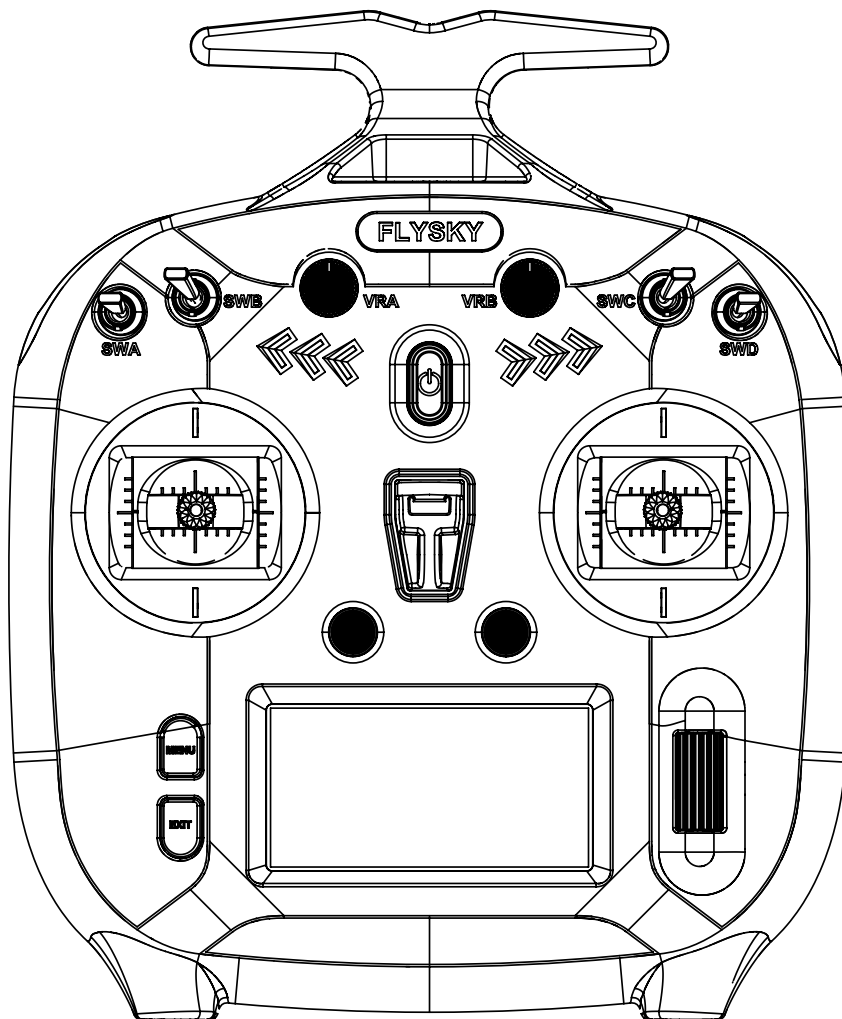


# FS-ST8

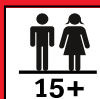
## 使用说明书

自动跳频数字系统

# FLYSKY



Copyright ©2022 Flysky Technology co., ltd



**警告：**  
本产品只适合15岁以上人  
群使用



感谢您购买我们公司的产品！

为了确保您和设备的安全，请在开始操作前仔细阅读使用说明书。

如果您在使用中遇到任何问题，请先查阅说明书。如果问题仍未得到解决，请直接联系当地经销商或者访问如下网站联系客服人员：

**[www.flyskytech.com](http://www.flyskytech.com)**




# 目录

1. 安全 .....	1
1.1 安全符号 .....	1
1.2 安全信息 .....	1
2. 产品介绍 .....	2
2.1 发射机概览 .....	2
2.1.1 按键 / 滚轮说明 .....	2
2.1.2 USB 模拟器功能 .....	3
2.2 接收机概览 .....	3
2.2.1 接收机状态指示灯 .....	3
2.2.2 接收机接口 .....	3
2.3 正确使用天线 .....	3
3. 使用前准备 .....	4
3.1 发射机电池安装 .....	4
3.2 接收机与舵机安装 .....	4
4. 操作指引 .....	5
4.1 开机 .....	5
4.2 LED 指示灯 .....	5
4.3 对码 .....	5
4.4 摇杆校准 .....	6
4.5 关机 .....	6
5. 系统首面 .....	7
6. 功能菜单 .....	8
6.1 发射机设置 .....	9
6.1.1 发射机设置 - 模型管理 .....	9
6.1.2 发射机设置 - 教练功能 .....	9
6.1.3 发射机设置 - 摇杆模式 .....	10
6.1.4 发射机设置 - 系统设置 .....	10
6.1.5 发射机设置 - 计时器 .....	11
6.1.6 发射机设置 - 控件设置 .....	11
6.1.7 发射机设置 - 固件更新 .....	11
6.1.8 发射机设置 - 关于 .....	12
6.1.9 发射机设置 - 帮助中心 .....	12
6.1.10 发射机设置 - 更多信息 .....	12
6.1.11 发射机设置 - 工厂复位 .....	12
6.2 接收机设置 .....	12
6.2.1 接收机设置 - 对码设置 .....	12
6.2.1 接收机设置 - 对码设置 .....	12
6.2.2 接收机设置 - 失控保护 .....	13
6.2.3 接收机设置 - 传感器设置 .....	13
6.2.4 接收机设置 - RF 设置 .....	14
6.2.5 接收机设置 - i-BUS 设置 .....	14
6.2.6 接收机设置 - 传感器校准 .....	14
6.2.7 接收机设置 - GPS 设置 .....	14
6.3 模型功能 .....	15
6.3.1 模型功能 - 飞行模式 .....	15
6.3.2 模型功能 - 比率 / 曲线 .....	15
6.3.3 模型功能 - 油门曲线 .....	16
6.3.4 模型功能 - 油门锁定 .....	16
6.3.5 模型功能 - V 型尾翼 .....	16
6.3.6 模型功能 - 三角翼混控 .....	16
6.3.7 模型功能 - 履带混控 .....	17
6.3.8 模型功能 - 螺距曲线 .....	17
6.3.9 模型功能 - 直升机设置 .....	17
6.3.10 模型功能 - 陀螺仪 .....	17
6.4 基本功能 .....	18
6.4.1 基本功能 - 通道监测 .....	18
6.4.2 基本功能 - 通道反向 .....	18
6.4.3 基本功能 - 舵机行程 .....	18
6.4.4 基本功能 - 通道速度 .....	19
6.4.5 基本功能 - 辅助通道 .....	19
6.4.6 基本功能 - 微调 .....	19
6.4.7 基本功能 - 混控 .....	19
7. FS-SR8 接收机功能使用说明 .....	21
7.1 注意事项 .....	21
7.2 对码说明 .....	21
7.3 RSSI .....	21
7.4 固件更新 .....	21
7.5 失控保护 .....	21
8. 产品规格 .....	22
8.1 发射机规格 .....	22
8.2 接收机规格 .....	22
9. 包装清单 .....	24
10. 认证相关 .....	25
10.1 DoC Declaration .....	25
10.2 CE Warning .....	25
10.3 Appendix 1 FCC Statement .....	25
11. Environmentally friendly disposal .....	26

1. 安全

1.1 安全符号

仔细阅读以下符号及其意义相关说明。如不按照以下指引进行操作，可能会导致设备损坏或人员伤亡。

 警告	• 如果不按照说明方法操作，可能导致操作者或他人遭受较大伤害。
 注意	• 如果使用者不按照说明方法操作，有可能导致操作者或他人受到轻微伤害。
 危险	• 如果不按照说明方法操作，可能导致操作者或他人严重受伤，甚至遭受生命危险。

1.2 安全信息



禁止



强制



- 请不要在夜晚或雷雨天气使用本产品，恶劣的天气环境有可能导致遥控设备失灵。
- 请不要在能见度有限的情况下使用本产品。
- 请不要在雨雪或有水的地方使用本产品。如果有液体进入到系统内部，可能会导致运行不稳定或设备失灵。
- 信号干扰可能导致设备失控。为保证您和他人的安全，请不要在以下地点使用本产品：
  - 基站附近或其他无线电活跃的地方
  - 人多的地方或道路附近
  - 有客船的水域
  - 高压电线或通信广播天线附近
- 当您感到疲倦、不舒服，或在摄入酒精或服食导致麻醉或兴奋的药物后，不要操作本产品。否则可能对自己或他人造成严重的伤害。
- 2.4GHz 无线电波段完全不同于之前所使用的低频无线电波段。使用时请确保模型产品在您的视线范围内，大的障碍物将会阻断无线电频率信号从而导致遥控失灵模型失控。
- 在操作或使用模型后，请勿触摸任何可能发热的部位，如发动机、电机等。这些部件可能非常热，容易造成严重的烧伤。

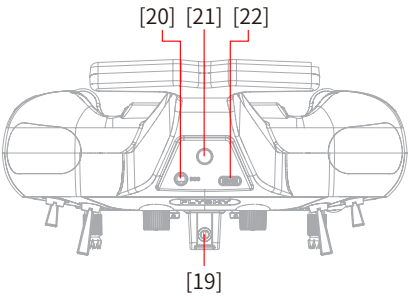
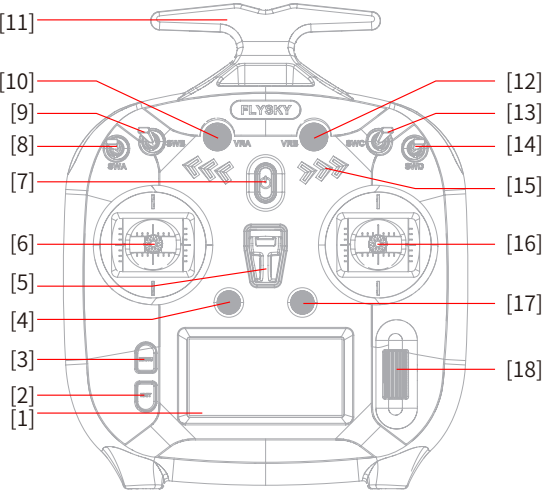


- 遥控设备使用不恰当可能导致操作者或他人严重受伤，甚至死亡。为保证您和设备的安全，请仔细阅读使用说明书并按照要求进行操作。
- 使用前必须确保本产品与模型安装正确，否则可能导致模型发生严重损坏。
- 关闭时，请务必先关闭接收机电源，然后关闭发射机。如果关闭发射机电源时接收机仍然在工作，将有可能导致遥控设备失控或者引擎继续工作而引发事故。
- 操控时，请先确认模型所有舵机的动作方向与操控方向一致。如果不一致，请调整好正确的方向。
- 当遥控距离持续较远时，有发生失控的可能。请适当缩短遥控的距离。

2. 产品介绍

FS-ST8 使用 2.4GHz ANT（蚂蚁协议）自动跳频数字系统，由 FS-ST8 发射机和 FS-SR8 接收机组成，共输出 8-10 个通道兼容固定翼、三角翼、滑翔机、直升机、多轴、车模、工程车、机器人和船模等模型。

2.1 发射机概览



- [1] 显示屏

[2] EXIT, 退出键

[3] MENU, 菜单键

[4] T1/T2, 微调按钮

[5] 吊环

[6] 左摇杆
- [7] 电源键

[8] SWA, 二挡开关

[9] SWB, 二挡开关

[10] VRA, 旋钮开关

[11] 提手

[12] VRB, 旋钮开关
- [13] SWC, 三挡开关

[14] SWD, 二挡开关

[15] 指示灯

[16] 右摇杆

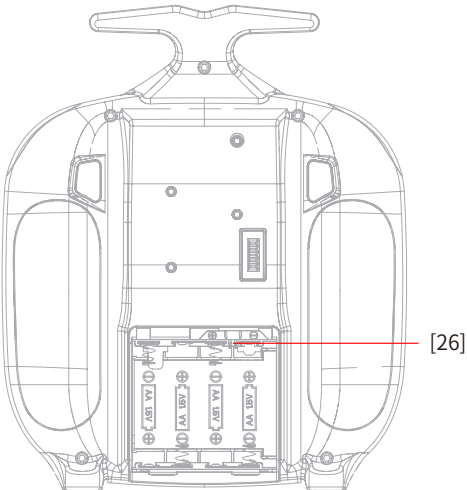
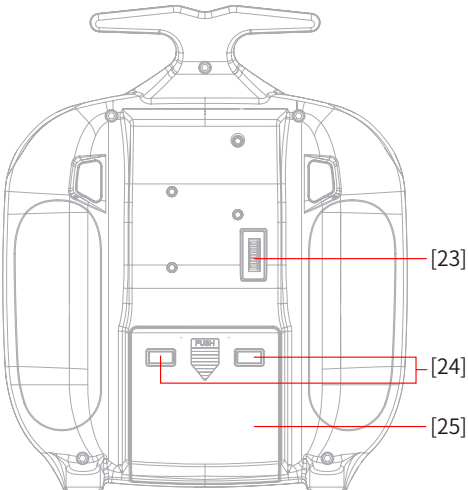
[17] T3/T4, 微调按钮

[18] 滚轮
- [19] 手机支架螺母孔

[20] 教练接口 (3.5mm 音频接口)

[21] 预留天线孔位

[22] Type-C 接口



- [23] 高频头接口 (适配 NV14 高频头配件)
- [24] 预留孔位 (XT30 接口出线)
- [25] 电池盖
- [26] JST 接口 (2S 锂电池)

2.1.1 按键 / 滚轮说明

MENU、EXIT 及滚轮操作说明：

MENU 按键

- 在首页下按 MENU 进入功能菜单；
- 长按 MENU 进入 [ 通道监测 ] 菜单。

EXIT 按键


- 按 EXIT 返回到上一级菜单；在编辑状态下，按 EXIT 保存生效并退出编辑状态；
- 除在首页下和发射机固件更新过程中，长按 EXIT2S 返回首页面；
- 在首页下长按 EXIT 3s 锁住屏幕，锁屏状态下按设置按键屏幕无反应，在锁屏状态下，长按 EXIT 按钮 3S 则解除锁屏。

滚轮

- 在光标选中状态下，按滚轮可进入下一级菜单；
- 功能项设置开关功能下，光标选中按滚轮可进行开 / 关状态切换；
- 在功能项编辑状态下，按滚轮确定编辑结果，按 EXIT 保存生效并退出编辑状态；
- 在无下一级菜单情况下，光标选中后按滚轮可进入编辑状态，左右滚动进行编辑；
- 在详情页面时，若无选中功能项，此时长按滚轮 2S 复位当前菜单的所有数据为默认值，系统弹窗提示“确定复位菜单所有数据？确认 / 取消”，选择 [ 确认 ] 继续复位，选择 [ 取消 ] 取消复位；
- 在菜单下，滚动滚轮选择功能项，在功能项编辑状态下，选择 / 调节参数项。

2.1.2 USB 模拟器功能

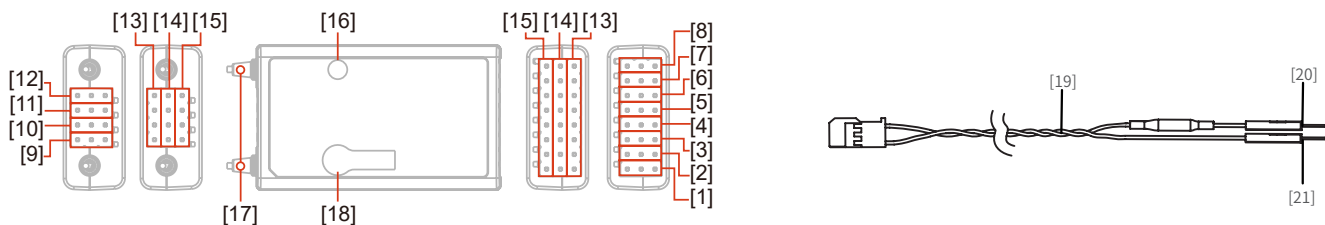
系统通过 USB 线连接到电脑，作为 HID 设备进行电脑模拟练习，当发射机与电脑连接成功后模拟器功能将会自动开启，并被电脑自动识别。

 小心

- 在系统中设置的任何功能都能在模拟器中生效，如果电脑系统中没有找到设备或者测试不正常，请重新拔插 USB 线，或者将遥控器恢复出厂设置。

2.2 接收机概览

FS-SR8 接收机



- |                        |                     |                 |                     |
|------------------------|---------------------|-----------------|---------------------|
| [1] CH1 通道接口 (PPM/PWM) | [7] CH7 通道接口        | [13] - ( 电源负极 ) | [19] BVD 功能配件       |
| [2] CH2 通道接口           | [8] CH8 通道接口        | [14] + ( 电源正极 ) | [20] 接电池正极          |
| [3] CH3 通道接口           | [9] BIND 接口         | [15] S ( 信号脚 )  | [21] 接电池负极          |
| [4] CH4 通道接口           | [10] BVD/VCC 接口     | [16] LED 灯      |                     |
| [5] CH5 通道接口           | [11] SENS 接口        | [17] 天线         | 注：BVD 电压检测范围为 0~70V |
| [6] CH6 通道接口           | [12] SERVO/S.BUS 接口 | [18] 对码按键       |                     |

2.2.1 接收机状态指示灯

用于指示接收机的电源及工作状态。




- 灭：接收机电源未接通。
- 红灯常亮：接收机已连接电源，并正常工作。
- 快速闪烁：接收机处于对码状态中。
- 慢速闪烁：发射机未开机或未对码，未收到发射机信号。
- 三闪一灭：接收机固件更新中。

2.2.2 接收机接口

所有接口均为 2.54 毫米的标准插针，用于连接接收机与模型的各个终端部件，使用时请依据标示注意方向。

2.3 正确使用天线

注意这是一款内置天线的发射机，请注意用正确的方式使用发射机。

 禁止	<ul style="list-style-type: none"><li>• 在使用过程中，严禁手握发射机天线部位和接收机天线，否则将会大大减弱无线电传播信号的质量和强度，导致遥控失灵模型失控。</li></ul>
 注意	<ul style="list-style-type: none"><li>• 为保证信号质量，发射机和接收机天线应尽量与地面保持垂直。操控时，请调整发射机角度，尽量使天线部位朝向模型接收机方向，接收机天线尽量伸出模型外面并与地面垂直。</li></ul>
 注意	<ul style="list-style-type: none"><li>• 不要拉扯接收机的天线，不要将天线和舵机连接线绑在一起，也不要将天线与金属材料靠在一起，因为这样会影响接收机的信号强度。</li></ul>

3. 使用前准备

开始操作前，请按照本章的顺序和指引安装电池、连接设备。

3.1 发射机电池安装

 危险	<ul style="list-style-type: none"><li>仅使用厂家指定的电池。</li></ul>
 危险	<ul style="list-style-type: none"><li>请勿打开、拆卸或自行维修电池。</li></ul>
 危险	<ul style="list-style-type: none"><li>请勿挤压、刺穿或接触电池的金属端子。</li></ul>
 危险	<ul style="list-style-type: none"><li>请勿将电池置于高温环境或液体中。</li></ul>
 危险	<ul style="list-style-type: none"><li>请注意防止电池跌落、碰撞或振动。</li></ul>
 危险	<ul style="list-style-type: none"><li>请将电池存放在干燥阴凉的环境中。</li></ul>
 危险	<ul style="list-style-type: none"><li>如果电池损坏，请立即停止使用。</li></ul>

电池类型使用：AA 电池或 2S 锂电池 ( 连接电池仓内部 JST 接口 )。

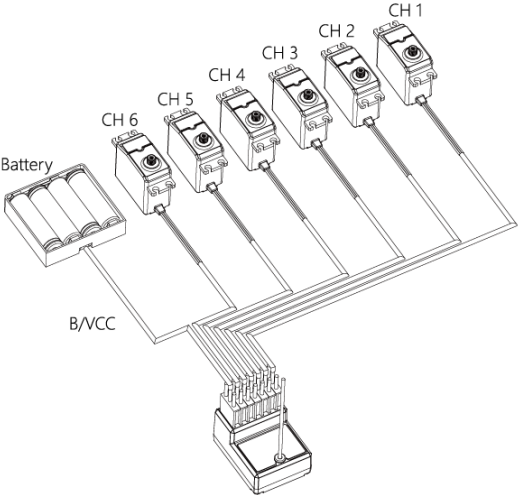
请按照以下步骤安装发射机电池：

1. 打开电池仓盖。
2. 将 4 颗电量充足的 AA 电池装入电池仓内，确保电池上的金属端子与电池仓内的金属端子接触。注意勿反接。

- 或选择大小合适的 2S 7.4V 锂电池放入电池仓内，连接 JST 接口。
3. 盖好电池仓盖。

3.2 接收机与舵机安装

请按照以下方法来安装接收机与舵机：







4. 操作指引

准备操作完成后，您可以按照本章指引开始使用本产品。

4.1 开机

请按照以下步骤进行开机：

- 1. 检查系统状态，确保电池电量充足且安装正确。
- 2. 长按开关按键，屏幕亮起。
- 3. 连接接收机电源。

 警告	• 此时系统已启动，请谨慎操作，否则可能导致产品损坏或人员伤亡。
 警告	• 为了您的安全请将发射机开关和油门打到安全位置。

4.2 LED 指示灯

此 LED 指示灯为一款多色灯，我们将为您提供多种颜色显示模式，它有红色、绿色、蓝色、黄色，青色、紫色、白色、炫彩可设，也可设置为无。同时也可设置为电量显示。同样 LED 亮度也可调整（参考发射机设置 > 系统设置 > LED 亮度）。

请按照以下步骤进行设置：

- 1. 打开发射机，按 MENU 进入功能设置菜单，选择 [ 发射机设置 ] 后按下滚轮进入发射机设置菜单；
- 2. 选择 [ 系统设置 ] 后按下滚轮进入系统设置菜单，滚动滚轮选择 [ LED 颜色 ] 按下滚轮，此时选中的项目闪烁；
- 3. 滚动滚轮选择合适的选项后按下滚轮；
- 4. 按 EXIT 保存并退出。

4.3 对码

发射机和接收机在出厂前已对码成功。

如需更换其他的发射机或接收机，请按照如下步骤进行对码（本发射机支持双向对码与单向对码，默认双向，双向对码完成后发射机将显示接收机回传的信息）：

- 1. 打开发射机电源，进入 [ 接收机设置 ] > [ 对码设置 ]，选择 [ 对码：开始 ] 按下滚轮，发射机进入对码状态；
- 2. 将电源线连接至接收机的 BVD/VCC 接口，此时接收机 LED 慢闪；
- 3. 按住接收机上的 BIND 键 3 秒以上（或者按住接收机上的 BIND 键后再接通接收机电源），此时接收机 LED 快闪，松开对码键；
- 4. 对码成功后，接收机指示灯常亮，发射机自动退出对码状态；
- 5. 对码完成后便可正常使用了。

注：当对码的发射机是单向模式进入对码状态时，接收机收到对码信息后指示灯慢闪；然后手动将发射机退出对码状态，接收机指示灯变为常亮表示对码成功。

• 此对码步骤仅适用于 FS-ST8 发射机与 FS-SR8 接收机对码，不同的接收机对码方式不同，请进入 FLYSKY 官网查询接收机说明书或其他相关资料，进行操作。
• 由于产品处于不断更新状态，请进入 FLYSKY 官网查询最新的发射机与接收机兼容表单。

该产品系统兼容本公司 ANT（蚂蚁协议）的大多数接收机型号，参考如下：

RF 标准：2.4GHz（ANT 蚂蚁协议）



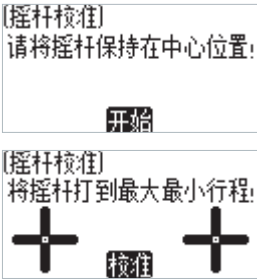
4.4 摇杆校准

校准功能是在发射机长时间使用后，摇杆发生了一些物理磨损导致数据偏差，此时可对所有摇杆及电位器通道输出数据和中位角度进行重新修正。

发射机在出厂前已校准完成，如需要重新校准，请按照以下步骤设置：

- 1. 打开发射机电源，进入 [ 发射机设置 ]>[ 摇杆校准 ]，此时 [ 开始 ] 被选中，按下滚轮，校准开始；
- 2. 将摇杆分别拨动至各个方向的最大和最小行程后松开；
- 3. 此时 [ 校准 ] 被选中按下滚轮，弹出 [ 校准成功 ] 的提示界面，校准完成。


注：如果退出时弹窗提示校准失败，则表示需要校准的控件没有拨动到最大和最小行程。重复以上步骤重新校准。



4.5 关机

请按照以下步骤进行关机：

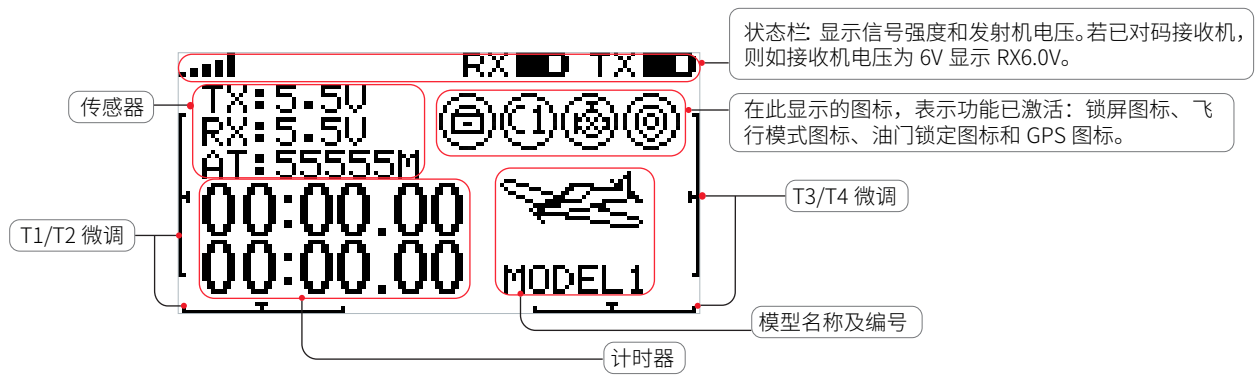
- 1. 断开接收机电源；
- 2. 长按开关键，发射机关闭。

 危险

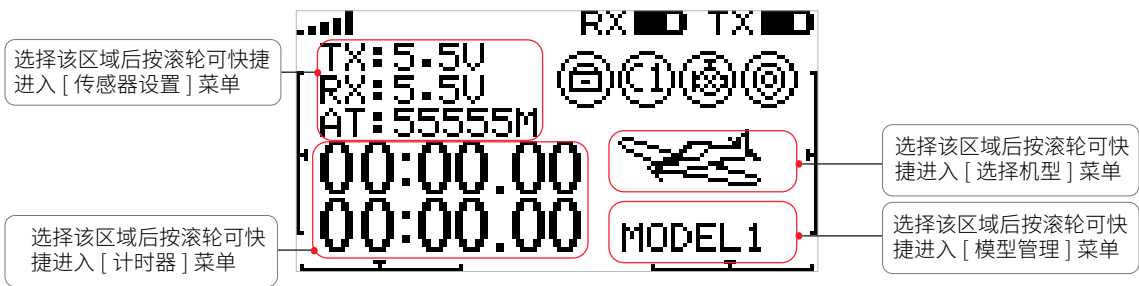
- 关闭时，请务必先关闭接收机电源，再关闭发射机，否则可能导致模型损坏、人员受伤。

## 5. 系统首面

系统首面相关介绍。

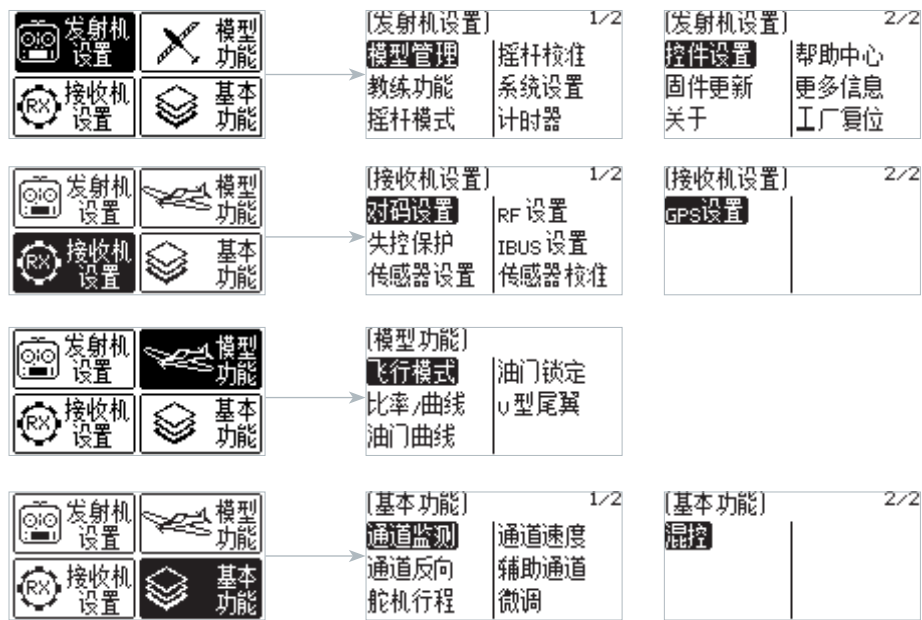


快捷进入菜单:



6. 功能菜单

此遥控器我们对功能进行了分类，菜单共计四类，以图标来代表。分别是：发射机设置、模型功能、接收机设置和基本功能。分类后使得设置模型更加方便简单。



模型功能菜单根据机型不同会有不同相对应的子菜单：

三角翼：飞行模式、比率 / 曲线、油门曲线、油门锁定和三角翼混控。

固定翼：飞行模式、比率 / 曲线、油门曲线、油门锁定和 V 型尾翼。

多轴：飞行模式、比率 / 曲线、油门曲线和油门锁定。

工程车：模式、比率 / 曲线、油门曲线、油门锁定和履带混控。

机器人：模式、比率 / 曲线、油门曲线、油门锁定和履带混控。

滑翔机：飞行模式、比率 / 曲线、油门曲线、油门锁定和 V 型尾翼。

直升机：飞行模式、比率 / 曲线、油门曲线、油门锁定、螺距曲线、螺距设置和陀螺仪。

船模：模式、比率 / 曲线、油门曲线和油门锁定。

车模：模式、比率 / 曲线、油门曲线和油门锁定。

功能设置：

在首页下按 MENU 显示功能菜单，滚动滚轮选择需要的功能类别，按下滚轮即可进入相应下一级菜单。

## 6.1 发射机设置

发射机设置提供了 11 项功能菜单，它们分别是模型管理、教练功能、摇杆模式、摇杆校准、系统设置、计时器、控件设置、固件更新、关于、帮助中心、和工厂复位。

在首页下按下 MENU 进入功能菜单，通过滚动滚轮选择 [ 发射机设置 ] 按下滚轮，即可进入。

### 6.1.1 发射机设置 - 模型管理

对模型做全方位管理。包括模型选择、模型名称、选择机型、模型复制、模型复位五个功能项。

#### 模型选择

发射机最多可存放 20 组模型数据，根据需要可随时调出其中的一个模型数据，并使用它。

#### 模型名称

对选择的模型，编写与更改模型名称。

#### 选择机型

提供了共计 9 种不同类的机型，涵盖了市面大部份主流模型种类。

#### 模型复制

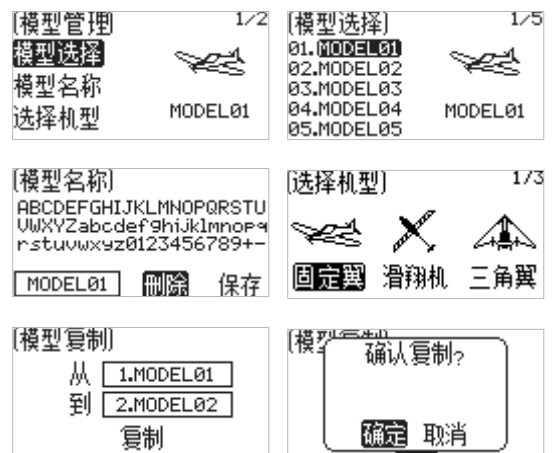
当一个新的模型且与之前用过的模型相同或相似时，为了快速完成设定动作，可使用此功能进行复制。

#### 模型复位

对模型的所有设定参数数据进行复位，回到工厂数据状态下。

功能设置：

1. 在模型菜单下，滚动滚轮选择需要操作项目按下滚轮，进入对应的下一级菜单；
2. 若选择 [ 模型选择 ]，此时可通过滚动滚轮选择需要使用的模型编号按下滚轮，按 EXIT 保存；
3. 若选择 [ 模型名称 ]，选择需要的字母或数字后按下滚轮即可，选择 [ 删除 ] 后按下滚轮可删除模型名称相关字符，选择 [ 保存 ] 按下滚轮可保存。最多支持 8 个字符；
4. 若选择 [ 选择机型 ]，选择需要的机型按下滚轮即完成；  
若选择 [ 直升机 ] 后进入 [ 倾斜盘 ] 设置菜单，选择合适倾斜盘类型后按下滚轮即完成。
5. 若选择 [ 模型复制 ]，则根据菜单提示，选择需要复制的模型名称 ([ 从 ] 旁边功能框) 和新的模型名称 ([ 到 ] 旁边功能框) 后，选择 [ 复制 ] 按下滚轮，按 EXIT 保存；
6. 若选择 [ 模型复位 ]，此时系统会弹出对话框，选择 [ 确认 ] 按下滚轮即完成。



### 6.1.2 发射机设置 - 教练功能

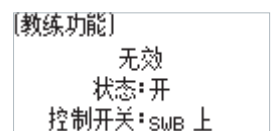
此功能适用于初学者，教练可在监管下对学员做出指导与训练。以避免初学者在学习过程中导致的风险。可通过选择 [ 状态：开 ] 来开启教练功能，然后通过设置一个开关来控制教练功能的开或关，开关开时由教练控制飞机，开关关闭时由学员控制飞机。例如，教练和学员使用两台 FS-ST8 发射机教学训练为例，教练的 FS-ST8 发射机此功能需设置为开，并设置一个控制开关，学员的发射机则不需要设置。

功能设置：

1. 选择 [ 教练功能 ] 按下滚轮进入设置菜单；
2. 设置状态，设置开启或关闭开启教练功能；
3. 设置控制开关，菜单上选择控件或拨动相应的物理控件即可。

注：

1. 教练用发射机和学员用发射机需要用教练线连接，使用教练功能时，需先检查教练线是否连接好；
2. 教练机与学员机连接生效时，菜单上方显示有效，未生效时显示无效。



6.1.3 发射机设置 - 摇杆模式

本发射机提供了四种不同的摇杆模式，可根据习惯来设定。CH1、CH2、CH3、CH4 代表副翼、升降、油门和方向。

功能设置：

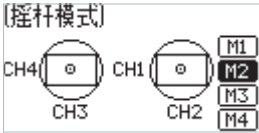
1.

选择 [ 摇杆模式 ] 按下滚轮进入设置菜单；
2.

选择需要的摇杆模式按下滚轮即完成；
3.

测试确认所有通道输出按预期正常运行；
4.

调整完系统后，再根据需要调整结构（油门从回中到不回中需要调整，反之一样要调整，另外在油门不回中的模式下，油门位置从左边到右边时要调整，反之一样要调整，其它变化不调整）。



6.1.4 发射机设置 - 系统设置

是对发射机的系统进行设定，它包括语言、声音、音量、闲置报警、振动、振动强度、电池类型、电压报警、LED 颜色、LED 亮度、LCD 亮度、对比度、背光时间和自动关机设定。

语言

设置系统语言：中文和英文。

声音

设置系统和报警的声音，[ 系统 + 报警 ] 设置系统和报警同一个声音。

音量

设置音量大小。

闲置报警

设置是否开启闲置报警及报警时间。

振动

设置系统和报警的振动。[ 系统 + 报警 ] 设置系统和报警同一个振动。

振动级别

设置系统和报警的振动的级别。

电池类型

设置电池类型。

电压报警

根据不同的电池类型设置报警电压。

LED 颜色

设置 LED 显示颜色。

LED 亮度

设置 LED 亮度值。

LCD 亮度

设置显示屏的亮度值。

对比度

设置显示屏的对比度。

背光时间

设置显示屏在无操作情况下亮屏状态持续时间。超出设定时间后显示屏会进入熄屏状态。

注：时长会影响电池的运行时间，时间越长，发射机待机时长越短。

自动关机

设置是否开启或关闭自动关机功能及自动关机时间。

[系统设置]		1/5
语言	: 中文	
声音	: 系统+报警	
音量	: 5	

[系统设置]		2/5
闲置报警	: 5分钟	
振动	: 系统+报警	
振动强度	: 5	

[系统设置]		3/5
电池类型	: AA电池	
LED 颜色	: 蓝色	
LED 亮度	: 50%	

[系统设置]		4/5
LCD 亮度	: 50%	
对比度	: 5	
背光时间	: 30秒	

[系统设置]		5/5
自动关机	: 关	

功能设置：

1. 选择 [ 系统设置 ] 按下滚轮进入设置菜单；
2. 选择要设置的功能项按下滚轮，此时选项框闪烁；
3. 选择合适的功能项按下滚轮，按 EXIT 保存并退出。

## 6.1.5 发射机设置 - 计时器

用于在比赛中对各项时间参数进行计时使用，它分为正计时和倒计时。当然你还可以用它对一箱油或一个充满的电池进行使用时间测试确认。本发射机提供了两个计时器，可分别独立设定，以达到不同的计时功能。可设置开始，停止和复位的开关，通过开关开启，停止或复位计时器。还可设置计时报警时间，设置时间后，则系统会在这个时间结束前 10 秒发出报警提醒。计时器设置后，首面会显示此计时器。

功能设置：

1. 选择 [ 计时器 ] 按下滚轮进入设置菜单；
2. 若设置 [ 类型 ]，此时选项框闪烁，选合适计时方式，若选择倒计时，则出现时间设置项，设置合适的时间后按下滚轮，按 EXIT 保存设置；
3. 设置 [ 开始 ]、[ 停止 ] 和 [ 复位 ] 开关，选择后按下滚轮进入设置开关分配，合适的开关按下滚轮；也可设置油门触发值打开计时器，计算触发值之后油门的工作时间。
4. 若设置 [ 报警 ]，选择 [ 开 ] 后，则出现时间设置项，设置合适的时间后按下滚轮，按 EXIT 保存设置。



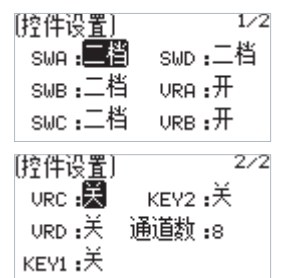
## 6.1.6 发射机设置 - 控件设置

设置哪些控件可被分配。设置后，控件可分配到一些功能上，以便通过分配的控件来控制此功能的动作输出。控件包含微调、开关和旋钮。另外还可通过 [ 通道数 ] 设置通道个数。

功能设置：

1. 选择 [ 控件设置 ] 按下滚轮进入设置菜单；
2. 选择要设置的控件按下滚轮，此时选项框闪烁；
3. 选择合适的功能项按下滚轮，按 EXIT 保存并退出；
4. 测试确认所有通道输出按预期正常运行。

注：拨档开关可选择设置档位，当需要更换此处开关时可通过此功能设置档位。



## 6.1.7 发射机设置 - 固件更新

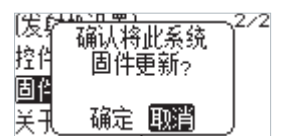
用于更新固件。更新时需通过此功能将发射机进入更新状态。

功能设置：

1. 开始前请从官网下载最新版本的固件更新包并存入电脑；
2. 通过 Type-C 线连接发射机与电脑；打开升级软件，确保电脑已识别到系统。
3. 在发射机上选择 [ 固件更新 ] 并在弹出确认框中选择 [ 确认 ] 后，发射机进入更新状态；电脑端，点击 [Update] 即开始更新。

注：

1. 更新时请确保发射机有充足电量；更新时，发射机所有功能都将暂停，为避免模型失控，在发射机进入更新状态前，请先关闭接收机电源；
2. 固件更新过程中，请勿断开 Type-C USB 线。否则发射机可能出现故障；
3. 也可通过富斯遥控管家软件完成固件升级。



## 6.1.8 发射机设置 - 关于

用于显示系统固件信息。

功能设置：

选择 [ 关于 ] 按下滚轮进入下一级菜单，查看相关信息。

## 6.1.9 发射机设置 - 帮助中心

扫二维码查看说明书相关信息。

功能设置：

选择 [ 帮助中心 ] 按下滚轮进入下一级菜单，扫二维码查看相关信息。

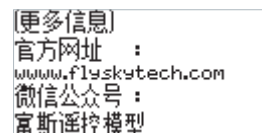


## 6.1.10 发射机设置 - 更多信息

查看官方网址和微信公众号信息。

功能设置：

选择 [ 更多信息 ] 按下滚轮进入下一级菜单，查看相关信息。

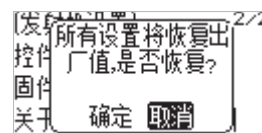


## 6.1.11 发射机设置 - 工厂复位

当在使用发射机过程中发现很多参数调整出现问题，可通过 [ 工厂复位 ] 功能对整个发射机进行系统复位。当前模型数据全部复位，其它模型除模型功能和模型类型和名称外全部复位。

功能设置：

1. 选择 [ 工厂复位 ] 按下滚轮后系统将弹出对话框；
2. 选择 [ 确认 ] 即完成。



## 6.2 接收机设置

接收机设置提供了多项功能设置菜单，全方位对接收系统进行设置。它们分别是：对码设置、失控保护、传感器设置、RF 设置、i-BUS 设置、传感器校准和 GPS 设置。

功能设置：

在首页下按 MENU 进入功能菜单，通过滚动滚轮选择 [ 接收机设置 ] 按下滚轮，即可进入。

### 6.2.1 接收机设置 - 对码设置

出厂时我们的发射机与接收机已经完成的配对动作，是可以直接使用的。如果你需要更换接收机，则需要重新完成对码。

#### 对码

将发射机进入对码状态。



## 输出模式

提供两种组合输出模式，分别是 PWM/S.BUS, PPM/i-BUS, PWM/i-BUS, PPM/S.BUS 四种输出模式，根据需要选择即可。

## 响应速度

根据舵机的类型选择合适的舵机频率即可。

注：模拟舵机 60HZ；数字舵机 380HZ；其他 50HZ-400HZ。

## 高频标准

有两个选择分别是 ANT1WAY（单向）/ ANT2WAY（双向），如果你的接收机是双向的建议使用 ANT2WAY（双向），双向对码完成后发射机将显示接收机回传的信息；若为单向，接收机不回传信息。它会给你带来更多的信息反馈体验。

功能设置，请参考 [4.4 对码] 相关内容。

## 6.2.2 接收机设置 - 失控保护

失控保护功能是一项重要的安全设置，当接收机失去信号不受控制时可用来保护模型不受损失或降低损失程度，也可对人员安全起到一定的保护作用。

它可以对所有输出通道进行失控后的数据设定。

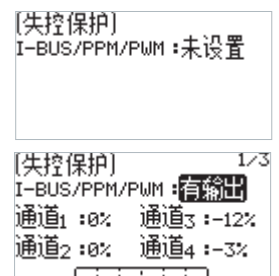
功能设置：

1. 选择 [ 失控保护 ] 按下滚轮进入设置菜单；
2. 选择要设置的功能项按下滚轮，此时选项框闪烁；
3. 选择合适的功能项按下滚轮，按 EXIT 保存并退出。

若设置为 [ 有输出 ]，系统会弹出提示菜单，“设置所有通道为当前输出值”，选择 [ 确定 ] 按下滚轮即完成。之后可对每个通道设置不同输出值。

注：

1. 对于 PPM/i-BUS/S.BUS 等总线信号类型不允许单个或其中几个通道为 [ 无输出 ] 模式，通道设置为 [ 无输出 ] 模式时，实际信号是保持最后输出值；
2. 因 S.BUS 信号信息包含失控标志位，各通道失控保护设置被失控标志位传达给后续设备，若连接的设备支持失控标志位解析，则失控后，输出各通道设置的失控保护值；
3. 对于无失控标志位的信号 PPM/i-BUS，支持设置失控时信号 [ 无输出 ] 模式。设置为 [ 无输出 ] 模式后，不管各通道失控保护如何设置，失控后各通道均为 [ 无输出 ] 模式；
4. 失控保护出厂默认未设置，无设置时失控后的接收机无有效信号输出。



## 6.2.3 接收机设置 - 传感器设置

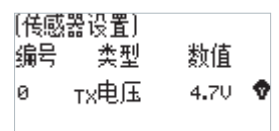
传感器是针对双向通讯的一个有意思的功能，可通过接收机回传一些信息。可设置此传感器是否在主页显示。

此发射机最多支持多达 15 个不同类型的传感器，其中提供了七个基本数据的信息反馈，它们分别是：TX 电压、RX 电压、BVD 电压、信号强度、噪声 NOISE、噪音比 (SNR) 和 RSSI。

BVD：它可以检测一个外部电源，推荐此功能用来做电池电压的监测。可通过设置 [ 低位报警 ] 或 [ 高位报警 ] 并设置相应的报警值，实现报警功能。

功能设置：

1. 将传感器连接至接收机 SENS 接口；在发射机端，选择 [ 传感器设置 ] 按下滚轮进入设置菜单；
2. 选择要设置的功能项，如 TX 电压，按下滚轮进入下一级菜单，可设置是否在首页显示；可设置报警功能：设置低位报警或高位报警，并分别设置报警值，按 EXIT 保存并退出。



## 6.2.4 接收机设置 -RF 设置

这是一个拓展功能选项，此设置是在需要外挂高频模块时才用。

功能设置：

1. 选择 [RF 设置] 按下滚轮进入设置菜单；
2. 选择要设置的功能项按下滚轮，此时选项框闪烁；
3. 选择合适的功能项按下滚轮，按 EXIT 保存并退出。

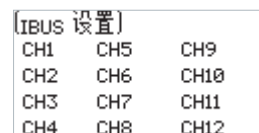


## 6.2.5 接收机设置 - i-BUS 设置

是 FLYSKY 提供的独有的一个强大的串口通信协议系统，它可通过设置输出到任一个通道，适配带有 i-BUS 接口的接收机及相对应的配件，如 FS-CEV04 串行总线接收机。仅 [对码设置] 中的 [输出模式] 选择 i-Bus 时才显示此功能。

功能设置：

1. 确保 FS-ST8 发射机与 FS-SR8 接收机正常通信。将串行总线接收机 FS-CEV04 连接至接收机的 SENS 接口；
2. 发射机端选择 [i-BUS 设置] 按下滚轮进入设置菜单；
3. 选择要设置的通道按下滚轮，系统会弹出提示菜单，“正在分配 ...，请按串行总线接收机上按键来分配！”，若选错通道，选择 [取消] 按下滚轮取消；
4. 如将选择的通道输出到串行总线接收机的 C1 通道，则使用较细的工具按串行总线接收机上 C1 通道对应的按键 K1，分配成功后，系统会在提示“分配成功”后自动退出。



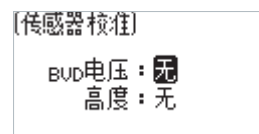
注：i-BUS 接收机模块的负载过重，请为其单独供电，防止电流过大烧坏线材。

## 6.2.6 接收机设置 - 传感器校准

此功能是 FLYSKY 提供的一个特别功能。通过设定，可以对一些需要校准的外部传感器的参数做修正，以准确显示传感数据。例如，外部电压传感器（BVD），校准后，显示的数据会更接近真实值。

功能设置：

1. 选择 [传感器校准] 按下滚轮进入设置菜单；
2. 选择要设置的功能项按下滚轮，此时选项框闪烁；
3. 滚动滚轮设置合适的数值后按下滚轮，按 EXIT 保存并退出。



## 6.2.7 接收机设置 -GPS 设置

此功能需配合 FLYSKY 的 GPS 传感器使用。可在发射机端查看 GPS 收到的相关信息。可对 GPS 校准，选择时区以及重置起点。

### GPS 显示

在查看GPS相关的信息。可查看卫星数量、地面距离、地面速度、高度、方向、经度、纬度等信息。

### GPS 校准

可对 GPS 高度数据进行校准。

### 时区选择

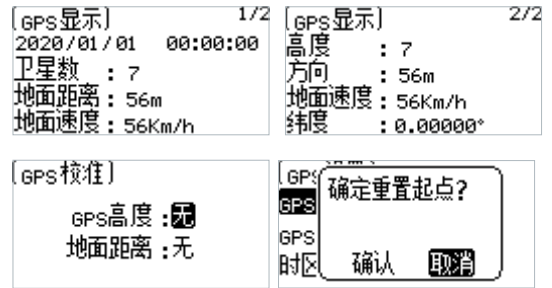
设置合适的时区。设置后在 GPS 显示界面可查看日期和时间。

## 重置起点

距离不准确时，可对起点进行重置。

功能设置：

1. 选择 [GPS 设置] 按下滚轮进入显示菜单；
2. 若选择 [GPS 显示] 按下滚轮，即显示相关信息；
3. 若选择 [GPS 校准] 按下滚轮，即进入校准菜单，选择 [校准] 按下滚轮即开始校准；
4. 若选择 [重置起点] 按下滚轮，系统会弹重置提示菜单，选择 [确认] 按下滚轮即完成。



## 6.3 模型功能

用于设置模型的相关功能，不同模型对应的功能会有所不同。总共包含飞行模式（模式）、比率 / 曲线、油门曲线、油门锁定、V 型尾翼、三角翼混控、履带混控、螺距曲线、螺距设置和陀螺仪。

功能设置：

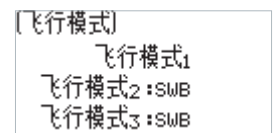
在首页下按 MENU 进入功能菜单，通过滚动滚轮选择 [模型功能] 按下滚轮，即可进入。

### 6.3.1 模型功能 - 飞行模式

对于一些高阶用户，在同一模型的玩法中会出现几种不同要求，例如有人把模型飞机起飞设定成一种模式，把通道动作加大便于起飞过程中应对各种不确定因素；正常飞行过程又设定成另外一种模式。如果飞 F3A，需把各动作调小，调柔顺，以便做出更精准的动作。可分配一个开关切换模式。

功能设置：

1. 选择 [飞行模式] 按下滚轮进入设置菜单；
2. 选择要设置的功能项按下滚轮进入下一级菜单，分配一个开关切换模式。



### 6.3.2 模型功能 - 比率 / 曲线

此功能可分为两个参数来理解，首先比率调整可以在不同状态下快速调整设定某些通道的输出值，它对两端都做对称处理，可在不同状态下对输出值做不同设定，以达到最佳的操控效果。比率功能可用于设置 1, 2 和 4 通道。输出数据可 0-100% 调整。其次是曲线，它针对不同的飞行效果要求来设定的。例如，在做 F3C 时，我们要求对飞行动作做细腻光滑操作，此时可把曲线数据从 0 往 100% 调整，数据越大中位灵敏度降低操控越细腻，反之（0 到 -100%）中位灵敏度升高操控动作越粗扩，此设定可用于一些花式 3D 玩法。

功能设置：

1. 选择 [比率 / 曲线] 按下滚轮进入设置菜单；
2. 选择 [通道] 按下滚轮，此时选项框闪烁，选择合适的通道按下滚轮；
3. 选择 [比率] 按下滚轮，此时选项框闪烁，滚动滚轮设置合适的数值后按下滚轮；
4. 选择 [曲线] 按下滚轮，此时选项框闪烁，滚动滚轮设置合适的数值后按下滚轮；
5. 按 EXIT 保存并退出。

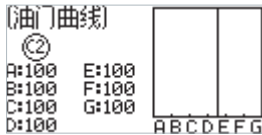


6.3.3 模型功能 - 油门曲线

是专门针对油门通道的一个功能，以达到油门输出与马达或发动机形成完美匹配。它可以在不同飞行状态中单独设定，整个行程有 7 个动态调整点，完全开放，可自由设定，以实现油门的最佳控制效果。

功能设置：

- 1. 选择 [ 油门曲线 ] 按下滚轮进入设置菜单；
- 2. 选择要设置的点按下滚轮，此时选项框闪烁，设置合适的数值后按下滚轮，按 EXIT 保存并退出。

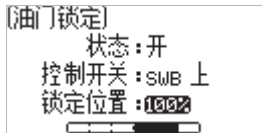


6.3.4 模型功能 - 油门锁定

这是一个常用功能，用于调机及修整，又或者起飞前与降落过程中用到的一个功能，可以在油门通道输出完全锁定不动的前提下保持其它通道的正常输出，以获得一个安全的工作状态。可设置功能是否开启，是否设置状态开关以及设置锁定位置。

功能设置：

- 1. 选择 [ 油门锁定 ] 按下滚轮进入设置菜单；
- 2. 选择 [ 状态 ] 按下滚轮设置开或关；
- 3. 选择 [ 控制开关 ] 按下滚轮进入设置菜单，菜单上选择控件或拨动相应的物理控件即可；
- 4. 选择 [ 锁定位置 ] 按下滚轮，此时选项框闪烁，设置合适的数值后按下滚轮，按 EXIT 保存并退出。

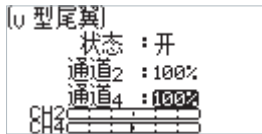


6.3.5 模型功能 - V 型尾翼

此功能是针对一些特定的飞机模型而设定的，例如一些带 V 型尾翼的固定翼飞机等，可对两个通道做同向和反向的混合控制。

功能设置：

- 1. 选择 [ V 型尾翼 ] 按下滚轮进入设置菜单；
- 2. 选择 [ 状态 ] 按下滚轮，设为开或关；
- 3. 选择 [ 通道 ] 按下滚轮，设置合适的数值后按下滚轮，按 EXIT 保存并退出；
- 4. 测试确认通道输出按预期正常运行。

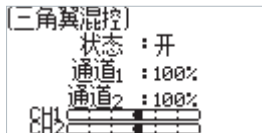


6.3.6 模型功能 - 三角翼混控

此功能是针对一些特定的飞机模型而设定的，如三角翼飞机只有两个副翼，但又要做升降舵用，此时可用三角翼混控功能。

功能设置：

- 1. 选择 [ 三角翼混控 ] 按下滚轮进入设置菜单；
- 2. 选择 [ 状态 ] 按下滚轮，设为开或关；
- 3. 选择 [ 通道 ] 按下滚轮，设置合适的数值后按下滚轮，按 EXIT 保存并退出；
- 4. 测试确认通道输出按预期正常运行。

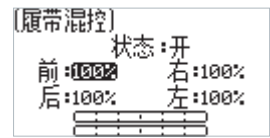


6.3.7 模型功能 - 履带混控

此功能是针对一些特定的模型而设定的，如坦克模型，挖掘机模型，它的两个履带驱动即可以同向驱动也可以反向驱动，此时可用履带混控功能。

功能设置：

- 1. 选择 [ 履带混控 ] 按下滚轮进入设置菜单；
- 2. 选择 [ 状态 ] 按下滚轮，设为开或关；
- 3. 选择要设置的功能项按下滚轮，设置合适的数值后按下滚轮，按 EXIT 保存并退出；
- 4. 测试确认通道输出按预期正常运行。

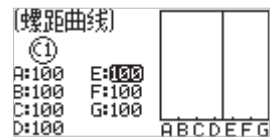


6.3.8 模型功能 - 螺距曲线

此功能是针对一些特定的模型而设定的，如直升机模型。当“倾斜盘”设置为“可变、90 度、120 度、140 度”时才有此功能项。调整直升机的螺距运动曲线，与油门输出相配合以达到直升机最佳飞行状态。

功能设置：

- 1. 选择 [ 螺距曲线 ] 按下滚轮进入设置菜单；
- 2. 选择要设置的点按下滚轮，此时选项框闪烁，设置合适的数值后按下滚轮，按 EXIT 保存并退出。

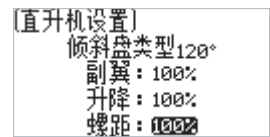


6.3.9 模型功能 - 直升机设置

此功能是针对一些特定的模型而设定的，如直升机模型。当“倾斜盘”设置为“90 度、120 度、140 度”时才有此功能项。

功能设置：

- 1. 选择 [ 直升机设置 ] 按下滚轮进入设置菜单；
- 2. 选择要设置的功能项按下滚轮，此时选项框闪烁，设置合适的数值后按下滚轮，按 EXIT 保存并退出。



6.3.10 模型功能 - 陀螺仪

设置陀螺仪混控比率。

功能设置：

- 1. 选择 [ 陀螺仪 ] 按下滚轮进入设置菜单；
- 2. 选择 [ 状态 ] 按下滚轮，设为开或关；
- 3. 选择 [ 数值 ] 按下滚轮，设置合适的数值后按下滚轮，按 EXIT 保存并退出。



6.4 基本功能

用于模型基本功能的调整与设定，也是常用的一些菜单功能，分别是通道监测、通道反向、舵机行程、通道速度，辅助通道、微调和混控。

功能设置：

在首页下按 MENU 进入功能菜单，通过滚动滚轮选择 [ 基本功能 ] 按下滚轮，即可进入。

6.4.1 基本功能 - 通道监测

动态实时显示发射机所有通道的输出值。以便我们能看到所有通道当前的输出情况，方便对输出的模型功能做出正确判断。

功能设置：

选择 [ 通道检测 ] 按下滚轮进入监测菜单。

注：在此界面上还有一个隐藏功能：通道测试。在此界面下长按滚轮，系统弹出“确认进入通道测试”提示菜单，选择 [ 确认 ] 后即进入。所有通道都将按一个方向进行输出。以方便检测对应通道是否正常，此功能也可用于距离测试时使用。



6.4.2 基本功能 - 通道反向

将一个通道或多个通道输出数据反向处理，此项功能在调试模型中使用。

模型在设计时可能使用不同的标准，当您组装及调试模型时，发现操作模型与要求的方向相反，如想打右方向时模型往左走，此时发射机的输出信号方向需要调整。此功能用于调整各通道输出信号的动作方向。

功能设置：

- 1. 选择 [ 通道反向 ] 按下滚轮进入设置菜单；
- 2. 选择要设置的通道按下滚轮，设置正向或反向，按 EXIT 保存并退出；
- 3. 测试确保所有舵机或马达动作方向与实际预想方向一致。



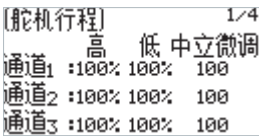
6.4.3 基本功能 - 舵机行程

调整舵机输出的行程量，在调试模型过程中使用此功能。可分别设置各通道高低行程值以及中立微调值。

因模型在设计时存在结构的尺寸变化及规范不统一及每个操作者的习惯动作大小不同，此功能便可用于设置各通道所需要的行程量进行相应结构匹配调整，以达到最佳与之匹配的操控效果。如在操作时，希望转弯动作不要过大，可将方向通道的高低端值调小一些。这样转弯动作相应小了，不容易出现摆尾现象。

功能设置：

- 1. 选择 [ 舵机行程 ] 按下滚轮进入设置菜单；
- 2. 选择要设置的功能项按下滚轮，设置合适的数值后按下滚轮，按 EXIT 保存并退出。



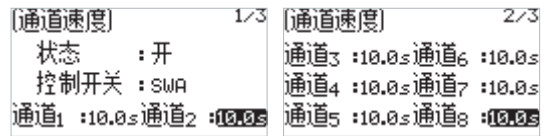


#### 6.4.4 基本功能 - 通道速度

此功能可针对模型对某些通道输出速度做出相应的调整，如在开启收轮架时，希望它是缓慢开启的，此时把相应通道的输出速度调慢即可实现。

功能设置：

1. 选择 [ 通道速度 ] 按下滚轮进入设置菜单；
2. 选择 [ 状态 ] 按下滚轮，设为开或关；
3. 设置控制开关，菜单上选择控件或拨动相应的物理控件；
4. 设置各通道速度值，按 EXIT 保存并退出。

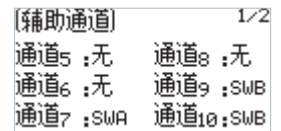


#### 6.4.5 基本功能 - 辅助通道

对于一些功能复杂的模型，本发射机提供了多达 10 个通道的输出，其中有 6 个是辅助通道，可对一个模型上的多个功能用不同方式进行最有效控制。辅助通道功能用于设置通道 5 到通道 10 的控件设定，对通道进行针对性的分配控件，以便操作。

功能设置：

1. 选择 [ 辅助通道 ] 按下滚轮进入设置菜单；
2. 选择要设置的辅助通道按下滚轮即进入开关分配菜单，
3. 设置控制开关，菜单上选择控件即完成。

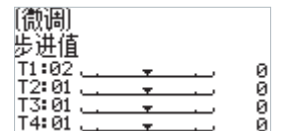


#### 6.4.6 基本功能 - 微调

用于设置调整各微调旋钮的步进值。

功能设置：

1. 选择 [ 微调 ] 按下滚轮进入设置菜单；
2. 选择要设置的微调旋钮按下滚轮，此时选项框闪烁；
3. 选择合适数值后按下滚轮，按 EXIT 保存并退出。



#### 6.4.7 基本功能 - 混控

混控是对一些模型需要两个通道联动作用时来启用的，比如在给飞机加大油门时，给一些方向舵的补偿，让飞机在加油门的时候不会抬头。这台发射机最多提供了 8 组混控。

##### 状态

设置是否开启此组混控。

##### 控制开关

设置此组混控的控制开关。

##### 主

即混控通道，表示当前混控关系中的控制角色。

##### 从

即被混控通道，表示当前混控关系中的被控制角色。

##### 正向

设置混控通道高端对被混控通道的影响范围，调节范围在 -100% 到 100% 之间；若高端混控设置到 50%，当混控通道移动到 100% 时，被混控通道同时移动到 50%。



反向

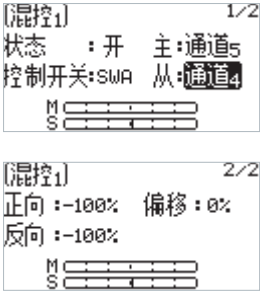
表示混控通道低端对被混控通道的影响范围，调节范围在 -100% 到 100% 之间；若低端混控设置到 50%，当混控通道移动到 -100% 时，被混控通道同时移动到 -50%。

偏移

设置被混控通道的偏移量。

功能设置：

- 1. 选择 [ 混控 ] 按下滚轮进入设置菜单；
- 2. 设置 [ 状态 : 开 ]，设置为开或关；
- 3. 设置控制开关，菜单上选择控件或拨动相应的物理控件即可。
- 4. 设置 [ 主 ] 或 [ 反 ]，选合适的通道按下滚轮即可；
- 5. 设置 [ 正向 ]、[ 反向 ] 或 [ 偏移 ], 选择合适数值后按下滚轮即完成。
- 6. 按 EXIT 保存并退出。



## 7. FS-SR8 接收机功能使用说明

本节主要介绍 FS-SR8 接收机使用注意事项及功能。

FS-SR8 是一款采用 ANT 协议的 8 通道双向接收机，外置双天线，设计小巧，易于安装，可适配多种模型使用。

注：接收机接口信息请查看 [2.2 接收机概览]。

### 7.1 注意事项

- 使用前必须确保本产品与模型安装正确，否则可能导致模型发生严重损坏。
- 关闭时，请务必先关闭接收机电源，然后关闭发射机。如果关闭发射机电源时接收机仍然在工作，将会导致遥控设备失控。失控保护设置不合理可能引起事故。
- 确保接收机安装在远离电机，电子调速器或电子噪声过多的区域。
- 接收机天线需远离导电材料，例如金属棒和碳物质。为了避免影响正常工作，请确保接收机天线和导电材料之间至少有 1 厘米以上的距离。
- 准备过程中，请勿连接接收机电源，避免造成不必要的损失。

### 7.2 对码说明

若需对接收机重新对码，步骤请查看 [4.3 对码]。

注：对码时请先将发射机进入对码状态，再将接收机进入对码状态。

### 7.3 RSSI

接收机将 RSSI 数据转换成 CH14 通道值通过 SERVO/S.BUS 输出给飞控，信号强度为 0 时对应通道值为 1000，信号强度为 100 时对应通道值为 2000，线性对应相关。

### 7.4 固件更新

本接收机固件更新需通过富斯遥控管家（FlySkyAssistant）完成（仅 3.0 及以上版本支持，富斯遥控管家固件可从官网 [www.flyskytech.com](http://www.flyskytech.com) 获取）。

本接收机可以通过以下两种方式进入更新：

1. 先将发射机与接收机对码后（接收机 LED 灯常亮），再将发射机与电脑连接，然后在电脑端打开富斯遥控管家，通过富斯遥控管家进行固件更新；
2. 将发射机与电脑连接，参考如下方式使接收机进入强制更新状态（接收机 LED 灯状态三闪一灭），然后在电脑端打开富斯遥控管家，通过富斯遥控管家进行固件更新。

进入强制更新状态的操作方式有如下三种方式：

- 按下对码（BIND）按键，上电十秒钟后接收机 LED 灯状态三闪一灭，松开对码按键。
- 先给接收机上电，长按对码（BIND）键十秒后接收机 LED 灯状态三闪一灭，松开对码按键。
- 先将对码线连接到接收机 BIND 和 SENS 信号端，然后接通接收机电源。

### 7.5 失控保护

本款接收机共支持两种失控保护模式：[ 无输出 ] 和 [ 有输出 ]，在发射机端设置，设置相关内容请参考前面发射机的失控保护章节。

## 8. 产品规格

此章节下包含 FS-ST8 发射机和 FS-SR8 接收机规格。

### 8.1 发射机规格

产品型号	FS-ST8
通道个数	8~10
适配接收机	ANT 协议接收机（如 FS-SR8）
适配模型	固定翼、直升机、滑翔机、三角翼、多轴、工程车、机器人、车模、船模等
无线频率	2.4GHz ISM
发射功率	<20dBm
无线协议	ANT
遥控距离	>1000m (空旷无干扰空中距离)
通道分辨率	4096 级
充电接口	无
输出数据	PWM/PPM/i-BUS/S.BUS
低电压报警	AA 电池:<4.2V; Lipo 电池:<7.2V
天线类型	内置双天线
显示方式	128*64 LCD 全点阵黑白屏
电池	1.5AA*4 / 2S Lipo (JST)
温度范围	-10℃ ~ +60℃
湿度范围	20% ~ 95%
操作语言	中文、英文
充电接口	无
遥控器颜色	黑
外形尺寸	176*210.9*82.5mm
机身重量	420g
在线更新	支持
认证	CE, FCC ID: : N4ZST800

## 8.2 接收机规格

产品型号	FS-SR8
适配发射机	FS-ST8( 支持 ANT 协议发射机)
适配模型	固定翼、直升机、滑翔机、三角翼、多轴、工程车、机器人、车模、船模等
通道个数	8
无线频率	2.4GHz ISM
发射功率	<20dBm
无线标准	ANT
通道分辨率	4096 级
天线类型	双天线
遥控距离	>1000m(空旷无干扰空中距离)
输入电源	3.5~9V/DC
输出数据	PWM/PPM/i-BUS/S.BUS
在线更新	支持
温度范围	-10°C ~ +60°C
湿度范围	20% ~ 95%
外形尺寸	44.8*26.6*11.3mm
机身重量	10g
认证	CE, FCC ID:2A2UNSR800

## 9. 包装清单

此章节下包含 FS-ST8 发射机包装清单信息。因不同版本配置不同，具体请咨询经销商。

FS-ST8 发射机 \*1

FS-SR8 接收机 \*1

快速操作指南 \*1

## 10. 认证相关

### 10.1 DoC Declaration

特此，【Flysky Technology co., ltd】声明无线电设备【FS-ST8】符合 RED2014/53/EU。

欧盟 DoC 声明全文可在以下互联网地址：[www.flysky-cn.com](http://www.flysky-cn.com) 获取。

### 10.2 CE Warning

The antenna(s) used for this transmitter must be installed to provide a separation distance of at least 20 cm from all persons and must not be co-located or operating in conjunction with any other transmitter. End-users and installers must be provided with antenna installation instructions and transmitter operating conditions for satisfying RF exposure compliance.

### 10.3 Appendix 1 FCC Statement

This equipment has been tested and found to comply with the limits for a Class B digital device pursuant to part 15 of the FCC rules. These limits are designed to provide reasonable protection against harmful interference in a residential installation. This equipment generates, uses and can radiate radio frequency energy and, if not installed and used in accordance with the instructions, may cause harmful interference to radio communications. However, there is no guarantee that interference will not occur in a particular installation. If this equipment does cause harmful interference to radio or television reception, which can be determined by turning the equipment off and on, the user is encouraged to try to correct the interference by one or more of the following measures:

- Reorient or relocate the receiving antenna.
- Increase the separation between the equipment and receiver.
- Connect the equipment into an outlet on a circuit different from that to which the receiver is connected.
- Consult the dealer or an experienced radio/TV technician for help.

To assure continued compliance, any changes or modifications not expressly approved by the party responsible for compliance could void the user's authority to operate this equipment.

This equipment complies with Part 15 of the FCC Rules. Operation is subject to the following two conditions:

- (1) This device may not cause harmful interference, and
- (2) This device must accept any interference received, including interference that may cause undesired operation.

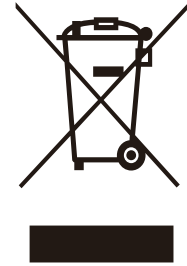
Caution!

The manufacturer is not responsible for any radio or TV interference caused by unauthorized modifications to this equipment. Such modifications could void the user authority to operate the equipment.

1. The antenna(s) used for this transmitter must be installed to provide a separation distance of at least 20 cm from all persons and must not be co-located or operating in conjunction with any other transmitter. End-users and installers must be provided with antenna installation instructions and transmitter operating conditions for satisfying RF exposure compliance.
2. Move all your channels to the desired position.
3. Select [All channels] and then [Yes] in the confirmation box.

## 11. Environmentally friendly disposal

Old electrical appliances must not be disposed of together with the residual waste, but have to be disposed of separately. The disposal at the communal collecting point via private persons is for free. The owner of old appliances is responsible to bring the appliances to these collecting points or to similar collection points. With this little personal effort, you contribute to recycle valuable raw materials and the treatment of toxic substances.



### CAUTION

RISK OF EXPLOSION IF BATTERY IS REPLACED BY AN INCORRECT TYPE.  
DISPOSE OF USED BATTERIES ACCORDING TO THE INSTRUCTIONS



# FLYSKY

**[www.flysky-cn.com](http://www.flysky-cn.com)**

Copyright ©2022 Flysky Technology co., ltd

出版日期 :2022-02-27



FCC ID:N4ZST800  
FCC ID:2A2UNSR800