2. Basic Concepts



What is rendering?

Graphics rendering pipeline Basic rendering algorithms

Displays

Rendering

: 3D Scene → 2D Image 로 변환하는 과정



Scene

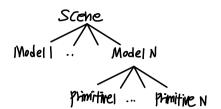
: 3D Scene 에 존재하는 여러 Model 로 구성

Model

: 3D Scene 에서 객체, **Primitive** 라는 작은 도형들로 구성



: 삼각형 같은 **기본 도형**으로, 3D Model의 가장 작은 구성 요소



Geometric Primitive



Model은 여러 Geometric Primitive로 이루어져 있음

- GPU로 바로 render 가능한 primitive
 - 。 점
 - 。 선
 - 면 (주로, 삼각형)
- GPU로 바로 render 불가능한 primitive
- - (Explicit) Curves/surfaces
 - ∘ Implicit Surfaces: 방정식으로 정의된 표면들 (예: f(x, y, z)=0)
 - Voxels



💡 그럼 어떻게 render할까? **점, 선, 면**으로 근사하여 render



- Point = 점 = OD, 크기 없음 (위치만 가짐)
- Pixel = Picture element = 2D, 크기 있음
- Voxel = Volume element = 3D, 부피 있음

Graphics Rendering Pipeline

- 3D Scene → 2D Image 일련의 과정
- Model → Scene → Image
 - 1. Model → Scene:
 - Model 의 primitives 를 3D 공간 내에 배치하여 Scene 을 구성
 - Modeling Transformation
 - 2. Scene → Image:
 - Scene 을 2D Image 로 변환하는 과정
 - $\bullet \ \ \ \mbox{Viewing Transformation, Projection Transformation, } ...$
 - 마지막으로 Shading 을 통해 빛과 재질을 계산하여 현실감 있게 표현
- Transformation 반복 + 마지막에 Shading

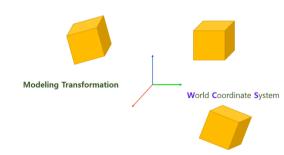
 │ 이 pipeline 은 GPU 에 구현되어있음 pipeline 이 어떻게 작동하는지 몰라도 OpenGL 로 작동 가능함 그러나 우리는 작동 방법도 배움



Coordinate System: 3D 공간에서 객체의 위치, 크기, 방향을 정의



- Modeling Coordinate System
- 개별 Model 의 로컬 좌표계

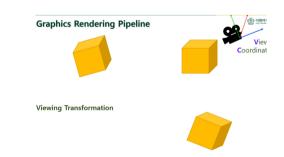


Modeling Transformation

- 2 World Coordinate System 로 좌표계 변환
- 이를 통해 Model 이 전체 Scene 에서 적절히 배치됨



비로소 Scene 이 결정됨 모든 Model 이 하나의 wcs 에 존재



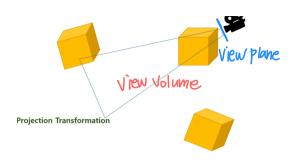
Viewing Transformation

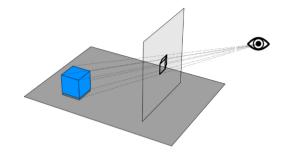
- ③ Viewing Coordinate System 로 좌표계 변환
- 카메라의 위치와 방향에 맞춰 Scene 을 보는 관점을 설정



카메라 위치 결정 카메라 위치 따라 Model 좌표 변환됨

2. Basic Concepts



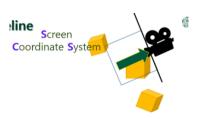


cf) Perspective Projection

• 원근감 (가까운 건 크게, 멀리 있는 건 작게)



다른 종류의 projection 도 있음 나중에 배움



Viewport Transformation

- 5 Screen Coordinate System 로 좌표계 변환
- 화면의 픽셀 좌표에 맞게 크기와 위치를 조정하여 최종 Image 생성



- 1. x, y, z 중에 z를 날려서 3D 를 2D 로
- 2. 최종 Display screen에 맞게 scaling (각 Display 마다 해상도가 다르기 때문에)

Projection Transformation

• 3 Viewing Coordinate System 에서 Projection

Normalize Coordinate Sy

• 4 Normalized Coordinate System 로 좌표계 변환



2D 로 만들기 위한 **준비**

3D 의 물체를 카메라 앞에 놓여있는 **View Plane** 쪽으로 Projection 하기 위한 Transformation

^Ა **View Volume** (VV) 가 2x2×2 정육면체가 됨 ⇒ 그래서 'Normalized' (정규화) 된 좌표계라고 부름



해당 Coordinate System 에 맞게 각 Transformation으로 좌표체계 바꿔주는 것

- 각 Transformation 은 4x4 행렬 (나중에 배움)
- 아직 Rendering pipeline 안 끝남. Shading 등의 작업 남음

Coordinate System	Transformation	정리	설명
Coordinate System	Hallstofflation	0-1	20
Modeling Coordinate System			각 Model 마다 다름, 여러 개 존재
World Coordinate System	Modeling Transformation	모델 위치 결정	하나의 Scene안에 있는 모든 Model이 하나의 wcs 에 위치함
Viewing Coordinate System	Viewing Transformation	카메라 위치 결정	카메라 위치가 vcs의 원점 & xyz축 결정
Normalized Coordinate System	Projection Transformation	3D → 2D 준비	1) View volume 결정 2) Projection type 결정
Screen Coordinate System	Viewport Transformation	3D → 2D	1) z 좌표값 날리기 2) Display screen 사이즈에 맞게 scaling



💡 (1) View volume 결정

: clipping (vv 밖을 날림) \Rightarrow vv가 $2x2\times2$ 정육면체가 됨

(2) Projection type 결정

: z 좌표 날리기 전 x, y 값 조정을 어떻게 할지 결정하는 것

2

- a. parallel \rightarrow orthographic, obligue
- b. perspective

Basic Rendering Algorithms

위의 표 말고 Rendering pipeline 에는 어떤 것들이 더 있는가!

- Transformation
 - ㅇ 위의 표에서 봤던 행렬 연산들
- Clipping/Visible Surface determination
 - 。 Clipping = 화면에 보이지 않는 부분(viewing volume 밖)을 잘라내어 처리 효율을 높임
 - Visible Surface determination = vv 안에 있더라도, 여러 객체가 겹칠 때 카메라에서 보이는 표면만을 결정하여 렌더링
- Rasterization
 - ∘ Viewport Transformation 된 화면 공간의 Primitive 를 **Pixel 로 변환**. 그 과정을 Rasterization 알고리즘을 통해 수행
 - 。 각 pixel 에 해당하는 **색상과 깊이** 값을 계산
 - Shading & Illumination : 각 pixel 의 color 결정
 - Shading = 음영 처리 = 빛을 향하는 부분은 밝고 아닌 부분은 어둡게
 - 반사, 굴절, color bleeding 등도 고려

Displays



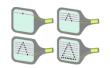
화면에 보여질 최종 이미지를 생성

Display 장비에 따라서 Display 하는 방식이 다름!

- 1. Vector displays: (초기 디스플레이) 선의 끝점을 기반으로 전자빔을 무작위 경로로 이동시키는 방식, 이 과정을 Vector Scan
 - Primitive 가 너무 많은데 그걸 다 따라가기가 힘들어서 요새는 사용 안 함

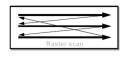


- 2. Raster displays: (현대 디스플레이) 전자빔이 화면을 규칙적인 패턴으로 스캔하여 이미지를 생성, Raster Scan
 - 화면을 수평선으로 나누고, 각 라인을 위에서 아래로 스캔하여 픽셀을 채우는 방식
 - Rasterization 이 선행되고 디스플레이
 - 。 Rasterization 된 Pixel 이 저장 되어있는 곳 = Frame Buffer







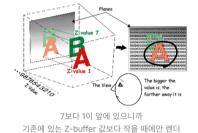


Frame Buffers

- **2D** array of pixels (화면에 표시될 최종 이미지 구성)
 - 각 행은 Scan line, Raster line 이라 부름 (화면의 한 줄을 나타냄)
 - 。 주로 **GPU**와 같은 그래픽 하드웨어 내부에 존재
- 각 픽셀의 색상 저장 각 픽셀은 빨강(R), 초록(G), 파랑(B) 으로 구성
 - 。 (예전) RGB 각각 **8 bits (1 byte)**
 - 각 색상 채널당 8 bits (0~255 사이 integer)
 - 총 2^8 x 2^8 × 2^8 = 2^24 개의 색 표현
 - 。 (현대 GPU의 지원): RGB 각각 **32 bits (4 byte)**
 - 각 색상 채널당 32 bits (0~1 사이 floating point)
- 각 픽셀의 Alpha Channel, A, 투명도
 - 0은 투명, 1은 불투명
 - 。 32 bits (0~1 사이 floating point)
 - 。 각 픽셀에 대한 추가 채널, RGBA



- 각 픽셀의 Z-buffer, depth buffer, Z, D
 - 。 각 픽셀에 대한 **깊이** 값을 저장하는 버퍼
 - · 0은 카메리에 가장 가까움, 1은 가장 명 소리가 식당수록 가 까당 . 궁식을 달다.
 - 。 32 bits (실제 깊이 범위는 구현 방식에 따라 달라짐)
 - Visible Surface Determination



• Double buffering

- 。 깜빡임(flicking) 없는 실시간 애니메이션을 위해 두 개의 전체 프레임 버퍼 사용 (그리는 과정은 눈에 안 보이게 하기 위함)
 - front buffer: 사용자에게 보이는 프레임 버퍼
 - back buffer: 보이지 않는 프레임 버퍼로, 이곳에서 먼저 **그린 다음 swapping**

정리하자면...

Rasterization 을 마친 후, 각 픽셀마다 [RGBA D] 를 Frame buffer 에 저장 → Raster line 따라 display 하는 방법을 Raster display 똑같은 Frame buffer 두 개를 이용해 (front buffer, back buffer) 그리는 과정은 눈에 안 보이게 하는 것을 **Double buffering**

문제 1

Order the transformation steps correctly:

하나를 선택하세요.

a. Modeling -> Viewing -> Viewport -> Projection

b. Modeling -> Viewing -> Projection -> Viewport ✔

c. Viewing -> Modeling -> Viewport -> Projection

d. Viewing -> Viewport -> Modeling -> Projection

dt : Modeling -> Viewing -> Projection -> Viewport

문제 2

What do you call the process of "converting a projected screen primitive to a set of pixels"?
하나를 선택하세요.
a. Shading
b. Clipping
c. Rasterization
d. Transformation

문제 3

Find which of the following primitives can not be directly rendered by GPU.

하나를 선택하세요.

a. Voxels
b. Line segments

c. Points

d. Polygons

3

2. Basic Concepts