

大学物理（下）笔记

部分常用物理常量的计算值

物理量	计算用值	物理量	计算用值
真空中的光速	$c = 3.0 \times 10^8 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}$	引力常量	$G = 6.67 \times 10^{-11} \text{ m}^3 \cdot \text{kg}^{-1} \cdot \text{s}^{-2}$
重力加速度	$g = 9.8 \text{ m} \cdot \text{s}^{-2}$	元电荷	$e = 1.6 \times 10^{-19} \text{ C}$
电子静质量	$m_e = 9.91 \times 10^{-31} \text{ kg}$	电子荷质比	$-e/m_e = -1.76 \times 10^{11} \text{ C} \cdot \text{kg}^{-1}$
电子经典半径	$r_e = 2.82 \times 10^{-15} \text{ m}$	质子静质量	$m_p = 1.673 \times 10^{-27} \text{ kg}$
中子静质量	$m_n = 1.675 \times 10^{-27} \text{ kg}$	真空介电常数	$\epsilon_0 = 8.85 \times 10^{-12} \text{ F} \cdot \text{m}^{-1}$
真空磁导率	$\mu_0 = 4\pi \times 10^{-7} \text{ N} \cdot \text{A}^{-2}$	阿伏伽德罗常数	$N_A = 6.02 \times 10^{23} \text{ mol}^{-1}$
摩尔气体常量	$R = 8.31 \text{ J} \cdot \text{mol}^{-1} \cdot \text{K}^{-1}$	玻尔兹曼常量	$k = 1.38 \times 10^{-23} \text{ J} \cdot \text{K}^{-1}$
理想气体摩尔体积 (标准状况)	$V_m = 22.4 \times 10^{-3} \text{ m}^3 \cdot \text{mol}^{-1}$	标准大气压	$1 \text{ atm} = 1.01 \times 10^5 \text{ Pa}$
普朗克常量	$h = 6.63 \times 10^{-34} \text{ J} \cdot \text{s}$	康普顿波长	$\lambda_c = 2.43 \times 10^{-12} \text{ m}$

wr按：
这一部笔记，主要记录学习过程中的一些想法，以便后续查看时能回忆起当时的理解，并加深印象。实际上并不全面，只是自己想到的一些东西。

Chapter9 恒定磁场

一、毕奥-萨伐尔定律

磁场和电场在很多性质上是有共性的，很多时候可以拿它们两个相互对比。
恒定磁场最基础的公式是毕奥-萨伐尔定律：

$$d\mathbf{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{I d\mathbf{l} \times \mathbf{e}_r}{r^2} \tag{9.1}$$

$\mu_0 = 4\pi \times 10^{-7} \text{ T} \cdot \text{m/A}$ ，这个常数可以记忆一下。基于此，我们能够计算到电流为 I 的长直载流导线在距离其为 r 处激发的磁场为

$$B = \frac{\mu_0 I}{4\pi r} (\cos \varphi_1 - \cos \varphi_2) \tag{9.2}$$

其中 φ_1, φ_2 是该点与导线两端的连线和导线所成的夹角。无限长直载流导线激发的磁场，其实就是(9.1)式在 $\varphi_1 = 0, \varphi_2 = \pi$ 时的情况：

$$B = \frac{\mu_0 I}{2\pi r} \tag{9.3}$$

通过毕奥-萨伐尔定律，还能够算得半径为 R 的圆环电流 I 在其轴线上坐标为 x 的点处产生的磁场大小

$$B = \frac{\mu_0 I}{2(R^2 + x^2)^{3/2}} \tag{9.4}$$

这个能够自行推导，感觉就足够了，倒也不是特别好记。

二、磁偶极子

磁偶极子可以认为是一个平面环形电流，只有当这个环的线度在问题中可以忽略时，才能把它作为磁偶极子处理。

这很容易让我们联想到电偶极子。两者之间的对比如下：

表 电偶极子与磁偶极子对比		
	电偶极子	磁偶极子
定义式	$\boldsymbol{p} = q\boldsymbol{l} = ql\boldsymbol{e}_r$	$\boldsymbol{m} = I\boldsymbol{S} = IS\boldsymbol{e}_n$
激发的电磁场	中垂面上的电场 $\boldsymbol{E} = -\frac{\boldsymbol{p}}{4\pi\epsilon_0 r^3}$	中垂线上的磁场 $\boldsymbol{B} = \frac{\mu_0 \boldsymbol{m}}{2\pi r^3}$
在电磁场中受到力矩	在电场 \boldsymbol{E} 中 $\boldsymbol{M} = \boldsymbol{p} \times \boldsymbol{E}$	在磁场 \boldsymbol{B} 中 $\boldsymbol{M} = \boldsymbol{m} \times \boldsymbol{B}$

电偶极子在电场中受到力矩作用，达到稳定平衡状态时电矩与电场方向相同，能够解释有极分子的取向极化；磁偶极子在磁场中受到力矩作用，达到稳定平衡状态时磁矩与磁场方向相同，能够解释顺磁质的磁化。

三、磁场的高斯定理与安培环路定理

磁场的高斯定理

$$\oint_S \boldsymbol{B} \cdot d\boldsymbol{S} = 0 \tag{9.5}$$

说明磁场是**无源场**，这在本质上是因不存在所谓“磁单极子”或者叫做“磁荷”的东西。而静电场是由“电荷”所激发的，所以静电场是有源场：

$$\oint_S \boldsymbol{E} \cdot d\boldsymbol{S} = \frac{q}{\epsilon_0} \tag{9.6}$$

在恒定磁场中，安培环路定理也经常被应用：

$$\oint_L \boldsymbol{B} \cdot d\boldsymbol{l} = \mu_0 I \tag{9.7}$$

四、洛伦兹力与安培力

主要想谈谈其矢量式中各个量摆放顺序的问题。

洛伦兹力

$$\boldsymbol{F} = q\boldsymbol{v} \times \boldsymbol{B} \tag{9.8}$$

安培力

$$\mathbf{F} = I\mathbf{L} \times \mathbf{B} \quad (9.9)$$

观察(9.8)式和(9.9)式,发现它们都能写成“电量·运动量×场量”的形式。其中粗体为矢量。

五、磁化强度 \mathbf{M} 与磁场强度 \mathbf{H}

我们通常习惯于用磁感应强度 \mathbf{B} 来描述磁场,用电场强度 \mathbf{E} 来描述电场。当电磁场中存在介质的时候,这种描述方法是不好的。

磁化强度 \mathbf{M} 与磁场强度 \mathbf{H} 是为了研究磁介质的磁化,在磁感应强度 \mathbf{B} 的基础上又增加的两个磁场量。在研究电介质的极化时也曾引入电极化强度 \mathbf{P} 和电位移矢量 \mathbf{D} 。下面对这些量进行对比分析。

1.磁化强度 \mathbf{M} 与电极化强度 \mathbf{P}

磁化强度 \mathbf{M} 的定义与电极化强度 \mathbf{P} 的定义式非常相似:

$$\mathbf{M} = \frac{\sum_{i=1}^n \mathbf{m}_i}{\Delta V} \quad \mathbf{P} = \frac{\sum_{i=1}^n \mathbf{p}_i}{\Delta V} \quad (9.10)$$

磁化强度 \mathbf{M} 描述磁介质受到磁化的情况,而磁介质磁化时伴有磁化电流 I' 。所以这两者还是有联系的:

$$\oint_L \mathbf{M} \cdot d\mathbf{l} = \sum I' \quad (9.11)$$

其中, $\sum I'$ 表示穿过环路 L 的所有磁化电流之和。

类似地,电极化强度 \mathbf{P} 描述电介质在外电场中产生的极化情况,而电介质极化时会产生束缚电荷 q' 。这两者有如下的联系:

$$\oint_S \mathbf{P} \cdot d\mathbf{S} = - \sum q' \quad (9.12)$$

其中, $\sum q'$ 表示高斯面 S 内所有的束缚电荷之和。式(9.11)与(9.12)在形式上非常相似,需要注意的是式(9.12)多出了一个负号。

2.磁场强度 \mathbf{H} 和电位移矢量 \mathbf{D}

磁场强度 \mathbf{H} ,给我带来的直观感受是,它是磁感应强度 \mathbf{B} 在磁介质存在情况下,为了保证某种连续性而定义的表征磁场的量。这是它的定义式

$$\mathbf{H} = \frac{\mathbf{B}}{\mu_r \mu_0} = \frac{\mathbf{B}}{\mu} \quad (9.13)$$

可以看到,连接磁场强度 \mathbf{H} 与磁感应强度 \mathbf{B} 的桥梁是磁导率 μ 。

在没有磁介质的情况下,磁感应强度 \mathbf{B} 在空间内是连续的,因此磁感线也是连续的。但是,在有磁介质的情况下,磁感应强度矢量 \mathbf{B} 将会失去它的空间连续性,也就是说, \mathbf{B} 会在不同磁介质的交界处发生跳变。这一跳变是不同的磁导率造成的。不过这个时候 \mathbf{H} 却具有空间连续性,因此用它描述磁场是比较理想的。

当然,对于电场强度 \mathbf{E} 和电极化强度 \mathbf{D} 来说,上面的性质也是成立的。在空间中存在电介质的情况下, \mathbf{E} 的空间连续性将失去, \mathbf{D} 的空间连续性将被保留。教材中对于 \mathbf{D} 的引入是下式:

$$\mathbf{D} = \epsilon_0 \mathbf{E} + \mathbf{P} \quad (9.14)$$

我认为这样的引入很不妥当。可以给出类似式(9.13)的定义:

$$\mathbf{D} = \epsilon_r \epsilon_0 \mathbf{E} = \epsilon \mathbf{E} \quad (9.15)$$

从式(9.15)能够看到，电位移矢量 \mathbf{D} 与电场强度 \mathbf{E} 之间是通过介电常数 ϵ 联系起来的。此外，我们发现磁场强度 \mathbf{H} 与磁化强度 \mathbf{M} 具有相同的量纲，实际上也有积分式

$$\oint_L \mathbf{H} \cdot d\mathbf{l} = \sum I \quad (9.16)$$

其中， $\sum I$ 表示穿过环路 L 的所有传导电流之和。我们大致能够得出这样的结论： \mathbf{H} 描述的是空间某点本来的磁场， \mathbf{M} 描述这一点由磁介质产生的磁场， \mathbf{B} 是由前面两个磁场叠加得到的、描述该点实际磁场情况的物理量。这正如式(9.17)所描述的那样。

$$\oint_L (\mathbf{H} + \mathbf{M}) \cdot d\mathbf{l} = \sum (I + I') = \oint_L \frac{\mathbf{B}}{\mu_0} \cdot d\mathbf{l} \quad (9.17)$$

类似地，在存在电介质的电场中，我们也有式(9.18)和式(9.19)。

$$\oint_S \mathbf{D} \cdot d\mathbf{S} = \sum q \quad (9.18)$$

$$\oint_S (\mathbf{D} - \mathbf{P}) \cdot d\mathbf{S} = \sum (q + q') = \oint_S \epsilon_0 \mathbf{E} \cdot d\mathbf{l} \quad (9.19)$$

式(9.18)中， $\sum q$ 表示高斯面 S 内所有的自由电荷之和。

六、磁化电流面密度

首先应指出，电流面密度不是电流密度。通常意义上的电流 I 单位是A，流过一根直线，沿着电流垂面方向截得一个点。电流流过一个平面时，沿着电流垂面方向截得一条直线，因此用电流面密度 i 描述，单位A/m。电流流过一个立体时，沿电流垂面方向截得一个平面，因此用电流密度 j 描述，单位A/m²。

磁化电流是上面的第二种，用磁化电流面密度 i_m 描述。一般要求 i_m 有两种思路，第一种是根据定义：

$$i_m = \frac{dI}{dL} = \frac{I}{L} \quad (9.20)$$

其中 $i_m = \frac{I}{L}$ 只适合于电流沿 L 均匀分布的情况。如果题目中给出了，或者可以求得磁化强度 \mathbf{M} ，也可以采用第二种求法：

$$\mathbf{i}_m = \mathbf{M} \times \mathbf{e}_n \quad (9.21)$$

其中 \mathbf{e}_n 是磁介质表面法向单位矢量。此时磁化电流面密度的大小 $i_m = M$ 。

Chapter10 电磁感应

一、感应电动势

电源电动势，是非静电场场强 \mathbf{E}_k 从负极到正极的曲线积分：

$$\mathcal{E} = \int_{-}^{+} \mathbf{E}_k \cdot d\mathbf{l} \quad (10.1)$$

比如动生电动势的情况下，就有 $\mathbf{E}_k = \mathbf{v} \times \mathbf{B}$ ，此时的非静电力是洛伦兹力。有些情况这种非静电力分散在回路的各个角落，分不清电源正负极，那么

$$\mathcal{E} = \oint_L \mathbf{E}_k \cdot d\mathbf{l} \quad (10.2)$$

沿着闭合回路积分即可。动生电动势中，如果金属导体本身构成了回路，就适用式(10.2).感生电动势也属于这种情况，非静电场是感应电场，感应电动势分布在导体的各个部分。

感应电场具有有旋场的性质，是一个非保守场，当然不能引入电势的概念。但是，对于感应电场中的导体，我们仍然可以研究导体上a点与b点的电势差是多少，因为这里的“电势”是针对导体内部电场而言的，由于导体电阻的压降，其内部的电场仍然是一个保守场。

不过，所求的电动势如果是感应电动势的话，除了电动势的定义，也不要忘掉唯一真神——法拉第电磁感应定律：

$$\mathcal{E}_i = -\frac{d\Phi}{dt} \tag{10.3}$$

如果导体构成的回路不随时间变化，即S是常量，那么式(10.3)也可以写成：

$$\mathcal{E}_i = -\int \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} \cdot d\mathbf{S} \tag{10.4}$$

这个在感生电动势中使用得比较多。

二、磁场能量

和电场一样，磁场本身也具有能量。

表 电场和磁场能量对比		
	电场	磁场
能量	电容中 $W_e = \frac{1}{2}CU^2$	电感中 $W_m = \frac{1}{2}LI^2$
能量密度	$w_e = \frac{1}{2}\mathbf{E} \cdot \mathbf{D} = \frac{1}{2}\varepsilon E^2$	$w_m = \frac{1}{2}\mathbf{B} \cdot \mathbf{H} = \frac{B^2}{2\mu}$

三、麦克斯韦方程组（Maxwell's Equations）

麦克斯韦方程组的前两式表示了电场、磁场本身的特性。电场有源，磁场无源：

$$\oint_S \mathbf{D} \cdot d\mathbf{S} = \sum q = \int_V \rho dV \tag{10.5}$$

$$\oint_S \mathbf{B} \cdot d\mathbf{S} = 0 \tag{10.6}$$

式III是经典的“磁生电”：

$$\oint_L \mathbf{E} \cdot d\mathbf{l} = -\int_S \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} \cdot d\mathbf{S} \tag{10.7}$$

个人感觉麦克斯韦方程组的核心是位移电流概念的引入。空间中电位移矢量的变化 $\frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t}$ （单位A/m²）具有和传导电流I一样的磁效应，从而修正了安培环路定理：

$$\oint_L \mathbf{H} \cdot d\mathbf{l} = I + I_d = \int_S \left(\mathbf{j} + \frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t} \right) \cdot d\mathbf{S} \tag{10.8}$$

这是方程组的式IV，定量描述“电生磁”。

同时，注意位移电流是真实存在的。意思不是说位移电流是一种真正意义上的电流，这是一个比较抽象的事情。

Chapter11 振动与波动

一、关于频率相同、方向垂直的简谐运动合成
运动可以用参数方程描述：

$$\begin{cases} x = A_1 \cos(\omega t + \varphi_1) \\ y = A_2 \cos(\omega t + \varphi_2) \end{cases} \quad (11.1)$$

我们已经知道消去 t 后的运动方程是

$$\frac{x^2}{A_1^2} + \frac{y^2}{A_2^2} - \frac{2xy}{A_1 A_2} \cos(\varphi_2 - \varphi_1) = \sin^2(\varphi_2 - \varphi_1) \quad (11.2)$$

可以是这样推导的。记 $\theta_1 = \omega t + \varphi_1, \theta_2 = \omega t + \varphi_2$ 。

$$\begin{aligned} \sin^2(\varphi_2 - \varphi_1) &= \sin^2(\theta_2 - \theta_1) \\ &= (\sin \theta_2 \cos \theta_1 - \cos \theta_2 \sin \theta_1)^2 \\ &= (1 - \cos^2 \theta_2) \cos^2 \theta_1 + (1 - \cos^2 \theta_1) \cos^2 \theta_2 - 2 \cos \theta_1 \cos \theta_2 \sin \theta_1 \sin \theta_2 \\ &= \cos^2 \theta_1 + \cos^2 \theta_2 - 2 \cos \theta_1 \cos \theta_2 (\cos \theta_1 \cos \theta_2 + \sin \theta_1 \sin \theta_2) \\ &= \frac{x^2}{A_1^2} + \frac{y^2}{A_2^2} - \frac{2xy}{A_1 A_2} \cos(\theta_2 - \theta_1) \\ &= \frac{x^2}{A_1^2} + \frac{y^2}{A_2^2} - \frac{2xy}{A_1 A_2} \cos(\varphi_2 - \varphi_1) \end{aligned} \quad (11.3)$$

二、关于阻尼振动
阻尼振动的方程为

$$\frac{d^2 x}{dt^2} + 2\beta \frac{dx}{dt} + \omega_0^2 x = 0 \quad (11.4)$$

书上只说明了在弱阻尼情况下($\beta < \omega_0$)的通解：

$$x = A_0 e^{-\beta t} \cos(\sqrt{\omega_0^2 - \beta^2} t + \varphi_0) \quad (11.5)$$

实际上我们可以对微分方程(11.4)进行求解。它的特征方程是：

$$\lambda^2 + 2\beta\lambda + \omega_0^2 = 0 \quad (11.6)$$

这是一个一元二次方程，判别式 $\Delta = 4(\beta^2 - \omega_0^2)$ 。

在弱阻尼($\beta < \omega_0$)情况下， $\Delta < 0$ ，记 $\omega = \sqrt{\omega_0^2 - \beta^2}$ ，式(11.6)有共轭复根

$$\lambda_{1,2} = -\beta \pm \omega i \quad (11.7)$$

从而得到(11.4)的解为 $x = e^{-\beta t}(C_1 \cos \omega t + C_2 \sin \omega t)$ 。这一形式同式(11.5)。

在过阻尼($\beta > \omega_0$)情况下， $\Delta > 0$ ，记 $\omega' = \sqrt{\beta^2 - \omega_0^2}$ ，式(11.6)有两根

$$\lambda_{1,2} = -\beta \pm \omega' \quad (11.8)$$

此时运动方程(11.4)的解的形式为

$$x = e^{-\beta t}(A_1 e^{\omega' t} + A_2 e^{-\omega' t}) \quad (11.9)$$

在临界阻尼($\beta = \omega_0$)情况下, $\Delta = 0$, 此时(11.6)有重根

$$\lambda_{1,2} = -\beta \quad (11.10)$$

也可以由此得到运动方程(11.4)的解为

$$x = e^{-\beta t}(A_0 + A_1 t) \quad (11.11)$$

可以统一(11.4)的解的形式为 $x = e^{-\beta t}f(t)$.临界阻尼情况下的 $f(t)$ 是多项式, 过阻尼情况下的 $f(t) \sim e^{|\omega'|t}$ 是指数阶, 所以临界阻尼衰减得比过阻尼快。

三、波的能量

机械波 $y(x, t) = A \cos[\omega(t - \frac{x}{u}) + \varphi]$ 在密度为 ρ 的介质中传播时, 在任意时刻, 某一质元的动能和势能都是相等的。

$$\text{波的平均能量密度 } \bar{w} = \frac{1}{2} \rho A^2 \omega^2.$$

$$\text{波的平均能流密度 } I = \bar{w}u = \frac{1}{2} \rho A^2 \omega^2 u.$$

四、多普勒效应

当波源 (Source) 和接收器 (Receiver) 以接近速度 v_S 和 v_R 相对运动时, 有

$$\nu_R = \frac{u + v_R}{u - v_S} \nu_S \quad (11.12)$$

这是机械波的多普勒效应, 观测者体现在分子, 波源体现在分母。其实为了方便记忆, 可以将式(11.12)变形为式(11.13):

$$\frac{\nu_R}{u + v_R} = \frac{\nu_S}{u - v_S} \quad (11.13)$$

接收器在左边, 波源在右边。至于 v_R, v_S 前的符号, 可以根据常识推断。

如果是电磁波的多普勒效应, 那就需要考虑相对论因素:

$$\nu_R = \sqrt{\frac{c + v}{c - v}} \nu_S \quad (11.14)$$

方便记忆, 也可以变形为如下形式:

$$\frac{\nu_R}{\sqrt{c + v}} = \frac{\nu_S}{\sqrt{c - v}} \quad (11.15)$$

五、其他想说的

劲度系数分别为 k_1, k_2 的两根轻弹簧, 首尾相连 (串行连接) 构成劲度系数为 $\frac{k_1 k_2}{k_1 + k_2}$ 的弹簧。如果是把头与头相连、尾与尾相连 (并行连接), 则构成劲度系数为 $k_1 + k_2$ 的弹簧。

Chapter13 波动光学

波动光学，由于之前并未过多接触，所以看起来公式量有些多。但其实也还好，每个知识点都记住一些个核心公式就好了，然后从这些比较核心的公式，以比较小的代价去推导其他的公式。

这一章需要牢牢扣住光程差 δ 这一个要点。光程差可以与相位差产生联系：

$$\delta = \frac{\lambda}{2\pi} \Delta\varphi \quad (13.1)$$

从而判断两束光波在某处的叠加情况。这一章的另外一个要点是近似处理。

一、双缝干涉（杨氏双缝干涉）

距离为 d 的两个小孔，将它们看作两个初相位相同的光源，它们发出的光的强度在距离为 D 的屏幕上发生相干叠加。光程差：

$$\delta = nr_1 - nr_2 \approx nd \sin \theta \quad (13.2)$$

式(13.2)是双缝干涉的基本公式，约等号处使用了近似处理。可以由它推导其他公式。

由于 θ 很小，近似有 $\sin \theta \approx \theta \approx \tan \theta = \frac{x}{D}$ ，其中 x 是干涉点到屏幕中心店的距离。将其与代入式(13.2)，就有：

$$\delta = nd \sin \theta \approx \frac{ndx}{D} \quad (13.3)$$

由Chapter11的内容，能够比较容易地想到下面的情况：

$$\Delta\varphi = \begin{cases} 2k\pi & \text{合振幅极大,} \\ (2k-1)\pi & \text{合振幅极小.} \end{cases} \quad (13.4)$$

所以，结合式(13.1)，得到

$$\delta = nd \sin \theta = \begin{cases} k\lambda & \text{光强极大,} \\ \left(k - \frac{1}{2}\right)\lambda & \text{光强极小.} \end{cases} \quad (13.5)$$

显然光强极大对应明纹，光强极小对应暗纹。

除了上述方法，也可以只记下面的公式：

$$I_\theta = I_0 \cos^2 \beta \quad (13.6)$$

其中的 $\beta = \frac{\pi nd \sin \theta}{\lambda}$.一般实验都在 $n \approx 1$ 的空气中进行， $\beta = \frac{\pi d \sin \theta}{\lambda}$.显然， $\cos^2 \beta = 1$ 对应明纹， $\cos^2 \beta = 0$ 对应暗纹。

二、分振幅干涉

先考虑等倾干涉，同样可以记住一个基本公式：

$$\delta = 2nd \cos \gamma \quad (13.7)$$

实际如果两个反射面中只有一处发生半波损失， δ 还应该加上 $\frac{\lambda}{2}$.这个公式当然可以现场推导，但是花费的时间会比较多，建议记住。可以通过这个推导明暗纹条件。

等厚干涉就是对每一个厚度 d ，都考虑式(13.7)，每个厚度对应相同的一个光程差 δ 。

对于等倾干涉来说， γ 是一个变量， δ 随 γ 的变化而不同，因此相同 γ 的点（一个一个同心圆）对应相同的 δ ，从而干涉情况相同。对于等厚干涉来说， $\gamma = 0$ （即只考虑正入射），但是 d 是变量， δ 随 d 的变化而不同，因此相同 d 的点（一系列平行线）对应相同的 δ ，从而干涉情况相同。

三、单缝衍射（单缝夫琅禾费衍射）

公式的推导略显复杂，我们只需要记住结果：产生与狭缝平行的干涉条纹，强度为

$$I_{\theta} = I_0 \left(\frac{\sin \alpha}{\alpha} \right)^2 \quad (13.8)$$

如果实验在 $n = 1$ 的环境下进行， $\alpha = \frac{\pi a \sin \theta}{\lambda}$. 如果 $n \neq 1$ 也一样， λ 代表在介质中的波长。根据该式可以推出各暗纹（极小）的位置，明纹（极大）的位置也可以近似地计算。

四、多缝衍射

多缝衍射需要同时考虑干涉和衍射的结果，光强公式为：

$$I_{\theta} = I_0 \left(\frac{\sin \alpha}{\alpha} \right)^2 \left(\frac{\sin N\beta}{\sin \beta} \right)^2 \quad (13.9)$$

α 是和衍射有关的参数， β 是和干涉有关的参数。实际上，当 $N = 2$ 时，式(13.9)变为

$$I_{\theta} = 4I_0 \left(\frac{\sin \alpha}{\alpha} \right)^2 \cos^2 \beta \quad (13.10)$$

这个和双缝衍射的 $I_{\theta} = I_0 \left(\frac{\sin \alpha}{\alpha} \right)^2 \cos^2 \beta$ 具有相同的形式。

The End.