------------------------------------------------------------	------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------

- Monitorý
 - equivalent semaforu (lze ho i implementovat pomocí semaforů), ale jednodušší na ovládání

- zajišťuje exkluzivitu přístupu k datům
 - lokální proměnné jsou přístupné pouze procedurám monitoru
 - v jednu chvíli může monitor využívat pouze jeden proces
 - monitor uzamkne sdílená data, jakmile k nim proces přistoupí
- synchronizaci procesů zajišťuje programátor pomocí stavových proměnných
- mohou být nastaveny pouze dvěma operacemi
 - wait(a): blokuje provedení volajících procesů
 - signal(a): návrat k provedení nějakého blokováného procesu
- Softwarové (bez podpory OS nebo programovacího jazyku)
 - předpokládáme
 - čtení/zápis jedné hodnoty je atomické (nemusí platit při používání stránkování)
 - současné čtení/zápis budou provedeny v náhodném pořadí za sebou
 - Dekkrův algoritmus (Dekker's algorithm)

```

shared var flag: array [0..1] of boolean; //flagy žádosti o vstup do kritické sekce
turn: 0..1; // označení aktuálního kola

repeat
  flag[i] := true;      // proces žádá o vstup do kritické sekce (nastaví flag žádosti)
  while flag[j] do      // proces ověřuje dokud o vstup žádá i druhý proces
    if turn=j then      // Pokud je právě kolo druhého procesu ...
      flag[i] := false; // ... proces se vzdá své žádosti o krit. sekci...
      while turn=j do skip; // ... a čeká dokud neskončí kolo druhého procesu
      flag[i] := true;  // Poté znovu nastaví svoji žádost o krit. sekci
    endif
  endwhile              // Proces vstupuje do krit. sekce pokud druhý proces flag nenastavil
<critical section>
  turn := j;             // Proces nastaví kolo na druhý proces
  flag[i] := false;
  <remainder section>
until false;

```

- Petersonův algoritmus (Peterson's algorithm)

```

shared var flag: array [0..1] of boolean; //flagy žádosti o vstup do kritické sekce
turn: 0..1; // označení aktuálního kola

repeat
  flag[i] := true;      // Proces žádá o krit. sekci
  turn := j;            // Proces nastaví kolo na druhý proces
  while (flag[j] and turn=j) do skip; // Čeká dokud je kolo druhého procesu a žádá o krit. sekci
  <critical section>
  flag[i] := false;     // Po dokončení krit. sekce proces stáhne žádost o krit sekci
  <remainder section>
until false;

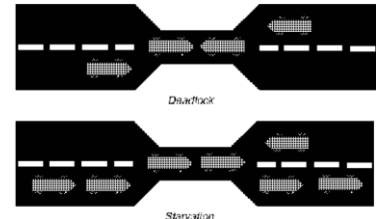
```

- Operátor <await B->S>
 - je původně pouze teoretický operátor, implementovaný ve vyšších programovacích jazycích pro paralelní programování
 - problémová implementace
 - <> - atomičnost; B - Bool expr; S - sekvence příkazů
 - S je atomicky vykonaná jen když je B = true
 - příklad: <await s>0 → s = s - 1>
- Critical Region
 - obalení semaforů ve vyšších jazycích

- vymezení klíčovým slovem region
- deklaruje sdílenou proměnnou shared
- pokud se zanořuje, může dojít ke konfliktu
- Jednoduchá implementace (téměř makro)
- Conditional Critical Region
 - rozšíření CR o podmínku, která zamezí kolizi
 - složitá implementace

Typické problémy paralelismu

- deadlock
- vyhladovění
- Večeřící filozofové (Dining philosophers)
 - 5 filozofů
 - 5 vidliček
 - filozofové přemýšlejí, pak dostanou hlad, nají se a opět přemýšlejí
 - Každý filozof potřebuje 2 vidličky aby se najedl
 - Problém: vyhladovění, deadlock
- Čtenáři a písaři (Readers/writers)
 - sdílená proměnná
 - několik čtenářů, kteří chtějí číst hodnotu
 - jeden nebo několik písařů měnících hodnotu
 - číst může libovolný počet zaráz
 - pokud se zapisuje nikdo jiný nesmí zapisovat ani číst
- Producenti a konzumenti (producer/consumer problem)
 - producenti produkují data
 - konzumenti produkovaná data přijímají a spotřebovávají
 - vyžaduje buffer pro ukládání dat
 - nutné zaručit, že se nebude číst prázdný buffer
 - pokud má buffer omezenou velikost je nutná zabránit přetečení
 - vzájemné vyloučení v přístupu k bufferu



Komunikace

- přenáší data
- sdílená paměť
 - všechny CPU mají přístup do společného paměť. prostoru
 - boj o sběrnici, konflikt při zápisu
 - řešení současného přístupu k jedné buňce paměti:
 - EREW; CREW; ERCW; CRCW
- zasílání zpráv (kanály, volání vzdálených procedur, broadcast)
 - každý CPU má svůj adresový prostor
 - procesory mají vlastní paměť
 - Zasílání zpráv
 - synchronní
 - blokující, čeká na potvrzení, může mít buffer
 - lze simulovat asynchronním kanálem (použití ACK)
 - asynchronní
 - neblokující, neomezený buffer
 - operace:
 - send(channel, msg)
 - receive(channel, msg)

PRAM

- synchronní model paralelního výpočtu ve kterém procesory komunikují sdílenou pamětí
- výpočet probíhá po krocích: čtení sdílené paměti; lokální operace; zápis do sdílené paměti
- přístupy do paměti: EREW, ERCW, CREW, CRCW
- řešení zápisových konfliktů
 - COMMON: všechny zapisované hodnoty musí být shodné
 - ARBITRARY: zapisované hodnoty mohou být různé, zapíše se libovolná
 - PRORITY: procesory mají prioritu
- broadcast
 - hodnota uložená v paměti má být rozšířena mezi N procesory
 - pro CREW a CRCW řešení v konstantním čase
 - pro EREW je třeba simulovat současné čtení (P1 přečte D a zpřístupní jej P2, P1 a P2 jej zpřístupní P3 a P4...)

Distribuovaný broadcast

- komunikace: známe horní mez zpoždění zprávy; lokální hodiny pro každý proces
- topologie: obecná topologie grafu
- specifikace
 - m = zpráva z množiny možných zpráv
 - každá zpráva obsahuje
 - totožnost odesílatele: $\text{sender}(m)$
 - pořadové číslo (kolikátou zprávu odesílatel poslal): $\text{seq}(m)$
- základní vlastnosti
 - Platnost (validity): pokud správný proces odešle zprávu, všem procesům se zpráva předá
 - Dohoda (Agreement): pokud správný proces předává zprávu, všem procesům se zpráva předá
 - Integrita (celistvost): každý proces přijme zprávu jen jedenkrát
 - FIFO řazení (FIFO order): pokud se odešle n před m , tak žádný proces nesmí poskytnout m před n
 - Náhodné řazení (Casual order): pokud n náhodně předchází m , tak žádný proces nesmí poskytnout m před n
 - Celkové řazení (Total order):
- klasifikace broadcast
 - Spolehlivé = Platnost + Dohoda + Integrita
 - FIFO = Spolehlivé + FIFO order

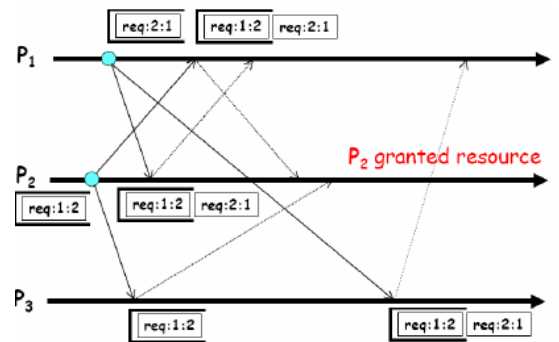
Synchronizace v distribuovaných systémech

- absence globálních a synchronizačních hodin
- vzájemné vyloučení
 - existuje pevný počet procesorů, které sdílí jeden zdroj a ten může v danou chvíli používat pouze jeden procesor
 - centralizované řešení
 - distribuované řešení
 - založené na soupeření (Lamportův algoritmus)
 - založené na předávání pověření (Raymond)

- Lamportův algoritmus

- předpokládá oboustranné FIFO kanály mezi procesy
- každý proces udržuje vlastní frontu požadavků
- používá časových značek k uspořádání požadavků
- vyžaduje $3(n-1)$ zpráv
- fáze: požadavek (request), potvrzení (reply), uvolnění (release)
- algoritmus:

- proces P požaduje posláním požadavku do všech procesů zasláním req
- požadavek je zařazen do fronty uspořádané dle časových značek, posláním zprávy ack
- ukončení zpracování požadavku, odstranění požadavku z prony a posláním všem rel
- přijetí rel od P odstranění procesu P z fronty
- povolení zpracování požadavku, požadavek je na prvním místě ve frontě a je povolen ostatními procesy



- Raymond

- procesy uspořádány do stromu
- pracuje na bázi předávání pověření
- udržuje frontu požadavků na pověření od procesů nižších úrovní
- požaduje-li vstup do KS a fronta je prázdná, posílá požadavek nadřazenému a řadí se do fronty, požaduje-li podřízený proces vstup do KS, předá mu pověření nebo jej zařadí do fronty, obdrží-li pověření předá ho prvnímu ve frontě