

אלגוריתמים חמדניים - מסלולים קלים ביותר

חפגש 4



- סיימנו סריקות בגרף (DFS,BFS)
- מיון טופולוגי

- מסלולים קלים ביותר
- אלגוריתם גנרי
- אלגוריתם דייקסטרא

אלגוריתמים חמדניים

חלק 1

מסלולים קלים ביותר בגרפים מכוונים עם מקור יחיד

- נוסיף אספקט נוסף לגרף, גרף ממושקל.
- נוספת פונקציית משקל על הקשתות:

$$w : E \rightarrow \mathbb{R}$$

- **הגדרה:** משקל של מסלול הינו סך משקולות הצלעות
- פונקציית מרחק δ :

$$\delta(s, v) = \delta(v) = \begin{cases} \infty, & \text{אין מסלול בין } s \text{ ל- } v \\ \text{משקל מסלול קל ביותר מ- } s \text{ ל- } v, & \text{אחרת} \end{cases}$$

- **הערה:** במידה וקיים מעגל שלילי (=מעגל במשקל שלילי) במסלול כלשהו בין s ל- v אזי הפונקציה δ לא מוגדרת היטב. נשלים את ההגדרה במקרה זה כ-

$$\delta(s, v) = -\infty$$

בעיית מציאת מסלולים קלים ביותר בגרפים מכוונים עם מקור יחיד ומשקולות אי-שליליים

- **קלט:** $G = (V, E)$ מכוון, $s \in V$ קודקוד מקור. $w : E \rightarrow \mathbb{R}^+ \cup \{0\}$.
- **יש למצוא:** לכל $v \in V$ מסלול קל ביותר מ- s ל- v , אם קיים.

- ראשית נחשב את המרחקים לכל $v \in V$ ולאחר מכן נשחזר את המסלולים עצמם ע"י שימוי במרחקים הנ"ל.
- אם $w(e) = c$ לכל קשת, איך נוכל לפתור את הבעיה?
- מסלול קל ביותר הינו בהכרח מסלול פשוט.

- תת מסלול של מסלול קל ביותר הינו מסלול קל ביותר. (הוכחה על הלוח)
- **מסקנה:** רישא של מסלול קל ביותר הינו גם מסלול קל ביותר.

• לכל קשת (u, v) מתקיים:

$$\delta(s, v) \leq \delta(s, u) + w(u, v)$$

Init: $\forall v \in V, d(v) \leftarrow \infty, d(s) \leftarrow 0$

Step: If exists (u, v) s.t
 $d(v) > d(u) + w(u, v)$ do *Relax*(u, v)

Relax(u, v)

If $d(v) > d(u) + w(u, v)$

$d(v) \leftarrow d(u) + w(u, v)$

בכל שלב באלגוריתם $d(v) \geq \delta(s, v)$ ואם $d(v) < \infty$ אזי $d(v)$ חשקל
מסלול כלשהו מ- s ל- v .

הוכחה על הלוח

אם האלגוריתם עוצר אזי לכל $v \in V$

$$d(v) = \delta(s, v)$$

הוכחה על הלוח

דייקסטרא
