Edge AI 学习笔记

 20	250	90	905	005	陈旭彬
4	200	30	300	UUJ	アルノヒヤン

一、基础概念

1.人工智能与 机器学习与深度学习

【基础概念】

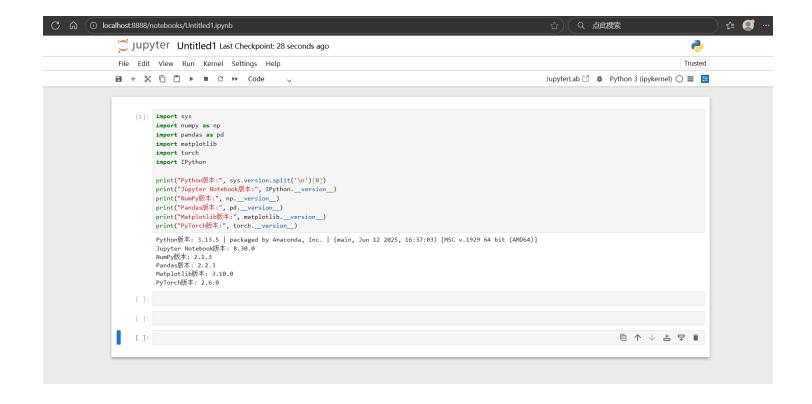
- **人工智能**: AI是一个庞大的**科学体系**,人们基于机器学习、神经网络等工具,通过不断训练与迭代,以期达到机器像人类一样进行**思考与决策**(即人工智能)的目标,实现**智能行为的自动化**。形象点说,人工智能就像拥有超强大脑的人造智能体。
- *机器学习*:机器学习是实现人工智能的一种**工具**。它指的是通过数据"**投喂**",建立并逐渐完善**识别、思考、决策**的**模型**, 使机器能够实现(或者说趋于实现)人类的智能行为。
- **深度学习**: 了解深度学习之前需要先了解*人工神经网络*,人工神经网络可以理解为以互联的计算单元为基础,通过分层结构建立的一个万能函数。而深度学习就是一种基于深度神经网络的*机器学习方法*,能够从海量的数据和知识中学习并**创建关联**,从而使机器具有人类一般的认知能力。(缺点是其可解释性差,让人难以理解从输入到输出的识别、思考、决策过程)

【区别】

- **人工智能**: AI对"数据投喂"的依赖性没有那么强,其实现主要依赖于预设的**规则**或者**模型**,不过规则或模型的建立需要机器学习和深度学习,因此可以说**机器学习和深度学习都是实现人工智能的手段**。
- **机器学习**: 同样是通过投喂数据来实现输入到输出的非线性转换,机器学习需要人类工程师对数据进行**人工地**转换(提取特征、贴标签),并且由于人工设计的信息表意有限,机器学习的性能也有极限,不过ML的可解释性也因此增强。
- **深度学习**:区别于机器学习,深度学习在接收输入的数据时会调用深度神经网络进行特征提取,实现更加**自动且复杂**的学习。

2.嵌入式AI发展方向

区别于云计算AI,嵌入式AI通过更加轻量化的模型与专用指令集等,实现**实时性、高可靠/安全性、高能效**(即从感知到行动与决策更加**准确、快速、安全、高效**)。不过嵌入式AI目前也存在单点故障维护困难、受物理环境影响大等缺点,因此目前来看嵌入式AI的发展仍需要通过端云协同以为万物赋能,不过当应用需求的碎片化、算力能效比等核心问题得到突破时,嵌入式AI有望**让智能从云端下沉至生产、生活物品**,达到"去中心化",**让智能设备更自主、无缝地与生活衔接**的目标。



二、数学回归机器

1.监督学习和无监督学习 的基本概念:

- 监督学习:机器根据**已标注的数据集**来建立、更新模型,最终**建立**起一套完善的映射规则(**函数**),达到只接收无标注的数据 就能输出预测值的效果。
- 无监督学习: 机器根据**无标注的数据集**,自主建立模型以**探索**数据中隐含的**内在结构、模式**或关系。

2.监督学习和无监督学习的*异同*:

	监督学习 与 无监督学习				
异	<i>监督学习</i> 接收的数据是 已有标注特征 的,目标是建立一个可以根据无标签数据给出某种规则下对应的输出的 预测模型 ; <i>无监督学习</i> 接收的数据 无标注特征 ,目标是自主发掘 数据中的结构与关系 。				
同	二者都依赖 数据驱动 ,且有相同的 算法基础 和 处理流程 (如数据预处理、特征工程)				

3. (部分) 监督学习的算法:

- 【线性回归】:
 - *基本概念*:线性回归是**监督学习**中的一种经典算法,它根据特征与目标之间存在的**线性关系**(或可近似为线性关系的关系)**拟合出线性模型**,用以解决数据的**回归问题**(即对连续数值的预测)。
 - *原理*:此算法首先假设一个**线性模型**,然后用最小二乘法等**数学操作**以及梯度下降等**优化算法**拟合出一个相对准确、损失函数最小的**线性函数**。
- 【逻辑回归】:
 - *基本概念*:逻辑回归也是监督学习中的一种经典算法,用于解决数据的**判断或分类**问题。它将输入数据在线性模型中的输出通过函数映射到**概率区间**,以实现对特征输入的类型判断。

- *原理*: 先用线性拟合得出输入对应的输出,再用**Sigmoid函数**将输出转化为离散的概率值,最终同样利用**优化算法**得出拟合的**曲线型函数**。
- 【支持向量机(SVM)】:
 - *基本概念*:支持向量机是监督学习中一种强大的算法,可用于解决**回归、分类**问题。在SVM中,常使用将数据从原始特征空间映射到高维特征空间,以实现找出一个可将数据线性区分开来的决策边界的目标。
 - *原理*:利用**核技巧**将数据从原始特征空间**映射**到**更高维**的空间,最后在新空间里找到一个比新空间低一个维度的决策边界 (**超平面**)将数据点变得线性可分。

4.无监督学习中的K-means聚类算法:

- 【 基本概念】:这是**无监督学习**中的一种经典算法,用于处理**聚类**任务。它的运行目标是将一组**无标签的数据**自动聚集成**K**个不同的组,使得同组内的数据尽可能相似,而不同组的数据尽可能不同(可理解为"物以类聚"),而每个组的中心则由改组所有数据的均值(means)来决定。
- 【 *原理* 】: 首先**随机**选择K个数据作为初始**数据组中心**,然后将每个数据分配到最相似的组中心,再通过**迭代**重新计算组中心(也就是优化聚类,使每组之间相似度更高,而不同组之间差异更大),当组中心不再变化时即输出聚类结果。

三、训练流程

1.训练集、验证集与测试集:

	训练集	验证集	测试集
基本概念	是训练模型时供机器学习 和拟合函数的模型参数。	是训练数据中独立出来的一部分样本数据,在机器的参数学习阶段不会参与参数更新。	是在整个模型开发、训练完之后进行最终的、 一次性的性能评估的数据集, 且该数据集不同于训练集和验证集中的任何数据
作用	让模型对已有标签的数据 进行特征提取以 <i>建立</i> 、 <i>训练</i> 模型。	在训练中实时 <i>评估模型</i> , 并为模型 <i>选择算法、调整参数</i> , 以 <i>优化模型</i> 。	用于 <i>最终评估</i> 模型对未知数据的泛化能力 (可理解为性能)。

2.数据预处理:

- **清洗:去除错误或不合规的数据**。如果没有清洗,异常数据会使模型产生严重的识别、思考、决策偏差,甚至报错以致无法学习。
- **缺失值处理**:处理数据中的缺失部分(常见手段有删除、回归预测、分类预测等),保证**数据集完整性**,*避免模型因数据缺失 而无法运行*。
- 标准化:在特征分布未知或存在异常时,将数据按其"标准差"进行缩放,使其符合均值为0、标准差为1的标准正态分布。目的 是消除数据本身量级不统一导致的权重不合理。
- **归一化**:在数据边界已知时,将所有数据按比例映射到同一个范围,以**解决数据的权重失衡**。(受异常值影响大,分布形状很容易被异常值破坏)
- 特征工程:通过改造或创造新的特征,提升特征对于目标问题的代表性和表现力,放大其有效权重以帮助模型更准确地抓住特征之间存在的关系,**提升预测的效能和准确率**。

3.基本概念的理解与阐述:

- 【过拟合、欠拟合】:
 - 过拟合:模型过于**复杂**,在训练时对**噪声、异常值**也进行高精度的拟合,从而**缺失了对数据普遍规律的捕捉**,致使模型对 新数据的**泛化能力差**。因此过拟合的模型在验证数据时表现很差。

• 欠拟合:模型过于**简单**,致使**预测值与特征误差过大**,无法捕捉到数据规律,也因此无法反映数据的真实普遍规律。

• 【样本、特征、标签】:

• 样本:数据集中的每一个数据点。(由一个特征向量及其对应标签组成)

• 特征: 用于描述每一个**样本的属性**, 是模型进行预测的依据。

• 标签:模型的目标变量(只存在于监督学习)。

• 【模型容量、泛化能力】:

- 模型容量:模型容量也称为表达能力,指的是模型**学习数据中的规律**以及**拟合函数**的**能力**。模型容量决定了模型能解决的问题的复杂度范围,模型容量过小时易出现欠拟合,过大则容易出现过拟合,因此模型容量也不是越大越好,需要根据**具体问题具体选择**。
- 泛化能力:泛化能力指的是模型在处理从未见过的**全新数据上**的表现能力,它是**评估模型**的一个重要**指标**,直接决定了模型的使用价值和可靠性。

• 【超参数、参数】:

- 超参数:是模型外部的数据,在训练开始前就由开发者手动设定的配置选项,用于模型优化。(常见的超参数有学习率、正则化方法、训练代数等)
- 参数: 是模型从数据集中**学习得到**的,用于确定函数形式的未知的固定常量,**不可人为手动直接更改**。
- 模型评估:一个出色的模型应该具有**泛化能力强大、稳定性强、可解释性强、高能效、与应用场景高度契合**的特点。

四、深度学习

- Neural Network
 - 神经网络由输入层、隐藏层、输出层组成,其中隐藏层中有一层及以上的层数。(神经网络中一层就是一组以相同/相似的特征作输入的神经元)。

连接权重位于**相邻两层**之间,即输入层和隐藏层,隐藏层和输出层之间才有连接权重(连接权重表示**连接强度**,用于量化神经元的贡献程度和方向)。

偏置只存在于隐藏层、输出层及每层的连接中,是独立于前一层输入的**固有参数**,是塑造决策平面的关键组成部分。神经 元处理输入数据时,*权重和偏置都会参与运算*。

- 【神经网络的**前向传播**】:输入信号经过神经网络这个复杂的函数,通过不断运算得出预测结果。作用是**得到预测结果**以及**拟合损失函数**。
- 【神经网络的反向传播】:将损失函数的梯度从输出层往输入层方向一层层回传,从而更新每层的权重参数。作用是 指出每个参数对误差的影响权重,然后优化模型、减小误差。
- MLP:多层感知机是*神经网络的一种特定类型*,结构同样包含**输入层、隐藏层和输出层**,特点是**相邻两层的神经元之间互相全连接**。作用是找出数据集之间**隐含的、复杂的非线性关系**。
- 梯度下降算法:

【基本原理】: 该算法**沿着函数的梯度(导数)方向**不断**更新自变量**,使得函数的取值不断趋近最小值,直至达到**全局最优解** 或局部最优解。

【在优化神经网络参数中的作用】: 用于求解损失函数的最小值,以提高神经网络的学习效率,使神经网络能够用更少的迭代此数、更稳定、准确地得到更好的预测结果。

【基本步骤】:

- 1.初始化学习参数
- 2.前向传播、计算损失
- 3.反向传播,(根据链式法则) 计算损失函数对每一个参数的梯度(偏导数)

- 4.沿着负梯度方向,根据学习率和梯度更新学习参数
- 5.循环执行234直到损失函数的梯度不再下降(或达到预定迭代次数)。

【变体】:

• 批量梯度下降(BGD):

使用*全体数据*计算梯度,稳定准确,但是速度缓慢且内存需求高。

• 随机梯度下降(SGD):

使用*单个数据*计算梯度,收敛快、内存需求小,但是震荡严重、噪声大。

• 小批量梯度下降 (MBGD):

使用一小批样本计算梯度,是BGD和SGD的折中方案,收敛较稳定,准确性也较好,是较为常用的一种方法。

•

• 常见激活函数:

- Sigmoid: 常见于将数据集分为两个互斥的类别(二分类)问题的输出层。
- Tanh: 常见于输出包含正负特征的循环神经网络的隐藏层。
- ReLU: 是目前大部分神经网络的隐藏层的默认激活函数。
- Leaky ReLU: 输入始终为负值时,ReLU激活函数会出现神经元死亡(梯度永远为0导致参数无法更新)的问题,这时候 常用Leaky ReLU**替代ReLU**。
- Softmax: 常见于多分类问题的输出层。

• 【损失函数与优化算法】:

- 损失函数: 损失函数是用于**量化模型误差**的函数。常见类型有*绝对值损失函数、平方损失函数、Huber loss函数、交叉熵函数*。损失函数在模型训练中起到**指导模型拟合函数、衡量模型泛化能力**的作用。
- 优化算法: 优化算法是用于**寻找函数极值**的一种数学工具。常见类型有*梯度下降算法、自适应学习率算法*等。优化算法在模型训练中常用于*实现参数更新、寻找损失函数最小值*以达到全局最优解。
- 【**梯度消失与梯度爆炸】**:解释什么是梯度消失和梯度爆炸现象、它们对神经网络训练的影响和产生原因//
 - 梯度消失:在反向传播过程中,**梯度急速变小**至**趋近于0**的情况称为梯度消失。它会导致**参数无法有效更新**。产生原因可能是*初始参数权重过小;层梯度小于1时,神经网络层数过多;激活函数*存在*过饱和区*,当输入过大或过小时,梯度值不断趋近于0。
 - 梯度爆炸:和梯度消失相反,在反向传播过程中,**梯度急速变大至趋近于无穷大**的情况称为梯度爆炸。它会导致**参数更新 极其不稳定**甚至报错,导致**模型无法收敛**、训练失败。产生原因可能是*初始参数权重过大,层梯度大于1时,神经网络的层数过多*
- 正则化技术:正则化技术主要用于解决过拟合问题。常用的正则化手段有L1正则化和L2正则化,二者均用于处理异常值的权重。

tip: L1正则化会将不重要的特征权重直接压缩为0,从而实现特征的选择;L2正则化会让所有权重都均匀变小,从而限制异常特征对模型的影响

五、炼丹

- **心得体会**:有种触碰到AI模型训练内部的感觉,非常奇妙。遇到的问题是第一次在jupyter上运行100个迭代时遇到了jupyter notebook的内存限制。
- **简单理解**: 跑出来的这些彩色图片是AI模型的训练集,而那些函数图像是模型处理训练集时通过提取特征,建立的输入和预测输出之间的函数模型。