


# 11. Ray Tracing

## Local VS Global Illumination

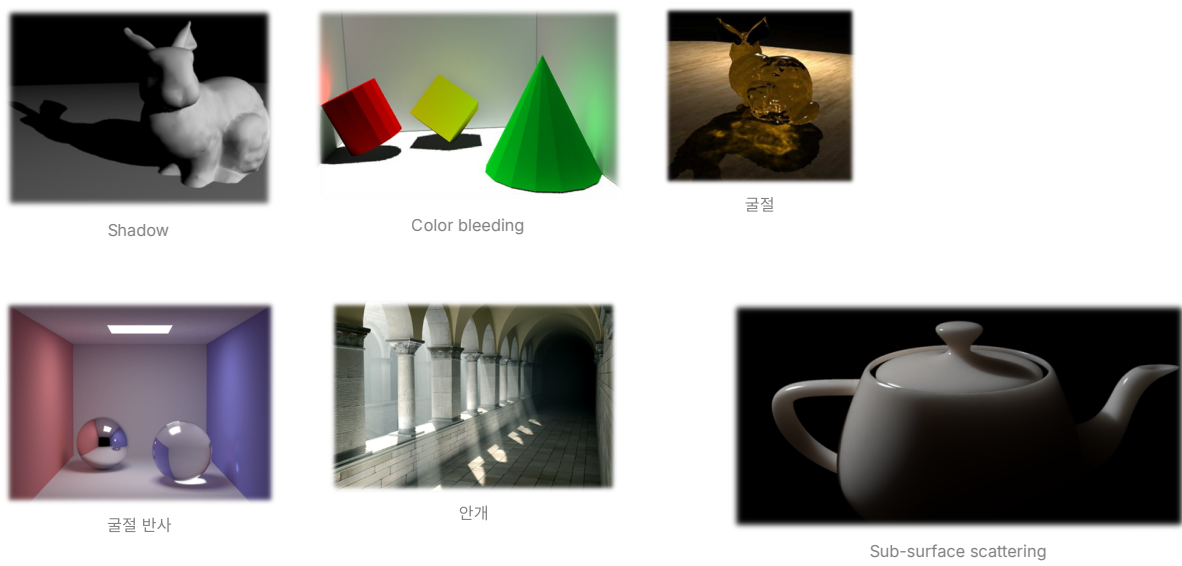
- 지금까지 Local illumination. 주변광 등을 근사
- 오늘 수업은 Global illumination. 주변광을 정확하게 계산. Photo realistic.

## Global Illumination




아래의 것들은 local illumination 으로는 할 수 없음  
⇒ 따라서 photo realistic 한 이미지를 만들기 위해, **global illumination** 이용

1. Ray tracing
2. Path tracing



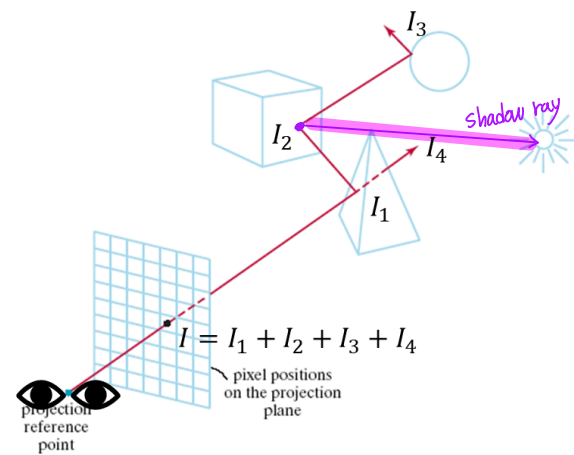
## Basic Ray Tracing Idea

- (물리적 측면)
  - **(Ray 가 광원에서 시작)** 어떤 광원에서 시작된 빛이 어떤 물체들에 반사 및 굴절돼서 그 빛이 눈에 들어온다면, 그 빛이 색상이 된다.
- (컴퓨터과학 측면) 해당 광원에서 나온 ray 중에 과연 몇 개나 눈에 들어올까 그것을 다 계산할 수는 없다.
  - **(Ray 가 눈에서 시작)** light path 를 따라 ray 가 내 눈에 들어왔을 테니까, 이를 광원에서부터가 아닌, 눈에서부터 추적 시작
- (Basic idea)
  - 눈으로부터 픽셀을 향해서 ray 를 쏘서 물체와 만나는 점의 light intensity (phong 등을 이용) 를 구한다.
  - 반사 & 굴절된 ray 를 계속해서 tracing
- GPU 로 ray tracing 가능



**Ray tracing** 이용 시 저절로 해결되는 문제들

1. **Visible surface:** 어떤 surface 가 보이고 안 보이는지 결정할 필요 x. 알아서 안 보인다.
2. **Shadows:** by **Shadow ray** (교점에서 **광원을 향해 쏜 ray**)
3. **Perspective view**
4. **Global illumination**




## Recursive Ray Tracing - Ray Tracing Tree



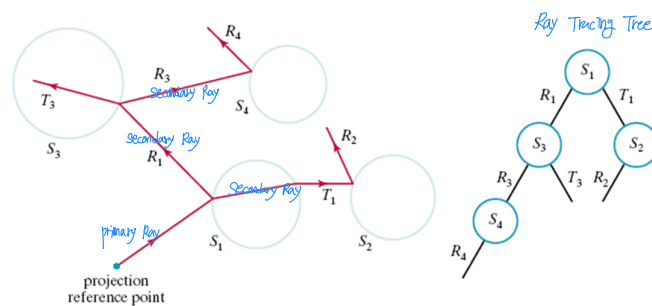
Ray 를 어떻게 추적해서 Ray Tracing Tree 를 만드는지

- **Primary ray & Secondary rays**
  - Primary ray: 픽셀 개수만큼 쏜다. Screen resolution 이 1024x768 이라면, 그만큼 ray 를 쏜다.
  - Secondary rays: (1)반사 reflection, (2)굴절 refraction
- **Ray Tracing Tree**
  - 개념적인 것
  - Ray 가 물체에 닿으면 node 만든다.
  - **R:** 반사된 ray, **T:** 굴절된 ray



Ray termination condition

1. **No intersection:** 부딪히는 물체가 없을 때
2. **Intersects a light source:** 부딪혔는데 light source 일 때
3. **Reaches a maximum depth:** tree 의 depth 를 조절. Max depth 를 정해둔다.



Recursive Ray Tracing - Conceptual Level

💡 Ray Tracing Tree 를 어떻게 사용해서 illumination model 을 적용하는지

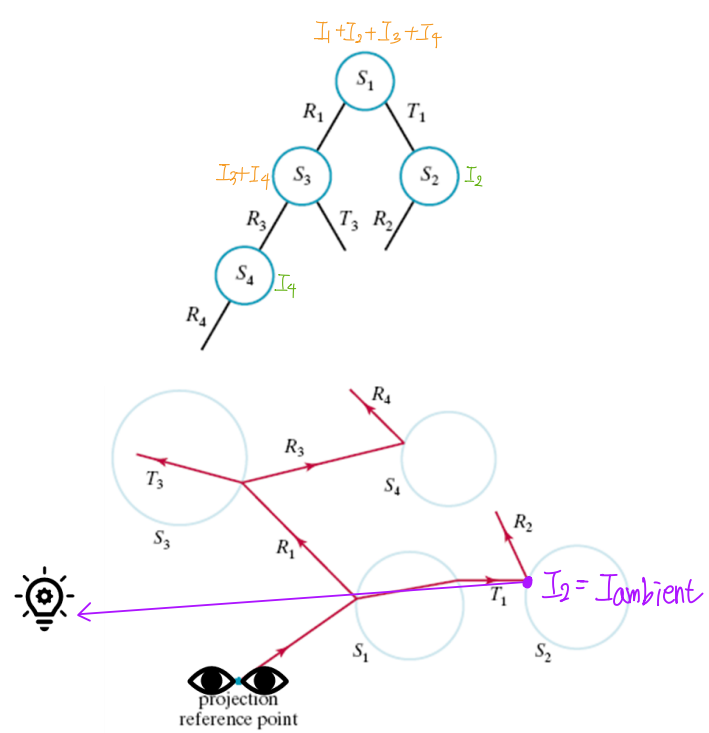
- 1. Construct a ray tracing tree
- 2. Leaf node 부터 시작해 light intensity 계산

- **Leaf node**
  - Basic **local illumination model** 적용: Normal **N**, light 방향 **L**, 눈 방향 **V** 이용
  - **Shadow ray** 계산
    - Shadow ray 썩서 만나는 물체가 있으면,  $I = I_{\text{ambient}}$
    - Shadow ray 썩서 만나는 물체가 없으면,  $I = I_{\text{ambient}} + I_{\text{diffuse}} + I_{\text{specular}}$
    - ex)  $S_2$  에서 light source 향해 shadow ray 썩보면  $S_1$  과 만난다. 따라서  $I = I_{\text{ambient}}$

💡 diffuse, specular 는 light source 에 의해 생기는 illumination 을 계산하기 위해 필요한 것이었음.  
즉, Shadow ray 가 (중간에 만나는 물체 때문에) light source 에 도달하지 못하면 해당 점은 illumination 이 없고, 그림자만 존재하며, diffuse 와 specular 계산이 제외됨.

- **Intermediate node**
  - Leaf node 와 동일한 작업 반복
  - Children node 에서의 intensity 도 합치기

- 3. 만약 primary hit 없으면 background intensity 이용



Recursive Ray Tracing - Implementation Level

```
color c = trace(point p, vector d, int step)
{
    color local, reflected, refracted;
    point q;
    vector n, r, t;

    if (step > max) return(background_color); // Termination condition (1)

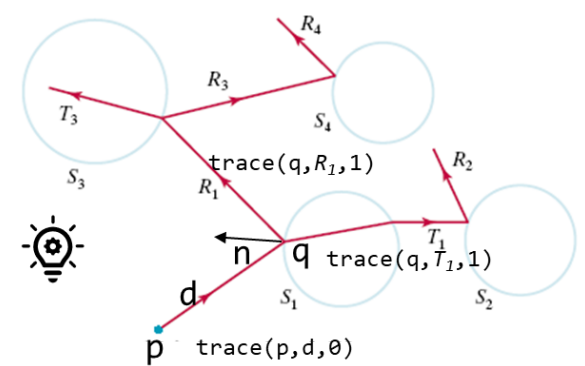
    q = intersect(p, d, status); // 교점 구하기

    if (status == light_source) return(light_source_color); // Termination condition (2)
    if (status == no_intersection) return(background_color); // Termination condition (3)

    n = normal(q); // Normal vector n 구하기
    r = reflect(q, n); // 반사된 ray r 구하기
    t = refract(q, n); // 굴절된 ray t 구하기

    local = phong(q, n, r); // consider shadow 이때 shadow ray 그려줘야 함.
    reflected = trace(q, r, step+1); // 반사빛에서 재귀호출 (시각선 중, 방향 r, step증가)
    refracted = trace(q, t, step+1); // 굴절빛에서 재귀호출 (시각선 중, 방향 t, step증가)

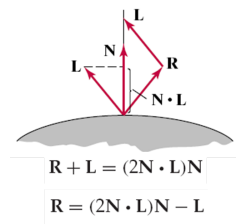
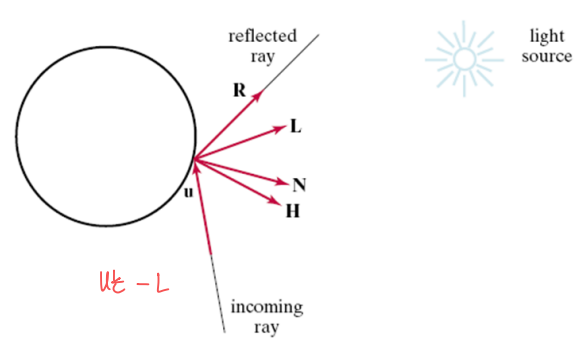
    return(local+reflected+refracted);
}
```



Reflection and Refraction

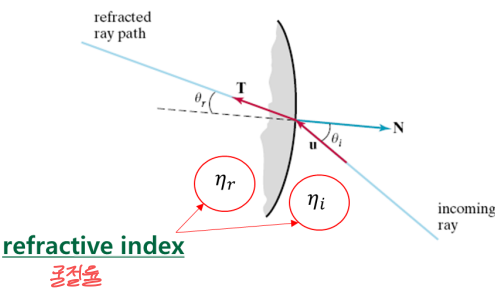
Reflection

$$\mathbf{R} = \mathbf{u} - (2\mathbf{u} \cdot \mathbf{N})\mathbf{N}$$



Refraction

$$\mathbf{T} = \frac{\eta_i}{\eta_r} \mathbf{u} - \left( \cos \theta_r - \frac{\eta_i}{\eta_r} \cos \theta_i \right) \mathbf{N}$$



Snell's law (스넬의 법칙)

$$\mathbf{T} = \frac{\eta_i}{\eta_r} \mathbf{u} - \left( \cos \theta_r - \frac{\eta_i}{\eta_r} \cos \theta_i \right) \mathbf{N}$$

$$\cos \theta_r = \sqrt{1 - \left( \frac{\eta_i}{\eta_r} \right)^2 (1 - \cos^2 \theta_i)}$$

## Ray/Surface Intersection



Ray tracing 을 real time 으로 하기 어려운 이유가, intersection 을 구하는데 시간이 오래 걸리기 때문 (95% 의 시간을 차지함)

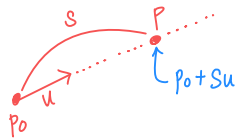
- 어떤 primitive 를 render 하는 지에 따라서 intersection 을 구하는 방법이 다르다.

- (case 1) Ray/sphere intersection
- (case2) Ray/triangle intersection

- Acceleration techniques

- Ray equation

- $\mathbf{P} = \mathbf{P}_0 + s\mathbf{u}$ 
  - $\mathbf{P}_0$ : initial ray position
  - $\mathbf{u}$ : unit ray direction vec,  $s \geq 0$



## Ray/Sphere Intersection

$$|\mathbf{P} - \mathbf{P}_c|^2 - r^2 = 0 \quad \text{원니 방정식}$$

$$\mathbf{P} = \mathbf{P}_0 + s\mathbf{u} \text{ 대입}$$

$$|\mathbf{P}_0 + s\mathbf{u} - \mathbf{P}_c|^2 - r^2 = 0$$

$\mathbf{P}_c - \mathbf{P}_0 = \Delta\mathbf{P}$  라고 하자.  
이를  $s$ 에 대해 정리하자.

$$\|s\mathbf{u} - \Delta\mathbf{P}\|^2$$

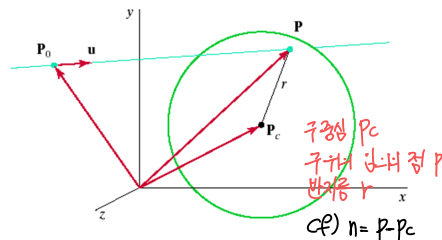
$$= (s\mathbf{u} - \Delta\mathbf{P}) \cdot (s\mathbf{u} - \Delta\mathbf{P})$$

$$= s^2 - 2(\mathbf{u} \cdot \Delta\mathbf{P})s + \|\Delta\mathbf{P}\|^2$$

$$s^2 - 2(\mathbf{u} \cdot \Delta\mathbf{P})s + (\|\Delta\mathbf{P}\|^2 - r^2) = 0$$

$s$ 에 대한 이차방정식이 됨. 이를 풀면,

$$s = \mathbf{u} \cdot \Delta\mathbf{P} \pm \sqrt{(\mathbf{u} \cdot \Delta\mathbf{P})^2 - \|\Delta\mathbf{P}\|^2 + r^2}$$



If the determinant  $< 0$  or  $s < 0$ , no intersection Determinant  $\geq 0$ ,  $s \geq 0$  이라는 표정-1 찾는 것

Otherwise, take  $s^-$  between  $s^-$  and  $s^+$  and  $\mathbf{P} = \mathbf{P}_0 + s^-\mathbf{u}$   $s$ 값이 작은  $s$ 값, 큰값  $s$ 값이 나오게 되면, 둘 중 작은  $s$ 값을 선택



- 이차방정식을 통해  $s$  값을 계산한다.
- $s > 0$  인지 확인해 유효성을 검사한다.
- 두 개의 근이 양수일 경우, 작은  $s_-$ 를 선택해 가장 먼저 교차한 점을 구한다.
- 교차가 없다면 해당 광선은 구와 만나지 않는다.

## Ray/Triangle Intersection

cf)  $\vec{A_1A_2} \times \vec{A_1A_3}$  을 정규화된 단위인  $\vec{n}$

Step1) ray & 평면 교차하기

$\vec{n} = (a, b, c)$  평면 평면의 법선 벡터

$\vec{n} \cdot (\vec{p} - \vec{p_0}) = 0$

이를  $\vec{n} \cdot \vec{p} = \vec{n} \cdot \vec{p_0}$ 로 정리

$(a, b, c) \cdot (x, y, z) = d$

$\vec{n} \cdot \vec{p} = d$

이때  $\vec{p} = \vec{p_0} + s\vec{u}$  대입

$\vec{n} \cdot (\vec{p_0} + s\vec{u}) = d$

이를 정리하면  $s = \frac{d - \vec{n} \cdot \vec{p_0}}{\vec{n} \cdot \vec{u}}$

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

이때  $s > 0$  인지 확인

Step2) 교차점이 삼각형 안에 있는가?

· Barycentric coordinate 사용

· 평면 교차점  $\vec{p}$ 을  $\vec{p} = t_1\vec{A_1} + t_2\vec{A_2} + t_3\vec{A_3}$ 로 표현

$\vec{p} = t_1\vec{A_1} + t_2\vec{A_2} + t_3\vec{A_3}$

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

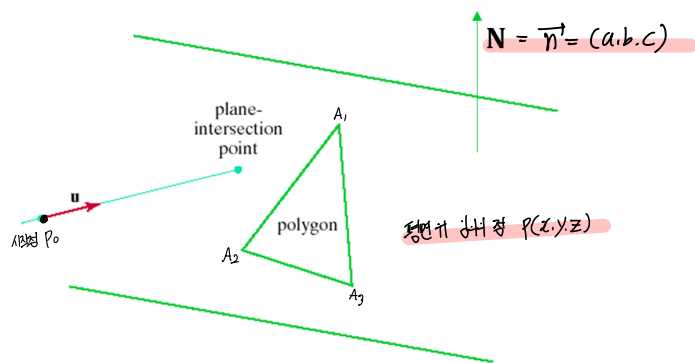
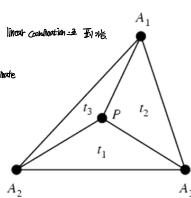
이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

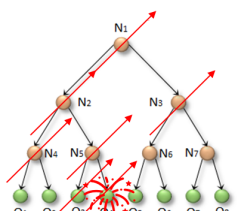
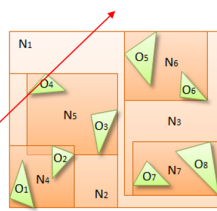
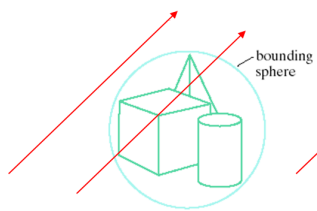
이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

이때  $(t_1, t_2, t_3)$ 로 표현

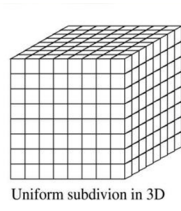
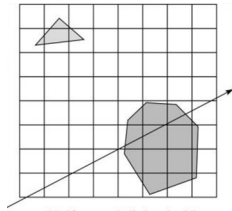


## Acceleration Techniques

### (1) Use a BVH (Bounding Volume Hierarchy)



### (2) Spatial Subdivision



Quiz) Ray Tracing

Consider the following ray tracing problem. We shoot a ray **R** from the origin **O**=(0,0,0) along a unit direction **u** = (0,0, -1). In this space, we also have a triangle  $\triangle A_1A_2A_3$  with three vertices,  $A_1(-1, -1, -1)$ ,  $A_2(1, -1, -1)$ ,  $A_3(0, 1, -1)$ , in CCW order.

문제 1  
정답  
총 1.00 점에서  
1.00 점 할당  
▼ 문제 표시

Compute the normal vector **N** of the plane embedding the triangle  $\triangle A_1A_2A_3$ .  
하나를 선택하세요.  

☐ a. **N**=(1, 0, 0)

☒ b. **N**=(0, 0, 1) ✓

☐ c. **N**=(0, 0, -1)

☐ d. **N**=(0, 1, 0)


답이 맞습니다.

The normal **N** of the plane **T** embedding  $\triangle A_1A_2A_3$  is:  
$$\overrightarrow{A_1A_2} = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \overrightarrow{A_1A_3} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix}$$
$$\begin{vmatrix} i & j & k \\ 2 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \end{vmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 4 \end{bmatrix}$$
$$\mathbf{N} = \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

정답 : **N**=(0, 0, 1)

$$\overrightarrow{A_{12}} = A_2 - A_1 = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$
$$\overrightarrow{A_{13}} = A_3 - A_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix}$$
$$\text{정답}$$
$$\begin{vmatrix} 2 & 0 & 0 & 2 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 1 & 2 \end{vmatrix}$$
$$= (0-0)i + (0-0)j + (4-0)k$$
$$= \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 4 \end{bmatrix} \div \sqrt{16} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Normal vector



문제 2  
정답  
총 1.00 점에서  
1.00 점 할당  
▼ 문제 표시

Find the first intersecting point **P** of the ray **R** with the triangle  $\triangle A_1A_2A_3$ .  
하나를 선택하세요.  

☒ a. **P**=(0, 0, -1) ✓

☐ b. **P**=(0, 0, 1)

☐ c. **P**=(0, -1, 0)

☐ d. **P**=(0, 1, 0)

답이 맞습니다.

The plane equation of **T** is:  
 $0x + 0y + 1z = -1 \rightarrow T : z = -1$   
Then,  
 $s = -\frac{D + \mathbf{N} \cdot \mathbf{O}}{\mathbf{N} \cdot \mathbf{u}} = \frac{-1 + (0,0,1) \cdot (0,0,0)}{(0,0,1) \cdot (0,0,-1)} = 1$   
 $\mathbf{P} = (0, 0, 0) + s(0, 0, -1) = (0, 0, -1)$   
정답 : **P**=(0, 0, -1)

$$0x + 0y + 1z = -1$$
$$\Delta A_1 = (-1, -1, -1) \text{ plane}$$
$$P = 1$$
$$\therefore \mathbf{P} = -1$$

$$\mathbf{N} \cdot \mathbf{P} = -1$$
$$\mathbf{N} \cdot (\mathbf{P}_0 + t\mathbf{u}) = -1$$
$$S = -\frac{D + \mathbf{N} \cdot \mathbf{P}_0}{\mathbf{N} \cdot \mathbf{u}}$$
$$= -\frac{-1 + (0,0,1) \cdot (0,0,0)}{(0,0,1) \cdot (0,0,-1)} = 1$$
$$\mathbf{P} = (0,0,0) + 1 \cdot (0,0,-1)$$
$$= (0,0,-1)$$

문제 3  
정답  
총 1.00 점에서  
1.00 점 할당  
▼ 문제 표시

What is the Barycentric coordinate of **P** in **T**?

하나를 선택하세요.  

☐ a.  $(\frac{1}{4}, \frac{1}{4}, \frac{1}{2})$

☒ b.  $(\frac{1}{4}, \frac{1}{4}, \frac{1}{2})$  ✓

☐ c.  $(\frac{1}{4}, \frac{1}{4}, \frac{1}{4})$

☐ d.  $(\frac{1}{2}, \frac{1}{4}, \frac{1}{4})$

답이 맞습니다.

$$\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 1 \\ -1 & -1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} t_1 \\ t_2 \\ t_3 \end{bmatrix}$$

정답 :  $(\frac{1}{4}, \frac{1}{4}, \frac{1}{2})$

$$\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 1 \\ -1 & -1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} t_1 \\ t_2 \\ t_3 \end{bmatrix}$$
$$\textcircled{1} -t_1 + t_2 = 0$$
$$t_1 = t_2$$
$$\textcircled{2} -t_1 - t_2 + t_3 = 0$$
$$t_3 = 2t_1$$
$$\textcircled{3} -t_1 - t_2 - t_3 = -1$$
$$-2t_1 - t_2 = -1$$
$$-2t_1 - 2t_1 = -1$$
$$t_1 = \frac{1}{4}$$
$$\therefore t_1 = \frac{1}{4}$$
$$t_2 = \frac{1}{4}$$
$$t_3 = \frac{1}{2}$$

정답 :  $(\frac{1}{4}, \frac{1}{4}, \frac{1}{2})$

Consider the following, simplified Blinn-Phong illumination model:

$$\mathbf{I} = \frac{1}{\sqrt{2}} (\mathbf{N} \cdot \mathbf{L}) + \frac{1}{\sqrt{2}} (\mathbf{N} \cdot \mathbf{H}),$$

where **N** is a normal vector, **L** is the light direction vector, **H** is Blinn's halfway vector and the viewing direction is given as **V** =  $(-\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0)$ .

문제 4  
정답  
총 1.00 점에서  
1.00 점 할당  
▼ 문제 표시

A point light source **K** is located at (1, 0, 0) and find the light direction vector  $\mathbf{L} = \frac{\mathbf{K} - \mathbf{P}}{\|\mathbf{K} - \mathbf{P}\|}$  where **P** is the intersecting point in **T**.  
하나를 선택하세요.  

☐ a. **L** =  $(0, \frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}})$

☐ b. **L** =  $(\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0)$

☐ c. **L** =  $(\frac{1}{\sqrt{2}}, -\frac{1}{\sqrt{2}}, 0)$

☒ d. **L** =  $(\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}})$  ✓

답이 맞습니다.

$$\mathbf{L} = \frac{(1,0,0) - (0,0,-1)}{\|(1,0,0) - (0,0,-1)\|}$$

정답 : **L** =  $(\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}})$

$$\mathbf{K} - \mathbf{P} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{L} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \div \frac{1}{\sqrt{2}} = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}$$

문제 5  
정답  
총 1.00 점에서  
1.00 점 할당  
▼ 문제 표시

Find Blinn's halfway vector **H**.  
하나를 선택하세요.  

☐ a. **H** =  $(\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0)$

☐ b. **H** =  $(\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, -\frac{1}{\sqrt{2}})$

☐ c. **H** =  $(\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}})$

☒ d. **H** =  $(0, \frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}})$  ✓

답이 맞습니다.

$$\mathbf{H} = \frac{(\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}}) + (-\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0)}{\|(\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}}) + (-\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0)\|}$$

정답 : **H** =  $(0, \frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}})$

$$\mathbf{H} = \frac{\mathbf{L} + \mathbf{V}}{\|\mathbf{L} + \mathbf{V}\|}$$
$$\mathbf{L} + \mathbf{V} = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}$$
$$\|\mathbf{L} + \mathbf{V}\| = \sqrt{\frac{1}{2} + \frac{1}{2}} = 1$$
$$\therefore \begin{bmatrix} 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}$$

11. Ray Tracing

4

문제 6

정답

총 1.00 점에서  
1.00 점 획득

🔍 문제 표시

Find the light intensity at the intersecting point P (determined at (1)~(3)) using the above illumination model. Since the R, G, B values are identical, show only one of the R, G, B values.

하나를 선택하세요.

☐ a. I=0.5

☒ b. I=1 

☐ c. I= $\frac{1}{\sqrt{2}}$

☐ d. I=0.1

답이 맞습니다.

$$\mathbf{I} = \frac{1}{\sqrt{2}}(\mathbf{N} \cdot \mathbf{L}) + \frac{1}{\sqrt{2}}(\mathbf{N} \cdot \mathbf{H}) = \frac{1}{\sqrt{2}}((0, 0, 1) \cdot (\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}})) + \frac{1}{\sqrt{2}}((0, 0, 1) \cdot (0, \frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}))$$

정답 : I=1

$$\mathbf{I} = \frac{1}{\sqrt{2}}(\mathbf{N} \cdot \mathbf{L}) + \frac{1}{\sqrt{2}}(\mathbf{N} \cdot \mathbf{H}).$$

$$= \frac{1}{\sqrt{2}}((0,0,1) \cdot (\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}})) + \frac{1}{\sqrt{2}}((0,0,1) \cdot (0, \frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}))$$

$$= \frac{1}{\sqrt{2}}(\frac{1}{\sqrt{2}}) + \frac{1}{\sqrt{2}}(\frac{1}{\sqrt{2}})$$

$$= \frac{1}{2} + \frac{1}{2} = 1$$