

**МІНІСТЕРСТВО ОСВІТИ ТА НАУКИ**  
**НАЦІОНАЛЬНИЙ УНІВЕРСИТЕТ ЛЬВІВСЬКА ПОЛІТЕХНІКА**



**АВТОМАТИЗОВАНЕ ПРОЕКТУВАННЯ**  
**КОМП'ЮТЕРНИХ СИСТЕМ**

Task3 implement Server (HW) and Client (SW) parts of game (FEF)

Виконав :

Студент групи КІ-401

Онисько М.М.

Прийняв:

Федак П.Р

## Завдання:

1. Розробити серверну та клієнтську частину гри
2. Створити CI файл для автоматизованого тестування та компілювання
3. Оновити Readme.md
4. Додати тег про нову версію
5. Злити створену гілку до develop

## Теоретичні відомості:

CI (Continuous Integration, або CI) скрипт – це набір команд або сценарій, який автоматизує процеси інтеграції та тестування коду під час розробки. Його застосовують, щоб виявити помилки на ранніх етапах, забезпечити стабільність коду та автоматизувати робочі процеси. Часто CI-скрипти запускаються при кожній зміні коду (наприклад, при злитті pull request-ів у репозиторії), що дозволяє швидко виявляти і виправляти баги. Скрипти можуть виконувати такі дії, як:

1. **Тестування:** автоматичний запуск тестів для перевірки роботи коду.
2. **Збірка проекту:** компіляція або збірка проекту, особливо для мов, які цього потребують (наприклад, C++ або Java).
3. **Аналіз коду:** запуск статичного аналізу, щоб виявити помилки та потенційні проблеми.
4. **Деплоймент:** автоматичний деплой на сервер або у хмару, коли код проходить всі тести.

## Як написати та запустити CI-скрипт локально на Windows

На Windows можна використовувати популярні CI-інструменти, наприклад, GitHub Actions, Jenkins, або GitLab CI/CD. Ось основні кроки:

### 1. Створення CI-скрипта:

- Зазвичай CI-скрипти пишуться у форматі YAML. Наприклад, для GitHub Actions ви створите файл .yml у папці .github/workflows вашого проекту.

### 2. Структура файлу може виглядати так:

```
name: CI

on: [push, pull_request]

jobs:
  build:
    runs-on: windows-latest

    steps:
      - name: Checkout code
        uses: actions/checkout@v2

      - name: Set up Python
        uses: actions/setup-python@v2
        with:
          python-version: '3.x'

      - name: Install dependencies
```

```
run: |
python -m pip install --upgrade pip
pip install -r requirements.txt

- name: Run tests
run: |
pytest
```

## Запуск локально:

- **3 Jenkins:** Якщо у вас встановлений Jenkins, ви можете створити нове завдання, обрати тип "Pipeline", та вставити свій CI-скрипт у конфігурацію. Jenkins буде виконувати сценарій на вашій машині.
- **3 GitHub Actions:** Локально його можна перевірити за допомогою інструмента act, який дозволяє запускати GitHub Actions на локальному комп'ютері. Для цього:
  1. Встановіть act за допомогою команди:

```
scoop install act
```

2. Запустіть свій сценарій:

```
act
```

## Виконання

### Код скрипту для HW частини

```
#include <Arduino.h>
#include <ArduinoJson.h>

const int BOARD_SIZE = 3;
char board[BOARD_SIZE][BOARD_SIZE];
char currentPlayer = 'X';
bool gameOver = false;
int gameMode = 0;

void initializeBoard() {
    for (int i = 0; i < BOARD_SIZE; i++) {
        for (int j = 0; j < BOARD_SIZE; j++) {
            board[i][j] = ' ';
        }
    }
    currentPlayer = 'X';
    gameOver = false;
}

void sendJsonMessage(const char* type, const char* message) {
    StaticJsonDocument<200> doc;
    doc["type"] = type;
    doc["message"] = message;
    serializeJson(doc, Serial);
    Serial.println();
}

void sendBoardState() {
    StaticJsonDocument<300> doc;
    doc["type"] = "board";
    JsonArray boardArray = doc.createNestedArray("board");
```

```

    for (int i = 0; i < BOARD_SIZE; i++) {
        JSONArray row = boardArray.createNestedArray();
        for (int j = 0; j < BOARD_SIZE; j++) {
            row.add(String(board[i][j]));
        }
    }
    serializeJson(doc, Serial);
    Serial.println();
}

bool checkWin() {
    for (int i = 0; i < BOARD_SIZE; i++) {
        if (board[i][0] == currentPlayer && board[i][1] == currentPlayer && board[i][2] == currentPlayer) return true;
        if (board[0][i] == currentPlayer && board[1][i] == currentPlayer && board[2][i] == currentPlayer) return true;
    }
    if (board[0][0] == currentPlayer && board[1][1] == currentPlayer && board[2][2] == currentPlayer) return true;
    if (board[0][2] == currentPlayer && board[1][1] == currentPlayer && board[2][0] == currentPlayer) return true;
    return false;
}

bool checkDraw() {
    for (int i = 0; i < BOARD_SIZE; i++) {
        for (int j = 0; j < BOARD_SIZE; j++) {
            if (board[i][j] == ' ') return false;
        }
    }
    return true;
}

void aiMoveRandom() {
    while (true) {
        int row = random(0, BOARD_SIZE);
        int col = random(0, BOARD_SIZE);
        if (board[row][col] == ' ') {
            board[row][col] = currentPlayer;
            break; // Exit the loop after a valid move
        }
    }
}

void handleAiVsAi() {
    while (!gameOver) {
        if (checkDraw()) {
            sendJsonMessage("win_status", "It's a draw!");
            gameOver = true;
            return;
        }

        aiMoveRandom(); // AI makes a random move

        if (checkWin()) {
            String message = "Player " + String(currentPlayer) + " wins!";
            sendBoardState();
            sendJsonMessage("win_status", message.c_str());
            gameOver = true;
            return;
        }
        currentPlayer = (currentPlayer == 'X') ? 'O' : 'X'; // Switch players
        sendBoardState(); // Send the board state after each move
    }
}

bool makeMove(int row, int col) {

```

```

    if (row >= 0 && row < BOARD_SIZE && col >= 0 && col < BOARD_SIZE && board[row][col] == ' ' &&
!gameOver) {
        board[row][col] = currentPlayer;
        if (checkWin()) {
            String message = "Player " + String(currentPlayer) + " wins!";
            sendJsonMessage("win_status", message.c_str());
            gameOver = true;
        } else if (checkDraw()) {
            sendJsonMessage("win_status", "It's a draw!");
            gameOver = true;
        } else {
            currentPlayer = (currentPlayer == 'X') ? 'O' : 'X';
        }
        return true;
    }
    return false;
}

void setup() {
    Serial.begin(9600);
    initializeBoard();
    sendJsonMessage("info", "TicTacToe Game Started");
}

void loop() {
    if (Serial.available() > 0) {
        StaticJsonDocument<200> doc;
        String input = Serial.readStringUntil('\n');
        DeserializationError error = deserializeJson(doc, input);

        if (!error) {
            const char* command = doc["command"];
            if (strcmp(command, "MOVE") == 0) {
                int row = doc["row"];
                int col = doc["col"];
                if (makeMove(row, col)) {
                    sendBoardState();
                } else {
                    sendJsonMessage("error", "Invalid move.");
                }
            } else if (strcmp(command, "RESET") == 0) {
                initializeBoard();
                sendJsonMessage("game_status", "Game reset.");
                sendBoardState();
            } else if (strcmp(command, "MODE") == 0) {
                gameMode = doc["mode"];
                String message = "Game mode set to " + String(gameMode);
                sendJsonMessage("game_mode", message.c_str());
                initializeBoard();
                sendJsonMessage("game_status", "Game reset.");
                sendBoardState();
            }
        }

        // AI move logic if applicable
        if (gameMode == 1 && !gameOver && currentPlayer == 'O') {
            aiMoveRandom(); // Make a random move for the AI
            if (checkWin()) {
                String message = "Player " + String(currentPlayer) + " wins!";
                sendJsonMessage("win_status", message.c_str());
                gameOver = true;
            } else if (checkDraw()) {
                sendJsonMessage("win_status", "It's a draw!");
                gameOver = true;
            }
        }
        currentPlayer = 'X'; // Switch back to Player X
    }
}

```

```

        sendBoardState();
    } else if (gameMode == 2 && !gameOver) {
        handleAiVsAi(); // Handle AI vs AI
    }
}
}
}
}

```

## Код клієнтської частини

```

import threading

import serial
import serial.tools.list_ports
import json
import tkinter as tk
from tkinter import ttk, scrolledtext
from tkinter import messagebox

class UARTCommunication:
    def __init__(self):
        self.ser = None

    def list_ports(self):
        return [port.device for port in serial.tools.list_ports.comports()]

    def open_port(self, port, baud_rate=9600):
        try:
            self.ser = serial.Serial(port, baud_rate, timeout=1)
            return f"Connected to {port}"
        except Exception as e:
            self.ser = None
            return f"Error: {e}"

    def send_message(self, message):
        if self.ser and self.ser.is_open:
            try:
                json_message = json.dumps(message)
                self.ser.write((json_message + "\n").encode())
                return f"Sent: {json_message}"
            except Exception as e:
                return f"Error: {e}"
        return "Port not opened"

    def receive_message(self):
        if self.ser and self.ser.is_open:
            try:
                if self.ser.in_waiting > 0:
                    response = self.ser.readline().decode().strip()
                    if response:
                        json_response = json.loads(response)
                        return json_response
            except json.JSONDecodeError:
                return "Error: Invalid JSON received"
            except Exception as e:
                return f"Error: {e}"
        return "Port not opened"

    def update_game_board(board, buttons):
        for i in range(3):
            for j in range(3):
                buttons[i][j].config(text=board[i][j])

```

```

def send_move(uart, row, col):
    message = {"command": "MOVE", "row": row, "col": col}
    uart.send_message(message)

def set_mode(uart, mode):
    message = {"command": "MODE", "mode": mode}
    uart.send_message(message)

def reset_game(uart):
    message = {"command": "RESET"}
    uart.send_message(message)

def auto_receive(uart, buttons, output_text, root):
    try:
        if uart.ser and uart.ser.is_open:
            response = uart.receive_message()
            if response and response != "Port not opened":
                if isinstance(response, dict):
                    if "board" in response:
                        update_game_board(response["board"], buttons)
                    else:
                        output_text.insert(tk.END, f"Game status: {response['message']}\n")

                if response.get("type") == "win_status":
                    thread = threading.Thread(target=messagebox.showinfo, args=("Win Status",
                                                                              response.get("message")))
                    thread.start()

            else:
                output_text.insert(tk.END, f"Received: {response}\n")
                output_text.see(tk.END)
    except Exception as e:
        output_text.insert(tk.END, f"Error: {str(e)}\n")
    root.after(100, lambda: auto_receive(uart, buttons, output_text, root))

def start_gui():
    uart = UARTCommunication()

    root = tk.Tk()
    root.title("TicTacToe Game Interface")

    port_label = tk.Label(root, text="Select Port:")
    port_label.grid(row=0, column=0, padx=10, pady=10)
    port_var = tk.StringVar()
    port_combobox = ttk.Combobox(root, textvariable=port_var, values=uart.list_ports(), state="readonly")
    port_combobox.grid(row=0, column=1, padx=10, pady=10)

    def open_port_callback():
        status = uart.open_port(port_var.get())
        status_label.config(text=status)
        if "Connected" in status:
            auto_receive(uart, buttons, output_text, root)
        else:
            output_text.insert(tk.END, f"Failed to connect: {status}\n")

    open_button = tk.Button(root, text="Open Port", command=open_port_callback)
    open_button.grid(row=0, column=2, padx=10, pady=10)

    buttons = [[None for _ in range(3)] for _ in range(3)]

```

```

for i in range(3):
    for j in range(3):
        button = tk.Button(root, text=" ", width=10, height=3,
                           command=lambda row=i, col=j: send_move(uart, row, col))
        button.grid(row=i + 1, column=j, padx=5, pady=5)
        buttons[i][j] = button

mode_label = tk.Label(root, text="Select Game Mode:")
mode_label.grid(row=4, column=0, padx=10, pady=10)
mode_var = tk.StringVar(value="User vs User")
mode_combobox = ttk.Combobox(root, textvariable=mode_var,
                              values=["User vs User", "User vs AI", "AI vs AI"],
                              state="readonly")
mode_combobox.grid(row=4, column=1, padx=10, pady=10)

def set_mode_callback():
    mode_index = mode_combobox.current()
    set_mode(uart, mode_index)
    status_label.config(text=f"Game mode set to {mode_combobox.get()}")

mode_button = tk.Button(root, text="Set Mode", command=set_mode_callback)
mode_button.grid(row=4, column=2, padx=10, pady=10)

reset_button = tk.Button(root, text="Reset", command=lambda: reset_game(uart))
reset_button.grid(row=5, column=1, padx=10, pady=10)

output_text = scrolledtext.ScrolledText(root, width=50, height=10, wrap=tk.WORD)
output_text.grid(row=6, column=0, columnspan=3, padx=10, pady=10)

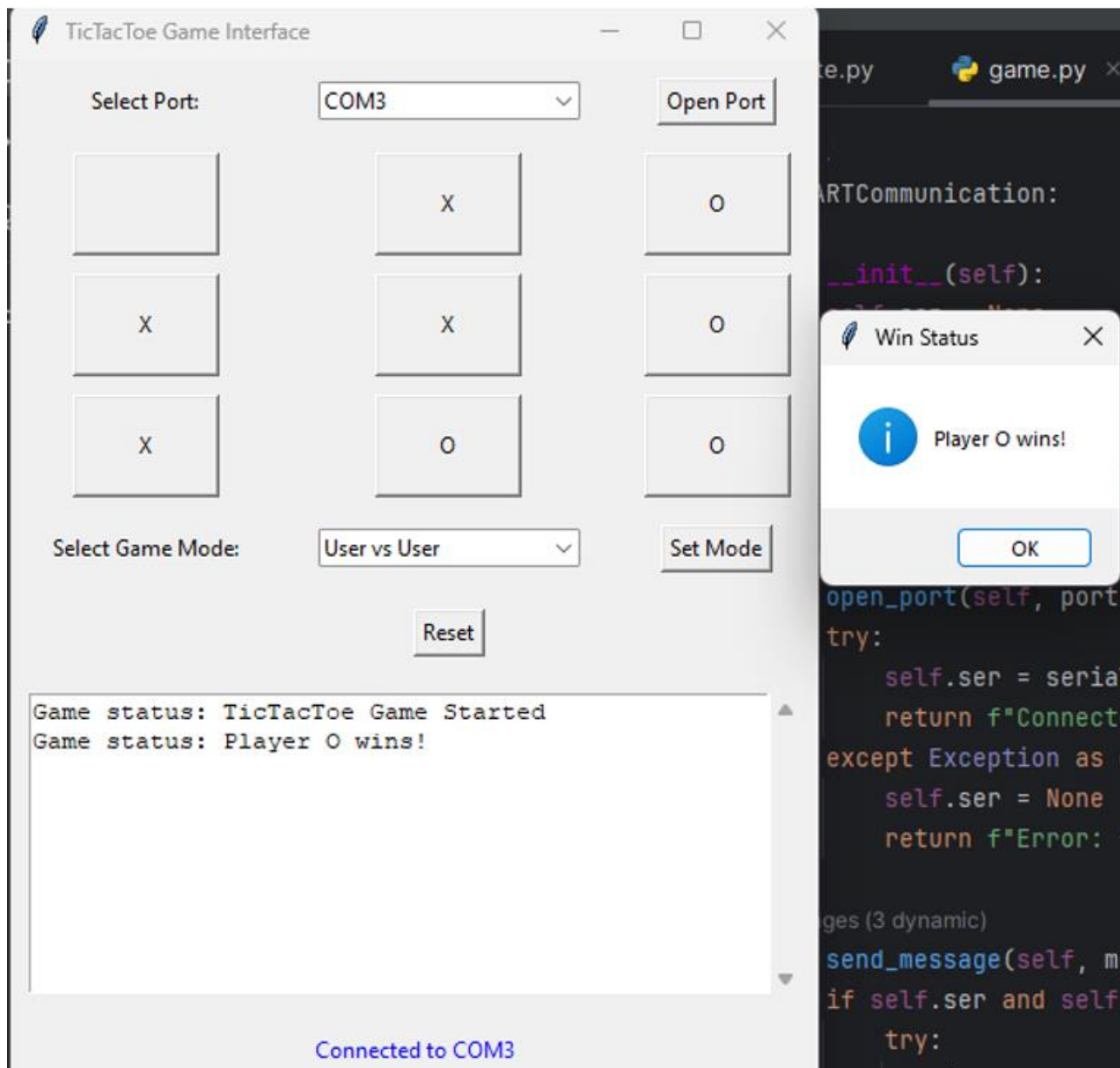
status_label = tk.Label(root, text="Status: Not connected", fg="blue")
status_label.grid(row=7, column=0, columnspan=3, padx=10, pady=10)

root.mainloop()

if __name__ == "__main__":
    start_gui()

```





**Рис.1 – Виконання клієнтської частини**

## Автоматизація

### GitHub actions

#### ci.yml

```
name: CI Workflow

on:
  push:
    branches:
      - develop
      - feature/develop/task3
  pull_request:
    branches:
      - develop

jobs:
```

```

build:
  runs-on: ubuntu-latest

  steps:
    # Checkout the repository
    - name: Checkout code
      uses: actions/checkout@v3

    # Set up Python environment
    - name: Set up Python 3.x
      uses: actions/setup-python@v4
      with:
        python-version: '3.x'

    # Install Python dependencies
    - name: Install dependencies
      run: |
        python -m pip install --upgrade pip
        pip install -r TicTacToeSWPart/requirements.txt
        pip install pytest

    # Run Python tests
    - name: Run tests
      run: |
        python -m pytest --junitxml=test-reports/results.xml TicTacToeSWPart/tests.py

    # Install Arduino CLI
    - name: Set up Arduino CLI
      run: |
        wget https://downloads.arduino.cc/arduino-cli/arduino-cli_latest_Linux_64bit.tar.gz
        tar -xvf arduino-cli_latest_Linux_64bit.tar.gz
        sudo mv arduino-cli /usr/local/bin/
        arduino-cli config init

    # - name: Add Arduino AVR package URL
    #   run: |
    #       arduino-cli config set board_manager.additional_urls
    #       https://downloads.arduino.cc/packages/arduino/hardware/avr/1.8.5/avr-1.8.5.json

    - name: Install Arduino AVR core
      run: |
        arduino-cli core update-index
        arduino-cli core install arduino:avr # Install the Arduino AVR core

    - name: Install ArduinoJson library
      run: |
        arduino-cli lib install ArduinoJson

    - name: Compile Arduino Sketch for Arduino Nano (Old Bootloader)
      run: |
        mkdir -p build # Ensure the build directory exists
        arduino-cli compile --fqbn arduino:avr:nano:cpu=atmega328old --output-dir build
        HWPart/TicTacToe/TicTacToe.ino

    # Collect binaries as artifacts
    - name: Upload binaries
      uses: actions/upload-artifact@v3
      with:
        name: compiled-files

```

```
path: build/*.bin
```

```
# Collect test results as artifacts
```

```
- name: Upload test reports
```

```
uses: actions/upload-artifact@v3
```

```
with:
```

```
name: test-reports
```

```
path: test-reports/results.xml
```

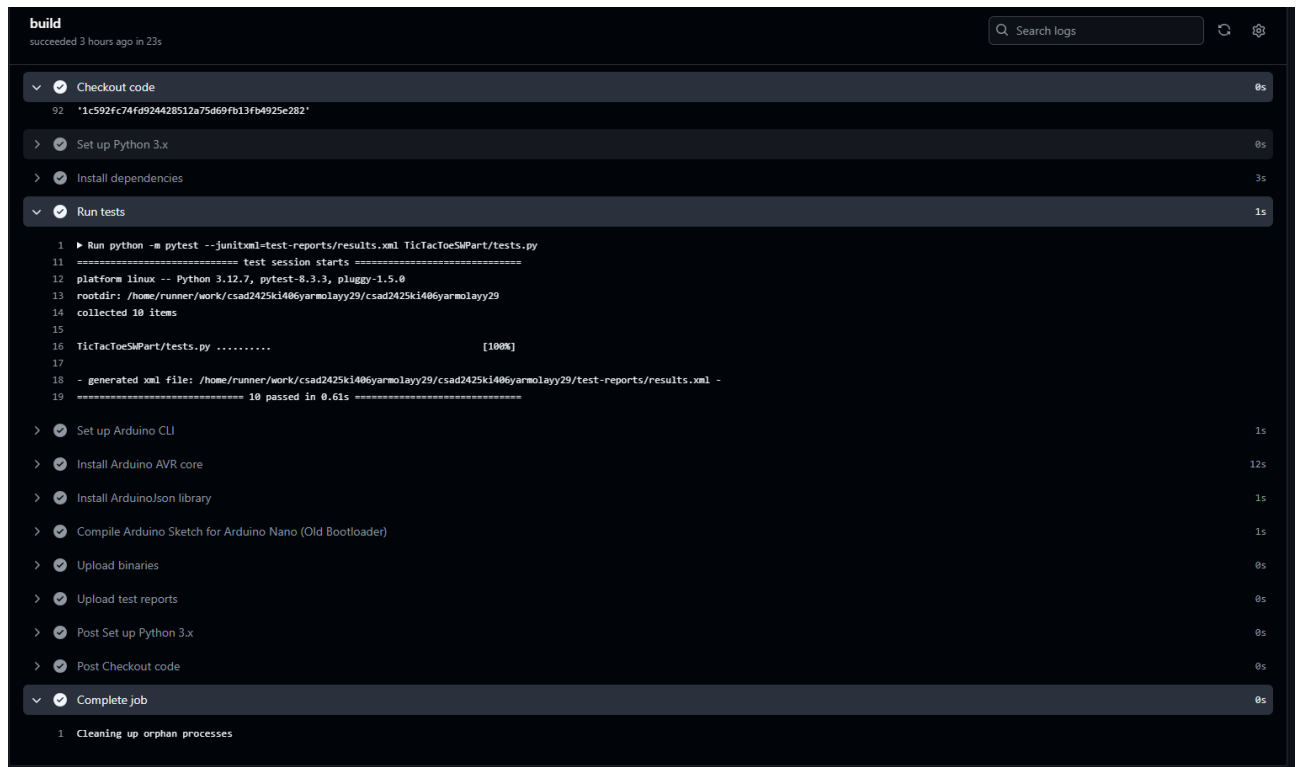


Рис.2 – Виконання GitHub actions скрипту

## ArduinoTest.ps – Лістинг CI скрипту

```
# ----- CONFIGURABLE VARIABLES -----
$board = "arduino:avr:nano:cpu=atmega328old"
$baudRate = 9600
$sketch = "C:\Users\onisk\Desktop\csad2425ki401onyskomm15\Server\TicTacToe\TicTacToe.ino"
$serialLog = "serial_output.log"
# -----

function Check-ArduinoCLI {
    if (-not (Get-Command arduino-cli -ErrorAction SilentlyContinue)) {
        Write-Output "arduino-cli не знайдено. Будь ласка, встановіть його."
        exit 1
    }
}

function Select-ArduinoPort {
    Write-Output "Доступні порти:"
    $ports = & arduino-cli board list | Select-Object -Skip 1 | ForEach-Object { $_.Split(" ")[0] }
    $ports | ForEach-Object { Write-Output "$([array]::IndexOf($ports, $_)) - $_" }

    $portNumber = Read-Host -Prompt "Виберіть номер порту для вашої плати Arduino Nano"
    $global:port = $ports[$portNumber]

    if (-not $global:port) {
```

```

        Write-Output "Невірний вибір порту."
        exit 1
    }
    Write-Output "Обраний порт: $global:port"
}

function Compile-Sketch {
    Write-Output "Компіляція скетчу..."
    & arduino-cli compile --fqbn $board $sketch
    if ($LASTEXITCODE -ne 0) {
        Write-Output "Помилка компіляції."
        exit 1
    }
    Write-Output "Компіляція успішна."
}

function Upload-Sketch {
    Write-Output "Завантаження скетчу на плату Arduino Nano через порт $global:port..."
    & arduino-cli upload -p $global:port --fqbn $board $sketch
    if ($LASTEXITCODE -ne 0) {
        Write-Output "Помилка завантаження."
        exit 1
    }
    Write-Output "Завантаження успішне."
}

function Run-Tests {
    Write-Output "Виконання тестів..."

    $serialPort = new-Object System.IO.Ports.SerialPort $global:port, $baudRate
    $serialPort.Open()
    Start-Sleep -Seconds 2 # Час на перезавантаження Arduino і початок виводу

    $serialPort.WriteLine('{"command":"RESET"}')
    Start-Sleep -Seconds 1
    $serialPort.WriteLine('{"command":"MOVE","row":0,"col":0}')
    Start-Sleep -Seconds 1
    $serialPort.WriteLine('{"command":"MOVE","row":1,"col":1}')

    $output = ""
    $stopwatch = [System.Diagnostics.Stopwatch]::StartNew()
    while ($stopwatch.Elapsed.TotalSeconds -lt 5) {
        if ($serialPort.BytesToRead -gt 0) {
            $output += $serialPort.ReadExisting()
        }
    }
    $serialPort.Close()

    $output | Out-File -FilePath $serialLog

    if ($output -match "TicTacToe Game Started" -and $output -match "'type':"board") {
        Write-Output "Тести пройдені успішно."
    } else {
        Write-Output "Тести не пройдені. Перевірте лог виводу серійного порту."
        exit 1
    }
}

Check-ArduinoCLI
Select-ArduinoPort
Compile-Sketch
Upload-Sketch
Run-Tests

```

```

Доступні порти:
0 - COM3
1 -
Виберіть номер порту для вашої плати Arduino Nano: 0
Обраний порт: COM3
Компіляція скетчу...
Sketch uses 14462 bytes (47%) of program storage space. Maximum is 30720 bytes.
Global variables use 458 bytes (22%) of dynamic memory, leaving 1590 bytes for local variables. Maximum is 2048 bytes.

Used library Version Path
ArduinoJson 7.2.0 C:\Users\uarmo\Documents\Arduino\libraries\ArduinoJson

Used platform Version Path
arduino:avr 1.8.6 C:\Users\uarmo\AppData\Local\Arduino15\packages\arduino\hardware\avr\1.8.6
Компіляція успішна.
Завантаження скетчу на плату Arduino Nano через порт COM3...
New upload port: COM3 (serial)
Завантаження успішне.
Виконання тестів...
Тести пройдені успішно.

```

Рис.3 – Виконання CI скрипту

## Висновки

На лабораторній роботі я повністю розробив серверну та клієнтську частину гри. Також розробив CI скрипт для автоматизації компілювання скрипту та завантаження його у плату для подальшого тестування та використання.

## Посилання

1. <https://www.arduino.cc/>
2. <https://uk.wikipedia.org/wiki/UART>
3. <https://docs.python.org/uk/3/library/tkinter.html>
4. <https://pyserial.readthedocs.io/en/latest/pyserial.html>
5. <https://medium.com/@kaikok/using-gitlab-ci-to-automate-daily-tasks-c18f45c49378>