# Московский Энергетический Институт (Технический Университет)

# ТЕОРИЯ ИГР И ИССЛЕДОВАНИЕ ОПЕРАЦИЙ

Отчет по лабораторной работе №1

# РЕАЛИЗАЦИЯ СИСТЕМЫ ПРИНЯТИЯ РЕШЕНИЙ НА ОСНОВЕ СИСТЕМЫ СИМПР

Выполнила Лаврушко В.В. гр. А-5-01

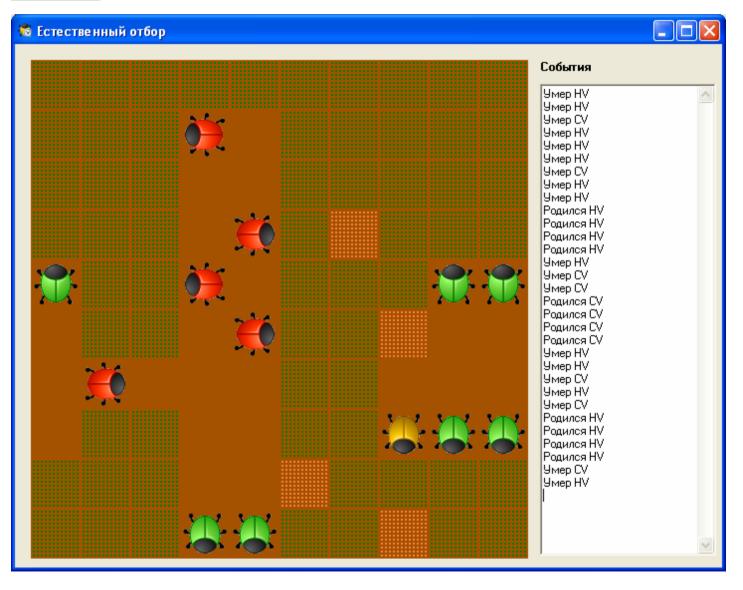
#### Постановка задачи

Сформировать модель принятия решений в виде совокупности таблиц решений и написать модуль-интерпретатор для данной модели. Объект моделирования – природное сообщество, состоящее из травоядных и хищных особей.

# Описание модуля интерпретатора

Данная модель имитирует поведение жуков двух видов: herbivore (травоядные) и carnivore (хищники). Начальное состояние - на «поляне» находятся 8 хищников и 12 травоядных. Конечное состояние достигается в случае, когда погибают все жуки какого-либо вида. Программа была реализована в среде Delphi 6.

#### Основное окно:



## Описание модели на языке таблиц решений

Модель включает в себя две таблицы, содержащие правила поведения для жуков каждого вида. Таблицы полны и непротиворечивы.

# Таблица 1 (Жуки вида herbivore)

Жуки-вегетарианцы, питаются исключительно травкой (сокращенно HV).

#### Жизненный цикл

- 1. Рождение. В самом начале на поле живут 12 особей. Далее появляются каждые 30с (в результате деления).
- 2. Питание. Хотят питаться всегда. Смерть наступает в результате голода через 20с с момента последнего приема пищи.
- 3. Движение. Двигаются как каждые 3-6с и только вверх-вниз. Видят на расстоянии: 2 кл. по прямой, 1 кл. по диаг., не видят через к.-л. Важнее убежать, нежели поесть.
- 4. Размножение. Делятся (каждые 30с).
- 5. Болезни. Болеют после съедания травки оранжевого цвета (едят ее в самом крайнем случае). Симптомы: изменение цвета на оранжевый, хотят есть/двигаться каждые 7с, теряют способность к делению.
- 6. Смерть. Возможны варианты: жизнь >100с, голод >20с, съеден.

Правила																																																								
Условия																																																								
C1. Есть живые HV?	F	T	Т	Т	Г	Г	г 7	Г	Т	T	T	Т	T	T	T	T	<b>T</b>	Г	Г	Г	T	T	T	T	T	T	T	T	Т	T	T	Т	Т	Т	Т	Т	T	Г	T	T	T	T	T	T	<b>T</b>	r J	Г	T	T	T	T	T	Т	r 7	Г 1	' T
C2. Живет >100c?		T	F	F ]	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F 1	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F ]	F	F	F	F	F	F	F	F 1	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F
С3. Ел >20c назад?		1																																				F																		
С4. Болеет?			'	T ′	$\Gamma$	ГТ	Γ .	ГТ	Т	T	T	T	T	T	T	T	$\mathbf{T}$	Γ	Γ	ГЛ	T	T	T	T	T	T	T	F :	F	F	F	F	F	F	F	F	F 1	F	F	F	F	F	F	F	F	FJ	F	F	F	F	F	F :	F	F	F	F
C5. Размнож. >30с назад?																												T	T	T	T	T	T	F	F	F	F ]	F	F	F	F	F	F	F	F 1	F J	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F
С6. Пора двигаться?																																		F	Т	T	T	ГТ	T	Т	T	T	T	T	T	<b>Г</b> 7	ГТ	T	Т	T	T	T	Т	г 7	Г Т	T
С7. Ел >7с назад?				F ?	Г	ГТ	Г 7	ГТ	Т	T	Т	Т	Т	Т	Т	Т	<b>T</b> 7	Г	Г	ГТ	T	Т	Т	Т	T	Т	Т																													
С8. Ю свободен?				,	Г	ГТ	Г 7	ГТ	Т	T	T	Т	Т	T	Т	Т	<b>T</b> 7	Г 7	ΓΊ	ГТ	T	Т	Т	F	F	F	F								Т	Т	T	ГТ	T	Т	Т	Т	Т	Т	<b>T</b> 7	Γ 7	ГТ	Т	Т	T	T	T	Т	F	F	F
С9. С свободен?				-	Г	Г	<b>Γ</b> ]	Г	Т	T	T	T	T	Т	T	T	T	Г	Γ	Г	F	F	F	Т	T	T	F								Т	Т	T	Г	T	Т	Т	Т	Т	T	T	<b>Г</b>	Г	T	Т	Т	F	F	F 1	r ]	Г	F
C10. CV(Ю) > CV(С)?				,	Г	ГТ	r 1	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F 1	F	F	F	י														Т	T	T	F	F	F	F	F	F	F	F 1	F	F	F	F	F						
C11. CV(Ю) < CV(С)?							7	ГТ	Т	F	F	F	F	F	F	F	F l	F 1	F	FF	י																r	ГТ	T	F	F	F	F	F	F l	FJ	FF	F	F	F						
С12. Еда(Ю)?							7	ГТ	ΓF	T	T	Т	T	F	F	F	<b>F</b> 7	Γ 7	Γ 7	ГΤ	F	T	T														r	ΓТ	F	T	T	T	T	F	F I	F I	F T	T	T	T	F	T	Г			
C13. Еда (Ю) = xop?							7	Г	7	Т	T	F	F				r	ΓI	F 7	Г	י	Т	F														r	Г	7	Т	T	F	F				T	F	Т	F		T				
С14. Еда (С)?				r	ГΊ	ΓF	Ŧ			T	T	T	T	F	F	T	T I	Fl	F ]	ГΊ				F	T	T									T	T	F			T	T	T	T	F	F 7	Γ	ΓF	F	T	T				7 ]	ГΊ	1
C15. Еда (C) = xop?				,	ГІ	F				T	T	F	F			T	F		J	F 1					Т	F									Т	F				Т	Т	F	F		r	Г	F		F	T				7	Г	
C16. Ю ближе к Ц?										T	F	Т	F	T	F																									T	F	T	F	Т	F											

C17. 3																												т	т	T	т	F	т	F																T	T		П				
свободен?																												1	1	1	1	1	1	I.																┸	┸		Ш				
C18. B																												т	т	T	т	т	F	F																			1				
свободен?																												1	_	•	•	-	•	1																┸	┸		Ш				
C19. CV(B) >																												т	F	F	F																										
CV(3)?																												•	1.	1	1																						Ш				
C20. CV(B) <																													т	F	F																										
CV(3)?																													-	1	1																						Ш				
С21. В ближе																														F	T																						1				
к Ц?																														1	1																						Ш				
Действия																																																					Ш				
А1. Смерть		1 1																																																			Ш				
А2. Шаг на С				1	1	1					1		1		1 :	1	1			1				1	1	1										1	1 1	1				1		1		1	1	1			1		Ш		1	1	1
А3. Шаг на Ю							1		1	1		1		1			1	. 1	1		1	1	1															1	1	1	1		1		1			1	1	1		1	1	1			
А4. Поесть				2	2		2			2	2	2	2		1	2 2	2 2	2 2	2 2	2 2	r	2	2		2	2										2		2	2 2		2		2			1	2   2	2 2	2 2	2 2	2		2	2		2	
А5. Заболеть					3			3				3	3				3	3	3				3			3											3		3				3	3				3	3	,			Ш	3			3
A6.			1	12	1	2	3	4	2	2	2	4	4	2	,	2	4 2			2 2	1	2	1	2	2	1	1	2	2	2	2	2	2	1	1	2	4	, ,	1	2	2	2	1	1	,	<b>,</b>	2	4 2	1	2	2	2	2	4	2	2	3 1
Следующий			1	3	_		3	•	_	3	3	4	4			<u>.</u>	1	<u>'</u>	'	, 3		٦			3	_	1				_		_	1	1	١.	1 2		, -		3	3	4	4			٠.	*	,					-		٠.	, 1
А7. Новый на																												1		1			1																								
3																												1		1			1																				Ш				
А8. Новый на										T			T																1		1	1	T	T									T										$  \  $				
В																																1																					Ш				
+	S	2 2	2 2	2 2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2 2	2	2 2	2	2 2	2 2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2 2	2 2	2 2	2	2	2	2	2	2	2 7	2	2 2	2 2	. 2	2	2	2	2	2	2	2 2

# Таблица 2 (Жуки вида carnivore)

Жуки-хищники, питаются травоядными (сокращенно CV).

## Жизненный цикл

- 1. Рождение. В самом начале на поле живет 8 особей. Далее появляются каждые 45с (в результате деления).
- 2. Питание. Хотят питаться всегда. Смерть наступает в результате голода через 40с с момента последнего приема пищи.
- 3. Движение. Двигаются каждые 1-3с и только вправо-влево. Видят на расстоянии: 2 кл. по прямой, 1 кл. по диаг., не видят через к.-л.
- 4. Размножение. Делятся (каждые 45с).
- 5. Смерть. Возможны варианты: жизнь >120с, голод >40с, съел больного травоядного.

Правила																																		
Условия																																		
С1. Есть живые CV?	F	T	T	T	T	T	T	T	T	T	T	T	T	T	T	T	T	T	T	T	T	T	T	T	T	T	T	T	T	T	T	T	T	T
С2. Живет >120с?		T	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F
С3. Ел >40с назад?			T	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F
С4. Размн.>45с назад?				T	T	T	T	Т	Т	T	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F
С5. Пора двигаться?											F	T	T	T	T	T	T	T	T	T	T	T	T	Т	T	T	T	T	T	T	T	T	T	T
С6. Есть HV на В?												T	T	T	T	T	T	T	T	T	T	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	F	T	T
C7. Есть HV на 3?												T	T	T	T	T	T	T	T	T	T	F	F	F	F	F	F	F	F	F	T	T	F	F
С8. HV на B=хор?												T	T	F	F	F	T	T	F	T	F												T	F
С9. НV на 3=хор?												T	T	F	F	F	T	T	F	F	T										T	F		
C10. HV(B)>HV(3)?												F	F	F	F	F	F	T	T			F	F	F	F	T	F	F	T					
C11.HV(B) <hv(3)?< td=""><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td>F</td><td>F</td><td>F</td><td>F</td><td>T</td><td>T</td><td></td><td></td><td></td><td></td><td>F</td><td>F</td><td>F</td><td>F</td><td>F</td><td>T</td><td>T</td><td>F</td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td></hv(3)?<>												F	F	F	F	T	T					F	F	F	F	F	T	T	F					

С12. 3 свободен?																						T	T	F	T		T	F	T	F				
С13. В свободен?																						T	T	T	F	T		T	F	F				
С14. В ближе к Ц?												T	F	T	F							T	F											
С15. С свободен?				T	T	T	T	F	T	F																								
С16. Ю свободен?				T	T	T	T	Т	F	F																								
C17. HV(Ю)>HV(С)?				T	F	F	F																											
C18. HV(Ю) <hv(с)?< td=""><td></td><td></td><td></td><td></td><td>T</td><td>F</td><td>F</td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td></hv(с)?<>					T	F	F																											
С19. Ю ближе к Ц?						F	Т																											
Действия																																		
А1. Смерть		1	1											3	3	3			3													3		3
А2. Шаг на 3													1		1	1	1				1		1		1		1		1		1	1		
А3. Шаг на В												1		1				1	1	1		1		1		1		1					1	1
А4. Поесть												2	2	2	2	2	2	2	2	2	2										2	2	2	2
А5. Следующий				2	2	2	2	2	2	1	1	3	3				3	3		3	3	2	2	2	2	2	2	2	2	1	3		3	
А6. Новый на С					1	1			1																									
А7. Новый на Ю			,	1			1	1																							,			
+	S	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1

#### Логические отношения:

C10->!C11

C17->!C18

C6->!C13

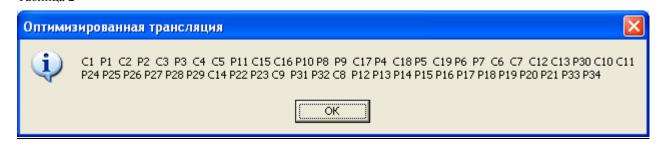
C7->!C12

## Оптимизированная трансляция:

#### Таблица 1



#### Таблица 2



# Приложение

#### Цикл обработки сообщений:

```
procedure TLifeField.WndProc(var Message: TMessage);
var Res: boolean;
begin
  if message.Msg=msgSIMPR then begin//ПОЛУЧИЛИ COOBILEHUE!!!!!!!!!!
    Res:=false;
    if message.WParamHi=0 then begin//УСЛОВИЕ!!!!!!!!!
      case message.WParamLo of
        //таблица1
        1: begin
           case message.LParam of
             1: begin // условие 1: есть живые?
                Res:=isHVAlive:
             end;
             2: begin // условие 2: живет>100с?
                aHV:=lstHV.Items[idHV];
                Res:=(SecondsBetween(Time, aHV^.birthTime)>100);
             end:
             3: begin // условие 3: ел>20с назад?
                aHV:=lstHV.Items[idHV];
                Res:=(SecondsBetween(Time,aHV^.lastAte)>20);
             end;
             4: begin // условие 4: болеет?
                aHV:=lstHV.Items[idHV];
                Res:=not(aHV^.isHealthy);
             end;
             5: begin // условие 5: делился>30c назад?
                aHV:=lstHV.Items[idHV];
                Res:=(SecondsBetween(Time,aHV^.lastDiv)>30);
             end;
             6: begin // условие 6: пора двигаться?
                aHV:=lstHV.Items[idHV];
                Res:=(SecondsBetween(Time, aHV^.lastMove) >aHV^.nextMove);
             end;
             7: begin // условие 7: двигался>7с назад?
                aHV:=lstHV.Items[idHV];
                Res:=(SecondsBetween(Time, aHV^.lastMove) >7);
             end;
             8: begin // условие 8: Ю свободен?
                aHV:=lstHV.Items[idHV];
                Res:=((aHV^.IPos<n) and (fieldArr[aHV^.IPos+1,aHV^.JPos]<otCV));</pre>
             end;
             9: begin // условие 9: С свободен?
                aHV:=lstHV.Items[idHV];
                Res:=((aHV^.IPos>1) and (fieldArr[aHV^.IPos-1,aHV^.JPos]<otCV));</pre>
             end;
             10: begin // условие 10: вр (Ю) >вр (С)?
                Res:=(enemiesHV(atSouth,idHV))>enemiesHV(atNorth,idHV));
             11: begin // условие 11: вр (Ю) <вр (С)?
```

```
Res:=(enemiesHV(atSouth,idHV)<enemiesHV(atNorth,idHV));
     end:
     12: begin // условие 12: есть травка на Ю?
        aHV:=lstHV.Items[idHV];
        Res:=((aHV^.IPos<n) and ((fieldArr[aHV^.IPos+1,aHV^.JPos]=otFGR) or (fieldArr[aHV^.IPos+1,aHV^.JPos]=otPGR)));
     end;
     13: begin // условие 13: травка на Ю хорошая?
        aHV:=lstHV.Items[idHV];
        Res:=((aHV^.IPos<n) and (fieldArr[aHV^.IPos+1,aHV^.JPos]=otFGR));
     end:
     14: begin // условие 14: есть травка на C?
        aHV:=lstHV.Items[idHV];
        Res:=((aHV^.IPos>1) and ((fieldArr[aHV^.IPos-1,aHV^.JPos]=otFGR) or (fieldArr[aHV^.IPos-1,aHV^.JPos]=otPGR)));
     end:
     15: begin // условие 15: травка на C хорошая?
        aHV:=lstHV.Items[idHV];
        Res:=((aHV^.IPos>1) and (fieldArr[aHV^.IPos-1,aHV^.JPos]=otFGR));
     end;
     16: begin // условие 16: Ю ближе к Ц?
        aHV:=lstHV.Items[idHV];
        Res:=(farFromCenter(atSouth,aHV^.IPos,aHV^.JPos)<farFromCenter(atNorth,aHV^.IPos,aHV^.JPos));
     end:
     17: begin // условие 17: 3 свободен?
        aHV:=lstHV.Items[idHV];
        Res:=((aHV^.JPos>1) and (fieldArr[aHV^.IPos,aHV^.JPos-1]<otCV));
     end;
     18: begin // условие 18: В свободен?
        aHV:=lstHV.Items[idHV];
        Res:=((aHV^.JPos<n) and (fieldArr[aHV^.IPos,aHV^.JPos+1]<otCV));
     end;
     19: begin // условие 19: вр(B)>вр(3)?
        Res:=(enemiesHV(atEast,idHV))>enemiesHV(atWest,idHV));
     end;
     20: begin // условие 20: вр(B) <вр(3)?
        Res:=(enemiesHV(atEast,idHV)<enemiesHV(atWest,idHV));
     end;
     21: begin // условие 21: В ближе к Ц?
        aHV:=lstHV.Items[idHV];
        Res:=(farFromCenter(atEast,aHV^.IPos,aHV^.JPos)<farFromCenter(atWest,aHV^.IPos,aHV^.JPos));
    end;
   end://case
end:
//таблица2
2: begin
   case message.LParam of
     1: begin // условие 1: есть живые?
        Res:=isCVAlive;;
     end;
     2: begin // условие 2: живет>120с?
        aCV:=lstCV.Items[idCV];
        Res:=(SecondsBetween(Time, aCV^.birthTime)>120);
     3: begin // условие 3: ел>40с назад?
```

```
aCV:=lstCV.Items[idCV];
  Res:=(SecondsBetween(Time.aCV^.lastAte)>40);
end;
4: begin // условие 4: делился>45с назад?
   aCV:=lstCV.Items[idCV];
   Res:=(SecondsBetween(Time,aCV^.lastDiv)>45);
end:
5: begin // условие 5: пора двигаться?
   aCV:=lstCV.Items[idCV];
   Res:=(SecondsBetween(Time,aCV^.lastMove)>aCV^.nextMove);
end;
6: begin // условие 6: есть травоядный на В?
   aCV:=lstCV.Items[idCV];
   Res:=((aCV^.JPos<n) and (fieldArr[aCV^.IPos,aCV^.JPos+1]>otCV));
end:
7: begin // условие 7: есть травоядный на 3?
   aCV:=lstCV.Items[idCV];
   Res:=((aCV^.JPos>1) and (fieldArr[aCV^.IPos,aCV^.JPos-1]>otCV));
end;
8: begin // условие 8: тр(B) здоров?
  aCV:=lstCV.Items[idCV];
   Res:=((aCV^.JPos<n) and (fieldArr[aCV^.IPos,aCV^.JPos+1]=otHV));
end;
9: begin // условие 9: тр(3) здоров?
  aCV:=lstCV.Items[idCV];
   Res:=((aCV^.JPos>1) and (fieldArr[aCV^.IPos,aCV^.JPos-1]=otHV));
end;
10: begin // условие 10: тр(B)>тр(3)?
   Res:=(foodCV(atEast,idCV)>foodCV(atWest,idCV));
end:
11: begin // условие 11: тр(B) <тр(3)?
  Res:=(foodCV(atEast,idCV)<foodCV(atWest,idCV));</pre>
end;
12: begin // условие 12: 3 свободен?
   aCV:=lstCV.Items[idCV];
   Res:=((aCV^.JPos>1) and (fieldArr[aCV^.IPos,aCV^.JPos-1]<otCV));
end:
13: begin // условие 13: В свободен?
   aCV:=lstCV.Items[idCV];
   Res:=((aCV^.JPos<n) and (fieldArr[aCV^.IPos,aCV^.JPos+1]<otCV));</pre>
end;
14: begin // условие 14: В ближе к Ц?
  aCV:=lstCV.Items[idCV];
   Res:=(farFromCenter(atEast,aCV^.IPos,aCV^.JPos)<farFromCenter(atWest,aCV^.IPos,aCV^.JPos));
end;
15: begin // условие 15: C свободен?
   aCV:=lstCV.Items[idCV];
  Res:=((aCV^.IPos>1) and (fieldArr[aCV^.IPos-1,aCV^.JPos]<otCV));
end;
16: begin // условие 16: Ю свободен?
   aCV:=lstCV.Items[idCV];
   Res:=((aCV^.IPos<n) and (fieldArr[aCV^.IPos+1,aCV^.JPos]<otCV));</pre>
end;
```

```
17: begin // условие 17: тр (Ю) >тр (С)?
            Res:=(foodCV(atSouth,idCV)>foodCV(atNorth,idCV));
         end;
         18: begin // условие 18: тр (Ю) <тр (С)?
            Res:=(foodCV(atSouth,idCV)<foodCV(atNorth,idCV));
         end;
         19: begin // условие 19: Ю ближе к Ц?
            aCV:=lstCV.Items[idCV];
            Res:=(farFromCenter(atSouth,aCV^.IPos,aCV^.JPos)<farFromCenter(atNorth,aCV^.IPos,aCV^.JPos));
         end;
       end; //case
    end:
  end;//case
end:
if message.WParamHi=1 then begin//ДЕЙСТВИЕ!!!!!!!!
case message.WParamLo of
    //таблица1
   1: begin
       case message.LParam of
         1: begin // действие 1: смерть!
            killHV(idHV,true);
         end;
         2: begin // действие 2: шаг на север
            moveHV(atNorth,idHV);
         end;
         3: begin // действие 3: шаг на юг
            moveHV(atSouth,idHV);
         end;
         4: begin // действие 4: поесть
            aHV:=lstHV.Items[idHV];
            aHV^.lastAte:=Time;
         end;
         5: begin // действие 5: заболеть
            aHV:=lstHV.Items[idHV];
            aHV^.isHealthy:=false;
            //покрасить в желтый
            if (aHV^.IPos<(n div 2)+1) then imgMain.Canvas.Draw(koef*(aHV^.JPos-1),koef*(aHV^.IPos-1),bmpHVIS)
            else imgMain.Canvas.Draw(koef*(aHV^.JPos-1),koef*(aHV^.IPos-1),bmpHVIN);
            fieldArr[aHV^.IPos,aHV^.JPos]:=otHVI;
         end;
         6: begin // действие 6: следующий жучок
            if (lstHV.Count>0) then begin
              if (idHV=(lstHV.Count-1)) then idHV:=0
              else idHV:=idHV+1;
            end else idHV:=1;
         end:
         7: begin // действие 7: новый на 3
            aHV:=lstHV.Items[idHV];
            aHV^.lastDiv:=Time;
            createHV(aHV^.IPos,aHV^.JPos-1);
            Memol.Lines.Add('Родился HV');
         end;
```

```
8: begin // действие 8: новый на В
              aHV:=lstHV.Items[idHV];
              aHV^.lastDiv:=Time;
              createHV(aHV^.IPos,aHV^.JPos+1);
              Memol.Lines.Add('Родился HV');
           end;
         end;//case
      end;
      //таблица2
      2: begin
         case message.LParam of
           1: begin // действие 1: смерть!
              killCV(idCV);
           end:
           2: begin // действие 2: шаг на запад
              moveCV(atWest,idCV);
           end:
           3: begin // действие 3: шаг на восток
              moveCV(atEast,idCV);
           end;
           4: begin // действие 4: поесть
              //найти жучка HV для еды
              aCV:=lstCV.Items[idCV];
              aCV^.lastAte:=Time;
              killHV(getHVIdByIJ(aCV^.IPos,aCV^.JPos), false);
           end;
           5: begin // действие 5: следующий жучок
              if (lstCV.Count>0) then begin
                if (idCV=(lstCV.Count-1)) then idCV:=0
                else idCV:=idCV+1;
              end else idCV:=1;
           end;
           6: begin // действие 6: новый на C
              aCV:=lstCV.Items[idCV];
              aCV^.lastDiv:=Time;
              createCV(aCV^.IPos-1,aCV^.JPos);
              Memol.Lines.Add('Родился CV');
           end;
           7: begin // действие 7: новый на Ю
              aCV:=lstCV.Items[idCV];
              aCV^.lastDiv:=Time;
              createCV(aCV^.IPos+1,aCV^.JPos);
              Memol.Lines.Add('Родился CV');
           end:
         end;//case
     end;
    end;//case
   Res:=true;
  end;
  //ВЫДАЛИ РЕЗУЛЬТАТ!!!!!!!!
if Res then message.Result:=Yes else message.Result:=No;
end else inherited;
```

end;