# 9. Polygon Rasterization



**Definition of a Polygon** 

**Polygon Inside/Outside Test** 

- · Odd/even rule
- · Winding number

**Polygon Rasterization** 

- Scanline algorithm
- Triangle rasterization

### **Definition of a Polygon**

- (Polygon 정의) **3개 이상**의 꼭짓점이 edge 로 연결된 모양
- (Polygon 분류 1) Convex (볼록) vs non convex (오목)
  - 。 다각형 안의 임의의 점 2개를 찾아서 선분으로 연결했을 때, 선분 전체가 영역 안에 들어가면 convex polygon





• (Polygon 분류 2) Simple (edge crossing X) vs non simple (edge crossing O)



⇒ Non convex, non simple 일 때도 inside 를 찾아서 칠해야 한다. 따라서 polygon rasterization 이 어렵다.





- cf) Degenerate Polygon (수업 시간엔 없다고 가정, 실세계에서는 이런 경우를 다 고려해야 하므로 복잡하다.)
  - 。 (case 1) Collinear: edge 가 동일 선상에 있어서 vertex 가 필요 없는 경우
  - 。 (case2) Duplicated vertices : vertex 가 중복돼서 edge 길이가 0 인 경우

### **Polygon Inside/Outside Test**



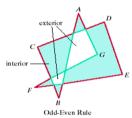
Polygon 에서 어디가 inside이고 outside인지 확인하는 방법

### (1) Odd/even rule

• Inside 에 있는지 확인하려는 점에서 임의의 방향으로 **ray** 를 쏜다.



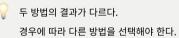
Ray: 시작은 있는데, 끝은 없는 line (방향 존재) ◆ cf) line segment : 양끝점이 있는 line



- Polygon 의 edge 들과 교차를 확인
- Ray 가 총 몇 번 교차하는 지 판단
  - 홀수 → inside / 짝수 → outside

### (2) Winding number

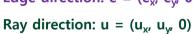
- Winding number 의 초기값은 0
- Inside 에 있는지 확인하려는 점에서 임의의 방향으로 **ray** 를 쏜다.
- Polygon 의 edge 들과 교차를 확인, **교차 방향**에 따른 Winding number 증감
  - 。 Counter-clockwise (반시계 방향) 로 교차하면, winding number +1
  - 。 Clockwise (시계 방향) 로 교차하면, winding number -1
- Winding number 에 따라 판단
  - 。 0 아니면 → inside / 0 → outside



# Winding Rule: Counter-clockwise cross vs Clockwise cross

- (판단 방법 1) (정의에 따른 방법)
  - 。 Ray 기준으로 left half-space, right half-space 존재
  - CCW: Right → left / CW: Left → right
- (판단 방법 2) (수학적 판단 방법)
  - 。 그림이 주어지지 않고 edge vector, ray vector 주어졌을 때 CCW, CW 찾는 방법

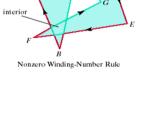
Edge direction:  $e = (e_x, e_y, 0)$ 



- 。 Cross product (외적) 이용
  - uxe 외적 결과인 z 성분에 따라 판단

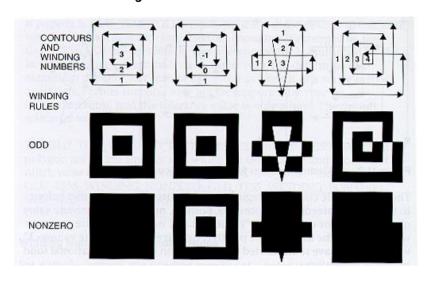
$$u \times e = u_x e_y - u_y e_x$$

■ CCW: z >0 / CW: otherwise



⇒ 그림으로 주어진 경우에는, **시각적으로 정의된 e, u** 벡터를 이용해 Winding Rule 에 따라 판단 가능 (추가 적인 벡터 계산 필요 없음)

### **Odd-Even VS Winding**



💡 두 방법의 결과가 다르다. 경우에 따라 다른 방법을 선택해야 한다.

### **Polygon Rasterization**

💡 이제 inside, outside 판단하는 법을 알았으니, 이를 활용해 inside 채우는 방법을 알아보자

### (1) Scanline algorithm (일반적인 경우)

- 가상의 scan line 이 위에서 아래로 내려오며 채워 나간다. (y 축 방향을 말한다)
- 1. 모든 edge 를 y 기준으로 sorting

💡 각 scan line 마다 모든 edge 와 교점을 계산할 필요 없이, **직전과 다음 교점만 비교하면 됨** 

⇒ scan line 이 만나는 edge 를 효율적으로 찾음

만약, 3번 edge 를 만나지 않으면 4번 edge 와의 교점을 고려할 필요 없음

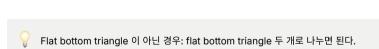
⇒ 불필요한 교점 계산을 줄임

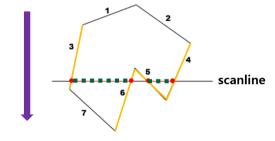
- 2. 각 scan line 마다
  - 1 Edge
    - : Scan line 과 만나는 **edge 찾기**
  - (2) Intersection
    - : Scan line 과 그 edge 가 만나는 **교점 찾기**
    - 해당 교점들을 x 축 기준, 왼쪽에서 오른쪽으로 sorting
  - ③ Inside/outside 판단
    - : 각 intersection point 의 **interval 에 대해 어디가 outside 이고 inside 인지**
    - (1) odd/even rule, (2) winding number 이용해서 찾기
    - 교점으로 만들어진 선분 위의 임의의 점에서 ray 를 쏘면 된다.

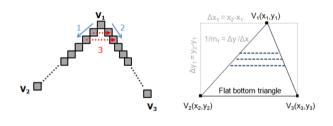
## (2) Triangle rasterization (삼각형에 특화)

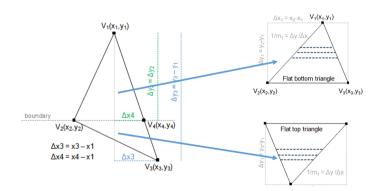
(가정) Flat bottom triangle (y2, y3 가 같아서 평행) 이라고 하자

- ① edge **v1v2** 에 대해, y 축 방향으로 **pixel 이 하나 증가할 때까지만** Bresenham's Algorithm 적용
- ② 다른 edge v1v3 에 대해, 위와 똑같이 Bresenham's Algorithm 적용
- ③ 그 사이를 채운다.
- ⇒ v2 나 v3 에 도달할 때까지 1, 2, 3 을 반복한다.



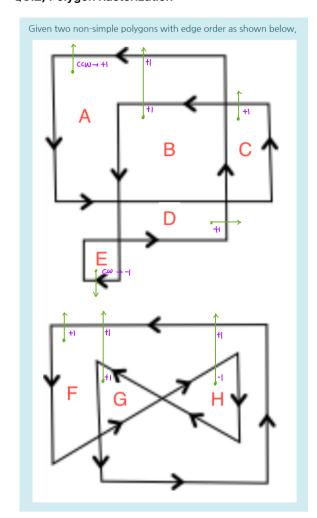


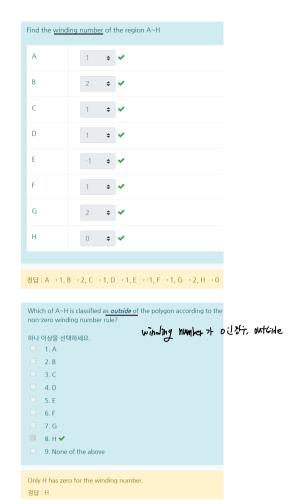




2

### **QUIZ) Polygon Rasterization**





9. Polygon Rasterization 3