

# Современные средства разработки ПО

Управление потоками. Разделение данных.

Фетисов Михаил Вячеславович fetisov.michael@bmstu.ru

### Параллелизм и многопоточность Определения

- Искусственный параллелизм (переключение задач) имитация параллельного выполнения задач на компьютерах с единственным процессором (ядром).
- Истинный параллелизм (аппаратный параллелизм) возможность использовать несколько процессоров (ядер) для достижения действительно параллельного выполнения задач.
- **Многопоточность** искусственный или истинный параллелизм, реализованный в рамках одного процесса (адресного пространства)

#### Два подхода к параллелизму Схема

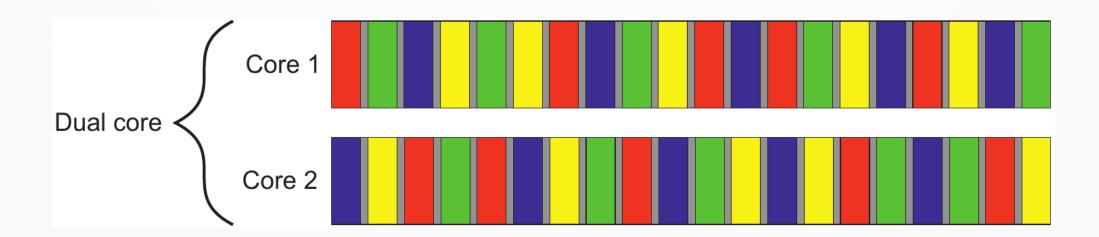


#### Два подхода к параллелизму Пояснение

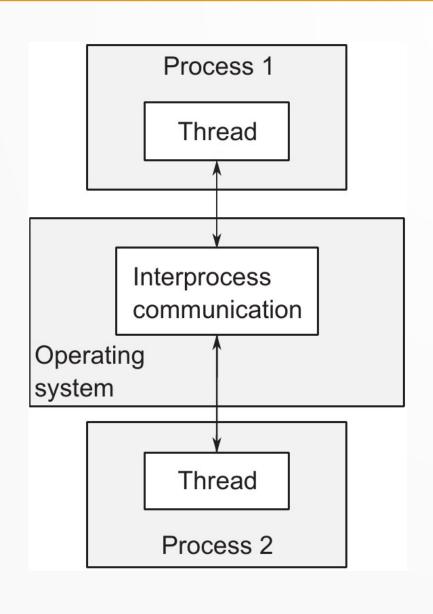
- На рисунке показан идеализированный случай: компьютер, исполняющий ровно две задачи, каждая из которых разбита на десять одинаковых этапов.
- На двухъядерной машине каждая задача может исполняться в своем ядре.
- На одноядерной машине с переключением задач этапы той и другой задачи чередуются. Однако между ними существует крохотный промежуток времени (на рисунке эти промежутки изображены в виде серых полосок, разделяющих более широкие этапы выполнения).
  - Чтобы обеспечить чередование, система должна произвести контекстное переключение при каждом переходе от одной задачи к другой, а на это требуется время.
  - Чтобы переключить контекст, ОС должна сохранить состояние процессора и счетчик команд для текущей задачи, определить, какая задача будет выполняться следующей, и загрузить в процессор состояние новой задачи.
  - Не исключено, что затем процессору потребуется загрузить команды и данные новой задачи в кэш-память; в течение этой операции никакие команды не выполняются, что вносит дополнительные задержки.

### Объединение подходов к параллелизму На двухъядерном компьютере

• В системе с истинным параллелизмом количество задач может превышать число ядер, тогда будет применяться механизм переключения задач.



# Межпроцессный параллелизм Плюсы и минусы



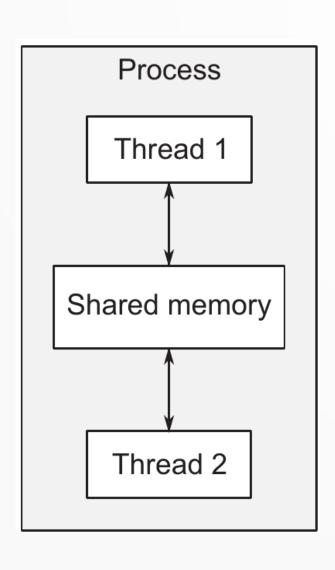
#### Плюсы:

- разделение обязанностей,
- высокая надёжность,
- в шаге от распределённой системы.

#### • Минусы:

- используется больше ресурсов,
- взаимодействие занимает много времени.

### Многопоточность Плюсы и минусы



#### Плюсы:

- разделение обязанностей,
- высокая производительность,
- потребляется меньше ресурсов системы.
- Минусы:
  - слабая надёжность.

### Многопоточность Когда используется

- Для разделения обязанностей
- Для повышения производительности
- Для экономии ресурсов
- Когда мы можем контролировать надёжность программы (качество + детерминизм)

# Многопоточность требует изменения подхода к проектированию

• Если требуется, чтобы программа выигрывала от увеличения вычислительной мощности, то ее необходимо проектировать как набор параллельных задач.

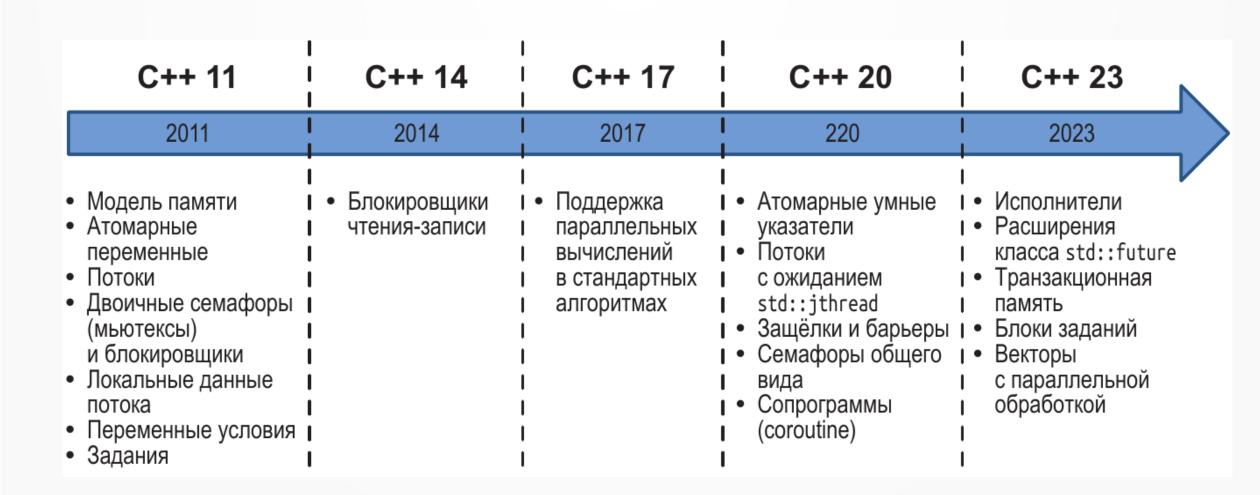
# Проектирование многопоточности Два подхода

- Распараллеливание по задачам разделение программы на задачи и запуск их параллельно
- **Распараллеливание по данным** выполнение одинаковых операций с различными данными

### Многопоточность Когда она вредна

- Когда затраты на распараллеливание не компенсируют получаемый эффект (однако возможны приёмы для компенсации вреда):
  - слишком мелкие и быстро выполняемые задачи (может помочь *гетерогенный параллелизм*, *асинхронность*);
  - **задач слишком много** (может помочь *пул потоков*, *асинхронность*).
- Не нужно стремиться распараллеливать всю программу
   только наиболее очевидные её части.

### Параллелизм и многопоточность в С++



### Hello, Concurrent World!

```
#include <iostream>
int main()
   std::cout << "Hello, World!" << std::endl;</pre>
#include <iostream>
#include <thread> // 1 - заголовочный файл для поддержкт многопоточности
void hello() // 2 - в каждом потоке должна быть начальная функция
    std::cout << "Hello, Concurrent World!" << std::endl;</pre>
int main()
    std::thread t(hello); // 3 - запуск потока (функции hello)
             // 4 - ожидание завершение потока t
    t.join();
```

### Hello From...

```
#include <iostream>
#include <thread>
void helloFunction() {
    std::cout << "Hello from a function." << std::endl;</pre>
class HelloFunctionObject{
public:
    void operator()() const {
        std::cout << "Hello from a function object." << std::endl;</pre>
};
int main(){
    std::thread t1{helloFunction};
    std::thread t2{HelloFunctionObject()};
    std::thread t3{[]{std::cout << "Hello from a lambda." << std::endl;}};</pre>
    t1.join();
    t2.join();
    t3.join();
```

#### Некоторые проблемы при распараллеливании

```
#include <iostream>
#include <cstdio>
#include <thread>
void f(int n,std::string const& s) {
    for(int i=0; i < n; ++i)
        std::cout << i << ": " << s << std::endl;
void oops(int n) {
    char buffer[1024];
    sprintf(buffer, "%i", n);
    std::thread t(f, n, buffer); // std::string(buffer)
    t.detach();
                                  // t.join();
int main() {
    oops(30);
    std::cout << "All done!" << std::endl;</pre>
```

#### Многопоточность Гонки

### Многопоточность Гонки.

```
#include <iostream>
#include <thread>
#include <list>
std::list<unsigned long> li;
void add_range(unsigned long from, unsigned long to) {
    for(unsigned long i = from; i < to; ++i)</pre>
        li.push_back(i);
int main() {
    std::thread t1(add_range,0,1000);
    std::thread t2(add_range,1000,2000);
    std::thread t3(add_range,2000,3000);
    std::thread t4(add_range,3000,4000);
    t1.join();
    t2.join();
    t3.join();
    t4.join();
    std::cout << "Кол-во элементов в списке: " << li.size() << std::endl;
```

### Гонка данных Определение

• Гонка данных — это ситуация, когда по меньшей мере два потока имеют одновременный доступ к некоторой переменной и хотя бы один из потоков производит её запись

#### Многопоточность Гонки. Использование мютекса.

```
#include <iostream>
#include <thread>
#include <mutex>
#include <list>
std::list<unsigned long> li;
std::mutex
                         li_mutex;
void add_range(unsigned long from, unsigned long to) {
    li mutex.lock();
    for(unsigned long i = from; i < to; ++i)</pre>
        li.push_back(i);
    li_mutex.unlock();
int main() {
    std::thread t1(add_range,0,1000);
    std::thread t2(add_range,1000,2000);
    std::thread t3(add_range,2000,3000);
    std::thread t4(add_range,3000,4000);
    t1.join(); t2.join(); t3.join(); t4.join();
    std::cout << "Кол-во элементов в списке: " << li.size() << std::endl;
```

### Более корректное применение мьютекса с использованием RAII

```
#include <iostream>
#include <thread>
#include <mutex>
#include <list>
std::list<unsigned long> li;
std::mutex
                         li mutex;
void add_range(unsigned long from, unsigned long to) {
    std::lock_guard<std::mutex> guard(li_mutex);
    for(unsigned long i = from; i < to; ++i)</pre>
        li.push_back(i);
int main() {
    std::thread t1(add_range,0,1000);
    std::thread t2(add_range,1000,2000);
    std::thread t3(add_range,2000,3000);
    std::thread t4(add_range,3000,4000);
    t1.join(); t2.join(); t3.join(); t4.join();
    std::cout << "Кол-во элементов в списке: " << li.size() << std::endl;
```

### Мьютекс Определение

- **Мьютекс** (англ. *mutex*, от *mutual exclusion* «взаимное исключение») примитив синхронизации, обеспечивающий взаимное исключение исполнения критических участков кода.
- В каждый конкретный момент только один поток может владеть объектом, защищённым мьютексом.
- Если другому потоку будет нужен доступ к данным, защищённым мьютексом, то этот поток блокируется до тех пор, пока мьютекс не будет освобождён.

### Мьютекс Проблема. Взаимоблокировка

- Мёртвая блокировка, взаимоблокировка, дедлок (от англ. deadlock) это состояние, в котором каждый из двух или более потоков заблокирован в ожидании ресурса, занятого другим потоком, и до своей разблокировки не может освободить ресурс, которого ожидает другой поток.
- Результат мёртвой блокировки полная остановка работы потоков, а чаще всего и всей программы.
   Навечно.

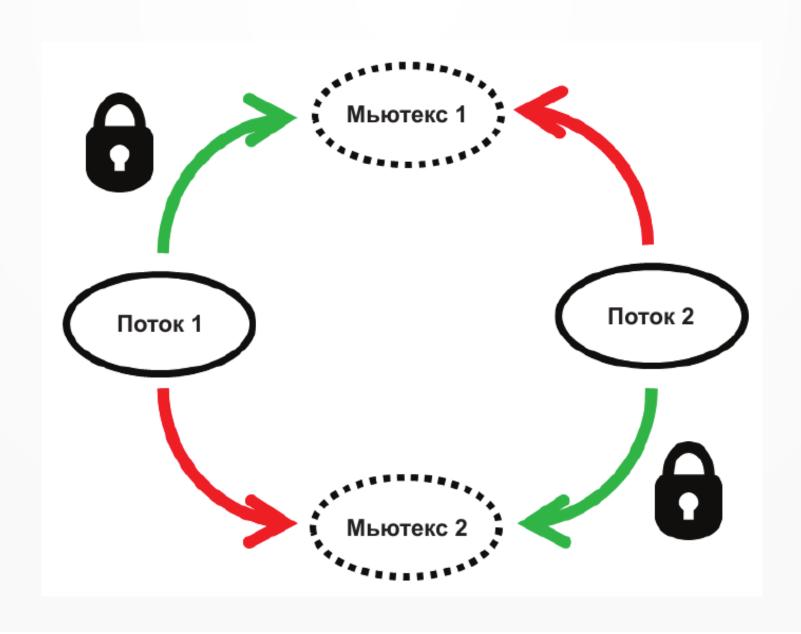
### Пример возможного возникновения взаимоблокировки

```
#include <iostream>
#include <mutex>
int sharedVariable = 0;
std::mutex m;
int getVar() {
    return 10/sharedVariable;
int main() {
    m.lock();
    sharedVariable = getVar();
    m.unlock();
```

### Правила работы с мьютексами

- Если функция getVar выбросит исключение, мьютекс m никогда не будет освобождён.
- Никогда, ни в коем случае нельзя вызывать из-под мьютекса функцию, внутреннее устройство которой неизвестно. Если функция getVar пытается захватить мьютекс m, поведение программы не определено, так как этот мьютекс не рекурсивный. В большинстве подобных случаев неопределённое поведение выражается в мёртвой блокировке.
- Вызывать функции из-под блокировки опасно ещё по одной причине. Если функция определена в сторонней библиотеке, в новой её версии реализация и поведение функции могут измениться. Даже если первоначально опасности мёртвой блокировки не было, она может появиться в будущем.

# Взаимоблокировка из-за захвата мьютексов в различном порядке



### Блокировщики

- Блокировщики управляют захватом и освобождением ресурса посредством идиомы RAII.
- В стандарте имеется четыре вида блокировщиков:
  - std::lock\_guard предназначен для однократного захвата мьютекса при создании блокировщика и однократного освобождения при уничтожении;
  - std::unique\_lock при создании блокировщика можно с помощью специального параметра отложить захват мьютекса; за время жизни блокировщика мьютекс можно многократно открывать и запирать; освобождение мьютекса в деструкторе гарантируется;
  - std::shared\_lock (C++14) можно использовать для блокировки читателей и писателей;
  - std::scoped\_lock (C++17) умеет запирать несколько мьютексов за одну атомарную операцию;

### Потокобезопасная инициализация

- Если значение переменной никогда не изменяется, нет нужны синхронизировать доступ к ней с помощью дорогостоящих механизмов блокировки или даже атомарных переменных. Нужно лишь присвоить ей начальное значение потокобезопасным способом.
- В языке С++ есть три способа потокобезопасной инициализации:
  - константные выражения (constexpr);
  - функция **std::call\_once** вместе с флагом **std::once\_flag**;
  - локальная статическая переменная.

#### Функция std::call\_once и флаг std::once\_flag

```
#include <iostream>
#include <thread>
#include <mutex>
std::once flag onceFlag;
void do_once() {
    std::call_once(onceFlag, [](){ std::cout << "Only once." << std::endl; });</pre>
void do once2() {
    std::call_once(onceFlag, [](){ std::cout << "Only once2." << std::endl; });</pre>
int main() {
    std::thread t1(do once);
    std::thread t2(do_once);
    std::thread t3(do_once2);
    std::thread t4(do_once2);
    t1.join();
    t2.join();
    t3.join();
    t4.join();
```

### Функция std::call\_once и флаг std::once\_flag Как это работает

- Переменная типа **std::once\_flag** может находиться в двух состояниях, показывающих, произошло ли уже некоторое однократное действие.
- Если в момент вызова функции **std::call\_once** значение флага указывает, что действие уже состоялось, вызов немедленно завершается, ничего не делая; такой вызов функции **std::call\_once** называется *пассивным*.
- В противном случае функция **std::call\_once** вызывает переданный ей в качестве аргумента вызываемый объект (в частности, функцию) такой вызов функции **std::call\_once** называется активным.
- Если выполнение вызываемого объекта приводит к исключению, оно передаётся наружу из вызова функции **std::call\_once**. Такой её вызов называется *исключительным*.
- Если же выполнение вызываемого объекта завершается нормально (вызов в этом случае называется возвращающим), флаг меняет своё состояние, и все последующие вызовы функции std::call\_once с этим флагом гарантированно будут пассивными.
- Все вызовы функции **std::call\_once** с одним и тем же флагом **std::once\_flag** образуют вполне упорядоченную последовательность, в начале которой находится ноль или более исключительных вызовов, затем ровно один возвращающий, после которого следуют только пассивные вызовы.

### Потокобезопасная инициализация Локальная статическая переменная

- Статические переменные, локальные для блока, инициализируются один раз ленивым образом.
- В стандарте C++ 11 для локальных статических переменных появилась новая гарантия: их инициализация потокобезопасна.
  - (нужно убедиться, что компилятор реализует требование стандарта C++ 11 о потокобезопасной инициализации статических переменных)

### Потокобезопасная инициализация Мейерсовский одиночка

```
class MySingleton
public:
    static MySingleton& getInstance() {
        static MySingleton instance;
        return instance;
private:
   MySingleton() = default;
   ~MySingleton() = default;
   MySingleton(const MySingleton&) = delete;
   MySingleton& operator=(const MySingleton&) = delete;
int main() {
   MySingleton::getInstance();
```

### Вопросы?

Фетисов Михаил Вячеславович fetisov.michael@bmstu.ru