

고급 3회차

Fast Fourier Transform in Problem Solving

서강대학교 전해성(seastar105)

What is Fast Fourier Transform?

FFT는 DFT를 빠르게 하는 알고리즘을 말합니다.

그럼 DFT는 뭐죠?

$$\begin{aligned} X_k &= \sum_{n=0}^{N-1} x_n \cdot e^{\frac{i2\pi}{N}kn} \\ &= \sum_{n=0}^{N-1} x_n \cdot \left[\cos\left(\frac{2\pi}{N}kn\right) - i \cdot \sin\left(\frac{2\pi}{N}kn\right) \right], \end{aligned} \quad (\text{Eq.1})$$



Joseph Fourier

Convolution

DFT는 합성곱(Convoluton) 연산을 하는 데 쓰입니다.
그럼 또 합성곱 연산은 뭘까요?

$$a = [a_0, a_1, \dots, a_{n-1}]$$

$$b = [b_0, b_1, \dots, b_{n-1}]$$

$$c = a * b$$

$$c_k = \sum_{i+j=k} a_i b_j \quad (0 \leq i, j < n)$$

합성곱 연산의 기호는 *입니다.

길이가 n인 수열 a, b의 합성곱 c

$$c = a * b$$

Polynomial Multiplication

합성곱은 다항식의 곱과 형태가 같다!

$$\begin{aligned}a &= [a_0, a_1, \dots, a_{n-1}] \\b &= [b_0, b_1, \dots, b_{n-1}] \\c &= a * b \\c_k &= \sum_{i+j=k} a_i b_j \quad (0 \leq i, j < n)\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}f(x) &= \sum_{i=0}^{n-1} a_i x^i \\g(x) &= \sum_{i=0}^{n-1} b_i x^i \\h(x) &= f(x)g(x) \\&= \sum_{k=0}^{2n-2} \left(\sum_{i+j=k} a_i b_j \right) x^k \\&= \sum_{k=0}^{2n-2} c_k x^k\end{aligned}$$

합성곱의 시간복잡도는 $O(n^2)$ 입니다. FFT는 이를 $O(n \log n)$ 으로 줄여줍니다.
일단, FFT라는 말은 잊어버리고 $n-1$ 차 다항식 $f(x)$, $g(x)$ 의 곱을 빠르게 합시다.

Lagrange's Interpolation

Key Idea : Lagrange's Interpolation

$n-1$ 차 다항식은 n 개의 서로 다른 점에서의 함수값이 결정되면 유일하게 결정된다.

$$f(x) = a_0 + a_1x^1 + a_2x^2 + \dots + a_{n-1}x^{n-1}$$



$$(x_0, f(x_0)), (x_1, f(x_1)), (x_2, f(x_2)), \dots, (x_{n-1}, f(x_{n-1}))$$

위 방식을 coefficient representation, 아래 방식을 point representation이라 합시다.
 $f(x)$ 의 함수값을 $2n-2$ 개, $g(x)$ 의 함수값을 $2n-2$ 개 알고 있다고 하자.
그러면, $h(x)=f(x)g(x)$ 의 함수값 $2n-2$ 개를 $O(n)$ 에 알 수 있습니다.

Still $O(n^2)$

Key Idea : Lagrange's Interpolation

함숫값 하나를 구하는 데에는 $O(n)$ 만큼 걸립니다.

그러면 함수값 $2n-2$ 개 구하는 데에 $O(n^2)$ 이 걸립니다. ,따라서 coef \rightarrow point로 변환하는데 $O(n^2)$ 이 걸립니다. 그리고 point \rightarrow coef도 $O(n^2)$ 이 걸립니다.

$$f(x) = a_0 + a_1 x^1 + a_2 x^2 + \dots + a_{n-1} x^{n-1}$$



$$(x_0, f(x_0)), (x_1, f(x_1)), (x_2, f(x_2)), \dots, (x_{n-1}, f(x_{n-1}))$$

nth Root of Unity

Another Key Idea : **nth Root of Unity**

$$z^n = 1 \text{ and } z^m \neq 1 \text{ for } m = 1, 2, 3, \dots, n-1$$

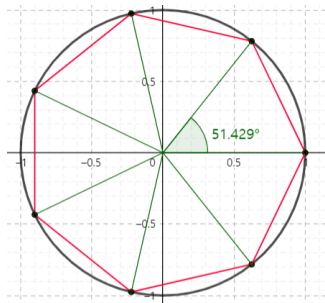
위 조건을 만족하는 수를 nth root of unity라고 부르며 모든 자연수 n에 대해서 nth root of unity를 찾을 수 있습니다.

$$e^{i\theta} = \cos \theta + i \sin \theta$$

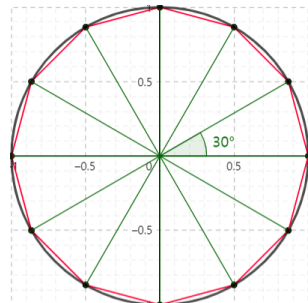
$$e^{2\pi i} = \cos 2\pi + i \sin 2\pi = 1$$

위를 이용하여 모든 자연수 n에 대해서 nth root of unity를 찾을 수 있습니다.

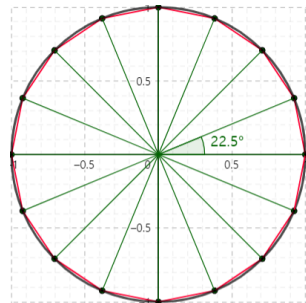
$$\omega = e^{\frac{2\pi}{n}i}$$
$$\omega^n = 1$$



n=7



n=12



n=16

Coefficient Representation to Point Representation

지금부터 n 은 2의 거듭제곱 꼴이라고 가정하겠습니다. $n = 2^k, w = e^{\frac{2\pi i}{n}}$

길이가 n 인 수열 $\{a\} = [a_0, a_1, \dots, a_{n-1}]$ 로 만든 다항식을 $f(x) = \sum_{i=0}^{n-1} a_i x^i$ 라고 합시다.

아래와 같은 총 n 개의 서로 다른 점에서의 함수값을 구하는 것이 목표입니다.

$$\underbrace{\{(\omega^0, f(\omega^0)), (\omega^1, f(\omega^1)), \dots, (\omega^{n-1}, f(\omega^{n-1}))\}}_{n \text{ points}}$$

Coefficient Representation to Point Representation

$f(x)$ 를 짝수차항과 홀수차항으로 분리해서 새로운 다항식을 아래처럼 만듭니다.

$$f_{\text{even}}(x) = a_0 + a_2x + a_4x^2 + \cdots + a_{n-2}x^{n/2-1}$$

$$f_{\text{odd}}(x) = a_1 + a_3x + a_5x^2 + \cdots + a_{n-1}x^{n/2-1}$$

$$f(x) = f_{\text{even}}(x^2) + x f_{\text{odd}}(x^2)$$

구하고자 했던 n 개의 점들을 위 식에 대입해봅시다. 여기서 짚고 넘어가야 할 점은 $w^{n/2} = -1$ 이기 때문에 $w^{\frac{n}{2}+k} = -w^k$ ($\frac{n}{2} \leq k < n$)이라는 것입니다.

$$f(\omega^k) = f_{\text{even}}(\omega^{2k}) + \omega^k f_{\text{odd}}(\omega^{2k}) \quad (0 \leq k < n/2)$$

$$f(\omega^k) = f_{\text{even}}(\omega^{2k}) - \omega^{k-n/2} f_{\text{odd}}(\omega^{2k}) \quad (n/2 \leq k < n)$$

Coefficient Representation to Point Representation

$$\begin{aligned} f(\omega^k) &= f_{\text{even}}(\omega^{2k}) + \omega^k f_{\text{odd}}(\omega^{2k}) \quad (0 \leq k < n/2) \\ f(\omega^k) &= f_{\text{even}}(\omega^{2k}) - \omega^{k-n/2} f_{\text{odd}}(\omega^{2k}) \quad (n/2 \leq k < n) \end{aligned}$$

위 식을 이용해 $f(\omega^k)$ 는 $f_{\text{even}}(\omega^{2k}), f_{\text{odd}}(\omega^{2k})$ 를 알면 $O(n)$ 에 구할 수 있습니다.

w 는 n th root of unity이기 때문에, w^2 는 말하자면 $\frac{n}{2}$ -th root of unity가 됩니다. 즉, $n-1$ 차 다항식 $f(x)$ 의 n 개의 함수값 $f(\omega^k)$ 들은 $\frac{n}{2} - 1$ 차 다항식 $f_{\text{even}}(x)$ 과 $f_{\text{odd}}(x)$ 의 $\frac{n}{2}$ 개의 함수값 $f_{\text{even}}(\omega^{2k}), f_{\text{odd}}(\omega^{2k})$ 로부터 $O(n)$ 만에 얻을 수 있습니다.

심지어, w^2 도 $\frac{n}{2}$ -th root of unity입니다. 많이 본 모양새죠?

Coefficient Representation to Point Representation

n 개의 점 $(w^k, f(w^k))$ 에 대해서 $f(x)$ 의 함숫값을 구하는 시간을 $T(n)$ 이라고 합시다.

$$T(n) = 2T\left(\frac{n}{2}\right) + O(n)$$

따라서 총 시간복잡도는 $O(n \log n)$ 이 되며, 바로 이 과정이 FFT와 동일한 과정입니다.

$$\begin{aligned} X_k &= \sum_{n=0}^{N-1} x_n \cdot e^{\frac{i2\pi}{N}kn} \\ &= \sum_{n=0}^{N-1} x_n \cdot \left[\cos\left(\frac{2\pi}{N}kn\right) - i \cdot \sin\left(\frac{2\pi}{N}kn\right) \right], \end{aligned} \quad (\text{Eq.1})$$

Point Representation to Coefficient Representation

지금까지의 과정은 Coefficient Representation에서 Point Representation으로 다항식의 표현방법을 바꾼 것입니다.

이를 행렬로 표현하면 아래와 같습니다.

$$\begin{pmatrix} 1 & \omega^0 & (\omega^0)^2 & \dots & (\omega^0)^{n-1} \\ 1 & \omega^1 & (\omega^1)^2 & \dots & (\omega^1)^{n-1} \\ 1 & \omega^2 & (\omega^2)^2 & \dots & (\omega^2)^{n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 1 & \omega^{n-1} & (\omega^{n-1})^2 & \dots & (\omega^{n-1})^{n-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_{n-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} f(\omega^0) \\ f(\omega^1) \\ f(\omega^2) \\ \vdots \\ f(\omega^{n-1}) \end{pmatrix}$$

좌변의 행렬을 V 라고 합시다.

그러면, Point Representation에서 Coefficient Representation으로 바꾼다는 것은 V 의 역행렬 V^{-1} 을 찾아서 양변에 곱해주는 것과 같습니다.

Point Representation to Coefficient Representation

다행히도, V 의 역행렬은 알려져 있으며, (i,j) 에 위치한 원소가 $\frac{\omega^{-ij}}{n}$ 인 행렬입니다.

그래서 그 역변환은 아래와 같이 행렬로 나타낼 수 있습니다.

$$\begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_{n-1} \end{pmatrix} = \frac{1}{n} \begin{pmatrix} 1 & \omega^0 & (\omega^0)^2 & \dots & (\omega^0)^{n-1} \\ 1 & \omega^{-1} & (\omega^{-1})^2 & \dots & (\omega^{-1})^{n-1} \\ 1 & \omega^{-2} & (\omega^{-2})^2 & \dots & (\omega^{-2})^{n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 1 & \omega^{-(n-1)} & (\omega^{-(n-1)})^2 & \dots & (\omega^{-(n-1)})^{n-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} f(\omega^0) \\ f(\omega^1) \\ f(\omega^2) \\ \vdots \\ f(\omega^{n-1}) \end{pmatrix}$$

일단, ω^{-1} 도 n th root of unity임을 머릿속에 넣어두고 이 행렬을 다시 봅시다.

Point Representation to Coefficient Representation

$$\begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_{n-1} \end{pmatrix} = \frac{1}{n} \begin{pmatrix} 1 & \omega^0 & (\omega^0)^2 & \dots & (\omega^0)^{n-1} \\ 1 & \omega^{-1} & (\omega^{-1})^2 & \dots & (\omega^{-1})^{n-1} \\ 1 & \omega^{-2} & (\omega^{-2})^2 & \dots & (\omega^{-2})^{n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 1 & \omega^{-(n-1)} & (\omega^{-(n-1)})^2 & \dots & (\omega^{-(n-1)})^{n-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} f(\omega^0) \\ f(\omega^1) \\ f(\omega^2) \\ \vdots \\ f(\omega^{n-1}) \end{pmatrix}$$

위 식과 coef->point의 행렬식과 비교를 w 가 w^{-1} 로 바뀌고 n 으로 나뉜 꼴입니다.

즉, $f(w^k)$ 로 이루어진 다항식을 f' 라고 하면 아래와 같은 점들 n 개를 구하고 n 으로 나뉜 것이 Coefficient Representation이 되는 것입니다.

이 과정을 Inverse FFT라고 부릅니다.

$$\underbrace{\{(\omega^0, f'(\omega^0)), (\omega^{-1}, f'(\omega^{-1})), \dots, ((\omega^{-1})^{n-1}, f'((\omega^{-1})^{n-1}))\}}_{n \text{ points}}$$

Polynomial Multiplication in $O(n \log n)$!

$$f(x) = a_0 + a_1 x^1 + a_2 x^2 + \dots + a_{n-1} x^{n-1}$$

$$\updownarrow \quad O(n \log n)$$

$$(\omega_0, f(\omega_0)), (\omega_1, f(\omega_1)), (\omega_2, f(\omega_2)), \dots, (\omega_{n-1}, f(\omega_{n-1}))$$

원래 목표로 했던 것은 두 다항식 f, g 의 곱이었습니다.

1. 각각 f, g 의 Point Representation을 구합니다. $O(n \log n)$
2. 두 다항식의 곱 h 의 Point Representation을 구합니다. $O(n)$
3. h 의 Coefficient Representation을 구합니다. $O(n \log n)$

이것으로 $O(n \log n)$ 만에 다항식의 곱을 구하는 것이 가능해졌습니다.
따라서, 합성곱을 $O(n \log n)$ 만에 구하는 것이 가능해졌습니다.
그런데, n 이 2의 거듭제곱 꼴이라는 조건이 있었죠?

Convolution in $O(n \log n)$

두 수열 a, b 의 합성곱 c 의 길이 $|c|$ 는 $|a|+|b|-1$ 이 됩니다.
 $|c|$ 보다 크면서 가장 작은 2의 거듭제곱을 n 이라고 정합니다.
아래와 같은 과정을 통해서 합성곱 c 를 구할 수 있습니다.

1. 두 수열 a, b 의 길이를 n 으로 늘려줍니다. 모자란 부분은 0으로 채워넣습니다.
2. 두 수열을 계수로 가지는 $n-1$ 차 다항식 f, g 를 만듭니다.
3. 각 다항식에 대해서 $w^0, w^1, w^2, \dots, w^{n-1}$ 에 대한 함숫값을 FFT를 이용해서 구합니다.
4. 구한 함숫값들을 서로 곱해서 $h(w^k) = f(w^k)g(w^k)$ 를 구합니다.
5. h 의 Coefficient Representation을 Inverse FFT를 이용해서 구합니다.
6. $h(x)$ 의 0부터 $|a|+|b|-2$ 차항까지의 계수가 a, b 의 합성곱 c 가 됩니다.

Pseudocode

```
FFT(A, w):  
  n <- sizeof A  
  if n == 1: return  
  split A into A_even, A_odd  
  FFT(A_even, w*w)  
  FFT(A_odd, w*w)  
  p = 1  
  for i...n/2  
    A[i] <- A_even[i] + p * A_odd[i]  
    A[i+n/2] <- A_even[i] - p * A_odd[i]  
    p <- p * w
```

```
Convolution(a,b)  
  n <- 1  
  while n < |a|+|b|-1  
    n <- n*2  
  make size of a,b n by zero padding  
  w <- exp(2*pi/n*i)  
  a <- fft(a,w)  
  b <- fft(b,w)  
  c <- pointwise multiplication of a,b  
  w <- exp(-2*pi/n*i)  
  c <- fft(c,w)  
  c <- c/n  
  return c
```

Implementation

```
#include<bits/stdc++.h>
using namespace std;
using cdbl = complex<double>;
const double PI = acos(-1);

void fft(vector<cdbl> &a, cdbl w) {
    int n = a.size();
    if(n == 1) return ;
    vector<cdbl> odd(n/2), even(n/2);
    for(int i=0;i<n;++i) {
        if(i%2) odd[i/2] = a[i];
        else even[i/2] = a[i];
    }
    fft(even,w*w);
    fft(odd,w*w);
    cdbl p(1,0);
    for(int j=0;j<n/2;++j) {
        a[j] = even[j] + p*odd[j];
        a[j+n/2] = even[j] - p*odd[j];
        p *= w;
    }
}
```

```
vector<int> convolution(vector<int> &a, vector<int> &b) {
    vector<cdbl> f(a.begin(), a.end()), g(b.begin(), b.end());
    int n = 1;
    while(n < a.size() || n < b.size()) n <= 1;
    n <= 1;
    f.resize(n); g.resize(n);
    cdbl w(cos(2*PI/n),sin(2*PI/n)); // exp(2*pi/n)
    fft(a,w); fft(b,w);
    vector<cdbl> c(n);
    for(int i=0;i<n;++i) c[i] = a[i]*b[i];
    fft(c,cdbl(1,0)/w); // w^-1
    vector<int> ret(n);
    for(int i=0;i<n;++i) {
        c[i] = c[i] / cdbl(n,0);
        ret[i] = int(round(c[i].real()));
    }
    return ret;
}
```

<https://bit.ly/3hPNn87>



Performance Issue

FFT를 재귀적인 형태로 짜지 않고 비재귀로 짜는 것이 가능합니다!
여기서는 비재귀 구현체에 대한 설명 없이 넘어가겠습니다. 아래 링크의 재귀 풀기 부분을 보시면 자세히 나와있습니다.

<https://casterian.net/archives/297>

아래는 백준 15576번에서 재귀와 비재귀 속도차이입니다.

메모리, 시간 둘 다 차이가 심합니다. 팀노트에 꼭 비재귀 구현으로 넣어두도록 합시다.

18249956	seastar105	 15576	맞았습니다!!	51904 KB	408 ms	C++14 / 수정
18100430	seastar105	 15576	맞았습니다!!	84368 KB	876 ms	C++14 / 수정

“Any Question?”