# RFI(N)D ME

Yu Guoguo Cayuso Arthur Dobretz Kevin



### Sommaire

- 1. Le Projet
- 2. Caractéristiques des systèmes utilisés
- 3. Schéma bloc
- 4. Fonctions d'initialisation et utilité
- 5. Récupération de valeurs
- 6. Difficultés rencontrées
- 7. Interaction avec les commandes de scan
- 8. Interface et jeux

# Le Projet

#### Conditions à respecter :

- ° Proposer un projet qui utilise la technologie RFID.
- Utiliser lecteur BlueBox, Antenne BlueBox, TAG RFID



Offrir une application ludique à l'utilisateur pour qu'il puisse jouer avec des TAG RFID.

#### **Initialisation:**

° Calibrate : Ajoute le nombre de joueur dans la partie

#### Jeux disponibles :

- Hide and Seek : Cache le TAG et cherche-le grâce à la réception RSSI.
- 1,2,3 Soleil : Départ d'une distance pour rejoindre l'antenne et toucher l'antenne sans se faire scanner.



# Caractéristiques des systèmes utilisés part.1

#### Côté utilisateur :

#### •BLUEBOX READER (UHF INDUSTRIAL READER ADVANT LR 4CH)

•Fréquence : 866.5 [MHz]

∘Puissance max transmise : 32 dBm donc 2dB ce qui fait 10^(2/10) = 1.58 [W]

∘Pt = 1.58 [W]

#### •BLUEBOX ANTENNA (UHF LONG-RANGE ANTENNA)

•Fréquence : 866.5 [MHz]

•Gain de l'antenne : dBi = dBic donc 10^(8.5/10) = 7.07 [S.U]

∘Gt = 7.07 [S.U]

#### Organismes de réglementations des transmissions :

ETSI (Europe) 865–868 MHz

FCC (USA) 902–928 MHz

Power Supply	24 VDC ± 10 %
Power Consumption	3.5 W
Operating Frequency	865-960 MHz (ETSI & FCC)
Output Power	+32 dBm (SW adjustable)
Operating Distance	up to 12 m
Connectors	2x M12 (Power & Interface)
Antenna Connector	4x TNC-Female Integrated Multiplexer
Digital I/O	2 (opto-isolated)
Memory Extension	Micro SD-Slot
Interface options	RS232/485, Ethernet, Profibus, Profinet, Modbus (TCP)

#### **Electrical Specifications**

Operating Frequencies: 865 – 867 MHz (EU) &

902 – 928 MHz (US)

Operating Distance: Up to 12 m

Antenna Connector: TNC-Female

Antenna Gain: 8.5 dBic

Beamwidth: 69° / 69°

Axial Ratio: 1 dB

Polarization: Circular

# Caractéristiques des systèmes utilisés part.2

#### Côté TAG RFID:

#### ∘TAG Confidex Survivor™ avec Impinj M4QT

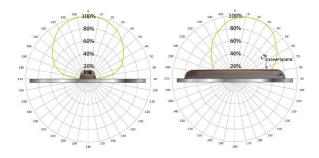
•Fréquence : 866.5 [MHz]

•Chip meilleure distance Impinj M4QT : 16m

 $\circ Sensibilit\'e$  à la réception : -17.4dBm , Pr\_dB = -17.4 - 30 = -47.4 dB.

Puissance reçu[W] =  $10^{-47.4}$  /10) =  $18.19 \times 10^{-6}$  [W]

#### **RADIATION PATTERNS**





•Fréquence : 866.5 [MHz]

•Chip meilleure distance Impinj M4QT : 16m

 $\circ$ Gt = 10  $^(8/10)$  = 6.31 [S.U].



# Pourquoi calculer ces caractéristiques ?

La partie réception RSSI n'était pas évidente à obtenir :

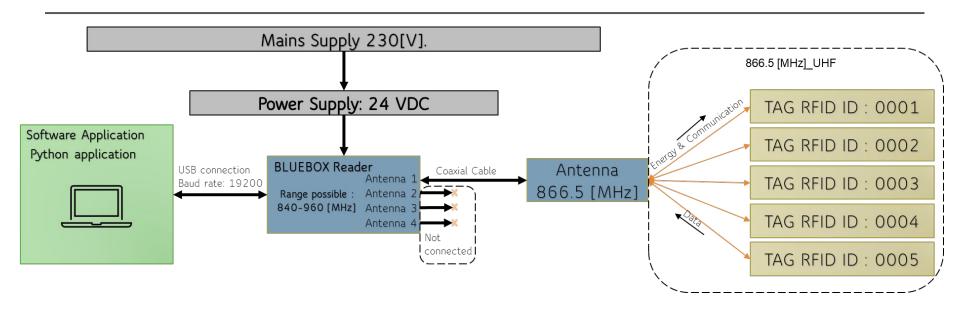
•Solution pour obtenir la distance entre l'antenne et le TAG RFID.

Équation de Friis ( Quadratique)

#### Distance

$$R = rac{\lambda}{4*\pi} * \sqrt{rac{G_T*G_r*P_{T\_W}}{P_{r\_W}}}$$

## Schéma bloc



# RFI(N)D me partie 2 - Guoguo

Programmation matérielle d'un scan RFID sur Python:

- Communication avec la bluebox
- Setup (fréquences, canaux...)
- Récupération des valeurs:
  - Firmware, température
  - tag ID
  - RŠSI, reflected power

(Placeholder

(Placeholder titles)





Les fonctions d'utilité (Guoguo)
La logique du jeu (Kevin)



#### Les fonctions d'utilités

- Les fonctions d'initialisation
  - "RF activation"
  - "Antennas Auto-tuning"
- La récupération des valeurs:
  - calcul de checksum
  - split rx (parsing)
  - La détection et la récupération de tag
    - Merci Giovanni
  - RSSI (dans notre cas reflected power)
  - la température
  - la version de firmware
  - etc

device # 219515420048 firmware: BB TWO 4U 2.04 temp: 2.25°C status: 4 parametters: x022AFF4810000001A0 RAM config pp 1-7: b'' ROM config pp 1-7: x15 str(rx):b'\x01FF\x020000000000\x03\x00\r' str(rx,utf8):FF00000000000 tag: x020000000000 RF power: b'' RF activation response: x06 autotuning response: b'' RF sensitivity: b'' Reflected power: b'' str(rx):b'' str(rx,utf8): RSSI power: b'' show first read tag: print tag; in while loop 0 str(rx):b'' str(rx,utf8): tag: b'' RF power: b'' RF activation response: b'' autotuning response: b''

	3
Device Reset	
Read Device Serial Number	
Read Ethernt MAC Address	
Read Bluetooth MAC Address	
Read Firmware Version	
Firmware Upgrade	
Read Temperature	
Read Date/Time	
Write Date/Time	
Write ROM General Parameters	38
Write RAM Configuration Parameters	
Write ROM Configuration Parameters	) a
Write ROM Default Parameters	

Read RAM General Parameters

Read RAM Configuration Parameters

Read ROM Configuration Parameters

Sleep Mode

'RF Reading' Test

'RF Power' Test

'RF Sensitivity' Test

Read Reflected Power

Read RSSI Power

Digital Output Activation

Read Device Status

5221U-S,

#### Les fonctions d'initialisation

- "RF activation" In 'continuous' mode, this command is used to resume the activity of the RF antennas connected to the **BLUEBOX**; see also 'RF deactivation' command.

The 'master' sends the following command:

#### SOH <add h> <add l> STX '3' '9' ETX <bcc> CR

"Antennas Auto-tuning"

2.27 Antennas Auto-Tuning

This command is used to start an auto-tuning procedure on the RF output channels to improve the reading performances of the **BLUEBOX**.

The 'master' sends the following command:

SOH <add h<add l> STX 'D' '4' ETX <bcc> CR

### La récupération des valeurs:

- calcul de checksum
- split\_rx (parsing)
- La détection et la récupération de tag
- RSSI (dans notre cas reflected power)
- la température
- la version de firmware

# L'exemple de l'envoie: la détection et la récupération de tag

- Cette commande est utilisée pour obtenir une étiquette RFID à partir du lecteur RFID.
- SOH <add h> <add l> ENQ <bcc> CR -> SOH, ord('F'), ord('F'), ENQ, ENQ, CR

#### Bluebox:

SOH <add h> <add l> STX <code 1 h> <code 1 l> ... <code i h> <code i l> ... <code n h> <code n l>
 ETX <bcc> CR

```
b'\x01FF\x023000E20051634301019822314549AA0A\x03s\r'
tag = 3000E20051634301019822314549AA0A
```

### Une réponse typique

- '\x01FF\x0230002004230000000000000000423624D01\x03t\r' en tant que réponse d'un RFID Bluebox
- Décomposition du message binaire
  - \x01 caractère de début d'en-tête (SOH)
  - FF données probablement retournées, en hexadécimal
  - \x02 caractère de début de texte (STX)
  - 30002004230000000000000000423624D01 charge utile de données, la signification des valeurs n'est pas claire
  - \x03 caractère de fin de texte (ETX)
  - t caractère ASCII, signification non claire
  - \r caractère de retour chariot (CR)

# Introduction à l'indicateur de force du signal reçu (RSSI)

Définition : Indicateur de force du signal reçu Communément utilisé pour estimer la distance entre le lecteur RFID et la étiquette

### Les difficultés logiciels

- Suppression des données de la mémoire buffer pour éviter la saturation
- Détermination de la signification de trois fréquences pour le reflected power
  - La plage de fréquences pour la lecture du lecteur RFID
- La détermination de checksum pour chaque commande envoyé
- La manipulation de ROM write
  - e.g activation de la lecture de reflected power (sans succès)
  - La réponse est toujours un NAK pour la lecture du ROM config

# Les défis matériels - Facteurs affectant l'estimation de la distance RSSI

- Perte de chemin
- Obstacles
- Estompage multi-chemin
- Bruit
- Gain d'antenne

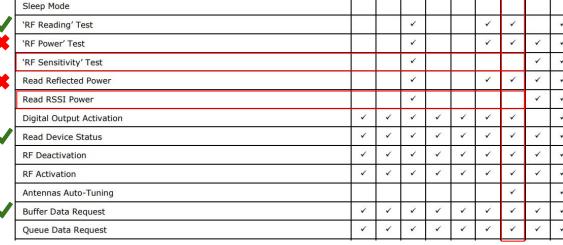
# Impossibilité d'avoir le RSSI ou la sensibilité pour les modèles 5232U !!!

(et aucun réglage du son)

Read RAM Configuration Parameters
Read ROM Configuration Parameters



51211, 51311	5121H, 5131H	5121U, 5131U	5221L, 5222L, 5231L, 5232L, 5241L, 5242L	5221H, 5222H, 5231H, 5232H, 5241H, 5242H	5221U-S, 5222U-S, 5237U-S, 5238U-S	5231U, 5232U	5224U, 5225U	532×U, 533×U, 534×U	532xU-RTC, 533xU-RTC, 534xU-RTC	5346U-BL	542×U, 552×U	542×U-RTC, 552×U-RTC	
~	~	~	~	<b>~</b>	<b>~</b>	1	1	~	~	~	<b>~</b>	V	
							1	✓	1	✓	✓	<b>✓</b>	-
6	9	<b>V</b>			✓	<b>✓</b>		<b>✓</b>	<b>V</b>	<b>√</b>	<b>✓</b>	<b>✓</b>	~
		✓			<b>✓</b>	1	✓	✓	<b>✓</b>	<b>✓</b>	<b>✓</b>	✓	
		<b>✓</b>					✓	✓	<b>✓</b>	<b>✓</b>	✓	<b>✓</b>	
		✓			✓	✓	✓	✓	1	✓	✓	<b>V</b>	
		✓					✓	<b>✓</b>	✓	<b>✓</b>	<b>Y</b>	<b>✓</b>	
✓	✓	✓	✓	1	<b>✓</b>	✓		✓	✓	✓	✓	✓	
✓	1	<b>✓</b>	~	✓	✓	<b>✓</b>	✓	<b>✓</b>	<b>✓</b>	<b>√</b>	✓	✓	1
✓	1	<b>✓</b>	1	✓	<b>✓</b>	✓	✓	✓	<b>✓</b>	<b>✓</b>	<b>✓</b>	<b>V</b>	
✓	✓	<b>✓</b>	1	~	<b>V</b>	✓	✓	✓	1	<b>✓</b>	<b>✓</b>	1	
						✓		<b>✓</b>	<b>✓</b>	<b>✓</b>	<b>✓</b>	✓	
 <b>√</b>	1	<b>V</b>	<b>✓</b>	<b>✓</b>	<b>√</b>	✓	✓	<b>✓</b>	<b>✓</b>	<b>√</b>	<b>✓</b>	<b>✓</b>	3
	1	1		1 0000	20020			0.000		1000000000	50000	0.000	

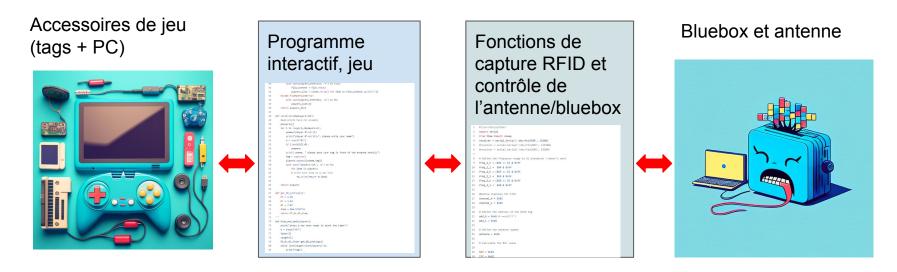


# Programmation jeu sur Python

- Interaction avec les commandes de scan
- Création d'interface pour scan
- Jeux

### Interaction avec les commandes de scan

Sur python le code importe les commandes de scan comme des modules, à partir de là plusieurs applications sont possibles, le langage est assez polyvalent



# Création d'interface pour scan RFID

Ajout progressif d'une interface clickable:

Welcome to RFIND ME our players of today:

Arthur with tag: 30003039606283C67080000A18BA6A8A Guoguo with tag: 3000E20051634301019822314549AA0A Kevin with tag: 3000200423000000000000000423624D

la première interface était 100% en ligne de commande au clavier





Les fonctions exploitent des formules et des communications avec la bluebox

```
def capture():
    tag=''
    while (tag==''):
        tag=scan.show_first_read_tag()
    return tag

def evaluate_distance(Pr,Pt,Gr,Gt,freq,eps_r=1,mu_r=1):
    lmbda=(3*10**8)/(freq*mu_r*eps_r)
    R = (lmbda/(4*math.pi)) * math.sqrt((Pt*Gt*Gr)/Pr)
    return(R)
```

Les mesures sont importées et servent de variables pour le jeu

### Jeux

#### Calibration

Enregistrement des joueurs et leur tag

Sauvegarde du fichier pour reprendre la partie



\$>Arthur

please pass your tag in front of the antenna shortly player #2, please write your name

Guoguo please pass your tag in front of the antenna shortly player #3, please write your name \$>Kevin

Kevin please pass your tag in front of the antenna shortly Calibration finished

#### Cache cache

Se balader avec l'antenne pour trouver les tags !! 100% fun

-disponible pour les schtroumpfs surtout-

> https://www.yout ube.com/shorts/ O-weXa6pOCY

#### 1-2-3 soleils

Saurez-vous échapper au regard du scan en cachant votre tag?

-to be implemented-



#### Cahier des charges

Familiarisation avec le matériel à l'aide du logiciel bluebox pour microsoft Windows



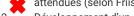
#### 1.1: Essais de capture de tags à plusieurs mètres

1.2: Récolte des données de mesures de puissance du signal si disponible.

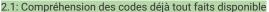


1.3: Premières calibrations (évaluer les puissances à 1m 2m 5m ... si 1.2 possible)





Développement d'un code python utilisable sur linux pour contrôler la bluebox





2.2: Compilation du code et Utilisation pour l'acquisition de signaux de détection



2.3: Récolte des données de mesures de puissance du signal (si nous n'y arrivons pas le projet devra être changé)







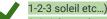
3. Design de l'aspect ludique

#### 3.1: Adapter le code pour proposer une interface (au moins un prompt)



3.2: Décider (et coder) le moyen d'information du programme vis à vis des distances des tags





3.4: Adapter le code pour les aspect ludiques trouvés



#### Wrap-Up

4.1: Premiers essais avec sujets tests



4.2: Écouter les retours et proposition pour rendre le jeu plus amusant

4.3: Développer un discours de valorisation du produit

4.4: Perspectives futures, autres applications possibles.

#### Difficultés / Limites

#### Windows:

Statut et Settings de la machine: ETSI, fréquences.

Pas de contrôle du son affreux de la machine.

Pas d'exportation des ID tags vers un fichier/programme

#### Python:

Perte de temps avec les interférences d'import La documentation indique qu'il est possible de récupérer le RF power et le reflected power avec ce modèle mais les commandes retournent des vides.

Sans valeurs autre que l'ID, impossible de déterminer les distances

Impossibilité de couper/réduire le son de la BBox -> Torture et voisins qui tappent au plafond

https://demo.hedgedoc.org/s/Up0J0ltCT

# Impossibilité d'avoir le RSSI ou la sensibilité pour les modèles 5232U !!!

(et aucun réglage du son)

Read RAM Configuration Parameters
Read ROM Configuration Parameters



51211, 51311	5121H, 5131H	5121U, 5131U	5221L, 5222L, 5231L, 5232L, 5241L, 5242L	5221H, 5222H, 5231H, 5232H, 5241H, 5242H	5221U-S, 5222U-S, 5237U-S, 5238U-S	5231U, 5232U	5224U, 5225U	532×U, 533×U, 534×U	532xU-RTC, 533xU-RTC, 534xU-RTC	5346U-BL	542×U, 552×U	542×U-RTC, 552×U-RTC	
~	~	~	~	<b>~</b>	<b>~</b>	1	1	~	~	~	<b>~</b>	V	
							1	✓	1	✓	✓	✓	-
6	9	<b>V</b>			<b>√</b>	<b>✓</b>		<b>✓</b>	1	<b>√</b>	<b>✓</b>	<b>✓</b>	~
		✓			<b>✓</b>	1	✓	✓	<b>✓</b>	<b>✓</b>	<b>✓</b>	✓	
		<b>✓</b>					✓	✓	<b>✓</b>	<b>✓</b>	✓	<b>✓</b>	
		✓			✓	✓	✓	✓	1	✓	✓	<b>V</b>	
		✓					✓	<b>✓</b>	✓	<b>✓</b>	<b>Y</b>	<b>✓</b>	
✓	✓	✓	✓	1	✓	✓		✓	✓	✓	✓	✓	
✓	1	<b>✓</b>	~	✓	✓	<b>✓</b>	✓	<b>✓</b>	<b>✓</b>	<b>√</b>	✓	✓	1
✓	1	<b>✓</b>	1	✓	<b>✓</b>	✓	✓	✓	<b>✓</b>	<b>✓</b>	<b>✓</b>	✓	
✓	✓	<b>✓</b>	1	<b>✓</b>	<b>V</b>	✓	✓	<b>✓</b>	✓	<b>✓</b>	<b>✓</b>	1	
						✓		<b>✓</b>	<b>✓</b>	<b>✓</b>	<b>✓</b>	✓	
 <b>√</b>	1	<b>V</b>	<b>✓</b>	<b>✓</b>	<b>√</b>	✓	✓	<b>✓</b>	<b>✓</b>	<b>√</b>	<b>✓</b>	<b>✓</b>	3
	1	1		1 0000	20020			0.000		1000000000	50000	0.000	

