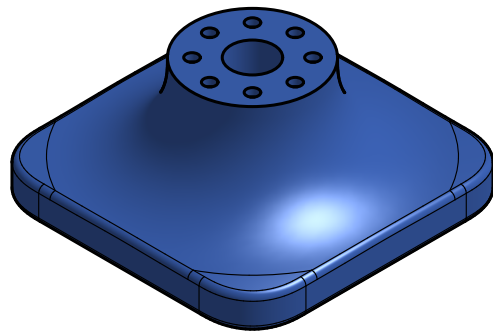
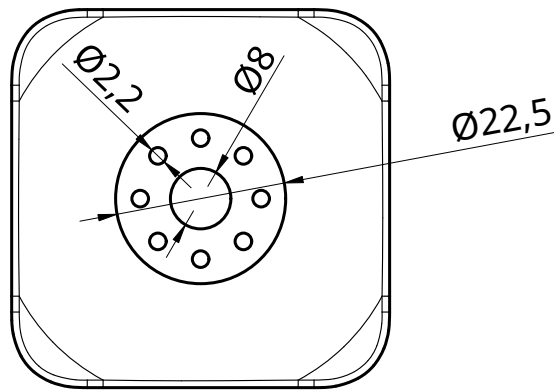
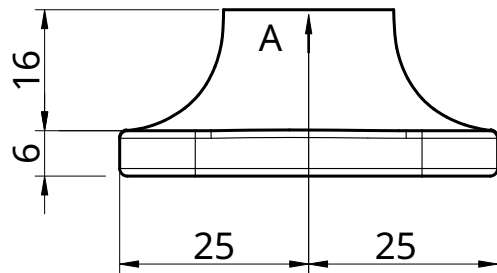


A



	NOMBRE	FIRMA	FECHA	TÍTULO:		
DIBUJADO	David Rodríguez		2024-05-27	DISEÑO Y CONTROL DE UNA MUÑECA ROBÓTICA DE 3 GRADOS DE LIBERTAD PARA UN MANIPULADOR DELTA LIGERO		
REVISADO	Francisco Pastor		2024-05-29			
APROBADO	Juan Manuel Gandarias		2024-05-30			
FIRST ANGLE PROJECTION		NOTAS		TAMAÑO:	DWG NO.	PLANO N°:
				A3	PIEZA 3: End Effector Mounting Plate	5
ESCALA: 1:1		PESO: 10 g	MATERIAL: PLA	HOJA: 1 of 1		